

PROPOSAL PENGAJUAN TUGAS AKHIR

Realisasi Sistem Alarm Pertolongan Kecelakaan dengan Integrasi antara Modul GPS, Accelerometer, dan Modem GSM serta Sensor Kecepatan diakses melalui Aplikasi Android (Bagian sensor Accelerometer dan Aplikasi Android)

BIDANG KEGIATAN: PROPOSAL TUGAS AKHIR PROGRAM STUDI D-III TEKNIK TELEKOMUNIKASI

Diusulkan oleh:

Efrat Marciano Pascal;161331013;Angkatan 2016

POLITEKNIK NEGERI BANDUNG BANDUNG

2019

PENGESAHAN PENGAJUAN TUGAS AKHIR

1. Judul Kegiatan :Realisasi Sistem Alarm Pertolongan

Kecelakaan dengan Integrasi antara Modul GPS, Accelerometer, dan Modem GSM serta Sensor Kecepatan diakses melalui Aplikasi Android (Bagian sensor

Accelerometer dan Aplikasi Android)

2. Bidang Kegiatan : Proposal Tugas Akhir D3 Telekomunikasi

3. Ketua Pelaksana Kegiatan

a. Nama Lengkap : Efrat Marciano Pascal Valino Tambun

b. NIM : 161331013c. Jurusan : Teknik Elektro

d. Perguruan Tinggi : Politeknik Negeri Bandung

e. Alamat Rumah dan No HP : 082216054753

f. Email : efratmarciano4@gmail.com

4. Anggota Pelaksana Kegiatan : 2 orang

5. Dosen Pendamping

a. Nama Lengkap : Drs. Ashari, ST., SST., M.Eng

b. NIDN : 0012076005

c. Alamat Rumah : Budi Luhur No.3 Cimahi

d. Nomor Telp/HP : 085221214733 6. Biaya kegiatan total : 1,607,000

7. Jangka Waktu Pelaksanaan : 5 bulan

Bandung, 30 Januari 2019

Pelaksana Kegiatan,

(Efrat Marciano) NIM. 161331013

DAFTAR ISI

PENG	ESAHAN PENGAJUAN TUGAS AKHIR	ii
DAFT	AR ISI	iii
BAB I	PENDAHULUAN	1
BAB I	I TINJAUAN PUSTAKA	3
BAB I	II METODA PELAKSANAAN	6
3.1	Perancangan	6
3.2	Realisasi	6
3.3	Pengujian	6
3.4	Analisa	7
3.5	Evaluasi	7
BAB I	V BIAYA DAN JADWAL KEGIATAN	8
4.1	Anggaran Biaya	8
4.2	Jadwal Kegiatan	8
DAFT	AR PUSTAKA	9
LAMI	PIRAN-LAMPIRAN	10
Lan	npiran 1. Biodata Ketua, Anggota, dan Dosen Pendamping	10
Lampi	iran 2. Justifikasi Anggaran Kegiatan	14
Lampi	iran 3. Susunan Organisasi Tim Pelaksana dan Pembagian Tugas.	15
Lamp	oiran 4. Surat Pernyataan Ketua Pelaksana	16
Lampi	iran 5. Ilustrasi dan diagram blok	17

BAB I

PENDAHULUAN

Indonesia sebagai salah satu negara dengan jumlah penduduk terbesar mengharuskan penduduknya memiliki mobilitas tinggi dalam melakukan aktivitas sehari-hari. Transportasi menjadi suatu hal yang berperan penting untuk menunjang aktivitas sehari-hari, bahkan sudah menjadi salah satu kebutuhan dasar masyarakat (Purbaya, 2017). Salah satu faktor yang menyebabkan meningkatnya angka kecelakaan adalah pengemudi kendaraan yang memacu kendaraan terlalu cepat sampai melebihi batas kecepatan yang telah ditentukan. Data korlantas Polri menyebutkan angka kecelakaan lalu lintas yang terjadi di seluruh Indonesia pada 2018 telah menurun dibandingkan pada 2017 lalu. Hal itu dilihat dari hasil Operasi Keselamatan 2018 yang digelar secara serentak di seluruh Indonesia selama 21 hari. Tercatat korban tewas akibat kecelakaan pada 2018 mencapai 503 jiwa dari total 2.310 kejadian (Qodar, 2018). Angka tersebut memang mengalami penurunan sebanyak 28 persen dibanding pada tahun 2017 yang mencapai 703 jiwa dari 3.646 kejadian. Berbagai usaha telah dikakukan untuk meminimalisir terjadinya kematian akibat kecelakaan lalu lintas.

Untuk itu lahirlah beberapa solusi yang diharapkan dapat membantu mengatasi kasus ini, diantaranya: 1. Teknologi ANPR atau *Automatic Number Plate Recognition* (Nugroho, 2015),2. Teknologi *Actibump* (Anonim, 2016), 3. Rancang bangun sistem monitoring kecepatan berbasis gps dengan sms sebagai media pengiriman data (Lesmana, et al., 2013), 4. Implementasi mikrokontroler AT89C52 pada pendeteksi kecepatan pergerakan mobil (Syauqi, 2015), 5. Teknologi CCTV bersuara (Tashandra, 2017), 6. Teknologi Speed Gun untuk Mengukur Kecepatan Kendaraan (Pratama, 2016), 7. Pengukuran kecepatan kendaraan secara real time berbasis android (Setiawan, et al., 2016), dan perancangan prototipe deteksi kecepatan kendaraan menggunakan rfid berbasis mikrokontroler atmega 8535 (Ahmad, et al., 2011).

Maka dicetuskan sebuah aplikasi android dalam upaya mengurangi angka kematian akibat kecelakaan lalu lintas menggunakan tenologi GPS dan sensor kecepatan yang terkoneksi dengan web server dan diakses melalui smartphone. Sistem ini memudahkan pengendara kendaraan di jalan araya untuk mengetahui kondisi jalan apakah berbahaya atau tidak jika ingin melaju dengan kecepatan tinggi. Sistem ini akan efektif ketika pangendara ingin melaju dengan kecepatan tinggi. Apabila seorang pengendara A ingin melaju dengan kecepatan tinggi, namun pengendara B juga ingin melaju kencang maka dengan sistem ini setiap pengendara akan segera tahu dan bersiap untuk

waspada. Hal ini lah yang menjadi keuntungan dari sistem ini dibandingkan dengan alat pengukur kecepatan yang lain, yang hanya menghitung nilai kecepatan saja, tetapi tidak menjadikan itu sebagai sebuah informasi yang penting bagi sesama pengendara.

Sistem ini tentunya akan melibatkan beberapa perangkat elektronik seperti sensor pengukur kecepatan, perangkat GPS (*Global Position System*), modem GSM, mikrokontroler, Accelerometer dan perangkat smartphone. Sensor-sensor akan dipasang pada kendaraan dan akan mengukur kecepatan dan posisi kendaraan tersebut. Kemudian informasi tersebut dikirimkan ke mikrokontroler oleh modem GSM untuk diolah sehingga dapat diakses oleh Smartphone pada umumnya. Diharapkan system ini mudah diterapkan dan bernilai minimal, mudah digunakan siapapun, dan sangat bermanfaat bagi pengguna jalan dan masyarakat, sehingga lebih menyadarkan kita bahwa kewaspadaan di jalan raya sangat penting demi keselamatan pribadi maupun orang lain.

BAB II

TINJAUAN PUSTAKA

Sampai saat ini sudah ada beberapa solusi yang telah diusulkan untuk menyikapi masalah tingginya kecepatan kendaraan di jalan raya yang dianggap membahayakan penggguna jalan, diantaranya: 1. Teknologi ANPR, 2. Teknologi *Actibump*, 3. Rancang bangun sistem monitoring kecepatan berbasis gps dengan sms sebagai media pengiriman data, 4. Teknologi CCTV bersuara, 5. Implementasi mikrokontroler AT89C52 pada pendeteksi kecepatan pergerakan mobil, 6. Teknologi *speed gun*, 7. Pengukuran kecepatan kendaraan secara realtime berbasis android.

Solusi pertama adalah teknologi ANPR (*Automatic Number Plate Recognition*) yaitu teknologi untuk mengetahui nomor polisi kendaraan ketika tertangkap kamera pengawas. Dengan cara ini, setiap kendaraan yang melewati batas aman kecepatan berkendara akan diketahui oleh sistem. Namun alat ini memiliki beberapa kelemahan diantaranya biaya yang tidak sedikit, karena mengharuskan disetiap jalan adanya penggunaan CCTV, selain itu CCTV yang digunakan sebaiknya memiliki kualitas kerja yang bagus karena harus menangkap plat nomor kendaraan yang bergerak dengan kecepatan tinggi (Nugroho, 2015).

Solusi kedua memiliki prinsip kerja hampir sama seperti sistem polisi tidur namun *actibump* berupa lubang dijalan yang akan muncul apabila kendaraan yang melewat daerah tersebut menggunakan keceptan diatas batas aman. Namun *actibump* tidak terintegrasi dengan apapun yang membuat pengendara lain dapat berhati-hati apabila melewati jalan tersebut. *Actibump* juga dapat menimbulkan kecelakaan ataupun kerusakan pada mobil (Anonim, 2016).

Solusi ketiga bekerja secara real time yaitu memonitoring kecepatan kendaraan untuk menekan angka kecelakaan yang diakibatkan pengendara yang melaju kencang tanpa berhati-hati. Data posisi dan kecepatan dari GPS yang terpasang pada kendaraan akan dikirim secara kontinyu ke PC server melalui fasilitas SMS. Sayangnya teknologi sms dirasa kurang efisien karena server harus menyimpan banyak nomor telepon (Lesmana, et al., 2013).

Solusi keempat berupa CCTV yang mampu mengeluarkan suara peringatan. Sebuah inovasi cukup baru didunia teknologi. Apabila CCTV yang biasa kita kenal hanya mampu merekam video, maka CCTV bersuara bukan hanya mampu merekam video tetapi juga mampu memberikan peringatan langsung misalnya kepada pengendara kendaraan bermotor. Teknologi ini

bersifat lebih preventif dari CCTV biasa karna secara langsung bisa memberikan peringatan pada pengendara berupa suara seseorang atau POLANTAS. Dengan demikian antisipasi kecelakaan lalu lintas dapat dilakukan tanpa harus datang langsung ke tempat kejadian. Alat ini juga bisa dilakukan untuk menilang pengendara (Tashandra, 2017).

Solusi kelima melibatkan implementasi mikrokontroler AT89C52 pada pendeteksi kecepatan pergerakan mobil. Sistem ini merupakan sebuah rancangan protipe dari pendeteksi kecepatan yang diaplikasikan terhadap semua bidang yang berkaitan dengan mikrokontroler dan sensor. Solusi bertujuan untuk mendeteksi kecepatan mobil dengan formula tertentu. Metode analisis menggunakan perhitungan rumus-rumus yang ada pada acuan-acuan yang beredar mengenai *timer/counter* pada mikrokontroler AT89C52. Untuk mikrokontroler AT89C52 timer ada 2 yaitu timer 0 dan 1 (Syauqi, 2015).

Solusi keenam dinamakan teknologi Speed gun. Cara kerjanya cukup sederhana, bila kendaraan yang melintas melewati speed gun yang telah dipasang, maka kecepatan kendaraan akan diketahui. Pertama arahkan speed gun ke kendaraan yang lewat dan dianggap melaju di luar batas kecepatan. Kedua, jika target sudah ditentukan, tarik tuas speed gun dalam waktu 3-4 detik. Kemudian akan terlihat besar kecepatan kendaraan, jarak shooter dengan kendaraan, lokasi/jalan pengambilan, foto dan nomor polisi kendaraan di layar tablet. Pengaturan speed gun juga bisa diubah tergantung nama lokasi pengambilan speed gun. Prinsip kerja speed gun menggunakan LIDAR yang memanfaatkan pemantulan. Dalam hal ini yang dipantulkan merupakan gelombang cahaya. Prinsip kerja lidar hampir sama dengan RADAR (Radiowave Detection and Ranging). Radar digunakan untuk mengukur jarak dari pengamat ke objek. Waktu yang dibutuhkan oleh radiasi gelombang radio untuk berjalan ke dan dari objek, yang mana merefleksikan radiasi, mudah diterjemahkan ke dalam pengukuran jarak. Dengan membandingkan sistem jarak yang berbeda, sistem dapat menghitung seberapa cepat mobil bergerak. Alat ini dapat mengumpulkan beberapa ratus sampel dalam waktu kurang dari setengah detik, sehingga penggunaanya sangat akurat (Pratama, 2016).

Solusi selanjutnya yaitu pengukuran kecepatan kendaraan secara realtime berbasis android. Sistem menggunakan citra *grayscale* untuk menyederhanakan warna citra selanjutnya dilakukan proses segmentasi menggunakan *frame difference*. Selanjutnya proses *feature extraction* untuk menentukan titik koordinat dari objek yang akan deteksi agar proses *bounding box* dapat dilakukan. Pada penelitian ini akan dibandingkan hasil kecepatan kendaraan sesungguhnya dengan hasil pengukuran kecepatan kendaraan memakai jarak referensi. Dengan demikian, dalam metode *frame difference*, objek bergerak yang diambil sesuai dengan perbedaan antara dua atau tiga

frame terus menerus. Metode ini merupakan metode yang paling sederhana dan langsung berhubungan dengan perberubah dalam objek bergerak dalam video dapat cepat terdeteksi, dengan algoritmanya sebagai berikut: 1. Baca video input. 2. Baca seluruh frame dari video input. 3. For (i = (frame awal +1) sampai dengan frame akhir) a) Hitung selisih nilai pixel antar 2 frame yang berdekatan (frame (i)-frame (i-1)). b) Hitung nilai absolutnya (Setiawan, et al., 2016).

Solusi terakhir bertujuan merancang prototipe deteksi kecepatan kendaraan menggunakan RFID berbasis Mikrokontroler Atmega 8535. Alat ini berfungsi untuk mengetahui kecepatam kendaraan di jalan raya. Detektor kecapatan ini mampu bekerja secara otomatis kemudian mengirimkan data informasi pemilik kendaraan ke personal komputer di kantor polisi. Namun alat ini memiliki beberapa kekurangan yaitu dalam pembacaan kecepatan kendaraan, perangkat ini hanya bisa membaca kecepatan maksimum 200 cm/s karena pada kecepatan ini waktu tempuh yang diperlukan oleh sebuah kendaraan adalah 0,2 detik dengan jarak 40 cm. Kemudian perangkat ini tidak bisa menghitung secara akurat kecepatan kendaraan dalam posisi sejajar (Ahmad, et al., 2011).

BAB III

METODA PELAKSANAAN

3.1 Perancangan

Dari diagram blok sistem yang sudah di rencanakan, maka selanjutnya akan dilakukan perancangan untuk menjadi sebuah bentuk skema. Pertamatama dipasang 4 buah sensor yaitu GPS yang merupakan navigasi yang menggunakan satelit yang didesain agar dapat menyediakan posisi secara instan, kecepatan dan informasi waktu di hampir semua tempat di muka bumi, setiap saat dan dalam kondisi cuaca apapun. Yang kedua adalah sensor kecepatan yaitu suatu sensor yang digunakan untuk mendeteksi kecepatan gerak benda (kendaraan) untuk selanjutnya diubah kedalam bentuk sinyal elektrik. Dan yang ketiga adalah Modem GPS sebagai pengirim data dari sensor GPS, Accelerometer dan sensor kecepatan. Yang keempat Accelerometer yang akan mendeteksi getaran bila pengendara mengalami kecelakaan.

3.2 Realisasi

Setelah didapat skema yang diperlukan dari sistem, selanjutnya akan dilakukan dari perancangan sistem tersebut, menggunakan komponen modul GPS, Accelerometer, Sensor Kecepatan, Modem GSM, dan Mikrokontroler.

3.3 Pengujian

Parameter yang akan diuji dari keseluruhan system adalah:

- Fungsi alat / komponen
- a. GPS

Parameter yang akan diuji adalah keakurasian mengidentifikasi lokasi kendaraan melalui GPS secara kontinyu. Pengujian akan dilakukan dengan cara melakukan identifikasi lokasi kendaraan di beberapa titik yang sudah ditentukan kemudian hasilnya akan dibandingkan dengan modul GPS yang akurat.

b. Sensor kecepatan

Parameter yang akan diuji adalah ketepatan alat dalam membaca kecepatan kendaraan. Pengujian akan dilakukan dengan mengatur kendaraan dengan beberapa kecepatan yang berbeda. Hasilnya akan dibandingkan dengan hasil perhitungan:

$$KECEPATAN(V) = \frac{JARAK(s)}{WAKTU(t)}$$

c. Modem GSM

Pengiriman data akan diuji dengan melalui pembacaan hasil data dari mikrokontroler. Sistem pengiriman data kemudian akan diuji dengan cara memberikan lebih dari satu data baik sensor kecepatan maupun lokasi kendaraan dan deteksi getar. Parameter yang akan diuji yaitu kestabilan sistem dalam mengirim data ke web server, dan keutuhan data yang diterima.

- Aplikasi Smartphone

Parameter yang akan diuji adalah apakah aplikasi tersebut sudah berjalan dengan baik atau tidak. Dimana tujuan dibuatnya aplikasi ini untuk membuat data dari sensor-sensor dapat di baca

3.4 Analisa

Data yang diuji hasilnya akan direpresentasikan dalam bentuk sistem kemudian dianalisis. Pengiriman data akan diuji dengan melalui pembacaan hasil data dari mikrokontroler. Data ditransmisikan melalui media transmisi dari sensor ke mikrokontroler kemudian ke aplikasi android. Data yang dikirimkan berupa data kecepatan kendaraan dan lokasi kendaraan itu berada.

3.5 Evaluasi

Diharapkan sistem ini mampu untuk memonitoring kecepatan dan mengetahui dimana posisi pengendara selama selang waktu tertentu. Sekaligus mendeteksi bilamana terjadi kecelakaan oleh pengguna di tempat yang sepi pengendara, kerabat akan mengetahui posisi korban. Sehingga melalui sistem ini, nilai kecepatan dan posisi kendaraan tersebut dapat diakses sebagai sebuah informasi bagi keluarga korban untuk memberikan pertolongan dengan cepat bila korban tidak sadarkan diri. Pada akhirnya, sistem ini diterapkan agar mudah digunakan oleh siapapun dan bermanfaat bagi pengguna jalan serta masyarakat. Terlebih jika sistem ini bekerja dengan efektif, diharapkan pula sistem ini menjadi salah satu solusi dalam meminimalisir angka kematian akibat kecelakaan di Indonesia sekaligus menyadarkan kita bahwa kewaspadaan di jalan raya sangat penting demi keselamatan pribadi maupun orang lain.

BAB IV

BIAYA DAN JADWAL KEGIATAN

4.1 Anggaran Biaya

Tabel 4.1 Anggaran Biaya

No	Jenis Biaya	Biaya (Rp)
1	Bahan Penunjang	630,000
2	Bahan Habis Pakai	132,000
3	Biaya Lain-lain	545,000
4	Biaya Perjalanan	300,000
	TOTAL	1,607,000

4.2 Jadwal Kegiatan

Tabel 4.1 Anggaran Biaya

											Bul	lan									
No	Kegiatan			lan -1				ılan e-2			Bul ke					ılan e-4				lan -5	
		1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4
1	Tahap Perencanaan																				
2	Tahap Analisis																				
3	Tahap Pengembangan																				
4	Tahap Implementasi																				
5	Tahap Pengujian dan Uji coba																				
6	Pembuatan Laporan kemajuan																				
7	Revisi, Perbaikan dan evaluasi																				
8	Penyerahan Laporan Akhir																				

DAFTAR PUSTAKA

Ahmad, A., Nataliana, D. & Taryana, N., 2011. Perancangan Prototipe Deteksi Kecepatan Kendaraan Menggunakan RFID Berbasis Mikrokontroler Atmega 8535. *Jurnal Informatika*, Volume 1, p. 17.

Anonim, 2016. Teknologi Actibum. [Online]

Available at: http://www.dw.com/id/video-teknologi-canggih-untuk-menjegal-si-tukang-ngebut/a-19456199

[Accessed 25 Maret 2018].

Lesmana, D. H., Rif'an, M. & Nurussa'adah, 2013. Rancang bangun system monitoring kecepatan berbasis GPS dengan SMS sebagai media pengiriman data., s.l.: s.n.

Nugroho, M. A., 2015. Teknologi ANPR. [Online]

Available at: https://www.kompasiana.com/arief.nugroho/teknologi-untuk-

penegakan-disiplin-pengendara-kendaraan-

bermotor_55f8b887317a61aa048b4568

[Accessed 25 Maret 2018].

Pratama, A. M., 2016. Kompas.com. [Online]

Available at:

https://nasional.kompas.com/read/2016/03/06/16362341/Polisi.Akan.Tingkatkan. Penggunaan.Speed.Gun.untuk.Mengukur.Kecepatan.Kendaraan [Accessed 22 Maret 2018].

Purbaya, A. A., 2017. *Menhub: Transportasi Sudah Menjadi Kebutuhan Dasar Masyarakat*, Semarang: Detiknews.

Qodar, N., 2018. *liputan6*. [Online]

Available at: https://www.liputan6.com/news/read/3407664/polri-angka-kecelakaan-lalu-lintas-menurun-pada-2018

[Accessed 25 December 2018].

Setiawan, W., Gustina, R. & Indra, N., 2016. researchgate.net. [Online] Available at:

https://www.researchgate.net/publication/305443178 PENGUKURAN_KECEPA TAN_KENDARAAN_SECARA_REALTIME_BERBASIS_ANDROID [Accessed 21 Maret 2018].

Syauqi, M. F., 2015. *Implementasi Microcontroller At89c52 Pada Pendeteksi Kecepatan Pergerakan Mobil*, Banjarmasin: Academica.

Tashandra, N., 2017. Planggar Lalu Lintas, Jangan Kaget jika Ditegur "CCTV Bersuara". [Online]

Available at: https://nasional.kompas.com/read/2017/09/13/19042931/pelanggar-lalu-lintas-jangan-kaget-jika-ditegur-cctv-bersuara?page=all [Accessed 25 Maret 2018].

LAMPIRAN-LAMPIRAN

Lampiran 1. Biodata Pelaksana, Anggota, dan Dosen Pendamping

Biodata Ketua

A. Identitas Diri

1	Nama Lengkap	Efrat Marciano Pascal Valino
2	Jenis Kelamin	Laki-laki
3	Program Studi	D3-Teknik telekomunikasi
4	NIM	161331013
5	Tempat dan Tanggal Lahir	Bengkulu, 4 November 1998
6	E-mail	Efratmarciano4@gmail.com
7	Nomor Telepon/HP	082216054753

B. Kegiatan Kemahasiswaan Yang Sedang/Pernah Diikuti

NO	Jenis Kegiatan	Status dalam Kegiatan	Waktu dan Tempat
1	PPKK	Peserta	Agustus 2016
			POLBAN
2	ESQ	Peserta	Agustus 2016
			POLBAN
3	Bela Negara	Peserta	Agustus 2016
			PUSDIKHUB
4	Kegiatan Pendidikan Karakter	Peserta	Tahun 2016
	Melalui Mentoring Agama		POLBAN
	Semester Genap Tahun		
	Akademik 2017/2018 POLBAN		
5	Pentas Seni UBSU	Peserta	2017,2018
			POLBAN

C. Penghargaan Yang Pernah Diterima

NO	Jenis Penghargaan	Pihak Pemberi Penghargaan	Tahun

Semua data yang saya isikan dan tercantum dalam biodata ini adalah benar dan dapat dipertanggungjawabkan secara hukum. Apabila di kemudian hari ternyata dijumpai ketidaksesuaian dengan kenyataan, saya sanggup menerima sanksi.

Demikian biodata ini saya buat dengan sebenarnya untuk memenuhi salah satu persyaratan dalam pengajuan Tugas Akhir.

Bandung, 30 Januari 2019 Pengusul,

Efrat Marciano

Biodata Dosen Pembimbing

A. Identitas Diri

1.	Nama Lengkap	Drs. Ashari, S.T, S.ST, M. Eng.
2.	Jenis Kelamin	Laki-laki
3.	Program Studi	Teknik Telekomunikasi
4.	NIDN	0012076005
5.	Tempat dan Tanggal Lahir	Kebumen, 12 Juli 1960
6.	Email	asharipolban@yahoo.com
7.	Nomor Telepon/Hp	085221214733

B. Riwayat Pendidikan

	S-1/Sarjana	S-2/Magister	S-3/Doktor
Nama Institusi	IKIP Yogyakarta, UNJANI, ITB	Universitas Gajah Mada	-
Jurusan/Prodi	Pendidikan Teknik Elektronika, Teknik Elektro, Teknik Elektronika	Teknik Elektronik Elektro Minat Utama Teknologi Informasi	-
Tahun Masuk-Lulus	1983,1999,2002	2012	-

C. Rekam Jejak Tri Dharma PT

C.1. Pendidikan/Pengajaran

NO	Nama Mata Kuliah	Wajib/Pilihan	SKS
1	Pemeliharaan Perangkat	Wajib	2
	Telekomunikasi		
2	Bengkel Elektronika dan Mekanik	Wajib	4
3	Elektronika Telekomunikasi	Wajib	2 dan 4

C.2. Penelitian

NO	Jenis Penelitian	Penyandang Dana	Tahun
1	Pengembangan Sistem Pengontrolan	DIPA POLBAN	2018
	Intensitas dan On-Off Lampu -		
	Lampu Penerangan Via Jala – Jala		
	Listrik Secara Terdistribusi		
	Menggunakan Modem VLCC Untuk		
	Aplikasi Smarthome		

C.3. Pengabdian Kepada Masyarakat

NO	Judul Pengabdian Kepada Masyarakat	Penyandang Dana	Tahun
1	Perencanaan, Instalasi, Pengoperasian,	Yayasan YBTMA	2018
	dan Perawatan Sound System di		
	Lingkungan Masjid		

Semua data yang saya isikan dan tercantum dalam biodata ini adalah benar dan dapat dipertanggungjawabkan secara hukum. Apabila di kemudian hari ternyata dijumpai ketidaksesuaian dengan kenyataan, saya sanggup menerima sanksi. Demikian biodata ini saya buat dengan sebenarnya untuk memenuhi salah satu persyaratan dalam pengajuan Tugas Akhir.

Bandung, 30 Januari 2019 Dosen Pembimbing,

Drs. Ashari, ST., SST., M.Eng. NIDN. 0012076005

Lampiran 2. Justifikasi Anggaran Kegiatan

1. Perlengkapan Yang	Volume	Harga Satuan (Rp)	Jumlah (Rp)		
Diperlukan Arduino Uno	1 1 1 1 1 1 1 1	100,000	100,000		
	1 buah	100,000	100,000		
Modul GSM SIM900A	1 buah	70,000	70,000		
Modul GPS Neo6mv2	1 buah	150,000	100,000		
Protoboard 830 titik	1 buah	50.000	50,000		
Casing Komponen	1 buah	50,000	50,000		
Power Bank	1 buah	50,000	50,000		
Accelerometer	1 buah	50,000	50,000		
Node MCU/ ESP8266	1 buah	100,000	100,000		
LCD 16x2 dan I2C	1 buah	60,000	60,000		
		SUB TOTAL (Rp)	630,000		
2. Bahan Habis Pakai	Volume	Harga Satuan (Rp)	Jumlah (Rp)		
Kabel Jumper	1 meter	2,000	2,000		
Jumper Male-Female, Female-	3 set	15,000	45,000		
Female dan Male-Male 20cm					
Timah	1 buah	15,000	15,000		
Mata Solder	1 buah	50,000	50,000		
Baud dan Mur	10 buah	1,500	15,000		
Spons solder	1 buah	5,000	5,000		
		SUB TOTAL (Rp)	132,000		
3. Perjalanan	Volume	Harga Satuan (Rp)	Jumlah (Rp)		
Bahan Bakar Sepeda Motor	100,000	Bahan Bakar Sepeda Motor	100,000		
Jasa Pengiriman Barang	200,000	Jasa Pengiriman Barang	200,000		
		SUB TOTAL (Rp)	300,000		
4. Lain-lain	Volume	Harga Satuan (Rp)	Jumlah (Rp)		
Penulisan Laporan	2 set	220,000	220,000		
Koneksi internet	5 bulan	65,000	325,000		
	L	SUB TOTAL (Rp)	545,000		
		TOTAL 1+2+3+4 (Rp)	1,607,000		
Terbilang Satu Juta Enam Ratus Tujuh Ribu Rupial					

Lampiran 3. Susunan Organisasi Tim Pelaksana dan Pembagian Tugas

No	Nama/ Nim	Program Studi	Bidang Ilmu	Alokasi Waktu (jam/minggu)	Uraian Tugas
1.	Efrat Marciano (161331013)	D3	T. Telekomunikasi	10 jam	Mengkoneksik an sensor- sensor dan modul dengan mikrokontroler
2.	Eca Maulina Nafisah (161331012)	D3	T. Telekomunikasi	10 jam	Pembuatan algoritma perintah aktivasi modul GPS dan Modem GSM
3.	Efrat Marciano (161331013)	D3	T. Telekomunikasi	10 jam	Pembuatan program Accelerometer
4.	Eca Maulina Nafisah (161331012)	D3	T. Telekomunikasi	10 jam	Percobaan GPS dan Sensor Kecepatan.
5.	Efrat Marciano (161331013)	D3	T. Telekomunikasi	10 jam	Programing aplikasi smartphone
6.	Eca Maulina Nafisah (161331012)	D3	T. Telekomunikasi	8 jam	Pembuatan laporan progres, dan laporan akhir

Lampiran 4. Surat Pernyataan Ketua Pelaksana

KEMENTERIAN RISET, TEKNOLOGI, DAN PENDIDIKAN TINGGI POLITEKNIK NEGERI BANDUNG



Jalan Gegerkalong Hilir, Ds. Ciwaruga, Bandung 40012, Kotak Pos 1234, Telepon (022) 2013789, Fax. (022) 2013889 Homepage: www.polban.ac.id Email: polban@polban.ac.id

POLBAN

SURAT PERNYATAAN KETUA PELAKSANA

Yang bertanda tangan di bawah ini:

Nama : Efrat Marciano Pascal Valino Tambun

NIM : 161331013

Program Studi : D3 Teknik Telekomunikasi

Fakultas/Jurusan : Teknik Elektro

Dengan ini menyatakan bahwa proposal Tugas Akhir saya dengan judul:

"Realisasi Sistem Alarm Pertolongan Kecelakaan dengan Integrasi antara Modul GPS, Accelerometer, dan Modem GSM serta Sensor Kecepatan diakses melalui Aplikasi Android (Bagian sensor Accelerometer dan Aplikasi Android)"

yang diusulkan untuk tahun anggaran 2019 bersifat original dan belum pernah dibiayai oleh Lembaga atau sumber dana lain.

Bilamana di kemudian hari ditemukan ketidaksesuaian dengan pernyataan ini, maka saya bersedia dituntut dan diproses sesuai dengan ketentuan yang berlaku dan mengembalikan seluruh biaya penelitian yang sudah diterima ke kas negara.

Demikian pernyataan ini dibuat dengan sesungguhnya dan dengan sebenar-benarnya.

Bandung, 30 Januari 2019 Pengusul,

(Efrat Marciano)

NIM.161331013

Lampiran 5. Ilustrasi dan diagram blok

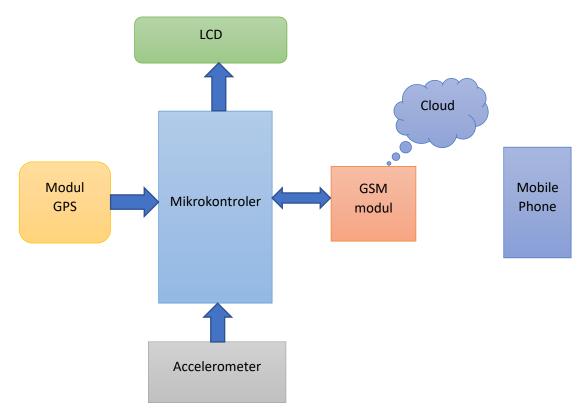
1. Ilustrasi Sistem



Gambar 1.1

Perancangan Realisasi Sistem Alarm Pertolongan Kecelakaan dengan Integrasi antara Modul GPS, Accelerometer, dan Modem GSM serta Sensor Kecepatan diakses melalui Aplikasi Android (Bagian sensor Accelerometer dan Aplikasi Android) merupakan sebuah sistem yang mampu menolong korban kecelakaan yang berada di jalan, sehingga korban mendapat pertolongan deangan cepat. Pada gambar 1.1 memperlihatkan ilustrasi dari sistem ini, yaitu menunjukkan seorang pengendara sedang melaju di jalan raya menggunakan sebuah mobil yang telah terpasang perangkat GPS dan sensor kecepatan yang akan mengukur kecepatan dan posisi pegendara. Ketika pengendara melajukan kendaraannya sensor accelerometer akan menjadi pendeteksi apakah pengemudi mengalami kecelakaan atau tidak. Apabila benar maka aplikasi akan mengirim notifikasi ke kerabat korban agar keluarga mengetahui posisi sang korban. Aplikasi ini akan sangat berguna bila kecelakaan yang tidak diinginkan terjadi di tempat yang sepi atau jurang.

2. Diagram Blok



Perancangan Aplikasi Android Dalam Upaya Mengurangi Angka Kematian Akibat Kecelakaan Lalu Lintas merupakan sebuah sistem yang mampu mengukur kecepatan dan menentukan posisi sebuah kendaraan di jalan raya kemudian membuatnya menjadi sebuah informasi digital yang dapat diakses melalui aplikasi smartphone dengan mudah dan cepat oleh sesama pengendara sehingga dapat memahami tingkat bahaya kondisi jalan disekitarnya dan memberi peringatan apabila ada pengendara yang melaju dengan kecepatan tinggi. Bukan hanya itu, apabila pengemudi benar benar mengalami kecelakaan, maka aplikasi akan memberikan semacam alarm atau notifikasi pada kerabat korban agar keluarga mengetahui keadaan korban. Pada gambar 1.1 memperlihatkan ilustrasi dari sistem ini, yaitu menunjukkan seorang pengendara sedang melaju di jalan raya menggunakan sebuah mobil yang telah terpasang perangkat GPS dan sensor kecepatan yang akan mengukur kecepatan dan posisi pegendara. Serta membantu pengendara mendapat pertolongan dengan cepata bila terjadi kecelakaan.