最优化方法

课程报告

姓名: ____朱培懿____

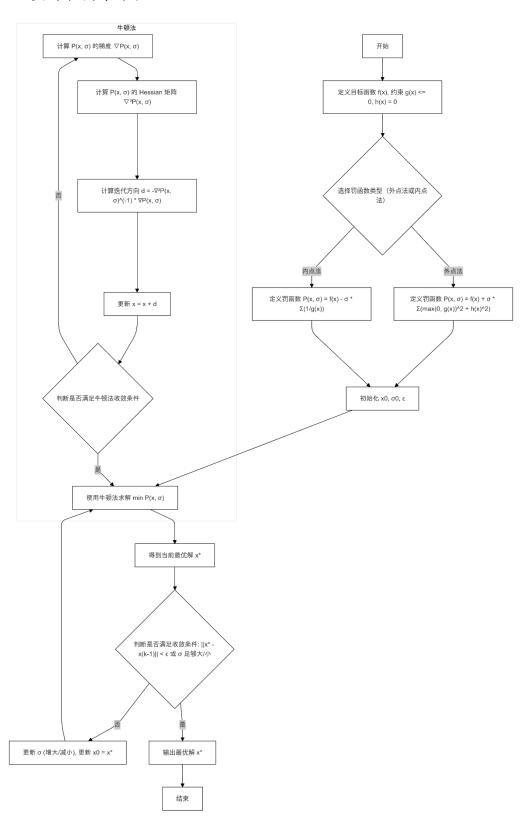
学号: <u>2023311810</u>

班级: 信息学部8班

哈尔滨工业大学(深圳) 2024.12

作业一

一、设计程序框图



二、求解程序

```
使用 Python 语言编写,程序如下:
import numpy as np
from scipy.optimize import minimize
def constrained_optimization(f, x0, g=[], h=[],
sigma0=1.0, epsilon=1e-6, max_iter=100):
   使用外点罚函数法和牛顿法求解约束优化问题
   Args:
      f: 目标函数
      x0:初始点
      g:不等式约束函数列表,每个函数表示一个 g(x) <= 0 的约
束
      h: 等式约束函数列表,每个函数表示一个 h(x) = 0 的约束
      sigma0:初始罚因子
      epsilon: 收敛精度
      max_iter: 最大迭代次数
   Returns:
      x_star: 最优解
   sigma = sigma0
   x_{prev} = x0
   def penalty_function(x, sigma):
      """外点罚函数"""
      penalty = 0
      for gi in g:
          penalty += \max(0, gi(x)) ** 2
      for hi in h:
          penalty += hi(x) ** 2
      return f(x) + sigma * penalty
   for i in range(max_iter):
      # 使用牛顿法求解无约束优化问题
      result = minimize(
          lambda x: penalty_function(x, sigma),
          x_prev,
          method="Newton-CG",
          jac=lambda x: approx_gradient(lambda x:
penalty_function(x, sigma), x),
```

```
hess=lambda x: approx_hessian(lambda x:
penalty_function(x, sigma), x),
       x_star = result.x
       # 判断收敛条件
       if np.linalg.norm(x_star - x_prev) < epsilon or</pre>
sigma > 1e10:
           print(f"迭代次数: {i+1}")
           return x_star
       # 更新罚因子和初始点
       sigma *= 10
       x_{prev} = x_{star}
   print(f"达到最大迭代次数 {max_iter}")
   return x_star
def approx_gradient(f, x, h=1e-5):
   """数值方法计算梯度"""
   grad = np.zeros_like(x)
   for i in range(len(x)):
       x_{plus} = x.copy()
       x_plus[i] += h
       x_{minus} = x.copy()
       x_minus[i] -= h
       grad[i] = (f(x_plus) - f(x_minus)) / (2 * h)
   return grad
def approx_hessian(f, x, h=1e-5):
   """数值方法计算 Hessian 矩阵"""
   n = len(x)
   hess = np.zeros((n, n))
   for i in range(n):
       for j in range(n):
           x_{pp} = x.copy()
           x_pp[i] += h
           x_pp[j] += h
           x_pm = x.copy()
           x_pm[i] += h
           x_pm[j] -= h
           x_mp = x.copy()
```

```
x_mp[i] = h
         x_mp[j] += h
         x_m = x.copy()
         x_mm[i] -= h
         x_mm[j] -= h
         hess[i, j] = (f(x_p) - f(x_m) - f(x_m) +
f(x_mm)) / (4 * h**2)
  return hess
#程序输入、输出说明:
# 输入:
# - f: 目标函数,接受一个 numpy 数组作为输入,返回一个标量
# - x0: 初始点. 一个 numpy 数组
# - g: 不等式约束函数列表, 每个函数接受一个 numpy 数组作为输
入, 返回一个标量, 默认为空列表
  - h: 等式约束函数列表, 每个函数接受一个 numpy 数组作为输入,
返回一个标量, 默认为空列表
  - sigma0:初始罚因子,一个标量, 默认为 1.0
  - epsilon: 收敛精度, 一个标量, 默认为 1e-6
  - max_iter: 最大迭代次数, 一个整数, 默认为 100
# 输出:
```

三、算例描述

为方便检验正确性,采用作业中的一道题作为算例:

- x_star: 最优解, 一个 numpy 数组

$$\begin{cases} \min \ f(\mathbf{x}) = (x_1 - \frac{9}{4})^2 + (x_2 - 2)^2 \\ s.t. \ x_2 - x_1^2 \ge 0 \\ x_1 + x_2 \le 6 \\ x_1, x_2 \ge 0 \end{cases}$$

```
# 定义目标函数
def f(x):
    return (x[0] - 9.0 / 4) ** 2 + (x[1] - 2) ** 2
```

```
# 定义不等式约束
def g1(x):
    return x[0] ** 2 - x[1]
```

def g2(x):

```
return x[0] + x[1] - 6
def g3(x):
    return -x[0]
def g4(x):
    return -x[1]
# 定义等式约束(无)
#初始点
x0 = np.array([0.0, 0.0])
# 调用函数求解
x_star = constrained_optimization(f, x0, [g1, g2, g3,
g4])
print("最优解:", x_star)
print("目标函数值:", f(x_star))
print("g1(x*):", g1(x_star))
print("g2(x*):", g2(x_star))
print("g3(x*):", g3(x_star))
print("g4(x*):", g4(x_star))
四、算例验证及论证说明
    运行程序得到输出结果如下:
迭代次数:7
最优解: [1.4999638 2.24989323]
目标函数值: 0.6250009332834441
g1(x*): -1.8398370307259881e-06
g2(x*): -2.2501429685492647
g3(x*): -1.4999637975757723
g4(x*): -2.249893233874963
作业中使用的数学方法如下:
```

1. 问题

$$\begin{cases} \min f(x) = \left(x_1 - \frac{9}{4}\right)^2 + (x_2 - 2)^2 \\ s.t. \ x_2 - x_1^2 \ge 0 \\ x_1 + x_2 \le 6 \\ x_1, x_2 \ge 0 \end{cases}$$

验证 $x^* = (1.5, 2.25)^T$ 是 K-T 点。

解:

$$\begin{cases} g_1(x) = x_1^2 - x_2 \\ g_2(x) = x_1 + x_2 - 6 \\ g_3(x) = -x_1 \\ g_4(x) = -x_2 \end{cases}$$

显然仅有 $g_1(x^*) = 0$, $I = \{1\}$, 计算梯度

$$\nabla f(\boldsymbol{x}) = \begin{bmatrix} 2x_1 - \frac{9}{2} \ 2x_2 - 4 \end{bmatrix}^T$$

$$\nabla g_1(\boldsymbol{x}) = \begin{bmatrix} 2x_1 \ -1 \end{bmatrix}^T$$

将 x^* 代入得

$$\begin{cases} -\frac{3}{2} + 3u_1 = 0 \\ \frac{1}{2} - u_1 = 0 \end{cases}$$

解得 $u_1 = \frac{1}{2} \ge 0$,故 $x^* = (1.5, 2.25)^T$ 是 K-T 点。

观察到,迭代收敛之后所得到的解与数学方法得到的解析解 [1.5, 2.25] 近似相同,可以认为程序正确完成了任务。

作业二

一、问题描述

大学生阶段是个人成长和发展的关键时期,面临着学业、社团活动、个人兴趣、社交、兼职、休息等多种任务和需求的竞争。如何合理分配有限的时间资源,以最大化个人效用,是每个大学生都需要面对的挑战。

具体来说,一个典型的大学生每天需要考虑以下几个方面的时间分配:

- 学习时间:包括上课、自习、完成作业、阅读文献等。学习时间直接影响学业成绩,是大学生最重要的任务之一。
- 社团活动时间:参加学生组织、社团活动可以提升个人能力、拓展人脉,但 也会占用一定的时间。
- 个人兴趣时间:发展个人兴趣爱好,如运动、音乐、阅读等,可以放松身心, 提升生活质量。
- 社交时间:与朋友、家人、同学的交流互动,是维持人际关系、获取情感支持的重要途径。
- 休息娱乐时间: 充足的睡眠和休息是保证身心健康、提高学习效率的基础。

这些不同的活动和任务之间存在着复杂的相互影响关系。例如,过多的学习时间可能会挤占休息时间,导致疲劳和效率下降;而过多的社交时间可能会影响学习成绩。此外,每个人的精力、能力和目标都不同,因此最优的时间分配方案也因人而异。因此,如何根据自身的实际情况,制定一个合理的时间分配方案,以最大化个人在学业、能力、身心健康等方面的综合收益,是一个值得深入研究的优化问题。

二、数学模型建立与描述

为了简化问题,我们假设一个大学生每天需要分配时间到以下五种活动:学习(x1)、社团活动(x2)、个人兴趣(x3)、社交(x4)和休息娱乐(x5)。

目标函数:

我们的目标是最大化个人效用 U,可以将其定义为各个活动带来的效用之和。假设每个活动的效用与其投入时间成正比,但由于边际效用递减,我们可以使用对数函数来表示这种关系:

U(x1, x2, x3, x4, x5) = w1*1n(x1+1) + w2*1n(x2+1) + w3*1n(x3+1) + w4*1n(x4+1) + w5*1n(x5+1)

其中, w1, w2, w3, w4, w5 分别代表各个活动的权重, 反映了它们对个人效用的相

对重要程度。这些权重可以根据个人的价值观和目标进行设定。例如,一个重视 学业的学生可能会将w1设置得较高。加1是为了避免对数函数在0处无定义。

约束条件:

时间约束:每天的总时间是有限的,x1+x2+x3+x4+x5=24

非负约束:每个活动的时间分配不能为负,x1>=0,x2>=0,x3>=0,x4>=0,x5>=0最低休息时间约束:为了保证身心健康,每天需要保证一定的最低休息时间,假设为 6 小时,x5>=6

综上,该优化问题可描述为:

$$\max U = w_1 \ln(x_1 + 1) + w_2 \ln(x_2 + 1) + w_3 \ln(x_3 + 1) + w_4 \ln(x_4 + 1) + w_5 \ln(x_5 + 1)$$

$$s.t.\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 + x_5 = 24 \\ x_5 \ge 6 \\ x_1, x_2, x_3, x_4, x_5 \ge 0 \end{cases}$$

三、求解方法与求解过程

这是一个带约束的非线性规划问题,我们可以使用拉格朗日乘子法结合数值 优化方法进行求解。

构建拉格朗日函数:

 $L(x1, x2, x3, x4, x5, \lambda, \mu) = w1*ln(x1+1) + w2*ln(x2+1) + w3*ln(x3+1) + w4*ln(x4+1) + w5*ln(x5+1) - \lambda (x1+x2+x3+x4+x5-24) - \mu (6-x5)$

分别求解偏导数并令其等于 0, 注意 μ =0 (x5>6 时)。由于方程组是非线性的,难以直接求得解析解,我们可以使用数值优化方法,例如梯度下降法或牛顿法,结合编程工具(如 Python 的 SciPy 库)进行迭代求解。

设定参数:

假设一个重视学业和个人发展的学生,可以将权重设置为w1=0.4, w2=0.1, w3=0.2, w4=0.1, w5=0.2

使用 Python 进行求解:

```
import numpy as np
from scipy.optimize import minimize
```

```
# 定义目标函数
def objective(x, w):
    return -(
        w[0] * np.log(x[0] + 1)
        + w[1] * np.log(x[1] + 1)
        + w[2] * np.log(x[2] + 1)
        + w[3] * np.log(x[3] + 1)
```

```
+ w[4] * np.log(x[4] + 1)
   )
# 定义约束条件
def constraint1(x):
   return x[0] + x[1] + x[2] + x[3] + x[4] - 24
def constraint2(x):
   return x[4] - 6
# 设定权重
W = [0.4, 0.1, 0.2, 0.1, 0.2]
# 设定初始值
x0 = [4.8, 4.8, 4.8, 4.8, 4.8]
# 定义约束条件类型和边界
con1 = {"type": "eq", "fun": constraint1}
con2 = {"type": "ineq", "fun": constraint2}
cons = [con1, con2]
bnds = [(0, 24), (0, 24), (0, 24), (0, 24), (0, 24)]
# 使用 minimize 函数求解
solution = minimize(
   objective, x0, args=(w,), method="SLSQP",
bounds=bnds, constraints=cons
# 打印结果
print(solution)
四、结果讨论与分析
   运行程序,获得输出结果如下:
message: Optimization terminated successfully
success: True
 status: 0
    fun: -1.8915986277783705
     x: [ 9.973e+00 1.738e+00 4.550e+00 1.738e+00 6.000e+00]
    nit: 7
    jac: [-3.645e-02 -3.652e-02 -3.603e-02 -3.652e-02 -2.857e-02]
```

nfev: 42

njev: 7

结果分析:

- 学习时间占比最高:在给定的权重下,学习时间占据了最大比例,约为 9.973 小时,这与我们设定的学生重视学业的假设相符。

- 休息时间得到保障:优化结果显示休息时间为6小时,满足设定的约束条件。
- 各项活动均有涉及: 尽管学习时间占比最高,但其他活动也都有一定的时间 分配,这表明一个平衡的生活方式有助于提升整体效用。
- 权重的影响:不同的权重设置会导致不同的最优解。例如,本例中社团活动和社交的权重值相同,得到的分配时间也相同。这说明该模型可以根据个人的实际情况进行调整,从而得到个性化的时间管理方案。

模型局限性:

- 效用函数的简化:我们使用对数函数来表示效用,这是一种简化的假设。实际上,不同活动的效用函数可能更加复杂,而且不同活动之间可能存在相互影响。
- 权重的确定:权重的设定具有一定的主观性,如何准确地量化不同活动的相对重要程度是一个挑战。
- 动态变化:大学生的时间管理需求可能会随着学期、考试周等因素发生变化, 而该模型是一个静态模型,没有考虑这些动态变化。
- 个体差异:模型的求解结果是基于平均情况的,没有考虑个体在精力、学习效率等方面的差异。

模型改进方向:

- 引入更复杂的效用函数:可以考虑使用其他类型的函数,如二次函数,或者引入交叉项来表示不同活动之间的相互影响。
- 使用问卷调查等方法确定权重: 可以通过问卷调查等方式, 收集更多学生的数据, 从而更准确地估计权重参数。
- 建立动态模型:可以将时间划分为更小的单位,例如周或月,并考虑不同时间段的任务和需求变化,建立动态优化模型。
- 考虑个体差异:可以引入更多变量来描述学生的个体特征,例如学习效率、 精力水平等,从而得到更精细化的时间管理方案。

总结:

本案例展示了如何将一个实际生活中的问题转化为数学优化问题,并使用最优化方法进行求解。尽管模型存在一定的局限性,但它为大学生时间管理提供了一个有益的参考框架。通过调整模型参数和约束条件,可以得到个性化的时间分配方案,从而帮助大学生更有效地利用时间,实现个人目标。同时,该案例也说

明了最优化方法在解决实际问题中的应用价值,以及不断改进模型以提高其准确性和实用性的重要性。