

Domaine de LICENCE : SCIENCES, TECHNOLOGIE (ST)

Mentions : Sciences pour l'Ingénieur – Mathématiques Informatique

MECANIQUE DU POINT MATERIEL

SESSION N°4: CINEMATIQUE ET ACCELERATIONS

EXERCICES POUR SE TESTER

Exo Test n°1 - Caractérisation d'un mouvement

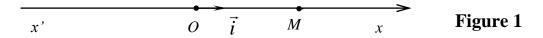
Un point matériel M est animé d'un mouvement défini par les équations :

 $x = \sin t;$ $y = \cos t;$ z = 3 (x, y, z en mètres, t en secondes)

Le repère orthonormé direct : $[R] = [O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k}]$ est associé à un système d'axes Oxyz.

- 1°) Déterminer les composantes du vecteur-accélération $\vec{a}_{\scriptscriptstyle (M/R)}$.
- 2°) Donner l'expression de l'accélération tangentielle \vec{a}_t et de l'accélération normale \vec{a}_n .

Exo Test n°2 - Expression d'une accélération dans un mouvement rectiligne



Le déplacement d'un point mobile M (Figure 1) sur un axe horizontal x'Ox (de vecteur unitaire \vec{i}) est décrit par l'équation : $x = t^2 - 2t$. ($x = t^2 - 2t$) ($x = t^2 - 2t$) ($x = t^2 - 2t$).

- 1°) Donner l'expression de la vitesse instantanée v.
- 2°) Donner l'expression de l'accélération.

Exo Test n°3 – Composantes intrinsèques d'une accélération

Un point matériel M (Figure 2) est en rotation autour d'un axe Oz (perpendiculaire au plan de la feuille et de vecteur unitaire \vec{k}_0). Ce mouvement est circulaire (dans le sens trigonométrique, avec un rayon R=1 m) et est supposé uniforme (vitesse constante et on donne le nombre de tours par minute : N=60 tours par minute).

Soient deux repères orthonormés directs : l'un fixe, $[R_0] = [O, \vec{i}_0, \vec{j}_0, \vec{k}_0] \text{ et l'autre mobile } (\underline{\text{li\'e au point mat\'eriel } M})$ $[R] = [M, \vec{i}_1, \vec{j}_1, \vec{k}_1]. \text{ Les vecteurs } \vec{k}_0 \text{ et } \vec{k}_1 \text{ sont confondus. On note}$ $O\vec{M} = r \, \vec{i}_1 \, .$

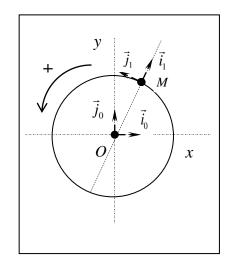


Figure 2

- 1°) Déterminer le vecteur-accélération $\vec{a}_{\scriptscriptstyle (M)}$ du point M.
- 2°) Déterminer les composantes intrinsèques (accélération normale \vec{a}_n et accélération tangentielle \vec{a}_t) de ce vecteur-accélération.

$$\vec{a}_t = \frac{dv}{dt} \vec{t}$$
: accélération tangentielle; $\vec{a}_n = \frac{v^2}{R} \vec{n}$: accélération normale.

Exo Test n°4 – Accélération angulaire

Un point matériel M (Figure 3), en rotation autour d'un axe Oz, met 10 secondes pour atteindre une vitesse, supposée constante, et exprimée en nombre de tours par minutes : N = 300 tours par minute.

- 1°) Déterminer la vitesse angulaire.
- 2°) Déterminer l'accélération angulaire.

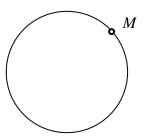


Figure 3