

PROPOSAL TUGAS AKHIR

REALISASI PERANGKAP CERDAS UNTUK PENANGGULANGAN HAMA TIKUS DENGAN MENGGUNAKAN SENSOR CAHAYA DAN KAMERA SEBAGAI PENDETEKSI OBJEK

BIDANG KEGIATAN TUGAS AKHIR PROGRAM STUDI D3 TEKNIK TELEKOMUNIKASI

Diusulkan oleh : Nanda Rasmita Army Putra; 151331050; 2015

POLITEKNIK NEGERI BANDUNG BANDUNG 2019

PENGESAHAN PROPOSAL TUGAS AKHIR

1. Judul Tugas Akhir : Realisasi Perangkap Cerdas untuk

Penanggulangan Hama Tikus dengan

Menggunakan Sensor Cahaya dan Kamera

Sebagai Pendeteksi Objek

2. Bidang Kegiatan : Tugas Akhir Program Studi D3

3. Pengusul

a. Nama Lengkap : Nanda Rasmita Army Putra

b. NIM : 151331050c. Jurusan : Teknik Elektro

d. Perguruan Tinggi : Politeknik Negeri Bandung

e. Alamat Rumah dan No. Tel/HP : Jl. Kolonel Masturi Kelurahan Cipageran

Kec. Cimahi Utara RT: 03 RW: 13

40511/087882488528

f. Alamat email : mailnandatar@gmail.com

4. Dosen Pembimbing

a. Nama Lengkap dan Gelar : Moh. Farid Susanto, ST., M.Eng.

b. NIDN : 012016004

c. Alamat Rumah dan No. Tel/HP : Perumahan Polban Jalan Mesin No. 40 Desa

Sariwangi, Parongpong Bandung Barat

08122145120

5. Biaya Kegiatan Total

a. Dana pribadi : Rp,- 2.010.000

b. Sumber lain :-

6. Jangka Waktu Pelaksanaan : 4 (empat) bulan

Bandung, 7 Februari 2018

Menyetujui,

Dosen Pembimbing Pelaksana Kegiatan,

Moh. Farid Susanto, ST., M.Eng.

NIDN 012016004

NIM 151221050

NIDN. 012016004 NIM. 151331050

ABSTRAK

Gudang merupakan sebuah ruangan yang digunakan untuk menyimpan berbagai macam barang. Biasanya tikus menjadikan gudang sebagai tempat berkembang biaknya. Sehingga menimbulkan beberapa masalah. Perangkap tikus merupakan solusi untuk menanggulangi masalah tersebut. Maka diciptakan sebuah perangkap tikus otomatis. Terdapat banyak perangkap tikus otomatis yang telah dibuat misalnya dengan menggunakan bermacam metoda, seperti 1. arus listrik , 2. sensor cahaya , 3. mikrokontroler dan memiliki sistem notifikasi, pengontrolan dan monitoring . Namun alat-alat tersebut belum cukup efektif. Untuk permasalahan tersebut, telah dibangun suatu sistem perangkap cerdas yaitu perangkap otomatis dilengkapi sistem monitoring menggunakan *smartphone*. Perangkap akan menggunakan motor dc dan sensor cahaya sebagai pendeteksi adanya tikus dengan sistem monitoring menggunakan *smartphone*. Data yang ditampilkan pada *smartphone* merupakan hasil dari pengolahan citra yang berupa data jumlah tikus yang tertangkap.

Kata Kunci: Mikrokontroller, perangkap tikus, sensor cahaya, pengolahan citra

DAFTAR ISI

PEN	NGESAHAN PROPOSAL TUGAS AKHIR	ii
ABS ⁻	STRAK	iii
DAF	FTAR ISI	i
BAB	В I	1
1.1	Latar Belakang	1
1.2	Rumusan Masalah	3
1.3	Tujuan	3
1.4	Luaran	3
BAB	B II	4
BAB	В 3	6
3.1	Perancangan.	6
3.2	Realisasi	6
3.4	Analisis	7
3.5	Evaluasi	7
BAB	B IV	8
4.1	Anggaran Biaya	8
4.2 J	Jadwal Kegiatan	8
DAF	FTAR PUSTAKA	10
LAM	MPIRAN	11
La	ampiran 1. Biodata Pengusul dan Pembimbing	11
La	ampiran 2. Justifikasi Anggaran Kegiatan	15
La	_ampiran 3. Susunan Organisasi Tim Kegiatan dan Pembagian Tugas	17
La	Lampiran 4. Surat Pernyataan Pengusul	18
La	_ampiran 5. Gambaran Teknologi yang Hendak Diterapkembangkan	19

BAB I PENDAHULUAN

1.1 Latar Belakang

Gudang merupakan sebuah ruangan yang digunakan untuk menyimpan berbagai macam barang. Biasanya tikus menjadikan gudang sebagai tempat berkembang biaknya. Sehingga menimbulkan beberapa masalah. Permasalahan yang ditimbulkan antara lain: 1) rusaknya barangbarang yang disimpan di gudang, 2) kotoran dan air kencing tikus berbau tidak sedap dan bisa menjadi media penyebaran penyakit *Leptospirosis* (penyakit kencing tikus) dan 3) gigitan tikus dapat menyebabkan berbagai penyakit karena adanya kuman yang masuk ke dalam luka tersebut. Permasalahan-permasalahan tersebut menyebabkan kerugian bagi manusia.

Terdapat banyak perangkap tikus otomatis yang telah dibuat misalnya dengan menggunakan: 1. arus listrik [1], 2. sensor cahaya [2], 3. mikrokontroler dan memiliki sistem notifikasi, pengontrolan dan monitoring [5]. Perangkap pertama cukup efektif untuk menangkap tikus namun berbahaya karena menggunakan arus listrik yang besar. Perangkap pertama dan kedua tidak memiliki sistem notifikasi sehingga penggunanya perlu memeriksa perangkap secara berkala. Perangkap ketiga kurang efektif karena perangkap harus dihubungkan dengan komputer sehingga kurang cocok apabila disimpan di gudang.

Untuk permasalahan tersebut, telah dibangun suatu sistem perangkap cerdas untuk penanggulangan hama tikus yang dapat menangkap banyak tikus dengan sistem monitoring menggunakan *smartphone*. Data

yang ditampilkan pada *smartphone* merupakan hasil dari *image processing* menggunakan. Keuntungan dari sistem ini adalah pengguna tidak perlu memeriksa perangkap secara berkala dan pengguna akan mendapatkan data berupa jumlah, dan foto tikus yang tertangkap melalui *smartphone*-nya.

Gambaran umum cara kerja perangkap ini adalah sebagai berikut: untuk menarik perhatian tikus, perangkap ditambahkan dengan umpan berupa makanan. Jika tikus berjalan untuk mendapatkan umpan, dia akan melewati sensor cahaya. Sensor cahaya tersebut akan mengaktifkan motor dc sehingga pintu jebakan akan terbuka. Lalu tikus akan masuk ke dalam penampung. Perangkap ini juga dilengkapi dengan kamera yang hasilnya akan di olah melalui pengolahan citra untuk menghitung jumlah tikus yang terperangkap.

1.2 Rumusan Masalah

Berdasarkan latar belakang masalah di atas, dapat diuraikan bahwa permasalahan yang akan dihadapi pada tugas akhir ini adalah membangun suatu sistem perangkap cerdas yang memilki sistem monitoring dan dapat menampilkan data yang akurat. Data diperoleh dari hasil *image processing*.

1.3 Tujuan

Berikut ini diuraikan tujuan dari pembuatan tugas akhir ini:

- 1. Merealisasikan perangkap cerdas dengan sensor cahaya
- 2. Mengolah data berupa foto menggunakan image processing.

1.4 Luaran

- Sistem ini diharapkan dapat menjadi alat perangkap tikus otomatis yang mudah untuk digunakan dan
- 2. Sistem ini diharapkan dapat menjadi alat perangkap tikus otomatis yang mudah untuk digunakan oleh peenggunanya

BAB II TINJAUAN PUSTAKA

Tugas akhir ini merujuk pada beberapa projek/penelitian yang sebelumnya pernah dibuat guna menemukan titik perbedaan maupun persamaan dalam penelitian yang dilakukan. Selain itu hal ini dapat membantu guna membandingkan kekurangan dan kelebihan dalam sistem yang digunakan.

Pada alat perangkap tikus elektrik [1], alat ini sangat sederhana dan efektif karna alat ini berupa perangkap yang di aliri arus listrik. Sehingga alat ini tidak memiliki sistem monitoring dan yang lainnya. Banyak alat perangkap tikus yang sudah menggunakan sistem otomatis seperti Smart Rat Trap oleh McKenty dan Imanuel [2], dan Perangkap Tikus Elektronik Dengan Sensor Cahaya oleh Waskita Adijarto [3]. Namun alat kedua dan ketiga ini tidak memiliki sistem notifikasi.

Ada juga yang sudah di lengkapi sistem notifikasi yaitu *Humane Rat Trap Notifier* oleh Nicholas Wilde [4]. *The Spark Core* yang di gunakan pada alat ini terhubung dengan jaringan yang ada dirumah dan memonitor pintu perangkap terbuka atau tertutup . Ketika pintu jebakan tertutup, *The Spark Core* akan mengirimkan notifikasi kepada smartphone.

Alat keempat sudah menjadi solusi untuk alat kedua dan ketiga, karna alat perangkap ini akan mengirimkan notifikasi ke smartphone. Namun dari keempat alat yang di tinjau, masing-masing perangkap hanya bisa menangkap satu ekor tikus. Maka di butuhkan alat perangkap cerdas tikus yang dapat menangkap banyak tikus. Pada hal ini alat Rancang Bangun Sangkar Jebakan Tikus Otomatis

Menggunakan Arduino Berbasis Mikrocontroller ATMEGA2560 oleh Satria Widi Anta[5] dapat menangkap 3 ekor tikus.

Dengan mengacu pada metoda-metoda yang sudah ada, maka diusulkan alat perangkap cerdas tikus yaitu, perangkap yang bekerja secara otomatis, dapat menangkap banyak tikus, dilengkapi sistem monitoring. Untuk mendapatkan perangkap yang bekerja secara otomatis maka digunakan pintu jebakan menggunakan sensor cahaya yang mendeteksi tikus. Sedangkan dalam sistem monitoring menggunakan smartphone yang terhubung jaringan lokal berupa wifi. Data yang dikirimkan pada smartphone merupakan jumlah tikus yang berhasil di tangkap yang di dapat dari konter pada mikrokontroller, dan juga dari hasil pengolahan citra. Pengolahan citra ini merupakan menghitung jumlah tikus dari gambar yang di tangkap.

BAB III METODE PELAKSANAAN

3.1 Perancangan.

Pada bagian perangkap tikus akan dirancang perangkap yang memiliki 2 tingkat, di pisahkan oleh pintu perangkap yang terbuka otomatis. Pada bagian atas akan di pasang umpan untuk memancing tikus-tikus, sedangkan rencana pada bagian bawah akan di siapkan kolam berisi air sehingga ketika tikus terperangkap Sistem pintu perangkap akan terbuka otomatis ketika terdeteksi keberadaan tikus. Teknik ini perlu di gunakannya sensor cahaya yang akurat, dan juga motor de yang kuat menggerakan dengan cepat pintu jebakan.

Pada bagian kontrol dan monitoring rencananya akan menggunakan sistem jarak jauh melalui internet. Dengan menggunakan modul wifi, sistem komunikasi antara perangkat pengguna dan alat perangkap tikus dapat terjadi walaupun jaraknya jauh yang di implentasikan melalui smartphone.

3.2 Realisasi

Setelah didapat skema yang diperlukan dari sistem, selanjutnya akan dilakukan realisasi dari perancangan sistem tersebut. Skema lengkap yang bersifat desain alat akan langsung di realisasikan. Bahan untuk pintu jebakan akan menggunakan bahan yang ringan agar motor DC dapat menggerakan pintu jebakan lebih cepat. Penggunaan kotak perangkap bagian bawah rencananya menggunakan kotak yang besar, agar kedalaman air dalam kotak sangat dalam. Diharapkan dengan menggunakanya kotak tersebut dapat membunuh tikus lebih cepat dan menangkap tikus lebih banyak.

3.3 Pengujian

Parameter yang akan diuji dari keseluruhan sistem yaitu sistem sensitivitas sensor, sistem aktuator elektronik, dan sistem monitoring dan kontroling. Berikut ini bagian - bagian sistem yang akan diuji :

1. Sensitivitas Sensor

Dari sistem sensor yang di uji adalah tingkat respon terhadap berbagai intensitas cahaya. Serta di uji jarak maksimum sensor bekerja.

2. Aktuator elektronik

Ini akan menguji kemampuan motor pada pintu jebakan dengan mencoba berbagai jenis beban. Kemudian di uji ketangkasan dari jebakan untuk menangkap tikus.

3. Monitoring dan Controlling
Sistem Monitoring dan Controlling akan di uji dari komunikasi antara
perangkap dan perangkat pengguna hingga pengujian jarak maksimum
dari modul wifi.

3.4 Analisis

Pada tahap ini akan dianalisis kinerja dari kehandalan sistem sensor, kehandalan dari pintu jebakan berdasarkan beban yang digunakan, dan sistem transmisi untuk monitoring dan controlling. Hasil dari analisis ini akan di representasikan dalam bentuk tabel agar mengetahui jenis beban yang ideal untuk sistem ini.

3.5 Evaluasi

Diharapkan pada sistem ini, sensor berfungsi dengan baik sehingga aktuator dapat bekerja. Diharapkan gerakan dari pintu jebakan bekerja sehingga tikus tidak dapat kabur. Pada saat *image processing* di harapkan hasil dari pengolahan menghasilkan data yang sesuai. Dan semoga tidak terjadinya kesalahan dari proses transmisi perangkap tikus dan alat monitoring dan pengontrolan.

BAB IV BIAYA DAN JADWAL KEGIATAN

4.1 Anggaran Biaya

Tabel 4.1 Format Ringkasan Anggaran Biaya

No.	Jenis Pengeluaran	Biaya (Rp)
1	Peralatan penunjang	855.000
2	Bahan habis pakai	165.000
3	Biaya Perjalanan	540.000
4	Lain-lain	450.000
	Jumlah	2.010.000

4.2 Jadwal Kegiatan

No	Agenda	I	Bulan	ke-1	L		Bular	ı ke-2	2		Bulai	ı ke-3	3]	Bular	ke-4	
		1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4
1	Survei dan komponen di pasaran																
2	Realisasi dan pengujian sensor cahaya																
3	Realisasi dan pengujian driver motor																
4	Realisasi dan pengujian pengolah data dan modul wifi																
5	Pengujian pengirimin data melalui modul wifi																
6	Perancangan dan pembuatan sistem mekanik																
7	Perancangan dan pembuatan aplikasi android																
8	Realisasi dan pengujian driver motor dan mekanik																
9	Pengujian pengirim data menggunakan aplikasi android																

8	Integrasi dan pengujian seluruh sistem								
9	Analisis dan pemecahan masalah								
10	Penulisan laporan TA								

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Riki, Muhammad. (2013). *Perangkap Tikus Elektrik* [Online]. Available: https://rikinnovation.wordpress.com/2013/04/14/perangkap-tikus-elektrik/
- [2] Adijarto, Waskita. (2016). *Perangkap Tikus Elektronik Dengan Sensor Cahaya* [Online]. Available: http://elektrologi.kabarkita.org/perangkap-tikus-dengan-sensor-cahaya/
- [3] Immanuel Mckenty and The Brothers Mckenty. *Smart Rat Trap Arduino+desperation* = 21st-century rodent control [Online]. Available: http://makezine.com/projects/make-43/smart-rat-trap/
- [4] Wilde, Nicholas. (2015). *Humane Rat Trap Notifier* [Online]. Available: https://www.hackster.io/nicholaswilde/humane-rat-trap-notifier-b13c8b
- [5] Anta, W. Satria, Rancang Bangun Sangkar Jebakan Tikus Otomatis Menggunakan Arduino Berbasis Mikrocontroller ATMEGA2560, Yogyakarta, 2017
- [6] Ana. (2015). 5 Penyakit Akibat Tikus dan Cara Mencegahnya [Online]. Available: http://www.organisasi.org/1970/01/berbagai-dampak-kerusakan-keburukan-yang-ditimbulkan-oleh-tikus-liar.html#.WhPXkEqWbIU
- [7] Ana. (2015). 5 Bahaya Air Kencing Tikus yang Mematikan [Online]. Available: https://halosehat.com/penyakit/sumber-penyakit/bahaya-air-kencing-tikus
- [8] Ana. (2015). *4 Bahaya Gigitan Tikus Pada Manusia* [Online]. Available: https://halosehat.com/penyakit/sumber-penyakit/4-bahaya-gigitan-tikus-padamanusia
- [9]Faizal, Achmad. (2017). *Diduga Terserang Virus Tikus, Seorang Warga Surabaya* Meninggal [Online]. Available: http://regional.kompas.com/read/2017/11/20/16192471/diduga-terserang-virus-tikus-seorang-warga-surabaya-meninggal-dunia

LAMPIRAN

Lampiran 1. Biodata Pengusul dan Pembimbing

A. Identitas Diri

1	Nama Lengkap	Nanda Rasmita A.P.
2	Jenis Kelamin	Laki-laki
3	Program Studi	D3 Teknik Telekomunikasi
4	NIM	151331050
5	Tempat dan Tanggal Lahir	Banjar Baru, 11 Mei 1997
6	Alamat E-mail	mailnandatar@gmail.com
7	Nomor Telepon/HP	087882488528

B. Kegiatan Kemahasiswaan Yang Sedang/Pernah Diikuti

No	Jenis Kegiatan	Status dalam Kegiatan	Waktu dan Tempat
1	Program Pengenalan Kehidupan Kampus (PPKK) dan LKMM pra-dasar	Peserta	Polban, 16 – 20 Agustus 2015
2	ESQ Character Building – I	Peserta	Polban, 4 – 5 September 2015
3	Pendidikan Karakter Melalui Mentoring Agama	Peserta	Polban, 2015
4	Training of Trainers Panitia Lapangan Program Pengenalan Kehidupan Kampus (PPKK)	Peserta	Polban, 28 Juni – 2 Agustus 2016
5	Program Pengenalan Kehidupan Kampus (PPKK) dan LKMM pra-dasar	Tim Mentor	Polban, 8 – 12 Agustus 2016
6	Badan Eksekutif Mahasiswa (BEM)	Anggota	Polban, 21 Januari – 6 Desember 2016

C. Penghargaan Yang Pernah Diterima

No	Jenis Penghargaan	Pihak Pemberi Penghargaan	Tahun
1	-	-	-

Semua data yang saya isikan dan tercantum dalam biodata ini adalah benar dan dapat dipertanggungjawabkan secara hukum. Apabila di kemudian hari ternyata dijumpai ketidaksesuaian dengan kenyataan, saya sanggup menerima sanksi.

Bandung, 1 Februari 2019 Pengusul,

Nanda Rasmita A.P.

Biodata Dosen Pembimbing

A. Identitas Diri

1	Nama Lengkap	Mohammad Farid Susanto ST., M.Eng
2	Jenis Kelamin	Laki-laki
3	Program Studi	Teknik Telekomunikasi
4	NIP/NIDN	196001121988111001 dan 0012016004
5	Tempat dan Tanggal Lahir	Banyuwangi, 12 Januari 1960
6	Alamat E-mail	mfarids2003@yahoo.com/ mfarids@polban.ac.id
7	Nomor Telepon/HP	08122145120 / 085286777555

B. Riwayat Pendidikan

	S-1	S-2	S-3
Nama Perguruan	ITENAS	UGM	-
Tinggi	BANDUNG	YOGYAKARTA	
Bidang Ilmu	Teknik Elektro	Teknik Elektro	-
Tahun Masuk- Lulus	1990-1995	2009-2011	

C. Rekam Jejak Tri Dharma PT

C.1 Pendidikan/Pengajaran

No.	Nama Mata Kuliah	Wajib/Pilihan	SKS
1	Sistem Komunikasi Serat Optik (Teori/Praktek)	Wajib	3
2	Jaringan Komunikasi Data (Teori/Praktek)	Wajib	3
3	Teknik Penyambungan (Teori/Praktek)	Wajib	3

C.2Penelitian

No.	Judul Penelitian	Penyandang Dana	Tahun
1	Perancangan dan Implementasi Jaringan Komnukasi Menggunakan Radio Internet Protokol Point to Point	MANDIRI POLBAN	2016
2	Perancangan dan Implementasi Sistem Salam Sapa Untuk Pengunjung Pada Minimarket	MANDIRI POLBAN	2016

C.3Pengabdian Kepada Masyarakat

No.	Judul Pengabdian Kepada Masyarakat	Penyandang Dana	Tahun
1	Aplikasi Intercom via LAN untuk	DIPA	
	informasi siskamling dan basis data di	Politeknik	2014
	lingkungan RT/RW	Negeri	
		Bandung	

Semua data yang saya isikan dan tercantum dalam biodata ini adalah benar dan dapat dipertanggungjawabkan secara hukum. Apabila di kemudian hari ternyata dijumpai ketidaksesuaian dengan kenyataan, saya sanggup menerima sanksi.

Demikian biodata ini saya buat dengan sebenarnya untuk memenuhi salah satu persyaratan dalam pengajuan Tugas Akhir

Bandung, 1 Februari 2019

Dosen Pembimbing,

Mohammad Farid Susanto, ST., M.Eng,

Lampiran 2. Justifikasi Anggaran Kegiatan

1. Peralatan Penunjang

Material	Justifikasi Pemakaian	Kuantisasi	Harga Satuan (Rp)	Jumlah (Rp)
a. Sistem Sensor	Buah	1	305.000	305.000
-Mikrokontroller				
(Raspberry)				
-Sensor Cahaya				
- Sensor Panas				
-Protoboard				
-Casing				
b. Sistem Driver Motor	Buah	1	250.000	150.000
-Mikrokontroller				
-Adaptor AC/DC				
-Sistem Kontrol Motor				
-Protoboard				
-Casing				
c. Sistem Kontrol dan	Buah	1	100.000	200.000
Monitong				
-Modul Wifi				
-Kamera				
d. Bagian Mekanik	Buah	1	200.000	200.000
-Motor DC				
-Gear Motor				
-Plat Besi				
-Acrylic				
-Adaptor AC/DC				
-Pembuatan Casing				
	855.000			

2. Bahan Habis Pakai

Material	Justifikasi Pemakaian	Kuantisasi	Harga Satuan	Jumlah (Rp)
Pembuatan PCB	Buah	3	35.000	105.000
-PCB				
-Kabel				
-Tinol				
-Pembuatan Desain				
Kebutuhan Mekanik	Buah	1	60.000	60.000
-Mur				
-Baut				

-Lem			
-Papan			
-Aclyric			
	165.000		

3. Perjalanan

Material	Justifikasi Pemakaian	Kuantisasi	Harga Satuan	Jumlah (Rp)
Pembelian Komponen	Kali	4	20.000	80.000
Training	4	100.000	400.000	
Konsultasi	40.000			
SUB TOTAL (Rp)				540.000

4. Lain-lain

Material	Justifikasi Pemakaian	Kuantisasi	Harga Satuan (Rp)	Jumah (Rp)
-Pembelian Toolkit	Buah	1	300.000	300.000
Set				
-Dokumentasi	Lot	-	50.000	50.000
-Percetakan	Lot	-	100.000	100.000
SUB TOTAL (Rp)				450.000

Lampiran 3. Susunan Organisasi Tim Kegiatan dan Pembagian Tugas

No	Nama/NIM	Program Studi	Bidang Ilmu	Alokasi Waktu (Jam/Minggu)	Uraian Tugas
1	Nanda Rasmita A.P. (151331050)	D3	T. Telekomunikasi	15 jam	Realisasi Keseluruhan

Lampiran 4. Surat Pernyataan Pengusul



KEMENTERIAN RISET, TEKNOLOGI, DAN PENDIDIKAN TINGGI POLITEKNIK NEGERI BANDUNG

Jalan Gegerkalong Hilir, Ds. Ciwaruga, Bandung 40012, Kotak Pos 1234, Telepon (022) 2013789, Fax. (022) 2013889 Homepage: www.polban.ac.id Email: polban@polban.ac.id

SURAT PERNYATAAN PELAKSANA

Yang bertandatangan di bawah ini:

Nama : Nanda Rasmita Army Putra

NIM : 151331050

Program Studi: D3 Teknik Telekomunikasi

Jurusan : Elektro

7. Dengan ini menyatakan bahwa proposal Tugas Akhir saya dengan judul Realisasi Perangkap Cerdas untuk **Penanggulangan Hama Tikus dengan Menggunakan Sensor Cahaya dan Kamera Sebagai Pendeteksi Objek** yang diusulkan adalah asli karya saya dan belum pernah dibiayai oleh lembaga atau sumber dana lain.

Bilamana di kemudian hari ditemukan ketidaksesuaian dengan pernyataan ini, maka saya bersedia dituntut dan diproses sesuai dengan ketentuan yang berlaku untuk mengembalikan seluruh biaya yang sudah diterima ke kas negara.

Demikian penyataan ini dibuat dengan sesungguhnya dan sebenar-benarnya.

Bandung, 1 Februari 2019

Pengusul,

Nanda Rasmita A.P.

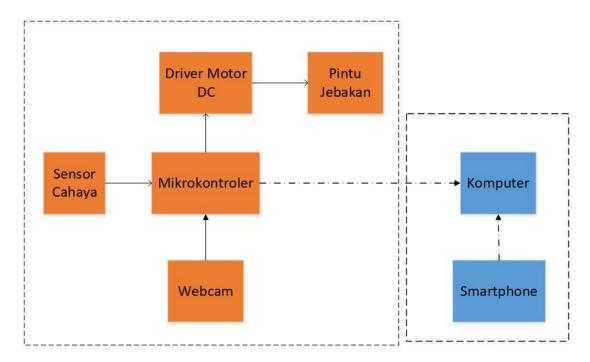
NIM. 151331050

Lampiran 5. Gambaran Teknologi yang Hendak Diterapkembangkan.

5.2 Blok Diagram Sistem

Secara umum sistem yang akan dikerjakan mempunyai dua fungsi yakni bagian kontrol dan monitoring. Pada bagian kontrol akan dikerjakan dan dipaparkan pada tugas akhir ini. Terdapat dua sistem pengerjaan meliputi bagian *hardware* dan *software*. *Software* sendiri muncul karena sistem akan beroperasi pada pengolah data.

Sedangkan untuk *hardware* berkaitan dengan perancangan *box* alat, mekanik alat, dan skematik.



Gambar 5.1 Blok Diagram Sistem Keseluruhan

Pada gambar setiap blok memiliki fungsi dan peran masing-masing yakni :

 Sensor Cahaya mendeteksi adanya tikus yang bergerak masuk ke perangkap dengan meghasilkan output analog yang akan di olah oleh mikrokontroller

- b. Driver motor berfungsi sebagai pengatur gerakan mekanik alat,
- c. Pintu jebakan merupakan sistem mekanik untuk menangkap tikus.
- d. Webcam atau kamera akan menangkap gambar tikus yang sudah terperangkap.
- e. Mikrokontroller adalah untuk menjalankan program perangkap tikus, program pengolahan citra, serta program pengiriman gambar melalui wifi.
- f. Komputer berfungsi untuk pengolan citra, dan pengiriman data terhadap smartphone.
- g. Smartphone berfungsi untuk sistem monitoring.

5.2 Cara Kerja Sistem

Dalam ilustrasi sistem dapat diceritakan yaitu perangkap yang di lengkapi sensor cahaya. Ketika tikus terdeteksi oleh sensor maka perangkap akan bekerja menggerakan motor de yang menangkap dan memindahkan tikus ke bagian bawah perangkap.

Kemudian pada perangkap terdapat kamera yang dapat mengambil gambar tikus pada perangkap. Gambar ini akan melalui proses pengolahan citra, pengolahan citra dilakukan pada mikrokontroller.

. Hasil dari pengolahan citra ini merupakan banyaknya tikus yang tertangkap, yang kemudian dikirimkan ke smartphone. Sehingga pengguna dapat melihat banyak tikus yang tertangkap melalui smartphonenya.