

理解'位域'

这也是在 [ChinaUnix](#) 上 看了几篇关于 C 语言'位域(Bit Fields)'的帖子之后, 才想写下这篇文章的。其实在平时的工作中很少使用到'位域', 我是搞服务器端程序设计的, 大容量的内存可以让我毫不犹豫的任意'挥霍'^_^。想必搞嵌入式编程的朋友们对位域的使用应该不陌生吧。这里我也仅仅是凭着对 C 语言钻研的兴趣来学习一下'位域'的相关知识的, 可能有些说法没有实践, 缺乏说服力。

具体也不是很清楚当年 C 语言的创造者为什么要加入位域这一语法支持, 那是太遥远的事情了, 我们不需要再回顾了, 既然大师们为我们创造了它, 我们使用便是了。

毋庸置疑, 位域的引入给用户的最大的好处莫过于可以有效的利用'昂贵'的内存和操作 bit 的能力了。而且这种操作 bit 位的能力很是方便, 利用结构体域名即可对这些 bit 进行操作。例如:

```
struct foo {  
    int a : 1;  
    int b : 2;  
    short c : 1;  
};  
  
struct foo aFoo;  
aFoo.a = 1;  
aFoo.b = 3;  
aFoo.c = 0;
```

通过结构体实例.域名即可修改某些 bit 得值, 这些都是编译器的'甜头'。当然我们也可以自己通过一些掩码和移位操作来修改这些 bit, 当然如果不是十分需要, 我们是不需要这么做的。

位域还提供一种叫'匿名'位域的语法, 它常用来'填缺补漏', 由于是'匿名', 所以你不能像上面那样去访问它。如:

```
struct fool {  
    int a : 1;  
    int    : 2;  
    short c : 1;  
};
```

在 fool 的成员 a 和 c 之间有一个 2 bits 的匿名位域。

在 foo 结构体的定义中，成员 a 虽然类型为 int，但是它仅仅占据着4个字节中的一个 bit 的空间；类似 b 占据2个 bit 空间，但是 b 到底是占据第一个 int 的2个 bit 空间呢还是第二个 int 的2个 bit 空间呢？这里实际上也涉及到如何对齐带有'位域'的结构体这样一个问题。我们来分析一下。

我们再来看看下面两个结构体定义：

```
struct foo2 {  
    char    a : 2;  
    char    b : 3;  
    char    c : 1;  
};
```

```
struct foo3 {  
    char    a : 2;  
    char    b : 3;  
    char    c : 7;  
};
```

我们来打印一下这两个结构体的大小，我们得到的结果是：

```
sizeof(struct foo2) = 1
```

```
sizeof(struct foo3) = 2
```

显然都不是我们期望的，如果按照正常的[内存对齐规则](#)，这两个结构体大小均应该为3才对，那么问题出在哪了呢？首先通过这种现象我们可以肯定的是：**带有'位域'的结构体并不是按照每个域对齐的，而是将一些位域成员'捆绑'在一起做对齐的。**以 foo2 为例，这个结构体中所有的成员都是 char 型的，而且三个位域占用的总空间为6 bit 8 bit(1 byte)，这里位域是不能跨越两个成员基本类型空间的，这时编译器将 a 和 b 两个成员'捆绑'按照 char 做对齐，而 c 单独拿出来以 char 类型做对齐，这样实际上在 b 和 c 之间出现了空隙，但这也是最节省空间的方法了。我们再看一种结构体定义：

```
struct foo4 {  
    char    a : 2;  
    char    b : 3;  
    int c : 1;  
};
```

在 foo4 中虽然三个位域所占用空间之和为6 bit < 8 bit(1 byte)，但是由于 char 和 int 的对齐系数是不同的，是不能捆绑在一起，那是不是 a、b 捆绑在一起按照 char 对齐，c 单独按照 int 对齐呢？我们打印一下 sizeof(struct foo4) 发现结果为4，也就是说编译器把 a、b、c 一起捆绑起来并以 int 做对齐了。

通过上面的例子我们发现很难总结出很规律性的东西，但是带有'位域'的结构体的对齐有条原则可以遵循，那就是："尽量减少结构体的占用空间"。当然显式的使用内存对齐的机会也并不多。^_^

[再谈 C 语言位域](#)

我在日常工作中使用 [C 语言](#) 中的 [位域](#) (bit field) 的场景甚少，原因大致有二：

- * 一直从事于服务器后端应用的开发，现在的服务器的内存容量已经达到了数十 G 的水平，我们一般不需要为节省几个字节而使用内存布局更加紧凑的位域。

- * 结构体中位域的实现是平台相关或 Compiler 相关的，移植性较差，我们不会贸然地给自己造“坑”的。

不过近期 Linux 技术内核社区 (www.linux-kernel.cn) mail list 中的一个问题让我觉得自己对 [bit field](#) 的理解还欠火候，于是乎我又花了些时间就着那个问题重新温习一遍 bit field。

零、对 bit field 的通常认知

在 C 语言中，我们可以得到某个字节的内存地址，我们具备了操作任意内存字节的能力；在那个内存空间稀缺的年代，仅仅控制到字节级别还不足以满足 C 程序员的胃口，为此 C 语言中又出现了 bit 级别内存的“有限操作能力” – 位域。这里所谓的“有限”指的是机器的最小粒度寻址单位是字节，我们无法像获得某个字节地址那样得到某个 bit 的地址，因此我们仅能通过字节的运算来设置和获取某些 bit 的值。在 C 语言中，尝试获得一个 bit field 的地址是非法操作：

```
struct flag_t {  
    int a : 1;  
};
```

```
struct flag_t flg;  
printf("%p\n", &flg.a);
```

error: cannot take address of bit-field 'a'

以下是 C 语言中 bit field 的一般形式：

```
struct foo_t {  
    unsigned int b1 : n1,
```

```

        b2 : n2,
        ... ..
        bn : nk;
};

```

其中 **n1**, **n2**, **nk** 为对应位域所占据的 **bit** 数。

位域(bit field)的出现让我们可以用变量名代表某些 **bit**, 并通过变量名直接获得和设置一些内存中 **bit** 的值, 而不是通过晦涩难以理解的位操作来进行, 例如:

```

struct foo_t {
    unsigned int a : 3,
               b : 2,
               c : 4;
};

```

```

struct foo_t f;
f.a = 3;
f.b = 1;
f.c = 12;

```

另外使用位域我们可以在展现和存储相同信息的同时, 自定义更加紧凑的内存布局, 节约内存的使用量。这使得 **bit field** 在嵌入式领域, 在驱动程序领域得到广泛的应用, 比如可以仅用两个字节就可以将 **tcpheader** 从 **dataoffset** 到 **fin** 的信息全部表示 和存储起来:

```

struct tcphdr {
    ... ..
    __u16    doff:4,
            res1:4,
            cwr:1,
            ece:1,
            urg:1,
            ack:1,
            psh:1,
            rst:1,
            syn:1,
            fin:1;
    ... ..
};

```

```
};
```

一、存储单元(storage unit)

[C 标准](#)允许 unsigned int/signed int/int 类型的位域声明，[C99](#)中加入了 _Bool 类型的位域。但像 [Gcc](#) 这样的编译器自行加入了一些扩展，比如支持 short、char 等整型类型的位域字段，使用其他类型声明位域将得到错误的结果，比如：

```
struct flag_t {  
    char* a : 1;  
};  
error: bit-field 'a' has invalid type
```

C 编译器究竟是如何为 bit field 分配存储空间的呢？我们以 Gcc 编译器([Ubuntu 12.04.2 x86_64 Gcc 4.7.2](#))为例一起来探究一下。

我们先来看几个基本的 bit field 类型的例子：

```
struct bool_flag_t {  
    _Bool a : 1,  
    b : 1;  
};
```

```
struct char_flag_t {  
    unsigned char a : 2,  
    b : 3;  
};
```

```
struct short_flag_t {  
    unsigned short a : 2,  
    b : 3;  
};
```

```
struct int_flag_t {  
    int a : 2,  
    b : 3;  
};
```

int

```

main()
{
    printf("%ld\n", sizeof(struct bool_flag_t));
    printf("%ld\n", sizeof(struct char_flag_t));
    printf("%ld\n", sizeof(struct short_flag_t));
    printf("%ld\n", sizeof(struct int_flag_t));

    return 0;
}

```

编译执行后的输出结果为：

```

1
1
2
4

```

可以看出 Gcc 为不同类型的 bit field 分配了不同大小的基本内存空间。Bool 和 char 类型的基本存储空间为1个字节；short 类型的基本存储空间为2个字节，int 型的为4 个字节。这些空间的分配是基于结构体内部的 bit field 的 size 没有超出基本空间的界限为前提的。以 short_flag_t 为例：

```

struct short_flag_t {
    unsigned short a : 2,
                    b : 3;
};

```

a、b 两个 bit field 总共才使用了5个 bit 的空间，所以 Compiler 只为 short_flag_t 分配一个基本存储空间就可以存储下这两个 bit field。如果 bit field 的 size 变大，size 总和超出基本存储空间的 size 时，编译器会如何做呢？我们还是看例子：

```

struct short_flag_t {
    unsigned short a : 7,
                    b : 10;
};

```

将 short_flag_t 中的两个 bit 字段的 size 增大后，我们得到的 sizeof(struct short_flag_t)变成了4，显然 Compiler 发现一个基础存储空间已经无法存储下这两个 bit field 了，就又为 short_flag_t 多分配了一个基本存储空间。这里我们所说的基本存储空间就称为“存储单元(storage unit)”。它是 Compiler 在给 bit field 分配内存空间时的基本单位，并且这些分配给 bit field 的内存是

以存储单元大小的整数倍递增的。但从上面来看，不同类型 **bit field** 的存储单元大小是不同的。

sizeof(struct short_flag_t)变成了4，那 a 和 b 有便会有至少两种内存布局方式：

- * a、b 紧邻

- * b 在下一个可存储下它的存储单元中分配内存

具体采用哪种方式，是 Compiler 相关的，这会影响到 bit field 的可移植性。我们来测试一下 Gcc 到底采用哪种方式：

```
void
```

```
dump_native_bits_storage_layout(unsigned char *p, int bytes_num)
```

```
{
```

```
    union flag_t {
```

```
        unsigned char c;
```

```
        struct base_flag_t {
```

```
            unsigned int p7:1,
```

```
                p6:1,
```

```
                p5:1,
```

```
                p4:1,
```

```
                p3:1,
```

```
                p2:1,
```

```
                p1:1,
```

```
                p0:1;
```

```
        } base;
```

```
    } f;
```

```
    for (int i = 0; i < bytes_num; i++) {
```

```
        f.c = *(p + i);
```

```
        printf("%d%d%d%d%d %d%d%d%d%d ",
```

```
                f.base.p7,
```

```
                f.base.p6,
```

```
                f.base.p5,
```

```
                f.base.p4,
```

```
                f.base.p3,
```

```
                f.base.p2,
```

```
                f.base.p1,
```

```

        f.base.p0);
    }
    printf("\n");
}

struct short_flag_t {
    unsigned short a : 7,
                    b : 10;
};

struct short_flag_t s;
memset(&s, 0, sizeof(s));
s.a = 113; /* 0111 0001 */
s.b = 997; /* 0011 1110 0101 */

dump_native_bits_storage_layout((unsigned char*)&s, sizeof(s));

```

编译执行后的输出结果为： 1000 1110 0000 0000 1010 0111 1100 0000。可以看出 Gcc 采用了第二种方式，即在为 a 分配内存后，发现该存储单元剩余的空间(9 bits)已经无法存储下字段 b 了，于是乎 Gcc 又分配了一个存储单元(2个字节)用来为 b 分配空间，而 a 与 b 之间也因此存在了空隙。

我们还可以通过匿名0长度位域字段的语法强制位域在下一个存储单元开始分配，例如：

```

struct short_flag_t {
    unsigned short a : 2,
                    b : 3;
};

```

这个结构体本来是完全可以在一个存储单元(2字节)内为 a、b 两个位域分配空间的。如果我们非要让 b 放在与 a 不同的存储单元中，我们可以通过加入 匿名0长度位域的方法来实现：

```

struct short_flag_t {
    unsigned short a : 2;
    unsigned short   : 0;
    unsigned short b : 3;
};

```

这样声明后，sizeof(struct short_flag_t)变成了4。


```

struct short_flag_t s;
memset(&s, 0, sizeof(s));
s.a = 2; /* 10 */
s.b = 4; /* 100 */

dump_native_bits_storage_layout((unsigned char*)&s, sizeof(s));

```

执行后，输出的结果为：

```
0100 0000 0000 0000 0010 0000 0000 0000
```

可以看到位域 b 被强制放到了第二个存储单元中。如果没有那个匿名0长度的位域，那结果应该是这样的：

```
0100 1000 0000 0000
```

最后位域的长度是不允许超出其类型的最大长度的，比如：

```

struct short_flag_t {
    short a : 17;
};

```

error: width of 'a' exceeds its type

二、位域的位序

再回顾一下上一节的最后那个例子（不使用匿名0长度位域时）：

```

struct short_flag_t s;
memset(&s, 0, sizeof(s));
s.a = 2; /* 10 */
s.b = 4; /* 100 */

```

dump bits 的结果为0100 1000 0000 0000。

怎么感觉输出的结果与 s.a 和 s.b 的值对不上啊！根据 a 和 b 的值，dump bits 的输出似乎应该为1010 0000 0000 0000。对比这两个 dump 结果不同的部分：1010 0000 vs. 0100 1000，a 和 b 的 bit 顺序恰好相反。之前一直与[字节序](#)做斗争，难不成 bit 也有序之分？事实就是这样的。bit 也有 order 的概念，称为位序。位域字段的内存位排序就称为该位域的位序。

我们来回顾一下字节序的概念，字节序分大端(big-endian，典型体系 Sun Sparc)和小端(little-endian，典型体系 Intel x86)：

大端指的是数值（比如0×12345678）的逻辑最高位(0×12)放在起始地址（低地址）上，简称高位低址，就是高位放在起始地址。

小端指的是数值（比如0×12345678）的逻辑最低位(0×78)放在起始地址（低地址）上，简称低位低址，就是低位放在起始地址。

看下面例子：

```
int
main()
{
    char c[4];
    unsigned int i = 0×12345678;
    memcpy(c, &i, sizeof(i));

    printf("%p - 0x%x\n", &c[0], c[0]);
    printf("%p - 0x%x\n", &c[1], c[1]);
    printf("%p - 0x%x\n", &c[2], c[2]);
    printf("%p - 0x%x\n", &c[3], c[3]);
}
```

在 x86 (小端机器)上输出结果如下：

```
0x7fff1a6747c0 - 0×78
0x7fff1a6747c1 - 0×56
0x7fff1a6747c2 - 0×34
0x7fff1a6747c3 - 0×12
```

在 sparc(大端机器)上输出结果如下：

```
ffbfbd0 - 0×12
ffbfbd1 - 0×34
ffbfbd2 - 0×56
ffbfbd3 - 0×78
```

通过以上输出结果可以看出，小端机器的数值低位0×78放在了低地址0x7fff1a6747c0上；而大端机器则是将数值高位0×12放在了低地址0xffbfbd0上。

机器的最小寻址单位是字节，bit 无法寻址，也就没有高低地址和起始地址的概念，我们需要定义一下 bit 的“地址”。以一个字节为例，我们把从左到右的8个 bit 的位置(position)命名按顺序命名如下：

p7 p6 p5 p4 p3 p2 p1 p0

其中最左端的 p7为起始地址。这样以一字节大小的数值10110101(b)为例，其在不同平台下的内存位序如下：

大端的含义是数值的最高位1（最左边的1）放在了起始位置 p7上，即数值10110101的大端内存布局为10110101。

小端的含义是数值的最低位1(最右边的1)放在了起始位置 p7上，即数值10110101的小端内存布局为10101101。

前面的函数 dump_native_bits_storage_layout 也是符合这一定义的，即最左为起始位置。

同理，对于一个 bit 个数为3且存储的数值为110(b)的位域而言，将其3个 bit 的位置按顺序命名如下：

p2 p1 p0

其在大端机器上的 bit 内存布局，即位域位序为： 110;

其在小端机器上的 bit 内存布局，即位域位序为： 011。

在此基础上，理解上面例子中的疑惑就很简单了。

s.a = 2; /* 10(b) ， 大端机器上位域位序为 10，小端为01 */

s.b = 4; /* 100(b)，大端机器上位域位序为100，小端为001 */

于是在 x86（小端）上的 dump bits 结果为： 0100 1000 0000 0000

而在 sparc(大端)上的 dump bits 结果为： 1010 0000 0000 0000

同时我们可以看出这里是根据位域进行单独赋值的，这样位域的位序是也是以位域为单位排列的，即每个位域内部独立排序， 而不是按照存储单元（这里的存储单元是16bit）或按字节内 bit 序排列的。

三、tcphdr 定义分析

前面提到过在 linux-kernel.cn mail list 中的那个问题大致如下：

tcphdr 定义中的大端代码：

```
__u16    doff:4,  
         res1:4,  
         cwr:1,  
         ece:1,  
         urg:1,  
         ack:1,  
         psh:1,  
         rst:1,  
         syn:1,  
         fin:1;
```

问题是其对应的小端代码该如何做字段排序？似乎有两种方案摆在面前：

方案1:

```
__u16    res1:4,  
         doff:4,  
         fin:1,  
         syn:1,  
         rst:1,  
         psh:1,  
         ack:1,  
         urg:1,  
         ece:1,  
         cwr:1;
```

or

方案2:

```
__u16    cwr:1,  
         ece:1,  
         urg:1,  
         ack:1,  
         psh:1,  
         rst:1,  
         syn:1,  
         fin:1,
```

```
res1:4  
doff:4;
```

个人觉得这两种方案从理论上都是没错的，关键还是看 `tcphdr` 是如何进行 `pack` 的，是按 `__u16` 整体打包，还是按 `byte` 打包。原代码中使用的是方案1，推测出 `tcphdr` 采用的是按 `byte` 打包的方式，这样我们只需调换 `byte` 内的 `bit` 顺序即可。`res1` 和 `doff` 是一个字节内的两个位域，如果按自己打包，他们两个的顺序对调即可在不同端的平台上得到相同的结果。用下面实例解释一下：

假设在大端系统上，`doff` 和 `res1` 的值如下：

```
doff res1  
1100 1010 大端
```

在大端系统上 `pack` 后，转化为网络序：

```
doff res1  
1100 1010 网络序
```

小端系统接收后，转化为本地序：

```
0101 0011
```

很显然，我们应该按如下方法对应：

```
res1 doff  
0101 0011
```

也就相当于将 `doff` 和 `res1` 的顺序对调，这样在小端上依旧可以得到相同的值。

参考文献

- 1、<http://tonybai.com/2006/06/19/understand-bit-fields/>
- 2、<http://tonybai.com/2013/05/21/talk-about-bitfield-in-c-again/>