

# Read Committed 丢失更新



#### $\rightarrow$

\*\*丢失更新\*\*问题通常是由以下场景引发的: 1. \*\*事务 A\*\* 和 \*\*事务 B\*\* 都读取了同一数据。 2. \*\*事务 A\*\* 更新了该数据,但未提交。 3. \*\*事务 B\*\* 在此时也对相同数据进行了更新(由于没有阻止事务 A 的未提交操作),并提交了更改,导致事务 A 的更改丢失。

在这个例子中,假设事务A先更新数据,称该数据为C,但未提交,由于事务B不能读取未提交的数据,那事务B不是不能读取C吗?



你说得对,在 Read Committed 隔离级别下,事务 B 不能读取 事务 A 尚未提交的数据。因此,事务 B 不会读取到事务 A 更新的数据(C)。然而,丢失更新 这个问题发生的原因实际上是事务 A 和事务 B 都修改了同一数据,并且都以各自的修改提交了,但并没有发生显式的冲突或检查。

让我们更精确地分析这个场景:

# 1. 事务 A 和 事务 B 都对同一数据 C 进行更新,但未提交

- 假设数据 C 初始值为 100。
- 事务 A 读取了 C,并更新了 C(例如,事务 A 将 C 从 100 改为 150),但此时没有提交。
- 此时,事务 B 也读取了 C,并且更新了 C(例如,事务 B 将 C 从 100 改为 200)。此时,事务 B 提交了 其修改。
- 当事务 A 提交时,C 会变成 150(事务 A 的更改),但事务 B 的修改(将 C 设置为 200)会覆盖掉事务 A 的修改,导致事务 A 的更新丢失。

### 2. 为什么这个问题存在

在 **Read Committed** 隔离级别下,事务 B **不能**读取事务 A 尚未提交的更新。这样,事务 B 在开始时读取到的 C 仍然是最初的值 100。但问题在于,**事务 B 没有看到事务 A 更新的数据,也没有相应的锁机制防止它修改数据。**事务 A 和事务 B 分别更新了 C,但它们相互之间并没有协调或同步,导致事务 A 的更新丢失。

#### 3. 解决方案

Read Committed 隔离级别下没有明确的机制来防止这种丢失更新的情况。为了避免丢失更新,可以考虑以下几种方法:

- **悲观锁(Pessimistic Locking)**:事务 A 可以在更新数据之前加锁数据,阻止其他事务对数据进行修改。这种方式会导致事务 B 等待事务 A 提交,从而避免冲突。
- **乐观锁(Optimistic Locking)**:事务 A 在读取数据时记录数据的版本号或时间戳,更新数据时检查版本号或时间戳是否发生变化。如果发生变化,说明其他事务已经修改了数据,事务 A 就可以回滚或重新执行。

• 使用更高的隔离级别(如 Repeatable Read 或 Serializable):这些隔离级别通过加锁或其他方式,避免了并发事务对相同数据的修改,确保事务 A 和事务 B 的修改不会冲突。

## 总结

在 Read Committed 隔离级别下,事务 B 不能读取事务 A 未提交的数据,但这并不意味着丢失更新问题就得到了解决。丢失更新的发生是因为事务 A 和事务 B 都能对相同的数据进行修改,而没有进行足够的协调。因此,要防止丢失更新,必须采用 **悲观锁、乐观锁** 或 **更高的隔离级别**。