



## Problema do Carteiro Chinês

Busca a menor rota que percorra todas as arestas de um grafo ao menos uma vez, retornando ao ponto de partida. É uma modelagem clássica para otimizar percursos em que cada rua precisa ser visitada.

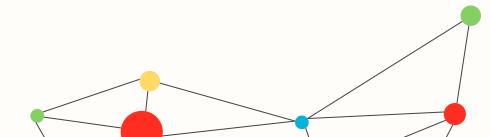
- Objetivo: minimizar a distância ou tempo para cobrir todas as ruas.
- Aplicações: coleta de lixo, varredura de ruas, inspeção de redes, entrega porta a porta.

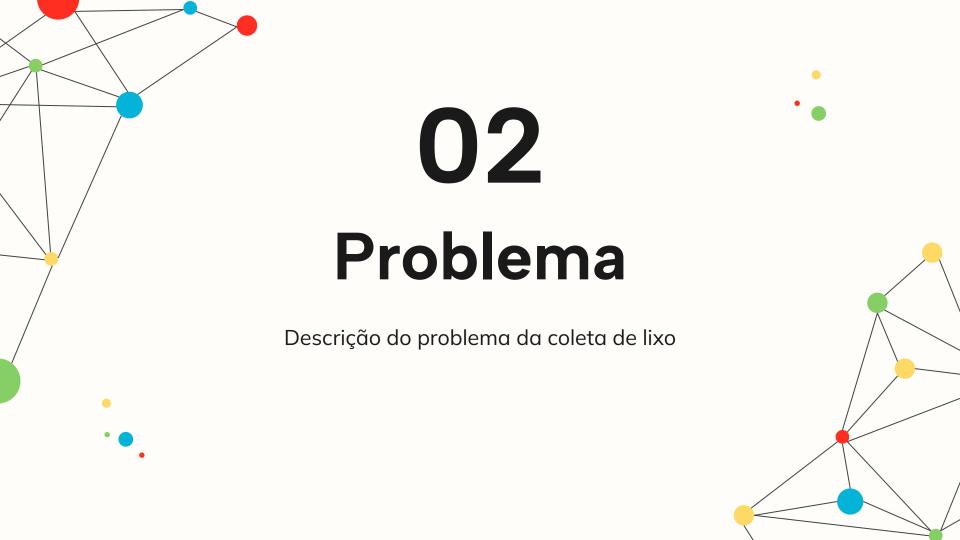


### Diferenças do Caixeiro Viajante

Característica	Carteiro Chinês (não direcionado)	Caixeiro Viajante
Elementos a visitar	Todas as arestas	Todos os vértices
Objetivo	Minimizar percurso total	Minimizar percurso total
Retorno ao ponto inicial?	Sim	Sim
Complexidade	Polinomial	NP-completo







### Descrição

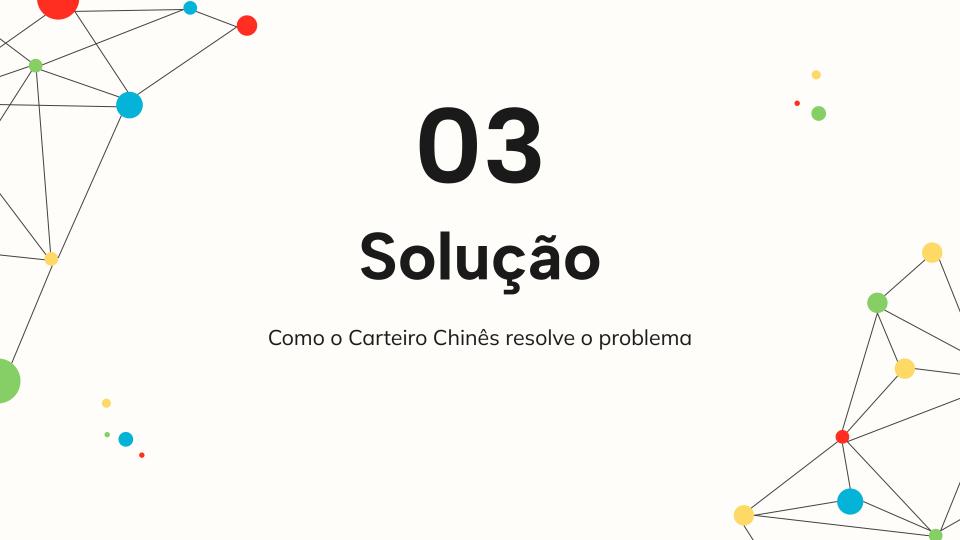
O **Problema da Coleta de Lixo** trata do planejamento da melhor rota para um caminhão que precisa percorrer todas as ruas de uma região, coletando resíduos de cada ponto.

O objetivo é garantir que nenhuma rua fique sem atendimento, ao mesmo tempo em que se minimiza o custo total do percurso, seja em distância percorrida, tempo de execução ou consumo de combustível.

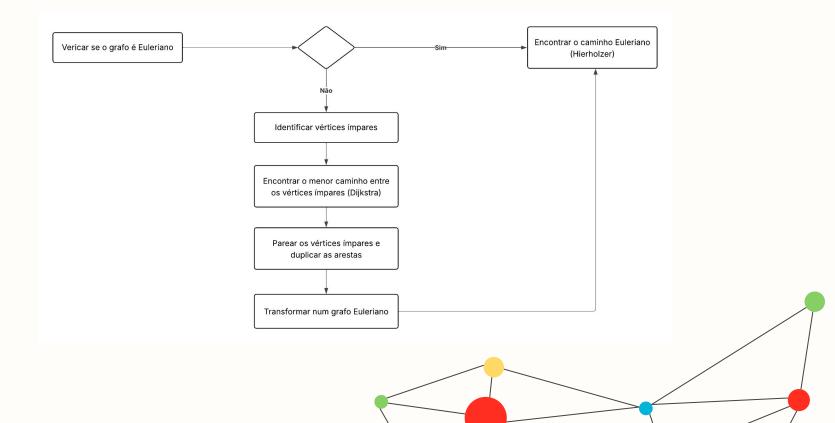
Matematicamente, o problema pode ser modelado como um grafo, onde os cruzamentos são vértices e as ruas são arestas com pesos correspondentes ao seu comprimento ou tempo de deslocamento. A solução ideal é encontrar uma rota fechada que percorra todas as arestas ao menos uma vez, retornando ao ponto inicial.

### Aplicabilidade em Aracaju





### Solução – Fluxograma



### Análise do Grafo



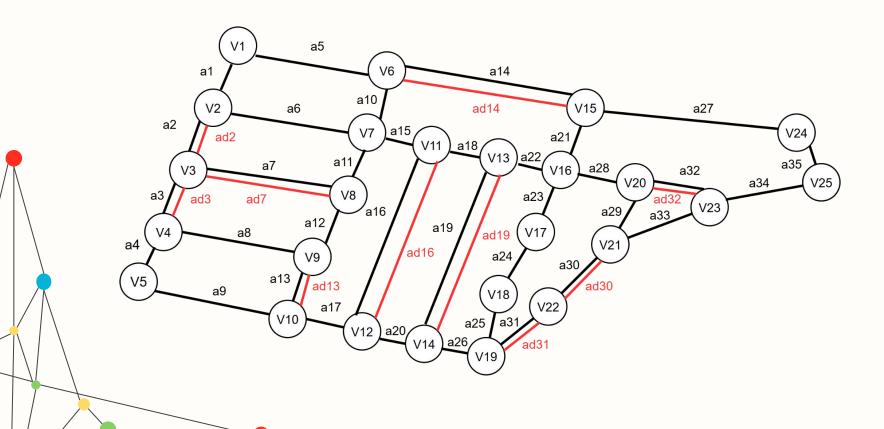
Total de vértices: 25

• Total de arestas: 35

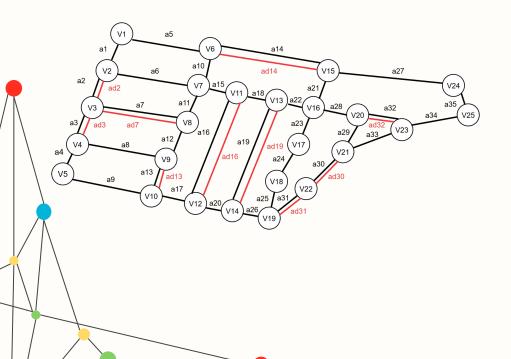
Quantidade de vértices de grau par: 9

Quantidade de vértices de grau ímpar: 16

### Grafo euleriano



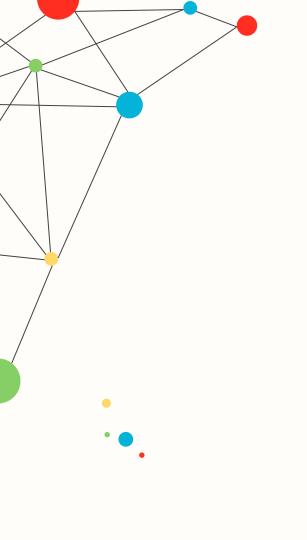
### Grafo euleriano



Tour percorrido:

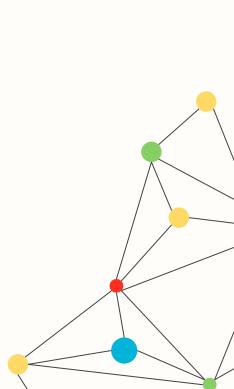
$$V1 \rightarrow V2 \rightarrow V3 \rightarrow V4 \rightarrow V5 \rightarrow V10 \rightarrow V9 \rightarrow V4 \rightarrow V3 \rightarrow V8 \rightarrow V7 \rightarrow V2 \rightarrow V3 \rightarrow V8 \rightarrow V9 \rightarrow V10 \rightarrow V12 \rightarrow V11 \rightarrow V7 \rightarrow V6 \rightarrow V15 \rightarrow V16 \rightarrow V13 \rightarrow V11 \rightarrow V12 \rightarrow V14 \rightarrow V13 \rightarrow V14 \rightarrow V19 \rightarrow V18 \rightarrow V17 \rightarrow V16 \rightarrow V20 \rightarrow V21 \rightarrow V22 \rightarrow V19 \rightarrow V22 \rightarrow V21 \rightarrow V23 \rightarrow V20 \rightarrow V23 \rightarrow V25 \rightarrow V24 \rightarrow V15 \rightarrow V6 \rightarrow V1$$

- Total de arestas: 45
- Vértice inicial: V1



# 04 Código

Explicação detalhada do código



### Funções - Construir Lista de Adjacência

```
def build adjacency list(edges list):
   Builds adjacency list from edges.
   Args:
       edges list: List of tuples (source, target, label)
   Returns:
       defaultdict: Adjacency list where each vertex maps to list of neighbors
   adjacency list = defaultdict(list)
   for source_vertex, target_vertex, edge_label in edges_list:
       adjacency_list[source_vertex].append((target_vertex, 1, edge_label))
       adjacency list[target vertex].append((source vertex, 1, edge label))
   return adjacency list
```

### Funções - Implementação do Dijkstra

```
def dijkstra(adjacency List, source vertex):
   Calculates shortest distances from a source vertex to all others.
        adjacency_list: Graph adjacency list
        source vertex: Source vertex
    Returns:
        tuple: (distances, predecessors)
   distances = {vertex: float("inf") for vertex in adjacency list}
   predecessors = {vertex: None for vertex in adjacency list}
        current_distance, current_vertex = heapq.heappop(priority_queue)
                distances[neighbor vertex] = new distance
                heapq.heappush(priority_queue, (new_distance, neighbor_vertex))
```

### Funções - Implementação do Dijkstra

```
def dijkstra(adjacency_list, source_vertex):
    Calculates shortest distances from a source vertex to all others.
        adjacency_list: Graph adjacency list
       source_vertex: Source vertex
    Returns:
        tuple: (distances, predecessors)
   distances = {vertex: float("inf") for vertex in adjacency list}
   predecessors = {vertex: None for vertex in adjacency list}
    while priority queue:
       current distance, current vertex = heapq.heappop(priority queue)
        for neighbor vertex, edge weight, in adjacency list[current vertex]:
            new distance = current distance + edge weight
           if new distance < distances[neighbor vertex]:</pre>
                distances[neighbor vertex] = new distance
                heapq.heappush(priority queue, (new distance, neighbor vertex))
```

<u>Link do código completo</u> no Github

### Funções - Implementação do Hierholzer

```
. . .
def hierholzer(adjacency_list, starting_vertex):
   Finds Eulerian circuit using Hierholzer's algorithm.
        adjacency_list: Graph adjacency list (must be Eulerian)
       starting_vertex: Starting vertex of the circuit
   Returns:
        list: Eulerian circuit
   used_edges = set()
   next_edge_index = {vertex: 0 for vertex in adjacency_list}
   while vertex stack:
       current_vertex = vertex_stack[-1]
        while (next_edge_index[current_vertex] < len(adjacency_list[current_vertex]) and
                adjacency_list[current_vertex][next_edge_index[current_vertex]][0],
                adjacency_list[current_vertex][next_edge_index[current_vertex]][2]) in used_edges):
           next_edge_index[current_vertex] += 1
        if next_edge_index[current_vertex] = len(adjacency_list[current_vertex]):
           eulerian_circuit.append(current_vertex)
           vertex_stack.pop()
           neighbor_vertex, _, edge_label = adjacency_list[current_vertex][next_edge_index[current_vertex]]
           if (current_vertex, neighbor_vertex, edge_label) in used_edges:
                next_edge_index[current_vertex] += 1
           used_edges.add((current_vertex, neighbor_vertex, edge_label))
           used_edges.add((neighbor_vertex, current_vertex, edge_label))
           vertex_stack.append(neighbor_vertex)
    return eulerian_circuit[::-1]
```

<u>Link do código</u> <u>completo no Github</u>

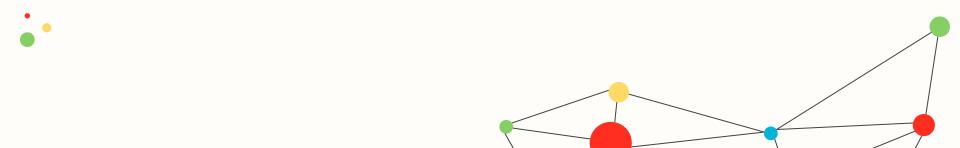
### Funções - Reconstruir o menor caminho

```
def reconstruct shortest path(predecessors, start vertex, end vertex):
   Reconstructs the shortest path between two vertices.
   Args:
       predecessors: Dijkstra predecessors dictionary
       start vertex: Starting vertex
       end vertex: Ending vertex
    Returns:
        list: Path from start to end
   path = []
   current vertex = end vertex
   while current vertex is not None:
       path.append(current_vertex)
        if current_vertex == start_vertex:
           break
        current vertex = predecessors[current vertex]
   return list(reversed(path))
```

<u>Link do código</u> <u>completo no Github</u>

### Funções - Integração dos algoritmos

Complexidade de Tempo:  $O(V^3 + E \cdot V + 2 \wedge k \cdot k^2)$ Complexidade de Espaço:  $O(V^2 + E + 2 \wedge k)$ 





José Wilson Martins Filho - 202521001188 Ian Sandes Alves - 202521001393

