Sistema d'autolocalització per a robots mòbils mitjançant tècniques de visió per computador

Treball final de grau en eng. informàtica Tecnologies de la informació

Joan Rodas Cusidó 20 d'octubre de 2016

Facultat d'Informàtica de Barcelona Universitat Politècnica de Catalunya Director: Joan Climent (ESAII)



Índex



Objectiu



Dissenyar i desenvolupar un sistema d'autolocalització per a robots usant algorismes de visió.

- Obtenció de keypoints
- Extracció de característiques
- Matching de dues imatges



Descripció	Metodologia	Hores
Preparació de l'entorn	-	5h
Curs de GEP	Cascada	75h
Desenvolupament del projecte	Àgil	340h
Preparació de la defensa	-	30h

Taula 1: Blocs del projecte

Desenvolupament



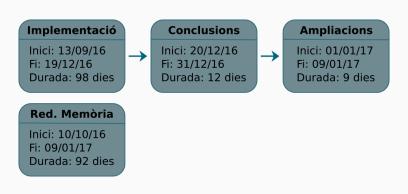


Figura 1: Tasques desenvolupament



Producte	Preu	Ús	Vida útil	Amortització
Ordinador	500€	5 mesos	5 anys	41,70€
Càmera	185€	1 mes	8 anys	1,93€
Total				43,60€

Taula 2: Recursos de maquinari

Programari



Nom	Tipus	Ús
Arch Linux	Eina de desenvolupament	Execució del programari
Python	Eina de desenvolupament	Programació
OpenCV	Eina de desenvolupament	Algorismes de VC
Geany	Eina de desenvolupament	Programació del codi
LATEX	Eina de desenvolupament	Redacció de la memòria
Zathura	Eina de desenvolupament	Visualització de pdf
Gantt Project	Eina de gestió	Creació diagrames de Gantt
LibreOffice Calc	Eina de gestió	Control de les hores
Git + Github	Desenvolupament i gestió	Control de versions
Git + Github	Desenvolupament i gestió	Control de versions

Taula 3: Recursos de programari

Recursos humans



Tasca	Cap de projecte	Analista	Programador
Preparació de l'entorn	3h		2h
Curs de GEP	75h		
Implementació i proves		40h	200h
Conclusions i resultats		30h	
Ampliacions (opcional)			30h
Redacció memòria	40h		
Preparació defensa	30h		
Total	148h	70h	232h

Taula 4: Recursos humans (hores)



Rol	Hores	Cost/hora	Cost total
Cap de projecte	148h	25€/h	3700€
Analista	70h	20€/h	1400€
Programador	230h	15€/h	3450€
Total			8550€

Taula 5: Recursos humans (costos)

Costos totals



Tipus	Cost estimat
Recursos humans	8550€
Recursos de programari	0€
Recursos de maquinari	43,60€
Costos indirectes	87,69€
Imprevistos	600€
Contingència (5%)	464,06€
Total	9745,35€

Taula 6: Costos totals

Sostenibilitat



Sostenibilitat	Econòmica	Social	Ambiental
Planificació	Viabilitat Econòmica	Millora en la qualitat de vida	Anàlisi de recursos
Valoració	8	6	8

Taula 7: Matriu de sostenibilitat

Arquitectura del sistema



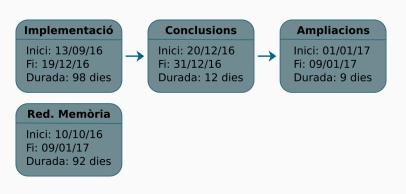


Figura 2: Tasques desenvolupament



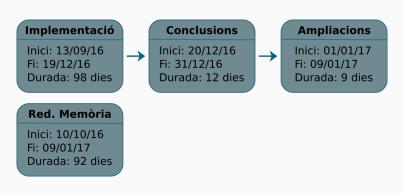


Figura 3: Tasques desenvolupament

Servidor - Configuració



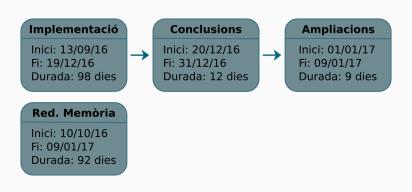


Figura 4: Tasques desenvolupament

Tècniques de visió



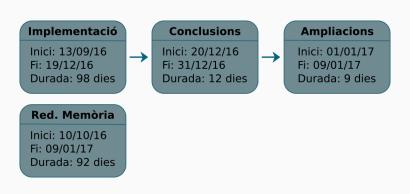


Figura 5: Tasques desenvolupament

Detecció de keypoints



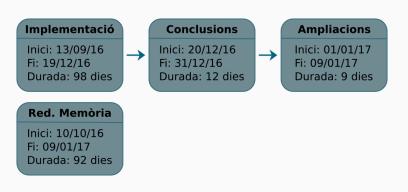


Figura 6: Tasques desenvolupament

Extracció de característiques



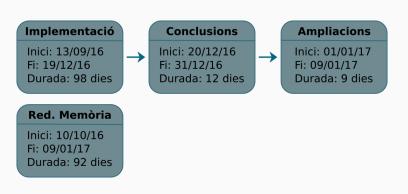


Figura 7: Tasques desenvolupament



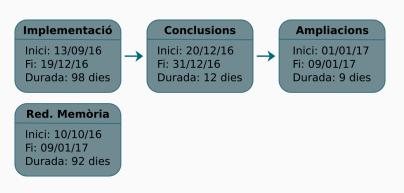


Figura 8: Tasques desenvolupament



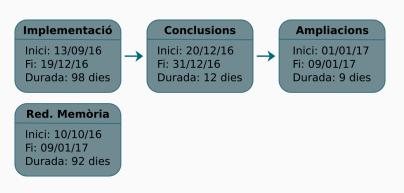


Figura 9: Tasques desenvolupament

Conclusions



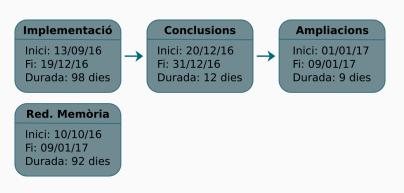


Figura 10: Tasques desenvolupament



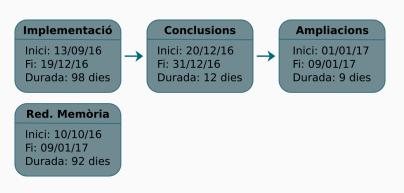


Figura 11: Tasques desenvolupament