### 第八章

Keras 捲積神經網路 (CNN)辨識手寫數字



### MLP多層感知器 vs. CNN卷積神經網路

· MLP多層感知器 和 CNN卷積神經網路的主要差

異是:CNN增加了卷積層1、池化層1、卷積層

2、池化層2的處理以提取特徵。

輸入層

捲積層1

池化層1

捲積層2

池化層2

. .

平坦層

隱藏層

諭出層

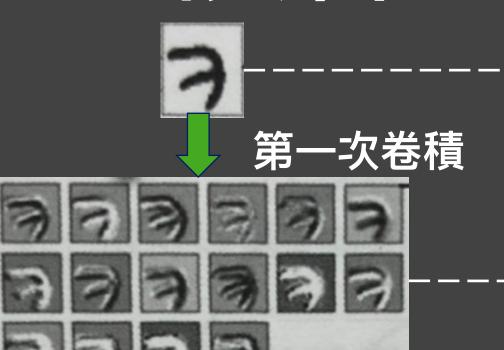
輸入層 input 28X28影像共1層

> 卷積層1 28X28影像 共16層

池化層1 14X14影像 共16層

卷積層2 14X14影像 共36層

> 池化層2 7X7影像 共36層



第一次縮減取樣



第二次卷積



第二次縮減取樣



輸入的數字影像28X28大 小,例如:數字7的影像。 第1次卷積運算:輸入的數 字影像28X28大小,會產生 16個影像,卷積運算並不會 改變影像大小,所以仍然是 28X28大小。

第1次縮減取樣:將16個 28X28影像,縮小為16個 14X14的影像。

第2次卷積運算:將原本16個的影像,轉換為36個影像,卷積運算不會改變影像大小,所以仍然是大小

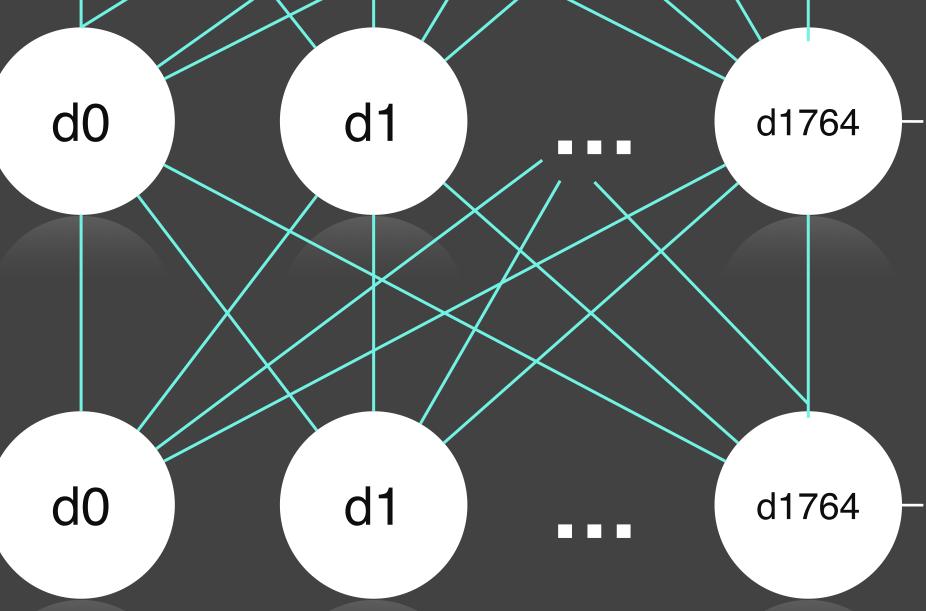
第2-次縮減取樣:將36個 14X14的影像,縮小為36個 7X7的影像

平坦層 1764神經元



平坦層將36個7X7影像,以reshape轉換為1維的向量,長度36X7X7=1764,也就1764個float數字作為神經元的輸入。

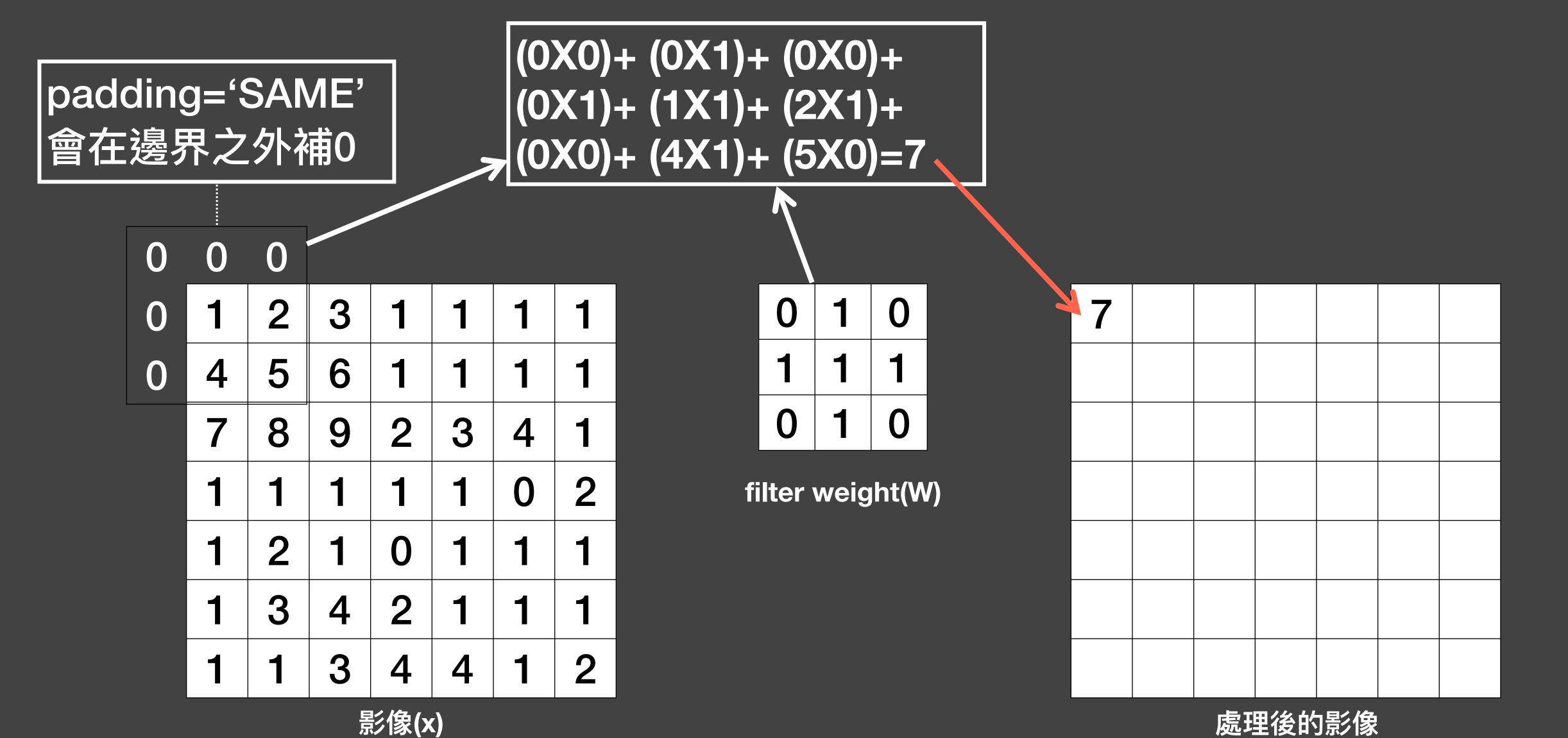
隱藏層 128神經元



隱藏層共有128個神經元。

輸出層 10神經元 輸出層共有10個神經元,對 應到0~9十個數字。

- 卷積運算:積層的意義是將原本一個影像,經過卷積運算,產生多個影像,就好像將相片卷積起來。
- 卷積運算運算方式,如下圖:
- 1. 先以隨機的方式產生filter weight,大小是3X3。
- 2. 要轉換的影像由左而右、由上而下,依序選取3X3的矩陣。
- 3. 透過影像選取的矩陣(3X3)與filter weight (3X3)的乘積,計算出第1列、第1行的數字。



• 再以相同的方式計算第1列、第2行的數字。

0	0	0				
1	2	ည	1	1	1	1
4	5	6	1	1	1	1
7	8	9	2	3	4	1
1	1	1	1	1	0	2
	<u> </u>					
1	2	1	0	1	1	1
_		1 4		1	1	1 1 2

0	1	0
1	1	1
0	1	0

filter weight(W)

7	11			

依照上列相同的方式,依序完成所有運算,就完成影像的處理。

# 8.1 CNN卷積神經網路簡介使用單一filter weight卷積運算產生影像

·如下圖,將數字影響7(大小為28X28),使用隨機產生的5X5的filter weight(W)濾鏡 ,進行卷積運算。

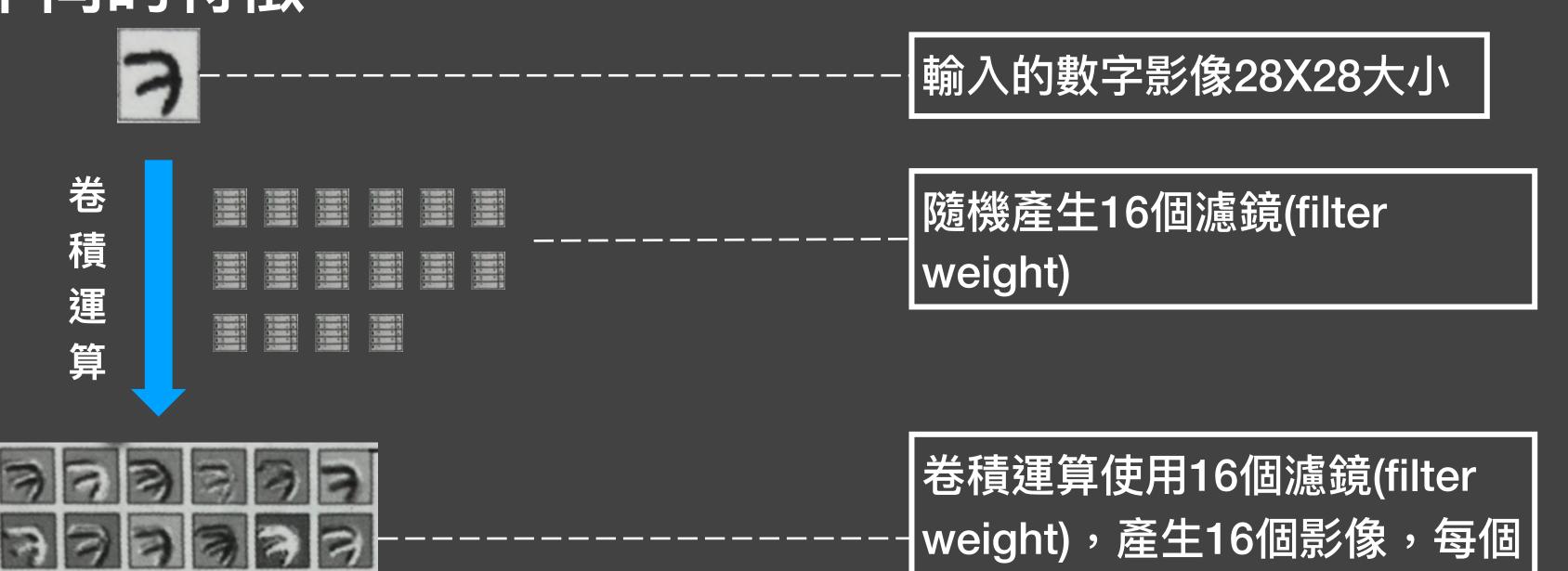


卷積運算並不會改變影像大小,所以處理後的影像,仍然是 28X28大小。卷積運算後的效果,很類似濾鏡效果。可以幫助 提取輸入的不同特徵,例如:邊緣、線條和角等。

## 8.1 CNN卷精神經網路簡介使用多個filter weight卷積運算產生多個影像

7337

- ·接下來,我們將隨機產生16個filter weight,也就是16個濾鏡。
- · 卷積運算使用16個濾鏡filter weight,產生16個影像,每個影像 提取不同的特徵。

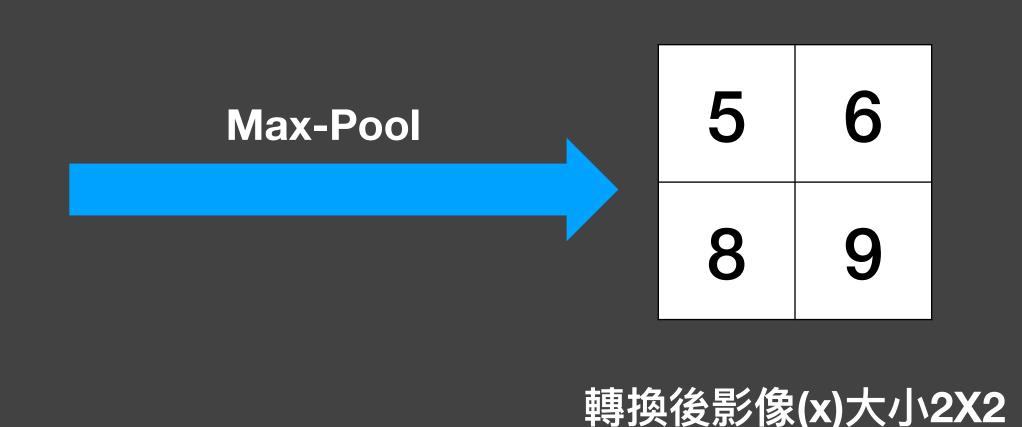


影像提取不同的特徵

### Max-Pool運算說明

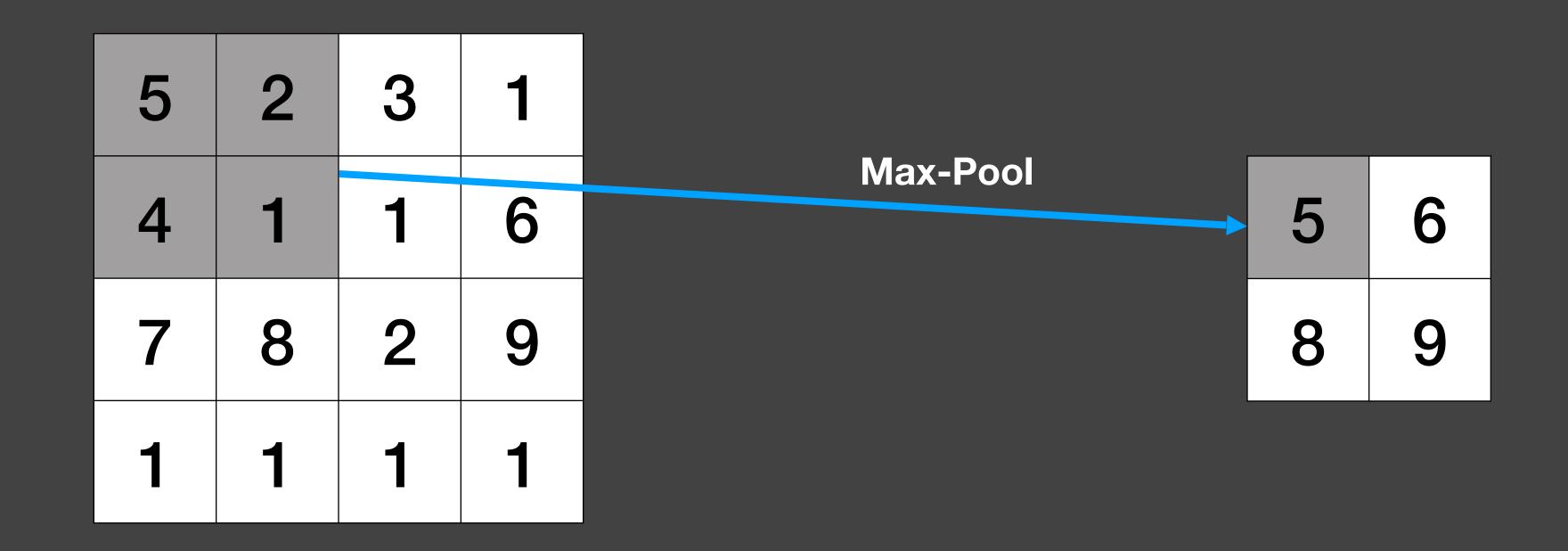
Max-Pool運算可以將影像縮減取樣(downsampling),如下圖:原本影像是4X4,經過Max-Pool運算轉換後,影像大小為2X2.

5	2	3	1
4	1	1	6
7	8	2	9
1	1	1	1



Max-Pool的詳細說明如下:

• 左上角4個數字:取5、2、4、1當中最大的數字,也就是5



右上角4個數字:取3、1、1、6當中最大的數字,也就是6

5	2	3	1	Max-Pool	
4	1	1	6	5	6
7	8	2	9	8	9
1	1	1	1		

左下角4個數字:取7、8、1、1當中最大的數字,也就是8

5	2	3	1			
4	1	1	6		5	6
7	8	2	9	Max-Pool	-8	9
1	1	1	1			

右下角4個數字:取、9、1、2當中最大的數字,也就是9

5	2	3	1			
4	1	1	6		5	6
7	8	2	9	Max-Pool	8	9
1	1	1	1			

# 8.1 CNN卷精神經網路簡介使用Max-Pool將手寫數字影像轉換

使用Max-Pool進行縮減取樣(downsampling) ,執行手寫數字影像轉換,將16個28X28影像,縮小為16個14X14的影像。但是不會改變影像數量(仍然是16)。

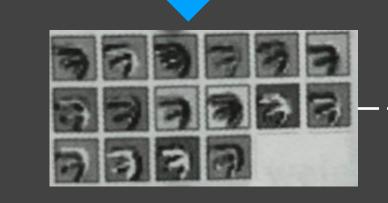
卷積層1 C1\_Conv 28X28影像共16層



原本16個28X28影 像

縮減取樣(downsampling)

池化層1 C1\_Pool 14X14影像共16層



縮小為16個14X14的影 像

- 縮減取樣會縮小影像,有下列的好處:
- 1. 減少需處理的資料點:減少後續運算所需的時間。

2. 讓影像位置差異變小:

例如手寫數字7,位置上下左右可能不同,但是位置的不同可能會影響 辨識。減小影像大小,讓數字的位置差異變小。

3. 參數的數量和計算量下降: 這在一定程度上也控制了過度擬合(overfitting)

### 8.2 進行資料預處理(Preprocess)

### 8.2進行資料預處理

#### 進行資料預處理

· 在命令列輸入下列程式碼,並且按下Shift+Enter執行

```
from keras.datasets import mnist
from keras.utils import np_utils
import numpy as np
np.random.seed(10)

(x_Train, y_Train), (x_Test, y_Test) = mnist.load_data()

x_Train4D = x_Train.reshape(x_Train.shape[0],28,28,1).astype('float32')
x_Test4D = x_Test.reshape(x_Test.shape[0],28,28,1).astype('float32')

x_Train4D_normalize = x_Train4D / 255
x_Test4D_normalize = x_Test4D / 255

y_TrainOneHot = np_utils.to_categorical(y_Train)
y_TestOneHot = np_utils.to_categorical(y_Test)
```

### 8.2進行資料預處理

• 程式碼說明

```
In [1]: from keras.datasets import mnist
                                                     匯入所需模組
       from keras.utils import np utils
       import numpy as np
       np.random.seed(10)
       /home/user/anaconda3/lib/python3.6/site-packages/h5py/ init .py:36: FutureWarning: Conversion of the second argument of
       issubdtype from `float` to `np.floating` is deprecated. In future, it will be treated as `np.float64 == np.dtype(float).t
       ype`.
         from . conv import register converters as register converters
       Using TensorFlow backend.
                                                                讀取MNIST資料
In [2]: (x train, y train), (x test, y test) = mnist.load data()
                                                                                  使用reshape轉換,
In [3]: x train4d = x train.reshape(x train.shape[0], 28, 28, 1).astype('float32')
                                                                                      轉換成4維矩陣
       x test4d = x test.reshape(x test.shape[0], 28, 28, 1).astype('float32')
In [4]: x train4d normalize = x train4d / 255
       x test4d normalize = x test4d / 255
In [5]: y train onehot = np utils.to categorical(y train)
                                                           One-hot encoding
       y test onehot = np utils.to categorical(y test)
```

輸入層

捲積層1

池化層1

捲積層2

池化層2

平坦層

隱藏層

輸出層

28 x 28

28 x 28, 16層

14 x 14, 16層

14 x 14, 36層

7 x 7, 36層

1764個神經元 (= 7 x 7 x 36)

128個神經元

10個神經元

#### 查看模型的摘要

· 在命令列輸入下列程式碼,並且按下Shift+Enter依序執行。

```
from keras.models import Sequential
from keras.layers import Dense,Dropout,Flatten,Conv2D,MaxPooling2D
model = Sequential()
model.add(Conv2D(filters=16,
                kernel_size=(5,5),
                padding='same',
                input_shape=(28,28,1),
                activation='relu'))
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
model.add(Conv2D(filters=36,
                kernel size=(5,5),
                padding='same',
                activation='relu'))
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
model.add(Dropout(0.25))
model.add(Flatten())
model.add(Dense(128, activation='relu'))
model.add(Dropout(0.5))
model.add(Dense(10,activation='softmax'))
```

• 程式碼說明

```
from keras.models import Sequential
                                                           匯入所需模組
      from keras.layers import Dense, Dropout, Flatten, Conv2D, MaxPooling2D
                               建立Sequential模型
     model = Sequential()
                                                             濾鏡數: 16個
In [8]:
     model.add(
        Conv2D (
           filters=16,
                                                            濾鏡大小: 5x5
           kernel size=(5,5),
           padding='same',
                                                    捲積後影像大小不變(same)
           input shape=(28,28,1),
           activation='relu'
                                              輸入影像維度: 28(高)x28(寬)x1(黑白)
                                                           激活函數:ReLU
     model.add(MaxPooling2D(pool size=(2,2)))
                  建工池化層
```

建工工池门口僧 1 土山。

大小: 2x2

• 程式碼說明

```
濾鏡數:36個
                         建立捲積層
In [10]:
      model.add(
         Conv2D(
                                                                     濾鏡大小: 5x5
            filters=36,
            kernel size=(5,5),
            padding='same',
                                                                 捲積後影像大小不變
                                        建业池10僧
            activation='relu'
                                                                         (same)
                                                                    沙子!不懂·Poll!
      model.add(MaxPooling2D(pool size=(2,2)))
                                       Dropout: 25%
      model.add(Dropout(0.25))
In [12]:
                                建立平坦層
      model.add(Flatten())
In [13]:
                                           建工心意趣/置,仅用HeLU涨活些
      model.add(Dense(128, activation='relu'))
In [14]:
      model.add(Dropout(0.5))
In [15]:
                                          Dropout: 50%
In [16]:
      model.add(Dense(10, activation='softmax'))
```

建立輸出層,使用softmax激活函數

#### 查看模型的摘要

Trainable params: 64,158

Non-trainable params: 0

None

· 在命令列輸入下列程式碼,並且按下Shift+Enter執行

<u> </u>		<u> </u>	
<pre>print(model.summary())</pre>			
Model: "sequential"			
Layer (type)	Output	Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None,	28, 28, 16)	416
max_pooling2d (MaxPooling2D)	(None,	14, 14, 16)	0
conv2d_1 (Conv2D)	(None,	14, 14, 16)	6416
max_pooling2d_1 (MaxPooling2	(None,	7, 7, 16)	0
conv2d_2 (Conv2D)	(None,	7, 7, 36)	14436
max_pooling2d_2 (MaxPooling2	(None,	3, 3, 36)	0
dropout (Dropout)	(None,	3, 3, 36)	0
flatten (Flatten)	(None,	324)	0
dense (Dense)	(None,	128)	41600
dropout_1 (Dropout)	(None,	128)	0
dense_1 (Dense)	(None,	10)	1290
Total params: 64,158			

卷積層1&池化層1 卷積層2&池化層2

神經網路層(平坦、隱藏、輸出層)

- 評估模型準確率
- · 在命令列輸入下列程式碼,並且按下Shift+Enter執行

#### compile方法須輸入下列參數:

- loss:設定損失函數(Loss Function),在深度學習使用cross\_entropy
   交叉熵,訓練的效果比較好。
- optimizer:設定訓練時的最優化方法,在深度學習使用adam最優化方法,可以讓訓練更快收斂,並提高準確率。
- metrics:設定評估模型的方式是accuracy準確率。

• 評估模型準確率

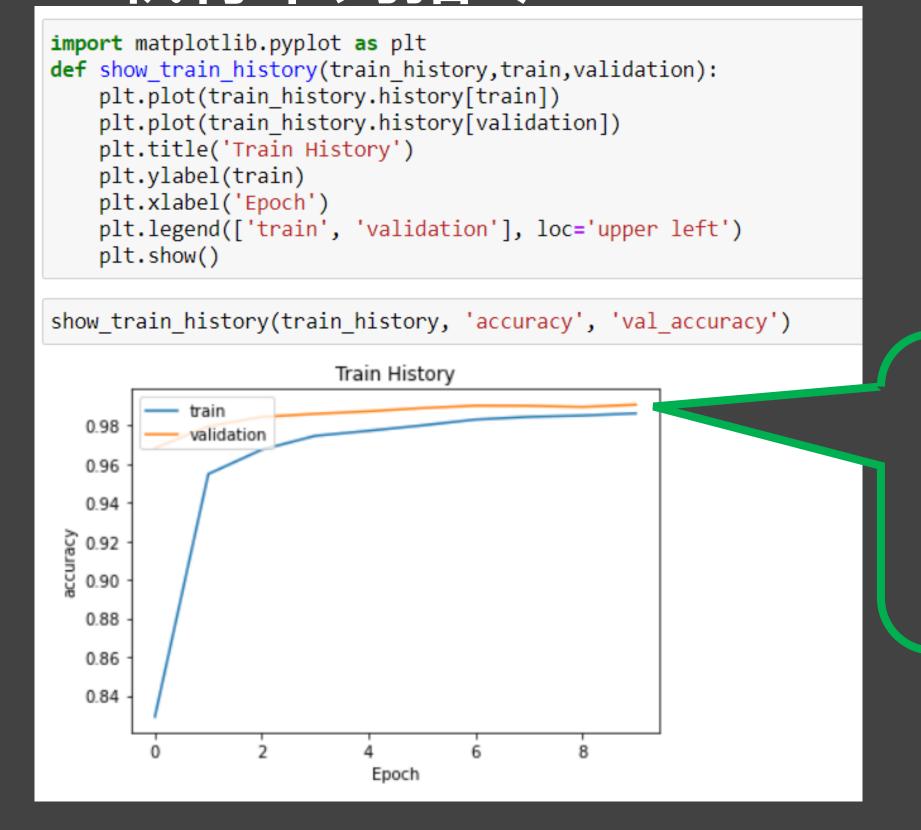
```
train_history=model.fit(x=x_Train4D_normalize,
                       y=y_TrainOneHot, validation_split=0.2,
                       epochs=10, batch_size=300,verbose=2)
Epoch 1/10
160/160 - 46s - loss: 0.6692 - accuracy: 0.7839 - val_loss: 0.1254 - val_accuracy: 0.9623
160/160 - 38s - loss: 0.1701 - accuracy: 0.9494 - val_loss: 0.0817 - val_accuracy: 0.9763
Epoch 3/10
160/160 - 38s - loss: 0.1231 - accuracy: 0.9626 - val_loss: 0.0649 - val_accuracy: 0.9804
160/160 - 41s - loss: 0.0998 - accuracy: 0.9700 - val_loss: 0.0539 - val_accuracy: 0.9840
Epoch 5/10
160/160 - 43s - loss: 0.0843 - accuracy: 0.9760 - val_loss: 0.0493 - val_accuracy: 0.9857
160/160 - 40s - loss: 0.0723 - accuracy: 0.9783 - val_loss: 0.0483 - val_accuracy: 0.9862
Epoch 7/10
160/160 - 37s - loss: 0.0697 - accuracy: 0.9791 - val_loss: 0.0414 - val_accuracy: 0.9889
160/160 - 44s - loss: 0.0602 - accuracy: 0.9817 - val_loss: 0.0367 - val_accuracy: 0.9898
Epoch 9/10
160/160 - 44s - loss: 0.0534 - accuracy: 0.9841 - val_loss: 0.0443 - val_accuracy: 0.9870
Epoch 10/10
160/160 - 42s - loss: 0.0516 - accuracy: 0.9839 - val loss: 0.0373 - val accuracy: 0.9889
```

在命令列輸入下列程式碼,並上使用model.fit訓練,訓練過程會儲存在 train\_history變數,並且輸入下列參數:

- **➣輸入訓練資料參數**
- x=x\_Train4D\_normalize(feature數字影像的特徵值)
- y=y\_Train\_OneHot(label數字影像真實的值)
- 一設定訓練與驗證資料比例
- 設定參數validation\_split=0.2 :訓練之前Keras會自動將 資料80%分為訓練資料、20%分為驗證資料
- 設定epoch(訓練週期)次數與每一批次筆數
- epochs=10:執行10次訓練週期
- batch\_size=300:每一批次300筆資料
- ➣設定顯示訓練過程

·畫出accuracy執行結果

· 貼上第7張的show\_train\_history函數,然後按下Shift+Enter依序 執行下列指令。

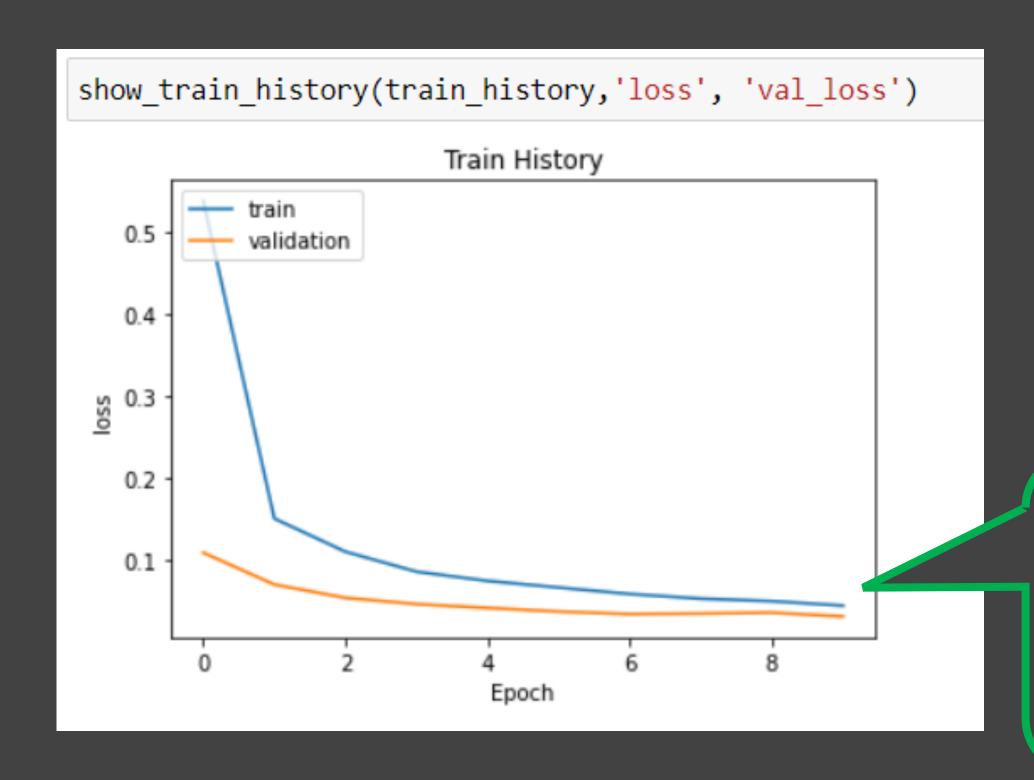


訓練準確率 (藍) & 測試準確度 (橘)

不論訓練還是驗證,準確率都越來越高。

·畫出loss誤差執行結果

· 在命令列輸入下列程式碼,並且按下Shift+Enter執行



訓練誤差 (藍) & 測試誤差 (橋)

不論訓練還是驗證,驗證的誤差都越來越低。

### 8.5 評估模型準確率

### 8.5 評估模型準確率

- 評估模型準確率
- · 在命令列輸入下列程式碼,並且按下Shift+Enter執行

0.9911999702453613

99.12%

#### scores = model.evaluate( :

使用model.evaluate進行評估模型準確率,評估後的準確率會儲存在scores

#### x=x\_Test4D\_normalize :

測試資料的features(已標準化測試資料的數字影像)

• y=y\_TestOneHot):

測試資料的label(數字影像的真實值)

### 8.6 進行預測

### 8.6 進行預測

- 執行預測
- · 按下Shift+Enter依序執行下列指令。

#### 執行預測

```
c:\Users\nan\anaconda3\lib\site-packages\tensorflow\python\keras\engine\sequential.py:450: UserWarning: `model.predict_classes
()` is deprecated and will be removed after 2021-01-01. Please use instead:* `np.argmax(model.predict(x), axis=-1)`, if your
model does multi-class classification (e.g. if it uses a `softmax` last-layer activation).* `(model.predict(x) > 0.5).astype
("int32")`, if your model does binary classification (e.g. if it uses a `sigmoid` last-layer activation).
    warnings.warn('`model.predict_classes()` is deprecated and '
```

```
prediction[:10]
array([7, 2, 1, 0, 4, 1, 4, 9, 5, 9], dtype=int64)
```

查看預測結果的前10筆 資料

### 8.6 進行預測

- · 使用show\_images\_labels\_prediction函數顯示前10筆預測結果
- · 在命令列輸入下列程式碼,並且按下Shift+Enter依序執行。

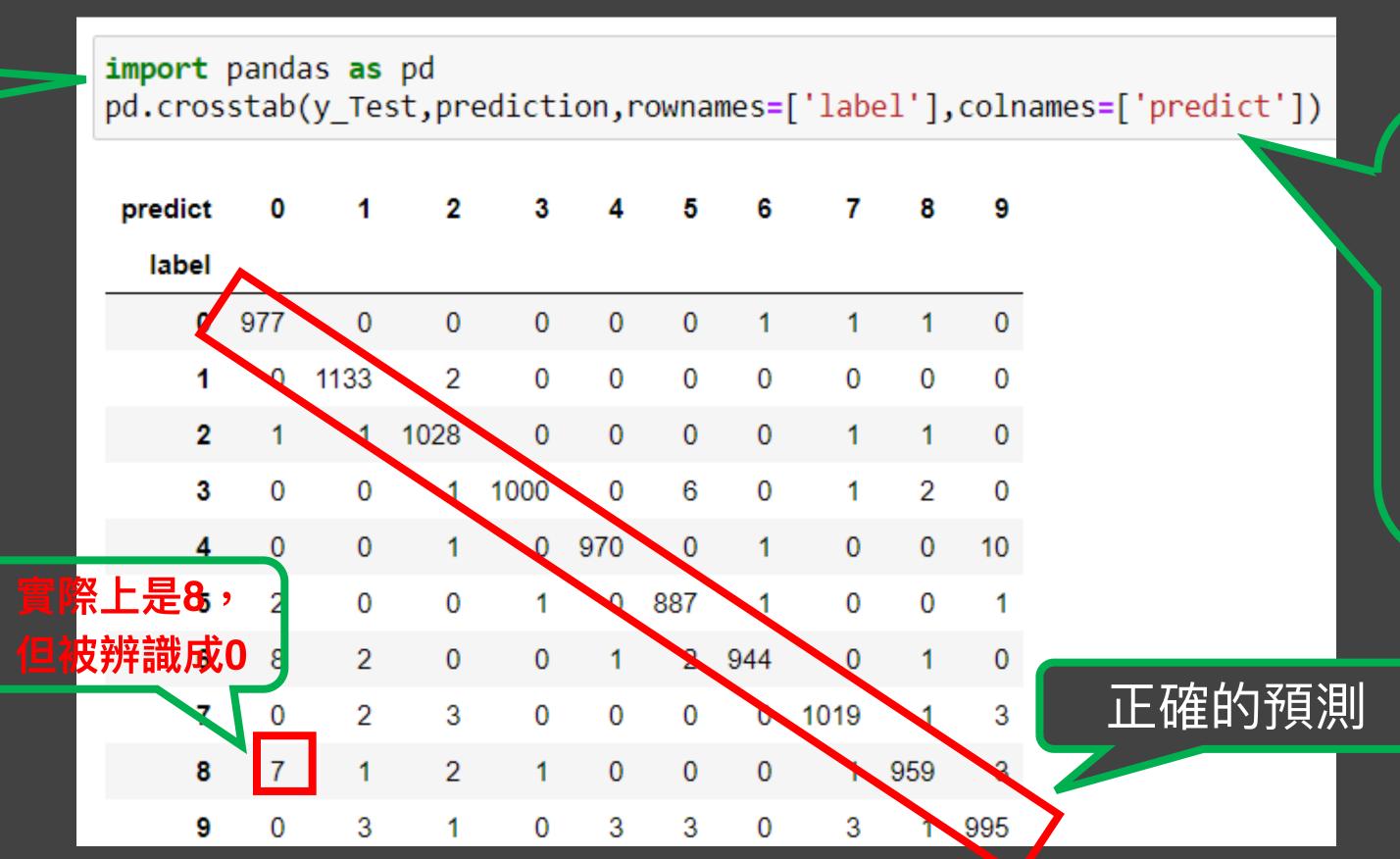


### 

### 8.7 顯示混淆矩陣

- 使用pandas crosstab建立混淆矩陣
- · 在命令列輸入下列程式碼,並且按下Shift+Enter執行

匯入pandas模組,後續會以 pd引用



使用pd.crosstab建立混淆 矩陣,輸入下列參數:

- 測試資料數字影像的真實值
- 測試資料數字影像的預測結果
- · 設定行的名稱是label
- · 設定列的名稱是predict

## 8.8 結論

### 8.8 結論

- · 使用卷積神經網路CNN(convolutional neural network),辨識 Mnist料集中的手寫數字,其分類精度接近為99%。
- 這只是單色手寫數字辨識,相對來說比較單。
- 下一章我們將介紹更具挑戰性,使用卷積神經網路,辨識CIFAR-10 資料集,辨識彩色影像共10個分類:飛機、汽車、鳥、貓、鹿、狗、 青蛙、船、卡車。