登录 | 注册

少帅的天空 深入理解linux 深入理解虚拟化深入理解云计算

:■ 目录视图

₩ 摘要视图

RSS 订阅

个人资料



ustc dylan



访问: 410164次 积分: 6632分 排名: 第862名

原创: 230篇 转载: 62篇 译文: 0篇 评论: 165条

文章搜索

文章分类

C/C++ (27)

linux (27)

GUI 图形库 (1)

linux2.6.xx内核代码分析 (72)

linux系统编程 (20)

Ot学习 (4)

学习漫谈 (47)

运维管理 (12)

数据结构学习 (3)

Virtualization && QEMU (25)

OpenNebula (9)

OpenStack (11)

文章存档

2014年06月 (1)

2014年04月 (4)

2014年03月 (1)

2014年02月 (1)

2014年01月 (2)

阅读排行

有奖征资源,博文分享有内涵

社区问答: 芈峮iOS测试指南 专访阿里陶辉

table

2014 CSDN博文大赛

10月微软MVP申请

gemu中ELF文件的加载

struct image

分类: linux Virtualization && QEMU

2011-12-13 20:34

2215人阅读

评论(2) 收藏 举报

数据结构 linux

前段时间分析了qemu中ELF文件的加载过程,个人感觉通过这个分析不但可以加深对ELF文件格式的理解,而且 能够从侧面了解操作系统加载器的工作过程。

一、ELF相关的背景知识

1. ELF格式文件相关概念

ELF格式文件主要包括以下三种类型的文件:

• 可重定位的目标文件(.o文件) --> 用于链接生成可执行文件或动态链接库文件(.so)

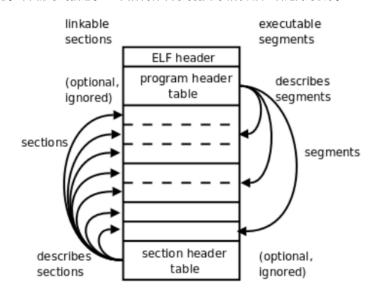
• 可执行文件

--> 进程映像文件

• 共享库(.so文件)

--> 用于链接

从链接和执行的角度来讲,ELF文件存在两种视图:链接视图和执行视图。为了区分两种视图,只需记住链接视 图由多个section组成,而执行视图由多个segment组成即可。另外,section是程序员可见的,是给链接器使用的概 念,汇编文件中通常会显示的定义.text, .data等section, 相反, segment是程序员不可见的, 是给加载器使用的概 念。下图形象的描述了ELF文件两种不同的视图的结构以及二者之间的联系。



二者之间的联系在于: 一个segment包含一个或多个section。

注意: Section Header Table和Program Header Table并不是一定要位于文件的开头和结尾,其位置由ELF Header指出,上图这么画只是为了清晰。-- ELF文件每个部分的详细介绍参见《ELF 文件格式分析》。 TN05.ELF.Format.Summary.pdf

2. ELF文件主要数据结构

上面讲了ELF的相关概念,但是要想用计算机语言(C语言)来实现,必须对应相应的数据结构。linux下通过三 个数据结构描述了ELF文件的相关概念。

展开

评论排行

重大更正: CFS调度是没	(12)
8259A中断控制器详细介	(12)
ubuntu 11.10 安装syster	(12)
ubuntu 12.04下devstack	(9)
OpenNebula 镜像管理分	(7)
RDO多节点部署OpenSta	(7)
openstack网络模式之vla	(7)
qemu源码分析之四dyn	(6)
ubuntu 11.10 Texlive 20	(6)
gemu源码分析系列(二)	(5)

最新评论

openstack policy 鉴权过程分析 zx4052542: (1) context: 执行 resize操作的上下文,其内容包 括project_id, user_...

openstack网络模式之vlan分析 wodeyuer125: 很受益啊~~啥时 候能讲讲gre模式呢?

RDO多节点部署OpenStack Hav rongzhuorong: 博主你好,我配置一个两节点环境的时候,一直提示下面这个错误,说重复的定义了"ssh-rsa.loca...

RDO多节点部署OpenStack Hav linuxkernel: 您好,请问能发表您 的answer.conf 配置文件吗?谢 谢!

ubuntu下安装texlive 2010步骤和 u010060511: 按照步骤一步一步 来终于可以用latex写中文文稿

softirq原理以及源码分析

oNightelf: 博主您好,demsg 中有NOHZ: local_softirq_pending 100。请问这是什...

OpenStack Icehouse error: Virtu u012336994: 您好,我用 devstack在centos上装完 icehouse以后,启动云主机的时候也遇到一样的问题...

Openstack压力测试(二) -- 结果还 wangweinoo1: 恩 Neutron 还是 单独部署比较好

OpenStack压力测试(批量创建2 ustc_dylan: @wangweinoo1:现 在测试已经好多了,用的是 qpid,新的测试结果: http://blog....

OpenStack压力测试(批量创建2 wangweinoo1: 哪怕平时也经常 timeout,博主用的是哪个 message queue? rabbit mq 么?

友情链接

linuxsky.blog.chinaunix.net

(1) ELF Header

ELF Header描述了体系结构和操作系统等基本信息,并指出Section Header Table和Program Header Table在文件中的什么位置,每个成员的解释参见注释及附件。

```
[cpp]
01.
     #define EI_NIDENT 16
02.
     typedef struct{
      /*ELF的一些标识信息,固定值*/
03.
04.
     unsigned char e_ident[EI_NIDENT];
      /*目标文件类型: 1-可重定位文件, 2-可执行文件, 3-共享目标文件等*/
05.
06.
     Elf32_Half e_type;
07.
      /*文件的目标体系结构类型: 3-intel 80386*/
08.
     Elf32_Half e_machine;
09.
      /*目标文件版本: 1-当前版本*/
10.
     Elf32_Word e_version;
      /*程序入口的虚拟地址,如果没有入口,可为0*/
11.
12.
     Elf32_Addr e_entry;
      /*程序头表(segment header table)的偏移量,如果没有,可为0*/
13.
14.
     Elf32_Off e_phoff;
15.
     /*节区头表(section header table)的偏移量,没有可为0*/
16.
     Elf32 Off e shoff;
      /*与文件相关的,特定于处理器的标志*/
17.
18.
     Elf32_Word e_flags;
      /*ELF头部的大小,单位字节*/
19.
20.
     Elf32_Half e_ehsize;
21.
      /*程序头表每个表项的大小,单位字节*/
22.
     Elf32_Half e_phentsize;
23.
     /*程序头表表项的个数*/
24.
     Elf32_Half e_phnum;
     /*节区头表每个表项的大小,单位字节*/
25.
26.
     Elf32_Half e_shentsize;
27.
      /*节区头表表项的数目*/
28.
     Elf32_Half e_shnum;
29.
30.
     Elf32_Half e_shstrndx;
31.
     }Elf32_Ehdr;
```

下面通过一个具体实例来说明ELF header中每个数据成员对应的值,下面是hello world的ELF文件头,在linux下可以通过"readelf -h ELF文件名"来获得。

```
ELF Header:
           7f 45 4c 46 01 01 01 00 00 00 00 00 00 00 00 00
  Magic:
  Class:
                                       ELF32
  Data:
                                       2's complement, little endian
                                       1 (current)
  Version:
  OS/ABI:
                                       UNIX - System V
  ABI Version:
                                       EXEC (Executable file)
  Type:
  Machine:
                                       Intel 80386
  Version:
                                       0x1
  Entry point address:
                                       0x8048320
  Start of program headers:
                                       52 (bytes into file)
  Start of section headers:
                                       4412 (bytes into file)
  Flags:
                                       0x0
  Size of this header:
                                       52 (bytes)
  Size of program headers:
                                       32 (bytes)
  Number of program headers:
  Size of section headers:
                                       40 (bytes)
  Number of section headers:
                                       30
  Section header string table index:
                                       27
```

ELF Header用数据结构Elf32_Ehdr来表示,描述了操作系统是UNIX,体系结构是80386。Section Header Table中有30个Section Header,从文件地址4412开始,每个Section Header占40字节,Segment Header Table中有9个segment,每个segment header占32个字节,此ELF文件的类型是可执行文件(EXEC),入口地址是0x8048320。

(2) Section Header Table Entry

从ELF Header中可知,每个ELF文件有个Section Header Table,其中每一个表项对应一个section,由数据结构 Elf32 Shdr来描述,每个成员的含义参见注释及附件。在linux下可以通过"readelf -S ELF文件名"来查看。

[cpp]

01. typedef struct{

```
02.
     /*节区名称*/
    Elf32 Word sh name:
03.
04.
    /*节区类型: PROGBITS-程序定义的信息, NOBITS-不占用文件空间(bss), REL-重定位表项*/
05.
    Elf32_Word sh_type;
    /*每一bit位代表一种信息,表示节区内的内容是否可以修改,是否可执行等信息*/
06.
07.
    Elf32 Word sh flags;
    /*如果节区将出现在进程的内存影响中,此成员给出节区的第一个字节应处的位置*/
09.
    Elf32_Addr sh_addr;
     /*节区的第一个字节与文件头之间的偏移*/
10.
11.
    Elf32_Off sh_offset;
    /*节区的长度,单位字节,NOBITS虽然这个值非0但不占文件中的空间*/
12.
13.
    Elf32_Word sh_size;
14.
    /*节区头部表索引链接*/
15.
    Elf32_Word sh_link;
16.
    /*节区附加信息*/
17. Elf32_Word sh_info;
    /*节区带有地址对齐的约束*/
18.
19.
    Elf32_Word sh_addralign;
    /*某些节区中包含固定大小的项目,如符号表,那么这个成员给出其固定大小*/
20.
21. Elf32_Word sh_entsize;
22. }Elf32_Shdr;
```

(3) Program Header Table Entry

从ELF Header中可知,每个ELF文件有个Program Header Table,其中每一个表项对应一个segment,由数据结构Elf32_phdr来描述,每个成员的含义参见注释及附件。在linux下可以通过"readelf -l ELF文件名"来查看。

```
[cpp]
     typedef struct
01.
02.
     {
         /*segment的类型: PT LOAD= 1 可加载的段*/
03.
04.
         Elf32_Word p_type;
         /*从文件头到该段第一个字节的偏移*/
05.
06.
        Elf32_Off p_offset;
         /*该段第一个字节被放到内存中的虚拟地址*/
07.
        Elf32_Addr p_vaddr;
09.
        /*在linux中这个成员没有任何意义,值与p_vaddr相同*/
10.
        Elf32_Addr p_paddr;
        /*该段在文件映像中所占的字节数*/
11.
12.
        Elf32_Word p_filesz;
         /*该段在内存映像中占用的字节数*/
13.
14.
        Elf32_Word p_memsz;
15.
         /*段标志*/
16.
        Elf32_Word p_flags;
17.
         /*p_vaddr是否对齐*/
         Elf32_Word p_align;
18.
19.
    } Elf32_phdr;
```

二、qemu中ELF文件的加载过程

在了解了ELF文件的基本结构之后,大体可以想到ELF文件的加载过程就是一个查表的过程,即通过ELF Header 得到ELF文件的基本信息-Section Header Table和program Header Table,然后再根据Section Header Table和program Header Table的信息加载ELF文件中的相应部分。上面也提到过,section是从链接器的角度来讲的概念,所以,ELF文件的加载过程中,只有segment是有效的,加载器根据program Header Table中的信息来负责ELF文件的加载。

首先,从感性上认识一下segment,还是以上面的hello world为例,其对应的program header table如下。

```
Program Headers:
                0ffset
                         VirtAddr
                                    PhysAddr
                                                FileSiz MemSiz Flg Align
 Type
 PHDR
                0x000034 0x08048034 0x08048034 0x00120 0x00120 R E 0x4
                0x000154 0x08048154 0x08048154 0x00013 0x00013 R
 TNTFRP
     [Requesting program interpreter: /lib/ld-linux.so.2]
 LOAD
                0x000000 0x08048000 0x08048000 0x005c4 0x005c4 R E 0x1000
                0x000f14 0x08049f14 0x08049f14 0x00100 0x00108 RW
 LOAD
                0x000f28 0x08049f28 0x08049f28 0x000c8 0x000c8 RW
 DYNAMIC
                                                                    0x4
                0x000168 0x08048168 0x08048168 0x000044 0x000044 R
                                                                    0x4
 GNU_EH_FRAME
                0x0004d0 0x080484d0 0x080484d0 0x00034 0x00034 R
                                                                    0x4
 GNU_STACK
                0x000000 0x00000000 0x00000000 0x00000 0x00000 RW
                                                                    0x4
 GNU_RELRO
                0x000f14 0x08049f14 0x08049f14 0x000ec 0x000ec R
                                                                    0x1
```

第一列type即每个segment的类型,每个类型的具体含义参见附件。通常我们之关心程序的代码段(.text section)和数据段(.date section),这两个section组成LOAD类型的segment。

Offset: 当前segment加载到的地址的偏移 VirAddr: 当前segment加载到的虚拟地址

PhysAddr: 当前segment加载到的物理地址(x86平台上,此值没有意义,并不指物理地址)

FileSiz: 当前segment在ELF文件中的偏移 MemSiz:当前segment在内存页中的偏移

Flg: segment的权限, R-可读, W-可写, E-可执行

Align: x86平台内存页面的大小

在了解了segment的相关信息后,分析下qemu代码中ELF文件的加载过程,印证下上面提到的ELF文件的加载的 思想。

```
[cpp]
01.
     ret = loader_exec(filename, target_argv, target_environ, regs,info,&bprm);
02.
03.
     filename: 要加载的ELF文件的名称
04.
     target_argv: qemu运行的参数,在这里即hello(hello是生成的可执行文件名, $qemu hello)
     target_environ: 执行qemu的shell的环境变量
05.
     regs, info, bprm是ELF文件加载过程中涉及的三个重要数据结构,下面会详细分析。
06.
07.
08.
     er_exec函数的功能及含义参见代码注释。
09.
     int loader_exec(const char* filename, char** argv, char** envp,
10.
                 struct target_pt_regs * regs, struct image_info*infop,
11.
12.
                 struct linux_binprm *bprm)
13.
     {
14.
         int retval;
15.
         int i;
16.
         17.
         memset(bprm->page, 0, sizeof(bprm->page));
18.
         retval = open(filename, O_RDONLY);
                                                                    /*返回打开文件的fd*/
19.
         if (retval< 0)</pre>
20.
            return retval;
21.
         bprm->fd= retval;
         bprm->filename= (char *)filename;
22.
23.
         bprm->argc= count(argv);
24.
         bprm->argv= argv;
25.
         bprm->envc= count(envp);
26.
         bprm->envp= envp:
         /*1. 要加载文件的属性判断:是否常规文件,是否可执行文件,是否ELF文件; 2. 读取ELF文件的前1024个字
27.
     节*/
28.
         retval = prepare_binprm(bprm);
                                /*prepare_binrpm函数已经读出了目标文件的前1024个字节,先判断下这个文
29.
         if(retval>=0){
     件是否是ELF文件,即前4个字节*/
30.
            if (bprm->buf[0]== 0x7f
31.
                    && bprm->buf[1]== 'E'
                    && bprm->buf[2]== 'L'
32.
                   && bprm->buf[3]== 'F'){
33.
34.
                retval = load_elf_binary(bprm, regs, infop);
35.
     #if defined(TARGET_HAS_BFLT)
36.
            } elseif (bprm->buf[0]== 'b'
37.
                   && bprm->buf[1]== 'F'
38.
                    && bprm->buf[2]== 'L'
39.
                   && bprm->buf[3]== 'T'){
40.
                retval = load_flt_binary(bprm, regs, infop);
41.
     #endif
```

```
42.
               } else{
                   fprintf(stderr, "Unknown binary format\n");
 43.
 44.
                   return -1:
 45.
               }
 46.
           if(retval>=0){
 47.
               /* success. Initialize important registers*/
 49.
               do_init_thread(regs, infop);
 50.
               return retval;
 51.
           }
           /* Something went wrong, return the inodeand free the argument pages*/
 52.
 53.
           for (i=0; i<MAX_ARG_PAGES; i++){</pre>
 54.
               g_free(bprm->page[i]);
 55.
 56.
           return(retval);
 57.
       }
 58.
 59.
       int load_elf_binary(struct linux_binprm* bprm, struct target_pt_regs* regs,
                          struct image_info * info)
 60.
 61.
 62.
           struct image_info interp_info;
 63.
           struct elfhdr elf_ex;
           char *elf_interpreter = NULL;
 64.
           info->start_mmap= (abi_ulong)ELF_START_MMAP;
                                                             /*ELF_START_MMAP= 0x80000000*/
 65.
 66.
           info->mmap= 0;
 67.
           info->rss= 0;
           /*主要工作就是初始化info,申请进程虚拟地址空间,将ELF文件映射到这段虚拟地址空间上*/
 68.
           load_elf_image(bprm->filename, bprm->fd, info,
 70.
                         &elf_interpreter, bprm->buf);
 71.
 72.
        73.
 74.
 75.
           return 0;
 76.
       }
 77.
 78.
       static void load_elf_image(const char*image_name,int image_fd,
                                 struct image_info *info, char**pinterp_name,
 79.
 80.
                                 char bprm_buf[BPRM_BUF_SIZE])
 81.
 82.
           struct elfhdr *ehdr = (struct elfhdr *)bprm_buf;
 83.
           struct elf phdr *phdr;
 84.
           abi_ulong load_addr, load_bias, loaddr, hiaddr,error;
 85.
           int i. retval:
           const char *errmsg;
 87.
           /* First of all, some simple consistency checks*/
           errmsg = "Invalid ELF image for this architecture";
 88.
           if (!elf_check_ident(ehdr)){/*ELF头检查*/
 89.
 90.
               goto exit_errmsg;
 91.
 92.
           bswap_ehdr(ehdr);
                               /*当前为空,是不是主机和目标机大小尾端不一致时才会swap*/
 93.
           if (!elf_check_ehdr(ehdr)){
 94.
               goto exit_errmsg;
 95.
           /*下面的代码即读出ELF文件的程序头表,首先判断下是否已经被完全读出*/
 96.
 97.
           i = ehdr->e_phnum* sizeof(struct elf_phdr);
                                                        /*program header 表的大小*/
 98.
           if (ehdr->e_phoff+ i <= BPRM_BUF_SIZE){</pre>
 99.
               phdr = (struct elf_phdr *)(bprm_buf+ ehdr->e_phoff);
100.
           } else{
101.
               phdr = (struct elf_phdr *) alloca(i);
                                                     /*申请i个程序头部*/
               retval = pread(image_fd, phdr, i, ehdr->e_phoff); /*从文件image_id的偏移为ehdr-
102.
       >e_phoff处读取i个字节到phdr中,即phdr存放program header*/
103.
               if (retval!= i){
104.
                   goto exit_read;
105.
106.
107.
           bswap phdr(phdr, ehdr->e phnum);
108.
       #ifdef CONFIG_USE_FDPIC
          info->nseas= 0:
109.
110.
           info->pt_dynamic_addr= 0;
111.
       #endif
112.
           /st Find the maximum size of the imageand allocate an appropriate
113.
             amount of memory to handle that.*/
114.
           loaddr = -1, hiaddr = 0;
           for (i= 0; i < ehdr->e_phnum;++i){/*遍历每一个program header*/
115.
              if (phdr[i].p_type== PT_LOAD){
116.
117.
                   abi_ulong a = phdr[i].p_vaddr;
                   if (a < loaddr){</pre>
                                          /*loaddr= -1而且是unsigned 类型的,所以loaddr是个很大的数
118.
```

qemu中ELF文件的加载 - 少帅的天空 - 博客频道 - CSDN.NET

```
119.
                                             /*loaddr记录segment的起始地址*/
                      loaddr = a;
120.
                                          /*这个segment在内存中的偏移地址*/
121.
                  a += phdr[i].p_memsz;
122.
                  if (a > hiaddr){
                                          /*hiaddr记录segment的结束地址*/
123.
                      hiaddr = a;
124.
                  }
       #ifdef CONFIG_USE_FDPIC
125.
126.
                  ++info->nsegs;
127.
       #endif
128.
               }
129.
                                    /*计算出来的需要加载的起始地址*/
130.
           load addr = loaddr;
131.
           132.
               /* The image indicates that it can be loaded anywhere. Find a
133.
                 location that can hold the memoryspace required. If the
134.
                 image is pre-linked, LOADDR will be non-zero. Since wedo
                 not supply MAP_FIXED here we'll use that addressif and
135.
136.
                 only if it remains available.*/
137.
              load_addr = target_mmap(loaddr, hiaddr- loaddr, PROT_NONE,
                                      MAP_PRIVATE | MAP_ANON| MAP_NORESERVE,
138.
139.
                                      -1, 0);
140.
               if (load_addr== -1) {
141.
                   goto exit_perror;
142.
143.
           } elseif (pinterp_name!= NULL) {
144.
              /^{\star} Thisis the main executable. Make sure that the low
145.
                 address does not conflict with MMAP MIN ADDRor the
146.
                 QEMU application itself. */
147.
              probe_guest_base(image_name, loaddr, hiaddr);
148.
149.
           load bias = load addr - loaddr;
150.
       #ifdef CONFIG_USE_FDPIC
151.
152.
               struct elf32_fdpic_loadseg *loadsegs= info->loadsegs=
153.
                   g_malloc(sizeof(*loadsegs)* info->nsegs);
               for (i= 0; i < ehdr->e_phnum;++i){
154.
                  switch (phdr[i].p_type){
155.
                  case PT_DYNAMIC:
156.
157.
                      info->pt_dynamic_addr= phdr[i].p_vaddr+ load_bias;
158.
                      break:
                   case PT_LOAD:
159.
160.
                      loadsegs->addr= phdr[i].p vaddr+ load bias;
161.
                       loadsegs->p_vaddr= phdr[i].p_vaddr;
                      loadsegs->p_memsz= phdr[i].p_memsz;
162.
163.
                       ++loadsegs;
164.
                      break;
165.
                  }
166.
              }
167.
          }
168.
       #endif
169.
           info->load_bias= load_bias;
                                        /*真实的加载地址和计算出来(读ELF头信息)的加载地址之差*/
                                        /*直实的加载地址*/
170.
           info->load_addr= load_addr;
171.
           info->entry= ehdr->e_entry+ load_bias;
                                                  /*重新调整下程序的入口*/
172.
           info->start_code= -1;
173.
           info->end_code= 0;
174.
           info->start_data= -1;
175.
           info->end_data= 0;
           info->brk= 0;
176.
177.
           for (i= 0; i < ehdr->e_phnum; i++){
178.
               struct elf_phdr *eppnt = phdr + i;
              if (eppnt->p_type== PT_LOAD){
179.
180.
                   abi_ulong vaddr, vaddr_po, vaddr_ps, vaddr_ef, vaddr_em;
                  int elf prot = 0:
181.
182.
                   /*记录PT_LOAD类型segment的权限:读/写/可执行*/
                  if (eppnt->p_flags& PF_R) elf_prot= PROT_READ;
183.
                   if (eppnt->p_flags& PF_W) elf_prot|= PROT_WRITE;
184.
185.
                   if (eppnt->p_flags& PF_X) elf_prot|= PROT_EXEC;
186.
                   vaddr = load_bias + eppnt->p_vaddr;
                  vaddr_po = TARGET_ELF_PAGEOFFSET(vaddr);/*((vaddr)& ((1<< 12)-1)), 目的是取页内偏
187.
188.
                  vaddr_ps = TARGET_ELF_PAGESTART(vaddr);
                                                            /*((vaddr)& ~(unsigned long)
       ((1<< 12)-1)), 向下页对齐, 目的取页对齐的地址*/
189.
                   /*将ELF文件映射到进程地址空间中*/
190.
                  error= target_mmap(vaddr_ps, eppnt->p_filesz+ vaddr_po,
                                                                            /*映射的时候从页内偏移
       vaddr_po开始映射,即保持原来的偏移量*/
191.
                                      elf_prot, MAP_PRIVATE| MAP_FIXED,
192.
                                      image_fd, eppnt->p_offset- vaddr_po);
193.
                   if (error ==-1) {
194.
                       goto exit_perror;
```

```
195.
                   vaddr_ef = vaddr + eppnt->p_filesz;
196.
197.
                   vaddr_em = vaddr + eppnt->p_memsz;
                   /*If the load segment requests extra zeros (e.g. bss), map it.*/
198.
199.
                   if (vaddr_ef < vaddr_em){</pre>
                       zero_bss(vaddr_ef, vaddr_em, elf_prot);
200.
201.
                   /* Find the full program boundaries.*/
202.
203.
                   if (elf_prot & PROT_EXEC){
204.
                       if (vaddr < info->start_code){
                                                       /*代码段的起始虚拟地址(页对齐的地址)*/
205.
                           info->start_code= vaddr;
206.
207.
                       if (vaddr_ef > info->end_code){
                                                        /*代码段的结束虚拟地址(页对齐的地址)*/
208.
                           info->end_code= vaddr_ef;
209.
210.
                   if (elf_prot & PROT_WRITE){
211.
212.
                       if (vaddr < info->start_data){
                           info->start_data= vaddr;
                                                       /*数据段的起始虚拟地址*/
213.
214.
215.
                       if (vaddr_ef > info->end_data){
216.
                           info->end_data= vaddr_ef;
                                                        /*数据段的起始虚拟地址(包括bss段的大小)*/
217.
218.
                       if (vaddr_em > info->brk){
                                                   /*程序内存映像的顶端(代码段+数据段+bss段)*/
                           info->brk= vaddr_em;
219.
220.
221.
                   }
               } elseif (eppnt->p_type== PT_INTERP&& pinterp_name){/*内部解释程序名称: /lib/ld-
222.
       linux.so.2*/
223.
                   char *interp_name;
224.
                   if (*pinterp_name){
                       errmsg = "Multiple PT_INTERP entries";
225.
226.
                       goto exit_errmsg;
227.
                   }
228.
                   interp_name = malloc(eppnt->p_filesz);
229.
                   if (!interp name){
230.
                       goto exit_perror;
231.
232.
                   if (eppnt->p_offset+ eppnt->p_filesz<= BPRM_BUF_SIZE){</pre>
233.
                       memcpy(interp_name, bprm_buf+ eppnt->p_offset,
234.
                              eppnt->p_filesz);
235.
                   } else {
236.
                       retval = pread(image_fd, interp_name, eppnt->p_filesz,
237.
                                      eppnt->p_offset);
                       if (retval != eppnt->p_filesz){
238.
239.
                           goto exit_perror;
240.
241.
242.
                   if (interp_name[eppnt->p_filesz- 1] != 0){
                       errmsg = "Invalid PT_INTERP entry";
243.
244.
                       goto exit_errmsg;
245.
246.
                   *pinterp_name = interp_name;
247.
               }
248.
249.
           if (info->end_data== 0){
250.
               info->start_data= info->end_code;
251.
               info->end_data= info->end_code;
252.
               info->brk= info->end_code;
253.
254.
           if (qemu_log_enabled()){
255.
               load_symbols(ehdr, image_fd, load_bias);
256.
           }
257.
           close(image_fd);
258.
           return:
259.
        exit_read:
260.
           if (retval>= 0){
261.
               errmsg = "Incomplete read of file header";
262.
               goto exit_errmsg;
263.
264.
        exit_perror:
265.
           errmsg = strerror(errno);
266.
        exit_errmsg:
267.
           fprintf(stderr, "%s: %s\n", image_name, errmsg);
268.
           exit(-1);
269.
```

更多

上一篇 elf转化成bin后, bin文件变大的问题

下一篇 ubuntu 11.10 安装systemtap

踩 T页

主题推荐 qemu 操作系统 数据结构 程序员 application

猜你在找

论计算机叫兽们与林纳斯·托瓦兹

网卡驱动1-移植snull到linux-3.0.8

configure: error: GRUB requires a working absolute objcopy;

让你不再害怕指针 系列 关于Mips--基本认识

android 游戏开发之物理小球的应用

关于_irq 的使用

Android常用适配器分析(如何制作简易Launcher)

python的datetime模块功能详解 NSData跟struct之间的转换方法

学习最新的ANDROID开发技术

程序员想月薪1W+,埋头改Bug,肯定实现不了,不如看看这些新技术学了没?

查看评论

2楼 snsn1984 2012-11-30 15:51发表



写的很不错,学习了。

1楼 azru0512 2012-01-19 12:07发表



嗨! 您寫的 Qemu 系列文章很不錯。我在 http://www.hellogcc.org 也發了幾篇文章。希望有機會能跟您多交流。:-)

您还没有登录,请[登录]或[注册]

以上用户言论只代表其个人观点,不代表CSDN网站的观点或立场

核心技术类目

全部主题 Java VPN Android iOS ERP IE10 Eclipse CRM JavaScript Ubuntu WAP jQuery 数据库 BI HTML5 Spring Apache Hadoop .NET API HTML SDK LBS Unity Splashtop UML components Windows Mobile Rails QEMU KDE Cassandra CloudStack FTC coremail OPhone CouchBase 云计算 iOS6 Rackspace Web App SpringSide Maemo Compuware 大数据 aptech Perl Tornado Ruby Spark HBase Pure Solr Angular Cloud Foundry Redis Scala Django ThinkPHP Bootstrap

公司简介 | 招贤纳士 | 广告服务 | 银行汇款帐号 | 联系方式 | 版权声明 | 法律顾问 | 问题报告 | 合作伙伴 | 论坛反馈

网站客服 杂志客服 微博客服 webmaster@csdn.net 400-600-2320

京 ICP 证 070598 号

北京创新乐知信息技术有限公司 版权所有 江苏乐知网络技术有限公司 提供商务支持

Copyright © 1999-2014, CSDN.NET, All Rights Reserved

