## II. 2. Tabel Perbandingan Pustaka

No.	Judul	Penulis	Tahun	Fitur	Perbandingan
1	Realisasi Prototipe Sistem Parkir Elektronik Dengan Pemetaan Lokasi Parkir Untuk Miniatur Mobil Menggunakan Photodioda Ditampilkan Pada Smartphone Android	• K. Pradana	2018	<ul> <li>Sensor         Obstacles</li> <li>Implementasi         pada miniatur</li> <li>Sensor pada         gerbang</li> <li>LCD</li> </ul>	Mengunakan kamera CCTV, direalisasikan pada tempat parkir sebenarnya, menyajikan data matang untuk kemudian diolah dan ditampilkan oleh rekan
2	Pendeteksi Tempat Parkir Mobil Kosong Menggunakan Metode <i>Canny</i>	M. Yulianti, C. Suhery dan I. Ruslianto	2017	<ul> <li>Webcam</li> <li>Metode         <i>canny edge detection</i></li> </ul>	Menggunakan kamera CCTV, mendukung mode malam, menggunakan metode canny edge detection dan structural similarity indeks measurement
3	Rancang Bangun Sistem Informasi Lahan Parkir Kendaraan Roda Empat di Unikom Berbasis Image Processing	L.S. Tegar	2017	<ul> <li>Webcam</li> <li>Metode background substraction</li> <li>Led dan seven segment</li> <li>Miniatur</li> </ul>	Menggunakan kamera CCTV, mendukung mode malam, menggunakan metode canny edge detection dan structural similarity indeks measurement, menyajikan data matang untuk kemudian diolah dan ditampilkan oleh rekan, direalisasikan pada tempat parkir sebenarnya,

4	Implementasi	R.	2018	• Modul	Menggunakan
	Sistem Deteksi	Maulana,		kamera	kamera CCTV,
	Slot Parkir	H.		Raspberry	mendukung mode
	Mobil	Fitriyah,		<ul> <li>Metode</li> </ul>	malam,
	Menggunakan	dan		Morfologi	menggunakan
	Metode	E.		dan	metode canny edge
	<i>Morfologi</i> dan	Prakasa		Background	detection dan
	Background			Subtraction	structural similarity
	Subtraction			<ul> <li>Miniatur</li> </ul>	indeks
					measurement,
					direalisasikan pada
					tempat parkir
					sebenarnya,