#### Численные методы

### Курс «Численные методы»

ВОЛКОВ Василий Михайлович, Минск, БГУ v.volkov@tut.by

#### Лекция 8.

# 1.8 РЕШЕНИЕ НЕЛИНЕЙНЫХ УРАВНЕНИЙ И СИСТЕМ

# Нелинейное уравнение. Постановка задачи.

$$f(x) = 0, \quad x \in [a,b]$$

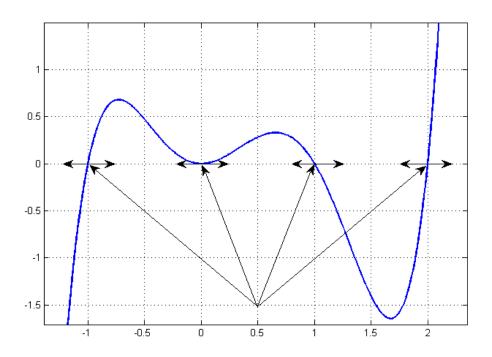
Задача состоит в отыскании нулей функции, т. е. значений переменной х, принадлежащих заданной области определения функции f(x), при которых она принимает нулевые значения.

## Отделение корней.

Суть вопроса — сколько корней и где их искать?

Графический способ

$$P_5(x) = x^5 - 2x^4 - x^3 + 2x^2$$

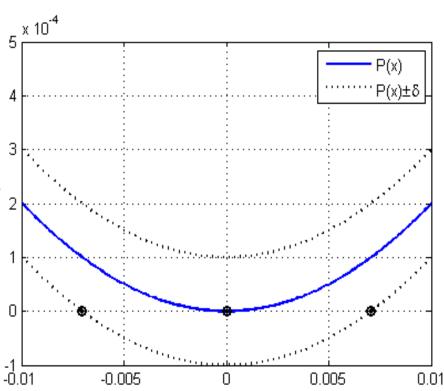


## Неустойчивость кратных корней.

Значение  $\chi = \chi^*$  называется корнем кратности p, если

$$f(x^*) \cdot (x - x^*)^{-(m-1)} = 0, \quad m = 1, 2, ..., p$$

Слабые возмущения коэффициентов могут приводить к изменению количества корней



## Нули непрерывной функции (Теорема Коши).

$$f(x) \in C[a,b], \quad f(a) \cdot f(b) \le 0 \Rightarrow \exists c \in [a,b]: f(c) = 0.$$

#### Метод деления отрезка пополам

1. пусть 
$$f(a)f(b) \le 0$$
,  $f(a) < 0$ ,  $f(b) > 0$ 

**2.** вычислим 
$$f(c_1)$$
,  $c_1 = \frac{a+b}{2}$ 

3. Переопределяем отрезок

$$f(c_1) < 0, \Rightarrow a = c_1;$$
  
 $f(c_1) \ge 0, \Rightarrow b = c_1.$ 

Повторяем п.п. 2-3 до тех пор, пока

$$|b-a| \le \varepsilon$$

<u>СКОРОСТЬ СХОДИМОСТИ</u>:  $|\mathcal{S}_k| \le 2^{-k} |\mathcal{S}_0|$ 

$$\left| \mathcal{S}_k \right| \le 2^{-k} \left| \mathcal{S}_0 \right|$$

## Метод простой итерации (неподвижной точки)

Исходное уравнение 
$$f(x) = 0$$
 приводится к виду:  $x = \varphi(x)$ 

Функция  $\phi(x)$  такова, что множество корней уравнений f(x)=0 и  $x=\phi(x)$  совпадают

Методом простой итерации (неподвижной точки) называется итерационный процесс вида:

$$x^{(k+1)} = \varphi(x^{(k)})$$

Метод релаксации (способ построения функции ф(х):

$$x^{(k+1)} = x^{(k)} + \tau f(x^{(k)}) \Leftrightarrow \varphi(x) = x + \tau f(x)$$

## Сходимость метода простой итерации

**Теорема:** Пусть на отрезке  $R(a,r)=\{x: |x-a| < r\}$  функция  $\varphi(x)$  Липшиц-непрерывна,  $|\varphi(x_1) - \varphi(x_2)| \le q|x_1 - x_2|$ , 0 < q < 1, и

$$|\varphi(a) - a| \le (1-q)r$$
.

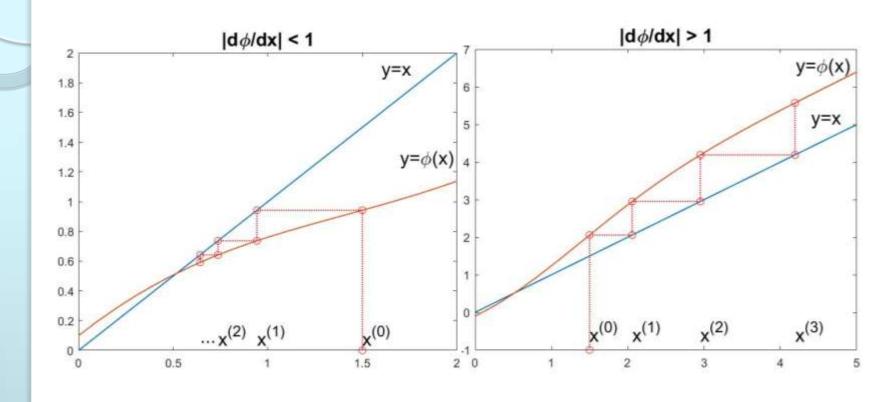
Тогда уравнение  $x = \varphi(x)$  имеет единственное решение  $x=x^*$ , к которому сходится метод простой итерации при любом начальном приближении  $x=x^{(0)}$ ,  $|a-r| \le x^{(0)} \le |a+r|$ , и для погрешности  $\delta^{(k)} = x^{(k)} - x^*$  выполняется оценка

$$\left| x^{(k)} - x^* \right| \le q^k \left| x^{(0)} - x^* \right|.$$

**Следствие:** Для сходимости метода простой итерации условие Липшиц-непрерывности функция  $\varphi(x)$  можно заменить на условие

$$|\varphi'(x)| \le q < 1.$$

## Геометрическая интерпретация



## Оптимальный итерационный параметр.

$$x^{(k+1)} = \phi(x^{(k)}) = x^{(k)} - \tau f(x^{(k)})$$
$$\left| \delta^{(k+1)} \right| = \left| x^{(k+1)} - x^* \right| \le q \left| \delta^{(k)} \right|.$$

$$q \le |\phi'(x)| \to \min$$

$$|\phi'(x^{(k)})| = |1 - \tau f'(x^{(k)})| = 0 \implies \tau = \frac{1}{f'(x^{(k)})}$$

$$x^{(k+1)} = x^{(k)} - \frac{f(x^{(k)})}{f'(x^{(k)})}$$

## Пример

Построить метод простой итерации для решения уравнения

$$f(x) = \sqrt[3]{x} - x^2 = 0.$$

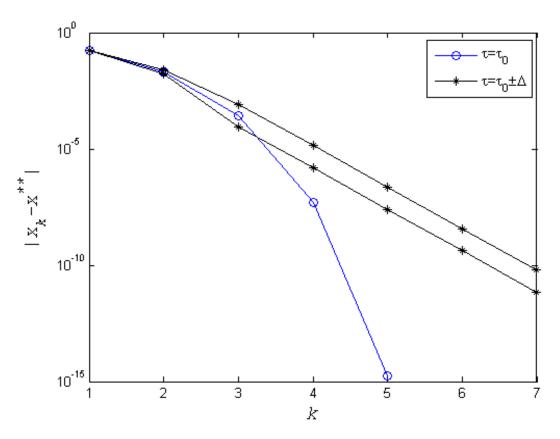
$$x^{(k+1)} = \phi(x^{(k)}) = x^{(k)} + \tau f(x^{(k)})$$

$$\phi'(x) = 1 - \tau \left(2x - \frac{1}{3\sqrt[3]{x^2}}\right)$$

$$x = 1$$
,  $\phi'(1) = 1 - \tau \frac{5}{3} \implies 0 < \tau < \frac{6}{5}$ ,  $\tau = \frac{3}{5} \Rightarrow \phi'(1) = 0$ 

$$x = 0$$
,  $\forall \tau$   $\lim_{x \to 0} \phi'(x) = \infty$ 

#### Результаты численного эксперимента



Сходимость метода простой итерации при различных значениях итерационного параметра:  $\tau=\tau_0,~\tau=\tau_0\pm\delta,~\tau_0=3$  / 5,  $\delta=10^{-10}$ 

# Метод простой итерации для систем уравнений

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \phi(\mathbf{x}^{(k)}) = \mathbf{x}^{(k)} + \tau \mathbf{f}(\mathbf{x}^{(k)})$$
$$\mathbf{f}(\mathbf{x}) = (f_1(\mathbf{x}), f_2(\mathbf{x}), \dots, f_N(\mathbf{x}))^T = (0, 0, \dots, 0)^T,$$
$$\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_N)^T.$$

#### Условие сходимости:

$$||J(\mathbf{x})|| \le q < 1, \qquad J(x) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_N} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_N}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial f_N}{\partial x_N} \end{pmatrix}$$

$$\left\|\mathbf{x}^{(k+1)} - \mathbf{x}^*\right\| \le q \left\|\mathbf{x}^{(k)} - \mathbf{x}^*\right\|$$

# СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ!