

## Pauta Evaluación N°1

ÁLGEBRA 2 - 525150

### Problema 1.

Decidir si las siguientes afirmaciones son verdaderas o falsas. **Justifique su respuesta.**

(a) **(5 puntos)** Si  $a, b, c, d, x \in \mathbb{R}$ , entonces

$$\begin{vmatrix} x & a & b & c \\ x & x & d & e \\ x & x & x & f \\ x & x & x & x \end{vmatrix} = xc(x-a)(x-d)(x-f).$$

**Solución:** Notemos que al aplicar las siguientes operaciones elementales, sucesivamente,  $f_4 - f_3 \rightarrow f_4, f_3 - f_2 \rightarrow f_3$  y  $f_2 - f_1 \rightarrow f_2$ , se obtiene:

$$\begin{vmatrix} x & a & b & c \\ x & x & d & e \\ x & x & x & f \\ x & x & x & x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x & a & b & c \\ 0 & x-a & d & e \\ 0 & 0 & x-d & f \\ 0 & 0 & 0 & x-f \end{vmatrix} = x(x-a)(x-d)(x-f)$$

Dado lo anterior, podemos concluir que la afirmación es **falsa**.

(b) **(5 puntos)** La matriz  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & i \\ -i & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$  es periódica.

**Solución:** Notemos que  $\mathbf{A}^1 = \mathbf{A}$ ,  $\mathbf{A}^2 = I$  y  $\mathbf{A}^3 = \mathbf{A}$ . es claro que  $\mathbf{A}$  es periódica, puesto que existe  $k \in \mathbb{Z}^+$  de modo que  $\mathbf{A}^{k+1} = \mathbf{A}$ . Dado lo anterior, podemos concluir que la afirmación es **verdadera**.

(c) **(5 puntos)** Si  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  invertible, entonces  $\text{Adj}(\mathbf{A}^t) = (\text{Adj}(\mathbf{A}))^t$ .

**Solución:** Notemos que si  $\mathbf{B}$  es invertible, se tiene que  $\text{Adj}(\mathbf{B}) = \mathbf{B}^{-1}|\mathbf{B}|$ , ahora bien:

$$\text{Adj}(\mathbf{A}^t) = (\mathbf{A}^t)^{-1}|\mathbf{A}^t| = (\mathbf{A}^{-1})^t|\mathbf{A}|^t = (\mathbf{A}^{-1}|\mathbf{A}|)^t = (\text{Adj}(\mathbf{A}))^t$$

Dado lo anterior, podemos concluir que la afirmación es **verdadera**.

### Problema 2.

Dado  $k$  un parámetro real. Sea  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  la siguiente matriz

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ k & 1 & 2 \\ 0 & 0 & k \end{pmatrix}$$

(a) **(4 puntos)** Determinar, si es posible, los valores de  $k \in \mathbb{R}$  de modo que  $\mathbf{A} \mathbf{X} \mathbf{A} = \mathbf{A}$  tenga solución única, siendo  $\mathbf{X} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ .

**Solución:** Notemos que el determinante de la matriz  $\mathbf{A}$ , está dado por:

$$|\mathbf{A}| = k(-1)^{3+3} \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ k & 1 \end{vmatrix} = k(1-0) = k,$$

por lo que si  $k \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$  la matriz  $\mathbf{A}$  es no singular. Luego, multiplicamos a derecha por  $\mathbf{A}^{-1}$  la ecuación

$$\begin{aligned} \mathbf{A} \mathbf{X} \mathbf{A} &= \mathbf{A} \quad / \cdot \mathbf{A}^{-1} \\ \Leftrightarrow \mathbf{A} \mathbf{X} \mathbf{A} \mathbf{A}^{-1} &= \mathbf{A} \mathbf{A}^{-1} \\ \Leftrightarrow \mathbf{A} \mathbf{X} &= \mathbf{I}, \quad / \cdot \mathbf{A}^{-1} \\ \Leftrightarrow \mathbf{X} &= \mathbf{A}^{-1}. \end{aligned}$$

es decir, si  $k \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$  la ecuación tiene única solución.

(b) **(7 puntos)** Considerando  $k = 1$ . Calcular  $\mathbf{A}^{-1}$  y el determinante de  $\mathbf{A}^{-120}$ .

**Solución:** Para  $k = 1$ , la matriz es  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ , efectuando las operaciones elementales, sucesivamente,  $f_2 \leftarrow f_2 - f_1$ ,  $f_2 \leftarrow f_2 - 3f_3$ ,  $f_1 \leftarrow f_1 + f_3$ , se obtiene:

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right),$$

por lo que  $\mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . Además,  $\mathbf{A}^{-120} = (\mathbf{A}^{-1})^{120}$  y  $|\mathbf{A}^{-1}| = 1 \left| \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{array} \right| = 1$ .

Dado lo anterior, podemos concluir que  $|\mathbf{A}^{-120}| = |\mathbf{A}^{-1}|^{120} = 1$ .

(c) **(4 puntos)** Considerando  $k = -1$ . Determinar, si es posible, una matriz  $\mathbf{D} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  de modo que se cumpla la siguiente igualdad

$$\mathbf{A} \mathbf{B} \mathbf{C} \mathbf{D} = \mathbf{I}$$

donde  $\mathbf{B} \in \mathcal{M}_{3 \times 2}(\mathbb{R})$ ,  $\mathbf{C} \in \mathcal{M}_{2 \times 3}(\mathbb{R})$  están dada por:

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad \mathbf{C} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -4 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

**Solución:** Para  $k = -1$ , la matriz es  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ . Ahora bien, supongamos que existe tal matriz  $\mathbf{D}$ , luego:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 3 & -4 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mathbf{D} = \mathbf{I} \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2 & 6 & -8 \\ -1 & -3 & 4 \end{pmatrix} \mathbf{D} = \mathbf{I},$$

la existencia de  $\mathbf{D}$  equivale a la invertibilidad de la matriz  $\mathbf{ABC} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2 & 6 & -8 \\ -1 & -3 & 4 \end{pmatrix}$ , que es singular, puesto que tiene una fila nula. Dado lo anterior, podemos concluir que el problema no tiene solución, es decir, no existe la matriz  $\mathbf{D}$ .

### Problema 3. (15 puntos)

Considere el sistema de ecuaciones:

$$\begin{cases} x + \alpha y + 3z &= 2, \\ x + y - z &= 1, \\ 2x + 3y + \alpha z &= 3. \end{cases}$$

Determine los valores o condiciones para el parámetro  $\alpha$  de modo que el sistema:

- (a) Tiene infinitas soluciones.
- (b) No tiene solución.
- (c) Tiene solución única.

**Solución:** El sistema representado en forma matricial, queda dado por:

$$\begin{pmatrix} 1 & \alpha & 3 \\ 1 & 1 & -1 \\ 2 & 3 & \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix},$$

donde,  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & \alpha & 3 \\ 1 & 1 & -1 \\ 2 & 3 & \alpha \end{pmatrix}$ ,  $\mathbf{X} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  y  $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$ . Ahora bien, escalonando por filas la matriz ampliada  $(\mathbf{A}|\mathbf{B})$  aplicando, sucesivamente, las operaciones elementales  $f_1 \leftrightarrow f_2$ ,  $f_2 \leftarrow f_2 - f_1$ ,  $f_3 \leftarrow f_3 - 2f_1$ ,  $f_2 \leftrightarrow f_3$ ,  $f_3 \leftarrow f_3 + (1 - \alpha)f_2$ , se obtiene:

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & \alpha & 3 & 2 \\ 1 & 1 & -1 & 1 \\ 2 & 3 & \alpha & 3 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & \alpha + 2 & 1 \\ 0 & 0 & -\alpha^2 - \alpha + 6 & 2 - \alpha \end{array} \right).$$

Notemos que el rango de la matriz  $\mathbf{A}$ ,  $r(\mathbf{A})$ , dependerá de los valores de  $\alpha$ . Ahora consideremos los siguientes casos:

- Si  $\alpha^2 + \alpha - 6 = 0$  y  $\alpha = 2$ , se obtiene la matriz ampliada

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right),$$

que conduce al sistema de ecuaciones lineales equivalente

$$\begin{cases} x + y - z = 1 \\ y + 4z = 1. \end{cases}$$

Como  $r(\mathbf{A}) = r(\mathbf{A} | \mathbf{B}) = 2 < 3$ , esto implica que el sistema lineal de ecuaciones tiene infinitas soluciones, y podemos fijar una variable, fijemos  $z$ , es decir hacemos  $z = a$ ,  $a \in \mathbb{R}$ . Como  $y + 4z = 1$ , tenemos que  $y = 1 - 4a$ . De  $x + y - z = 1$ , se obtiene  $x = 5a$ . De esta forma, el conjunto solución del sistema es:

$$S = \{(5a, 1 - 4a, a)^t : a \in \mathbb{R}\}$$

- Si  $\alpha^2 + \alpha - 6 = 0$  y  $\alpha = -3$ , se obtiene la matriz ampliada

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 5 \end{array} \right).$$

Claramente  $r(\mathbf{A}) = 2 < r(\mathbf{A} | \mathbf{b}) = 3$ , por lo que el sistema de ecuaciones no tiene solución.

- Si  $-\alpha^2 - \alpha + 6 \neq 0$ , se sigue que  $r(\mathbf{A}) = r(\mathbf{A} | \mathbf{b}) = 3$ , por lo que el sistema de ecuaciones lineales tiene una única solución. En este caso, la matriz ampliada es

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & \alpha + 2 & 1 \\ 0 & 0 & -\alpha^2 - \alpha + 6 & 2 - \alpha \end{array} \right),$$

que equivale al sistema de ecuaciones

$$\begin{cases} x + y - z = 1 \\ y + (\alpha + 2)z = 1 \\ (-\alpha^2 - \alpha + 6)z = 2 - \alpha \end{cases}$$

se sigue que  $z = \frac{2-\alpha}{-\alpha^2-\alpha+6} = \frac{1}{\alpha+3}$ . Además, como  $y + (\alpha + 2)z = 1$ , se obtiene  $y = \frac{1}{\alpha+3}$ , por consiguiente  $x = 1$ , por lo que el conjunto solución está dado por:

$$S = \left\{ \left( 1, \frac{1}{\alpha+3}, \frac{1}{\alpha+3} \right)^t : \alpha \in \mathbb{R} \setminus \{-3, 2\} \right\}$$

#### Problema 4.

- (a) **(5 puntos)** Dadas  $\mathbf{A}, \mathbf{I} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ . Muestre que si  $\mathbf{A}$  es involutiva, entonces  $\frac{1}{2}(\mathbf{I} + \mathbf{A})$  es idempotente.

**Solución:** Sea  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  una matriz involutiva, arbitraria. Luego, sea  $\mathbf{B} = \frac{1}{2}(\mathbf{I} + \mathbf{A})$  y notemos lo siguiente:

$$\mathbf{B}^2 = \left( \frac{1}{2}(\mathbf{I} + \mathbf{A}) \right)^2 = \frac{1}{2}(\mathbf{I} + \mathbf{A}) \cdot \frac{1}{2}(\mathbf{I} + \mathbf{A}) = \frac{1}{4}(\mathbf{I} + 2\mathbf{A} + \mathbf{A}^2)$$

luego, como  $\mathbf{A}$  es involutiva, se cumple que  $\mathbf{A}^2 = \mathbf{I}$ , por ende:

$$\frac{1}{4}(\mathbf{I} + 2\mathbf{A} + \mathbf{A}^2) = \frac{1}{4}(\mathbf{I} + 2\mathbf{A} + \mathbf{I}) = \frac{1}{4}(2\mathbf{I} + 2\mathbf{A}) = \frac{1}{2}(\mathbf{I} + \mathbf{A}) = \mathbf{B}$$

Finalmente, como  $\mathbf{A}$  una matriz involutiva, arbitraria, y  $\mathbf{B}^2 = \mathbf{B}$  podemos concluir que  $\mathbf{B}$  es idempotente.

- (b) **(5 puntos)** En un hospital, se aplica un tratamiento a un grupo de cuatro pacientes que sufren un resfriado. Para dicho resfriado se recomienda consumir paracetamol (P), ibuprofeno (I) y antihistamínico (A). Si las cantidades diarias que necesita cada paciente de cada uno de los compuestos varían según la superficie total corporal, del siguiente modo: Paciente uno: 1000 mg de P, 400 mg de I y 50 mg de A. Paciente dos: 500 mg de P, 300 mg de I y 75 mg de A. Paciente tres: 750 mg de P, 200 mg de I y 100 mg de A. Paciente cuatro: 800 mg de P, 300 mg de I y 60 mg de A. Teniendo en cuenta que el tratamiento se va a aplicar durante 7 días a los pacientes 1 y 4, 5 días al paciente 2 y 6 días al paciente 3, determine la representación matricial de las necesidades diarias de cada paciente. Defina claramente la/las matrices que modelan el problema.

**Solución:** De acuerdo con la información entregada en el problema, se puede construir la siguiente tabla con las necesidades diarias de los pacientes:

	Paciente 1	Paciente 2	Paciente 3	Paciente 4
Paracetamol	1000	500	750	800
Ibuprofeno	400	300	200	300
Antihistamínico	50	75	100	60

Luego, la matriz de necesidades diarias es:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1000 & 500 & 750 & 800 \\ 400 & 300 & 200 & 300 \\ 50 & 75 & 100 & 60 \end{pmatrix}.$$

Si denotamos por  $\mathbf{D}$  el vector columna que expresa el número de días que cada paciente debe seguir el tratamiento, se tiene

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 7 \\ 5 \\ 6 \\ 7 \end{pmatrix}$$

- (c) **(5 puntos)** Sean  $\vec{a} = (0, 3, 4)^t$ ,  $\vec{b} = (0, \alpha, 0)^t$  dos vectores del espacio  $\mathbb{R}^3$ , donde  $\alpha \in \mathbb{R}$ . Muestre que no existe un valor de  $\alpha \in \mathbb{R}$ , de modo que los vectores  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$  y  $\vec{a} - \vec{b}$  formen un triángulo equilátero.

**Solución:** Para que los vectores formen un triángulo equilátero deben tener igual norma. Dado lo anterior, consideremos lo siguiente:

$$\|\vec{a}\| = 5, \quad \|\vec{b}\| = |\alpha| \quad \text{y} \quad \|\vec{a} - \vec{b}\| = \sqrt{(\alpha - 3)^2 + 16}$$

es claro que si  $\|\vec{a}\| = \|\vec{b}\|$ , entonces  $\alpha = \pm 5$ , pero si  $\|\vec{a}\| = \|\vec{a} - \vec{b}\|$ , entonces  $\alpha = 0 \vee \alpha = 6$ . Con lo anterior, podemos notar que no existe un valor de  $\alpha \in \mathbb{R}$  de modo que se cumpla:

$$\|\vec{a}\| = \|\vec{b}\| = \|\vec{a} - \vec{b}\|$$