## Wigner-Eckart-Theorem

Betrachte ein  $T_q^{(k)}$  einen irreduziebler Tensor k—ter Stufe. Dieser verhält sich wie ein Zustandsvektor bei einer Drehung. Dieser Tensor ist proportional zu einem Ket  $T_q^{(k)} \sim |k,q\rangle$  (Beweis siehe ). D.h wir können folgende Linearkombination

$$|JM\rangle = \sum_{m_1, m_2} \langle j_1 j_2; m_1 m_2 | j m \rangle | j_1 j_2; m_1 m_2 \rangle = \sum_{m_1, m_2} \langle j_1 j_2; m_1 m_2 | j m \rangle | j_1 m_1 \rangle \otimes | j_2 m_2 \rangle \tag{1}$$

dem Tensor mit Hilfe der Clebsch-Gordan-Koeffizienten als Ket-Vektor ausdrücken

$$|JM\rangle = \sum_{m,q} \langle jk; mq|JM\rangle |k,q\rangle \otimes |jm\rangle = \sum_{m,q} \langle jk; mq|JM\rangle T_q^{(k)} |jm\rangle$$
 (2)

Da es noch andere Quantenzahlen vorkommen können wie Enegie multiplizieren wir die Gleichung (2) mit einem Ket  $|\alpha\rangle$  der symbolisch für andere Quantenzahlen steht.

$$|\alpha\rangle \cdot |JM\rangle = |\alpha\rangle \cdot \sum_{m,q} \langle jk; mq|JM\rangle \, |k,q\rangle \otimes |jm\rangle$$
 (3)

$$\Leftrightarrow |\alpha; JM\rangle = \sum_{m,q} \langle jk; mq | JM \rangle T_q^{(k)} |\alpha; jm\rangle \tag{4}$$

Wir möchten die Summe und Clebsch-Gordan-Koeffizienten auf die andere Seite bringen. Dazu möchten wir folgende Relation herleiten:

$$\langle JM|JM\rangle = \langle JM|\,\mathbb{1}\,|JM\rangle \tag{5}$$

$$= \langle JM | \left( \sum_{mq} |jk; mq\rangle \langle jk; mq| \right) |JM\rangle \tag{6}$$

$$= \sum_{mq} \langle JM|jk; mq\rangle \langle jk; mq|JM\rangle \tag{7}$$

$$= \sum_{mq} |\langle jk; mq|JM\rangle|^2 \tag{8}$$

$$\stackrel{!}{=} 1 \tag{9}$$

Die Relation lautet nun:

$$\sum_{mq} |\langle jk; mq|JM\rangle|^2 = 1 \tag{10}$$

Unter Ausnutzung der Relation (10) folgt für die Gleichung (3):

$$\mathbb{1} |\alpha; JM\rangle = \sum_{m,q} \langle jk; mq | JM \rangle T_q^{(k)} |\alpha; jm\rangle$$
(11)

$$\sum_{JM} |\alpha; JM\rangle \underbrace{\langle \alpha; JM | \alpha; JM\rangle}_{=1 = \sum_{m_q} |\langle jk; mq | JM\rangle|^2} = \sum_{m,q} \langle jk; mq | JM\rangle T_q^{(k)} |\alpha; jm\rangle$$
(12)

$$\sum_{JM} |\alpha; JM\rangle \sum_{mq} |\langle jk; mq|JM\rangle|^{\frac{1}{2}} = \sum_{m,q} \langle jk; mq|JM\rangle T_q^{(k)} |\alpha; jm\rangle$$
(13)

Damit erhalten wir:

$$T_q^{(k)} |\alpha; jm\rangle = \sum_{JM} |\alpha; JM\rangle \langle jk; mq|JM\rangle \tag{14}$$

Multiplizieren wir mit  $\langle \alpha; jm |$ 

$$\langle \alpha; jm | T_q^{(k)} | \alpha; jm \rangle = \sum_{JM} \underbrace{\langle \alpha; jm | \alpha; JM \rangle}_{\delta_{jJ}\delta_{mM}} \langle jk; mq | JM \rangle$$
(15)

Wegen der Orthogonalitätsbegingung bleibt von der Summe nur ein Summand übrig, bei dem gilt j = J und m = M. Gleichung (15) können wir nun schreiben:

$$\langle \alpha; jm | T_q^{(k)} | \alpha; jm \rangle = \underbrace{\langle \alpha; jm | \alpha; jm \rangle}_{\text{reduziertes Matrixelement}} \langle jk; mq | jm \rangle \tag{16}$$

Dabei ist das reduzierte Matrixelement unabhängig von der Quantenzahl m. Das wird im Anschluss bewiesen. Wir erhalten das Wigner-Eckart-Theorem

$$\langle \alpha; jm | T_q^{(k)} | \alpha; jm \rangle = \langle jk; mq | jm \rangle \langle \alpha; j | | T_k^{(q)} | | \alpha; j \rangle$$
(17)

Das reduzierte Matrixelement hat den Vorteil, dass man es für ein gegebene  $\alpha, j$  nur einmal berechnen muss. Die restlichen Matrixelemente des Tensors die von m abhängig sind bekommt man von den Clebsch-Gordan-Koeffizienten, die man nachschlägt oder ebenso berechnen kann. Man findet in der Literatur das Theorem mit unterschiedlichen Vorfaktoren wie beispielsweise  $\frac{1}{\sqrt{2j+1}}$ , dieser ist aber Konvenstion (Tiefgründige Bedeutung ist uns nicht bekannt).

## Behandlung des Tensors als Zustandsvektor

Wir wollen zeigen dass sich ein irreduziebler Tensor k-ter Stufe wie ein Zustandsvektor unter Rotation transformiert. Für die Transformation eines Zustandsvektors  $|JM\rangle$  gilt mit  $U(\alpha,\beta,\gamma)=e^{-\frac{i}{\hbar}\alpha J_z}e^{-\frac{i}{\hbar}\beta J_y}e^{-\frac{i}{\hbar}\gamma J_z}$ 

$$U(R)|J,M\rangle = \mathbb{1} \cdot U(R)|J,M\rangle \qquad U(R) \equiv U(\alpha,\beta,\gamma)$$

$$= \sum_{M'=-J}^{J} |J,M'\rangle\langle J,M'|U(R)|J,M\rangle$$

$$= \sum_{M'=-J}^{J} \underbrace{\langle J,M'|U(R)|J,M\rangle}_{D_{M'M}^{(J)}(R)} |J,M'\rangle$$

$$= \sum_{M'=-J}^{J} D_{M'M}^{(J)}(R)|J,M'\rangle$$
(18)

Anderrerseits gilt

$$U(R)|J,M\rangle = \sum_{m_1m_2} \langle j_1 j_2; m_1 m_2 | JM \rangle U | j_1 m_1 \rangle | j_2 m_2 \rangle$$

$$\tag{19}$$

Setzen wir die Gleichungen (18) und (19) gleich

$$\sum_{M'=-J}^{J} \langle J, M' | U | J, M \rangle | J, M' \rangle = \sum_{m_1 m_2} \langle j_1 j_2; m_1 m_2 | JM \rangle U | j_1 m_1 \rangle | j_2 m_2 \rangle$$

$$\sum_{M'=-J}^{J} \sum_{m'_1 m'_2} \sum_{M'_1 m_2} \langle JM' | m'_2 m'_1; j_2 j_1 \rangle \langle j_1 j_2; m'_1 m'_2 | U(R) \underline{\langle j_1 j_2; m_1 m_2 | JM \rangle} | j_1 j_2; m_1 m_2 \rangle | J, M' \rangle$$

$$= \sum_{M'=-J}^{J} \sum_{m'_1 m'_2} \langle JM' | m'_2 m'_1; j_2 j_1 \rangle \underline{\langle j_1 j_2; m'_1 m'_2 | U | j_1 j_2; m_1 m_2 \rangle} | J, M' \rangle = U | j_1 m_1 \rangle | j_2 m_2 \rangle$$

$$\sum_{M'=-J}^{J} \sum_{m'_1 m'_2} \langle JM' | m'_2 m'_1; j_2 j_1 \rangle \underline{\langle j_1 m'_1 | U(R_1) | j_1 m_1 \rangle} \underline{\langle j_2 m'_2 | U(R_2) | j_2 m_2 \rangle} | J, M' \rangle = U | j_1 m_1 \rangle | j_2 m_2 \rangle$$

$$\sum_{M'=-J}^{J} \sum_{m'_1 m'_2} \langle JM' | m'_2 m'_1; j_2 j_1 \rangle \underline{\langle j_1 m'_1 | U(R_1) | j_1 m_1 \rangle} \underline{\langle j_2 m'_2 | U(R_2) | j_2 m_2 \rangle} | J, M' \rangle = U | j_1 m_1 \rangle | j_2 m_2 \rangle$$

$$\sum_{M'=-J}^{J} \sum_{m'_1 m'_2} \langle JM' | m'_2 m'_1; j_2 j_1 \rangle D_{m'_1 m_1}^{(j_1)} \underline{\partial D_{m'_2 m_2}^{(j_2)}} | J, M' \rangle = U | j_1 m_1 \rangle | j_2 m_2 \rangle$$

$$\sum_{M'=-J}^{J} \sum_{m'_1 m'_2} \langle JM' | m'_2 m'_1; j_2 j_1 \rangle D_{m'_1 m_1}^{(j_1)} \underline{\partial D_{m'_2 m_2}^{(j_2)}} | J, M' \rangle = U | j_1 m_1 \rangle | j_2 m_2 \rangle$$

$$\sum_{M'=-J}^{J} \sum_{m'_1 m'_2} \langle JM' | m'_2 m'_1; j_2 j_1 \rangle D_{m'_1 m_1}^{(j_1)} \underline{\partial D_{m'_2 m_2}^{(j_2)}} | J, M' \rangle D_{m'_1 m_1}^{(j_1)} \underline{\partial D_{m'_2 m_2}^{(j_1)}} | j_1 j_2; m'_1 m'_2 \rangle = U | j_1 m_1 \rangle | j_2 m_2 \rangle$$

$$\sum_{M'=-J}^{J} \sum_{m'_1 m'_2} \langle JM' | m'_2 m'_1; j_2 j_1 \rangle \underline{\partial D_{m'_2 m_2}^{(j_1)}} | J, M' \rangle D_{m'_1 m_1}^{(j_1)} \underline{\partial D_{m'_2 m_2}^{(j_1)}} | J, M' \rangle D_{m'_1 m_1}^{(j_2)} \underline{\partial D_{m'_2 m_2}^{(j_2)}} | J, M' \rangle D_{m'_1 m_1}^{(j_2)} | J, M' \rangle D_{m'_2 m_2}^{(j_1)} | J, M' \rangle D_{m'_2 m_2}^{(j_2)} |$$

Daraus folgt

$$U|j_1 m_1\rangle |j_2 m_2\rangle = \sum_{M'=-1}^{J} D_{m'_1 m_1}^{(j_1)} \cdot D_{m'_2 m_2}^{(j_2)} |j_1 m'_1\rangle |j_2 m'_2\rangle$$
(21)

Für die Rotation eines Tensors gilt

$$U^{-1}(R)T_q^{(k)}U(R) = \sum_{q'=-k}^k T_{q'}^{(k)}D_{qq'}^{(k)}(R^{-1})$$
(22)

Ersetze R mit  $R^{-1}$  und  $R^{-1}$  mit R

$$U^{-1}(R^{-1})T_q^{(k)}U(R^{-1}) = \sum_{q'=-k}^k T_{q'}^{(k)}D_{qq'}^{(k)}(R)$$
(23)

Es gilt  $U(R^{-1}) = U^{-1}(R)$  somit erhalten wir

$$(U^{-1})^{-1}(R)T_q^{(k)}U^{-1}(R) = \sum_{q'=-k}^k T_{q'}^{(k)}D_{qq'}^{(k)}(R)$$

$$U(R)T_q^{(k)}U^{-1}(R) = \sum_{q'=-k}^k T_{q'}^{(k)}D_{qq'}^{(k)}(R)$$
(24)

Nun wenden wir den Unitären Operator U(R) auf ein Produkt-Zustand aus  $T_q^{(k)}$  und  $|jm\rangle$ . Verkürze U(R) auf U

$$UT_{q}^{(k)} | jm \rangle = UT_{q}^{(k)} \mathbb{1} | jm \rangle$$

$$= \underbrace{UT_{q}^{(k)} U^{-1}}_{(18)} \underbrace{U | jm \rangle}_{(18)}$$

$$= \sum_{q'=-k}^{k} T_{q'}^{(k)} D_{qq'}^{(k)} \sum_{m'=-j}^{j} D_{m'm}^{(j)} | j, m' \rangle$$

$$= \sum_{q'=-k}^{k} \sum_{m'=-j}^{j} D_{qq'}^{(k)} D_{m'm}^{(j)} T_{q'}^{(k)} | j, m' \rangle$$
(25)

Im Vergleich zur Gleichung (21) Transformiert sich der Produkt-Zustand  $T_q^{(k)}|jm\rangle$  wie ein Produkt aus zwei Zustandsvektoren  $|kq\rangle|jm\rangle$ .

## Reduziertes Matrixelement unabhängig von m

Als nächstes wollen wir beweisen, dass das reduzierte Matrixelement von der Quantenzahl m unabhängig ist. Dies lässt sich duch Anwenden des Schiebeoperators  $J_{\pm}$  zeigen. Zur Errinerung die Eigenwertgleichung lautet

$$J_{\pm} |\alpha; jm\rangle = \sqrt{j(j+1) - m(m\pm 1)} |\alpha; jm \pm 1\rangle \tag{26}$$

Durch einsetzen von  $J_{\pm}$  und durch ausgleichen von einem Vorfaktor lässt sich das reduzierte Matrixelement schreiben

$$\langle \alpha; jm | \alpha; jm \rangle = \frac{1}{\sqrt{j(j+1) - m(m \mp 1)}} \langle \alpha; jm | J_{\pm} | \alpha; jm \mp 1 \rangle \tag{27}$$

Lässt man nun  $J_{\pm}$  einmal auf links wirken, dabei wird  $(J_{\pm})^{\dagger} = J_{\mp}$ 

$$\langle \alpha; jm | \alpha; jm \rangle = \frac{\sqrt{j(j+1) - m(m \mp 1)}}{\sqrt{j(j+1) - m(m \mp 1)}} \langle \alpha; jm \mp 1 | \alpha; jm \mp 1 \rangle$$

$$= \langle \alpha; jm \mp 1 | \alpha; jm \mp 1 \rangle$$
(28)

Aus der Gleichung (28) sieht man dass das reduzierte Matrixelement nicht von m abhängig ist. Wir können Die Gleichung (16) schreiben

$$\langle \alpha; jm | T_q^{(k)} | \alpha; jm \rangle = \underbrace{\langle \alpha; j | \alpha; j \rangle}_{\text{reduziertes Matrixelement}} \langle jk; mq | jm \rangle$$
(30)

## Referenzen

- Zettili Quanten Mehanics
- Rollnik Quantentheorie 2