

HW6

① Seja X_1, \dots, X_n uma amostra aleatória para uma população com pdf

$$f(x|\theta) = \frac{1}{2\theta}, \quad -\theta < x < \theta, \quad \theta > 0$$

Encontre, se existir uma, um melhor estimador não viesado de θ .

Para encontrar um estimador não-viesado ótimo de θ , primeiro encontramos uma estatística suficiente completa. A pdf conjunta é

$$\begin{aligned} L(\theta|X_1, \dots, X_n|\theta) &= \prod_{i=1}^n \frac{1}{2\theta} \mathbb{I}(-\theta < X_i < \theta) \\ &= \left(\frac{1}{2\theta}\right)^n \prod_{i=1}^n \mathbb{I}(0 < |X_i| < \theta) \\ &= \frac{1}{(2\theta)^n} \mathbb{I}(\max |X_i| < \theta) \end{aligned}$$

Fazendo,

$$\frac{L(X_1, \dots, X_n|\theta)}{L(Y_1, \dots, Y_n|\theta)} = \frac{\mathbb{I}(\max |X_i| < \theta)}{\mathbb{I}(\max |Y_i| < \theta)}$$

Logo, $\max |X_i|$ é uma estatística suficiente completa. Agora, seja $Y = \max |X_i|$, note que, $f_Y(y) = \frac{ny^{n-1}}{\theta^n}$, $0 < y < \theta$. Suponha $g(y)$ é uma função tal que

$$EY = \int_0^\theta y \frac{ny^{n-1}}{\theta^n} dy = \frac{n}{n+1} \theta \Rightarrow E\left(\frac{n+1}{n} Y\right) = \theta.$$

Assim, $\frac{n+1}{n} \max |X_i|$ é o melhor estimador não viesado para θ pois é uma função de uma estatística suficiente completa.

2) Seja X_1, \dots, X_n uma amostra aleatória para uma população com média μ e variância σ^2 .

a) Mostre que o estimador $\sum a_i X_i$ é não viesado para μ se $\sum a_i = 1$.

b) Dentre todos os estimadores lineares não viesados encontre o que tem variância mínima e calcule ela.

a) $E(\sum a_i X_i) = \sum a_i E X_i = \mu \sum a_i = \mu$. Então é não-viesado.

b) $Var(\sum a_i X_i) = \sum a_i^2 Var X_i = \sigma^2 \sum a_i^2$. Então queremos minimizar $\sum a_i^2$ sujeito a $\sum a_i = 1$.

$$\sum a_i^2 = \sum \left[\left(a_i - \frac{1}{n} \right) + \frac{1}{n} \right]^2 = \sum \left(a_i - \frac{1}{n} \right)^2 + \frac{1}{n}$$

é mínimo quando $a_i = \frac{1}{n} \forall i$. Então $\sum \frac{1}{n} X_i = \bar{X}$ é o estimador linear não-viesado com variância mínima.

3) Seja X_1, \dots, X_n iid de uma distribuição com média μ e variância σ^2 , e seja S^2 o estimador não viesado usual para σ^2 ($S^2 = \frac{1}{n-1} \sum (X_i - \bar{X})^2$).

a) Mostre que, para qualquer estimador da forma aS^2 , onde a é constante

$$MSE(aS^2) = E[aS^2 - \sigma^2]^2 = a^2 \text{Var}(S^2) + (a-1)^2 \sigma^4.$$

b) Mostre que

$$\text{Var}(S^2) = \frac{1}{n} \left(k - \frac{n-3}{n-1} \sigma^4 \right),$$

onde $k = \frac{E[(X-\mu)^4]}{\sigma^4}$ é a kurtosis.

c) Mostre que, sob normalidade, a kurtosis é $3\sigma^4$ e estabeleça, neste caso, o estimador que da forma aS^2 que tem MSE mínimo é $\frac{n-1}{n+1} S^2$.

d) Se não assumirmos normalidade, mostre que o $MSE(aS^2)$ é minimizado com

$$a = \frac{n-1}{(n+1) + \frac{(k-1)(n-1)}{n}}$$

o que é inútil, pois depende de um parâmetro.

e) Mostre que

- (i) para distribuições com $k > 3$, o ótimo a satisfaz $a < \frac{n-1}{n+1}$
- (ii) para distribuições com $k < 3$, o ótimo a satisfaz $\frac{n-1}{n+1} < a < 1$.

(a)

$$E[aS^2 - \sigma^2]^2 = E[a^2 S^4 - 2a S^2 \sigma^2 + \sigma^4]$$

$$= a^2 E S^4 - 2a \sigma^2 E S^2 + \sigma^4$$

$$= a^2 (\sigma^4 + \text{Var } S^2) - 2a \sigma^4 + \sigma^4$$

$$= a^2 \text{Var } S^2 + (a-1)^2 \sigma^4$$

(b) Faa do ~~scope~~ alcance do curso.

(c) Se normalidade $K=3$ Temos que

$$K = \frac{E[X-\mu]^4}{\sigma^4} = E \left[\frac{X-\mu}{\sigma} \right]^4 = E Z^4$$

onde $Z \sim N(0,1)$. Agora, sendo $g(z) = z^3$ temos

$$K = E Z^4 = E g(z) z = 1 \cdot E(3z^2) = 3 E Z^2 = 3.$$

(*) pelo lema de Stein que diz que sendo $X \sim N(0, \sigma^2)$ e g diferenciável com $E|g'(X)| < \infty$. Então

$$E[g(X)(X-\theta)] = \sigma^2 E g'(X).$$

Para minimizar $MSE(S^2)$ em geral, escrevendo $\text{Var } S^2 = B \sigma^4$. Então minimizar $MSE S^2$ é equivalente a minimizar $a^2 B + (a-1)^2$. Igualando a zero para obter que o valor que minimiza a é $1/(B+1)$. Usando a expressão da parte (b), com a premissa de normalidade a é minimizada com

$$\frac{1}{B+1} = \frac{1}{\frac{1}{n}(3 - \frac{n-3}{n-1}) + 1} = \frac{n-1}{n+1}$$

④ Pela parte ② avaliamos $\frac{1}{(B+1)}$ com

$$B = \frac{1}{n} \left(k \frac{n-3}{n-1} \right)$$

e daí chegamos em

$$a = \frac{n-1}{(n+1) + \frac{(k-3)(n-1)}{n}}$$

Suponha que quando o raio de um círculo é medido, um erro é cometido que tem distribuição $N(0, \sigma^2)$. Se n independentes medidas são feitas, encontre um estimador não viesado para a área do círculo. É o melhor estimador não viesado?

Seja $X_i \sim N(r, \sigma^2)$, então $\bar{X} \sim N(r, \sigma^2/n)$ e $E\bar{X}^2 = r^2 + \sigma^2/n$. Daí $E[\pi\bar{X}^2 - \pi\sigma^2/n] = \pi r^2$ é o melhor estimador não-viesado porque \bar{X} é uma estatística suficiente completa.

(5) Para cada pdf, seja X_1, \dots, X_n uma amostra desta distribuição. Em cada caso, encontre o melhor estimador não-viesado de θ^n .

(a) $f(x|\theta) = \frac{1}{\theta}, 0 < x < \theta, 0 < \theta < \infty$

(b) $f(x|\theta) = e^{-(x-\theta)}, x > \theta$

(c) $f(x|\theta) = \frac{e^{-x}}{e^{\theta} - e^{-b}}, \theta < x < b$ com b conhecido

De forma geral, supondo $X \sim f(x|\theta) = c(\theta)m(x), a < x < \theta$. Então $1/c(\theta) = \int_a^\theta m(x) dx$, e a cdf de X é $F(x) = c(\theta)/c(x), a < x < \theta$. Seja $Y = \max X$ uma estatística. Como $x < \theta$ e já analisamos antes, Y é uma estatística suficiente completa. Daí, qualquer função $T(Y)$ que seja um estimador não viesado de $h(\theta)$ é o melhor. Pelo Teorema 5.4.4 [Casella e Berger] a pdf de Y é $g(y|\theta) = nm(y)c(\theta)^n / c(y)^{n-1}, a < y < \theta$. Considerando

$$\int_a^\theta f(x|\theta) dx = 1 \text{ e } \int_a^\theta T(y) g(y|\theta) dy = h(\theta)$$

Reescrevendo

$$\int_a^\theta m(x) dx = \frac{1}{c(\theta)} \text{ e } \int_a^\theta \frac{T(y) n m(y)}{c(y)^{n-1}} dy = \frac{h(\theta)}{c(\theta)^n}$$

Diferenciando os 2 lados das 2 equações temos

$$m(\theta) = -\frac{c'(\theta)}{c(\theta)^2} \text{ e } \frac{T(\theta) n m(\theta)}{c(\theta)^{n-1}} = \frac{c(\theta)^n h'(\theta) - h(\theta) n c(\theta)^{n-1} c'(\theta)}{c(\theta)^{2n}}$$

Trazendo θ por y e resolvendo as duas equações para $T(y)$ temos que o melhor estimador não-viesado de $h(\theta)$ é

$$T(y) = h(y) + \frac{h'(y)}{nm(y)c(y)}$$

Para $h(\theta) = \theta^2$, $h'(\theta) = 2\theta^{2-1}$.

(a) Aqui $m(x) = 1$ e $c(\theta) = \frac{1}{\theta}$, daí

$$T(y) = y^2 + \frac{2y^{2-1}}{n(1/y)} = \frac{n+2}{n} y^2$$

(b) Se θ é o menor ponto final do suporte, o menor valor da estatística de ordem $y = \min X_i$ é uma estatística suficiente completa. Pelo argumento acima o melhor estimador não-viesado de $h(\theta)$ é

$$T(y) = h(y) - \frac{h'(y)}{nm(y)c(y)}$$

Para esta pdf, $m(x) = e^{-x}$ e $c(\theta) = \theta$. Daí

$$T(y) = y^n - \frac{ny^{n-1}}{ne^y e^y} = y^n - \frac{ny^{n-1}}{n}$$

(c) Para esta pdf, $m(x) = e^{-x}$ e $c(\theta) = 1/(\bar{e}^\theta - \bar{e}^b)$. Daí

$$T(y) = y^n - \frac{ny^{n-1}}{ne^{-y}} (e^y - e^b)$$

$$= y^n - \frac{ny^{n-1}}{n} (1 - e^{(b-y)})$$