# Resumo de Inferência Estatística

#### Sumário

- Aula 1: O que é e para que serve Inferência Estatística?
- Aula 2: Distribuição a priori e a posteriori
- Aula 3: Prioris conjugadas e função de perda
- Aula 4: Estimadores de Bayes e EMV
- Aula 5: EMV
- Aula 6: Método dos momentos e suficiência
- Aula 7: Suficiência conjunta e mínima, teorema de Rao-Blackwell
- Aula 8: Admissibilidade e viés
- Aula 9: Eficiência
- Aula 10: Distribuição de uma estatística amostral e qui-quadrado
- Aula 11: Distribuição da média e variância amostrais
- Aula 12: Distribuição t de Student e intervalos de confiança
- Aula 13: Intervalos de confiança e Quantidades Pivotais
- Aula 14: Testes de hipótese I
- Aula 15: Testes de hipótese II
- Aula 16: Testes de hipótese III
- Aula 17: Testes e conjuntos de confiança
- Aula 18: Teste t I
- Aula 19: Teste t II
- Aula 20: Teste f
- Aula 21: Regressão Linear I

### Aula 1: O que é e para que serve Inferência Estatística?

Definição 1 (Modelo estatístico: informal)  $Um\ modelo\ estatístico\ consiste\ na\ identificação\ de\ variáveis\ aleatórias\ de\ interesse\ (observáveis\ e\ potencialmente\ observáveis),\ na\ especificação\ de\ uma\ distribuição\ conjunta\ para\ as\ variáveis\ aleatórias\ observáveis\ e\ na\ identificação\ dos\ parâmetros\ (\theta)\ desta\ distribuição\ conjunta.$  Às vezes é conveniente assumir que os parâmetros são variáveis aleatórias\ também, mas para isso é preciso especificar uma distribuição\ conjunta\ para\  $\theta$ .

Definição 2 (Modelo estatístico: formal) Seja  $\mathcal{X}$  um espaço amostral qualquer,  $\Theta$  um conjunto nãovazio arbitrário e  $\mathcal{P}(\mathcal{X})$  o conjunto de todas as distribuições de probabilidade em  $\mathcal{X}$ . Um modelo estatístico paramétrico é uma função  $P:\Theta\to\mathcal{P}(\mathcal{X})$  que associa a cada  $\theta\in\Theta$  uma distribuição de probabilidade  $P_{\theta}$  em  $\mathcal{X}$ .

Definição 3 (Afirmação probabilística) Dizemos que uma afirmação é probabilística quando ela utiliza conceitos da teoria de probabilidade para falar de um objeto.

Definição 4 (Inferência Estatística) Uma inferência estatística é uma afirmação probabilística sobre uma ou mais partes de um modelo estatístico.

**Definição 5 (Estatística)** Suponha que temos uma coleção de variáveis aleatórias  $X_1, X_2, ..., X_n \subseteq \mathbf{R}^n$  e uma função  $r: \mathbf{X} \to R^m$ . Dizemos que a variável aleatória  $T = r(X_1, X_2, ..., X_n)$  é uma estatística.

**Definição 6 (Permutabilidade)** Uma coleção finita de variáveis aleatórias  $X_1, X_2, ..., X_n$  com densidade conjunta f é dita **permutável** se

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = f(x_{\pi(1)}, x_{\pi(2)}, \dots, x_{\pi(n)})$$
(1)

para qualquer permutação  $\pi = \{\pi(1), \pi(2), \dots, \pi(n)\}$  dos seus elementos. Uma coleção finita é permutável se qualquer subconjunto finito é permutável.

# Aula 2: Distribuição a priori e a posteriori

Definição 7 (Distribuição a priori) Se tratamos o parâmetro  $\theta$  como uma variável aleatória, então a distribuição a priori  $\acute{e}$  a distribuição que damos a  $\theta$  antes de observarmos as outras variáveis aleatórias de interesse. Vamos denotar a função de densidade/massa de probabilidade da priori por  $\xi(\theta)$ .

Definição 8 (Distribuição a posteriori) Considere o problema estatístico com parâmetros  $\theta$  e variáveis aleatórias observáveis  $X_1, X_2, \ldots, X_n$ . A distribuição condicional de  $\theta$  dados os valores observados das variáveis aleatórias,  $\mathbf{x} := \{x_1, x_2, \ldots, x_n\}$  é a distribuição a posteriori de  $\theta$ , denotamos por  $\xi(\theta \mid \mathbf{x})$  a f.d.p./f.m.p. condicional a  $X_1 = x_1, X_2 = x_2, \ldots, X_n = x_n$ .

Teorema 1 (Distribuição a posteriori: derivação) Considere a amostra aleatória  $X_1, X_2, ..., X_n$  de uma distribuição com f.d.p./f.m.p.  $f(x \mid \theta)$ . Se a distribuição a priori é  $\xi(\theta)$ , temos

$$\xi(\theta \mid x) = \frac{\xi(\theta) \prod_{i=1}^{n} f(x_i \mid \theta)}{g_n(x)}, \ \theta \in \Omega$$
 (2)

Chamamos  $g_n(x)$  de distribuição marginal de  $X_1, X_2, \ldots, X_n$ .

Definição 9 (Função de verossimilhança) Quando encaramos a f.d.p./f.m.p.  $f(x_1, x_2, ..., x_n \mid \theta)$  como uma função do parâmetro  $\theta$ , chamamos esta função de função de verossimilhança, e podemos denotá-la como  $L(\theta; x)$  ou, quando a notação não criar ambiguidade, simplesmente  $L(\theta)$ .

### Aula 3: Prioris conjugadas e função de perda

**Definição 10 (Hiper-parâmetros)** Seja  $\xi(\theta \mid \phi)$  a distribuição a priori para o parâmetro  $\theta$ , indexada por  $\phi \in \Phi$ . Dizemos que  $\phi$  é(são) o(s) **hiper-parâmetro(s)** da priori de  $\theta$ .

**Definição 11 (Priori conjugada)** Suponha que  $X_1, X_2, \ldots$  sejam condicionalmente independentes dado  $\theta$ , com f.d.p./f.m.p.  $f(x \mid \theta)$ . Defina

$$\Psi = \left\{ f : \Omega \to (0, \infty), \int_{\Omega} f dx = 1 \right\}$$
 (3)

onde  $\Omega$  é o espaço de parâmetros. Dizemos que  $\Psi$  é uma **família de distribuições conjugadas** para  $f(x \mid \theta)$  se  $\forall f \in \Psi$  e toda realização  $\boldsymbol{x}$  de  $X = X_1, X_2, \dots, X_n$ 

$$\frac{f(\boldsymbol{x}\mid\boldsymbol{\theta})f(\boldsymbol{\theta})}{\int_{\Omega}f(\boldsymbol{x}\mid\boldsymbol{\theta})f(\boldsymbol{\theta})d\boldsymbol{\theta}}\in\Psi\tag{4}$$

Teorema 2 (Distribuição a posteriori da média de uma normal) Suponha que  $X_1, X_2, \ldots, X_n$  formam uma amostra aleatória com distribuição normal e com média desconhecida  $\theta$  e variância  $\sigma^2 > 0$ , conhecida e fixa. Suponha que  $\theta \sim Normal(\mu_0, v_0^2)$  a priori. Então

$$\xi(\theta \mid x, \sigma^2) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} exp\left(\frac{(\theta - \mu_1)^2}{2v_1^2}\right),\tag{5}$$

onde

$$\mu_1 := \frac{\sigma^2 \mu_0 + n v_0^2 \overline{x}_n}{\sigma^2 + n v_0^2} e v_1^2 := \frac{\sigma^2 v_0^2}{\sigma^2 + n v_0^2}$$

$$(6)$$

**Definição 12 (Priori imprópria)** Seja  $\xi: \Lambda \to (0, \infty), \Omega \subseteq \Lambda$ , uma função tal que  $\int_{\Omega} \xi(\theta) d\theta = \infty$ . Se utilizamos  $\xi$  como uma p.d.f. para  $\theta$ , dizemos que  $\xi$  é uma **priori imprópria** para  $\theta$ .

**Definição 13 (Estimador)** Sejam  $X_1, X_2, \ldots, X_n$  variáveis aleatórias com distribuição conjunta indexada por  $\theta$ . Um **estimador** de  $\theta$  é qualquer função real  $\delta$ :  $X_1, X_2, \ldots, X_n \to \mathbb{R}^d, d \ge 1$ .

**Definição 14 (Estimativa)** Dizemos que o valor de  $\delta$  avaliado nas realizações de  $X_1, X_2, \ldots, X_n$ ,  $\boldsymbol{x} = \{x_1, x_2, \ldots, x_n\}$ ,  $\delta(\boldsymbol{x})\}$  é uma **estimativa** de  $\theta$ .

Definição 15 (Função de perda) Uma função de perda é uma função real em duas variáveis

$$L: \Omega \times \mathbb{R}^d \to \mathbb{R},\tag{7}$$

em que dizemos que o estatístico perde  $L(\theta,a)$  se o parâmetro vale  $\theta$  e a estimativa dada vale a.

# Aula 4: Estimadores de Bayes e EMV

Definição 16 (Estimador de Bayes) Considere a perda esperada a posteriori:

$$E_{\theta|x}[L(\theta, a)] = E[L(\theta, a) \mid x] = \int_{\Omega} L(\theta, a) \xi(\theta \mid x) d\theta$$
 (8)

Dizemos que  $\delta^*$  é um **estimador de Bayes** se, para toda realização X=x,

$$E[L(\theta, \delta^*(x)) \mid x] = \min_{a \in A} E[L(\theta, a) \mid x]. \tag{9}$$

Em outras palavras, um estimador de Bayes é uma função real dos dados que minimiza a perda esperada com respeito à posteriori dos parâmetros.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>p.d.f. - "probability density function" ou função de densidade de probabilidade

Teorema 3 ( $\delta^*$  sob perda quadrática) Seja  $\theta$  um parâmetro tomando valores reais. Sob perda quadrática,

$$\delta^*(x) = E[\theta \mid X = x] = \int_{\Omega} \theta \xi(\theta \mid x) d\theta \tag{10}$$

Teorema 4 ( $\delta^*$  sob perda absoluta) Suponha que a função de perda é dada por

$$L(\theta, \delta^*) = |\theta - \delta^*|. \tag{11}$$

Dizemos que a função de perda é **absoluta**. Seja  $\theta$  um parâmetro tomando valores na reta. Sob perda absoluta,  $\delta^*(x)$  é a **mediana** a posteriori, isto é,

$$\int_{\infty}^{\delta^*(x)} \xi(\theta \mid x) d\theta = \frac{1}{2} \tag{12}$$

Definição 17 (Estimador consistente) Seja  $\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_n$  uma sequência de estimadores de  $\theta$ . Se quando  $n \to \infty$  a sequência convergente para  $\theta$ , dizemos que esta é uma sequência consistente de estimadores.

Definição 18 (Estimador de máxima verossimilhança) Para cada possível vetor (de observações) x, seja  $\delta(x) \in \Omega$  um valor de  $\theta \in \Omega$  de modo que a função de verossimilhança,  $L(\theta) \propto f(x \mid \theta)^2$ , atinge o máximo. Dizemos que  $\hat{\theta} = \delta(\mathbf{X})$  é o estimador de máximo verossimilhança de  $\theta$  (Fisher, 1922)<sup>3</sup>. Quando observamos  $\mathbf{X} = x$ , dizemos que  $\delta(x)$  é uma estimativa de  $\theta$ . Dito de outra forma:

$$\max_{\theta \in \Omega} f(\boldsymbol{X} \mid \theta) = f(\boldsymbol{X} \mid \hat{\theta}). \tag{13}$$

#### Famílias Conjugadas

Se  $X_1,\ldots,X_n$  são iid e seguem a distribuição da coluna "Dados" na tabela 1. **Notações**:  $\bar{x}_n=\frac{1}{n}\sum_{i=1}^n x_i; \quad y=\sum_{i=1}^n x_i$ 

Dados	Priori	Posteriori
$Bernoulli(\theta)$	$Beta(\alpha, \beta)$	$Beta(\alpha + y, \beta + n - y)$
$Poisson(\theta)$	$Gama(\alpha, \beta)$	$Gama(\alpha + y, \beta + n)$
$Normal(\mu, \sigma^2)$	$Normal(\mu_0, v_0^2)$	Normal $\left(\frac{\sigma^2 \mu_0 + n v_0^2 \bar{x}_n}{\sigma^2 + n v_0^2}, \frac{\sigma^2 v_0^2}{\sigma^2 + n v_0^2}\right)$

Table 1: Famílias Conjugadas

 $Gama(\alpha, \beta)$ 

#### Aula 5: EMV

Teorema 5 (Invariância do EMV) Considere uma função  $\phi: \Omega \to \mathbb{R}$ . Se  $\hat{\theta}$  é um EMV para  $\theta$ , então  $\phi(\hat{\theta})$  é um EMV para  $\omega = \phi(\theta)$ .

Teorema 6 (Consistência do EMV) Defina  $l(\theta) := \log f_n(x \mid \theta)$  e assuma que  $X_1, \ldots, X_n \sim f(\theta_0)$ , isto é, que  $\theta_0$  é o valor verdadeiro do parâmetro. Denote  $E_{\theta_0}[g] := \int_{\mathcal{X}} g(x, \theta_0) f(x \mid \theta_0) dx$ . Suponha que

- $f(x_i \mid \theta)$  tem o mesmo suporte;
- $\theta_0$  é o ponto inferior de  $\Omega$ ;

 $\operatorname{Exp}(\overline{\theta})$ 

 $<sup>^2 \</sup>propto$  - é um operador matemático binário que indica que o valor esquerdo é proporcional ao valor direito.

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Ronald Aylmer Fisher (1890-1962), biólogo e estatístico inglês.

- $I(\theta)$  é diferenciável;
- $\hat{\theta}_{EMV}$  é única solução de  $I'(\theta) = 0$ .

 $Ent\~ao$ 

$$\hat{\theta}_{EMV} \to \theta$$

#### Aula 6: Método dos momentos e suficiência

**Definição 19 (Método dos momentos)** Suponha que  $X_1, \ldots, X_n$  formam uma sequânica aleatória com distribuição conjunta  $f_n(X_1, \ldots, X_n \mid \theta), \theta \in \Omega \subseteq \mathbb{R}^k$  e que o k-ésimo momento existe. Defina  $\mu_j(\theta) = E[X_1^j \mid \theta]$  e suponha que  $\mu: \Omega \to \mathbb{R}^k$  é biunívoca, de modo que sua inversa é

$$\theta = M(\mu_1(\theta), \dots, \mu_k(\theta)).$$

Dados os momentos amostrais  $m_j := \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^j, j = 1, \dots, k$  o **estimador de momentos** (EMM) de  $\theta$  é

$$\hat{\theta}_{EMM} = M(m_1, \dots, m_k).$$

Teorema 7 (Consistência do EMM) Suponha que  $X_1, \ldots, X_n$  formam uma amostra aleatória com distribuição conjunta  $f_n(X_1, \ldots, X_n \mid \theta), \theta \in \Omega \subseteq \mathbb{R}^k$  e que o k-ésimo momento existe. Suponha que a inversa M existe e é continua. Então o EMM é consistente para  $\theta$ .

Definição 20 (Estatística suficiente) Seja  $X_1, \ldots, X_n$  uma amostra aleatória de uma distribuição indexada pelo parâmetro  $\theta$ . Seja  $T = r(X_1, \ldots, X_n)$  uma estatística. Dizemos que T é uma estatística suficiente para  $\theta$  se e somente se

$$f(X_1, \dots, X_n \mid T = t, \theta) = f(X_1, \dots, X_n \mid T = t, \theta'), \forall \theta, \theta' \in \Omega, \tag{14}$$

isto é, se a distribuição condicional da amostra dado o valor da estatística não depende de  $\theta$ .

Definição 21 (Aleatorização auxiliar) Suponha que T é suficiente para  $\theta$ . O processo de simular  $X'_1, \ldots, X'_n$  dado que  $T = r(X_1, \ldots, X_n)$  de modo que

$$f(X_1, \dots, X_n \mid \theta) = f(X_1', \dots, X_n' \mid \theta), \forall \theta \in \Omega, \tag{15}$$

é chamado de aleatorização auxiliar (em inglês, auxiliary randomisation).

**Teorema 8 (Teorema de fatorização)** Suponha que  $X_1, \ldots, X_n$  perfazem uma amostra aleatória com f.d.p./f.m.p.  $f(x \mid \theta), \theta \in \Omega$ . Uma estatística  $T = r(X_1, \ldots, X_n)$  é suficiente para  $\theta$  se, e somente se, para todo  $x \in \mathcal{X}$  e  $\theta \in \Omega$  existem u e v não negativos tal que

$$f_n(x \mid \theta) = u(x)v[r(x), \theta]. \tag{16}$$

Definição 22 (Suficiência conjunta) Dizemos que um conjunto de estatísticas  $T = \{T_1, \ldots, T_n\}$  é suficiente (conjuntamente) se que a distribuição condicional conjunta de  $X_1, \ldots, X_n$  dado  $T_1 = t_1, \ldots, T_n = t_n$  não dependentes de  $\theta$ .

#### Aula 7: Suficiência conjunta e mínima, teorema de Rao-Blackwell

Definição 23 (Estatísticas de ordem) Seja  $X = X_1, \dots, X_n$  uma amostra aleatória. Dizemos que  $Y_1, \dots, Y_n$  são estatísticas de ordem se  $Y_1$  é o menor valor de X,  $Y_2$  é o segundo menor valor e assim sucessivamente.

Teorema 9 (Estatísticas de ordem são suficientes conjuntas)  $Seja X_1, \ldots, X_n$  uma amostra aleatória com f.d.p./f.m.p.  $f(x \mid \theta)$ . As estatísticas de ordem  $Y_1, \ldots, Y_n$  são suficientes conjuntas para  $\theta$ .

Definição 24 (Suficiência mínima) Uma estatística T é dita mínima suficiente se T é suficiente e é função de qualquer outra estatística suficiente. Um vetor  $T = \{T_1, \ldots, T_n\}$  é dito minimamente suficiente conjunto se é função de qualquer outro valor de estatísticas suficientes conjuntas.

Teorema 10 (EMV e Bayes são suficientes) Se a função de verossimilhança admite fatorização pelo Teorema 8, os estimadores de Bayes e de máxima verossimilhança são estatísticas minimamente suficientes.

Definição 25 (Notação conveniente) É conveniente definir que para  $g: \mathcal{X}^n \to \mathbb{R}$ , escrevemos

$$E_{\theta}[g] = \int_{\mathcal{X}} \cdots \int_{\mathcal{X}} g(\boldsymbol{x}) f_n(\boldsymbol{x} \mid \theta) dx_1 \cdots dx_n = \int_{\mathcal{X}} g(\boldsymbol{x}) f_n(\boldsymbol{x} \mid \theta) d\boldsymbol{x}$$
(17)

Definição 26 (Erro quadrático médio)

$$R(\theta, \delta) := E_{\theta} \left[ \left\{ \delta(\mathbf{X}) - \theta \right\}^{2} \right]. \tag{18}$$

Definição 27 (Estimador condicionado)

$$\delta_0(\mathbf{T}) := E_\theta \left[ \delta(\mathbf{X}) \mid \mathbf{T} \right]. \tag{19}$$

Teorema 11 (Teorema de Rao-Blackwell) Seja  $\delta(X)$  um estimador, T uma estatística suficiente para  $\theta$  e seja  $\delta_0(T)$  como na Definição 27. Então vale que

$$R(\theta, \delta_0) < R(\theta, \delta)$$

Além disso, se  $R(\theta, \delta) < \infty$  e  $\delta(\mathbf{X})$  não é função de  $\mathbf{T}$ , vale a desiqualdade estrita:

$$R(\theta, \delta_0) < R(\theta, \delta)$$

#### Aula 8: Admissibilidade e viés

**Definição 28 (Admissibilidade)** Um estimador  $\delta$  é dito inadmissível se existe outro estimador  $\delta_0$  tal que  $R(\theta, \delta_0) \leq R(\theta, \delta), \forall \theta \in \Omega$  e existe  $\theta' \in \Omega$  tal que  $R(\theta', \delta_0) < R(\theta', \delta)$ . Nesse caso, dizemos que  $\delta_0$  domina  $\delta$ . O estimador  $\delta_0$  é admissível se (e somente se) não há nenhum estimador que o domine.

Definição 29 (Estimador não-viesado) Um estimador  $\delta(\mathbf{X})$  de uma função  $g(\theta)$  é dito não-viesado se  $E_{\theta}[\delta(\mathbf{X})] = g(\theta)$ ,  $\forall \theta \in \Omega$ . Um estimador que não atende a essa condição é dito viesado. E o víes de  $\delta$  é definido como  $B_{\delta}(\theta) := E_{\theta}[\delta(\mathbf{X})] - g(\theta)$ .

Teorema 12 (Estimador não-viesado da variância) Seja  $X = \{X_1, \dots, X_n\}$  uma amostra aleatória, com  $E[X_1] = m$  e  $Var(X_1) = v < \infty$ . Então

$$\delta_1(\mathbf{X}) = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (X_i - \overline{X}_n)^2$$

é um estimador não-viesado de v.

#### Aula 9: Eficiência

**Definição 30 (Informação de Fisher)** Seja X uma variável aleatória com f.d.p./f.m.p.  $f(x \mid \theta)$ ,  $\theta \in \Omega \subseteq \mathbb{R}$ . Suponha que  $f(x \mid \theta)$  é duas vezes diferenciável com respeito a  $\theta$ . Defina  $\lambda(x \mid \theta) = \log f(x \mid \theta)$  e

$$\lambda'(x \mid \theta) = \frac{\partial \lambda(x \mid \theta)}{\partial \theta} \quad e \quad \lambda''(x \mid \theta) = \frac{\partial^2 \lambda(x \mid \theta)}{\partial \theta^2}$$
 (20)

Definimos a informação de Fisher como

$$I(\theta) = E_{\theta} \left[ \left\{ \lambda'(x \mid \theta) \right\}^{2} \right] \stackrel{(1)}{=} -E_{\theta} \left[ \lambda''(x \mid \theta) \right] = Var_{\theta} \left( \lambda'(x \mid \theta) \right). \tag{21}$$

Teorema 13 (Informação de Fisher em uma amostra aleatória)  $Seja~X = \{X_1, \dots, X_n\}$  uma amostra aleatória e seja  $I_n = E_{\theta}[-\lambda_n''(X \mid \theta)]$  a informação de Fisher da amostra. Então

$$I_n(\theta) = nI(\theta)$$

Teorema 14 (Teorema de Cramér-Rao) Seja  $X = \{X_1, \ldots, X_n\}$  uma amostra aleatória, onde f.d.p./f.m.p. tem as mesmas premissas da Definição 30. Supondo que T = r(X) é uma estatística com variância finita. Seja  $m(\theta) = E_{\theta}(T)$  uma função diferenciável de  $\theta$ . Então,

$$Var_{\theta}(T) \ge \frac{[m'(\theta)]^2}{nI(\theta)},$$
 (22)

com igualdade apenas se existem u e v tal que

$$T = u(\theta)\lambda'_n(\boldsymbol{X} \mid \theta) + v(\theta).$$

Definição 31 (Estimador eficiente) Um estimador  $\delta(X)$  é dito eficiente de (sua esperança)  $m(\theta)$  se

$$Var_{\theta}(\delta) = \frac{[m'(\theta)]^2}{nI(\theta)}.$$

# Aula 10: Distribuição de uma estatística amostral e qui-quadrado

Definição 32 (Distribuição qui-quadrado) Dizemos que uma variável aleatória Y tem distribuição qui-quadrado com m graus de liberdade quando

$$f_Y(y) = \frac{1}{2^{m/2}\Gamma(m/2)} y^{m/2-1} e^{-y/2}, y > 0$$
(23)

Vemos que Y tem função geradora de momentos:

$$\psi(t) = \left(\frac{1}{1 - 2t}\right)^{m/2}, t < 1/2.$$

Teorema 15 (Soma de variáveis aleatórias qui-quadrado)  $Se X_1, \ldots, X_n$  são variáveis aleatórias independentes com graus de liberdade  $m_i$ , então  $W = \sum_{i=1}^n X_i$  tem distribuição qui-quadrado com graus de liberdade  $m = \sum_{i=1}^n m_i$ .

Teorema 16 (Distribuição do quadrado de uma variável aleatória Normal padrão) Se

$$X \sim Normal(0,1), Y = X^2$$

então, tem distribuição qui-quadrado com m=1.

### Aula 11: Distribuição da média e variância amostrais

Teorema 17 (Independência da média e variância amostrais na Normal)  $Seja X_1, \ldots, X_n$  uma amostra aleatória de uma distribuição Normal com parâmetros  $\mu$  e  $\sigma^2$ ,  $\overline{X}_n$  e a variância amostral  $\overline{S}_n^2$ , são independentes. Ademais,  $\overline{X}_n \sim Normal (\mu, \sigma^2)$  e  $\overline{S}_n^2 \sim Gama(\frac{n-1}{2}, \frac{n}{2n^2})$ 

### Aula 12: Distribuição t de Student e intervalos de confiança

Definição 33 (A distribuição t de Student)  $Tome, Y \sim Qui - quadrado(m) \ e \ Z \sim Normal(0,1) \ e \ defina a variável aleatória$ 

$$X = \frac{Z}{\sqrt{\frac{Y}{m}}}.$$

Dizemos que X tem distribuição t de Student com m graus de liberdade. E sabemos que

$$f_X = \frac{\Gamma(\frac{m+1}{2})}{\sqrt{m\pi}\Gamma(\frac{m}{2})} \left(1 + \frac{x^2}{m}\right)^{-\frac{m+1}{2}}, \quad x \in (-\infty, +\infty).$$

Teorema 18 (Distribuição amostral do estimador não-viesado da variância) Considere o estimador

$$\hat{\sigma}' = \sqrt{\frac{\Delta^2}{n-1}},$$

onde  $\Delta^2 = \sum_{i=1}^n (X_i - \overline{X}_n)^2$ . Então, vale que

$$\frac{\sqrt{n}(\overline{X}_n - \mu)}{\hat{\sigma}'} \sim \text{Student}(n-1)$$

Teorema 19 (Intervalo de confiança) Seja  $\mathbf{X} = \{X_1, \dots, X_n\}$  uma amostra aleatória, onde cada uma tem p.d.f.  $f(x \mid \theta)$ , e considere uma função real  $g(\theta)$ . Sejam  $A(\mathbf{X})$  e  $B(\mathbf{X})$  duas estatísticas de modo de valha

$$P(A(\mathbf{X}) < q(\theta) < B(\mathbf{X})) > \gamma. \tag{24}$$

Dizemos que  $I(\mathbf{X}) = (A(\mathbf{X}, B(\mathbf{X}))$  é um intervalo de confiança de  $100\gamma\%$  para  $g(\theta)$ . Se a designaldade for uma igualdade para todo  $\theta \in \Omega$ , dizemos que o intervalo é **exato**.

# Aula 13: Intervalos de confiança e Quantidades Pivotais

Definição 34 (Intervalo de confiança unilateral) Seja  $X = \{X_1, \dots, X_n\}$  uma amostra aleatória, onde cada uma tem p.d.f.  $f(x \mid \theta)$ , e considere uma função real  $g(\theta)$ . Seja A(X) uma estatística que

$$P(A(\mathbf{X}) < g(\theta)) \ge \gamma, \quad \forall \theta \in \Omega$$

dizemos que o intervalo aleatório  $(A(\mathbf{X}), \infty)$  é chamado de intervalo de confiança **unilateral** de  $100\gamma\%$  para  $g(\theta)$  (ou ainda, de intervalo de confiança **inferior** de  $100\gamma\%$  para  $g(\theta)$ ). O intervalo  $(-\infty, B(\mathbf{X}))$ , com

$$P(g(\theta) < B(\mathbf{X})) \ge \gamma, \quad \forall \theta \in \Omega$$

é definido de forma análoga, e é chamado de intervalo de confiança **superior** de  $100\gamma\%$  para  $g(\theta)$ . Se a desigualdade é uma igualdade para todo  $\theta \in \Omega$ , os intervalos são chamados **exatos**.

Definição 35 (Quantidade pivotal) Seja  $X = \{X_1, \ldots, X_n\}$  uma amostra aleatória com p.d.f.  $f(x \mid \theta)$ . Seja  $V(X, \theta)$  uma variável aleatória cuja distribuição é a mesma para todo  $\theta \in \Omega$ . Dizemos que  $V(X, \theta)$  é uma quantidade pivotal.

Teorema 20 (Intervalo de confiança unilateral) Seja  $\mathbf{X} = \{X_1, \dots, X_n\}$  uma amostra aleatória com p.d.f.  $f(x \mid \theta)$ . Suponha que existe uma quantidade pivotal V, com c.d.f. continua G. Assuma que existe  $r(v, \mathbf{x})$  estritamente crescente em v para todo  $\mathbf{x}$ . Finalmente, tome  $0 < \gamma < 1$  e  $\gamma_1 < \gamma_2$  de modo que  $\gamma_2 - \gamma_1 = \gamma$ . Então as estatísticas

$$A(\mathbf{X}) = r(G^{-1}(\gamma_1), \mathbf{X}),$$

$$B(\mathbf{X}) = r(G^{-1}(\gamma_2), \mathbf{X}),$$

são os limites de um intervalo de confiança de  $100\gamma\%$  para  $g(\theta)$ .

# Aula 14: Testes de hipótese I

Definição 36 (Hipótese nula e hipótese alternativa) Considere o espaço de parâmetros  $\Omega$  e defina  $\Omega_0, \Omega_1 \subset \Omega$  de modo que  $\Omega_0 \cup \Omega_1 = \Omega$  e  $\Omega_0 \cap \Omega_1 = \emptyset$ . Definimos

$$H_0 := \theta \in \Omega_0$$
,

$$H_1 := \theta \in \Omega_1$$
,

E dizemos que  $H_0$  é a **hipótese nula** e  $H_1$  é a **hipótese alternativa**. Se  $\theta \in \Omega_1$ , então dizemos que rejeitamos a hipótese nula. Por outro lado, se  $\theta \in \Omega_0$ , então dizemos que não rejeitamos ou falhamos em rejeitar  $H_0$ .

Definição 37 (Hipótese simples e hipótese composta) Dizemos que uma hipótese  $H_i$ , é simples, se  $\Omega_i = \{\theta_i\}$ , isto é, se a partição correspondente é um único ponto. Uma hipótese é dita composta se não é simples.

Definição 38 (Hipótese unilateral e hipótese bilateral) Uma hipótese da forma  $H_0: \theta \leq \theta_0$  ou  $H_0: \theta \geq \theta_0$  é dita unilateral ("one-sided"), enquanto hipóteses da forma  $H_0: \theta \neq \theta_0$  são ditas bilaterais ("two-sided").

# Aula 15: Testes de hipótese II

Definição 39 (Região crítica) O conjunto

$$S_1 := \{ \boldsymbol{x} : |\overline{X}_n - \mu_0| \ge c \}$$

é chamado de região crítica do teste.

Definição 40 (Região de rejeição) Se  $R \subseteq \mathbb{R}$  é tal que "rejeitamos  $H_0$  se  $T \in R$ ", então R é chamada uma região de rejeição para a estatística T e o teste associado.

**Definição 41 (Função poder)** Seja δ um procedimento de aceitação/rejeição como visto anteriormente. A **função poder** é definida como

$$\pi(\theta \mid \delta) := P(\mathbf{X} \in S_1 \mid \theta) = P(T \in R \mid \theta), \ \theta \in \Omega$$
 (25)

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>c.d.f. - cumulative distribution function

Definição 42 (Tipos de erros) Tipos de erros que podem ser cometidos

Nome	$Erro\ cometido$	
Erro tipo I	Rejeitar $H_0$ quando ela é <b>verdadeira</b> .	
Erro tipo II	Falhar em rejeitar $H_0$ quando ela é <b>falsa</b> .	

Definição 43 (Tamanho/nível de um teste) Dizemos que um teste,  $\delta$ , tem tamanho ou nível de significância  $\alpha(\delta)$ , com

$$\alpha(\delta) := \sup_{\theta \in \Omega_0} \pi(\theta \mid \delta).$$

### Aula 16: Testes de hipótese III

Definição 44 (O p-valor) Para cada t, seja  $\delta_t$  o teste que rejeita  $H_0$  se  $T \geq t$ . Então, quando T = t, o p-valor vale

$$p(t) := \sup_{\theta \in \Omega_0} \pi(\theta \mid \delta_t) = \sup_{\theta \in \Omega_0} P(T \ge t \mid \theta)$$
(26)

ou seja, o **p-valor** é o tamanho do teste  $\delta_t$ .

### Aula 17: Testes e conjuntos de confiança

Definição 45 (Intervalos de confiança e testes são equivalentes) Suponha que dispomos de dados  $X = \{X_1, \ldots, X_n\}$  com f.d.p. comum  $f(x \mid \theta)$ , e estamos interessados em testar as hipóteses:

$$H_0: g(\theta) = g_0,$$
  
$$H_1: g(\theta) \neq g_0,$$

de modo que existe um teste  $\delta_{g_0}$  com nível  $\alpha_0$  destas hipóteses. Para cada  $\mathbf{X} = \mathbf{x}$ , defina

$$w(\mathbf{x}) = \{g_0 : \delta_{g_0} \text{ n\~ao rejeita } H_0 \text{ dado que } \mathbf{X} = \mathbf{x}\}.$$

Fazendo o nível de confiança do intervalo  $\gamma = 1 - \alpha_0$ , temos

$$P(g(\theta_0) \in w(\mathbf{X}) \mid \theta = \theta_0) \ge \gamma, \ \forall \theta_0 \in \Omega.$$

Definição 46 (Conjunto de confiança) Se um conjunto aleatório w(X) satisfaz

$$P(q(\theta_0) \in w(\mathbf{X}) \mid \theta = \theta_0) > \gamma$$

para todo  $\theta_0 \in \Omega$ , então chamamos w(X) de um conjunto de confiança para  $g(\theta)$ .

Teorema 21 (Testando hipóteses a partir de conjuntos de confiança) Suponha que dispomos de dados  $X = \{X_1, \ldots, X_n\}$  com f.d.p. comum  $f(x \mid \theta)$  e que w(X) é um conjunto de confiança para uma função de interesse  $g(\theta)$ . Então para todo valor  $g_0$  assumido por  $g(\theta)$  existe um teste  $\delta_{g_0}$ , de nível  $\alpha_0$  que rejeita  $H_0: g(\theta) = g_0$  se e somente se  $g(\theta_0) = g_0 \notin w(X)$ .

Teorema 22 (Teste de razão de verossimilhanças) A estatística

$$\wedge(\mathbf{x}) = \frac{\sup_{\theta \in \Omega_0 f_n(\mathbf{x}|\theta)}}{\sup_{\theta \in \Omega f_n(\mathbf{x}|\theta)}}$$

é chamada um estatística de razão de verossimilhanças. Um teste de razão de verossimilhanças,  $\delta_k$ , é um teste que rejeita  $H_0$  se  $\wedge(\mathbf{x}) \leq k$  para uma constante k.

Teorema 23 (Teorema de Wilks) Suponha que temos um espaço de parâmetros com k coordenadas,  $\theta = (\theta_1, \dots, \theta_n)$  e desejamos testar a hipótese (simples) da forma

$$H_0: \theta_j = \theta_0^j, \ j = 1, \dots, k,$$

$$H_1: \theta_j \neq \theta_0^j, \ j = 1, \dots, k.$$

Então, sob condições de regularidade, temos que, à medida que  $n \to \infty$ ,

$$-2\log \wedge (\boldsymbol{x}) \stackrel{\mathrm{d}}{\to} X^2(k)$$

#### Aula 18: Teste t I

Definição 47 (Teste não viesado) Suponha que desejamos testar a hipótese

$$H_0: \theta \in \Omega_0,$$

$$H_1: \theta \in \Omega_1$$
,

através do teste  $\delta$ . Dizemos que  $\delta$  é não-viesado se (e somente se) para  $\theta \in \Omega_0$  e  $\theta' \in \Omega_1$ , vale

$$\pi(\theta \mid \delta) \le \pi(\theta' \mid \delta),$$

ou seja, se a função poder é pelo menos tão grande no espaço onde  $H_0$  é falsa  $(\Omega_1)$  quando no espaço em que  $H_0$  é verdadeira  $(\Omega_0)$ .

**Definição 48 (Teste t)** Um teste  $\delta_c$  que rejeita  $H_0$  se  $U \ge c$  (equiv.  $U \le c$ ), com  $c = T^{-1}(1 - \alpha_0; n - 1)$  é chamado de um **teste t** (unicaudal) de tamanho  $\alpha_0$ .

Teorema 24 (Propriedades do teste t) Suponha que  $\delta_c$  rejeita  $H_0$  se  $U \geq c$ . Então

- $\mu = \mu_0 \Longrightarrow \pi(\mu, \sigma^2 \mid \delta_c) = \alpha_0$
- $\mu < \mu_0 \Longrightarrow \pi(\mu, \sigma^2 \mid \delta_c) < \alpha_0$
- $\mu > \mu_0 \Longrightarrow \pi(\mu, \sigma^2 \mid \delta_c) > \alpha_0$
- $\lim_{\mu \to -\infty} \pi(\mu, \sigma^2 \mid \delta_c) = 0$
- $\lim_{\mu \to +\infty} \pi(\mu, \sigma^2 \mid \delta_c) = 1$
- $\delta_c$  é não-viesado e tem tamanho  $\alpha_0$ .

Teorema 25 (P-valor para um teste t unicaudal) Suponha que observarmos U=u e seja  $T(\cdot .n-1)$  a f.d.a. de uma distribuição t de Student com n - 1 graus de liberdade. Para a hipótese

$$H_0: \mu \geq \mu_0$$
,

$$H_1: \mu < \mu_0$$

o p-valor vale T(u; n-1), enquanto para a hipótese

$$H_0: \mu \leq \mu_0,$$

$$H_1: \mu > \mu_0$$

o p-valor vale 1 - T(u; n - 1).

#### Aula 19: Teste t II

Teorema 26 (Teste pareado) Sejam amostras X e Y (antes e depois), tais que  $X_i \sim \text{Normal}(\mu_1, \sigma^2)$  e  $Y_i \sim \mathbb{N} \rtimes \mathbb{N} \gg \Im \ll (\mu_2, \sigma^2)$ , a hipótese

$$H_0: \mu_1 \le \mu_2$$

$$H_1: \mu_1 > \mu_2$$

Pode ser modelada com a variável  $Z_i = X_i - Y_i$   $(Z_i \sim \text{Normal}(\mu_Z = \mu_1 - \mu_2, 2\sigma^2))$ , então podemos testar hipóteses sobre  $\mu_Z$  a partir de  $\mathbf{Z}$ 

$$H_0: \mu_Z \leq 0$$

$$H_1: \mu_Z > 0$$

Teorema 27 (Teste t para duas amostras) Considere  $X = \{X_1, \ldots, X_m\}$  e  $Y = \{Y_1, \ldots, Y_n\}$ , queremos estudar a diferença das médias. Modelando em distribuição normal  $X_i \sim \text{Normal}(\mu_1, \sigma_1^2)$ ,  $i = 1, \ldots, m$  e  $Y_j \sim \text{Normal}(\mu_2, \sigma_2^2)$ ,  $j = 1, \ldots, n$ . Sob a premissa de homogeneidade  $\sigma_1^2 = \sigma_2^2 = \sigma^2$ , podemos testar a hipótese

$$H_0: \mu_1 \leq \mu_2$$

$$H_1: \mu_1 > \mu_2$$

computando a estatística

$$U = \frac{\sqrt{m+n-2}(\overline{X}_m - \overline{Y}_n)}{\sqrt{(\frac{1}{m} + \frac{1}{n})(S_X^2 + S_Y^2)}}$$

onde  $\overline{X}_m$  e  $\overline{X}_m$  são as médias e  $S_X^2$  e  $S_X^2$  são a soma das variâncias.

Teorema 28 (Relaxando a premissa de homogeneidade) Do teorema acima, podemos relaxar a premissa de igualdade das variâncias assumindo que  $\sigma_2^2 = k\sigma_1^2$ , então a estatística teste vale

$$U = \frac{\sqrt{m+n-2}(\overline{X}_m - \overline{Y}_n)}{\sqrt{(\frac{1}{m} + \frac{k}{n})(S_X^2 + \frac{S_Y^2}{n})}}$$

#### Aula 20: Teste f

**Definição 49 (A distribuição F)** Sejam  $Y \sim \text{Qui} - \text{quadrado}(m)$  e  $W \sim \text{Qui} - \text{quadrado}(n)$ . Então

$$X = \frac{Y/m}{W/n},$$

tem distribuição F com m e n graus de liberdade, com f.d.p.

$$f_X(x) = \frac{\Gamma(\frac{m+n}{2})m^{m/2}n^{n/2}}{\Gamma(\frac{n}{2})\Gamma(\frac{m}{2})} \cdot \frac{x^{m/2-1}}{(mx+n)^{(m+n)/2}}, \ x > 0,$$

Teorema 29 (Propriedades da distribuição F) 1. Se  $X \sim F(m,n)$ , então  $\frac{1}{X} \sim F(m,n)$ ;

2. Se 
$$Y \sim \text{Student}(n)$$
, então  $Y^2 \sim F(1, n)$ .

Teorema 30 (Igualdade de duas variâncias) Suponha  $X_i \sim \text{Normal}(\mu_1, \sigma_1^2), i = 1, ..., m$  e  $Y_j \sim \text{Normal}(\mu_2, \sigma_2^2), j = 1, ..., n$ . Queremos testar

$$H_0: \sigma_1^2 \le \sigma_2^2$$

$$H_1: \sigma_1^2 > \sigma_2^2$$

Para isso, vamos computar a estatística de teste

$$V = \frac{S_X^2/(m-1)}{S_Y^2/(n-1)}$$

onde 
$$S_X^2 = \sum_{i=1}^m (X_i - \overline{X}_m)^2 \ e \ S_Y^2 = \sum_{j=1}^m (Y_j - \overline{Y}_m)^2$$

**Definição 50 (O teste F)** O teste F de homogeneidade (igualdade de variâncias) é o teste  $\delta_c$  que rejeita  $H_0$  de  $V \geq c$ , para uma constante positiva c.

Teorema 31 (A distribuição de V) Seja  $V = \frac{S_X^2/(m-1)}{S_Y^2/(n-1)}$ , então:

$$\frac{\sigma_2^2}{\sigma_1^2}V \sim F(m-1, n-1).$$

Além disso, se  $\sigma_1^2 = \sigma_2^2$ ,  $V \sim F(m-1, n-1)$ .

# Aula 21: Regressão Linear I

Teorema 32 (A linha de mínimos quadrados)  $Sejam(x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)$  uma coleção de n pontos. Suponha que estamos interessados na reta

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_i. \tag{27}$$

Os valores dos coeficientes que minimizam a soma de quadrados são

$$\hat{\beta}_0 = \overline{y} - \hat{\beta}_1 \overline{x},$$

$$\hat{\beta}_1 = \frac{\sum_{i=1}^n (y_i - \overline{y})(x_i - \overline{x})}{\sum_{i=1}^n (x_i - \overline{x})^2}.$$

**Definição 51 (Modelo linear)** Podemos construir um modelo estatístico explícito para a relação entre as variáveis X e Y:

$$E[Y \mid X = x_1, \dots, x_P] = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \dots + \beta_P x_P$$
 (28)

Podemos então idealizar o seguinte modelo

$$Y_i = \beta_0 \sum_{j=1}^{P} \beta_j x_{ij} + \varepsilon_i, \ \varepsilon \sim \text{Normal}(0, \sigma^2).$$