

#### **I.4 Tujuan Terukur dan Luaran yang Hendak Dicapai**

Tujuan dari tugas akhir ini yaitu membuat rancang bangun sistem pemberi pakan udang otomatis menggunakan sensor *hydrophone* yang terintegrasi oleh *smartphone*. Dengan alat tersebut dapat mengefektifkan proses pemberian pakan udang secara tepat dan dapat meningkatkan hasil produksi budidaya udang.