

# Sistemas de ecuaciones diferenciales ordinarias lineales

## Valores propios complejos

Carlos M. Mora

$$\frac{d}{dt} \vec{Z}(t) = \begin{pmatrix} a_{1,1}(t) & a_{1,2}(t) & \cdots & a_{1,d}(t) \\ a_{2,1}(t) & a_{2,2}(t) & \cdots & a_{2,d}(t) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{d,1}(t) & a_{d,2}(t) & \cdots & a_{d,d}(t) \end{pmatrix} \vec{Z}(t). \quad (1)$$

Suponga que las funciones  $a_{i,j}(t)$ , con  $i, j = 1, \dots, d$ , son continuas en un intervalo  $[a, b]$ . Supongamos que  $\vec{Z}_1(t), \vec{Z}_2(t), \dots, \vec{Z}_d(t)$  son funciones linealmente independientes que satisfacen la EDO (1). Entonces, cualquier solución de (1) se puede escribir como

$$\vec{Z}(t) = c_1 \vec{Z}_1(t) + c_2 \vec{Z}_2(t) + \cdots + c_d \vec{Z}_d(t),$$

donde  $c_1, c_2, \dots, c_d \in \mathbb{R}$ .

$\{\vec{Z}_1(t), \vec{Z}_2(t), \dots, \vec{Z}_d(t)\}$  es llamado conjunto fundamental de soluciones de (1).

## Ejemplo

$$\begin{cases} X'(t) = 6X(t) - Y(t) \\ Y'(t) = 5X(t) + 2Y(t) \end{cases}$$

con  $X(t), Y(t) \in \mathbb{R}$

La funciones

$$\vec{Z}_1(t) = e^{4t} \left( \cos(t) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \sin(t) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$\vec{Z}_2(t) = e^{4t} \left( \cos(t) \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \sin(t) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$$

son soluciones, linealmente independientes, de

$$\frac{d}{dt} \vec{Z}(t) = \begin{pmatrix} 6 & -1 \\ 5 & 2 \end{pmatrix} \vec{Z}(t).$$

## Solución general

$$\vec{Z}(t) = c e^{4t} \left( \cos(t) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \sin(t) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) + k e^{4t} \left( \cos(t) \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \sin(t) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$$

con  $c, k \in \mathbb{R}$ .

## Resultado general

Considere

$$\frac{d}{dt} \vec{Z}(t) = A \vec{Z}(t) \quad (2)$$

con  $\vec{Z}(t) \in \mathbb{R}^d$  y  $A \in \mathbb{R}^{d,d}$ .

Asuma que

$$A(\vec{u} + i\vec{v}) = (\alpha + i\beta)(\vec{u} + i\vec{v})$$

con  $\beta \neq 0$ ,  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  y  $\vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^d$ .

$$\vec{Z}(t) = e^{\alpha t} (\cos(\beta t) + i \sin(\beta t)) (\vec{u} + i\vec{v})$$

Entonces (2) es resuelto por

$$\vec{Z}_1(t) = e^{\alpha t} (\cos(\beta t) \vec{u} - \sin(\beta t) \vec{v})$$

$$\vec{Z}_2(t) = e^{\alpha t} (\cos(\beta t) \vec{v} + \sin(\beta t) \vec{u}),$$

que son funciones linealmente independientes.

## Resultado general

Considere  $A \in \mathbb{R}^{d,d}$ . Su polinomio característico es  $\mathfrak{p}(\lambda) = |A - \lambda I|$ .

Suponga las raíces  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$  de  $\mathfrak{p}$  tienen multiplicidades  $m_1, m_2, \dots, m_n$ , respectivamente. Además, asuma que para cada  $k = 1, \dots, n$  el sistema

$$A \vec{v} = \lambda_k \vec{v}$$

tiene  $m_k$  soluciones linealmente independientes  $\vec{v}_{k,1}, \dots, \vec{v}_{k,m_k}$ . Entonces un conjunto fundamental de soluciones de

$$\frac{d}{dt} \vec{Z}(t) = A \vec{Z}(t)$$

está formado por las funciones:

- Cuando  $\lambda_k \in \mathbb{R}$ ,

$$e^{\lambda_k t} \vec{v}_{k,j}$$

para  $j = 1, \dots, m_k$ .

- Cuando  $\lambda_k = \alpha \pm i\beta$  con  $\beta \neq 0$ ,

$$e^{\alpha t} (\cos(\beta t) \mathbf{u}_j - \sin(\beta t) \mathbf{v}_j)$$

y

$$e^{\alpha t} (\cos(\beta t) \mathbf{v}_j + \sin(\beta t) \mathbf{u}_j)$$

para  $j = 1, \dots, m_k$ . Aquí,  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  y  $\vec{v}_{k,j} = \mathbf{u}_j + i\mathbf{v}_j$ .

Obtenga la solución general de

$$\begin{cases} X'(t) = 5X(t) + 5Y(t) + 2Z(t) \\ Y'(t) = -6X(t) - 6Y(t) - 5Z(t) \\ Z'(t) = 6X(t) + 6Y(t) + 5Z(t) \end{cases}$$

con  $X(t), Y(t) \in \mathbb{R}$

Escritura matricial

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} X(t) \\ Y(t) \\ Z(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X(t) \\ Y(t) \\ Z(t) \end{pmatrix}$$

Elegimos  $\vec{Z}(t) = \begin{pmatrix} X(t) \\ Y(t) \\ Z(t) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$  y  $A = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3,3}$ . Luego

$$\frac{d}{dt} \vec{Z}(t) = A \vec{Z}(t)$$

## Paso 1: Buscar los autovalores de $A$

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix}, \quad A \vec{v} = \lambda \vec{v}$$

$$\varphi(\lambda) = |A - \lambda I| = 0 \Leftrightarrow \left| \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} \right| = 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} 5 - \lambda & 5 & 2 \\ -6 & -6 - \lambda & -5 \\ 6 & 6 & 5 - \lambda \end{vmatrix} = 0$$

$$\begin{vmatrix} 5 - \lambda & 5 & 2 \\ -6 & -6 - \lambda & -5 \\ 6 & 6 & 5 - \lambda \end{vmatrix} = (5 - \lambda) \begin{vmatrix} -6 - \lambda & -5 \\ 6 & 5 - \lambda \end{vmatrix} - 5 \begin{vmatrix} -6 & -5 \\ 6 & 5 - \lambda \end{vmatrix} + 2 \begin{vmatrix} -6 & -6 - \lambda \\ 6 & 6 \end{vmatrix}$$

$$= -\lambda^3 + 4\lambda^2 - 13\lambda$$

$$= -\lambda(\lambda^2 - 4\lambda + 13)$$

Valores propios:

$$\lambda_1 = 0 \text{ con multiplicidad 1}$$

$$\lambda_{2,3} = 2 \pm 3i \text{ con multiplicidad 1}$$

## Paso 2: Buscar autovectores de $A$

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix}, \quad A \vec{v} = \lambda \vec{v}, \quad \begin{cases} \lambda_1 = 0 & m_1 = 1 \\ \lambda_{2,3} = 2 \pm 3i & m_{2,3} = 1 \end{cases}$$

$$\lambda_1 = 0$$

$$(A - \lambda_1 I) \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \vec{v} = 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 13 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} 5v_1 + 5v_2 + 2v_3 = 0 \\ v_3 = 0 \end{cases}$$

$$\vec{v} = v_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \vec{z}_1(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

## Paso 2: Buscar autovectores de $A$

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix}, \quad A \vec{v} = \lambda \vec{v}, \quad \begin{cases} \lambda_1 = 0 & m_1 = 1 \\ \lambda_{2,3} = 2 \pm 3i & m_{2,3} = 1 \end{cases}$$

$$\lambda_{2,3} = 2 \pm 3i$$

$$(A - \lambda_2 I) \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 3 - 3i & 5 & 2 \\ -6 & -8 - 3i & -5 \\ 6 & 6 & 3 - 3i \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 3 - 3i & 5 & 2 \\ -6 & -8 - 3i & -5 \\ 0 & -2 - 3i & -2 - 3i \end{pmatrix} \vec{v} = 0$$

$$\begin{pmatrix} 3 - 3i & 5 & 2 \\ 0 & -1 + i & -1 + i \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 3 - 3i & 5 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} (3 - 3i) v_1 + 5 v_2 + 2 v_3 = 0 \\ v_2 + v_3 = 0 \end{cases}$$

$$(3 - 3i) v_1 + 5 v_2 + 2 v_3 = 0 \Rightarrow (3 - 3i) v_1 + 3 v_2 = 0 \Rightarrow v_1 = \frac{-1}{1-i} v_2 = -\frac{1+i}{(1-i)^2} v_2 = -\left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}i\right) v_2$$

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} + i \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \vec{Z}_2(t) = e^{2t} \left( \cos(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} - \sin(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

$$\vec{Z}_3(t) = e^{2t} \left( \cos(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \sin(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$$

## Solución general

$$\begin{pmatrix} X(t) \\ Y(t) \\ Z(t) \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 e^{2t} \left( \cos(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} - \operatorname{sen}(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right) + c_3 e^{2t} \left( \cos(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \operatorname{sen}(3t) \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$$

## Observación

$$\begin{pmatrix} 1 & 1+i & 1-i \\ -1 & -2 & -2 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2+3i & 0 \\ 0 & 0 & 2-3i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1+i & 1-i \\ -1 & -2 & -2 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 2 \\ -6 & -6 & -5 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix}$$