容器化技术与虚拟化技术

技术架构

```
Docker CLI 发送接口命令
- Docker Engine
   - containerd (容器运行时)
       - containerd-shim (保持容器进程独立)
        – runc(标准容器运行时)
         └── 依赖 Linux Namespace + cgroups 实现隔离和资源控制
        - kata-runtime(基于轻量虚拟机的安全容器)
           - 虚拟机监控器 (VMM)
              – QEMU(通用虚拟机管理器)
                 - Linux 环境:借助 KVM 加速硬件虚拟化
                  └── kata agent (使用LXC 运行容器)
              - Cloud Hypervisor(轻量级云原生虚拟机监控器)
                 - Linux 环境:直接调用 KVM
                  kata agent (使用LXC 运行容器)
```

1. Docker 和 containerd 的关系

- Docker 最初使用的是 单体架构,后来将运行时部分抽离成了 containerd 。
- 现在的 Docker 架构:
 - 。 构建镜像 → Docker
 - 。 管理容器生命周期 → containerd
 - 。 实际运行容器 → 由 containerd 调用 runc (或其他兼容的 runtime)

2. containerd 和 kata-container 的关系

- containerd 默认使用 runc 启动容器。
- 如果你想获得更强隔离(如在多租户环境),可以配置 kata-runtime (Kata Containers 提供)作为 containerd 的 runtime。
- kata-runtime 实际是使用虚拟机(QEMU 或 Cloud Hypervisor)来运行容器。

3. Kata Containers 和 QEMU / Cloud Hypervisor

- Kata Containers 本质是将容器运行在轻量虚拟机中。
- 它支持多种 VMM (虚拟机监控器) 后端:
 - 。 默认是 QEMU (兼容性广)
 - 。 也支持 Cloud Hypervisor(专为云场景优化,更轻量,启动快)

4. QEMU 和 Cloud Hypervisor 的关系

- 都是运行虚拟机的工具:
 - 。 QEMU:功能强大、支持多平台、仿真能力强,但启动稍慢、资源开销大。

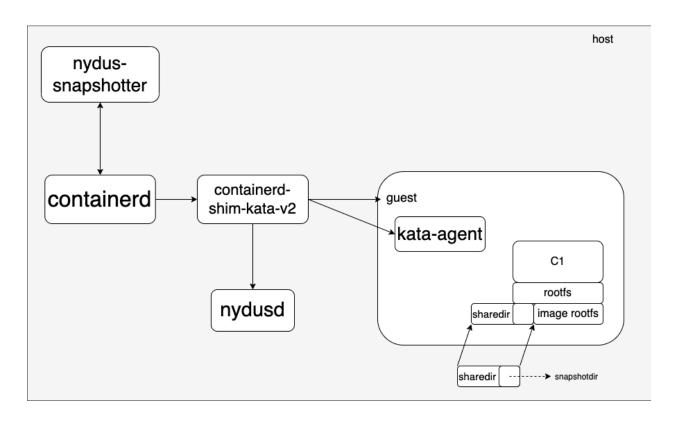
。 Cloud Hypervisor:仅支持 x86-64/aarch64 Linux/Windows,针对云原生场景优化,启动更快,占用更少。

5. 基础概念 — Hypervisor(虚拟机监控器)

虚拟机监控器(Hypervisor) 是实现虚拟化的关键软件层,它在硬件和虚拟机之间调度 资源。根据部署位置不同分为两类:

- **Type 1 (裸机型) Hypervisor**:直接运行在物理硬件上,比如 KVM、MSHV、VMware ESXi、Xen。
- **Type 2(托管型)Hypervisor**:运行在操作系统之上,比如 VirtualBox、VMware Workstation。

Kata Container



Kata Container 项目的本质是在兼容OCI标准的要求下,使用VMM技术,将符合OCI标准的镜像运行在VM中,最终达到使用vm kernel ,对容器实现内核级隔离,并还能保持和容器创建速度接近。

在DBaaS项目中使用Kata容器的难点

- 1. 排查问题链路变长,当运行在kata container中的程序出现问题时,就必须登陆到vm中进行排查,相比于在物理机上自己排查难度增大。
- 2. 运行在虚拟机中的性能损耗,和朱立宏老师了解当时使用kata container进行测试,后续放弃该方案的原因,主要就是测试发现运行在kata container中upsql的性能相比运行在物理机docker容器的性能损失最大达到40%,这是主要放弃kata方案的原因。

总结

Kata Container 是一个提供内核级别安全的容器runtime方案,但是引入VM 虽然能提高容器的隔离能力,但是也大大增加了运维和管理的成本,在如此复杂的架构下,我们觉得我们很难驾驭如此复杂的软件。

Cloud Hypervisor

Cloud Hypervisor 是一个专为**现代云原生场景设计的高性能、轻量级虚拟机监视器 (VMM)**,其技术定位聚焦于通过精简架构、安全性和效率优化,满足云计算基础设施对敏捷性、资源密度及安全隔离的核心需求。

Cloud Hypervisor作为面向云原生设计的轻量级VMM(虚拟机监视器),在启动速度、资源开销和安全性上具有显著优势,但其技术定位也带来了一些相比QEMU的明显缺失和不足。以下是针对Linux环境(如Rocky Linux/RHEL/openEuler)的详细对比分析:

一、功能完整性缺失

- 1. 热迁移与快照支持不足:
 - **实时热迁移**:QEMU支持完整的实时迁移(Live Migration),可在业务无感知状态下迁移虚拟机;Cloud Hypervisor仅提供基础迁移功能,复杂场景(如大内存实例或网络密集型负载)的迁移成功率和稳定性较低13。
 - **快照管理**:QEMU支持完整快照链(增量/差异快照),而Cloud Hypervisor的快照功能处于"部分支持"状态,缺乏高级回滚和一致性保障机制1。

2. 高级设备管理能力弱:

- 设备热插拔:虽然支持基础设备热插拔,但缺乏QEMU的精细化控制(如PCIe设备动态重配)。
- 传统硬件兼容性: 仅支持 virtio 半虚拟化设备(如virtio-blk/net),无法模拟传统硬件(如IDE硬盘、e1000网卡),导致旧版OS或专用设备驱动兼容性差15。

■ 二、硬件兼容性与生态局限性

1. 异构架构支持不足:

- QEMU支持全CPU架构模拟(x86、ARM、PowerPC等),而Cloud Hypervisor 仅优化支持**x86_64**,ARMv8处于实验阶段,其他架构(如RISC-V)几乎无支持 46。
- 在国产化场景(如openEuler+昇腾/RISC-V)中,QEMU已被深度集成,Cloud Hypervisor需额外适配3。

2. GPU/AI加速支持薄弱:

• QEMU成熟支持**GPU直通**(vGPU/NVIDIA GRID)和虚拟化方案(如vGPU分片);Cloud Hypervisor虽支持基础直通,但缺乏虚拟化分片和AI框架(如CUDA)的深度优化310。

☆ 三、管理与调试工具链不完善

1. 运维工具生态差距:

- **图形化管理**:QEMU可通过 virt-manager 提供完整GUI,Cloud Hypervisor仅有基础CLI工具(ch-remote),依赖第三方集成1。
- **监控与诊断**:QEMU支持 libvirt +Prometheus等全链路监控,Cloud Hypervisor 的监控接口(如Metrics API)功能简陋,缺乏性能剖析工具13。

2. 调试能力不足:

• QEMU提供完整的设备模拟调试、内存泄漏检测和QEMU Trace跟踪工具; Cloud Hypervisor仅支持基础GDB,缺乏深度调试能力,问题定位效率低16。

四、生产环境成熟度与稳定性短板

1. 企业级特性缺失:

- **高可用保障**:QEMU支持集群化部署(如OpenStack Nova调度),配合热迁移实现故障恢复;Cloud Hypervisor无原生HA方案,依赖上层编排35。
- **热升级能力**:QEMU需重启或迁移VM以更新Hypervisor;Cloud Hypervisor虽 支持模块热替换,但实际生产中稳定性未经验证29。

2. 资源弹性限制:

• 大内存VM启动优化不足:QEMU通过**并发内存清零**可将700GB内存VM启动时间 从270秒降至22秒;Cloud Hypervisor仍需完整预分配内存,启动延迟显著。

总结

Cloud Hypervisor是

云原生轻量化场景的革新者,他的使用场景主要是秒级启动、低资源开销的简单的无状态服务容器场景,面对数据库这样对启动要求不高,资源开销较大的场景,并不时候,并且他还缺失如VM热迁移,完整的VM快照管理等重要的运维功能。

研究后思考

回到需求本身,我们希望在DBaaS项目中有所变化,找到能够引起客户继续投资DBaaS的技术点。由kata container 和Cloud Hypervisor项目启发,并结合现有的DBaaS设计模型,我觉得可以通过将DBaaS平台引入扩展 VM 管理能力为技术点,解决虚拟机的内核级隔离和强大的VM技术(热迁移,快照管理),实现新的DBaaS平台。

新架构中会引入对于物理机管理VM的功能,主要通过LibVirt实现,底层使用QEMU/KVM实现。并在VM中运行Docker,并纳入现有MGM的管理范围,并标记是虚拟机,运行指定范围的容器,以满足安全容器的需求,在物理机上实现虚拟机运行容器和直接运行容器,多重运行方式。并且后续还可以使用VM技术中的热迁移及快照技术,进一步加强运维能力。

新架构

