

Pauta Evaluación 1 (521218-525221)

Problema 1. (Este problema consta de dos partes).

(a) Determine la única solución del siguiente problema con valor inicial:

$$\begin{cases} \frac{t}{t^2-1}y'(t) + y(t) = \frac{t^3}{t^2-1}, & t > 1, \\ y(2) = 4. \end{cases} \quad (15 \text{ Pto.})$$

(b) Justifique porqué la solución del item anterior es única. (5 Pto.)

Solución:

(a) Normalizando la EDO dada, el PVI a resolver es

$$\begin{cases} y'(t) + \frac{t^2-1}{t}y(t) = t^2, & t > 1 \\ y(2) = 4. \end{cases}$$

Primero buscamos un factor de integración $\mu(t) = e^{A(t)}$ donde $A'(t) = \frac{t^2-1}{t}$ con $t > 1$. Sigue que

$$\mu(t) = \frac{1}{t}e^{(1/2)t^2}. \quad [4\text{puntos}]$$

Ahora multiplicando la EDO normalizada por $\mu(t)$, se obtiene

$$y'(t)\frac{1}{t}e^{(1/2)t^2} + \frac{t^2-1}{t^2}e^{(1/2)t^2}y(t) = te^{(1/2)t^2}.$$

Esto es,

$$\frac{d}{dt}\left[y(t)\frac{1}{t}e^{(1/2)t^2}\right] = te^{(1/2)t^2},$$

de donde

$$y(t)\frac{1}{t}e^{(1/2)t^2} = \int te^{(1/2)t^2}dt + C$$

$$= e^{(1/2)t^2} + C. \quad [6\text{puntos}]$$

Así obtenemos

$$y(t) = t + C t e^{-(1/2)t^2}$$

donde por ahora C es una constante real arbitraria.

Sin embargo, para $t = 2$ se obtiene $y(2) = 2 + 2C e^{-2}$. Puesto que $y(2) = 4$, sigue que $C = e^2$.

Finalmente, la única solución al PVI dado, es

$$y(t) = t \left(1 + e^{-(1/2)t^2+2} \right).$$

[5 puntos]

(b) La EDO normalizada es

$$y'(t) + \frac{t^2 - 1}{t} y(t) = t^2$$

definida para $t \in]1, +\infty[$. Podemos ver que el coeficiente $\frac{t^2 - 1}{t}$ y el termino libre $h(t) = t^2$ son funciones continuas en el intervalo $t \in]1, +\infty[$; además, la condición inicial está definida para $t_0 = 2$. Del Teorema de Existencia y Unicidad sigue la unicidad de la solución en el intervalo mencionado.

[5 puntos]

Problema 2.

(Este Problema consta de dos partes, (i) y (ii), independientes entre si.)

(i) Dado el operador diferencial con coeficientes constantes

$$\mathcal{L} = (D^2 + 4)^2(D - 1)^2(D - 2)D,$$

calcule la solución general de la EDO

$$\mathcal{L}[y](x) = 0. \tag{1}$$

(ii) Considere la EDO

$$(1 - t)y'' + ty' - y = (1 - t)^2. \tag{2}$$

(a) Compruebe que las funciones $y_1(t) = t$ e $y_2(t) = e^t$ son soluciones de la EDO homogénea asociada a (2):

$$(1 - t)y'' + ty' - y = 0. \tag{3}$$

(b) Verifique que $\{y_1(t), y_2(t)\}$ es un conjunto fundamental de la Ecuación (3).

(c) Encuentre la solución general de la EDO usando el método de variación de parámetros.

Solución:

- (i) Dado que el operador diferencial es de coeficientes constantes y la EDO es homogénea, sabemos que la solución es de la forma $y(x) = e^{\lambda x}$, con λ raíz del polinomio característico. Más aún, desde el operador diferencial observamos que el polinomio característico se puede factorizar como:

$$p(\lambda) = (\lambda^2 + 4)^2(\lambda - 1)^2(\lambda - 2)\lambda,$$

que tiene las raíces:

$$\begin{aligned}\lambda_1 &= 0 \text{ (de multiplicidad 1),} \\ \lambda_2 &= 2 \text{ (de multiplicidad 1),} \\ \lambda_3 &= 1 \text{ (de multiplicidad 2),} \\ \lambda_4 &= \pm 2i \text{ (de multiplicidad 2).}\end{aligned}$$

Así, la solución general de la EDO (1) se escribe como

$$y(x) = C_1 + C_2 e^{2x} + C_3 e^x + C_4 x e^x + C_5 \sin(2x) + C_6 x \sin(2x) + C_7 \cos(2x) + C_8 x \cos(2x),$$

con C_i , $i \in \{1, 2, \dots, 8\}$, constantes reales arbitrarias.

[6 Puntos]

- (ii) (a) Para verificar que la función $y_1(t) = t$ es solución de (3) notamos que

$$y_1'(t) = 1, \quad y_1''(t) = 0.$$

Sustituyendo y_1', y_1'' en la EDO:

$$(1 - t)y_1''(t) + ty_1'(t) - y_1(t) = t - t = 0,$$

de donde, deducimos que $y_1(t) = t$ es solución de (3).

[1 Punto]

Siguiendo el mismo procedimiento para la función $y_2(t) = e^t$ nos queda que:

$$(1 - t)y_2''(t) + ty_2'(t) - y_2(t) = (1 - t)e^t + te^t - e^t = 0,$$

y $y_2(t) = e^t$ es también solución.

[1 Punto]

- (b) De lo anterior, sabemos que $\{y_1(t), y_2(t)\}$ es un conjunto de soluciones para (3). Luego, para verificar que este conjunto es un conjunto fundamental basta mostrar que $y_1(t)$ e $y_2(t)$ son linealmente independientes. Para ello calculamos el Wronskiano:

$$\begin{aligned}W[y_1, y_2](t) &= \begin{vmatrix} y_1(t) & y_2(t) \\ y_1'(t) & y_2'(t) \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} t & e^t \\ 1 & e^t \end{vmatrix} \\ &= e^t(t - 1).\end{aligned}$$

[2 Puntos]

Como $W[y_1, y_2](t) \neq 0$ para todo $t \neq 1$, tenemos que y_1, y_2 son soluciones linealmente independientes, y por tanto $\{t, e^t\}$ es un conjunto fundamental de la Ecuación homogénea (3).

[1 Punto]

- (c) Normalizamos la Ecuación (2), considerando el intervalo $\{t : t > 1\}$ o $\{t : t < 1\}$, lo que nos da:

$$y'' + \frac{t}{1-t}y' - \frac{1}{1-t}y = (1-t). \quad (4)$$

Del item anterior, sabemos que la solución general de la EDO homogénea (3) viene dada por

$$y_h(t) = C_1 t + C_2 e^t,$$

con C_1 y C_2 constantes arbitrarias.

Aplicando el método de variación de parámetros, proponemos la solución particular:

$$y_p(t) = c_1(t) t + c_2(t) e^t,$$

donde las funciones $c_1(t), c_2(t)$ deben satisfacer el sistema de ecuaciones:

$$\begin{pmatrix} t & e^t \\ 1 & e^t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1'(t) \\ c_2'(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1-t \end{pmatrix},$$

o equivalentemente

$$\begin{cases} t c_1'(t) + e^t c_2'(t) &= 0 \\ c_1'(t) + e^t c_2'(t) &= 1-t \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} (t-1)e^t c_2'(t) &= t(1-t) \\ (1-t) c_1'(t) &= 1-t. \end{cases}$$

[4 Puntos]

Así, para c_1 tenemos

$$c_1(t) = \int dt = t + K_1,$$

mientras que para c_2 tenemos

$$\begin{aligned} c_2'(t) &= -te^{-t} \\ c_2(t) &= -\int te^{-t} dt. \end{aligned}$$

Aplicando integrales por partes con

$$\begin{aligned} u &= t & dv &= -e^{-t} dt \\ du &= dt & v &= e^{-t} \end{aligned}$$

nos queda que

$$\begin{aligned} c_2(t) &= -\int te^{-t} dt = te^{-t} - \int e^{-t} dt \\ &= te^{-t} + e^{-t} + K_2. \end{aligned}$$

Tomando las constantes de integración $K_1 = K_2 = 0$, y reemplazando en y_p , obtenemos:

$$\begin{aligned} y_p(t) &= ty_1(t) + e^{-t}(t+1)y_2(t) \\ &= t^2 + t + 1. \end{aligned}$$

Observando que el segundo término de $y_p(t) = t^2 + t + 1$ (el término t) es exactamente $y_1(t) = t$, basta tomar

$$y_p(t) = t^2 + 1.$$

Finalmente, la solución general de la EDO no homogénea (2) se escribe como:

$$y(t) = y_h(t) + y_p(t) = C_1 t + C_2 e^t + t^2 + 1,$$

con C_1 y C_2 constantes reales arbitrarias.

[5 Puntos]

Problema 3. [20 Pts.] Un cuerpo de masa 1 [kg] se sujeta a un resorte suspendido de un techo, con constante de rigidez igual a 100 [kg/s²]. Se desprecia el amortiguamiento del medio ambiente, es decir, la constante de rozamiento es igual a 0 [kg/s]. Una vez que el sistema masa-resorte se encuentra en reposo en la posición de equilibrio, el cuerpo se desplaza 2 [m] hacia el suelo. Luego, soltamos el cuerpo imprimiéndole una velocidad igual a 1 [m/s] dirigida hacia el techo. Simultáneamente, le aplicamos al cuerpo una fuerza igual

$$\sin(10t) + 2\cos(10t)$$

dirigida en la dirección de la fuerza de gravedad, donde t es el tiempo (dado en segundos) que ha transcurrido desde que soltamos el cuerpo. Determine el desplazamiento del cuerpo (en todo momento) con respecto al punto de equilibrio del sistema masa-resorte; para resolver la ecuación diferencial ordinaria tiene que utilizar el método de Aniquiladores.

Solución:

Sea $X(t)$ el desplazamiento del cuerpo (dado en metros) en el tiempo t (dado en segundos) con respecto al punto de equilibrio del sistema masa-resorte en la dirección dada por la fuerza de gravedad. Usando la segunda ley de Newton se llega a que

$$X''(t) = -100X(t) + \sin(10t) + 2\cos(10t).$$

Por lo tanto,

$$X''(t) + 100X(t) = \sin(10t) + 2\cos(10t). \quad (5)$$

Ahora, precisaremos las condiciones iniciales. Ya que el cuerpo está inicialmente 2 [m] bajo la posición de equilibrio, $X(0) = 2$. Como inicialmente al cuerpo se le imprime una velocidad igual a 1 [m/s] dirigida hacia el techo, $X'(0) = -1$.

[7 Puntos]

La solución de (5) es

$$X(t) = X_h(t) + X_p(t),$$

donde $X_h(t)$ es la solución general de la EDO

$$X_h''(t) + 100 X_h(t) = 0$$

y $X_p(t)$ es una solución particular de

$$X_p''(t) + 100 X_p(t) = \operatorname{sen}(10t) + 2 \cos(10t). \quad (6)$$

[1 Punto]

El polinomio característico es

$$p(\lambda) = \lambda^2 + 100.$$

Luego, $p(\lambda) = 0$ si y solo si

$$\lambda = \pm 10i.$$

Por lo tanto,

$$X_h(t) = C_1 \cos(10t) + C_2 \operatorname{sen}(10t),$$

donde $C_1, C_2 \in \mathbb{R}$.

[3 Puntos]

El aniquilador de $\operatorname{sen}(10t) + 2 \cos(10t)$ es $D^2 + 100$, donde $D = \frac{d}{dt}$. Aplicando $D^2 + 100$ a (6) se llega a

$$(D^2 + 100)^2 X_p(t) = (D^2 + 100) (\operatorname{sen}(10t) + 2 \cos(10t)) = 0.$$

Lo que nos lleva a buscar $X_p(t)$ con la forma

$$X_p(t) = A t \cos(10t) + B t \operatorname{sen}(10t),$$

donde las constantes $A, B \in \mathbb{R}$ deben ser determinadas.

Derivando se llega a que

$$X_p'(t) = A \cos(10t) - 10 A t \operatorname{sen}(10t) + B \operatorname{sen}(10t) + 10 B t \cos(10t).$$

Derivando nuevamente se obtiene

$$X_p''(t) = -20 A \operatorname{sen}(10t) - 100 A t \cos(10t) + 20 B \cos(10t) - 100 B t \operatorname{sen}(10t).$$

Sustituyendo en (6) obtenemos

$$-20 A \operatorname{sen}(10t) + 20 B \cos(10t) = \operatorname{sen}(10t) + 2 \cos(10t).$$

Luego $-20A = 1$ y $20B = 2$, de donde $A = -1/20$ y $B = 1/10$ Así que

$$X_p(t) = -\frac{1}{20} t \cos(10t) + \frac{1}{10} t \operatorname{sen}(10t). \quad \textbf{[7 Puntos]}$$

Por lo tanto

$$X(t) = C_1 \cos(10t) + C_2 \operatorname{sen}(10t) - \frac{1}{20} t \cos(10t) + \frac{1}{10} t \operatorname{sen}(10t),$$

donde $C_1, C_2 \in \mathbb{R}$.

Ya que $X(0) = 2$,

$$2 = X(0) = C_1.$$

Puesto que $X'(0) = -1$ y

$$X'(t) = -10 C_1 \operatorname{sen}(10t) + 10 C_2 \cos(10t) - A \cos(10t) - 10 A t \operatorname{sen}(10t) + B \operatorname{sen}(10t) + 10 B t \cos(10t),$$

$$-1 = 10 C_2 + A.$$

Luego $C_2 = -19/200$.

Por lo tanto,

$$X(t) = 2 \cos(10t) - \frac{19}{200} \operatorname{sen}(10t) - \frac{1}{20} t \cos(10t) + \frac{1}{10} t \operatorname{sen}(10t)$$

[2 Puntos]

24/05/2025.

KMR/JMS/CMG//kmr/jms/cmg