**测试思路**

（车控需要实时监测，急停模块是否在线）

首先测试车控与急停模块是否能通信；

然后测试各种的异常情况。

**功能测试**

**车控异常**：不能定时向CAN控制器发送命令。

**现象**： 刹车模块向车控发送急停命令（车控收到急停程序是否还会执行其他任务？），车辆急停。

分别设置不同的时间段->

一分钟的现象：

两分钟的现象：

五分钟的现象：

十分钟的现象：

二十分钟的现象：

六十分钟的现象：

**急停模块异常**：如果程序跑飞，独立看门狗会复位程序。

**现象**：车控实时监测的急停模块会掉线。

**压力测试**

车辆长时间在轨道上运行。