

1. 4. Tujuan Terukur dan Luaran yang Hendak Dicapai

Tujuan yang hendak dicapai ialah :

- a. Merealisasikan sebuah prototipe sistem kendali dengan memanfaatkan komunikasi cahaya tampak sebagai media transmisinya.
- b. *Signal processing* menggunakan mikrokontroler arduino UNO R3.
- c. Bagian pengirim terkoneksi dengan aplikasi *smartphone* melalui *bluetooth*.
- d. Sistem kendali dapat bekerja dengan jarak antara pengirim dan penerima maksimal 1 meter.