

UNIVERSIDAD DE CONCEPCIÓN  
 FACULTAD DE CIENCIAS  
 FÍSICAS Y MATEMÁTICAS  
 DEPARTAMENTO DE INGENIERÍA MATEMÁTICA

---

**TEST 3 ALGEBRA III 525201-1 (Comentarios / desarrollos)**

**ATENCIÓN:** favor escribir su desarrollo de manera cuidadosa y detallada. Duración: 110 minutos. Adicionalmente, tendrán 50 minutos para enviar su desarrollo por CANVAS y a modo de respaldo por E-mail.

**Problema 1.** Sean  $F_1, F_2 \in (\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))'$ , definidas para cualquier  $q \in \mathcal{P}_1(\mathbb{R})$  por (15 puntos)

$$F_1(q) := \int_0^1 q(x) dx \quad \wedge \quad F_2(q) := \int_{-1}^0 q(x) dx.$$

Definimos ahora  $C := \{F_1, F_2\}$ .

1.1) Demostrar que el conjunto  $C$  es una base de  $(\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))'$ .

**Desarrollo:** Sean  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  tales que  $\alpha F_1 + \beta F_2 = \Theta \in (\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))'$ . El objetivo es construir un sistema cuadrado de ecuaciones, en  $\alpha, \beta$  para poder resolverla. Para ello, Introducimos ahora  $\{v, w\}$  la base canónica de  $\mathcal{P}_1(\mathbb{R})$ , i.e.  $v, w \in \mathcal{P}_1(\mathbb{R})$  tales que para cada  $x \in \mathbb{R}$ :  $v(x) := 1$  y  $w(x) := x$ , respectivamente. Esto permite obtener

$$F_1(v) = 1, F_2(v) = \frac{1}{2}, F_2(w) = \frac{1}{2}, F_2(w) = -\frac{1}{2}.$$

Así, evaluando la ecuación dada en  $v$  y  $w$ , obtenemos el sistema (simplificado):

$$\begin{cases} \alpha + \beta = 0 \\ \alpha - \beta = 0 \end{cases} \Rightarrow \alpha = \beta = 0 \Rightarrow C \text{ es l.i.}$$

Como estamos en DIMENSIÓN FINITA, sabemos que  $\dim((\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))') = \dim(\mathcal{P}_1(\mathbb{R})) = 2$ . Esto permite concluir que  $\langle C \rangle$  es un subespacio vectorial de  $(\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))'$  de dimensión 2, lo cual implica que  $\langle C \rangle = (\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))'$ . En consecuencia, se concluye que  $C = \{F_1, F_2\}$  es una BASE de  $(\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))'$ .

1.2) Determinar la base  $B$  de  $\mathcal{P}_1(\mathbb{R})$  tal que  $B' = C$ .

**Desarrollo:** Sea  $B := \{p_1, p_2\}$  la base de  $\mathcal{P}_1(\mathbb{R})$  tal que su base dual es  $B' = C = \{F_1, F_2\}$ . Como  $p_1 \in \mathcal{P}_1(\mathbb{R})$ , existen  $a_1, b_1 \in \mathbb{R}$  tales que para cada  $x \in \mathbb{R}$ ,  $p_1(x) := a_1 + b_1 x$ . Por definición de BASE DUAL, se cumple

$$\begin{cases} F_1(p_1) = 1 \\ F_2(p_1) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_1 + \frac{b_1}{2} = 1 \\ a_1 - \frac{b_1}{2} = 0 \end{cases} \Rightarrow a_1 = \frac{1}{2}, b_1 = 1 \Rightarrow \forall x \in \mathbb{R} : p_1(x) = \frac{1}{2} + x.$$

En forma análoga, dado que  $p_2 \in \mathcal{P}_1(\mathbb{R})$ , existen  $a_2, b_2 \in \mathbb{R}$  tales que para cada  $x \in \mathbb{R}$ ,  $p_2(x) := a_2 + b_2 x$ . Por definición de BASE DUAL, se cumple

$$\begin{cases} F_1(p_2) = 0 \\ F_2(p_2) = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_2 + \frac{b_2}{2} = 0 \\ a_2 - \frac{b_2}{2} = 1 \end{cases} \Rightarrow a_2 = \frac{1}{2}, b_2 = -1 \Rightarrow \forall x \in \mathbb{R} : p_2(x) = \frac{1}{2} - x.$$

Finalmente,  $B = \{p_1, p_2\}$  (ya determinada) es la base solicitada.

**Problema 2.** Sean  $B_1 := \{(1, 1, 0), (1, 0, 1), (0, 1, 1)\}$  y  $B_2 := \{(1, 1, -1), (1, -1, 1), (-1, 1, 1)\}$  dos bases de  $\mathbb{R}^3$ . Si  $\varphi \in (\mathbb{R}^3)'$  tiene coordenadas  $(1, -3, 2)^t$  respecto de  $B'_1$ , determinar sus coordenadas respecto de  $B'_2$ . (10 puntos)

**Desarrollo:** Por definición de coordenadas, y considerando que  $B'_1$  es la BASE DUAL de  $B_1$ , tenemos:

$$\varphi(1, 1, 0) = 1, \varphi(1, 0, 1) = -3, \varphi(0, 1, 1) = 2.$$

Nos piden

$$[\varphi]_{B'_2} = \begin{pmatrix} \varphi(1, 1, -1) \\ \varphi(1, -1, 1) \\ \varphi(-1, 1, 1) \end{pmatrix} \quad (1)$$

La estrategia consistirá en expresar los elementos de  $B_2$  como combinación lineal de elementos de  $B_1$ . Para  $(1, 1, -1)$ . Sean  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$  tales que

$$\alpha(1, 1, 0) + \beta(1, 0, 1) + \gamma(0, 1, 1) = (1, 1, -1) \Rightarrow \begin{cases} \alpha + \beta = 1 \\ \alpha + \gamma = 1 \\ \beta + \gamma = -1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha = 3/2 \\ \beta = -1/2 \\ \gamma = -1/2 \end{cases}.$$

Así,  $\varphi(1, 1, -1) = \frac{3}{2}(1) - \frac{1}{2}(-3) - \frac{1}{2}(2) = 2$ .

Procediendo de manera similar (**HACERLO!**), se deduce que

$$(1, -1, 1) = -\frac{1}{2}(1, 1, 0) + \frac{3}{2}(1, 0, 1) - \frac{1}{2}(0, 1, 1) \Rightarrow \varphi(1, -1, 1) = -\frac{1}{2}(1) + \frac{3}{2}(-3) - \frac{1}{2}(2) = -6,$$

$$(-1, 1, 1) = -\frac{1}{2}(1, 1, 0) - \frac{1}{2}(1, 0, 1) + \frac{3}{2}(0, 1, 1) \Rightarrow \varphi(-1, 1, 1) = -\frac{1}{2}(1) - \frac{1}{2}(-3) + \frac{3}{2}(2) = 4.$$

Finalmente, reemplazando en (1), se concluye que  $[\varphi]_{B'_2} = \begin{pmatrix} 2 \\ -6 \\ 4 \end{pmatrix}$ .

**Problema 3.** Sean  $G_1, G_2 \in (\mathbb{R}^3)',$  definidas para cualquier  $(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$  por (15 puntos)

$$G_1(x_1, x_2, x_3) := 3x_1 + x_2 \quad \wedge \quad G_2(x_1, x_2, x_3) := 2x_2 + x_3.$$

Sea también  $S := \langle\{(2, 3)\}\rangle$ . Determinar explícitamente la regla de correspondencia de  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3)$  tal que

$$\text{Ker}(T') = \langle\{G_1, G_2\}\rangle \quad \wedge \quad \text{Im}(T') = S^\circ.$$

**Desarrollo:** En vista que estamos en DIMENSIÓN FINITA, invocamos algunas relaciones establecidas (en clases) entre  $T$  y su dual  $T'$ :

$$S^\circ = \text{Im}(T') = (\text{Ker}(T))^\circ \Rightarrow S = {}^\circ S^\circ = {}^\circ (\text{Ker}(T))^\circ = \text{Ker}(T) \Rightarrow T(2, 3) = (0, 0, 0),$$

$$(\text{Im}(T))^\circ = \text{Ker}(T') = \langle\{G_1, G_2\}\rangle \Rightarrow \text{Im}(T) = {}^\circ (\text{Im}(T))^\circ = {}^\circ \langle\{G_1, G_2\}\rangle = \text{Ker}(G_1) \cap \text{Ker}(G_2).$$

Luego, en vista que

$$\text{Ker}(G_1) \cap \text{Ker}(G_2) = \cdots \langle\{(1, -3, 6)\}\rangle,$$

se deduce que  $\text{Im}(T) = \langle\{(1, -3, 6)\}\rangle$ . Consideramos  $(1, 0) \in \mathbb{R}^2$ , l.i. con  $(2, 3)$ . Por tanto,  $\{(2, 3), (1, 0)\}$  es una base de  $\mathbb{R}^2$ . Además, consideramos  $T(1, 0) = (1, -3, 6)$ . Sea ahora  $(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$ , fijo pero arbitrario. Sean  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  tales que

$$(x_1, x_2) = \alpha(2, 3) + \beta(1, 0) \Rightarrow \begin{cases} \beta = x_1 - \frac{2}{3}x_2, \\ \alpha = \frac{1}{3}x_2. \end{cases}$$

De esta forma, resulta  $T(x_1, x_2) = \alpha T(2, 3) + \beta T(1, 0) = (x_1 - \frac{2}{3}x_2)(1, -3, 6)$ . Finalmente, se concluye que  $\forall (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 : T(x_1, x_2) := (x_1 - \frac{2}{3}x_2)(1, -3, 6)$ .

**Problema 4.** Sean  $V$  un  $\mathbb{K}$ -espacio vectorial de dimensión finita, y  $U, W$  subespacios vectoriales propios (i.e. no triviales) de  $V$ , tales que  $V = U \oplus W$ . Demostrar que  $V' = U^\circ \oplus W^\circ$ . **(10 puntos)**

**Desarrollo:** Recordamos que  $V = U \oplus W$  equivale a decir que  $V = U + W$  y  $U \cap W = \{\theta_V\}$ . Como estamos en DIMENSIÓN FINITA, invocamos algunas relaciones establecidas (en clases) entre las propiedades de ANIQUILADORES, los cuales permiten inferir lo siguiente:

$$\begin{aligned} U + W = V &\Rightarrow (U + W)^\circ = V^\circ = \{\Theta_{V'}\} \Rightarrow U^\circ \cap W^\circ = \{\Theta_{V'}\}, \\ U \cap W = \{\theta_V\} &\Rightarrow (U \cap W)^\circ = \{\theta_V\}^\circ = V' \Rightarrow U^\circ + W^\circ = V'. \end{aligned}$$

Finalmente, concluimos que  $V' = U^\circ \oplus W^\circ$ .

**Problema 5.** Considere  $V$  un  $\mathbb{K}$ -espacio vectorial de dimensión infinita. Sean  $S, T \in \mathcal{L}(V)$  tales que  $ST = TS$ .

5.1) Demuestre que  $\text{Ker}(S)$  es invariante bajo  $T$ . **(05 puntos)**

**Desarrollo:** Sea  $z \in \text{Ker}(S)$ , fijo pero arbitrario, lo cual significa que  $S(z) = \theta_V$ . Esto implica

$$0 = T(\theta_V) = T(S(z)) = (TS)(z) = (ST)(z) = S(T(z)) \Rightarrow T(z) \in \text{Ker}(S).$$

Como  $z \in \text{Ker}(S)$  es fijo pero arbitrario, se concluye que  $\forall z \in \text{Ker}(S) : T(z) \in \text{Ker}(S)$ , lo cual nos dice que  $\text{Ker}(S)$  es invariante bajo  $T$ .

5.2) Demuestre que  $\text{Im}(T)$  es invariante bajo  $S$ . **(05 puntos)**

**Desarrollo:** Sea  $w \in \text{Im}(T)$ , fijo pero arbitrario. Esto implica que  $\exists z \in V : T(z) = w$ . De esta forma, tenemos

$$S(w) = S(T(z)) = (ST)(z) = (TS)(z) = T(S(z)) \in \text{Im}(T) \Rightarrow S(w) \in \text{Im}(T).$$

Como  $w \in \text{Im}(T)$  es fijo pero arbitrario, se deduce que  $\forall w \in \text{Im}(T) : S(w) \in \text{Im}(T)$ , i.e.  $\text{Im}(T)$  es invariante bajo  $S$ .