

# O Método SOR

Aplicações do método de Sobre-Relaxação Sucessiva em sistemas  
de equações lineares

Mateus Schmidt

Santa Maria - RS, 2012

- O Método do Ponto Fixo;
- Métodos Iterativos para sistemas de equações lineares ;
- Métodos de Gauss-Seidel e Gauss-Jacobi;
- O Método SOR;
- Conclusões;
- Referências Bibliográficas;

O Método do Ponto Fixo é utilizado para encontrar a(s) raiz(es) de  $f(x)$ , ou seja, sua aplicação permite encontrar um valor para  $x$  tal que  $f(x) = 0$ .

A técnica parte do princípio de que é possível estabelecer uma relação  $x = g(x)$ , tal que o valor de  $x$  seja o mesmo para  $f(x) = 0$ .

A Teoria de Campo Médio (TCM), aplicada ao Modelo de Ising, apresenta a seguinte equação para a magnetização ( $m$ ) em função da temperatura ( $T$ ):

$$m = \tanh\left(\frac{zm}{T}\right)$$

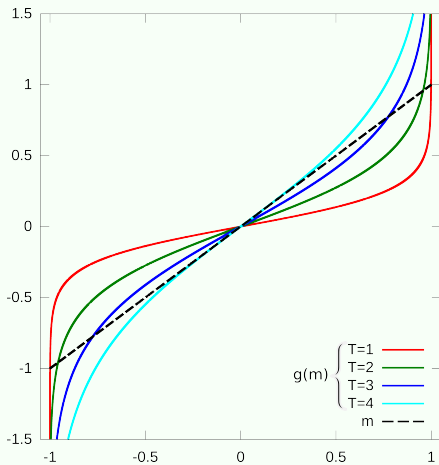
Para a rede quadrada  $z = 4$ , então o problema passa a ser encontrar o valor adequado de  $m$  para cada  $T$ :

$$m = \tanh\left(\frac{4m}{T}\right)$$

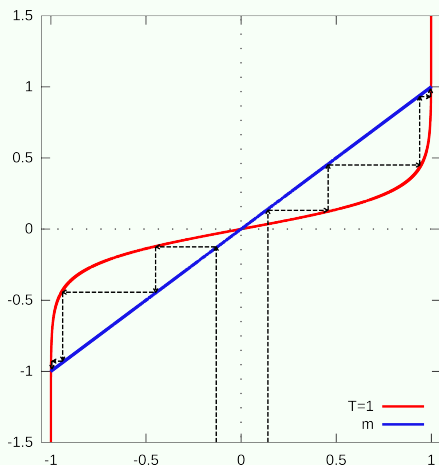
onde

$$g(m) = \tanh\left(\frac{4m}{T}\right)$$

# Método do Ponto Fixo



Comportamento de  $m$  e da função  $g(m)$



Funcionamento do Método do Ponto Fixo

O mesmo princípio do Método do Ponto Fixo também é útil para encontrar a solução de sistemas de equações lineares, onde

$$\vec{A}\vec{x} = \vec{B}$$

Tal implementação torna necessário encontrar uma relação para cada uma das componentes de  $\vec{x}$ , de modo que  $\vec{x} = \vec{G}\vec{x}$ .

# Métodos de Gauss-Jacobi e Gauss-Seidel

No Método de Gauss-Jacobi cada iteração utiliza o valor de  $\vec{x}$  da iteração anterior. Sua relação de recorrência é dada por

$$x_i^{(k)} = \frac{1}{a_{ii}} \left[ b_i - \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n a_{ij} x_j^{(k-1)} \right]$$

No Método de Gauss-Seidel cada iteração utiliza o valor mais atual de  $\vec{x}$ . Sua relação de recorrência é dada por

$$x_i^{(k)} = \frac{1}{a_{ii}} \left[ b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k-1)} \right]$$

O Método de Sobre-Relaxação Sucessiva (Successive Over-Relaxation - SOR) é um melhoramento do método de Gauss-Seidel para a solução de sistemas de equações lineares. A relação de recorrência do método é

$$x_i^{(k)} = (1 - \omega)x_i^{(k-1)} + \frac{\omega}{a_{ii}} \left[ b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}x_j^{(k)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}x_j^{(k-1)} \right]$$

Onde o termo  $\omega$  pode acelerar a convergência para a solução do sistema.



Existem três teoremas que ajudam a determinar qual valor de  $\omega$  permite obter uma convergência ótima do sistema.

Teorema 1 - Se  $a_{ii} \neq 0$  para todos os valores de  $i$ , então  $\rho(T_\omega) \geq |\omega - 1|$ . Isso implica que o Método SOR somente converge para  $0 < \omega < 2$ .

Teorema 2 - Se  $A$  é uma matriz positiva definida e  $0 < \omega < 2$ , então o Método SOR converge para qualquer aproximação inicial de  $x_i$ .

Teorema 3 - Se  $A$  é uma matriz positiva definida e tridiagonal, então  $\rho(T_g) = [\rho(T_j)]^2 < 1$  e a opção ótima para  $\omega$  é dada por  $\omega = \frac{2}{1 + \sqrt{1 - [\rho(T_j)]^2}}$ .

Vamos analisar o seguinte sistema de equações:

$$9x_1 + 4x_2 = 20$$

$$4x_1 + 9x_2 - x_3 = 12$$

$$-x_2 + 9x_3 = 51$$

Que pode ser expresso na forma matricial

$$\begin{pmatrix} 9 & 4 & 0 \\ 4 & 9 & -1 \\ 0 & -1 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 20 \\ 12 \\ 51 \end{pmatrix}$$

Devemos obter  $\rho(T_j)$  para obter  $\omega$ . Então calculamos  $T_j = D^{-1}(L + U)$

$$T_j = \begin{pmatrix} \frac{1}{9} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{9} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{9} \end{pmatrix} \left( \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right)$$

$$T_j = \begin{pmatrix} \frac{1}{9} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{9} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{9} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -4 & 0 \\ -4 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -\frac{4}{9} & 0 \\ -\frac{4}{9} & 0 & \frac{1}{9} \\ 0 & \frac{1}{9} & 0 \end{pmatrix}$$

Podemos obter então  $\rho(T_j)$  através do  $\det(T_j - \lambda I) = 0$

$$\det(T_j - \lambda I)_j = \det \begin{pmatrix} -\lambda & -\frac{4}{9} & 0 \\ -\frac{4}{9} & -\lambda & \frac{1}{9} \\ 0 & \frac{1}{9} & -\lambda \end{pmatrix} = -\lambda^3 + \frac{17}{81}\lambda = -\lambda(\lambda^2 - \frac{17}{81}) = 0$$

Temos  $\rho(T_j) = \sqrt{\frac{17}{81}}$ , que pode ser aplicado diretamente na equação

$$\omega = \frac{2}{1 + \sqrt{1 - [\rho(T_j)]^2}} = \frac{2}{1 + \sqrt{1 - [\sqrt{\frac{17}{81}}]^2}} = 1.058823529.$$

A relação de recorrência deste sistema é:

$$x_1^{(k)} = (1 - \omega)x_1^{(k-1)} + \frac{\omega}{9} (20 - 4x_2^{(k-1)})$$

$$x_2^{(k)} = (1 - \omega)x_2^{(k-1)} + \frac{\omega}{9} (12 - 4x_1^{(k)} + x_3^{(k-1)})$$

$$x_3^{(k)} = (1 - \omega)x_3^{(k-1)} + \frac{\omega}{9} (51 + x_2^{(k)})$$

Utilizando  $\omega = 1.058823529$  teremos a seguinte relação de recorrência

$$x_1^{(k)} = (0.058823529)x_1^{(k-1)} + \frac{1.058823529}{9} (20 - 4x_2^{(k-1)})$$

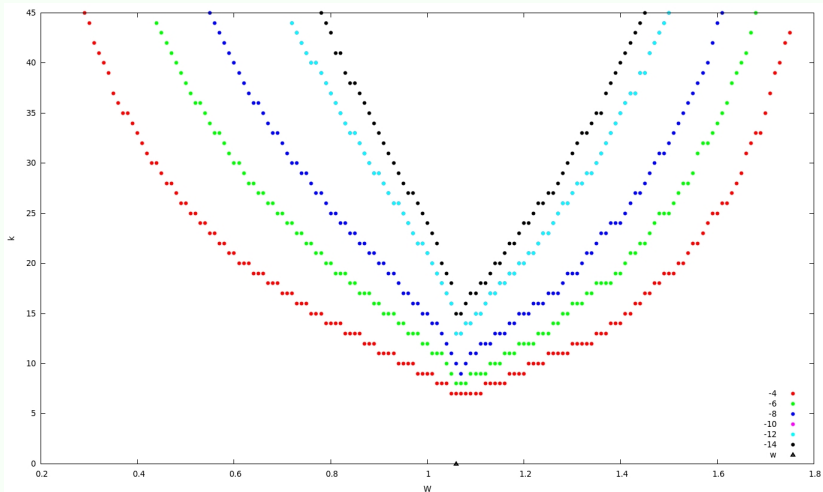
$$x_2^{(k)} = (0.058823529)x_2^{(k-1)} + \frac{1.058823529}{9} (12 - 4x_1^{(k)} + x_3^{(k-1)})$$

$$x_3^{(k)} = (0.058823529)x_3^{(k-1)} + \frac{1.058823529}{9} (51 + x_2^{(k)})$$

Para uma tolerância de  $10^{-10}$  foram obtidos os seguintes resultados:

Método	SOR	Gauss-Seidel	Gauss-Jacobi
Iterações	12	18	31

# Método SOR



Número de iterações  $k$  para valores do parâmetro  $\omega$  em diferentes ordens de grandeza da tolerância.

O método SOR é excelente para acelerar a convergência da solução de sistemas de equações lineares.

Porém, a determinação de  $\omega$  é difícil, pois os teoremas existentes são aplicáveis a um grupo específico de sistemas de equações.

Sendo assim, a aplicação do método ainda é limitada.



BURDEN, R. L. & FAIRES, J. D. Análise Numérica. São Paulo: Thomson Pioneira, 2003.