

Национальный исследовательский университет ИТМО
Факультет информационных технологий и программирования
Прикладная математика и информатика

Методы оптимизации

Отчет по лабораторной работе №1

Работу выполнили:

Булавко Тимофей Евгеньевич М3237

Илляхунов Ансар Адылович М3237

Преподаватель:

Андреев Юрий Александрович

г. Санкт-Петербург

2023 г.

Постановка задач:

- 1) Реализация метода градиентного спуска с постоянным шагом (learning rate)

2) Реализация любого метода одномерного поиска и градиентного спуска на его основе

3) Реализация метода Нелдера-Мида используя готовую реализацию в Python библиотеке `scipy.optimize`. Изучить возможности библиотеки `scipy.optimize`.

4) Провести исследование. Для исследования выбрать 2-3 квадратичные функции двух переменных, на которых эффективность методов будет явно отличаться; Сравнить методы на каждой из этих функциях:

a) исследовать сходимость и сравнить эффективность методов на выбранных функциях, с учетом количества итераций и количества вычислений значений минимизируемой функции и ее градиентов, в зависимости от желаемой точности;

b) исследовать работу методов в зависимости от выбора начальной точки;

c) проиллюстрировать примеры. Нарисовать графики рассматриваемых функций (3D), нарисовать графики с линиями уровня и траекториями методов (2D, в области задания). Вычисленные значения нужно оформить в виде сравнительных таблиц.

Доп. Задание:

Реализовать и исследовать на эффективность метод покоординатного спуска.

Задача 1: градиентный спуск с постоянным шагом

При градиентном спуске с постоянным шагом последовательность приближений определяется формулой:

$$x_{new} = x - h * grad(x), \text{ где } h > 0$$

Алгоритм реализуется следующим образом:

1. Выбрать начальную точку **x_0**
2. Вычислить градиент текущей точки
3. Перейти в следующую точку по формуле

Реализацию алгоритма можно найти по [ссылке](#).

Функция ***gradient_descent_constant_step***:

df — градиент искомой функции.

X0 — начальная точка нашего приближения.

eps - минимальная погрешность.

learning_rate — длина шага.

max_iters — максимальное количество итераций метода.

Задача 2: градиентный спуск с золотым сечением

Так как мне был предоставлен выбор я решил использовать метод золотого сечения.

В данном алгоритме реализация остается такой же только теперь мы будем вычислять длину шага с помощью золотого сечения.

Для поиска минимума функции (в нашем случае мы будем перебирать коэффициенты на который будет домножен наш градиент) мы будем действовать так:

- 1) Заведем переменную ***phi*** = $(1 + \text{sqrt}(5)) / 2$
- 2) У нас будут границы поиска ***l*** и ***r*** (левая и правая границы соответственно). После мы вычислим значение функции в следующих точках:

$$x = l + (r - l) / (\phi + 1)$$

$$y = r - (r - l) / (\phi + 1)$$

и посчитаем значение в этих точках (**f1** и **f2** соответственно)

3) если **f1** < **f2**

$$r = y$$

$$y = x$$

$$f2 = f1$$

$$x = l + (r - l) / (\phi + 1)$$

$$f2 = f(y)$$

в противном случае

$$l = x$$

$$x = y$$

$$f1 = f2$$

$$y = r - (r - l) / (\phi + 1)$$

$$f2 = f(y)$$

4) Остановим итерацию алгоритма когда нас будет устраивать точность то есть **r-l** по модулю будет меньше **eps**

Реализацию можно найти по [ссылке](#).

Задача 3: метод Нелдера-Мида

Метод Нелдера-Мида является одним из методов оптимизации без использования градиента. Он особенно эффективен для решения задач безусловной оптимизации на малых размерностях.

Рассмотрим реализацию метода Нелдера-Мида:

1. Задаем начальный симплекс и вычисляем значения функции в его вершинах. Сортируем вершины симплекса по значению функции в них.
2. Пробуем расширить симплекс если мы не смогли улучшить ответ, то нам нужно сжать симплекс. Расширение симплекса — отражаем самую худшую вершину, если ответ улучшен то заменяем ее. Сжатие симплекса — сжимаем симплекс, оставляя пропорции, относительно лучшей вершины, после сжатия перезаписываем новые вершины.
3. Выполняем шаги пока не достигнем нужной точности.
4. Как ответ берем лучшую вершину.

Реализацию с помощью **scipy** можно найти по [ссылке](#).

Задача 4: исследование

Для исследования были выбраны функции:

1. $f(x, y) = 2x^2 + 2y^2 + 2xy + 6x$
2. $f(x, y) = 0.6x^2 + 0.7y^2 + 0.12xy$

Метод градиентного спуска с фиксированным шагом:

Сходимость данного метода будет сильно зависеть от выбора шага. Если шаг был выбран слишком большой, то метод разойдется, так как будет ходить вдоль отрезка. На больших значениях будет большая производная, а значит размер реального шага будет увеличиваться, поэтому траектория точек будет ходить вдоль прямой с потенциальным минимумом, но на каждой следующей итерации будет только отдаляться от него. При достаточно маленьком шаге метод будет сходиться, но для этого потребуется достаточно много итераций. Особенно заметно, что в точках близких к минимуму сдвиг точки будет невелик, так как длина градиента начинает постепенно уменьшаться. Это создает более плавную траекторию, что может хорошо работать для более сложных функций с большим количеством стационарных точек, так как траектория не будет "кидаться" по сторонам, но это приводит к малой эффективности.

Метод градиентного спуска с золотым сечением

Данный метод будет эффективнее метода с фиксированным шагом так как итераций приближения будет меньше, но при подсчетах длины нашего шага, будет много обращений к нашей функции, поэтому если у нас запрос к функции это дорогостоящая операция этот метод будет не эффективен.

Метод Нелдера-Мида

Данный метод не требует вычисления градиентов. Не требует гладкости функции: этот метод хорошо работает даже для не

гладких функций, которые могут вызывать проблемы для методов, основанных на градиенте. Метод Нелдера-Мида устойчив к выбору начального приближения и может находить локальные оптимумы. Из минусов это медленная сходимость: метод Нелдера-Мида может быть медленным для сходимости к оптимальному решению, особенно для функций с большим количеством переменных. Также из минусов большое количество обращений к функции.

Все графики по которым происходили исследования можно найти по [ссылке](#)

Доп задание (метод покоординатного спуска):

Метод покоординатного спуска является одним из простых методов оптимизации без градиентов, который основан на последовательной минимизации функции по одной переменной

за раз. В нашем случае для вычисления шага мы использовали метод золотого сечения. Вычисление следующего приближения происходит как одномерное приближение по каждой координате. Из преимуществ этот метод прост в реализации и не требует вычисления градиента. Из недостатков это медленная сходимость и частое обращение к функции.

Как и в прошлом случае графики исследования функций находятся по [ссылке](#)