

# Methods & Algorithms

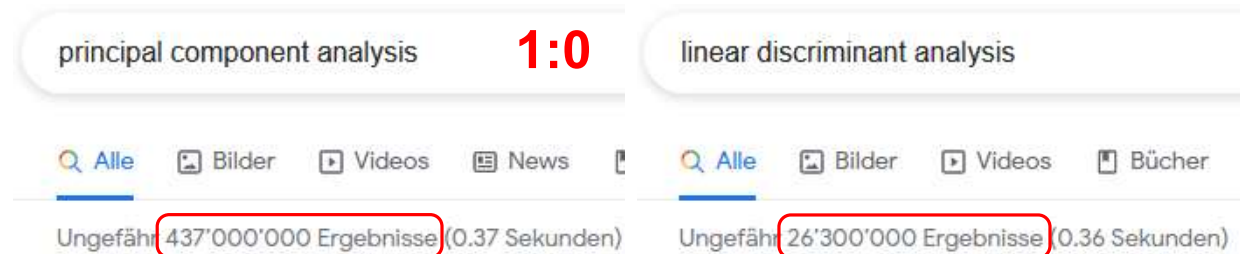
(formerly known as Introduction to Data Science)

## FS 2023

Prof. Dr. rer. nat. habil. Ralf-Peter Mundani  
DAViS

## PCA – darf's noch ein bisschen mehr sein...?

- Hauptkomponentenzerlegung
  - mächtiges Werkzeug (aber schwer zu verstehen)
  - Dimensionsreduktion unter Erhaltung grösstmöglicher Varianz
  - projizierte Daten nicht immer für Klassifikation geeignet
- Diskriminanzanalyse
  - ähnliches Werkzeug («*same same, but different...*»)
  - erlaubt multivariate Klassifikation
  - guter Ausgangspunkte für weitere Ansätze (leider zu viele für diese Veranstaltung...)
- was sagt Google...?



## Zur Abwechslung: mal wieder ein bisschen lineare Algebra 😊

- Nomenklatur
  - Skalare:  $s$
  - Vektoren:  $\vec{v}$  (1D Reihung)
  - Matrizen:  $A$  (2D Reihung)
- Operationen
  - Skalarprodukt:  $\vec{v}^T \cdot \vec{w} = s$
  - dyadisches Produkt:  $\vec{v} \cdot \vec{w}^T = A$
  - Matrix-Vektor-Multiplikation:  $A \cdot \vec{v} = \vec{w}$
  - Matrix-Matrix-Multiplikation:  $A \cdot B = C$  (brauchen wir nicht...)

## Zur Abwechslung: mal wieder ein bisschen lineare Algebra 😊

- Skalarprodukt  $\vec{v}^T \cdot \vec{w}$

$$\vec{v}^T \cdot \vec{w} = \begin{pmatrix} v_{x_1} & v_{x_2} & \cdots & v_{x_n} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} w_{x_1} \\ w_{x_2} \\ \cdots \\ w_{x_n} \end{pmatrix} = v_{x_1} \cdot w_{x_1} + v_{x_2} \cdot w_{x_2} + \cdots + v_{x_n} \cdot w_{x_n} = \sum_{i=1}^n v_{x_i} \cdot w_{x_i}$$

- Beispiel:  $\vec{v} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \vec{w} = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$

$$\vec{v}^T \cdot \vec{w} = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} = 3 \cdot 4 + 1 \cdot 0 + 2 \cdot 3 = 18$$

## Zur Abwechslung: mal wieder ein bisschen lineare Algebra 😊

Kennen wir schon.

- Matrizen

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

mit  $m$  Zeilen und  $n$  Spalten (kurz:  $m \times n$ )

Hauptdiagonale (für  $m = n$ )

- Transponierte  $\mathbf{A}^T$  einer Matrix  $\mathbf{A}$

$$\mathbf{A}^T = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

mit  $n$  Zeilen und  $m$  Spalten (kurz:  $n \times m$ )

## Zur Abwechslung: mal wieder ein bisschen lineare Algebra ☺

- besondere Matrizen

- symmetrische Matrix (d.h.  $\mathbf{A} = \mathbf{A}^T$ )

- Beispiel (3×3)

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 4 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix} \quad \text{mit} \quad \mathbf{A}^T = \begin{pmatrix} 4 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

- Diagonalmatrix

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} * & & & \\ & * & & \\ & & \ddots & \\ & & & * \end{pmatrix}$$

$$\text{z.B. (4×4): } \mathbf{D} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(auch Identitätsmatrix  $\mathbf{I}$ )

## Zur Abwechslung: mal wieder ein bisschen lineare Algebra ☺

### ▪ Matrix-Vektor-Multiplikation

$$\mathbf{A} \cdot \vec{v} = \underbrace{\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}}_{|m \times n|} \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} v_{x_1} \\ v_{x_2} \\ \vdots \\ v_{x_n} \end{pmatrix}}_{|n|} = \begin{pmatrix} a_{11} \cdot v_{x_1} + a_{12} \cdot v_{x_2} + \cdots + a_{1n} \cdot v_{x_n} \\ a_{21} \cdot v_{x_1} + a_{22} \cdot v_{x_2} + \cdots + a_{2n} \cdot v_{x_n} \\ \vdots \\ a_{m1} \cdot v_{x_1} + a_{m2} \cdot v_{x_2} + \cdots + a_{mn} \cdot v_{x_n} \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} w_{x_1} \\ w_{x_2} \\ \vdots \\ w_{x_m} \end{pmatrix}}_{|m|} = \vec{w}$$

### ▪ Beispiel

$$\mathbf{A} \cdot \vec{v} = \begin{pmatrix} 4 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \cdot 2 + 1 \cdot 1 + 3 \cdot 3 \\ 1 \cdot 2 + 2 \cdot 1 + 1 \cdot 3 \\ 3 \cdot 2 + 1 \cdot 1 + 5 \cdot 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 18 \\ 7 \\ 22 \end{pmatrix} = \vec{w}$$

## Zur Abwechslung: mal wieder ein bisschen lineare Algebra ☺

- dyadisches (äusseres) Produkt  $\vec{v} \cdot \vec{w}^T$

$$\vec{v} \cdot \vec{w}^T = \begin{pmatrix} v_{x_1} \\ v_{x_2} \\ \vdots \\ v_{x_m} \end{pmatrix} \cdot (w_{x_1} \ w_{x_2} \ \cdots \ w_{x_n}) = \underbrace{\begin{pmatrix} v_{x_1} \cdot w_{x_1} & v_{x_1} \cdot w_{x_2} & \cdots & v_{x_1} \cdot w_{x_n} \\ v_{x_2} \cdot w_{x_1} & v_{x_2} \cdot w_{x_2} & \cdots & v_{x_2} \cdot w_{x_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ v_{x_m} \cdot w_{x_1} & v_{x_m} \cdot w_{x_2} & \cdots & v_{x_m} \cdot w_{x_n} \end{pmatrix}}_{|m \times n|} = \mathbf{A}$$

- Beispiel:  $\vec{v} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{w} = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$

$$\vec{v} \cdot \vec{w}^T = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \cdot (4 \ 0 \ 3) = \begin{pmatrix} 3 \cdot 4 & 3 \cdot 0 & 3 \cdot 3 \\ 1 \cdot 4 & 1 \cdot 0 & 1 \cdot 3 \\ 2 \cdot 4 & 2 \cdot 0 & 2 \cdot 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12 & 0 & 9 \\ 4 & 0 & 3 \\ 8 & 0 & 6 \end{pmatrix}$$

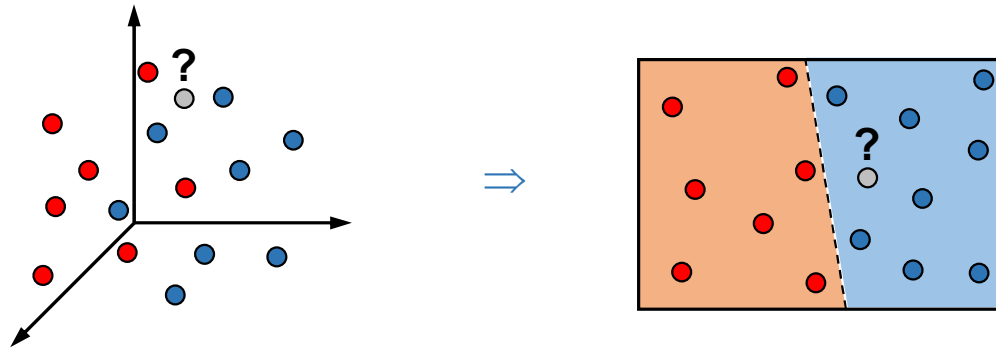


## Richtig trennen – aber in welche Tonne...?

- **Diskriminanzanalyse** – ein vielseitiges Werkzeug für die
  - Dimensionsreduktion
  - robuste Klassifizierung (d.h. selbe Ergebnisse mit oder ohne Normalisierung der Daten)
- prominente Anwendungsbeispiele
  - Konkursversagen mit 80–90% Genauigkeit (E. Altman, 1968) basierend auf 31 Jahren Daten
  - Unterscheidung von verschiedener Krankheitsstufen in biomedizinischen Anwendungen
  - Gesichtserkennung (George Orwell lässt grossen 😊)
- warum also noch ein Algorithmus...?
  - funktioniert sehr gut nicht nur im Fall binärer Daten (→ multivariate Analyse)
  - Vorverarbeitung von Daten zur Reduktion von (Berechnungs)Kosten
  - ...

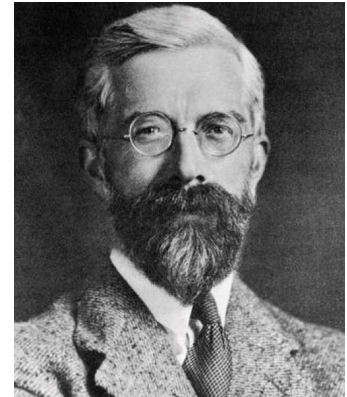
## Richtig trennen – aber in welche Tonne...?

- Idee
  - Methode des überwachten Lernens
  - Ausgangspunkt: klassifizierte Daten mit  $d$  Merkmalen in  $k$  Klassen
  - Diskriminanzfunktion teilt (Sub)Raum in  $k$  zugehörige disjunkte Regionen
  - einfache Klassifikation: prüfe, in welcher Region das Datum liegt
- Beispiel ( $d = 3, k = 2$ )



## Richtig trennen – aber in welche Tonne...?

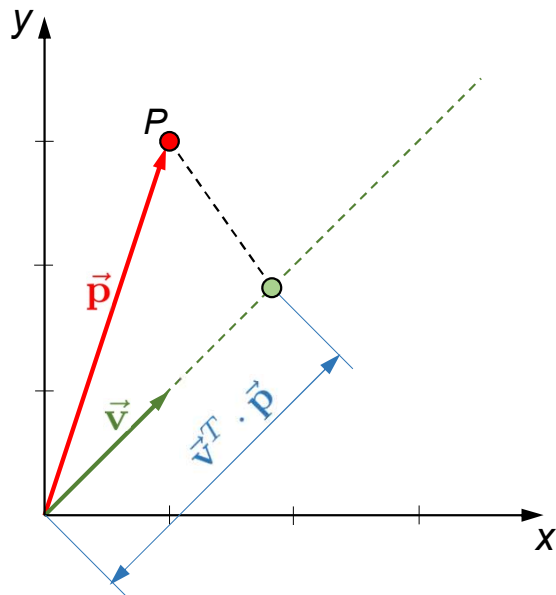
- ...noch ein paar Gedanken
  - Diskriminanzanalyse setzt Normalverteilung der Daten voraus
  - allgemeiner Fall: Diskriminanzanalyse nach Ronald A. FISHER
    - britischer Statistiker (1890–1962)
    - berühmte Beiträge: *Maximum-Likelihood*-Prinzip, Varianzanalyse (ANOVA), *F*-Verteilung
- simple Annahme:  $n$  Beobachtungen (mit  $d$  Merkmalen), die sich alle mindestens einer von  $k$  Klassen zuordnen lassen
- geometrisches Verfahren: Beobachtungsraum wird durch eine Reihe von Hyperebenen derart partitioniert, dass diese die Grenzen zwischen jeweils zwei Klassen darstellen
- im weiteren: Diskussion für  $d = 2$ , später dann Verallgemeinerung auf  $d > 2$



Quelle: bibmath.net

## Richtig trennen – aber in welche Tonne...?

- Vorbereitung: Projektion von Punkten auf eine Gerade (d.h. vom 2D auf 1D)



Beispiel:

$$P = (1, 3), \vec{p} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}, \vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\vec{v}^T \vec{p} = (1 \ 1) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = 1 \cdot 1 + 1 \cdot 3 = 4$$

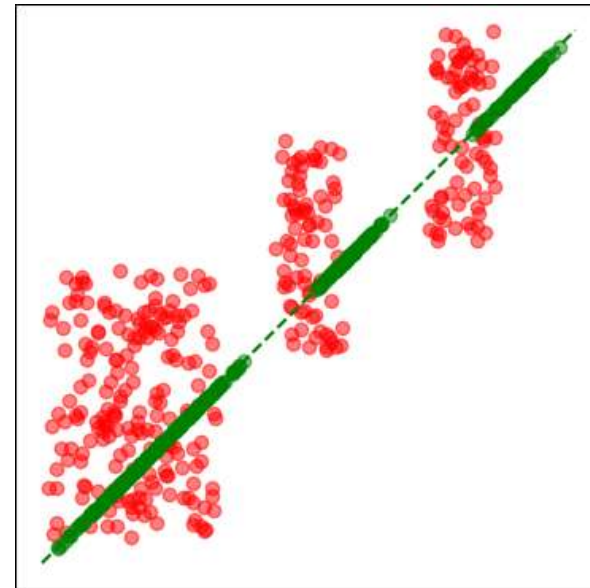
- nach Projektion  $\Rightarrow$  jeder Punkt hat Abstand (auf der Geraden durch  $\vec{v}$ ) vom Ursprung

## Richtig trennen – aber in welche Tonne...?



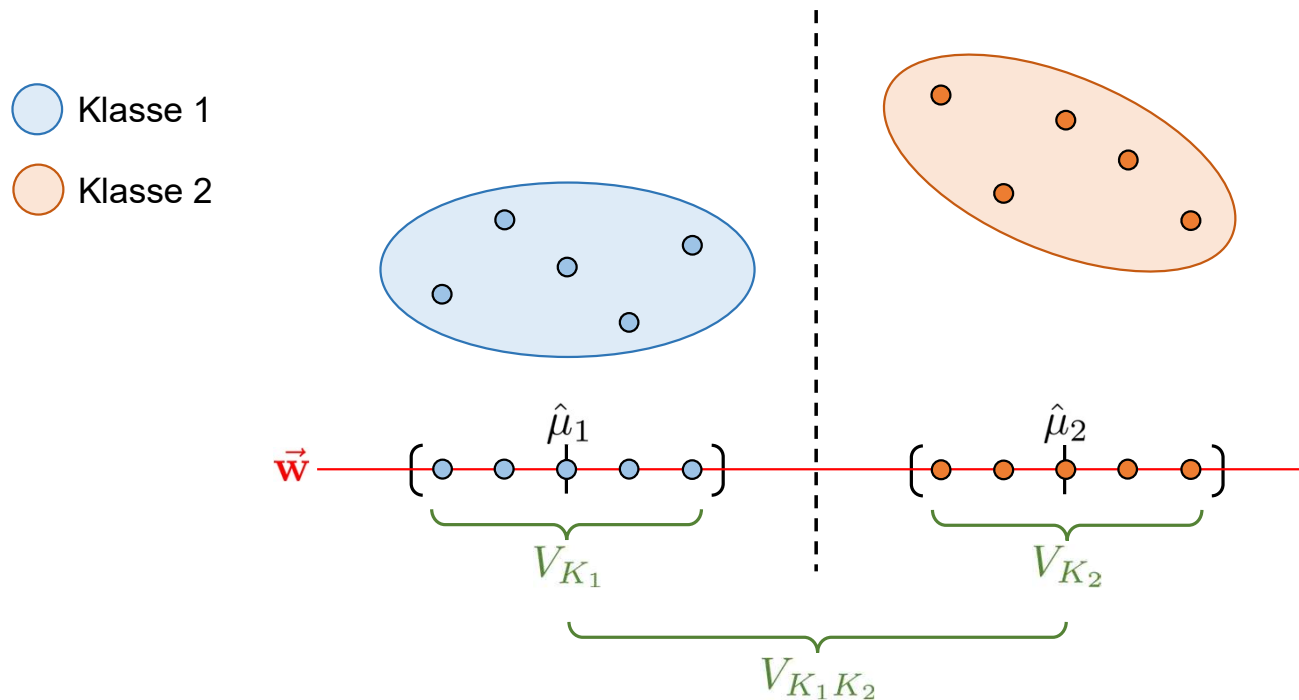
- kleine Fingerübung (mal wieder Datei 'clicks.dat')
  - zunächst das Skalarprodukt händisch (`np.dot()`) ausrechnen ☺

```
data = np.loadtxt('clicks.dat', delimiter=',')
v = np.array([1., 1.])
data_p = []
for p in data:
    data_p.append(np.dot(v, p))
plt.plot(data_p, data_p, 'ro')
plt.show()
```



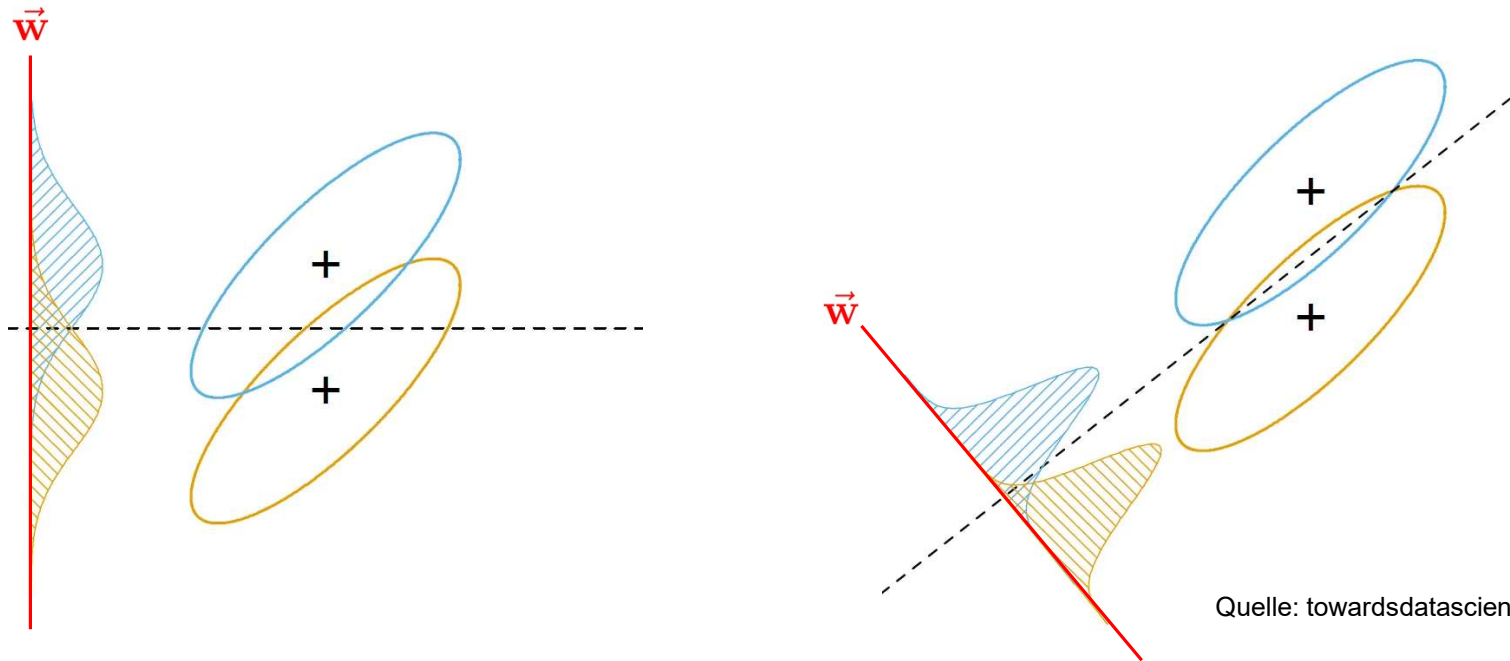
# Linear Discriminant Analysis (LDA)

- multivariate Diskriminanzanalyse nach R. Fisher (1936)
  - Idee: Projektion  $d$ -dimensionaler Daten in einen Unterraum ( $< d$ ), sodass Variabilität zwischen den Klassen maximal und Variabilität innerhalb einer Klasse minimal wird



# Linear Discriminant Analysis (LDA)

- multivariate Diskriminanzanalyse nach R. Fisher (1936)
  - etwas anschaulicher: finde optimales  $\vec{w}$ , sodass  $V_{K_1}, V_{K_2}$  minimal und  $V_{K_1 K_2}$  maximal



Quelle: towardsdatascience.com

## Linear Discriminant Analysis (LDA)

- multivariate Diskriminanzanalyse nach R. Fisher (1936)
  - kurze Auffrischung Statistik ☺

$$\mu_x = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$$

(Mittelwert)

$$\sigma_x^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - \mu_x)^2$$

(Varianz)

$$\sigma_{x,y} = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - \mu_x)(y_i - \mu_y)$$

(Kovarianz)

- Preisfrage: was ist Unterschied zwischen Kovarianz und Korrelation...?
- Anmerkung:  $\text{Cov}(X, X) = \text{Var}(X) \Leftrightarrow \sigma_{x,x} = \sigma_x^2$



## Linear Discriminant Analysis (LDA)

- multivariate Diskriminanzanalyse nach R. Fisher (1936)
  - Vorhang auf für die Kovarianzmatrix  $\Sigma$ ...

$$\Sigma_{(1D)} = (\sigma_x^2) \quad \Sigma_{(2D)} = \begin{pmatrix} \sigma_x^2 & \sigma_{x,y} \\ \sigma_{y,x} & \sigma_y^2 \end{pmatrix} \quad \Sigma_{(3D)} = \begin{pmatrix} \sigma_x^2 & \sigma_{x,y} & \sigma_{x,z} \\ \sigma_{y,x} & \sigma_y^2 & \sigma_{y,z} \\ \sigma_{z,x} & \sigma_{z,y} & \sigma_z^2 \end{pmatrix} \quad \Sigma_{(nD)} = \dots$$

- unnützes Wissen:  $\Sigma$  ist symmetrisch (da  $\sigma_{x,y} = \sigma_{y,x}$ )  $\Rightarrow$  Vorteile für die Berechnung der LDA
- damit Berechnung des optimalen  $\vec{w}$  möglich

# Linear Discriminant Analysis (LDA)



- multivariate Diskriminanzanalyse nach R. Fisher (1936)
  - Ziel: maximale Variabilität zwischen Klassen bei minimaler Variabilität innerhalb jeder Klasse

$$\max \frac{V_{K_1 K_2}^2}{V_{K_1}^2 + V_{K_2}^2} = \max \frac{(\hat{\mu}_1 - \hat{\mu}_2)^2}{V_{K_1}^2 + V_{K_2}^2}$$

- Betrachtung Zähler

$$(\hat{\mu}_1 - \hat{\mu}_2)^2 = (\vec{w}^T \mu_1 - \vec{w}^T \mu_2)(\vec{w}^T \mu_1 - \vec{w}^T \mu_2)^T = \vec{w}^T (\mu_1 - \mu_2)(\mu_1 - \mu_2)^T \vec{w} =: \vec{w}^T S_B \vec{w}$$

- Betrachtung Nenner ( $\hat{x}_i = \vec{w}^T x_i$ )

$$V_K^2 = \sum (\hat{x}_i - \hat{\mu})(\hat{x}_i - \hat{\mu})^T = \sum (\vec{w}^T x_i - \vec{w}^T \mu)(\vec{w}^T x_i - \vec{w}^T \mu)^T = \sum \vec{w}^T (x_i - \mu)(x_i - \mu)^T \vec{w} =: \vec{w}^T \Sigma \vec{w}$$

$$\Rightarrow V_{K_1}^2 + V_{K_2}^2 = \vec{w}^T \Sigma_1 \vec{w} + \vec{w}^T \Sigma_2 \vec{w} = \vec{w}^T (\Sigma_1 + \Sigma_2) \vec{w} =: \vec{w}^T S_W \vec{w}$$

## Linear Discriminant Analysis (LDA)

- multivariate Diskriminanzanalyse nach R. Fisher (1936)
  - damit folgt schliesslich ein **Optimierungsproblem** ( $\Rightarrow \text{fit}()$ )

$$\vec{w} := \arg \max \frac{\vec{w}^T S_B \vec{w}}{\vec{w}^T S_W \vec{w}}$$

mit

$$S_B = (\mu_1 - \mu_2)(\mu_1 - \mu_2)^T$$

$$S_W = \Sigma_1 + \Sigma_2$$

- unnützes Wissen: Lösung des Optimierungsproblems mithilfe eines Lagrange-Multiplikators

$$\mathcal{L} = \vec{w}^T S_B \vec{w} - \lambda(\vec{w}^T S_W \vec{w} - 1) \quad \text{mit} \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \vec{w}} = 0$$

## Linear Discriminant Analysis (LDA)

- multivariate Diskriminanzanalyse nach R. Fisher (1936)
  - was bei mehr als zwei Klassen...?
  - für  $k$  Klassen sei  $N = n_1 + n_2 + \dots + n_k$  die Gesamtanzahl aller Datenpunkte

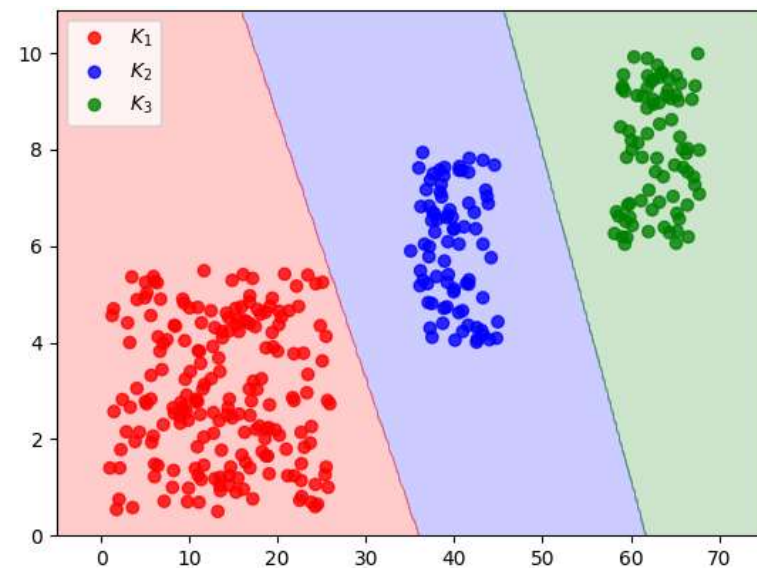
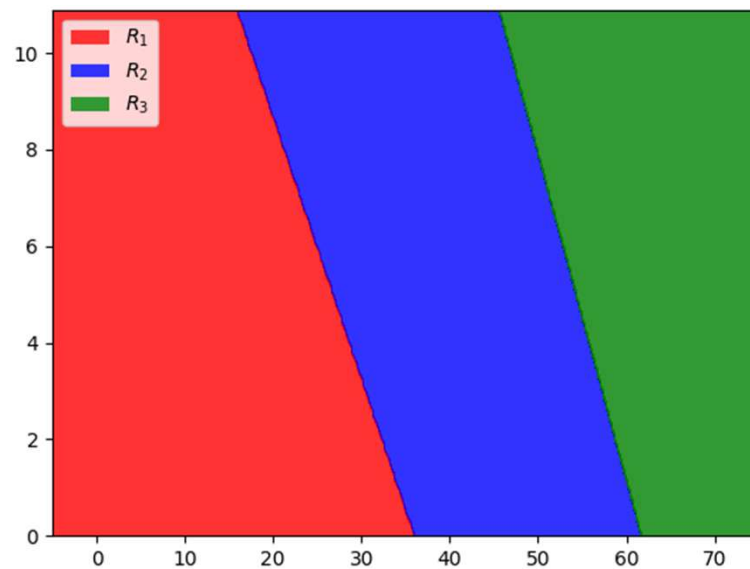
aus  $\mu_k = \frac{1}{n_k} \sum_{x_i \in K_k} x_i$  mit  $\mu = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N x_i$  folgt  $S_B = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^k n_i (\mu_i - \mu)(\mu_i - \mu)^T$

$$S_W = \Sigma_1 + \Sigma_2 + \dots + \Sigma_k$$

- und damit  $\vec{w} = eig(S_W^{-1} S_B)$

# Linear Discriminant Analysis (LDA)

- multivariate Diskriminanzanalyse nach R. Fisher (1936)
  - mit optimaler Projektionsebene (aufgespannt durch  $\vec{w}$ ) ist auch Diskriminanzfunktion bekannt  $\rightarrow$  Klassifikation durch Zuordnung: Punkt  $x$  gehört zu Klasse  $K_i$  falls  $x$  in Region  $R_i$
- Beispiel: Datei 'clicks.dat'



## Praktische Übung



- Beispiel: Datensatz `wine` aus Paket `sklearn.datasets`
  - Datensatz enthält 178 Samples in 13 Dimensionen mit 3 Klassen

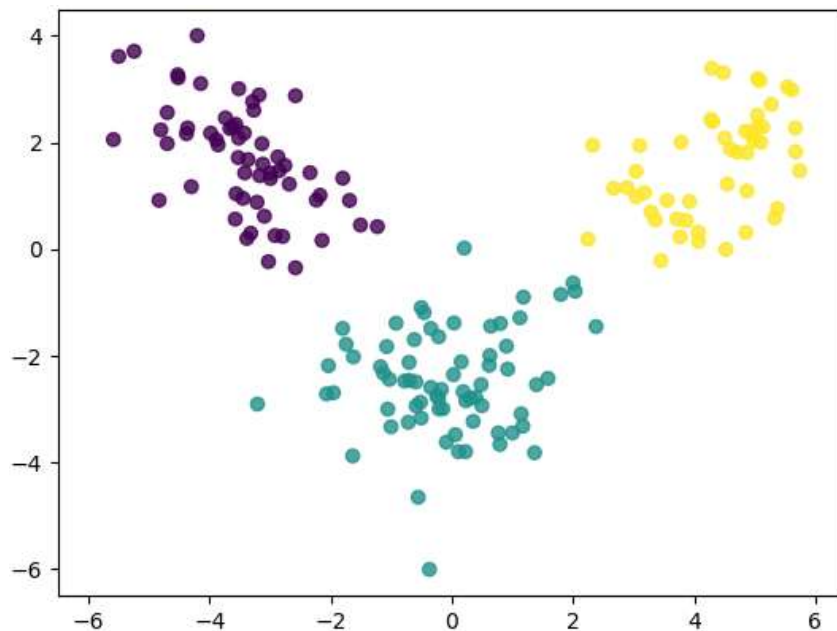
```
wine = datasets.load_wine()  
x = wine.data  
y_true = wine.target
```

- Diskriminanzanalyse mit Projektion (**transform**) & Klassifikation (**predict**) der Daten

```
from sklearn.discriminant_analysis import LinearDiscriminantAnalysis  
model = LinearDiscriminantAnalysis(n_components=2)  
model.fit(x, y_true)  
x_proj = model.transform(x)  
y_pred = model.predict(x)
```

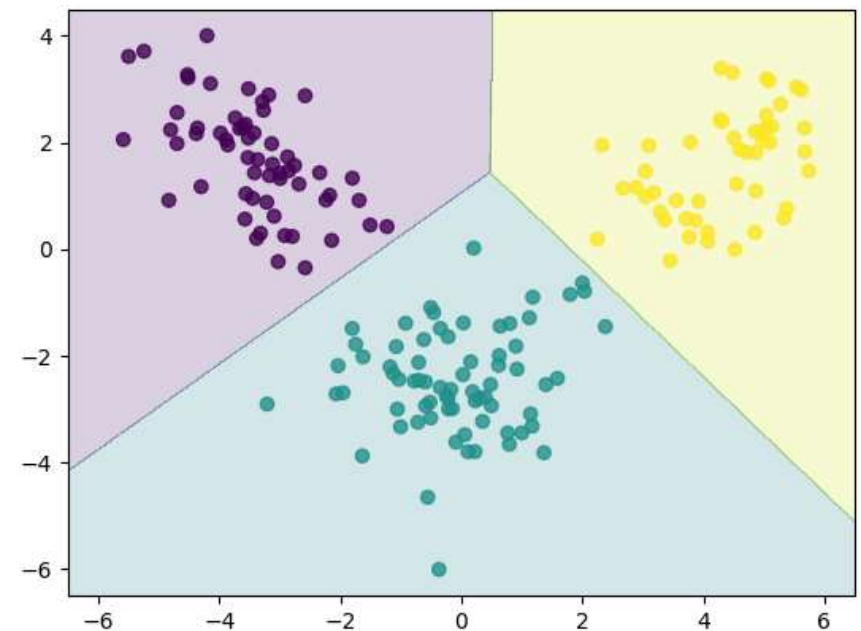
## Praktische Übung

- Beispiel: Datensatz `wine` aus Paket `sklearn.datasets`
  - Darstellung des projizierten Datensatzes (2D)



Scatterplot mit  $c = y\_true$

#Originalklassifizierung, wie sie richtig ist (2D)

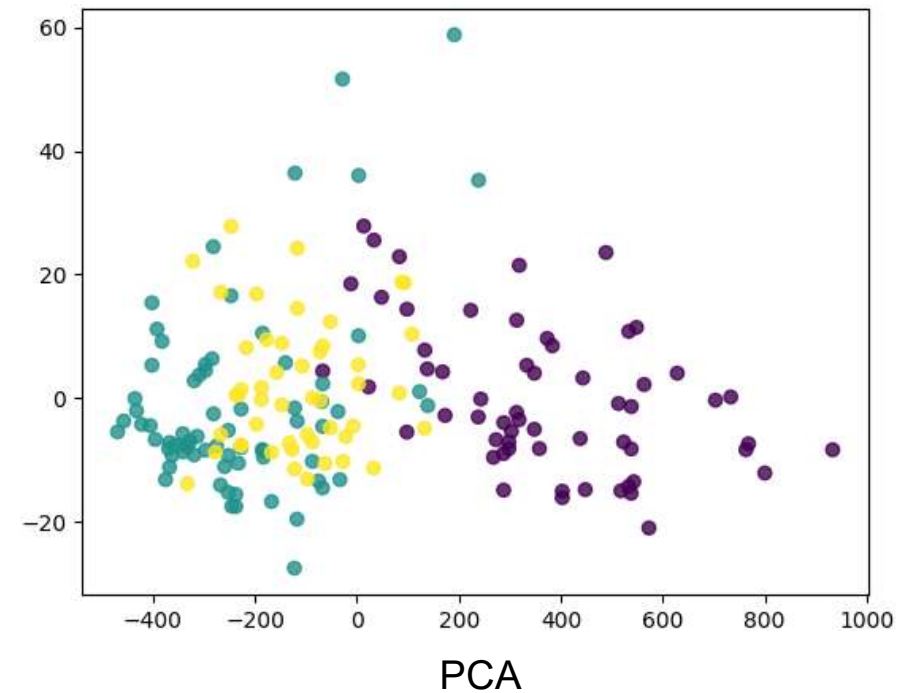
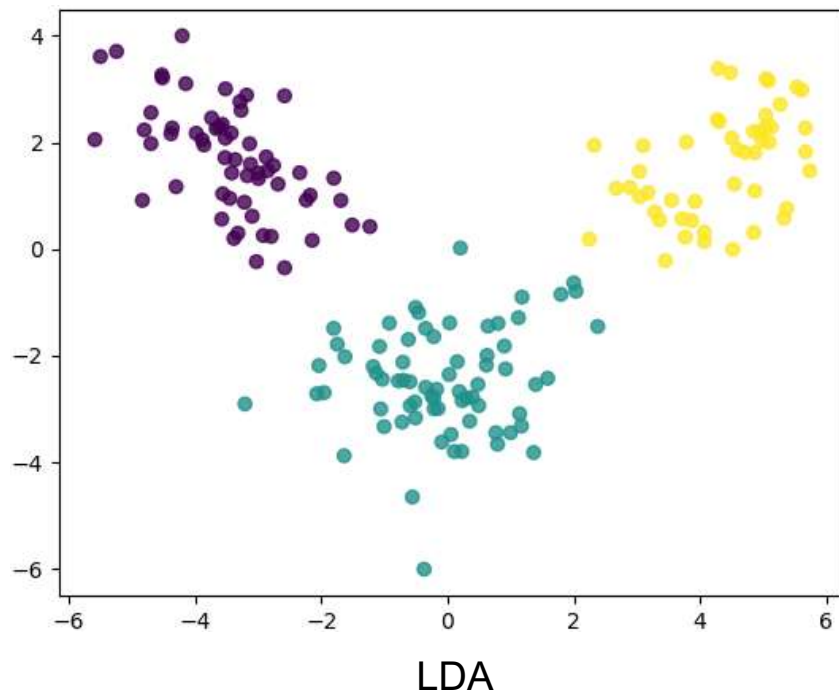


Scatterplot mit  $c = y\_pred$

Vorhersage Klassifizierung

## Praktische Übung

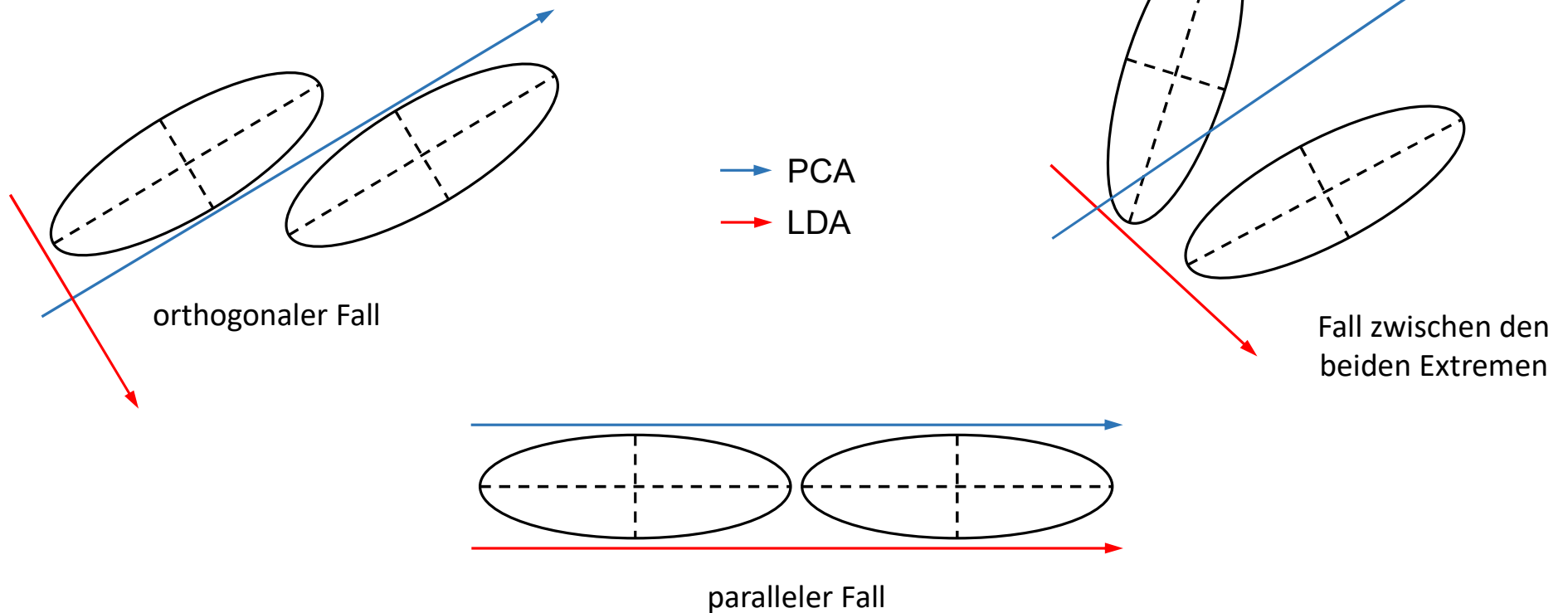
- Beispiel: Datensatz `wine` aus Paket `sklearn.datasets`
  - Vergleich LDA und PCA (in zwei Dimensionen)





## Praktische Übung

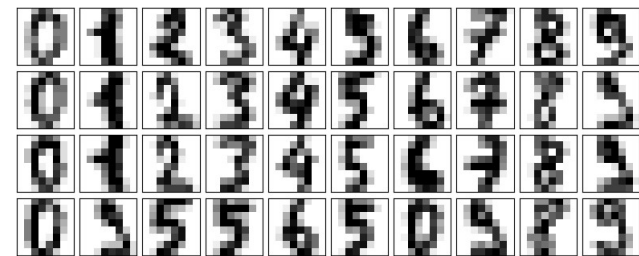
- Frage: weshalb liefert die PCA andere Ergebnisse...?



## Praktische Übung

- Datensatz: handschriftlicher Ziffern (Paket `sklearn`)
  - Datensatz enthält 1797 Bilder mit Auflösung 8×8

```
digits = datasets.load_digits()  
x = digits.data  
y_true = digits.target
```

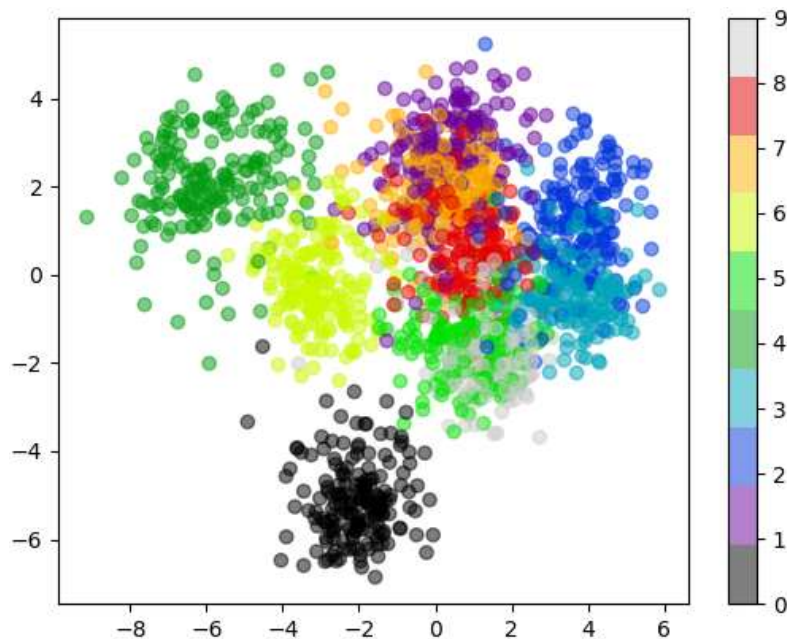


- Diskriminanzanalyse (Projektion auf 2D/3D)

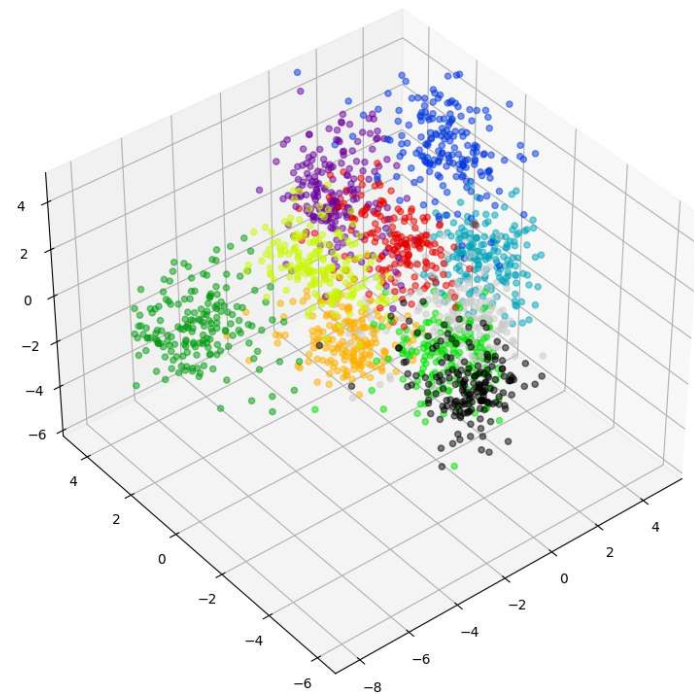
```
model = LinearDiscriminantAnalysis(n_components=2|3)  
model.fit(x, y_true)  
proj = model.transform(x)  
y_pred = model.predict(x)
```

## Praktische Übung

- Datensatz: handschriftlicher Ziffern (Paket `sklearn`)



$n\_components = 2$



$n\_components = 3$

## Und noch ein kleiner Blick über den Tellerrand...



- Gesichtserkennung: Olivetti-Datensatz (Paket `sklearn`)
  - Bilder (Grösse 64×64) von 40 Personen mit jeweils 10 Gesichtsausdrücken

```
faces = datasets.fetch_olivetti_faces()
```

```
x = faces.data
```

```
y_true = faces.target
```

- Bilder anzeigen (Datei `plot.py`)

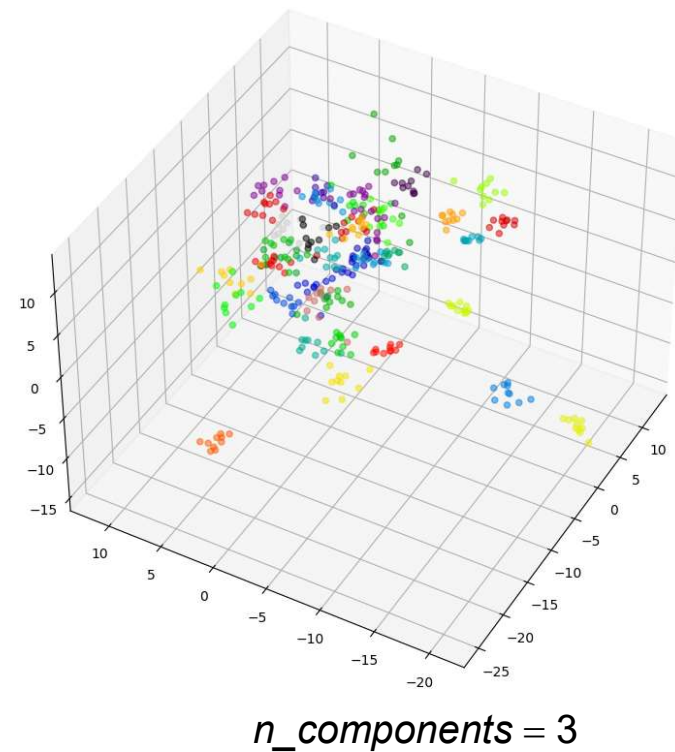
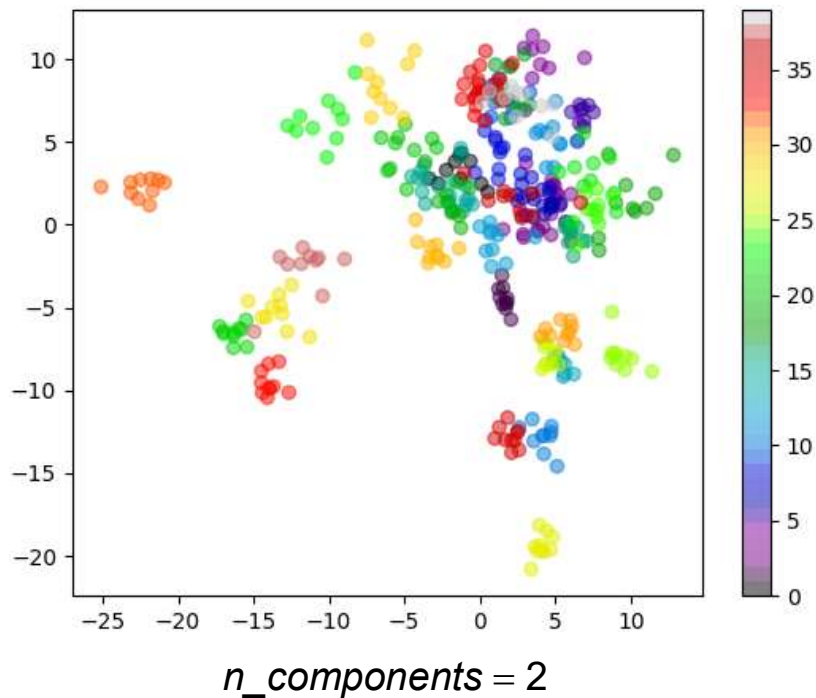
```
from plot import plot_faces
```

```
plot_faces(faces.images, 4, 6)
```



## Und noch ein kleiner Blick über den Tellerrand...

- Gesichtserkennung: Olivetti-Datensatz (Paket `sklearn`)
  - Diskriminanzanalyse (Projektion auf 2D/3D)

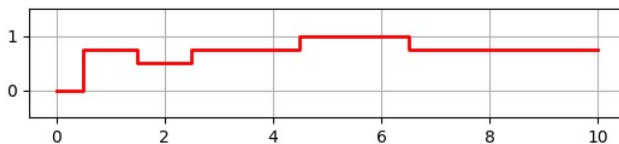


## Und noch ein kleiner Blick über den Tellerrand...

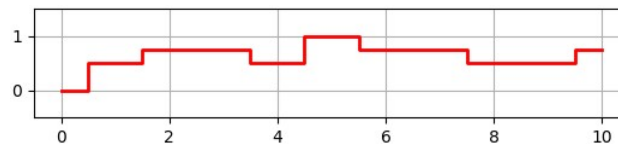


- Gesichtserkennung: Olivetti-Datensatz (Paket `sklearn`)
  - Aufgabe
    - Aufteilung von  $\mathbf{x}$  und  $\mathbf{y\_true}$  in Training- und Testdaten (4 Bilder  $\rightarrow$  1%)
    - `fit(n_components = 2, 3, 5)` und `transform()` der Trainingsdaten mittels LDA
    - `transform()` der Testdaten mittels LDA
    - Anlernen (`fit()`) eines  $k$ -NN auf den projizierten Trainingsdaten für  $k \in [1, 10]$  sowie Klassifikation (`predict()`) mittels projizierter Testdaten
    - Bestimmung und Ausgabe der Treffsicherheit (`accuracy_score()`)

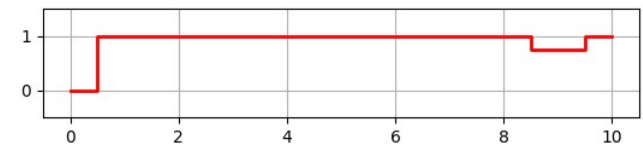
- Ergebnis



$n\_components = 2$



$n\_components = 3$



$n\_components = 5$

## Und noch ein kleiner Blick über den Tellerrand...

- Gesichtserkennung: Olivetti-Datensatz (Paket `sklearn`)
  - Rücktransformation der projizierten Trainingsdaten (sogenannte *Fisherfaces*)



*n\_components = 39*

# Fragen...?