

ANAHTARLAMALI DC/DC ÇEVİRİCİLER

EN BASİT DC/DC ÇEVİRİCİ

(Bu konu derste tahtaya yazılarak anlatılmıştır.)

ALÇALTICI (BUCK)

(Bu konu derste tahtaya yazılarak anlatıldığı için burada yalnız devresi ve formülleri verilmiştir.)

Endüktans akımı sürekliyse:

$$\boxed{V_{\zeta} = DV_d}, \quad \boxed{I_{\zeta} = \frac{1}{D} I_d}, \quad \boxed{\frac{\Delta v_{\zeta}}{V_{\zeta}} = \frac{T_a^2 (1-D)}{8LC} = \frac{\pi^2}{2} (1-D) \left(\frac{f_c}{f_a} \right)^2}, \quad \boxed{f_a = \frac{1}{T_a}}, \quad \boxed{f_c = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}}.$$

Endüktans akımının süreklilik sınırı:

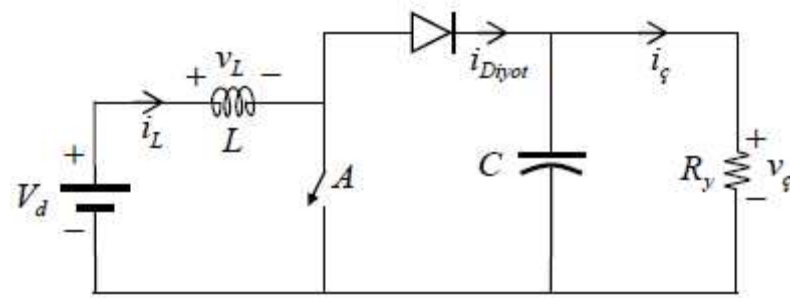
Kondansatör akımı ortalaması sıfır olduğu için süreklilik sınırındaki endüktans akımının ortalama değeri, o durumdaki ortalama çıkış akımına eşittir:

$$\boxed{I^{ss} = \frac{T_a V_d}{2L} D(1-D)} \quad \text{Bu değer } D \text{ 'ye bağlı olup, en büyük değerini } D = 0,5 \text{ için alır:}$$
$$\boxed{I_{\max}^{ss} = \frac{T_a V_d}{8L}}$$

Endüktans akımı kesikliyse

$$\boxed{V_{\zeta} = \frac{D}{D + \Delta_1} V_d}, \quad \boxed{I_{\zeta} = \frac{D + \Delta_1}{D} I_d}, \quad \boxed{\Delta_1 = \frac{2LI_{\zeta}}{T_a V_d D} = \frac{I_{\zeta}}{4I_{\max}^{ss} D}}$$

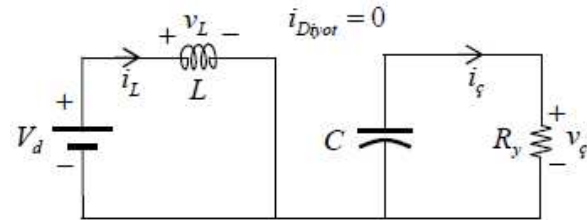
YÜKSELTİCİ (BOAST)



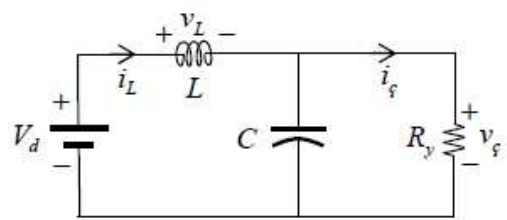
i_L , i_{ζ} ve v_{ζ} 'nin ortalamaları sırasıyla I_d , I_{ζ} ve V_{ζ} .

Endüktans akımı sürekliyse:

A anahtarının iletim ve kesim durumları için devrenin eşdeğerleri ayrı ayrı şöyledir:



A anahtarı iletimdeyken devrenin eşdeğeri



A anahtarı kesimdeyken devrenin eşdeğeri

Anahtar iletimdeyken $v_L = V_d$, kesimdeyken ise $v_L = V_d - v_\varsigma \approx V_d - V_\varsigma$ olur. Devrenin yükseltici olduğu, yani $V_d - V_\varsigma < 0$ olduğu hesapla gösterilecektir. Dönüşüm formülleri, endüktans geriliminin (v_L) ortalamasının sıfır olmasından faydalanılarak bulunacaktır:

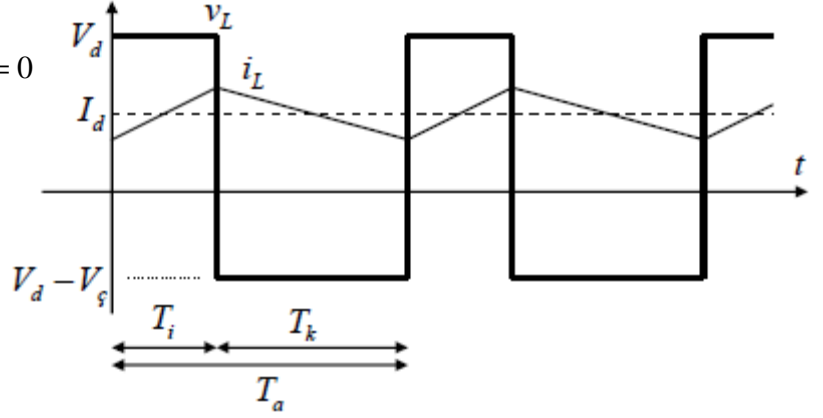
$$v_L \text{ ortalaması: } \frac{V_d T_i + (V_d - V_\varsigma) T_k}{T_a} = 0$$

$$\rightarrow V_d D + (V_d - V_\varsigma)(1 - D) = 0$$

$$\rightarrow V_\varsigma = \frac{1}{1 - D} V_d$$

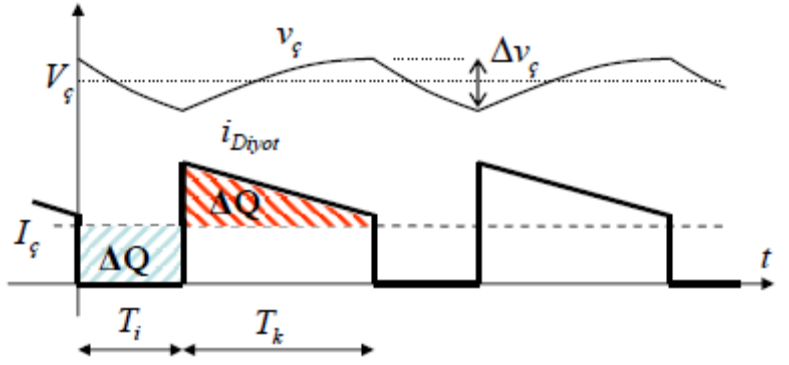
Giriş ve çıkış güçleri eşit olduğu için

$$I_\varsigma = (1 - D) I_d$$



Çıkış gerilimindeki dalgalılık oranı ise şöyle bulunur:

Kondansatör akımı ortalaması sıfır olduğu için, diyot akımının (i_{Diyot}) ortalaması I_ς 'dir. $i_\varsigma \approx I_\varsigma$ sabit olarak düşünersek, $i_{Diyot} - I_\varsigma$ tamamen kondansatör üzerinden geçiyor gibi düşünmüş oluruz. Bu akım pozitif ($i_{Diyot} > I_\varsigma$) ise kondansatör dolmakta, negatif ($i_{Diyot} < I_\varsigma$) ise boşalmaktadır.



Kondansatör gerilimi aynı zamanda v_ς olup, şekilde gösterildiği gibi dalgalanır. Kondansatör akımı ortalaması sıfır olduğu için, şekilde ortalamanın üstündeki veya altındaki ΔQ yük integralleri (alanları) eşittir. Buna göre

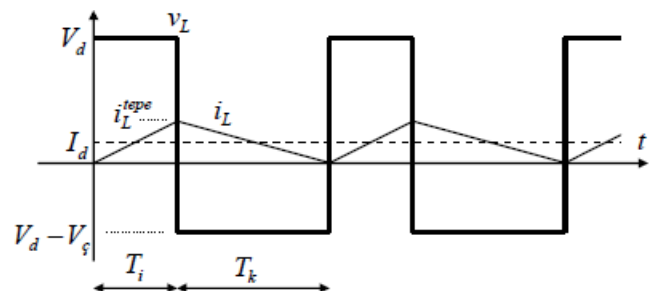
$$\Delta Q = T_i I_\varsigma = D T_a I_\varsigma$$

$$\Delta v_\varsigma = \frac{1}{C} \int_{\text{bir iletim boyunca}} (i_{Diyot} - I_\varsigma) dt = \frac{\Delta Q}{C} = \frac{D T_a}{C} I_\varsigma = \frac{D T_a}{R_y C} V_\varsigma$$

Çıkış gerilimindeki dalgalılık oranı: $\frac{\Delta v_\varsigma}{V_\varsigma} = \frac{D T_a}{R_y C}$ ($\tau = R_y C$ gösterimi de kullanılabilir.)

Endüktans akımının süreklilik sınırı:

A iletimdeyken endüktans akımı i_L artar, kesimdeyken azalır. Ortalama akım küçük, veya kesim süresi uzunsa i_L sifıra kadar düşer. Bu, ortalama endüktans akımının süreklilik sınırıdır. Endüktans akımı giriş akımına eşittir. Dolayısıyla bu durumdaki



ortalama giriş akımından ortalama çıkış akımını bulursak, endüktans akımının süreklilik sınırındaki çıkış akımı olarak tanımladığımız I_{ϕ}^{ss} bulunur. i_L 'nin sürekli durumundaki dönüştürme oranı, sınır durumunda da geçerlidir. Şekildeki i_L 'nin ortalama değeri $i_L^{tepe}/2$ olduğundan,

$$I_{\phi}^{ss} = (1-D) \frac{i_L^{tepe}}{2}$$

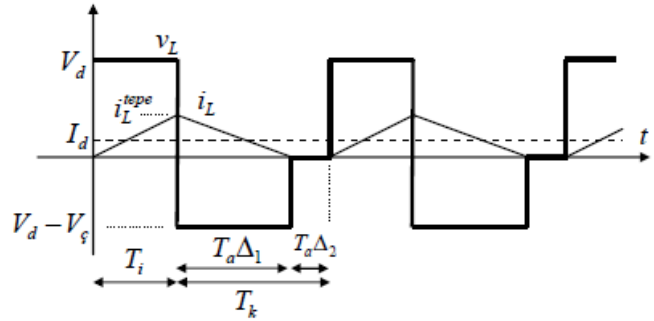
$$i_L^{tepe} = \frac{1}{L} \int_{\text{bir iletim boyuncası}} v_L dt = \frac{V_d T_i}{L} = \frac{V_d D T_a}{L}$$

$$I_{\phi}^{ss} = \frac{T_a V_d}{2L} D(1-D) \text{ bulunur.}$$

Endüktans akımı kesikliyse

Yük direnci çok büyütülür veya görev oranı D çok azaltılırsa anahtar kesimdeyken endüktans akımı tamamen sıfırlanır ve bir süre kesik (sıfır) kalır. Bu durumda yandaki şekilde görülen v_L 'nin ortalaması yine sıfırdır:

$$\frac{V_d T_i + (V_d - V_{\phi}) T_a \Delta_1 + 0 \cdot T_a \Delta_2}{T_a} = 0$$



Buradan dönüşüm formülleri elde edilir:

$$V_{\phi} = \frac{D + \Delta_1}{\Delta_1} V_d, \quad I_{\phi} = \frac{\Delta_1}{D + \Delta_1} I_d$$

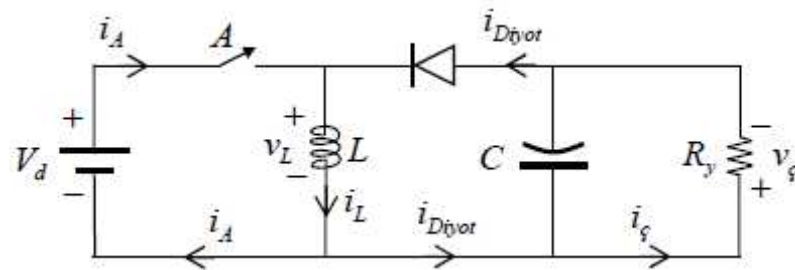
Δ_1 değerini bulmak için, i_L ortalamasının (şekildeki bir üçgenin alanı / T_a) I_d olmasını ve akım dönüşüm formülünü kullanırız:

$$I_d = \frac{1}{2T_a} i_L^{tepe} (D + \Delta_1) T_a = \frac{D + \Delta_1}{\Delta_1} I_{\phi} \rightarrow \Delta_1 = \frac{2I_{\phi}}{i_L^{tepe}}$$

Az önceki gibi anahtarın iletimde olduğu bir süre boyunca v_L 'nin integrali / L 'den

$$i_L^{tepe} = \frac{V_d D T_a}{L} \text{ bulunup yerine yazılırsa: } \Delta_1 = \frac{2L}{T_a V_d D} I_{\phi} \text{ bulunur.}$$

ALÇALTICI - YÜKSELTİCİ (BUCK/BOAST)

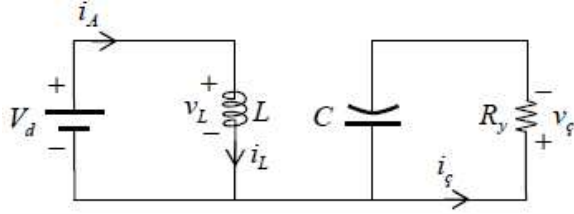


i_A , i_{ϕ} ve v_{ϕ} 'nin ortalamaları sırasıyla I_d , I_{ϕ} ve V_{ϕ} .

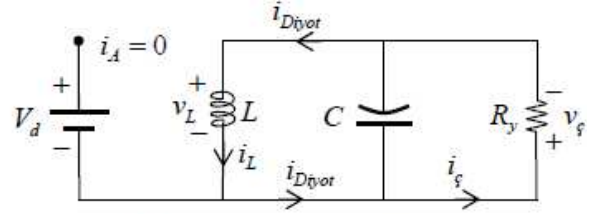
Çıkış kutuplarının ters tanımlandığına dikkat ediniz.

Endüktans akımı sürekliyse:

A anahtarının iletim ve kesim durumları için devrenin eşdeğerleri ayrı ayrı şöyledir:



A iletimdeyken devrenin eşdeğeri



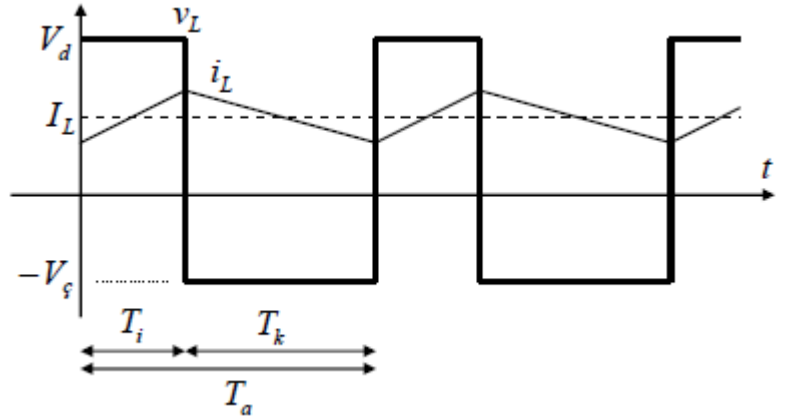
Açaltıcı / Yükseltici DC/DC Çevirici

Anahtar iletimdeyken $v_L = V_d$, kesimdeyken ise $v_L = -v_ç \approx -V_ç$ olur. Dönüşüm formülleri, endüktans geriliminin (v_L) ortalamasının sıfır olmasından faydalanılarak bulunacaktır:

$$v_L \text{ ortalaması: } \frac{V_d T_i - V_ç T_k}{T_a} = 0$$

$$\Rightarrow V_d D - V_ç (1 - D) = 0$$

$$\Rightarrow V_ç = \frac{D}{1 - D} V_d$$

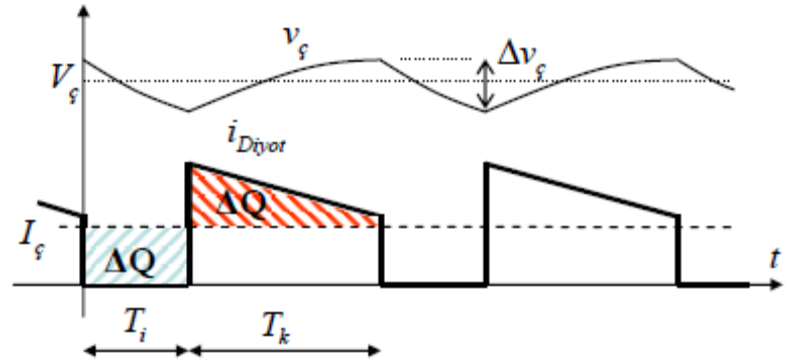


Giriş ve çıkış güçlerinin eşit olduğu için

$$I_ç = \frac{1 - D}{D} I_d$$

Çıkış gerilimindeki dalgalılık oranı ise şöyle bulunur:

Kondansatör akımı ortalaması sıfır olduğu için, diyot akımının (i_{Diyot}) ortalaması $I_ç$ 'dir. $i_ç \approx I_ç$ sabit olarak düşünersek, $i_{Diyot} - I_ç$ tamamen kondansatör üzerinden geçiyor gibi düşünmüş oluruz. Bu akım pozitif ($i_{Diyot} > I_ç$) ise kondansatör dolmakta, negatif ($i_{Diyot} < I_ç$) ise boşalmaktadır (kondansatörün kutupları da çıkışınki gibi tanımlı). Kondansatör gerilimi aynı zamanda $v_ç$ olup, şekilde gösterildiği gibi dalgalanır.



Kondansatör akımı ortalaması sıfır olduğu için, şekilde ortalamanın üstündeki veya altındaki ΔQ yük integralleri (alanları) eşittir. Buna göre

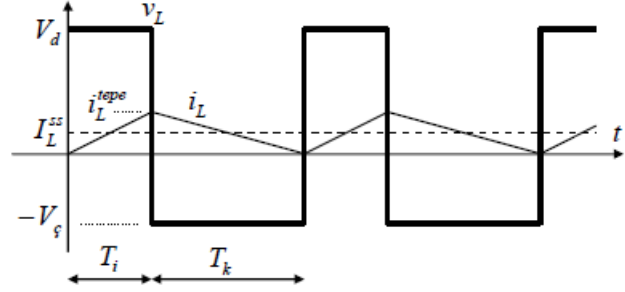
$$\Delta Q = T_i I_ç = D T_a I_ç$$

$$\Delta v_ç = \frac{1}{C} \int_{\text{bir iletim boyunca}} (i_{Diyot} - I_ç) dt = \frac{\Delta Q}{C} = \frac{D T_a}{C} I_ç = \frac{D T_a}{R_y C} V_ç$$

Çıkış gerilimindeki dalgalılık oranı: $\boxed{\frac{\Delta v_{\zeta}}{V_{\zeta}} = \frac{DT_a}{R_y C}}$ ($\tau = R_y C$ gösterimi de kullanılabilir.)

Endüktans akımının süreklilik sınırı:

A iletimdeyken endüktans akımı i_L artar, kesimdeyken azalır. Ortalama akım küçük, veya kesim süresi uzunsa i_L sıfıra kadar düşer. Bu, ortalama endüktans akımının süreklilik sınırındır. i_{Diyot} ve i_A akımlarının ortalamalarının sırasıyla I_{ζ} ve I_d olduğu dikkate alınırsa, endüktans akımının ortalamasının $I_L = I_d + I_{\zeta}$ olduğu görülür.



Dönüşüm formülünü de kullanarak süreklilik sınırındaki ortalama endüktans akımı $I_L^{ss} = \frac{D}{1-D} I_{\zeta}^{ss} + I_{\zeta}^{ss} = \frac{1}{1-D} I_{\zeta}^{ss}$ değerinden ortalama çıkış akımını bulursak, endüktans akımının süreklilik sınırındaki çıkış akımı olarak tanımladığımız I_{ζ}^{ss} bulunur. i_L 'nin sürekli durumdaki dönüştürme formülü, sınır durumunda da geçerli olduğu için bu işlemde kullanılmıştır. Şekildeki i_L 'nin ortalama değeri $i_L^{tepe}/2$ ve

$$i_L^{tepe} = \frac{1}{L} \int_{\text{bir iletim boyunca}} v_L dt = \frac{V_d T_i}{L} = \frac{V_d D T_a}{L} \text{ olduğundan}$$

$$I_L^{ss} = \frac{T_a V_d}{2L} D = \frac{1}{1-D} I_{\zeta}^{ss}$$

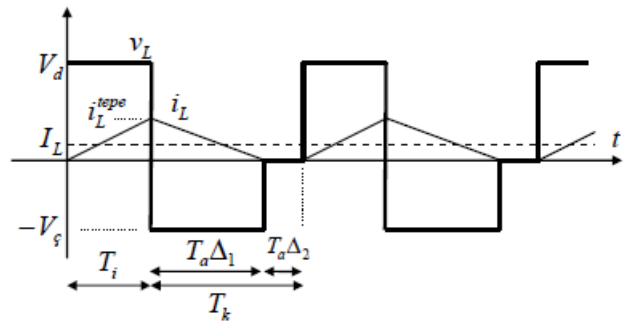
buradan da

$$\boxed{I_{\zeta}^{ss} = \frac{T_a V_d}{2L} D(1-D)} \text{ bulunur.}$$

Endüktans akımı kesikliyse

Yük direnci çok büyütülür veya görev oranı D çok azaltılırsa, anahtar kesimdeyken endüktans akımı tamamen sıfırlanır ve bir süre kesik (sıfır) kalır. Bu durumda yandaki şekilde görülen v_L 'nin ortalaması yine sıfırdır:

$$\frac{V_d T_i - V_{\zeta} T_a \Delta_1 + 0 \cdot T_a \Delta_2}{T_a} = 0$$



Buradan dönüşüm formülleri elde edilir:

$$\boxed{V_{\zeta} = \frac{D}{\Delta_1} V_d}, \quad \boxed{I_{\zeta} = \frac{\Delta_1}{D} I_d}$$

Δ_1 değerini bulmak için, i_L ortalamasının (şekildeki bir üçgenin alanı / T_a), $I_L = I_d + I_{\zeta}$ olmasını ve akım dönüşüm formülünü kullanınız:

$$I_L = \frac{D}{\Delta_1} I_{\zeta} + I_{\zeta} = \frac{D + \Delta_1}{\Delta_1} I_{\zeta}$$

$$I_L = \frac{1}{2T_a} i_L^{tepe} (D + \Delta_1) T_a = \frac{D + \Delta_1}{\Delta_1} I_\zeta \rightarrow \Delta_1 = \frac{2I_\zeta}{i_L^{tepe}}$$

Az önceki gibi anahtarın iletimde olduğu bir süre boyunca v_L 'nin integrali / L 'den

$i_L^{tepe} = \frac{V_d D T_a}{L}$ bulunup yerine yazılarak:

$$\Delta_1 = \frac{2L}{T_a V_d D} I_\zeta \quad \text{bulunur.}$$

SORU ÇÖZÜMLERİ

Derste anlatılan devreler için formüller	I_ζ^{ss}	i_L sürekliyse		i_L kesikliyse	
		V_ζ/V_d	$\Delta v_\zeta/V_\zeta$	Δ_1	V_ζ/V_d
Alçaltıcı	$\frac{V_d T_a}{2L} D(1-D)$	D	$\frac{T_a^2(1-D)}{8LC}$	$\frac{2LI_\zeta}{T_a V_d D}$	$\frac{D}{D + \Delta_1}$
Yükseltici		$\frac{1}{1-D}$	$\frac{DT_a}{R_y C}$		$\frac{D + \Delta_1}{\Delta_1}$
Alçaltıcı - Yükseltici		$\frac{D}{1-D}$	$\frac{DT_a}{R_y C}$		$\frac{D}{\Delta_1}$

Soru:

Alçaltıcı devrede $L = 5 \text{ mH}$, $C = 100 \mu\text{F}$, $R_y = 20 \Omega$, $V_d = 60 \text{ V}$, $D = 0,4$, $f_a = 1 \text{ kHz}$ olduğuna göre çıkış gerilimini, akımını ve ortalama giriş gücünü bulunuz. i_L kesikli değilse $\Delta v_\zeta/V_\zeta$ 'yi de bulunuz.

Çözüm:

$$T_a = \frac{1}{1 \text{ kHz}} = 1 \text{ ms}, \quad I_\zeta^{ss} = \frac{60 \text{ V} \times 10^{-3} \text{ s}}{2 \times 5 \times 10^{-3} \text{ H}} \times 0,4 \times (1 - 0,4) = 1,44 \text{ A} = I_\zeta^{ss}$$

i_L 'nin sürekli olduğu varsayımına göre çıkış gerilimi: $V_\zeta' = 0,4 \times 60 \text{ V} = 24 \text{ V}$,

akımı: $I_\zeta' = \frac{24 \text{ V}}{20 \Omega} = 1,2 \text{ A} < I_\zeta^{ss}$ olduğu için varsayımın doğru olamayacağı anlaşılır. Çünkü

çıkış akımı I_ζ^{ss} 'den büyükse i_L sürekli olur. Yani burada i_L kesiklidir. Öyleyse:

$$V_\zeta = \frac{0,4}{0,4 + \Delta_1} \times 60 \text{ V} = \frac{24 \text{ V}}{0,4 + \Delta_1} \rightarrow I_\zeta = \frac{1}{20 \Omega} \cdot \frac{24 \text{ V}}{0,4 + \Delta_1} = \frac{1,2 \text{ A}}{0,4 + \Delta_1}$$

Diğer yandan

$$\Delta_1 = \frac{2 \times 5 \times 10^{-3} \text{ H}}{10^{-3} \text{ s} \times 60 \text{ V} \times 0,4} \times I_\zeta = 0,4167 \text{ A}^{-1} \times I_\zeta. \quad \text{Yukarıda yerine yazılırsa:}$$

$$I_\zeta = \frac{1,2 \text{ A}}{0,4 + (0,4167 \text{ A}^{-1} \times I_\zeta)} \rightarrow (0,4167 \text{ A}^{-1}) I_\zeta^2 + 0,4 I_\zeta - 1,2 \text{ A} = 0 \quad \text{denkleminin pozitif}$$

kökü çıkış akımıdır: $I_\zeta = 1,284 \text{ A}$ Ayrıca $\Delta_1 = 0,4167 \text{ A}^{-1} \times 1,284 \text{ A} = 0,535$ olduğundan

$$\text{çıkış gerilimi: } V_\zeta = \frac{0,4}{0,4 + 0,535} \times 60 \text{ V} = 25,7 \text{ V} = V_\zeta$$

Elemanlar ideal varsayıldığı için ortalama giriş gücü, çıkış gücüne eşittir: $P = 25,7 \text{ V} \times 1,284 \text{ A}$

$$\boxed{P = 32,95 \text{ W}}$$

Soru:

Yükseltici devrenin $V_d = 12 \text{ V}$ ve $f_a = 1 \text{ kHz}$ anahtarlama frekansı ile, $V_\varsigma = 48 \text{ V}$ çıkış geriliminde $P = 24 \text{ W}$ çıkış gücünü i_L sürekli olacak şekilde verebilmesi için gereken en küçük endüktansı ve bu yük için $\Delta v_\varsigma / V_\varsigma \leq \%2$ şartını sağlayan en küçük kapasitansı bulunuz.

Çözüm:

$$T_a = \frac{1}{1 \text{ kHz}} = 1 \text{ ms}, \quad \frac{48}{12} = 4 = \frac{1}{1-D} \rightarrow D = 0,75 \quad (i_L \text{ 'nin sürekli olduğu verilmiş})$$

$$I_\varsigma = \frac{24 \text{ W}}{48 \text{ V}} = 0,5 \text{ A} \geq I_\varsigma^{ss} = \frac{12 \text{ V} \times 10^{-3} \text{ s}}{2 \times L} \times 0,75 \times (1 - 0,75) = \frac{1,125 \times 10^{-3} \text{ Vs}}{L} \leq 0,5 \text{ A}$$

$$L \geq \frac{1,125 \times 10^{-3} \text{ Vs}}{0,5 \text{ A}} = 2,25 \text{ mH} \leq L \text{ Yani endüktans en az } \boxed{L = 2,25 \text{ mH}} \text{ olmalıdır.}$$

$$\text{Bu yük için } R_y = \frac{48 \text{ V}}{0,5 \text{ A}} = 96 \Omega \rightarrow \Delta v_\varsigma / V_\varsigma = \frac{0,75 \times 10^{-3} \text{ s}}{96 \Omega \times C} = \frac{7,8125 \mu\text{F}}{C} \leq 0,02 \text{ isteniyor.}$$

$$C \geq \frac{7,8125 \mu\text{F}}{0,02} = 391 \mu\text{F} \text{ Yani kapasitans en az } \boxed{C = 391 \mu\text{F}} \text{ olmalıdır.}$$

Soru:

Yükseltici devrede $L = 1,2 \text{ mH}$, $C = 470 \mu\text{F}$, $R_y = 20 \Omega$, $V_d = 24 \text{ V}$, $V_\varsigma = 60 \text{ V}$, $f_a = 1 \text{ kHz}$ olduğuna göre çıkış akımını, çıkış gücünü, çalışma oranını (D) ve ortalama giriş akımını bulunuz. i_L kesikli değilse $\Delta v_\varsigma / V_\varsigma$ 'yi de bulunuz.

Çözüm:

$$T_a = \frac{1}{1 \text{ kHz}} = 1 \text{ ms}. \quad \frac{60 \text{ V}}{20 \Omega} = \boxed{I_\varsigma = 3 \text{ A}} \rightarrow 60 \text{ V} \times 3 \text{ A} = \boxed{P = 180 \text{ W}}$$

$$i_L \text{ sürekli varsayılrsa: } \frac{60}{24} = 2,5 = \frac{1}{1-D'} \rightarrow D' = 0,6$$

$$\Rightarrow I_\varsigma^{ss} = \frac{24 \text{ V} \times 10^{-3} \text{ s}}{2 \times 1,2 \times 10^{-3} \text{ H}} \times 0,6 \times (1 - 0,6) = 2,4 \text{ A} = I_\varsigma^{ss} < I_\varsigma = 3 \text{ A} \text{ Demek ki varsayımımız}$$

$$\text{doğru, } i_L \text{ sürekli. } D' = \boxed{D = 0,6}$$

$$3 \text{ A} = (1 - 0,6) I_d \rightarrow \boxed{I_d = 7,5 \text{ A}} \quad (\text{Sağlaması: } 24 \text{ V} \times 7,5 \text{ A} = 180 \text{ W} = P)$$

$$\Delta v_\varsigma / V_\varsigma = \frac{0,6 \times 10^{-3} \text{ s}}{20 \Omega \times 470 \mu\text{F}} = 0,064 = \boxed{\Delta v_\varsigma / V_\varsigma = \%6,4}$$

Soru:

Alçaltıcı-yükseltici devrede $L = 1,5 \text{ mH}$, $C = 220 \mu\text{F}$, $R_y = 35 \Omega$, $V_d = 40 \text{ V}$, $D = 0,3$, $f_a = 5 \text{ kHz}$ olduğuna göre çıkış gerilimi, akımı ve gücünü, ve ortalama giriş akımını bulunuz. Çıkış gerilimindeki dalgalılık oranının $\Delta v_\varsigma / V_\varsigma \leq \%1$ olup olmadığını söylemek için veriler yeterli midir? Yetersizse neden? Yeterliyse söyleyiniz.

Çözüm:

$$T_a = \frac{1}{5 \text{ kHz}} = 2 \times 10^{-4} \text{ s}, \quad I_{\zeta}^{ss} = \frac{40 \text{ V} \times 2 \times 10^{-4} \text{ s}}{2 \times 1,5 \times 10^{-3} \text{ H}} \times 0,3 \times (1 - 0,3) = 0,56 \text{ A} = I_{\zeta}^{ss}$$

$$i_L \text{ 'nin sürekli olduğu varsayımına göre çıkış gerilimi: } V_{\zeta}' = \frac{0,3}{1 - 0,3} \times 40 \text{ V} = 17,14 \text{ V},$$

$$\text{akımı: } I_{\zeta}' = \frac{17,14 \text{ V}}{35 \Omega} = 0,49 \text{ A} < I_{\zeta}^{ss} \text{ olduğu için varsayımın doğru olamayacağı anlaşılır. Çünkü}$$

çıkış akımı I_{ζ}^{ss} 'den büyükse i_L sürekli olur. Yani burada i_L kesiklidir. Öyleyse:

$$V_{\zeta} = \frac{0,3}{\Delta_1} \times 40 \text{ V} = \frac{12 \text{ V}}{\Delta_1} \quad \rightarrow \quad I_{\zeta} = \frac{1}{35 \Omega} \cdot \frac{12 \text{ V}}{\Delta_1} = \frac{0,343 \text{ A}}{\Delta_1}$$

Diğer yandan

$$\Delta_1 = \frac{2 \times 1,5 \times 10^{-3} \text{ H}}{2 \times 10^{-4} \text{ s} \times 40 \text{ V} \times 0,3} \times I_{\zeta} = 1,25 \text{ A}^{-1} \times I_{\zeta}. \text{ Yukarıda yerine yazılırsa:}$$

$$I_{\zeta} = \frac{0,343 \text{ A}}{(1,25 \text{ A}^{-1} \times I_{\zeta})} \quad \rightarrow \quad I_{\zeta}^2 = 0,2743 \text{ A}^2. \text{ Bunun pozitif kökü çıkış akımıdır: } \boxed{I_{\zeta} = 0,524 \text{ A}}$$

Ayrıca $\Delta_1 = 1,25 \text{ A}^{-1} \times 0,524 \text{ A} = 0,655$ olduğundan çıkış gerilimi:

$$V_{\zeta} = \frac{0,3}{0,655} \times 40 \text{ V} = \boxed{18,33 \text{ V} = V_{\zeta}}$$

$$\text{Çıkış gücü } P = 18,33 \text{ V} \times 0,524 \text{ A} = \boxed{P = 9,60 \text{ W}}$$

Elemanlar ideal varsayıldığı için ortalama giriş gücü, çıkış gücüne eşittir:

$$P = 9,60 \text{ W} = 40 \text{ V} \times I_d \quad \rightarrow \quad \text{Ortalama giriş akımı: } \boxed{I_d = 0,240 \text{ A}}$$

$$\text{Eğer } i_L \text{ sürekli olsaydı } \Delta v_{\zeta} / V_{\zeta} = \frac{0,3 \times 2 \times 10^{-4} \text{ s}}{35 \Omega \times 220 \times 10^{-6} \text{ F}} = 0,0078 = \%0,78 \text{ olurdu. } i_L \text{ kesikli}$$

olduğu için $\Delta v_{\zeta} / V_{\zeta}$ bundan daha da küçüktür: $\Delta v_{\zeta} / V_{\zeta} \leq \%0,78$

Bu yüzden $\Delta v_{\zeta} / V_{\zeta} \leq \%1$ olduğunu söyleyebiliriz.

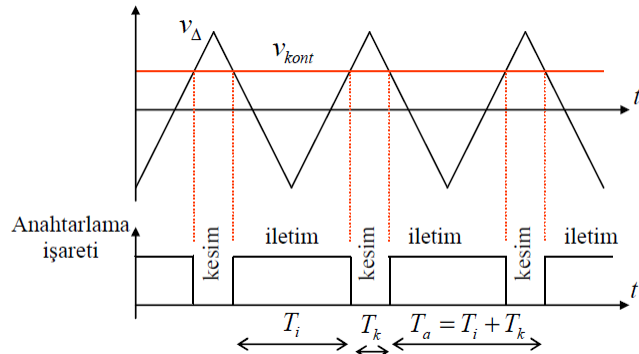
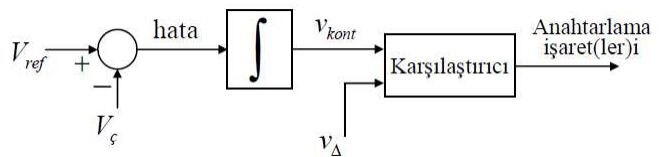
DC/DC ÇEVİRİCİLERİN KONTROLÜ

Görev oranı artırılırken çıkış gerilimi artan dc/dc çeviricilerin kontrolü için örnek bir denetim şeması yanda verilmiştir. Buradaki V_{ζ} , dc/dc çevirici

çıkışından alınan geri besleme (ölçüm) veya onun belli bir katsayıyla ölçeklendirilmiştir. V_{ref} ise çevirici

çıkışında istenen gerilim veya onun aynı katsayıyla ölçeklendirilmiş halidir. Ölçeklendirilmiş V_{ref} gerilimi, basit bir

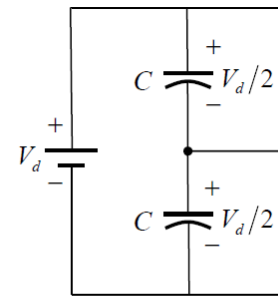
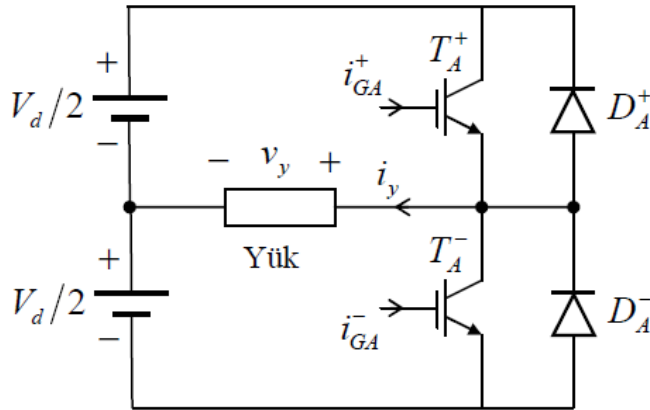
dc kaynak geriliminden bir potansiyometreyle bölünerek ayarlı olarak elde edilebilir. Fark alıcı, integral



alıcı ve karşılaştırıcı, basit birer opampli devre olabileceği gibi bir mikrodenetleyici içinde yazılımla da gerçekleştirilebilir. v_{Δ} ise üçgen dalga ya da testere dişi biçiminde bir sinyaldir.

Hata > 0 olduğu sürece kontrol sinyali v_{kont} artar. Karşılaştırıcı da buna göre şekildeki gibi görev oranını artırır ve çıkış artar; hata azalır. Hata < 0 olduğunda ise v_{kont} azalır, karşılaştırıcı görev oranını azaltır ve çıkış azalır; hata yine azalır. Hata $= 0$ olduğunda ise v_{kont} ve dolayısıyla çıkış sabit kalır, ki hatanın sıfır olması zaten çıkışın istenen voltajda olması demektir.

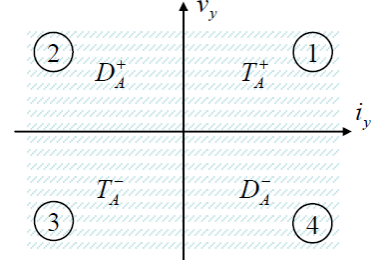
YARIM KÖPRÜ:



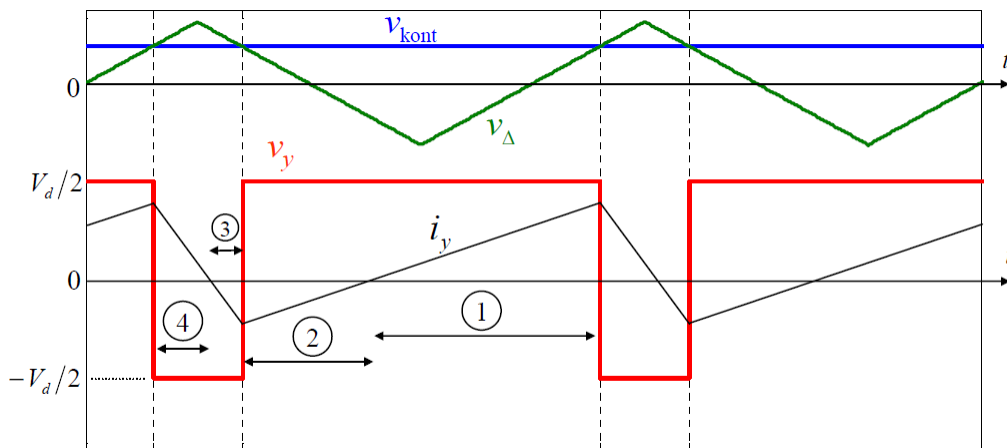
Tek DC kaynağın simetrik iki kaynak gibi kullanılması

Evirici olarak da kullanılabilen bir çeviricidir. Eğer simetrik iki dc kaynak kullanma imkânı yoksa yeterli büyüklükte kondansatörler ve tek bir dc kaynakla yukarıda sağdaki bağlantı kullanılabilir. C için yeterli büyüklük, bir kondansatöre yükün paralel bağlı kaldığı bir süre içinde boşalma miktarının ihmal edilebilmesidir.

Bu devrede yük, 4 çeyrek bölgede de beslenebilir. Akım ve gerilimin yönlerine göre her bir çalışma durumu için iletimde olması gereken anahtar eleman yandaki şemada gösterilmiştir. Hem yükün sağ ucu $v_y > 0$ iken yukarı, $v_y < 0$ iken ise aşağı bağlanmış olmalıdır. i_y de v_y ile aynı işaretli ise bu bağlanma IGBT (veya MOSFET) üzerinden, zıt işaretli ise diyot üzerinden olması gerektiği elemanların çalışma akım yönlerinden anlaşılmaktadır.



Bu devrenin bir üçgen dalga yardımıyla denetlenmesi aşağıda gösterilmiştir:

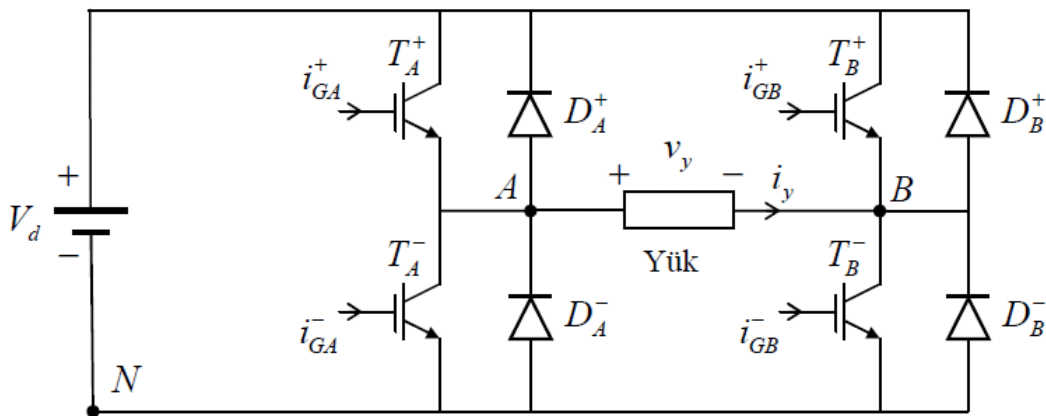


Bu denetim sonucu yük üzerinde elde edilen gerilim v_y , gerçek bir dc gerilim değil, darbe genişlik modülasyonu (PWM) gerilimi biçimindedir. Denetimle bunun ortalama değeri ayarlanmaktadır. i_y akımı ise yükün endüktans kısmı ne kadar büyükse doğru akıma o kadar yakındır. Akımdaki değişimlerin doğru parçaları şeklinde düşünülmesi anahtarlama frekansının yeterince büyük olmasındandır. Akım tamamen pozitif, tamamen negatif ya da grafikte gösterildiği gibi kısmen pozitif kısmen negatif bölgede olabilir. Grafik üzerinde bir periyottaki her durumun 4 çeyrek bölgeden hangisinde olduğu belirtilmiştir. Bu bölgelerde iletimde olan eleman, bir önceki şekilde gösterilmişti. Omik yükte ise akım, orantılı bir genlikle gerilimle aynı dalga şekline sahiptir. Ancak bu devrenin omik yükte şeklindeki gibi hep bir IGBT (veya MOSFET) iletimde olacak şekilde uygulanması genellikle kullanışsızdır; çünkü anlık güç hep sabit kalır. Ancak hepsinin kesimde olduğu bölgelerle birlikte uygularsak gücü ayarlamış oluruz. O zaman da en basit DC/DC çeviricinininkine yakın bir çalışma olur.

Diyodları iletim ve kesim zamanları için akımın sıfır geçişini hesaplamak ve ayrı bir anahtarlama yapmaya gerek yoktur. Endüktif yükler için T_A^+ ve T_A^- 'den iletimde olana kesim sinyali verilince hemen kesime gider; fakat kesimde olana iletim sinyali verilince o hemen iletime geçmez, akım sıfıra ulaşınca kadar onun yanındaki diyot otomatik olarak iletime geçer.

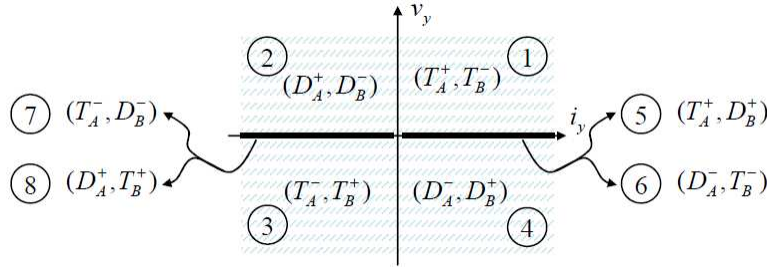
Asla hem T_A^+ hem T_A^- 'nin ikisi de birlikte iletimde olacak şekilde anahtarlama yapılmamalıdır; yoksa kaynak bunlar üzerinden kısa devre olur ve T_A^+ ile T_A^- yanacağı gibi kaynağa da zarar verebilir. Teorik olarak istenen zamanlarda kesim sinyali aynen gönderilir ama iletim sinyalleri güvenlik için “ölü zaman” denilen bir gecikmeyle gönderilir. Ölü zaman genellikle birkaç yüz nanosaniye civarında uygulanır.

TAM KÖPRÜ (H KÖPRÜSÜ):



Evirici olarak da kullanılabilen diğer bir çeviricidir. 4 çeyrek bölgede de çalışabildiği gibi ayrıca akımı kesmeden gerilimi sıfırlamak da mümkündür. Çalışma bölgelerine göre anahtarlama seçenekleri sonraki şekilde gösterilmiştir. $v_y > 0$ iken yükün sol ucu yukarı, sağ ucu aşağı bağlanır. $v_y < 0$ iken ise sol ucu yukarı, sağ ucu aşağı bağlanır. $v_y = 0$ iken ise yükün her iki ucu aşağı ya da her ikisi yukarı bağlanmalıdır. Bu bağlantıların diyotla mı IGBT/MOSFET’le mi olacağı akımın yönüne göre anlaşılır. Ancak $v_y = 0$ iken her bir akım yönü için ikişer ihtimal vardır. Diyotların iletime geçmesi, endüktif yüklerde

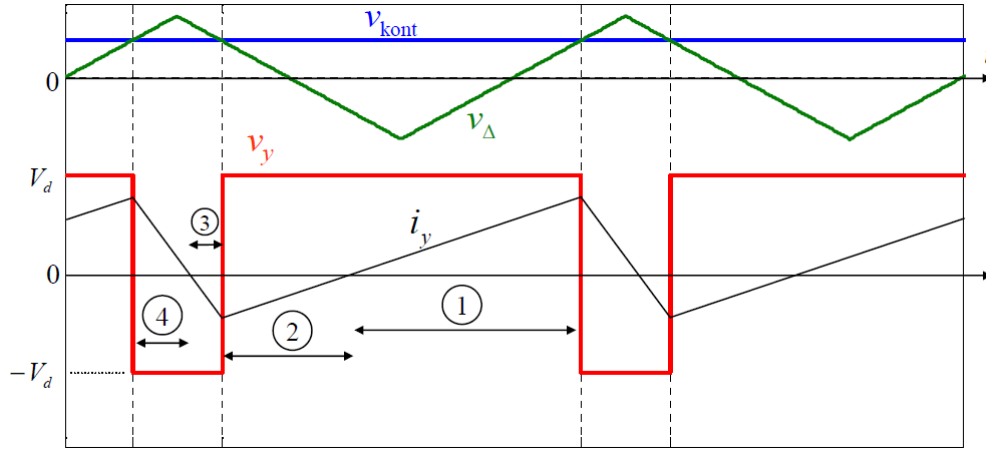
IGBT/MOSFET'lerin anahtarlanmasına göre otomatik olarak olur; bunun için ayrı bir çabaya gerek yoktur. Yani anahtarlama istenen anlık gerilime göre yapılır.



H köprüsü iki türde anahtarlama ile çalıştırılabilir.

1. Çift yönlü gerilim anahtarlama PWM :

Çapraz konumlardaki IGBT/MOSFET'ler daima birlikte anahtarlanır. Bu çalışmada tüm anahtarlar kesime götürülmedikçe yük üzerinde sıfır gerilim görülmez. Basit ve az kullanışlıdır. Dalga şekillerinin yarım köprününkinden tek farkı gerilimin $\pm V_d$ arasında değişmesidir.



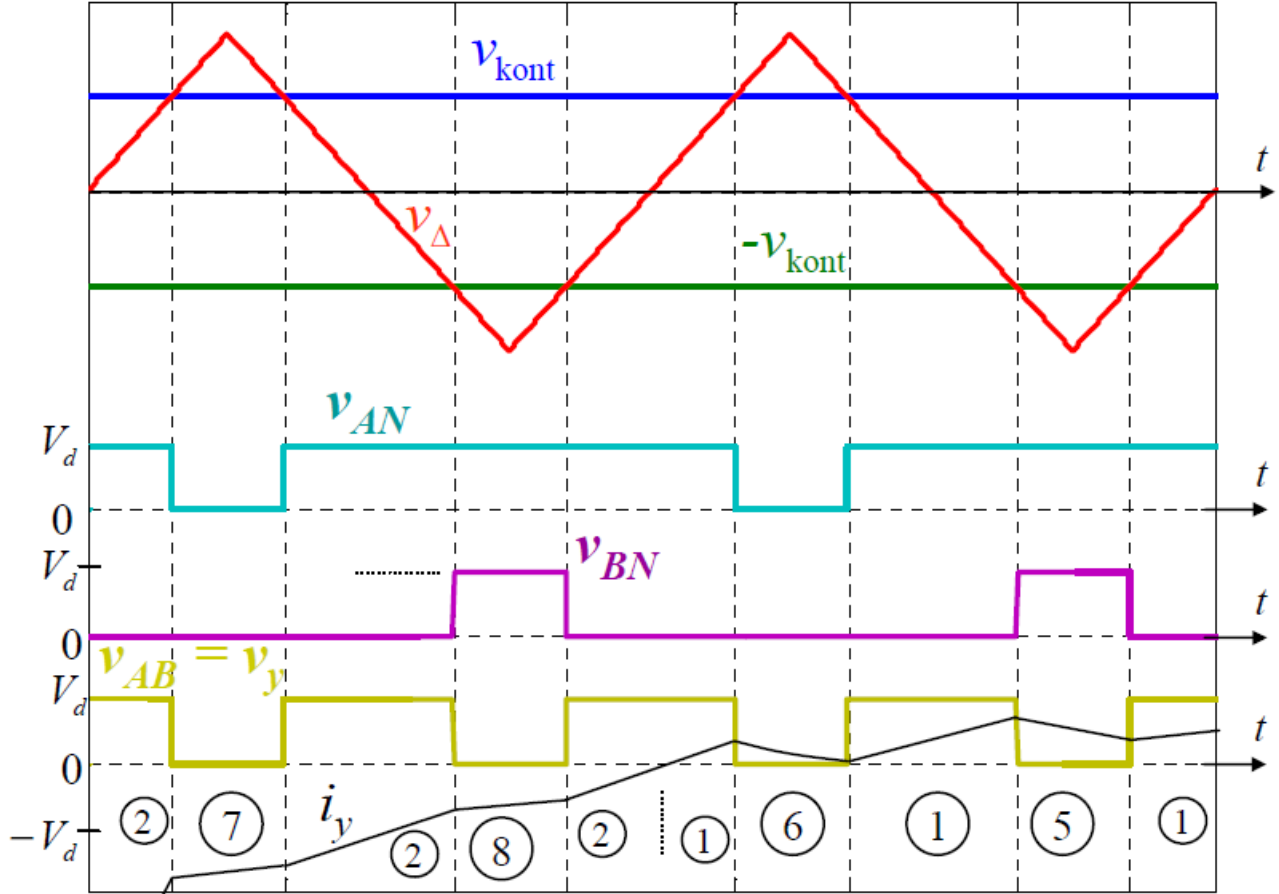
2. Tek yönlü gerilim anahtarlama PWM :

IGBT/MOSFET'ler tek tek de anahtarlanabilir. Böylece $v_y - i_y$ düzleminde gösterilen 8 çalışma durumu da mümkündür. Üçgen dalga kontrol sinyaliyle (v_{kont}) karşılaştırılarak A kolunun (modülünün), $-v_{kont}$ ile karşılaştırarak da B kolunun hangi IGBT'sine iletim sinyali gönderileceği şöyle belirlenir:

$$\begin{aligned} v_{kont} > v_{\Delta} &\Rightarrow T_A^+ \\ v_{kont} < v_{\Delta} &\Rightarrow T_A^- \\ -v_{kont} > v_{\Delta} &\Rightarrow T_B^+ \\ -v_{kont} < v_{\Delta} &\Rightarrow T_B^- \end{aligned}$$

İletim sinyali gönderilen IGBT, akımın ani değişmediği durumlarda hemen ilettime geçemezse yanındaki diyot ilettime geçerek istenen anlık yük gerilimini sağlar. Devre şemasında A, B ve N olarak işaretli noktalar arasındaki gerilimler v_{AN} , v_{BN} ve v_{AB} sonraki şekilde gösterilmiştir. Tanım gereği (N ucu devrenin en negatif ucu) v_{AN} ile v_{BN} hiç negatif olamazlar. Fakat v_{kont} negatif olsa v_{AB} sıfır ile $-V_d$ arasında değişirdi.

Şekilde ayrıca, yük akımı i_y önceki başka bir çalışmadan dolayı negatifken $v_{kont} > 0$ talebinin uygulanmasıyla yavaş yavaş pozitive çıkarken gösterilmiştir. Buradaki her çalışma durumunda hangi anahtarların iletimde olduğu numaralarla gösterilmiştir ($v_y - i_y$ düzlemi çiziminde gösterilen numaralara göre). Bunu anlamak için yalnızca v_y ve i_y 'nin işaretlerine bakmak yetmez; v_{AN} ile v_{BN} 'nin işaretlerine bakmak da gerekir. Meselâ $i_y < 0$ iken v_{AN} ile v_{BN} 'nin her ikisi sıfırken de V_d iken de $v_y = 0$ 'dır. Ancak $v_{AN} = v_{BN} = 0$ ise yükün her iki ucu da aşağı bağlı ve $i_y < 0$ olduğundan (T_A^-, D_B^-) çifti iletimdedir(7). $v_{AN} = v_{BN} = V_d$ ise yükün her iki ucu da yukarı bağlı ve $i_y < 0$ olduğundan (D_A^+, T_B^+) çifti iletimdedir(8).



Bu şekilde görülmeyen diğer iletim ihtimalleri $v_{kont} < 0$ (yani $-v_{kont} > 0$) durumunda görüldü.