

# Applications linéaires

On désignera par  $\mathbb{K}$  l'ensemble  $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ .

## QCOP AL.1

Soient  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels. Soit  $u \in L(E, F)$ .

- ☐ Donner une condition nécessaire et suffisante d'injectivité de  $u$ .
- ✎ On suppose  $u$  injective. Soit  $\mathcal{F}$  une famille libre  $E$ . Montrer que  $u[\mathcal{F}]$  est libre dans  $F$ .
- ✎ Écrire la contraposée du résultat démontré.
- 👁 Le résultat est-il toujours vrai si  $u$  n'est plus supposée injective ?

## QCOP AL.2

Soit  $E$  un espace vectoriel. Soient  $u, v \in L(E)$ .

- ☐ (a) Définir les ensembles  $\text{Ker}(u)$  et  $\text{Im}(u)$ .
- (b) Quelle structure ont-ils par rapport à  $E$  ?
- ✎ Soit  $k \in \mathbb{N}$ . Compléter par un symbole «  $\subset$  » ou «  $\supset$  » et démontrer les inclusions :

$$\begin{aligned} &\text{Ker}(u^k) \dots \text{Ker}(u^{k+1}) \\ &\text{Im}(u^k) \dots \text{Im}(u^{k+1}). \end{aligned}$$

- ✎ Compléter par un symbole «  $\subset$  » ou «  $\supset$  » et démontrer les inclusions :

$$\begin{aligned} &\text{Ker}(u) \cap \text{Ker}(v) \dots \text{Ker}(u + v) \\ &\text{Im}(u) + \text{Im}(v) \dots \text{Im}(u + v). \end{aligned}$$

## QCOP AL.3

Soit  $E$  un espace vectoriel. Soit  $x \in E$ . Soit  $\lambda \in \mathbb{K}$ .

- ☐ Compléter :

$$\lambda x = 0_E \iff \dots$$

- ✎ Soit  $n \in \mathbb{N}^*$ . Soient  $a_0, \dots, a_n \in \mathbb{K}$ . Soit  $u \in L(E)$ . On note

$$P := \sum_{k=0}^n a_k X^k \text{ et } P(u) := \sum_{k=0}^n a_k u^k.$$

On suppose que  $u(x) = \lambda x$ .

- (a) Justifier que  $P(u) \in L(E)$ .
- (b) Montrer que

$$\forall k \in \mathbb{N}, u^k(x) = \lambda^k x.$$

- (c) En déduire que

$$(P(u))(x) = P(\lambda)x.$$

- (d) On suppose  $x \neq 0_E$ . Que dire si  $P(u) = 0_{L(E)}$  ?

#### QCOP AL.4

Soient  $E$  et  $F$  deux  $\mathbb{K}$ -espaces vectoriels. Soit  $u \in L(E, F)$ .

☐ Définir «  $u$  est une application linéaire de  $E$  dans  $F$  ».

☐ Soient  $x, y \in E$  avec  $y \neq 0_E$ . Soit  $\lambda \in \mathbb{K}$ .

Entourer les égalités vraies et rayer celles n'ayant pas de sens.

$$u(0_E) = 0_F \quad u^2(x) = u(x)^2 \quad u(\lambda y + x) = \lambda u(y) + u(x) \quad u(xy) = u(x)u(y).$$

✂ Que dire d'une application linéaire constante ?

#### QCOP AL.5

Soit  $E$  un espace vectoriel. Soient  $F$  et  $G$  deux sous-espaces vectoriels de  $E$  tels que

$$E = F \oplus G.$$

On note  $p$  le projecteur sur  $F$  parallèlement à  $G$ .

☐ Définir l'application  $p$ .

✂ Montrer que  $p \circ p = p$ .

✂ Montrer que  $E = \text{Ker}(p) \oplus \text{Im}(p)$ .

✂ (a) L'application  $-p$  est-elle un projecteur de  $E$  ?

(b) L'ensemble des projecteurs de  $E$  est-il un sous-espace vectoriel de  $L(E)$  ?

#### QCOP AL.6

Soit  $E$  un espace vectoriel. Soient  $F$  et  $G$  deux sous-espaces vectoriels de  $E$  tels que

$$E = F \oplus G.$$

On note  $s$  la symétrie par rapport à  $F$  parallèlement à  $G$ .

☐ Définir l'application  $s$ .

✂ Montrer que  $s \circ s = \text{Id}_E$ .

✂ Montrer que  $E = \text{Ker}(s - \text{Id}_E) \oplus \text{Ker}(s + \text{Id}_E)$ .

✂ (a) L'application  $0_{L(E)}$  est-elle une symétrie de  $E$  ?

(b) L'ensemble des symétries de  $E$  est-il un sous-espace vectoriel de  $L(E)$  ?

#### QCOP AL.7

Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel. Soit  $H \subset E$ .

☐ Donner la définition de «  $H$  est un hyperplan de  $E$  ».

✂ Soit  $\varphi \in L(E, \mathbb{K})$ . Montrer que  $\text{Ker}(\varphi)$  est un sous-espace vectoriel de  $E$ .

✂ Soient  $H_1$  et  $H_2$  deux hyperplans de  $E$ . Quelle structure a l'ensemble  $H_1 \cap H_2$  par rapport à  $E$  ?

👁 Montrer que les ensembles suivants sont des sous-espaces vectoriels d'espaces vectoriels que l'on précisera.

$$\left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x + y = 0 \right\}, \quad \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{cases} x + y - z = 0 \\ 3x + 2y = 0 \end{cases} \right\},$$

$$\left\{ (u_n)_n \in \mathbb{K}^{\mathbb{N}} \mid u_n \longrightarrow 0 \right\}, \quad \left\{ M \in M_n(\mathbb{K}) \mid \text{Tr}(M) = 0 \right\}.$$