

$$\left. \frac{\partial f}{\partial l} \right|_{x_0} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + te_1) - f(x_0)}{t}$$

$$d(uv) = v du + u dv$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = a$$

$$H_f(x_0 + \theta \Delta x)$$

# 大学物理(上) 期中真题集

$$\iint_{(\partial\Omega)} f(x,y,z) \frac{\partial f}{\partial n} dS = \iiint_{(\Omega)} \left[ \left( \frac{\partial f}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial f}{\partial y} \right)^2 + \left( \frac{\partial f}{\partial z} \right)^2 \right] dV$$

彭康书院学业辅导与发展中心·资料编写组

$$\text{grad } f(x_0) = \nabla f(x_0)$$

# 2022-2023 学年第二学期阶段 1 考试试卷

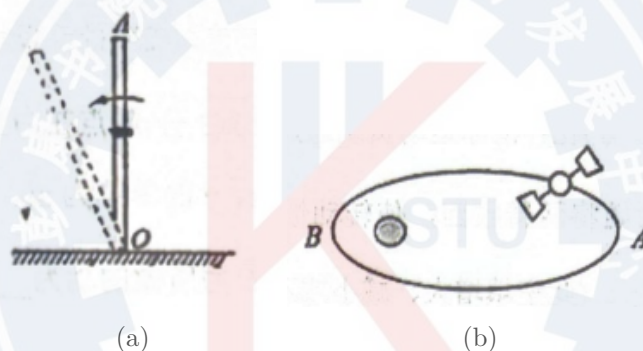
## 一、单选题

1. 一质点沿  $x$  轴运动, 其运动方程为  $x = 5t^2 - 3t^3$ , 其中  $t$  以  $s$  为单位, 当  $t = 2s$  时, 该质点正在 ( ).  
A. 加速  
B. 减速  
C. 匀速  
D. 不能确定
2. 一子弹以水平速度  $v_0$  射入一静止于光滑水平面上的木块后, 随木块一起运动, 下述说法正确的是 ( ).  
A. 子弹、木块组成的系统机械能守恒  
B. 子弹、木块组成的系统水平方向的动量守恒  
C. 子弹所受的冲量等于木块所受的冲量  
D. 子弹动能的减少等于木块动能的增加
3. 下述说法正确的是 ( ).  
A. 作用在定轴转动刚体上的力越大, 刚体转动的角加速度越大;  
B. 作用在定轴转动刚体上的合力矩越大, 刚体转动的角速度越大;  
C. 作用在定轴转动刚体上的合力矩越大, 刚体转动的角加速度越大;  
D. 作用在定轴转动刚体上的合力矩为零, 刚体转动的角速度为零。
4. 关于质点系各质点间相互作用的内力做功问题, 以下说法中正确的是 ( ).  
A. 一对内力所作的功之和一定为零。  
B. 一对内力所作的功之和一定不为零。  
C. 一对内力所作的功之和是否为零, 取决于参考系的选择。  
D. 一对内力所作的功之和一般不为零, 但不排斥为零的情况。
5. 水平台面上可绕通过其中心的固定竖直轴旋转, 盘上站着一个人, 把人和圆盘取作系统。当人在盘上随意走动时, 若忽略轴的摩擦, 则此系统 ( ).  
A. 动量守恒  
B. 机械能守恒  
C. 对转轴的动量矩守恒  
D. 上述物理量均不守恒

6. 质量分别为  $m_1$  和  $m_2$  的两个小球，连接在劲度系数为  $k$  的轻弹簧两端，并置于光滑的水平面如图所示。今以等值反向的力分别作用于两小球，若把两个小球和弹簧看作一个系统，则系统在运动过程中 ( )。
- A. 动量守恒，机械能守恒  
B. 动量守恒，机械能不守恒  
C. 动量不守恒，机械能守恒  
D. 动量不守恒，机械能不守恒



7. 一根长为  $l$ ，质量为  $m$  的均质细杆竖立在地面，如果此杆以下端接触处  $O$  为轴转动而倒下，则杆的上端  $A$  到达地面时的速率为 ( )。
- A.  $\sqrt{gl}$   
B.  $\sqrt{2gl}$   
C.  $\sqrt{3gl}$   
D.  $2\sqrt{gl}$



8. 如图 (b) 所示，一颗卫星沿椭圆轨道绕地球旋转，若卫星在远地点  $A$  和近地点  $B$  的动量矩 (角动量) 与动能分别用  $L_A$ 、 $E_{KA}$  和  $L_B$ 、 $E_{KB}$  表示，则有 ( )。

- A.  $L_B = L_A, E_{kB} = E_{kA}$   
B.  $L_B = L_A, E_{kB} > E_{kA}$   
C.  $L_B > L_A, E_{kB} = E_{kA}$   
D.  $L_B > L_A, E_{kB} > E_{kA}$

9. 若将一质量线密度为  $\lambda$  的均匀细线弯成半径为  $R$  的圆环，则质量为  $m$  的质量点放在环中心点时的引力势能和引力分别为 ( )。

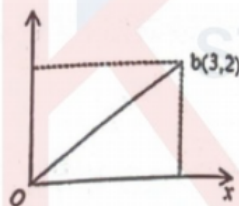
- A.  $0, 0$   
B.  $-2\pi G\lambda m, \frac{2\pi G\lambda m}{R}$   
C.  $-2\pi G\lambda m, 0$   
D.  $0, \frac{2\pi G\lambda m}{R}$

10. 有两个半径相同，质量相等的圆环  $A$  和  $B$ ， $A$  环的质量分布均匀， $B$  环的质量分布不均匀。它们对通过环心并与环面垂直的轴的转动惯量分别为  $J_A$  和  $J_B$ ，则 ( )。

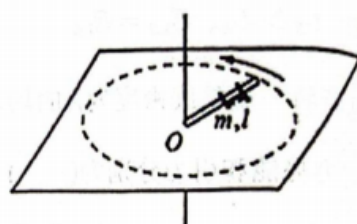
- A.  $J_A > J_B$   
B.  $J_A < J_B$   
C.  $J_A = J_B$   
D. 不能确定  $J_A$ 、 $J_B$  哪个大

## 二、填空题

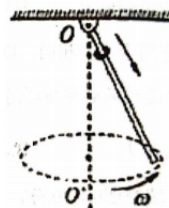
1. 一质点沿  $x$  方向运动, 其运动方程为  $x = 10 - 9t + 6t^2 - t^3(SI)$ , 则  $t$  时刻, 质点的速度  $v = \underline{\hspace{2cm}}$ , 加速度  $a = \underline{\hspace{2cm}}$ .
2. 一质点沿半径为  $1m$  的圆轨道运动, 已知运动学方程为  $\theta = \frac{1}{2}t^2 + \frac{3}{2}(SI)$ , 则  $t=1s$  时该质点的速度大小为  $\underline{\hspace{2cm}} m/s$ , 加速度的大小为  $\underline{\hspace{2cm}} m/s^2$ .
3. 质量为  $m=2kg$  的物体, 所受的力为  $F_x = 4 + 6x(SI)$ 。已知  $t=0$  时,  $x_0 = 0, v_0 = 0$ 。则物体从  $x=0$  运动到  $x=4m$  的过程中, 该力对物体所做的功为  $\underline{\hspace{2cm}}$ , 冲量的大小为  $\underline{\hspace{2cm}}$ .
4. 质点在二维引力场中运动, 该引力场相应的势能  $U(x, y) = \frac{1}{2}k(x^2 + y^2)$ ,  $k$  为常数。则质点所受的力为 (用直角坐标以矢量形式表示)  $\vec{F} = \underline{\hspace{2cm}}$ .
5. 已知地球的半径为  $R$ , 质量为  $M$ , 万有引力常量为  $G$ 。现有一质量为  $m$  的物体, 在离地面高度为  $2R$  处, 以地球和物体为系统, 若取地面为势能零点, 则系统的引力势能为  $\underline{\hspace{2cm}}$ .
6. 质点在力  $\vec{F} = 2y^2\vec{i} + 3x^2\vec{j}$  作用下在  $xy$  平面内运动,  $F$  的单位为  $N$ ,  $x, y$  的单位为  $m$ 。则质点沿图示从原点  $O$  沿直线  $Ob$  运动到  $b(3,2)$  的过程中  $F$  所做功为  $\underline{\hspace{2cm}}$ .



7. 花样滑冰运动员绕过自身的竖直轴转动, 开始时两臂伸开, 转动惯量为  $J_0$ , 角速度为  $\omega_0$ 。然后她将两臂收回, 使转动惯量减少为  $J_0/3$ , 这时她转动的角速度变为  $\underline{\hspace{2cm}}$ ; 她的转动动能  $\underline{\hspace{2cm}}$  (此空填增大、减小或不变)。
8. 如图 (a) 所示, 一根质量均匀分布的细棒长为  $l$ , 质量为  $m$ 。现将细棒放在粗糙的水平桌面上, 棒可绕其端点  $O$  的竖直轴转动, 已知棒与桌面的摩擦系数为  $\mu$ 。则细棒绕轴转动时所受的摩擦力矩为  $\underline{\hspace{2cm}}$ ; 细棒从初速度  $\omega_0$  开始到停止转动所经过的时间为  $\underline{\hspace{2cm}}$ 。



(a)



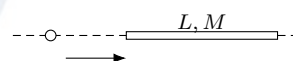
(b)

9. 如图 (b) 所示, 一光滑细杆上端由光滑铰链固定, 杆可绕其上端任意角度的锥面上绕竖直轴  $OO'$  匀角速度转动。有一个小环套在杆的上端处, 开始时使杆在一个锥面上运动起来, 而后小环由静止开始沿杆下滑。在小环下落过程中, 小环、杆和地球系统的机械能\_\_\_\_\_, 小环加杆对轴  $OO'$  的动量矩\_\_\_\_\_。(两个空填“增大、减小或不变”)
10. 两人各持一均匀直棒的一端, 棒的重力为  $W$ , 一人突然放手, 在此瞬间, 另一人感到手上的力变为\_\_\_\_\_。(均质直杆对过其端点且垂直直杆的轴的转动惯量  $J = \frac{1}{3} ml^2$ )

### 三、计算题

1. 质量为  $m=2\text{kg}$  的物体, 在合外力  $\vec{F} = 3\vec{i} + 2t\vec{j}(\text{SI})$  的作用下, 从静止开始运动, 式中  $\vec{i}$ 、 $\vec{j}$  分别为  $x$ 、 $y$  方向单位矢量。求当  $t=1\text{s}$  时物体速度的大小  $v$

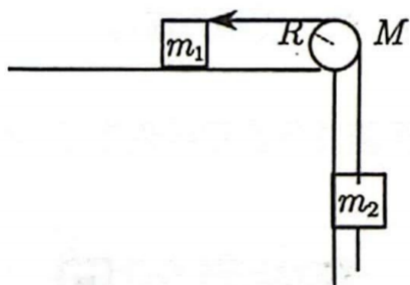
2. 一质点  $m$  处在一长度为  $L$ 、质量为  $M$  的均质细杆的延长线上, 且质点离杆近端距离为  $l$ 。求该质点  $m$  所受万有引力的大小为 (万有引力常量为  $G$ )。



3. 轻绳的一端系着质量为  $m$  的小球, 另一端穿过光滑水平桌面中心的小孔用手拉紧。开始时使小球以角速度  $\omega_1$  在桌面上做半径为  $r_1$  的圆周运动, 然后缓缓将绳下拉, 使运动半径缩小为  $r_2$ 。
- 试求: (1) 半径缩小后小球的角速度  $\omega_2$ ; (2) 在此过程中对小球做的功。



4. 如图所示的系统，滑轮可视为半径为  $R$ 、质量为  $M$  的均质圆盘，滑轮与绳子间无滑动，水平面光滑，若  $m_1 = 50\text{kg}$ ,  $m_2 = 200\text{kg}$ ,  $M = 15\text{kg}$ ,  $R = 0.10\text{m}$ ，求物体的加速度及绳中的张力。



5. 如图所示，长为  $h$ 、质量为  $M$  的均质杆，一端悬挂于  $O$  点，并可绕通过  $O$  点垂直于纸面的光滑轴转动。今使杆自水平位置无初速度地落下，在铅垂位置与静止的、质量为  $m$  的物体  $A$  在极短的时间作完全非弹性碰撞，碰撞后物体  $A$  沿水平方向滑动的距离为  $x$ 。试求物体  $A$  与水平面之间的滑动摩擦系数  $\mu$ 。



## 2022-2023 学年第二学期阶段 1 考试试卷答案

### 一、选择题

1. A

解析. 已知  $x = 5t^2 - 3t^3$ , 求导得

$$v = \frac{dx}{dt} = 10t - 9t^2, \quad a = \frac{dv}{dt} = 10 - 18t$$

代入  $t = 2s$  条件后得,  $v = -16$ ,  $a = -26$ , 即  $v$  与  $a$  同向, 质点正在加速

□

2. B

解析.

A 选项, 子弹射入过程中部分机械能转化为摩擦产生的热能, 机械能不守恒

B 选项, 水平方向上系统合外力为零, 动量守恒

C 选项, 二者所受冲量大小相等, 但方向相反

D 选项, 同 A 选项

□

3. C

解析. 根据力矩的定义, 刚体定轴转动定理, 有

$$M_o = r \times F, \quad J_z \frac{d\omega}{dt} = M_o$$

可知, 作用在定轴转动刚体上的合力矩越大, 刚体转动的角加速度就越大

□

4. D

解析. 对于万有引力、库仑力、弹簧弹力等保守力, 它们做功的大小等于势能变化量的大小, 一般不为零, 但不排斥为零的情况

□

5. C

解析. 对于该竖直轴, 合外力的力矩为零, 动量矩守恒

□

6. B

解析.

动量守恒:  $F_1 = F_2$ , 系统水平方向合力为零, 动量守恒

机械能不守恒:  $F_1, F_2$  在运动过程中做功

□

7. C

解析. 细杆对于下端接触处  $O$  的转动惯量  $J_0 = \frac{1}{3}ml^2$ , 转动动能  $E_k = \frac{1}{2}J_0\omega^2$

+ 由能量守恒定理,

$$\frac{1}{2}mgl = \frac{1}{2}J_0\omega^2 = \frac{1}{6}m\omega^2l^2$$

解得,  $\omega = \sqrt{\frac{3g}{l}}$ , 所以 A 端速度为  $v = \omega l = \sqrt{3gl}$

□

8. B

解析. 角动量显然守恒,  $L_B = L_A$

从远地点 A 到近地点 B, 地球对卫星的引力做正功, 所以  $E_{kB} > E_{kA}$

□

9. C

解析. 套用引力势能公式  $E_G = -\frac{GMm}{R}$ , 圆环各处对于圆心的质量点的距离均为  $R$ , 所以前面的公式中可以直接看作  $M = 2\pi\lambda R$ , 代入后得到  $E_G = \frac{2\pi G\lambda m}{R}$

引力显然为 0

□

10. C

解析. 对于通过环心并与环面垂直的轴, 圆环上各处质量微元  $dm$  的距离均为  $r$ , 由转动惯量计算公式  $J_0 = \oint_l dm r^2$  可知  $J_A = J_B$

□

## 二、填空题

1.  $-9 + 12t - 3t^2$ ;  $12 - 6t$

解析. 对  $x = 10 - 9t + 6t^2 - t^3$  分别求一阶导数, 二阶导数

□

2.  $1$ ;  $\sqrt{2}$

解析. 对  $\theta = \frac{1}{2}t^2 + \frac{3}{2}$  求导得,  $\omega = t$ ,  $\beta = 1$

所以,  $t = 1s$  时,  $v = \omega t = 1 m/s$ , 切向  $a_\tau = r\beta = 1 m/s^2$ , 径向  $a_r = \omega^2 r = 1 m/s^2$

故,  $a = \sqrt{a_\tau^2 + a_r^2} = \sqrt{2} m/s^2$

□

3.  $64J$ ;  $16N \cdot s$

解析.

$$W = \int_0^4 (4 + 6x) dx = 64J, F = ma = m \frac{dv}{dt} = m \frac{dv}{dx} \frac{dx}{dt} = mv \frac{dv}{dx},$$

$$\int_0^v v dv = \int_0^x \frac{1}{2} (4 + 6x) dx, \therefore v = \sqrt{4x + 3x^2}$$

$$I = m\Delta v = 2 \times (\sqrt{4 \times 4 + 3 \times 4^2} - 0) = 16N \cdot s$$

□

4.  $-kx\vec{i} - ky\vec{j}$

解析.  $\vec{F} = -\nabla E_p = -kx\vec{i} - ky\vec{j}$

□

5.  $\frac{2GMm}{3R}$

解析. 以地球表面为势能零点,  $E_p = \int_{3R}^R -\frac{GMm}{r^2} dr = \frac{2GMm}{3R}$

□

6.  $\frac{97}{3} J$

解析.  $W = \int F_x dx + \int F_y dy = \int_0^2 2y^2 dy + \int_0^3 3x^2 dx = \frac{97}{3} J$

□



7.  $3\omega$ ; 增大

解析. 角动量守恒,  $J_0\omega_0 = \frac{J_0}{3}\omega$ , 故角速度变为  $\omega = 3\omega_0$

转动动能公式  $E_k = \frac{1}{2}J_0\omega^2$ , 代入后得  $E'_k = 3E_k$ , 转动动能增大

□

8.  $\frac{1}{2}\mu mgl$ ;  $\frac{2\omega_0 l}{3\mu g}$

解析.

$$M_f = \int \mu g r dm = \int_0^l \mu \frac{m}{l} g r dr = \frac{1}{2}\mu mgl; \beta = \frac{M_f}{J} = \frac{\frac{1}{2}\mu mgl}{\frac{1}{3}ml^2} = \frac{3\mu g}{2l}$$

$$\text{所以, } \Delta t = \frac{\omega_0 - 0}{\beta} = \frac{2\omega_0 l}{3\mu g}$$

□

9. 不变; 不变

解析. 小环、杆和地球系统外力做功为零, 所以机械能守恒; 小环和杆在水平方向上没有受到合外力矩的作用, 所以对于轴  $OO'$  角动量守恒

□

10.  $\frac{W}{4}$

解析. 以边缘点为轴  $W\frac{l}{2} = (\frac{1}{3}ml^2)\beta \Rightarrow \beta = \frac{3W}{2ml}$ , 以质心为轴  $F\frac{l}{2} = (\frac{ml^2}{12})\beta$

$$\text{解得, } F = \frac{W}{4}$$

□

### 三、计算题

1.  $\frac{1}{2}\sqrt{10} m/s$

解析. 计算  $t \in [0, 1]$  过程中, 合外力  $\vec{F}$  的冲量  $\vec{I}$

$$\vec{I} = \int \vec{F} dt = \int_0^1 (3\vec{i} + 2t\vec{j}) dt = 3\vec{i} + \vec{j}, \vec{I} = m\vec{v}$$

$$\text{解得, } \vec{v} = \frac{3}{2}\vec{i} + \frac{1}{2}\vec{j}$$

$$\text{所以速度大小 } |\vec{v}| = \frac{1}{2}\sqrt{10} m/s$$

□

2.  $\frac{GMm}{L} \left( \frac{1}{l} - \frac{1}{L+l} \right)$

解析. 所受万有引力的大小为:

$$F = \int \frac{GmdM}{r^2} = \int_l^{L+l} \frac{Gm}{r^2} \frac{M}{L} dr = \frac{GmM}{L} \left( \frac{1}{l} - \frac{1}{L+l} \right)$$

□

3.  $\omega_2 = \frac{r_1^2}{r_2^2}\omega_1$ ;  $\frac{1}{2}m\omega_1^2 r_1^2 \left( \frac{r_1^2}{r_2^2} - 1 \right)$

解析.

$$(a) \text{ 由角动量守恒, } m\omega_1 r_1^2 = m\omega_2 r_2^2 \Rightarrow \omega_2 = \frac{r_1^2}{r_2^2}\omega_1$$

(b) 对小球做的功，等于小球的动能增量

$$W = \Delta E_k = \frac{1}{2}m\omega_2^2 r_2^2 - \frac{1}{2}m\omega_1^2 r_1^2 = \frac{1}{2}m\omega_1^2 r_1^2 \left( \frac{r_1^2}{r_2^2} - 1 \right)$$

□

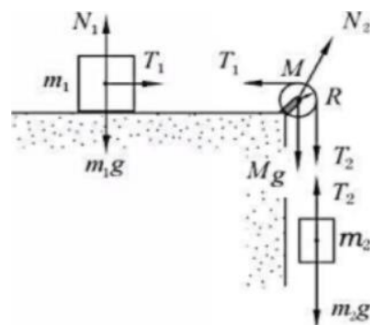
4.  $a_2 = 7.61 \text{ m/s}$ ;  $T_1 = 381 \text{ N}$ ;  $T_2 = 440 \text{ N}$

解析. 根据右图假设，有

$$T_1 = m_1 a, m_2 - T_2 = m_2 a, (T_2 - T_1)R = \left(\frac{1}{2}MR^2\right)\beta, a = \beta R$$

$$\text{解得, } a_2 = \frac{m_2 g}{m_1 + m_2 + M/2} = 7.61 \text{ m/s}^2,$$

$$T_1 = m_1 a = 381 \text{ N}, T_2 = m_2 (g - a) = 440 \text{ N}$$



□

5.  $\mu = \frac{3M^2 h}{16(M+3m)^2}$

解析. 根据刚体转动的动能定理，得

$$Mg \frac{h}{2} = \frac{1}{2} J_0 \omega^2, J_0 = \frac{1}{3} M h^2 \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{3g}{h}}$$

由角动量守恒得， $J_0 \omega = J_0 \omega' + m v_A h$

发生完全非弹性碰撞，故有： $v_A = l \omega' \Rightarrow v_A = \frac{M}{M+3m} \sqrt{3gh}$

根据动能定理： $\frac{1}{2} m v_A^2 - 0 = \mu m g s$ , 故  $\mu = \frac{3M^2 h}{16(M+3m)^2}$

□

# 2020-2021 学年第二学期期中考试试卷

## 一、选择题 (每题 3 分, 共 30 分)

1、一质点在平面上作一般曲线运动, 其瞬时速度为  $\vec{v}$ , 瞬时速率为  $v$ , 某一时间内的平均速度为  $\overline{\vec{v}}$ , 平均速率为  $\bar{v}$ , 它们之间的关系必定有 ( ).

- A.  $|\vec{v}| = v, |\overline{\vec{v}}| = \bar{v}$  B.  $|\vec{v}| \neq v, |\overline{\vec{v}}| = \bar{v}$   
C.  $|\vec{v}| \neq v, |\overline{\vec{v}}| \neq \bar{v}$  D.  $|\vec{v}| = v, |\overline{\vec{v}}| \neq \bar{v}$

2、某物体沿  $x$  轴作直线运动, 加速度  $a$  与时间  $t$  以及速度  $v$  的关系式为  $a = -kv^2t$ , 式中  $k$  为大于零的常量。已知物体的初速度为  $v_0$ , 则速度  $v$  与时间  $t$  的函数关系为:

( ).

- A.  $v = -\frac{1}{2}kt^2$  B.  $v = (-\frac{1}{2}kt^2)^{-1}$   
C.  $v = (\frac{1}{2}kt^2 + \frac{1}{v_0})^{-1}$  D.  $v = \frac{1}{2}kt^2 + \frac{1}{v_0}$

3、已知地球的半径为  $R$ , 质量为  $M$ 。现有一质量为  $m$  的物体, 在离地面高度为  $2R$  处, 以地球和物体为系统, 若取地面为势能零点, 则系统的引力势能为 ( $G$  为万有引力常量) ( ).

- A.  $-\frac{GMm}{3R}$  B.  $-\frac{GMm}{2R}$   
C.  $\frac{2GMm}{3R}$  D.  $\frac{GMm}{2R}$

4、以下四种说法中, 哪一种是正确的 ( ).

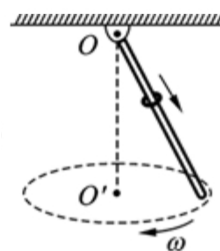
- A、作用力与反作用力的功一定是等值异号  
B、内力不能改变系统的总机械能  
C、摩擦力只能作负功  
D、同一个力作功, 在不同的参考系中, 也不一定相同

5、质点沿半径为  $R$  的圆周按下列规律运动, 路程 (弧长)  $s = bt - \frac{1}{2}ct^2$ , 式中  $b, c$  为正的常量, 且  $\frac{b^2}{c} < R$ 。则在切向加速度与法向加速度数值达到相等以前所经历的时间为

( ).

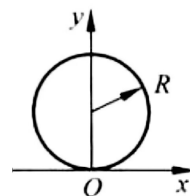
- A.  $\frac{b}{c} + \sqrt{\frac{R}{c}}$  B.  $\frac{b}{c} - \sqrt{cR}$   
C.  $\frac{b}{c} - cR^2$  D.  $\frac{b}{c} + cR^2$

6、如图所示, 一光滑细杆上端由光滑铰链固定, 杆可绕其上端在任意角度的锥面上绕竖直轴  $OO'$  作匀角速度转动。有一小环套在杆的上端处, 开始时使杆在一个锥面上运动起来, 而后小环由静止开始沿杆下滑。在小环下滑过程中, 小环、杆和地球系统的机械能以及小环加杆对轴  $OO'$  的动量矩这两个量中 ( ).



- A. 机械能、动量矩都守恒 B. 机械能守恒, 动量矩不守恒  
C. 机械能不守恒, 动量矩守恒 D. 机械能、动量矩都不守恒

7. 一质点在如图所示的坐标平面内作圆周运动, 有一力  $\vec{F} = F_0(x\hat{i} + y\hat{j})$  作用在质点上, 则该质点从坐标原点运动到  $(0, 2R)$  位置的过程中, 力  $\vec{F}$  对它所做的功为 ( ).

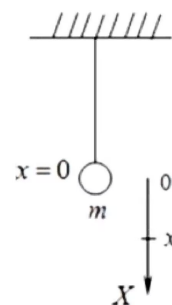


- A.  $F_0 R^2$                       B.  $2F_0 R^2$                       C.  $3F_0 R^2$                       D.  $4F_0 R^2$

8. 有两个半径相同, 质量相等的圆环 A 和 B, A 环的质量分布均匀, B 环的质量分布不均匀. 它们对通过环心并与环面垂直的轴的转动惯量分别为  $J_A$  和  $J_B$ , 则 ( ).

- A.  $J_A > J_B$                       B.  $J_A < J_B$   
C.  $J_A = J_B$                       D. 不能确定  $J_A$ 、 $J_B$  哪个大

9. 如图所示, 一端悬挂在天花板上的铅垂橡皮筋, 其张力的大小按  $f = ax^2$  变化,  $a$  是一个正的常量, 下端不挂重物时作为坐标原点, 橡皮筋质量不计. 今在其下端悬挂一质量为  $m$  的物体, 在  $x = 0$  处自静止释放, 则物体能达到的最大位移为 ( ).



- A.  $F_0 R^2$                       B.  $2F_0 R^2$                       C.  $3F_0 R^2$                       D.  $4F_0 R^2$

10. 两人各持一均匀直棒的一端, 棒重  $W$ , 一人突然放手, 在此瞬间, 另一人感到手上的力变为 ( ). (均质直杆对过其端点且垂直直杆的轴的转动惯量为  $\frac{1}{3}ml^2$ )

- A.  $W/3$                       B.  $W/2$   
C.  $3W/4$                       D.  $W/4$

## 二、填空题 (每空 2 分, 共 20 分)

1. 一运动质点在某瞬时矢径为  $\vec{r}(x, y)$ , 其速度的大小为\_\_\_\_\_。

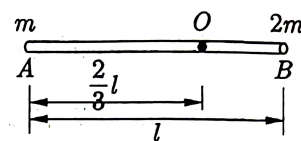
3. 一个力  $F$  作用在质量为  $1.0\text{kg}$  的质点上, 使之沿  $x$  轴运动. 已知在此力作用下质点的动力学方程为  $x = 3t - 4t^2 + t^3$  (SI). 在 0 到 4s 的时间间隔内, 力  $F$  的冲量大小  $I =$ \_\_\_\_\_。

4. 一质量为  $m$  的小球, 以速率为  $v_0$ 、与水平面夹角为  $60^\circ$  的仰角作斜抛运动, 不计空气阻力, 小球从抛出点到最高点这一过程中所受合外力的冲量大小为\_\_\_\_\_; 冲量的方向\_\_\_\_\_。

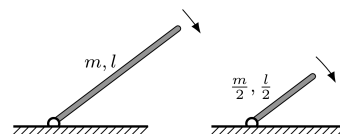
5. 已知一质点在某二维引力场中运动, 该引力场相对应的势能为:  $U(x, y) = \frac{1}{2}k(x^2 + y^2)$ ,  $k$  为常数. 则质点所受的力为 (用直角坐标以矢量形式表示)  $\vec{F} =$ \_\_\_\_\_。

6. 一均质细棒，质量为  $m$ ，长为  $L$ ，静止于光滑的水平面上，有一水平冲力  $F$  垂直作用于棒上，力  $F$  的冲量为  $F\Delta t$ ，则棒的质心速度  $v_c =$ \_\_\_\_\_.

7. 如图所示，质量为  $m$  和  $2m$  的两个质点 A 和 B，用一长为  $l$  的轻质细棒（质量不计）相连，系统绕通过杆上 O 点且与杆垂直的轴转动。已知 O 点与 A 点相距  $\frac{2l}{3}$ ，B 点的线速度为  $v$ ，且与杆垂直。则该系统对轴的转动惯量为\_\_\_\_\_，角动量大小为\_\_\_\_\_.



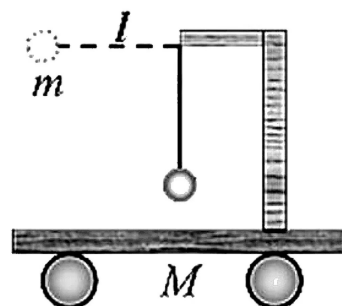
8. 一根质量为  $m$ 、长为  $l$  的细而均匀的棒，其下端铰接在水平地板上并竖直地立起，如让它掉下，则棒将以角速度  $\omega$  撞击地板。如图将同样的棒截成长为  $\frac{l}{2}$  的一段，初始条件不变，则它撞击地板时的角速度最接近于\_\_\_\_\_.



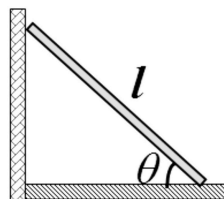
### 三、计算题（共 50 分）

1. 质点沿  $x$  轴运动，其加速度与位置坐标的关系为  $a = 3 + 6x^2(\text{SI})$ 。如果质点在原点处的速度为零，试求：其在任意位置处的速度。

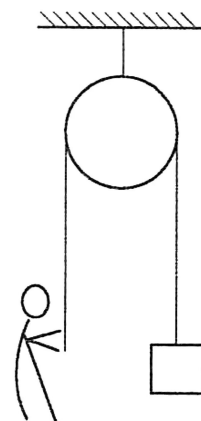
2. 静止于光滑水平面上的一质量为  $m'$  的车上悬挂一长为  $l$ ，质量为  $m$  的小球，开始时，摆线水平，摆球静止于 A，后突然放手。试求：当摆球运动到摆线呈铅直位置的瞬间，摆球相对地面的速度大小。摆线不可伸长。



3、一长为  $l$ ，重为  $P$  的均匀梯子，靠墙放置，墙光滑。当梯子与地面成  $\theta$  角时处于平衡状态，试求：梯子与地面的摩擦力。

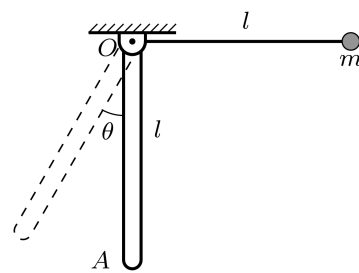


4. 一具有光滑转轴的定滑轮，半径为  $R$ ，质量为  $m/4$ ，质量均匀分布在定滑轮的边缘上。一轻绳跨过该定滑轮，轻绳与滑轮间无相对滑动，其左端有一质量为  $m$  的人爬在轻绳上，而右端则系了一质量为  $m/2$  的重物，如图所示。试求：当人相对于轻绳匀速向上攀爬时，重物上升的加速度。





5、长为  $l$  的均匀细棒，一端悬于  $O$  点，自由下垂。如图所示。一单摆也悬于  $O$  点，摆线长也为  $l$ ，摆球质量为  $m$ 。现将单摆拉到水平位置后静止释放，摆球在  $A$  处与棒作完全弹性碰撞后恰好静止试求：(1) 细棒的质量  $M$ ；(2) 碰后细棒摆动的最大角度  $\theta$ 。(均质直杆对过其端点且垂直直杆的轴的转动惯量为  $\frac{1}{3}Ml^2$ )



## 2020-2021 学年第二学期期中考试解析

### 一、选择题 (每题 3 分, 共 30 分)

1. D

解析. 瞬时速度的大小等于瞬时速率,  $|\vec{v}| = v$ ; 平均速度不等于平均速率,  $|\vec{v}| \neq \bar{v}$  ☐

2. C

解析.  $-kv^2t = \frac{dv}{dt}$ ,  $\int_0^t -kt dt = \int_{v_0}^v \frac{dv}{v^2}$ ,  $\therefore v = (\frac{1}{2}kt^2 + \frac{1}{v_0})^{-1}$  ☐

3. C

解析.  $U = \int_{3R}^R -\frac{GMm}{r^2} dr = \frac{2GMm}{3R}$  ☐

4. D

解析. 作用力与反作用力的功不一定等值异号; 内力能改变系统的总机械能; 摩擦力也可以作正功。 ☐

5. A

解析.  $v = \frac{dS}{dt} = b - ct$ ,  $a_t = \frac{dv}{dt} = -c$ ,  $a_n = \frac{v^2}{R} = \frac{(b-ct)^2}{R}$   
 $\frac{(b-ct)^2}{R} = c \Rightarrow t = \frac{b}{c} + \sqrt{\frac{R}{c}}$  ☐

6. A

解析. 细杆光滑, 无摩擦力做功, 系统内只有重力做功, 机械能守恒; 小环加杆对轴  $OO'$  的外力矩和为零, 动量矩守恒。 ☐

7. B

解析.  $A = \int \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int F_x dx + \int F_y dy = \int_0^0 F_0 x dx + \int_0^{2R} F_0 y dy = 2F_0 R^2$  ☐

8. C

解析.  $J = \int r^2 dm$ , 两圆环半径相等, 质量相等, 则  $J_A = J_B$ . ☐

9. B

解析. 由动能定理,

$$0 = mgX - \int_0^x ax^2 dx$$

因此,  $X = \sqrt{\frac{3mg}{a}}$  ☐

10. D

解析. 以手为轴,  $W_2^l = (\frac{1}{3}ml^2)\beta$ ; 以质心为轴,  $F_2^l = (\frac{1}{12}ml^2)\beta$ , 比较两式得  $F = \frac{W}{4}$ . ☐

## 二、填空题 (每空 2 分, 共 20 分)

1.  $\sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2}$

解析.  $v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2}$

□

3.  $16\text{kg} \cdot \text{m/s}$

解析.  $v = 3 - 8t + 3t^2$  (SI),  $I = mv_4 - mv_0 = 16\text{kg} \cdot \text{m/s}$

□

4.  $\frac{\sqrt{3}}{2}mv_0$ ; 竖直向下

解析.  $I = |m\Delta\vec{v}| = mv_0\sin 60^\circ = \frac{\sqrt{3}}{2}mv_0$ , 方向竖直向下

□

5.  $-kx\vec{i} - ky\vec{j}$

解析.  $\vec{F} = -\frac{dU}{dx}\vec{i} - \frac{dU}{dy}\vec{j} = -kx\vec{i} - ky\vec{j}$

□

6.  $\frac{F\Delta t}{m}$

解析.  $F\Delta t = mv_c - 0, \therefore v_c = \frac{F\Delta t}{m}$

□

7.  $\frac{2}{3}ml^2$ ;  $2mvl$

解析.  $J = m\left(\frac{2}{3}l\right)^2 + 2m\left(\frac{l}{3}\right)^2 = \frac{2}{3}ml^2, L = m\frac{v}{l/3}\left(\frac{2}{3}l\right)^2 + 2mv\left(\frac{l}{3}\right) = 2mvl$

□

8.  $\sqrt{2}\omega$

解析.  $mg\frac{l}{2} = \frac{1}{2}\left(\frac{1}{3}ml^2\right)\omega^2, \frac{m}{2}g\frac{l}{4} = \frac{1}{2}\left(\frac{1}{3}\frac{m}{2}\frac{l^2}{4}\right)\omega'^2, \therefore \omega' = \sqrt{2}\omega$

□

## 三、计算题 (共 50 分)

1. 解析.  $a = \frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dx} \frac{dx}{dt} = v \frac{dv}{dx}, \int_0^x (3 + 6x^2) dx = \int_0^v v dv, \therefore v = \sqrt{6x + 4x^3}$  (SI)

□

2. 解析. 设摆球和车相对地面的速度分别为  $v_m$ 、 $v_M$ , 以车和摆球为系统, 机械能守恒, 水平方向动量守恒

$$mgL = \frac{1}{2}mv_m^2 + \frac{1}{2}m'v_M^2, \quad mv_m + m'v_M = 0$$

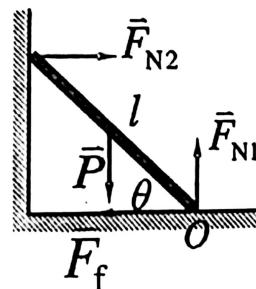
解得:  $v_m = \sqrt{\frac{2gL}{1+m'/m}}$

□

3. 解析. 刚体平衡的条件:  $F_f - F_{N2} = 0, P - F_{N1} = 0$  以 O 为转动中心, 梯子受的合外力矩为  $P\frac{l}{2}\cos\theta - F_{N2}l\sin\theta = 0$ , 解得:

$$F_f = \frac{P}{2\tan\theta}$$

□



4. 解析. 选人、滑轮与重物为系统, 设  $u$  为人相对绳的速度,  $v$  为重物上升的速度, 系统对轴的角动量

$$L = \frac{m}{2}vR + m(v-u)R + \left(\frac{m}{4}R^2\right)\omega = \frac{7}{4}mvR - muR$$

根据动量定理  $M = \frac{dL}{dt}$

$$mgR - \frac{m}{2}gR = \frac{7}{4}mR\frac{dv}{dt} - mR\frac{du}{dt}, \quad \frac{du}{dt} = 0$$

即

$$\frac{m}{2}gR = \frac{7}{4}mR\frac{dv}{dt} = \frac{7}{4}mRa$$

解得:  $a = \frac{2g}{7}$

□

5. 解析.

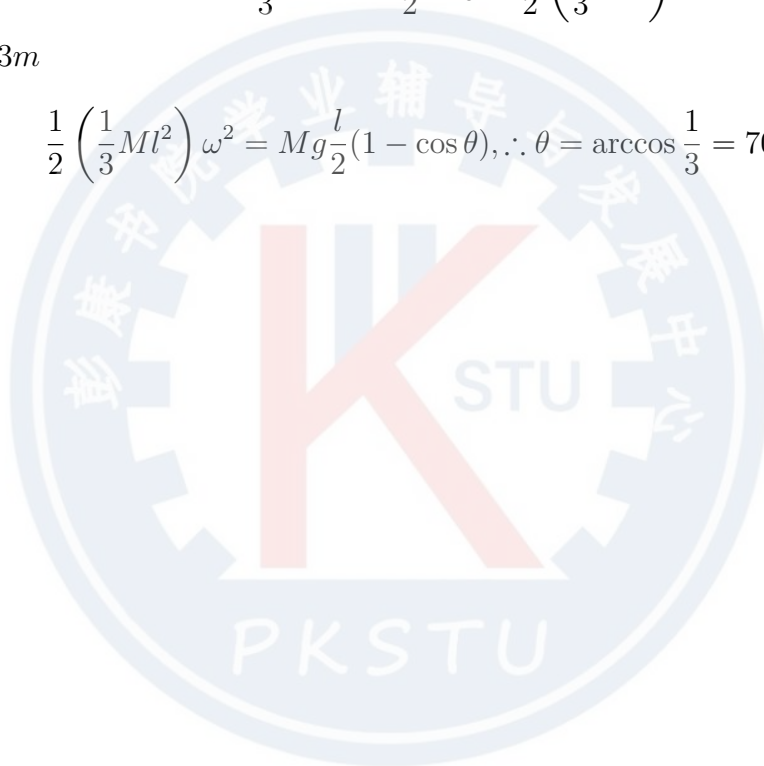
$$mgl = \frac{1}{2}mv_0^2 \Rightarrow v_0 = \sqrt{2gl}$$

$$mv_0l = \frac{1}{3}Ml^2\omega, \quad \frac{1}{2}mv_0^2 = \frac{1}{2}\left(\frac{1}{3}Ml^2\right)\omega^2$$

解得:  $M = 3m$

$$\frac{1}{2}\left(\frac{1}{3}Ml^2\right)\omega^2 = Mg\frac{l}{2}(1 - \cos\theta), \therefore \theta = \arccos \frac{1}{3} = 70.5^\circ$$

□



## 2019-2020 学年第二学期阶段 1 考试试卷

### 一、计算题 (本题 10 分)

一质点运动学方程为  $x = t^2$ ,  $y = (t - 1)^2$ , 其中  $x, y$  以 m 为单位,  $t$  以 s 为单位。

- (1) 试写出质点的轨迹方程;
- (2) 质点的速度大小何时取极小值?
- (3) 试求当速度大小等于 10 m/s 时, 质点的位置坐标;
- (4) 试求时刻  $t$  质点的切向和法向加速度的大小。

### 二、计算题 (本题 5 分)

已知质点沿  $x$  轴运动, 其加速度和坐标的关系为  $a = 2 + 6x^2$  ( $a$  以  $\text{m/s}^2$  为单位,  $x$  以 m 为单位), 且质点在  $x = 0$  处的速率为 10 m/s。试求该质点的速度  $v$  与坐标  $x$  的关系。

### 三、计算题（本题 5 分）

一物体沿  $x$  轴方向的运动方程为  $x = bt^2$ ，物体在运动中所受阻力  $f$  与速度  $v$  的关系为  $f = -kv^2$ ，其中  $b$ 、 $k$  为常量。试求：

- (1) 物体在任意时刻的速度和加速度；
- (2) 物体从  $x = 0$  处运动到  $x = l$  处，该过程中阻力所做的功。

### 四、计算题（本题 10 分）

双原子分子中，两原子之间的相互作用力所对应的势能函数可表示为：

$$U(x) = \frac{a}{x^{12}} - \frac{b}{x^6}$$

其中  $a$  和  $b$  为两已知的正系数， $x$  为两原子间的距离。求：

- (1) 两原子达到稳定平衡时的距离  $x_m$
- (2) 两原子的相互作用力函数  $F(x)$
- (3) 将这分子拆散为两个孤立原子所需的最小能量  $E_c$ 。（即将原子由稳定平衡时的间距分开到相隔无穷远所需要能量）。



### 五、计算题（本题 10 分）

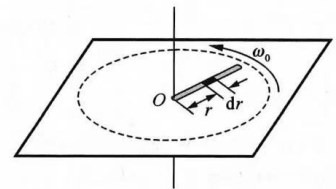
质量为  $M$ 、长为  $L$  的木块静置于水平地面，质量为  $m$  的子弹以水平初速度  $v_0$  射入木块。问：

- (1) 当木块固定在地面上时，子弹射入木块的水平距离为  $L/2$ 。欲使子弹水平穿过木块（刚好射穿），子弹的速度  $v_1$  最小将是多少？
- (2) 木块固定，且地面是光滑的。当子弹仍以速度  $v_0$  水平射入木块，相对木块进入的深度（木块对子弹的阻力视为不变）是多少？
- (3) 在 (2) 中，从子弹开始射入到子弹与木块无相对运动时，木块移动的距离是多少？

### 六、计算题（本题 10 分）

如图所示，一根质量均匀分布的细棒长为  $l$ ，质量为  $m$ 。现将细棒放在粗糙的水平桌面上，棒可绕其水平轴  $O$  的垂直轴转动，已知棒与桌面的摩擦系数为  $\mu$ ，棒的初始角速度为  $\omega_0$ ，试求：

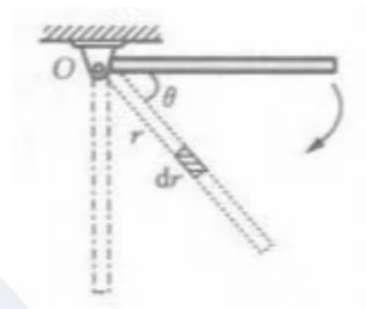
- (1) 细棒对给定轴的转动惯量；
- (2) 细棒绕轴转动时所受到的摩擦力矩；
- (3) 细棒从角速度  $\omega$  开始到停止转动所经过的时间。



## 七、计算题（本题 10 分）

长为  $l$ ，质量分布不均匀的细杆，其线密度为  $\lambda = a + br$ （ $a, b$  为常量），细杆可绕轴  $z$  在铅直平面内运动，如图所示，忽略轴  $z$  的摩擦力，将杆从水平位置释放，试求：

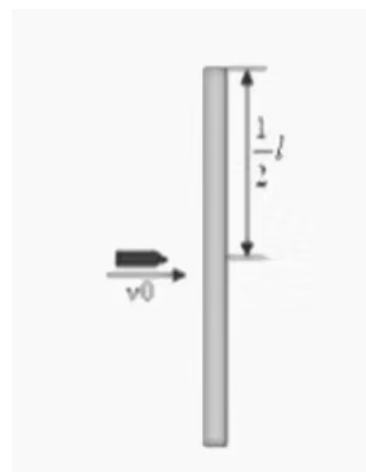
- (1) 杆相对轴  $z$  的转动惯量；
- (2) 杆转动到角  $\theta$  时杆所受的对轴  $z$  的力矩；
- (3) 杆转动到角  $\theta$  时的角加速度  $\beta$ ；
- (4) 杆转到铅直位置时，杆所具有的角速度  $\omega$ 。



## 八、计算题（本题 10 分）

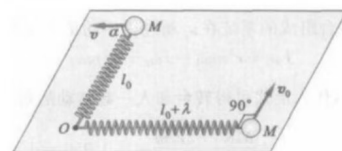
如图所示，一长为  $l$ ，质量为  $M$  的均匀细棒恰通过其上端  $O$  点的光滑水平面固定轴上（棒绕此轴转动惯量为  $I = \frac{1}{3}Ml^2$ ）。现有一质量为  $m$  的子弹以水平速度  $v_0$  射向棒的中心，并以  $\frac{v_0}{2}$  的速度穿出棒，试求：

- (1) 子弹穿出棒时，棒的角速度是多少？
- (2) 如果此后棒的最大偏转角恰为  $90^\circ$ ，则  $v_0$  的大小是多少？



### 九、计算题（本题 10 分）

原长为  $L_0$ ，劲度系数为  $k$  的弹簧，一端固定在一光滑水平面的  $O$  点，另一端系一质量为  $M$  的小球。开始时，弹簧被拉长  $\lambda$ ，并给予小球一与弹簧垂直的初速度  $v_0$ ，如图所示。求当弹簧恢复其原长  $L_0$  时，小球速度  $v$  的大小和方向（即夹角  $\alpha$ ）。



### 十、计算题（本题 10 分）

地面上， $A, B$  两点相距  $100\text{m}$ ，一短跑选手由  $A$  跑到  $B$  历时  $10\text{s}$ ，试问在与运动员同方向运动，飞行速度为  $0.6c$  的飞船中观察，这选手由  $A$  到  $B$  跑了多远距离？经历多长时间？速度的大小和方向如何？

### 十一、计算题（本题 10 分）

假设宇宙飞船从地球出发，沿直线到达月球，距离为  $3.84 \times 10^8 \text{ m}$ ，在地球上测得宇宙飞船的速率为  $0.30c$ ，试求：

- (1) 根据地球上的时钟，这次旅行花费的时间；
- (2) 根据在宇宙飞船上所做的测量，地球和月球的距离；
- (3) 宇宙飞船的时钟所记录的旅行时间。 $(c = 3 \times 10^8 \text{ m/s})$

### 十二、计算题（本题 5 分）

设快速运动的介子的能量为  $E = 3000 \text{ MeV}$ ，而这种介子在静止时的能量为  $E_0 = 100 \text{ MeV}$ 。若这种介子的固有寿命为  $\tau_0 = 2 \times 10^{-6} \text{ s}$ ，试求：

- (1) 介子的运动速度；
- (2) 介子在衰变前运动的距离（光速  $c = 3 \times 10^8 \text{ m/s}$ ）。

## 2019-2020 学年第二学期阶段 1 考试解析

### 一、计算题 (本题 10 分)

1. 解析. (1)  $\sqrt{x} = \sqrt{y+1}$

$$(2) v_x = 2t, v_y = 2(t-1), v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = \sqrt{2v^2t^2 - 2t + 1}, \frac{dv}{dt} = 0 \Rightarrow t = \frac{1}{2} s$$

$$(3) 2v^2t^2 + 1 = 10 \Rightarrow t = 4 s, \text{ 位置坐标 } (x, y) = (16, 9)$$

$$(4) a = \left(\frac{dv}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 = 2\sqrt{2} \text{ m/s}^2$$

切向加速度:

$$v = \frac{dx}{dt}$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{4t-2}{\sqrt{2t^2-2t+1}}$$

法向加速度:

$$a_n = \sqrt{a_t^2 + a_c^2} = \sqrt{8 - \frac{(4t-2)^2}{2t^2-2t+1}} = \frac{2}{\sqrt{2t^2-2t+1}}$$

□

### 二、计算题 (本题 5 分)

解析.

$$a = 2 + 6x^2 = \frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dx} \cdot \frac{dx}{dt} = v \frac{dv}{dx}, \int_0^x (2 + 6x^2) dx = \int_0^{10} v dv, v^2 = 4x^3 + 4x + 100$$

□

### 三、计算题 (本题 5 分)

解析.

$$v = \frac{dx}{dt} = 2bt, \frac{dv}{dt} = 2b$$

□

解析.

$$f = -kv^2 = -4kbt^2 - 4kbx, W_f = \int_0^l -4kbdx = -2kbl^2$$

□

### 四、计算题 (本题 10 分)

解析.

$$U'(x) = \frac{12a}{x^{13}} + \frac{6b}{x^7} = 0 \Rightarrow x_m = \left(\frac{2a}{b}\right)^{\frac{1}{6}}$$

$$F(x) = -\frac{dU(x)}{dx} = \frac{12a}{x^{13}} - \frac{6b}{x^7}$$

$$E_d = -\int_{x_m}^{\infty} F dx = -\int_{x_m}^{\infty} \left(\frac{12a}{x^{13}} - \frac{6b}{x^7}\right) dx = \frac{b^2}{4a}$$

□

## 五、计算题 (本题 10 分)

解析.

(1) 设木块对子弹的阻力为  $f$ , 则有:

$$\begin{aligned} -f \frac{L}{2} &= 0 - \frac{1}{2}mv_0^2, & -fL &= 0 - \frac{1}{2}mv_1^2 \\ \Rightarrow f &= \frac{mv_0^2}{L}, & v_1 &= \sqrt{2}v_0 \end{aligned}$$

(2)  $mv_0 = (M+m)v$ , 则有:

$$v = \frac{mv_0}{M+m}$$

设子弹射入木块的深度为  $s$ , 则有:

$$\begin{aligned} -fs &= \frac{1}{2}(M+m)v^2 - \frac{1}{2}mv_0^2 \\ \Rightarrow s &= \frac{ML}{2(M+m)} \end{aligned}$$

(3)

$$fs' = \frac{1}{2}Mv^2 - 0, \quad s' = \frac{Mm}{2(M+m)^2}L$$

□

## 六、计算题 (本题 10 分)

解析.

(1)

$$J = \int_0^r r^2 dm = \int_0^r r^2 \frac{m}{l} dr = \frac{1}{3}ml^2$$

(2)

$$M = \int_0^l -\mu gr dm = \int_0^l -\mu g \frac{m}{l} r dr = -\frac{1}{2}\mu mgl$$

(3)

$$\beta = \frac{M}{J} = -\frac{3\mu gl}{2I}, \quad \Delta t = \frac{0 - \omega_0}{\beta} = \frac{2\omega_0 l}{3\mu g}$$

□



## 七、计算题 (本题 10 分)

解析.

(1)

$$J = \int_0^r r^2 dm = \int_0^r r^2 (a + br) dr = \frac{1}{3} al^3 + \frac{1}{4} bl^4$$

(2)

$$M = \int_0^{\pi/2} gr \sin \theta dm = \int_0^{\pi/2} gr \sin \theta (a + br) dr = \left( \frac{1}{2} al^2 + \frac{1}{3} bl^3 \right) g \sin \theta$$

(3)

$$\beta = \frac{M}{J} = \frac{6a + 4bl}{4al + 3bl^2} g \sin \theta$$

(4)

$$\beta = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d\omega}{d\theta} \cdot \frac{d\theta}{dt} = \omega \cdot \frac{d\omega}{d\theta} \Rightarrow \omega = 2\sqrt{\frac{(3a + 2bl)g}{4al + 3bl^2}}$$

□

## 八、计算题 (本题 10 分)

解析.

$$mv_0 \frac{l}{2} = m \frac{v_0}{2} \frac{l}{2} + \frac{1}{3} M l^2 \omega, \quad \omega = \frac{3mv_0}{4Ml}$$

$$\frac{1}{2} \left( \frac{1}{3} M l^2 \right) \omega^2 = Mg \frac{l}{2}, \quad v_0 = \frac{4M}{m} \sqrt{\frac{4gl}{3}}$$

□

## 九、计算题 (本题 10 分)

解析.

$$Mv_0(L_0 + \lambda) = Mv_0 L_0 \sin \theta, \quad \frac{1}{2} M v_0^2 + \frac{1}{2} k \lambda^2 = \frac{1}{2} M v^2$$

$$v = \sqrt{\frac{M v_0^2 + k \lambda^2}{M}}, \quad \alpha = \arcsin \left( \frac{\sqrt{M} v_0 (L_0 + \lambda)}{L_0 \sqrt{M v_0 + k \lambda^2}} \right)$$

□

## 十、计算题 (本题 10 分)

解析. 设地面为  $S$  系, 飞船为  $S'$  系,

$S$  系中:

$$\Delta x = 100 \text{ m}, \quad \Delta t = 10 \text{ s}$$

$S'$  系中:

$$\Delta x' = \frac{\Delta x - 0.6c \Delta t}{\sqrt{1 - 0.6^2}} = -2.25 \times 10^9 \text{ m}$$

$$\Delta t' = \frac{\Delta t - \frac{0.6c}{c^2}x}{\sqrt{1-0.6^2}} = 12.5 \text{ s}$$

速度大小为：

$$v' = 0.6c = 1.8 \times 10^8 \text{ m/s}$$

方向与飞船运动方向相反。

□

### 十一、计算题（本题 5 分）

解析.

(1)

$$t = \frac{s}{v} = 4.27 \text{ s}$$

(2)

$$s' = s\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} = 3.84 \times 10^8 \times \sqrt{1 - 0.3^2} = 3.66 \times 10^8 \text{ m}$$

(3)

$$t' = \frac{s'}{v} = 4.07 \text{ s}$$

□

### 十二、计算题（本题 5 分）

解析.

(1)

$$\frac{E}{E_0} = \frac{mc^2}{m_0c^2} = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, \quad \therefore v = 2.998 \times 10^8 \text{ m/s}$$

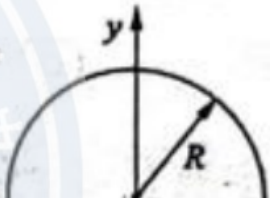
(2)

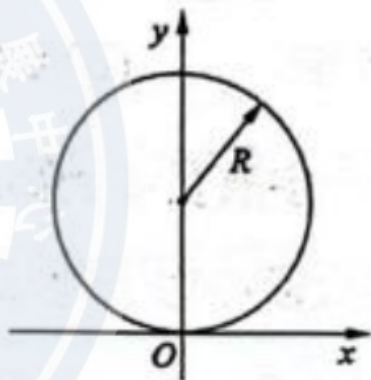
$$\tau = \frac{t_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = 30\tau_0, \quad l = v\tau = 30v\tau_0 = 1.799 \times 10^4 \text{ m}$$

□

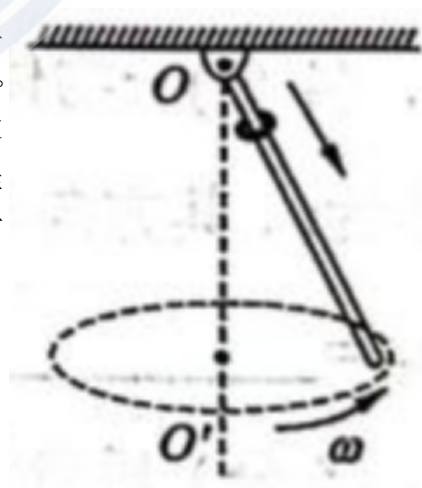
# 2014-2015 学年第二学期期中考试试卷

### 一、单项选择题 (每小题 3 分、共 30 分)

1. 一质点沿半径为  $1\text{m}$  的圆形轨道运动, 在某一时刻它的角速度为  $1\text{rad/s}$ , 角加速度为  $1\text{rad/s}^2$ , 则质点在该时刻的速度和加速度大小分别为 ( ) .  
A.  $1\text{m/s}$ ,  $1\text{m/s}^2$   
B.  $1\text{m/s}$ ,  $2\text{m/s}^2$   
C.  $1\text{m/s}$ ,  $\sqrt{2}\text{m/s}^2$   
D.  $2\text{m/s}$ ,  $\sqrt{2}\text{m/s}^2$
  2. 一质点做匀速率圆周运动时, 下列说法正确的是 ( ) .  
A. 它的动量不变, 对圆心的角动量也不变  
B. 它的动量不变, 对圆心的角动量不断改变  
C. 它的动量不断改变, 对圆心的角动量不变  
D. 它的动量不断改变, 对圆心的角动量也不断改变
  3. 一质点在如图所示的坐标平面内做圆周运动, 有一力  $\vec{F} = F_0(x\vec{i} + y\vec{j})$  作用在质点上. 在该质点从坐标原点运动到  $(0, 2R)$  位置的过程中, 力  $\vec{F}$  对它所做的功为 ( ) .  
A.  $F_0R^2$   
B.  $2F_0R^2$   
C.  $3F_0R^2$   
D.  $4F_0R^2$
- 



4. 如图所示, 一光滑细杆上端由光滑铰链固定, 杆可绕其上端在任意角度的锥面上绕竖直轴  $OO'$  做匀角速度转动。有一小环套在杆的上端处, 开始时使杆在一个锥面上运动起来, 而后小环由静止开始沿杆下滑。在小环下滑过程中, 小环、杆和地球组成的系统的机械能以及小环加杆对轴  $OO'$  的角动量, 这两个量中 ( )。

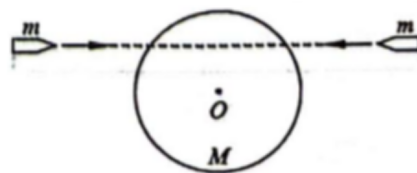


- A. 机械能、角动量都守恒  
B. 机械能守恒，角动量不守恒  
C. 机械能不守恒，角动量守恒  
D. 机械能、角动量都不守恒

5. 一质量为  $2g$  的子弹, 在枪筒中前进时 (沿  $x$  正方向) 所受合力为  $F = 400 - \frac{8000}{9}x(N)$ , 其中  $x$  以  $m$  为单位, 设开枪时子弹在  $x = 0$  处, 已知子弹射出枪口的速度为  $300m/s$ , 则枪筒的长度为 ( ) .

A.  $0.17m$  B.  $0.35m$   
C.  $0.45m$  D.  $0.62m$

6. 一圆盘正绕垂直于盘面的水平光滑固定轴  $O$  转动, 如图射来两个质量相同, 速度大小相同, 方向相反且在同一条直线上的子弹, 子弹射入圆盘并停留在盘内, 则子弹射入后的瞬间, 圆盘的角速度会 ( ) .



A. 增大 B. 不变  
C. 减小 D. 不能确定

7. 一特殊弹簧, 弹性恢复力为  $F = -kx^3$ ,  $k$  为劲度系数,  $x$  为形变量。现将弹簧水平放置于一光滑的平面上, 一端固定, 一端与一质量为  $m$  的滑块相连, 弹簧处于自然伸展状态, 沿弹簧长度收缩方向给滑块一冲量, 使其获得一速度  $v$ , 则弹簧被压缩的最大长度为 ( ) .

A.  $\left(\frac{4mv}{k}\right)^{\frac{1}{4}}$  B.  $\left(\frac{2mv^2}{k}\right)^{\frac{1}{4}}$  C.  $\sqrt{\frac{m}{k}}v$  D.  $\sqrt{\frac{k}{m}}v$

8. 已知地球的半径为  $R$ , 质量为  $M$ 。现有一质量为  $m$  的物体, 在离地面高度为  $2R$  处。以地球和物体为系统, 若取地面为势能零点, 则系统的引力势能为 ( $G$  为万有引力常量) ( ) .

A.  $-\frac{GmM}{3R}$  B.  $-\frac{GmM}{2R}$  C.  $\frac{2GmM}{3R}$  D.  $\frac{GmM}{2R}$

9. 一粒子在加速器中被加速, 当其动能变为静止能量的 4 倍时, 其质量为静止质量的几倍? ( ) .

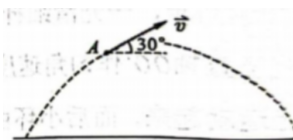
A. 5 倍 B. 6 倍 C. 4 倍 D. 8 倍

10. 一宇航员要到离地球 5 光年的星球去旅行, 如果宇航员希望把这段路程缩短为 3 光年, 则他乘的火箭相对于地球的速度  $v$  应为 ( ) .

A.  $0.5c$  B.  $0.6c$  C.  $0.8c$  D.  $0.9c$

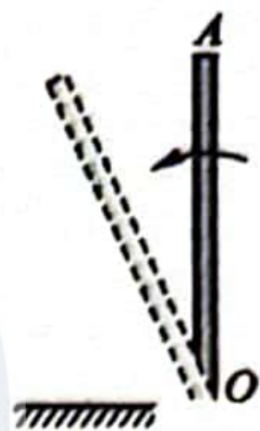
## 二、填空题 (共 30 分)

1. (4 分) 一物体做如图所示的斜抛运动, 测得在轨道  $A$  点处速度  $\vec{v}$  的大小为  $v$ , 其方向与水平方向夹角成  $30^\circ$ , 则物体在  $A$  点的切向加速度大小  $a =$  \_\_\_\_\_, 轨道曲率半径  $=$  \_\_\_\_\_。

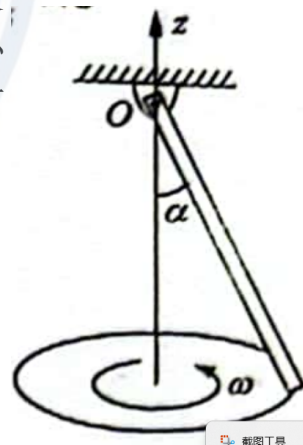


2. (5 分) 质量为  $m = 1kg$  的质点, 从静止出发在水平面内沿  $x$  轴正方向运动。其所受合力方向与运动方向相同, 合力大小为  $F = 3 + 2x$ 。物体在开始运动的  $3m$  内, 合力所做的功  $A =$  \_\_\_\_\_  $J$ 。当  $x = 3m$  时, 其速率  $v =$  \_\_\_\_\_  $m/s$ 。

3. (3 分) 质量为  $m$  的物体, 初速为 0, 在外力作用下从坐标原点起沿  $x$  轴正方向运动, 所受外力方向沿  $x$  轴正向, 大小为  $F = kx$ 。物体从原点运动到坐标为  $x_0$  点的过程中, 所受外力的冲量大小为\_\_\_\_\_。
4. (4 分) 已知一质点在某二维引力场中运动, 该引力场所对应的势能可表示为  $E_p(x, y) = \frac{1}{2}k(x^2 + y^2)$ ,  $k$  为常数。则质点所受的引力用直角坐标以矢量形式表示为  $\vec{F} =$ \_\_\_\_\_;  
用极坐标以矢量形式表示为  $\vec{F} =$ \_\_\_\_\_。
5. (3 分) 有一半径为  $R$ 、质量为  $M$  的匀质圆盘水平放置, 可绕通过盘心的铅直轴自由转动, 圆盘对轴的转动惯量为  $J = \frac{1}{2}MR^2$ 。当圆盘以角速度  $\omega_0$  转动时, 有一质量为  $m$  的橡皮泥 (可视为质点) 铅直落在圆盘上, 粘在距转轴  $R/2$  处, 橡皮泥和圆盘的共同角速度  $\omega$  为\_\_\_\_\_。
6. (3 分) 一根长为  $l$ , 质量为  $m$  的均质细杆竖立在地面上, 如果此杆以下端接地处  $O$  为轴转动而倒下, 如图所示, 则杆的上端  $A$  到达地面时的速率为\_\_\_\_\_。



7. (5 分) 如图所示, 均质杆长为  $l$ , 质量为  $m$ , 与  $z$  轴的夹角为  $\alpha$ , 以角速度  $\omega$  绕竖直的  $Oz$  轴转动, 则杆的动量大小为\_\_\_\_\_, 杆的动能为\_\_\_\_\_, 杆对轴  $z$  的动量矩 (角动量) 为\_\_\_\_\_。



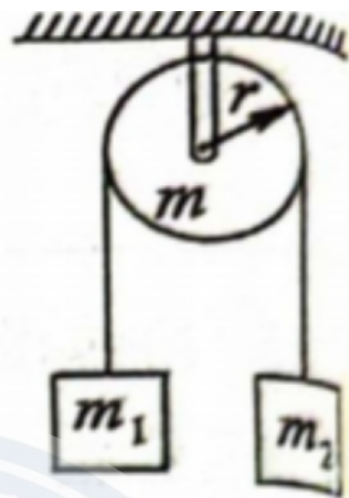
8. (3 分) 设有两个静止质量均为  $m_0$  的粒子, 以大小相等、方向相反的速度  $v$  相撞, 合成一个复合粒子, 则该复合粒子的静止质量  $M_0 =$ \_\_\_\_\_, 运动速度为\_\_\_\_\_。

### 三、计算题 (共 40 分)

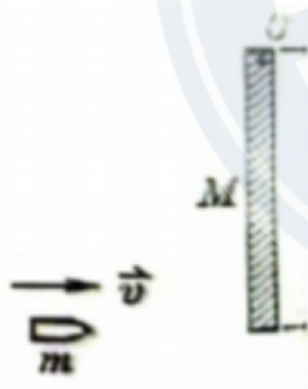
1. (10 分) 一质点沿半径为  $R$  的圆周运动, 运动学方程为:  $s = ct - bt^2$ , 其中  $c, b$  均为常数, 试求:
- (1)  $t$  时刻质点的加速度大小  $a$ ;
  - (2) 何时加速度的大小等于  $2b$ ?
  - (3) 当加速度大小等于  $2b$  时, 质点沿圆周运动了多少圈?



2. (10 分) 一定滑轮质量为  $m$ ，半径为  $r$ ，一轻绳两边分别系质量为  $m_1$  和  $m_2$  ( $m_2 > m_1$ ) 的物体并绕在滑轮上，如图所示。若绳不可伸长且绳与滑轮间无相对滑动，不计轴的摩擦。试求：滑轮转动的角加速度和两边绳中的张力  $T_1, T_2$  大小。  
(已知：定滑轮转轴的转动惯量为  $J = mr^2/2$ )



3. (10 分) 如图所示，一均质细杆长为  $l$ ，质量为  $M$ ，上端挂在光滑水平轴  $O$  上，自由下垂，今有质量为  $m$  的子弹水平射入其下端而不穿出，此后杆摆至水平位置又开始回落，设从子弹射入到留在杆内用时极短，求子弹进入杆前的速度。



4. (5 分) 一物体的运动速度使其质量增加了 10%，试问：此物体在运动方向上缩短了百分之多少？
5. (5 分) 一空间飞船以  $0.99c$  的速率飞经地球上空高度 1000m 处，向地球上的观测者发出持续 2 微秒的激光脉冲信号。当飞船正好在观测者头顶垂直于视线飞行时，地面观测者测得脉冲信号的持续时间为多少？在这一脉冲期间飞船相对于地球飞了多远？



## 2014-2015 学年第二学期期中考试试卷参考答案

### 一、选择题

1. C

解析. 速度  $v = \omega r = 1\text{m/s}$ ,  $a_n = \omega^2 r = 1\text{m/s}^2$   $a_t = \beta r = 1\text{m/s}^2$   $a = \sqrt{a_n^2 + a_t^2} = \sqrt{2}\text{m/s}^2$  □

2. C

解析. 动量方向一直改变故动量会改变, 角动量数值以及方向都不会改变故角动量不变。 □

3. B

解析. 质点在  $y$  轴方向上运动了  $2R$ , 在  $x$  轴方向上运动了  $0$ , 故  $W = \int_0^{2R} F_0 y dy = 2F_0 R^2$  □

4. A

解析. 对于小环、杆和地球组成的系统来说, 没有外力做功, 故机械能守恒。小环和杆对于轴  $OO'$  的力矩为  $0$ , 故角动量守恒。 □

5. C

解析. 子弹动能  $E_k = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2} \times 2 \times 10^{-3} \times 300^2 = 90\text{J}$   
 $W = \int_0^x \left( 400 - \frac{8000}{9}x \right) dx = 400x - \frac{4000}{9}x^2 = 90\text{J}$ , 解得  $x = 0.45\text{m}$  □

6. C

解析. 子弹射入前后角动量守恒, 但是子弹射入盘内, 总的转动惯量相比之前圆盘的转动惯量变大是, 所以角速度变小。 □

7. B

解析.  $\int_0^x kx^3 dx = \frac{1}{2}mv^2 \Rightarrow \frac{1}{4}kx^4 = \frac{1}{2}mv^2 \Rightarrow x = \left( \frac{2mv^2}{k} \right)^{\frac{1}{4}}$  □

8. C

解析. 取地面为零势能点, 则物体从离地面高度为  $2R$  处运动到地面引力所做功为引力势能, 即

$$E = \int_{2R}^R \frac{GMm}{r^2} dr = -\frac{GmM}{2R} \quad \square$$

9. A

解析.  $E = 4 \times m_0 c^2 + m_0 c^2 = 5m_0 c^2$ , 故质量为静止质量的  $5$  倍。 □

10. C

解析.  $5 \times \sqrt{1 - (v/c)^2} = 3 \Rightarrow v = 0.8c$  □

## 二、填空题

1.  $\frac{1}{2}g$  (2 分),  $\frac{2\sqrt{3}v^2}{3g}$  (2 分);

解析.  $a_\tau = g \cos 60^\circ = \frac{g}{2}$

$a_n = g \cos 30^\circ = \frac{\sqrt{3}}{2}g$

$a_n = \frac{v^2}{\rho} \Rightarrow \rho = \frac{v^2}{a_n} = \frac{2\sqrt{3}v^2}{3g}$

□

2. 18 (3 分), 6 (2 分);

解析.  $A = \int_0^3 (3 + 2x)dx = 18\text{J}$

$\frac{1}{2}mv^2 = 18 \Rightarrow v = 6\text{m/s}$

□

3.  $\sqrt{m k x_0^2}$  (3 分)

解析.  $\frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}kx_0^2 \Rightarrow v = \sqrt{\frac{kx_0^2}{m}}$

冲量  $I = mv = \sqrt{m k x_0^2}$

□

4.  $-kx\vec{i} - ky\vec{j}$  (2 分),  $-k\vec{r}$  (2 分);

解析.  $\vec{F} = -\frac{dE_P}{dr} \frac{\vec{r}}{r} = -k\vec{r} = -k(x\vec{i} + y\vec{j})$

□

5.  $\frac{2M\omega_0}{2M+m}$  (3 分);

解析. 根据角动量守恒  $J\omega_0 = \left(J + m\left(\frac{R}{2}\right)^2\right)\omega \Rightarrow \omega = \frac{2M}{2M+m}\omega_0$

□

6.  $\sqrt{3gl}$  (3 分);

解析. 细杆的转动惯量为  $J = \frac{1}{3}ml^2$ ,  $\frac{1}{2}J\omega^2 = mg \times \frac{1}{2}l \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{3g}{l}}$

$v = \omega l = \sqrt{3gl}$

□

7.  $\frac{1}{2}m\omega l \sin \alpha$  (2 分),  $\frac{1}{6}m\omega^2 l^2 \sin^2 \alpha$  (2 分),  $\frac{1}{3}m\omega l^2 \sin^2 \alpha$  (1 分) 解析.

动量  $I = \int_0^l \frac{m}{l} \omega x \sin \alpha dx = \frac{1}{2}m\omega l \sin \alpha$

动能  $E_k = \frac{1}{2} \int_0^l \frac{m}{l} (\omega x \sin \alpha)^2 dx = \frac{1}{6}m\omega^2 l^2 \sin^2 \alpha$

角动量  $L = \int_0^l \frac{m}{l} \omega (x \sin \alpha)^2 dx = \frac{1}{3}m\omega l^2 \sin^2 \alpha$

□

8.  $2m_0\sqrt{1-v^2/c^2}$  (2 分), 0 (1 分)

解析.  $M_0 c^2 = 2 \times \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1-v^2/c^2}} \Rightarrow M_0 = 2m_0\sqrt{1-v^2/c^2}$ , 根据动量守恒定律, 相撞后运动速度为 0.

□

## 三、计算题

1. 解析.

$$(1) \quad \nu = \frac{ds}{dt} = c - 2bt, a_r = \frac{d^2s}{dt^2} = -2b, a_n = \frac{v^2}{R} = \frac{(c - 2bt)^2}{R},$$

$$a = \sqrt{a_t^2 + a_n^2} = \sqrt{4b^2 + \frac{(c - 2bt)^4}{R^2}} \quad (3+3 \text{ 分})$$

$$(2) \quad a = \sqrt{\left[\frac{(c - 2bt)^2}{R}\right]^2 + (2b)^2} = 2b, \quad c - 2bt = 0, \quad t = \frac{c}{2b} \quad (2 \text{ 分})$$

$$(3) \quad \Delta s = s(t) - s(0) = c\frac{c}{2b} - b\left(\frac{c}{2b}\right)^2 = \frac{c^2}{4b}, \quad n = \frac{\Delta s}{2\pi R} = \frac{c^2}{8\pi Rb} \quad (2 \text{ 分})$$

□

2. 解析.  $m_2g - T_2 = m_2a$  (2 分);  $(T_2 - T_1)r = (\frac{1}{2}mr^2)\beta$  (3 分);

$$T_1 - m_1g = m_1a \quad (2 \text{ 分}), \quad a = r\beta \quad (1 \text{ 分})$$

$$\beta = \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2 + (1/2)m} \cdot \frac{g}{r}, \quad T_1 = \frac{2m_1m_2 + (1/2)m_1m}{m_1 + m_2 + (1/2)m}g, \quad T_2 = \frac{2m_1m_2 + (1/2)m_2m}{m_1 + m_2 + (1/2)m}g \quad (2 \text{ 分})$$

□

3. 解析.  $m\nu_0l = (\frac{1}{3}Ml^2 + ml^2)\omega$  (4 分);

$$\omega = \frac{m\nu_0}{(m + \frac{1}{3}M)l}, \quad \frac{1}{2}(\frac{1}{3}Ml^2 + ml^2)\omega^2 = Mg\frac{l}{2} + mgl \quad (4 \text{ 分});$$

$$\nu_0 = \frac{1}{m} \sqrt{\frac{(M + 3m)(M + 2m)}{3}}gl \quad (2 \text{ 分})$$

□

4. 解析.  $\frac{m-m_0}{m_0} = 0.10, \quad m = \frac{m_0}{\sqrt{1-\beta^2}}$  (2 分),

$$\sqrt{1-\beta^2} = \frac{1}{1.1} \quad (2 \text{ 分});$$

$$\frac{\Delta I}{I_0} = \frac{l_0 - l}{l_0} = 1 - \sqrt{1-\beta^2} = 0.091 \quad (1 \text{ 分})$$

□

5. 解析. 飞船为  $S'$  系, 地球为  $S$  系:  $S'$  系中脉冲间隔为:  $\tau' = 2\mu s$  (1 分);

$$S \text{ 系中对应的脉冲间隔: } \tau = \frac{\tau'}{\sqrt{1-\beta^2}} = 14.178\mu s \quad (2 \text{ 分});$$

$$S \text{ 系脉冲间隔对应的空间长度: } l = u\tau = \frac{u\tau'}{\sqrt{1-\beta^2}} = 4210.75\text{m}; \text{ 地面观测到脉冲信号}$$

$$\text{持续时间: } \Delta t = \tau + \left(\frac{\sqrt{h^2 + l^2}}{c} - \frac{h}{c}\right) = 25.27\mu s \quad (1 \text{ 分});$$

$$\text{一个脉冲内飞船相对于地球飞过的距离: } s = u\Delta t = 7.505\text{km} \quad (1 \text{ 分})$$

□

# 2013-2014 学年第二学期期中考试试卷

## 一、选择题

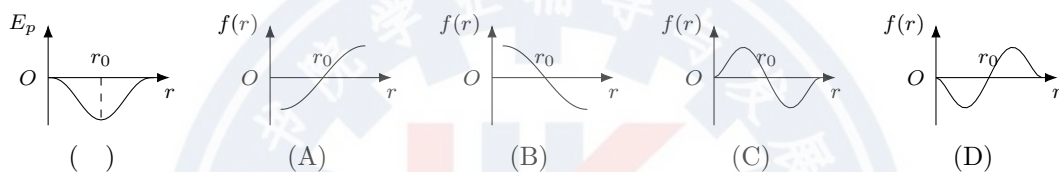
1. 一质点以速度  $v = 4 + t^2(\text{m/s})$  作直线运动, 沿质点运动直线作  $OX$  轴, 并已知  $t = 3\text{s}$  时, 质点位于  $x = 9\text{m}$  处, 则该质点的运动学方程为 ( ) .

A.  $x = 2t$                       B.  $x = 4t + \frac{t^2}{2}$                       C.  $x = 4t + \frac{t^3}{3} - 12$                       D.  $x = 4t + \frac{t^3}{3} + 12$

2. 已知地球的质量为  $m_g$ , 太阳的质量为  $m_s$ , 地球与日心的距离为  $R$ , 万有引力常量为  $G$ , 则地球绕太阳做圆周运动的轨道动量矩 (角动量) 为 ( ) .

A.  $m_g \sqrt{Gm_s R}$                       B.  $\sqrt{\frac{Gm_g m_s}{R}}$                       C.  $m_g m_s \sqrt{\frac{G}{R}}$                       D.  $\sqrt{\frac{Gm_g m_s}{2R}}$

3. 一个两体系统的势能 ( $E_p$ ) 曲线如图所示, 图中  $r$  是两体之间的距离, 问 A、B、C、D 四个图中哪一个正确地表示了该系统的内力 ( ) .



4. 对质点系有以下几种说法:

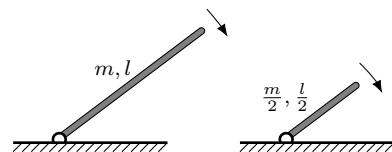
(1) 质点系总动量的改变与内力无关; (2) 质点系总动能的改变与内力无关;  
(3) 质点系机械能的改变与保守内力无关; (4) 质点系总势能的改变与保守内力无关。  
在上述说法中 ( ) .

- A. 只有 (1) 是正确的                      B. (1) 和 (3) 是正确的  
C. (1) 和 (4) 是正确的                      D. (2) 和 (3) 是正确的

5. 一半径为  $R$ 、质量为  $m$  的均匀圆形平板放置在粗糙的水平桌面上, 平板与桌面之间的摩擦系数为  $\mu$ , 现在让平板绕垂直平板中心的轴转动, 则摩擦力对轴的力矩为 ( ) .

A.  $\frac{2}{3}\mu mgR$                       B.  $\mu mgR$                       C.  $\frac{1}{2}\mu mgR$                       D. 0

6. 一根质量为  $m$ , 长为  $l$  的细而均匀的棒, 其下端绞接在水平地板上并竖立起, 如让它掉下, 则棒将以角速度  $\omega$  撞击地板, 如图将同样的棒截成长为  $1/2$  的一段, 则它撞击地板时的角速度最接近于 ( ) .



A.  $2\omega$                       B.  $\sqrt{2}\omega$                       C.  $\omega$                       D.  $\frac{\omega}{\sqrt{2}}$

7. 一人站在旋转平台中央, 两臂侧平举, 整个系统以  $2\pi \text{ rad/s}$  的角速度旋转, 转动惯量为  $6.0 \text{ kg} \cdot \text{m}^2$ 。若将双臂收回, 则系统的转动惯量为  $2.0 \text{ kg} \cdot \text{m}^2$ 。此时系统的转动动能与原来的转动动能之比为 ( ) .

A. 3                      B.  $\sqrt{3}$                       C. 2                      D.  $\sqrt{2}$

8. 在参考系  $S$  中, 有两个静止质量都是  $m_0$  的粒子以相同的速率  $v$  沿同一直线相向运动, 碰撞后一起生成新的粒子, 则新生成粒子的质量为 ( ) .

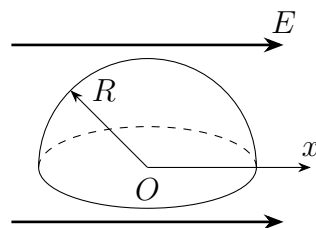
A.  $2m_0$       B.  $2m_0\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}$       C.  $\frac{1}{2}m_0\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}$       D.  $2m_0/\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}$

9. 在某地发生两事件, 与该处相对静止的甲测得时间间隔为  $4\text{s}$ , 若相对甲作匀速直线运动的乙测得时间间隔为  $5\text{s}$ , 则乙相对于甲的运动速度是 ( ) .

A.  $\frac{4}{5}c$       B.  $\frac{1}{5}c$       C.  $\frac{2}{5}c$       D.  $\frac{3}{5}c$

10. 一半径为  $R$  的半球面放在场强为  $E$  的均匀电场中,  $E$  的方向与位于半球面的水平投影面上的  $x$  轴平行, 如图, 则通过这一半球面的电通量为 ( ) .

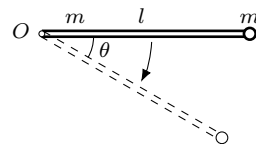
A.  $\frac{2}{3}\pi R^3 E$       B.  $2\pi R^2 E$       C.  $\pi R^2 E$       D. 0



## 二、填空题

- 一质点作半径  $R = 1\text{m}$  的圆周运动, 其运动方程为  $\theta = t^2 + 3t + 2$ , 当  $t = 1\text{s}$  时, 质点的角速度大小为\_\_\_\_\_; 角加速度大小为\_\_\_\_\_; 加速度大小为\_\_\_\_\_.
- 质量为  $m$  的快艇以速率  $v_0$  行驶, 关闭发动机后, 受到的阻力大小与速度大小的平方成正比, 而方向与速度方向相反, 即  $f = -kv^2$ ,  $k$  为常量。则发动机关闭后, 快艇行驶距离  $x$  时的速率为\_\_\_\_\_.
- 质量为  $m = 2\text{kg}$  的物体, 所受力为  $F_x = 4 + 6x$  ( $F_x$  以  $\text{N}$  为单位,  $x$  以  $\text{m}$  为单位), 已知  $t = 0$  时,  $x = 0$ ,  $v_0 = 0$ , 则物体在由  $x = 0$  运动到  $x = 4\text{m}$  的过程中, 该力对物体所做功的表达式  $A =$ \_\_\_\_\_; 为其值为\_\_\_\_\_; 在  $x = 4\text{m}$  处, 物体的速率为  $v =$ \_\_\_\_\_; 在此过程中, 该力冲量的大小为  $I =$ \_\_\_\_\_.
- 质量为  $m$  的人开始站在静止在水面上质量为  $M$  的船头, 船身长度为  $l$ , 当人从船头直走到船尾 (忽略水对船的摩擦阻力), 人相对水面走的距离为\_\_\_\_\_; 船相对水面行过的距离为\_\_\_\_\_.

- 如图所示, 质量为  $m$ , 长为  $l$  的均质细杆, 可绕通过其一端的水平光滑轴转动, 杆的另一端与一个质量也是  $m$  的小球固连。当该系统从水平位置由静止转过角度  $\theta$  时, 则此过程中力矩所做的功为  $A =$ \_\_\_\_\_; 系统的动能为  $E_k =$ \_\_\_\_\_; 角速度为  $\omega =$ \_\_\_\_\_.



- 已知惯性系  $S'$  相对于惯性系  $S$  以  $0.5c$  的速度沿  $x$  轴的负方向运动, 若从  $S'$  系的坐标原点  $O'$  沿  $x$  轴正方向发出一束光波, 则  $S$  系中测得此光波在真空中的波速为\_\_\_\_\_.
- 观察者甲以  $0.8c$  ( $c$  为真空中光速) 相对于静止的观察者乙运动。若甲携带一长度为  $l$ 、截面积为  $S$ 、质量为  $m$  的棒, 该棒沿运动方向被安放, 则甲测得此棒的密度为\_\_\_\_\_; 乙测得此棒的密度为\_\_\_\_\_.



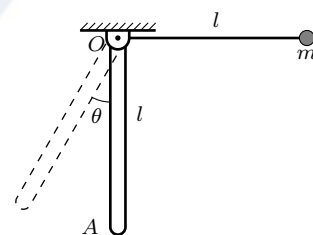
8. 两块无限大的均匀带电平行平板，其电荷面密度分别为  $\sigma$  ( $\sigma > 0$ ) 及  $-2\sigma$ ，则两板间区域的电场强度的大小为\_\_\_\_\_；方向为\_\_\_\_\_。

### 三、计算题

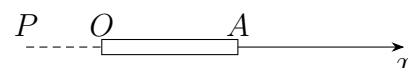
1. 某给定时刻，质点  $P$  的位置、速度和加速度矢量在直角坐标系下分别为  $\vec{r} = 250\vec{i} + 630\vec{j} + 430\vec{k}$ ； $\vec{v} = 90\vec{i} + 125\vec{j} + 170\vec{k}$ ； $\vec{a} = 16\vec{i} + 125\vec{j} + 30\vec{k}$ 。求此时刻：
- (1) 质点轨迹的切向单位矢量  $\vec{\tau}$  (直角坐标系下表示)；
  - (2) 质点的总加速度、切向加速度和法向加速度大小；
  - (3) 轨迹的曲率半径。

2. 质量为  $m$  的均质柔软链条，长为  $L$ ，上端悬挂，下端刚和地面接触，现由于悬挂点松脱使链条自由下落，试求：
- (1) 链条落到地面上的长度为  $l$  时，对地面的作用力；
  - (2) 链条下落过程对地面的平均冲力。

3. 长为  $l$  的匀质细棒，一端悬于  $O$  点，自由下垂，如图所示。一单摆也悬于  $O$  点，摆线长也为  $l$ ，摆球质量为  $m$ 。现将单摆拉到水平位置后静止释放，摆球在  $A$  处与棒做完全弹性碰撞后恰好静止。试求：
- (1) 细棒的质量  $M$ ；
  - (2) 碰后细棒摆动的最大角度  $\theta$ 。



4. 如图所示，长为  $l$  的细直线  $OA$  的带电线密度为  $\lambda$ ，求：
- (1) 当  $\lambda$  为常量且  $\lambda > 0$  时，在  $x$  轴上距  $O$  点为  $b$  的  $P$  点的电场强度；
  - (2) 当  $\lambda = kx$  ( $0 \leq x \leq l$ ,  $k$  为大于 0 的常量) 时， $P$  点的电场强度。



# 2013-2014 学年第二学期期中考试参考答案

## 一、选择题

1. C

解析.  $v = \frac{dx}{dt}, \int_9^x dx = \int_3^t (4+t^2) dt \Rightarrow x = 4t + \frac{t^3}{3} - 12(\text{SI}).$

□

2. A

解析.  $G \frac{m_s m_g}{R^2} = m_g \frac{v^2}{R} \Rightarrow v = \sqrt{\frac{G m_s}{R}}, \quad L = m_g v R = m_g \sqrt{G m_s R}.$

□

3. C

解析.  $f(r) = -\frac{\partial E_p}{\partial r}$ , 根据图像可判断, C 正确。

□

4. B

解析. 质点系内力做功不一定为零, 总动能的改变与内力有关; 质点系总势能的改变和保守内力有关。

□

5. A

解析.  $M = \int_0^R \mu \frac{mr \cdot 2\pi r}{\pi R^2} gr dr = \frac{2}{3} \mu mg R.$

□

6. B

解析.  $mg \frac{l}{2} = \frac{1}{2} \left( \frac{1}{3} ml^2 \right) \omega^2, \quad \frac{m}{2} g \frac{l}{4} = \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{3} \frac{m}{2} \left( \frac{l}{2} \right)^2 \right] \omega'^2, \quad \text{故 } \omega' = \sqrt{2} \omega.$

□

7. A

解析.  $J_1 \omega_1 = J_2 \omega_2, \quad \frac{E_{r2}}{E_{r1}} = \frac{J_2 \omega_2^2 / 2}{J_1 \omega_1^2 / 2} = \frac{J_1}{J_2} = \frac{6}{2} = 3.$

□

8. D

解析.  $Mc^2 = \frac{m_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} c^2 + \frac{m_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} c^2 \Rightarrow M = \frac{2m_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}.$

□

9. D

解析.  $\tau = \frac{\tau_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \Rightarrow 5 = \frac{4}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \Rightarrow v = \frac{3}{5} c.$

□

10. D

解析. 穿入半球面的电场线和穿出半球面的电场线相等, 电通量为零。

□

## 二、填空题

1. 5 rad/s; 2 rad/s<sup>2</sup>; 2 m/s<sup>2</sup>

解析.  $t = 1 \text{ s}$  时,  $\omega = \frac{d\theta}{dt} = 2t + 3 = 5 \text{ rad/s}, \beta = \frac{d^2\theta}{dt^2} = 2 \text{ rad/s}^2, a = \beta R = 2 \text{ m/s}^2.$

□



2.  $v_0 e^{-\frac{k}{m}x}$

解析.  $f = m \frac{dv}{dt} = m \frac{dv}{dx} \frac{dx}{dt} = mv \frac{dv}{dx}$ ,  $\int_0^x dx = \int_{v_0}^v -\frac{m}{kv} dv \Rightarrow x = -\frac{m}{k} \ln \frac{v}{v_0}$ ,  
故  $v = v_0 e^{-\frac{k}{m}x}$ . □

3.  $4x + 3x^2(\text{J})$ ;  $64 \text{ J}$ ;  $8 \text{ m/s}$ ;  $16 \text{ N} \cdot \text{s}$

解析.  $W = \int_0^x (4 + 6x) dx = 4x + 3x^2 = 64 \text{ J}$ ,  $W = \frac{1}{2}mv^2 \Rightarrow v = 8 \text{ m/s}$ ,  $I = mv - 0 = 16 \text{ N} \cdot \text{s}$ . □

4.  $\frac{Ml}{M+m}$ ;  $\frac{ml}{M+m}$

解析. 设船相对水面走的距离为  $s$ , 则人相对水面走的距离为  $l-s$ , 由水平方向动量守恒, 得  $m \frac{l-s}{t} - M \frac{s}{t} = 0 \Rightarrow s = \frac{ml}{M+m}$ ,  $l-s = \frac{Ml}{M+m}$ . □

5.  $\frac{3}{2}mgl \sin \theta$ ;  $\frac{3}{2}mgl \sin \theta$ ;  $\frac{3}{2}\sqrt{\frac{g \sin \theta}{l}}$

解析.  $E_k = A = mg \frac{l}{2} \sin \theta + mgl \sin \theta = \frac{3}{2}mgl \sin \theta$ ,

$$\frac{3}{2}mgl \sin \theta = \frac{1}{2} \left( \frac{1}{3}ml^2 + ml^2 \right) \omega^2 \Rightarrow \omega = \frac{3}{2}\sqrt{\frac{g \sin \theta}{l}}.$$

6.  $c$

解析. 光速不变原理. □

7.  $\frac{m}{Sl}$ ;  $\frac{25m}{9Sl}$

解析. 甲:  $\rho = \frac{m}{Sl}$ ;

$$\text{乙: } l' = l \sqrt{1 - \frac{(0.8c)^2}{c^2}} = 0.6l, \quad m' = m / \sqrt{1 - \frac{(0.8c)^2}{c^2}} = \frac{5}{3}m, \quad \rho' = \frac{m'}{Sl'} = \frac{25m}{9Sl}.$$

8.  $\frac{3\sigma}{2\varepsilon_0}$ ; 由  $\sigma$  指向  $-2\sigma$

解析.  $E = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0} - \frac{-2\sigma}{2\varepsilon_0} = \frac{3\sigma}{2\varepsilon_0}$ , 方向由  $\sigma$  指向  $-2\sigma$ . □

### 三、计算题

#### 1. 解析.

$$(1) \quad \tau = \frac{\vec{v}}{|\vec{v}|} = 0.39\vec{i} + 0.54\vec{j} + 0.74\vec{k}$$

$$(2) \quad |\vec{a}| = \sqrt{16^2 + 125^2 + 30^2} = 129.54 \text{ m/s}^2$$

$$a_t = \frac{\vec{v} \cdot \vec{a}}{|\vec{v}|} = 96.62 \text{ m/s}^2$$

$$a_n = \sqrt{a^2 - a_t^2} = 86.29 \text{ m/s}^2$$

$$(3) \quad r = \frac{v^2}{a_n} = 609.86 \text{ m}$$

□

## 2. 解析.

(1) 设落在地面的链条长度为  $x$ , 由竖直方向动量定理可得:

$$\begin{aligned} -(N - mg) dt &= d \left[ \frac{m}{L} (L - x) v \right] \\ -(N - mg) dt &= \frac{m}{L} v d(L - x) + \frac{m}{L} (L - x) dv \\ -(N - mg) &= -\frac{m}{L} v \frac{dx}{dt} + \frac{m}{L} (L - x) \frac{dv}{dt} \end{aligned}$$

因为是柔软均质链条,  $\frac{dv}{dt} = g$ ,  $v^2 = 2gx$

$$\text{故 } N = \frac{3mgx}{L}$$

$$\text{当 } x = l \text{ 时, } N = \frac{3mgl}{L}.$$

(2) 对于整个下落过程,  $(\bar{F} - mg)\Delta t = 0 - 0$ , 平均冲力  $\bar{F} = mg$

□

## 3. 解析.

(1) 以小球, 细棒和地球为系统。因为摆球与细棒发生完全弹性碰撞且摆球在碰撞后静止, 所以在摆球与细棒碰撞之前, 角动量守恒, 机械能守恒。所以列式如下:

$$mgl = \frac{1}{2} J \omega^2, \quad ml\sqrt{2gl} = J\omega, \quad J = \frac{1}{3} Ml^2$$

联立解得:  $M = 3m$ .

(2) 碰撞后细棒与地球组成的系统机械能守恒, 故

$$mgl = 3mg \frac{l}{2} (1 - \cos \theta)$$

$$\text{得 } \theta = \arccos \frac{1}{3} = 70.5^\circ$$

□

## 4. 解析.

$$(1) \quad E = \int_0^l \frac{\lambda dx}{4\pi\epsilon_0 (x+b)^2} = \frac{\lambda l}{4\pi\epsilon_0 b(l+b)}, \quad \text{方向向左};$$

$$(2) \quad E = \int_0^l \frac{kx dx}{4\pi\epsilon_0 (x+b)^2} = \frac{k}{4\pi\epsilon_0} \left[ \ln \left( \frac{l+b}{b} \right) - \frac{l}{l+b} \right], \quad \text{方向向左}.$$

□