

UNIVERSIDADE TECNOLÓGICA FEDERAL DO PARANÁ - UTFPR

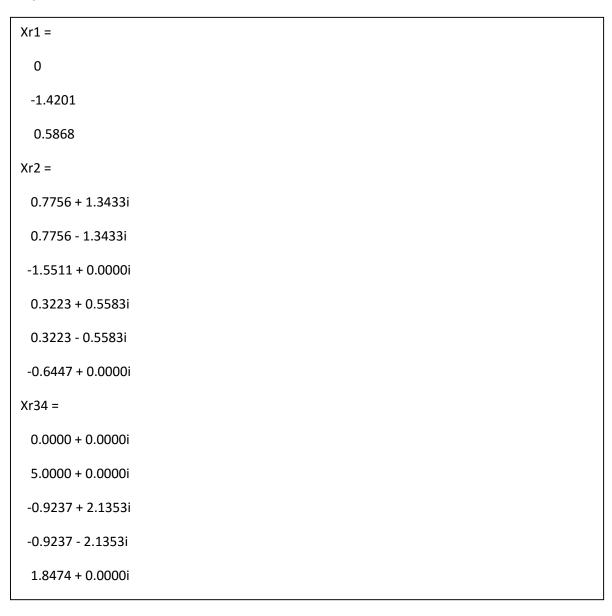
Curso de Engenharia da Computação Disciplina: Sistemas Lineares Professor: César R. Claure Torrico

Alunos:	Nota:
1 – Fernando Paes	
2 – Welliton Leal	
3 – Guilherme Menegussi	Data:

EXERCÍCIO 01:

```
close all;
clear all;
clc;
% Exercicio-1: Obtenha as raízes dos polinômios
% ideia: armazenar os coeficiente dos polinômios em vetores
% e usar a função roots que calcula a raízes
% alternativa a
x1 = [6 5 -5 0];
Xr1 = roots(x1)
% alternativa b
x2 = [1 \ 0 \ 0 \ 4 \ 0 \ 0 \ 1];
Xr2 = roots(x2)
% alternativa c
x3 = [1 \ 0 \ 2 \ -10];
x4 = [2 -10 0];
Xr34 = roots(conv(x3, x4))
```

Resposta:



EXERCÍCIO 02:

Código Fonte:

```
% Exercicio-2: Obtenha os polinômios que possuem as seguintes raízes
% ideia: armazera as raízes em vetores e usar a função poly pra achar
% os polinômios

% alternativa a
Xa = [-3 8];
Xra = poly(Xa)

% alternativa b
Xb = [-4 5 2];
Xrb = poly(Xb)

% alternativa c
Xc = [-5 -6+9j -6-9j];
Xrc = poly(Xc)
```

Resposta:

```
Xra =

1 -5 -24

Xrb =

1 -3 -18 40

Xrc =

1 17 177 585
```

EXERCÍCIO 03:

Código Fonte:

```
% Exercicio-3: Expandir as seguintes B(s)/A(s) em frações parciais
% utilizando o Matlab.
% ideia: usar a função residue para encontra os resíduos (r), pólos (p)
% e termos diretos (k) de uma expansão em frações parciais
%alternativa a
A1 = [128];
A2 = [4 \ 32 \ 64];
[r1,p1,k1] = residue(A1,A2)
%alternativa b
B1 = [1 8];
B1x = [1 \ 2];
B2 = conv(conv(B1x,B1x),conv(B1x,B1x));
[r2,p2,k2] = residue(B1,B2)
%alternativa c
C1x = [1 -1];
C2x = [1 \ 3];
C1 = conv(C1x, C2x);
C3x = [1 6];
C4x = [1 5];
C5x = [1 \ 2];
C2 = conv(conv(C3x,C4x),C5x);
[r3,p3,k3] = residue(C1,C2)
```

Resposta:

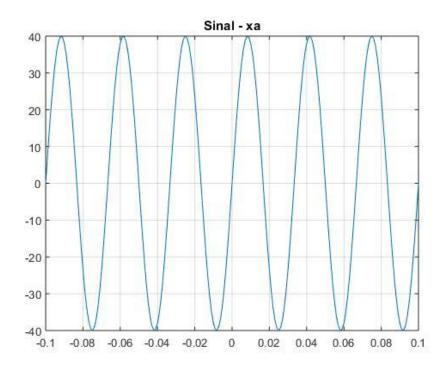
```
r1 =
0
32
p1 =
-4
-4
[]
```

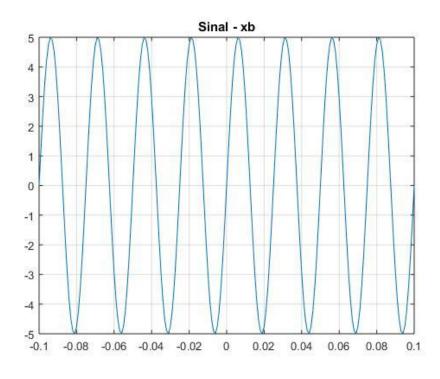
r2 =			
0			
0			
1.0000			
6.0000			
p2 =			
-2.0000			
-2.0000			
-2.0000			
-2.0000			
k2 =			
[]			
r3 =			
5.2500			
-4.0000			
-0.2500			
p3 =			
-6.0000			
-5.0000			
-2.0000			
k3 =			
[]			

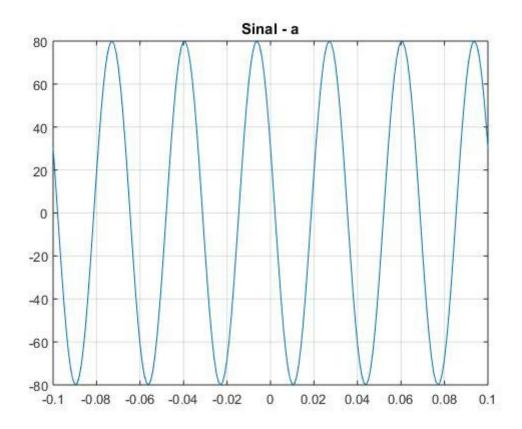
EXERCÍCIO 04:

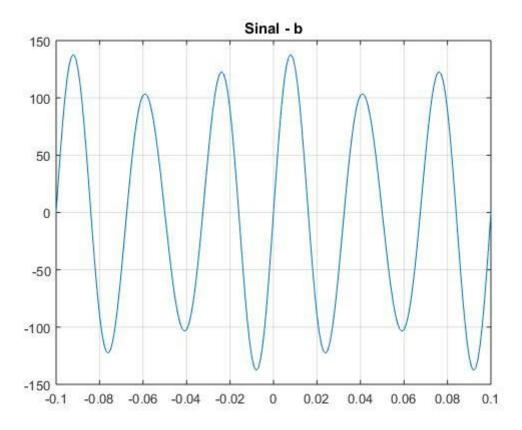
```
% Exercicio - 4:Criar duas funções senoidais de tempo contínuo
% com as seguintes características:
% x1(t) com amplitude de 40 e frequência de 30Hz. (Plotar para
conferência)
% x2(t) com amplitude de 5 e frequência de 40Hz. (Plotar para
conferência)
T1 = 1/30; %periodo 1
t=-0.1:0.001:0.1;
xa = 40*sin(2*pi*t/T1);
figure;
plot(t, xa);
title('Sinal - xa');
grid;
T2 = 1/40; %periodo 2
xb = 5*sin(2*pi*t/T2);
figure;
plot(t, xb);
title('Sinal - xb');
grid;
% alternativa a
xa = 40*sin(2*pi*(t - pi/4)/T1);
ya = 2*xa;
figure;
plot(t, ya);
title('Sinal - a');
grid;
% alternativa b
xa = 40*sin(2*pi*t/T1);
yb = 3*xa + 4*xb;
figure;
plot(t, yb);
title('Sinal - b');
grid;
% alternativa c
yc = xa.*xb;
figure;
plot(t,yc);
title('Sinal - c');
grid;
% alternativa d
xb = 5*sin(2*pi*(-t)/(2*T2));
yd = -2*xb;
figure;
plot(t,yd);
title('Sinal - d');
grid;
```

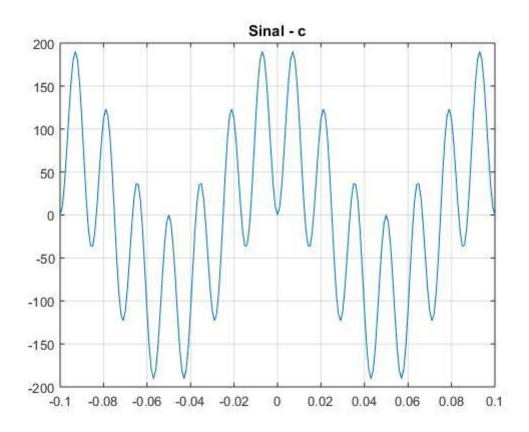
```
% alternativa e
xa = 40*sin(2*pi*(-3*t + pi/3)/T1);
ye = 3*xa;
figure;
plot(t,ye);
title('Sinal - e');
grid;
```

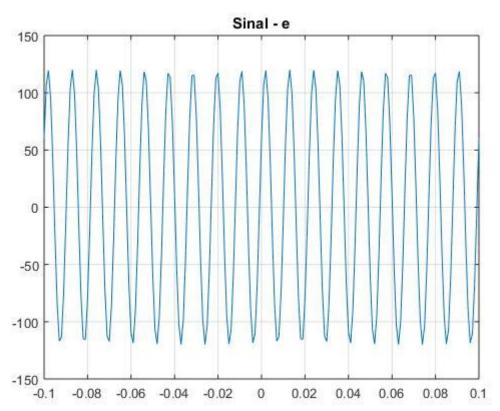






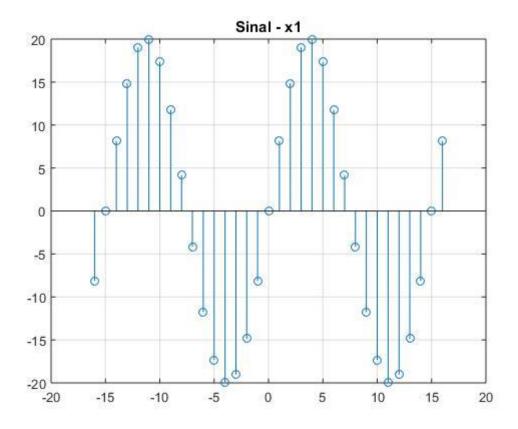


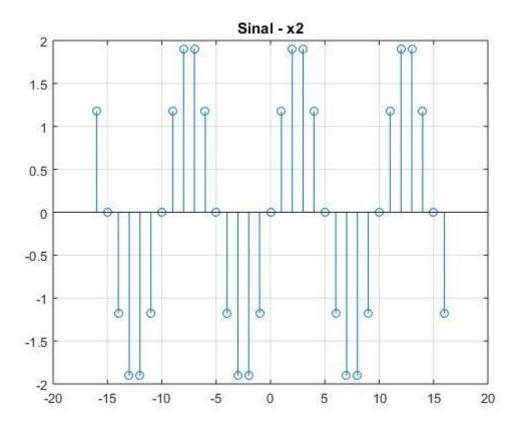


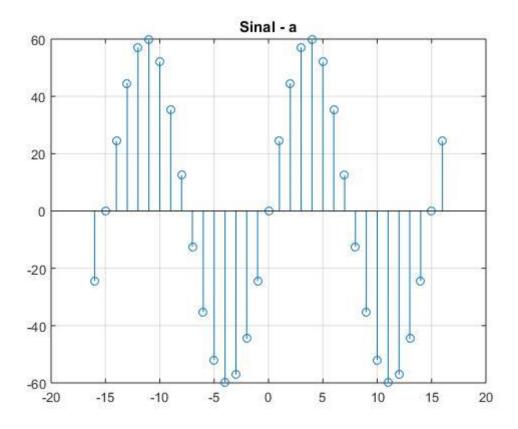


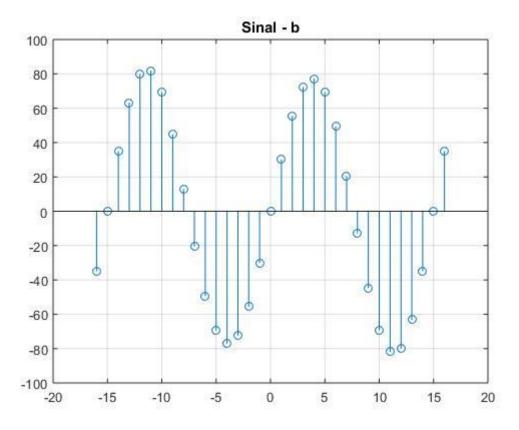
EXERCÍCIO 05:

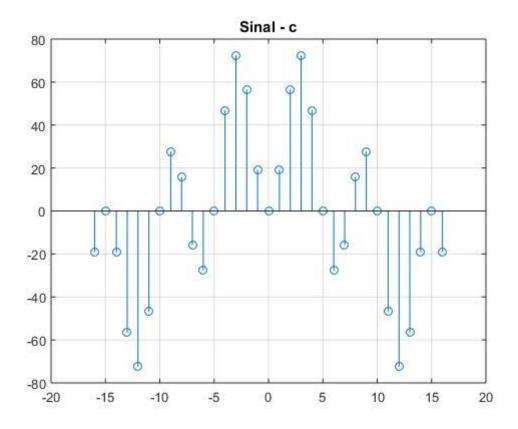
```
% Exercicio - 5: Criar duas funções senoidais de tempo discreto com as
seguintes características:
% x1(n) com amplitude de 20 e período de 15 amostras. (Plotar para
conferência)
% x2(n) com amplitude de 2 e período de 10 amostras. (Plotar para
conferência)
% Plotar os sinais a seguir:
n = -16:16;
T1 = 15; % periodo 1
x1 = 20*sin(2*pi*n/T1);
figure;
stem(n, x1);
title('Sinal - x1');
grid;
T2 = 10; % periodo 2
x2 = 2*sin(2*pi*n/T2);
figure;
stem(n, x2);
title('Sinal - x2');
grid;
 % alternativa a
ya = 3*x1;
figure;
stem(n,ya);
title('Sinal - a');
grid;
% alternativa b
yb = 4*x1 - 2*x2;
figure;
stem(n,yb);
grid;
title('Sinal - b');
% alternativa c
x1 = 20*sin(2*pi*(-n)/T1);
x2 = 2*sin(2*pi*(-n)/T2);
yc = (2*x1).*x2;
figure;
stem(n,yc);
title('Sinal - c');
grid;
% alternativa d
x2 = 20*sin(2*pi*n/T2);
yd = -3*x1 + 2*x2;
figure;
stem(n,yd);
title('Sinal - d');
grid;
% alternativa e
x1 = 20*sin(2*pi*(-5*n + 3)/T1);
ye = x1;
figure;
stem(n,ye);
title('Sinal - e');
grid;
```

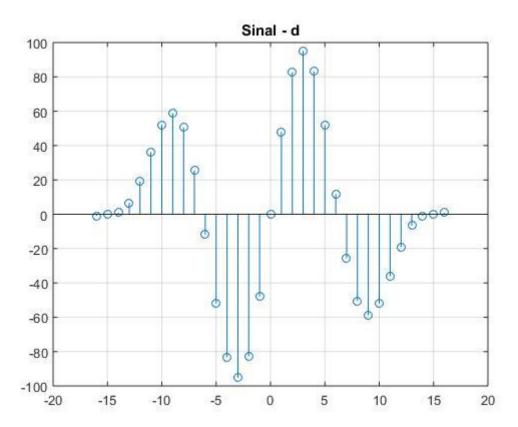


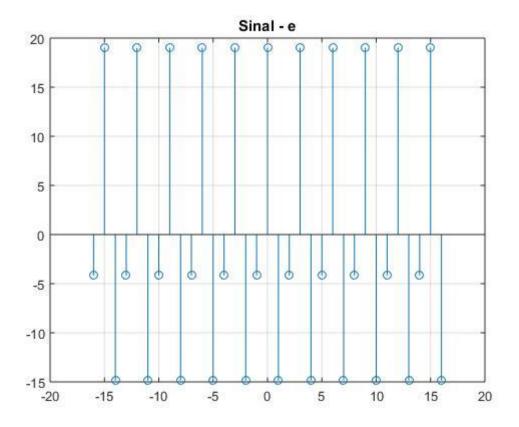












EXERCÍCIO 06:

```
% Exercicio - 6: Dadas as funções x(t) e y(t) aprensentadas no grafico
% alternativa a: Representar como um somatório de rampas e degraus e
logo em seguida plotar para verificação.
t = -1:0.001:7;
xt = heaviside(t) + (t-1).*heaviside(t-1) - 3*(t-2).*heaviside(t-2) +
2*(t-3).*heaviside(t-3) - heaviside(t-3) + (t-3).*heaviside(t-3) - (t-3).*he
5).*heaviside(t-5) - heaviside(t-5);
figure;
plot(t,xt);
title('Sinal - xt');
grid;
yt = 2*heaviside(t-1) - 2*(t-1).*heaviside(t-1) +2*(t-2).*heaviside(t-2)
- heaviside (t-2) + (3/2) * (t-3) .*heaviside (t-3) - (3/2) .*heaviside (t
5).*heaviside(t-5) - 2*heaviside(t-5);
figure;
plot(t,yt);
title('Sinal - yt');
grid;
```

```
% alternativa b: Obter e plotar z(t) = x(2t-1)
x1t = heaviside((2*t - 1)) + ((2*t - 1)-1).*heaviside((2*t-1)-1) -
3*((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2) + 2*((2*t-1)-3).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((2*t-1)-2).*heaviside((
-1)-3) - heaviside((2*t - 1)-3) + ((2*t -1)-3).*heaviside((2*t - 1)-3)
-((2*t-1)-5).*heaviside((2*t-1)-5)- heaviside((2*t-1)-5);
z1 = x1t;
figure;
plot(t,z1);
title('Sinal - z1');
grid;
% alternativa c: Obter e plotar z(t) = x(t-1) y(t+1)
t1 = t-1;
t2 = t+1;
x3t = heaviside(t1) + (t1-1).*heaviside(t1-1) - 3*(t1-2).*heaviside(t1-1)
2) + 2*(t1-3).*heaviside(t1-3) - heaviside(t1-3) + (t1-3).*heaviside(t1-3)
3) - (t1-5).*heaviside(t1-5) - heaviside(t1-5);
y3t = 2*heaviside(t2-1) - 2*(t2-1).*heaviside(t2-1) + 2*(t2-1)
2).*heaviside(t2-2) - heaviside(t2-2)+(3/2)*(t2-3).*heaviside(t2-3) -
(3/2)*(t2-5).*heaviside(t2-5) - 2*heaviside(t2-5);
z2 = x3t.*y3t;
figure;
plot(t, z2);
title('Sinal - z2');
grid;
% alternativa d: Obter e plotar z(t) = -x(-2t-1) + y(t-1)
t1 = -2*t - 1;
t2 = t-1;
x4t = heaviside(t1) + (t1-1).*heaviside(t1-1) - 3*(t1-2).*heaviside(t1-1)
2) + 2*(t1-3).*heaviside(t1-3) - heaviside(t1-3) + (t1-3).*heaviside(t1-3)
3) - (t1-5).*heaviside(t1-5) -heaviside(t1-5);
y4t = 2*heaviside(t2-1) - 2*(t2-1).*heaviside(t2-1) + 2*(t2-1)
2).*heaviside(t2-2) - heaviside(t2-2) + (3/2)*(t2-3).*heaviside(<math>t2-3) -
(3/2)*(t2-5).*heaviside(t2-5) - 2*heaviside(t2-5);
z3 = (-x4t) + y4t;
figure;
plot(t,z3);
title('Sinal - z3');
grid;
%\end
```

