データサイエンス 第8回

~クラス分類(2)~

情報理工学系研究科 創造情報学専攻 中山 英樹

レポートについてお願い

- ランキングと対応付けて欲しい人はユーザ名をレポート中に書いてください
 - ちゃんと評価できるようにするため
 - 上位の人にコンタクトできるとうれしい
 - もちろん強制ではないです

本日の内容

クラス分類の続き

- 各手法の外観・位置づけ
 - 生成的アプローチ
 - ・識別的アプローチ

クラス分類(クラス識別)

- クラスタリングとは全く違うので注意
 - データから何かを発見したい → 教師なし学習

説明変数	手法
量的データ(比尺度)	主成分分析、因子分析、LPP
量的データ(間隔尺度)	クラスター分析、多次元尺度構成法、 数量化Ⅳ類
質的データ	数量化Ⅲ類、対応分析

データを使って何かを予測したい → 教師あり学習

目的変数	説明変数	手法
量的データ	量的データ	回帰分析
	質的データ	数量化I類
質的データ	量的データ	判別分析、SVM、kNN
	質的データ	数量化Ⅱ類

識別規則(の例)

パターンの特徴ベクトルxが与えられた時の クラスCの事後確率が重要

$$P(C \mid \mathbf{x}) = \frac{P(\mathbf{x} \mid C)P(C)}{P(\mathbf{x})}$$

- 事後確率を最大とするクラスへ識別
 - 誤識別率を最小にする
 - 誤識別のリスク(ペナルティ)がクラスによらず一定の時、 最適な識別境界を与える(ベイズ識別と一致)

$$\hat{C} = \underset{C}{\operatorname{arg\,max}} P(C \mid \mathbf{x})$$

分類のアプローチ (事後確率の推定方法)

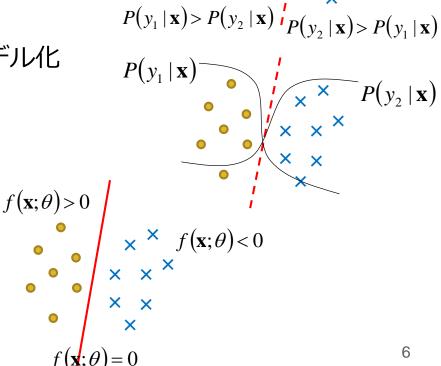
より一般的

- 1. 生成モデル
 - クラスごと<u>条件付き確率</u>と<u>事前確率</u>をモデル化
 - ナイーブベイズ
 - k-最近傍法

$$P(y \mid \mathbf{x}) = \frac{P(\mathbf{x} \mid y)P(y)}{P(\mathbf{x})}$$



- 事後確率を $P(y|\mathbf{x})$ 直接的にモデル化 (元の分布はどうでもよい)
- ロジスティック回帰
- 3. 識別関数
 - ・識別の境界面だけモデル化
 - SVM



より識別に特化

生成的アプローチ

• 事後確率分布だけでなく、同時確率分布までモデル化

$$P(C \mid \mathbf{x}) \propto P(\mathbf{x} \mid C)P(C)$$

事後確率 条件付き確率 事前確率

• クラスの事前確率は、何らかの先見知識がある場合を除き、 単純にサンプルの割合で推定することが多い $\hat{P}(C) = rac{N_C}{N}$

条件付き確率(生成モデル)の推定がポイント例)正規分布を用い、最尤推定する(パラメトリック)

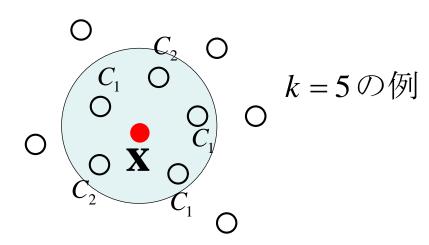
$$\hat{P}(\mathbf{x} \mid C) = N(\mathbf{x}; \hat{\mu}_C, \hat{\Sigma}_C)$$
 $\hat{\mu}_C, \hat{\Sigma}_C$ は最尤推定量、すなわちクラスC のサンプルの平均と分散

パラメトリックなモデルによる生成的分類

- 正規分布によるモデル化の場合
 - 各クラスの共分散パラメータを一定と仮定した場合、線形判別分析 と同じ識別境界が得られる
- より複雑なモデル(GMMなど)は実際は扱いが難しい
 - パラメータが多い
 - 計算コストが膨大
 - 学習サンプルも大量に必要
 - 推定自体困難
 - • •

K-最近傍法 (K-nearest neighbor, K-NN)

- 識別則は非常にシンプル
 - パターン入力 x について、 最も近い上位K個の学習 データの中で、最も多い数のデータが所属するクラス へ x を識別



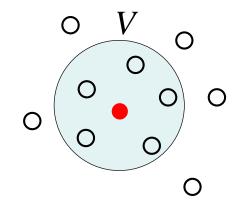
- ・直感的には
 - 入力に類似している学習データの多数決
 - データが増えると精度は上がるが、識別のコストは非常に大きくなる

K-NN:確率的な解釈

- クラス C_k に属する学習データ数を N_k , 全学習データ数を $N = \sum N_k$ とする
- 入力 x を中心とし、x の最近傍K点を含む超球の体積をVとする
- 超球に含まれる C_k のサンプル数を K_k とする

超球の内部(局所領域) については以下のように近似できる

$$P(\mathbf{x} \mid C_k) = \frac{K_k}{N_k V}$$
 確率密度分布が局所的に $P(\mathbf{x}) = \frac{K}{NV}$ 一定と近似 $P(C_k) = \frac{N_k}{N}$

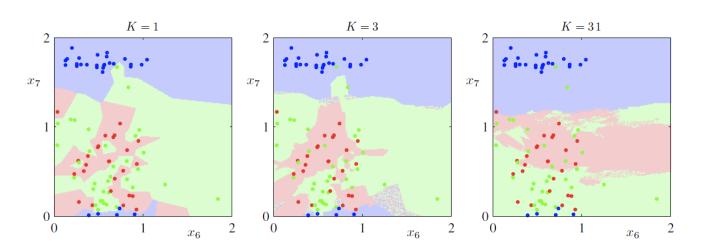


$$\therefore P(C_k \mid \mathbf{x}) = \frac{P(\mathbf{x} \mid C_k)P(C_k)}{P(\mathbf{x})} \cong \frac{K_k}{K}$$

多クラス識別も自然に実現できる

K-NN: 確率的な解釈

- 背後では、生成モデルの推定を行っていると解釈できる
 - 生成モデルのパラメータは置かないので、ノンパラメトリックな手 法と呼ばれる
 - カーネル密度推定法と関連が深い
- Kは生成モデルの滑らかさを決定するハイパーパラメータ
 - モデルそのもののパラメータではないことがポイント
 - K→大:より大域的・単純な分布
 - K→小:より局所的・複雑な分布



手書き文字認識 (notebook)

- 0~9の手書きの数字をKNNで認識してみる
 - 32x32サイズのバイナリ画像



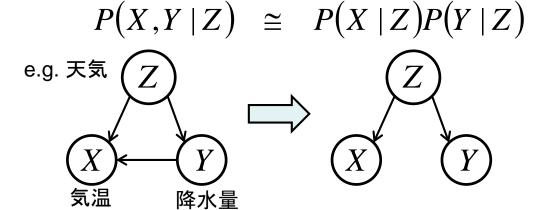






ナイーブベイズ(単純ベイズ)

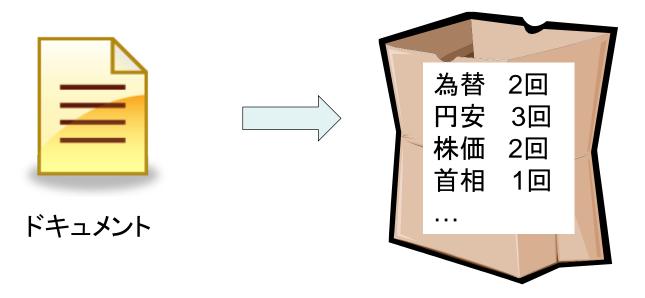
- もともと識別手法の名前ではない(非常に一般的かつ重要な概念)
 - 条件付きの同時確率を個々の条件付き確率の積へばらす 近似方法



• Z が潜在的な構造をよく捉えていれば、比較的妥当な近似になると期待できる

ナイーブベイズ識別

- テキスト分類の基本的な手法
- ドキュメントを、出現する単語の集合として表現 =bag-of-words
 - 出現回数だけ利用
 - 各単語の位置や出現順などのコンテキストは考慮しない



ナイーブベイズ識別

ドキュメントDの事後確率

$$P(C \mid D) \propto P(D \mid C) P(C)$$
 訓練サンプル中の比率で近似(あるいは単に一定) ナイーブベイズ $\hat{P}(D \mid C) = P(W_1, W_2, \dots, W_n \mid C) \propto P(W_1 \mid C) P(W_2 \mid C) \dots P(W_n \mid C)$

あらかじめ、訓練データ中の単語を数え上げておくだけ で識別ができる!

例)スパムメール識別 (notebook)

非スパム

Hi Peter,

With Jose out of town, do you want to meet once in a while to keep things going and do some interesting stuff?

Let me know Eugene

スパム

- --- Codeine 15mg -- 30 for \$203.70 - VISA Only!!! --
- -- Codeine (Methylmorphine) is a narcotic (opioid) pain reliever -- We have 15mg & 30mg pills -- 30/15mg for \$203.70 60/15mg for \$385.80 90/15mg for \$562.50 -- VISA Only!!! ---

実行結果

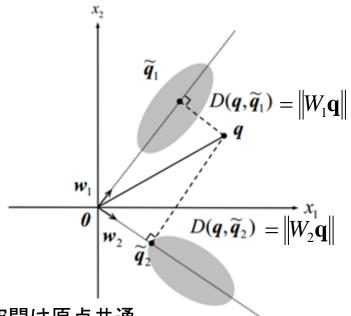
classification error ['home', 'based', 'business', 'opportunity', 'knocking', 'your', 'door', 'don', 'rude', 'and', 'let', 'this', 'chance', 'you', 'can', 'earn', 'great', 'income', 'and', 'find', 'your', 'financial', 'life', 'transformed', 'learn', 'more', 'here', 'your', 'success', 'work', 'from', 'home', 'finder', 'experts']

the error rate is: 0.1

(ランダムにサンプルを選ぶので毎回違った結果になる)

おまけ:部分空間法 (CLAFIC)

- 各クラスの成す部分空間 (PCAで学習) への近さを基準に 識別
- 特徴量が線形な構造を有している場合に特に有効
- 日本発の技術



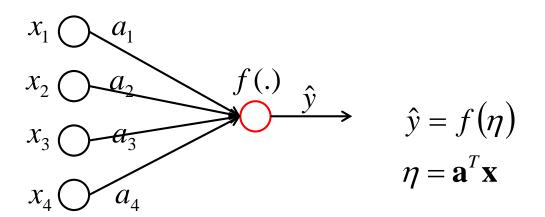
距離最小基準: $\hat{C} = \arg\min_{C_i} ||W_i \mathbf{q}||$

角度最小基準: $\hat{C} = \underset{C_i}{\operatorname{arg \, min}} \frac{\|W_i \mathbf{q}\|}{\|\mathbf{q}\|}$

※部分空間は原点共通 (自己相関行列によるPCA)

識別的アプローチ:線型識別関数&識別モデル

- 要は単純パーセプトロン
 - 活性化関数 fと、誤差をどう考えるかで異なってくる



$$f(\eta) = \eta$$
 → 線形回帰と等価(二乗誤差)
$$f(\eta) = \frac{1}{1 + \exp(-\eta)}$$
 → ロジスティック回帰と等価(ロジスティック損失)

線型識別関数

- ・以下、2カテゴリの分類問題を扱う
 - 出力 (目的変数)は y = ±1 の二値とする

$$\hat{y} = \begin{cases} 1 & \mathbf{a}^T \mathbf{x} > 0 \\ -1 & \mathbf{a}^T \mathbf{x} < 0 \end{cases}$$
最終的には符号しか使わない
$$\mathbf{a}^T \mathbf{x} > 0 \qquad \mathbf{x}^T \mathbf{x} < 0$$

$$\mathbf{a}^T \mathbf{x} < 0$$

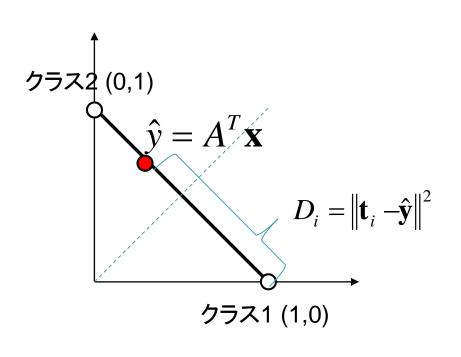
$$\mathbf{x}^T \mathbf{x} < 0$$

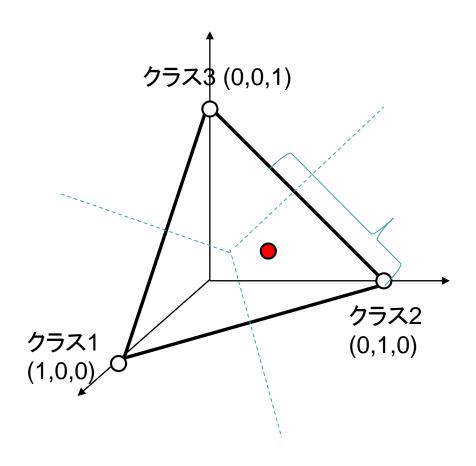
- 多クラス(Nクラス)の分類は、2クラス分類の線形識別関数の組み合わせで実現可能(詳しくは次回)
 - One-versus-all:あるクラスと、それ以外のクラス全てを識別する 関数N個のうち、最も高い出力を出した識別器の結果をとる
 - One-versus-one:全ての2クラス識別器 $_{\scriptscriptstyle N}C_{\scriptscriptstyle 2}$ 個の多数決結果

最小二乗識別

- 最も簡単な方法(解析解)
- 線形重回帰分析において、目的変数にダミー変数を導入しただけ
- 最小二乗線形判別ともよばれる $\hat{\mathbf{a}}_{LS} = (XX^T)^{-1}X\mathbf{y}$
- 意外と馬鹿にならない
 - 2クラス識別の場合は、フィッシャー判別分析による識別と等価
 - 多クラス識別の場合、クラス外分散を固定し、クラス内分散を最小 化する線形射影となる
 - クラス代表ベクトルを基本正規直交底に取ると、最小2乗線形判別は Bayes 識別則の線形近似になっている[大津,1981]

最小二乗識別





- 各クラスのone-hot-vectorとのユークリッド距離を測る
- 距離最小のクラスへ識別

損失関数の議論

- 準備:マージン $m_i = (\mathbf{a}^T \mathbf{x}_i) y_i$
 - 値が大きいほど、正しい側へ余裕をもって識別されていることを示す
- 二乗誤差 (L2損失) は、識別問題における精度の 指標として適切か?

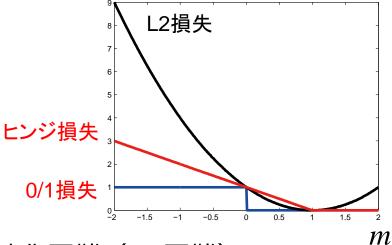
$$J_{LS}(\mathbf{a}) = \sum_{i=1}^{N} (y_i - \mathbf{a}^T \mathbf{x}_i)^2 = \sum_{i=1}^{N} y_i^2 \left(1 - \frac{\mathbf{a}^T \mathbf{x}_i}{y_i} \right)^2 = \sum_{i=1}^{N} (1 - (\mathbf{a}^T \mathbf{x}_i) y_i)^2 = \sum_{i=1}^{N} (1 - m)^2$$

$$y_i = \pm 1$$

損失関数の議論

- 理想的には0/1損失が望ましい
 - 重要なのは出力の符号だけ

$$J_{0/1}(\mathbf{a}) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} (1 - \text{sign}(m_i))$$



しかし、原点で微分不可能なので最適化困難(NP困難)

仕方ないので、解ける範囲で近似⇒ ヒンジ損失

$$J_{\text{Hinge}}(\mathbf{a}) = \sum_{i=1}^{N} \max(0, 1 - m_i)$$

Support Vector Machine (SVM)

- 現在、最も標準的に用いられる識別器の一つ
- ヒンジ損失+正則化項

$$\hat{\mathbf{a}} = \underset{\mathbf{a}}{\operatorname{arg\,min}} \left[\sum_{i=1}^{n} \max(0, 1 - (\mathbf{a}^{T} \mathbf{x}_{i}) y_{i}) + \lambda \|\mathbf{a}\|^{2} \right]$$

- 経験的に、さまざまなタスクで優れた汎化性能を有する (とされる)
- ライブラリ多数 (libsvm等)

Support Vector Machine (SVM)

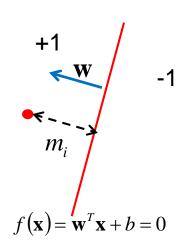
- 現在、最も標準的に用いられる識別器の一つ
- ヒンジ損失+正則化項

$$\hat{\mathbf{w}} = \underset{\mathbf{w}}{\operatorname{arg\,min}} \left[\sum_{i=1}^{n} \max(0, 1 - (\mathbf{w}^{T} \mathbf{x}_{i} + b) y_{i}) + \lambda \|\mathbf{w}\|^{2} \right]$$

- (最小)マージンの最大化を行う手法
 - あるデータi の正規化マージン

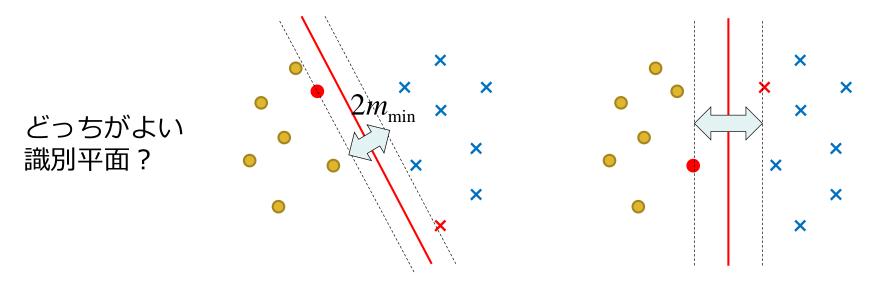
$$m_i = \frac{y_i f(\mathbf{x}_i)}{\|\mathbf{w}\|} \qquad f(\mathbf{x}) = \mathbf{w}^T \mathbf{x} + b$$

= データ点と分離超平面との距離



最小マージン

- 最小マージン:データごとの正規化マージンの最小値
 - その識別平面にとって、もっとも「難しい」データ(= サポートベクター)のマージン $m_{\min} = \min m_i$
- 最小マージンを最大とする識別平面は一般に汎化性が高い



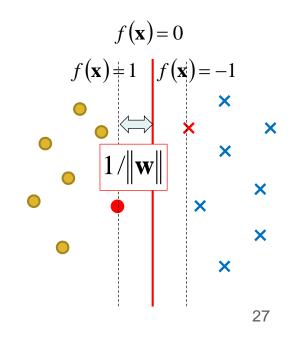
ハードマージンSVM

• 最小マージンを最大化する識別超平面を求める

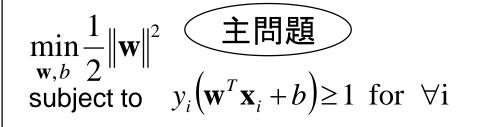
$$\max_{\mathbf{w}} \left(\min_{i} y_{i} f(\mathbf{x}_{i}) / \|\mathbf{w}\| \right) \qquad f(\mathbf{x}) = \mathbf{w}^{T} \mathbf{x} + b$$

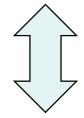
- 線型分離可能(全学習データを正しく分離する平面が引ける) ことが前提
- 二次計画問題 (等価な表現)

$$\min_{\mathbf{w},b} \|\mathbf{w}\|^2 \longleftrightarrow \max 1/\|\mathbf{w}\|$$
 subject to $y_i f(\mathbf{x}_i) \geq 1$ for $\forall i$ $y_i f(\mathbf{x}_i) > 0$ $\forall i$ $y_i f(\mathbf{x}_i) > 0$ $\forall i$ $\forall i$ $\forall j$ $\forall j$



線形SVM: 双対化





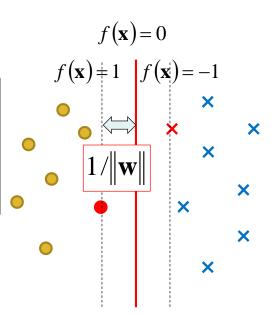
このまま最適化は難しいので ラグランジュ未定乗数 $\{\alpha_i\}_{i=1}^n$ を導入して書き換えると…

$$\max_{\mathbf{w},b,a} \left[\frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 + \sum_{i=1}^n \alpha_i \left\{ 1 - y_i \left(\mathbf{w}^T \mathbf{x}_i + b \right) \right\} \right]$$

subject to $\alpha_i \ge 0$ for $\forall i$

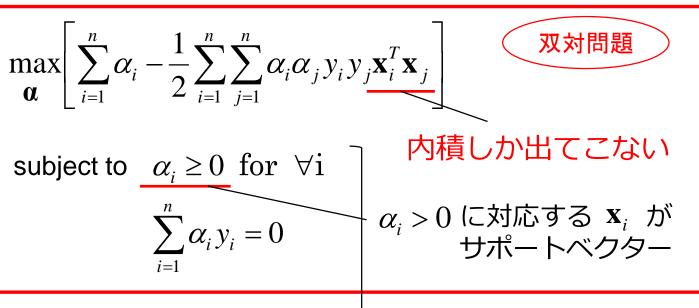
 \mathbf{w},b で偏微分すると

$$\mathbf{w} = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i \mathbf{x}_i \qquad \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i = 0$$



線形SVM:双対化(続き)

これらを戻すと…



$$y_i(\mathbf{w}^T\mathbf{x}_i + b) \ge 1$$
,
 $\alpha_i(y_i(\mathbf{w}^T\mathbf{x}_i + b) - 1) = 0$ for $\forall i$

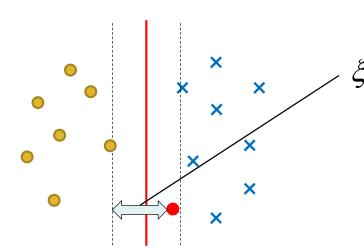
KKT条件

Karush-Kuhn-Tucker condition

を満たす \mathbf{w},b が解として得られる つまり全てのデータは $\alpha_i = 0$ または $y_i(\mathbf{w}^T\mathbf{x}_i + b) = 1$

ソフトマージンSVM

• 実際には線形分離可能でないことがほとんどなので、少し の誤差 ξ ; を各データに許容する



: データ i が超平面の反対側に はみ出した距離 (スラック変数)

$$\min_{\mathbf{w},b,\xi} \left(\frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 + C \sum_{i=1}^n \xi_i \right)$$

 $\left\|\mathbf{w}\right\|^2 + C\sum_{i=1}^n \xi_i$ C > 0 は許容誤差の程度を決めるパラメータ (とても重要!)

subject to $y_i f(\mathbf{x}_i) \ge 1 - \xi_i, \ \xi_i \ge 0 \ \text{for} \ \forall i$

ソフトマージン線形SVM:双対化

$$\max_{\mathbf{w},b,\alpha,\mu} \left[\frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 + C \sum_{i=1}^n \xi_i + \sum_{i=1}^n \alpha_i \left\{ 1 - y_i \left(\mathbf{w}^T \mathbf{x}_i + b \right) - \xi_i \right\} - \sum_{i=1}^n \mu_i \xi_i \right]$$

subject to $\alpha_i \ge 0$, $\mu_i \ge 0$ for $\forall i$

KKT条件:
$$\alpha_i \ge 0, \ \mu_i \ge 0, \ \xi_i \ge 0$$

$$1 - y_i (\mathbf{w}^T \mathbf{x}_i + b) - \xi_i \le 0$$

$$\alpha_i (1 - y_i (\mathbf{w}^T \mathbf{x}_i + b) - \xi_i) = 0$$

$$\mu_i \xi_i = 0$$

 \mathbf{w},b,ξ_i で偏微分すると

$$\mathbf{w} = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i \mathbf{x}_i \qquad \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i = 0 \qquad \alpha_i = C - \mu_i$$

線形SVM:双対化(続き)

以上まとめると…

$$\max_{\mathbf{\alpha}} \left[\sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \alpha_{i} \alpha_{j} y_{i} y_{j} \mathbf{x}_{i}^{T} \mathbf{x}_{j} \right]$$

双対問題

subject to $0 \le \alpha_i \le C$ for $\forall i$

$$\sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i = 0$$

解き方

- 最急降下法(勾配法)でもよいが…
 - 効率はよくない(特にカーネル法を使う場合)
 - 制約条件を満たすための工夫が必要

- ワーキング集合法
 - 教師データを分割して部分的に解くことを繰り返す
 - これが使えるのが双対化の実用的なメリット

Sequential Minimal Optimization (SMO) [J. Platt, 1998]

• 二つ組の問題を繰り返し解く

$$0 \le \alpha_1, \alpha_2 \le C$$
 $\alpha_1 y_1 + \alpha_2 y_2 = k$ の条件下で α_1, α_2 を最適化

- アルゴリズム
 - 1. KKT条件を破るラグランジュ乗数 α_1 を見つける。
 - 2. 第2の乗数 α を選び、 α_1, α_2 のペアを最適化する。
 - 3. 収束するまで1、2を繰り返す。

• 詳しくはコード参照...

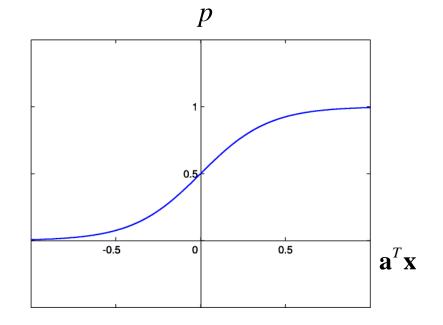
ロジスティック回帰

- 事後確率を直接推定(=識別モデル)
- 二値データ(質的データ)の回帰

$$P(y=1|\mathbf{x})=p$$

$$P(y=-1|\mathbf{x}_i)=1-p$$

$$p=\frac{\exp(\mathbf{a}^T\mathbf{x})}{1+\exp(\mathbf{a}^T\mathbf{x})}$$
 (ロジスティック関数)



最尤推定による解き方

最尤推定

$$\{\mathbf{x}_{i}, t_{i}\}, t_{i} \in \{0, 1\}$$

$$t_{i} = \begin{cases} 1 & \text{if } y_{i} = 1 \\ 0 & \text{if } y_{i} = -1 \end{cases}$$

尤度関数は

$$L = \prod_{i=1}^{N} p_i^{t_i} \left\{ 1 - p_i \right\}^{1 - t_i} \qquad p_i = \frac{\exp(\mathbf{a}^T \mathbf{x}_i)}{1 + \exp(\mathbf{a}^T \mathbf{x}_i)}$$

負の対数尤度は

$$E(\mathbf{a}) = -\ln L = \sum_{i=1}^{N} \{t_i \ln p_i + (1 - t_i) \ln(1 - p_i)\}$$



$$\frac{E(\mathbf{a})}{\partial \mathbf{a}} = \sum_{i=1}^{N} (p_i - t_i) \mathbf{x}_i$$

エラーに説明変数をかけたもの

損失関数の観点からの解釈

• 負の対数尤度を整理すると

$$E(\mathbf{a}) = \sum_{i=1}^{N} \{ t_i \ln p_i + (1 - t_i) \ln(1 - p_i) \}$$

$$= -\sum_{i=1}^{N} \ln \{ 1 + \exp(-y_i \mathbf{a}^T \mathbf{x}_i) \} = -\sum_{i=1}^{N} \ln \{ 1 + \exp(-m_i) \}$$

つまり、対数尤度最大化規準は

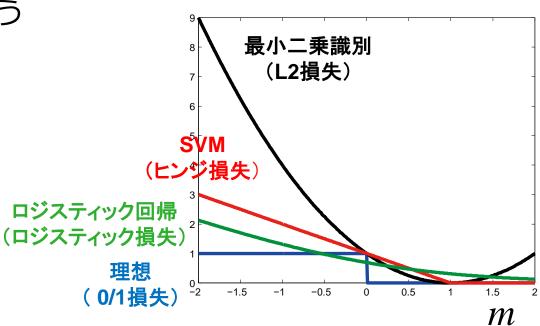
$$\underset{\mathbf{a}}{\operatorname{arg\,min}} \sum_{i=1}^{N} \ln(1 + \exp(-m_i))$$

と書けることから、ロジスティック損失 $\ln(1 + \exp(-m))$ を最小化する識別関数の学習を行っていることが分かる

識別的アプローチ(線形モデル)

大枠としては、どれもパーセプトロン

• 損失の測り方が違う



- 実用的には
 - とりあえず、SVM、ロジスティック回帰を試してみることが多い
 - 正則化などは、回帰の章と同様のテクニックが導入可能

まとめ

- クラス分類(クラス識別)
 - 前提として、特徴抽出は重要
 - ベイズの定理、事後確率、ベイズ識別則
 - 識別的アプローチ、生成的アプローチの違い
- 識別的アプローチ:クラス間の"違い"だけ分かればよい
 - 線形識別関数:SVM、最小二乗識別
 - 線形識別モデル:ロジスティック回帰
- 生成的アプローチ:クラスの分布も知りたい
 - k-NN、ナイーブベイズ
- 次回:非線形識別