

Estrategia de pivoteo parcial


Necesidad del pivoteo: Consideremos la matriz $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -5 & 2 & -3 \end{pmatrix}$ e

intentemos obtener su factorización LU :

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \textcircled{0} & 1 & 1 \\ \textcircled{1} & -1 & 1 \\ \textcircled{-5} & 2 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{matrix} F_2 - (m_{21})F_1 \\ F_3 - (m_{31})F_1 \end{matrix}}$$

donde

$$m_{21} = \frac{-2}{0} \quad \text{y} \quad m_{31} = \frac{4}{0} \quad \triangle ! .$$

 Observamos que no podemos continuar debido a la división por cero causada porque el pivote es 0. Es decir, el algoritmo de eliminación gaussiana (o el de factorización LU) sólo puede llevarse a cabo **si todos los pivotes son no nulos**.

- Para poder resolver el sistema, debe **intercambiarse la primera fila con cualquiera de las otras de manera de evitar el pivote cero**. Por ejemplo, podemos intercambiar la primera con la tercera fila:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -5 & 2 & -3 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} -5 & 2 & -3 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

- Por otra parte, puede demostrarse que la **estabilidad** del método de eliminación gaussiana en cuanto a **propagación de errores de redondeo** se deteriora si los multiplicadores m_{ij} son números muy grandes en módulo.
- Una forma de evitar ambos inconvenientes, pivotes nulos y multiplicadores grandes en módulo, es realizar en cada paso el intercambio de ecuaciones que produzca el **pivote mayor posible en módulo**. Esta estrategia se denomina **pivoteo parcial**.

Ejercicio: Obtener la factorización LU de la matriz $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -5 & 2 & -3 \end{pmatrix}$

usando la estrategia de pivoteo parcial.

Solución:

Paso 1: Primero, identificamos el mayor número en módulo de la primera columna (encerrado por \bigcirc), el cual será nuestro nuevo pivote. Entonces realizamos un intercambio de las filas F_1 y F_3 para que así el nuevo pivote quede en la diagonal:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ \bigcirc -5 & 2 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_1 \leftrightarrow F_3} \begin{pmatrix} -5 & 2 & -3 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Para llevar un registro de los intercambio de filas utilizamos matrices de permutación P_0 , P_1 , P_2 , etc, en donde P_0 es la matriz identidad. Es decir,

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ \textcircled{-5} & 2 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_1 \longleftrightarrow F_3} \begin{pmatrix} -5 & 2 & -3 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P_0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_1 \longleftrightarrow F_3} P_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Paso 2: Realizamos operaciones por filas (F) para transformar en 0 los elementos de la primera columna bajo la diagonal, es decir, aquellos encerrados en \bigcirc

$$\begin{pmatrix} \bigcirc -5 & 2 & -3 \\ \bigcirc 1 & -1 & 1 \\ \bigcirc 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{F_2 - (m_{21})F_1 \\ F_3 - (m_{31})F_1}} \begin{pmatrix} -5 & 2 & -3 \\ 0 & -\frac{3}{5} & \frac{2}{5} \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix},$$

donde

$$m_{21} = \frac{1}{-5} = -\frac{1}{5} \quad \text{y} \quad m_{31} = \frac{0}{-5} = 0.$$

Notar que el elemento en la posición $(3, 1)$ de la matriz ya era 0. Es por ello que m_{31} es 0.

Por otro lado, podemos comenzar a deducir la matriz triangular inferior \mathbf{L} :

$$\begin{pmatrix} 1 & & \\ m_{21} & 1 & \\ m_{31} & & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & & \\ 0 & 1 & \\ -1/5 & & 1 \end{pmatrix}$$

Debemos tener cuidado con los intercambios de filas ya que también alterarán el orden de los multiplicadores.

Paso 3: Identificamos el mayor número en módulo desde la posición (2,2) hacia abajo. Dicho número, encerrado por \bigcirc , será nuestro nuevo pivote. Entonces realizamos un intercambio de las filas F_2 y F_3 para que así el nuevo pivote quede en la diagonal:

$$\begin{pmatrix} -5 & 2 & -3 \\ 0 & -\frac{3}{5} & \frac{2}{5} \\ 0 & \bigcirc 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_2 \leftrightarrow F_3} \begin{pmatrix} -5 & 2 & -3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -\frac{3}{5} & \frac{2}{5} \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{P}_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_2 \leftrightarrow F_3} \mathbf{P}_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Al intercambiar F_2 con F_3 , también debemos intercambiar el orden de los multiplicadores que llevamos hasta ahora

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1/5 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ -1/5 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Paso 4: Realizamos operaciones por filas (F) para transformar en 0 los elementos de la segunda columna bajo la diagonal, es decir, aquellos encerrados en \bigcirc :

$$\begin{pmatrix} -5 & 2 & -3 \\ 0 & \bigcirc 1 & 1 \\ 0 & \bigcirc -3/5 & 2/5 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_3 - (m_{32})F_2} \begin{pmatrix} -5 & 2 & -3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

donde

$$m_{32} = \frac{-3/5}{1} = -\frac{3}{5}.$$

Así, la matriz triangular superior obtenida es: $U = \begin{pmatrix} -5 & 2 & -3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Además

$$\begin{pmatrix} 1 & & \\ -1/5 & 1 & \\ 0 & m_{32} & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & & \\ -1/5 & 1 & \\ 0 & -3/5 & 1 \end{pmatrix}$$

y por tanto

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1/5 & 1 & 0 \\ 0 & -3/5 & 1 \end{pmatrix}$$

De este modo, hemos obtenido la factorización LU de la matriz \mathbf{A} usando la estrategia de pivoteo parcial. Por tanto, se satisface que

$$\mathbf{PA} = \mathbf{LU},$$

donde \mathbf{P} es la última matriz de permutación obtenida. En este ejemplo,

$$\mathbf{P} = \mathbf{P}_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Observación: En OCTAVE la factorización se obtiene de la siguiente manera:

```
>> [L,U,P] = lu(A)
```


Solución de sistemas mediante factorización LU con pivoteo parcial

1. Multiplicamos a izquierda por la matriz P :

$$Ax = b \iff PAx = Pb \iff L(Ux) = Pb \iff \begin{cases} Ly = Pb, \\ Ux = y. \end{cases}$$

2. Resolver $Ly = Pb$ y, luego,
3. Resolver $Ux = y$.