FDPS仕様書

谷川衝、岩澤全規、細野七月、似鳥啓吾、村主崇行、行方大輔、牧野淳一郎 理化学研究所 計算科学研究機構 粒子系シミュレータ研究チーム

目 次

1	この	文書の概要	15
2	FDI	PS 概要	16
	2.1	開発目的	16
	2.2	基本的な考えかた	16
		2.2.1 大規模並列粒子シミュレーションの手順	16
		2.2.2 ユーザーと FDPS の役割分担	17
		2.2.3 ユーザーのやること	17
		2.2.4 補足	18
	2.3	コードの動作	18
3	ファ	イル構成	20
	3.1	概要	20
	3.2	ドキュメント	20
	3.3	ソースファイル	20
		3.3.1 拡張機能	20
		3.3.1.1 Particle Mesh	20
		3.3.1.2 x86 版 Phantom-GRAPE	20
		3.3.1.2.1 低精度 N 体シミュレーション用	21
		3.3.1.2.2 低精度カットオフ付き相互作用計算用	21
		3.3.1.2.3 高精度 N 体シミュレーション用	21
	3.4	テストコード	21
	3.5	サンプルコード	21
		3.5.1 重力 N 体シミュレーション	21
		3.5.2 SPH シミュレーション	21
4	コン	パイル時のマクロによる選択	22
	4.1	概要	22
	4.2	· 座標系	22
		4.9.1 概英	22

		4.2.2	直角座標系3次元	22
		4.2.3	直角座標系2次元	22
	4.3	並列処	L理	22
		4.3.1	概要	22
		4.3.2	OpenMP の使用	22
		4.3.3	MPI の使用	22
	4.4	データ	7型の精度	23
		4.4.1	概要	23
		4.4.2	既存の SuperParticleJ クラスと Moment クラスの精度	23
5	名前	空間	2	24
J	5.1			24
	5.2			24
	0.2	5.2.1		24
		0.2.1	T del violet viete in	- 1
6	デー	-夕型	2	25
	6.1	概要		25
	6.2	整数型	<u>.</u>	25
		6.2.1	概要	25
		6.2.2	PS::S32	25
		6.2.3	PS::S64	25
		6.2.4	PS::U32	25
		6.2.5	PS::U64	26
		6.2.6	PS::Count_t	26
	6.3	実数型	<u>.</u>	26
		6.3.1	概要	26
		6.3.2	PS::F32	26
		6.3.3	PS::F64	26
	6.4	ベクト	·ル型 2	27
		6.4.1	概要	27
		6.4.2	PS::Vector2	27
			6.4.2.1 コンストラクタ	28
			6.4.2.2 コピーコンストラクタ	29
			6.4.2.3 メンバ変数	29
			6.4.2.4 代入演算子	29
			6.4.2.5 [] 演算子	30
			6.4.2.6 加減算	31
			6.4.2.7 ベクトルスカラ積	32
			6.4.2.8 内積、外積	33
			6.4.2.9 Vector2 <u>への型変換</u>	33
		6.4.3	PS::Vector3	34

		6.4.3.1	コンストラクタ					35
		6.4.3.2	コピーコンストラクタ					36
		6.4.3.3	メンバ変数					36
		6.4.3.4	代入演算子					36
		6.4.3.5	[] 演算子					37
		6.4.3.6	加減算					38
		6.4.3.7	ベクトルスカラ積					39
		6.4.3.8	内積、外積					40
		6.4.3.9	Vector3 <u> への型変換</u>					40
	6.4.4	ベクトル	型のラッパー					41
6.5	対称行	列型						41
	6.5.1	概要						41
	6.5.2	PS::Mati	rixSym2					42
		6.5.2.1	コンストラクタ					43
		6.5.2.2	コピーコンストラクタ					44
		6.5.2.3	代入演算子					44
		6.5.2.4	加減算					44
		6.5.2.5	トレースの計算					45
		6.5.2.6	MatrixSym2 <u>への型変換</u>					46
	6.5.3	PS::Mati	rixSym3					46
		6.5.3.1	コンストラクタ					47
		6.5.3.2	コピーコンストラクタ					48
		6.5.3.3	代入演算子					49
		6.5.3.4	加減算					49
		6.5.3.5	トレースの計算					50
		6.5.3.6	MatrixSym3 <u>への型変換</u>					51
	6.5.4	対称行列	型のラッパー					51
6.6	PS::SE		IODE 型					52
	6.6.1	概要						52
	6.6.2	PS::SEA	RCH_MODE_LONG					52
	6.6.3	PS::SEA	RCH_MODE_LONG_CUTOFF					52
	6.6.4		RCH_MODE_GATHER					52
	6.6.5	PS::SEA	RCH_MODE_SCATTER					52
	6.6.6	PS::SEA	RCH_MODE_SYMMETRY					52
	6.6.7	PS::SEA	RCH_MODE_LONG_SCATTER					53
	6.6.8	PS::SEA	RCH_MODE_LONG_CUTOFF_SCATTER					53
6.7	列挙型							53
	6.7.1	概要						53
	6.7.2	PS::BOU	UNDARY_CONDITION 型					53
		6721	概要					53

			6.7.2.2 PS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN 5	4
			6.7.2.3 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_X 5	4
			6.7.2.4 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_Y 5	4
			6.7.2.5 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_Z 5	4
			6.7.2.6 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XY 5	4
			6.7.2.7 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XZ 5	4
			6.7.2.8 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_YZ 5	4
			6.7.2.9 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XYZ 5	4
			6.7.2.10 PS::BOUNDARY_CONDITION_SHEARING_BOX 5	4
			6.7.2.11 PS::BOUNDARY_CONDITION_USER_DEFINED 5	4
	6.8	PS::Ti	meProfile	
		6.8.1	概要	١
			6.8.1.1 加算	
			6.8.1.2 縮約	(
			6.8.1.3 初期化 5	6
7	ユー	-ザー定	義クラス・ユーザー定義関数オブジェクト 5	7
	7.1			
	7.2		rticle クラス	7
		7.2.1	概要	7
		7.2.2	前提	8
		7.2.3	必要なメンバ関数	3
			7.2.3.1 概要	8
			7.2.3.2 FP::getPos	8
			7.2.3.3 FP::copyFromForce	Ć
		7.2.4	場合によっては必要なメンバ関数	Ć
			7.2.4.1 概要	Ć
			7.2.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に	
			PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合 5	Ć
			7.2.4.2.1 FP::getRSearch	Ć
			7.2.4.3 粒子群クラスのファイル入出力 API を用いる場合 6	(
			7.2.4.3.1 FP::readAscii 6	(
			7.2.4.3.2 FP::writeAscii 6	(
			7.2.4.4 ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain を用いる場合 6	1
			7.2.4.4.1 FP::setPos 6	1
			7.2.4.5 Particle Mesh クラスを用いる場合 6	1
			7.2.4.5.1 FP::getChargeParticleMesh 6	1
			7.2.4.5.2 FP::copyFromForceParticleMesh 6	2
	7.3	Essent	ialParticleI クラス	2
		7.3.1	概要	2
		7.3.2	前提	2

	7.3.3	必要なメンバ関数
		7.3.3.1 概要
		7.3.3.2 EPI::getPos
		7.3.3.3 EPI::copyFromFP
	7.3.4	場合によっては必要なメンバ関数
		7.3.4.1 概要
		7.3.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に
		PS::SEARCH_MODE_GATHER またはPS::SEARCH_MODE_SYMMETRY
		を用いる場合
		7.3.4.2.1 EPI::getRSearch
7.4	Essent	tialParticleJ クラス
	7.4.1	概要
	7.4.2	前提
	7.4.3	必要なメンバ関数
		7.4.3.1 概要
		7.4.3.2 EPJ::getPos
		7.4.3.3 EPJ::copyFromFP
	7.4.4	場合によっては必要なメンバ関数
		7.4.4.1 概要
		7.4.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に
		PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合 67
		7.4.4.2.1 EPJ::getRSearch
		7.4.4.3 BOUNDARY_CONDITION型にPS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN
		以外を用いる場合
		7.4.4.3.1 EPJ::setPos
7.5	Mome	ent クラス
	7.5.1	概要
	7.5.2	既存のクラス
		7.5.2.1 概要
		7.5.2.2 PS::SEARCH_MODE_LONG
		7.5.2.2.1 PS::MomentMonopole
		7.5.2.2.2 PS::MomentQuadrupole
		7.5.2.2.3 PS::MomentMonopoleGeometricCenter 70
		7.5.2.2.4 PS::MomentDipoleGeometricCenter 70
		7.5.2.2.5 PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter 71
		7.5.2.3 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF
		7.5.2.3.1 PS::MomentMonopoleCutoff
	7.5.3	必要なメンバ関数
		7.5.3.1 概要
		7599 コンプトラカタ 79

		7.5.3.3 Mom::init	73
		7.5.3.4 Mom::getPos	73
			74
			74
			75
			75
			76
			76
7.6	Superl		76
	7.6.1		76
	7.6.2		77
		7.6.2.1 PS::SEARCH_MODE_LONG	77
		7.6.2.1.1 PS::SPJMonopole	77
			78
			78
		7.6.2.1.4 PS::SPJDipoleGeometricCenter	79
		7.6.2.1.5 PS::SPJQuadrupoleGeometricCenter	79
		7.6.2.2 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF	80
		7.6.2.2.1 PS::SPJMonopoleCutoff	80
	7.6.3	必要なメンバ関数	81
		7.6.3.1 概要	81
		7.6.3.2 SPJ::getPos	81
		7.6.3.3 SPJ::setPos	81
		7.6.3.4 SPJ::copyFromMoment	82
		7.6.3.5 SPJ::convertToMoment	82
		7.6.3.6 SPJ::clear	83
7.7	Force	クラス	83
	7.7.1	概要	83
	7.7.2		83
	7.7.3	必要なメンバ関数	83
			84
7.8	ヘッタ	· グラス	84
	7.8.1	概要	84
	7.8.2		84
	7.8.3		84
			84
			85
7.9			85
	7.9.1		85
	700	前担	01

		7.9.3 gravityEpEp::operator ()	86
	7.10	関数オブジェクト calcForceSpEp	86
		7.10.1 概要	86
		7.10.2 前提	86
		7.10.3 gravitySpEp::operator ()	87
	7.11	関数オブジェクト calcForceDispatch	87
		7.11.1 概要	87
		7.11.2 短距離力の場合	88
		7.11.3 長距離力の場合	88
	7.12	関数オブジェクト calcForceRetrieve	89
		7.12.1 概要	89
8	プロ	1グラムの開始と終了	91
	8.1	概要	91
	8.2	API	91
		8.2.1 PS::Initialize	91
		8.2.2 PS::Finalize	91
		8.2.3 PS::Abort	92
		8.2.4 PS::DisplayInfo	92
9	モジ	ジュール	93
	9.1	標準機能	93
		9.1.1 概要	93
		9.1.2 領域クラス	93
		9.1.2.1 オブジェクトの生成	93
		9.1.2.2 API	93
		9.1.2.2.1 初期設定	93
		9.1.2.2.1.1 コンストラクタ	94
		9.1.2.2.1.2 PS::DomainInfo::initialize	94
		$9.1.2.2.1.3 \ PS:: Domain Info:: set Number Of Domain Multi Dimension$	95
		9.1.2.2.1.4 PS::DomainInfo::setDomain	96
		9.1.2.2.1.5 PS::DomainInfo::setBoundaryCondition	96
		9.1.2.2.1.6 PS::DomainInfo::setPosRootDomain	97
		9.1.2.2.2 領域分割	97
		9.1.2.2.2.1 PS::DomainInfo::collectSampleParticle	98
		9.1.2.2.2.2 PS::DomainInfo::decomposeDomain	99
		9.1.2.2.2.3 PS::DomainInfo::decomposeDomainAll 1	.00
		9.1.2.2.3 時間計測	.01
		9.1.2.2.3.1 PS::DomainInfo::getTimeProfile	.01
		9.1.2.2.3.2 PS::DomainInfo::clearTimeProfile 1	.01
		9.1.2.2.4 情報取得	.02

	9	.1.2.2.4.1	PS::DomainInfo::getUsedMemorySize	102
9.1.3	粒子群ク	ララス		102
	9.1.3.1	オブジェ	. クトの生成	103
	9.1.3.2	API		103
	9	.1.3.2.1	初期設定	103
	9	.1.3.2.1.1	コンストラクタ	104
	9	.1.3.2.1.2	PS::ParticleSystem::initialize	104
	9	.1.3.2.1.3	PS::ParticleSystem::	
			set Averate Target Number Of Sample Particle Per Process	3104
	9	.1.3.2.2	情報取得	105
	9	.1.3.2.2.1	PS::ParticleSystem::operator []	105
	9	.1.3.2.2.2	PS:: Particle System:: get Number Of Particle Local . .	106
	9	.1.3.2.2.3	$PS:: Particle System:: get Number Of Particle Global \ . \ .$	106
	9	.1.3.2.2.4	PS::DomainInfo::getUsedMemorySize	106
	9	.1.3.2.3	ファイル入出力	107
	9	.1.3.2.3.1	$PS:: Particle System:: read Particle Ascii \ . \ . \ . \ . \ . \ .$	110
	9	.1.3.2.3.2	$PS:: Particle System:: read Particle Binary \ . \ . \ . \ . \ .$	116
	9	.1.3.2.3.3	PS::ParticleSystem::writeParticlAscii	121
	9	.1.3.2.3.4	$PS:: Particle System:: write Particle Binary \\ \ . \ . \ . \ . \ .$	126
	9	.1.3.2.4	粒子交換	131
	9	.1.3.2.4.1	$PS:: Particle System :: exchange Particle \ . \ . \ . \ . \ .$	131
	9	.1.3.2.5	粒子の追加、削除	132
	9	.1.3.2.5.1	$PS:: Particle System:: add One Particle () \ . \ . \ . \ . \ . \ .$	132
	9	.1.3.2.5.2	PS:: Particle System:: remove Particle () 	132
	9	.1.3.2.6	時間計測	133
	9	.1.3.2.6.1	$PS:: Particle System:: get Time Profile \ . \ . \ . \ . \ . \ .$	133
	9	.1.3.2.6.2	$PS:: Particle System:: clear Time Profile \\ \ \ldots \\ \ \ldots \\ \ \ldots$	134
	9	.1.3.2.7	その他	134
	9	.1.3.2.7.1	PS:: Particle System:: adjust Position Into Root Domain	134
	9	.1.3.2.7.2	$PS:: Particle System:: set Number Of Particle Local \ . \ . \ .$	135
9.1.4	相互作用	月ツリーク		135
	9.1.4.1		.クトの生成	135
	9	.1.4.1.1	PS::SEARCH_MODE_LONG	136
	9	.1.4.1.2	PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF	137
	9	.1.4.1.3	PS::SEARCH_MODE_GATHER	137
	9	.1.4.1.4	PS::SEARCH_MODE_SCATTER	137
	9		PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY	138
	9.1.4.2	API		138
		.1.4.2.1	初期設定	139
	9	.1.4.2.1.1	コンストラクタ	140

	9.1.4.2.1.2	PS::TreeForForce::initialize
	9.1.4.2.2	低レベル関数 141
	9.1.4.2.2.1	PS::TreeForForce::setParticleLocalTree 142
	9.1.4.2.2.2	PS::TreeForForce::makeLocalTree 143
	9.1.4.2.2.3	PS::TreeForForce::makeGlobalTree 143
	9.1.4.2.2.4	PS::TreeForForce::calcMomentGlobalTree 144
	9.1.4.2.2.5	PS::TreeForForce::calcForce
	9.1.4.2.2.6	PS::TreeForForce::getForce
	9.1.4.2.2.7	PS::TreeForForce::copyLocalTreeStructure 146
	9.1.4.2.2.8	PS::TreeForForce::repeatLocalCalcForce 146
	9.1.4.2.3	高レベル関数 146
	9.1.4.2.3.1	PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack 149
	9.1.4.2.3.2	PS::TreeForForce::calcForceAll
	9.1.4.2.3.3	PS::TreeForForce::calcForceMakingTree 155
	9.1.4.2.3.4	PS::TreeForForce::calcForceAndWriteBack 157
	9.1.4.2.4	ネイバーリスト
	9.1.4.2.4.1	getNeighborListOneParticle
	9.1.4.2.5	時間計測 160
	9.1.4.2.5.1	PS::TreeForForce::getTimeProfile 160
	9.1.4.2.5.2	PS::TreeForForce::clearTimeProfile 161
	9.1.4.2.6	情報取得
		PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPLocal162
	9.1.4.2.6.2	PS:: Tree For Force:: get Number Of Interaction EPEPG lobal 162
		PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPSPLocal162
		PS:: Tree For Force:: get Number Of Interaction EPSPG lobal 163
		PS::TreeForForce::clearNumberOfInteraction 163
		PS::TreeForForce::getNumberOfWalkLocal 164
		PS::TreeForForce::getNumberOfWalkGlobal 164
		PS::TreeForForce::getUsedMemorySize 164
9.1.5		ス
	9.1.5.1.1	PS::Comm::getRank
	9.1.5.1.2	PS::Comm::getNumberOfProc
	9.1.5.1.3	PS::Comm::getRankMultiDim
	9.1.5.1.4	PS::Comm::getNumberOfProcMultiDim 167
	9.1.5.1.5	PS::Comm::synchronizeConditionalBranchAND 167
	9.1.5.1.6	PS::Comm::synchronizeConditionalBranchOR 167
	9.1.5.1.7	PS::Comm::getMinValue
	9.1.5.1.8	PS::Comm::getMaxValue
	9.1.5.1.9	PS::Comm::getSum

			9.1.5.1.10 PS::Comm::broadcast	169
		9.1.6	その他関数	170
			9.1.6.1 時間計測	170
			9.1.6.1.1 PS::GetWtime	170
	9.2	拡張機	給比	170
		9.2.1	概要	170
		9.2.2	Particle Mesh クラス	170
			9.2.2.1 オブジェクトの生成	170
			9.2.2.2 API	171
			9.2.2.2.1 初期設定	171
			9.2.2.2.1.1 コンストラクタ	171
			9.2.2.2.2 低レベル API	172
			9.2.2.2.1 PS::PM::ParticleMesh::setDomainInfoParticleMesh	172
			9.2.2.2.2 PS::PM::ParticleMesh::setParticleParticleMesh	173
			9.2.2.2.3 PS::PM::ParticleMesh::calcMeshForceOnly	173
			9.2.2.2.4 PS::PM::ParticleMesh::getForce	173
			9.2.2.2.5 PS::PM::ParticleMesh::getPotential	174
			9.2.2.2.3 高レベル API	174
			9.2.2.2.3.1 PS::PM::ParticleMesh::calcForceAllAndWriteBack .	175
			9.2.2.3 使用済マクロ	175
			9.2.2.4 Particle Mesh クラスの使いかた	177
			9.2.2.4.1 Particle Mesh クラスのコンパイル	177
			9.2.2.4.2 FDPS コードを記述	177
			9.2.2.4.3 FDPS コードのコンパイル	178
			9.2.2.4.4 注意事項	
		9.2.3	x86版 phantom-GRAPE	178
			•	
10	エラ	一検出		179
				179
			『イル時のエラー	179
	10.3	実行時	fのエラー	179
		10.3.1	PS_ERROR: can not open input file	179
		10.3.2	PS_ERROR: can not open output file	180
		10.3.3	PS_ERROR: Do not initialize the tree twice	180
		10.3.4	PS_ERROR: The opening criterion of the tree must be $>=0.0$	180
		10.3.5	PS_ERROR: The limit number of the particles in the leaf cell must be	
			$> 0 \dots $	180
		10.3.6	PS_ERROR: The limit number of particles in ip groups must be $>=$	
			that in leaf cells	181
		10.3.7	PS_ERROR: The number of particles of this process is beyond the	
			FDPS limit number	181

10.3.8 PS_ERROR: The forces w/o cutoff can be evaluated only under the open boundary condition	
10.3.10 PS_ERROR: The smoothing factor of an exponential moving average	_
is must between 0 and 1	
10.3.11 PS_ERROR: The coodinate of the root domain is inconsistent	
10.3.12 PS_ERROR: Vector invalid accesse	
よく知られているバグ	
8 FB	
艮界	
ューザーサポート	
3.2 コードがうまく動かない場合	
3.3 その他	
ライセンス	
变更履歴	
ューザー定義クラスの実装例	
.1 FullParticle クラス	
A.1.1 概要	
A.1.2 前提	
A.1.3 必要なメンバ関数	
A.1.3.1 概要	
A.1.3.2 FP::getPos	
A.1.3.3 FP::copyFromForce	
A.1.4 場合によっては必要なメンバ関数	
A.1.4.1 概要	
A.1.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に	
PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合	
A.1.4.2.1 FP::getRSearch	
A.1.4.3 粒子群クラスのファイル入出力 API を用いる場合	
A.1.4.3.1 FP::readAscii	
A.1.4.3.2 FP::writeAscii	
A.1.4.4 ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain を用いる場	計合
A.1.4.4.1 FP::setPos	
A.1.4.5 Particle Mesh クラスを用いる場合	
A.1.4.5.1 FP::getChargeParticleMesh	
A.1.4.5.2 FP::copyFromForceParticleMesh	

A.2	Essent	ialParticleI クラス
	A.2.1	概要
	A.2.2	前提
	A.2.3	必要なメンバ関数
		A.2.3.1 概要
		A.2.3.2 EPI::getPos
		A.2.3.3 EPI::copyFromFP
	A.2.4	場合によっては必要なメンバ関数
		A.2.4.1 概要
		A.2.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に
		PS::SEARCH_MODE_GATHER またはPS::SEARCH_MODE_SYMMETRY
		を用いる場合
		A.2.4.2.1 EPI::getRSearch
A.3	Essent	ialParticleJ クラス
	A.3.1	概要
	A.3.2	前提
	A.3.3	必要なメンバ関数
		A.3.3.1 概要
		A.3.3.2 EPJ::getPos
		A.3.3.3 EPJ::copyFromFP
	A.3.4	場合によっては必要なメンバ関数
		A.3.4.1 概要
		A.3.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に
		PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合 202
		A.3.4.2.1 EPJ::getRSearch
		A.3.4.3 BOUNDARY_CONDITION型にPS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN
		以外を用いる場合
		A.3.4.3.1 EPJ::setPos
A.4	Mome	nt クラス
	A.4.1	概要
	A.4.2	既存のクラス
		A.4.2.1 概要
		A.4.2.2 PS::SEARCH_MODE_LONG
		A.4.2.2.1 PS::MomentMonopole 205
		A.4.2.2.2 PS::MomentQuadrupole 205
		A.4.2.2.3 PS::MomentMonopoleGeometricCenter 206
		A.4.2.2.4 PS::MomentDipoleGeometricCenter 206
		A.4.2.2.5 PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter 207
		A.4.2.3 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF 208
		A.4.2.3.1 PS::MomentMonopoleCutoff 208

	A.4.3	必要なメンバ関数
		A.4.3.1 概要
		A.4.3.2 コンストラクタ
		A.4.3.3 Mom::init
		A.4.3.4 Mom::getPos
		A.4.3.5 Mom::getCharge
		A.4.3.6 Mom::accumulateAtLeaf
		A.4.3.7 Mom::accumulate
		A.4.3.8 Mom::set
		A.4.3.9 Mom::accumulateAtLeaf2
		A.4.3.10 Mom::accumulate2
A.5	SuperF	ParticleJ クラス
	A.5.1	概要
	A.5.2	既存のクラス
		A.5.2.1 PS::SEARCH_MODE_LONG
		A.5.2.1.1 PS::SPJMonopole
		A.5.2.1.2 PS::SPJQuadrupole
		A.5.2.1.3 PS::SPJMonopoleGeometricCenter 218
		A.5.2.1.4 PS::SPJDipoleGeometricCenter 219
		A.5.2.1.5 PS::SPJQuadrupoleGeometricCenter 220
		A.5.2.2 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF
		A.5.2.2.1 PS::SPJMonopoleCutoff
	A.5.3	必要なメンバ関数
		A.5.3.1 概要
		A.5.3.2 SPJ::getPos
		A.5.3.3 SPJ::setPos
		A.5.3.4 SPJ::copyFromMoment
		A.5.3.5 SPJ::convertToMoment
		A.5.3.6 SPJ::clear
A.6	Force 2	クラス
	A.6.1	概要
	A.6.2	前提
	A.6.3	必要なメンバ関数
		A.6.3.1 Result::clear
A.7	ヘッダ	$^{\prime}$ クラス
	A.7.1	概要
	A.7.2	前提
	A.7.3	場合によっては必要なメンバ関数
		A.7.3.1 Hdr::readAscii
		A 7.2.2 Udmirmite Agaii

A.8	関数オ	ブジェクト calcForceEpEp	228
	A.8.1	概要	228
	A.8.2	前提	228
	A.8.3	gravityEpEp::operator ()	229
A.9	関数オ	ブジェクト calcForceSpEp	230
	A.9.1	概要	230
	A.9.2	前提	231
	A.9.3	gravitySpEp::operator ()	231
A.10	関数オ	ブジェクト calcForceDispatch	233
	A.10.1	概要	233
	A.10.2	前提	233
	A.10.3	例	233
A.11	関数オ	ブジェクト calcForceRetrieve	238
	A.11.1	概要	238
	A.11.2	前提	238

1 この文書の概要

この文書は大規模並列粒子シミュレーションの開発を支援する Framework for Developing Particle Simulator (FDPS) の仕様書である。この文書は理化学研究所計算科学研究機構粒子系シミュレータ研究チームの谷川衝、岩澤全規、細野七月、似鳥啓吾、村主崇行、牧野淳一郎によって記述された。

この文書は以下のような構成となっている。

節 2、3、4には、FDPSを使ってプログラムを書く際に前提となる情報が記述されている。 節 2 には、FDPSの概要として、FDPSの基本的な考えかたや動作が記述されている。節 3 には、FDPSのファイル構成が記述されている。節 4 には、FDPSの API を使用したコード をコンパイルする時にどのようなマクロを用いればよいかが記述されている。

節 5、6、7、8、9には、FDPSを使ってプログラムを書く際に必要となる情報が提供されている。節 5には、FDPS内での名前空間の構造についてが記述されている。節 6には、FDPSで独自に定義されているデータ型が記述されている。節 7には、FDPSの APIを使用する際にユーザーが定義する必要があるクラスや関数オブジェクトについて記述されている。節 8には、FDPSを開始するときと終了するときに呼ぶ必要のある APIについて記述されている。節 9には、FDPSにあるモジュールとその APIについて記述されている。

節 10、11、12、13 には、FDPS の API を使用したコードを記述したがコードが思ったように動作しない場合に有用な情報が記載されている。節 10 にはエラーメッセージについてが記述されている。節 11 には、よく知られているバグについて記述されている。節 12 には、FDPS の限界について記述されている。節 13 には、ユーザーサポートに関する情報が記述されている。

最後に節 14 には FDPS のライセンスに関する情報が、節 15 にはこの文書の変更履歴が記述されている。

2 FDPS概要

この節ではFDPSの概要を記述する。FDPSの開発目的、FDPSの基本的な考えかた、FDPSを使用して作成したコードの動作について概説する。

2.1 開発目的

粒子シミュレーションは、重力 N 体シミュレーション、SPH シミュレーション、渦糸法、MPS 法、分子動力学シミュレーションなど理学工学の様々な分野で使用されている。より大きい空間スケール、より高い空間分解能 (または質量分解能)、より長い時間スケールの物理現象を追跡するために、高性能な粒子シミュレーションコードへの要請はますます強くなっている。

高性能な粒子シミュレーションコードを組むためには、シミュレーションコードの大規模並列化を避けることはできない。粒子シミュレーションコードの大規模並列化をする際には、ロードバランスのため動的領域分割、領域分割に合わせた粒子交換、ノード間通信の削減と最適化、キャッシュ利用効率の向上、SIMDユニット利用効率の向上、アクセラレータへの対応など、数多くの困難な処理を行う必要がある。現在、研究グループは個別にこれらの処理へ対応している。

しかし、上記の処理は粒子シミュレーション共通のものである。FDPSの開発目的は、これらの処理を高速に行うライブラリを提供し、大規模並列化への対応に追われていた研究者の負担を軽くすることである。FDPSを使うことで、研究者がよりクリエイティブな仕事に専念できるようになれば、幸いである。

2.2 基本的な考えかた

ここでは FDPS の基本的な考えかたについて記述する。

2.2.1 大規模並列粒子シミュレーションの手順

まず FDPS において、大規模並列粒子シミュレーションがどのような手順で行われることを想定しているかを記述する。粒子シミュレーションは、以下のような微分方程式を時間発展させるものである。

$$\frac{d\mathbf{u}_i}{dt} = \sum_j f(\mathbf{u}_i, \mathbf{u}_j) + \sum_s g(\mathbf{u}_i, \mathbf{v}_s)$$
(1)

ここで \mathbf{u}_i は粒子iの物理量ベクトルであり、この物理量には質量、位置、速度など粒子が持つあらゆる物理量が含まれる。関数fは粒子jから粒子iへの作用を規定する。以後、作用を受ける粒子をi粒子、作用を与える粒子をj粒子と呼ぶことにする。 \mathbf{v}_s はi粒子から十分遠方にある粒子をi1つの粒子としてまとめた粒子(以後、この粒子を超粒子と呼ぶ)の物理量ベクトルである。関数i2は超粒子からi2を加子への作用を規定する。式i3の第2項は、重力

やクーロン力など無限遠まで到達する長距離力の場合はゼロではない。しかし流体の圧力のような短距離力はゼロである。

大規模並列化された粒子シミュレーションコードは以下の手順で式 (1) を時間発展させる。 ここではデータの入出力や初期化は省略している。

- 1. 以下の2段階の手順でどのプロセスがどの粒子の式(1)を時間発展させるか決める。
 - (a) プロセスの間でロードバランスを取れるように、シミュレーションで扱っている 空間の領域を分割し、各プロセスの担当領域を決める(領域分割)。
 - (b) 各プロセスが、自分の担当する領域に存在する全粒子の物理量ベクトル u_i を持つように、他のプロセスと物理量ベクトル u_i を交換する (粒子交換)。
- 2. 各プロセスは、自分の担当する全粒子の式 (1) の右辺を計算するのに必要な j 粒子の物理量ベクトル u_j と超粒子の物理量ベクトル v_s を他のプロセスと通信することで集めて、j 粒子のリストと超粒子のリスト (まとめて相互作用リストと呼ぶ) を作る (相互作用リストの作成)。
- 3. 各プロセスは自分の担当する全粒子に対して、式 (1) の右辺を計算し、 $d\mathbf{u}_i/dt$ を求める (相互作用の計算)。
- 4. 各プロセスは、自分の担当する全粒子の物理量ベクトル \mathbf{u}_i とその時間導関数 $d\mathbf{u}_i/dt$ を使って、全粒子の時間積分を実行し、次の時刻の物理量ベクトル \mathbf{u}_i を求める (時間 積分)。
- 5. 手順1に戻る。

2.2.2 ユーザーと FDPS の役割分担

FDPS は、プロセス間の通信が発生する処理は FDPS が担当し、プロセス間の通信の発生しない処理はユーザーが担当するという役割分担を基本としている。従って、前節に挙げた、領域分割・粒子交換 (項目 1)・相互作用リストの作成 (項目 2) を FDPS が、相互作用の計算 (項目 3)・時間積分 (項目 4) をユーザーが担当することになる。ユーザーは FDPS の API を呼び出すだけで、大規模並列化に関わる煩雑な処理を避けつつ、高性能な任意の相互作用の粒子シミュレーションコードを手に入れることができる。

2.2.3 ユーザーのやること

ユーザーが FDPS を使って粒子シミュレーションコードを作成するときにやることは以下の項目である。

• 粒子の定義 (節 7)。粒子の持つ物理量 (式 (1) で言えば u_i) の指定。例えば質量、位置、速度、加速度、元素組成、粒子サイズ、など。

- 相互作用の定義 (節 7)。粒子間の相互作用 (式 (1) で言えばで関数 *f*, *g*) を指定。例えば、重力、クーロン力、圧力、など。
- FDPS の API の呼出 (節 8, 9)

2.2.4 補足

式(1)の右辺は2粒子間相互作用の重ね合わせである。従って、FDPSのAPIを呼ぶだけでは、3つ以上の粒子の間の相互作用の計算を行うことはできない。しかし、FDPSはネイバーリストを返すAPIを用意している。ネイバーリストを用いれば、ユーザーはプロセス間の通信の処理をすることなく、このような相互作用の計算をできる。

節 2.2.1 で示した手順は、全粒子が同じ時間刻みを持っている。そのため、FDPS の API を呼び出すだけでは、独立時間刻みで時間積分を効率的に行うことができない。しかし、上と同じくネイバーリストを返す API があるため、Particle Particle Particle Tree 法を用いて独立時間刻みを実装することは可能であろう。

2.3 コードの動作

ここではFDPSを使用して作成したコードの動作の概略を記述する。このコードには、4つのモジュールがあることになる。3つはFDPSのモジュールで、1つはユーザー定義のモジュールである。まとめると以下のようになる。

- 領域クラス:全プロセスが担当する領域の情報と、領域分割を行う API を持つ
- 粒子群クラス:全粒子の情報と、プロセスの間での粒子交換を行う API を持つ
- 相互作用ツリークラス: 粒子分布から作られたツリー構造と、相互作用リストを作成 する API を持つ
- ユーザー定義クラス: ある 1 粒子を定義するクラス、粒子間の相互作用を定義する関数オブジェクトを持つ

これら4つのモジュールの間で情報がやり取りされる。これは図1で概観できる。図1に示された情報のやりとりは、節 2.2.1 に記述された手順1 から3 と、これらの手順以前に行われる手順(手順0 とする) に対応する。以下はこれらの手順の詳細な記述である。

- 0. ユーザー定義クラスのうち 1 粒子を定義するクラスが粒子群クラスへ、粒子間の相互作用を定義する関数オブジェクトが相互作用ツリークラスへ渡される。これはクラスの継承ではなく、粒子を定義するクラスは粒子群クラスのテンプレート引数として、粒子間の相互作用を定義する関数オブジェクトは相互作用ツリークラスの API の引数として渡される
- 1. 以下の2段階でロードバランスを取る

- (a) 領域クラスが持つ領域分割の API が呼ばれる。このとき粒子情報が粒子群クラスから領域クラスへ渡される (赤字と赤矢印)
- (b) 粒子群クラスが持つ粒子交換の API が呼ばれる。このとき領域情報が領域クラスから粒子群クラスへ渡される (青字と青矢印)
- 2. 相互作用ツリークラスが持つ相互作用リストを作成する API が呼ばれる。このとき領域情報が領域クラスから相互作用ツリークラスへ、粒子情報が粒子群クラスから相互作用ツリークラスへ渡される (緑字と緑矢印)
- 3. 相互作用ツリーククラスが持つ相互作用を定義した関数オブジェクトを呼び出す API が呼ばれる。相互作用計算が実行され、相互作用計算の結果が相互作用ツリークラス から粒子群クラスへ渡される (灰色の字と灰色矢印)

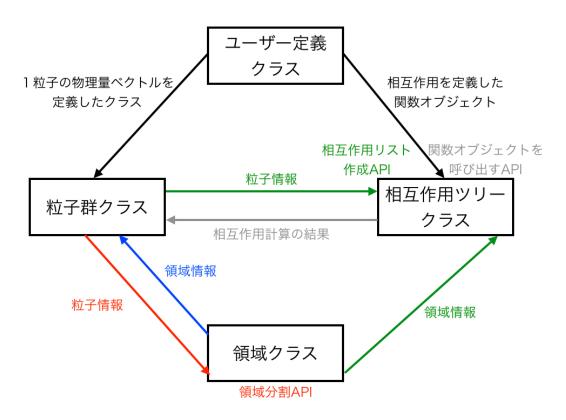


図 1: モジュールインターフェースと情報の流れの模式図。

3 ファイル構成

3.1 概要

ここではFDPSのファイル構成について記述する。ドキュメント、ソースファイル、テストコード、サンプルコードの順に記述する。

3.2 ドキュメント

ドキュメント関係のファイルはディレクトリ doc の下にある。チュートリアルがdoc_tutorial.pdf であり、仕様書が doc_specs.pdf である。

3.3 ソースファイル

ソースファイルはディレクトリ src の下にある。標準機能関係のソースファイルは src の直下にある。ディレクトリ src の直下にあるヘッダファイル particle_simulator.hpp をソースファイルにインクルードすれば、FDPS の標準機能を使用できるようになる。

3.3.1 拡張機能

拡張機能関係のソースファイルはディレクトリ src の直下のディレクトリにそれぞれ入っている。拡張機能には Particle Mesh、x86 版 Phantom-GRAPE がある。

3.3.1.1 Particle Mesh

Particle Meshのソースファイルはディレクトリ src/particle_meshの下にある。ここで Make-file を編集して、make を実行すると、ヘッダファイル particle_mesh_class.hpp とライブラリ libpm.a ができる。このヘッダファイルをインクルードし、このライブラリをリンクづけすれば、Particle Mesh の機能を使用できるようになる。

3.3.1.2 x86 版 Phantom-GRAPE

x86 版 Phantom-GRAPE のソースファイルはディレクトリ src/phantom_GRAPE_x86 の下にある。この下には低精度 N 体シミュレーション用、低精度カットオフ付き相互作用計算用、高精度 N 体シミュレーション用 (ディレクトリ G6/libavx) がある。それぞれについて述べる。

3.3.1.2.1 低精度 N体シミュレーション用

これはディレクトリ src/phantom_GRAPE_x86/G5/newton/libpg5 にある。このディレクトリ内の Makefile を編集して、make を実行すると、ライブラリ libpg5.a ができる。このディレクトリ内のヘッダファイル gp5util.h をインクルードし、ライブラリ libpg5.a をリンクすると、この Phantom-GRAPE が使用可能になる。

3.3.1.2.2 低精度カットオフ付き相互作用計算用

これはディレクトリ src/phantom_GRAPE_x86/G5/table/にある。このディレクトリ内の Makefile を編集して、make を実行すると、ライブラリ libpg5.a ができる。このディレクトリ内のヘッダファイル gp5util.h をインクルードし、ライブラリ libpg5.a をリンクすると、この Phantom-GRAPE が使用可能になる。

3.3.1.2.3 高精度 N体シミュレーション用

これはディレクトリ src/phantom_GRAPE_x86/G6/libavx/にある。このディレクトリ内の Makefile を編集して、make を実行すると、ライブラリ libg6avx.a ができる。このディレクトリ内のヘッダファイル gp6util.h をインクルードし、ライブラリ libg6avx.a をリンクすると、この Phantom-GRAPE が使用可能になる。

3.4 テストコード

テストコードはディレクトリ tests の下にある。ディレクトリ tests にカレントディレクトリを移し、make check を実行するとテストスィートが動作する。

3.5 サンプルコード

サンプルコードはディレクトリ sample の下にある。サンプルコードは 2 つ用意されており、重力 N 体シミュレーションと SPH シミュレーションである。

3.5.1 重力 N 体シミュレーション

ディレクトリ sample/nbody の下にソースファイルがある。サンプルコードの実行方法はチュートリアルを参照のこと。

3.5.2 SPH シミュレーション

ディレクトリ sample/sphの下にソースファイルがある。サンプルコードの実行方法はチュートリアルを参照のこと。

4 コンパイル時のマクロによる選択

4.1 概要

FDPSでは、座標系や並列処理の有無、浮動小数点数型の精度、エラー検出等を選択できる。この選択はコンパイル時のマクロの定義によってなされる。以下、選択の方法について座標系、並列処理の有無、浮動小数点型の精度の順に記述する。

4.2 座標系

4.2.1 概要

座標系は直角座標系3次元と直角座標系2次元の選択ができる。以下、それらの選択方法 について述べる。

4.2.2 直角座標系3次元

デフォルトは直角座標系3次元である。なにも行わなくても直角座標系3次元となる。

4.2.3 直角座標系 2 次元

コンパイル時に PARTICLE_SIMULATOR_TWO_DIMENSION をマクロ定義すると直交座標系 2 次元となる。

4.3 並列処理

4.3.1 概要

並列処理に関しては、OpenMPの使用/不使用、MPIの使用/不使用を選択できる。以下、選択の仕方について記述する。

4.3.2 OpenMP の使用

デフォルトは OpenMP 不使用である。使用する場合は、 PARTICLE_SIMULATOR_THREAD_PARALLEL をマクロ定義すればよい。GCC コンパイラの場合はコンパイラオプションに-fopenmp をつける必要がある。

4.3.3 MPI の使用

デフォルトはMPI不使用である。使用する場合は、PARTICLE_SIMULATOR_THREAD_PARALLEL をマクロ定義すればよい。

4.4 データ型の精度

4.4.1 概要

FDPS 側で用意した Moment クラス (第 7.5.2 節参照) と SuperParticleJ クラス (第 7.6.2 節参照) のデータ型の精度を選択できる。以下、選択の仕方について記述する。

4.4.2 既存の SuperParticleJ クラスと Moment クラスの精度

既存の SuperParticleJ クラスと Moment クラスのメンバ変数の精度はデフォルトで 64 ビットである。32 ビットにしたい場合、

PARTICLE_SIMULATOR_SPMOM_F32 をマクロ定義すればよい。

5 名前空間

5.1 概要

本節では、名前空間の構造について述べる。FDPS は ParticleSimulator という名前空間で囲まれている。以下では、ParticleSimulator 直下にある機能と、ParticleSimulator にネストされている名前空間について述べる。

5.2 ParticleSimulator

FDPS の標準機能すべては名前空間 ParticleSimulator の直下にある。

名前空間 ParticleSimulator は以下のように省略されており、この文書におけるあとの記述でもこの省略形を採用する。

```
namespace PS = ParticleSimulator;
```

名前空間 ParticleSimulator の下にはいくつかの名前空間が拡張機能毎にネストされている。拡張機能には ParticleMesh がある。以下では拡張機能の名前空間について記述する。

5.2.1 ParticleMesh

Particle Mesh の機能は名前空間 ParticleMesh に囲まれており、名前空間 ParticleMesh は 名前空間 ParticleSimulator の直下にネストされている。また、ParticleMesh は PM と省略されている。これらをまとめると以下のようになっている。

```
ParticleSimulator {
    ParticleMesh {
    }
    namespace PM = ParticleMesh;
}
```

以後、この文書では省略形の PM を用いて記述する。

6 データ型

6.1 概要

FDPSでは独自の整数型、実数型、ベクトル型、対称行列型、PS::SEARCH_MODE 型、列拳型が定義されている。整数型、実数型、ベクトル型、対称行列型に関しては必ずしもここに挙げるものを用いる必要はないが、これらを用いることを推奨する。PS::SEARCH_MODE型、列拳型は必ず用いる必要がある。以下、整数型、実数型、ベクトル型、対称行列型、PS::SEARCH_MODE型、列拳型の順に記述する。

6.2 整数型

6.2.1 概要

整数型には PS::S32, PS::S64, PS::U32, PS::U64 がある。以下、順にこれらを記述する。

6.2.2 PS::S32

PS::S32 は以下のように定義されている。すなわち 32bit の符号付き整数である。

ソースコード 1: S32

```
namespace ParticleSimulator {
   typedef int S32;
}
```

6.2.3 PS::S64

PS::S64 は以下のように定義されている。すなわち 64bit の符号付き整数である。

ソースコード 2: S64

```
1 namespace ParticleSimulator {
2    typedef long long int S64;
3 }
```

6.2.4 PS::U32

PS::U32 は以下のように定義されている。すなわち 32bit の符号なし整数である。

```
ソースコード 3: U32
```

```
1 namespace ParticleSimulator {
2    typedef unsigned int U32;
3 }
```

6.2.5 PS::U64

PS::U64 は以下のように定義されている。すなわち 64bit の符号なし整数である。

ソースコード 4: U64

```
1 namespace ParticleSimulator {
2     typedef unsigned long long int U64;
3 }
```

6.2.6 PS::Count_t

カウント数を表す為の型。現在はPS::U64型として定義されている。

ソースコード 5: Count_t

```
1 namespace ParticleSimulator {
2    typedef U64 Count_t;
3 }
```

6.3 実数型

6.3.1 概要

実数型には PS::F32, PS::F64 がある。以下、順にこれらを記述する。

6.3.2 PS::F32

PS::F32 は以下のように定義されている。すなわち 32bit の浮動小数点数である。

```
1 namespace ParticleSimulator {
2    typedef float F32;
3 }
```

6.3.3 PS::F64

PS::F64 は以下のように定義されている。すなわち 64bit の浮動小数点数である。

```
namespace ParticleSimulator {
2 typedef double F64;
3 }
```

6.4 ベクトル型

6.4.1 概要

ベクトル型には 2 次元ベクトル型 PS::Vector 2 と 3 次元ベクトル型 PS::Vector 3 がある。まずこれら 2 つを記述する。最後にこれらベクトル型のラッパーについて記述する。

6.4.2 PS::Vector2

PS::Vector2 は x, y の 2 要素を持つ。これらに対する様々な API や演算子を定義した。それらの宣言を以下に記述する。この節ではこれらについて詳しく記述する。

ソースコード 8: Vector2

```
1 namespace ParticleSimulator{
2
       template <typename T>
3
       class Vector2{
4
       public:
5
           //メンバ変数2要素
6
           T x, y;
7
8
           //コンストラクタ
9
           Vector2();
10
           Vector2(const T _x, const T _y) : x(_x), y(_y) {}
11
           Vector2(const T s) : x(s), y(s) {}
           Vector2(const Vector2 & src) : x(src.x), y(src.y) {}
12
13
           //代入演算子
14
15
           const Vector2 & operator = (const Vector2 & rhs);
16
           //[]演算子
17
18
           const T & opertor[](const int i);
           T & operator[](const int i);
19
20
21
           //加減算
22
           Vector2 operator + (const Vector2 & rhs) const;
23
           const Vector2 & operator += (const Vector2 & rhs);
24
           Vector2 operator - (const Vector2 & rhs) const;
25
           const Vector2 & operator -= (const Vector2 & rhs);
26
           //ベクトルスカラ積
27
           Vector2 operator * (const T s) const;
28
29
           const Vector2 & operator *= (const T s);
```

```
30
           friend Vector2 operator * (const T s,
                                       const Vector2 & v);
31
32
           Vector2 operator / (const T s) const;
           const Vector2 & operator /= (const T s);
33
34
35
           //内積
           T operator * (const Vector2 & rhs) const;
36
37
           //外積(返り値はスカラ!!)
38
39
           T operator ^ (const Vector2 & rhs) const;
40
           //Vector2<U>への型変換
41
42
           template <typename U>
           operator Vector2<U> () const;
43
44
      };
45 }
46 namespace PS = ParticleSimulator;
```

6.4.2.1 コンストラクタ

template<typename T>
PS::Vector2<T>::Vector2()

● 引数

なし。

● 機能

デフォルトコンストラクタ。メンバx,y は0で初期化される。

```
template<typename T>
PS::Vector2<T>::Vector2(const T _x, const T _y)
```

• 引数

x: 入力。const T型。 -y: 入力。const T型。

● 機能

メンバx、yをそれぞれx、yで初期化する。

template<typename T>

PS::Vector2<T>::Vector2(const T s);

• 引数

s: 入力。const T型。

● 機能

メンバx、yを両方ともsの値で初期化する。

6.4.2.2 コピーコンストラクタ

template<typename T>

PS::Vector2<T>::Vector2(const PS::Vector2<T> & src)

• 引数

src: 入力。const PS::Vector2<T> &型。

● 機能

コピーコンストラクタ。src で初期化する。

6.4.2.3 メンバ変数

template<typename T>

PS::Vector2<T>::x

template<typename T>

PS::Vector2<T>::y

● 機能

メンバx、yを直接操作出来る。

6.4.2.4 代入演算子

template<typename T>

const PS::Vector2<T> & PS::Vector2<T>::operator =

(const PS::Vector2<T> & rhs);

• 引数

rhs: 入力。const PS::Vector2<T> &型。

● 返り値

const PS::Vector2<T> &型。rhs の x,y の値を自身のメンバ x,y に代入し自身の参照を返す。代入演算子。

6.4.2.5 [] 演算子

• 引数

i: 入力。const int 型。

• 返り値

const <T> &型。ベクトルの i 成分を返す。

● 備考

直接メンバ変数を指定する場合に比べ、処理が遅くなることがある。

• 引数

i: 入力。const int 型。

● 返り値

<T> &型。ベクトルのi成分を返す。

● 備考

直接メンバ変数を指定する場合に比べ、処理が遅くなることがある。

6.4.2.6 加減算

● 引数

rhs: 入力。const PS::Vector2<T> &型。

● 返り値

PS::Vector2<T>型。rhsのx,yの値と自身のメンバx,yの値の和を取った値を返す。

• 引数

rhs: 入力。const PS::Vector2<T> &型。

• 返り値

const PS::Vector2<T> &型。rhsのx,yの値を自身のメンバx,yに足し、自身を返す。

• 引数

rhs: 入力。const PS::Vector2<T> &型。

● 返り値

PS::Vector2 < T > 型。 rhs の x,y の値と自身のメンバ x,y の値の差を取った値を返す。

引数

rhs: 入力。const PS::Vector2<T> &型。

● 返り値

const PS::Vector2<T> &型。自身のメンバ x,y から rhs の x,y を引き自身を返す。

6.4.2.7 ベクトルスカラ積

template<typename T>

PS::Vector2<T> PS::Vector2<T>::operator * (const T s) const;

• 引数

s: 入力。const T型。

● 返り値

PS:: Vector 2 < T > 型。自身のメンバx,y それぞれにs をかけた値を返す。

template<typename T>

const PS::Vector2<T> & PS::Vector2<T>::operator *= (const T s);

• 引数

rhs: 入力。const T型。

● 返り値

const PS::Vector2<T> &型。自身のメンバx,y それぞれにsをかけ自身を返す。

template<typename T>

PS::Vector2<T> PS::Vector2<T>::operator / (const T s) const;

• 引数

s: 入力。const T型。

● 返り値

PS::Vector2<T> 型。自身のメンバx,y それぞれをsで割った値を返す。

template<typename T>

const PS::Vector2<T> & PS::Vector2<T>::operator /= (const T s);

• 引数

rhs: 入力。const T型。

● 返り値

const PS::Vector2<T> &型。自身のメンバ x,y それぞれを s で割り自身を返す。

6.4.2.8 内積、外積

template<typename T>
T PS::Vector2<T>::operator * (const PS::Vector2<T> & rhs) const;

• 引数

rhs: 入力。const PS::Vector2<T> &型。

● 返り値

T型。自身と rhs の内積を取った値を返す。

template<typename T>
T PS::Vector2<T>::operator ^ (const PS::Vector2<T> & rhs) const;

• 引数

rhs: 入力。const PS::Vector2<T> &型。

• 返り値

T型。自身と rhs の外積を取った値を返す。

6.4.2.9 Vector2<U>への型変換

template<typename T>
template <typename U>
PS::Vector2<T>::operator PS::Vector2<U> () const;

• 引数

なし。

● 返り値

const PS::Vector2<U>型。

● 機能

const PS::Vector2<T> 型を const PS::Vector2<U> 型にキャストする。

6.4.3 PS::Vector3

PS:: Vecotr3 は x, y, z の 3 要素を持つ。これらに対する様々な API や演算子を定義した。 それらの宣言を以下に記述する。この節ではこれらについて詳しく記述する。

ソースコード 9: Vector3

```
1 namespace ParticleSimulator{
       template <typename T>
       class Vector3{
3
4
       public:
           //メンバ変数は以下の二つのみ。
5
6
           T x, y, z;
7
8
           //コンストラクタ
           Vector3() : x(T(0)), y(T(0)), z(T(0)) {}
9
           Vector3(const T _x, const T _y, const T _z) : x(_x), y(
10
                _y), z(_z) {}
           Vector3(const T s) : x(s), y(s), z(s) {}
11
12
           Vector3(const Vector3 & src) : x(src.x), y(src.y), z(
                src.z) {}
13
           //代入演算子
14
15
           const Vector3 & operator = (const Vector3 & rhs);
16
           //[]演算子
17
           const T & opertor[](const int i);
18
19
           T & operator[](const int i);
20
           //加減算
21
22
           Vector3 operator + (const Vector3 & rhs) const;
23
           const Vector3 & operator += (const Vector3 & rhs);
24
           Vector3 operator - (const Vector3 & rhs) const;
25
           const Vector3 & operator -= (const Vector3 & rhs);
26
           //ベクトルスカラ積
27
           Vector3 operator * (const T s) const;
28
29
           const Vector3 & operator *= (const T s);
           friend Vector3 operator * (const T s, const Vector3 & v
30
                );
31
           Vector3 operator / (const T s) const;
32
           const Vector3 & operator /= (const T s);
```

```
33
          //内積
34
35
          T operator * (const Vector3 & rhs) const;
36
           //外積(返り値はスカラ!!)
37
          T operator ^ (const Vector3 & rhs) const;
38
39
           //Vector3<U>への型変換
40
41
           template <typename U>
          operator Vector3<U> () const;
42
43
      };
44 }
```

6.4.3.1 コンストラクタ

```
template<typename T>
PS::Vector3<T>::Vector3()
```

- 引数なし。
- 機能

デフォルトコンストラクタ。メンバx,y は0で初期化される。

```
template<typename T>
PS::Vector3<T>::Vector3(const T _x, const T _y)
```

• 引数

x: 入力。const T型。 -y: 入力。const T型。

● 機能

メンバx、yをそれぞれx、yで初期化する。

```
template<typename T>
PS::Vector3<T>::Vector3(const T s);
```

● 引数

s: 入力。const T型。

● 機能

メンバx、yを両方ともsの値で初期化する。

6.4.3.2 コピーコンストラクタ

template<typename T>

PS::Vector3<T>::Vector3(const PS::Vector3<T> & src)

• 引数

src: 入力。const PS::Vector3<T> &型。

● 機能

コピーコンストラクタ。src で初期化する。

6.4.3.3 メンバ変数

template<typename T>

PS::Vector3<T>::x

template<typename T>

PS::Vector3<T>::y

template<typename T>

PS::Vector3<T>::z

● 機能

メンバx、y、zを直接操作出来る。

6.4.3.4 代入演算子

template<typename T>

const PS::Vector3<T> & PS::Vector3<T>::operator =

(const PS::Vector3<T> & rhs);

● 引数

rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。

● 返り値

const PS::Vector3<T> &型。rhs の x,y の値を自身のメンバ x,y に代入し自身の参照を返す。代入演算子。

6.4.3.5 [] 演算子

• 引数

i: 入力。const int 型。

● 返り値

const <T> &型。ベクトルの i 成分を返す。

● 備考

直接メンバ変数を指定する場合に比べ、処理が遅くなることがある。

• 引数

i: 入力。const int 型。

● 返り値

<T> &型。ベクトルのi成分を返す。

● 備考

直接メンバ変数を指定する場合に比べ、処理が遅くなることがある。

6.4.3.6 加減算

引数

rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。

● 返り値

PS::Vector3<T>型。rhsのx,yの値と自身のメンバx,yの値の和を取った値を返す。

• 引数

rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。

● 返り値

const PS::Vector3<T> &型。rhsのx,yの値を自身のメンバx,y に足し、自身を返す。

• 引数

rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。

● 返り値

PS::Vector3<T>型。rhsのx,yの値と自身のメンバx,yの値の差を取った値を返す。

• 引数

rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。

● 返り値

const PS::Vector3<T> &型。自身のメンバ x,y から rhs の x,y を引き自身を返す。

6.4.3.7 ベクトルスカラ積

template<typename T>

PS::Vector3<T> PS::Vector3<T>::operator * (const T s) const;

• 引数

s: 入力。const T型。

● 返り値

PS::Vector3<T>型。自身のメンバx,y それぞれにs をかけた値を返す。

template<typename T>

const PS::Vector3<T> & PS::Vector3<T>::operator *= (const T s);

• 引数

rhs: 入力。const T型。

● 返り値

const PS::Vector3<T> &型。自身のメンバx,y それぞれにsをかけ自身を返す。

template<typename T>

PS::Vector3<T> PS::Vector3<T>::operator / (const T s) const;

• 引数

s: 入力。const T型。

● 返り値

PS:: Vector 3 < T > 型。自身のメンバx,y それぞれをs で割った値を返す。

template<typename T>

const PS::Vector3<T> & PS::Vector3<T>::operator /= (const T s);

● 引数

rhs: 入力。const T型。

● 返り値

const PS::Vector3<T> &型。自身のメンバx,y それぞれをsで割り自身を返す。

6.4.3.8 内積、外積

template<typename T>

T PS::Vector3<T>::operator * (const PS::Vector3<T> & rhs) const;

• 引数

rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。

● 返り値

T型。自身と rhs の内積を取った値を返す。

template<typename T>

T PS::Vector3<T>::operator ^ (const PS::Vector3<T> & rhs) const;

引数

rhs: 入力。const PS::Vector3<T> &型。

● 返り値

T型。自身と rhs の外積を取った値を返す。

6.4.3.9 Vector3<U>への型変換

template<typename T>

template <typename U>

PS::Vector3<T>::operator PS::Vector3<U> () const;

• 引数

なし

● 返り値

const PS::Vector3<U>型。

● 機能

const PS::Vector3<T>型をconst PS::Vector3<U>型にキャストする。

6.4.4 ベクトル型のラッパー

ベクトル型のラッパーの定義を以下に示す。

ソースコード 10: vectorwrapper

```
1 namespace ParticleSimulator{
2
       typedef Vector2<F32> F32vec2;
3
       typedef Vector3<F32> F32vec3;
4
       typedef Vector2<F64> F64vec2;
       typedef Vector3<F64> F64vec3;
6 #ifdef PARTICLE_SIMULATOR_TWO_DIMENSION
7
       typedef F32vec2 F32vec;
8
       typedef F64vec2 F64vec;
9 #else
10
       typedef F32vec3 F32vec;
       typedef F64vec3 F64vec;
11
12 #endif
13 }
```

すなわち PS::F32vec2, PS::F32vec3, PS::F64vec2, PS::F64vec3 はそれぞれ単精度 2 次元ベクトル、倍精度 2 次元ベクトル、単精度 3 次元ベクトル、倍精度 3 次元ベクトルである。FDPS で扱う空間座標系を 2 次元とした場合、PS::F32vec と PS::F64vec はそれぞれ単精度 2 次元ベクトル、倍精度 2 次元ベクトルとなる。一方、FDPS で扱う空間座標系を 3 次元とした場合、PS::F32vec と PS::F64vec はそれぞれ単精度 3 次元ベクトル、倍精度 3 次元ベクトルとなる。

6.5 対称行列型

6.5.1 概要

対称行列型には 2x2 対称行列型 PS::MatrixSym2 と 3x3 対称行列型 PS::MatrixSym3 がある。まずこれら 2 つを記述する。最後にこれら対称行列型のラッパーについて記述する。

6.5.2 PS::MatrixSym2

PS::MatrixSym2 は xx, yy, xy の 3 要素を持つ。これらに対する様々な API や演算子を定義した。それらの宣言を以下に記述する。この節ではこれらについて詳しく記述する。

ソースコード 11: MatrixSym2

```
1 namespace ParticleSimulator{
2
      template < class T>
3
      class MatrixSym2{
4
      public:
          // メンバ変数3要素
5
6
          T xx, yy, xy;
7
           // コンストラクタ
8
9
           MatrixSym2() : xx(T(0)), yy(T(0)), xy(T(0)) {}
           MatrixSym2(const T _xx, const T _yy, const T _xy)
10
11
               : xx(_xx), yy(_yy), xy(_xy) {}
           MatrixSym2(const T s) : xx(s), yy(s), xy(s){}
12
           MatrixSym2(const MatrixSym2 & src) : xx(src.xx), yy(src
13
                .yy), xy(src.xy) {}
14
           // 代入演算子
15
16
           const MatrixSym2 & operator = (const MatrixSym2 & rhs);
17
18
           // 加減算
19
           MatrixSym2 operator + (const MatrixSym2 & rhs) const;
           const MatrixSym2 & operator += (const MatrixSym2 & rhs)
20
                 const;
           MatrixSym2 operator - (const MatrixSym2 & rhs) const;
21
22
           const MatrixSym2 & operator -= (const MatrixSym2 & rhs)
                 const;
23
24
           // トレースの計算
25
           T getTrace() const;
26
27
           // MatrixSym2<U>への型変換
28
           template <typename U>
29
           operator MatrixSym2 < U > () const;
30
      }
31 }
32 namespace PS = ParticleSimulator;
```

6.5.2.1 コンストラクタ

```
template<typename T>
PS::MatrixSym2<T>::MatrixSym2();
```

• 引数

なし。

● 機能

デフォルトコンストラクタ。メンバxx,yy,xyは0で初期化される。

• 引数

```
_xx: 入力。const T型。
_yy: 入力。const T型。
_xy: 入力。const T型。
```

● 機能

メンバxx、yy、xyをそれぞれxx、yy、xyで初期化する。

```
template<typename T>
PS::MatrixSym2<T>::MatrixSym2(const T s);
```

• 引数

s: 入力。const T型。

● 機能

メンバxx、yy、xy すべてをsの値で初期化する。

6.5.2.2 コピーコンストラクタ

template<typename T>

PS::MatrixSym2<T>::MatrixSym2(const PS::MatrixSym2<T> & src)

• 引数

src: 入力。const PS::MatrixSym2<T> &型。

● 機能

コピーコンストラクタ。src で初期化する。

6.5.2.3 代入演算子

template<typename T>

• 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym2<T> &型。

● 返り値

const PS::MatrixSym2<T> &型。rhsのxx,yy,xyの値を自身のメンバxx,yy,xyに代入し自身の参照を返す。代入演算子。

6.5.2.4 加減算

template<typename T>

PS::MatrixSym2<T> PS::MatrixSym2<T>::operator +

(const PS::MatrixSym2<T> & rhs) const;

● 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym2<T> &型。

● 返り値

PS::MatrixSym2<T> 型。rhsのxx,yy,xyの値と自身のメンバxx,yy,xyの値の和を取った値を返す。

• 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym2<T> &型。

● 返り値

const PS::MatrixSym2<T> &型。rhsのxx,yy,xyの値を自身のメンバxx,yy,xy に足し、自身を返す。

• 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym2<T> &型。

● 返り値

PS::MatrixSym2<T>型。rhsのxx,yy,xyの値と自身のメンバxx,yy,xyの値の差を取った値を返す。

• 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym2<T> &型。

● 返り値

const PS::MatrixSym2<T> &型。自身のメンバ xx,yy,xy から rhs の xx,yy,xy を引き自身を返す。

6.5.2.5 トレースの計算

```
template<typename T>
T PS::MatrixSym2<T>::getTrace() const;
```

• 引数

なし

● 返り値

T型。

● 機能

トレースを計算し、その結果を返す。

6.5.2.6 MatrixSym2<U>への型変換

```
template<typename T>
template<typename U>
PS::MatrixSym2<T>::operator PS::MatrixSym2<U> () const;
```

● 引数

なし。

● 返り値

const PS::MatrixSym2<U>型。

● 機能

const PS::MatrixSym2<T> 型を const PS::MatrixSym2<U> 型にキャストする

6.5.3 PS::MatrixSym3

PS::MatrixSym3 は xx, yy, zz, xy, xz, yz の 6 要素を持つ。これらに対する様々な API や 演算子を定義した。それらの宣言を以下に記述する。この節ではこれらについて詳しく記述 する。

ソースコード 12: MatrixSym3

```
xy(T(0)), xz(T(0)), yz(T(0))  {}
10
11
           MatrixSym3(const T _xx, const T _yy, const T _zz,
12
                      const T _xy, const T _xz, const T _yz )
                           : xx(_xx), yy(_yy), zz(_zz),
13
                           xy(_xy), xz(_xz), yz(_yz) {}
14
           MatrixSym3(const T s) : xx(s), yy(s), zz(s),
15
                                    xy(s), xz(s), yz(s) {}
16
           MatrixSym3(const MatrixSym3 & src) :
17
               xx(src.xx), yy(src.yy), zz(src.zz),
18
19
               xy(src.xy), xz(src.xz), yz(src.yz) {}
20
           // 代入演算子
21
           const MatrixSym3 & operator = (const MatrixSym3 & rhs);
22
23
           // 加減算
24
25
           MatrixSym3 operator + (const MatrixSym3 & rhs) const;
26
           const MatrixSym3 & operator += (const MatrixSym3 & rhs)
                  const;
27
           MatrixSym3 operator - (const MatrixSym3 & rhs) const;
           const MatrixSym3 & operator -= (const MatrixSym3 & rhs)
28
                  const;
29
30
           // トレースを取る
31
           T getTrace() const;
32
           // MatrixSym3 <U>への型変換
33
           template <typename U>
34
           operator MatrixSym3 < U > () const;
35
36
       }
37 }
38 namespace PS = ParticleSimulator;
```

6.5.3.1 コンストラクタ

```
template<typename T>
PS::MatrixSym3<T>::MatrixSym3();
```

引数

なし。

● 機能

デフォルトコンストラクタ。6要素は0で初期化される。

• 引数

```
xx: 入力。const T型。
-yy: 入力。const T型。
zz: 入力。const T型。
xy: 入力。const T型。
xx: 入力。const T型。
-yz: 入力。const T型。
```

● 機能

メンバxx、yy、zz、xy、xz、yzをそれぞれxx、yy、zz、xy、xz、yzで初期化する。

```
template<typename T>
PS::MatrixSym3<T>::MatrixSym3(const T s);
```

• 引数

s: 入力。const T型。

● 機能

6要素すべてをsの値で初期化する。

6.5.3.2 コピーコンストラクタ

```
template<typename T>
PS::MatrixSym3<T>::MatrixSym3(const PS::MatrixSym3<T> & src)
```

• 引数

src: 入力。const PS::MatrixSym3<T> &型。

● 機能

コピーコンストラクタ。src で初期化する。

6.5.3.3 代入演算子

• 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym3<T> &型。

● 返り値

const PS::MatrixSym3<T> &型。rhs の 6 要素それぞれの値を自身の 6 要素それぞれ に代入し自身の参照を返す。代入演算子。

6.5.3.4 加減算

• 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym3<T> &型。

● 返り値

PS::MatrixSym3<T> 型。rhs の 6 要素それぞれの値と自身の 6 要素の値の和を取った値を返す。

• 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym3<T> &型。

● 返り値

const PS::MatrixSym3<T> &型。rhs の 6 要素それぞれの値を自身の 6 要素それぞれ に足し、自身を返す。

template<typename T>

PS::MatrixSym3<T> PS::MatrixSym3<T>::operator -

(const PS::MatrixSym3<T> & rhs) const;

● 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym3<T> &型。

● 返り値

PS::MatrixSym3<T> 型。rhs の 6 要素それぞれの値と自身の 6 要素それぞれの値の差を取った値を返す。

template<typename T>

• 引数

rhs: 入力。const PS::MatrixSym3<T> &型。

● 返り値

const PS::MatrixSym3<T> &型。自身の 6 要素それぞれから rhs の 6 要素それぞれを 引き自身を返す。

6.5.3.5 トレースの計算

template<typename T>

T PS::MatrixSym3<T>::getTrace() const;

• 引数

なし

• 返り値

Τ型。

● 機能

トレースを計算し、その結果を返す。

6.5.3.6 MatrixSym3<U>への型変換

```
template<typename T>
template<typename U>
PS::MatrixSym3<T>::operator PS::MatrixSym3<U> () const;
```

• 引数

なし。

● 返り値

const PS::MatrixSym3<U>型。

● 機能

const PS::MatrixSym3<T> 型を const PS::MatrixSym3<U> 型にキャストする

6.5.4 対称行列型のラッパー

対称行列型のラッパーの定義を以下に示す。

ソースコード 13: matrixsymwrapper

```
1 namespace ParticleSimulator{
2
       typedef MatrixSym2 < F32 > F32mat2;
3
       typedef MatrixSym3 < F32 > F32mat3;
       typedef MatrixSym2 < F64 > F64mat2;
5
       typedef MatrixSym3 < F64 > F64mat3;
6 #ifdef PARTICLE_SIMULATOR_TWO_DIMENSION
7
       typedef F32mat2 F32mat;
8
       typedef F64mat2 F64mat;
9 #else
10
       typedef F32mat3 F32mat;
11
       typedef F64mat3 F64mat;
12 #endif
13 }
14 namespace PS = ParticleSimulator;
```

すなわち PS::F32mat2, PS::F32mat3, PS::F64mat2, PS::F64mat3 はそれぞれ単精度 2x2 対称行列、倍精度 2x2 対称行列、単精度 3x3 対称行列、倍精度 3x3 対称行列である。FDPS で扱う空間座標系を 2 次元とした場合、PS::F32mat と PS::F64mat はそれぞれ単精度 2x2 対称行列、倍精度 2x2 対称行列となる。一方、FDPS で扱う空間座標系を 3 次元とした場合、PS::F32mat と PS::F64mat はそれぞれ単精度 3x3 対称行列、倍精度 3x3 対称行列となる。

6.6 PS::SEARCH_MODE型

6.6.1 概要

本節では、PS::SEARCH_MODE 型について記述する。PS::SEARCH_MODE 型は相互作用ツリークラスのテンプレート引数としてのみ使用されるものである。この型によって、相互作用ツリークラスで計算する相互作用のモードを決定する。PS::SEARCH_MODE 型には以下がある:

- PS::SEARCH_MODE_LONG
- PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF
- PS::SEARCH_MODE_GATHER
- PS::SEARCH_MODE_SCATTER
- PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY
- PS::SEARCH_MODE_LONG_SCATTER
- PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_SCATTER

以下で、それぞれが対応する相互作用のモードについて記述する。

6.6.2 PS::SEARCH_MODE_LONG

この型を使用するのは、遠くの粒子からの寄与を複数の粒子にまとめた超粒子からの寄与として計算する場合である。開放境界条件における重力やクーロン力に適用できる。

6.6.3 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF

この型を使用するのは、遠くの粒子からの寄与を複数の粒子にまとめた超粒子からの寄与として計算し、かつ有限の距離までの寄与しか計算しない場合である。周期境界条件における重力やクーロン力 (Particle Mesh 法の並用が必要) などに適用できる。

6.6.4 PS::SEARCH_MODE_GATHER

この型を使用するのは、相互作用の到達距離が有限でかつ、その到達距離が i 粒子の大きさで決まる場合である。

6.6.5 PS::SEARCH_MODE_SCATTER

この型を使用するのは、相互作用の到達距離が有限でかつ、その到達距離がj 粒子の大きさで決まる場合である。

6.6.6 PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY

この型を使用するのは、相互作用の到達距離が有限でかつ、その到達距離がi,j粒子のうち大きいほうのサイズで決まる場合である。

6.6.7 PS::SEARCH_MODE_LONG_SCATTER

基本的には SEARCH_MODE_LONG と同じであるが、i 粒子と j 粒子の距離が j 粒子の探査半径子よりも短い場合は、その j 粒子は超粒子に含めない。

6.6.8 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_SCATTER

未実装。

6.7 列举型

6.7.1 概要

本節ではFDPSで定義されている列挙型について記述する。列挙型にはBOUNDARY_CONDITION型とINTERACTION_LIST_MODE型が存在する。以下、各列挙型について記述する。

6.7.2 PS::BOUNDARY_CONDITION型

6.7.2.1 概要

BOUNDARY_CONDITION型は境界条件を指定するためのデータ型である。これは以下のように定義されている。

ソースコード 14: boundary condition

```
1 namespace ParticleSimulator{
2
       enum BOUNDARY_CONDITION{
3
           BOUNDARY_CONDITION_OPEN,
4
           BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_X,
           BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_Y,
5
6
           BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_Z,
7
           BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XY,
8
           BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XZ,
9
           BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_YZ,
           BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XYZ,
10
11
           BOUNDARY_CONDITION_SHEARING_BOX,
12
           BOUNDARY_CONDITION_USER_DEFINED,
13
       };
14 }
```

以下にどの変数がどの境界条件に対応するかを記述する。

6.7.2.2 PS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN

開放境界となる。

6.7.2.3 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_X

x 軸方向のみ周期境界、その他の軸方向は開放境界となる。周期の境界の下限は閉境界、 上限は開境界となっている。この境界の規定はすべての軸方向にあてはまる。

6.7.2.4 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_Y

y軸方向のみ周期境界、その他の軸方向は開放境界となる。

6.7.2.5 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_Z

z 軸方向のみ周期境界、その他の軸方向は開放境界となる。

6.7.2.6 PS::BOUNDARY CONDITION PERIODIC XY

x,y軸方向のみ周期境界、その他の軸方向は開放境界となる。

6.7.2.7 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XZ

x,z軸方向のみ周期境界、その他の軸方向は開放境界となる。

6.7.2.8 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_YZ

y, z 軸方向のみ周期境界、その他の軸方向は開放境界となる。

6.7.2.9 PS::BOUNDARY_CONDITION_PERIODIC_XYZ

x, y, z軸方向すべてが周期境界となる。

6.7.2.10 PS::BOUNDARY_CONDITION_SHEARING_BOX

未実装。

6.7.2.11 PS::BOUNDARY_CONDITION_USER_DEFINED

未実装。

6.8 PS::TimeProfile

6.8.1 概要

本節では、PS::TimeProfile 型について記述する。PS::TimeProfile 型は FDPS で使われる 3つのクラス、領域分割クラス、粒子群クラス、相互作用ツリークラス、各メソッドの計算時間を格納するクラスである。これら3つのクラスには PS::TimeProfile getTimeProfile() というメソッドが存在し、このメソッドをつかって、ユーザーは各メソッドの計算時間を取得出来る。

このクラスは以下のように記述されている。

ソースコード 15: TimeProfile

```
1 namespace ParticleSimulator{
2
       class TimeProfile{
3
       publid:
4
           F64 collect_sample_particle;
5
           F64 decompose_domain;
           F64 exchange_particle;
6
7
           F64 make_local_tree;
8
           F64 make_global_tree;
9
           F64 calc_force;
           F64 calc_moment_local_tree;
10
11
           F64 calc_moment_global_tree;
12
           F64 make_LET_1st;
           F64 make_LET_2nd;
13
14
           F64 exchange_LET_1st;
           F64 exchange_LET_2nd;
15
16
       };
17 }
```

6.8.1.1 加算

```
PS::TimeProfile PS::TimeProfile::operator +

(const PS::TimeProfile & rhs) const;
```

• 引数

rhs: 入力。const TimeProfile &型。

● 返り値

PS::TimeProfile型。rhsのすべてのメンバ変数の値と自身のメンバ変数の値の和を取った値を返す。

6.8.1.2 縮約

PS::F64 PS::TimeProfile::getTotalTime() const;

- 引数なし。
- 返り値

PS::F64型。すべてのメンバ変数の値の和を返す。

6.8.1.3 初期化

void PS::TimeProfile::clear();

- 引数なし。
- 返り値なし。
- 機能

すべてのメンバ変数に0を代入する。

7 ユーザー定義クラス・ユーザー定義関数オブジェクト

7.1 概要

本節では、ユーザーが定義するクラスとファンクタについて記述する。ユーザー定義クラスとなるのは、FullParticle クラス、EssentialParticle J クラス、EssentialParticle J クラス、Moment クラス、SuperParticle J クラス、Force クラス、ヘッダクラスである。またユーザー定義の関数オブジェクトには、関数オブジェクト calcForceEpEp、calcForceSpEp がある。

FullParticle クラスは、ある 1 粒子の情報すべてを持つクラスであり、粒子群クラスにテンプレート引数として渡されるものである (節 2.3 の手順 0)。

関数オブジェクト calcForceEpEp と calcForceSpEp は、それぞれ j 粒子から i 粒子への作用を計算する関数オブジェクトと超粒子から i 粒子への作用を計算する関数オブジェクトである。これらは相互作用ツリークラスの API の引数として渡されるものである (節 2.3 の手順 0)。超粒子を必要とする PS::SEARCH_MODE 型 (PS::SEARCH_MODE_LONG か PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF) 以外を使用する場合には、関数オブジェクト calcForceSpEp を定義する必要はない。

EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラス、Moment クラス、SuperParticleJ クラス、Force クラスは粒子間の相互作用の定義を補助するものである。これらのクラスのうち EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラス、Force クラスはそれぞれ相互作用を計算する際に i 粒子に必要な情報、相互作用を計算する際に j 粒子に必要な情報、相互作用の結果の情報を持つ。これらは FullParticle クラスのサブセットであるため、これらを FullParticle クラスで代用することも可能である。しかし、FullParticle クラスは相互作用の定義に必要のないデータを多く含む場合も考えられるため、計算コストを軽減したいならば、これらのクラスを使用することを検討するべきである。Moment クラスと SuperParticleJ クラスは、それぞれツリーセルのモーメント情報を持つクラスと超粒子に必要な情報を持つ SuperParticleJ クラスである。ユーザーが定義する必要があるのは、超粒子を使う必要がある場合、すなわち PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG か PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF を選んだ場合のみである。

ヘッダクラスは入出力ファイルのヘッダ情報を持つ。

この節で記述するのは、これらのクラスや関数オブジェクトを定義する際の規定である。 ユーザーはこれらの間でのデータのやりとりや、関数オブジェクト内でのデータの加工についてコードに書く必要がある。これらは上に挙げたクラスのメンバ関数と関数オブジェクト内で行われる。以下、必要なメンバ関数とその規定について記述する。

7.2 FullParticle クラス

7.2.1 概要

FullParticle クラスは粒子情報すべてを持つクラスであり、節 2.3 の手順 0 で、粒子群クラスに渡されるユーザー定義クラスの 1 つである。ユーザーはこのクラスに対して、どのようなメンバ変数、メンバ関数を定義してもかまわない。ただし、FDPS から FullParticle クラ

スの情報にアクセスする ために、ユーザーはいくつかの決まった名前のメンバ関数を定義する必要がある。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数と、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

7.2.2 前提

この節の中では、以下のように、FullParticle クラスとして FP というクラスを一例とする。FP という名前は自由に変えることができる。

class FP;

7.2.3 必要なメンバ関数

7.2.3.1 概要

常に必要なメンバ関数はFP::getPosとFP::copyFromForceである。FP::getPosはFullParticleの位置情報をFDPSに読み込ませるための関数で、FP::copyFromForceは計算された相互作用の結果をFullParticleに書き戻す関数である。これらのメンバ関数の記述例と解説を以下に示す。

7.2.3.2 FP::getPos

```
class FP {
public:
    PS::F64vec getPos() const;
};
```

• 引数

なし

返値

PS::F32vec 型または PS::F64vec 型。FP クラスのオブジェクトの位置情報を保持したメンバ変数。

機能

FP クラスのオブジェクトの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

7.2.3.3 FP::copyFromForce

```
class Force;

class FP {
  public:
    void copyFromForce(const Force & force);
};
```

• 引数

force: 入力。const Force &型。粒子の相互作用の計算結果を保持。

● 返値

なし。

● 機能

粒子の相互作用の計算結果を FP クラスへ書き戻す。

7.2.4 場合によっては必要なメンバ関数

7.2.4.1 概要

本節では、以下に示す場合に必要となるメンバ関数について記述する:

- [1] 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を 用いる場合
- [2] 粒子群クラスのファイル入出力 API を用いる場合
- [3] 粒子群クラスの API である ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain を用いる場合
- [4] 拡張機能の Particle Mesh クラスを用いる場合

7.2.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合

7.2.4.2.1 FP::getRSearch

```
class FP {
public:
    PS::F64 getRSearch() const;
};
```

● 引数

なし

● 返値

PS::F32型またはPS::F64型。 FP クラスのオブジェクトの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数。

● 機能

FP クラスのオブジェクトの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数を返す。

7.2.4.3 粒子群クラスのファイル入出力 API を用いる場合

粒子群クラスのファイル入出力 API である ParticleSystem::readParticleAscii, ParticleSystem::writeParticleAscii を使用するときにそれぞれ readAscii, writeAscii というメンバ関数が必要となる (readAscii、writeAscii 以外の名前を使うことも可能。詳しくは節 9.1.3.2.3 を参照)。以下、readAscii と writeAscii の規定について記述する。

7.2.4.3.1 FP::readAscii

```
class FP {
public:
    void readAscii(FILE *fp);
};
```

• 引数

fp: FILE *型。粒子データの入力ファイルを指すファイルポインタ。

● 返値

なし。

● 機能

粒子データの入力ファイルから FP クラスの情報を読み取る。

7.2.4.3.2 FP::writeAscii

```
class FP {
public:
    void writeAscii(FILE *fp);
};
```

• 引数

fp: FILE *型。粒子データの出力ファイルを指すファイルポインタ。

● 返値

なし。

● 機能

粒子データの出力ファイルへ FP クラスの情報を書き出す。

7.2.4.4 ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain を用いる場合

7.2.4.4.1 FP::setPos

```
class FP {
public:
    void setPos(const PS::F64vec pos_new);
};
```

• 引数

pos_new: 入力。const PS::F32vec または const PS::F64vec 型。FDPS 側で修正した粒子の位置情報。

● 返値

なし。

● 機能

FDPS が修正した粒子の位置情報を FP クラスのオブジェクトの位置情報に書き込む。

7.2.4.5 Particle Mesh クラスを用いる場合

Particle Mesh クラスを用いる場合には、メンバ関数 FP::getChargeParticleMesh と FP::copyFromForceParticleMesh を用意する必要がある。以下にそれぞれの規定を記述する。

7.2.4.5.1 FP::getChargeParticleMesh

```
class FP {
public:
    PS::F64 getChargeParticleMesh() const;
};
```

• 引数

なし。

● 返値

PS::F32 型または PS::F64 型。 1 つの粒子の質量または電荷の変数を返す。

● 機能

1つの粒子の質量または電荷を表すメンバ変数を返す。

7.2.4.5.2 FP::copyFromForceParticleMesh

```
class FP {
public:
    void copyFromForceParticleMesh(const PS::F32vec & acc_pm);
};
```

• 引数

acc_pm: const PS::F32vec 型または const PS::F64vec 型。 1 つの粒子の Particle Mesh による力の計算結果。

● 返値

なし。

● 機能

1つの粒子の Particle Mesh による力の計算結果をこの粒子のメンバ変数に書き込む。

7.3 EssentialParticleI クラス

7.3.1 概要

EssentialParticleI クラスは相互作用の計算に必要な i 粒子の情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。EssentialParticleI クラスは FullParticle クラス (節 7.2) のサブセットである。FDPS は、このクラスのデータにアクセスする必要がある。そのため、EssentialParticleI クラスはいくつかのメンバ関数を持つ必要がある。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数と、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

7.3.2 前提

この節の中では、EssentialParticleI クラスとして EPI というクラスを一例として使う。また、FullParticle クラスの一例として FP というクラスを使う。EPI, FP というクラス名は変更可能である。

EPIと FP の宣言は以下の通りである。

```
class FP;
class EPI;
```

7.3.3 必要なメンバ関数

7.3.3.1 概要

常に必要なメンバ関数は EPI::getPos と EPI::copyfromFP である。EPI::getPos は EPI クラスの位置情報を FDPS に読み込ませるための関数で、EPI::copyFromFP は FP クラスの情報を EPI クラスに書きこむ関数である。これらのメンバ関数の記述例と解説を以下に示す。

7.3.3.2 EPI::getPos

```
class EPI {
public:
    PS::F64vec getPos() const;
};
```

• 引数

なし

● 返値

PS::F64vec型。EPIクラスの位置情報を保持したメンバ変数。

機能

EPI クラスのオブジェクトの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

7.3.3.3 EPI::copyFromFP

```
class FP;
class EPI {
public:
    void copyFromFP(const FP & fp);
};
```

• 引数

fp: 入力。const FP &型。FP クラスの情報を持つ。

● 返値

なし。

● 機能

FP クラスの持つ 1 粒子の情報の一部を Essnetial Particle I クラスに書き込む。

7.3.4 場合によっては必要なメンバ関数

7.3.4.1 概要

本節では、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE型に PS::SEARCH_MODE_GATHER または PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY を用いる場合に必要となるメンバ関数ついて記述する。

7.3.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_GATHER または PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY を用いる場合

7.3.4.2.1 EPI::getRSearch

```
class EPI {
public:
    PS::F64 getRSearch() const;
};
```

• 引数

なし

● 返値

PS::F32 型または PS::F64 型。 EPI クラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数。

● 機能

EPIクラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数を返す。

7.4 EssentialParticleJ クラス

7.4.1 概要

EssentialParticleJ クラスは相互作用の計算に必要な j 粒子の情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。EssentialParticleJ クラスは FullParticle クラス (節 7.2) のサブセットである。FDPS は、このクラスのデータにアクセスする必要がある。このために、EssentialParticleJ クラスはいくつかのメンバ関数を持つ必要がある。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数と、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

7.4.2 前提

この節の中では、EssentialParticleJ クラスとして EPJ というクラスを一例として使う。また、FullParticle クラスの一例として FP というクラスを使う。EPJ, FP というクラス名は変更可能である。

EPJと FP の宣言は以下の通りである。

class FP;
class EPJ;

7.4.3 必要なメンバ関数

7.4.3.1 概要

常に必要なメンバ関数は EPJ::getPos と EPJ::copyfromFP である。EPJ::getPos は EPJ クラスの位置情報を FDPS に読み込ませるための関数で、EPJ::copyFromFP は FP クラスの情報を EPJ クラスに書きこむ関数である。これらのメンバ関数の記述例と解説を以下に示す。

7.4.3.2 EPJ::getPos

```
class EPJ {
public:
    PS::F64vec getPos() const;
};
```

• 引数

なし

● 返値

PS::F64vec型。EPJクラスの位置情報を保持したメンバ変数。

機能

EPJクラスの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

7.4.3.3 EPJ::copyFromFP

```
class FP;
class EPJ {
public:
    void copyFromFP(const FP & fp);
};
```

● 引数

fp: 入力。const FP &型。FP クラスの情報を持つ。

● 返値

なし。

• 機能

FP クラスの持つ 1 粒子の情報の一部を EPJ クラスに書き込む。

7.4.4 場合によっては必要なメンバ関数

7.4.4.1 概要

本節では、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合に必要なメンバ 関数、列挙型のBOUNDARY_CONDITION型にPS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN以外を選んだ場合に必要となるメンバ関数について記述する。なお、既存のMoment クラスやSuperParticleJ クラスを用いる際に必要となるメンバ変数はこれら既存のクラスの節を参照のこと。

7.4.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合

7.4.4.2.1 *EPJ*::getRSearch

```
class EPJ {
public:
    PS::F64 getRSearch() const;
};
```

• 引数

なし

● 返値

PS::F32 型または PS::F64 型。 EPJ クラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数。

● 機能

EPJクラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数を返す。

7.4.4.3 BOUNDARY_CONDITION型にPS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN 以外を用いる場合

7.4.4.3.1 EPJ::setPos

```
class EPJ {
  public:
    void setPos(const PS::F64vec pos_new);
};
```

• 引数

pos_new: 入力。const PS::F32vec または const PS::F64vec 型。FDPS 側で修正した粒子の位置情報。

● 返値

なし。

● 機能

FDPS が修正した粒子の位置情報を EPJ クラスの位置情報に書き込む。

7.5 Moment クラス

7.5.1 概要

Moment クラスは近い粒子同士でまとまった複数の粒子のモーメント情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。モーメント情報の例としては、複数粒子の単極子や双極子、さらにこれら粒子の持つ最大の大きさなど様々なものが考えられる。このクラスは、EssentialParticleJ クラスから SuperParticleJ クラスを作るための中間変数のような役割を果す。従って、このクラスが持つメンバ関数は、EssentialParticleJ クラスから情報を読み出してモーメントを計算するメンバ関数、少ない数の粒子のモーメントからそれらの粒子を含むより多くの粒子のモーメントを計算するメンバ関数などがある。

このようなモーメント情報にはある程度決っているものが多いので、それらについては FDPS 側で用意した。これら既存のクラスについてまず記述する。その後にユーザーがモーメントクラスを自作する際に必ず必要なメンバ関数、場合によっては必要になるメンバ関数 について記述する。

7.5.2 既存のクラス

7.5.2.1 概要

FDPS はいくつかの Moment クラスを用意している。これらは相互作用ツリークラスで特定の PS::SEARCH_MODE 型を選んだ場合に有効である。以下、各 PS::SEARCH_MODE 型において選ぶことのできる Moment 型を記述する。 PS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY については Moment クラスを意識してコーディングする必要がないので、これらについては記述しない。

7.5.2.2 PS::SEARCH_MODE_LONG

7.5.2.2.1 PS::MomentMonopole

単極子までを情報として持つクラス。単極子を計算する際の座標系の中心には粒子の重心 や粒子電荷の重心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
    class MomentMonopole {
    public:
        F64 mass;
        F64vec pos;
    };
}
```

- クラス名 PS::MomentMonopole
- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

• 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

7.5.2.2.2 PS::MomentQuadrupole

単極子と四重極子を情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の 中心には粒子の重心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
   class MomentQuadrupole {
    public:
        F64 mass;
        F64vec pos;
        F64mat quad;
    };
}
```

- クラス名 PS::MomentQuadrupole
- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量

pos: 近傍でまとめた粒子の重心

quad: 近傍でまとめた粒子の四重極子

• 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

7.5.2.2.3 PS::MomentMonopoleGeometricCenter

単極子までを情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心に は粒子の幾何中心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

- クラス名 PS::MomentMonopoleGeometricCenter
- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

• 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

7.5.2.2.4 PS::MomentDipoleGeometricCenter

双極子までを情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心に は粒子の幾何中心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

- クラス名 PS::MomentDipoleGeometricCenter
- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

• 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

7.5.2.2.5 PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter

四重極子までを情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心 には粒子の幾何中心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

- クラス名 PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter
- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

quadrupole: 粒子の質量または電荷の四重極子

• 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

7.5.2.3 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF

7.5.2.3.1 PS::MomentMonopoleCutoff

単極子までを情報として持つクラス。単極子を計算する際の座標系の中心には粒子の重心 や粒子電荷の重心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
   class MomentMonopoleCutoff {
    public:
        F64 mass;
        F64vec pos;
   };
}
```

- クラス名 PS::MomentMonopoleCutoff
- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

• 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge, EssentialParticleJ::getPos, EssentialParticleJ::getRSearch を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置、粒子の力の到達距離を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

7.5.3 必要なメンバ関数

7.5.3.1 概要

以下では Moment クラスを定義する際に、必要なメンバ関数を記述する。このとき Moment クラスのクラス名を Mom とする。これは変更自由である。

7.5.3.2 コンストラクタ

```
class Mom {
public:
    Mom ();
};
```

• 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

Mom クラスのオブジェクトの初期化をする。

7.5.3.3 Mom::init

```
class Mom {
public:
    void init();
};
```

● 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

Mom クラスのオブジェクトの初期化をする。

7.5.3.4 Mom::getPos

```
class Mom {
public:
    PS::F32vec getPos() const;
};
```

• 引数

なし

● 返値

PS::F32vec またはPS::F64vec 型。Mom クラスのメンバ変数 pos。

● 機能

Mom クラスのメンバ変数 pos を返す。

7.5.3.5 Mom::getCharge

```
class Mom {
public:
    PS::F32 getCharge() const;
};
```

• 引数

なし

● 返値

PS::F32 または PS::F64 型。 Mom クラスのメンバ変数 mass。

● 機能

Mom クラスのメンバ変数 mass を返す。

7.5.3.6 Mom::accumulateAtLeaf

```
class Mom {
public:
    template <class Tepj>
    void accumulateAtLeaf(const Tepj & epj);
};
```

• 引数

epj: 入力。const Tepj &型。Tepj のオブジェクト。

● 返値

なし。

● 機能

EssentialParticleJクラスのオブジェクトからモーメントを計算する。

7.5.3.7 Mom::accumulate

```
class Mom {
public:
    void accumulate(const Mom & mom);
};
```

● 引数

mom: 入力。const Mom &型。Mom クラスのオブジェクト。

● 返値

なし。

● 機能

Mom クラスのオブジェクトからさらに Mom クラスの情報を計算する。

7.5.3.8 Mom::set

```
class Mom {
public:
    void set();
};
```

● 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

上記のメンバ関数 Mom::accumulateAtLeaf, Mom::accumulate ではモーメントの位置情報の規格化ができていない場合ので、ここで規格化する。

7.5.3.9 Mom::accumulateAtLeaf2

```
class Mom {
public:
    template <class Tepj>
    void accumulateAtLeaf2(const Tepj & epj);
};
```

● 引数

epj: 入力。const Tepj &型。Tepj のオブジェクト。

● 返値

なし。

● 機能

EssentialParticleJクラスのオブジェクトからモーメントを計算する。

7.5.3.10 Mom::accumulate2

```
class Mom {
public:
    void accumulate2(const Mom & mom);
};
```

● 引数

mom: 入力。const Mom &型。Mom クラスのオブジェクト。

● 返値

なし。

● 機能

Mom クラスのオブジェクトからさらに Mom クラスの情報を計算する。

7.6 SuperParticleJ クラス

7.6.1 概要

SuperParticleJクラスは近い粒子同士でまとまった複数の粒子を代表してまとめた超粒子の情報を持つクラスであり、相互作用の定義(節 2.3 の手順 0)に必要となる。このクラスが

必要となるのは PS::SEARCH_MODE に PS::SEARCH_MODE_LONG または PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF を選んだ場合だけである。このクラスのメンバ関数には、超粒子の位置情報を FDPS 側とやりとりするメンバ関数がある。また、超粒子の情報と Moment クラスの情報は対になるものである。従って、このクラスのメンバ関数には、Moment クラスからこのクラスへ情報を変換 (またはその逆変換) するメンバ関数がある。

SuperParticleJ クラスも Moment クラス同様、ある程度決っているものが多いので、それらについては FDPS 側で用意した。以下、既存のクラス、SuperParticleJ クラスを作るときに必要なメンバ関数、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

7.6.2 既存のクラス

FDPS はいくつかの SuperParticleJ クラスを用意している。以下、各 PS::SEARCH_MODE に対し選ぶことのできるクラスについて記述する。まず、PS::SEARCH_MODE_LONG の場合、次に PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF の場合について記述する。その他の PS::SEARCH_MODE では超粒子を必要としない。

7.6.2.1 PS::SEARCH_MODE_LONG

7.6.2.1.1 *PS::SPJMonopole*

単極子までの情報を持つ Moment クラス PS::MomentMonopole と対になる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
   class SPJMonopole {
    public:
        F64 mass;
        F64vec pos;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJMonopole
- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

• 使用条件

Moment クラスである PS::MomentMonopole クラスの使用条件に準ずる。

7.6.2.1.2 PS::SPJQuadrupole

単極子と四重極子を情報を持つ Moment クラス PS::Moment Quadrupole と対になる Super-Particle J クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
   class SPJQuadrupole {
    public:
        F64 mass;
        F64vec pos;
        F64mat quad;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJQuadrupole
- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

quad: 近傍でまとめた粒子の四重極子

• 使用条件

Moment クラスである PS::Moment Quadrupole クラスの使用条件に準ずる。

7.6.2.1.3 PS::SPJMonopoleGeometricCenter

単極子までを情報として持つ (ただしモーメント計算の際の座標系の中心は粒子の幾何中心)Moment クラス PS::Moment Monopole Geometric Center と対となる Super Particle J クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

- クラス名 PS::SPJMonopoleGeometricCenter
- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

• 使用条件

PS::MomentMonopoleGeometricCenterの使用条件に準ずる。

7.6.2.1.4 PS::SPJDipoleGeometricCenter

双極子までを情報として持つ (ただしモーメント計算の際の座標系の中心は粒子の幾何中心)Moment クラス PS::MomentDipoleGeometricCenter と対となる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

- クラス名 PS::SPJDipoleGeometricCenter
- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

• 使用条件

PS::MomentDipoleGeometricCenterの使用条件に準ずる。

7.6.2.1.5 PS::SPJQuadrupoleGeometricCenter

四重極子までを情報として持つ (ただしモーメント計算の際の座標系の中心は粒子の幾何中心)Moment クラス PS::Moment Quadrupole Geometric Center と対となる Super Particle J クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

- クラス名 PS::SPJQuadrupoleGeometricCenter
- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

quadrupole: 粒子の質量または電荷の四重極子

• 使用条件

PS::MomentQuadrupoleGeometricCenterの使用条件に準ずる。

7.6.2.2 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF

7.6.2.2.1 PS::SPJMonopoleCutoff

単極子までを情報として持つクラス Moment クラス PS::MomentMonopoleCutoff と対となる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
   class SPJMonopoleCutoff {
    public:
        F64 mass;
        F64vec pos;
   };
}
```

- クラス名 PS::SPJMonopoleCutoff
- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

• 使用条件

PS::MomentMonopoleCutoffの使用条件に準ずる。

7.6.3 必要なメンバ関数

7.6.3.1 概要

以下ではSuperParticleJ クラスを作る際に必要なメンバ関数を記述する。このとき Super-ParticleJ クラスのクラス名を SPJ とする。これは変更自由である。

7.6.3.2 SPJ::getPos

```
class SPJ {
public:
    PS::F64vec getPos() const;
};
```

• 引数

なし

● 返値

PS::F32vec 型または PS::F64vec 型。SPJ クラスの位置情報を保持したメンバ変数。

● 機能

SPJクラスの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

7.6.3.3 SPJ::setPos

```
class SPJ {
  public:
    void setPos(const PS::F64vec pos_new);
};
```

• 引数

pos_new: 入力。const PS::F32vec または const PS::F64vec 型。FDPS 側で修正した粒子の位置情報。

● 返値

なし。

● 機能

FDPS が修正した粒子の位置情報を SPJ クラスの位置情報に書き込む。

7.6.3.4 SPJ::copyFromMoment

```
class Mom;
class SPJ {
public:
    void copyFromMoment(const Mom & mom);
};
```

● 引数

mom: 入力。const Mom &型。Mom にはユーザー定義または FDPS 側で用意した Moment クラスが入る。

● 返値

なし。

● 機能

Mom クラスの情報を SPJ クラスにコピーする。

7.6.3.5 SPJ::convertToMoment

```
class Mom;
class SPJ {
public:
    Mom convertToMoment() const;
};
```

• 引数

なし

● 返値

Mom 型。Mom クラスのコンストラクタ。

● 機能

超粒子をモーメントに変換し、その変換したものを Mom クラスのコンストラクタを返す。

7.6.3.6 SPJ::clear

```
class SPJ {
public:
    void clear();
};
```

• 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

SPJクラスのオブジェクトの情報をクリアする。

7.7 Force クラス

7.7.1 概要

Force クラスは相互作用の結果を保持するクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数について記述する。

7.7.2 前提

この節で用いる例として Force クラスのクラス名を Result とする。このクラス名は変更自由である。

7.7.3 必要なメンバ関数

常に必要なメンバ関数はResult::clear である。この関数は相互作用の計算結果を初期化する。以下、Result::clear について記述する。

7.7.3.1 Result::clear

```
class Result {
  public:
    void clear();
};
```

● 引数

なし

● 返値

なし。

● 機能

Result クラスのメンバ変数を初期化する。

7.8 ヘッダクラス

7.8.1 概要

ヘッダクラスは入出力ファイルのヘッダの形式を決めるクラスである。ヘッダクラスは FDPS が提供する粒子群クラスのファイル入出力 API を使用し、かつ入出力ファイルにヘッダを含ませたい場合に必要となるクラスである。粒子群クラスのファイル入出力 API とは、ParticleSystem::readParticleAscii, ParticleSystem::writeParticleAscii, である。以下、この節における前提と、これらの API を使用する際に必要となるメンバ関数とその記述の規定を述べる。この節において、常に必要なメンバ関数というものは存在しない。

7.8.2 前提

この節では、ヘッダクラスのクラス名を Hdr とする。このクラス名は変更可能である。

7.8.3 場合によっては必要なメンバ関数

7.8.3.1 Hdr::readAscii

```
class Hdr {
public:
    PS::S32 readAscii(FILE *fp);
};
```

• 引数

fp: 入力。FILE *型。粒子データの入力ファイルを指すファイルポインタ。

● 返値

PS::S32型。粒子数の情報を返す。ヘッダに粒子数の情報がない場合は-1を返す。

● 機能

粒子データの入力ファイルからヘッダ情報を読みこむ。

7.8.3.2 Hdr::writeAscii

```
class Hdr {
public:
    void writeAscii(FILE *fp);
};
```

● 引数

fp: 入力。FILE *型。粒子データの出力ファイルを指すファイルポインタ。

● 返値

なし。

● 機能

粒子データの出力ファイルへヘッダ情報を書き込む。

7.9 関数オブジェクト calcForceEpEp

7.9.1 概要

関数オブジェクト calcForceEpEp は粒子同士の相互作用を記述するものであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。以下、これの書き方の規定を記述する。

7.9.2 前提

ここで示すのは重力 N 体シミュレーションの粒子間相互作用の記述の仕方である。関数オブジェクト calcForceEpEp の名前は gravityEpEp とする。これは変更自由である。また、EssentialParitleeI クラスのクラス名を EPI, EssentialParitleeJ クラスのクラス名を EPJ, Force クラスのクラス名を Result とする。

7.9.3 gravityEpEp::operator ()

ソースコード 16: calcForceEpEp

• 引数

epi: 入力。const EPI *型またはEPI *型。i 粒子情報を持つ配列。

ni: 入力。const PS::S32 型または PS::S32 型。i 粒子数。

epj: 入力。const EPJ *型またはEPJ *型。j 粒子情報を持つ配列。

nj: 入力。const PS::S32 型またはPS::S32 型。j 粒子数。

result: 出力。Result *型。i 粒子の相互作用結果を返す配列。

● 返値

なし。

● 機能

i粒子からi粒子への作用を計算する。

7.10 関数オブジェクト calcForceSpEp

7.10.1 概要

関数オブジェクト calcForceSpEp は超粒子から粒子への作用を記述するものであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。以下、これの書き方の規定を記述する。

7.10.2 前提

ここで示すのは重力 N 体シミュレーションにおける超粒子から粒子への作用の記述の仕方である。超粒子は単極子までの情報で作られているものとする。関数オブジェクト calcForceSpEp の名前は gravitySpEp とする。これは変更自由である。また、EssentialParitlceI クラスのクラス名を EPI, SuperParitlceJ クラスのクラス名を SPJ, Force クラスのクラス名を Result とする。

7.10.3 gravitySpEp::operator ()

ソースコード 17: calcForceSpEp

• 引数

epi: 入力。const EPI *型またはEPI *型。i 粒子情報を持つ配列。

ni: 入力。const PS::S32 型またはPS::S32 型。i 粒子数。

spj: 入力。const SPJ *型またはSPJ *型。超粒子情報を持つ配列。

nj: 入力。const PS::S32 型またはPS::S32 型。超粒子数。

result: 出力。Result *型。i 粒子の相互作用結果を返す配列。

返値

なし。

● 機能

超粒子からi粒子への作用を計算する。

7.11 関数オブジェクト calcForceDispatch

7.11.1 概要

関数 calcForceDispatch は関数 calcForceRetrieve と合わせて粒子同士の相互作用を記述するものであり、calcForceSpEp や calcForceEpEp の代わりに相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に使うことができる。calcForceSpEp や calcForceEpEp との違いは、calcForceDispatch は複数の相互作用リストと i 粒子リストを受け取ることである。これにより、GPGPU 等のアクセラレータを起動する回数を削減し、実行効率を向上させる。以下、これの書き方の規定を記述する。関数 calcForceDispatch の名前は GravityDispatch とする。これは変更自由である。また、EssentialParitlceI クラスのクラス名を EPI, EssentialParitlceJ クラスのクラス名を EPJ, SuperParitlceJ クラスのクラス名を SPJ とする。

7.11.2 短距離力の場合

ソースコード 18: calcForceDispatch

```
1 class EPI;
2 class EPJ;
3 PS::S32 HydroforceDispatch(const PS::S32
                                                 tag,
4
                                const PS::S32
                                                 nwalk,
5
                                const EPI **
                                                   epi,
6
                                const PS::S32*
                                                  ni,
7
                                const EPJ**
                                                   epj,
8
                                const PS::S32*
                                                 nj_ep;
9 };
```

• 引数

tag: 入力。const PS::S32 型。tagの番号。発行される tagの番号は 0 から関数 PS::TreeForForce::calcForceAllandWriteBackMultiWalk() の 第三引数として設定された値から 1 引いた数までである。

tag の番号は calcForceRetrieve() で設定する tag の番号と対応させる必要がある。

nwalk: 入力。const PS::S32 型。walk の数。walk の数の最大値は PS::TreeForForce::calcForceAllandWriteBackMultiWalk() の第六引数の値である。

epi: 入力。const EPI**型。i 粒子情報を持つポインタのポインタ。

ni: 入力。const PS::S32*型。i 粒子数のポインタ。

epj: 入力。const EPJ** 型。j 粒子情報を持つポインタのポインタ。

nj_ep: 入力。const PS::S32*型。j 粒子数のポインタ。

● 返値

PS::S32型。ユーザーは正常に実行された場合は0を、エラーが起こった場合は0以外の値を返すようにする。

機能

epi,epj の情報をアクセラレータに送り、相互作用カーネルを発行する。

7.11.3 長距離力の場合

ソースコード 19: calcForceDispatch

- 1 class EPI;
 2 class EPJ;
- 3 class SPJ;

```
4 PS::S32 GravityDispatch(const PS::S32
                                                tag,
5
                              const PS::S32
                                                nwalk,
6
                              const EPI**
                                                epi,
7
                              const PS::S32*
                                                ni,
8
                              const EPJ**
                                                epj,
9
                              const PS::S32*
                                               nj_ep,
10
                              const SPJ**
                                                spj,
11
                              const PS::S32*
                                               nj_sp);
12 };
```

• 引数

tag: 入力。const PS::S32 型。tagの番号。発行されるtagの番号は0から関数PS::TreeForForce::calcForの第三引数として設定された値から1引いた数までである。tagの番号はcalcForceRetrieve()で設定するtagの番号と対応させる必要がある。

nwalk: 入力。const PS::S32 型。walk の数。walk の数の最大値は PS::TreeForForce::calcForceAllandWnの第六引数の値である。

epi: 入力。const EPI**型。i 粒子情報を持つ配列の配列。

ni: 入力。const PS::S32*型。i 粒子数の配列。

epj: 入力。const EPJ**型。j 粒子情報を持つ配列の配列。

nj_ep: 入力。const PS::S32*型。j 粒子数の配列。

spj: 入力。const SPJ**型。j 粒子情報を持つ配列の配列。

nj_sp: 入力。const PS::S32*型。j 粒子数の配列。

● 返値

PS::S32型。ユーザーは正常に実行された場合は0を、エラーが起こった場合は0以外の値を返すようにする。

● 機能

epi,epj,spj の情報をアクセラレータに送り、相互作用カーネルを発行する。

7.12 関数オブジェクト calcForceRetrieve

7.12.1 概要

関数 calcForceRetrieve は関数 calcForceDispatch で行った相互作用の結果を回収する関数である。以下、これの書き方の規定を記述する。関数 calcForceRetrieve の名前は GravityRetrieve とする。これは変更自由である。また、Force クラスのクラス名を Result とする。

ソースコード 20: calcForceDispatch

```
1 class EPI;
2 class EPJ;
3 class Result;
4 PS::S32 GravityRetrieve(const PS::S32
                                           tag,
5
                            const PS::S32
                                           nwalk,
6
                            const PS::S32
                                                   [],
                                            ni
7
                           Result
                                            result [][]);
8 };
```

• 引数

tag: 入力。const PS::S32 型。tag の番号。対応する calcForceDispatch のtag 番号と一致させる必要がある。

nwalk: 入力。const PS::S32 型。walk の数。対応する calcForceDispatch に与えた nwalk の値と一致させる必要がある。

ni: 入力。const PS::S32*型。i 粒子数の配列。

result: 出力。Result *型。i 粒子の相互作用結果を返す配列の配列。

返値

PS::S32型。ユーザーは正常に実行された場合は0を、エラーが起こった場合は0以外の値を返すようにする。

● 機能

同じ tag 番号を持つ関数 calcForceDispatch で行った相互作用の結果を回収する。

8 プログラムの開始と終了

8.1 概要

プログラムの開始と終了に必要な API などを記述する。

8.2 API

8.2.1 PS::Initialize

プログラムの開始を行うには以下の API を呼び出す必要がある。

void PS::Initialize

(PS::S32 & argc, char ** & argv);

• 引数

argc: 入力。PS::S32型。コマンドライン引数の総数。

argv: 入力。char ** &型。コマンドライン引数の文字列を指すポインタのポインタ。

● 返値

なし

● 機能

FDPS の初期化を行う。FDPS の API のうち最初に呼び出さなければならない。内部では MPI::Init を呼び出すため、引数 argc と argv が変っている可能性がある。

8.2.2 PS::Finalize

プログラムの終了するには以下の API を呼び出す必要がある。

void PS::Finalize();

• 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

FDPS の終了処理を行う。

8.2.3 PS::Abort

プログラムを異常終了させる場合には以下の API を呼び出す必要がある。

void PS::Abort(const PS::S32 err = -1);

• 引数

err: PS::S32型。プログラムの終了ステータス。デフォルト-1。

● 返値

なし

● 機能

FDPS の異常終了処理を行う。引数はプログラムの終了ステータスである。この引数は、MPI を使用していない場合は exit 関数に渡され、MPI を使用している場合は MPI の Abort 関数に渡される。

8.2.4 PS::DisplayInfo

void PS::DisplayInfo();

● 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

FDPS のライセンス情報などを表示する。

9 モジュール

本節では、FDPSのモジュールについて記述する。最初に FDPS の標準機能について、次に FDPS の拡張機能について記述する。

9.1 標準機能

9.1.1 概要

本節では、FDPSの標準機能について記述する。標準機能には4つのモジュールがあり、領域クラス、粒子群クラス、相互作用ツリークラス、通信用データクラスがある。この4つのクラスについて順に記述する。

9.1.2 領域クラス

本節では、領域クラスについて記述する。このクラスは領域情報の保持や領域の分割を行うモジュールである。まずオブジェクトの生成方法を記述し、その後 API を記述する。

9.1.2.1 オブジェクトの生成

領域クラスは以下のように宣言されている。

ソースコード 21: DomainInfo0

1 namespace ParticleSimulator {
2 class DomainInfo;

3 }

領域クラスのオブジェクトの生成は以下のように行う。ここでは dinfo というオブジェクトを生成している。

PS::DomainInfo dinfo;

9.1.2.2 API

領域クラスには初期設定関連の API、領域分割関連の API がある。以下、各節に分けて記述する。

9.1.2.2.1 初期設定

初期設定関連の API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 22: DomainInfo1

```
1 namespace ParticleSimulator {
       class DomainInfo{
3
       public:
4
           DomainInfo();
           void initialize(const F32 coef_ema=1.0);
5
6
           void setNumberOfDomainMultiDimension(const S32 nx,
7
                                                   const S32 ny,
8
                                                   const S32 nz=1);
9
           void setDomain(const S32 nx,
10
                           const S32 ny,
                           const S32 nz=1);
11
           void setBoundaryCondition(enum BOUNDARY_CONDITION bc);
12
           void setPosRootDomain(const F32vec & low,
13
14
                                   const F32vec & high);
15
       };
16 }
```

9.1.2.2.1.1 コンストラクタ コンストラクタ

```
void PS::DomainInfo();
```

- 引数
 - なし
- 返値

なし

● 機能

領域クラスのオブジェクトを生成する。

9.1.2.2.1.2 PS::DomainInfo::initialize

PS::DomainInfo::initialize

```
void PS::DomainInfo::initialize(const PS::F32 coef_ema=1.0);
```

• 引数

coef_ema: 入力。 const PS::F32型。指数移動平均の平滑化係数。デフォルト 1.0

● 返値

なし

● 機能

領域クラスのオブジェクトを初期化し、指数移動平均の平滑化係数を設定する。この係数の許される値は0から1である。それ以外の値を入れた場合はエラーメッセージを送出しプログラムは終了する。大きくなるほど、最新の粒子分布の情報が領域分割に反映されやすい。1の場合、最新の粒子分布の情報のみ反映される。0の場合、最初の粒子分布の情報のみ反映される。1度は呼ぶ必要がある。過去の粒子分布の情報を領域分割に反映する必要がある理由については、Ishiyama, Fukushige & Makino (2009, Publications of the Astronomical Society of Japan, 61, 1319) を参照のこと。

9.1.2.2.1.3 PS::DomainInfo::setNumberOfDomainMultiDimension

PS:: Domain Info:: set Number Of Domain Multi Dimension

void PS::DomainInfo::setNumberOfDomainMultiDimension

(const PS::S32 nx,
 const PS::S32 ny,
 const PS::S32 nz=1);

引数

nx: 入力。 const PS::S32型。x 軸方向のルートドメインの分割数。

ny: 入力。 const PS::S32型。y 軸方向のルートドメインの分割数。

nz: 入力。 const PS::S32型。z 軸方向のルートドメインの分割数。デフォルト1。

● 返値

なし

機能

計算領域の分割する方法を設定する。nx, ny, nz はそれぞれx 軸、y 軸、z 軸方向の計算領域の分割数である。呼ばなければ自動的にnx, ny, nz が決まる。呼んだ場合に入力する nx, ny, nz の総積が MPI プロセス数と等しくなければ、FDPS はエラーメッセージを送り、プログラムを止める。

9.1.2.2.1.4 PS::DomainInfo::setDomain

PS::DomainInfo::setDomain

• 引数

nx: 入力。 const PS::S32型。x 軸方向のルートドメインの分割数。
 ny: 入力。 const PS::S32型。y 軸方向のルートドメインの分割数。
 nz: 入力。 const PS::S32型。z 軸方向のルートドメインの分割数。デフォルト 1。

● 返値

なし

● 機能

PS::DomainInfo::setNumberOfDomainMultiDimension の別名であり、全く同じ動作をする。

$9.1.2.2.1.5 \quad PS::DomainInfo::setBoundaryCondition$

PS::DomainInfo::setBoundaryCondition

• 引数

bc: 入力。 列挙型。境界条件。

● 返値

なし

● 機能

境界条件の設定をする。許される入力は、6.7.2 で挙げた列挙型のみ (ただし BOUND-ARY_CONDITION_SHEARING_BOX, BOUNDARY_CONDITION_USER_DEFINED は未実装)。呼ばない場合は、開放境界となる。

9.1.2.2.1.6 PS::DomainInfo::setPosRootDomain

PS::DomainInfo::setPosRootDomain

• 引数

low: 入力。 PS::F32vec 型。計算領域の下限 (閉境界)。 high: 入力。 PS::F32vec 型。計算領域の上限 (開境界)。

● 返値

なし

● 機能

計算領域の下限と上限を設定する。開放境界条件の場合は呼ぶ必要はない。それ以外の境界条件の場合は、呼ばなくても動作するが、その結果が正しいことは保証できない。highの座標の各値はlowの対応する座標よりも大きくなければならない。そうでない場合は、FDPSはエラーメッセージを送出し、ユーザープログラムを終了させる。

9.1.2.2.2 領域分割

領域分割関連の API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 23: DomainInfo2

```
1 namespace ParticleSimulator {
2
       class DomainInfo{
3
       public:
4
           template < class Tpsys >
           void collectSampleParticle(Tpsys & psys,
5
6
                                         const bool clear,
7
                                         const F32 weight);
8
           template < class Tpsys >
9
           void collectSampleParticle(Tpsys & psys,
10
                                         const bool clear);
           template < class Tpsys >
11
           void collectSampleParticle(Tpsys & psys);
12
13
14
           void decomposeDomain();
15
```

9.1.2.2.2.1 PS::DomainInfo::collectSampleParticle

PS::DomainInfo::collectSampleParticle

• 引数

psys: 入力。 ParticleSystem &型。領域分割のためのサンプル粒子を提供する粒子群クラス。

clear: 入力。 bool 型。前にサンプルされた粒子情報をクリアするかどうかを決定するフラグ。true でクリアする。

weight: 入力。 const PS::F32 型。領域分割のためのサンプル粒子数を決めるためのウェイト。

● 返値

なし

● 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys から粒子をサンプルする。clear によってこれより前にサンプルした粒子の情報を消すかどうか決める。weight によってその MPI プロセスからサンプルする粒子の量を調整する (weight が大きいほどサンプル粒子数が多い)。

• 引数

psys: 入力。 ParticleSystem &型。領域分割のためのサンプル粒子を提供する粒子群クラス。

clear: 入力。 bool 型。前にサンプルされた粒子情報をクリアするかどうかを決定するフラグ。true でクリアする。

● 返値

なし

● 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys から粒子をサンプルする。clear によってこれより前にサンプルした粒子の情報を消すかどうか決める。

template < class Tpsys>

void PS::DomainInfo::collectSampleParticle

(Tpsys & psys);

• 引数

psys: 入力。 ParticleSystem &型。領域分割のためのサンプル粒子を提供する粒子群クラス。

● 返値

なし

● 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys から粒子をサンプルする。

9.1.2.2.2.2 PS::DomainInfo::decomposeDomain

PS::DomainInfo::decomposeDomain

void PS::DomainInfo::decomposeDomain();

• 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

計算領域の分割を実行する。

9.1.2.2.2.3 PS::DomainInfo::decomposeDomainAll

PS::DomainInfo::decomposeDomainAll

template < class Tpsys>

void PS::DomainInfo::decomposeDomainAll

(Tpsys & psys,

const PS::F32 weight);

引数

psys: 入力。 ParticleSystem &型。領域分割のためのサンプル粒子を提供する粒子群クラス。

weight: 入力。 const PS::F32型。領域分割のためのサンプル粒子数を決めるためのウェイト。

返値

なし

● 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys から粒子をサンプルし、続けてルートドメインの分割を行う。PS::DomainInfo::collectSampleParticle と PS::DomainInfo::decomposeDomainが行うことを一度に行う。weight の意味は PS::DomainInfo::collectSampleParticle と同じ。

template<class Tpsys>

void PS::DomainInfo::decomposeDomainAll

(Tpsys & psys);

• 引数

psys: 入力。 ParticleSystem &型。領域分割のためのサンプル粒子を提供する粒子群クラスのオブジェクト。

● 返値

なし

● 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys から粒子をサンプルし、続けてルートドメインの分割を行う。PS::DomainInfo::collectSampleParticle と PS::DomainInfo::decomposeDomainが行うことを一度に行う。

9.1.2.2.3 時間計測

クラス内の時間計測関連の API の宣言は以下のようになっている。自クラスの主要なメソッドを呼び出すとそれにかかった時間をプライベートメンバの time_profile_の該当メンバに書き込む。メソッド clearTimeProfile() を呼ばない限り時間は足しあわされていく。

ソースコード 24: DomainInfo3

```
1 namespace ParticleSimulator {
2    class DomainInfo{
3    public:
4         TimeProfile getTimeProfile();
5         void clearTimeProfile();
6    };
7 }
```

9.1.2.2.3.1 PS::DomainInfo::getTimeProfile

PS::DomainInfo::getTimeProfile

```
PS::TimeProfile PS::DomainInfo::getTimeProfile();
```

• 引数

なし。

● 返値

PS::TimeProfile 型。

● 機能

メンバ関数 collectSampleParticle と decomposeDomain にかかった時間(ミリ秒単位)を TimeProfile 型のメンバ変数 collect_sample_particles_と decompose_domain_に格納する。

9.1.2.2.3.2 PS::DomainInfo::clearTimeProfile

PS::DomainInfo::clearTimeProfile

```
void PS::DomainInfo::clearTimeProfile();
```

• 引数

なし。

● 返値

なし。

● 機能

領域情報クラスのTimeProfile型のプライベートメンバ変数のメンバ変数collect_sample_particles_と decompose_domain_の値を 0 クリアする。

9.1.2.2.4 情報取得

クラス内の情報取得関連の API の宣言は以下のようになっている。

ソースコード 25: DomainInfo3

```
1 namespace ParticleSimulator {
2    class DomainInfo{
3    public:
4         TimeProfile getTimeProfile();
5         void clearTimeProfile();
6         S64 getUsedMemorySize();
7    };
8 }
```

9.1.2.2.4.1 PS::DomainInfo::getUsedMemorySize

PS::DomainInfo::getUsedMemorySize

PS::S64 PS::DomainInfo::getUsedMemorySize();

• 引数

なし。

● 返値

PS::S64_o

● 機能

対象のオブジェクトが使用しているメモリー量を Byte 単位で返す。

9.1.3 粒子群クラス

本節では、粒子群クラスについて記述する。このクラスは粒子情報の保持や MPI プロセス間で粒子情報の交換を行うモジュールである。まずオブジェクトの生成方法を記述し、その後 API を記述する。

9.1.3.1 オブジェクトの生成

粒子群クラスは以下のように宣言されている。

```
ソースコード 26: ParticleSystem0
```

```
1 namespace ParticleSimulator {
2    template < class Tptcl >
3    class ParticleSystem;
4 }
```

テンプレート引数 Tptcl はユーザー定義の FullParticle クラスである。

粒子群クラスのオブジェクトの生成は以下のように行う。ここではsystem というオブジェクトを生成している。

```
PS::ParticleSystem<FP> system;
```

テンプレート引数 FP はユーザー定義の FullParticle クラスの 1 例である FP クラスである。

9.1.3.2 API

このモジュールには初期設定関連のAPI、オブジェクト情報取得設定関連のAPI、ファイル入出力関連のAPI、粒子交換関連のAPIがある。以下、各節に分けて記述する。

9.1.3.2.1 初期設定

初期設定関連の API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 27: ParticleSystem1

```
1 namespace ParticleSimulator {
2
       template < class Tptcl >
3
       class ParticleSystem{
4
       public:
5
            ParticleSystem();
6
            void initialize();
7
            \verb"void" set Average Target Number Of Sample Particle Per Process"
8
                               (const S32 & nsampleperprocess);
9
       };
10 }
```

9.1.3.2.1.1 コンストラクタ

コンストラクタ

```
template <class Tptcl>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::ParticleSystem();
```

• 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

粒子群クラスのオブジェクトを生成する。

9.1.3.2.1.2 PS::ParticleSystem::initialize

PS::ParticleSystem::initialize

```
template <class Tptcl>
void PS::ParticleSystem<Tptcl>::initialize();
```

• 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

粒子群クラスのオブジェクトを初期化する。1度は呼ぶ必要がある。

9.1.3.2.1.3 PS::ParticleSystem::

set Averate Target Number Of Sample Particle Per Process

PS::ParticleSystem::

set Averate Target Number Of Sample Particle Per Process

• 引数

nsampleperprocess: 入力。const PS::S32 &型。 1 つの MPI プロセスでサンプルする粒子数目標。

● 返値

なし

● 機能

1つの MPI プロセスでサンプルする粒子数の目標を設定する。呼び出さなくてもよいが、呼び出さないとこの目標数が 30 となる。

9.1.3.2.2 情報取得

オブジェクト情報取得関連の API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 28: ParticleSystem2

```
1 namespace ParticleSimulator {
2
       template < class Tptcl >
3
       class ParticleSystem{
4
       public:
           Tptcl & operator [] (const S32 id);
5
6
           S32 getNumberOfParticleLocal() const;
7
           S32 getNumberOfParticleGlobal() const;
8
           S64 getUsedMemorySize() const;
9
       };
10 }
```

9.1.3.2.2.1 PS::ParticleSystem::operator []

PS::ParticleSystem::operator []

● 引数

id: 入力。const PS::S32型。粒子配列のインデックス。

返値

FullParticle &型。Tptcl 型のオブジェクト。

● 機能

id 番目の FullParticle 型のオブジェクトの参照を返す。

 $9.1.3.2.2.2 \quad PS::Particle System::getNumber Of Particle Local$

PS:: Particle System:: get Number Of Particle Local

template <class Tptcl>

PS::S32 PS::ParticleSystem<Tptcl>::getNumberOfParticleLocal();

• 引数

なし

● 返値

PS::S32型。 1 つの MPI プロセスの持つ粒子数。

● 機能

1つのMPIプロセスの持つ粒子数を返す。

 $9.1.3.2.2.3 \quad PS::Particle System::getNumber Of Particle Global$

PS:: Particle System:: get Number Of Particle Global

template <class Tptcl>

PS::S32 PS::ParticleSystem<Tptcl>::getNumberOfParticleGlobal();

• 引数

なし

● 返値

PS::S32型。全 MPI プロセスの持つ粒子数。

● 機能

全 MPI プロセスの持つ粒子数を返す。

 $9.1.3.2.2.4 \quad PS::DomainInfo::getUsedMemorySize$

PS:: Domain Info:: get Used Memory Size

PS::S64 PS::DomainInfo::getUsedMemorySize() const;

引数

なし。

● 返値

PS::S64_o

● 機能

対象のオブジェクトが使用しているメモリー量を Byte 単位で返す。

9.1.3.2.3 ファイル入出力

ファイル入出力関連の API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 29: ParticleSystem3

```
1 namespace ParticleSimulator {
       template < class Tptcl >
3
       class ParticleSystem{
4
       public:
           template <class Theader>
           void readParticleAscii(const char * const filename,
6
7
                                   const char * const format,
8
                                   Theader & header);
9
           void readParticleAscii(const char * const filename,
10
                                   const char * const format);
11
           template <class Theader>
12
           void readParticleAscii(const char * const filename,
                                   Theader & header);
13
14
           void readParticleAscii(const char * const filename);
15
           template <class Theader>
16
           void readParticleAscii(const char * const filename,
17
                                   const char * const format,
18
                                   Theader & header,
19
                                   void (Tptcl::*pFunc)(FILE*));
20
           void readParticleAscii(const char * const filename,
21
                                   const char * const format,
22
                                   void (Tptcl::*pFunc)(FILE*));
23
           template <class Theader>
24
           void readParticleAscii(const char * const filename,
25
                                   Theader & header,
                                   void (Tptcl::*pFunc)(FILE*));
26
```

```
27
           void readParticleAscii(const char * const filename,
28
                                   void (Tptcl::*pFunc)(FILE*) );
29
30
           template <class Theader>
           void readParticleBinary(const char * const filename,
31
32
                                   const char * const format,
33
                                   Theader & header);
34
           void readParticleBinary(const char * const filename,
35
                                   const char * const format);
           template <class Theader>
36
37
           void readParticleBinary(const char * const filename,
38
                                   Theader & header);
39
           void readParticleBinary(const char * const filename);
40
           template <class Theader>
41
           void readParticleBinary(const char * const filename,
42
                                   const char * const format,
43
                                   Theader & header,
44
                                   void (Tptcl::*pFunc)(FILE*));
45
           void readParticleBinary(const char * const filename,
46
                                   const char * const format,
47
                                   void (Tptcl::*pFunc)(FILE*));
48
           template <class Theader>
49
           void readParticleBinary(const char * const filename,
50
                                   Theader & header,
51
                                   void (Tptcl::*pFunc)(FILE*));
52
           void readParticleBinary(const char * const filename,
53
                                   void (Tptcl::*pFunc)(FILE*) );
54
55
           template <class Theader>
           void writeParticleAscii(const char * const filename,
56
57
                                    const char * const format,
58
                                     const Theader & header);
59
           void writeParticleAscii(const char * const filename,
60
                                     const char * format);
61
           template <class Theader>
           void writeParticleAscii(const char * const filename,
62
63
                                    const Theader & header);
64
           void writeParticleAscii(const char * const filename);
65
           template <class Theader>
           void writeParticleAscii(const char * const filename,
66
```

```
67
                                     const char * const format,
68
                                     const Theader & header,
                                     void (Tptcl::*pFunc)(FILE*)
69
                                           const);
            void writeParticleAscii(const char * const filename,
70
71
                                     const char * format,
72
                                     void (Tptcl::*pFunc)(FILE*)
                                           const);
73
            template <class Theader>
74
            void writeParticleAscii(const char * const filename,
75
                                     const Theader & header,
76
                                     void (Tptcl::*pFunc)(FILE*)
                                           const);
77
            void writeParticleAscii(const char * const filename,
78
                                     void (Tptcl::*pFunc)(FILE*)
                                           const);
79
80
            template <class Theader>
            void writeParticleBinary(const char * const filename,
81
82
                                     const char * const format,
83
                                     const Theader & header);
84
            void writeParticleBinary(const char * const filename,
85
                                     const char * format);
86
            template <class Theader>
87
            void writeParticleBinary(const char * const filename,
88
                                     const Theader & header);
89
            void writeParticleBinary(const char * const filename);
90
            template <class Theader>
91
            void writeParticleBinary(const char * const filename,
92
                                     const char * const format,
93
                                     const Theader & header,
94
                                     void (Tptcl::*pFunc)(FILE*)
                                           const);
95
            void writeParticleBinary(const char * const filename,
96
                                     const char * format,
                                     void (Tptcl::*pFunc)(FILE*)
97
                                           const);
98
            template <class Theader>
99
            void writeParticleBinary(const char * const filename,
100
                                     const Theader & header,
```

$9.1.3.2.3.1 \quad PS::Particle System::read Particle Ascii$

PS::ParticleSystem::readParticleAscii

• 引数

filename: 入力。const char *型。入力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char *型。分散ファイルから粒子データを読み込む際のファイルフォーマット。

header: 入力。Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

返値

なし

機能

各プロセスが filename と format で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納する。

filename で、分散しているファイルのベースとなる名前を指定する。format でファイル名のフォーマットを指定する。フォーマットの指定方法は標準 C ライブラリの関数 printf の第 1 引数と同じである。ただし変換指定は必ず 3 つであり、その指定子は 1 つめは文字列、残りはどちらも整数である。2 つ目の変換指定にはそのジョブの全プロセス数が、3 つ目の変換指定にはプロセス番号が入る。例えば、filename が nbody、format が $8s_{-}$ %03 d_{-} %03 d_{-} %03 d_{-} 64の3 d_{-} 64のジョブのプロセス番号 d_{-} 64のジョブのプロセス は、 d_{-} 64のジョブのプロセス番号 d_{-} 65のプロセス は、 d_{-} 65の d_{-} 664の d_{-} 661の d_{-} 661のプロセス は、 d_{-} 664の d_{-} 661のプロセス は、 d_{-} 661のプロセス も d_{-} 661のプロセス も d_{-} 661の d_{-} 671の d_{-} 671の d_{-} 671の d_{-} 70の d_{-} 70の d_{-} 70の d_{-} 70の d_{-} 70 d_{-} 70

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数 readAscii でユーザが定義する。定義方法については節 A.1.4.3 を参照のこと。

ファイルのヘッダのデータを読み取る関数は Theader のメンバ関数 readAscii でユーザが定義する。定義方法については節 A.7 を参照のこと。

ファイルはアスキーモードで開く。

● 引数

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char * const 型。分散ファイルから粒子データを読み込む際のファイルフォーマット。

● 返り値

なし。

● 機能

各プロセスが filename と format で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納する。この時、1回ファイルを読み込んで行数を取得した後、もう一度ファイルを読み込みなおし、粒子データを読み込む。

filename で、分散しているファイルのベースとなる名前を指定する。format でファイル名のフォーマットを指定する。format の指定の仕方は、Theader が存在する場合の時と同様である。

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数 readAscii でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様である。

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名。

header: 入力。Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

● 返り値

なし。

• 機能

ルートプロセスが filename で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納した後、各プロセスに分配する。

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle のメンバ関数 readAscii でユーザが定義する。ファイルのヘッダのデータを読み取る関数は Theader のメンバ関数でユーザが定義する。これら 2 つのメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様である。

ファイルはアスキーモードで開く。

template <class Tptcl>

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名。

● 返り値

なし。

● 機能

ルートプロセスが filename で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納した後、各プロセスに分配する。この時、1回ファイルを読み込んで行数を取得した後、もう一度ファイルを読み込みなおし、粒子データを読み込む。

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数 readAscii でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様である。

Theader & header,

void (Tptcl::*pFunc)(FILE*));

引数

filename: 入力。const char *型。入力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char *型。分散ファイルから粒子データを読み込む際のファイルフォーマット。

header: 入力。Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

pFunc: 入力。 void (Tptcl::*)(FILE*) 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

返値

なし

機能

各プロセスが filename と format で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、 データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納する。

filename で、分散しているファイルのベースとなる名前を指定する。format でファイル名のフォーマットを指定する。フォーマットの指定方法は標準 C ライブラリの関数 printf の第1引数と同じである。ただし変換指定は必ず3つであり、その指定子は1つめは文字列、残りはどちらも整数である。2つ目の変換指定にはそのジョブの全プロセス数が、3つ目の変換指定にはプロセス番号が入る。例えば、filename が nbody、format が%s_%03d_%03d.init ならば、全プロセス数 64 のジョブのプロセス番号 12 のプロセスは、nbody_064_012.init というファイルを読み込む。

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数*pFunc でユーザが 定義する。定義方法については節 A.1.4.3 を参照のこと。

ファイルのヘッダのデータを読み取る関数は Theader のメンバ関数 readAscii でユーザが定義する。定義方法については節 A.7 を参照のこと。

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char * const 型。分散ファイルから粒子データを読み込む際のファイルフォーマット。

pFunc: 入力。 void (Tptcl::*)(FILE*) 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

● 機能

各プロセスが filename と format で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納する。この時、1回ファイルを読み込んで行数を取得した後、もう一度ファイルを読み込みなおし、粒子データを読み込む。

filename で、分散しているファイルのベースとなる名前を指定する。format でファイル名のフォーマットを指定する。format の指定の仕方は、Theader が存在する場合の時と同様である。

1粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数*pFunc でユーザが 定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様で ある。

ファイルはアスキーモードで開く。

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名。

header: 入力。Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

pFunc: 入力。 void (Tptcl::*)(FILE*) 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

● 機能

ルートプロセスが filename で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納した後、各プロセスに分配する。

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle のメンバ関数*pFunc でユーザが定義する。ファイルのヘッダのデータを読み取る関数は Theader のメンバ関数でユーザが定義する。これら 2 つのメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様である。

ファイルはアスキーモードで開く。

template <class Tptcl>

void PS::ParticleSystem<Tptcl>::readParticleAscii

(const char * const filename,
void (Tptcl::*pFunc)(FILE*));

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名。

pFunc: 入力。 void (Tptcl::*)(FILE*) 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

● 機能

ルートプロセスが filename で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納した後、各プロセスに分配する。この時、1回ファイルを読み込んで行数を取得した後、もう一度ファイルを読み込みなおし、粒子データを読み込む。

1粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数*pFunc でユーザが 定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様で ある。

9.1.3.2.3.2 PS::ParticleSystem::readParticleBinary

PS::ParticleSystem::readParticleBinary

• 引数

filename: 入力。const char *型。入力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char *型。分散ファイルから粒子データを読み込む際のファイルフォーマット。

header: 入力。Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

● 返値

なし

● 機能

各プロセスが filename と format で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納する。

filename で、分散しているファイルのベースとなる名前を指定する。format でファイル名のフォーマットを指定する。フォーマットの指定方法は標準 \mathbb{C} ライブラリの関数 printf の第1引数と同じである。ただし変換指定は必ず3つであり、その指定子は1つめは文字列、残りはどちらも整数である。2つ目の変換指定にはそのジョブの全プロセス数が、3つ目の変換指定にはプロセス番号が入る。例えば、filename が nbody、format が%s_%03d_%03d.init ならば、全プロセス数 64 のジョブのプロセス番号 12 のプロセスは、nbody_064_012.init というファイルを読み込む。

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数 readBinary でユーザが定義する。定義方法については節 A.1.4.3 を参照のこと。

ファイルのヘッダのデータを読み取る関数は Theader のメンバ関数 readBinary でユーザが定義する。定義方法については節 A.7 を参照のこと。

ファイルはバイナリーモードで開く。

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char * const 型。分散ファイルから粒子データを読み込む際のファイルフォーマット。

● 返り値

なし。

● 機能

各プロセスが filename と format で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納する。この時、1回ファイルを読み込んで行数を取得した後、もう一度ファイルを読み込みなおし、粒子データを読み込む。

filename で、分散しているファイルのベースとなる名前を指定する。format でファイル名のフォーマットを指定する。format の指定の仕方は、Theader が存在する場合の時と同様である。

1粒子のデータを読み取る関数はFullParticle クラスのメンバ関数 readBinary でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様である。

ファイルはバイナリーモードで開く。

template <class Tptcl>
template <class Theader>

void PS::ParticleSystem<Tptcl>::readParticleBinary

(const char * const filename,

Theader & header);

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名。

header: 入力。Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

● 返り値

なし。

● 機能

ルートプロセスが filename で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納した後、各プロセスに分配する。

1粒子のデータを読み取る関数はFullParticleのメンバ関数 readBinary でユーザが定義する。ファイルのヘッダのデータを読み取る関数は Theader のメンバ関数 readBinary でユーザが定義する。これら2つのメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様である。

ファイルはバイナリーモードで開く。

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名。

● 返り値

なし。

● 機能

ルートプロセスが filename で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納した後、各プロセスに分配する。この時、1回ファイルを読み込んで行数を取得した後、もう一度ファイルを読み込みなおし、粒子データを読み込む。

1粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数 readBinary でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様である。

ファイルはバイナリーモードで開く。

• 引数

filename: 入力。const char *型。入力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char *型。分散ファイルから粒子データを読み込む際のファイルフォーマット。

header: 入力。Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

pFunc: 入力。 void (Tptcl::*)(FILE*) 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返値

なし

● 機能

各プロセスが filename と format で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、 データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納する。

filename で、分散しているファイルのベースとなる名前を指定する。format でファイル名のフォーマットを指定する。フォーマットの指定方法は標準 \mathbb{C} ライブラリの関数 printf の第 1 引数と同じである。ただし変換指定は必ず 3 つであり、その指定子は 1 つめは文字列、残りはどちらも整数である。2 つ目の変換指定にはそのジョブの全プロセス数が、3 つ目の変換指定にはプロセス番号が入る。例えば、filename が nbody、format が $8s_{-}$ %03 d_{-} %03 d_{-} %03 d_{-} 64の3 d_{-} 612.init ならば、全プロセス数 d_{-} 64のジョブのプロセス番号 d_{-} 70プロセスは、 d_{-} 70 の d_{-} 70 の d_{-} 70 の d_{-} 70 の d_{-} 80 の d_{-} 90 の d_{-}

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数*pFunc でユーザが 定義する。定義方法については節 A.1.4.3 を参照のこと。

ファイルのヘッダのデータを読み取る関数は Theader のメンバ関数 readBinary でユーザが定義する。定義方法については節 A.7 を参照のこと。

ファイルはバイナリーモードで開く。

引数

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char * const 型。分散ファイルから粒子データを読み込む際のファイルフォーマット。

pFunc: 入力。 void (Tptcl::*)(FILE*) 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

● 機能

各プロセスが filename と format で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納する。この時、1回ファイルを読み込んで行数を取得した後、もう一度ファイルを読み込みなおし、粒子データを読み込む。

filename で、分散しているファイルのベースとなる名前を指定する。format でファイル名のフォーマットを指定する。format の指定の仕方は、Theader が存在する場合の時と同様である。

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数*pFunc でユーザが 定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様で ある。

ファイルはバイナリーモードで開く。

template <class Tptcl>
template <class Theader>

void PS::ParticleSystem<Tptcl>::readParticleBinary

(const char * const filename,

Theader & header,

void (Tptcl::*pFunc)(FILE*));

● 引数

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名。

header: 入力。Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

pFunc: 入力。 void (Tptcl::*)(FILE*) 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

● 機能

ルートプロセスが filename で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納した後、各プロセスに分配する。

1 粒子のデータを読み取る関数は FullParticle のメンバ関数*pFunc でユーザが定義する。ファイルのヘッダのデータを読み取る関数は Theader のメンバ関数でユーザが定義する。これら 2 つのメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様である。

ファイルはバイナリーモードで開く。

filename: 入力。const char * const 型。入力ファイル名。

pFunc: 入力。 void (Tptcl::*)(FILE*) 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

● 機能

ルートプロセスが filename で指定された入力ファイルから粒子データを読み出し、データを FullParticle クラスのオブジェクトに格納した後、各プロセスに分配する。この時、1回ファイルを読み込んで行数を取得した後、もう一度ファイルを読み込みなおし、粒子データを読み込む。

1粒子のデータを読み取る関数は FullParticle クラスのメンバ関数*pFunc でユーザが 定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルから読み出す場合と同様で ある。

ファイルはバイナリーモードで開く。

9.1.3.2.3.3 PS::ParticleSystem::writeParticlAscii

PS::ParticleSystem::writeParticlAscii

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char * const 型。分散ファイルに粒子データを書き込む際のファイルフォーマット。

header: 入力。const Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

● 返り値

なし。

● 機能

各プロセスが filename と format で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータと、Theader クラスのオブジェクトのデータを出力する。出力ファイルのフォーマットはメンバ関数 PS::ParticleSystem::readParticleAscii と同様である。

1粒子のデータを書き込む関数は FullParticle クラスのメンバ関数 writeAscii でユーザが定義する。定義方法については節 A.1.4.3 を参照のこと。

ファイルのヘッダのデータを書き込む関数はヘッダクラスのメンバ関数 writeAscii でユーザが定義する。定義方法については節 A.7 を参照のこと。

ファイルはアスキーモードで開く。

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名のベースとなる部分。 format: 入力。const char * const 型。分散ファイルに粒子データを書き込む際のファイルフォーマット。

● 返り値

なし。

機能

各プロセスが filename と format で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータを出力する。出力ファイルのフォーマットはメンバ関数 PS::ParticleSystem::readParticleAscii と同様である。

1粒子のデータを書き込む関数は FullParticle クラスのメンバ関数 writeAscii でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名。

header: 入力。const Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

● 返り値

なし。

● 機能

filename で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータと、ヘッダクラスのオブジェクトのヘッダー情報を出力する。

1粒子のデータを書き込む関数は FullParticle クラスのメンバ関数 writeAscii でユーザが定義する。ファイルのヘッダのデータを書き込む関数はヘッダクラスのメンバ関数 writeAscii でユーザが定義する。これら2つのメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。

ファイルはアスキーモードで開く。

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名。

● 返り値

なし。

● 機能

filename で指定された出力ファイルに FullParticle 型の粒子データを出力する。

1粒子のデータを書き込む関数は FullParticle のメンバ関数 writeAscii でユーザが定義 する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。ファイルはアスキーモードで開く。

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char * const 型。分散ファイルに粒子データを書き込む際のファイルフォーマット。

header: 入力。const Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

pFunc: 入力。void (Tptcl::*)(FILE*)const 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

● 機能

各プロセスが filename と format で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータと、Theader クラスのオブジェクトのデータを出力する。出力ファイルのフォーマットはメンバ関数 PS::ParticleSystem::readParticleAscii と同様である。

1粒子のデータを書き込む関数は FullParticle クラスのメンバ関数*pFunc でユーザが 定義する。定義方法については節 A.1.4.3 を参照のこと。

ファイルのヘッダのデータを書き込む関数はヘッダクラスのメンバ関数 writeAscii でユーザが定義する。定義方法については節 A.7を参照のこと。

ファイルはアスキーモードで開く。

● 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char * const 型。分散ファイルに粒子データを書き込む際のファイルフォーマット。

pFunc: 入力。void (Tptcl::*)(FILE*)const 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

● 機能

各プロセスが filename と format で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータを出力する。出力ファイルのフォーマットはメンバ関数 PS::ParticleSystem::readParticleAscii と同様である。

1粒子のデータを書き込む関数はFullParticle クラスのメンバ関数*pFunc でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。ファイルはアスキーモードで開く。

引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名。

header: 入力。const Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

pFunc: 入力。void (Tptcl::*)(FILE*)const 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

機能

filename で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータと、ヘッダクラスのオブジェクトのヘッダー情報を出力する。

1 粒子のデータを書き込む関数は FullParticle クラスのメンバ関数*pFunc でユーザが 定義する。ファイルのヘッダのデータを書き込む関数はヘッダクラスのメンバ関数 writeAscii でユーザが定義する。これら 2 つのメンバ関数の書式と規約は、分散ファ イルに書き込む場合と同様である。 ファイルはアスキーモードで開く。

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名。

pFunc: 入力。void (Tptcl::*)(FILE*)const 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

● 機能

filename で指定された出力ファイルに FullParticle 型の粒子データを出力する。

1 粒子のデータを書き込む関数は FullParticle のメンバ関数*pFunc でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。ファイルはアスキーモードで開く。

9.1.3.2.3.4 PS::ParticleSystem::writeParticleBinary

PS::ParticleSystem::writeParticleBinary

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char * const 型。分散ファイルに粒子データを書き込む際のファイルフォーマット。

header: 入力。const Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

● 返り値

なし。

● 機能

各プロセスが filename と format で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータと、Theader クラスのオブジェクトのデータを出力する。出力ファイルのフォーマットはメンバ関数 PS::ParticleSystem::readParticleBinary と同様である。

1 粒子のデータを書き込む関数は FullParticle クラスのメンバ関数 writeBinary でユーザが定義する。定義方法については節 A.1.4.3 を参照のこと。

ファイルのヘッダのデータを書き込む関数はヘッダクラスのメンバ関数 writeBinary でユーザが定義する。定義方法については節 A.7 を参照のこと。

ファイルはバイナリーモードで開く。

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名のベースとなる部分。 format: 入力。const char * const 型。分散ファイルに粒子データを書き込む際のファ

イルフォーマット。

● 返り値

なし。

• 機能

各プロセスが filename と format で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータを出力する。出力ファイルのフォーマットはメンバ関数 PS::ParticleSystem::readParticleBinary と同様である。

1粒子のデータを書き込む関数は FullParticle クラスのメンバ関数 writeBinary でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。

ファイルはバイナリーモードで開く。

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名。 header: 入力。const Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

● 返り値

なし。

● 機能

filename で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータと、ヘッダクラスのオブジェクトのヘッダー情報を出力する。

1 粒子のデータを書き込む関数は FullParticle クラスのメンバ関数 writeBinary でユーザが定義する。ファイルのヘッダのデータを書き込む関数はヘッダクラスのメンバ関数 writeBinary でユーザが定義する。これら 2 つのメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。

ファイルはバイナリーモードで開く。

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名。

● 返り値

なし。

機能

filename で指定された出力ファイルに FullParticle 型の粒子データを出力する。

1 粒子のデータを書き込む関数は FullParticle のメンバ関数 writeBinary でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。ファイルはバイナリーモードで開く。

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char * const 型。分散ファイルに粒子データを書き込む際のファイルフォーマット。

header: 入力。const Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

pFunc: 入力。void (Tptcl::*)(FILE*)const 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

● 機能

各プロセスが filename と format で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブ ジェクトのデータと、Theader クラスのオブジェクトのデータを出力する。出力ファイルのフォーマットはメンバ関数 PS::ParticleSystem::readParticleBinary と同様である。

1 粒子のデータを書き込む関数は FullParticle クラスのメンバ関数*pFunc でユーザが 定義する。定義方法については節 A.1.4.3 を参照のこと。

ファイルのヘッダのデータを書き込む関数はヘッダクラスのメンバ関数 writeBinary でユーザが定義する。定義方法については節 A.7 を参照のこと。

ファイルはバイナリーモードで開く。

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名のベースとなる部分。

format: 入力。const char * const 型。分散ファイルに粒子データを書き込む際のファイルフォーマット。

pFunc: 入力。void (Tptcl::*)(FILE*)const 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

● 機能

各プロセスが filename と format で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータを出力する。出力ファイルのフォーマットはメンバ関数 PS::ParticleSystem::readParticleBinary と同様である。

1粒子のデータを書き込む関数はFullParticle クラスのメンバ関数*pFunc でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。ファイルはバイナリーモードで開く。

• 引数

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名。

header: 入力。const Theader &型。ファイルのヘッダ情報。

pFunc: 入力。void (Tptcl::*)(FILE*)const 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

• 機能

filename で指定された出力ファイルに FullParticle クラスのオブジェクトのデータと、ヘッダクラスのオブジェクトのヘッダー情報を出力する。

1粒子のデータを書き込む関数はFullParticle クラスのメンバ関数*pFunc でユーザが定義する。ファイルのヘッダのデータを書き込む関数はヘッダクラスのメンバ関数 write-Binary でユーザが定義する。これら2つのメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。

ファイルはバイナリーモードで開く。

filename: 入力。const char * const 型。出力ファイル名。

pFunc: 入力。void (Tptcl::*)(FILE*)const 型。FILE ポインタを引数にとり void を返す Tptcl のメンバ関数ポインタ。

● 返り値

なし。

● 機能

filename で指定された出力ファイルに FullParticle 型の粒子データを出力する。

1 粒子のデータを書き込む関数は FullParticle のメンバ関数*pFunc でユーザが定義する。このメンバ関数の書式と規約は、分散ファイルに書き込む場合と同様である。ファイルはバイナリーモードで開く。

9.1.3.2.4 粒子交換

粒子交換関連の API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 30: ParticleSystem4

```
1 namespace ParticleSimulator {
2    template < class Tptcl >
3    class ParticleSystem {
4    public:
5        template < class Tdinfo >
6        void exchangeParticle(Tdinfo & dinfo);
7    };
8 }
```

9.1.3.2.4.1 PS::ParticleSystem::exchangeParticle

PS::ParticleSystem::exchangeParticle

• 引数

dinfo: 入力。DomainInfo & 型。領域クラスのオブジェクト。

● 返値

なし

● 機能

粒子が適切なドメインに配置されるように、粒子の交換を行う。

9.1.3.2.5 粒子の追加、削除

粒子の追加もしくは削除関連の API は以下の様に宣言されている。

9.1.3.2.5.1 PS::ParticleSystem::addOneParticle()

PS::ParticleSystem::addOneParticle()

void PS::ParticleSystem::addOneParticle(const FullPartilce & fp);

• 引数

fp: 入力。const FullParticle &型。追加する粒子の FullParticle。

● 返値

なし。

● 機能

追加された粒子を粒子配列の末尾に追加する。

9.1.3.2.5.2 PS::ParticleSystem::removeParticle()

PS::ParticleSystem::removeParticle()

• 引数

idx: 入力。const PS::S32 * 型。消去する粒子の配列インデックスの配列。 n: 入力。const PS::S32 型。配列 idx のサイズ。

● 返値

なし。

● 機能

配列 idx[] に格納されているインデックスの粒子を削除する。この関数を呼ぶ前後で、 粒子の配列インデックスが同じである事は保証されない。

9.1.3.2.6 時間計測

クラス内の情報取得関連の API の宣言は以下のようになっている。自クラスの主要なメソッドを呼び出すとそれにかかった時間をプライベートメンバの time_profile_の該当メンバに書き込む。メソッド clearTimeProfile() を呼ばない限り時間は足しあわされていく。

ソースコード 31: ParticleSystem3

```
1 namespace ParticleSimulator {
2
       template < class Tptcl >
3
       class ParticleSystem{
4
       private:
5
           TimeProfile time_profile_;
6
       public:
7
           TimeProfile getTimeProfile();
8
           void clearTimeProfile();
9
       };
10 }
```

9.1.3.2.6.1 PS::ParticleSystem::getTimeProfile

PS::ParticleSystem::getTimeProfile

PS::TimeProfile PS::ParticleSystem::getTimeProfile();

• 引数

なし。

● 返値

PS::TimeProfile 型。

● 機能

メンバ関数 exchangeParticle にかかった時間(ミリ秒単位)を TimeProfile 型のメンバ 変数 exchange_particles_に格納し、返す。

9.1.3.2.6.2 PS::ParticleSystem::clearTimeProfile

PS::ParticleSystem::clearTimeProfile

```
void PS::ParticleSystem::clearTimeProfile();
```

• 引数

なし。

● 返値

なし。

● 機能

領域情報クラスの TimeProfile 型のプライベートメンバ変数のメンバ変数 exchange_particles_の値を 0 クリアする。

9.1.3.2.7 その他

その他の API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 32: ParticleSystem4

```
1 namespace ParticleSimulator {
2
       template < class Tptcl >
3
       class ParticleSystem{
4
       public:
5
           template < class Tdinfo >
6
           void adjustPositionIntoRootDomain
7
                         (const Tdinfo & dinfo);
8
           void setNumberOfParticleLocal(const S32 n);
9
       };
10 }
```

9.1.3.2.7.1 PS::ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain

PS:: Particle System:: adjust Position Into Root Domain

dinfo: 入力。Tdinfo型。領域クラスのオブジェクト。

● 返値

なし

● 機能

周期境界条件の場合に、計算領域からはみ出した粒子を計算領域に適切に戻す。

9.1.3.2.7.2 PS::ParticleSystem::setNumberOfParticleLocal

PS:: Particle System:: set Number Of Particle Local

• 引数

n: 入力。const PS::S32型。粒子数。

● 返値

なし

● 機能

1つのMPIプロセスの持つ粒子数を設定する。

9.1.4 相互作用ツリークラス

本節では、相互作用ツリークラスについて記述する。このクラスは粒子間相互作用の計算を行うモジュールである。まずオブジェクトの生成方法を記述し、その後 API を記述する。

9.1.4.1 オブジェクトの生成

このクラスは以下のように宣言されている。

ソースコード 33: TreeForForce0

テンプレート引数は順に、PS::SEARCH_MODE 型 (ユーザー選択)、Force クラス (ユーザー定義)、EssentialParticleI クラス (ユーザー定義)、EssentialParticleJ 型 (ユーザー定義)、ローカルツリーの Moment 型 (ユーザー定義)、グローバルツリーの Moment 型 (ユーザー定義)、SuperParticleJ 型 (ユーザー定義) である。

PS::SEARCH_MODE 型に応じてラッパーを用意した。これらのラッパーを使えば入力するテンプレート引数の数が減るので、こちらのラッパーを用いることを推奨する。以下、PS::SEARCH_MODE 型がPS::SEARCH_MODE_LONG, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF, PS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY の場合のオブジェクトの生成方法を記述する。

9.1.4.1.1 PS::SEARCH_MODE_LONG

PS::SEARCH_MODE_LONG_SCATTER も同様である。 以下のようにオブジェクト system を生成する。

PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj, TMom, TSpj>::Normal system;

テンプレート引数は順に、Force クラス (ユーザー定義)、Essential Particle I クラス (ユーザー定義)、Essential Particle J クラス (ユーザー定義)、ローカルツリー及びグローバルツリーの Moment クラス (ユーザー定義)、Super Particle J クラス (ユーザー定義) である。

あらかじめ Moment クラスと SuperParticleJ クラスを指定した型も用意した (節 7.5, 7.6 参照)。これらはモーメントの計算方法別に 6 種類ある。以下、粒子の重心を中心とした場合の単極子まで、四重極子までのモーメント計算、粒子の幾何中心を中心とした場合の単極子まで、双極子まで、四重極子までのモーメント計算、のオブジェクトの生成方法をこの順で記述する。ここでは、すべて system というオブジェクトを生成している。

PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::Monopole system;

PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::Quadrupole system;

PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::MonopoleGeometricCenter system;

PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::DipoleGeometricCenter system;

PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::QuadrupoleGeometricCenter system;

テンプレート引数は順に、Force クラス、EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラスである。

また、PS::SEARCH_MODE_LONG_SCATTER のためにもあらかじめ Moment クラスと SuperParticleJ クラスを指定した型も用意した。MomentMonopoleScatter と MomentQuadruopoleScatter に対応した以下の 2 つである。

PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::MonopoleWithScatterSearch system;

PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::QuadrupoleWithScatterSearch system;

テンプレート引数は PS::SEARCH_MODE_LONG の場合と同じである。

9.1.4.1.2 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF

以下のようにオブジェクト system を生成する。

PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj, TMom, TSpj>::WithCutoff system;

テンプレート引数は順に、Force クラス、EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラス、ローカルツリー及びグローバルツリーの Moment クラス、SuperParticleJ クラスである。 あらかじめ Moment クラスと SuperParticleJ 型を指定したクラスも用意した (節 7.5, 7.6 参照)。モーメント計算の中心を粒子の重心とした場合に、単極子まで計算するものである。ここでは system というオブジェクトを生成している。

PS::TreeForForceLong<TResult, TEpi, TEpj>::MonopoleWithCutoff system;

テンプレート引数は順に、Force クラス、EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラスである。

9.1.4.1.3 PS::SEARCH_MODE_GATHER

以下のようにオブジェクト system を生成する。

PS::TreeForForceShort<TResult, TEpi, TEpj>::Gather system;

テンプレート引数は順に、Force クラス、EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラスである。

9.1.4.1.4 PS::SEARCH_MODE_SCATTER

以下のようにオブジェクト system を生成する。

PS::TreeForForceShort<TResult, TEpi, TEpj>::Scatter system;

テンプレート引数は順に、Force クラス、EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラスである。

9.1.4.1.5 PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY

以下のようにオブジェクト system を生成する。

PS::TreeForForceShort<TResult, TEpi, TEpj>::Symmetry system;

テンプレート引数は順に、Force クラス、EssentialParticleI クラス、EssentialParticleJ クラスである。

9.1.4.2 API

このモジュールには初期設定関連のAPI、相互作用計算関連の低レベルAPI、相互作用計算関連の高レベルAPI、ネイバーリスト関連のAPIがある。以下、各節に分けて記述する。本節の中のAPIの宣言ではテンプレートクラスのテンプレート引数は省略する。すなわち、本来ならば以下のように記述するべきであるが、

```
template <class TSearchMode,
          class TResult,
          class TEpi,
          class TEpj,
          class TMomLocal,
          class TMomGlobal,
          class TSpj>
void PS::TreeForForce<TSearchMode,</pre>
                       TEpi,
                       TEpj,
                       TMomLocal,
                       TMomGlobal,
                       TSpj>::MemberFunction1();
template <class TSearchMode,
          class TResult,
          class TEpi,
          class TEpj,
          class TMomLocal,
          class TMomGlobal,
          class TSpj>
template <class TTT>
void PS::TreeForForce<TSearchMode,</pre>
                       TEpi,
                       TEpj,
                       TMomLocal,
                       TMomGlobal,
                       TSpj>::MemberFunction2(TTT arg1);
```

冗長であるので、以下のように省略する。

```
void PS::TreeForForce::MemberFunction1();

template <class TTT>
void PS::TreeForForce::MemberFunction2(TTT arg1);
```

9.1.4.2.1 初期設定

初期設定関連のAPIの宣言は以下のようになっている。このあと各APIについて記述する。

ソースコード 34: TreeForForce1

```
1 namespace ParticleSimulator {
2
       template < class TSearchMode,
3
                 class TResult,
4
                 class TEpi,
5
                 class TEpj,
6
                 class TMomLocal,
7
                 class TMomGlobal,
8
                 class TSpj>
9
       class TreeForForce{
       public:
10
       void TreeForForce();
11
       void initialize(const U64 n_glb_tot,
12
                        const F32 theta=0.7,
13
14
                        const U32 n_leaf_limit=8,
15
                        const U32 n_group_limit=64);
16
       };
17 }
```

9.1.4.2.1.1 コンストラクタ コンストラクタ

```
void PS::TreeForForce::TreeForForce();
```

● 引数

なし

返値

なし

● 機能

相互作用ツリークラスのオブジェクトを生成する。

9.1.4.2.1.2 PS::TreeForForce::initialize

PS::TreeForForce::initialize

• 引数

n_glb_tot: 入力。const PS::U64型。粒子配列の上限。 theta: 入力。const PS::F32型。見こみ角に対する基準。デフォルト 0.7。 n_leaf_limit。const PS::U32型。ツリーを切るのをやめる粒子数の上限。デフォルト 8。 n_group_limit。const PS::U32型。相互作用リストを共有する粒子数の上限。デフォルト 64。

● 返値

なし

• 機能

相互作用ツリークラスのオブジェクトを初期化する。

9.1.4.2.2 低レベル関数

相互作用計算関連の低レベル API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 35: TreeForForce1

```
1 namespace ParticleSimulator {
2
       template < class TSearchMode,
3
                 class TResult,
4
                 class TEpi,
5
                 class TEpj,
6
                 class TMomLocal,
7
                 class TMomGlobal,
8
                 class TSpj>
9
       class TreeForForce{
10
       public:
11
           template < class Tpsys >
           void setParticleLocalTree(const Tpsys & psys,
12
                                        const bool clear=true);
13
```

```
14
           template < class Tdinfo >
           void makeLocalTree(const Tdinfo & dinfo);
15
           void makeLocalTree(const F32 1,
16
17
                                const F32vec \& c = F32vec(0.0);
18
           template < class Tdinfo >
           void makeGlobalTree(const Tdinfo & dinfo);
19
20
           void calcMomentGlobalTree();
21
           template < class Tfunc_ep_ep >
           void calcForce(Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
22
23
                            const bool clear=true);
24
           template < class Tfunc_ep_ep, class Tfunc_sp_ep>
25
           void calcForce(Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
26
                           Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep,
27
                            const bool clear=true);
28
           Tforce getForce(const S32 i);
29
       };
30 }
```

9.1.4.2.2.1 PS::TreeForForce::setParticleLocalTree

PS::TreeForForce::setParticleLocalTree

• 引数

psys: 入力。const Tpsys & 型。ローカルツリーを構成する粒子群クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool型。前に読込んだ粒子をクリアするかどうか決定するフラグ。true でクリアする。デフォルトtrue。

返値

なし

● 機能

相互作用ツリークラスのオブジェクトに粒子群クラスのオブジェクトの粒子を読み込む。clear が true ならば前に読込んだ粒子情報をクリアし、false ならクリアしない。

9.1.4.2.2.2 PS::TreeForForce::makeLocalTree

PS::TreeForForce::makeLocalTree

● 引数

dinfo: 入力。const Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

● 返値

なし

● 機能

ローカルツリーを作る。領域クラスのオブジェクトから扱うべきルートドメインを読み取り、ツリーのルートセルを決定する。

template<class Tdinfo>

void PS::TreeForForce::makeLocalTree

(const PS::F32 1,

const PS::F32vec & c = PS::F32vec(0.0));

• 引数

l: 入力。const PS::F32型。ツリーのルートセルの大きさ。

c: 入力。const PS::F32vec &型。ツリーの中心の座標。デフォルトは座標原点。

● 返値

なし

● 機能

ローカルツリーを作る。ツリーのルートセルを2つの引数で決定する。ツリーのルートセルは全プロセスで共通でなければならない。共通でない場合の動作の正しさは保証しない。

9.1.4.2.2.3 PS::TreeForForce::makeGlobalTree

PS:: Tree For Force:: make Global Tree

template<class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::makeGlobalTree

(const Tdinfo & dinfo);

dinfo: 入力。const Tdinfo & 型。領域クラスのオブジェクト。

● 返値

なし

● 機能

グローバルツリーを作る。

 $9.1.4.2.2.4 \quad PS:: Tree For Force:: calc Moment Global Tree$

PS:: Tree For Force:: calc Moment Global Tree

```
void PS::TreeForForce::calcMomentGlobalTree();
```

● 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

グローバルツリーの各々のセルのモーメントを計算する。

9.1.4.2.2.5 PS::TreeForForce::calcForce

PS::TreeForForce::calcForce

• 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相 互作用計算用の関数オブジェクト (節 7.9 参照)。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、const PS::S32 型、(const) TEpj *型、const PS::S32 型、TResult *型。

clear: 入力。const bool型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルトtrue。

● 返値

なし

● 機能

このオブジェクトに読み込まれた粒子すべての粒子間相互作用を計算する。これを使うのはPS::SEARCH_MODE_型がPS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY の場合に限る。

● 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相 互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第1引数から順に (const) TEpi *型、const PS::S32 型、(const) TEpj *型、const PS::S32 型、TResult *型。

pfunc_sp_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と SuperParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、const PS::S32 型、(const) TSpj *型、const PS::S32 型、TResult *型。

clear: 入力。const bool型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

返値

なし

● 機能

このオブジェクトに読み込まれた粒子すべての粒子間相互作用を計算する。これを使うのは PS::SEARCH_MODE_LONG,

PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF の場合に限る。

9.1.4.2.2.6 PS::TreeForForce::getForce

PS::TreeForForce::getForce

```
TResult PS::TreeForForce::getForce(const PS::S32 i);
```

• 引数

i: 入力。const PS::S32型。粒子配列のインデックス。

● 返値

TResult 型。PS::TreeForForce::setParticleLocalTree で i 番目に読み込まれた粒子の受ける作用。

● 機能

PS::TreeForForce::setParticleLocalTreeでi番目に読み込まれた粒子の受ける作用を返す。

9.1.4.2.2.7 PS::TreeForForce::copyLocalTreeStructure

PS::TreeForForce::copyLocalTreeStructure

今後、追加する。

9.1.4.2.2.8 PS::TreeForForce::repeatLocalCalcForce

PS::TreeForForce::repeatLocalCalcForce

今後、追加する。

9.1.4.2.3 高レベル関数

相互作用計算関連の高レベル API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 36: TreeForForce1

```
namespace ParticleSimulator {
1
2
       template < class TSearchMode,
3
                 class TResult,
4
                 class TEpi,
5
                 class TEpj,
6
                 class TMomLocal,
7
                 class TMomGlobal,
8
                 class TSpj>
9
       class TreeForForce{
10
       public:
11
            template < class Tfunc_ep_ep,</pre>
12
                      class Tpsys,
                      class Tdinfo>
13
            void calcForceAllAndWriteBack
14
```

```
(Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
15
16
                          Tpsys & psys,
17
                          Tdinfo & dinfo,
18
                          const bool clear_force = true);
            template < class Tfunc_ep_ep ,</pre>
19
20
                      class Tfunc_sp_ep,
21
                      class Tpsys,
22
                      class Tdinfo>
23
            void calcForceAllAndWriteBack
                         (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
24
25
                          Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep,
26
                          Tpsys & psys,
27
                          TDinfo & dinfo,
28
                          const bool clear_force=true);
29
            template < class Tfunc_dispatch,
30
                      class Tfunc_retrieve,
31
                      class Tpsys,
                      class Tdinfo>
32
            void TreeForForce::calcForceAllandWriteBackMultiWalk
33
                 (Tfunc_dispatch pfunc_dispatch,
34
35
                  Tfunc_retrieve pfunc_retrieve,
36
                  Tpsys & psys,
37
                  Tdinfo & dinfo,
38
                  const PS::S32 nwalk,
39
                  const bool clear=true);
40
41
            template < class Tfunc_ep_ep,</pre>
42
                      class Tfunc_sp_ep,
43
                      class Tpsys,
44
                      class Tdinfo>
45
            void calcForceAll
46
                         (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
47
                          Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep,
48
                          Tpsys & psys,
49
                          Tdinfo & dinfo,
50
                          const bool clear_force=true);
51
            template < class Tfunc_ep_ep,</pre>
52
                      class Tfunc_sp_ep,
53
                      class Tpsys,
54
                      class Tdinfo>
```

```
55
           void calcForceAll(Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
56
                               Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep,
57
                               Tpsys & psys,
58
                               Tdinfo & dinfo,
                               const bool clear_force=true);
59
60
61
           template < class Tfunc_ep_ep,
62
                     class Tdinfo>
63
           void calcForceMakeingTree
64
                         (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
                          Tdinfo & dinfo,
65
66
                          const bool clear_force=true);
67
           template < class Tfunc_ep_ep,</pre>
68
                     class Tfunc_sp_ep,
69
                     class Tdinfo>
70
           void calcForceMakingTree
71
                         (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
72
                          Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep,
73
                          Tdinfo & dinfo,
74
                          const bool clear_force=true);
75
76
           template < class Tfunc_ep_ep,
77
                     class Tpsys>
78
           void calcForceAndWriteBack
79
                         (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
80
                          Tpsys & psys,
81
                          const bool clear=true);
82
           template < class Tfunc_ep_ep,
83
                     class Tfunc_sp_ep,
84
                     class Tpsys>
85
           void calcForceAndWriteBack
86
                         (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep,
87
                          Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep,
88
                          Tpsys & psys,
89
                          const bool clear=true);
90
       };
91 }
92 namespace PS = ParticleSimulator;
```

9.1.4.2.3.1 PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack

PS:: Tree For Force:: calc Force All And Write Back

• 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相 互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第1引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、TResult *型。

psys: 入力。Tpsys &型。相互作用を計算したい粒子群クラスのオブジェクト。

dinfo: 入力。Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

● 返値

なし

● 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys の粒子すべての相互作用を計算し、その計算結果を psys に書き戻す。これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY の場合に限る。

```
template < class Tfunc_ep_ep,
         class Tfunc_sp_ep,
         class Tpsys,
         class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::calcForceAllandWriteBack
             (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep(TEpi *,
                                        const PS::S32,
                                       TEpj *,
                                        const PS::S32,
                                       TResult *),
              Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep(TEpi *,
                                       const PS::S32,
                                       TSpj *,
                                        const PS::S32,
                                       TResult *),
              Tpsys & psys,
              Tdinfo & dinfo
              const bool clear=true);
```

引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相 互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第1引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、TResult *型。

pfunc_sp_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と SuperParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TSpj *型、PS::S32 型、TResult *型。

psys: 入力。Tpsys &型。相互作用を計算したい粒子群クラスのオブジェクト。

dinfo: 入力。Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルトtrue。

返値

なし

機能

粒子群クラスのオブジェクト psys の粒子すべての相互作用を計算し、その計算結果をpsys に書き戻す。これを使うのは PS::SEARCH_MODE型が PS::SEARCH_MODE_LONG, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF の場合に限る。

• 引数

pfunc_dispatch: 入力。返値がvoid 型で、EssentialParticleI の配列と EssentialParticleJ の配列 (と SuperParticleJ の配列) をアクセラレータに転送し、カーネルを発行させる関数。PS::SEARCH_MODE_LONG, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOF の場合にこの関数は以下の形ををしている必要がある。

関数の引数は第1引数から順に const PS::S32型、const PS::S32型、const TEpi *型、PS::S32型、const TEpj *型、PS::S32型、const TSpj *型、PS::S32型。返り値はPS::S32型とし、正常に終了した場合は0を返す。

PS::SEARCH_MODE型がPS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY の場合にこの関数は以下の形ををしている必要がある。

```
PS::S32 pfunc_dispatch(const PS::S32 tag, const PS::S32 nwalk, const TEpi** iptcl, const PS::S32* ni,
```

const TEpj** jptcl_ep,
const PS::S32* nj_ep);

関数の引数は第1引数から順に const PS::S32型、const PS::S32型、const TEpi *型、PS::S32型、const TEpj *型、PS::S32型。返り値は PS::S32型とし、正常に終了した場合は 0 を返す。

pfunc_retrieve: 入力。返値が void 型で、pfunc_dispatch で転送したデータの結果を回収する関数。この関数は以下の形ををしている必要がある。

void pfunc_retrieve(const PS::S32 tag,

const PS::S32 nwalk,
const PS::S32* ni,
TResult** force);

関数の引数は第1引数から順に const PS::S32型、const TEpi *型、PS::S32型、const TSpj *型、PS::S32型、TResult *型。引数 tag は pfunc_dispatch() と pfunc_retrieve() を 関係させるもので、pfunc_dispatch で計算された結果は同じ tag の値を持つ pfunc_retrieve() で回収される。

 tag_max : 入力。const PS::S32 型。発行される tag の数の最大値。扱う tag の番号は 0 から tag_max -1 までとなる。0 以下の整数を指定した場合はエラーを出力する。現バージョンでは、1 の場合に正常に動作し、1 を超える値を指定した場合には tag の値は 0 のみである。

psys: 入力。Tpsys &型。相互作用を計算したい粒子群クラスのオブジェクト。

dinfo: 入力。Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

nwalk: 入力。const PS::S32 型。1度にアクセラレータに送る相互作用リストの数の最大値。

clear: 入力。const bool型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

返値

なし

● 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys の粒子すべての相互作用を計算し、その計算結果をpsys に書き戻す。相互作用リストを作る際にマルチウォーク法を用い、一度に複数の相互作用リストを作成する。一度に作成する相互作用リストの数の最大値は nwalk である。

9.1.4.2.3.2 PS::TreeForForce::calcForceAll

PS::TreeForForce::calcForceAll

• 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相 互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第1引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、TResult *型。

psys: 入力。Tpsys &型。相互作用を計算したい粒子群クラスのオブジェクト。

dinfo: 入力。Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

● 返値

なし

● 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys の粒子すべての相互作用を計算する。これを使うのは PS::SEARCH_MODE_型が PS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY の場合に限る。 PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack から計算結果の書き戻しがなくなったもの。

```
template < class Tfunc_ep_ep,
         class Tfunc_sp_ep,
         class Tpsys,
         class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::calcForceAll
             (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep(TEpi *,
                                       const PS::S32,
                                       TEpj *,
                                        const PS::S32,
                                       TResult *),
              Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep(TEpi *,
                                       const PS::S32,
                                       TSpj *,
                                        const PS::S32,
                                       TResult *),
              Tpsys & psys,
              Tdinfo & dinfo
              const bool clear=true);
```

● 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相 互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第1引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、TResult *型。

pfunc_sp_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と SuperParticleJ の間の相互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第1引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32型、const TSpj *型、PS::S32型、TResult *型。

psys: 入力。Tpsys &型。相互作用を計算したい粒子群クラスのオブジェクト。

dinfo: 入力。Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

● 返値

なし

● 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys の粒子すべての相互作用を計算する。これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_LONG, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF の場合に限る。PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack から計算結果の書き戻し がなくなったもの。

9.1.4.2.3.3 PS::TreeForForce::calcForceMakingTree

PS::TreeForForce::calcForceMakingTree

引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相 互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第1引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、TResult *型。

dinfo: 入力。Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

● 返値

なし

● 機能

これより前に相互作用ツリークラスのオブジェクトに読み込まれた粒子群クラスのオブジェクトの粒子すべての相互作用を計算する。これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER,

PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY の場合に限る。PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack から粒子群クラスのオブジェクトの読込と計算結果の書き戻しがなくなったもの。

```
template < class Tfunc_ep_ep,
         class Tfunc_sp_ep,
         class Tdinfo>
void PS::TreeForForce::calcForceMakingTree
             (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep(TEpi *,
                                       const PS::S32,
                                        TEpj *,
                                        const PS::S32,
                                        TResult *),
              Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep(TEpi *,
                                       const PS::S32,
                                       TSpj *,
                                       const PS::S32,
                                       TResult *),
              Tdinfo & dinfo
              const bool clear=true);
```

引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相 互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第1引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、TResult *型。

pfunc_sp_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と SuperParticleJ の間の相互 作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第 1 引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TSpj *型、PS::S32 型、TResult *型。

dinfo: 入力。Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルト true。

● 返値

なし

機能

これより前に相互作用ツリークラスのオブジェクトに読み込まれた粒子群クラスのオブジェクトの粒子すべての相互作用を計算する。これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_LONG, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF の場合に限る。 PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack から粒子群クラスのオブジェクトの読込と計算結果の書き戻しがなくなったもの。

9.1.4.2.3.4 PS::TreeForForce::calcForceAndWriteBack

PS:: Tree For Force:: calc Force And Write Back

• 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相 互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第1引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、TResult *型。

psys: 入力。Tpsys &型。相互作用の計算結果を書き戻したい粒子群クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルトtrue。

● 返値

なし

● 機能

これより前に相互作用ツリークラスのオブジェクトに構築されたグローバルツリーとそのモーメントをもとに、相互作用ツリークラスのオブジェクトに属する粒子すべての相互作用が計算され、さらにその結果が粒子群クラスのオブジェクト psys に書き戻される。これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY の場合に限る。PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBack から粒子群クラスのオブジェクトの読込、ローカルツリーの構築、グローバルツリーの構築、グローバルツリーの表といったもの。計算がなくなったもの。

```
template < class Tfunc_ep_ep,
         class Tfunc_sp_ep,
         class Tpsys>
void PS::TreeForForce::calcForceAllandWriteBack
             (Tfunc_ep_ep pfunc_ep_ep(TEpi *,
                                       const PS::S32,
                                       TEpj *,
                                       const PS::S32,
                                       TResult *),
              Tfunc_sp_ep pfunc_sp_ep(TEpi *,
                                       const PS::S32,
                                       TSpj *,
                                       const PS::S32,
                                       TResult *),
              Tpsys & psys,
              const bool clear=true);
```

• 引数

pfunc_ep_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と EssentialParticleJ の間の相 互作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第1引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32 型、const TEpj *型、PS::S32 型、TResult *型。

pfunc_sp_ep: 入力。返値が void 型の EssentialParticleI と SuperParticleJ の間の相互 作用計算用の関数オブジェクト。関数の引数は第1引数から順に (const) TEpi *型、PS::S32型、const TSpj *型、PS::S32型、TResult *型。

psys: 入力。Tpsys &型。相互作用の計算結果を書き戻したい粒子群クラスのオブジェクト。

clear: 入力。const bool型。前に計算された相互作用の結果をクリアするかどうかを決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルトtrue。

返値

なし

● 機能

これより前に相互作用ツリークラスのオブジェクトに構築されたグローバルツリーとそのモーメントをもとに、相互作用ツリークラスのオブジェクトに属する粒子すべての相互作用が計算され、さらにその結果が粒子群クラスのオブジェクト psys に書き戻される。これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_LONG, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF の場合に限る。

PS::TreeForForce::calcForceAllAndWriteBackから粒子群クラスのオブジェクトの読込、

ローカルツリーの構築、グローバルツリーの構築、グローバルツリーのモーメントの 計算がなくなったもの。

9.1.4.2.4 ネイバーリスト

9.1.4.2.4.1 getNeighborListOneParticle getNeighborListOneParticle

template<class Tptcl>

PS::S32 PS::TreeForForce::getNeighborListOneParticle(const Tptcl & ptcl, EPJ * & epj);

• 引数

ptcl: 入力。Tptcl &型。近傍粒子を求めたい粒子。

epj: 出力。EPJ * &型。近傍粒子の配列の先頭ポインタ。

● 返値

PS::S32 &型。近傍粒子の個数。

機能

呼び出し元のツリー構造を使って、ptcl の近傍粒子の配列の先頭ポインタを epj に与え、近傍粒子数を返す。epj は EPJ 型の粒子データの配列 (粒子へのポインタの配列ではない) の先頭へのポインタであり、FDPS が内部にもっているバッファ領域を指す。このため、ユーザはこのポインタに対して free() や delete() をしてはならない。この関数はスレッドセーフである。すなわち、スレッド毎に別のバッファ領域をもっている。なお、この領域はスレッド毎に1つしかないため、同一スレッドでこの関数を呼び出すたびに上書きされる。

これを使うのは PS::SEARCH_MODE 型が PS::SEARCH_MODE_LONG_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_SCATTER(未実装),

PS::SEARCH_MODE_LONG_GATHER(未実装),

PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_GATHER(未実装),

PS::SEARCH_MODE_LONG_SYMMETRY(未実装),

PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_SYMMETRY(未実装) の場合に限る。ptcl のメンバ関数にはFPと同様にPS::F64vec getPos() が必要である。PS::SEARCH_MODE型がPS::SEARCH_MODE_LONG_GATHER, PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_GATHER, PS::SEARCH_MODE_LONG_SYMMETRY,

PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_SYMMETRY の場合にはさらに、ptcl の探査 半径を返すメンバ関数 PS::F64 getRSearch() も必要となる。

9.1.4.2.5 時間計測

クラス内の時間計測関連の API の宣言は以下のようになっている。自クラスの主要なメソッドを呼び出すとそれにかかった時間をプライベートメンバの time_profile_の該当メンバに書き込む。メソッド clear Time Profile() を呼ばない限り時間は足しあわされていく。

ソースコード 37: TreeForForce2

```
1 namespace ParticleSimulator {
2
       template < class TSearchMode,
3
                 class TResult,
4
                 class TEpi,
5
                 class TEpj,
6
                 class TMomLocal,
7
                 class TMomGlobal,
8
                 class TSpj>
9
       class TreeForForce{
10
       public:
11
           TimeProfile getTimeProfile();
12
           void clearTimeProfile();
13
       };
14 }
```

 $9.1.4.2.5.1 \quad PS:: TreeForForce:: getTimeProfile$

PS::TreeForForce::getTimeProfile

PS::TimeProfile PS::TreeForForce::getTimeProfile();

• 引数

なし。

● 返値

PS::TimeProfile型。

● 機能

ローカルツリー構築、グローバルツリー構築、力の計算 (walk 込)、ローカルツリーのモーメント計算、グローバルツリーのモーメント計算、LET 構築、LET 交換にかかった時間(ミリ秒単位)を TimeProfile 型のメンバ変数の該当部分 make_local_tree, make_global_tree_, calc_force_, calc_moment_local_tree_, calc_moment_global_tree_, make_LET_1st_, make_LET_2nd_, exchange_LET_1st_, exchange_LET_2nd_に格納する。長距離力や散乱モードの様に LET 交換が 1 段階通信の場合は make_LET_2nd_, exchange_LET_2nd_に値は格納されない。

9.1.4.2.5.2 PS::TreeForForce::clearTimeProfile

PS::TreeForForce::clearTimeProfile

```
void PS::TreeForForce::clearTimeProfile();
```

• 引数

なし。

● 返値

なし。

• 機能

相互作用ツリークラスの TimeProfile 型のプライベートメンバ変数のメンバ変数 make_local_tree, make_global_tree_, calc_force_, calc_moment_local_tree_, calc_moment_global_tree_, make_LET_1st_, make_LET_2nd_, exchange_LET_1st_, exchange_LET_2nd_の値を 0 クリアする。

9.1.4.2.6 情報取得

クラス内の情報取得関連の API の宣言は以下のようになっている。自クラスの主要なメソッドを呼び出すとそれにかかった時間をプライベートメンバの time_profile_の該当メンバに書き込む。メソッド clearTimeProfile() を呼ばない限り時間は足しあわされていく。

ソースコード 38: TreeForForce2

```
1 namespace ParticleSimulator {
2
       template < class TSearchMode,
3
                 class TResult,
4
                 class TEpi,
5
                 class TEpj,
6
                 class TMomLocal,
7
                 class TMomGlobal,
8
                 class TSpj>
       class TreeForForce{
9
10
       public:
           TimeProfile getTimeProfile();
11
           void clearTimeProfile();
12
           Count_t getNumberOfInteractionEPEPLocal();
13
           Count_t getNumberOfInteractionEPSPLocal();
14
           Count_t getNumberOfInteractionEPEPGlobal();
15
           Count_t getNumberOfInteractionEPSPGlobal();
16
           void clearNumberOfInteraction();
17
18
           S64 getUsedMemorySizeTotal();
```

19 }; 20 }

9.1.4.2.6.1 PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPLocal PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPLocal

PS::Count_t PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPLocal();

● 引数

なし。

● 返値

PS::Count_t 型。

● 機能

自プロセス内で計算した EPI と EPJ の相互作用数を返す。

9.1.4.2.6.2 PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPGlobal PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPGlobal

PS::Count_t PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPEPGlobal();

• 引数

なし。

● 返値

PS::Count_t 型。

● 機能

全プロセス内で計算した EPI と EPJ の相互作用数を返す。

 $9.1.4.2.6.3 \quad PS:: TreeForForce:: getNumberOfInteractionEPSPLocal \\ PS:: TreeForForce:: getNumberOfInteractionEPSPLocal \\$

PS::Count_t PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPSPLocal();

● 引数

なし。

● 返値

PS::Count_t 型。

● 機能

自プロセス内で計算した EPIと SPJ の相互作用数を返す。

 $9.1.4.2.6.4 \quad PS:: TreeForForce:: getNumberOfInteractionEPSPGlobal \\ PS:: TreeForForce:: getNumberOfInteractionEPSPGlobal$

PS::S64 PS::TreeForForce::getNumberOfInteractionEPSPGlobal();

• 引数

なし。

● 返値

PS::Count_t 型。

● 機能

全プロセスで計算した EPIと SPJ の相互作用数を返す。

 $9.1.4.2.6.5 \quad PS:: Tree For Force:: clear Number Of Interaction$

PS:: Tree For Force:: clear Number Of Interaction

void PS::TreeForForce::clearNumberOfInteraction();

• 引数

なし。

● 返値

なし。

● 機能

EP-EP,EP-SP の local,global の相互作用数を 0 クリアする。

$9.1.4.2.6.6 \quad PS:: TreeForForce:: getNumberOfWalkLocal$

PS:: Tree For Force:: get Number Of Walk Local

PS::Count_t PS::TreeForForce::getNumberOfWalkLocal();

• 引数

なし。

● 返値

PS::Count_t 型。

● 機能

自プロセスでの相互作用計算時の tree walk 数を返す。

 $9.1.4.2.6.7 \quad PS:: TreeForForce:: getNumberOfWalkGlobal$

PS:: Tree For Force:: get Number Of Walk Global

PS::Count_t PS::TreeForForce::getNumberOfWalkGlobal();

• 引数

なし。

● 返値

PS::S64°

● 機能

全プロセスでの相互作用計算時の tree walk 数を返す。

 $9.1.4.2.6.8 \quad PS:: TreeForForce:: getUsedMemorySize$

PS::TreeForForce::getUsedMemorySize

PS::S64 PS::TreeForForce::getUsedMemorySize();

● 引数

なし。

● 返値

PS::S64.

● 機能

対象のオブジェクトが使用しているメモリー量を Byte 単位で返す。

9.1.5 通信用データクラス

本節では、通信用データクラスについて記述する。このクラスはノード間通信のための情報の保持や実際の通信を行うモジュールである。このクラスはシングルトンパターンとして管理されており、オブジェクトの生成は必要としない。ここではこのモジュールの API を記述する。

9.1.5.1 API

このモジュールの API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 39: Communication

```
1 namespace ParticleSimulator {
2
       class Comm{
3
       public:
4
           static S32 getRank();
           static S32 getNumberOfProc();
5
6
           static S32 getRankMultiDim(const S32 id);
7
           static S32 getNumberOfProcMultiDim(const S32 id);
8
           static bool synchronizeConditionalBranchAND
9
                        (const bool local);
10
           static bool synchronizeConditionalBranchOR
11
                        (const bool local);
12
           template < class T>
13
           static T getMinValue(const T val);
           template < class Tfloat, class Tint >
14
15
           static void getMinValue(const Tfloat f_in,
16
                                     const Tint i_in,
17
                                     Tfloat & f_out,
18
                                     Tint & i_out);
19
           template < class T>
20
           static T getMaxValue(const T val);
           template < class Tfloat, class Tint>
21
           static void getMaxValue(const Tfloat f_in,
22
23
                                     const Tint i_in,
24
                                     Tfloat & f_out,
25
                                     Tint & i_out );
```

9.1.5.1.1 *PS::Comm::getRank*

```
static PS::S32 PS::Comm::getRank();
```

- 引数なし。
- 返り値

PS::S32型。全プロセス中でのランクを返す。

9.1.5.1.2 PS::Comm::getNumberOfProc

```
static PS::S32 PS::Comm::getNumberOfProc();
```

- 引数
 - なし。
- 返り値

PS::S32型。全プロセス数を返す。

9.1.5.1.3 PS::Comm::getRankMultiDim

```
static PS::S32 PS::Comm::getRankMultiDim(const PS::S32 id);
```

- 引数
 - id: 入力。const PS::S32型。軸の番号。x 軸:0, y 軸:1, z 軸:2。
- 返り値

PS::S32型。id 番目の軸でのランクを返す。2次元の場合、id=2は1を返す。

9.1.5.1.4 PS::Comm::getNumberOfProcMultiDim

static PS::S32 PS::Comm::getNumberOfProcMultiDim(const PS::S32 id);

• 引数

id: 入力。const PS::S32型。軸の番号。x 軸:0, y 軸:1, z 軸:2。

● 返り値

PS::S32型。id 番目の軸のプロセス数を返す。2次元の場合、id=2は1を返す。

9.1.5.1.5 PS::Comm::synchronizeConditionalBranchAND

static bool PS::Comm::synchronizeConditionalBranchAND(const bool local)

• 引数

local: 入力。const bool型。

● 返り値

bool 型。全プロセスで local の論理積を取り、結果を返す。

9.1.5.1.6 PS::Comm::synchronizeConditionalBranchOR

static bool PS::Comm::synchronizeConditionalBranchOR(const bool local);

• 引数

local: 入力。const bool 型。

● 返り値

bool 型。全プロセスで local の論理和を取り、結果を返す。

9.1.5.1.7 PS::Comm::getMinValue

template <class T>
static T PS::Comm::getMinValue(const T val);

● 引数

val: 入力。const T型。

● 返り値

T型。全プロセスで val の最小値を取り、結果を返す。

• 引数

f_in: 入力。const Tfloat 型。

i_in: 入力。const Tint 型。

f_out: 出力。Tfloat 型。全プロセスでf_in の最小値を取り、結果を返す。

i_out: 出力。Tint型。f_out に伴う ID を返す。

● 返り値

なし。

9.1.5.1.8 PS::Comm::getMaxValue

```
template <class T>
static T PS::Comm::getMaxValue(const T val);
```

• 引数

val: 入力。const T型。

• 返り値

T型。全プロセスで val の最大値を取り、結果を返す。

• 引数

f_in: 入力。const Tfloat 型。

i_in: 入力。const Tint 型。

f_out: 出力。Tfloat 型。全プロセスでf_in の最大値を取り、結果を返す。

i_out: 出力。Tint型。f_out に伴う ID を返す。

• 返り値

なし。

9.1.5.1.9 PS::Comm::getSum

```
template <class T>
static T PS::Comm::getSum(const T val);
```

• 引数

val: 入力。const T型。

● 返り値

T型。全プロセスで val の総和を取り、結果を返す。

9.1.5.1.10 PS::Comm::broadcast

• 引数

val: 入力。T *型。

n: 入力。const PS::S32型。T型変数の数。

src: 入力。const PS::S32型。放送するプロセスランク。デフォルトのランクは0。

● 返り値

なし。

● 機能

プロセスランク src のプロセスが n 個の T 型変数を全プロセスに放送する。

9.1.6 その他関数

本節では、名前空間 ParticleSimulator 以下に直に定義されている関数について述べる。

9.1.6.1 時間計測

9.1.6.1.1 PS::GetWtime

inline PS::F64 PS::GetWtime();

引数

なし。

● 返り値

PS::F64型。ウォールクロックタイムを返す。単位は秒。

9.2 拡張機能

9.2.1 概要

本節では、FDPS の拡張機能について記述する。拡張機能には2つのモジュールがあり、Particle Mesh クラス、x86 版 Phantom-GRAPE がある。この2つのモジュールについて記述する。

9.2.2 Particle Mesh クラス

本節では、Particle Mesh クラスについて記述する。このクラスは Particle Mesh 法を用いて粒子の相互作用を計算するモジュールである。メッシュからの力は S-2 型の関数によってカットオフされており、カットオフ半径はメッシュ間隔の 3 倍で固定されている。カットオフ関数径を変更する事は出来ない。また、Particle Mesh クラスに送る粒子の座標は 0 以上 1 未満の値に規格化して置かなければならない。以下に、オブジェクトの生成方法、API、使用済マクロ、使いかたについて記述する。

9.2.2.1 オブジェクトの生成

Particle Mesh クラスは以下のように宣言されている。

ソースコード 40: ParticleMesh0

- 1 namespace ParticleSimulator {
- 2 namespace ParticleMesh {
- 3 class ParticleMesh;

```
4 }
5 }
```

Particle Mesh クラスのオブジェクトの生成は以下のように行う。ここでは pm というオブジェクトを生成している。

```
PS::PM::ParticleMesh pm;
```

9.2.2.2 API

Particle Mesh クラスには初期設定関連の API、低レベル API、高レベル API がある。以下、各節に分けて記述する。

9.2.2.2.1 初期設定

初期設定関連のAPIの宣言は以下のようになっている。このあと各APIについて記述する。

ソースコード 41: ParticleMesh1

```
1 namespace ParticleSimulator {
2    namespace ParticleMesh {
3         class ParticleMesh{
4             ParticleMesh();
5         };
6    }
7 }
```

9.2.2.2.1.1 コンストラクタ コンストラクタ

void PS::PM::ParticleMesh::ParticleMesh();

- 引数
 - なし
- 返値

なし

• 機能

Particle Mesh クラスのオブジェクトを生成する。

9.2.2.2.2 低レベル API

低レベル API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 42: ParticleMesh1

```
1 namespace ParticleSimulator {
2
       namespace ParticleMesh {
3
           class ParticleMesh{
                template < class Tdinfo >
4
5
                void setDomainInfoParticleMesh
6
                             (const Tdinfo & dinfo);
7
                template < class Tpsys >
8
                void setParticleParticleMesh
9
                             (const Tpsys & psys,
10
                              const bool clear=true);
11
                void calcMeshForceOnly();
12
                F32vec getForce(F32vec pos);
                F32 getPotential(F32vec pos);
13
14
           };
15
       }
16 }
```

9.2.2.2.2.1 PS::PM::ParticleMesh::setDomainInfoParticleMesh

PS::PM::ParticleMesh::setDomainInfoParticleMesh

• 引数

dinfo: 入力。Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

返値

なし

● 機能

領域情報を読み込む。

9.2.2.2.2.2 PS::PM::ParticleMesh::setParticleParticleMesh

PS::PM::ParticleMesh::setParticleParticleMesh

• 引数

psys: 入力。Tpsys & 型。粒子群クラスのオブジェクト。 clear: 入力。const bool 型。これまで読込んだ粒子情報をクリアするかどうか決定するフラグ。true ならばクリアする。デフォルトは true。

返値

なし

● 機能

粒子情報を粒子群クラスのオブジェクトから読み込む。

9.2.2.2.3 PS::PM::ParticleMesh::calcMeshForceOnly PS::PM::ParticleMesh::calcMeshForceOnly

```
void PS::PM::ParticleMesh::calcMeshForceOnly();
```

• 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

メッシュ上の力を計算する。

 $9.2.2.2.2.4 \quad PS::PM::ParticleMesh::getForce$

PS::PM::ParticleMesh::getForce

PS::F32vec PS::PM::ParticleMesh::getForce(PS::F32vec pos);

• 引数

pos: 入力。PS::F32vec型。メッシュからの力を計算したい位置。

● 返値

PS::F32vec型。位置 pos におけるメッシュからの力。

● 機能

位置 pos でのメッシュからの力を返す。この関数は thread-safe である。

9.2.2.2.2.5 PS::PM::ParticleMesh::getPotential

PS::PM::ParticleMesh::getPotential

PS::F32 PS::PM::ParticleMesh::getPotential(PS::F32vec pos);

• 引数

pos: 入力。PS::F32vec型。メッシュからのポテンシャルを計算したい位置。

● 返値

PS::F32型。位置posにおけるメッシュからポテンシャル。

● 機能

位置 pos でのメッシュからのポテンシャルを返す。この関数は thread-safe である。

9.2.2.2.3 高レベル API

高レベル API の宣言は以下のようになっている。このあと各 API について記述する。

ソースコード 43: ParticleMesh1

```
1 namespace ParticleSimulator {
2
       namespace ParticleMesh {
3
           class ParticleMesh{
4
                template < class Tpsys,
5
                          class Tdinfo>
6
                void calcForceAllAndWriteBack
7
                             (Tpsys & psys,
8
                              const Tdinfo & dinfo);
9
           };
10
       }
11 }
```

9.2.2.2.3.1 PS::PM::ParticleMesh::calcForceAllAndWriteBack

PS::PM::ParticleMesh::calcForceAllAndWriteBack

template < class Tpsys,

class Tdinfo>

void PS::PM::ParticleMesh::calcForceAllAndWriteBack

(Tpsys & psys,

const Tdinfo & dinfo);

• 引数

psys: 入力であり出力。Tpsys & 型。粒子群クラスのオブジェクト。

dinfo: 入力。const Tdinfo &型。領域クラスのオブジェクト。

● 返値

なし

● 機能

粒子群クラスのオブジェクト psys に含まれる粒子間のメッシュ力を計算し、その結果 を psys に返す。

9.2.2.3 使用済マクロ

このモジュールでは多くのマクロを使っている。これらを別のマクロとして使用した場合にプログラムが正しく動作する保証はない。ここでは使用されているマクロをアルファベティカルに列挙する。

- BINARY_BOUNDARY
- BOUNDARY_COMM_NONBLOCKING
- BOUNDARY_SMOOTHING
- BUFFER_FOR_TREE
- CALCPOT
- CLEAN_BOUNDARY_PARTICLE
- CONSTANT_TIMESTEP
- EXCHANGE_COMM_NONBLOCKING
- FFT3D

- FFTW3_PARALLEL
- \bullet FFTW_DOUBLE
- FIX_FFTNODE
- GADGET_IO
- GRAPE_OFF
- KCOMPUTER
- LONG_ID
- MAKE_LIST_PROF
- MERGE_SNAPSHOT
- MULTI_TIMESTEP
- MY_MPI_BARRIER
- N128_2H
- N256₋2H
- N256_H
- N32₋2H
- N512_2H
- NEW_DECOMPOSITION
- NOACC
- NPART_DIFFERENT_DUMP
- OMP_SCHDULE_DISABLE
- PRINT_TANIKAWA
- REVERSE_ENDIAN_INPUT
- REVERSE_ENDIAN_OUTPUT
- RMM_PM
- SHIFT_INITIAL_BOUNDARY
- STATIC_ARRAY

- TREE2
- TREECONSTRUCTION_PARALLEL
- TREE_PARTICLE_CACHE
- UNIFORM
- UNSTABLE
- USING_MPI_PARTICLE
- VERBOSE_MODE
- VERBOSE_MODE2。

9.2.2.4 Particle Mesh クラスの使いかた

Particle Mesh クラスを使うには以下の4つのことを行う必要がある。

- 1. Particle Mesh クラスのコンパイル
- 2. Particle Mesh クラスを使った FDPS コードの記述
- 3. FDPS コードのコンパイル

以下、詳細に記述する。

9.2.2.4.1 Particle Mesh クラスのコンパイル

以下のように行う。ディレクトリ src の下のディレクトリ $\operatorname{particle_mesh}$ の $\operatorname{Makefile}$ を適切に編集して make する。編集すべきことは以下の 2 点である。

- INCLUDE_FFTW に FFTW のヘッダファイルがあるディレクトリを記述する
- param_fdps.h の中の SIZE_OF_MESH (1次元方向のメッシュの数) を設定。推奨値は $N^{1/3}/2(N$ は粒子数)。

うまく行けば、同じディレクトリにライブラリ libpm.a とヘッダファイル particle_mesh.hpp ができる。

9.2.2.4.2 FDPSコードを記述

以下のように行う。

• 上でできたヘッダファイルを include する

- PM を計算したい粒子クラスに以下のメンバ関数を加える (この粒子クラスのクラス名を FP とする)
 - void FP::copyFromForceParticleMesh(const PS::F32vec & force)。この中で force を好きなメンバ変数にセットする。
 - PS::F64 FP::getChargeParticleMesh()。この中で質量を返す。
- このクラスのオブジェクトを生成するときに、PS::PM::ParticleMesh とする

9.2.2.4.3 FDPS コードのコンパイル

上で記述した FDPS コードをコンパイルするには以下のことを行う必要がある。

- ヘッダファイル particle_mesh.hpp のあるディレクトリへのパスを指定する
- ライブラリ libpm.a とリンクする
- FFTW のヘッダファイルがあるディレクトリへのパスを指定する
- FFTW のライブラリとリンクする

9.2.2.4.4 注意事項

Particle Mesh クラスはプロセス数が2以上でないと、動かないことに注意。

9.2.3 x86版phantom-GRAPE

低精度 N 体シミュレーション用、低精度カットオフ付き相互作用計算用の Phantom-GRAPE については Tanikawa et al.(2012, New Astronomy, 19, 74) を、高精度 N 体シミュレーション用の Phantom-GRAPE については Tanikawa et al.(2012, New Astronomy, 17, 82) を参照のこと。

10 エラー検出

10.1 概要

FDPSではのコンパイル時もしくは実行時のエラー検出機能を備えている。ここでは、FDPSで検出可能なエラーとその場合の対処について記述する。ただし、ここに記述されていないエラーも起こる可能性がある。(その場合は開発者に報告していただけると助かります。)

10.2 コンパイル時のエラー

10.3 実行時のエラー

FDPS が実行時エラーを検出すると標準エラー出力に以下のような書式でメッセージを出力し、PS::Abort(-1) によってプログラムを終了する。

PS_ERROR: ERROR MESSAGE

function: FUNCTION NAME, line: LINE NUMBER, file: FILE NAME

• ERROR MESSAGE

エラーメッセージ

• FUNCTION NAME

エラーが起こった関数の名前

• LINE NUMBER

エラーが起こった行番号

• FILE NAME

エラーが起こったファイルの名前

以下、FDPSで用意されている実行時エラーメッセージを列挙していく。

10.3.1 PS_ERROR: can not open input file

ユーザーが FDPS のファイル入力関数を使っており、ユーザーが指定した入力ファイルがなかった場合に表示される。

エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

input file: "入力ファイル名"

10.3.2 PS_ERROR: can not open output file

ユーザーが FDPS のファイル出力関数を使っており、ユーザーが指定した出力ファイルがなかった場合に表示される。

エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

output file: "出力ファイル名"

10.3.3 PS_ERROR: Do not initialize the tree twice

同一のツリーオブジェクトに対して関数 PS::TreeForForce::initialize(...) を 2 度呼び出した場合に表示される。同一のツリーオブジェクトに対して PS::TreeForForce::initialize(...) の呼び出しを一回にする。

10.3.4 PS_ERROR: The opening criterion of the tree must be >= 0.0

長距離力モードでツリーのオープニングクライテリオンに負の値が入力された場合に表示される。関数 PS::TreeForForce::initialize(...) を使ってオープニングクライテリオンに 0 以上の値を指定する必要がある。

エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

theta_= "入力されたオープニングクライテリオンの値"

SEARCH_MODE: "対象となるツリーのサーチモードの型名"

Force: "対象となるツリーのフォースの型名"

EPI: "対象となるツリーの EPI の型名"

EPJ: "対象となるツリーの EPJ の型名"

SPJ: "対象となるツリーの SPJ の型名"

10.3.5 PS_ERROR: The limit number of the particles in the leaf cell must be > 0

長距離力モードでツリーのリーフセルの最大粒子数に負の値が入力された場合に表示される。関数 PS::TreeForForce::initialize(...) を使ってリーフセルの最大粒子数に正の整数を指定する必要がある。

エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

n_leaf_limit_="入力されたリーフセルの最大粒子数"

SEARCH_MODE: "対象となるツリーのサーチモードの型名"

Force: "対象となるツリーのフォースの型名"

EPI: "対象となるツリーの EPI の型名" EPJ: "対象となるツリーの EPJ の型名" SPJ: "対象となるツリーの SPJ の型名"

10.3.6 PS_ERROR: The limit number of particles in ip groups msut be >= that in leaf cells

長距離力モードでツリーのリーフセルの最大粒子数がi 粒子グループの粒子の最大数より大きかった場合に表示される。関数 PS::TreeForForce::initialize(...) を使ってi 粒子グループの最大粒子数をリーフセルの最大粒子数以上にする必要がある。

エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

n_leaf_limit_="入力されたリーフセルの最大粒子数"

n_grp_limit_="入力されたi粒子グループの内の最大粒子数"

SEARCH_MODE: "対象となるツリーのサーチモードの型名"

Force: "対象となるツリーのフォースの型名"

EPI: "対象となるツリーの EPI の型名"

EPJ: "対象となるツリーの EPJ の型名"

SPJ: "対象となるツリーの SPJ の型名"

10.3.7 PS_ERROR: The number of particles of this process is beyond the FDPS limit number

FDPSでは1プロセスあたりに扱える粒子数は $2G(G=2^{30})$ であり、それ以上の粒子を確保しようとした場合に表示される。この場合、プロセス数を増やすなどして、1プロセスあたりの粒子数を減らす必要がある。

10.3.8 PS_ERROR: The forces w/o cutoff can be evaluated only under the open boundary condition

開放境界以外の条件下でカットオフなし長距離力を設定した場合に表示される。カットオフなし長距離力の計算では必ず、開放境界条件を使う。無限遠までの粒子からの力を計算したい場合はカットオフあり長距離力の計算を FDPS で行い、カットオフ外からの力の計算は外部モジュールである Particle Mesh を使う事ができる。

10.3.9 PS_ERROR: A particle is out of root domain

ユーザーが *PS::DomainInfo::setRootDomain(...)* 関数を用いてルートドメインを設定しており、粒子がそのルートドメインからはみ出していた場合に表示される。周期境界条件の場合はユーザーは粒子をルートドメイン内に収まるように位置座標をシフトする必要がある。FDPS では粒子をルートドメイン内にシフトする関数

PS::ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain(...) を用意しており、それを使うこともできる。

エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

position of the particle="粒子の座標" position of the root domain="ルートドメインの座標"

10.3.10 PS_ERROR: The smoothing factor of an exponential moving average is must between 0 and 1.

ユーザーが PS::DomainInfo::initialize(...) 関数を用いて平滑化係数に 0 未満もしくは 1 を超える値を設定した場合に表示される。エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

The smoothing factor of an exponential moving average=" 平滑化係数の値"

10.3.11 PS_ERROR: The coodinate of the root domain is inconsistent.

ユーザーがPS::DomainInfo::setPosRootDomain(...) 関数を用いてルートドメインを設定した時に、ユーザーが設定した小さい側の頂点の座標の任意の成分が大きい側の頂点の対応する座標の値よりも大きかった場合に表示される。エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

The coordinate of the low vertex of the rood domain="小さい側の頂点の座標" The coordinate of the high vertex of the rood domain="大きい側の頂点の座標"

10.3.12 PS_ERROR: Vector invalid accesse

Vector型の[] 演算子で定義されている範囲外の成分にアクセスを行った場合に表示される。エラーメッセージのあとに以下のメッセージも標準エラー出力に表示される。

Vector element="指定した成分" is not valid

11 よく知られているバグ

12 限界

● FDPS 独自の整数型を用いる場合、GCC コンパイラと K コンパイラでのみ正常に動作することが保証されている。

13 ユーザーサポート

FDPSを使用したコード開発に関する相談は以下のメールアドレスfdps-support@mail.jmlab.jpで受け付けています。以下のような場合は各項目毎の対応をお願いします。

13.1 コンパイルできない場合

ユーザーには以下の情報提供をお願いします。

- コンパイル環境
- コンパイル時に出力されるエラーメッセージ
- ソースコード (可能ならば)

13.2 コードがうまく動かない場合

ユーザーには以下の情報提供をお願いします。

- 実行環境
- 実行時に出力されるエラーメッセージ
- ソースコード (可能ならば)

13.3 その他

思い通りの性能がでない場合やその他の相談なども、上のメールアドレスにお知らせください。

14 ライセンス

MIT ライセンスに準ずる。標準機能のみ使用する場合は、Iwasawa et al. (PASJ, 68, 54)、Namekata et al. (in prep) の引用をお願いします。

拡張機能のParticle Mesh クラスはGreeM コード (開発者:石山智明、似鳥啓吾) (Ishiyama, Fukushige & Makino 2009, Publications of the Astronomical Society of Japan, 61, 1319; Ishiyama, Nitadori & Makino, 2012 SC'12 Proceedings of the International Conference on High Performance Computing, Networking Stroage and Analysis, No. 5) のモジュールを使用している。GreeM コードはYoshikawa & Fukushige (2005, Publications of the Astronomical Society of Japan, 57, 849) で書かれたコードをベースとしている。Particle Mesh クラスを使用している場合は、上記3つの文献の引用をお願いします。

拡張機能のうち x86 版 Phantom-GRAPE を使用する場合は Tanikawa et al.(2012, New Astronomy, 17, 82)と Tanikawa et al.(2012, New Astronomy, 19, 74) の引用をお願いします。

Copyright (c) <2015-> <FDPS development team>

Permission is hereby granted, free of charge, to any person obtaining a copy of this software and associated documentation files (the "Software"), to deal in the Software without restriction, including without limitation the rights to use, copy, modify, merge, publish, distribute, sublicense, and/or sell copies of the Software, and to permit persons to whom the Software is furnished to do so, subject to the following conditions:

The above copyright notice and this permission notice shall be included in all copies or substantial portions of the Software.

THE SOFTWARE IS PROVIDED "AS IS", WITHOUT WARRANTY OF ANY KIND, EXPRESS OR IMPLIED, INCLUDING BUT NOT LIMITED TO THE WARRANTIES OF MERCHANTABILITY, FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE AND NONINFRINGEMENT. IN NO EVENT SHALL THE AUTHORS OR COPYRIGHT HOLDERS BE LIABLE FOR ANY CLAIM, DAMAGES OR OTHER LIABILITY, WHETHER IN AN ACTION OF CONTRACT, TORT OR OTHERWISE, ARISING FROM, OUT OF OR IN CONNECTION WITH THE SOFTWARE OR THE USE OR OTHER DEALINGS IN THE SOFTWARE.

15 変更履歴

- 2015.03.13
 - 様々なユーザー定義クラスのメンバ関数で getRsearch となっていたものを getRSearch と訂正 (節 7)
 - 異常終了させる関数 PS::Abort についての記述を追加 (節 8)
- 2015.03.17
 - バージョン 1.0 リリース
- 2015.03.18
 - Particle Mesh クラス関連のライセンス事項を修正。
- 2015.03.20
 - PS::Comm::broadcast の記述が抜けていたので追加。
- 2015.04.01
 - Particle Mesh クラスはプロセス数が2以上でないと動かないという注意事項を 追加。
- 2015.10.07
 - PM 法についての記述を追加。セクション 9.2.2。
- 2015.12.01
 - Multi Walk についての記述を追加。セクション A.10、A.11、9.1.4.2.3.1、7.11、7.12。
- 2016.02.07
 - getNeighborListOneParticle についての記述を追加。セクション 9.1.4.2.4。
 - それに伴い、PS:: MomentMonopoleScatter、PS::MomentQuadrupoleScatter の 記述を追加。セクション A.4.2.2。
 - さらに、これらのラッパーである MonopoleWithScatter および QuadrupoleWith-Scatter の記述をセクション 9.1.4.1.1 に追加。
- 2016.09.13
 - 粒子の追加、削除の API をセクション 9.1.3.2.5 に追加。
 - Vector 型の範囲外アクセスについての記述をセクション 10.3.12 に追加。

• 2016.10.11

- Vector 型の演算子"[]"の実装変更。それによる注意事項を追加セクション 6.4.4 に 追加。

• 2016.11.04

- ファイル読み込み API をセクション 9.1.3.2.3.1,9.1.3.2.3.2,9.1.3.2.3.3,9.1.3.2.3.4 に 追加

• 2017.07.11

- 相互作用リストの再利用に関する記述をセクション??に追加。

A ユーザー定義クラスの実装例

A.1 FullParticle クラス

A.1.1 概要

FullParticle クラスは粒子情報すべてを持つクラスであり、節 2.3 の手順 0 で、粒子群クラスに渡されるユーザー定義クラスの 1 つである。ユーザーはこのクラスに対して、どのようなメンバ変数、メンバ関数を定義してもかまわない。ただし、FDPS から FullParticle クラスの情報にアクセスする ために、ユーザーはいくつかの決まった名前のメンバ関数を定義する必要がある。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数と、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

A.1.2 前提

この節の中では、以下のように、FullParticle クラスとして FP というクラスを一例とする。FP という名前は自由に変えることができる。

class FP;

A.1.3 必要なメンバ関数

A.1.3.1 概要

常に必要なメンバ関数はFP::getPosとFP::copyFromForceである。FP::getPos はFullParticle の位置情報をFDPS に読み込ませるための関数で、FP::copyFromForce は計算された相互作用の結果をFullParticle に書き戻す関数である。これらのメンバ関数の記述例と解説を以下に示す。

A.1.3.2 FP::getPos

```
class FP {
  public:
     PS::F64vec getPos() const;
};
```

引数

なし

● 返値

PS::F32vec 型または PS::F64vec 型。FP クラスのオブジェクトの位置情報を保持したメンバ変数。

● 機能

FP クラスのオブジェクトの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

A.1.3.3 FP::copyFromForce

```
class Force {
public:
    PS::F64vec acc;
    PS::F64
               pot;
};
class FP {
public:
    PS::F64vec acceleration;
    PS::F64
               potential;
    void copyFromForce(const Force & force) {
        this->acceleration = force.acc;
        this->potential = force.pot;
    }
};
```

● 前提

Force クラスは粒子の相互作用の計算結果を保持するクラス。

• 引数

force: 入力。const Force &型。粒子の相互作用の計算結果を保持。

● 返値

なし。

● 機能

粒子の相互作用の計算結果を FP クラスへ書き戻す。Force クラスのメンバ変数 acc, pot がそれぞれ FP クラスのメンバ変数 acceleration, potential に対応。

● 備考

Force クラスというクラス名とそのメンバ変数名は変更可能。FP のメンバ変数名は変更可能。メンバ関数 FP::copyFromForce の引数名は変更可能。

A.1.4 場合によっては必要なメンバ関数

A.1.4.1 概要

本節では、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。相互作用ツリークラスのPS::SEARCH_MODE型にPS::SEARCH_MODE_LONG以外を用いる場合、粒子群クラスのファイル入出力 API を用いる場合、粒子群クラスの API である

ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain を用いる場合、拡張機能のParticle Mesh クラスを用いる場合について必要となるメンバ関数を記述する。

A.1.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合

A.1.4.2.1 FP::getRSearch

```
class FP {
public:
    PS::F64 search_radius;
    PS::F64 getRSearch() const {
        return this->search_radius;
    }
};
```

● 前提

FP クラスのメンバ変数 search_radius はある 1 つの粒子の近傍粒子を探す半径の大きさ。この search_radius のデータ型は PS::F32 型または PS::F64 型。

引数

なし

● 返値

PS::F32型またはPS::F64型。 FP クラスのオブジェクトの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数。

機能

FP クラスのオブジェクトの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数を返す。

● 備考

FP クラスのメンバ変数 search_radius の変数名は変更可能。

A.1.4.3 粒子群クラスのファイル入出力 API を用いる場合

粒子群クラスのファイル入出力 API である ParticleSystem::readParticleAscii, ParticleSystem::writeParticleAscii を使用するときにそれぞれ readAscii, writeAscii というメンバ関数が必要となる (readAscii、writeAscii 以外の名前を使うことも可能。詳しくは節 9.1.3.2.3 を参照)。以下、readAscii と writeAscii の規定について記述する。

A.1.4.3.1 FP::readAscii

● 前提

粒子データの入力ファイルの1列目にはFPクラスのメンバ変数 id を表すデータが、2列目にはメンバ変数 mass を表すデータが、3、4、5列めにはメンバ変数 pos の第1、2、3要素が、それ以降には列がないとする。ファイルの形式はアスキー形式とする。3次元直交座標系を選択したとする。

引数

fp: FILE *型。粒子データの入力ファイルを指すファイルポインタ。

返値

なし。

● 機能

粒子データの入力ファイルから FP クラスの id、mass、pos の情報を読み取る。

備考

なし。

A.1.4.3.2 FP::writeAscii

● 前提

粒子データの出力ファイルの 1 列目には FP クラスのメンバ変数 id を表すデータが、 2 列目にはメンバ変数 mass を表すデータが、 3 、 4 、 5 列めにはメンバ変数 pos の第 1 、 2 、 3 要素が、それ以降には列がないとする。ファイルの形式はアスキー形式とする。 3 次元直交座標系を選択したとする。

• 引数

fp: FILE *型。粒子データの出力ファイルを指すファイルポインタ。

● 返値

なし。

● 機能

粒子データの出力ファイルへFP クラスのメンバ変数 id、mass、pos の情報を書き出す。

● 備考

なし。

A.1.4.4 ParticleSystem::adjustPositionIntoRootDomain を用いる場合

A.1.4.4.1 FP::setPos

```
class FP {
public:
    PS::F64vec pos;
    void setPos(const PS::F64vec pos_new) {
        this->pos = pos_new;
    }
};
```

● 前提

FP クラスのメンバ変数 pos は 1 つの粒子の位置情報。この pos のデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec。

• 引数

pos_new: 入力。const PS::F32vec または const PS::F64vec 型。FDPS 側で修正した粒子の位置情報。

返値

なし。

● 機能

FDPS が修正した粒子の位置情報を FP クラスのオブジェクトの位置情報に書き込む。

● 備考

FP クラスのメンバ変数 pos の変数名は変更可能。メンバ関数 FP::setPos の引数名 pos_new は変更可能。pos と pos_new のデータ型が異なる場合の動作は保証しない。

A.1.4.5 Particle Mesh クラスを用いる場合

Particle Mesh クラスを用いる場合には、メンバ関数 FP::getChargeParticleMesh と FP::copyFromForceParticleMesh を用意する必要がある。以下にそれぞれの規定を記述する。

A.1.4.5.1 FP::getChargeParticleMesh

```
class FP {
public:
    PS::F64 mass;
    PS::F64 getChargeParticleMesh() const {
        return this->mass;
    }
};
```

● 前提

FP クラスのメンバ変数 mass は 1 つの粒子の質量または電荷の情報を持つ変数。データ型は PS::F32 または PS::F64 型。

• 引数

なし。

● 返値

PS::F32 型または PS::F64 型。 1 つの粒子の質量または電荷の変数を返す。

● 機能

1つの粒子の質量または電荷を表すメンバ変数を返す。

● 備考

FP クラスのメンバ変数 mass の変数名は変更可能。

A.1.4.5.2 FP::copyFromForceParticleMesh

```
class FP {
public:
    PS::F64vec accelerationFromPM;
    void copyFromForceParticleMesh(const PS::F32vec & acc_pm) {
        this->accelerationFromPM = acc_pm;
    }
};
```

● 前提

FP クラスのメンバ変数 accelerationFromPM_pm は 1 つの粒子の Particle Mesh による 力の情報を保持する変数。この accelerationFromPM_pm のデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec。

• 引数

acc_pm: const PS::F32vec 型または const PS::F64vec 型。 1 つの粒子の Particle Mesh による力の計算結果。

● 返値

なし。

● 機能

1つの粒子の Particle Mesh による力の計算結果をこの粒子のメンバ変数に書き込む。

● 備考

FP クラスのメンバ変数 acc_pm の変数名は変更可能。メンバ関数 FP::copyFromForceParticleMesh の引数 acc_pm の引数名は変更可能。

A.2 EssentialParticleI クラス

A.2.1 概要

EssentialParticleI クラスは相互作用の計算に必要な i 粒子の情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。EssentialParticleI クラスは FullParticle クラス (節 7.2) のサブセットである。FDPS は、このクラスのデータにアクセスする必要がある。そのため、EssentialParticleI クラスはいくつかのメンバ関数を持つ必要がある。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数と、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

A.2.2 前提

この節の中では、EssentialParticleI クラスとして EPI というクラスを一例として使う。また、FullParticle クラスの一例として FP というクラスを使う。EPI, FP というクラス名は変更可能である。

EPIと FP の宣言は以下の通りである。

class FP;
class EPI;

A.2.3 必要なメンバ関数

A.2.3.1 概要

常に必要なメンバ関数は EPI::getPos と EPI::copyfromFP である。EPI::getPos は EPI クラスの位置情報を FDPS に読み込ませるための関数で、EPI::copyFromFP は FP クラスの情報を EPI クラスに書きこむ関数である。これらのメンバ関数の記述例と解説を以下に示す。

A.2.3.2 EPI::getPos

```
class EPI {
public:
    PS::F64vec pos;
    PS::F64vec getPos() const {
        return this->pos;
    }
};
```

● 前提

EPI のメンバ変数 pos はある 1 つの粒子の位置情報。この pos のデータ型は PS::F64vec 型。

• 引数

なし

● 返値

PS::F64vec 型。EPI クラスの位置情報を保持したメンバ変数。

● 機能

EPIクラスのオブジェクトの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

● 備考

EPI クラスのメンバ変数 pos の変数名は変更可能。

A.2.3.3 EPI::copyFromFP

```
class FP {
public:
    PS::S64
               identity;
    PS::F64
               mass;
    PS::F64vec position;
    PS::F64vec velocity;
    PS::F64vec acceleration;
    PS::F64 potential;
};
class EPI {
public:
    PS::S64
               id;
    PS::F64vec pos;
    void copyFromFP(const FP & fp) {
        this->id = fp.identity;
        this->pos = fp.position;
    }
};
```

● 前提

FP クラスのメンバ変数 identity, position と EPI クラスのメンバ変数 id, pos はそれぞれ対応する情報を持つ。

• 引数

fp: 入力。const FP &型。FP クラスの情報を持つ。

● 返値

なし。

● 機能

FP クラスの持つ 1 粒子の情報の一部を Essnetial Particle I クラスに書き込む。

● 備考

FP クラスのメンバ変数の変数名、EPI クラスのメンバ変数の変数名は変更可能。メンバ関数 EPI::copyFromFP の引数名は変更可能。EPI クラスの粒子情報は FP クラスの粒子情報のサブセット。対応する情報を持つメンバ変数同士のデータ型が一致している必要はないが、実数型とベクトル型 (または整数型とベクトル型) という違いがある場合に正しく動作する保証はない。

A.2.4 場合によっては必要なメンバ関数

A.2.4.1 概要

本節では、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE型に PS::SEARCH_MODE_GATHER または PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY を用いる場合に必要となるメンバ関数ついて記述する。

A.2.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_GATHER または PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY を用いる場合

A.2.4.2.1 EPI::getRSearch

```
class EPI {
public:
    PS::F64 search_radius;
    PS::F64 getRSearch() const {
        return this->search_radius;
    }
};
```

● 前提

EPI クラスのメンバ変数 search_radius はある 1 つの粒子の近傍粒子を探す半径の大きさ。この search_radius のデータ型は PS::F32 型または PS::F64 型。

• 引数

なし

返値

PS::F32 型または PS::F64 型。 EPI クラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数。

● 機能

EPIクラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数を返す。

備考

EPI クラスのメンバ変数 search_radius の変数名は変更可能。

A.3 EssentialParticleJ クラス

A.3.1 概要

EssentialParticleJ クラスは相互作用の計算に必要な j 粒子の情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。EssentialParticleJ クラスは FullParticle クラス (節 7.2) のサブセットである。FDPS は、このクラスのデータにアクセスする必要がある。このために、EssentialParticleJ クラスはいくつかのメンバ関数を持つ必要がある。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数と、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

A.3.2 前提

この節の中では、EssentialParticleJ クラスとして EPJ というクラスを一例として使う。また、FullParticle クラスの一例として FP というクラスを使う。EPJ, FP というクラス名は変更可能である。

EPJと FP の宣言は以下の通りである。

```
class FP;
class EPJ;
```

A.3.3 必要なメンバ関数

A.3.3.1 概要

常に必要なメンバ関数は EPJ::getPos と EPJ::copyfromFP である。EPJ::getPos は EPJ クラスの位置情報を FDPS に読み込ませるための関数で、EPJ::copyFromFP は FP クラスの情報を EPJ クラスに書きこむ関数である。これらのメンバ関数の記述例と解説を以下に示す。

A.3.3.2 EPJ::getPos

```
class EPJ {
public:
    PS::F64vec pos;
    PS::F64vec getPos() const {
        return this->pos;
    }
};
```

● 前提

EPJのメンバ変数 pos はある 1 つの粒子の位置情報。この pos のデータ型は PS::F64vec 型。

● 引数

なし

● 返値

PS::F64vec型。EPJクラスの位置情報を保持したメンバ変数。

● 機能

EPJクラスの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

● 備考

EPJ クラスのメンバ変数 pos の変数名は変更可能。

A.3.3.3 EPJ::copyFromFP

```
class FP {
public:
   PS::S64
               identity;
    PS::F64
               mass;
   PS::F64vec position;
   PS::F64vec velocity;
   PS::F64vec acceleration;
   PS::F64
            potential;
};
class EPJ {
public:
    PS::S64
               id;
    PS::F64
               m;
    PS::F64vec pos;
    void copyFromFP(const FP & fp) {
        this->id = fp.identity;
        this->m = fp.mass;
        this->pos = fp.position;
    }
};
```

● 前提

FP クラスのメンバ変数 identity, mass, position と EPJ クラスのメンバ変数 id, m, pos はそれぞれ対応する情報を持つ。

• 引数

fp: 入力。const FP &型。FP クラスの情報を持つ。

● 返値

なし。

● 機能

FP クラスの持つ 1 粒子の情報の一部を EPJ クラスに書き込む。

● 備考

FP クラスのメンバ変数の変数名、EPJ クラスのメンバ変数の変数名は変更可能。メンバ関数 EPJ::copyFromFP の引数名は変更可能。対応する情報を持つメンバ変数同士のデータ型が一致している必要はないが、実数型とベクトル型 (または整数型とベクトル型) という違いがある場合に正しく動作する保証はない。

A.3.4 場合によっては必要なメンバ関数

A.3.4.1 概要

本節では、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合に必要なメンバ 関数、列挙型の BOUNDARY_CONDITION 型に PS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN 以外を選んだ場合に必要となるメンバ関数について記述する。なお、既存の Moment クラスや SuperParticleJ クラスを用いる際に必要となるメンバ変数はこれら既存のクラスの節を参照のこと。

A.3.4.2 相互作用ツリークラスの PS::SEARCH_MODE 型に PS::SEARCH_MODE_LONG 以外を用いる場合

A.3.4.2.1 EPJ::qetRSearch

```
class EPJ {
public:
    PS::F64 search_radius;
    PS::F64 getRSearch() const {
        return this->search_radius;
    }
};
```

● 前提

EPJ クラスのメンバ変数 search_radius はある 1 つの粒子の近傍粒子を探す半径の大きさ。この search_radius のデータ型は PS::F32 型または PS::F64 型。

• 引数

なし

● 返値

PS::F32 型または PS::F64 型。 EPJ クラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数。

● 機能

EPJクラスの近傍粒子を探す半径の大きさを保持したメンバ変数を返す。

● 備考

EPJ クラスのメンバ変数 search_radius の変数名は変更可能。

A.3.4.3 BOUNDARY_CONDITION型にPS::BOUNDARY_CONDITION_OPEN 以外を用いる場合

A.3.4.3.1 EPJ::setPos

```
class EPJ {
public:
    PS::F64vec pos;
    void setPos(const PS::F64vec pos_new) {
        this->pos = pos_new;
    }
};
```

● 前提

EPJクラスのメンバ変数 pos は 1 つの粒子の位置情報。この pos のデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec。 EPJ クラスのメンバ変数 pos の元データとなっているのは FP クラスのメンバ変数 position。このデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec。

• 引数

pos_new: 入力。const PS::F32vec またはconst PS::F64vec 型。FDPS 側で修正した粒子の位置情報。

● 返値

なし。

● 機能

FDPS が修正した粒子の位置情報を EPJ クラスの位置情報に書き込む。

● 備考

EPJ クラスのメンバ変数 pos の変数名は変更可能。メンバ関数 EPJ::setPos の引数名 pos_new は変更可能。pos_new のデータ型が異なる場合の動作は保証しない。

A.4 Moment クラス

A.4.1 概要

Moment クラスは近い粒子同士でまとまった複数の粒子のモーメント情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。モーメント情報の例としては、複数粒子の単極子や双極子、さらにこれら粒子の持つ最大の大きさなど様々なものが考えられる。このクラスは、EssentialParticleJ クラスから SuperParticleJ クラスを作るための中間変数のような役割を果す。従って、このクラスが持つメンバ関数は、EssentialParticleJ クラスから情報を読み出してモーメントを計算するメンバ関数、少ない数の粒子のモーメントからそれらの粒子を含むより多くの粒子のモーメントを計算するメンバ関数などがある。

このようなモーメント情報にはある程度決っているものが多いので、それらについては FDPS 側で用意した。これら既存のクラスについてまず記述する。その後にユーザーがモーメントクラスを自作する際に必ず必要なメンバ関数、場合によっては必要になるメンバ関数 について記述する。

A.4.2 既存のクラス

A.4.2.1 概要

FDPS はいくつかの Moment クラスを用意している。これらは相互作用ツリークラスで特定の PS::SEARCH_MODE 型を選んだ場合に有効である。以下、各 PS::SEARCH_MODE 型において選ぶことのできる Moment 型を記述する。 PS::SEARCH_MODE_GATHER, PS::SEARCH_MODE_SCATTER, PS::SEARCH_MODE_SYMMETRY については Moment クラスを意識してコーディングする必要がないので、これらについては記述しない。

A.4.2.2 PS::SEARCH_MODE_LONG

以下に述べる Moment クラスのうち、MomentMonopole 及び MomentQuadrupole については、近接粒子探索を行うことができる PS::SEARCH_MODE_LONG_SCATTER で使うものも同様に定義されている。それぞれ MomentMonopoleScatter および MomentQuadrupoleScatter である。

A.4.2.2.1 PS::MomentMonopole

単極子までを情報として持つクラス。単極子を計算する際の座標系の中心には粒子の重心 や粒子電荷の重心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
   class MomentMonopole {
    public:
        F32 mass;
        F32vec pos;
   };
}
```

- クラス名 PS::MomentMonopole
- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

• 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

MomentMonopoleScatter の場合、EssentialParticleJ クラスはメンバ関数 getRSearch()をもつこと。

A.4.2.2.2 PS::MomentQuadrupole

単極子と四重極子を情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の 中心には粒子の重心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
   class MomentQuadrupole {
    public:
        F32 mass;
        F32vec pos;
        F32mat quad;
    };
}
```

• クラス名 PS::MomentQuadrupole

• メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量

pos: 近傍でまとめた粒子の重心

quad: 近傍でまとめた粒子の四重極子

• 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

MomentQuadrupoleScatter の場合、EssentialParticleJ クラスはメンバ関数 getRSearch()をもつこと。

A.4.2.2.3 PS::MomentMonopoleGeometricCenter

単極子までを情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心に は粒子の幾何中心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

- クラス名 PS::MomentMonopoleGeometricCenter
- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

• 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

A.4.2.2.4 PS::MomentDipoleGeometricCenter

双極子までを情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心に は粒子の幾何中心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

- クラス名 PS::MomentDipoleGeometricCenter
- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

• 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

A.4.2.2.5 PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter

四重極子までを情報として持つクラス。これらのモーメントを計算する際の座標系の中心には粒子の幾何中心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

- クラス名 PS::MomentQuadrupoleGeometricCenter
- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

quadrupole: 粒子の質量または電荷の四重極子

• 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge と EssentialParticleJ::getPos を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

A.4.2.3 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF

以下に述べる Moment クラスのうち、MomentMonopoleCutoff については、近接粒子探索を行うことができる PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF_SCATTER で使うものも同様に定義されている。MomentMonopoleCutoffScatter である。

A.4.2.3.1 PS::MomentMonopoleCutoff

単極子までを情報として持つクラス。単極子を計算する際の座標系の中心には粒子の重心 や粒子電荷の重心を取る。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
   class MomentMonopoleCutoff {
    public:
        F32 mass;
        F32vec pos;
   };
}
```

- クラス名 PS::MomentMonopoleCutoff
- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

• 使用条件

EssentialParticleJ クラス (節 7.4) がメンバ関数 EssentialParticleJ::getCharge, EssentialParticleJ::getPos, EssentialParticleJ::getRSearch を持ち、それぞれが粒子質量 (または粒子電荷)、粒子位置、粒子の力の到達距離を返すこと。EssentialParticleJ クラスのクラス名は変更自由。

MomentMonopoleCutoffScatter の場合、EssentialParticleJ クラスはメンバ関数 getRSearch()をもつこと。

A.4.3 必要なメンバ関数

A.4.3.1 概要

以下では Moment クラスを定義する際に、必要なメンバ関数を記述する。このとき Moment クラスのクラス名を Mom とする。これは変更自由である。

A.4.3.2 コンストラクタ

```
class Mom {
  public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
    Mom () {
        mass = 0.0;
        pos = 0.0;
    }
};
```

● 前提

Mom クラスのメンバ変数 mass, pos は Mom の質量と位置。

• 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

Mom クラスのオブジェクトの初期化をする。

● 備考

メンバ変数名の変更可能。メンバ変数を加えることも可能。

● 前提

Mom クラスのメンバ変数 mass, pos は Mom の質量と位置。

• 引数

```
m: 入力。const PS::F32型。質量
p: 入力。const PS::F32vec &型。位置。
```

● 返値

なし

● 機能

Mom クラスのオブジェクトの初期化をする。

● 備考

メンバ変数名の変更可能。メンバ変数を加えることも可能。

A.4.3.3 Mom::init

```
class Mom {
  public:
    void init();
};
```

● 前提

なし

• 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

Mom クラスのオブジェクトの初期化をする。

● 備考

なし

A.4.3.4 Mom::getPos

```
class Mom {
public:
    PS::F32vec pos;
    PS::F32vec getPos() const {
        return pos;
    }
};
```

● 前提

 ${
m Mom}$ のメンバ変数 pos は近傍でまとめた粒子の代表位置。この pos のデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec 型。

• 引数

なし

● 返値

PS::F32vec またはPS::F64vec 型。Mom クラスのメンバ変数 pos。

● 機能

Mom クラスのメンバ変数 pos を返す。

● 備考

Mom クラスのメンバ変数 pos の変数名は変更自由。

A.4.3.5 Mom::getCharge

```
class Mom {
public:
    PS::F32 mass;
    PS::F32 getCharge() const {
        return mass;
    }
};
```

● 前提

Mom のメンバ変数 mass は近傍でまとめた粒子の全質量または全電荷。この mass の データ型は PS::F32 または PS::F64 型。

• 引数

なし

● 返値

PS::F32 または PS::F64 型。Mom クラスのメンバ変数 mass。

• 機能

Mom クラスのメンバ変数 mass を返す。

● 備考

Mom クラスのメンバ変数 mass の変数名は変更自由。

A.4.3.6 Mom::accumulateAtLeaf

```
class Mom {
public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
    template <class Tepj>
    void accumulateAtLeaf(const Tepj & epj) {
        mass += epj.getCharge();
        pos += epj.getPos();
    }
};
```

● 前提

Mom のメンバ変数 mass は近傍でまとめた粒子の全質量または全電荷。この mass のデータ型は PS::F32 または PS::F64 型。Mom のメンバ変数 pos は近傍でまとめた粒子の代表位置。この pos のデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec 型。テンプレート引数 Tepj には Essential Particle J クラスが入り、クラスはメンバ関数 get Charge と get Posを持つ。

• 引数

epj: 入力。const Tepj &型。Tepj のオブジェクト。

● 返値

なし。

● 機能

Essential Particle J クラスのオブジェクトからモーメントを計算する。

● 備考

Mom クラスのメンバ変数 mass, pos の変数名は変更自由。引数 epj の引数名は変更自由。その他の変数を加えるのも可能。

A.4.3.7 Mom::accumulate

```
class Mom {
public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
    void accumulate(const Mom & mom) {
        mass += mom.mass;
        pos += mom.mass * mom.pos;
    }
};
```

● 前提

Mom のメンバ変数 mass は近傍でまとめた粒子の全質量または全電荷。この mass の データ型は PS::F32 または PS::F64 型。Mom のメンバ変数 pos は近傍でまとめた粒子 の重心または電荷の重心。この pos のデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec 型。

• 引数

mom: 入力。const Mom &型。Mom クラスのオブジェクト。

● 返値

なし。

● 機能

Mom クラスのオブジェクトからさらに Mom クラスの情報を計算する。

● 備考

Mom クラスのメンバ変数 mass, pos の変数名は変更自由。引数 epj の引数名は変更自由。その他の変数を加えるのも可能。

A.4.3.8 Mom::set

```
class Mom {
public:
    PS::F32    mass;
    PS::F32vec pos;
    void set() {
        pos = pos / mass;
    }
};
```

● 前提

Mom のメンバ変数 mass は近傍でまとめた粒子の全質量または全電荷。この mass の データ型は PS::F32 または PS::F64 型。Mom のメンバ変数 pos は近傍でまとめた粒子 の重心または電荷の重心。この pos のデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec 型。

• 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

上記のメンバ関数 Mom::accumulateAtLeaf, Mom::accumulate ではモーメントの位置情報の規格化ができていない場合ので、ここで規格化する。

● 備考

Mom クラスのメンバ変数 mass, pos の変数名は変更自由。引数 epj の引数名は変更自由。

A.4.3.9 Mom::accumulateAtLeaf2

```
class Mom {
public:
    PS::F32
               mass;
    PS::F32vec pos;
    PS::F32mat quad;
    template <class Tepj>
    void accumulateAtLeaf2(const Tepj & epj) {
        PS::F64 ctmp
                       = epj.getCharge();
        PS::F64vec ptmp = epj.getPos() - pos;
        PS::F64 cx = ctmp * ptmp.x;
        PS::F64 cy = ctmp * ptmp.y;
        PS::F64 cz = ctmp * ptmp.z;
        quad.xx += cx * ptmp.x;
        quad.yy += cy * ptmp.y;
        quad.zz += cz * ptmp.z;
        quad.xy += cx * ptmp.y;
        quad.xz += cx * ptmp.z;
        quad.yz += cy * ptmp.z;
    }
};
```

● 前提

Mom のメンバ変数 mass は近傍でまとめた粒子の全質量または全電荷。この mass の データ型は PS::F32 または PS::F64 型。 Mom のメンバ変数 pos は近傍でまとめた粒子の代表位置。この pos のデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec 型。この pos は Mom::accumulateAtLeafですでに求めている。 Mom のメンバ変数 quad は近傍でまとめた粒子の四重極子。この quad のデータ型は PS::F32mat または PS::F64mat 型。テンプレート引数 Tepj には Essential Particle J クラスが入り、クラスはメンバ関数 get Charge と get Pos を持つ。

• 引数

epj: 入力。const Tepj &型。Tepj のオブジェクト。

● 返値

なし。

● 機能

EssentialParticleJクラスのオブジェクトからモーメントを計算する。

● 備考

Mom クラスのメンバ変数 mass, pos, quad の変数名は変更自由。引数 epj の引数名は変更自由。その他の変数を加えるのも可能。

A.4.3.10 Mom::accumulate2

```
class Mom {
public:
    PS::F32
               mass;
    PS::F32vec pos;
    PS::F32mat quad;
    void accumulate(const Mom & mom) {
        PS::F64 mtmp
                        = mom.mass;
        PS::F64vec ptmp = mom.pos - pos;
        PS::F64 cx = mtmp * ptmp.x;
        PS::F64 cy = mtmp * ptmp.y;
        PS::F64 cz = mtmp * ptmp.z;
        quad.xx += cx * ptmp.x + mom.quad.xx;
        quad.yy += cy * ptmp.y + mom.quad.yy;
        quad.zz += cz * ptmp.z + mom.quad.zz;
        quad.xy += cx * ptmp.y + mom.quad.xy;
        quad.xz += cx * ptmp.z + mom.quad.xz;
        quad.yz += cy * ptmp.z + mom.quad.yz;
    }
};
```

● 前提

Mom のメンバ変数 mass は近傍でまとめた粒子の全質量または全電荷。この mass の データ型は PS::F32 または PS::F64 型。 Mom のメンバ変数 pos は近傍でまとめた粒子の代表位置。この pos のデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec 型。この pos は Mom::accumulate ですでに求めている。 Mom のメンバ変数 quad は近傍でまとめた粒子の四重極子。この quad のデータ型は PS::F32mat または PS::F64mat 型。

• 引数

mom: 入力。const Mom &型。Mom クラスのオブジェクト。

● 返値

なし。

● 機能

Mom クラスのオブジェクトからさらに Mom クラスの情報を計算する。

備考

Mom クラスのメンバ変数 mass, pos, quad の変数名は変更自由。引数 epj の引数名は変更自由。その他の変数を加えるのも可能。

A.5 SuperParticleJ クラス

A.5.1 概要

SuperParticleJ クラスは近い粒子同士でまとまった複数の粒子を代表してまとめた超粒子の情報を持つクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。このクラスが必要となるのは PS::SEARCH_MODE に PS::SEARCH_MODE_LONG または

PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF を選んだ場合だけである。このクラスのメンバ関数には、超粒子の位置情報を FDPS 側とやりとりするメンバ関数がある。また、超粒子の情報と Moment クラスの情報は対になるものである。従って、このクラスのメンバ関数には、Moment クラスからこのクラスへ情報を変換(またはその逆変換)するメンバ関数がある。

SuperParticleJ クラスも Moment クラス同様、ある程度決っているものが多いので、それらについては FDPS 側で用意した。以下、既存のクラス、SuperParticleJ クラスを作るときに必要なメンバ関数、場合によっては必要なメンバ関数について記述する。

A.5.2 既存のクラス

FDPS はいくつかの SuperParticleJ クラスを用意している。以下、各 PS::SEARCH_MODE に対し選ぶことのできるクラスについて記述する。まず、PS::SEARCH_MODE_LONG の場合、次に PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF の場合について記述する。その他の PS::SEARCH_MODE では超粒子を必要としない。

A.5.2.1 PS::SEARCH_MODE_LONG

A.5.2.1.1 PS::SPJMonopole

単極子までの情報を持つ Moment クラス PS::Moment Monopole と対になる SuperParticle J クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
   class SPJMonopole {
    public:
        F64 mass;
        F64vec pos;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJMonopole
- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

• 使用条件

Moment クラスである PS::MomentMonopole クラスの使用条件に準ずる。

A.5.2.1.2 PS::SPJQuadrupole

単極子と四重極子を情報を持つ Moment クラス PS::Moment Quadrupole と対になる Super-Particle J クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
   class SPJQuadrupole {
    public:
        F32 mass;
        F32vec pos;
        F32mat quad;
    };
}
```

- クラス名 PS::SPJQuadrupole
- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

quad: 近傍でまとめた粒子の四重極子

• 使用条件

Moment クラスである PS::Moment Quadrupole クラスの使用条件に準ずる。

A.5.2.1.3 PS::SPJMonopoleGeometricCenter

単極子までを情報として持つ (ただしモーメント計算の際の座標系の中心は粒子の幾何中心)Moment クラス PS::MomentMonopoleGeometricCenter と対となる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

- クラス名 PS::SPJMonopoleGeometricCenter
- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

• 使用条件

PS::MomentMonopoleGeometricCenterの使用条件に準ずる。

A.5.2.1.4 PS::SPJDipoleGeometricCenter

双極子までを情報として持つ (ただしモーメント計算の際の座標系の中心は粒子の幾何中心)Moment クラス PS::MomentDipoleGeometricCenter と対となる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

- クラス名 PS::SPJDipoleGeometricCenter
- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心 dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

• 使用条件

PS::MomentDipoleGeometricCenterの使用条件に準ずる。

A.5.2.1.5 PS::SPJQuadrupoleGeometricCenter

四重極子までを情報として持つ (ただしモーメント計算の際の座標系の中心は粒子の幾何中心)Moment クラス PS::Moment Quadrupole Geometric Center と対となる Super Particle J クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

- クラス名 PS::SPJQuadrupoleGeometricCenter
- メンバ変数とその情報

charge: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の幾何中心

dipole: 粒子の質量または電荷の双極子

quadrupole: 粒子の質量または電荷の四重極子

• 使用条件

PS::MomentQuadrupoleGeometricCenterの使用条件に準ずる。

A.5.2.2 PS::SEARCH_MODE_LONG_CUTOFF

A.5.2.2.1 PS::SPJMonopoleCutoff

単極子までを情報として持つクラス Moment クラス PS::MomentMonopoleCutoff と対となる SuperParticleJ クラス。以下、このクラスの概要を記述する。

```
namespace ParticleSimulator {
   class SPJMonopoleCutoff {
    public:
        F32 mass;
        F32vec pos;
   };
}
```

- クラス名 PS::SPJMonopoleCutoff
- メンバ変数とその情報

mass: 近傍でまとめた粒子の全質量、または全電荷

pos: 近傍でまとめた粒子の重心、または粒子電荷の重心

• 使用条件

PS::MomentMonopoleCutoffの使用条件に準ずる。

A.5.3 必要なメンバ関数

A.5.3.1 概要

以下ではSuperParticleJ クラスを作る際に必要なメンバ関数を記述する。このとき Super-ParticleJ クラスのクラス名を SPJ とする。これは変更自由である。

A.5.3.2 SPJ::getPos

```
class SPJ {
public:
    PS::F64vec pos;
    PS::F64vec getPos() const {
        return this->pos;
    }
};
```

● 前提

SPJのメンバ変数 pos はある 1 つの超粒子の位置情報。この pos のデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec 型。

• 引数

なし

● 返値

PS::F32vec 型またはPS::F64vec 型。SPJクラスの位置情報を保持したメンバ変数。

● 機能

SPJクラスの位置情報を保持したメンバ変数を返す。

備考

SPJ クラスのメンバ変数 pos の変数名は変更可能。

A.5.3.3 SPJ::setPos

```
class SPJ {
public:
    PS::F64vec pos;
    void setPos(const PS::F64vec pos_new) {
        this->pos = pos_new;
    }
};
```

● 前提

SPJ クラスのメンバ変数 pos は 1 つの粒子の位置情報。この pos のデータ型は PS::F32vec または PS::F64vec。

• 引数

pos_new: 入力。const PS::F32vec または const PS::F64vec 型。FDPS 側で修正した粒子の位置情報。

● 返値

なし。

● 機能

FDPS が修正した粒子の位置情報を SPJ クラスの位置情報に書き込む。

● 備考

SPJ クラスのメンバ変数 pos の変数名は変更可能。メンバ関数 SPJ::setPos の引数名 pos_new は変更可能。pos と pos_new のデータ型が異なる場合の動作は保証しない。

A.5.3.4 SPJ::copyFromMoment

```
class Mom {
public:
    PS::F32
               mass;
    PS::F32vec pos;
}
class SPJ {
public:
    PS::F32
               mass;
    PS::F32vec pos;
    void copyFromMoment(const Mom & mom) {
        mass = mom.mass;
        pos = mom.pos;
    }
};
```

● 前提

なし

• 引数

mom: 入力。const Mom &型。Mom にはユーザー定義または FDPS 側で用意した Moment クラスが入る。

● 返値

なし。

● 機能

Mom クラスの情報を SPJ クラスにコピーする。

● 備考

Mom クラスのクラス名は変更可能。Mom クラスと SPJ クラスのメンバ変数名は変更可能。メンバ関数 SPJ::copyFromMoment の引数名は変更可能。

A.5.3.5 SPJ::convertToMoment

```
class Mom {
public:
    PS::F32
               mass;
    PS::F32vec pos;
    Mom(const PS::F32 m,
        const PS::F32vec & p) {
        mass = m;
        pos = p;
    }
}
class SPJ {
public:
    PS::F32
               mass;
    PS::F32vec pos;
    Mom convertToMoment() const {
        return Mom(mass, pos);
    }
};
```

● 前提

なし

• 引数

なし

● 返値

Mom 型。Mom クラスのコンストラクタ。

● 機能

Mom クラスのコンストラクタを返す。

● 備考

Mom クラスのクラス名は変更可能。Mom クラスと SPJ クラスのメンバ変数名は変更可能。メンバ関数 SPJ::convertToMoment で使用される Mom クラスのコンストラクタが定義されている必要がある。

A.5.3.6 SPJ::clear

```
class SPJ {
public:
    PS::F32     mass;
    PS::F32vec pos;
    void clear() {
        mass = 0.0;
        pos = 0.0;
    }
};
```

● 前提

なし

• 引数

なし

● 返値

なし

● 機能

SPJクラスのオブジェクトの情報をクリアする。

● 備考

メンバ変数名は変更可能。

A.6 Force クラス

A.6.1 概要

Force クラスは相互作用の結果を保持するクラスであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。以下、この節の前提、常に必要なメンバ関数について記述する。

A.6.2 前提

この節で用いる例として Force クラスのクラス名を Result とする。このクラス名は変更自由である。

A.6.3 必要なメンバ関数

常に必要なメンバ関数は Result::clear である。この関数は相互作用の計算結果を初期化する。以下、Result::clear について記述する。

A.6.3.1 Result::clear

```
class Result {
  public:
    PS::F32vec acc;
    PS::F32    pot;
    void clear() {
        acc = 0.0;
        pot = 0.0;
    }
};
```

● 前提

Result クラスのメンバ変数は acc と pot。

• 引数

なし

● 返値

なし。

● 機能

Result クラスのメンバ変数を初期化する。

● 備考

Result クラスのメンバ変数 acc, pot の変数名は変更可能。他のメンバ変数を加えることも可能。

A.7 ヘッダクラス

A.7.1 概要

ヘッダクラスは入出力ファイルのヘッダの形式を決めるクラスである。ヘッダクラスはFDPSが提供する粒子群クラスのファイル入出力 API を使用し、かつ入出力ファイルにヘッダを含ませたい場合に必要となるクラスである。粒子群クラスのファイル入出力 API とは、ParticleSystem::readParticleAscii, ParticleSystem::writeParticleAscii, である。以下、この節

における前提と、これらのAPIを使用する際に必要となるメンバ関数とその記述の規定を述べる。この節において、常に必要なメンバ関数というものは存在しない。

A.7.2 前提

この節では、ヘッダクラスのクラス名を Hdr とする。このクラス名は変更可能である。

A.7.3 場合によっては必要なメンバ関数

A.7.3.1 Hdr::readAscii

```
class Hdr {
public:
    PS::S32 nparticle;
    PS::F64 time;
    PS::S32 readAscii(FILE *fp) {
        fscanf(fp, "%d%lf", &this->nparticle, &this->time);
        return this->nparticle;
    }
};
```

● 前提

このヘッダは粒子数、時刻の情報を持つ。これらのメンバ変数はそれぞれ nparticle と time である。

• 引数

fp: 入力。FILE *型。粒子データの入力ファイルを指すファイルポインタ。

● 返値

PS::S32型。粒子数の情報を返す。ヘッダに粒子数の情報がない場合は-1を返す。

● 機能

粒子データの入力ファイルからヘッダ情報を読みこむ。

● 備考

メンバ変数名は入力ファイルに合わせて変更可能。返値に粒子数の情報を指定しない場合、または-1を指定しない場合の動作は保証しない。

A.7.3.2 Hdr::writeAscii

```
class Hdr {
public:
    PS::S32 nparticle;
    PS::F64 time;
    void writeAscii(FILE *fp) {
        fprintf(fp, "%d %lf", this->nparticle, this->time);
    }
};
```

● 前提

このヘッダは粒子数、時刻の情報を持つ。これらのメンバ変数はそれぞれ nparticle と time である。

• 引数

fp: 入力。FILE *型。粒子データの出力ファイルを指すファイルポインタ。

● 返値

なし。

● 機能

粒子データの出力ファイルへヘッダ情報を書き込む。

● 備考

メンバ変数名は出力ファイルに合わせて変更可能。

A.8 関数オブジェクト calcForceEpEp

A.8.1 概要

関数オブジェクト calcForceEpEp は粒子同士の相互作用を記述するものであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。以下、これの書き方の規定を記述する。

A.8.2 前提

ここで示すのは重力 N 体シミュレーションの粒子間相互作用の記述の仕方である。関数オブジェクト calcForceEpEp の名前は gravityEpEp とする。これは変更自由である。また、EssentialParitlceI クラスのクラス名を EPI, EssentialParitlceJ クラスのクラス名を EPJ, Force クラスのクラス名を Result とする。

A.8.3 gravityEpEp::operator ()

ソースコード 44: calcForceEpEp

```
1 class Result {
2 public:
3
      PS::F32vec acc;
4 };
5 class EPI \{
6 public:
7
      PS::S32
                  id;
      PS::F32vec pos;
8
9 };
10 \text{ class EPJ } \{
11 public:
12
      PS::S32
                  id;
13
      PS::F32
                  mass;
14
      PS::F32vec pos;
15 };
16 struct gravityEpEp {
       static PS::F32 eps2;
17
18
       void operator () (const EPI *epi,
19
                         const PS::S32 ni,
20
                         const EPJ *epj,
21
                         const PS::S32 nj,
22
                         Result *result) {
23
24
           for(PS::S32 i = 0; i < ni; i++) {
25
               26
               PS::F32vec xi = epi[i].pos;
27
               PS::F32vec ai = 0.0;
28
               for (PS::S32 j = 0; j < nj; j++) {
29
                   PS::S32   jj = epj[j].id;
30
                   PS::F32
                              mj = epj[j].mass;
31
                   PS::F32vec xj = epj[j].pos;
32
33
                   PS::F32vec dx = xi - xj;
34
                   PS::F32
                              r2
                                  = dx * dx + eps2;
35
                              rinv = (ii != jj) ? 1. / sqrt(r2)
                   PS::F32
36
                                                  : 0.0;
37
```

• 前提

クラス Result, EPI, EPJ に必要なメンバ関数は省略した。クラス Result のメンバ変数 acc は i 粒子が j 粒子から受ける重力加速度である。クラス EPI と EPJ のメンバ変数 id と pos はそれぞれの粒子 ID と粒子位置である。クラス EPJ のメンバ変数 mass は j 粒子の質量である。関数オブジェクト gravityEpEp のメンバ変数 eps2 は重力ソフトニングの 2 乗である。ここの外側でスレッド並列になっているため、ここで OpenMP を記述する必要はない。

• 引数

epi: 入力。const EPI *型またはEPI *型。i 粒子情報を持つ配列。

ni: 入力。const PS::S32 型または PS::S32 型。i 粒子数。

epj: 入力。const EPJ *型またはEPJ *型。j 粒子情報を持つ配列。

nj: 入力。const PS::S32 型またはPS::S32 型。j 粒子数。

result: 出力。Result *型。i 粒子の相互作用結果を返す配列。

● 返値

なし。

● 機能

j粒子からi粒子への作用を計算する。

● 備考

引数名すべて変更可能。関数オブジェクトの内容などはすべて変更可能。

A.9 関数オブジェクト calcForceSpEp

A.9.1 概要

関数オブジェクト calcForceSpEp は超粒子から粒子への作用を記述するものであり、相互作用の定義 (節 2.3 の手順 0) に必要となる。以下、これの書き方の規定を記述する。

A.9.2 前提

29

ここで示すのは重力 N 体シミュレーションにおける超粒子から粒子への作用の記述の仕方である。超粒子は単極子までの情報で作られているものとする。関数オブジェクト calcForceSpEp の名前は gravitySpEp とする。これは変更自由である。また、EssentialParitlceI クラスのクラス名を EPI, SuperParitlceJ クラスのクラス名を SPJ, Force クラスのクラス名を Result とする。

A.9.3 gravitySpEp::operator ()

ソースコード 45: calcForceSpEp

```
1 class Result {
2 public:
       PS::F32vec accfromspj;
4 };
5 class EPI {
6 public:
       PS::S32
7
                  id;
8
       PS::F32vec pos;
9 };
10 class SPJ {
11 public:
12
       PS::F32
13
       PS::F32vec pos;
14 };
15 struct gravitySpEp {
       static PS::F32 eps2;
16
17
       void operator () (const EPI *epi,
18
                          const PS::S32 ni,
                          const SPJ *spj,
19
20
                          const PS::S32 nj,
21
                          Result *result) {
22
23
           for (PS::S32 i = 0; i < ni; i++) {
24
               PS::F32vec xi = epi[i].pos;
25
               PS::F32vec ai = 0.0;
               for (PS::S32 j = 0; j < nj; j++) {
26
27
                    PS::F32 mj = spj[j].mass;
28
                    PS::F32vec xj = spj[j].pos;
```

```
30
                     PS::F32vec dx = xi - xj;
31
                     PS::F32
                                 r2
                                       = dx * dx + eps2;
32
                     PS::F32
                                 rinv = 1. / sqrt(r2);
33
34
                     ai += mj * rinv * rinv * rinv * dx;
35
36
                result.accfromspj = ai;
37
            }
38
       }
39 };
40 \text{ PS}::F32 \text{ gravitySpEp}::eps2 = 9.765625e-4;
```

● 前提

クラス Result, EPI, SPJ に必要なメンバ関数は省略した。クラス Result のメンバ変数 accfromspj は i 粒子が超粒子から受ける重力加速度である。クラス EPI と SPJ のメンバ変数 pos はそれぞれの粒子位置である。クラス SPJ のメンバ変数 mass は超粒子の質量である。ファンクタ gravitySpEp のメンバ変数 eps2 は重力ソフトニングの 2 乗である。ここの外側でスレッド並列になっているため、ここで OpenMP を記述する必要はない。

• 引数

epi: 入力。const EPI *型またはEPI *型。i 粒子情報を持つ配列。 ni: 入力。const PS::S32 型またはPS::S32 型。i 粒子数。 spj: 入力。const SPJ *型またはSPJ *型。超粒子情報を持つ配列。 nj: 入力。const PS::S32 型またはPS::S32 型。超粒子数。

result: 出力。Result *型。i 粒子の相互作用結果を返す配列。

● 返値

なし。

● 機能

超粒子からi粒子への作用を計算する。

● 備考

引数名すべて変更可能。関数オブジェクトの内容などはすべて変更可能。

A.10 関数オブジェクト calcForceDispatch

A.10.1 概要

関数オブジェクト calcForceDispatch は相互作用計算にアクセラレータを使う場合に用いられ、粒子をアクセラレータに送り、相互作用カーネルを発行する。以下、これの書き方の規定を記述する。

A.10.2 前提

ここで示すのは重力 N 体シミュレーションにおける相互作用を cuda を用いて記述する方法である。関数オブジェクト calcForceDispatch の名前は CalcForceDispatch とする。これは変更自由である。また、EssentialPariticeI クラスのクラス名を EPI, SuperPariticeJ クラスのクラス名を SPJ, Force クラスのクラス名を Result とする。

A.10.3 例

ソースコード 46: calcForceDispatch

```
1
2 \text{ class EpiGPU} \{
3 public:
4
       float2 pos[3];
       int id_walk;
5
6 };
7
8 class EpjGPU{
9 public:
       float mass;
10
       float2 pos[3];
11
12 };
13
14 class ForceGPU{
15 public:
16
       float2 acc[3];
17
       float2 pot;
18 };
19
20 __global__ void ForceKernel(const EpiGPU * epi,
21
                                  const EpjGPU * epj,
22
                                  const int
                                                 * nj_disp,
23
                                  ForceGPU
                                                 * force,
```

```
24
                                const float eps2){
25
       int id_i = blockDim.x * blockIdx.x + threadIdx.x;
26
       const EpiGPU & ip = epi[id_i];
27
       float2 poti;
28
       float2 acci[3];
29
       poti = acci[0] = acci[1] = acci[2] = make_float2(0.0, 0.0);
30
       const int j_head = nj_disp[ip.id_walk];
31
       const int j_tail = nj_disp[ip.id_walk+1];
32
       const int nj = j_tail - j_head;
33
       for(int j=j_head; j<j_tail; j++){</pre>
34
           EpjGPU jp = epj[j];
35
           const float dx = (jp.pos[0].x - ip.pos[0].x) + (jp.pos
                 [0].y - ip.pos[0].y);
36
           const float dy = (jp.pos[1].x - ip.pos[1].x) + (jp.pos
                 [1].y - ip.pos[1].y);
37
           const float dz = (jp.pos[2].x - ip.pos[2].x) + (jp.pos
                 [2].y - ip.pos[2].y);
           const float r2 = ((eps2 + dx*dx) + dy*dy) + dz*dz;
38
           const float r_inv = rsqrtf(r2);
39
           const float pij = jp.mass * r_inv * (r2 > eps2);
40
41
           const float r2_inv = r_inv * r_inv;
42
           const float pij_r3_inv = pij * r2_inv;
43
           const float ax = pij_r3_inv * dx;
44
           const float ay = pij_r3_inv * dy;
45
           const float az = pij_r3_inv * dz;
46
           poti = float2_accum(poti, pij);
47
           acci[0] = float2_accum(acci[0], ax);
           acci[1] = float2_accum(acci[1], ay);
48
49
           acci[2] = float2_accum(acci[2], az);
50
       }
51
       poti = float2_regularize(poti);
52
       acci[0] = float2_regularize(acci[0]);
53
       acci[1] = float2_regularize(acci[1]);
54
       acci[2] = float2_regularize(acci[2]);
55
       force[id_i].pot = poti;
56
       force[id_i].acc[0] = acci[0];
57
       force[id_i].acc[1] = acci[1];
58
       force[id_i].acc[2] = acci[2];
59 }
60
```

```
61 static ForceGPU * force_d;
62 static ForceGPU * force_h;
63 static EpiGPU * epi_d;
64 static EpiGPU * epi_h;
65 static EpjGPU * epj_d;
66 static EpjGPU * epj_h;
67 static int * ni_disp_h;
68 static int * nj_disp_d;
69 static int * nj_disp_h;
70
71 int DispatchKernelWithSP(const PS::S32 tag,
72
                            const int
                                         n_walk,
73
                            const EPIGrav ** epi,
74
                            const int * n_epi,
75
                            const EPJGrav ** epj,
76
                            const int *
                                           n_epj,
77
                            const PS::SPJMonopole ** spj,
78
                            const int *
                                           n_spj){
       static bool first = true;
79
       assert(n_walk <= N_WALK_LIMIT);</pre>
80
81
       if(first){
82
           CUDA_SAFE_CALL( cudaMalloc(
                                         (void**)&nj_disp_d,
                                                                 (
                N_WALK_LIMIT+1)*sizeof(int) );
83
           CUDA_SAFE_CALL( cudaMallocHost( (void**)&ni_disp_h,
                                                                 (
                N_WALK_LIMIT+1)*sizeof(int) );
           CUDA_SAFE_CALL( cudaMallocHost( (void**)&nj_disp_h,
84
                N_WALK_LIMIT+1)*sizeof(int) );
85
           CUDA_SAFE_CALL( cudaMalloc( (void**)&epi_d,
                NI_LIMIT*sizeof(EpiGPU) );
           CUDA_SAFE_CALL( cudaMalloc( (void**)&epj_d,
86
                NJ_LIMIT*sizeof(EpjGPU) );
           CUDA_SAFE_CALL( cudaMalloc( (void**)&force_d,
87
                NI_LIMIT*sizeof(ForceGPU) );
88
           CUDA_SAFE_CALL( cudaMallocHost( (void**)&epi_h,
                NI_LIMIT*sizeof(EpiGPU) ) );
89
           CUDA_SAFE_CALL( cudaMallocHost( (void**)&epj_h,
                NJ_LIMIT*sizeof(EpjGPU) );
90
           CUDA_SAFE_CALL( cudaMallocHost( (void**)&force_h,
                NI_LIMIT*sizeof(ForceGPU) );
91
           first = false;
```

```
}
92
        const float eps2 = EPIGrav::eps * EPIGrav::eps;
93
94
        ni_disp_h[0] = nj_disp_h[0] = 0;
        for(int i=0; i<n_walk; i++){</pre>
95
            ni_disp_h[i+1] = ni_disp_h[i] + n_epi[i];
96
97
            nj_disp_h[i+1] = nj_disp_h[i] + n_epj[i] + n_spj[i];
98
        }
        int ni_tot = ni_disp_h[n_walk];
99
        const int ni_tot_reg = ni_disp_h[n_walk] + ( (ni_tot%
100
             N_THREAD_GPU != 0) ? (N_THREAD_GPU - (ni_tot%
             N_THREAD_GPU)) : 0);
        assert(ni_tot_reg <= NI_LIMIT);</pre>
101
102
        assert(nj_disp_h[n_walk] <= NJ_LIMIT);</pre>
103
        ni_tot = 0;
104
        int nj_tot = 0;
105
        for(int iw=0; iw<n_walk; iw++){</pre>
            for(int ip=0; ip<n_epi[iw]; ip++){</pre>
106
107
                epi_h[ni_tot].pos[0] = float2_split(epi[iw][ip].
                      pos.x);
                epi_h[ni_tot].pos[1] = float2_split(epi[iw][ip].
108
                      pos.y);
109
                epi_h[ni_tot].pos[2] = float2_split(epi[iw][ip].
                      pos.z);
110
                epi_h[ni_tot].id_walk = iw;
111
                force_h[ni_tot].acc[0] = force_h[ni_tot].acc[1]
112
                     = force_h[ni_tot].acc[2] = force_h[ni_tot].pot
                           = make_float2(0.0, 0.0);
113
                ni_tot++;
114
            }
            for(int jp=0; jp<n_epj[iw]; jp++){</pre>
115
116
                epj_h[nj_tot].mass
                                     = epj[iw][jp].mass;
                epj_h[nj_tot].pos[0] = float2_split(epj[iw][jp].
117
                      pos.x);
118
                epj_h[nj_tot].pos[1] = float2_split(epj[iw][jp].
                      pos.y);
119
                epj_h[nj_tot].pos[2] = float2_split(epj[iw][jp].
                      pos.z);
120
                nj_tot++;
121
            }
122
            for(int jp=0; jp<n_spj[iw]; jp++){</pre>
```

```
123
                epj_h[nj_tot].mass
                                       = spj[iw][jp].getCharge();
                epj_h[nj_tot].pos[0]
                                       = float2_split(spj[iw][jp].
124
                      getPos().x);
                epj_h[nj_tot].pos[1]
125
                                       = float2_split(spj[iw][jp].
                      getPos().y);
                epj_h[nj_tot].pos[2]
126
                                      = float2_split(spj[iw][jp].
                      getPos().z);
127
                nj_tot++;
128
            }
129
130
       for(int ip=ni_tot; ip<ni_tot_reg; ip++){</pre>
            epi_h[ni_tot].pos[0] = epi_h[ni_tot].pos[1] = epi_h[
131
                 ni_tot].pos[2] = make_float2(0.0, 0.0);
            epi_h[ni_tot].id_walk = 0;
132
133
            force_h[ni_tot].acc[0] = force_h[ni_tot].acc[1]
134
                = force_h[ni_tot].acc[2] = force_h[ni_tot].pot =
                      make_float2(0.0, 0.0);
135
       }
136
       CUDA_SAFE_CALL( cudaMemcpy(epi_d, epi_h, ni_tot_reg*sizeof(
             EpiGPU), cudaMemcpyHostToDevice) );
137
        CUDA_SAFE_CALL( cudaMemcpy(epj_d, epj_h, nj_tot*sizeof(
             EpjGPU), cudaMemcpyHostToDevice) );
138
        CUDA_SAFE_CALL( cudaMemcpy(nj_disp_d, nj_disp_h, (n_walk
             +1) * sizeof(int), cudaMemcpyHostToDevice));
139
        const int n_grid = ni_tot_reg/N_THREAD_GPU + ((ni_tot_reg%
             N_THREAD_GPU == 0) ? 0 : 1);
140
       dim3 size_grid(n_grid, 1, 1);
       dim3 size_thread(N_THREAD_GPU, 1, 1);
141
142
       ForceKernel <<<size_grid, size_thread>>> (epi_d, epj_d,
             nj_disp_d, force_d, float(eps2));
143
144
       return 0;
145 }
```

引数

tag: 入力。const PS::S32 型。対応する CalcForceRetrieve() の tag 番号と一致させる必要がある。

nwalk: 入力。const PS::S32型。マルチウォークにより作成する相互作用リストの数。epi: 入力。const EPI** 型またはEPI** 型。i 粒子情報を持つ配列。

ni: 入力。const PS::S32* 型または PS::S32* 型。i 粒子数。 spj: 入力。const EPJ** 型または EPJ** 型。超粒子情報を持つ配列。 nj: 入力。const PS::S32* 型または PS::S32* 型。超粒子数。

● 返値

正常終了ならば0、それ以外の場合は0以外の値を返す。

• 機能

epi,epiをアクセラレータに送り、アクセラレータ上で相互作用計算を行わせる。

備考

引数名すべて変更可能。関数オブジェクトの内容などはすべて変更可能。

A.11 関数オブジェクト calcForceRetrieve

A.11.1 概要

関数オブジェクト calcForceRetrieve はアクセラレータで計算された結果を回収する関数である。以下、これの書き方の規定を記述する。

A.11.2 前提

ここで示すのは重力 N 体シミュレーションにおける相互作用を cuda を用いて記述する方法である。関数オブジェクト calcForceRetrieve の名前は RetieveKernel とする。これは変更自由である。また、Force クラスのクラス名を ForceGrav とする。

ソースコード 47: calcForceRetrieve

```
1 int RetrieveKernel(const PS::S32 tag,
2
                    const PS::S32
                                   n_walk,
                    const PS::S32 * ni,
3
4
                    ForceGrav ** force){
5
      int ni_tot = 0;
      for(int i=0; i<n_walk; i++){</pre>
7
         ni_tot += ni[i];
8
      9
           sizeof(ForceGPU), cudaMemcpyDeviceToHost) );
10
      int n_cnt = 0;
11
      for(int iw=0; iw<n_walk; iw++){</pre>
12
         for(int ip=0; ip<ni[iw]; ip++){</pre>
```

```
force[iw][ip].acc.x = (double)force_h[n_cnt].acc
13
                     [0].x + (double)force_h[n_cnt].acc[0].y;
14
               force[iw][ip].acc.y = (double)force_h[n_cnt].acc
                     [1].x + (double)force_h[n_cnt].acc[1].y;
               force[iw][ip].acc.z = (double)force_h[n_cnt].acc
15
                     [2].x + (double)force_h[n_cnt].acc[2].y;
16
               force[iw][ip].pot = (double)force_h[n_cnt].pot.x
                        + (double)force_h[n_cnt].pot.y;
               force[iw][ip].pot *= -1.0;
17
18
               n_cnt++;
           }
19
20
       }
21
       return 0;
22 }
```

• 引数

tag: 入力。const PS::S32 型。対応する CalcForceDispatch() の tag 番号と一致させる必要がある。

nwalk: 入力。const PS::S32型。マルチウォークにより作成する相互作用リストの数。ni: 入力。const PS::S32* 型または PS::S32* 型。i 粒子数。force: 入力。Result** 型。

● 返値

正常終了ならば0、それ以外の場合は0以外の値を返す。

● 機能

calcForceDispachで計算された結果を force に格納する。

● 備考

引数名すべて変更可能。関数オブジェクトの内容などはすべて変更可能。