

CONSTRUCTION DE SYSTÈMES  
EMBARQUÉS SOUS LINUX  
**Rapport de laboratoire**  
Master HES-SO

Émilie GSPONER, Grégory EMERY

3 octobre 2015  
version 1.0

## Table des matières

1	New section	2
2	Série 1, exercice 5 : gestion de la mémoire, bibliothèques et fonctions utiles	2

### 1 New section

### 2 Série 1, exercice 5 : gestion de la mémoire, bibliothèques et fonctions utiles

**Donnée :** Indiquer les différents allocateurs SLAB disponibles dans le noyau Linux pour la cible ORDOID-XU3

1. SLAB : "as cache frendly as possible, benchmark frendly"
2. SLOB : "as compact as possible"
3. SLUB : "Simple and instruction cost counts. Superior Debugging. Defragmentation. Execution time friendly"

Source : [https://www.google.ch/url?sa=t&rct=j&q=&esrc=s&source=web&cd=3&cad=rja&uact=8&ved=0CDEQFjACahUKEwiqj6GfhKbIAhWLXBoKHxDUAow&url=http%3A%2F%2Fwww.cs.berkeley.edu%2F~kubitron%2Fcourses%2Fcs194-24-S14%2Fhand-outs%2Fbonwick\\_slab.pdf&usg=AFQjCNENx6NuNkg&sig2=ZdJ\\_jUWHIf01qFIiikEyHA](https://www.google.ch/url?sa=t&rct=j&q=&esrc=s&source=web&cd=3&cad=rja&uact=8&ved=0CDEQFjACahUKEwiqj6GfhKbIAhWLXBoKHxDUAow&url=http%3A%2F%2Fwww.cs.berkeley.edu%2F~kubitron%2Fcourses%2Fcs194-24-S14%2Fhand-outs%2Fbonwick_slab.pdf&usg=AFQjCNENx6NuNkg&sig2=ZdJ_jUWHIf01qFIiikEyHA)