Computer Vision I _2018

Homework assignment #5

R07522717 機械所製造組碩一 林温雅

Part1 (此次作業僅 one part)

Description:

Write programs which do binary morphological dilation, erosion, opening, closing, and hit-and-miss transform on a binary image.

Algorithm:

1. Dilation:

獲得 kernel 與輸入 image 的行列數以後,製作一個『外擴』圖檔,為的是處理 kernel 在尋訪時超出邊界的情況(以 image 為 512*512, kernel 為 5*5 來說,暫存圖檔為 516*516,暫存圖檔為往上、往下、往左、往右分別外擴兩列/行,外擴新增的 pixel 值為 0,才不會影響後續取 max 的計算,中間則就是原本輸入圖檔的值)。

接著再進行計算,kernel 設計為[[np.nan,0,0,0,np.nan], [0,0,0,0,0], [0,0,0,0,0], [0,0,0,0,0], [np.nan,0,0,0,np.nan]]。在計算時會忽略遇到 nan 的 運算,因此計算結果即為 3553 形狀 kernel 中的最大值,將最大值填入 kernel 中心覆蓋的某 p 點。

特別的是,在 dilation 進行 convolution,因此 kernel 須先 flip 180 度,但作業指定的是點對稱 kernel,有沒有 flip 不對結果造成影響。

2. Erosion:

獲得 kernel 與輸入 image 的行列數以後,製作一個『外擴』圖檔,為的是處理 kernel 在尋訪時超出邊界的情況(以 image 為 512*512, kernel 為 5*5 來說,暫存圖檔為 516*516,暫存圖檔為往上、往下、往左、往右分別外擴兩列/行,外擴新增的 pixel 值為 255,才不會影響後續取 min 的計算,中間則就是原本輸入圖檔的值。特別注意這邊外擴 pixel 的值為 255,而在 dilation function內是 0)。

接著再進行計算, kernel 設計為[[np.nan,0,0,0,np.nan], [0,0,0,0,0],

[0,0,0,0,0], [0,0,0,0,0], [np.nan,0,0,0,np.nan]]。在計算時會忽略遇到 nan 的運算,因此計算結果即為 3553 形狀 kernel 中的最小值,將最小值填入 kernel 中心覆蓋的某 p 點。

3. Opening:

對影像進行 GrayScale_Erosion 後再進行 GrayScale_Dilation

4. Closing:

對影像進行 GrayScale_Dilation 後再 GrayScale_Erosion

Parameters:

1. In function "dilation":

img_rows, img_columns #輸入圖檔的行列數

ker_rows, ker_columns #kernel 的行列數

row_dist, column_dist #計算 kernel 中心距離邊界有多遠,主要目的

是看原始圖檔要擴大多少

temp_img #原始圖檔擴大後的暫存圖檔

kernel_flip #flip 180 度後的 kernel

new_img #新圖檔準備接受 dilation 後的圖

i,i #迴圈計數用參數

2. In function "erosion":

img_rows, img_columns #輸入圖檔的行列數

ker_rows, ker_columns #kernel 的行列數

row_dist, column_dist #計算 kernel 中心距離邊界有多遠,主要目的

是看原始圖檔要擴大多少

temp_img #原始圖檔擴大後的暫存圖檔

new_img #新圖檔準備接受 Erosion 後的圖

i,i #迴圈計數用參數

3. Outside of function

original_img #讀取原始圖檔

kernel #作業指定會用到的 kernel 矩陣

Principal code fragment:

def GrayScale_Dilation(img, ker):

#獲得輸入圖檔之行列數

img_rows, img_columns = img.shape

#獲得 kernel 之行列數

ker_rows, ker_columns = ker.shape

#計算 kernel 中心距離邊界有多遠,為的是擴大原始圖檔,方便後續迴圈處理

row_dist, column_dist = int((ker_rows-1)/2), int((ker_columns-1)/2)

#根據上述計算,製作一個比原始圖檔大的暫存圖檔,以 img 為 512*512, kernel 為 5*5 來說,暫存圖檔為 516*516,暫存圖檔為往上、往下、往左、往右分別外擴兩列/行,外擴新增的 pixel 值另為 0,中間則就是原本輸入圖檔的值

#dilation 要找最大的,所以外擴的填 0

temp_img = np.zeros((img_rows+2*row_dist, img_columns+2*column_dist), np.int)
temp_img[row_dist:img_rows+row_dist, column_dist:img_columns+column_dist] =
img

#製作一個新圖檔準備接受 dilation 後的圖

#為了 for 迴圈裡面 index 好寫 ¸這邊一樣把 new_img 改成擴大後的 ¸之後再來裁 ¸和 hw4 做法有一點點不一樣

new_img = np.zeros((img_rows+2*row_dist, img_columns+2*column_dist), np.int)

#為了矩陣相乘,先 flip kernel, erosion 不用這樣 kernel_flip = np.flip(ker)

#進行 dilation 計算

for i in range(row_dist, img_rows+row_dist):

for j in range(column_dist, img_columns+column_dist):

new_img[i, j] = np.nanmax(temp_img[i-row_dist: i+row_dist+1,

j-column_dist: j+column_dist+1]+kernel_flip)

```
new_img = new_img[row_dist:img_rows+row_dist,
column_dist:img_columns+column_dist]
   return new_img
def GrayScale_Erosion(img, ker):
   #獲得輸入圖檔之行列數
   img_rows, img_columns = img.shape
   #獲得 kernel 之行列數
   ker_rows, ker_columns = ker.shape
   #計算 kernel 中心距離邊界有多遠,為的是擴大原始圖檔,方便後續迴圈處理
   row_dist, column_dist = int((ker_rows-1)/2), int((ker_columns-1)/2)
   #根據上述計算,製作一個比原始圖檔大的暫存圖檔,以 img 為 512*512, kernel 為 5*5 來
說,暫存圖檔為 516*516,暫存圖檔為往上、往下、往左、往右分別外擴兩列/行,外擴新增的
pixel 值另為 0,中間則就是原本輸入圖檔的值
   #erosion 要找最小的,所以外擴的填 255
   temp_img = 255 * np.ones((img_rows+2*row_dist, img_columns+2*column_dist),
np.int)
   temp_img[row_dist:img_rows+row_dist, column_dist:img_columns+column_dist] =
img
   #製作一個新圖檔準備接受 dilation 後的圖
   #為了 for 迴圈裡面 index 好寫 ;這邊一樣把 new_img 改成擴大後的 ;之後再來裁 ;和 hw4
做法有一點點不一樣
   new_img = 255*np.ones((img_rows+2*row_dist, img_columns+2*column_dist),
np.int)
   #進行 erosion 計算
   for i in range(row_dist, img_rows+row_dist):
       for j in range(column_dist, img_columns+column_dist):
          new_img[i, j] = np.nanmin(temp_img[i-row_dist: i+row_dist+1,
j-column_dist: j+column_dist+1]-ker)
   new_img = new_img[row_dist:img_rows+row_dist,
column_dist:img_columns+column_dist]
```

Resulting images

gray_scale_dilation



gray_scale_erosion



gray_scale_opening



gray_scale_closing

