Zadanie E SOR - metoda nadrelaksacji

Język programowania: C++

 ${\it Metoda}$ nadrelaksacyjna SOR jest jedną z metod iteracyjnego rozwiązywania układów równań liniowych

Ax = y gdzie $A \in \mathbb{R}^{N \times N}, x, y \in \mathbb{R}^{N}$.

Dla danego parametru ω i wektora startowego x^0 wyznacza ona ciąg przybliżeń rozwiązania $x^k.$

Dla macierzy symetrycznych, dodatnio określonych i $\omega \in (0,2)$ metoda SOR jest zbieżna do rozwiązania powyższego układu dla dowolnego wektora startowego.

Celem zadania jest zaimplementowanie metody SOR dla układów, w których macierz A jest symetryczną macierzą rzadką (większość elementów jest równych 0), która ma postać wielodiagonalną. Oznacza to, że elementy niezerowe mogą występować na diagonali oraz na pewnej liczbie "wstęg" znajdujących powyżej i poniżej diagonali. Jeżeli liczba wstęg powyzej diagonalii to M to w wierszu k-tym niezerowe mogą być elementy $a_{k,j}$ gdzie $k-M\leqslant j\leqslant k+M$.

Przykładowa macierz B (rozmiaru N=8 z M = 2) może wyglądać następująco

$$B = \begin{bmatrix} c_1 & b_1 & a_1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ b_1 & c_2 & b_2 & a_2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ a_1 & b_2 & c_3 & b_3 & a_3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a_2 & b_3 & c_4 & b_4 & a_4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a_3 & b_4 & c_5 & b_5 & a_5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & a_4 & b_5 & c_6 & b_6 & a_6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & a_5 & b_6 & c_7 & b_7 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & a_6 & b_7 & c_8 \end{bmatrix}$$

Wejście

 $\begin{array}{c} 1.5 \\ 4 \end{array}$

```
Dane wejściowe sa w formacie
N
wstęga pierwsza
wstęga druga
wstega\ M-ta
diagonala
prawa strona równania
wektor początkowy
\omega
gdzie N oznacza rozmiar macierzy, M liczbę niezerowych "wstęg", \omega jest parametrem metody SOR,
a L oznacza liczbę iteracji, którą mamy wykonać. Przykładowy plik dla macierzy B może wyglądać
następująco:
8
2
a_1 \ a_2 \ a_3 \ a_4 \ a_5 \ a_6
b_1 b_2 b_3 b_4 b_5 b_6 b_7
c_1 c_2 c_3 c_4 c_5 c_6 c_7 c_8
y_1 y_2 y_3 y_4 y_5 y_6 y_7 y_8
x_1^0 \ x_2^0 \ x_3^0 \ x_4^0 \ x_5^0 \ x_6^0 \ x_7^0 \ x_8^0
```

definiuje on zadanie wykonania 4 iteracji metody SOR dla układu Bx = y gdzie $y = (y_1, y_2, \dots, y_8)$, parametru $\omega = 1.5$ i wektora startowego $x^0 = (x_1^0, x_2^0, x_3^0, x_4^0, x_5^0, x_6^0, x_7^0, x_8^0)$

Wyjście

Wyjście powinno zwierać w kolejnych liniach współrzędne wektora x^L otrzymanego w wyniku wykonania L iteracji metody SOR dla podanych danych wejściowych. Wyniki wypisujemy w notacji naukowej z precyzją 10 miejsc po przecinku.

Dla powyższych przykładowych danych wyjście powinno wyglądać następująco

```
x_{1}^{4}
x_{2}^{4}
x_{3}^{4}
x_{4}^{4}
x_{5}^{4}
x_{6}^{4}
x_{7}^{4}
x_{8}^{4}
```

Uwagi

Z uwagi na błędy zaokrągleń wyniki będą porównywane z pewnym dopuszczalnym błędem zarówno względnym ε_r (zazwyczaj około 10^{-8}) jak i bezwzględnym ε_a (zazwyczaj około 10^{-12}). Dokładnie: jeżeli oczekiwany wynik to x a program zwróci $\bar{(}x)$, to wynik ten będzie odrzucony jeżeli $|x-\bar{x}|>\varepsilon_a$ oraz $|\frac{x-\bar{x}}{x}|>\varepsilon_r$.

Przykład

```
Dane wejściowe (plik1.in)
```

```
7
2
1 2 1 2 1
2 -1 3 1 3 -1
5 6 7 8 9 10 11
8 9 11 16 15 14 11
2 3 2 3 2 3 2 3 2
1.5
```

Oczekiwane wyjście (plik1.out)

```
-1.0000000000000000e+000
2.5000000000000000e-001
```

-7.3214285714285721e-001

3.1808035714285765e-001

-2.6432291666666696e-001

9.2352120535714288e-001

6.6197874391233791e-001

Przykład

```
Dane wejściowe (plik2.in)
```

Oczekiwane wyjście (plik2.out)

- 9.9940568551471820e-01
- -9.0904662229329669e-01
- 6.0991796223201045e-01
- -1.0130102944878934e+00
- 1.0831324689900357e+00
- -1.5137961825745920e+00
- 6.1540772283026224e-01
- -8.7787343355916414e-01
- 1.1233322463475970e+00
- -1.0523066239504728e+00