# 安装

Mpu 6050 : X ，车头 z， 上

激光？

编码器？

# 说明

曲率： 编码器？ [ 30米 对应的 角度 ]

Fai= d yaw ; x const ??

Data =d fai / d x

水平： 【 垂直界面的 高度差，】

Roll

Data=轨距 \* sin (roll )

高低，轨向 积分了加速度

轨距 ，三角坑

速度，里程