

## PAUTA

**Problema 1.** Usando variación de paraméetros o aniquiladores, resuelva el siguiente PVI:

$$\begin{cases} y''(t) + y'(t) - 6y(t) = e^t \cos(2t) \\ y(0) = 1 \\ y'(0) = 1/8 \end{cases}$$

### Desarrollo

La solución general,  $y(t)$ , de  $y''(t) + y'(t) - 6y(t) = e^t \cos(2t)$  es de la forma

$$y(t) = y_h(t) + y_p(t),$$

donde

$$y_h(t) = c_1 e^{-3t} + c_2 e^{2t}$$

es la solución de la EDO homogénea asociada e  $y_p(t)$  es una solución particular de la EDO dada.

(i) Usando aniquiladores buscamos una solución particular,  $y_p(t)$ , de la forma

$$y_p(t) = A e^t \cos(2t) + B e^t \sin(2t).$$

Tenemos:

$$\begin{aligned} y'_p &= A e^t \{\cos(2t) - 2\sin(2t)\} + B e^t \{2\cos(2t) + \sin(2t)\} \\ y''_p &= A e^t \{-3\cos(2t) - 4\sin(2t)\} + B e^t \{4\cos(2t) - 3\sin(2t)\} \end{aligned}$$

o equivalentemente

$$\begin{aligned} y'_p &= (A + 2B) e^t \cos(2t) + (B - 2A) e^t \sin(2t) \\ y''_p &= (-3A + 4B) e^t \cos(2t) + (-3B - 4A) e^t \sin(2t) \end{aligned}$$

y reemplazando en:  $y''_p + y'_p - 6y_p(t) = e^t \cos(2t)$ , resulta que

$A = -\frac{2}{25}$	$B = \frac{3}{50}$
---------------------	--------------------

Así, una solución particular es:

$y_p(t) = \frac{3}{50} e^t \sin(2t) - \frac{2}{25} e^t \cos(2t)$
--

y la solución general de la EDO dada es:

$$y(t) = c_1 e^{-3t} + c_2 e^{2t} + \frac{1}{50} e^t \{3 \sin(2t) - 4 \cos(2t)\},$$

Como

$$y'(t) = -3c_1 e^{-3t} + 2c_2 e^{2t} + 4e^t \cos(2t) - \frac{1}{2} e^t \sin(2t)$$

y además  $y(0) = 1$  e  $y'(0) = 1/8$ , se obtiene que

$$\boxed{c_1 = 83/200} \text{ y } \boxed{c_2 = 133/200}$$

Finalmente la solución al PVI dado, es:

$$y(t) = \frac{83}{200} e^{-3t} + \frac{133}{200} e^{2t} + \frac{1}{50} e^t \{3 \sin(2t) - 4 \cos(2t)\}.$$

(ii) Por variación de parámetros

$$y_p(t) = c_1(t) e^{-3t} + c_2(t) e^{2t}$$

donde

$$\begin{cases} c'_1(t) e^{-3t} + c'_2(t) e^{2t} = 0 \\ -3c'_1(t) e^{-3t} + 2c'_2(t) e^{2t} = e^t \cos(2t) \end{cases}$$

Al resolver el sistema anterior, se obtiene:

$$c_1(t) = -\frac{1}{5} \int e^{4t} \cos(2t) dt = -\frac{1}{25} e^{4t} \left\{ \frac{1}{2} \sin(2t) + \cos(2t) \right\}$$

$$c_2(t) = \frac{1}{5} \int e^{-t} \cos(2t) dt = \frac{2}{25} e^{-t} \left\{ \sin(2t) - \frac{1}{2} \cos(2t) \right\},$$

esto es,

$$y_p(t) = -\frac{1}{25} e^t \left\{ \frac{1}{2} \sin(2t) + \cos(2t) \right\} + \frac{2}{25} e^t \left\{ \sin(2t) - \frac{1}{2} \cos(2t) \right\},$$

es decir,

$$y_p(t) = \frac{1}{50} e^t \{3 \sin(2t) - 4 \cos(2t)\},$$

Continuando como en la parte anterior, se obtiene que la solución al PVI es:

$$y(t) = \frac{83}{200} e^{-3t} + \frac{133}{200} e^{2t} + \frac{1}{50} e^t \{3 \sin(2t) - 4 \cos(2t)\}.$$

**Pregunta 2.** En un tanque con 100 litros de agua pura se vierte una solución salina a razón de 6 lt/min. La solución en el tanque se mantiene revuelta y sale del tanque a razón de 5 lt/min. Si la concentración de sal en la solución que entra al estanque es de 1 Kg/lt, determinar:

- (i) el momento en que la concentración de sal en el estanque llegue a  $63/64$  Kg/lt.
- (ii) La mínima capacidad del estanque para que el proceso llegue a la concentración anterior.

### Desarrollo

- (i) Sea  $Q(t)$  la cantidad de sal en Kg. en el instante  $t$  dentro del estanque.

La EDO involucrada para la cantidad de sal, es:

$$\frac{dQ}{dt} = 6 \cdot 1 - 5 \frac{Q(t)}{V(t)}$$

Calculemos el volumen  $V(t)$ :

La variación de volumen es  $\Delta V = 6 - 5 = 1$ , de donde  $V(t) = t + 100$

Así, el PVI que describe el problema es:

$$\begin{cases} \frac{dQ}{dt}(t) + 5 \frac{Q(t)}{t+100} = 6 & \text{para } 0 \leq t \leq ?, \\ Q(0) = 0 \end{cases}$$

de donde se obtiene que  $[(t+100)^5 Q(t)]' = 6(t+100)^5$ .

Para obtener

$$Q(t) = (100+t) + C(100+t)^{-5}.$$

Como  $Q(0) = 0$ , se obtiene  $C = -100^6$ .

Así,

$$Q(t) = (100+t) - 100^6(100+t)^{-5}$$

Se pide hallar  $t$  tal que

$$\frac{Q(t)}{V(t)} = \frac{63}{64}, \text{ esto es, } \frac{(100+t) - 100^6(100+t)^{-5}}{(100+t)} = \frac{63}{64}.$$

Así,

$$\left(\frac{100}{100+t}\right)^6 = \left(\frac{1}{2}\right)^6$$

y finalmente, se obtiene

$$t = 100 \text{ minutos.}$$

- (ii) Basta saber cual es el volumen del tanque a los 100 minutos; para ello basta calcular  $V(100) = 100 + 100 = 200$  litros. Así, para obtener la concentración de  $63/64$  Kg/lt, debemos tener como mínimo un estanque de 200 litros.

**Problema 3. Usando valores propios** determine la solución del siguiente PVI:

$$\begin{cases} x'(t) = 0 \\ y'(t) = x(t) - 3z(t) \\ z'(t) = 3y(t) + e^{-t} \\ x(0) = y(0) = z(0) = 0 \end{cases}$$

**Desarrollo:** De la primera ecuación observamos que  $x(t)$  es una función constante , como  $x(0) = 0$  , sigue que  $x(t) \equiv 0$ . Así, el sistema dado se reduce a:

$$\begin{cases} y'(t) = -3z(t) \\ z'(t) = 3y(t) + e^{-t} \\ y(0) = z(0) = 0 \end{cases}$$

De  $p(\lambda) := |A - \lambda I| = 0$ , se obtiene que:  $\lambda_1 = -3i$  y  $\lambda_2 = 3i$  . El espacio propios asociado a  $\lambda_1 = -3i$ , es

$$S_{\lambda_1} = \langle \{(1, i)\} \rangle .$$

Las soluciones del sistema homogéneo son

$$X_1(t) = \operatorname{Re}(\phi(t)) \text{ y } X_2(t) = \operatorname{Im}(\phi(t))$$

donde  $\phi(t) = e^{-3it} \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}$ , es decir,

$$X_1(t) = \begin{pmatrix} \cos(3t) \\ \sin(3t) \end{pmatrix} \text{ y } X_2(t) = \begin{pmatrix} -\sin(3t) \\ \cos(3t) \end{pmatrix}$$

Así, la solución general del sistema homogéneo, es

$$X_h(t) = A \begin{pmatrix} \cos(3t) \\ \sin(3t) \end{pmatrix} + B \begin{pmatrix} -\sin(3t) \\ \cos(3t) \end{pmatrix}.$$

Ahora buscamos una solución particular,  $X_p(t)$ , para el sistema no homogéneo con

$$X_p(t) = c_1(t) \begin{pmatrix} \cos(3t) \\ \sin(3t) \end{pmatrix} + c_2(t) \begin{pmatrix} -\sin(3t) \\ \cos(3t) \end{pmatrix}.$$

donde  $c_1$  y  $c_2$  deben verificar

$$\begin{cases} c'_1(t)\cos(3t) - c'_2(t)\sin(3t) = 0 \\ c'_1(t)\sin(3t) + c'_2(t)\cos(3t) = e^{-t}; \end{cases}$$

el sistema anterior entrega

$$\begin{cases} c_1(t) = \int e^{-t}\sin(3t) dt \\ c_2(t) = \int e^{-t}\cos(3t) dt; \end{cases}$$

esto es,

$$\begin{cases} c_1(t) = -\frac{1}{10}e^{-t}\{\sin(3t) + 3\cos(3t)\} \text{ y} \\ c_2(t) = \frac{1}{10}e^{-t}\{3\sin(3t) - \cos(3t)\} \end{cases}$$

Así, se obtiene que

$$X_p(t) = -\frac{1}{10}e^{-t}\{\sin(3t) + 3\cos(3t)\} \begin{pmatrix} \cos(3t) \\ \sin(3t) \end{pmatrix} + \frac{1}{10}e^{-t}\{3\sin(3t) - \cos(3t)\} \begin{pmatrix} -\sin(3t) \\ \cos(3t) \end{pmatrix}.$$

La solución general del sistema no homogéneo dado, es:

$$X(t) = X_h(t) + X_p(t),$$

esto es,

$$\begin{aligned} X(t) = & A \begin{pmatrix} \cos(3t) \\ \sin(3t) \end{pmatrix} + B \begin{pmatrix} -\sin(3t) \\ \cos(3t) \end{pmatrix} - \frac{1}{10}e^{-t}\{\sin(3t) + 3\cos(3t)\} \begin{pmatrix} \cos(3t) \\ \sin(3t) \end{pmatrix} + \\ & + \frac{1}{10}e^{-t}\{3\sin(3t) - \cos(3t)\} \begin{pmatrix} -\sin(3t) \\ \cos(3t) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Como  $X(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  sigue que  $A = 3/10$  y  $B = 1/10$ .

Finalmente, la única solución del PVI dado es

$$\begin{aligned} X(t) = & \frac{3}{10} \begin{pmatrix} \cos(3t) \\ \sin(3t) \end{pmatrix} + \frac{1}{10} \begin{pmatrix} -\sin(3t) \\ \cos(3t) \end{pmatrix} - \frac{1}{10}e^{-t}\{\sin(3t) + 3\cos(3t)\} \begin{pmatrix} \cos(3t) \\ \sin(3t) \end{pmatrix} + \\ & + \frac{1}{10}e^{-t}\{3\sin(3t) - \cos(3t)\} \begin{pmatrix} -\sin(3t) \\ \cos(3t) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

donde  $X(t) = (y(t), z(t))^t$ , más explícitamente:

$$\begin{cases} y(t) = \frac{3}{10}\cos(3t) - \frac{1}{10}\sin(3t) - \frac{3}{10}e^{-t} \\ z(t) = \frac{3}{10}\sin(3t) + \frac{1}{10}\cos(3t) - \frac{1}{10}e^{-t}. \end{cases}$$

**Problema 4.** Resuelva el siguiente problema integro-diferencial:

$$5 \int_0^t e^u y(u) \cos(2(t-u)) du = e^t (y'(t) + y(t)) - 1, \quad y(0) = 0.$$

**Desarrollo:** Aplicando transformada de Laplace a la ecuación y teniendo presente sus propiedades (convolución entre otras), se tiene

$$5\mathcal{L}[e^t y(t)]_{(s)} \mathcal{L}[\cos(2t)]_{(s)} = \mathcal{L}[e^t y'(t)]_{(s)} + \mathcal{L}[e^t y(t)]_{(s)} - \mathcal{L}[1]_{(s)},$$

el cual se reduce, aplicando la primera propiedad de traslación y considerando  $Y(s) := \mathcal{L}[y(t)]_{(s)}$  y  $\mathcal{L}[y'(t)]_{(s)} = s\mathcal{L}[y(t)]_{(s)} - y(0^+)$ :

$$5Y(s-1) \left( \frac{s}{s^2+4} \right) = \mathcal{L}[y'(t)]_{(s-1)} + \mathcal{L}[y(t)]_{(s-1)} - \frac{1}{s} = \dots = sY(s-1) - \frac{1}{s}.$$

De esta manera resulta

$$Y(s-1) = \frac{s^2+4}{s^2(s^2-1)},$$

de donde, aplicando transformada inversa de Laplace, se tiene

$$e^t \mathcal{L}^{-1}[Y(s)]_{(t)} = \mathcal{L}^{-1}[Y(s-1)]_{(t)} = \mathcal{L}^{-1} \left[ \frac{s^2+4}{s^2(s-1)(s+1)} \right] (t).$$

Descomponiendo en fracciones parciales:

$$\frac{s^2+4}{s^2(s-1)(s+1)} = \frac{A}{s} + \frac{B}{s^2} + \frac{C}{s-1} + \frac{D}{s+1}$$

se deduce que  $A = 0$ ,  $B = -4$ ,  $C = 5/2$  y  $D = -5/2$ . Así, reemplazando, nos queda

$$e^t \mathcal{L}^{-1}[Y(s)]_{(t)} = -\mathcal{L}^{-1} \left[ \frac{4}{s^2} \right] (t) + \frac{5}{2} \mathcal{L}^{-1} \left[ \frac{1}{s-1} \right] (t) - \frac{5}{2} \mathcal{L}^{-1} \left[ \frac{1}{s+1} \right] (t) = -4t + \frac{5}{2}e^t - \frac{5}{2}e^{-t}$$

y por tanto  $y(t) = \frac{5}{2} - \frac{5}{2}e^{-2t} - 4te^{-t}$ .