

Universidad de Concepción
Facultad de Ciencias Físicas y Matemáticas
Departamento de Ingeniería Matemática
Dr. Raimund Bürger
Profesor Titular

Análisis Numérico II

(Código 525441)

Tarea no. 1 — martes 10 de abril de 2018

Plazo de entrega: viernes 20 de abril de 2018, 12.15 horas

Problema 1. Determinar los valores propios, las multiplicidades geométricas y algebraicas respectivas, y los espacios propios correspondientes de las siguientes matrices:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 5 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 14 & -6 & -6 \\ 9 & -7 & -3 \\ 9 & -3 & -7 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{C} = \begin{bmatrix} 9 & 4 & 4 & 4 \\ -5 & 15 & 5 & 5 \\ -7 & -2 & 28 & 3 \\ -7 & -2 & 3 & 28 \end{bmatrix}.$$

Problema 2.

- a) Demostrar la *fórmula de Sherman-Morrison*: si $\mathbf{M} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ es una matriz dada por $\mathbf{M} = \mathbf{D} + \mathbf{x}\mathbf{y}^T$, donde $\mathbf{D} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ es una matriz diagonal invertible y \mathbf{x} e \mathbf{y} son vectores en \mathbb{R}^n tales que $\mathbf{y}^T \mathbf{D}^{-1} \mathbf{x} \neq -1$, entonces también \mathbf{M} es invertible, y

$$\mathbf{M}^{-1} = (\mathbf{D} + \mathbf{x}\mathbf{y}^T)^{-1} = \mathbf{D}^{-1} - (1 + \mathbf{y}^T \mathbf{D}^{-1} \mathbf{x})^{-1} \mathbf{D}^{-1} \mathbf{x}\mathbf{y}^T \mathbf{D}^{-1}.$$

- b) Utilizar el resultado de (a) para determinar la inversa de la matriz

$$\mathbf{M} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 4 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & 3 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

Problema 3.

- a) Calcular una descomposición triangular $\mathbf{PAQ} = \mathbf{LR}$, con búsqueda de pivote en la matriz restante, de la matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -2 \\ 2 & 1 & -1 & 2 \end{bmatrix}. \tag{1}$$

- b) Utilizando la descomposición de (a), calcular \mathbf{A}^{-1} .
c) Resolver el sistema $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$, donde $\mathbf{b} = (25, -6, -22, -24)^T$.

Problema 4. Se considera el sistema lineal $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ dado por

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 4 & 2 & 2 & 6 \\ -2 & 7 & 1 & -5 \\ 4 & -2 & 5 & 9 \\ 4 & -6 & 4 & 18 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 14 \\ -19 \\ 24 \\ 46 \end{pmatrix}.$$

- Ejecutando el algoritmo de Gauss sin búsqueda del pivote, determinar una descomposición $\mathbf{A} = \mathbf{LR}$ y resolver el sistema $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$.
- Aprovechando la descomposición $\mathbf{A} = \mathbf{LR}$ calculada en (a), resolver también el sistema $\mathbf{A}\tilde{\mathbf{x}} = \tilde{\mathbf{b}}$ con $\tilde{\mathbf{b}} = (38, -101, 87, 144)^T$.

Problema 5. Se considera el sistema lineal $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ dado por

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 7 & 1 & 1 \\ 11 & 1 & 1 \\ 1000 & -1 & 10 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 1031 \end{pmatrix}.$$

Resuelve el sistema usando una aritmética con cuatro dígitos significantes, usando el algoritmo de Gauss (a) sin estrategia de pivote y (b) con búsqueda del pivote en la columna. Interpretar los resultados y comparar con la solución exacta (perteneciente a \mathbb{Z}^3).

Se recomienda usar la representación científica de los números, por ejemplo

$$\begin{aligned} 1234.567 &\rightarrow 1.234567 \times 10^3 \rightarrow 1.235\text{E} + 3 \\ 0.000654321 &\rightarrow 6.5432 \times 10^{-4} \rightarrow 6.543\text{E} - 4. \end{aligned}$$

Transformar cada resultado intermedio a esta forma y redondear hasta el último dígito. Ojo: Internamente, las calculadoras usan una exactitud mayor que la desplegada en la pantalla.

Problema 6. Sean

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -5 & 2 \\ -5 & 0 & -4 \\ 2 & -4 & -1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{I} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}. \quad (2)$$

Usando el algoritmo de la descomposición de Cholesky, calcular hasta una decimal

$$t_0 := \min\{t \in \mathbb{R} : \mathbf{A} + t\mathbf{I} \text{ es definida positiva}\}. \quad (3)$$

Problema 7.

- Demostrar que la siguiente cantidad *no* define una norma vectorial para $0 < p < 1$:

$$\|\mathbf{x}\|_p := \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p}, \quad \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n.$$

- Sea $\mathbf{A} = (a_{ij}) \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Demostrar que $\|\mathbf{A}\|_1$ y $\|\mathbf{A}\|_\infty$ están efectivamente dadas por (3.7) y (3.9), respectivamente.
- Demostrar o refutar: la norma matricial de Frobenius (3.10) sobre $\mathbb{C}^{n \times n}$ es compatible con las normas vectoriales (i) $\|\cdot\|_\infty$, (ii) $\|\cdot\|_1$, (iii) $\|\cdot\|_2$.