2.2 Tabel Perbandingan Pustaka

Pada tugas akhir ini terdapat beberapa penelitian yang menjadi rujukan yang dijadikan referensi atau pembanding sistem yang dibuat dengan sistem yang sudah ada. Teknologi *Speaker recognition* merupakan teknologi yang telah banyak diteliti dengan berbagai macam metode yang ada baik dari metode ekstraksi cirinya ataupun metode pengenalan polanya. Semua metode yang terdapat pada rujukan yang dijadikan referensi masing — masing terdapat kelebihan dan kekurangan nya yang ditentukan oleh penerepan al-goritmanya. Dari setiap hasil penelitian dapat dilihat perbedaan dari setiap tingkat akurasi yang dihasilkan, baik dari jumlah data yang diujikan atapun dari kegunaan penelitian yang dilakukan, Berikut adalah perbedaan — perbedaan yang ada dari penelitian yang telah dikembangkan dibandingkan dengan sistem yang dibuat, yaitu:

Tabel 1 Sistem yang diusulkan

No	Judul Karya	Sistem yang diusulkan	
	Perancangan dan	Perancangan yang diusulkan menggunakan metode	
	Realisasi Sistem	ekstraksi ciri MFCC dengan Metode pengenalan pola	
	Terkendali Suara	yang digunakan yaitu DTW. Sistem yang dibuat	
	Menggunakan Metode	diimplementasikan pada raspberry pi. Sistem yang	
	Dynamic Time	dibuat dirancang untuk menguji jumlah data sebanyak	
	Warping (DTW)	4 pembicara. Kemudian dilanjutkan dengan	
	dengan Ekstraksi Ciri	pembuatan sistem kontrol atau kendali dengan suara	
	Mel Frequency	yang diaplikasikan pada sebuah kursi roda untuk	
	Cepstrum Coeffisients	menunjang kebutuhan penyandang disabilitas cacat	
	(MFCC)	tangan dan kaki.	

Tabel 2. Perbandingan sistem yang ada dengan sistem yang diusulkan.

NT.	Nama Penulis dan	Perbedaan dengan sistem	TI. 21 D 122
No	Judul Karya	yang akan dibuat	Hasil Penelitian

1	Judul : Pengenalan Pola Sinyal Suara Manusia Menggunakan Metode Back Propagation Neural Network (BPNN) Penulis : Faradiba	Metode Pengenalan BPNN dengan jumlah data uji 5 pembicara. Sistem ini tidak memiliki fitur real-time	Menggunakan metode pengenalan pola BPPN dengan hasil akurasi data 100% untuk 5 data suara yang terlatih dan 74% untuk data suara yang belum terlatih.
2	Judul : Penerapan Metode Algoritma Genetik dalam Pengenalan Pola Sinyal Suara Manusia Penulis: Muhammad Yasir	Metode pengenalan pola algoritma genetic dengan jumlah data uji 5 pembicara.	Menggunakan metode ekstraksi ciri LPC dengan tingkat akurasi untuk pengujian hasil data suara terlatih 100% dan data untuk data suara yang belum terlatih 72%
3	Judul: Pengenalan Pengucap Tak Bergantung Teks dengan Metode Vektor Quantization (VQ) Melalui Ekstraksi Linear Predictive Coding (LPC) Penulis: Fachrudin AN	Metode pengenalan pola melalui Vector Quantization dengan jumlah data uji 5 pembicara	Tingkat keberhasilan sistem yang dirancang mencapai 68.5% untuk data suara terekam sedangkan untuk pengujian secara real time mencapai 58% dengan 5 data suara yang diujikan.
4	Judul : Pengenalan Suara Menggunakan Metode LPC	Metode pengenalan pola dilakukan dengan metode perbandingan data jumlah	Merupakan perancangan speaker Verification untuk identitas log in pada website dengan hasil

	Penulis: Khoirul	data uji sebanyak 5	pengujian verifikasi yang
	Anam	pembicara	didapatkan sebesar 70%
	Judul : Sistem		
5	Pengendalian dan		Sistem yang dibuat
	Monitoring		digunakan untuk
	Peralatan Rumah	Jumlah data uji sebanyak 3	menggerakan sesuatu
	Tangga Jarak Jauh	pembicara	melalui perintah suara dari
	Dengan Metode		orang tertentu yang telah
	Pengenalan Wicara		dikenali oleh sistem.
	Penulis : Sri Utami		
	Judul : Sistem		
	Kontrol Robot Arm		Hasil pengujian
	5 DOF Berbasis		menunjukkan tingkat
	Pengenalan		keberhasilan, untuk data
	Pola Suara	Implementasi pengenalan	suara terlatih sebesar
	Menggunakan Mel-	pola	87,77% dan data tak
	Frequency	suara untuk mengontrol	terlatih sebesar 78,53%.
6	Cepstrum	gerak robot arm 5 DoF	Sistem pengenalan pola
	Coefficients	dalam mengambil dan	suara ini telah
	(MFCC) dan	menyimpan	diaplikasikan
	Adaptive Neuro-	benda.	dengan baik untuk
	Fuzzy Inference		mengerakan robot arm 5
	System (ANFIS)		DoF berbasis
	Penulis : Dyah		mikrokontroler Arduino.
	Anggraeni		
7	Judul : Sistem	Terdapat sebuah fitur voice	Diperoleh bahwa sistem
	Kendali Peralatan	recognition yang	kendali elektronik rumah
	Elektronik Rumah	memungkinkan user dapat	tangga dengan media
	Tangga Melalui	memberikan perintah	wireless fidelity bekerja
	Media Wireless	melalui suara dari	efektif pada jarak dibawah
	Fidelity	pengguna tersebut	25 meter dengan delay

Menggunakan	waktu tanggap mulai dari
Voice Recognition	0,5 sampai 5 detik. Sistem
Secara Real Time	kendali tidak bisa
	merespon perintah suara
	pada jarak 24 meter ke atas