



$\frac{\partial f}{\partial l} \Big|_{x_0} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + t e_1) - f(x_0)}{t}$

$d(uv) = v du + u dv$

$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = a$

$H_f(x_0 + \theta \Delta x) = \begin{bmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{xy} & f_{yy} \end{bmatrix} (x_0 + \theta \Delta x)$

大学物理(上)
期中真题集

$\iint_{(\partial\Omega)} f(x, y, z) \frac{\partial f}{\partial n} dS = \iiint_{(\Omega)} \left[\left(\frac{\partial f}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial z} \right)^2 \right] dV$

$\text{grad } f(x_0) = \nabla f(x_0)$

2022-2023 学年第二学期阶段 1 考试试卷

一、单选题

1. 一质点沿 x 轴运动，其运动方程为 $x = 5t^2 - 3t^3$ ，其中 t 以 s 为单位，当 t = 2s 时，该质点正在（ ）。

A. 加速 B. 减速
C. 匀速 D. 不能确定

2. 一子弹以水平速度 v_0 射入一静止于光滑水平面上的木块后，随木块一起运动，下述说法正确的是（ ）。

A. 子弹、木块组成的系统机械能守恒
B. 子弹、木块组成的系统水平方向的动量守恒
C. 子弹所受的冲量等于木块所受的冲量
D. 子弹动能的减少等于木块动能的增加

3. 下述说法正确的是（ ）。

A. 作用在定轴转动刚体上的力越大，刚体转动的角加速度越大；
B. 作用在定轴转动刚体上的合力矩越大，刚体转动的角速度越大；
C. 作用在定轴转动刚体上的合力矩越大，刚体转动的角加速度越大；
D. 作用在定轴转动刚体上的合力矩为零，刚体转动的角速度为零。

4. 关于质点系各质点间相互作用的内力作功问题，以下说法中正确的是（ ）。

A. 一对内力所作的功之和一定为零。
B. 一对内力所作的功之和一定不为零。
C. 一对内力所作的功之和是否为零，取决于参考系的选择。
D. 一对内力所作的功之和一般不为零，但不排除为零的情况。

5. 水平台面上可绕通过其中心的固定竖直轴旋转，盘上站着一个人，把人和圆盘取作系统。当人在盘上随意走动时，若忽略轴的摩擦，则此系统（ ）。

A. 动量守恒
B. 机械能守恒
C. 对转轴的动量矩守恒
D. 上述物理量均不守恒

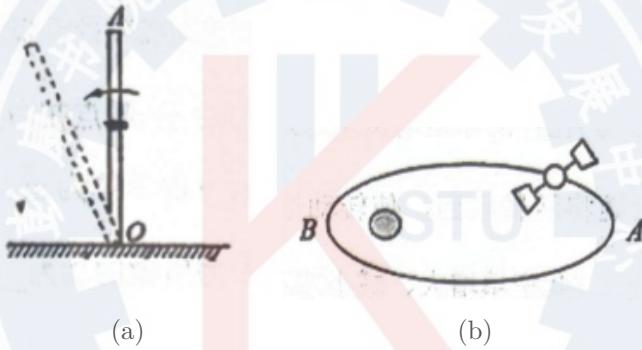
6. 质量分别为 m_1 和 m_2 的两个小球，连接在劲度系数为 k 的轻弹簧两端，并置于光滑的水平面如图所示。今以等值反向的力分别作用于两小球，若把两个小球和弹簧看作一个系统，则系统在运动过程中（ ）。

- A. 动量守恒，机械能守恒
- B. 动量守恒，机械能不守恒
- C. 动量不守恒，机械能守恒
- D. 动量不守恒，机械能不守恒



7. 一根长为 l ，质量为 m 的均质细杆竖立在地面，如果此杆以下端接触处 O 为轴转动而倒下，则杆的上端 A 到达地面时的速率为（ ）。

- A. \sqrt{gl}
- B. $\sqrt{2gl}$
- C. $\sqrt{3gl}$
- D. $2\sqrt{gl}$



8. 如图 (b) 所示，一颗卫星沿椭圆轨道绕地球旋转，若卫星在远地点 A 和近地点 B 的动量矩 (角动量) 与动能分别用 L_A 、 E_{KA} 和 L_B 、 E_{KB} 表示，则有（ ）。

- A. $L_B = L_A, E_{kB} = E_{kA}$
- B. $L_B = L_A, E_{kB} > E_{kA}$
- C. $L_B > L_A, E_{kB} = E_{kA}$
- D. $L_B > L_A, E_{kB} > E_{kA}$

9. 若将一质量线密度为 λ 的均匀细线弯成半径为 R 的圆环，则质量为 m 的质量点放在环中心点时的引力势能和引力分别为（ ）。

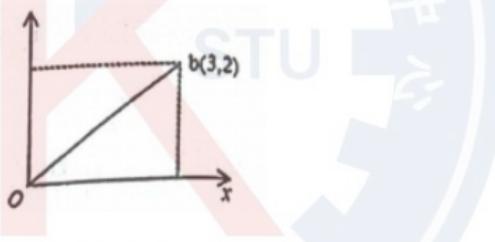
- A. $0, 0$
- B. $-2\pi G \lambda m, \frac{2\pi G \lambda m}{R}$
- C. $-2\pi G \lambda m, 0$
- D. $0, \frac{2\pi G \lambda m}{R}$

10. 有两个半径相同，质量相等的圆环 A 和 B ， A 环的质量分布均匀， B 环的质量分布不均匀。它们对通过环心并与环面垂直的轴的转动惯量分别为 J_A 和 J_B ，则（ ）。

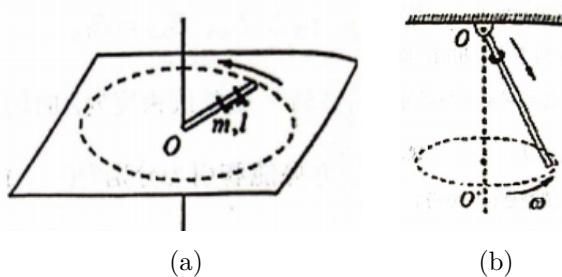
- A. $J_A > J_B$
- B. $J_A < J_B$
- C. $J_A = J_B$
- D. 不能确定 J_A 、 J_B 哪个大

二、填空题

- 一质点沿 x 方向运动，其运动方程为 $x = 10 - 9t + 6t^2 - t^3(SI)$ ，则 t 时刻，质点的速度 $v = \underline{\hspace{2cm}}$ ，加速度 $a = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
- 一质点沿半径为 1m 的圆轨道运动，已知运动学方程为 $\theta = \frac{1}{2}t^2 + \frac{3}{2}(SI)$ ，则 $t=1s$ 时该质点的速度大小为 $\underline{\hspace{2cm}}$ m/s，加速度的大小为 $\underline{\hspace{2cm}}$ m/s²。
- 质量为 $m=2kg$ 的物体，所受的力为 $F_x = 4 + 6x(SI)$ 。已知 $t=0$ 时， $x_0 = 0, v_0 = 0$ 。则物体从 $x=0$ 运动到 $x=4m$ 的过程中，该力对物体所做的功为 $\underline{\hspace{2cm}}$ ，冲量的大小为 $\underline{\hspace{2cm}}$
- 质点在二维引力场中运动，该引力场相应的势能 $U(x, y) = \frac{1}{2}k(x^2 + y^2)$ ， k 为常数。则质点所受的力为（用直角坐标以矢量形式表示） $\vec{F} = \underline{\hspace{2cm}}$
- 已知地球的半径为 R ，质量为 M ，万有引力常量为 G 。现有一质量为 m 的物体，在离地面高度为 $2R$ 处，以地球和物体为系统，若取地面为势能零点，则系统的引力势能为 $\underline{\hspace{2cm}}$
- 质点在力 $\vec{F} = 2y^2\vec{i} + 3x^2\vec{j}$ 作用下在 xy 平面内运动， F 的单位为 N， x, y 的单位为 m。则质点沿图示从原点 O 沿直线 Ob 运动到 $b(3,2)$ 的过程中 F 所做功为 $\underline{\hspace{2cm}}$



- 花样滑冰运动员绕过自身的竖直轴转动，开始时两臂伸开，转动惯量为 J_0 ，角速度为 ω_0 。然后她将两臂收回，使转动惯量减少为 $J_0/3$ ，这时她转动的角速度变为 $\underline{\hspace{2cm}}$ ；她的转动动能 $\underline{\hspace{2cm}}$ （此空填增大、减小或不变）。
- 如图 (a) 所示，一根质量均匀分布的细棒长为 l ，质量为 m 。现将细棒放在粗糙的水平桌面上，棒可绕其端点 O 的竖直轴转动，已知棒与桌面的摩擦系数为 μ 。则细棒绕轴转动时所受的摩擦力矩为 $\underline{\hspace{2cm}}$ ；细棒从初速度 ω_0 开始到停止转动所经过的时间为 $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

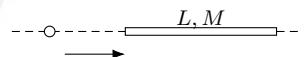


9. 如图 (b) 所示, 一光滑细杆上端由光滑铰链固定, 杆可绕其上端任意角度的锥面上绕竖直轴 OO' 匀角速度转动。有一个小环套在杆的上端处, 开始时使杆在一个锥面上运动起来, 而后小环由静止开始沿杆下滑。在小环下落过程中, 小环、杆和地球系统的机械能 _____, 小环加杆对轴 OO' 的动量矩 _____。(两个空填“增大、减小或不变”)
10. 两人各持一均匀直棒的一端, 棒的重力为 W , 一人突然放手, 在此瞬间, 另一人感到手上的力变为_____。(均质直杆对过其端点且垂直直杆的轴的转动惯量 $J = 1/3 ml^2$)

三、计算题

1. 质量为 $m=2\text{kg}$ 的物体, 在合外力 $\vec{F} = 3\vec{i} + 2t\vec{j}$ (SI) 的作用下, 从静止开始运动, 式中 \vec{i}, \vec{j} 分别为 x, y 方向单位矢量。求当 $t=1\text{s}$ 时物体速度的大小 v

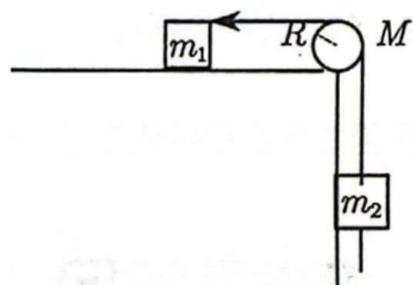
2. 一质点 m 处在一长度为 L 、质量为 M 的均质细杆的延长线上, 且质点离杆近端距离为 l 。求该质点 m 所受万有引力的大小为 (万有引力常量为 G)。



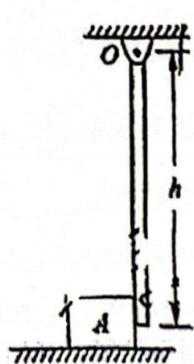
3. 轻绳的一端系着质量为 m 的小球, 另一端穿过光滑水平桌面中心的小孔用手拉紧。开始时使小球以角速度 ω_1 在桌面上做半径为 r_1 的圆周运动, 然后缓缓将绳下拉, 使运动半径缩小为 r_2 。

试求: (1) 半径缩小后小球的角速度 ω_2 ; (2) 在此过程中对小球做的功。

4. 如图所示的系统，滑轮可视为半径为 R 、质量为 M 的均质圆盘，滑轮与绳子间无滑动，水平面光滑，若 $m_1 = 50\text{kg}$, $m_2 = 200\text{kg}$, $M = 15\text{kg}$, $R = 0.10\text{m}$ ，求物体的加速度及绳中的张力。



5. 如图所示，长为 h 、质量为 M 的均质杆，一端悬挂于 O 点，并可绕通过 O 点垂直于纸面的光滑轴转动。今使杆自水平位置无初速度地落下，在铅垂位置与静止的、质量为 m 的物体 A 在极短的时间作完全非弹性碰撞，碰撞后物体 A 沿水平方向滑动的距离为 x 。试求物体 A 与水平面之间的滑动摩擦系数 μ 。



2022-2023 学年第二学期阶段 1 考试试卷答案

一、选择题

1. A

解析. 已知 $x = 5t^2 - 3t^3$, 求导得

$$v = \frac{dx}{dt} = 10t - 9t^2, a = \frac{dv}{dt} = 10 - 18t$$

代入 $t = 2s$ 条件后得, $v = -16, a = -26$, 即 v 与 a 同向, 质点正在加速

□

2. B

解析.

A 选项, 子弹射入过程中部分机械能转化为摩擦产生的热能, 机械能不守恒

B 选项, 水平方向上系统合外力为零, 动量守恒

C 选项, 二者所受冲量大小相等, 但方向相反

D 选项, 同 A 选项

□

3. C

解析. 根据力矩的定义, 刚体定轴转动定理, 有

$$M_o = r \times F, J_z \frac{d\omega}{dt} = M_o$$

可知, 作用在定轴转动刚体上的合力矩越大, 刚体转动的角加速度就越大

□

4. D

解析. 对于万有引力、库仑力、弹簧弹力等保守力, 它们做功的大小等于势能变化量的大小, 一般不为零, 但不排除为零的情况

□

5. C

解析. 对于该竖直轴, 合外力的力矩为零, 动量矩守恒

□

6. B

解析.

动量守恒: $F_1 = F_2$, 系统水平方向合力为零, 动量守恒

机械能不守恒: F_1, F_2 在运动过程中做功

□

7. C

解析. 细杆对于下端接触处 O 的转动惯量 $J_0 = \frac{1}{3}ml^2$, 转动能 $E_k = \frac{1}{2}J_0\omega^2$

+ 由能量守恒定理,

$$\frac{1}{2}mgl = \frac{1}{2}J_0\omega^2 = \frac{1}{6}m\omega^2l^2$$

解得, $\omega = \sqrt{\frac{3g}{l}}$, 所以 A 端速度为 $v = \omega l = \sqrt{3gl}$

□

8. B

解析. 角动量显然守恒, $L_B = L_A$

从远地点 A 到近地点 B, 地球对卫星的引力做正功, 所以 $E_{kB} > E_{kA}$ \square

9. C

解析. 套用引力势能公式 $E_G = -\frac{GMm}{R}$, 圆环各处对于圆心的质量点的距离均为 R, 所以前面的公式中可以直接看作 $M = 2\pi\lambda R$, 代入后得到 $E_G = \frac{2\pi G\lambda m}{R}$

引力显然为 0 \square

10. C

解析. 对于通过环心并与环面垂直的轴, 圆环上各处质量微元 dm 的距离均为 r , 由转动惯量计算公式 $J_0 = \oint_l dm r^2$ 可知 $J_A = J_B$ \square

二、填空题

1. $-9 + 12t - 3t^2; 12 - 6t$

解析. 对 $x = 10 - 9t + 6t^2 - t^3$ 分别求一阶导数, 二阶导数 \square

2. $1; \sqrt{2}$

解析. 对 $\theta = \frac{1}{2}t^2 + \frac{3}{2}$ 求导得, $\omega = t$, $\beta = 1$

所以, $t = 1s$ 时, $v = \omega t = 1 m/s$, 切向 $a_\tau = r\beta = 1 m/s^2$, 径向 $a_r = \omega^2 r = 1 m/s^2$

故, $a = \sqrt{a_\tau^2 + a_r^2} = \sqrt{2} m/s^2$ \square

3. $64J; 16N \cdot s$

解析.

$$W = \int_0^4 (4 + 6x) dx = 64J, F = ma = m \frac{dv}{dt} = m \frac{dv}{dx} \frac{dx}{dt} = mv \frac{dv}{dx},$$
$$\int_0^v v dv = \int_0^x \frac{1}{2} (4 + 6x) dx, \therefore v = \sqrt{4x + 3x^2}$$
$$I = m\Delta v = 2 \times \left(\sqrt{4 \times 4 + 3 \times 4^2} - 0 \right) = 16N \cdot s$$

\square

4. $-kx\vec{i} - ky\vec{j}$

解析. $\vec{F} = -\nabla E_p = -kx\vec{i} - ky\vec{j}$ \square

5. $\frac{2GMm}{3R}$

解析. 以地球表面为势能零点, $E_p = \int_{3R}^R -\frac{GMm}{r^2} dr = \frac{2GMm}{3R}$ \square

6. $\frac{97}{3}J$

解析. $W = \int F_x dx + \int F_y dy = \int_0^2 2y^2 dy + \int_0^3 3x^2 dx = \frac{97}{3}J$ \square

7. 3ω ; 增大

解析. 角动量守恒, $J_0\omega_0 = \frac{J_0}{3}\omega$, 故角速度变为 $\omega = 3\omega_0$

转动动能公式 $E_k = \frac{1}{2}J_0\omega^2$, 代入后得 $E'_k = 3E_k$, 转动能增大 \square

$$8. \frac{1}{2}\mu mgl; \frac{2\omega_0 l}{3\mu g}$$

解析.

$$M_f = \int \mu gr dm = \int_0^l \mu \frac{m}{l} gr dr = \frac{1}{2}\mu mgl; \beta = \frac{M_f}{J} = \frac{\frac{1}{2}\mu mgl}{\frac{1}{3}ml^2} = \frac{3\mu g}{2l}$$

$$\text{所以, } \Delta t = \frac{\omega_0 - 0}{\beta} = \frac{2\omega_0 l}{3\mu g}$$

\square

9. 不变; 不变

解析. 小环、杆和地球系统外力做功为零, 所以机械能守恒; 小环和杆在水平方向上没有受到合外力矩的作用, 所以对于轴 OO' 角动量守恒 \square

$$10. \frac{W}{4}$$

解析. 以边缘点为轴 $W \frac{l}{2} = \left(\frac{1}{3}ml^2\right) \beta \Rightarrow \beta = \frac{3W}{2ml}$, 以质心为轴 $F \frac{l}{2} = \left(\frac{ml^2}{12}\right) \beta$

$$\text{解得, } F = \frac{W}{4}$$

\square

三、计算题

$$1. \frac{1}{2}\sqrt{10} \text{ m/s}$$

解析. 计算 $t \in [0, 1]$ 过程中, 合外力 \vec{F} 的冲量 \vec{I}

$$\vec{I} = \int \vec{F} dt = \int_0^1 (3\vec{i} + 2t\vec{j}) dt = 3\vec{i} + \vec{j}, \vec{I} = m\vec{v}$$

$$\text{解得, } \vec{v} = \frac{3}{2}\vec{i} + \frac{1}{2}\vec{j}$$

$$\text{所以速度大小 } |\vec{v}| = \frac{1}{2}\sqrt{10} \text{ m/s}$$

\square

$$2. \frac{GMm}{L} \left(\frac{1}{l} - \frac{1}{L+l} \right)$$

解析. 所受万有引力的大小为:

$$F = \int \frac{GmdM}{r^2} = \int_l^{L+l} \frac{Gm}{r^2} \frac{M}{L} dr = \frac{GmM}{L} \left(\frac{1}{l} - \frac{1}{L+l} \right)$$

\square

$$3. \omega_2 = \frac{r_1^2}{r_2^2} \omega_1; \frac{1}{2}m\omega_1^2 r_1^2 \left(\frac{r_1^2}{r_2^2} - 1 \right)$$

解析.

$$(a) \text{ 由角动量守恒, } m\omega_1 r_1^2 = m\omega_2 r_2^2 \Rightarrow \omega_2 = \frac{r_1^2}{r_2^2} \omega_1$$

(b) 对小球做的功，等于小球的动能增量

$$W = \Delta E_k = \frac{1}{2}m\omega_2^2 r_2^2 - \frac{1}{2}m\omega_1^2 r_1^2 = \frac{1}{2}m\omega_1^2 r_1^2 \left(\frac{r_1^2}{r_2^2} - 1 \right)$$

□

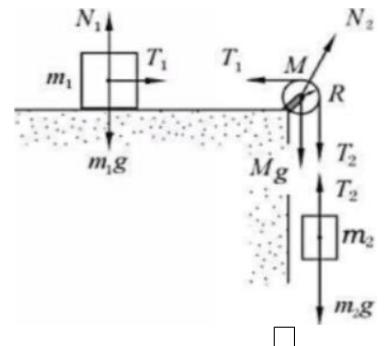
4. $a_2 = 7.61 \text{ m/s}; T_1 = 381 \text{ N}; T_2 = 440 \text{ N}$

解析. 根据右图假设，有

$$T_1 = m_1 a, m_2 - T_2 = m_2 a, (T_2 - T_1)R = (\frac{1}{2}MR^2)\beta, a = \beta R$$

解得， $a_2 = \frac{m_2 g}{m_1 + m_2 + M/2} = 7.61 \text{ m/s}^2$,

$T_1 = m_1 a = 381 \text{ N}, T_2 = m_2(g - a) = 440 \text{ N}$



□

5. $\mu = \frac{3M^2 h}{16(M+3m)^2}$

解析. 根据刚体转动的动能定理，得

$$Mg \frac{h}{2} = \frac{1}{2}J_0\omega^2, J_0 = \frac{1}{3}Mh^2 \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{3g}{h}}$$

由角动量守恒得， $J_0\omega = J_0\omega' + mv_A h$

发生完全非弹性碰撞，故有： $v_A = l\omega' \Rightarrow v_A = \frac{M}{M+3m}\sqrt{3gh}$

根据动能定理： $\frac{1}{2}mv_A^2 - 0 = \mu mgs$, 故 $\mu = \frac{3M^2 h}{16(M+3m)^2}$

□

2020-2021 学年第二学期期中考试试卷

一、选择题（每题 3 分，共 30 分）

1、一质点在平面上作一般曲线运动，其瞬时速度为 \vec{v} ，瞬时速率为 v ，某一时间内的平均速度为 $\bar{\vec{v}}$ ，平均速率为 \bar{v} ，它们之间的关系必定有（ ）。

- | | |
|--|---|
| A. $ \vec{v} = v$, $ \bar{\vec{v}} = \bar{v}$ | B. $ \vec{v} \neq v$, $ \bar{\vec{v}} = \bar{v}$ |
| C. $ \vec{v} \neq v$, $ \bar{\vec{v}} \neq \bar{v}$ | D. $ \vec{v} = v$, $ \bar{\vec{v}} \neq \bar{v}$ |

2、某物体沿 x 轴作直线运动，加速度 a 与时间 t 以及速度 v 的关系式为 $a = -kv^2t$ ，式中 k 为大于零的常量。已知物体的初速度为 v_0 ，则速度 v 与时间 t 的函数关系为：（ ）。

- | | |
|---|--|
| A. $v = -\frac{1}{2}kt^2$ | B. $v = (-\frac{1}{2}kt^2)^{-1}$ |
| C. $v = (\frac{1}{2}kt^2 + \frac{1}{v_0})^{-1}$ | D. $v = \frac{1}{2}kt^2 + \frac{1}{v_0}$ |

3、已知地球的半径为 R ，质量为 M 。现有一质量为 m 的物体，在离地面高度为 $2R$ 处，以地球和物体为系统，若取地面为势能零点，则系统的引力势能为 (G 为万有引力常量)（ ）。

- | | |
|----------------------|----------------------|
| A. $-\frac{GMm}{3R}$ | B. $-\frac{GMm}{2R}$ |
| C. $\frac{2GMm}{3R}$ | D. $\frac{GMm}{2R}$ |

4、以下四种说法中，哪一种是正确的（ ）。

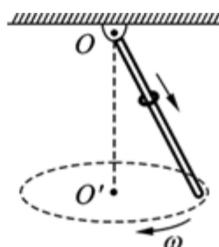
- A、作用力与反作用力的功一定是等值异号
- B、内力不能改变系统的总机械能
- C、摩擦力只能作负功
- D、同一个力作功，在不同的参考系中，也不一定相同

5、质点沿半径为 R 的圆周按下列规律运动，路程（弧长） $s = bt - \frac{1}{2}ct^2$ ，式中 b 、 c 为正的常量，且 $\frac{b^2}{c} < R$ 。则在切向加速度与法向加速度数值达到相等以前所经历的时间为（ ）。

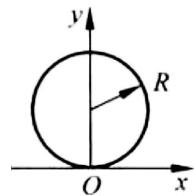
- | | |
|---------------------------------------|------------------------------|
| A. $\frac{b}{c} + \sqrt{\frac{R}{c}}$ | B. $\frac{b}{c} - \sqrt{cR}$ |
| C. $\frac{b}{c} - cR^2$ | D. $\frac{b}{c} + cR^2$ |

6、如图所示，一光滑细杆上端由光滑铰链固定，杆可绕其上端在任意角度的锥面上绕竖直轴 OO' 作匀角速度转动。有一小环套在杆的上端处，开始时使杆在一个锥面上运动起来，而后小环由静止开始沿杆下滑。在小环下滑过程中，小环、杆和地球系统的机械能以及小环加杆对轴 OO' 的动量矩这两个量中（ ）。

- A. 机械能、动量矩都守恒
- B. 机械能守恒，动量矩不守恒
- C. 机械能不守恒，动量矩守恒
- D. 机械能、动量矩都不守恒



7. 一质点在如图所示的坐标平面内作圆周运动，有一力 $\vec{F} = F_0(x\hat{i} + y\hat{j})$ 作用在质点上，则该质点从坐标原点运动到 $(0, 2R)$ 位置的过程中，力 \vec{F} 对它所做的功为（ ）。

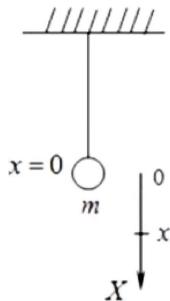


- A. F_0R^2 B. $2F_0R^2$ C. $3F_0R^2$ D. $4F_0R^2$

8. 有两个半径相同，质量相等的圆环 A 和 B，A 环的质量分布均匀，B 环的质量分布不均匀。它们对通过环心并与环面垂直的轴的转动惯量分别为 J_A 和 J_B ，则（ ）。

- A. $J_A > J_B$ B. $J_A < J_B$
C. $J_A = J_B$ D. 不能确定 J_A 、 J_B 哪个大

9. 如图所示，一端悬挂在天花板上的铅垂橡皮筋，其张力的大小按 $f = ax^2$ 变化， a 是一个正的常量，下端不挂重物时作为坐标原点，橡皮筋质量不计。今在其下端悬挂一质量为 m 的物体，在 $x = 0$ 处自静止释放，则物体能达到的最大位移为（ ）。



- A. F_0R^2 B. $2F_0R^2$ C. $3F_0R^2$ D. $4F_0R^2$

10. 两人各持一均匀直棒的一端，棒重 W ，一人突然放手，在此瞬间，另一人感到手上的力变为（ ）。(均质直杆对过其端点且垂直直杆的轴的转动惯量为 $\frac{1}{3}ml^2$)

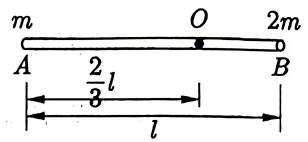
- A. $W/3$ B. $W/2$
C. $3W/4$ D. $W/4$

二、填空题（每空 2 分，共 20 分）

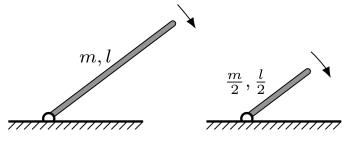
- 一运动质点在某瞬时矢径为 $\vec{r}(x, y)$ ，其速度的大小为_____。
- 一个力 F 作用在质量为 1.0kg 的质点上，使之沿 x 轴运动。已知在此力作用下质点的运动方程为 $x = 3t - 4t^2 + t^3$ (SI)。在 0 到 4s 的时间间隔内，力 F 的冲量大小 $I =$ _____。
- 一质量为 m 的小球，以速率为 v_0 、与水平面夹角为 60° 的仰角作斜抛运动，不计空气阻力，小球从抛出点到最高点这一过程中所受合外力的冲量大小为_____；冲量的方向_____。
- 已知一质点在某二维引力场中运动，该引力场相对应的势能为： $U(x, y) = \frac{1}{2}k(x^2 + y^2)$ ， k 为常数。则质点所受的力为（用直角坐标以矢量形式表示） $\vec{F} =$ _____。

6. 一均质细棒，质量为 m ，长为 L ，静止于光滑的水平面上，有一水平冲力 F 垂直作用于棒上，力 F 的冲量为 $F\Delta t$ ，则棒的质心速度 $v_c = \underline{\hspace{2cm}}$.

7. 如图所示，质量为 m 和 $2m$ 的两个质点 A 和 B，用一长为 l 的轻质细棒（质量不计）相连，系统绕通过杆上 O 点且与杆垂直的轴转动。已知 O 点与 A 点相距 $\frac{2l}{3}$ ，B 点的线速度为 v ，且与杆垂直。则该系统对轴的转动惯量为 $\underline{\hspace{2cm}}$ ，角动量大小为 $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

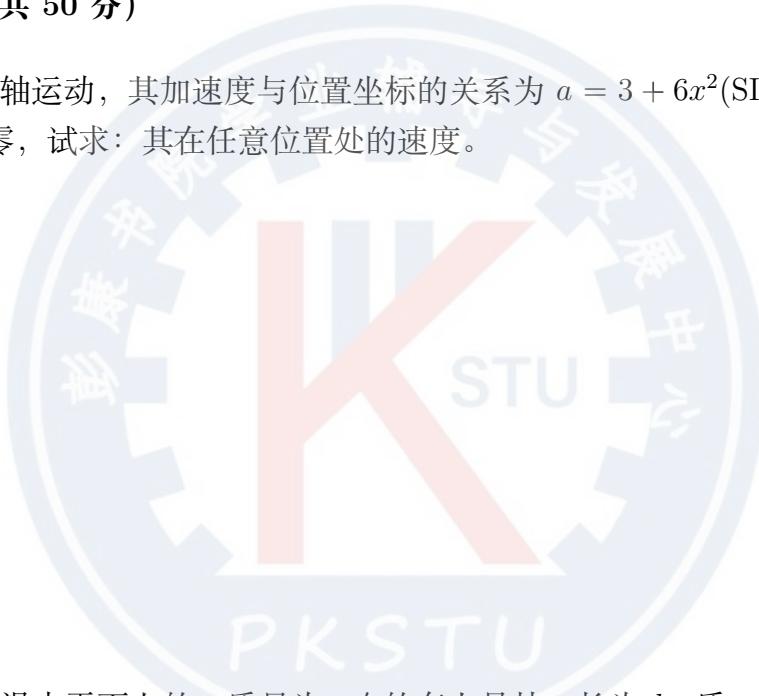


8、一根质量为 m 、长为 l 的细而均匀的棒，其下端铰接在水平地板上并竖直地立起，如让它掉下，则棒将以角速度 ω 撞击地板。如图将同样的棒截成长为 $\frac{l}{2}$ 的一段，初始条件不变，则它撞击地板时的角速度最接近于 $\underline{\hspace{2cm}}$ 。

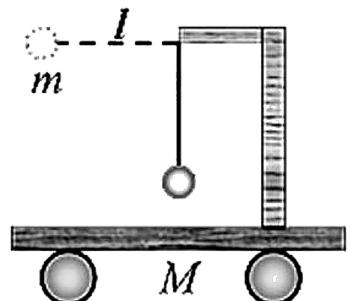


三、计算题（共 50 分）

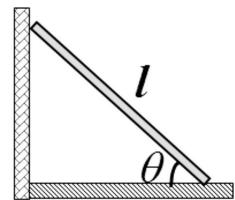
1. 质点沿 x 轴运动，其加速度与位置坐标的关系为 $a = 3 + 6x^2$ (SI)。如果质点在原点处的速度为零，试求：其在任意位置处的速度。



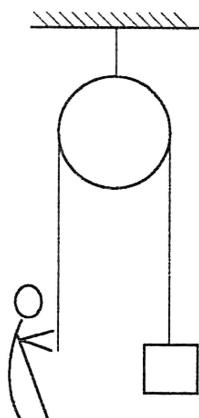
2、静止于光滑水平面上的一质量为 m' 的车上悬挂一长为 l ，质量为 m 的小球，开始时，摆线水平，摆球静止于 A，后突然放手。试求：当摆球运动到摆线呈铅直位置的瞬间，摆球相对地面的速度大小。摆线不可伸长。



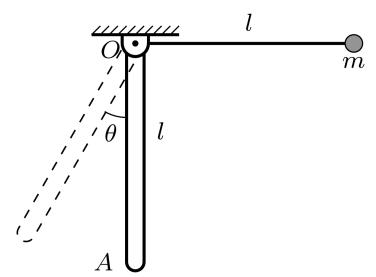
3、一长为 l , 重为 P 的均匀梯子, 靠墙放置, 墙光滑。当梯子与地面成 θ 角时处于平衡状态, 试求: 梯子与地面的摩擦力。



4. 一具有光滑转轴的定滑轮, 半径为 R , 质量为 $m/4$, 质量均匀分布在定滑轮的边缘上。一轻绳跨过该定滑轮, 轻绳与滑轮间无相对滑动, 其左端有一质量为 m 的人爬在轻绳上, 而右端则系了一质量为 $m/2$ 的重物, 如图所示。试求: 当人相对于轻绳匀速向上攀爬时, 重物上升的加速度。



5、长为 l 的均匀细棒，一端悬于 O 点，自由下垂。如图所示。一单摆也悬于 O 点，摆线长也为 l ，摆球质量为 m 。现将单摆拉到水平位置后静止释放，摆球在 A 处与棒作完全弹性碰撞后恰好静止试求：(1) 细棒的质量 M ；(2) 碰后细棒摆动的最大角度 θ 。(均质直杆对过其端点且垂直直杆的轴的转动惯量为 $\frac{1}{3}Ml^2$)



2020-2021 学年第二学期期中考试解析

一、选择题（每题 3 分，共 30 分）

1. D

解析. 瞬时速度的大小等于瞬时速率, $|\vec{v}| = v$; 平均速度不等于平均速率, $|\vec{v}| \neq \bar{v}$ \square

2. C

解析. $-kv^2t = \frac{dv}{dt}$, $\int_0^t -kt dt = \int_{v_0}^v \frac{dv}{v^2}$, $\therefore v = (\frac{1}{2}kt^2 + \frac{1}{v_0})^{-1}$ \square

3. C

解析. $U = \int_{3R}^R -\frac{GMm}{r^2} dr = \frac{2GMm}{3R}$ \square

4. D

解析. 作用力与反作用力的功不一定等值异号; 内力能改变系统的总机械能; 摩擦力也可以作正功。 \square

5. A

解析. $v = \frac{dS}{dt} = b - ct$, $a_t = \frac{dv}{dt} = -c$, $a_n = \frac{v^2}{R} = \frac{(b-ct)^2}{R}$
 $\frac{(b-ct)^2}{R} = c \Rightarrow t = \frac{b}{c} + \sqrt{\frac{R}{c}}$ \square

6. A

解析. 细杆光滑, 无摩擦力做功, 系统内只有重力做功, 机械能守恒; 小环加杆对轴 OO' 的外力矩和为零, 动量矩守恒。 \square

7. B

解析. $A = \int \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int F_x dx + \int F_y dy = \int_0^0 F_0 x dx + \int_0^{2R} F_0 y dy = 2F_0 R^2$ \square

8. C

解析. $J = \int r^2 dm$, 两圆环半径相等, 质量相等, 则 $J_A = J_B$. \square

9. B

解析. 由动能定理,

$$0 = mgX - \int_0^x ax^2 dx$$

因此, $X = \sqrt{\frac{3mg}{a}}$ \square

10. D

解析. 以手为轴, $W \frac{l}{2} = (\frac{1}{3}ml^2)\beta$; 以质心为轴, $F \frac{l}{2} = (\frac{1}{12}ml^2)\beta$, 比较两式得 $F = \frac{W}{4}$. \square

二、填空题（每空 2 分，共 20 分）

1. $\sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2}$

解析. $v = \sqrt{v_x^2 + c_y^2} = \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2}$ □

3. $16\text{kg} \cdot \text{m/s}$

解析. $v = 3 - 8t + 3t^2$ (SI), $I = mv_4 - mv_0 = 16\text{kg} \cdot \text{m/s}$ □

4. $\frac{\sqrt{3}}{2}mv_0$; 竖直向下

解析. $I = |m\Delta\vec{v}| = mv_0\sin 60^\circ = \frac{\sqrt{3}}{2}mv_0$, 方向竖直向下 □

5. $-kx\vec{i} - ky\vec{j}$

解析. $\vec{F} = -\frac{dU}{dx}\vec{i} - \frac{dU}{dy}\vec{j} = -kx\vec{i} - ky\vec{j}$ □

6. $\frac{F\Delta t}{m}$

解析. $F\Delta t = mv_c - 0, \therefore v_c = \frac{F\Delta t}{m}$ □

7. $\frac{2}{3}ml^2; 2mvl$

解析. $J = m\left(\frac{2}{3}l\right)^2 + 2m\left(\frac{l}{3}\right)^2 = \frac{2}{3}ml^2, L = m\frac{v}{l/3}\left(\frac{2}{3}l\right)^2 + 2mv\left(\frac{l}{3}\right) = 2mvl$ □

8. $\sqrt{2}\omega$

解析. $mg\frac{l}{2} = \frac{1}{2}\left(\frac{1}{3}ml^2\right)\omega^2, \frac{m}{2}g\frac{l}{4} = \frac{1}{2}\left(\frac{1}{3}\frac{m}{2}\frac{l^2}{4}\right)\omega'^2, \therefore \omega' = \sqrt{2}\omega$ □

三、计算题（共 50 分）

1. 解析. $a = \frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dx}\frac{dx}{dt} = v\frac{dv}{dx}, \int_0^x(3 + 6x^2)dx = \int_0^v vdv, \therefore v = \sqrt{6x + 4x^3}$ (SI) □

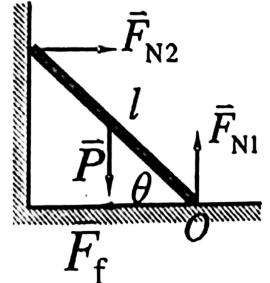
2. 解析. 设摆球和车相对地面的速度分别为 v_m 、 v_M ，以车和摆球为系统，机械能守恒，水平方向动量守恒

$$mgL = \frac{1}{2}mv_m^2 + \frac{1}{2}m'v_M^2, \quad mv_m + m'v_M = 0$$

解得: $v_m = \sqrt{\frac{2gL}{1+m'/m}}$ □

3. 解析. 刚体平衡的条件: $F_f - F_{N2} = 0, P - F_{N1} = 0$ 以 O 为转动中心, 梯子受的合外力矩为 $P\frac{l}{2}\cos\theta - F_{N2}l\sin\theta = 0$, 解得:

$$F_f = \frac{P}{2\tan\theta}$$



4. 解析. 选人、滑轮与重物为系统, 设 u 为人相对绳的速度, v 为重物上升的速度, 系统对轴的角动量

$$L = \frac{m}{2}vR + m(v-u)R + \left(\frac{m}{4}R^2\right)\omega = \frac{7}{4}mvR - muR$$

根据动量定理 $M = \frac{dL}{dt}$

$$mgR - \frac{m}{2}gR = \frac{7}{4}mR\frac{dv}{dt} - mR\frac{du}{dt}, \quad \frac{du}{dt} = 0$$

即

$$\frac{m}{2}gR = \frac{7}{4}mR\frac{dv}{dt} = \frac{7}{4}mRa$$

解得: $a = \frac{2g}{7}$

□

5. 解析.

$$mgl = \frac{1}{2}mv_0^2 \Rightarrow v_0 = \sqrt{2gl}$$

$$mv_0l = \frac{1}{3}Ml^2\omega, \quad \frac{1}{2}mv_0^2 = \frac{1}{2}\left(\frac{1}{3}Ml^2\right)\omega^2$$

解得: $M = 3m$

$$\frac{1}{2}\left(\frac{1}{3}Ml^2\right)\omega^2 = Mg\frac{l}{2}(1 - \cos\theta), \therefore \theta = \arccos\frac{1}{3} = 70.5^\circ$$

□

2019-2020 学年第二学期阶段 1 考试试卷

一、计算题（本题 10 分）

一质点运动学方程为 $x = t^2$, $y = (t - 1)^2$, 其中 x , y 以 m 为单位, t 以 s 为单位。

- (1) 试写出质点的轨迹方程;
- (2) 质点的速度大小何时取极小值?
- (3) 试求当速度大小等于 10 m/s 时, 质点的位置坐标;
- (4) 试求时刻 t 质点的切向和法向加速度的大小。

二、计算题（本题 5 分）

已知质点沿 x 轴运动, 其加速度和坐标的关系为 $a = 2 + 6x^2$ (a 以 m/s^2 为单位, x 以 m 为单位), 且质点在 $x = 0$ 处的速率为 10 m/s。试求该质点的速度 v 与坐标 x 的关系。

三、计算题（本题 5 分）

一物体沿 x 轴方向的运动方程为 $x = bt^2$, 物体在运动中所受阻力 f 与速度 v 的关系为 $f = -kv^2$, 其中 b 、 k 为常量。试求：

- (1) 物体在任意时刻的速度和加速度；
- (2) 物体从 $x = 0$ 处运动到 $x = l$ 处，该过程中阻力所做的功。

四、计算题（本题 10 分）

双原子分子中，两原子之间的相互作用力所对应的势能函数可表示为：

$$U(x) = \frac{a}{x^{12}} - \frac{b}{x^6}$$

其中 a 和 b 为两已知的正系数， x 为两原子间的距离。求：

- (1) 两原子达到稳定平衡时的距离 x_m
- (2) 两原子的相互作用力函数 $F(x)$
- (3) 将这分子拆散为两个孤立原子所需的最小能量 E_c (即将原子由稳定平衡时的间距分开到相隔无穷远所需要能量)。

五、计算题（本题 10 分）

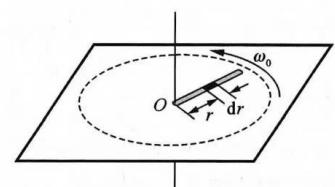
质量为 M 、长为 L 的木块静置于水平地面，质量为 m 的子弹以水平初速度 v_0 射入木块。问：

- (1) 当木块固定在地面上时，子弹射入木块的水平距离为 $L/2$ 。欲使子弹水平穿过木块（刚好射穿），子弹的速度 v_1 最小将是多少？
- (2) 木块固定，且地面是光滑的。当子弹仍以速度 v_0 水平射入木块，相对木块进入的深度（木块对子弹的阻力视为不变）是多少？
- (3) 在 (2) 中，从子弹开始射入到子弹与木块无相对运动时，木块移动的距离是多少？

六、计算题（本题 10 分）

如图所示，一根质量均匀分布的细棒长为 l ，质量为 m 。现将细棒放在粗糙的水平桌面上，棒可绕其水平轴 O 的垂直轴转动，已知棒与桌面的摩擦系数为 μ ，棒的初始角速度为 ω_0 ，试求：

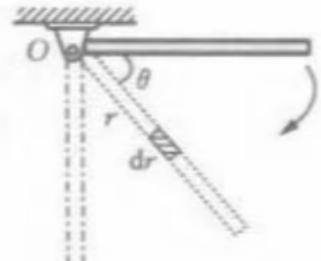
- (1) 细棒对给定轴的转动惯量；
- (2) 细棒绕轴转动时所受到的摩擦力矩；
- (3) 细棒从角速度 ω 开始到停止转动所经过的时间。



七、计算题（本题 10 分）

长为 l , 质量分布不均匀的细杆, 其线密度为 $\lambda = a + br$ (a, b 为常量), 细杆可绕轴 z 在铅直平面内运动, 如图所示, 忽略轴 z 的摩擦力, 将杆从水平位置释放, 试求:

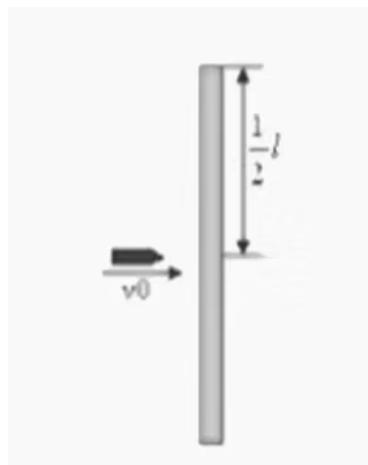
- (1) 杆相对轴 z 的转动惯量;
- (2) 杆转动到角 θ 时杆所受的对轴 z 的力矩;
- (3) 杆转动到角 θ 时的角加速度 β ;
- (4) 杆转到铅直位置时, 杆所具有的角速度 ω 。



八、计算题（本题 10 分）

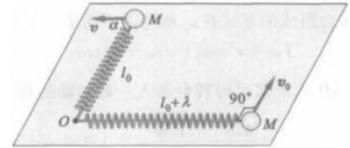
如图所示, 一长为 l , 质量为 M 的均匀细棒恰恰通过其上端 O 点的光滑水平面固定轴上 (棒绕此轴转动惯量为 $I = \frac{1}{3}Ml^2$)。现有一质量为 m 的子弹以水平速度 v_0 射向棒的中心, 并以 $\frac{v_0}{2}$ 的速度穿出棒, 试求:

- (1) 子弹穿出棒时, 棒的角速度是多少?
- (2) 如果此后棒的最大偏转角恰为 90° , 则 v_0 的大小是多少?



九、计算题 (本题 10 分)

原长为 L_0 , 劲度系数为 k 的弹簧, 一端固定在一光滑水平面的 O 点, 另一端系一质量为 M 的小球。开始时, 弹簧被拉长 λ , 并给予小球一与弹簧垂直的初速度 v_0 , 如图所示。求当弹簧恢复其原长 L_0 时, 小球速度 v 的大小和方向 (即夹角 α)。



十、计算题 (本题 10 分)

地面上, A, B 两点相距 $100m$, 一短跑选手由 A 跑到 B 历时 $10s$, 试问在与运动员同方向运动, 飞行速度为 $0.6c$ 的飞船中观察, 这选手由 A 到 B 跑了多远距离? 经历多长时间? 速度的大小和方向如何?

十一、计算题（本题 10 分）

假设宇宙飞船从地球出发，沿直线到达月球，距离为 3.84×10^8 m，在地球上测得宇宙飞船的速率为 $0.30c$ ，试求：

- (1) 根据地球上的时钟，这次旅行花费的时间；
- (2) 根据在宇宙飞船上所做的测量，地球和月球的距离；
- (3) 宇宙飞船的时钟所记录的旅行时间。 $(c = 3 \times 10^8$ m/s)

十二、计算题（本题 5 分）

设快速运动的介子的能量量为 $E = 3000$ MeV，而这种介子在静止时的能量为 $E_0 = 100$ MeV。若这种介子的固有寿命为 $\tau_0 = 2 \times 10^{-6}$ s，试求：

- (1) 介子的运动速度；
- (2) 介子在衰变前运动的距离（光速 $c = 3 \times 10^8$ m/s）。

2019-2020 学年第二学期阶段 1 考试解析

一、计算题（本题 10 分）

1. 解析. (1) $\sqrt{x} = \sqrt{y+1}$

$$(2) v_x = 2t, v_y = 2(t-1), v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = \sqrt{2v^2 t^2 - 2t + 1}, \frac{dv}{dt} = 0 \Rightarrow t = \frac{1}{2} s$$

$$(3) 2v^2 t^2 + 1 = 10 \Rightarrow t = 4 s, \text{ 位置坐标}(x, y) = (16, 9)$$

$$(4) a = \left(\frac{dv}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 = 2\sqrt{2} \text{ m/s}^2$$

切向加速度：

$$v = \frac{dx}{dt}$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{4t-2}{\sqrt{2t^2-2t+1}}$$

法向加速度：

$$a_n = \sqrt{a_t^2 + a_c^2} = \sqrt{8 - \frac{(4t-2)^2}{2t^2-2t+1}} = \frac{2}{\sqrt{2t^2-2t+1}}$$

□

二、计算题（本题 5 分）

解析.

$$a = 2 + 6x^2 = \frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dx} \cdot \frac{dx}{dt} = v \frac{dv}{dx}, \int_0^x (2 + 6x^2) dx = \int_0^{10} v dv, v^2 = 4x^3 + 4x + 100$$

□

三、计算题（本题 5 分）

解析.

$$v = \frac{dx}{dt} = 2bt, \frac{dv}{dt} = 2b$$

□

解析.

$$f = -kv^2 = -4kbt^2 - 4kbx, W_f = \int_0^l -4kb dx = -2kbl^2$$

□

四、计算题（本题 10 分）

解析.

$$U'(x) = \frac{12a}{x^{13}} + \frac{6b}{x^7} = 0 \Rightarrow x_m = \left(\frac{2a}{b}\right)^{\frac{1}{6}}$$

$$F(x) = -\frac{dU(x)}{dx} = \frac{12a}{x^{13}} - \frac{6b}{x^7}$$

$$E_d = - \int_{x_m}^{\infty} F dx = - \int_{x_m}^{\infty} \left(\frac{12a}{x^{13}} - \frac{6b}{x^7} \right) dx = \frac{b^2}{4a}$$

□

五、计算题（本题 10 分）

解析.

(1) 设木块对子弹的阻力为 f , 则有:

$$\begin{aligned} -f \frac{L}{2} &= 0 - \frac{1}{2}mv_0^2, \quad -fL = 0 - \frac{1}{2}mv_1^2 \\ \Rightarrow f &= \frac{mv_0^2}{L}, \quad v_1 = \sqrt{2v_0} \end{aligned}$$

(2) $mv_0 = (M+m)v$, 则有:

$$v = \frac{mv_0}{M+m}$$

设子弹射入木块的深度为 s , 则有:

$$\begin{aligned} -fs &= \frac{1}{2}(M+m)v^2 - \frac{1}{2}mv_0^2 \\ \Rightarrow s &= \frac{ML}{2(M+m)} \end{aligned}$$

(3)

$$fs' = \frac{1}{2}Mv^2 - 0, \quad s' = \frac{Mm}{2(M+m)^2}L$$

□

六、计算题（本题 10 分）

解析.

(1)

$$J = \int_0^r r^2 dm = \int_0^r r^2 \frac{m}{l} dr = \frac{1}{3}ml^2$$

(2)

$$M = \int_0^l -\mu gr dm = \int_0^l -\mu g \frac{m}{l} r dr = -\frac{1}{2}\mu mgl$$

(3)

$$\beta = \frac{M}{J} = -\frac{3\mu gl}{2I}, \quad \Delta t = \frac{0 - \omega_0}{\beta} = \frac{2\omega_0 l}{3\mu g}$$

□

七、计算题（本题 10 分）

解析.

(1)

$$J = \int_0^r r^2 dm = \int_0^r r^2(a + br) dr = \frac{1}{3}al^3 + \frac{1}{4}bl^4$$

(2)

$$M = \int_0^{\pi/2} gr \sin \theta dm = \int_0^{\pi/2} gr \sin \theta (a + br) dr = \left(\frac{1}{2}al^2 + \frac{1}{3}bl^3 \right) g \sin \theta$$

(3)

$$\beta = \frac{M}{J} = \frac{6a + 4bl}{4al + 3bl^2} g \sin \theta$$

(4)

$$\beta = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d\omega}{d\theta} \cdot \frac{d\theta}{dt} = \omega \cdot \frac{d\omega}{d\theta} \Rightarrow \omega = 2\sqrt{\frac{(3a + 2bl)g}{4al + 3bl^2}}$$

□

八、计算题（本题 10 分）

解析.

$$mv_0 \frac{l}{2} = m \frac{v_0}{2} \frac{l}{2} + \frac{1}{3} M l^2 \omega, \quad \omega = \frac{3mv_0}{4Ml}$$

$$\frac{1}{2} \left(\frac{1}{3} M l^2 \right) \omega^2 = Mg \frac{l}{2}, \quad v_0 = \frac{4M}{m} \sqrt{\frac{4gl}{3}}$$

□

九、计算题（本题 10 分）

解析.

$$Mv_0(L_0 + \lambda) = Mv_0 L_0 \sin \theta, \quad \frac{1}{2} M v_0^2 + \frac{1}{2} k \lambda^2 = \frac{1}{2} M v^2$$

$$v = \sqrt{\frac{Mv_0^2 + k\lambda^2}{M}}, \quad \alpha = \arcsin \left(\frac{\sqrt{M}v_0(L_0 + \lambda)}{L_0 \sqrt{Mv_0 + k\lambda^2}} \right)$$

□

十、计算题（本题 10 分）

解析. 设地面为 S 系，飞船为 S' 系，

S 系中：

$$\Delta x = 100 \text{ m}, \quad \Delta t = 10 \text{ s}$$

S' 系中：

$$\Delta x' = \frac{\Delta x - 0.6c \Delta t}{\sqrt{1 - 0.6^2}} = -2.25 \times 10^9 \text{ m}$$

$$\Delta t' = \frac{\Delta t - \frac{0.6c}{c^2}x}{\sqrt{1 - 0.6^2}} = 12.5 \text{ s}$$

速度大小为：

$$v' = 0.6c = 1.8 \times 10^8 \text{ m/s}$$

方向与飞船运动方向相反。 □

十一、计算题（本题 5 分）

解析.

(1)

$$t = \frac{s}{v} = 4.27 \text{ s}$$

(2)

$$s' = s \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} = 3.84 \times 10^8 \times \sqrt{1 - 0.3^2} = 3.66 \times 10^8 \text{ m}$$

(3)

$$t' = \frac{s'}{v} = 4.07 \text{ s}$$

□

十二、计算题（本题 5 分）

解析.

(1)

$$\frac{E}{E_0} = \frac{mc^2}{m_0c^2} = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, \quad \therefore v = 2.998 \times 10^8 \text{ m/s}$$

(2)

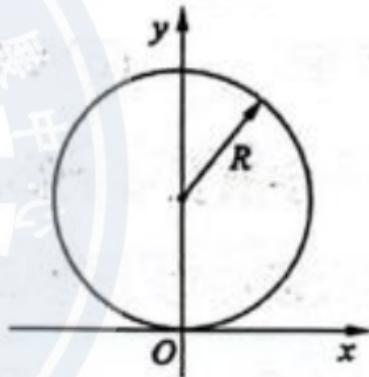
$$\tau = \frac{t_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = 30\tau_0, \quad l = v\tau = 30v\tau_0 = 1.799 \times 10^4 \text{ m}$$

□

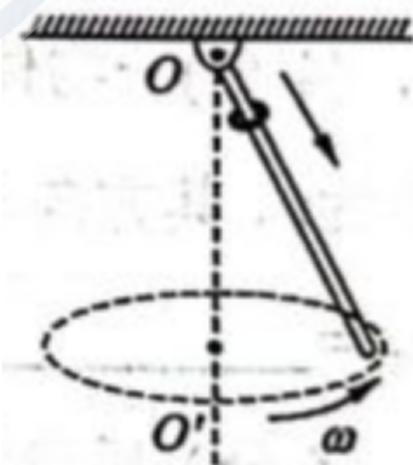
2014-2015 学年第二学期期中考试试卷

一、单项选择题（每小题 3 分、共 30 分）

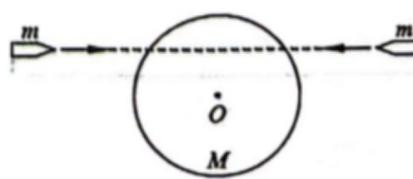
1. 一质点沿半径为 1m 的圆形轨道运动，在某一时刻它的角速度为 1rad/s ，角加速度为 1rad/s^2 ，则质点在该时刻的速度和加速度大小分别为（ ）。
- A. $1\text{m/s}, 1\text{m/s}^2$ B. $1\text{m/s}, 2\text{m/s}^2$
 C. $1\text{m/s}, \sqrt{2}\text{m/s}^2$ D. $2\text{m/s}, \sqrt{2}\text{m/s}^2$
2. 一质点做匀速率圆周运动时，下列说法正确的是（ ）。
- A. 它的动量不变，对圆心的角动量也不变
 B. 它的动量不变，对圆心的角动量不断改变
 C. 它的动量不断改变，对圆心的角动量不变
 D. 它的动量不断改变，对圆心的角动量也不断改变
3. 一质点在如图所示的坐标平面内做圆周运动，有一力 $\vec{F} = F_0(x\vec{i} + y\vec{j})$ 作用在质点上。在该质点从坐标原点运动到 $(0, 2R)$ 位置的过程中，力 \vec{F} 对它所做的功为（ ）。
- A. F_0R^2 B. $2F_0R^2$
 C. $3F_0R^2$ D. $4F_0R^2$



4. 如图所示，一光滑细杆上端由光滑铰链固定，杆可绕其上端在任意角度的锥面上绕竖直轴 OO' 做匀角速度转动。有一小环套在杆的上端处，开始时使杆在一个锥面上运动起来，而后小环由静止开始沿杆下滑。在小环下滑过程中，小环、杆和地球组成的系统的机械能以及小环加杆对轴 OO' 的角动量，这两个量中（ ）。

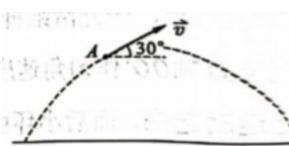


- A. 机械能、角动量都守恒
 B. 机械能守恒，角动量不守恒
 C. 机械能不守恒，角动量守恒
 D. 机械能、角动量都不守恒

5. 一质量为 $2g$ 的子弹，在枪筒中前进时（沿 x 正方向）所受合力为 $F = 400 - \frac{8000}{9}x(N)$ ，其中 x 以 m 为单位，设开枪时子弹在 $x = 0$ 处，已知子弹射出枪口的速度为 $300m/s$ ，则枪筒的长度为（ ）。
- A. $0.17m$ B. $0.35m$
 C. $0.45m$ D. $0.62m$
6. 一圆盘正绕垂直于盘面的水平光滑固定轴 O 转动，如图射来两个质量相同，速度大小相同，方向相反且在同一条直线上的子弹，子弹射入圆盘并停留在盘内，则子弹射入后的瞬间，圆盘的角速度会（ ）。
- A. 增大 B. 不变
 C. 减小 D. 不能确定
- 
7. 一特殊弹簧，弹性恢复力为 $F = -kx^3$ ， k 为劲度系数， x 为形变量。现将弹簧水平放置于一光滑的平面上，一端固定，一端与一质量为 m 的滑块相连，弹簧处于自然伸展状态，沿弹簧长度收缩方向给滑块一冲量，使其获得一速度 v ，则弹簧被压缩的最大长度为（ ）。
- A. $(\frac{4mv}{k})^{\frac{1}{4}}$ B. $(\frac{2mv^2}{k})^{\frac{1}{4}}$ C. $\sqrt{\frac{m}{k}}v$ D. $\sqrt{\frac{k}{m}}v$
8. 已知地球的半径为 R ，质量为 M 。现有一质量为 m 的物体，在离地面高度为 $2R$ 处。以地球和物体为系统，若取地面为势能零点，则系统的引力势能为（ G 为万有引力常量）（ ）。
- A. $-\frac{GmM}{3R}$ B. $-\frac{GmM}{2R}$ C. $\frac{2GmM}{3R}$ D. $\frac{GmM}{2R}$
9. 一粒子在加速器中被加速，当其动能变为静止能量的 4 倍时，其质量为静止质量的几倍？（ ）。
- A. 5 倍 B. 6 倍 C. 4 倍 D. 8 倍
10. 一宇航员要到离地球 5 光年的星球去旅行，如果宇航员希望把这段路程缩短为 3 光年，则他乘的火箭相对于地球的速度 v 应为（ ）。
- A. $0.5c$ B. $0.6c$ C. $0.8c$ D. $0.9c$

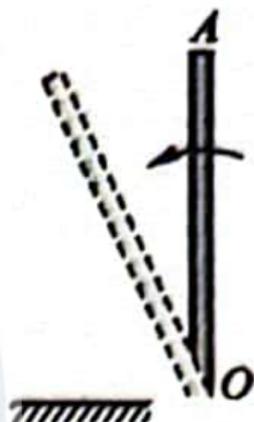
二、填空题（共 30 分）

1. (4 分) 一物体做如图所示的斜抛运动，测得在轨道 A 点处速度 \vec{v} 的大小为 v ，其方向与水平方向夹角成 30° ，则物体在 A 点的切向加速度大小 $a = \underline{\hspace{2cm}}$ ，轨道曲率半径 $= \underline{\hspace{2cm}}$ 。

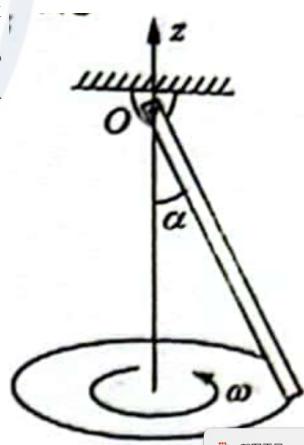


2. (5 分) 质量为 $m = 1kg$ 的质点，从静止出发在水平面内沿 x 轴正方向运动。其所受合力方向与运动方向相同，合力大小为 $F = 3 + 2x$ 。物体在开始运动的 $3m$ 内，合力所做的功 $A = \underline{\hspace{2cm}} J$ 。当 $x = 3m$ 时，其速率 $v = \underline{\hspace{2cm}} m/s$ 。

3. (3 分) 质量为 m 的物体, 初速为 0, 在外力作用下从坐标原点起沿 x 轴正方向运动, 所受外力方向沿 x 轴正向, 大小为 $F = kx$ 。物体从原点运动到坐标为 x_0 点的过程中, 所受外力的冲量大小为_____.
4. (4 分) 已知一质点在某二维引力场中运动, 该引力场所对应的势能可表示为 $E_p(x, y) = \frac{1}{2}k(x^2 + y^2)$, k 为常数。则质点所受的引力用直角坐标以矢量形式表示为 $\vec{F} = \underline{\hspace{2cm}}$; 用极坐标以矢量形式表示为 $\vec{F} = \underline{\hspace{2cm}}$.
5. (3 分) 有一半径为 R 、质量为 M 的匀质圆盘水平放置, 可绕通过盘心的铅直轴自由转动, 圆盘对轴的转动惯量为 $J = \frac{1}{2}MR^2$ 。当圆盘以角速度 ω_0 转动时, 有一质量为 m 的橡皮泥(可视为质点)铅直落在圆盘上, 粘在距转轴 $R/2$ 处, 橡皮泥和圆盘的共同角速度 ω 为_____.
6. (3 分) 一根长为 l , 质量为 m 的均质细杆竖直立在地面上, 如果此杆以下端接地处 O 为轴转动而倒下, 如图所示, 则杆的上端 A 到达地面时的速率为_____.



7. (5 分) 如图所示, 均质杆长为 l , 质量为 m , 与 z 轴的夹角为 a , 以角速度 ω 绕竖直的 Oz 轴转动, 则杆的动量大小为_____, 杆的动能为_____, 杆对轴 z 的动量矩(角动量)为_____.

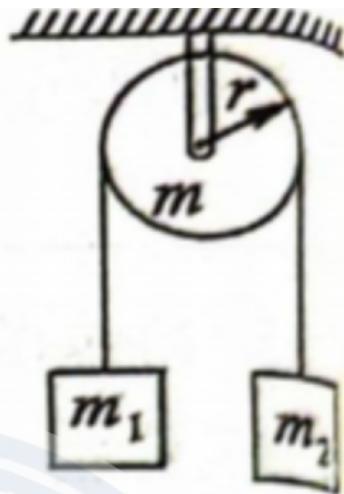


8. (3 分) 设有两个静止质量均为 m_0 的粒子, 以大小相等、方向相反的速度 v 相撞, 合成一个复合粒子, 则该复合粒子的静止质量 $M_0 = \underline{\hspace{2cm}}$, 运动速度为_____.

三、计算题 (共 40 分)

1. (10 分) 一质点沿半径为 R 的圆周运动, 运动学方程为: $s = ct - bt^2$, 其中 c, b 均为常数, 试求:
- t 时刻质点的加速度大小 a ;
 - 何时加速度的大小等于 $2b$?
 - 当加速度大小等于 $2b$ 时, 质点沿圆周运动了多少圈?

2. (10 分) 一定滑轮质量为 m , 半径为 r , 一轻绳两边分别系质量为 m_1 和 m_2 ($m_2 > m_1$) 的物体并绕在滑轮上, 如图所示。若绳不可伸长且绳与滑轮间无相对滑动, 不计轴的摩擦。试求: 滑轮转动的角加速度和两边绳中的张力 T_1, T_2 大小。
 (已知: 定滑轮转轴的转动惯量为 $J = mr^2/2$)



3. (10 分) 如图所示, 一均质细杆长为 l , 质量为 M , 上端挂在光滑水平轴 O 上, 自由下垂, 今有质量为 m 的子弹水平射入其下端而不穿出, 此后杆摆至水平位置又开始回落, 设从子弹射入到留在杆内用时极短, 求子弹进入杆前的速度。



4. (5 分) 一物体的运动速度使其质量增加了 10%, 试问: 此物体在运动方向上缩短了多少百分之多少?
5. (5 分) 一空间飞船以 $0.99c$ 的速率飞经地球上空高度 1000m 处, 向地球上的观测者发出持续 2 微秒的激光脉冲信号。当飞船正好在观测者头顶垂直于视线飞行时, 地面观测者测得脉冲信号的持续时间为多少? 在这一脉冲期间飞船相对于地球飞了多远?

2014-2015 学年第二学期期中考试试卷参考答案

一、选择题

1. C

解析. 速度 $v = \omega r = 1\text{m/s}$, $a_n = \omega^2 r = 1\text{m/s}^2$ $a_t = \beta r = 1\text{m/s}^2$ $a = \sqrt{a_n^2 + a_t^2} = \sqrt{2}\text{m/s}^2$ \square

2. C

解析. 动量方向一直改变故动量会改变, 角动量数值以及方向都不会改变故角动量不变。 \square

3. B

解析. 质点在 y 轴方向上运动了 $2R$, 在 x 轴方向上运动了 0, 故 $W = \int_0^{2R} F_0 y dy = 2F_0 R^2$ \square

4. A

解析. 对于小环、杆和地球组成的系统来说, 没有外力做功, 故机械能守恒。小环和杆对于轴 OO' 的力矩为 0, 故角动量守恒。 \square

5. C

解析. 子弹动能 $E_k = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2} \times 2 \times 10^{-3} \times 300^2 = 90\text{J}$
 $W = \int_0^x \left(400 - \frac{8000}{9}x\right) dx = 400x - \frac{4000}{9}x^2 = 90\text{J}$, 解得 $x = 0.45\text{m}$ \square

6. C

解析. 子弹射入前后角动量守恒, 但是子弹射入盘内, 总的转动惯量相比之前圆盘的转动惯量变大是, 所以角速度变小。 \square

7. B

解析. $\int_0^x kx^3 dx = \frac{1}{2}mv^2 \Rightarrow \frac{1}{4}kx^4 = \frac{1}{2}mv^2 \Rightarrow x = \left(\frac{2mv^2}{k}\right)^{\frac{1}{4}}$ \square

8. C

解析. 取地面为零势能点, 则物体从离地面高度为 $2R$ 处运动到地面引力所做功为引力势能, 即
 $E = \int_{2R}^R \frac{GMm}{r^2} dr = -\frac{GmM}{2R}$ \square

9. A

解析. $E = 4 \times m_0 c^2 + m_0 c^2 = 5m_0 c^2$, 故质量为静止质量的 5 倍。 \square

10. C

解析. $5 \times \sqrt{1 - (v/c)^2} = 3 \Rightarrow v = 0.8c$ \square

二、填空题

1. $\frac{1}{2}g$ (2 分), $\frac{2\sqrt{3}v^2}{3g}$ (2 分);

解析. $a_\tau = g \cos 60^\circ = \frac{g}{2}$

$$a_n = g \cos 30^\circ = \frac{\sqrt{3}}{2}g$$

$$a_n = \frac{v^2}{\rho} \Rightarrow \rho = \frac{v^2}{a_n} = \frac{2\sqrt{3}v^2}{3g}$$

□

2. 18 (3 分), 6 (2 分);

解析. $A = \int_0^3 (3 + 2x)dx = 18J$

$$\frac{1}{2}mv^2 = 18 \Rightarrow v = 6m/s$$

□

3. $\sqrt{mkx_0^2}$ (3 分)

解析. $\frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}kx_0^2 \Rightarrow v = \sqrt{\frac{kx_0^2}{m}}$

$$\text{冲量 } I = mv = \sqrt{mkx_0^2}$$

□

4. $-kx\vec{i} - ky\vec{j}$ (2 分), $-k\vec{r}$ (2 分);

解析. $\vec{F} = -\frac{dE_P}{dr}\frac{\vec{r}}{r} = -k\vec{r} = -k(x\vec{i} + y\vec{j})$

□

5. $\frac{2M\omega_0}{2M+m}$ (3 分);

解析. 根据角动量守恒 $J\omega_0 = \left(J + m\left(\frac{R}{2}\right)^2\right)w \Rightarrow \omega = \frac{2M}{2M+m}\omega_0$

□

6. $\sqrt{3gl}$ (3 分);

解析. 细杆的转动惯量为 $J = \frac{1}{3}ml^2$, $\frac{1}{2}J\omega^2 = mg \times \frac{1}{2}l \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{3g}{l}}$
 $v = \omega l = \sqrt{3gl}$

□

7. $\frac{1}{2}m\omega l \sin \alpha$ (2 分), $\frac{1}{6}m\omega^2 l^2 \sin^2 \alpha$ (2 分), $\frac{1}{3}m\omega l^2 \sin^2 \alpha$ (1 分) 解析.

$$\text{动量 } I = \int_0^l \frac{m}{l}\omega x \sin \alpha dx = \frac{1}{2}m\omega l \sin \alpha$$

$$\text{动能 } E_k = \frac{1}{2} \int_0^l \frac{m}{l} (\omega x \sin \alpha)^2 dx = \frac{1}{6}m\omega^2 l^2 \sin^2 \alpha$$

$$\text{角动量 } L = \int_0^l \frac{m}{l} w(x \sin \alpha)^2 dx = \frac{1}{3}m\omega l^2 \sin^2 \alpha$$

□

8. $2m_0\sqrt{1 - \nu^2/c^2}$ (2 分), 0 (1 分)

解析. $M_0c^2 = 2 \times \frac{m_0c^2}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \Rightarrow M_0 = 2m_0\sqrt{1 - v^2/c^2}$, 根据动量守恒定律, 相撞后运动速度为 0.

□

三、计算题

1. 解析.

$$(1) \quad \nu = \frac{ds}{dt} = c - 2bt, a_r = \frac{d^2s}{dt^2} = -2b, a_n = \frac{v^2}{R} = \frac{(c - 2bt)^2}{R},$$

$$a = \sqrt{a_t^2 + a_n^2} = \sqrt{4b^2 + \frac{(c - 2bt)^4}{R^2}} \quad (3+3 \text{ 分})$$

$$(2) \quad a = \sqrt{\left[\frac{(c - 2bt)^2}{R}\right]^2 + (2b)^2} = 2b, \quad c - 2bt = 0, \quad t = \frac{c}{2b} \quad (2 \text{ 分})$$

$$(3) \quad \Delta s = s(t) - s(0) = c \frac{c}{2b} - b \left(\frac{c}{2b}\right)^2 = \frac{c^2}{4b}, \quad n = \frac{\Delta s}{2\pi R} = \frac{c^2}{8\pi Rb} \quad (2 \text{ 分})$$

□

2. 解析. $m_2g - T_2 = m_2a$ (2 分); $(T_2 - T_1)r = (\frac{1}{2}mr^2)\beta$ (3 分);

$$T_1 - m_1g = m_1a \quad (2 \text{ 分}), \quad a = r\beta \quad (1 \text{ 分})$$

$$\beta = \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2 + (1/2)m} \cdot \frac{g}{r}, \quad T_1 = \frac{2m_1m_2 + (1/2)m_1m}{m_1 + m_2 + (1/2)m}g, \quad T_2 = \frac{2m_1m_2 + (1/2)m_2m}{m_1 + m_2 + (1/2)m}g \quad (2 \text{ 分})$$

□

3. 解析. $m\nu_0l = (\frac{1}{3}Ml^2 + ml^2)\omega$ (4 分);

$$\omega = \frac{mv_0}{(m+\frac{1}{3}M)l}, \quad \frac{1}{2}(\frac{1}{3}Ml^2 + ml^2)\omega^2 = Mg\frac{l}{2} + mgl \quad (4 \text{ 分});$$

$$v_0 = \frac{1}{m} \sqrt{\frac{(M+3m)(M+2m)}{3}}gl \quad (2 \text{ 分})$$

□

4. 解析. $\frac{m-m_0}{m_0} = 0.10, \quad m = \frac{m_0}{\sqrt{1-\beta^2}}$ (2 分),

$$\sqrt{1-\beta^2} = \frac{1}{1.1} \quad (2 \text{ 分});$$

$$\frac{\Delta I}{l_0} = \frac{l_0 - l}{l_0} = 1 - \sqrt{1-\beta^2} = 0.091 \quad (1 \text{ 分})$$

□

5. 解析. 飞船为 S' 系, 地球为 S 系: S' 系中脉冲间隔为: $\tau' = 2\mu s$ (1 分);

$$S$$
 系中对应的脉冲间隔: $\tau = \frac{\tau'}{\sqrt{1-\beta^2}} = 14.178\mu s \quad (2 \text{ 分});$

S 系脉冲间隔对应的空间长度: $l = u\tau = \frac{u\tau'}{\sqrt{1-\beta^2}} = 4210.75\text{m}$; 地面观测到脉冲信号

$$\text{持续时间: } \Delta t = \tau + \left(\frac{\sqrt{h^2+l^2}}{c} - \frac{h}{c}\right) = 25.27\mu s \quad (1 \text{ 分});$$

$$\text{一个脉冲内飞船相对于地球飞过的距离: } s = u\Delta t = 7.505\text{km} \quad (1 \text{ 分})$$

□

2013-2014 学年第二学期期中考试试卷

一、选择题

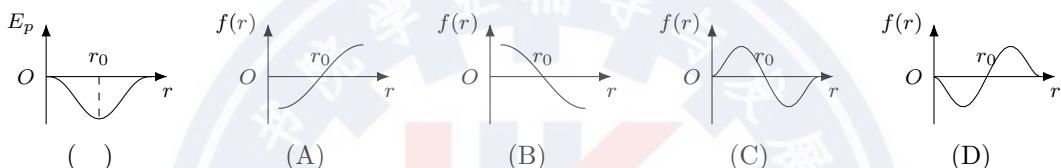
1. 一质点以速度 $v = 4 + t^2$ (m/s) 作直线运动, 沿质点运动直线作 OX 轴, 并已知 $t = 3$ s 时, 质点位于 $x = 9$ m 处, 则该质点的运动学方程为 () .

A. $x = 2t$ B. $x = 4t + \frac{t^2}{2}$ C. $x = 4t + \frac{t^3}{3} - 12$ D. $x = 4t + \frac{t^3}{3} + 12$

2. 已知地球的质量为 m_g , 太阳的质量为 m_s , 地球与日心的距离为 R , 万有引力常量为 G , 则地球绕太阳做圆周运动的轨道动量矩(角动量)为 () .

A. $m_g\sqrt{Gm_sR}$ B. $\sqrt{\frac{Gm_g m_s}{R}}$ C. $m_g m_s \sqrt{\frac{G}{R}}$ D. $\sqrt{\frac{Gm_g m_s}{2R}}$

3. 一个两体系统的势能(E_p)曲线如图所示, 图中 r 是两体之间的距离, 问 A、B、C、D 四个图中哪一个正确地表示了该系统的内力 () .



4. 对质点系有以下几种说法:

- (1) 质点系总动量的改变与内力无关; (2) 质点系总动能的改变与内力无关;
 (3) 质点系机械能的改变与保守内力无关; (4) 质点系总势能的改变与保守内力无关。

在上述说法中 () .

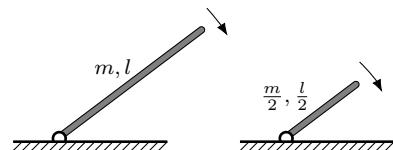
A. 只有 (1) 是正确的 B. (1) 和 (3) 是正确的

C. (1) 和 (4) 是正确的 D. (2) 和 (3) 是正确的

5. 一半径为 R 、质量为 m 的均匀圆形平板放置在粗糙的水平桌面上, 平板与桌面之间的摩擦系数为 μ , 现在让平板绕垂直平板中心的轴转动, 则摩擦力对轴的力矩为 () .

A. $\frac{2}{3}\mu mgR$ B. μmgR C. $\frac{1}{2}\mu mgR$ D. 0

6. 一根质量为 m , 长为 l 的细而均匀的棒, 其下端绞接在水平地板上并竖直立起, 如让它掉下, 则棒将以角速度 ω 撞击地板, 如图将同样的棒截成长为 $1/2$ 的一段, 则它撞击地板时的角速度最接近于 () .

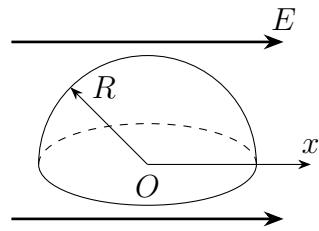


A. 2ω B. $\sqrt{2}\omega$ C. ω D. $\frac{\omega}{\sqrt{2}}$

7. 一人站在旋转平台中央, 两臂侧平举, 整个系统以 2π rad/s 的角速度旋转, 转动惯量为 $6.0 \text{ kg} \cdot \text{m}^2$ 。若将双臂收回, 则系统的转动惯量为 $2.0 \text{ kg} \cdot \text{m}^2$ 。此时系统的转动动能与原来的转动动能之比为 () .

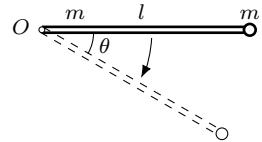
A. 3 B. $\sqrt{3}$ C. 2 D. $\sqrt{2}$

8. 在参考系 S 中, 有两个静止质量都是 m_0 的粒子以相同的速率 v 沿同一直线相向运动, 碰撞后一起生成新的粒子, 则新生成粒子的质量为 () .
- A. $2m_0$ B. $2m_0\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}$ C. $\frac{1}{2}m_0\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}$ D. $2m_0/\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}$
9. 在某地发生两事件, 与该处相对静止的甲测得时间间隔为 4s , 若相对甲作匀速直线运动的乙测得时间间隔为 5s , 则乙相对于甲的运动速度是 () .
- A. $\frac{4}{5}c$ B. $\frac{1}{5}c$ C. $\frac{2}{5}c$ D. $\frac{3}{5}c$
10. 一半径为 R 的半球面放在场强为 E 的均匀电场中, E 的方向与位于半球面的水平投影面上的 x 轴平行, 如图, 则通过这一半球面的电通量为 () .
- A. $\frac{2}{3}\pi R^3 E$ B. $2\pi R^2 E$ C. $\pi R^2 E$ D. 0



二、填空题

1. 一质点作半径 $R = 1\text{ m}$ 的圆周运动, 其运动方程为 $\theta = t^2 + 3t + 2$, 当 $t = 1\text{ s}$ 时, 质点的角速度大小为_____; 角加速度大小为_____; 加速度大小为_____.
2. 质量为 m 的快艇以速率 v_0 行驶, 关闭发动机后, 受到的阻力大小与速度大小的平方成正比, 而方向与速度方向相反, 即 $f = -kv^2$, k 为常量。则发动机关闭后, 快艇行驶距离 x 时的速率为_____.
3. 质量为 $m = 2\text{ kg}$ 的物体, 所受力为 $F_x = 4 + 6x$ (F_x 以 N 为单位, x 以 m 为单位), 已知 $t = 0$ 时, $x = 0$, $v_0 = 0$, 则物体在由 $x = 0$ 运动到 $x = 4\text{ m}$ 的过程中, 该力对物体所做功的表达式 $A =$ _____; 为其值为_____; 在 $x = 4\text{ m}$ 处, 物体的速率为 $v =$ _____; 在此过程中, 该力冲量的大小为 $I =$ _____.
4. 质量为 m 的人开始站在静止在水面上质量为 M 的船头, 船身长度为 l , 当人从船头直走到船尾 (忽略水对船的摩擦阻力), 人相对水面走的距离为_____; 船相对水面行过的距离为_____.
5. 如图所示, 质量为 m , 长为 l 的均质细杆, 可绕通过其一端的水平光滑轴转动, 杆的另一端与一个质量也是 m 的小球固连。当该系统从水平位置由静止转过角度 θ 时, 则此过程中力矩所做的功为 $A =$ _____; 系统的动能为 $E_k =$ _____; 角速度为 $\omega =$ _____.
6. 已知惯性系 S' 相对于惯性系 S 以 $0.5c$ 的速度沿 x 轴的负方向运动, 若从 S' 系的坐标原点 O' 沿 x 轴正方向发出一束光波, 则 S 系中测得此光波在真空中的波速为_____.
7. 观察者甲以 $0.8c$ (c 为真空中光速) 相对于静止的观察者乙运动。若甲携带一长度为 l 、截面积为 S 、质量为 m 的棒, 该棒沿运动方向被安放, 则甲测得此棒的密度为_____; 乙测得此棒的密度为_____.



8. 两块无限大的均匀带电平行平板，其电荷面密度分别为 σ ($\sigma > 0$) 及 -2σ ，则两板间区域的电场强度的大小为_____；方向为_____。

三、计算题

- 某给定时刻，质点 P 的位置、速度和加速度矢量在直角坐标系下分别为 $\vec{r} = 250\vec{i} + 630\vec{j} + 430\vec{k}$; $\vec{v} = 90\vec{i} + 125\vec{j} + 170\vec{k}$; $\vec{a} = 16\vec{i} + 125\vec{j} + 30\vec{k}$. 求此时刻：
 - 质点轨迹的切向单位矢量 $\vec{\tau}$ (直角坐标系下表示)；
 - 质点的总加速度、切向加速度和法向加速度大小；
 - 轨迹的曲率半径.
- 质量为 m 的均质柔软链条，长为 L ，上端悬挂，下端刚和地面接触，现由于悬挂点松脱使链条自由下落，试求：
 - 链条落到地面上的长度为 l 时，对地面的作用力；
 - 链条下落过程对地面的平均冲力.
- 长为 l 的匀质细棒，一端悬于 O 点，自由下垂，如图所示。一单摆也悬于 O 点，摆线长也为 l ，摆球质量为 m 。现将单摆拉到水平位置后静止释放，摆球在 A 处与棒做完全弹性碰撞后恰好静止。试求：
 - 细棒的质量 M ；
 - 碰后细棒摆动的最大角度 θ 。
- 如图所示，长为 l 的细直线 OA 的带电线密度为 λ ，求：
 - 当 λ 为常量且 $\lambda > 0$ 时，在 x 轴上距 O 点为 b 的 P 点的电场强度；
 - 当 $\lambda = kx$ ($0 \leq x \leq l$, k 为大于 0 的常量) 时， P 点的电场强度。

2013-2014 学年第二学期期中考试参考答案

一、选择题

1. C

解析. $v = \frac{dx}{dt}$, $\int_9^x dx = \int_3^t (4 + t^2) dt \Rightarrow x = 4t + \frac{t^3}{3} - 12$ (SI). \square

2. A

解析. $G \frac{m_s m_g}{R^2} = m_g \frac{v^2}{R} \Rightarrow v = \sqrt{\frac{G m_s}{R}}$, $L = m_g v R = m_g \sqrt{G m_s R}$. \square

3. C

解析. $f(r) = -\frac{\partial E_p}{\partial r}$, 根据图像可判断, C 正确。 \square

4. B

解析. 质点系内力做功不一定为零, 总动能的改变与内力有关; 质点系总势能的改变和保守内力有关。 \square

5. A

解析. $M = \int_0^R \mu \frac{mr \cdot 2\pi r}{\pi R^2} gr dr = \frac{2}{3} \mu m g R$. \square

6. B

解析. $mg \frac{l}{2} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{3} ml^2 \right) \omega^2$, $\frac{m}{2} g \frac{l}{4} = \frac{1}{2} \left[\frac{1}{3} \frac{m}{2} \left(\frac{l}{2} \right)^2 \right] \omega'^2$, 故 $\omega' = \sqrt{2}\omega$. \square

7. A

解析. $J_1 \omega_1 = J_2 \omega_2$, $\frac{E_{r2}}{E_{r1}} = \frac{J_2 \omega_2^2 / 2}{J_1 \omega_1^2 / 2} = \frac{J_1}{J_2} = \frac{6}{2} = 3$. \square

8. D

解析. $M c^2 = \frac{m_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} c^2 + \frac{m_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} c^2 \Rightarrow M = \frac{2m_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$. \square

9. D

解析. $\tau = \frac{\tau_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \Rightarrow 5 = \frac{4}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \Rightarrow v = \frac{3}{5}c$. \square

10. D

解析. 穿入半球面的电场线和穿出半球面的电场线相等, 电通量为零。 \square

二、填空题

1. 5 rad/s; 2 rad/s²; 2 m/s²

解析. $t = 1$ s 时, $\omega = \frac{d\theta}{dt} = 2t + 3 = 5$ rad/s, $\beta = \frac{d^2\theta}{dt^2} = 2$ rad/s², $a = \beta R = 2$ m/s². \square

2. $v_0 e^{-\frac{k}{m}x}$

解析. $f = m \frac{dv}{dt} = m \frac{dv}{dx} \frac{dx}{dt} = mv \frac{dv}{dx}$, $\int_0^x dx = \int_{v_0}^v -\frac{m}{kv} dv \Rightarrow x = -\frac{m}{k} \ln \frac{v}{v_0}$,
故 $v = v_0 e^{-\frac{k}{m}x}$. \square

3. $4x + 3x^2$ (J); 64 J; 8 m/s; 16 N·s

解析. $W = \int_0^x (4 + 6x) dx = 4x + 3x^2 = 64$ J, $W = \frac{1}{2}mv^2 \Rightarrow v = 8$ m/s, $I = mv - 0 = 16$ N·s. \square

4. $\frac{Ml}{M+m}; \frac{ml}{M+m}$

解析. 设船相对水面走的距离为 s , 则人相对水面走的距离为 $l-s$, 由水平方向动量守恒, 得 $m \frac{l-s}{t} - M \frac{s}{t} = 0 \Rightarrow s = \frac{ml}{M+m}$, $l-s = \frac{Ml}{M+m}$. \square

5. $\frac{3}{2}mgl \sin \theta; \frac{3}{2}mgl \sin \theta; \frac{3}{2}\sqrt{\frac{g \sin \theta}{l}}$

解析. $E_k = A = mg \frac{l}{2} \sin \theta + mgl \sin \theta = \frac{3}{2}mgl \sin \theta$,
 $\frac{3}{2}mgl \sin \theta = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{3}ml^2 + ml^2 \right) \omega^2 \Rightarrow \omega = \frac{3}{2}\sqrt{\frac{g \sin \theta}{l}}$. \square

6. c

解析. 光速不变原理. \square

7. $\frac{m}{Sl}; \frac{25m}{9Sl}$

解析. 甲: $\rho = \frac{m}{Sl}$;

乙: $l' = l \sqrt{1 - \frac{(0.8c)^2}{c^2}} = 0.6l$, $m' = m \sqrt{1 - \frac{(0.8c)^2}{c^2}} = \frac{5}{3}m$, $\rho' = \frac{m'}{Sl'} = \frac{25m}{9Sl}$. \square

8. $\frac{3\sigma}{2\varepsilon_0}$; 由 σ 指向 -2σ

解析. $E = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0} - \frac{-2\sigma}{2\varepsilon_0} = \frac{3\sigma}{2\varepsilon_0}$, 方向由 σ 指向 -2σ . \square

三、计算题

1. 解析.

(1) $\tau = \frac{\vec{v}}{|\vec{v}|} = 0.39\vec{i} + 0.54\vec{j} + 0.74\vec{k}$

(2) $|\vec{a}| = \sqrt{16^2 + 125^2 + 30^2} = 129.54$ m/s²

$a_t = \frac{\vec{v} \cdot \vec{a}}{|\vec{v}|} = 96.62$ m/s²

$a_n = \sqrt{a^2 - a_t^2} = 86.29$ m/s²

(3) $r = \frac{v^2}{a_n} = 609.86$ m

□

2. 解析.

(1) 设落在地面的链条长度为 x , 由竖直方向动量定理可得:

$$\begin{aligned} -(N - mg) dt &= d \left[\frac{m}{L} (L - x) v \right] \\ -(N - mg) dt &= \frac{m}{L} v d(L - x) + \frac{m}{L} (L - x) dv \\ -(N - mg) &= -\frac{m}{L} v \frac{dx}{dt} + \frac{m}{L} (L - x) \frac{dv}{dt} \end{aligned}$$

因为是柔软均质链条, $\frac{dv}{dt} = g$, $v^2 = 2gx$

$$\text{故 } N = \frac{3mgx}{L}$$

$$\text{当 } x = l \text{ 时, } N = \frac{3mgl}{L}.$$

(2) 对于整个下落过程, $(\bar{F} - mg)\Delta t = 0 - 0$, 平均冲力 $\bar{F} = mg$

□

3. 解析.

(1) 以小球, 细棒和地球为系统。因为摆球与细棒发生完全弹性碰撞且摆球在碰撞后静止, 所以在摆球与细棒碰撞之前, 角动量守恒, 机械能守恒。所以列式如下:

$$mgl = \frac{1}{2} J \omega^2, \quad ml \sqrt{2gl} = J \omega, \quad J = \frac{1}{3} Ml^2$$

联立解得: $M = 3m$.

(2) 碰撞后细棒与地球组成的系统机械能守恒, 故

$$mgl = 3mg \frac{l}{2} (1 - \cos \theta)$$

$$\text{得 } \theta = \arccos \frac{1}{3} = 70.5^\circ$$

□

4. 解析.

$$(1) \quad E = \int_0^l \frac{\lambda dx}{4\pi\varepsilon_0(x+b)^2} = \frac{\lambda l}{4\pi\varepsilon_0 b(l+b)}, \text{ 方向向左;}$$

$$(2) \quad E = \int_0^l \frac{kx dx}{4\pi\varepsilon_0(x+b)^2} = \frac{k}{4\pi\varepsilon_0} \left[\ln \left(\frac{l+b}{b} \right) - \frac{l}{l+b} \right], \text{ 方向向左。}$$

□