

TEST 3 ALGEBRA III 525201-1 (Comentarios / desarrollos)

ATENCIÓN: favor escribir su desarrollo de manera cuidadosa y detallada. Duración: 110 minutos. Adicionalmente, tendrán 50 minutos para enviar su desarrollo por CANVAS y a modo de respaldo por E-mail.

Problema 1. Sean $F_1, F_2 \in (\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))'$, definidas para cualquier $q \in \mathcal{P}_1(\mathbb{R})$ por **(15 puntos)**

$$F_1(q) := \int_0^1 q(x) dx \quad \wedge \quad F_2(q) := \int_{-1}^0 q(x) dx.$$

Definimos ahora $C := \{F_1, F_2\}$.

1.1) Demostrar que el conjunto C es una base de $(\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))'$.

Desarrollo: Sean $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ tales que $\alpha F_1 + \beta F_2 = \Theta \in (\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))'$. El objetivo es construir un sistema cuadrado de ecuaciones, en α, β para poder resolverla. Para ello, Introducimos ahora $\{v, w\}$ la base canónica de $\mathcal{P}_1(\mathbb{R})$, i.e. $v, w \in \mathcal{P}_1(\mathbb{R})$ tales que para cada $x \in \mathbb{R}$: $v(x) := 1$ y $w(x) := x$, respectivamente. Esto permite obtener

$$F_1(v) = 1, F_2(v) = \frac{1}{2}, F_1(w) = \frac{1}{2}, F_2(w) = -\frac{1}{2}.$$

Así, evaluando la ecuación dada en v y w , obtenemos el sistema (simplificado):

$$\begin{cases} \alpha + \beta = 0 \\ \alpha - \beta = 0 \end{cases} \Rightarrow \alpha = \beta = 0 \Rightarrow C \text{ es l.i.}$$

Como estamos en DIMENSIÓN FINITA, sabemos que $\dim((\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))') = \dim(\mathcal{P}_1(\mathbb{R})) = 2$. Esto permite concluir que $\langle C \rangle$ es un subespacio vectorial de $(\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))'$ de dimensión 2, lo cual implica que $\langle C \rangle = (\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))'$. En consecuencia, se concluye que $C = \{F_1, F_2\}$ es una BASE de $(\mathcal{P}_1(\mathbb{R}))'$.

1.2) Determinar la base B de $\mathcal{P}_1(\mathbb{R})$ tal que $B' = C$.

Desarrollo: Sea $B := \{p_1, p_2\}$ la base de $\mathcal{P}_1(\mathbb{R})$ tal que su base dual es $B' = C = \{F_1, F_2\}$. Como $p_1 \in \mathcal{P}_1(\mathbb{R})$, existen $a_1, b_1 \in \mathbb{R}$ tales que para cada $x \in \mathbb{R}$, $p_1(x) := a_1 + b_1 x$. Por definición de BASE DUAL, se cumple

$$\begin{cases} F_1(p_1) = 1 \\ F_2(p_1) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_1 + \frac{b_1}{2} = 1 \\ a_1 - \frac{b_1}{2} = 0 \end{cases} \Rightarrow a_1 = \frac{1}{2}, b_1 = 1 \Rightarrow \forall x \in \mathbb{R} : p_1(x) = \frac{1}{2} + x.$$

En forma análoga, dado que $p_2 \in \mathcal{P}_1(\mathbb{R})$, existen $a_2, b_2 \in \mathbb{R}$ tales que para cada $x \in \mathbb{R}$, $p_2(x) := a_2 + b_2 x$. Por definición de BASE DUAL, se cumple

$$\begin{cases} F_1(p_2) = 0 \\ F_2(p_2) = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_2 + \frac{b_2}{2} = 0 \\ a_2 - \frac{b_2}{2} = 1 \end{cases} \Rightarrow a_2 = \frac{1}{2}, b_2 = -1 \Rightarrow \forall x \in \mathbb{R} : p_2(x) = \frac{1}{2} - x.$$

Finalmente, $B = \{p_1, p_2\}$ (ya determinada) es la base solicitada.

Problema 2. Sean $B_1 := \{(1, 1, 0), (1, 0, 1), (0, 1, 1)\}$ y $B_2 := \{(1, 1, -1), (1, -1, 1), (-1, 1, 1)\}$ dos bases de \mathbb{R}^3 . Si $\varphi \in (\mathbb{R}^3)'$ tiene coordenadas $(1, -3, 2)^t$ respecto de B_1' , determinar sus coordenadas respecto de B_2' . **(10 puntos)**

Desarrollo: Por definición de coordenadas, y considerando que B_1' es la BASE DUAL de B_1 , tenemos:

$$\varphi(1, 1, 0) = 1, \varphi(1, 0, 1) = -3, \varphi(0, 1, 1) = 2.$$

Nos piden

$$[\varphi]_{B_2'} = \begin{pmatrix} \varphi(1, 1, -1) \\ \varphi(1, -1, 1) \\ \varphi(-1, 1, 1) \end{pmatrix} \quad (1)$$

La estrategia consistirá en expresar los elementos de B_2 como combinación lineal de elementos de B_1 . Para $(1, 1, -1)$. Sean $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$ tales que

$$\alpha(1, 1, 0) + \beta(1, 0, 1) + \gamma(0, 1, 1) = (1, 1, -1) \Rightarrow \begin{cases} \alpha + \beta = 1 \\ \alpha + \gamma = 1 \\ \beta + \gamma = -1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha = 3/2 \\ \beta = -1/2 \\ \gamma = -1/2 \end{cases}.$$

Así, $\varphi(1, 1, -1) = \frac{3}{2}(1) - \frac{1}{2}(-3) - \frac{1}{2}(2) = 2$.

Procediendo de manera similar (¡HACERLO!), se deduce que

$$\begin{aligned} (1, -1, 1) &= -\frac{1}{2}(1, 1, 0) + \frac{3}{2}(1, 0, 1) - \frac{1}{2}(0, 1, 1) \Rightarrow \varphi(1, -1, 1) = -\frac{1}{2}(1) + \frac{3}{2}(-3) - \frac{1}{2}(2) = -6, \\ (-1, 1, 1) &= -\frac{1}{2}(1, 1, 0) - \frac{1}{2}(1, 0, 1) + \frac{3}{2}(0, 1, 1) \Rightarrow \varphi(-1, 1, 1) = -\frac{1}{2}(1) - \frac{1}{2}(-3) + \frac{3}{2}(2) = 4. \end{aligned}$$

Finalmente, reemplazando en (1), se concluye que $[\varphi]_{B_2'} = \begin{pmatrix} 2 \\ -6 \\ 4 \end{pmatrix}$.

Problema 3. Sean $G_1, G_2 \in (\mathbb{R}^3)'$, definidas para cualquier $(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$ por **(15 puntos)**

$$G_1(x_1, x_2, x_3) := 3x_1 + x_2 \quad \wedge \quad G_2(x_1, x_2, x_3) := 2x_2 + x_3.$$

Sea también $S := \langle \{(2, 3)\} \rangle$. Determinar explícitamente la regla de correspondencia de $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3)$ tal que

$$\text{Ker}(T') = \langle \{G_1, G_2\} \rangle \quad \wedge \quad \text{Im}(T') = S^\circ.$$

Desarrollo: En vista que estamos en DIMENSIÓN FINITA, invocamos algunas relaciones establecidas (en clases) entre T y su dual T' :

$$\begin{aligned} S^\circ = \text{Im}(T') = (\text{Ker}(T))^\circ &\Rightarrow S = {}^\circ S^\circ = {}^\circ (\text{Ker}(T))^\circ = \text{Ker}(T) \Rightarrow T(2, 3) = (0, 0, 0), \\ (\text{Im}(T))^\circ = \text{Ker}(T') = \langle \{G_1, G_2\} \rangle &\Rightarrow \text{Im}(T) = {}^\circ (\text{Im}(T))^\circ = {}^\circ \langle \{G_1, G_2\} \rangle = \text{Ker}(G_1) \cap \text{Ker}(G_2). \end{aligned}$$

Luego, en vista que

$$\text{Ker}(G_1) \cap \text{Ker}(G_2) = \dots \langle \{(1, -3, 6)\} \rangle,$$

se deduce que $\text{Im}(T) = \langle \{(1, -3, 6)\} \rangle$. Consideramos $(1, 0) \in \mathbb{R}^2$, l.i. con $(2, 3)$. Por tanto, $\{(2, 3), (1, 0)\}$ es una base de \mathbb{R}^2 . Además, consideramos $T(1, 0) = (1, -3, 6)$. Sea ahora $(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$, fijo pero arbitrario. Sean $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ tales que

$$(x_1, x_2) = \alpha(2, 3) + \beta(1, 0) \Rightarrow \begin{cases} \beta = x_1 - \frac{2}{3}x_2, \\ \alpha = \frac{1}{3}x_2. \end{cases}$$

De esta forma, resulta $T(x_1, x_2) = \alpha T(2, 3) + \beta T(1, 0) = (x_1 - \frac{2}{3}x_2)(1, -3, 6)$. Finalmente, se concluye que $\forall (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 : T(x_1, x_2) := (x_1 - \frac{2}{3}x_2)(1, -3, 6)$.

Problema 4. Sean V un \mathbb{K} -espacio vectorial de dimensión finita, y U, W subespacios vectoriales propios (i.e. no triviales) de V , tales que $V = U \oplus W$. Demostrar que $V' = U^\circ \oplus W^\circ$. **(10 puntos)**

Desarrollo: Recordamos que $V = U \oplus W$ equivale a decir que $V = U + W$ y $U \cap W = \{\theta_V\}$. Como estamos en DIMENSIÓN FINITA, invocamos algunas relaciones establecidas (en clases) entre las propiedades de ANIQUILADORES, los cuales permiten inferir lo siguiente:

$$\begin{aligned} U + W = V &\Rightarrow (U + W)^\circ = V^\circ = \{\theta_{V'}\} \Rightarrow U^\circ \cap W^\circ = \{\theta_{V'}\}, \\ U \cap W = \{\theta_V\} &\Rightarrow (U \cap W)^\circ = \{\theta_V\}^\circ = V' \Rightarrow U^\circ + W^\circ = V'. \end{aligned}$$

Finalmente, concluimos que $V' = U^\circ \oplus W^\circ$.

Problema 5. Considere V un \mathbb{K} -espacio vectorial de dimensión infinita. Sean $S, T \in \mathcal{L}(V)$ tales que $ST = TS$.

5.1) Demuestre que $\text{Ker}(S)$ es invariante bajo T . **(05 puntos)**

Desarrollo: Sea $z \in \text{Ker}(S)$, fijo pero arbitrario, lo cual significa que $S(z) = \theta_V$. Esto implica

$$0 = T(\theta_V) = T(S(z)) = (TS)(z) = (ST)(z) = S(T(z)) \Rightarrow T(z) \in \text{Ker}(S).$$

Como $z \in \text{Ker}(S)$ es fijo pero arbitrario, se concluye que $\forall z \in \text{Ker}(S) : T(z) \in \text{Ker}(S)$, lo cual nos dice que $\text{Ker}(S)$ es invariante bajo T .

5.2) Demuestre que $\text{Im}(T)$ es invariante bajo S . **(05 puntos)**

Desarrollo: Sea $w \in \text{Im}(T)$, fijo pero arbitrario. Esto implica que $\exists z \in V : T(z) = w$. De esta forma, tenemos

$$S(w) = S(T(z)) = (ST)(z) = (TS)(z) = T(S(z)) \in \text{Im}(T) \Rightarrow S(w) \in \text{Im}(T).$$

Como $w \in \text{Im}(T)$ es fijo pero arbitrario, se deduce que $\forall w \in \text{Im}(T) : S(w) \in \text{Im}(T)$, i.e. $\text{Im}(T)$ es invariante bajo S .