

**PROPOSAL TUGAS AKHIR**

**SISTEM MONITORING KECEPATAN DAN POSISI KENDARAAN SEKITAR BERBASIS ANDROID**

**(BAGIAN SENSOR KECEPATAN DAN GPS)**

**BIDANG KEGIATAN:**

**PROGRAM STUDI D-III TEKNIK TELEKOMUNIKASI**

**PROPOSAL TUGAS AKHIR**

Diusulkan oleh :

Eca Maulina Nafisah ;161331012 ; 2016

**POLITEKNIK NEGERI BANDUNG**

**BANDUNG**

**2019**

**PENGESAHAN PKM-KARSACIPTA**

1. Judul Kegiatan : SISTEM MONITORING KECEPATAN

DAN POSISI KENDARAAN SEKITAR BERBASIS ANDROID(BAGIAN SENSOR KECEPATAN DAN GPS)

1. Bidang Kegiatan : Proposal Tugas Akhir Program D3 Teknik

Telekomunikasi

1. Ketua Pelaksana Kegiatan
2. Nama Lengkap : Eca Maulina Nafisah
3. NIM : 161331012
4. Jurusan : Teknik Elektro
5. Politeknik : Politeknik Negeri Bandung
6. Alamat Rumah dan No HP : Bumi pakusarakan 2 Blok E2 No 7
7. Email : ecamaunafisah@gmail.com
8. Anggota Pelaksana Kegiatan : 2 orang
9. Dosen Pendamping
10. Nama Lengkap : Mina Naidah Gani, DUT., ST., M.Eng
11. NIDN : 0009036508
12. Alamat : Jl. Kawaluyan Indah XX No 6 Istana Kawaluyaan Bandung
13. Biaya kegiatan total : Rp 8,325,000
14. Jangka Waktu Pelaksanaan : 5 bulan

Bandung, 30 Januari 2019

Dosen Pembimbing Ketua Pelaksana Kegiatan

Mina Naidah Gani, DUT., ST., M.Eng. Eca Maulina Nafisah

NIDN. 0009036508 NIM 161331012

**DAFTAR ISI**

[PENGESAHAN PKM-KARSACIPTA 1](#_Toc515750225)

[DAFTAR ISI iii](#_Toc515750226)

[BAB I 4](#_Toc515750227)

[PENDAHULUAN 4](#_Toc515750228)

[BAB II 6](#_Toc515750229)

[TINJAUAN PUSTAKA 6](#_Toc515750230)

[BAB III 9](#_Toc515750231)

[3.1 Perancangan 9](#_Toc515750233)

[3.2 Realisasi 9](#_Toc515750234)

[3.3 Pengujian 9](#_Toc515750235)

[3.4 Analisa 10](#_Toc515750236)

[3.5 Evaluasi 10](#_Toc515750237)

[BAB IV 10](#_Toc515750238)

[BIAYA DAN JADWAL KEGIATAN 11](#_Toc515750239)

[4.1 Anggaran Biaya 11](#_Toc515750240)

[4.2 Jadwal Kegiatan 11](#_Toc515750241)

[DAFTAR PUSTAKA 11](#_Toc515750242)

[LAMPIRAN-LAMPIRAN 13](#_Toc515750243)

[Lampiran 1. Biodata Ketua, Anggota, dan Dosen Pendamping 13](#_Toc515750244)

[Lampiran 2. Justifikasi Anggaran Kegiatan 18](#_Toc515750245)

[Lampiran 3. Susunan Organisasi Tim Pelaksana dan Pembagian Tugas 20](#_Toc515750246)

[Lampiran 4. Surat Pernyataan Ketua Pelaksana 25](#_Toc515750247)

[Lampiran 5. Ilustrasi dan diagram blok 21](#_Toc515750248)

# 

# BAB I

## PENDAHULUAN

* 1. **Latar Belakang**

Indonesia sebagai salah satu negara dengan jumlah penduduk terbesar mengharuskan penduduknya memiliki mobilitas tinggi dalam melakukan aktivitas sehari-hari. Transportasi menjadi suatu hal yang berperan penting untuk menunjang aktivitas sehari-hari, bahkan sudah menjadi salah satu kebutuhan dasar masyarakat (Purbaya, 2017). Salah satu faktor yang menyebabkan meningkatnya angka kecelakaan adalah pengemudi kendaraan yang memacu kendaraan terlalu cepat sampai melebihi batas kecepatan yang telah ditentukan. Data korlantas Polri menyebutkan tingkat fatalitas kecelakaan lalu lintas yang terjadi diseluruh daerah pada 2016 masih tinggi. Tercatat korban tewas kecelakaan pada operasi zebra tahun 2016 mencapai 649 orang dari total 2.623 kejadian (Amelia, 2017). Angka tersebut memang mengalami penurunan sebanyak 16 persen dibanding pada tahun 2015 yang mencapai 3.141 kejadian. Berbagai usaha telah dikakukan untuk meminimalisir terjadinya kecelakaan lalu lintas, misalnya akibat pengendara yang melaju dengan kecepatan tinggi.

Untuk itu lahirlah beberapa solusi yang diharapkan dapat membantu mengatasi kasus ini, diantaranya : 1. Teknologi ANPR atau *Automatic Number Plate Recognition* (Nugroho, 2015),2. Teknologi *Actibump* (Anonim, 2016), 3. Rancang bangun sistem monitoring kecepatan berbasis gps dengan sms sebagai media pengiriman data (Lesmana, et al., 2013)**,** 4. Implementasi mikrokontroler AT89C52 pada pendeteksi kecepatan pergerakan mobil (Syauqi, 2015), 5. Teknologi CCTV bersuara (Tashandra, 2017), 6. Teknologi Speed Gun untuk Mengukur Kecepatan Kendaraan (Pratama, 2016), 7. Pengukuran kecepatan kendaraan secara real time berbasis android (Setiawan, et al., 2016), dan perancangan prototipe deteksi kecepatan kendaraan menggunakan rfid berbasis mikrokontroler atmega 8535 (Ahmad, et al., 2011).

Maka dicetuskan sebuah sistem monitoring kecepatan kendaraan menggunakan teknologi GPS dan sensor kecepatan yang terkoneksi dengan web server dan diakses melalui smartphone. Sistem ini memudahkan pengendara kendaraan di jalan araya untuk mengetahui kondisi jalan apakah berbahaya atau tidak jika ingin melaju dengan kecepatan tinggi. Sistem ini akan efektif ketika pangendara ingin melaju dengan kecepatan tinggi. Apabila seorang pengendara A ingin melaju dengan kecepatan tinggi, namun pengendara B juga ingin melaju kencang maka dengan sistem ini setiap pengendara akan segera tahu dan bersiap untuk waspada. Hal ini lah yang menjadi keuntungan dari sistem ini dibandingkan dengan alat pengukur kecepatan yang lain, yang hanya menghitung nilai kecepatan saja, tetapi tidak menjadikan itu sebagai sebuah informasi yang penting bagi sesama pengendara.

Sistem ini tentunya akan melibatkan beberapa perangkat elektronik seperti sensor pengukur kecepatan, perangkat GPS (*Global Position System*), modul WiFi, mikrokontroler, dan perangkat smartphone. Sensor dan GPS akan dipasang pada kendaraan dan akan mengukur kecepatan dan posisi kendaraan tersebut. Kemudian informasi tersebut dikirimkan ke web server oleh modul WiFi sehingga dapat diakses oleh Smartphone pada umumnya. Diharapkan system ini mudah diterapkan dan bernilai minimal, mudah digunakan siapapun, dan sangat bermanfaat bagi pengguna jalan dan masyarakat, sehingga lebih menyadarkan kita bahwa kewaspadaan di jalan raya sangat penting demi keselamatan pribadi maupun orang lain.

* 1. **Luaran yang Diharapkan**

Luaran yang diharapkan dari pembuatan proposal ini dapat merealisasikan sebuah alat yang mampu mendeteksi kecepatan dan lokasi sebuah kendaraan yang dapat diakses oleh kendaraan lainnya menggunakan smartphone. Aplikasi ini juga diharapkan dapat meminimalisir angka kecelakaan di negara Indonesia.

* 1. **Manfaat Produk**

Produk yang kami rancang adalah produk yang berupa realisasi sistem monitoring kecepatan kendaraan menggunakan sensor lm393 dan modul gsm terintegrasi dengan smartphone. System ini merupakan pengembangn dari system system monitoring kecepatan yang telah ada dang memiliki keunggulan, adapun penjelasannya sebagai berikut :

1. Produk tidak hanya mampu mendeteksi kecepatan kendaraan namun dapat mendeteksi lokasi kendaraanya.
2. Produk ini menggunakan sensor kecepatan yang real time, yang dapat di monitoring menggunakan smartphone

Adapun fungsi dari alat yan kami buat :

1. Meminimalisir angka kecelakaa karena tingginya kecepatan sebuat kendaraan
2. Setiap kendaraan dapat memonitoring kendaraan lain, bukan hanya lokasinya saja tapi kecepatannya juga

# BAB II

## TINJAUAN PUSTAKA

Sampai saat ini sudah ada beberapa solusi yang telah diusulkan untuk menyikapi masalah tingginya kecepatan kendaraan di jalan raya yang dianggap membahayakan penggguna jalan, diantaranya: 1. Teknologi ANPR, 2. Teknologi *Actibump*, 3. Rancang bangun sistem monitoring kecepatan berbasis gps dengan sms sebagai media pengiriman data, 4. Teknologi CCTV bersuara, 5. Implementasi mikrokontroler AT89C52 pada pendeteksi kecepatan pergerakan mobil, 6. Teknologi *speed gun*, 7. Pengukuran kecepatan kendaraan secara realtime berbasis android.

Solusi pertama adalah teknologi ANPR (*Automatic Number Plate Recognition*) yaitu teknologi untuk mengetahui nomor polisi kendaraan ketika tertangkap kamera pengawas. Dengan cara ini, setiap kendaraan yang melewati batas aman kecepatan berkendara akan diketahui oleh sistem. Namun alat ini memiliki beberapa kelemahan diantaranya biaya yang tidak sedikit, karena mengharuskan disetiap jalan adanya penggunaan CCTV, selain itu CCTV yang digunakan sebaiknya memiliki kualitas kerja yang bagus karena harus menangkap plat nomor kendaraan yang bergerak dengan kecepatan tinggi (Nugroho, 2015)***.***

Solusi kedua memiliki prinsip kerja hampir sama seperti sistem polisi tidur namun *actibump* berupa lubang dijalan yang akan muncul apabila kendaraan yang melewat daerah tersebut menggunakan keceptan diatas batas aman. Namun *actibump* tidak terintegrasi dengan apapun yang membuat pengendara lain dapat berhati-hati apabila melewati jalan tersebut. *Actibump* juga dapat menimbulkan kecelakaan ataupun kerusakan pada mobil (Anonim, 2016).

Solusi ketiga bekerjasecara real time yaitu memonitoring kecepatan kendaraan untuk menekan angka kecelakaan yang diakibatkan pengendara yang melaju kencang tanpa berhati-hati. Data posisi dan kecepatan dari GPS yang terpasang pada kendaraan akan dikirim secara kontinyu ke PC server melalui fasilitas SMS. Sayangnya teknologi sms dirasa kurang efisien karena server harus menyimpan banyak nomor telepon (Lesmana, et al., 2013).

Solusi keempat berupa CCTV yang mampu mengeluarkan suara peringatan. Sebuah inovasi cukup baru didunia teknologi. Apabila CCTV yang biasa kita kenal hanya mampu merekam video, maka CCTV bersuara bukan hanya mampu merekam video tetapi juga mampu memberikan peringatan langsung misalnya kepada pengendara kendaraan bermotor. Teknologi ini bersifat lebih preventif dari CCTV biasa karna secara langsung bisa memberikan peringatan pada pengendara berupa suara seseorang atau POLANTAS. Dengan demikian antisipasi kecelakaan lalu lintas dapat dilakukan tanpa harus datang langsung ke tempat kejadian. Alat ini juga bisa dilakukan untuk menilang pengendara (Tashandra, 2017).

Solusi kelima melibatkan implementasi mikrokontroler AT89C52 pada pendeteksi kecepatan pergerakan mobil.Sistem ini merupakan sebuah rancangan protipe dari pendeteksi kecepatan yang diaplikasikan terhadap semua bidang yang berkaitan dengan mikrokontroler dan sensor. Solusi bertujuan untuk mendeteksi kecepatan mobil dengan formula tertentu. Metode analisis menggunakan perhitungan rumus-rumus yang ada pada acuan-acuan yang beredar mengenai *timer/counter* pada mikrokontroler AT89C52. Untuk mikrokontroler AT89C52 timer ada 2 yaitu timer 0 dan 1 (Syauqi, 2015).

Solusi keenam dinamakan teknologi *Speed gun.* Cara kerjanya cukup sederhana, bila kendaraan yang melintas melewati *speed gun* yang telah dipasang, maka kecepatan kendaraan akan diketahui. Pertama arahkan speed gun ke kendaraan yang lewat dan dianggap melaju di luar batas kecepatan. Kedua, jika target sudah ditentukan, tarik tuas *speed gun* dalam waktu 3-4 detik. Kemudian akan terlihat besar kecepatan kendaraan, jarak shooter dengan kendaraan, lokasi/jalan pengambilan, foto dan nomor polisi kendaraan di layar tablet. Pengaturan *speed gun* juga bisa diubah tergantung nama lokasi pengambilan speed gun. Prinsip kerja speed gun menggunakan LIDAR yang memanfaatkan pemantulan. Dalam hal ini yang dipantulkan merupakan gelombang cahaya. Prinsip kerja lidar hampir sama dengan RADAR (*Radiowave Detection and Ranging*). Radar digunakan untuk mengukur jarak dari pengamat ke objek. Waktu yang dibutuhkan oleh radiasi gelombang radio untuk berjalan ke dan dari objek, yang mana merefleksikan radiasi, mudah diterjemahkan ke dalam pengukuran jarak. Dengan membandingkan sistem jarak yang berbeda, sistem dapat menghitung seberapa cepat mobil bergerak. Alat ini dapat mengumpulkan beberapa ratus sampel dalam waktu kurang dari setengah detik, sehingga penggunaanya sangat akurat (Pratama, 2016).

Solusi selanjutnya yaitu pengukuran kecepatan kendaraan secara realtime berbasis android.Sistem menggunakan citra *grayscale* untuk menyederhanakan warna citra selanjutnya dilakukan proses segmentasi menggunakan *frame difference*. Selanjutnya proses *feature extraction* untuk menentukan titik koordinat dari objek yang akan deteksi agar proses *bounding box* dapat dilakukan. Pada penelitian ini akan dibandingkan hasil kecepatan kendaraan sesungguhnya dengan hasil pengukuran kecepatan kendaraan memakai jarak referensi. Dengan demikian, dalam metode *frame difference*, objek bergerak yang diambil sesuai dengan perbedaan antara dua atau tiga frame terus menerus. Metode ini merupakan metode yang paling sederhana dan langsung berhubungan dengan perberubah dalam objek bergerak dalam video dapat cepat terdeteksi, dengan algoritmanya sebagai berikut: 1. Baca video input. 2. Baca seluruh frame dari video input. 3. For (i = (frame awal +1) sampai dengan frame akhir) a) Hitung selisih nilai pixel antar 2 frame yang berdekatan (frame (i)-frame (i-1)). b) Hitung nilai absolutnya (Setiawan, et al., 2016).

Solusi terakhir bertujuan merancang prototipe deteksi kecepatan kendaraan menggunakan RFID berbasis Mikrokontroler Atmega 8535. Alat ini berfungsi untuk mengetahui kecepatam kendaraan di jalan raya. Detektor kecapatan ini mampu bekerja secara otomatis kemudian mengirimkan data informasi pemilik kendaraan ke personal komputer di kantor polisi. Namun alat ini memiliki beberapa kekurangan yaitu dalam pembacaan kecepatan kendaraan, perangkat ini hanya bisa membaca kecepatan maksimum 200 cm/s karena pada kecepatan ini waktu tempuh yang diperlukan oleh sebuah kendaraan adalah 0,2 detik dengan jarak 40 cm. Kemudian perangkat ini tidak bisa menghitung secara akurat kecepatan kendaraan dalam posisi sejajar (Ahmad, et al., 2011).

# BAB III

# PERANCANGAN

## Perancangan

Dari diagram blok sistem yang sudah di rencanakan, maka selanjutnya akan dilakukan perancangan untuk menjadi sebuah bentuk skema. Pertama-tama dipasang 2 buah alat yaitu sensor LM 393 sensor yang digunakan untuk mendeteksi kecepatan gerak benda (kendaraan) untuk selanjutnya diubah kedalam bentuk sinyal elektrik. Yang kedua yaitu modul gps yang merupakan navigasi yang menggunakan satelit yang didesain agar dapat menyediakan posisi secara instan, kecepatan dan informasi waktu di hampir semua tempat di muka bumi, setiap saat dan dalam kondisi cuaca apapun. Dan yang ketiga adalah modul gsm sebagai perangkat tambahan mikrokontroler seperti Arduino agar dapat terhubung langsung smartphone. Data akan dikirimkan menggunakan modul sms ke smartphone. Selanjutnya dibuatlah sebuah aplikasi yang akan membuat data sms tersebut dapat diakses melalui android oleh semua pengguna.

## Realisasi

Setelah didapat skema yang diperlukan dari sistem, selanjutnya akan dilakukan dari perancangan sistem tersebut, menggunakan komponen modul gps, sensor kecepatan dan modul gsm.

## Pengujian

Parameter yang akan diuji dari keseluruhan system adalah:

* Fungsi alat / komponen

1. GPS

Parameter yang akan diuji adalah keakurasian mengidentifikasi lokasi kendaraan melalui GPS secara kontinyu. Pengujian akan dilakukan dengan cara melakukan identifikasi lokasi kendaraan di beberapa titik yang sudah ditentukan kemudian hasilnya akan dibandingkan dengan modul GPS yang akurat.

1. Sensor kecepatan

Parameter yang akan diuji adalah ketepatan alat dalam membaca kecepatan kendaraan. Pengujian akan dilakukan dengan mengatur kendaraan dengan beberapa kecepatan yang berbeda. Hasilnya akan dibandingkan dengan hasil perhitungan:



1. Modul gsm

Pengiriman data akan diuji dengan melalui pembacaan hasil data dari mikrokontroler. Sistem pengiriman data kemudian akan diuji dengan cara memberikan lebih dari satu data baik sensor kecepatan maupun lokasi kendaraan. Parameter yang akan diuji yaitu kestabilan sistem dalam mengirim data dan keutuhan data yang diterima.

* Aplikasi Smartphone

Parameter yang akan diuji adalah apakah aplikasi tersebut sudah berjalan dengan baik atau tidak. Dimana tujuan dibuatnya aplikasi ini untuk membuat data dari webserver dapat di baca oleh pengguna lain atau tidak. Dengan cara mengoperasikannya secara langsung.

## Analisa

Data yang diuji hasilnya akan direpresentasikan dalam bentuk sistem kemudian dianalisis. Pengiriman data akan diuji dengan melalui pembacaan hasil data dari mikrokontroler. Data ditransmisikan melalui media transmisi dari modul gsm ke smartphone. Data yang dikirimkan berupa data kecepatan kendaraan dan lokasi kendaraan itu berada.

## Evaluasi

Diharapkan sistem ini mampu untuk memonitoring nilai kecepatan dan mengetahui dimana posisi pengendara selama selang waktu tertentu. Sehingga melalui sistem ini, nilai kecepatan dan posisi kendaraan tersebut dapat diakses sebagai sebuah informasi bagi sesama pengendara melalui aplikasi smartphone setelah terlebih dahulu dikirim ke sebuah webserver. Pada akhirnya, sistem ini diterapkan agar mudah digunakan oleh siapapun dan bermanfaat bagi pengguna jalan serta masyarakat. Terlebih jika sistem ini bekerja dengan efektif, diharapkan pula sistem ini menjadi salah satu solusi dalam meminimalisir angka kecelakaan di Indonesia sekaligus menyadarkan kita bahwa kewaspadaan di jalan raya sangat penting demi keselamatan pribadi maupun orang lain.

# BAB IV

# BIAYA DAN JADWAL KEGIATAN

1. **Anggaran Biaya**

Penggunaan anggaran yang dibutuhkan untuk kegiatan ini adalah sebesar

Rp 8,325,000

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **No** | **Jenis Biaya** | **Biaya (Rp)** |
| 1 | Bahan habis pakai | 4,155,000 |
| 2 | Pelaratan penunjang | 3,150,000 |
| 3 | Biaya Administrasi | 420,000 |
| 4 | Biaya Perjalanan | 600,000 |
| TOTAL | | 8,325,000 |

## Jadwal Kegiatan

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| No |  |  | Kegiatan |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | Bulan | | |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  | |  |  |  |  | |
|  |  |  | Bulan ke-1 | | | |  |  | Bulan ke-2 | | | |  |  | Bulan ke-3 | | | |  |  | Bulan ke-4 | | | | |  | |  | | Bulan ke-5 | | | | |  | |
|  |  | 1 |  | 2 | 3 |  | 4 | 1 |  | 2 | 3 |  | 4 | 1 |  | 2 | 3 |  | 4 | 1 |  | 2 | 3 |  | 4 | | 1 | |  | | 2 | 3 |  | 4 | |
| 1 |  |  | Tahap Perencanaan |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  | |  |  |  |  | |
| 2 |  |  | Tahap Analisis |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  | |  |  |  |  | |
| 3 |  |  | Tahap Pengembangan |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  | |  |  |  |  | |
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  | |  |  |  |  | |
| 4 |  |  | Tahap Implementasi |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  | |  |  |  |  | |
| 5 |  |  | Tahap Pengujian dan Uji coba |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  | |  |  |  |  | |
| 6 |  |  | Pembuatan Laporan |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  | |  |  |  |  | |
|  |  |  | kemajuan |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  | |  |  |  |  | |
| 7 |  |  | Revisi, Perbaikan dan evaluasi |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  | |  |  |  |  | |
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  | |  |  |  |  | |
| 8 |  |  | Penyerahan Laporan Akhir |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  | |  |  |  |  | |
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  | |  | |  | |  |  |  |  | |

# DAFTAR PUSTAKA

Ahmad, A., Nataliana, D. & Taryana, N., 2011. Perancangan Prototipe Deteksi Kecepatan Kendaraan Menggunakan RFID Berbasis Mikrokontroler Atmega 8535. *Jurnal Informatika,* Volume 1, p. 17.

Amelia, M., 2017. *Jumlah Korban Kecelakaan Lalu Lintas 2016 Capai 649 Orang,* Jakarta: DetikNews.

Anonim, 2016. *Teknologi Actibum.* [Online]   
Available at: http://www.dw.com/id/video-teknologi-canggih-untuk-menjegal-si-tukang-ngebut/a-19456199   
[Accessed 25 Maret 2018].

Lesmana, D. H., Rif’an, M. & Nurussa’adah, 2013. *Rancang bangun system monitoring kecepatan berbasis GPS dengan SMS sebagai media pengiriman data.,* s.l.: s.n.

Nugroho, M. A., 2015. *Teknologi ANPR.* [Online]   
Available at: https://www.kompasiana.com/arief.nugroho/teknologi-untuk-penegakan-disiplin-pengendara-kendaraan-bermotor\_55f8b887317a61aa048b4568  
[Accessed 25 Maret 2018].

Pratama, A. M., 2016. *Kompas.com.* [Online]   
Available at: https://nasional.kompas.com/read/2016/03/06/16362341/Polisi.Akan.Tingkatkan.Penggunaan.Speed.Gun.untuk.Mengukur.Kecepatan.Kendaraan  
[Accessed 22 Maret 2018].

Purbaya, A. A., 2017. *Menhub: Transportasi Sudah Menjadi Kebutuhan Dasar Masyarakat,* Semarang: Detiknews.

Setiawan, W., Gustina, R. & Indra, N., 2016. *researchgate.net.* [Online]   
Available at: https://www.researchgate.net/publication/305443178\_PENGUKURAN\_KECEPATAN\_KENDARAAN\_SECARA\_REALTIME\_BERBASIS\_ANDROID  
[Accessed 21 Maret 2018].

Syauqi, M. F., 2015. *Implementasi Microcontroller At89c52 Pada Pendeteksi Kecepatan Pergerakan Mobil,* Banjarmasin: Academica.

Tashandra, N., 2017. *Planggar Lalu Lintas, Jangan Kaget jika Ditegur "CCTV Bersuara".* [Online]   
Available at: https://nasional.kompas.com/read/2017/09/13/19042931/pelanggar-lalu-lintas-jangan-kaget-jika-ditegur-cctv-bersuara?page=all  
[Accessed 25 Maret 2018].

# 

# LAMPIRAN-LAMPIRAN

## Lampiran 1. Biodata Ketua, Anggota, dan Dosen Pendamping

1. **Identitas Diri**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 1 | Nama Lengkap | Eca Maulina Nafisah |
| 2 | Jenis Kelamin | Perempuan |
| 3 | Program Studi | D3 Teknik Telekomunikasi |
| 4 | NIM | 161331012 |
| 5 | Tempat dan Tanggal Lahir | Cimahi, 26 Juli 1997 |
| 6 | E-mail | ecamaunafisah@gamil.com |
| 7 | Nomor Telepon/HP | 089650166812 |

1. **Pemakalah Seminar Ilmiah (Oral Presentation)**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| No. | Nama Pertemuan/Seminar Ilmiah | Judul Artikel Ilmiah | Waktu dan Tempat |
|  |  |  |  |

1. **Penghargaan dalam 10 tahun terakhir (dari pemerintah, asosiasi atau institusi lainnya)**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| No. | Jenis Penghargaan | Institusi Pemberi Penghargaan | Tahun |
| 1. | Certificate English Reasearch Camp | Private Training Provider | 2015 |
| 2. | Certificate English Testing and Training Center | SPT | 2015 |
| 3. | Certificate of Attendance | PT. Sony Indonesia | 2016 |

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 4. | Sertifikat Workshop Kewirausahaan “digipreneur” | UPI | 2016 |
| 5. | Piagam Penghargaan Peserta “Roadshow UPT Bimbingan Konseling dan Pendampingan (BKP)” | POLBAN | 2016 |
| 6. | Sertikat Peserta Polban Fair | POLBAN | 2016 |
| 7. | Sertifikat Peserta Monitoring Karakter Berbasis Pendidikan Agama | POLBAN | 2017 |

Semua data yang saya isikan dan tercantum dalam biodata ini adalah benar dan dapat dipertanggungjawabkan secara hukum. Apabila di kemudian hari ternyata dijumpai ketidaksesuaian dengan kenyataan, saya sanggup menerima sanksi.

Demikian biodata ini saya buat dengan sebenarnya untuk memenuhi salah satu persyaratan dalam pengajuan proposal Tugas Akhir

Bandung, 31 Januari 2018

Pengusul,

Eca Maulina Nafisah

**Biodata Dosen Pembimbing**

1. **Identitas Diri**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 1 | Nama Lengkap | Mina Naidah Gani, DUT., ST., M.Eng |
| 2 | Jenis Kelamin | Perempuan |
| 3 | Program Studi | Teknik Telekomunikasi |
| 4 | NIP |  |
| 5 | Tempat dan Tanggal Lahir | Jakarta, 9 Maret 1965 |
| 6 | E-mail | Mina.naida@polban.co.id |
| 7 | Nomor Telepon/HP | 0896 1936 9213 |

1. **Riwayat Pendidikan**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
|  | **DIPLOMA** | **STRATA 1** | **STRATA 2** |
| Nama Institusi | Institut Teknologi Bandung | Universitas Gadjah Mada |  |
| Jurusan | Teknik Elektro | Teknik Elektro |  |
| Tahun Masuk-Lulus | 2002 | 2011 |  |

1. **Pemakalah Seminar Ilmiah (Oral Presentation)**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| No. | Nama Pertemuan/Seminar Ilmiah | Judul Artikel Ilmiah | Waktu dan Tempat |
| 1 | - | - | - |

1. **Penghargaan dalam 10 tahun terakhir (dari pemerintah, asosiasi atau institusi lainnya)**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| No. | Jenis Penghargaan | Institusi Pemberi Penghargaan | Tahun |
| 1 |  |  |  |

Semua data yang saya isikan dan tercantum dalam biodata ini adalah benar dan dapat dipertanggungjawabkan secara hukum. Apabila di kemudian hari ternyata dijumpai ketidaksesuaian dengan kenyataan, saya sanggup menerima sanksi.

Demikian biodata ini saya buat dengan sebenarnya untuk memenuhi salah satu persyaratan dalam pengajuan Proposal Tugas Akhir

Bandung, 31 Januari 2019

Dosen Pembimbing,

Mina Naidah Gani, DUT., ST., M.Eng.

NIP.

# Lampiran 2. Justifikasi Anggaran Kegiatan

1. Bahan Habis Pakai

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| **No** | **Material** | **Kuantitas** | **Harga Satuan (RP)** | **Jumlah (Rp)** |
| 1 | Arduino Uno | 4 buah | 100.000 | 400,000 |
| 3 | Modul GSM 800l | 4 buah | 120.000 | 480,000 |
| 4 | Modul GPS Neo6mv2 | 4 buah | 150,000 | 600,000 |
| 5 | Protoboard 830 titik | 2 buah | 50.000 | 100,000 |
| 6 | Casing Komponen | 2 buah | 50,000 | 100,000 |
| 7 | Kabel Jumper | 5 meter | 2,000 | 10,000 |
| 8 | Sensor Kecepatan | 8 buah | 60,000 | 480,000 |
| 9 | Batre Charge | 2 buah | 15,000 | 30,000 |
| 10 | Case Batre | 1 buah | 20,000 | 20,000 |
| 11 | ADC modul | 8 buah | 120,000 | 960,000 |
| 12 | Modul WiFi | 6 buah | 150,000 | 900,000 |
| 13 | Jumper Male Female dan Male Male 20cm | 5 set | 15,000 | 75,000 |
| SUB TOTAL | | | | 4,155,000 |

1. Peralatan Penunjang

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| **No** | **Material** | **Kuantitas** | **Harga Satuan (RP)** | **Jumlah (Rp)** |
| 1 | Koneksi internet | 5 bulan | 60.000 | 300.000 |
| 2 | Tool set | 1 buah | 600.000 | 600.000 |
| 3 | Charger Batre | 1 buah | 250,000 | 250,000 |
| 4 | Sewa mobil | 2 buah | 1,000,000 | 2,000,000 |
| SUB TOTAL | | | | 3,150,000 |

1. Biaya Administrasi

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| **No** | **Material** | **Kuantitas** | **Harga Satuan (RP)** | **Jumlah (Rp)** |
| 1 | Penulisan Laporan | 2 set | 220,000 | 220,000 |
| 2 | Alat Tulis Kantor (ATK) | 1 set | 200,000 | 200,000 |
| SUB TOTAL | | | | 420,000 |

1. Biaya Perjalanan

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **No** | **Jenis Pengeluaran** | **Biaya (Rp)** |
| 1 | Bahan Bakar Sepeda Motor | 200,000 |
| 2 | Jasa Pengiriman Barang yang dipesan | 400,000 |
| SUB TOTAL | | 600,000 |

1. Ringkasan Anggaran Biaya

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **No** | **Jenis Pengeluaran** | **Biaya (Rp)** |
| 1 | Bahan Habis Pakai | 4,155,000 |
| 2 | Pelaratan Penunjang | 3,150,000 |
| 3 | Biaya Administrasi | 420,000 |
| 3 | Biaya Perjalanan | 600,000 |
| TOTAL | | 8,325,000 |

# Lampiran 3. Susunan Organisasi Tim Pelaksana dan Pembagian Tugas

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| No | Nama/ Nim | Program Studi | Bidang Ilmu | Alokasi Waktu (jam/minggu) | Uraian Tugas |
| 1. | Eca Maulina Nafisah (161331012) | D3 | T. Telekomunikasi | 10 jam | Mengkoneksikan sensor-sensor dan modul dengan mikrokontroler |
| 2. | Eca Maulina Nafisah (161331012) | D3 | T. Telekomunikasi | 10 jam | Pembuatan program modul GPS serta dan Modul WiFi |
| 3. | Eca Maulina Nafisah (161331012) | D3 | T. Telekomunikasi | 10 jam | Pembuatan program modul GPS serta dan Modul WiFi |
| 4. | Efrat Marciano (161331013) | D3 | T. Telekomunikasi | 10 jam | Programing aplikasi smartphone dan web |
| 5. | Efrat Marciano (161331013) | D3 | T. Telekomunikasi | 10 jam | Programing aplikasi smartphone dan web |
| 6. | Efrat Marciano (161331013) | D3 | T. Telekomunikasi | 8 jam | Pembuatan laporan progres, dan laporan akhir |

# Lampiran 4. Surat Pernyataan Ketua Pelaksana

SURAT PERNYATAAN KETUA PENELITI/PELAKSANA

Yang bertanda tangan di bawah ini:

Nama : Eca Maulina Nafisah

NIM : 161331012

Program Studi : D3 Teknik Telekomunikasi

Fakultas/Jurusan : Teknik Elektro

Dengan ini menyatakan bahwa usulan Proposal Tugas Akhir saya dengan judul :

“ SISTEM MONITORING KECEPATAN DAN POSISI KENDARAAN SEKITAR

BERBASIS ANDROID

(BAGIAN SENSOR KECEPATAN DAN GPS)”

yang diusulkan untuk tahun anggaran 2019 **bersifat** **original dan belum pernah dibiayai oleh lembaga atau sumber dana lain.**

Bilamana di kemudian hari ditemukan ketidaksesuaian dengan pernyataan ini, maka saya bersedia dituntut dan diproses sesuai dengan ketentuan yang berlaku dan mengembalikan seluruh biaya penelitian yang sudah diterima ke kas negara.

Demikian pernyataan ini dibuat dengan sesungguhnya dan dengan sebenar-benarnya.

Bandung,31 Januari 2019

Mengetahui, Yang menyatakan,

Ketua Jurusan Teknik Elektro,

Malayusfi,BSEE., M.Eng.NIP.Eca Maulina Nafisah

NIP. 195401011984031001 NIM.161331012

# Lampiran 5. Ilustrasi dan diagram blok

**1. Ilustrasi Sistem**











Sistem Monitoring Kecepatan Kendaraan Menggunakan Teknologi GPS yang Terintegrasi dengan Smartphone Melalui Web Server merupakan sebuah sistem yang mampu mengukur kecepatan dan menentukan posisi sebuah kendaraan di jalan raya kemudian membuatnya menjadi sebuah informasi digital yang dapat diakses melalui aplikasi smartphone dengan mudah dan cepat oleh sesama pengendara sehingga dapat memahami tingkat bahaya kondisi jalan disekitarnya dan memberi peringatan apabila ada pengendara yang melaju dengan kecepatan tinggi. Pada gambar 1.1 memperlihatkan ilustrasi dari sistem ini, yaitu menunjukkan seorang pengendara sedang melaju di jalan raya menggunakan sebuah mobil yang telah terpasang perangkat GPS dan sensor kecepatan yang akan mengukur kecepatan dan posisi pegendara. Kemudian hasilnya akan dikirimkan ke cloud atau web server dengan modul WiFi, kemudian pengendara lain dapat mengakses informasi-informasi tersebut melalui aplikasi smartphone menggunakan internet. Setiap saat sensor kecepatan dan GPS akan memberikan informasi yang berbeda sesuai kecepatan dan posisi mobil yang dikemudikan pengendar.

**2. Diagram Blok**



Sistem Monitoring Kecepatan Kendaraan Menggunakan Teknologi GPS yang Terintegrasi dengan Smartphone Melalui Web Server merupakan sebuah sistem yang mampu mengukur kecepatan dan menentukan posisi sebuah kendaraan di jalan raya kemudian membuatnya menjadi sebuah informasi digital yang dapat diakses melalui aplikasi smartphone dengan mudah dan cepat oleh sesama pengendara sehingga dapat memahami tingkat bahaya kondisi jalan disekitarnya dan memberi peringatan apabila ada pengendara yang melaju dengan kecepatan tinggi. Pada gambar 1.1 memperlihatkan ilustrasi dari sistem ini, yaitu menunjukkan seorang pengendara sedang melaju di jalan raya menggunakan sebuah mobil yang telah terpasang perangkat GPS dan sensor kecepatan yang akan mengukur kecepatan dan posisi pegendara. Kemudian hasilnya akan dikirimkan ke cloud atau web server dengan modul WiFi, kemudian pengendara lain dapat mengakses informasi-informasi tersebut melalui aplikasi smartphone menggunakan internet. Setiap saat sensor kecepatan dan GPS akan memberikan informasi yang berbeda sesuai kecepatan dan posisi mobil yang dikemudikan pengendara.