# Подготовка: Дифференциальные уравнения

Полная версия с разборами тем и ссылками

# Содержание

1	Раз	зностные уравнения	
	1.1	Однородные линейные разностные уравнения	2
	1.2	Минимальная ЛОРУ: метод аннигиляторов	3
	1.3	Неоднородные линейные разностные уравнения	4
	1.4	Системы разностных уравнений	6

### Разностные уравнения 1

### Определение

Разностное уравнение — соотношение между элементами последовательности (или векторной последовательности), задающее правило перехода от шага  $t \times t+1$  или к нескольким последующим шагам. В этом разделе: ЛОРУ (линейные однородные разностные уравнения) и их расширения.

# Однородные линейные разностные уравнения

Пример. Решите однородное линейное разностное уравнение:

$$y_{t+3} - 3y_{t+2} + 6y_{t+1} - 4y_t = 0 (1)$$

**Определение.** Линейное однородное разностное уравнение порядка k с постоянными коэффициентами:

$$a_t + c_1 a_{t-1} + c_2 a_{t-2} + \dots + c_k a_{t-k} = 0, \quad c_k \neq 0$$
 (2)

Пара «уравнение + k начальных условий» задаёт единственное решение.

Идея решения: метод характеристических корней. Полагаем  $a_t = r^t \Rightarrow$ 

$$r^{t}(1 + c_{1}r^{-1} + c_{2}r^{-2} + \dots + c_{k}r^{-k}) = 0 \iff r^{k} + c_{1}r^{k-1} + \dots + c_{k} = 0$$
(3)

т.е. характеристический многочлен  $\chi(r) = r^k + c_1 r^{k-1} + \cdots + c_k$ . Его корни целиком описывают форму общего решения.

### Обозначения

•  $p_i(t), q_i(t)$  — полиномы по t степени  $\leq j$ 

Таблица 1: Выбор формы решения по типу корней характеристического многочлена

Условия на корни	Вклад в решение
Действительный корень $r$ кратности $m \geq 1$	$p_{m-1}(t) r^t$
Комплексно-сопряжённая пара $\rho e^{\pm i\theta}$ кратности $s \geq 1$	$\rho^{t}(p_{s-1}(t)\cos(\theta t) + q_{s-1}(t)\sin(\theta t))$

Итоговое общее решение — сумма форм всех корней:

$$a_t = \sum_j p_{m_j-1}(t) r_j^t + \sum_k \rho_k^t (p_{s_k-1}(t) \cos(\theta_k t) + q_{s_k-1}(t) \sin(\theta_k t)),$$

где  $r_j$  — действительные корни кратности  $m_j,\, \rho_k e^{\pm i \theta_k}$  — комплексно-сопряжённые корни кратности  $s_k$ . Сумма кратностей всех корней равна порядку k.

**Начальные условия:** подставляем  $t = 0, 1, \dots, k-1$  в общий вид, решаем линейную систему на  $\alpha$ -коэффициенты.

# Алгоритм решения однородных разностных уравнений.

- Шаг 1: Нормализация: привести уравнение к виду  $a_t + \sum_{j=1}^k c_j a_{t-j} = 0, c_k \neq 0$ . Шаг 2: Характеристический многочлен: записать  $\chi(r) = r^k + c_1 r^{k-1} + \cdots + c_k$ .
- **Шаг 3:** Корни и кратности: найти корни r и их кратности m ( $\sum m = k$ ).
- Шаг 4: Общий вид решения (см. таблицу 1): для каждого корня/пары взять соответствующий вклад из таблицы и сложить их.
- **Шаг 5:** Подгонка под начальные условия: подставить k заданных значений подряд и решить линейную систему для постоянных.

# Минимальная ЛОРУ: метод аннигиляторов

# TL:DR

Минимальная ЛОРУ (линейное однородное разностное уравнение с постоянными коэффициентами), для которой данные последовательности являются решениями, строится так:

- 1. к каждой заданной последовательности приписать аннигилятор (многочлен от E);
- 2. взять НОК этих аннигиляторов как многочлен  $L(\lambda)$ ;
- 3. развернуть L(E) y = 0 в явную рекурренту. Степень L минимальный порядок.

# Методика

Пусть даны частные решения  $y^{(1)}, \dots, y^{(m)}$ .

**Атом**  $\to$  аннигилятор. Для каждой последовательности выпишите минимальный аннигилируюший многочлен:

Таблица 2: Атом  $\rightarrow$  аннигилятор

Атом (последовательность)	Минимальный аннигилятор $L(\lambda)$
$r^t$	$(\lambda - r)$
$t^k r^t$	$(\lambda - r)^{k+1}$
$\rho^t \cos(\omega t),  \rho^t \sin(\omega t)$	$Q_{\rho,\omega}(\lambda) = \lambda^2 - 2\rho\cos\omega\lambda + \rho^2$
$t^k \rho^t \cos / \sin(\omega t)$	$Q_{ ho,\omega}(\lambda)^{k+1}$
$t^k$	$(\lambda - 1)^{k+1}$
$(-1)^t$	$(\lambda + 1)$

Шаг 2. Собрать общий аннигилятор. Возьмём НОК (наименьший общий кратный) всех многочленов из шага 1:

$$L(\lambda) = \operatorname{lcm}(L_1(\lambda), \dots, L_m(\lambda)).$$

При одинаковых базах/частотах выбирается максимальная кратность (а не сумма).

**Шаг 3. Развернуть в рекуррент.** Если  $L(\lambda) = \lambda^k + c_1 \lambda^{k-1} + \cdots + c_k$ , то искомое уравнение:

$$y_{t+k} + c_1 y_{t+k-1} + \dots + c_k y_t = 0$$

**Минимальность.** Любой многочлен P(E), который зануляет все данные последовательности, обязан делиться на L(E). Поэтому  $\deg L$  — минимально возможный порядок.

Простой пример. Дано:  $y_t^{(1)} = 3^t$ ,  $y_t^{(2)} = (-2)^t$ .

**Шаг 1:** Аннигиляторы:  $(\lambda - 3)$  и  $(\lambda + 2)$ .

Шаг 2: НОК:  $(\lambda - 3)(\lambda + 2) = \lambda^2 - \lambda - 6$ . Шаг 3: Развёртка:  $y_{t+2} - y_{t+1} - 6y_t = 0$ .

Проверка: обе последовательности являются решениями; порядок 2 минимален.

Пример посложнее. Дано:  $y_t^{(1)} = 2^t$ ,  $y_t^{(2)} = t2^t$ ,  $y_t^{(3)} = (-1)^t$ ,  $y_t^{(4)} = 3^t \cos \frac{\pi t}{2}$ .

Шаг 1. Аннигиляторы: Для  $2^t$ :  $(\lambda - 2)$ . Для  $t2^t$ :  $(\lambda - 2)^2$ . Для  $(-1)^t$ :  $(\lambda + 1)$ . Для  $3^t \cos \frac{\pi t}{2}$ :  $Q_{3,\pi/3}(\lambda) = \lambda^2 - 3\lambda + 9.$ 

**Шаг 2. НОК:** Учитываем максимальную кратность по базе 2:  $L(\lambda) = (\lambda - 2)^2(\lambda + 1)(\lambda^2 - 3\lambda + 9)$ .

Шаг 3. Развёртка: Сначала  $(\lambda-2)^2(\lambda+1)=(\lambda^2-4\lambda+4)(\lambda+1)=\lambda^3-3\lambda^2+4$ . Затем умножаем на  $\lambda^2-3\lambda+9$  и получаем  $L(\lambda)=\lambda^5-6\lambda^4+18\lambda^3-23\lambda^2-12\lambda+36$ . Отсюда рекуррентное соотношение:  $y_{t+5} - 6y_{t+4} + 18y_{t+3} - 23y_{t+2} - 12y_{t+1} + 36y_t = 0$ 

3

Kомментарий: это и есть минимальная ЛОРУ, аннигилятор которой равен  $L(\lambda)$ .

# 1.3 Неоднородные линейные разностные уравнения

Пример. Решите неоднородное линейное разностное уравнение:

$$y_{t+3} - 3y_{t+2} + 6y_{t+1} - 4y_t = 2^t + t (4)$$

**Определение.** Линейное неоднородное разностное уравнение порядка k с постоянными коэффициентами:

$$a_t + c_1 a_{t-1} + c_2 a_{t-2} + \dots + c_k a_{t-k} = f(t), \quad c_k \neq 0$$
 (5)

где f(t) — заданная функция (неоднородность).

**Структура общего решения:**  $a_t = a_t^{(h)} + a_t^{(p)}$ , где:

- $a_t^{(h)}$  общее решение однородного уравнения (см. раздел 1.1)
- $a_t^{(p)}$  частное решение неоднородного уравнения

Метод неопределённых коэффициентов для  $a_t^{(p)}$ .

Пусть характеристический многочлен однородного уравнения:

$$\chi(r) = r^k + c_1 r^{k-1} + \dots + c_k$$
  $u$   $\chi(r) = \prod_i (r - r_i)^{m_i} \prod_{\ell} Q_{\rho_{\ell}, \theta_{\ell}}(r)^{s_{\ell}},$ 

где

$$Q_{\rho,\theta}(r) = (r - \rho e^{i\theta})(r - \rho e^{-i\theta}) = r^2 - 2\rho\cos\theta \, r + \rho^2.$$

Правило «множитель  $\to$  вклад» (однородная часть):

- Линейный  $(r-r_0)^m \Rightarrow \sum_{j=0}^{m-1} \alpha_j t^j r_0^t$ .
- Квадратный  $Q_{\rho,\theta}(r)^s \Rightarrow \rho^t \Big( \sum_{j=0}^{s-1} t^j \big( a_j \cos(\theta t) + b_j \sin(\theta t) \big) \Big).$

**Итог:**  $a_t^{(h)}$  — сумма всех таких вкладов по всем множителям  $\chi$ .

Выбор формы частного решения  $a_t^{(p)}$ :

# Обозначения

- $P_n(t)$  полином степени n
- $Q_n(t), R_n(t)$  полиномы
- $\lambda \in \mathbb{C}$  комплексное число
- s кратность резонанса (кратность соответствующего множителя в  $\chi$ )

Таблица 3: Выбор формы частного решения и проверка резонанса

$\mathbf{H}$ еоднородность $f(t)$	Проверка резонанса	Базовая форма $a_t^{(p)}$
$P_n(t) \lambda^t$	$\chi(\lambda) = 0?$	$Q_n(t) \lambda^t$
$\rho^t \cos(\theta t),  \rho^t \sin(\theta t)$	$Q_{\rho,\theta}(r) \mid \chi(r)$ ?	$\rho^t (A\cos(\theta t) + B\sin(\theta t))$
$P_n(t) \rho^t \cos(\theta t)$ (или $\sin$ )	$Q_{\rho,\theta}(r) \mid \chi(r)$ ?	$\rho^{t}(Q_{n}(t)\cos(\theta t) + R_{n}(t)\sin(\theta t))$
Чистый полином $P_n(t)$	$\chi(1) = 0?$	$Q_n(t)$

**Правило резонанса:** если проверка даёт резонанс кратности s, домножьте базовую форму на  $t^s$ .

# Алгоритм решения неоднородного уравнения.

- **Шаг 1:** Однородная часть: найти  $a_t^{(h)}$  методом характеристических корней (см. раздел 1.1).
- **Шаг 2:** Форма частного решения: по таблице 3 выбрать форму  $a_t^{(p)}$  с учётом правила резонанса.
- **Шаг 3:** Подстановка: подставить  $a_t^{(p)}$  в исходное неоднородное уравнение и найти неопределённые коэффициенты.

4

**Шаг 4:** Общее решение:  $a_t = a_t^{(h)} + a_t^{(p)}$ .

**Шаг 5:** Начальные условия: подставить k заданных значений и найти константы в  $a_t^{(h)}$ .

Пример. Решите разностное уравнение третьего порядка с постоянными коэффициентами:

$$y_{t+3} - 3y_{t+2} + 6y_{t+1} - 4y_t = 2^t + t$$

Найти общее решение  $y_t$ .

### Решение.

1) Однородная часть. Характеристический многочлен:

$$\chi(r) = r^3 - 3r^2 + 6r - 4 = (r - 1)(r^2 - 2r + 4),$$

корни:  $r_1 = 1$ ,  $r_{2.3} = 1 \pm i\sqrt{3} = 2e^{\pm i\pi/3}$ .

Отсюда

$$y_t^{(h)} = C_1 + 2^t \left( C_2 \cos \frac{\pi t}{3} + C_3 \sin \frac{\pi t}{3} \right).$$

**2) Частное решение**  $y_t^{(p)}$ . Правая часть  $f(t) = 2^t + t - \text{сумма двух типов.}$ 

Экспонента  $2^t$ :  $\chi(2) = 8 - 12 + 12 - 4 = 4 \neq 0 \Rightarrow$  резонанса нет, берём  $y_{(1)}^{(p)} = \alpha 2^t$ .

Полином t:  $\chi(1)=0$  (кратность 1)  $\Rightarrow$  резонанс порядка s=1. Базовая форма для  $P_1(t)-At+B$ , домножаем на t:

$$y_{(2)}^{(p)} = t(At + B) = At^2 + Bt.$$

Итого

$$y_t^{(p)} = \alpha 2^t + At^2 + Bt.$$

3) Подстановка и определение коэффициентов. Обозначим линейный оператор:

$$\mathcal{L}[y_t] = y_{t+3} - 3y_{t+2} + 6y_{t+1} - 4y_t.$$

Для экспоненты:  $\mathcal{L}[2^t]=\chi(2)\,2^t=4\cdot 2^t\Rightarrow 4\alpha\,2^t=2^t,$  значит  $\alpha=\frac{1}{4}.$ 

Для полинома  $At^2+Bt$  прямой подсчёт даёт:

$$\mathcal{L}[At^2 + Bt] = 6At + (3A + 3B).$$

Требуем  $\mathcal{L}[At^2 + Bt] = t$ , откуда

$$6A=1\Rightarrow A=\tfrac{1}{6}, \qquad 3A+3B=0\Rightarrow B=-\tfrac{1}{6}.$$

Следовательно,

$$y_t^{(p)} = \frac{1}{4} 2^t + \frac{t^2 - t}{6}.$$

4) Общее решение.

$$y_t = C_1 + 2^t \left( C_2 \cos \frac{\pi t}{3} + C_3 \sin \frac{\pi t}{3} \right) + \frac{1}{4} 2^t + \frac{t^2 - t}{6}$$

(константы  $C_1, C_2, C_3$  находятся по начальным условиям).

# 1.4 Системы разностных уравнений

**Пример.** Решите систему разностных уравнений:  $\begin{cases} x_{t+1} = 4x_t + y_t \\ y_{t+1} = 2y_t \end{cases}$ , с начальными условиями

$$\mathbf{x}_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Заметим, что матрица явно не указана. Однако справа находятся её элементы. Запишем в матричном виде:

$$\mathbf{x}_{t+1} = A\mathbf{x}_t$$
, где  $A = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ ,  $\mathbf{x}_t = \begin{pmatrix} x_t \\ y_t \end{pmatrix}$ .

3десь A — это матрица коэффициентов системы

# Определение

Система линейных разностных уравнений первого порядка с постоянными коэффициентами:  $\mathbf{x}_{t+1} = A\mathbf{x}_t$ , где задано  $\mathbf{x}_0$ ,  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $\mathbf{x}_t \in \mathbb{R}^n$ . Цель: найти  $\mathbf{x}_t = A^t\mathbf{x}_0$ .

**Идея решения:** возведение матрицы A в степень t. Для этого используем спектральное разложение матрицы.

Обозначения:  $\lambda_i$  — собственные значения,  $\mathbf{v}_i$  — собственные векторы,  $\chi_A(\lambda) = \det(\lambda I - A)$  — характеристический многочлен.

Таблица 4: Выбор метода решения по типу собственных значений

Условия на собственные значения	Рекомендуемый метод
Разные действительные корни, полный базис собственных векторов	Диагонализация
Повторный корень, недостаточно собственных векторов	Жорданова форма
Комплексно-сопряжённая пара	Реальный блок поворота
Матрица $2 \times 2$ (любой случай)	Кэли–Гамильтон

### 1. Диагонализация

**Условие применения:** матрица A имеет n линейно независимых собственных векторов (диагонализуема).

**Теорема.** Если A диагонализуема, то  $A = S\Lambda S^{-1}$ , где  $\Lambda = \mathrm{diag}(\lambda_1,\dots,\lambda_n)$  — диагональная матрица собственных значений,  $S = [\mathbf{v}_1,\dots,\mathbf{v}_n]$  — матрица собственных векторов.

## Алгоритм диагонализации.

- 1. Характеристический многочлен:  $\chi_A(\lambda) = \det(\lambda I A)$ .
- 2. Собственные значения: решить  $\chi_A(\lambda) = 0$ .
- 3. Собственные векторы: для каждого  $\lambda_i$  решить  $(A \lambda_i I)\mathbf{v}_i = \mathbf{0}$ .
- 4. Проверка диагонализуемости:  $\det S \neq 0$ .
- 5. Диагонализация:  $A = S\Lambda S^{-1}$ .
- 6. Возведение в степень:  $A^t = S\Lambda^t S^{-1}$ .
- 7. Решение:  $\mathbf{x}_t = A^t \mathbf{x}_0$ .

**Пример.** Та же система. Решение:  $A = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ .

Шаг 1. Характеристический многочлен:

$$\chi_A(\lambda) = \det(\lambda I - A) = \det\begin{pmatrix} \lambda - 4 & -1 \\ 0 & \lambda - 2 \end{pmatrix} = (\lambda - 4)(\lambda - 2) = \lambda^2 - 6\lambda + 8$$

**Шаг 2.** Собственные значения:  $\lambda^2 - 6\lambda + 8 = 0 \Rightarrow \lambda_1 = 4, \lambda_2 = 2$ 

Шаг 3. Собственные векторы:

6

• Для  $\lambda_1 = 4$ :  $(A - 4I)\mathbf{v}_1 = \mathbf{0}$ :

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_{11} \\ v_{12} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow v_{12} = 0$$

Выбираем  $\mathbf{v}_1=\begin{pmatrix}1\\0\end{pmatrix}$ о Для  $\lambda_2=2$ :  $(A-2I)\mathbf{v}_2=\mathbf{0}$ :

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_{21} \\ v_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow 2v_{21} + v_{22} = 0$$

Выбираем  $\mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ 

Шаг 4. Матрицы диагонализации:

$$S = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}, \quad \Lambda = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$
$$S^{-1} = \frac{1}{\det S} \begin{pmatrix} -2 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{-2} \begin{pmatrix} -2 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

**Шаг 5.** Возведение в степень:

$$A^{t} = S\Lambda^{t}S^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4^{t} & 0 \\ 0 & 2^{t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4^{t} & \frac{4^{t}}{2} \\ 0 & -\frac{2^{t}}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4^{t} & \frac{4^{t}-2^{t}}{2} \\ 0 & 2^{t} \end{pmatrix}$$

Шаг 6. Решение системы:

$$\mathbf{x}_{t} = A^{t} \mathbf{x}_{0} = \begin{pmatrix} 4^{t} & \frac{4^{t} - 2^{t}}{2} \\ 0 & 2^{t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4^{t} + \frac{4^{t} - 2^{t}}{2} \\ 2^{t} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3 \cdot 4^{t} - 2^{t}}{2} \\ 2^{t} \end{pmatrix}$$

# 2. Жорданова форма (повторный корень)

**Условие применения:** матрица A имеет повторное собственное значение, но недостаточно собственных векторов для диагонализации.

**Теорема.** Если A имеет единственное собственное значение  $\lambda$  кратности n, то  $A = \lambda I + N$ , где N— нильпотентная матрица ( $N^m = 0$  для некоторого  $m \le n$ ).

**Ключевая идея:** используем биномиальную формулу для  $(I + \lambda^{-1}N)^t$ .

# Алгоритм Жордановой формы.

- 1. Собственное значение  $\lambda$ .
- 2. Нильпотентная матрица  $N = A \lambda I$ .
- 3. Индекс нильпотентности:  $N^m = 0$ .
- 4. Формула:  $A^t = \lambda^t \sum_{k=0}^{m-1} {t \choose k} (\lambda^{-1} N)^k$ .
- 5. Решение:  $\mathbf{x}_t = A^t \mathbf{x}_0$ .

**Пример.** Система 
$$\begin{cases} x_{t+1} = 2x_t + y_t \\ y_{t+1} = 2y_t \end{cases}$$
 . Для  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ 

$$\chi_A(\lambda) = \det(\lambda I - A) = \det\begin{pmatrix} \lambda - 2 & -1 \\ 0 & \lambda - 2 \end{pmatrix} = (\lambda - 2)^2 = 0 \Rightarrow \lambda = 2$$
 (кратности 2)

Шаг 2. Нильпотентная матрица:

$$N = A - \lambda I = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Шаг 3. Индекс нильпотентности:

$$N^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow m = 2$$

Шаг 4. Применение формулы Жордана:

Шаг 5. Решение системы:

$$\mathbf{x}_t = A^t \mathbf{x}_0 = 2^t \begin{pmatrix} 1 & \frac{t}{2} \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 2^t \begin{pmatrix} 1 + \frac{t}{2} \\ 1 \end{pmatrix}$$

# 3. Комплексная пара (реальный блок)

**Условие применения:** матрица  $A \ 2 \times 2$  имеет комплексно-сопряжённые собственные значения  $\lambda = \rho e^{\pm i\theta}$ .

**Теорема.** Для матрицы  $A \ 2 \times 2 \ c$  комплексными корнями  $\lambda = \rho e^{\pm i\theta}$  справедливо:

$$A^{t} = \rho^{t} \begin{pmatrix} \cos(t\theta) & -\sin(t\theta) \\ \sin(t\theta) & \cos(t\theta) \end{pmatrix}$$

Ключевая идея: комплексные корни соответствуют повороту с масштабированием в вещественном пространстве.

Алгоритм для комплексной пары.

- 1. Проверка:  $(\operatorname{tr} A)^2 4 \det A < 0$ . 2.  $\rho = \sqrt{\det A}, \cos \theta = \frac{\operatorname{tr} A}{2\rho}$ . 3.  $A^t = \rho^t \begin{pmatrix} \cos(t\theta) & -\sin(t\theta) \\ \sin(t\theta) & \cos(t\theta) \end{pmatrix}$ .
- 4. Решение:  $\mathbf{x}_t = A^t$

Пример. 
$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Шаг 1. Проверка условия комплексности:

$$\operatorname{tr} A=1+1=2,\quad \det A=1\cdot 1-(-1)\cdot 1=2$$
 
$$(\operatorname{tr} A)^2-4\det A=2^2-4\cdot 2=4-8=-4<0\Rightarrow$$
 комплексные корни

by werserk

8

Шаг 2. Вычисление параметров:

$$\rho = \sqrt{\det A} = \sqrt{2}$$

$$\cos \theta = \frac{\operatorname{tr} A}{2\rho} = \frac{2}{2\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}}{2} \Rightarrow \theta = \frac{\pi}{4}$$

Шаг 3. Применение формулы:

$$A^{t} = \rho^{t} \begin{pmatrix} \cos(t\theta) & -\sin(t\theta) \\ \sin(t\theta) & \cos(t\theta) \end{pmatrix} = (\sqrt{2})^{t} \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\pi t}{4}\right) & -\sin\left(\frac{\pi t}{4}\right) \\ \sin\left(\frac{\pi t}{4}\right) & \cos\left(\frac{\pi t}{4}\right) \end{pmatrix}$$

**Шаг 4.** Решение системы (с начальными условиями  $\mathbf{x}_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ):

$$\mathbf{x}_{t} = A^{t} \mathbf{x}_{0} = (\sqrt{2})^{t} \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\pi t}{4}\right) & -\sin\left(\frac{\pi t}{4}\right) \\ \sin\left(\frac{\pi t}{4}\right) & \cos\left(\frac{\pi t}{4}\right) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$
$$= (\sqrt{2})^{t} \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\pi t}{4}\right) \\ \sin\left(\frac{\pi t}{4}\right) \end{pmatrix}$$

Интерпретация: Решение описывает спираль с радиусом  $(\sqrt{2})^t$  и углом поворота  $\frac{\pi t}{4}$  на каждом шаге.

# 4. Кэли-Гамильтон (универсальный метод)

Условие применения: универсальный метод для матриц любого размера, особенно удобен для

**Теорема Кэли–Гамильтона.** Матрица A удовлетворяет своему характеристическому уравнению:  $\chi_A(A) = 0.$ 

**Ключевая идея:** используем тождество  $\chi_A(A) = 0$  для построения рекуррентного соотношения на степени матрицы.

Алгоритм Кэли–Гамильтона  $(2\times 2)$ .

- 1.  $\chi_A(\lambda) = \lambda^2 (\operatorname{tr} A)\lambda + \det A$ .
- 2. Рекуррентное:  $A^{t+2} = (\operatorname{tr} A)A^{t+1} (\det A)A^t$ .
- 3. Представление:  $A^t = \alpha_t A + \beta_t I$ .
- 4. Решить на  $\alpha_t, \beta_t$  и получить  $\mathbf{x}_t$ .

Пример. Для 
$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -2 & -1 \end{pmatrix}$$

**Шаг 1.** Характеристический многочлен:

$$\chi_A(\lambda) = \det(\lambda I - A) = \det\begin{pmatrix} \lambda - 3 & -2 \\ 2 & \lambda + 1 \end{pmatrix} = (\lambda - 3)(\lambda + 1) - (-2) \cdot 2$$

$$= \lambda^2 - 2\lambda - 3 + 4 = \lambda^2 - 2\lambda + 1 = (\lambda - 1)^2$$

**Шаг 2.** Рекуррентное соотношение: По теореме Кэли-Гамильтона:  $\chi_A(A) = A^2 - 2A + I = 0$ , откуда  $A^2 = 2A - I$ 

Умножая на  $A^t$ :  $A^{t+2} = 2A^{t+1} - A^t$ 

**Шаг 3.** Представление  $A^t$ : Ищем  $A^t = \alpha_t A + \beta_t I$  для некоторых  $\alpha_t, \beta_t$ 

Из рекуррентного соотношения:  $\alpha_{t+2} = 2\alpha_{t+1} - \alpha_t$  с начальными условиями:

- t = 0:  $A^0 = I = \alpha_0 A + \beta_0 I \Rightarrow \alpha_0 = 0, \beta_0 = 1$  t = 1:  $A^1 = A = \alpha_1 A + \beta_1 I \Rightarrow \alpha_1 = 1, \beta_1 = 0$

Решение рекуррентного уравнения:  $\alpha_t = t, \; \beta_t = 1 - t$ 

Шаг 4. Итоговая формула:

$$A^{t} = tA + (1 - t)I = t \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} + (1 - t) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 3t & 2t \\ -2t & -t \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1-t & 0 \\ 0 & 1-t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2t+1 & 2t \\ -2t & 1-2t \end{pmatrix}$$

**Шаг 5.** Решение системы (с начальными условиями  $\mathbf{x}_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ):

$$\mathbf{x}_t = A^t \mathbf{x}_0 = \begin{pmatrix} 2t+1 & 2t \\ -2t & 1-2t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2t+1+2t \\ -2t+1-2t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4t+1 \\ 1-4t \end{pmatrix}$$

# Общий алгоритм решения систем разностных уравнений

- 1. Анализ матрицы:  $\operatorname{tr} A$ ,  $\det A$ ,  $\chi_A(\lambda)$ .
- 2. Выбор метода по типу спектра.
- 3. Получить  $A^t$  соответствующим методом.
- 4. Решить  $\mathbf{x}_t = A^t \mathbf{x}_0$ .
- 5. Проверка:  $A^0 = I$ ,  $A^1 = A$ .

# Полезные проверки:

- Начальные условия:  $A^0 = I$ ,  $A^1 = A$ .
- Жорданова форма: если  $A = \lambda I + N$ , проверить  $N^m = 0$ .
- Комплексная пара:  $\det A = \rho^2$ ,  $\operatorname{tr} A = 2\rho \cos \theta$ .
- Биномиальные коэффициенты: не забыть  $\binom{t}{k}$  в формуле Жордана.