

## 六、线程同步

### [6.1 互斥锁（互斥量）](#)

### [6.2 读写锁](#)

### [6.3 条件变量](#)

### [6.4 信号量](#)

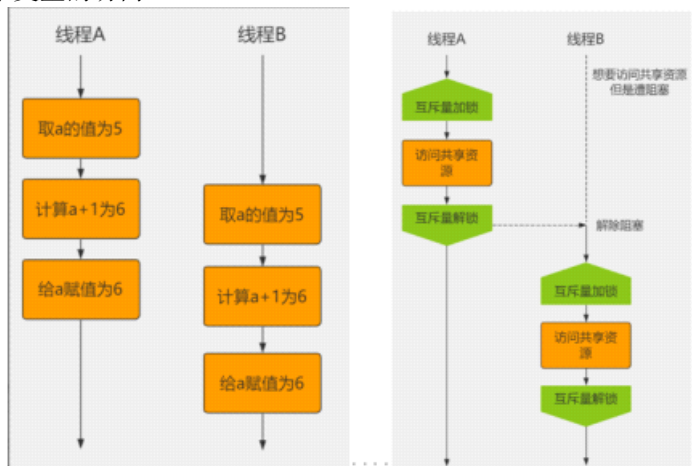
## 六、线程同步

子线程没有独立的地址空间，大部分数据都是共享的，如果同时访问数据，就会造成混乱，所以要进行控制，线程之间要协调好先后执行的顺序。**同步就是协同步调，按预定的先后次序进行运行。**如：你说完，我再说。**这里的同步千万不要理解成那个同时进行，应是指协同、协助、互相配合。**线程同步是指多线程通过特定的设置(如互斥量，条件变量等)来控制线程之间的执行顺序(即所谓的同步)也可以说是在线程之间通过同步建立起执行顺序的关系，如果没有同步，那线程之间是各自运行各自的！线程互斥是指对于共享的进程系统资源，在各单个线程访问时的排它性。当有若干个线程都要使用某一共享资源时，任何时刻最多只允许一个线程去使用，其它要使用该资源的线程必须等待，直到占用资源者释放该资源。

### 6.1 互斥锁（互斥量）

线程的主要优势在于能够通过全局变量来共享信息。这种便捷的共享是有代价的：必须确保多个线程不会同时修改同一变量，或者某一线程不会读取正由其他线程修改的变量

互斥量可以保护对共享变量的访问。



**a++需要执行3个步骤：**

1. 取a的值
2. 计算 a+1
3. a+1 赋值给 a

某一时刻，全局变量a的值为5，线程A和线程B中都要执行a++，如果线程A在执行a+1 赋值给a之前，这时线程B执行了a++，线程B取到a的值仍是5，这时，线程A和 B赋给a的值都是 6。值为5的变量a经过两次a++结果却是6，显然出现了错误。

**多线程竞争操作共享变量的这段代码叫做临界区。**多个进程同时操作临界区会产生错误所以这段代码应该互斥，当一个线程执行临界区时，应该阻止其他线程进入临界区。

为避免线程更新共享变量时出现问题，可以使用互斥量(mutex是mutualexclusion 的缩写)来**确保同时仅有一个线程可以访问某项共享资源**。

互斥量的作用类似于一个“锁”，当一个线程访问共享资源时，它必须先尝试获取互斥量的锁。如果互斥量当前没有被其他线程占用，那么该线程将成功获取锁，并可以安全地访问共享资源:如果互斥量已经被其他线程占用，那么该线程将被阻塞，直到互斥量的锁被放。

互斥量有两种状态:**已锁定(locked)**和**未锁定(unlocked)**。至多只有一个线程可以锁定该互斥量，试图对已经锁定的某一互斥量再次加锁将会阻塞线程。一旦线程锁定斥量，随即成为该互斥量的所有者，只有所有者才能给互斥量解锁。

### pthread\_mutexinit 函数

**函数描述:**

初始化一个互斥量

**函数原型:**

```
int pthread_mutex_init(pthread_mutex_t*mutex, const pthread_mutex_attr_t* mutexattr);
```

**函数参数:**

mutex:指向互斥量的指针，下面几个函数都有该参数，不一一介绍

mutexattr:指向定义互斥量属性的指针，取默认值传 NULL

**函数返回值:**

成功返回 0

失败返回错误号

### pthread\_mutex\_lock和pthread\_mutex\_unlock函数

**函数描述:**

给互斥量加锁和解锁，解锁的函数在解锁的同时唤醒阻塞在该互斥量上的线程，默认先阻塞的先唤醒。

**函数原型:**

```
int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t* mutex),
int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t* mutex),
```

**函数返回值:**

成功返回 0

出现错误返回错误号。加锁不成功，线程阻塞

### pthread\_mutex\_destroy 函数

**函数描述:**

销毁一个互斥量

**函数原型:**

```
int pthread_mutex_destroy(pthread_mutex_t*mutex);
```

**函数返回值:**

成功返回 0

失败返回错误号

### pthread\_mutex\_trylock函数

**函数描述:**

尝试给互斥量加锁，加锁不成功直接返回错误号(EBUSY)，不会阻塞，其他与pthread\_mutex\_lock相同。

```
// 创建互斥量
pthread_mutex_t mtx;
int a = 0;
void* thread1(void* arg)
{
    printf("thread1 id = %lu\n", pthread_self());
    for(int i = 0; i < 10000000; i++)
    {
        pthread_mutex_lock(&mtx); // 添加锁
        a++;
        pthread_mutex_unlock(&mtx); // 解锁
    }
    return NULL;
}
int main(int argc, char* argv[])
{

```

```

// 初始化互斥量
pthread_mutex_init(&mtx, NULL);
pthread_t mpd;
pthread_t mpd_Arr[10];
for(int i = 0; i < 10; i++)
{
    pthread_create(&mpd_Arr[i], NULL, thread1, NULL);
}
// 连接线程, 等待
for(int i = 0; i < 10; i++)
{
    pthread_join(mpd_Arr[i], NULL);
}

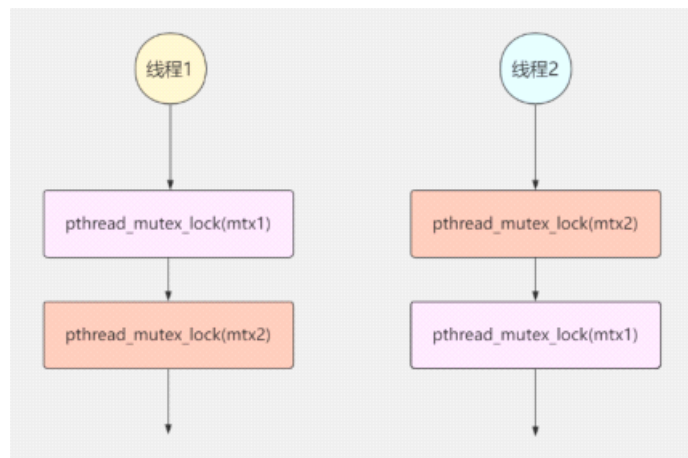
printf("main id = %lu\n", pthread_self());
// sleep(10);
printf("a = %d\n", a);

pthread_mutex_destroy(&mtx); // 销毁锁
return 0;
}

```

## 死锁现象

当多个线程中为了保护多个共享资源而使用了多个互斥锁，如果多个互斥锁使用不当，就可能造成，多个线程一直等待对方的锁释放，这就是死锁现象。



### 死锁产生的四个必要条件：

- (1) 互斥条件: 资源只能同时被一个进程占用
- (2) 持有并等待条件: 线程1已经持有资源 A，可以申请持有资源 B，如果资源B已经被
- (3) 线程 2 持有，这时线程1持有资源并等待资源 B不可剥夺条件: 一个线程持有资源，只能自己释放后其他线程才能使用。其他线程不能强制收回该资源
- (4) 环路等待条件: 多个线程互相等待资源，形成一个环形等待链

### 避免死锁: 破坏其中一个必要条件就可以避免死锁，常用的方法如下：

- (1) 锁的粒度控制: 破坏请求与保持条件，尽可能减少持有锁的时间，降低发生死锁的可能性
- (2) 资源有序分配: 破坏环路等待条件，规定线程使用资源的顺序，按规定顺序给资源加锁
- (3) 重试机制: 破坏不可剥夺条件，如果尝试获取资源失败，放弃已持有的资源后重试

```

pthread_mutex_t mtx1;
pthread_mutex_t mtx2;

void* thread1(void* arg)
{
    while (1)
    {
        printf("子线程获取 mtx1中。。。 \n");
        pthread_mutex_lock(&mtx1);
        printf("子线程获取 mtx1成功! \n");
        sleep(1);
        printf("子线程获取 mtx2中。。。 \n");
    }
}

```

```

        int ret = pthread_mutex_trylock(&mtx2);
        if((ret != 0) && (ret == EBUSY))
        {
            printf("mtx2被占用, 已成功释放! \n");
            pthread_mutex_unlock(&mtx2);
            sleep(1);
        }
        printf("子线程获取 mtx2成功! \n");
        pthread_mutex_unlock(&mtx2);
        pthread_mutex_unlock(&mtx1);
        return NULL;
    }
}

int main(int argc, char* argv[])
{
    pthread_mutex_init(&mtx1, NULL);
    pthread_mutex_init(&mtx2, NULL);
    pthread_t ptid;
    pthread_create(&ptid, NULL, thread1, NULL);
    printf("主线程获取 mtx2中。。。 \n");
    pthread_mutex_lock(&mtx2);
    printf("主线程获取 mtx2成功! \n");
    sleep(1);
    printf("主线程获取 mtx1中。。。 \n");
    pthread_mutex_lock(&mtx1);
    printf("主线程获取 mtx1成功! \n");
    pthread_mutex_unlock(&mtx1);
    pthread_mutex_unlock(&mtx2);

    printf("线程结束! ! \n");
    while(1);

    return 0;
}

```

## 练习

### 模拟选座系统

有 10个空座, 12个用户(线程)同时选座, 系统从空座中随机选择  
打印出当前用户的序号和选中座位序号(线程创建顺序就是用户序号顺序)。  
输出正确结果应为:10个用户成功, 2个失败, 没有重复座位

```

#define SEAT_NUM 10 // 座位数量
#define USER_NUM 12 // 选座人数
pthread_mutex_t mtx;
// 座位数组
int seat[SEAT_NUM];
// 空座数量
int empty_seat_count = SEAT_NUM;
int chooseSeat()
{
    if(empty_seat_count > 0)
    {
        // 生成随机座位号—座位数组的下标
        int rand_index = rand()%empty_seat_count;
        // 获取座位号
        int seat_num = seat[rand_index];
        // 更新座位数组
        seat[rand_index] = seat[empty_seat_count-1];
        // 更新空座数量
        empty_seat_count--;
        return seat_num;
    }
    else
    {
        return -1;
    }
}

void* thread1(void* arg)
{
    .

```

```

{
    pthread_mutex_lock(&mtx); // 加锁
    int seat_num = chooseSeat(); // 选座
    pthread_mutex_unlock(&mtx); // 解锁
    if(seat_num!=-1)
    {
        printf("用户 %d 选座失败, 座位已售罄! \n",*(int*)arg);
    }
    else
    {
        printf("用户 %d 选座成功, 座位号是 %d\n",*(int*)arg, seat_num);
    }
}
}
int main(int argc, char* argv[])
{
    // 设置随机种子
    srand(time(NULL));
    // 初始化互斥锁
    pthread_mutex_init(&mtx, NULL);
    // 初始化座位号
    for(int i = 0; i < SEAT_NUM; i++)
    {
        seat[i]= i+1;
    }
    pthread_t pArr[USER_NUM]; // 存储线程id的数组
    for(int i = 0; i < USER_NUM; i++) // 给每个用户创建线程
    {
        int* pi = (int*)malloc(sizeof(int));
        *pi = i+1;
        pthread_create(&pArr[i], NULL, thread1, pi);
    }
    // 设置等待
    for(int i = 0; i < USER_NUM; i++)
    {
        pthread_join(pArr[i], NULL);
    }
    // 销毁互斥锁
    pthread_mutex_destroy(&mtx);
    return 0;
}

```

## 6.2 读写锁

读写锁，由读锁和写锁两部分组成，读取资源时用读锁，修改资源时用写锁。其特性为：**写独占，读共享(读优先锁)**。

**读写锁适合读多写少的场景。**

### 读写锁的工作原理

没有线程持有写锁时，所有线程都可以一起持有读锁

有线程持有写锁时，所有的读锁和写锁都会阻塞

读优先锁:有线程持有锁，这时有一个读线程和一个写线程想要获取锁，读线程会优先获取锁，就是读优先锁，反过来就是写优先锁。

### 读写锁函数

```

int pthread_rwlock_init(pthread_rwlock_t *restrict rwlock, const pthread_rwlockattr_t *restrict attr),
int pthread_rwlock_rdlock(pthread_rwlock_t *rwlock);
int pthread_rwlock_wrlock(pthread_rwlock_t *rwlock),
int pthread_rwlock_tryrdlock(pthread_rwlock_t *rwlock);
int pthread_rwlock_trywrlock(pthread_rwlock_t *rwlock)
int pthread_rwlock_unlock(pthread_rwlock_t *rwlock),
int pthread_rwlock_destroy(pthread_rwlock_t *rwlock)

```

### 场景分析

- (1) 持有读锁时，申请读锁：全部直接加锁成功，不需要等待
- (2) 持有写锁时，申请写锁：申请的写锁阻塞等待，写锁释放再申请加锁
- (3) 持有读锁时，申请写锁：写锁阻塞
- (4) 持有写锁时，申请读锁：读锁阻塞
- (5) 持有写锁时申请写锁和读锁：申请的读锁和写锁都会阻塞，当持有的写锁释放时，读锁先加锁成功
- (6) 持有读锁时申请写锁和读锁：申请的写锁阻塞，读锁加锁成功，写锁阻塞到读锁全部解锁才能加锁在此期间可能一直有读锁申请，会导致写锁一直无法申请成功，造成饥饿

#### 读优先锁：

线程 1 要加写锁，线程2要加写锁，线程3要加读锁：  
线程1直接成功加锁，线程2和线程3阻塞  
线程1释放锁  
由于是读优先锁，线程3加锁成功，线程2继续阻塞  
线程1 要加读锁，线程2要加写锁，线程3要加读锁：  
线程1成功加锁  
由于是读优先锁，线程 3 加锁成功，线程2继续阻塞条件变量

#### 练习

#### 使用读写锁模拟银行账户管理：

1. 有一个变量 balance 代表账户余额，存取钱就是对 balance 进行修改
2. 存5 次钱，在执行程序时传入5个整数代表钱的数额，sleep1 秒
3. 查询 10 次余额，查余额时随机 sleep1到3秒
4. 每一次的存钱和查余额操作都使用线程完成

```
/*
使用读写锁模拟银行账户管理
1. 有一个变量 balance 代表账户余额，存取钱就是对 balance 进行修改
2. 存5次钱，在执行程序时传入5个整数代表钱的数额，sleep1秒
3. 查询 10 次余额，查余额时随机 sleep1到3秒
4. 每一次的存钱和查余额操作都使用线程完成
*/
#include <pthread.h>
pthread_rwlock_t rwl;
int balance = 0;

// 存钱操作
int SetBalance(int money)
{
    sleep(1);
    balance += money;
    return balance;
}

// 查看操作
int GetBalance()
{
    int rand_time = rand()%3+1;
    sleep(rand_time);
    return balance;
}

// 存钱线程
void* threadSet(void* arg)
{
    pthread_rwlock_wrlock(&rwl);
    int money = atoi((char*)arg);
    int ret = SetBalance(money);
    printf("存钱成功，现有余额为: %d\n", ret);
    pthread_rwlock_unlock(&rwl);
    return NULL;
}

// 查看线程
void* threadGet(void* arg)
{
    pthread_rwlock_rdlock(&rwl);
    int ret = GetBalance();
    printf("读取余额成功，现有余额为: %d\n", ret);
}
```

```

pthread_rwlock_unlock(&rw1);
return NULL;
}
int main(int argc, char* argv[])
{
    if(argc !=6)
    {
        printf("输入的参数有误, 请输入5个存取的数额! \n");
        exit(1);
    }
    // 设置随机种子
    srand(time(NULL));
    // 初始化读写锁
    pthread_rwlock_init(&rw1, NULL);
    pthread_t pArr[15]; // 存储查看线程id的数组
    for(int i = 0; i < 5; i++) // 给存取钱创建线程
    {
        pthread_create(&pArr[i], NULL, threadSet, argv[i+1]);
    }
    for(int i = 5; i < 15; i++) // 给查看操作创建线程
    {
        pthread_create(&pArr[i], NULL, threadGet, NULL);
    }
    for(int i = 0; i < 15; i++) // 设置等待
    {
        pthread_join(pArr[i], NULL);
    }
    pthread_rwlock_destroy(&rw1);

    return 0;
}

```

结果：因为是读优先锁，因此，一旦有读锁进来，就得一直读。

```

weihong@weihong:~/linux/Day_613$ ./main 100 100 100 100 -100
存钱成功, 现有余额为: 100
读取余额成功, 现有余额为: 100
读取余额成功, 现有余额为: 100
读取余额成功, 现有余额为: 100
读取余额成功, 现有余额为: 100
读取余额成功, 现有余额为: 100
读取余额成功, 现有余额为: 100
读取余额成功, 现有余额为: 100
读取余额成功, 现有余额为: 100
读取余额成功, 现有余额为: 100
读取余额成功, 现有余额为: 100
存钱成功, 现有余额为: 200
存钱成功, 现有余额为: 300
存钱成功, 现有余额为: 400
存钱成功, 现有余额为: 300
weihong@weihong:~/linux/Day_613$

```

## 6.3 条件变量

条件变量，通知状态的改变。条件变量允许一个线程就某个共享变量的状态变化通知其他线程，并让其他线程等待(阻塞于)这一通知。条件变量总是结合互斥量使用。条件变量就共享变量的状态改变发出通知，而互斥量则提供对该共享变量访问的互斥。

### 演示程序：

定义一个变量 a，线程1当a为0时对 a+1，线程2当a为1时对 a-1，循环 10次，a的结果应该是 0和1交替。

两个线程需要不断的轮询结果，造成 CPU浪费。可以使用条件变量解决:线程1不满足运行条件时，先休眠等待，其他线程运行到满足线程1的运行条件时，通知并唤醒线程2继续执行。

### 条件变量函数

`int pthread_cond_init(pthread_cond_t *cond, pthread_condattr_t *cond_attr),`  
参数 `attr` 表示条件变量的属性，默认值传 `NULL`

`int pthread_cond_destroy(pthread_cond_t *cond);`  
`int pthread_cond_wait(pthread_cond_t *cond, pthread_mutex_t *mutex);`  
阻塞等待一个条件变量，释放持有的互斥锁，这两步是原子操作  
被唤醒时，函数返回，解除阻塞并重新申请获取互斥锁

`int pthread_cond_signal(pthread_cond_t *cond);`  
唤醒一个阻塞在条件变量上的线程

`int pthread_cond_broadcast(pthread_cond_t *cond),`  
唤醒全部阻塞在条件变量上的线程

`int pthread_cond_timedwait(pthread_cond_t *cond,  
pthread_mutex_t *mutex  
const struct timespec *abstime),`

限时等待一个条件变量

参数 `abstime` 是一个 `timespec` 结构体，以秒和纳秒表示的绝对时间

// 0-1交替 -- 条件变量

```
pthread_mutex_t mtx;  
pthread_cond_t cont;  
int a = 0;  
void* thread1(void* arg)  
{  
    for(int i = 0; i < 10; i++)  
    {  
        pthread_mutex_lock(&mtx);  
        // 这里只能用while, 不能用if  
        // 因为如果是if的话, 他只会判断一次, 就阻塞在锁下面了。  
        // 如果, 多个线程同时执行的话, 因为不在判断条件 (a=1), 就有可能之间抢锁到锁,  
        // 接着++ 导致a=2, 不是0-1交替了。  
        // 因此这里只能使用while判断, 加锁失败, 阻塞之后, 想再次加锁, 得再次判断是否满足条件  
        while(a!=0)  
        {  
            // a != 0 时, 阻塞等待, 并将 thread1解锁释放, 然后thread2执行  
            // 如果被唤醒, 则重新加锁。  
            pthread_cond_wait(&cont, &mtx);  
        }  
        printf("a = %d\n", ++a);  
        pthread_cond_broadcast(&cont); // 唤醒  
        pthread_mutex_unlock(&mtx);  
    }  
    return NULL;  
}  
void* thread2(void* arg)  
{  
    for(int i = 0; i < 10; i++)  
    {  
        pthread_mutex_lock(&mtx);  
        while(a!=1)  
        {  
            // a != 1 时, 阻塞等待, 并将 thread2解锁释放, 然后thread1执行  
            // 如果被唤醒, 则重新加锁。  
            pthread_cond_wait(&cont, &mtx);  
        }  
        printf("a = %d\n", --a);  
        pthread_cond_broadcast(&cont); // 唤醒  
        pthread_mutex_unlock(&mtx);  
    }  
    return NULL;  
}  
int main(int argc, char* argv[])  
{  
    pthread_mutex_init(&mtx, NULL);  
    pthread_cond_init(&cont, NULL);
```



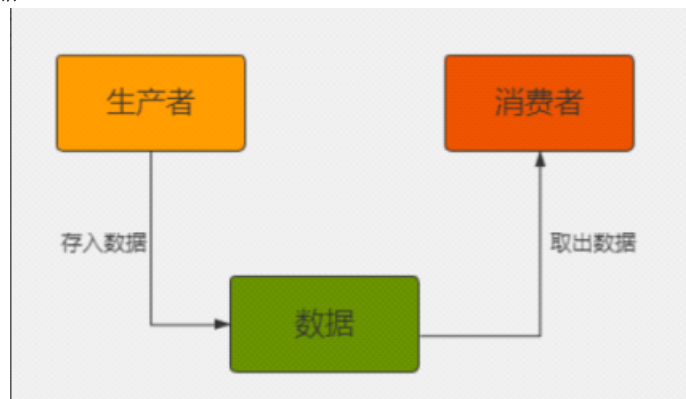
```

pthread_t ptid1;
pthread_t ptid2;
pthread_t ptid3;
pthread_t ptid4;
pthread_create(&ptid1, NULL, thread1, NULL);
pthread_create(&ptid2, NULL, thread2, NULL);
pthread_create(&ptid3, NULL, thread1, NULL);
pthread_create(&ptid4, NULL, thread2, NULL);
pthread_join(ptid1, NULL);
pthread_join(ptid2, NULL);
pthread_join(ptid3, NULL);
pthread_join(ptid4, NULL);
return 0;
}

```

## 生产者消费者模型

线程同步典型的案例即为生产者消费者**模型**，而借助条件变量来实现这一模型，是比较常见的一种方法。假定有两个线程，一个模拟生产者行为，一个模拟消费者行为。两个线程同时操作一个共享资源(一般称之为汇聚)，生产者向其中添加产品，消费者从中消费掉产品。



相较于互斥量而言，条件变量可以减少竞争。如直接使用互斥量，除了生产者、消费者之间要竞争互斥量以外，消费者之间也需要竞争互斥量，但如果汇聚(链表)中没有数据消费者之间竞争互斥量是无意义的。有了条件变量机制以后，只有生产者完成生产，才会引起消费者之间的竞争。提高了程序效率。

场景:一个线程产生随机数放入链表中，一个线程从链表中取出一个随机数打印

```

pthread_mutex_t mtx;
pthread_cond_t cond;
// 生产者消费者模型
// 场景:一个线程产生随机数放入链表中，一个线程从链表中取出一个随机数打印
// 定义结构体
typedef struct Node
{
    int number;
    struct Node* next;
}Node;
// 定义头节点
Node* head;
// 添加节点的函数
Node* AddNode(int number)
{
    // 申请新的节点
    Node* new_node = (Node*)malloc(sizeof(Node));
    // 将传入的数据，给到节点
    new_node->number = number;
    // 将指针域指向头节点
    new_node->next = head;
    // 将头节点指向申请的节点
    head = new_node;
    return head;
}

```

```

}
// 获取头结点元素的函数
int PopNode()
{
    if(head == NULL)
    {
        return -1;
    }
    Node* temp = head;
    int number = temp->number;
    head = temp->next;
    free(temp);
    return number;
}

// 生产者生成随机数, 添加到链表
void* producer(void* arg)
{
    while(1)
    {
        pthread_mutex_lock(&mtx); // 加锁
        int number = rand() % 500 + 1; // 生成随机数
        AddNode(number); // 添加节点
        pthread_cond_signal(&cond); // 条件信号, 添加完节点后, 通知消费者读取数据
        pthread_mutex_unlock(&mtx);
        sleep(1);
    }
    return NULL;
}

// 消费者, 取出头节点的随机数
void* consumer(void* arg)
{
    while(1)
    {
        pthread_mutex_lock(&mtx);

        while(head == NULL)
        {
            // 如果链表为空, 阻塞等待, 并释放持有的锁, 让生产者去加锁, 添加数据
            pthread_cond_wait(&cond, &mtx);
        }
        int num = PopNode();
        printf("num = %d\n", num);
        pthread_mutex_unlock(&mtx);
    }
    return NULL;
}

int main(int argc, char* argv[])
{
    // 设置随机种子
    srand(time(NULL));
    // 初始化读写锁
    pthread_mutex_init(&mtx, NULL);
    pthread_cond_init(&cond, NULL);
    pthread_t ptid1;
    pthread_t ptid2;
    pthread_create(&ptid1, NULL, producer, NULL);
    pthread_create(&ptid2, NULL, consumer, NULL);
    pthread_join(ptid1, NULL);
    pthread_join(ptid2, NULL);
    free(head);
    return 0;
}

```

## 6.4 信号量

信号量是操作系统提供了一种协调共享资源访问的方法。信号量是由内核维护的整型变量(sem), 它的值表示可用资源的数量。

互斥量就是可用资源数量为一的信号量

## 对信号量的原子操作:

### P 操作:

如果有可用资源( $\text{sem} > 0$ ), 占用一个资源( $\text{sem} - 1$ )

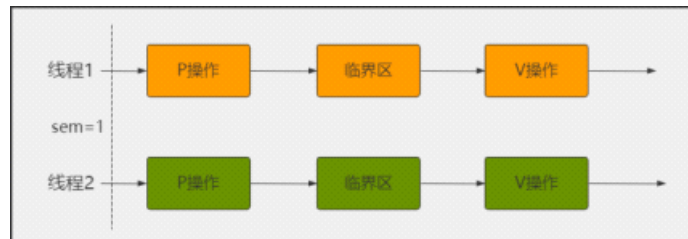
如果没有可用资源( $\text{sem} = 0$ ), 进程或线程阻塞, 直到有资源

### V 操作:

如果没有进程或线程在等待资源, 释放一个资源( $\text{sem} + 1$ )

如果有进程或线程在等待资源, 唤醒一个进程或线程

P 操作和V操作成对出现, 进入临界区前进行P操作, 离开临界区后进行V操作



POSIX提供两种信号量, 命名信号量和无名信号量, 命名信号量一般是用在进程间同步, 无名信号量一般用在线程间同步。

## 命名信号量和无名信号量通用函数:

```
int sem_wait(sem_t*sem);
```

P操作, 信号量大于零将信号量减一。否则进程阻塞

```
int sem_post(sem_t*sem);
```

V操作, 有阻塞进程会唤醒阻塞进程。否则信号量加一

```
int sem_getvalue(sem_t*sem, int *sval);
```

## 无名信号量函数:

```
int sem_init(sem_t*sem, int pshared, unsigned int value);
```

sem: 要进行初始化的信号量

pshared: 等于0用于同一进程下多线程的同步

pshared: 大于0用于多个相关进程间的同步(即fork产生的)

ovalue: 信号量的初始值

```
int sem_destroy(sem_t* sem);
```

## 命名信号量函数:

```
sem_t* sem_open(const char * name, int oflag, mode_t mode, unsigned int value);
```

打开或创建信号量

参数 name: 信号量名字

参数 oflag:

oflag为 O: 打开信号量

oflag为 O\_CREAT: 如果 name 不存在就创建一个信号量

oflag为 O\_CREAT | O\_EXCL: 如果 name 存在, 会失败

参数mode和value: 参数 oflag有 O\_CREAT时, 需要传这两个参数, mode 代表权限value 代表信号量的初始值。

返回值: 指向 sem\_t值的指针, 后续通过这个指针操作新打开或创建的信号量。

```
sem_close(sem_t*sem);
```

```
int sem_unlink(const char*name);
```

## 例子1: a自增

```
// 无名信号量-自增1000000次
```

```
sem_t s;
```

```
int a = 0;
```

```
void* thread1(void* arg)
```

```
{
```

```
    for(int i = 0; i < 1000000; i++)
```

```
    {
```

```
        sem_wait(&s); // P操作
```

```
        a++;
```

```

        sem_post(&s); // v操作
    }
    return NULL;
}
int main(int argc, char* argv[])
{
    // 无名信号量
    // 0 : 同一进程下的信号量
    // 1 : 信号量的初始值
    sem_init(&s, 0, 1);
    pthread_t ptid1;
    pthread_t ptid2;
    pthread_create(&ptid1, NULL, thread1, NULL);
    pthread_create(&ptid2, NULL, thread1, NULL);
    pthread_join(ptid1, NULL);
    pthread_join(ptid2, NULL);
    printf("a = %d\n", a);
    return 0;
}

```

## 例子2：0-1交替

```

// 01交替—信号量
/*
    这里加锁是对 ++和一操作加锁，所以需要两个信号量
    而不是对a进行就加锁。
    如果是对a进行加锁，那么++a之后，就自动解锁了，还能接着++a，就不是0-1交替了
    正确的做法是
    加操作的信号量（s_add）初始值为1，可以进行++a。（因为a的初始值为0，得先进行加操作）
    减操作的信号量（s_sub）初始值为0，开始就阻塞，等加操作结束。

    此时加操作进行p操作。s_add = 0;之后就不能进行加操作了。
    ++a结束之后，对s_sub 进行v操作，s_sub = 1;
    此时 加操作阻塞，减操作的信号量为1，可以执行减操作。减操作信号量进行p操作，s_sub = 0;
    --a结束之后，对s_add 进行 v操作，s_add = 1; 阻塞的加操作可以执行。
*/
sem_t s_add; // 加操作信号量
sem_t s_sub; // 减操作信号量
int a = 0;
void* add(void* arg)
{
    while(1)
    {
        sem_wait(&s_add); // 加操作执行 p 操作，s_add = 0;
        printf("a = %d\n", ++a); // ++a
        sleep(1);
        sem_post(&s_sub); // 减操作执行 v 操作，s_add = 1;
    }
    return NULL;
}
void* sub(void* arg)
{
    while(1)
    {
        sem_wait(&s_sub); // 减操作执行 p 操作，s_sub = 0;
        printf("a = %d\n", --a);
        sleep(1);
        sem_post(&s_add); // 加操作执行 v 操作，s_add = 1;
    }
    return NULL;
}
int main(int argc, char* argv[])
{
    sem_init(&s_add, 0, 1); // 加操作信号量 初始值为1
    sem_init(&s_sub, 0, 0); // 减操作信号量 初始值为0
    pthread_t ptid1;

```

```

pthread_t ptid2;
pthread_create(&ptid1, NULL, add, NULL);
pthread_create(&ptid2, NULL, sub, NULL);
pthread_join(ptid1, NULL);
pthread_join(ptid2, NULL);
return 0;
}

```

例子3:信号量实现生产者消费者模型，生产者线程产生随机数存入数组，消费者线程从数组取出一个随机数打印。

```

// 例子3:信号量实现生产者消费者模型,
// 生产者线程产生随机数存入数组, 消费者线程从数组取出一个随机数打印。
sem_t arr; // 数组的信号量
sem_t s; // 消费者的信号量
int num_Arr[3]; // 数组
void* producer(void* arg)
{
    int index = 0;
    while(1)
    {
        sem_wait(&arr); // 数组信号量加锁
        int rand_num = rand()%500; // 产生随机数
        num_Arr[index%3] = rand_num; // 赋值
        printf("producer num_Arr[%d] = %d\n", index%3, num_Arr[index%3]);
        index++; // 改变下标
        sleep(1);
        sem_post(&s);

    }
    return NULL;
}
void* consumer(void* arg)
{
    int index = 0;
    while(1)
    {
        sem_wait(&s);
        printf("consumer num_Arr[%d] = %d\n", index%3, num_Arr[index%3]);
        num_Arr[index%3] = -1;
        index++;
        sleep(1);
        sem_post(&arr);
    }

    return NULL;
}
int main(int argc, char* argv[])
{
    srand((unsigned int)time(NULL));
    sem_init(&arr, 0, 3);
    sem_init(&s, 0, 0);
    pthread_t ptid1;
    pthread_t ptid2;
    pthread_create(&ptid1, NULL, producer, NULL);
    pthread_create(&ptid2, NULL, consumer, NULL);
    pthread_join(ptid1, NULL);
    pthread_join(ptid2, NULL);
    sem_destroy(&arr);
    sem_destroy(&s);
    return 0;
}

```