

第五章 数组和广义表

- 5.1 数组的定义
- 5.2 数组的顺序表示和实现
- 5.3 矩阵的压缩存储
 - 5.3.1 特殊矩阵
 - 5.3.2 稀疏矩阵
- 5.4 广义表的定义
- 5.5 广义表的存储结构

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

稀疏矩阵的压缩存储

$$A = \begin{pmatrix} 15 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 11 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 6 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 9 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

① 如何只存储非零元素？

注意：稀疏矩阵中的非零元素的分布没有规律。

一元多项式的表示

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

稀疏矩阵的压缩存储

将稀疏矩阵中的每个非零元素表示为：

(行号，列号，非零元素值)——三元组(3-tuple, triple)

定义三元组：

row (行)	col (列)	item (值)
----------------	----------------	-----------------

```
typedef struct {  
    int row, col;           //行号，列号  
    ElemType item           //非零元素值  
}Triple;
```

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

稀疏矩阵的压缩存储

三元组表：将稀疏矩阵的非零元素对应的三元组所构成的集合，按行优先的顺序排列成一个线性表。

$$A = \begin{pmatrix} 15 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 11 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 6 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 9 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

三元组表 = ((0,0,15), (1,1,11), (2,3,6), (4,0,9))

① 如何存储三元组表？

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

稀疏矩阵的压缩存储——三元组顺序表

采用顺序存储结构存储三元组表

$$A = \begin{pmatrix} 15 & 0 & 0 & 22 & 0 & -15 \\ 0 & 11 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 6 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 91 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



三元组顺序表是否需要预留存储空间？

稀疏矩阵的修改操作



三元组顺序表的插入/删除操作

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

稀疏矩阵的压缩存储——三元组顺序表

采用顺序存储结构存储

三元组表

$$A = \begin{pmatrix} 15 & 0 & 0 & 22 & 0 & -15 \\ 0 & 11 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 6 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 91 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	3	22
2	0	5	-15
3	1	1	11
4	1	2	3
5	2	3	6
6	4	0	91
	空	空	空
Max-1	闲	闲	闲
	5 (矩阵的行数)		
	6 (矩阵的列数)		
	7 (非零元个数)		

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

稀疏矩阵的压缩存储——三元组顺序表

存储结构定义：

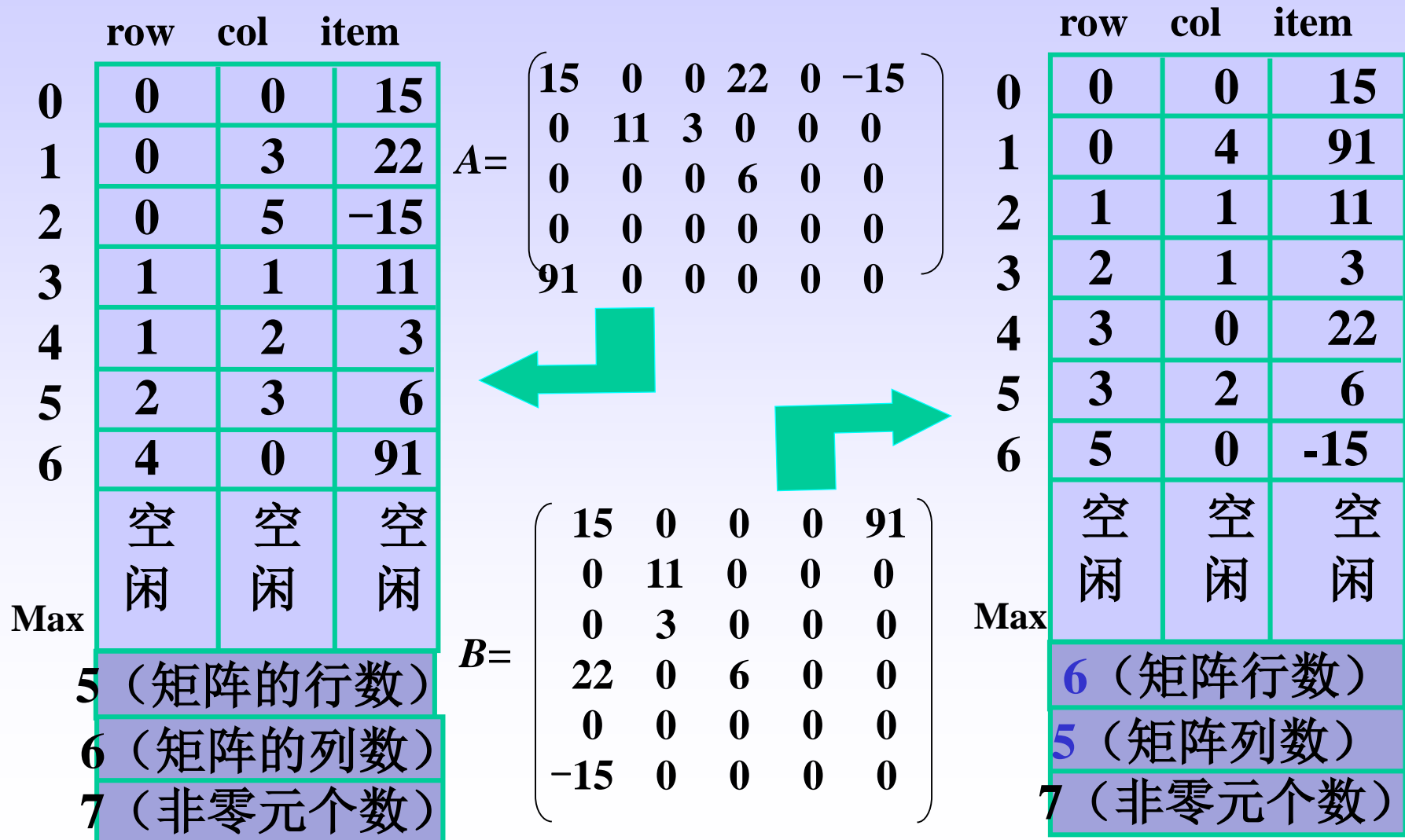
```
#define Max 100;
typedef struct
{
    Triple data[Max]; //存储非零元素
    int mu, nu, tu;    //行数，列数，非零元个数
}TSMatrix;

typedef struct {
    int row, col;      //行号，列号
    ElemType item      //非零元素值
}Triple;
```

其中, data域中的三元组是以行序为主序进行排列的.

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

三元组顺序表操作——转置操作



5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

三元组顺序表转置算法——算法 I

基本思想：直接取，顺序存。即在A的三元组顺序表中依次找第0列、第1列、...直到最后一列的三元组，并将找到的每个三元组的行、列交换后顺序存储到B的三元组顺序表中。

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

设置矩阵B的行数、列数、非零元个数

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	3	22
2	0	5	-15
3	1	1	11
4	1	2	3
5	2	3	6
6	4	0	91
	空	空	空
Max-1	闲	闲	闲
5 (矩阵的行数)			
6 (矩阵的列数)			
7 (非零元个数)			

	row	col	item
0			
1			
2			
3			
4			
5			
6			
Max-1			
6 (矩阵的行数)			
5 (矩阵的列数)			
7 (非零元个数)			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

在矩阵A中查找第0列非零元，顺序存储到矩阵B中

	row	col	item
→ 0	0	0	15
1	0	3	22
2	0	5	-15
3	1	1	11
4	1	2	3
5	2	3	6
→ 6	4	0	91
	空	空	空
Max-1	闲	闲	闲
5（矩阵的行数）			
6（矩阵的列数）			
7（非零元个数）			

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	4	91
2			
3			
4			
5			
6			
Max-1			
6（矩阵的行数）			
5（矩阵的列数）			
7（非零元个数）			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

在矩阵A中查找第1列非零元，顺序存储到矩阵B中

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	3	22
2	0	5	-15
→ 3	1	1	11
4	1	2	3
5	2	3	6
6	4	0	91
	空	空	空
Max-1	闲	闲	闲
5（矩阵的行数）			
6（矩阵的列数）			
7（非零元个数）			

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	4	91
2	1	1	11
3			
4			
5			
6			
Max-1			
6（矩阵的行数）			
5（矩阵的列数）			
7（非零元个数）			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

在矩阵A中查找第2列非零元，顺序存储到矩阵B中

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	3	22
2	0	5	-15
3	1	1	11
→ 4	1	2	3
5	2	3	6
6	4	0	91
	空	空	空
Max-1	闲	闲	闲
5（矩阵的行数）			
6（矩阵的列数）			
7（非零元个数）			

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	4	91
2	1	1	11
3	2	1	3
4			
5			
6			
Max-1			
6（矩阵的行数）			
5（矩阵的列数）			
7（非零元个数）			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

在矩阵A中查找第3列非零元，顺序存储到矩阵B中

	row	col	item
0	0	0	15
→ 1	0	3	22
2	0	5	-15
3	1	1	11
4	1	2	3
→ 5	2	3	6
6	4	0	91
	空	空	空
Max-1	闲	闲	闲
5 (矩阵的行数)			
6 (矩阵的列数)			
7 (非零元个数)			

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	4	91
2	1	1	11
3	2	1	3
4	3	0	22
5	3	2	6
6			
Max-1			
6 (矩阵的行数)			
5 (矩阵的列数)			
7 (非零元个数)			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

在矩阵A中查找第4列非零元，顺序存储到矩阵B中

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	3	22
2	0	5	-15
3	1	1	11
4	1	2	3
5	2	3	6
6	4	0	91
	空	空	空
Max-1	闲	闲	闲
5（矩阵的行数）			
6（矩阵的列数）			
7（非零元个数）			

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	4	91
2	1	1	11
3	2	1	3
4	3	0	22
5	3	2	6
6			
Max-1			
6（矩阵的行数）			
5（矩阵的列数）			
7（非零元个数）			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

在矩阵A中查找第5列非零元，顺序存储到矩阵B中

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	3	22
→ 2	0	5	-15
3	1	1	11
4	1	2	3
5	2	3	6
6	4	0	91
	空	空	空
Max-1	闲	闲	闲
5（矩阵的行数）			
6（矩阵的列数）			
7（非零元个数）			

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	4	91
2	1	1	11
3	2	1	3
4	3	0	22
5	3	2	6
6	5	0	-15
Max-1			
6（矩阵的行数）			
5（矩阵的列数）			
7（非零元个数）			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

在矩阵A中查找第6列非零元，顺序存储到矩阵B中

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	3	22
2	0	5	-15
3	1	1	11
4	1	2	3
5	2	3	6
6	4	0	91
	空	空	空
Max-1	闲	闲	闲
5（矩阵的行数）			
6（矩阵的列数）			
7（非零元个数）			

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	4	91
2	1	1	11
3	2	1	3
4	3	0	22
5	3	2	6
6	5	0	-15
Max-1			
6（矩阵的行数）			
5（矩阵的列数）			
7（非零元个数）			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

三元组顺序表转置算法 I ——伪代码

1. 设置转置后矩阵B的行数、列数和非零元个数;
2. 在B中设置初始存储位置pb;
3. for (col=最小列号; col<=最大列号; col++)
 - 3.1 在A中查找列号为col的三元组;
 - 3.2 交换其行号和列号, 存入B中pb位置;
 - 3.3 pb++;

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

```
Status TransposeMatrix( TSMatrix A, TSMatrix &B )
{  B.mu=A.nu;  B.nu=A.mu;  B.tu=A.tu;
   if( B.tu ) {
       pb=0;
       for( col=0; col<XXXX; col++ )
           for( pa=0; pa<XXXX; pa++ )
               if( A.data[pa].col == col )
                   {  B.data[pb].col  = A.data[pa].row;
                      B.data[pb].row  = A.data[pa].col;
                      B.data[pb].item = A.data[pa].item;
                      pb++;
                   }
   }
   return OK;
}
```

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

```
Status TransposeMatrix( TSMatrix A, TSMatrix &B )
{  B.mu=A.nu;  B.nu=A.mu;  B.tu=A.tu;
   if( B.tu ) {
       pb=0;
       for( col=0; col<A.nu; col++ )
           for( pa=0; pa<A.tu; pa++ )
               if( A.data[pa].col == col )
                   {  B.data[pb].col  = A.data[pa].row;
                      B.data[pb].row  = A.data[pa].col;
                      B.data[pb].item = A.data[pa].item;
                      pb++;
                   }
   }
   return OK;
}
```

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

三元组顺序表转置算法——算法 II

A			B		
row	col	item	row	col	item
0	0	15	0	0	15
1	0	22	1	4	91
2	0	-15	2	1	11
3	1	11	3	1	3
4	1	2	4	0	22
5	2	3	5	2	6
6	4	0	6	0	-15
	空	空			
	闲	闲			
5 (矩阵的行数)			6 (矩阵的行数)		
6 (矩阵的列数)			5 (矩阵的列数)		
7 (非零元个数)			7 (非零元个数)		

第0列第1个
非零元素

第0列有2个非零元素

第1列第1个
非零元素

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

三元组顺序表转置算法——算法 II

基本思想：顺序取，直接存。即在A中依次取三元组，交换其行号和列号放到B中**适当**位置。

⑦ 如何确定当前从A中取出的三元组在B中的位置？

分析：A中第0列的第一个非零元素一定存储在B中下标为0的位置上，该列中其它非零元素应存放在B中后面连续的位置上，那么第1列的第一个非零元素在B中的位置便等于第0列的第一个非零元素在B中的位置加上第0列的非零元素的个数，以此类推。

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

三元组顺序表转置算法——算法 II

数据结构设计：

引入两个数组作为辅助数据结构：

num[nu]：存储矩阵A中某列的非零元素的个数；

cpot[nu]：表示矩阵A中某列的第一个非零元素在B中的位置。

num与cpot存在如下递推关系：

$$\begin{cases} \text{cpot}[0]=0; \\ \text{cpot}[\text{col}]=\text{cpot}[\text{col}-1]+\text{num}[\text{col}-1]; & 1 \leq \text{col} < \text{nu} \end{cases}$$

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

矩阵A的非零元素在转置矩阵B的三元组顺序表中的存放顺序为：

B. data

	row	col	item	
cpot[0]:				{
cpot[1]:				{
	
cpot[A. nu-1]:				{

num[0]个A的第0列非零元素

num[1]个A的第1列非零元素

num[A. nu-1]个A的第nu-1列非零元素

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

根据矩阵A计算num和cpot

	row	col	item
0	0	0	15
1	0	3	22
2	0	5	-15
3	1	1	11
4	1	2	3
5	2	3	6
6	4	0	91
	空	空	空
Max-1	闲	闲	闲
	5（矩阵的行数）		
	6（矩阵的列数）		
	7（非零元个数）		

col	0	1	2	3	4	5
num[col]	2	1	1	2	0	1
cpot[col]	0	2	3	4	6	6

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

将矩阵A中col列元素存放在B中下标为cpot[col]的位置

	row	col	item
→ 0	0	0	15
1	0	3	22
2	0	5	-15
3	1	1	11
4	1	2	3
5	2	3	6
6	4	0	91
	空	空	空
	闲	闲	闲

5 (矩阵的行数)

6 (矩阵的列数)

7 (非零元个数)

	row	col	item	
0	0	0	15	← cpot[0]
1				← cpot[0]
2				← cpot[1]
3				← cpot[2]
4				← cpot[3]
5				
6				← cpot[4] cpot[5]

6 (矩阵的行数)

5 (矩阵的列数)

7 (非零元个数)

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

将矩阵A中col列元素存放在B中下标为cpot[col]的位置

	row	col	item
0	0	0	15
→ 1	0	3	22
2	0	5	-15
3	1	1	11
4	1	2	3
5	2	3	6
6	4	0	91
	空	空	空
	闲	闲	闲
	5 (矩阵的行数)		
	6 (矩阵的列数)		
	7 (非零元个数)		

	row	col	item	
0	0	0	15	
1				← cpot[0]
2				← cpot[1]
3				← cpot[2]
4	3	0	22	← cpot[3]
5				← cpot[3]
6				← cpot[4] cpot[5]
	6 (矩阵的行数)			
	5 (矩阵的列数)			
	7 (非零元个数)			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

将矩阵A中col列元素存放在B中下标为cpot[col]的位置

	row	col	item		row	col	item	
	0	0	15		0	0	15	
	1	0	3	22	1			← cpot[0]
→	2	0	5	-15	2			← cpot[1]
	3	1	1	11	3			← cpot[2]
	4	1	2	3	4	3	0	22
	5	2	3	6	5			← cpot[3]
	6	4	0	91	6	5	0	-15
		空	空	空				← cpot[4] cpot[5]
		闲	闲	闲				← cpot[5]
	5 (矩阵的行数)				6 (矩阵的行数)			
	6 (矩阵的列数)				5 (矩阵的列数)			
	7 (非零元个数)				7 (非零元个数)			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

将矩阵A中col列元素存放在B中下标为cpot[col]的位置

	row	col	item		row	col	item	
	0	0	15		0	0	15	
	1	0	22		1			← cpot[0]
	2	0	-15		2	1	11	← cpot[1]
→	3	1	11		3			← cpot[2] cpot[1]
	4	1	2	3	4	0	22	
	5	2	3	5	5			← cpot[3]
	6	4	0	6	5	0	-15	← cpot[4]
		空	空					← cpot[5]
		闲	闲					
	5 (矩阵的行数)				6 (矩阵的行数)			
	6 (矩阵的列数)				5 (矩阵的列数)			
	7 (非零元个数)				7 (非零元个数)			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

将矩阵A中col列元素存放在B中下标为cpot[col]的位置

	row	col	item		row	col	item	
	0	0	15		0	0	15	
	1	0	22		1			← cpot[0]
	2	0	-15		2	1	11	
	3	1	11		3	2	3	← cpot[2] cpot[1]
→	4	1	2	3	4	3	0	22 ← cpot[2]
	5	2	3	6	5			← cpot[3]
	6	4	0	91	6	5	0	-15 ← cpot[4]
		空	空	空				← cpot[5]
		闲	闲	闲				
	5 (矩阵的行数)				6 (矩阵的行数)			
	6 (矩阵的列数)				5 (矩阵的列数)			
	7 (非零元个数)				7 (非零元个数)			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

将矩阵A中col列元素存放在B中下标为cpot[col]的位置

	row	col	item		row	col	item	
	0	0	15		0	0	15	
	1	0	22		1			← cpot[0]
	2	0	-15		2	1	11	
	3	1	11		3	2	3	← cpot[1]
	4	1	2		4	0	22	← cpot[2]
→	5	2	3		5	3	6	← cpot[3]
	6	4	0		6	5	-15	← cpot[4] cpot[3]
		空	空					← cpot[5]
		闲	闲					
	5 (矩阵的行数)				6 (矩阵的行数)			
	6 (矩阵的列数)				5 (矩阵的列数)			
	7 (非零元个数)				7 (非零元个数)			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

将矩阵A中col列元素存放在B中下标为cpot[col]的位置

	row	col	item		row	col	item	
0	0	0	15	0	0	0	15	
1	0	3	22	1	0	4	91	← cpot[0]
2	0	5	-15	2	1	1	11	← cpot[0]
3	1	1	11	3	2	1	3	← cpot[1]
4	1	2	3	4	3	0	22	← cpot[2]
5	2	3	6	5	3	2	6	
→ 6	4	0	91	6	5	0	-15	← cpot[4] cpot[3]
	空	空	空					← cpot[5]
	闲	闲	闲					
	5 (矩阵的行数)				6 (矩阵的行数)			
	6 (矩阵的列数)				5 (矩阵的列数)			
	7 (非零元个数)				7 (非零元个数)			

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

三元组顺序表转置算法 II——伪代码

1. 设置转置后矩阵B的行数、列数和非零元素的个数;
2. 计算A中每一列的非零元素个数;
3. 计算A中每一列的第一个非零元素在B中的下标;
4. 依次取A中的每一个非零元素对应的三元组;
 - 4.1 确定该元素在B中的下标pb;
 - 4.2 将该元素的行号列号交换后存入B中pb的位置;
 - 4.3 预置该元素所在列的下一个元素的存放位置;

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

```
void fasttranstri( TSMatrix A, TSMatrix &B )
{  B.mu=A.nu; B.nu=A.mu; B.tu=A.tu;
  if(B.tu){
    for(col=0; col<A.nu; ++col)  num[col]=0;  //initiate num[]
    for(k=0; k<A.tu; ++k)      ++num[A.data[k].col];
    for(cpot[0]=0,col=1; col<A.nu; ++col)
      cpot[col]=cpot[col-1]+num[col-1];
    for(pa=0; pa<A.tu; ++pa)
    {  col=A.data[pa].col;
      pb=cpot[col];
      B.data[pb].row=A.data[pa].col;
      B.data[pb].col =A.data[pa].row;
      B.data[pb].item=A.data[pa].item;
      ++cpot[col];
    }
  }
}
```

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

```

void fasttranstri( TSMatrix A, TSMatrix &B )
{
    B.mu=A.nu; B.nu=A.mu; B.tu=A.tu;
    if(B.tu){
        for(col=0; col<A.nu; ++col)  num[col]=0;  //initiate num[]
        for(k=0; k<A.tu; ++k)        ++num[A.data[k].col];  // calculate num[]
        for(cpot[0]=0,col=1; col<A.nu; ++col)
            cpot[col]=cpot[col-1]+num[col-1];  // calculate cpot[]
        for(pa=0; pa<A.tu; ++pa)  // 依次处理A的每个非零元素
        {
            col=A.data[pa].col;
            pb=cpot[col];
            B.data[pb].row=A.data[pa].col;
            B.data[pb].col =A.data[pa].row;
            B.data[pb].item=A.data[pa].item;
            ++cpot[col];
        }
    }
}

```

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

稀疏矩阵的压缩存储——十字链表

采用**链接**存储结构存储三元组表，每个非零元素对应的三元组存储为一个链表结点，结构为：

row	col	item
down		right

row: 存储非零元素的行号

col: 存储非零元素的列号

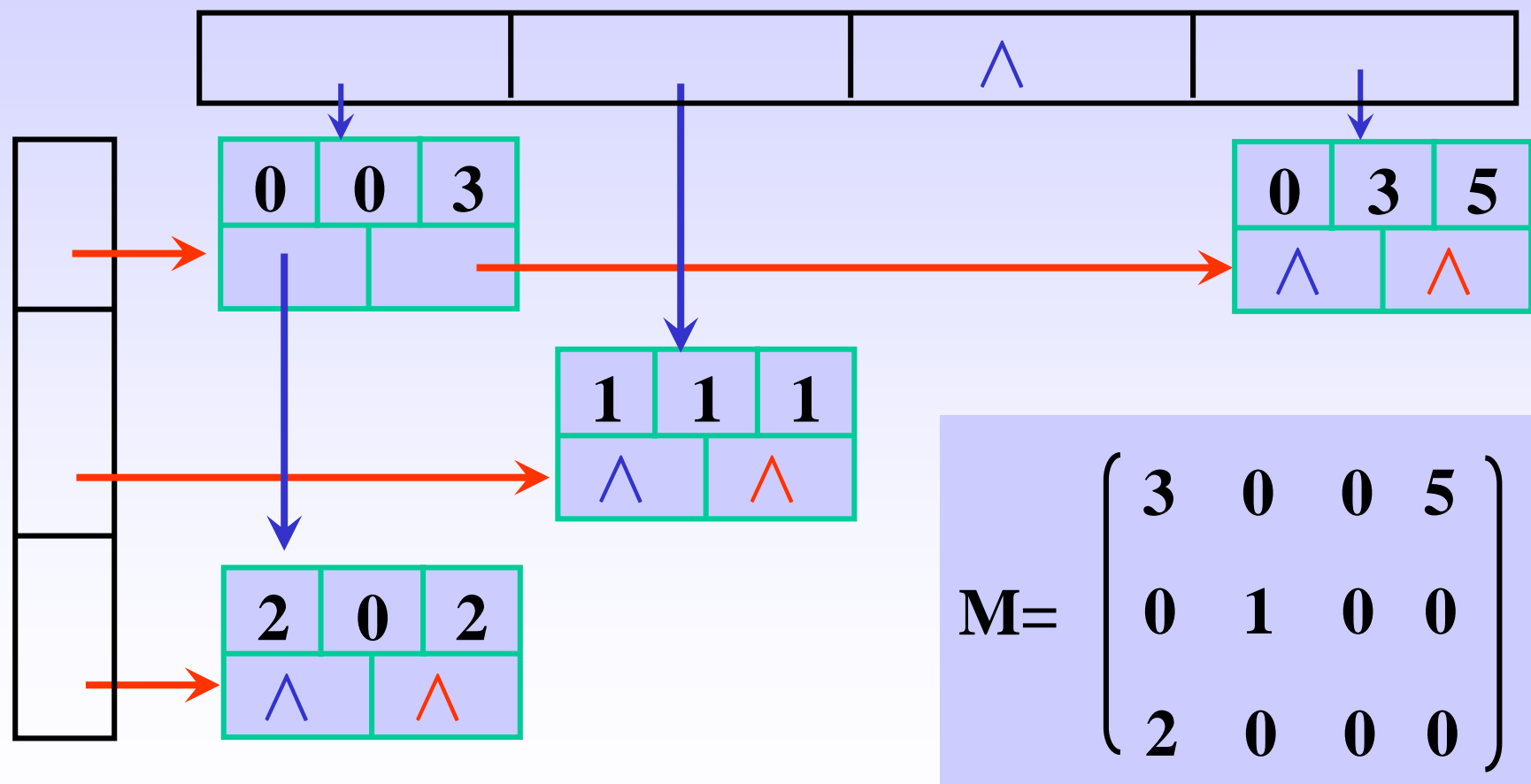
item: 存储非零元素的值

right: 指针域，指向同一行中的下一个三元组

down: 指针域，指向同一列中的下一个三元组

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

稀疏矩阵的压缩存储——十字链表



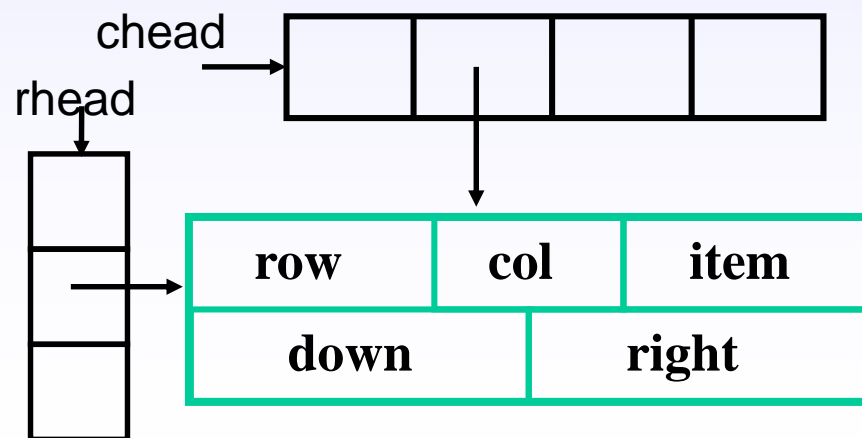
第五章 数组和广义表

- 5.1 数组的定义
- 5.2 数组的顺序表示和实现
- 5.3 矩阵的压缩存储
 - 5.3.1 特殊矩阵
 - 5.3.2 稀疏矩阵
- 5.4 广义表的定义
- 5.5 广义表的存储结构

5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

```
typedef struct OLNode {
    int          i, j;
    ElemType     e;
    Struct OLNode *right, *down;
}OLNode, *OLink;
```

```
typedef struct {
    OLink *rhead, *chead;
    int    mu, nu, tu;
}CrossList
```



5.3 矩阵的压缩存储——稀疏矩阵

```
Status CreateSMatrix_OL(CrossList &M)
{
    scanf(&m, &n, &t);
    M.Mu = m; M.nu = n; M.tu = t;
    if (!(M.rhead = (OLink *)malloc((m+1)*size(OLink)))) exit(Overflow);
    if (!(M.chead = (OLink *)malloc((n+1)*size(OLink)))) exit(Overflow);
    M.rhead[] = M.chead[] = NULL; //行指针列指针初始化
    for (scanf (&i, &j, &e); i != 0; scanf (&i, &j, &e))
    { if (!(p = (OLNode *) malloc (size(OLNode)))) exit(Overflow);
      p->i = i; p->j = j; p->e = e;
      if (M.rhead[i] == NULL || M.rhead[i]->j > j) {insert p into the row link;}
      else {search for the valid space and insert p;}
      if (M.chead[j] == NULL || M.rhead[j]->i > i) {insert p into the column link;}
      else {search for the valid space and insert p;}
    }
    return OK;
}
```


5.4 广义表的定义

广义表的基本概念

广义表： n ($n \geq 0$) 个数据元素的有限序列，记作：

$$LS = (a_1, a_2, \dots, a_n)$$

其中： LS 是广义表的名称， a_i ($1 \leq i \leq n$) 是 LS 的成员（或直接元素），它可以是单个的数据元素，也可以是一个广义表，分别称为 LS 的单元素（或原子）和子表。

通常用大写字母表示广义表，用小写字母表示单元素。

广义表是线性表的推广。

广义表的逻辑结构：直接元素之间是线性关系。

5.4 广义表的定义

广义表的示例

$$A = ()$$

$$B = (e)$$

$$C = (a, (b, c, d))$$

$$D = (A, B, C)$$

$$E = (a, E)$$

$$F = (())$$

5.4 广义表的定义

广义表的基本概念

长度：广义表 LS 中的直接元素的个数；

深度：广义表 LS 中括号的最大嵌套层数。

表头：广义表 LS 非空时，称第一个元素为 LS 的表头；

表尾：广义表 LS 中除表头外其余元素组成的广义表。

广义表的表头为原子或列表，表尾为列表。

① 广义表 $()$ 和广义表 $(())$ 不同？

5.4 广义表的定义

广义表的示例

$$A = ()$$

$$B = (e)$$

$$C = (a, (b, c, d))$$

$$D = (A, B, C)$$

$$E = (a, E)$$

$$F = (())$$

5.4 广义表的定义

广义表的图形表示

$A = ()$

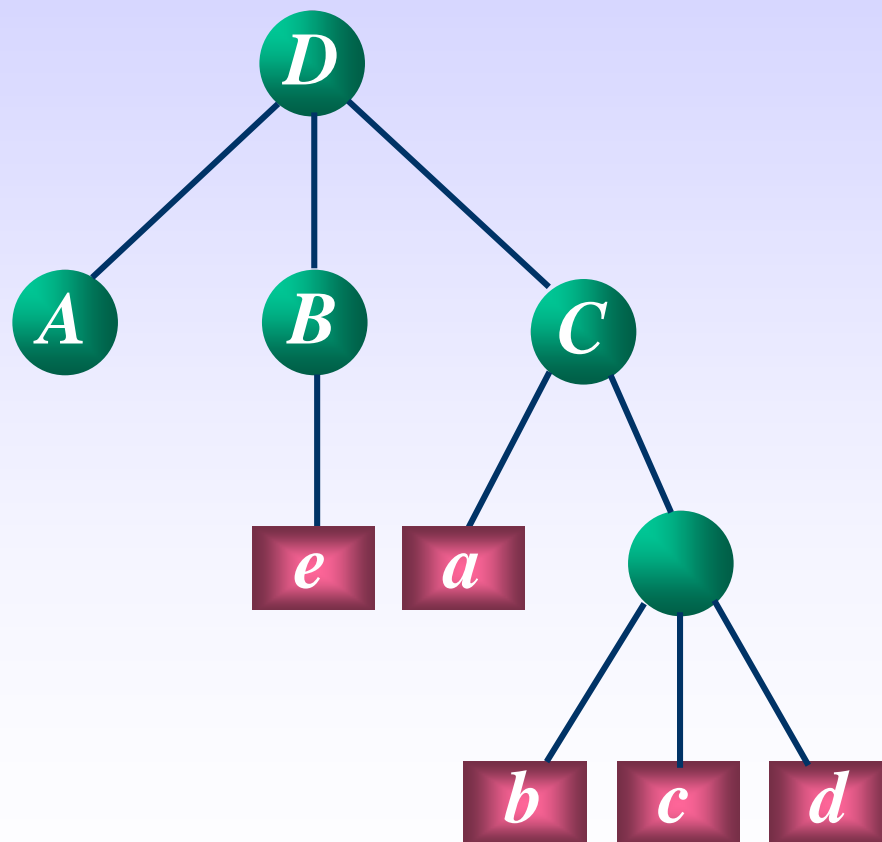
$B = (e)$

$C = (a, (b, c, d))$

$D = (A, B, C)$

$E = (a, E)$

$F = (())$



5.4 广义表的定义

ADT GList {

数据对象: $D = \{ e_i \mid e_i \in \text{AtomSet} \text{ 或 } e_i \in \text{Glist}, i=1,2,\dots,n, n \geq 0 \}$

数据关系: $R1 = \{ \langle e_{i-1}, e_i \rangle \mid e_{i-1}, e_i \in D, i=2,\dots,n \}$

基本操作:

InitGList(&L);

操作结果: 创建空的广义表L.

CreateGlist(&L, S);

初始条件: S是广义表的书写形式串;

操作结果: 由S创建广义表L.

DestroyGlist(&L);

操作结果: 销毁广义表L.

GetHead(L);

操作结果: 取广义表L的头.

GetTail(L);

操作结果: 取广义表L的尾.

}

5.5 广义表的存储结构

① 广义表可以采用顺序存储结构吗？

由于广义表中的数据元素的类型不统一，因此难以采用顺序存储结构来存储。

② 如何采用链接存储结构存储广义表？

若广义表不空，则可分解为表头和表尾；反之，一对确定的表头和表尾可唯一地确定一个广义表。



采用头尾表示法存储广义表

5.5 广义表的存储结构

广义表的存储结构——头尾表示法

广义表中的数据元素既可以是广义表也可以是单元素



表结点——存储广义表；元素结点——存储单元素

① 头尾表示法中的结点结构？

5.5 广义表的存储结构

广义表的存储结构——头尾表示法

结点结构

tag=1	hp	tp
--------------	-----------	-----------

表结点

tag=0	data
--------------	-------------

元素结点

tag: 区分表结点和元素结点的标志;

hp: 指向表头结点的指针;

tp: 指向表尾结点的指针;

data: 数据域, 存放单元素。

5.5 广义表的存储结构

广义表的存储结构——头尾表示法

定义结点结构

```

struct GLNode
{
    int tag;
    union
    {
        ElemType data;
        struct
        {
            GLNode *hp, *tp;
        } ptr;
    };
};

```

tag=1	hp	tp
tag=0	data	

5.5 广义表的存储结构

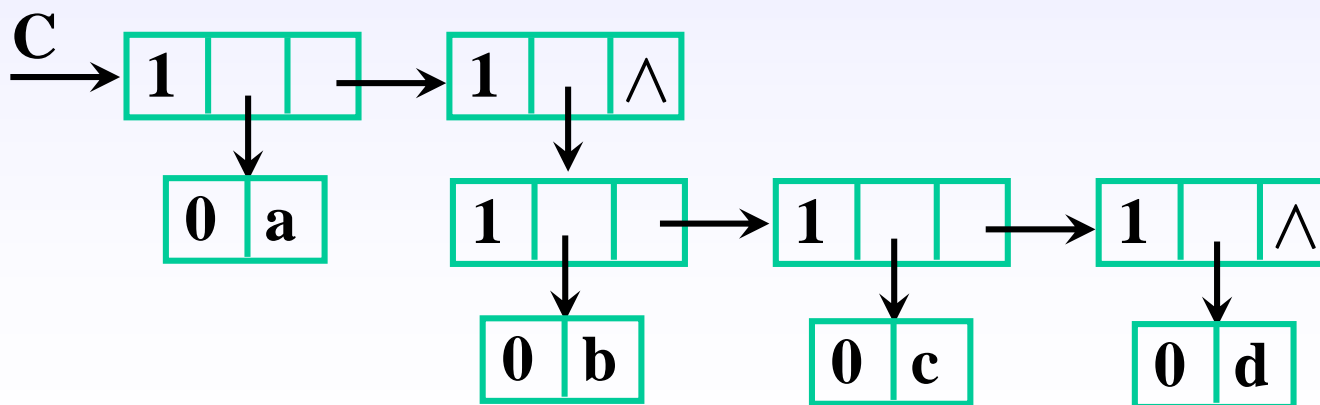
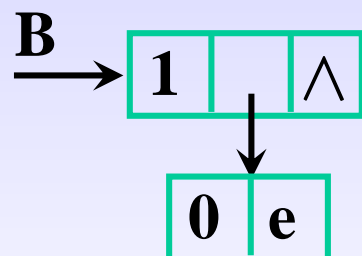
若广义表不空，则可分解为表头和表尾：

这个广义表一定是一个表节点

5.5 广义表的存储结构

广义表的存储结构——头尾表示法

$A \rightarrow \text{NULL}$



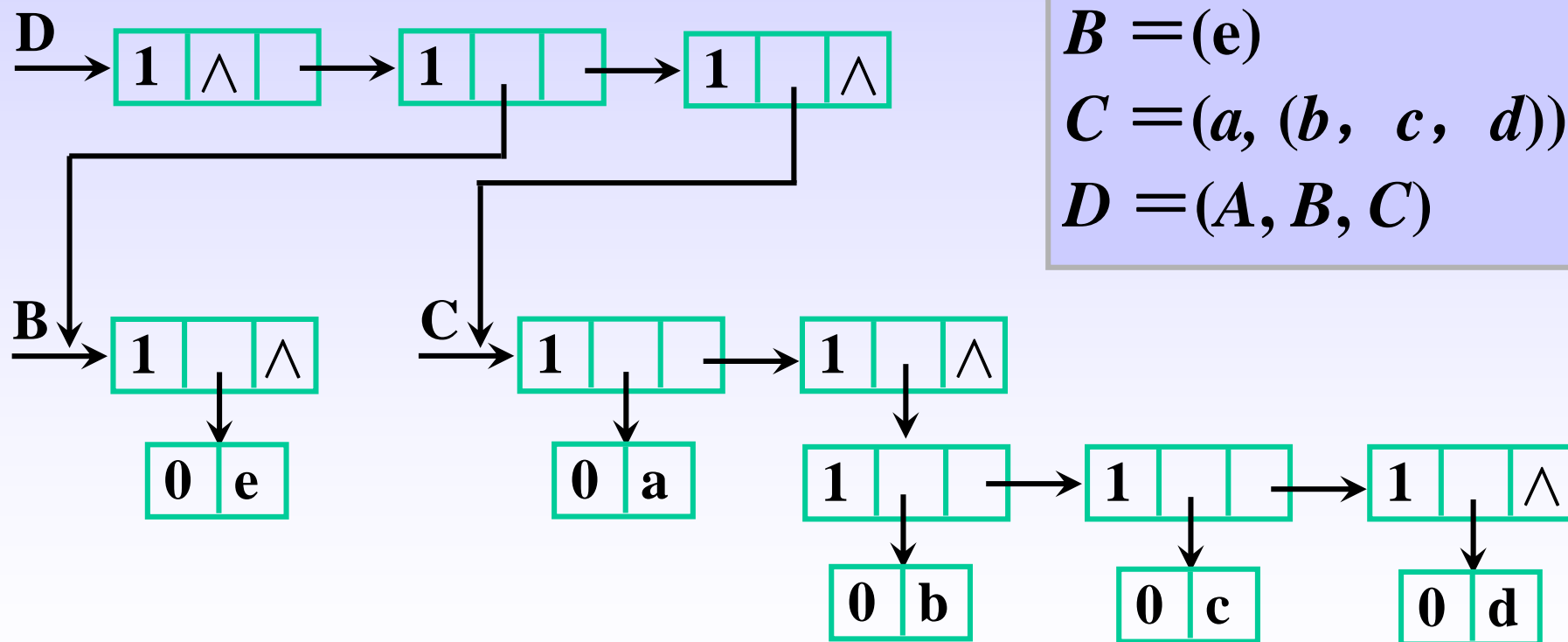
$A = ()$

$B = (e)$

$C = (a, (b, c, d))$

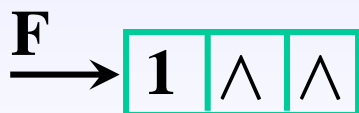
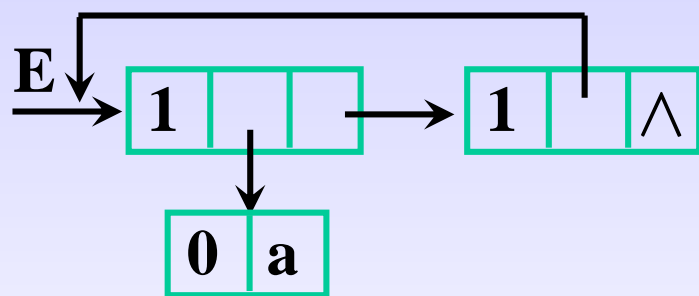
5.5 广义表的存储结构

广义表的存储结构——头尾表示法



5.5 广义表的存储结构

广义表的存储结构——头尾表示法



$$E = (a, E)$$

$$F = (())$$

$$A = ()$$

5.5 广义表的存储结构

广义表的存储结构——头尾表示法

定义结点结构

```

struct GLNode
{
    int tag;
    union
    {
        ElemType data;
        struct
        {
            GLNode *hp, *tp;
        } ptr;
    };
};

```

tag=1	hp	tp
tag=0	data	

求广义表的深度

int GListDepth(GList L)

```
{ if(!L) return 1;
```

```
if(L->tag == ATOM) return 0;
```

```
for (max = 0, pp = L; pp; pp = pp->ptr.tp)
```

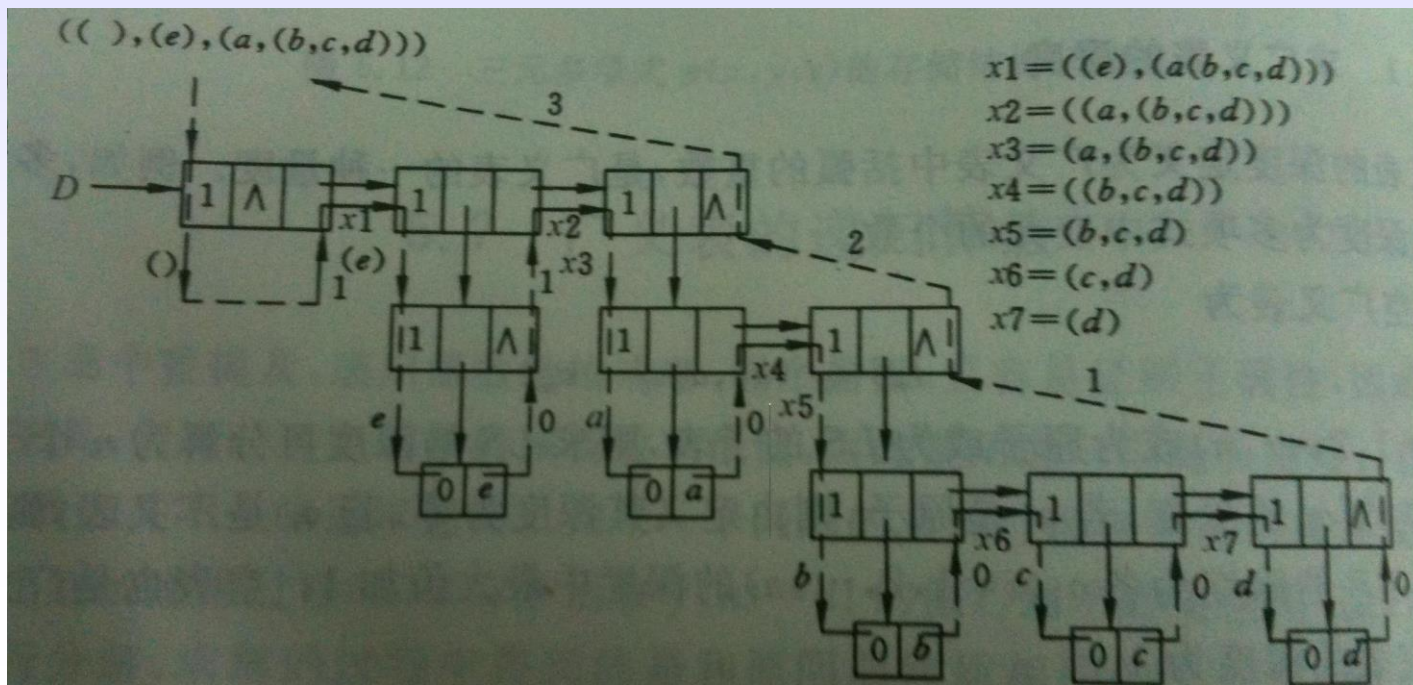
```
{  dep = GListDepth(pp->ptr.hp);
```

```
if (dep > max)
```

```
max = dep;
```

}

```
return max + 1;
```



5.6 m元多项式的表示

设三元多项式 $P(x,y,z)$ 为:

$$P(x,y,z)=x^{10}y^3z^2+2x^6y^3z^2+3x^5y^2z^2+x^4y^4z+6x^3y^4z+2yz+15$$

5.6 m元多项式的表示

设三元多项式 $P(x,y,z)$ 为:

$$P(x,y,z)=x^{10}y^3z^2+2x^6y^3z^2+3x^5y^2z^2+x^4y^4z+6x^3y^4z+2yz+15$$

将 $P(x,y,z)$ 改写为:

$$\begin{aligned} P(x,y,z) &= ((x^{10}+2x^6)y^3+3x^5y^2)z^2 + ((x^4+6x^3)y^4+2y)z + 15 \\ &= Az^2 + Bz + 15 \end{aligned}$$

则 $P(x,y,z)$ 可用广义表表示为: $P=z((A,2), (B,1), (15,0))$

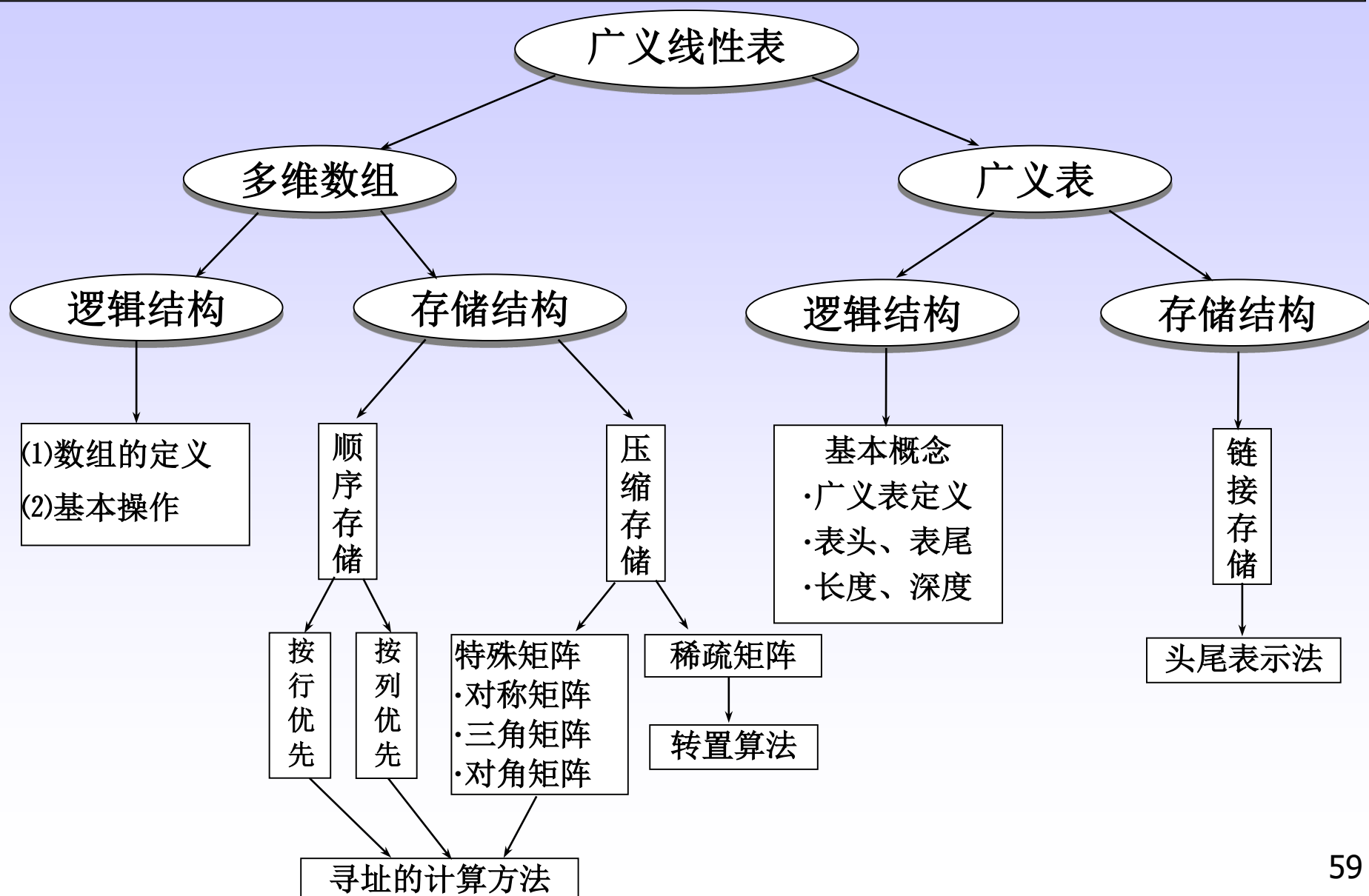
其中 $A=y((C,3), (D,2))$

$$C=x((1,10), (2,6)) \quad D=x((3,5))$$

$$B=y((E,4), (F,1))$$

$$E=x((1,4), (6,3)) \quad F=x((2,0))$$

本章小结



线性表小结

线性表——具有相同类型的数据元素的有限序列。



限制插入、删除位置

特殊线性表

栈——仅在表尾进行插入和删除操作的线性表。

队列——在一端进行插入操作，而另一端进行删除操作的线性表。

串——零个或多个字符组成的有限序列。



限制元素类型为字符，操作以子串为对象

线性表——具有相同类型的数据元素的有限序列。

线性表小结

线性表——具有相同类型的数据元素的有限序列。



将元素的类型进行扩充

广义线性表 { (多维) 数组——线性表中的数据元素可以是线性表，但所有元素的类型相同。
广义表——线性表中的数据元素可以是线性表，且元素的类型可以不相同。

作业

- 第三章 栈和队列
 - 1.说明如何用两个栈来实现一个队列，用C写出你的算法实现，并分析出队、入队操作的时间复杂度。
 - 2.说明如何用两个队列来实现一个栈，用C写出你的算法实现，并分析出栈、入栈操作的时间复杂度。
- 第四章 串
 - 1.用C编写函数strdel，参量是字符串string1和字符串string2，并且sizeof(string1)>=sizeof(string2)。，删除string1中第一次出现的string2，最后返回string1.

作业

- 《数据结构题集》
 - P. 22、23: 3.4(1)、3.6
 - P. 28: 4.6、4.8

作业

- 补充题
 - 矩阵A由m行n列元素构成，请用C编写算法，分别利用数组和广义表实现矩阵的转置运算。并分析两种算法的时间和空间复杂度。
- 《数据结构题集》
 - P. 32: 5.9
 - P. 34: 5.17(1)(2)(3)
- 下周二（11月1日）上课时交