最优估计实验报告

姓名: ____秦旗峰____

学号: 2023302143029

专业: <u>导航工程(智能导航实验班)</u>

课程: __最优估计1_

武汉大学

2024.11

目录

1 实验任务	3
2 数据计算和分析方法	3
2.1 实验编程工具	3
2.2 实验流程图	3
2.3 公式与函数	4
1) 读取文件数据	4
2)时间转换	5
3)去除 NaN 数据	5
4) 计算数字特征	5
5) 去除粗差	8
6) 时间序列图、直方图和相关系数图代码	9
3 数据分析和结果	12
3.1) 修正前后时间序列图	12
3.2) 修正前后直方图	13
3.3) 相关系数图	14
4 附录	14

1 实验任务

本次实验的任务主要为: 熟悉 MATLAB 的使用; 用 MATLAB 读取数据文件、 计算数据的数字特征同时剔除异常数据, 并对数据进行可视化处理。

数据文件名 C30ClockError.txt; 数据文件记录的是北斗卫星 C30(MEO)在 2020 年 8 月 1 日-2020 年 10 月 21 日的卫星钟误差,采样间隔为 15min;数据格式说明:

第一行:

Year MonthDay HourMinuteSecond GPS WeekSecond of WeekDelta T[m]年月日时分日时分例GPS 周周内砂钟误差数据部分示例:

2020 8 10 0 0 2116 518400 0.104000000000000

钟误差单位为米 (m); 若出现 NaN 表明此处无有效数据

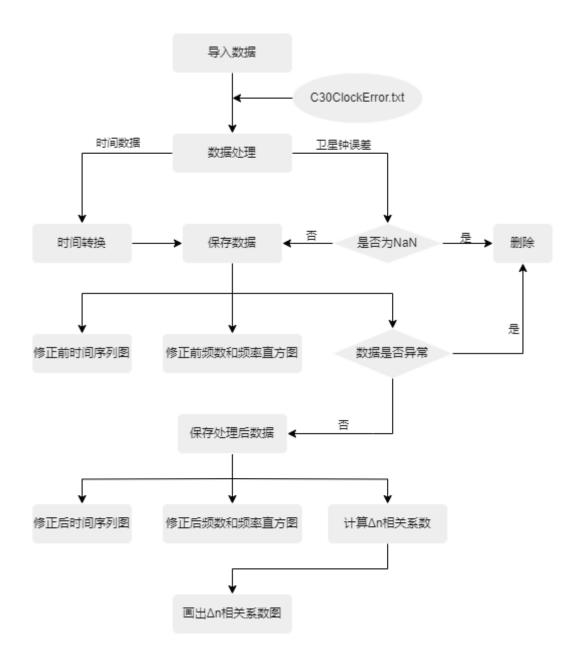
2数据计算和分析方法

2.1 实验编程工具

本次实验使用的编程工具是 MATLAB R2024a

2.2 实验流程图

本次实验的流程图如下:



2.3 公式与函数

1) 读取文件数据

importdata()函数:对于第一行有字符的数据文档,该函数可以将文本读取为: data,textdata,colheaders三个部分,data部分为文件数据值,存储形式为矩阵;

```
data1=importdata("C30ClockError.txt"); %导入数据
data2=data1.data; %获取data1中的数据
clear data1; %删除data1,释放内存
year=data2(:,1); %年
month=data2(:,2); %月
day=data2(:,3); %日
hour=data2(:,4); %小时
minute=data2(:,5); %分钟
second=data2(:,6); %秒
dt=data2(:,9); %clock error
```

2) 时间转换

datetime()函数:可将传入的数据转换为标准的公历时间。

```
%将数据转化为标准时间格式
time=datetime(year,month,day,hour,minute,second);
```

3) 去除 NaN 数据

isnan () 函数: 若传入参数为NaN, 返回true, 否则返回false;

```
%清除NaN异常数据
index=[]; %获取异常数据的索引值
for i=1:length(dt)
    if isnan(dt(i))
        index(end+1)=i;
    end
end
dt(index)=[]; %删除
time(index)=[];
```

4) 计算数字特征

4.1) 数学期望(均值)

对于离散随机变量X,数学期望定义为:

$$E(X) = u_X = \sum_{i=1}^{\infty} x_i p(x_i)$$
 (4.1.1)

式中, x_i 为第i个随机变量样本值, $p(x_i)$ 是 x_i 出现的概率, 在本次实验中, 卫星钟误差可以看作是独立同分布的随机变量样本, 每一个出现的概率相同, 可以改写为:

$$E(X) = u_X = \frac{\sum_{i=1}^{\infty} x_i}{n}$$
 (4.1.2)

mean()函数: 传入一个数组或矩阵, 返回数组或矩阵的均值;

,mean(dt)

4.2) 中误差

中误差反映的是随机变量与其期望的偏离程度,偏离程度越小,说明X的数值越稳定。随机变量X与它的均值E(X)的偏离程度定义为:

$$Var(X) = E\left[\left(X - E(X)\right)^{2}\right] \tag{4.2.1}$$

式中,Var(X)是随机变量X的二阶中心矩,也称为方差;E(X)是随机变量X的期望或均值。中误差由下式计算得到:

$$\sigma_X = \sqrt{Var(X)} \tag{4.2.2}$$

对于离散型随机变量X, 当其期望 u_X 已知时, 样本方差为:

$$S_X^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \mu_X)^2$$
, $\sigma_X = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \mu_X)^2}$ (4.2.3)

当随机变量期望未知时, 样本方差为:

$$S_X^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2, \sigma_X = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \mu_X)^2}$$
 (4.2.4)

在本实验中,随机变量的期望未知,采用(4.2.4)式计算中误差。std()函数:传入一个数组或矩阵,返回数组或矩阵的标准差;std(dt)

4.3) (RMS) 均方根值

均方根值,也称方均根。对于离散型随机变量X,其 RMS 由如下公式求得:

$$RMS = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i^2}$$
 (4.3.1)

```
%计算均方根值
sum=0;
for i=1:length(dt)
sum=sum+dt(i)*dt(i);
end
rms=sqrt(sum/length(dt));
```

4.4) 计算**Δ***n*相关系数

Δn 相关系数计算公式如下:

$$\rho(\Delta n) = \frac{\frac{1}{N - \Delta n} \sum_{i=1}^{N - \Delta n} (x_i - \bar{X}) (x_{i+\Delta n} - \bar{X})}{\frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (x_i - \bar{X})^2}$$
(4.4.1)

式中N表示样本容量, \bar{X} 表示样本均值。计算相关系数的代码如下:

```
%计算时间序列的相关系数
sum=0;
for i=1:length(dt)
   sum=sum+(dt(i)-mean(dt))*(dt(i)-mean(dt));
V=sum/length(dt); %计算分母
       %存放∆n对应的相关系数
P=[];
index=[]; %存放∆n
for i=4:192
   index(end+1)=i;
   sum=0;
   for j=1:length(dt)-i
       sum=sum+(dt(j)-mean(dt))*(dt(j+i)-mean(dt));
   sum=sum/(length(dt)-i);
   P(end+1)=sum/V; %放入
end
```

5) 去除粗差

对于大量的偶然误差, 其分布服从高斯分布 $\Delta \sim N(0, \sigma_{\Delta}^2)$, 无论其方差为何值, 它在一定区间内出现的概率是不变的,即

$$P(-m\sigma_{\Delta} < \Delta < m\sigma_{\Delta}) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_{\Delta}} \int_{-m\sigma_{\Delta}}^{m\sigma_{\Delta}} \exp\left\{-\frac{1}{2\sigma_{\Delta}^{2}}\Delta^{2}\right\} d\Delta$$
 (5.1)

式中m为非负数。当m分别为 1, 2 和 3 是, 观测值在($-m\sigma_{\Delta}$, $m\sigma_{\Delta}$)出现的概率为:

$$\begin{cases} P(-\sigma_{\Delta} < \Delta < 1\sigma_{\Delta}) \approx 68.3\% \\ P(-2\sigma_{\Delta} < \Delta < 2\sigma_{\Delta}) \approx 95.5\% \\ P(-3\sigma_{\Delta} < \Delta < 3\sigma_{\Delta}) \approx 99.7\% \end{cases}$$
(5.2)

(5.2)式表明,随机误差在 3 倍标准差范围内出现的概率为99.7%,超出此范围的概率仅为0.3%,如果某个观测值在其均值和 3 倍标准差决定的置信区间外,可将此观测值视为异常观测值(粗差观测值),检验并去除粗差的代码如下:

```
%清除大于3被方差的异常数据
index=[]; %获取异常数据的索引值
for i=1:length(dt)
    if abs(dt(i)-mean(dt))>3*std(dt)
        index(end+1)=i;
    end
end
dt(index)=[]; %删除
time(index)=[];
```

6) 时间序列图、直方图和相关系数图代码

6.1) 创建图窗

figure 命令,用于创建一个空白图窗,可以让一个脚本文件同时画出多幅图像。
figure: %创建一个图窗

6.2) 时间序列图

```
%画未修正的时间序列图
figure; %创建一个图窗
plot(time,dt);
%添加注解标签
dim=[0.2 0.6 0.3 0.3];
str=sprintf('均值: %f;中误差: %f;RMS: %f',mean(dt),std(dt),rms);
                                                         %注解字符串
annotation('textbox',dim,'String',str,'FitBoxToText','on'); %添加注解标签
clear str; %删除str,释放内存
                              %获得最大值坐标
[maxValue, maxIndex] = max(dt);
[minValue, minIndex] = min(dt); %获得最小值坐标
%为图像增加元素
xlabel("时间");
ylabel("clock error");
title("BDS3 clock error 时间序列图");
hold on;
plot(time(maxIndex), maxValue, 'r*', 'MarkerSize', 10); % 用红色星号标记最大值
text(time(maxIndex), maxValue, sprintf('最大值: %.4f', maxValue), ...
    'VerticalAlignment', 'bottom', 'HorizontalAlignment', 'right'); %最大值处标记
hold on;
plot(time(minIndex), minValue, 'b*', 'MarkerSize', 10); % 用蓝色星号标记最小值
text(time(minIndex), minValue, sprintf('最小值: %.4f', minValue), ...
   'VerticalAlignment', 'bottom', 'HorizontalAlignment', 'left'); %最小值处标记
legend('C30','最大值点','最小值点'); %显示图例
```

6.3) 直方图

histogram (dt) 函数,画出 dt 数据的直方图,默认为频数直方图。

```
histogram(dt); histogram(dt, 'Normalization', 'probability');
```

'Normalization', 'probability'表示画出频率直方图。

set(gca, 'YScale', 'log')函数,可以改变坐标轴形式,'YScale','log'表示 Y 轴用对数形式。

subplot()函数,可以将一个图窗分为多个画布,实现多幅图像同时展现,提高对比度。

总体代码如下:

```
%画频数直方图
figure('Position', [300, 300, 1000, 400]);
subplot(1,2,1);
histogram(dt);
set(gca, 'YScale', 'log');
xlabel("clock error");
ylabel("number");
title("BDS3 clock error 频数直方图");
legend('C30');
subplot(1,2,2);
histogram(dt, 'Normalization', 'probability');
xlabel("clock error");
ylabel("rate");
title("BDS3 clock error 频率直方图");
legend('C30');
```

6.4) 相关系数图

max()函数,可以获取一个序列的最大值和最大值对应的索引

[maxValue, maxIndex] = max(P); %存储最大值的坐标信息

相关系数图与时间序列图画法类似, 总体代码如下:

3数据分析和结果

3.1) 修正前后时间序列图

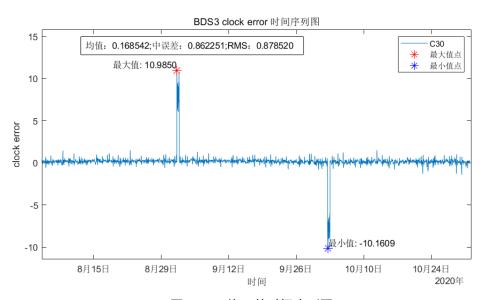


图 3.1.1: 修正前时间序列图

修正前,数据范围为(-10.1609, 10.9850),差异较大;数据均值为 0.168542; 中误差为 0.862251; RMS 为 0.878520.可以清晰地从时间序列图中观察到数据存 在着粗差,需要剔除。

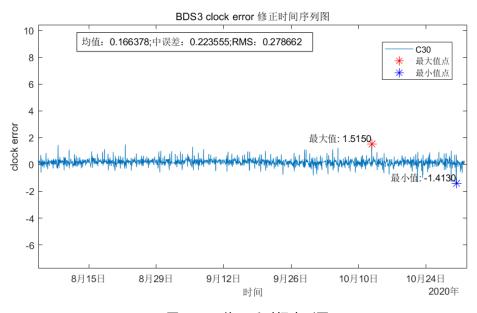


图 3.1.2: 修正后时间序列图

修正后,数据范围位于(-1.4130, 1.5150),差异显著下降;数据均值为0.166378;中误差为0.223555; RMS 为0.278662.中误差和 RMS 显著降低,说明粗差得到了剔除。

3.2) 修正前后直方图

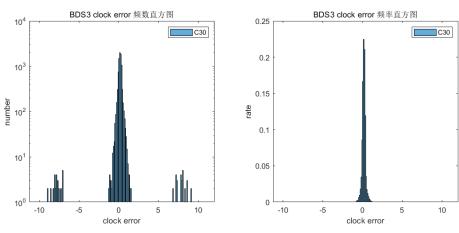
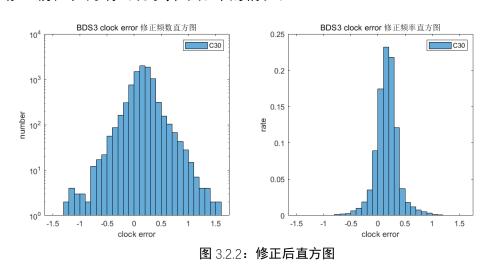


图 3.2.1: 修正前直方图

修正前,在两端出现了异常分布的情况。



修正后, 图形分布得到明显改善

3.3) 相关系数图

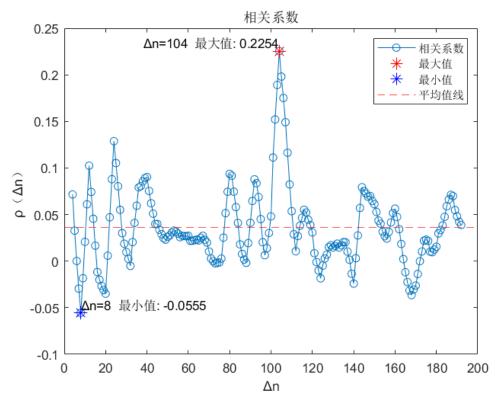


图 3.3: △n 相关系数图

由图示可以观察得到当 $\Delta n = 104$ 时,相关系数有最大值为 0.2254.正相关性最大;当 $\Delta n = 8$ 时,相关系数有最小值为 -0.055,负相关性最大。当 Δn 位于 $101\sim108$ 时相关系数相比之下更大,但总体来说,数据的相关系不够强。

4 附录

代码附录:

clc;clear;

data1=importdata("C30ClockError.txt"); %导入数据

data2=data1.data; %获取 data1 中的数据 clear data1; %删除 data1, 释放内存

year=data2(:,1); %年 month=data2(:,2); %月 day=data2(:,3); %日

```
hour=data2(:,4);
                   %小时
minute=data2(:,5);
                    %分钟
                    %秒
second=data2(:,6);
dt=data2(:,9);
                 %clock error
%将数据转化为标准时间格式
time=datetime(year,month,day,hour,minute,second);
%清除 NaN 异常数据
              %获取异常数据的索引值
index=[];
for i=1:length(dt)
    if isnan(dt(i))
        index(end+1)=i;
    end
end
dt(index)=[];
              %删除
time(index)=[];
%计算均方根值
sum=0;
for i=1:length(dt)
    sum=sum+dt(i)*dt(i);
end
rms=sqrt(sum/length(dt));
%画未修正的时间序列图
figure;
          %创建一个图窗
plot(time,dt);
%添加注解标签
dim=[0.2\ 0.6\ 0.3\ 0.3];
str=sprintf('均值: %f;中误差: %f;RMS: %f',mean(dt),std(dt),rms);
                                                          %注解字符串
annotation('textbox',dim,'String',str,'FitBoxToText','on');
                                                  %添加注解标签
          %删除 str, 释放内存
clear str;
[maxValue, maxIndex] = max(dt);
                                  %获得最大值坐标
                                 %获得最小值坐标
[minValue, minIndex] = min(dt);
%为图像增加元素
xlabel("时间");
ylabel("clock error");
title("BDS3 clock error 时间序列图");
hold on;
plot(time(maxIndex), maxValue, 'r*', 'MarkerSize', 10); % 用红色星号标记最大值
text(time(maxIndex), maxValue, sprintf('最大值: %.4f', maxValue), ...
    'VerticalAlignment', 'bottom', 'HorizontalAlignment', 'right'); %最大值处标记
hold on;
```

plot(time(minIndex), minValue, 'b*', 'MarkerSize', 10); % 用蓝色星号标记最小值 text(time(minIndex), minValue, sprintf('最小值: %.4f', minValue), ...

'VerticalAlignment', 'bottom', 'HorizontalAlignment', 'left'); %最小值处标记 legend('C30','最大值点','最小值点'); %显示图例

```
%画频数直方图
figure('Position', [300, 300, 1000, 400]);
subplot(1,2,1);
histogram(dt);
set(gca, 'YScale', 'log');
xlabel("clock error");
ylabel("number");
title("BDS3 clock error 频数直方图");
legend('C30');
subplot(1,2,2);
histogram(dt, 'Normalization', 'probability');
xlabel("clock error");
ylabel("rate");
title("BDS3 clock error 频率直方图");
legend('C30');
%清除大于3被方差的异常数据
index=∏;
          %获取异常数据的索引值
for i=1:length(dt)
    if abs(dt(i)-mean(dt))>3*std(dt)
        index(end+1)=i;
    end
end
               %删除
dt(index)=[];
time(index)=[];
%修正数据后
%计算均方根值
sum=0;
for i=1:length(dt)
    sum=sum+dt(i)*dt(i);
end
rms=sqrt(sum/length(dt));
%画修正后的时间序列图
```

```
figure;
plot(time,dt);
%添加注解
dim=[0.2\ 0.6\ 0.3\ 0.3];
str=sprintf('均值: %f;中误差: %f;RMS: %f',mean(dt),std(dt),rms);
annotation('textbox',dim,'String',str,'FitBoxToText','on');
          %释放内存
clear str;
[maxValue, maxIndex] = max(dt);
                                  %获取最大值坐标
[minValue, minIndex] = min(dt);
                                 %获取最小值坐标
%增加元素
xlabel("时间");
ylabel("clock error");
title("BDS3 clock error 修正时间序列图");
                    %改变 y 轴显示范围, 使得对比更明显
ylim([-10,10]);
hold on;
plot(time(maxIndex), maxValue, 'r*', 'MarkerSize', 10); % 用红色星号标记最大值
text(time(maxIndex), maxValue, sprintf('最大值: %.4f', maxValue), ...
    'VerticalAlignment', 'bottom', 'HorizontalAlignment', 'right'); %最大值处标记
hold on;
plot(time(minIndex), minValue, 'b*', 'MarkerSize', 10); % 用蓝色星号标记最小值
text(time(minIndex), minValue, sprintf('最小值: %.4f', minValue), ...
    'VerticalAlignment', 'bottom', 'HorizontalAlignment', 'right'); %最小值处标记
legend('C30','最大值点','最小值点');
                                      %显示图例
%画出修正后的频数直方图
figure('Position', [100, 100, 1000, 400]);
subplot(1,2,1);
histogram(dt, 'BinWidth', 0.1);
set(gca, 'YScale', 'log');
xlabel("clock error");
ylabel("number");
title("BDS3 clock error 修正频数直方图");
legend('C30');
subplot(1,2,2);
histogram(dt, 'Normalization', 'probability', 'BinWidth', 0.1);
xlabel("clock error");
ylabel("rate");
title("BDS3 clock error 修正频率直方图");
legend('C30');
%计算时间序列的相关系数
sum=0;
for i=1:length(dt)
```

```
sum=sum+(dt(i)-mean(dt))*(dt(i)-mean(dt));
end
V=sum/(length(dt)-1);
                        %计算分母
          %存放 Δn 对应的相关系数
P=∏;
index=∏;
          %存放 △n
for i=4:192
   index(end+1)=i;
   sum=0:
   for j=1:length(dt)-i
       sum=sum+(dt(j)-mean(dt))*(dt(j+i)-mean(dt));
   end
   sum=sum/(length(dt)-i);
                               %计算分子
   P(end+1)=sum/V;
                       %放入
end
%画出相关系数图像
figure;
plot(index,P,'-o');
xlabel("\Deltan");
ylabel("\rho (\Delta n) ");
title("相关系数");
[maxValue, maxIndex] = max(P); %存储最大值的坐标信息
[minValue,minIndex]=min(P);
                           %存储最小值的坐标信息
hold on;
plot(index(maxIndex), maxValue, 'r*', 'MarkerSize', 10); % 用红色星号标记最大值
text(index(maxIndex), maxValue, sprintf('\Dan=\%d 最大值: \%.4f',index(maxIndex), maxValue), ...
    'VerticalAlignment', 'bottom', 'HorizontalAlignment', 'right'); %最大值处标记
hold on;
plot(index(minIndex), minValue, 'b*', 'MarkerSize', 10); % 用蓝色星号标记最小值
'VerticalAlignment', 'bottom', 'HorizontalAlignment', 'left'); %最小值处标记
hold on;
yline(mean(P), 'r--', 'LabelHorizontalAlignment', 'left', 'LabelVerticalAlignment', 'middle');
%plot(index,mean(P),'g');
% 显示图例
legend('相关系数', '最大值','最小值','平均值线');
clear;
```