

鄧書桓

陽明交大電控所研究生



0972794088



widden8288@gmail.com



桃園市平鎮區南京路260號

學歷

2018 - 2022

國立中山大學

電機工程學系 | 大學畢業

2022 - ??

國立陽明交通大學研究所

電控工程研究所 | 就讀中(研究生)

專長

- C/C++
- Python
- Verilog
- ROS

專案

機器車的控制與導航實作

- 為大學畢業專題，使用TurtleBot3來實現，對於機器車的運作、導航、SLAM原理有自己的見解

手臂車之人機協作

- 為碩士論文研究方向，雖尚未有實際的成果，但對於其中的人機物體交遞的原理十分熟悉

自傳

我叫鄧書桓，目前於陽明交通大學電控所的智慧型系統控制整合實驗室中擔任研究生，專業領域是「手臂車的人機協作」，在機器手臂(TM900)操作與機器車的移動方面有豐富的經驗。

求學經歷

大學階段

- 對編程感興趣，修習程式相關課程，如嵌入式軟體設計、資料結構、智慧物聯網系統設計實務與微控制器電路設計實務
- 運用課餘時間提升自身能力，如上網觀看台大李宏毅ML的開放式課程、自費參加機器學習百日馬拉松、到Kaggle網站學習他人的程式碼和使用技巧
- 參加課外活動，如舉辦宿營(擔任晚會長和關主)、桃友會(擔任活動長)、去日本當志工
- 在校內英語文教學中心和外國人一起籌辦活動，如桌遊迎新，藉此提升自己的外語能力

研究所階段

- 碩一先以手臂車相關領域去修課與自學，如自走式機器人學、自主駕駛汽車技術與智慧感知與決策
- 碩二再修習業界編程相關課程，如嵌入式作業系統與作業系統設計與實作
- 預計在碩班會習得機器手臂與移動車的編程與操作，並擁有業界對於軟韌編程要求的能力

課堂期望

在本堂課中，希望能學到有關點雲處理、自動導航相關的技能，並將學到的技術與我的研究所論文相結合，發展出能根據各種感測器做出自動導航與避障的手臂車。