

Sistemas de ecuaciones diferenciales ordinarias lineales

Valores propios complejos

Carlos M. Mora

$$\frac{d}{dt} \vec{Z}(t) = \begin{pmatrix} a_{1,1}(t) & a_{1,2}(t) & \cdots & a_{1,d}(t) \\ a_{2,1}(t) & a_{2,2}(t) & \cdots & a_{2,d}(t) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{d,1}(t) & a_{d,2}(t) & \cdots & a_{d,d}(t) \end{pmatrix} \vec{Z}(t). \quad (1)$$

Suponga que las funciones $a_{i,j}(t)$, con $i, j = 1, \dots, d$, son continuas en un intervalo $]a, b[$. Supongamos que $\vec{Z}_1(t), \vec{Z}_2(t), \dots, \vec{Z}_d(t)$ son funciones linealmente independientes que satisfacen la EDO (1). Entonces, cualquier solución de (1) se puede escribir como

$$\vec{Z}(t) = c_1 \vec{Z}_1(t) + c_2 \vec{Z}_2(t) \cdots + c_d \vec{Z}_d(t),$$

donde $c_1, c_2, \dots, c_d \in \mathbb{R}$.

$\{\vec{Z}_1(t), \vec{Z}_2(t), \dots, \vec{Z}_d(t)\}$ es llamado conjunto fundamental de soluciones de (1).

Ejemplo

$$\begin{cases} X'(t) = 6X(t) - Y(t) \\ Y'(t) = 5X(t) + 2Y(t) \end{cases}$$

con $X(t), Y(t) \in \mathbb{R}$

La funciones

$$\vec{Z}_1(t) = e^{4t} \left(\cos(t) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \operatorname{sen}(t) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$\vec{Z}_2(t) = e^{4t} \left(\cos(t) \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \operatorname{sen}(t) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$$

son soluciones, linealmente independientes, de

$$\frac{d}{dt} \vec{Z}(t) = \begin{pmatrix} 6 & -1 \\ 5 & 2 \end{pmatrix} \vec{Z}(t).$$

Solución general

$$\vec{Z}(t) = c e^{4t} \left(\cos(t) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \operatorname{sen}(t) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) + k e^{4t} \left(\cos(t) \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \operatorname{sen}(t) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$$

con $c, k \in \mathbb{R}$.

Resultado general

Considere

$$\frac{d}{dt} \vec{Z}(t) = A \vec{Z}(t) \quad (2)$$

con $\vec{Z}(t) \in \mathbb{R}^d$ y $A \in \mathbb{R}^{d,d}$.

Asuma que

$$A(\vec{u} + i\vec{v}) = (\alpha + i\beta)(\vec{u} + i\vec{v})$$

con $\beta \neq 0$, $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ y $\vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^d$.

$$\vec{Z}(t) = e^{\alpha t} (\cos(\beta t) + i \operatorname{sen}(\beta t)) (\vec{u} + i\vec{v})$$

Entonces (2) es resuelto por

$$\vec{Z}_1(t) = e^{\alpha t} (\cos(\beta t) \vec{u} - \operatorname{sen}(\beta t) \vec{v})$$

$$\vec{Z}_2(t) = e^{\alpha t} (\cos(\beta t) \vec{v} + \operatorname{sen}(\beta t) \vec{u}),$$

que son funciones linealmente independientes.

Resultado general

Considere $A \in \mathbb{R}^{d,d}$. Su polinomio característico es $p(\lambda) = |A - \lambda I|$.

Suponga las raíces $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ de p tienen multiplicidades m_1, m_2, \dots, m_n , respectivamente.

Además, asuma que para cada $k = 1, \dots, n$ el sistema

$$A \vec{v} = \lambda_k \vec{v}$$

tiene m_k soluciones linealmente independientes $\vec{v}_{k,1}, \dots, \vec{v}_{k,m_k}$. Entonces un conjunto fundamental de soluciones de

$$\frac{d}{dt} \vec{Z}(t) = A \vec{Z}(t)$$

está formado por las funciones:

- Cuando $\lambda_k \in \mathbb{R}$,

$$e^{\lambda_k t} \vec{v}_{k,j}$$

para $j = 1, \dots, m_k$.

- Cuando $\lambda_k = \alpha \pm i\beta$ con $\beta \neq 0$,

$$e^{\alpha t} (\cos(\beta t) \mathbf{u}_j - \text{sen}(\beta t) \mathbf{v}_j)$$

y

$$e^{\alpha t} (\cos(\beta t) \mathbf{v}_j + \text{sen}(\beta t) \mathbf{u}_j)$$

para $j = 1, \dots, m_k$. Aquí, $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ y $\vec{v}_{k,j} = \mathbf{u}_j + i \mathbf{v}_j$.

Obtenga la solución general de

$$\begin{cases} X'(t) = 5X(t) + 5Y(t) + 2Z(t) \\ Y'(t) = -6X(t) - 6Y(t) - 5Z(t) \\ Z'(t) = 6X(t) + 6Y(t) + 5Z(t) \end{cases}$$

con $X(t), Y(t) \in \mathbb{R}$

Escritura matricial

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} X(t) \\ Y(t) \\ Z(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X(t) \\ Y(t) \\ Z(t) \end{pmatrix}$$

Elegimos $\vec{Z}(t) = \begin{pmatrix} X(t) \\ Y(t) \\ Z(t) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ y $A = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3,3}$. Luego

$$\frac{d}{dt} \vec{Z}(t) = A \vec{Z}(t)$$

Paso 1: Buscar los autovalores de A

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix}, \quad A \vec{v} = \lambda \vec{v}$$

$$p(\lambda) = |A - \lambda I| = 0 \Leftrightarrow \left| \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} \right| = 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} 5-\lambda & 5 & 2 \\ -6 & -6-\lambda & -5 \\ 6 & 6 & 5-\lambda \end{vmatrix} = 0$$

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 5-\lambda & 5 & 2 \\ -6 & -6-\lambda & -5 \\ 6 & 6 & 5-\lambda \end{vmatrix} &= (5-\lambda) \begin{vmatrix} -6-\lambda & -5 \\ 6 & 5-\lambda \end{vmatrix} - 5 \begin{vmatrix} -6 & -5 \\ 6 & 5-\lambda \end{vmatrix} + 2 \begin{vmatrix} -6 & -6-\lambda \\ 6 & 6 \end{vmatrix} \\ &= -\lambda^3 + 4\lambda^2 - 13\lambda \\ &= -\lambda(\lambda^2 - 4\lambda + 13) \end{aligned}$$

Valores propios:

$\lambda_1 = 0$ con multiplicidad 1

$\lambda_{2,3} = 2 \pm 3i$ con multiplicidad 1

Paso 2: Buscar autovectores de A

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix}, \quad A \vec{v} = \lambda \vec{v}, \quad \begin{cases} \lambda_1 = 0 & m_1 = 1 \\ \lambda_{2,3} = 2 \pm 3i & m_{2,3} = 1 \end{cases}$$

$$\lambda_1 = 0$$

$$\begin{aligned} (A - \lambda_1 I) \vec{v} = 0 &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \\ &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 13 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} 5v_1 + 5v_2 + 2v_3 = 0 \\ v_3 = 0 \end{cases} \end{aligned}$$

$$\vec{v} = v_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \vec{Z}_1(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Paso 2: Buscar autovectores de A

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix}, \quad A \vec{v} = \lambda \vec{v}, \quad \begin{cases} \lambda_1 = 0 & m_1 = 1 \\ \lambda_{2,3} = 2 \pm 3i & m_{2,3} = 1 \end{cases}$$

$$\lambda_{2,3} = 2 \pm 3i$$

$$(A - \lambda_2 I) \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 3-3i & 5 & 2 \\ -6 & -8-3i & -5 \\ 6 & 6 & 3-3i \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 3-3i & 5 & 2 \\ -6 & -8-3i & -5 \\ 0 & -2-3i & -2-3i \end{pmatrix} \vec{v} = 0$$

$$\begin{pmatrix} 3-3i & 5 & 2 \\ 0 & -1+i & -1+i \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 3-3i & 5 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} (3-3i)v_1 + 5v_2 + 2v_3 = 0 \\ v_2 + v_3 = 0 \end{cases}$$

$$(3-3i)v_1 + 5v_2 + 2v_3 = 0 \Rightarrow (3-3i)v_1 + 3v_2 = 0 \Rightarrow v_1 = \frac{-1}{1-i} v_2 = -\frac{1+i}{(1-i)^2} v_2 = -\left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}i\right) v_2$$

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} + i \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \vec{Z}_2(t) = e^{2t} \left(\cos(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} - \text{sen}(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

$$\vec{Z}_3(t) = e^{2t} \left(\cos(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \text{sen}(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$$

Solución general

$$\begin{pmatrix} X(t) \\ Y(t) \\ Z(t) \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 e^{2t} \left(\cos(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} - \operatorname{sen}(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \\ + c_3 e^{2t} \left(\cos(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \operatorname{sen}(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$$

Observación

$$\begin{pmatrix} 1 & 1+i & 1-i \\ -1 & -2 & -2 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2+3i & 0 \\ 0 & 0 & 2-3i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1+i & 1-i \\ -1 & -2 & -2 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix}$$