KOSHA GUIDE

C - 62 - 2012

(5) 자동 수평 조절장치(Auto leveling system)

곤돌라 운행 시 운반구의 기울어짐을 센서가 감지하여 경사진 쪽의 구동모터를 일 시 정지시키고 수평이 자동 회복된 후 좌·우 구동 모터가 동시에 작동되어 항시 수평상태로 운행토록 하는 장치이다.

(6) 전자식 과전류 계전기(EOCR : Electric over current relay)

곤돌라에 과전류가 흐를 경우 전원을 차단하는 장치로서 과부하방지장치 역할은 할 수는 없다.

(7) 과부하 방지장치

정격하중 이상의 하중이 부하되었을 경우 자동적으로 정지시켜주는 장치로서 과부 하방지장치 작동 시 전원이 차단되고 경보음이나 경보등이 작동되며 곤돌라는 움직 이지 않아야 한다.

(8) 그밖에 브레이크 기능 장치로서 곤돌라의 승강장치, 기복장치, 신축장치 및 주행장 치에 작동을 제동하기 위한 브레이크 장치 등이 있다.

6. 곤돌라 안전점검 사항

6.1 와이어로프의 점검

(1) 와이어로프 안전계수는 근로자가 탑승하는 경우 10 이상, 화물을 취급하는 경우 5 이상 이어야 한다. 와이어로프는 보통 Φ8 mm[~]Φ10 mm 를 사용하고 절단하중은 <표 2>과 같으며 와이어로프에서 가장 중요한 것은 안전계수 10 이상을 확보하는 것이다.