

$$\vec{E}(x, y, z, t) = \vec{E}_0(x, y) f(t - \frac{z}{v_p})$$

$$= \vec{E}_0(x, y) \cos(\omega t - \beta_p z)$$

$$= \text{Re} \left\{ \vec{E}_0(x, y) e^{j(\omega t - \beta_p z)} \right\}$$

$$= \text{Re} \left\{ \underbrace{\vec{E}_0(x, y) e^{-j\beta_p z}} e^{j\omega t} \right\}$$

$$\vec{E}(x, y, z) = \vec{E}_0(x, y) e^{-j\beta_p z}$$

再看一看向量場是什麼，
場就是空間中每個位置
都有一個物理量，
當其為純量，則為純量場，
若為向量，則為向量場。

如果該物理量又會
隨時間變化，情況
乍看下似乎會很複雜，
實際上也的確沒錯，
但在一種情況之下，
倒是人類可以理解的：

單頻弦波

再想一想 phase 是什麼，

首先單純講 phase 是沒意義的

2個以上的對象 隨時間變化
的節奏一樣 但有時間差的話，

(也就是其中一個達到 MAX 時
另一個不是在 MAX) \leftarrow 瞬在
間某個

那我們初說這兩個東西的
phase 不同。

不過只要有瞬在的概念
我們也了解，光知道這
也初夠了，更複雜的就是
電腦應該做的事了。

相位常數 $\beta = \frac{2\pi}{\lambda}$

因為 π 是常數

所以給定 β

就等同於給了 λ

而 β 的意義在於

空間上的週期性

波動在空間上 (某一瞬間)

phase 是每隔一個波長的

距離重複。

也就是說 β 可以告訴我們

phase 如何隨空間變化

(至於 $\omega = \frac{2\pi}{T}$ 就告訴我們
phase 如何隨時間變化)

頻率不變，波長變長

就會有相速變大 (超過光速)

的表象。

$$\vec{E}(x, y, z) = \vec{E}_0(x, y) e^{j\beta_p z}$$

$$\vec{E}(x, y, z, t) = \text{Re} \left\{ \vec{E}(x, y, z) e^{j\omega t} \right\}$$

很容易理解，節奏固定的東西
跟靜止的沒什麼差別，

所以就不考慮時變部份了

這就有了 phasor 這東西冒出了

phasor 包含的資訊 ① amplitude
② phase

如果是 vector phasor 再多一個 ③ direction

以上的 $\vec{E}(x, y, z)$ 就是一個 phasor
(vector phasor)

這個 phasor 包含的資訊也
初只是剛剛提及的 ①②③

可以看出 phase 只會在 z 方向
改變，在 $x-y$ 平面上 phase 都一樣
至於 amplitude 和 direction 就不一定了

雖然提到的例子是
波導的東西，但這裡
提到的概念很重要
(基本)

$$\left\{ \begin{aligned} \vec{E}(x,y,z) &= \vec{E}_0(x,y) e^{-j\beta_p z} \\ \vec{H}(x,y,z) &= \vec{H}_0(x,y) e^{-j\beta_p z} \end{aligned} \right\}$$

$$\vec{E}_0(x,y) = \begin{matrix} E_{0x}(x,y) \hat{u}_x \\ + E_{0y}(x,y) \hat{u}_y \\ + E_{0z}(x,y) \hat{u}_z \end{matrix} \times e^{-j\beta_p z}$$

$$\vec{E}(x,y,z) = E_x \hat{u}_x + E_y \hat{u}_y + E_z \hat{u}_z$$

$$\left\{ \begin{aligned} \nabla \cdot \vec{E} &= 0 \\ \nabla \cdot \vec{H} &= 0 \\ \nabla \times \vec{E} &= -j\omega\mu \vec{H} \\ \nabla \times \vec{H} &= j\omega\epsilon \vec{E} \end{aligned} \right\} \quad \text{代入}$$

$$\left\{ \begin{aligned} j\beta_p E_y + j\omega\mu H_x &= -\frac{\partial E_z}{\partial y} \\ j\beta_p E_x - j\omega\mu H_y &= -\frac{\partial E_z}{\partial x} \end{aligned} \right.$$

$$\begin{aligned} \nabla \times \vec{E} &= \hat{u}_x \left[\frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} \right] + \hat{u}_y \left[\frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x} \right] + \hat{u}_z \left[\frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right] \\ &= \hat{u}_x \left[\frac{\partial E_z}{\partial y} + j\beta_p E_y \right] + \hat{u}_y \left[-j\beta_p E_x - \frac{\partial E_z}{\partial x} \right] + \hat{u}_z \left[\frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right] \\ &= -j\omega\mu H_x \hat{u}_x - j\omega\mu H_y \hat{u}_y - j\omega\mu H_z \hat{u}_z \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \nabla \times \vec{H} &= \hat{u}_x \left[\frac{\partial H_z}{\partial y} - \frac{\partial H_y}{\partial z} \right] + \hat{u}_y \left[\frac{\partial H_x}{\partial z} - \frac{\partial H_z}{\partial x} \right] + \hat{u}_z \left[\frac{\partial H_y}{\partial x} - \frac{\partial H_x}{\partial y} \right] \\ &= \hat{u}_x \left[\frac{\partial H_z}{\partial y} + j\beta_p H_y \right] + \hat{u}_y \left[-j\beta_p H_x - \frac{\partial H_z}{\partial x} \right] + \hat{u}_z \left[\frac{\partial H_y}{\partial x} - \frac{\partial H_x}{\partial y} \right] \\ &= j\omega\epsilon E_x \hat{u}_x + j\omega\epsilon E_y \hat{u}_y + j\omega\epsilon E_z \hat{u}_z \end{aligned}$$

$$\left\{ \begin{aligned} j\beta_p H_x + j\omega\epsilon E_y &= -\frac{\partial H_z}{\partial x} \\ j\beta_p H_y - j\omega\epsilon E_x &= -\frac{\partial H_z}{\partial y} \end{aligned} \right.$$

$$j\beta_p E_x - j\omega\mu H_y = -\frac{\partial E_z}{\partial x}$$

$$j\beta_p H_y - j\omega\epsilon E_x = -\frac{\partial H_z}{\partial y}$$

$$j\beta_p E_y + j\omega\mu H_x = -\frac{\partial E_z}{\partial y}$$

$$j\beta_p H_x + j\omega\epsilon E_y = -\frac{\partial H_z}{\partial x}$$

$$-\beta_p^2 E_x + \omega\mu\beta_p H_y = -j\beta_p \frac{\partial E_z}{\partial x}$$

$$-\beta_p\omega\mu H_y + \omega^2\mu\epsilon E_x = -j\omega\mu \frac{\partial H_z}{\partial y}$$

$$(\beta_p^2 - \beta^2) E_x = j \left(\beta_p \frac{\partial E_z}{\partial x} + \omega\mu \frac{\partial H_z}{\partial y} \right)$$

$$E_x = \frac{j}{\beta_p^2 - \beta^2} \left[\beta_p \frac{\partial E_z}{\partial x} + \omega\mu \frac{\partial H_z}{\partial y} \right]$$

$$-\beta_p^2 H_y + \omega\epsilon\beta_p E_x = -j\beta_p \frac{\partial H_z}{\partial y}$$

$$-\omega\epsilon\beta_p E_x + \omega^2\mu\epsilon H_y = -j\omega\epsilon \frac{\partial E_z}{\partial x}$$

$$(\beta_p^2 - \beta^2) H_y = j \left(\beta_p \frac{\partial H_z}{\partial y} + \omega\epsilon \frac{\partial E_z}{\partial x} \right)$$

$$H_y = \frac{j}{\beta_p^2 - \beta^2} \left[\beta_p \frac{\partial H_z}{\partial y} + \omega\epsilon \frac{\partial E_z}{\partial x} \right]$$

$$\beta = \omega\sqrt{\mu\epsilon}$$

$$\beta^2 = \omega^2\mu\epsilon$$

$$\nabla^2 \vec{E} + \omega^2 \mu \epsilon \vec{E} = 0 \quad \left(\text{1個向量方程式} = \text{3個純量方程式} \right)$$

$$\vec{E} = \vec{E}(x, y, z) = \vec{E}_0(x, y) e^{-j\beta_p z}$$

$$\vec{E}_0(x, y) e^{-\gamma z}, \quad \gamma = \alpha + j\beta_p$$

只要 E_z 分量

$$\nabla^2 E_z + \omega^2 \mu \epsilon E_z = 0$$

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) E_z + \omega^2 \mu \epsilon E_z = 0$$

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right) E_z + (\gamma^2 + \omega^2 \mu \epsilon) E_z = 0$$

$$\nabla_{xy}^2 E_z + h^2 E_z = 0$$

這邊雖然引入了2個符號，但

∇_{xy} 就只是個符號，沒其他特別意義，

h 就有特別的涵義

若不考慮損耗， γ 必須為純虛數

$$h^2 = \gamma^2 + \omega^2 \mu \epsilon$$

$$\gamma = \sqrt{h^2 - \omega^2 \mu \epsilon}$$

可以看出為了使 γ 為虛數，頻率勢必有一個下限，超過才可以

而且這個下限取決於 h ，

h 就是使得

$$\nabla_{xy}^2 E_z + h^2 E_z = 0$$

有解的數字，對。

所以它到底是什麼東西？

Maxwell eq 是討論電磁學的根本，

但不一定是具體上去討論某個現象的出發點，我們總會有個出發點，通常是基於經驗，

然後 Maxwell eq 是繼續討論下去時一定要遵守的關係或限制

在討論波導時，我們是先湊出

$$\vec{E}(x, y, z, t) = \text{Re} \{ \vec{E}_0(x, y) e^{-j\beta z} e^{j\omega t} \}$$

$$\vec{H}(x, y, z, t) = \text{Re} \{ \vec{H}_0(x, y) e^{-j\beta z} e^{j\omega t} \}$$

① 這代表了空間中每一個位置都有2個物理量，他們都是向量，並且會隨時間的變化都有相同的節奏。

② phase 只在 z 方向上改變

③ 在 $x-y$ 平面上 phase 都一樣
amplitude 及 direction 不一樣
(如果一樣，那這個東西就是均勻平面波。)

接下去，在滿足

$$\nabla \times \vec{E} = -j\omega\mu\vec{H} \quad \text{及} \quad \nabla \times \vec{H} = j\omega\epsilon\vec{E}$$

的關係 (relation) 或者說是限制 (constrain)

之下，我們發現，只要有

$$E_z \text{ 和 } H_z, \quad E_x, E_y, H_x, H_y$$

也就跟著被確定了。

再來，進一步要求那兩個東西

要滿足

$$\nabla^2 \vec{E} + \omega^2\mu\epsilon\vec{E} = 0$$

$$\nabla^2 \vec{H} + \omega^2\mu\epsilon\vec{H} = 0$$

不過剛剛也說了，其實只要解出 z 分量。

我們湊出那兩個東西的形式
可以把波動方程以

$$\nabla_{xy}^2 E_z + (\gamma^2 + \omega^2\mu\epsilon)E_z = 0$$

$$\nabla_{xy}^2 H_z + (\gamma^2 + \omega^2\mu\epsilon)H_z = 0$$

這種形式表現，這意味著：

我們把注意力 focus on

物理量在截面上的情況
(E or H)

如果不考慮損耗，在行進方向

只有 phase 會變。

但截面上的情況就很多變了。

所以 $h^2 = k^2 + \omega^2 \mu \epsilon$

可以說是針對截面上的物理量，衍生出的參數。

後面可以看到對於特定一種波導的邊界條件，

$$\nabla_{xy}^2 E_z + h^2 E_z = 0$$

$$\nabla_{xy}^2 H_z + h^2 H_z = 0$$

只在某些離散的 h 值才存在解。

使之有解的 h 便叫做特徵值

而對應的解就叫做特徵函數或者模態 (mode)

不考慮 loss, γ 為純虛數

$$\gamma = \sqrt{h^2 - \omega^2 \mu \epsilon}, \text{ 很明顯}$$

為了使 γ 為純虛數，

不同的模態會有不同的頻率下限

只有高於該下限，該模態才可以在波導內傳播。