

Códigos Lineales 2da Clase

Daniel Penazzi

9 de junio de 2021

Tabla de Contenidos

1 Matriz de Chequeo

- Dimensiones de la matriz de chequeo
- Corrección de un error usando la matriz de chequeo
- Relación entre matriz de chequeo y la generadora
- Teorema de Delta y H
- Corolario y ejemplos de aplicación.

2 Códigos de Hamming

- Propiedades y ejemplos
- Hamming extendidos

3 Cota Singleton

4 Para corregir mas de un error

- Método general
- Códigos de repetición

- La clase pasada definimos códigos lineales como aquellos que son subespacios vectoriales de $\{0, 1\}^n$.

- La clase pasada definimos códigos lineales como aquellos que son subespacios vectoriales de $\{0, 1\}^n$.
- Y vimos que una forma útil de pensar en ellos es como la imagen de una transformación lineal $T : \{0, 1\}^k \mapsto \{0, 1\}^n$ donde k es la dimensión del código.

- La clase pasada definimos códigos lineales como aquellos que son subespacios vectoriales de $\{0, 1\}^n$.
- Y vimos que una forma útil de pensar en ellos es como la imagen de una transformación lineal $T : \{0, 1\}^k \mapsto \{0, 1\}^n$ donde k es la dimensión del código.
- Y esta forma de pensarlos daba origen a las matrices generadoras del código, que justamente permitía generar fácilmente las palabras del código.

- La clase pasada definimos códigos lineales como aquellos que son subespacios vectoriales de $\{0, 1\}^n$.
- Y vimos que una forma útil de pensar en ellos es como la imagen de una transformación lineal $T : \{0, 1\}^k \mapsto \{0, 1\}^n$ donde k es la dimensión del código.
- Y esta forma de pensarlos daba origen a las matrices generadoras del código, que justamente permitía generar fácilmente las palabras del código.
- Pero estamos interesados en corregir errores, y para eso hay otra forma de pensarlos y otras matrices asociadas que son mas útiles para esa función.

- Asi como todo espacio vectorial puede pensarse como la imagen de una cierta transformación lineal, tambien puede pensarse como el **nucleo** de alguna otra transformación lineal.

- Así como todo espacio vectorial puede pensarse como la imagen de una cierta transformación lineal, también puede pensarse como el **núcleo** de alguna otra transformación lineal.
- Y al pensarlo de esta forma, se pueden detectar errores fácilmente, y también, en algunos casos, corregirlos.

- Así como todo espacio vectorial puede pensarse como la imagen de una cierta transformación lineal, también puede pensarse como el **núcleo** de alguna otra transformación lineal.
- Y al pensarlo de esta forma, se pueden detectar errores fácilmente, y también, en algunos casos, corregirlos.
- La parte de detectar es bastante obvia: si $C = Nu(L)$, entonces las palabras de C son exactamente aquellas v para las cuales $L(v) = 0$, así que es fácil detectar si hubo o no errores de transmisión.

- Así como todo espacio vectorial puede pensarse como la imagen de una cierta transformación lineal, también puede pensarse como el **núcleo** de alguna otra transformación lineal.
- Y al pensarlo de esta forma, se pueden detectar errores fácilmente, y también, en algunos casos, corregirlos.
- La parte de detectar es bastante obvia: si $C = Nu(L)$, entonces las palabras de C son exactamente aquellas v para las cuales $L(v) = 0$, así que es fácil detectar si hubo o no errores de transmisión.
- Como antes, en realidad conviene hacerlo a través de una matriz

Matriz de chequeo

Definición

H es una **matriz de chequeo** (de paridad) de un código C de longitud n si $C = Nu(H) = \{x \in \{0, 1\}^n : Hx^t = 0\}$

Matriz de chequeo

Definición

H es una **matriz de chequeo** (de paridad) de un código C de longitud n si $C = \text{Nu}(H) = \{x \in \{0, 1\}^n : Hx^t = 0\}$

- Si bien la definición de arriba no lo requiere, si tenemos mas filas que la dimensión del espacio fila, esas filas extras serán redundantes para el chequeo, pues serán linealmente dependientes de otras filas, así que de ahora en mas supondremos que la dimensión del espacio fila de H es igual a su número de filas, es decir, que las filas de H son L.I.

Matriz de chequeo

- Como dije, veremos que la matriz de chequeo es muy útil para detectar y corregir errores.

Matriz de chequeo

- Como dije, veremos que la matriz de chequeo es muy útil para detectar y corregir errores.
- También sirve para definir códigos lineales: dada una matriz H , simplemente definimos $C = Nu(H)$ y C será lineal.

Matriz de chequeo

- Como dije, veremos que la matriz de chequeo es muy útil para detectar y corregir errores.
- También sirve para definir códigos lineales: dada una matriz H , simplemente definimos $C = \text{Nu}(H)$ y C será lineal.
- Viceversa, como todo subespacio vectorial es el núcleo de alguna transformación lineal, y asociada a toda transformación lineal tenemos una matriz, todo código lineal tiene asociada al menos una matriz de chequeo.

Matriz de chequeo:dimensiones

- ¿cuales son, en términos de k y n , las dimensiones de una matriz de chequeo? (en realidad la utilidad de esto es que nos va a permitir calcular n y k en términos del número de filas y columnas de H).

Matriz de chequeo:dimensiones

- ¿cuales son, en términos de k y n , las dimensiones de una matriz de chequeo? (en realidad la utilidad de esto es que nos va a permitir calcular n y k en términos del número de filas y columnas de H).
- Como C debe ser $\{x \in \{0, 1\}^n : Hx^t = 0\}$, entonces la cantidad de **columnas** de H debe ser igual a la longitud n de las palabras de C , pues si no no podemos hacer Hx^t .

Matriz de chequeo:dimensiones

- ¿cuales son, en términos de k y n , las dimensiones de una matriz de chequeo? (en realidad la utilidad de esto es que nos va a permitir calcular n y k en términos del número de filas y columnas de H).
- Como C debe ser $\{x \in \{0, 1\}^n : Hx^t = 0\}$, entonces la cantidad de **columnas** de H debe ser igual a la longitud n de las palabras de C , pues si no no podemos hacer Hx^t .
- Para calcular el número de filas, denotemos por r la cantidad de filas de H (recordemos que estamos suponiendo que las filas de H son LI, de lo contrario el número de filas de H podría ser arbitrariamente grande).

Matriz de chequeo:dimensiones

- Necesitamos un teorema de Álgebra lineal que dice que el rango fila de una matriz es igual al rango columna de esa matriz (y ese número común se llama “rango” de la matriz)

Matriz de chequeo:dimensiones

- Necesitamos un teorema de Álgebra lineal que dice que el rango fila de una matriz es igual al rango columna de esa matriz (y ese número común se llama “rango” de la matriz)
- Es decir, que la dimensión del espacio generado por las filas de una matriz es igual a la dimensión del espacio generado por las columnas de la matriz.

Matriz de chequeo:dimensiones

- Necesitamos un teorema de Álgebra lineal que dice que el rango fila de una matriz es igual al rango columna de esa matriz (y ese número común se llama “rango” de la matriz)
- Es decir, que la dimensión del espacio generado por las filas de una matriz es igual a la dimensión del espacio generado por las columnas de la matriz.
- Como las filas de H son LI, entonces el rango fila de H es igual a r , el número de filas, así que por el teorema sabemos entonces que r es también el rango columna.

Matriz de chequeo:dimensiones

- En realidad no necesitamos el teorema en su forma mas general, pues en el caso particular de que el rango fila es igual al número de filas se deduce fácilmente:

Matriz de chequeo:dimensiones

- En realidad no necesitamos el teorema en su forma mas general, pues en el caso particular de que el rango fila es igual al número de filas se deduce fácilmente:
 - reduciendo por operaciones de fila a H , como su rango fila es igual al número de filas, entonces podemos llegar a una matriz equivalente con la identidad a la izquierda.

Matriz de chequeo:dimensiones

- En realidad no necesitamos el teorema en su forma mas general, pues en el caso particular de que el rango fila es igual al número de filas se deduce fácilmente:
 - reduciendo por operaciones de fila a H , como su rango fila es igual al número de filas, entonces podemos llegar a una matriz equivalente con la identidad a la izquierda.
 - Como esa matriz tiene evidentemente rango columna igual a r y las operaciones por fila no cambian el rango columna, entonces el rango columna de H tambien es r .

Matriz de chequeo:dimensiones

- Ahora que sabemos que $r = \text{rango columna}$, continuemos.

Matriz de chequeo:dimensiones

- Ahora que sabemos que $r = \text{rango columna}$, continuemos.
- Como Hx^t es un vector columna con r filas, entonces $(Hx^t)^t = xH^t$ es un vector en $\{0, 1\}^r$ con nuestra convención de escribir en forma horizontal los vectores.

Matriz de chequeo:dimensiones

- Ahora que sabemos que $r = \text{rango columna}$, continuemos.
- Como Hx^t es un vector columna con r filas, entonces $(Hx^t)^t = xH^t$ es un vector en $\{0, 1\}^r$ con nuestra convención de escribir en forma horizontal los vectores.
- Sea $L : \{0, 1\}^n \mapsto \{0, 1\}^r$ dada por $L(x) = xH^t$.

Matriz de chequeo:dimensiones

- Ahora que sabemos que $r = \text{rango columna}$, continuemos.
- Como Hx^t es un vector columna con r filas, entonces $(Hx^t)^t = xH^t$ es un vector en $\{0, 1\}^r$ con nuestra convención de escribir en forma horizontal los vectores.
- Sea $L : \{0, 1\}^n \mapsto \{0, 1\}^r$ dada por $L(x) = xH^t$.
- Entonces $Nu(L) = Nu(H) = C$.

Matriz de chequeo:dimensiones

- Ahora que sabemos que $r = \text{rango columna}$, continuemos.
- Como Hx^t es un vector columna con r filas, entonces $(Hx^t)^t = xH^t$ es un vector en $\{0, 1\}^r$ con nuestra convención de escribir en forma horizontal los vectores.
- Sea $L : \{0, 1\}^n \mapsto \{0, 1\}^r$ dada por $L(x) = xH^t$.
- Entonces $Nu(L) = Nu(H) = C$.
- Necesitaremos otro teorema de Álgebra lineal, este mas difícil:

Matriz de chequeo:dimensiones

- Ahora que sabemos que $r = \text{rango columna}$, continuemos.
- Como Hx^t es un vector columna con r filas, entonces $(Hx^t)^t = xH^t$ es un vector en $\{0, 1\}^r$ con nuestra convención de escribir en forma horizontal los vectores.
- Sea $L : \{0, 1\}^n \mapsto \{0, 1\}^r$ dada por $L(x) = xH^t$.
- Entonces $Nu(L) = Nu(H) = C$.
- Necesitaremos otro teorema de Álgebra lineal, este mas difícil:
- el teorema del rango-nulidad dice que si $L : V \mapsto W$ es lineal, entonces $\dim V = \dim Im(L) + \dim Nu(L)$.

Matriz de chequeo:dimensiones

- En nuestro caso, tendríamos que $n = \dim \text{Im}(L) + \dim \text{Nu}(L)$.

Matriz de chequeo:dimensiones

- En nuestro caso, tendríamos que $n = \dim \text{Im}(L) + \dim \text{Nu}(L)$.
- Pero $\text{Nu}(L) = \text{Nu}(H) = C$ así que $\dim \text{Nu}(L) = \dim C = k$.

Matriz de chequeo:dimensiones

- En nuestro caso, tendríamos que $n = \dim \text{Im}(L) + \dim \text{Nu}(L)$.
- Pero $\text{Nu}(L) = \text{Nu}(H) = C$ así que $\dim \text{Nu}(L) = \dim C = k$.
- y $\dim \text{Im}(L) = (\text{dimensión del espacio columna de } H) = (\text{rango columna de } H)$ que vimos que era igual a r .

Matriz de chequeo:dimensiones

- En nuestro caso, tendríamos que $n = \dim \text{Im}(L) + \dim \text{Nu}(L)$.
- Pero $\text{Nu}(L) = \text{Nu}(H) = C$ así que $\dim \text{Nu}(L) = \dim C = k$.
- y $\dim \text{Im}(L) = (\text{dimensión del espacio columna de } H) = (\text{rango columna de } H)$ que vimos que era igual a r .
- Por lo tanto $n = r + k$, y $r = n - k$.

Matriz de chequeo:dimensiones

- En nuestro caso, tendríamos que $n = \dim \text{Im}(L) + \dim \text{Nu}(L)$.
- Pero $\text{Nu}(L) = \text{Nu}(H) = C$ así que $\dim \text{Nu}(L) = \dim C = k$.
- y $\dim \text{Im}(L) = (\text{dimensión del espacio columna de } H) = (\text{rango columna de } H)$ que vimos que era igual a r .
- Por lo tanto $n = r + k$, y $r = n - k$.
- Conclusión: Si las filas de H son LI, pej, si H “tiene” a la identidad, entonces H es $(n - k) \times n$.

Matriz de chequeo:dimensiones

- En nuestro caso, tendríamos que $n = \dim \text{Im}(L) + \dim \text{Nu}(L)$.
- Pero $\text{Nu}(L) = \text{Nu}(H) = C$ así que $\dim \text{Nu}(L) = \dim C = k$.
- y $\dim \text{Im}(L) = (\text{dimensión del espacio columna de } H) = (\text{rango columna de } H)$ que vimos que era igual a r .
- Por lo tanto $n = r + k$, y $r = n - k$.
- Conclusión: Si las filas de H son LI, pej, si H “tiene” a la identidad, entonces H es $(n - k) \times n$.
- Mas importante: la dimensión de C , en términos del número de filas y columnas de H es $k = n - r = \text{número de columnas} - \text{número de filas}$.

Códigos que corrigen un error

- Luego daremos el teorema general y la prueba, pero por ahora, veamos el teorema en la forma en la cual mas lo vamos a usar:

Códigos que corrigen un error

- Luego daremos el teorema general y la prueba, pero por ahora, veamos el teorema en la forma en la cual mas lo vamos a usar:

Teorema

Si H es una matriz que **no tiene la columna cero ni tiene columnas repetidas**, entonces $C = Nu(H)$ corrige **al menos un error**.

Códigos que corrigen un error

- Luego daremos el teorema general y la prueba, pero por ahora, veamos el teorema en la forma en la cual mas lo vamos a usar:

Teorema

Si H es una matriz que **no tiene la columna cero ni tiene columnas repetidas**, entonces $C = Nu(H)$ corrige **al menos un error**.

Si ademas alguna columna es suma de otras dos u otras tres columnas, entonces C corrige exactamente un error.

Códigos que corrigen un error

- Por lo tanto, construir códigos que corrijan un error, de la longitud que queramos, es fácil:

Códigos que corrigen un error

- Por lo tanto, construir códigos que corrijan un error, de la longitud que queramos, es fácil:
- Simplemente tomamos una matriz con n columnas que no tenga la columna cero ni columnas repetidas,

Códigos que corrigen un error

- Por lo tanto, construir códigos que corrijan un error, de la longitud que queramos, es fácil:
- Simplemente tomamos una matriz con n columnas que no tenga la columna cero ni columnas repetidas,
- y tendremos un código de longitud n que corregirá (al menos) un error.

Ejemplo

■ Sea $C = Nu(H)$ donde H es la matriz:

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Ejemplo

- Sea $C = Nu(H)$ donde H es la matriz:

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- Como H no tiene la columna 0 ni columnas repetidas, entonces C corrige al menos un error.

Ejemplo

- Sea $C = Nu(H)$ donde H es la matriz:

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- Como H no tiene la columna 0 ni columnas repetidas, entonces C corrige al menos un error.
- Como la ultima columna es suma de las tres primeras, C corrige exactamente un error.

Ejemplo

- Sea $C = Nu(H)$ donde H es la matriz:

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- Como H no tiene la columna 0 ni columnas repetidas, entonces C corrige al menos un error.
- Como la ultima columna es suma de las tres primeras, C corrige exactamente un error.
- Como H tiene 7 columnas, la longitud de C es 7.

Dimensión

- ¿Cual es la dimensión de C ?

Dimensión

- ¿Cual es la dimensión de C ?
- Vimos que $k = \text{número de columnas} - \text{número de filas}$.

Dimensión

- ¿Cual es la dimensión de C ?
- Vimos que $k = \text{número de columnas} - \text{número de filas}$.
- En este caso $k = 7 - 4 = 3$.

Dimensión

- ¿Cual es la dimensión de C ?
- Vimos que $k = \text{número de columnas} - \text{número de filas}$.
- En este caso $k = 7 - 4 = 3$.
- Otra forma de ver esto, si H tiene la identidad adentro, es contar cuantas columnas NO forman parte de la identidad.

Dimensión

- ¿Cual es la dimensión de C ?
- Vimos que $k = \text{número de columnas} - \text{número de filas}$.
- En este caso $k = 7 - 4 = 3$.
- Otra forma de ver esto, si H tiene la identidad adentro, es contar cuantas columnas NO forman parte de la identidad.
- Esto es al revés que con la matriz generadora, en la cual k es la cantidad de filas=cantidad de columnas que SI forman parte de la identidad.

Dimensión

- ¿Cual es la dimensión de C ?
- Vimos que $k = \text{número de columnas} - \text{número de filas}$.
- En este caso $k = 7 - 4 = 3$.
- Otra forma de ver esto, si H tiene la identidad adentro, es contar cuantas columnas NO forman parte de la identidad.
- Esto es al revés que con la matriz generadora, en la cual k es la cantidad de filas=cantidad de columnas que SI forman parte de la identidad.
- Resumiendo este ejemplo C es un código de longitud 7, que corrige exactamente un error, y con dimensión 3, por lo tanto tiene $2^3 = 8$ palabras.

Generando palabras

- Como son sólo 8 palabras podriamos pedirles que den todas las palabras.

Generando palabras

- Como son sólo 8 palabras podriamos pedirles que den todas las palabras.
- O bien, en gral, aún si son mas palabras, pedirles que den algunas palabras.

Generando palabras

- Como son sólo 8 palabras podriamos pedirles que den todas las palabras.
- O bien, en gral, aún si son mas palabras, pedirles que den algunas palabras.
- Hay dos formas de hacer esto.

Generando palabras

- Como son sólo 8 palabras podriamos pedirles que den todas las palabras.
- O bien, en gral, aún si son mas palabras, pedirles que den algunas palabras.
- Hay dos formas de hacer esto.
- Una bastane eficiente es usando un teorema que daremos luego, que nos da una matriz generadora asociada a la matriz de chequeo.

Generando palabras

- Como son sólo 8 palabras podríamos pedirles que den todas las palabras.
- O bien, en gral, aún si son mas palabras, pedirles que den algunas palabras.
- Hay dos formas de hacer esto.
- Una bastane eficiente es usando un teorema que daremos luego, que nos da una matriz generadora asociada a la matriz de chequeo.
- Otra forma directamente de la definición de $C = Nu(H) = \{w = w_1 w_2 \dots w_7 : Hw^t = 0\}$.

Generando palabras

■ Mirando H

Generando palabras

■ Mirando H

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Generando palabras

- Mirando H , vemos que $w_1 w_2 \dots w_7 \in C$ si y solo si:

$$\left\{ \begin{array}{ll} w_1 \oplus w_5 \oplus w_7 & = 0 \\ w_2 \oplus w_6 \oplus w_7 & = 0 \\ w_3 \oplus w_5 \oplus w_6 \oplus w_7 & = 0 \\ w_4 \oplus w_5 \oplus w_6 & = 0 \end{array} \right.$$

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Generando palabras

- Mirando H , vemos que $w_1 w_2 \dots w_7 \in C$ si y solo si:

$$\left\{ \begin{array}{ll} w_1 \oplus w_5 \oplus w_7 & = 0 \\ w_2 \oplus w_6 \oplus w_7 & = 0 \\ w_3 \oplus w_5 \oplus w_6 \oplus w_7 & = 0 \\ w_4 \oplus w_5 \oplus w_6 & = 0 \end{array} \right.$$

- Como vemos, tenemos 4 ecuaciones de paridad.

Generando palabras

- Mirando H , vemos que $w_1 w_2 \dots w_7 \in C$ si y solo si:

$$\left\{ \begin{array}{ll} w_1 \oplus w_5 \oplus w_7 & = 0 \\ w_2 \oplus w_6 \oplus w_7 & = 0 \\ w_3 \oplus w_5 \oplus w_6 \oplus w_7 & = 0 \\ w_4 \oplus w_5 \oplus w_6 & = 0 \end{array} \right.$$

- Como vemos, tenemos 4 ecuaciones de paridad.
- Vemos que las variables $w_i, i = 1, 2, 3, 4$ aparecen cada una en sólo una ecuación.

Generando palabras

- Mirando H , vemos que $w_1 w_2 \dots w_7 \in C$ si y solo si:

$$\left\{ \begin{array}{ll} w_1 \oplus w_5 \oplus w_7 & = 0 \\ w_2 \oplus w_6 \oplus w_7 & = 0 \\ w_3 \oplus w_5 \oplus w_6 \oplus w_7 & = 0 \\ w_4 \oplus w_5 \oplus w_6 & = 0 \end{array} \right.$$

- Como vemos, tenemos 4 ecuaciones de paridad.
- Vemos que las variables $w_i, i = 1, 2, 3, 4$ aparecen cada una en sólo una ecuación.
- Esto es consecuencia de que son las variables asociadas a la identidad que aparece en H .

Ejemplo (cont)

- Entonces, para generar el código podemos hacer que las variables dependientes sean w_1, w_2, w_3, w_4 , dependiendo de las variables independientes w_5, w_6, w_7

Ejemplo (cont)

- Entonces, para generar el código podemos hacer que las variables dependientes sean w_1, w_2, w_3, w_4 , dependiendo de las variables independientes w_5, w_6, w_7
- Volvemos a ver que la dimension del codigo es 3, pues hay 3 variables independientes.

Ejemplo (cont)

- Entonces, para generar el código podemos hacer que las variables dependientes sean w_1, w_2, w_3, w_4 , dependiendo de las variables independientes w_5, w_6, w_7
- Volvemos a ver que la dimension del codigo es 3, pues hay 3 variables independientes.
- Las ecuaciones quedan, pasando de miembro las independientes:

Ejemplo (cont)

$$\begin{cases} w_1 = & w_5 \oplus w_7 \\ w_2 = & w_6 \oplus w_7 \\ w_3 = & w_5 \oplus w_6 \oplus w_7 \\ w_4 = & w_5 \oplus w_6 \end{cases}$$

Ejemplo (cont)

$$\begin{cases} w_1 = & w_5 \oplus w_7 \\ w_2 = & w_6 \oplus w_7 \\ w_3 = & w_5 \oplus w_6 \oplus w_7 \\ w_4 = & w_5 \oplus w_6 \end{cases}$$

Dandoles todos los valores posibles a w_5, w_6, w_7 , generamos el código: (en azul las variables independientes)

Ejemplo (cont)

$$\begin{cases} w_1 = & w_5 \oplus w_7 \\ w_2 = & w_6 \oplus w_7 \\ w_3 = & w_5 \oplus w_6 \oplus w_7 \\ w_4 = & w_5 \oplus w_6 \end{cases}$$

Dandoles todos los valores posibles a w_5, w_6, w_7 , generamos el código: (en azul las variables independientes)

$$C = \left\{ \begin{array}{cccc} 0000\textcolor{blue}{000} & 1110\textcolor{blue}{001} & 0111\textcolor{blue}{010} & 1001\textcolor{blue}{011} \\ 1011\textcolor{blue}{100} & 0101\textcolor{blue}{101} & 1100\textcolor{blue}{110} & 0010\textcolor{blue}{111} \end{array} \right\}$$

Corrección de errores

- La matriz H es importante para corregir un error eficientemente.

Corrección de errores

- La matriz H es importante para corregir un error eficientemente.
- Supongamos que queremos detectar y corregir un posible error en la transmisión de v , con el receptor recibiendo w .

Corrección de errores

- La matriz H es importante para corregir un error eficientemente.
- Supongamos que queremos detectar y corregir un posible error en la transmisión de v , con el receptor recibiendo w .
- Es decir, vamos a asumir que $d_H(v, w) \leq 1$.

Corrección de errores

- La matriz H es importante para corregir un error eficientemente.
- Supongamos que queremos detectar y corregir un posible error en la transmisión de v , con el receptor recibiendo w .
- Es decir, vamos a asumir que $d_H(v, w) \leq 1$.
- Si no hubo errores, entonces $w = v$, y como v está en el código, entonces $Hw^t = Hv^t = 0$.

Corrección de errores

- La matriz H es importante para corregir un error eficientemente.
- Supongamos que queremos detectar y corregir un posible error en la transmisión de v , con el receptor recibiendo w .
- Es decir, vamos a asumir que $d_H(v, w) \leq 1$.
- Si no hubo errores, entonces $w = v$, y como v está en el código, entonces $Hw^t = Hv^t = 0$.
- Supongamos ahora que hubo un error, es decir $d_H(v, w) = 1$

Corrección de errores

- La matriz H es importante para corregir un error eficientemente.
- Supongamos que queremos detectar y corregir un posible error en la transmisión de v , con el receptor recibiendo w .
- Es decir, vamos a asumir que $d_H(v, w) \leq 1$.
- Si no hubo errores, entonces $w = v$, y como v está en el código, entonces $Hw^t = Hv^t = 0$.
- Supongamos ahora que hubo un error, es decir $d_H(v, w) = 1$
- Entonces v y w difieren en exactamente un bit, digamos el bit j .

Corrección de errores

- Sea e_j el vector que tiene un 1 en el lugar j y 0 en los otros lugares.

Corrección de errores

- Sea e_j el vector que tiene un 1 en el lugar j y 0 en los otros lugares.
- Estamos diciendo entonces que $w = v + e_j$. (suma modulo 2)

Corrección de errores

- Sea e_j el vector que tiene un 1 en el lugar j y 0 en los otros lugares.
- Estamos diciendo entonces que $w = v + e_j$. (suma modulo 2)
- Por lo tanto $Hw^t = H(v^t + e_j^t) = Hv^t + He_j^t$.

Corrección de errores

- Sea e_j el vector que tiene un 1 en el lugar j y 0 en los otros lugares.
- Estamos diciendo entonces que $w = v + e_j$. (suma modulo 2)
- Por lo tanto $Hw^t = H(v^t + e_j^t) = Hv^t + He_j^t$.
- Como $v \in Nu(H)$, entonces $Hv^t = 0$, así que tenemos:

Corrección de errores

- Sea e_j el vector que tiene un 1 en el lugar j y 0 en los otros lugares.
- Estamos diciendo entonces que $w = v + e_j$. (suma modulo 2)
- Por lo tanto $Hw^t = H(v^t + e_j^t) = Hv^t + He_j^t$.
- Como $v \in Nu(H)$, entonces $Hv^t = 0$, así que tenemos:
- $Hw^t = He_j^t$.

Corrección de errores

- Sea e_j el vector que tiene un 1 en el lugar j y 0 en los otros lugares.
- Estamos diciendo entonces que $w = v + e_j$. (suma modulo 2)
- Por lo tanto $Hw^t = H(v^t + e_j^t) = Hv^t + He_j^t$.
- Como $v \in \text{Nu}(H)$, entonces $Hv^t = 0$, así que tenemos:
- $Hw^t = He_j^t$.
- Pero He_j^t es la j -ésima columna de H .

Corrección de errores

- Conclusión: si se recibe una palabra w que está a distancia menor o igual de 1 de una palabra del código, y se calcula Hw^t , entonces:

Corrección de errores

- Conclusión: si se recibe una palabra w que está a distancia menor o igual de 1 de una palabra del código, y se calcula Hw^t , entonces:
 - 1 Si w es una palabra del código, se obtendrá la columna 0.

Corrección de errores

- Conclusión: si se recibe una palabra w que está a distancia menor o igual de 1 de una palabra del código, y se calcula Hw^t , entonces:
 - 1 Si w es una palabra del código, se obtendrá la columna 0.
 - 2 Si w difiere en el bit j con una palabra del código, se obtendrá la columna j de H

Corrección de errores

- Conclusión: si se recibe una palabra w que está a distancia menor o igual de 1 de una palabra del código, y se calcula Hw^t , entonces:
 - 1 Si w es una palabra del código, se obtendrá la columna 0.
 - 2 Si w difiere en el bit j con una palabra del código, se obtendrá la columna j de H
- El receptor no sabe de antemano cual de 1) o 2) va a ser correcta, pero puede calcular Hw^t y ver qué obtiene, dando lugar al siguiente algoritmo para corregir un error:

Corrección de errores

Algoritmo de Corrección de un error

Al recibir la palabra w :

Corrección de errores

Algoritmo de Corrección de un error

Al recibir la palabra w :

- Calcular Hw^t .

Corrección de errores

Algoritmo de Corrección de un error

Al recibir la palabra w :

- Calcular Hw^t .
- Si el resultado es la columna 0, aceptar w como la palabra mandada.

Corrección de errores

Algoritmo de Corrección de un error

Al recibir la palabra w :

- Calcular Hw^t .
- Si el resultado es la columna 0, aceptar w como la palabra mandada.
- Si el resultado es una columna de H , digamos la columna j , cambiar el bit j de w para recuperar la palabra mandada.

Corrección de errores

Algoritmo de Corrección de un error

Al recibir la palabra w :

- Calcular Hw^t .
- Si el resultado es la columna 0, aceptar w como la palabra mandada.
- Si el resultado es una columna de H , digamos la columna j , cambiar el bit j de w para recuperar la palabra mandada.
- Si el resultado no es la columna 0 ni una columna de H , hubo mas de un error y no se puede corregir el error de esta forma.

Corrección de errores: Ejemplo

- En el ejemplo que dimos, supongamos que llega la palabra $w = 0101111$.

Corrección de errores: Ejemplo

- En el ejemplo que dimos, supongamos que llega la palabra $w = 0101111$.
- Si hacemos Hw^t obtenemos:

$$Hw^t = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Corrección de errores: Ejemplo

- En el ejemplo que dimos, supongamos que llega la palabra $w = 0101111$.
- Si hacemos Hw^t obtenemos:

$$Hw^t = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

- Que es la penúltima columna de H .

Corrección de errores: Ejemplo

- En el ejemplo que dimos, supongamos que llega la palabra $w = 0101111$.
- Si hacemos Hw^t obtenemos:

$$Hw^t = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

- Que es la penúltima columna de H .
- Así que cambiamos ese bit de w y recuperamos la palabra enviada:

Corrección de errores: Ejemplo

- En el ejemplo que dimos, supongamos que llega la palabra $w = 0101111$.
- Si hacemos Hw^t obtenemos:

$$Hw^t = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

- Que es la penúltima columna de H .
- Así que cambiamos ese bit de w y recuperamos la palabra enviada: 0101111

Corrección de errores: Ejemplo

- En el ejemplo que dimos, supongamos que llega la palabra $w = 0101111$.
- Si hacemos Hw^t obtenemos:

$$Hw^t = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

- Que es la penúltima columna de H .
- Así que cambiamos ese bit de w y recuperamos la palabra enviada: 01011**1**1

Corrección de errores: Ejemplo

- En el ejemplo que dimos, supongamos que llega la palabra $w = 0101111$.
- Si hacemos Hw^t obtenemos:

$$Hw^t = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

- Que es la penúltima columna de H .
- Así que cambiamos ese bit de w y recuperamos la palabra enviada: 0101101

Volviendo al ejemplo

- Recordemos que en el ejemplo, habíamos concluido que

$$C = \left\{ \begin{array}{cccc} 0000000 & 1110001 & 0111010 & 1001011 \\ 1011100 & 0101101 & 1100110 & 0010111 \end{array} \right\}$$

Volviendo al ejemplo

- Recordemos que en el ejemplo, habíamos concluido que

$$C = \left\{ \begin{array}{cccc} 0000\textcolor{blue}{000} & 1110\textcolor{blue}{001} & 0111\textcolor{blue}{010} & 1001\textcolor{blue}{011} \\ 1011\textcolor{blue}{100} & 0101\textcolor{blue}{101} & 1100\textcolor{blue}{110} & 0010\textcolor{blue}{111} \end{array} \right\}$$

- Claramente los vectores que tienen los 3 bits de la parte derecha igual a 100, 010, 001 son LI y generan a los otros.

Volviendo al ejemplo

- Recordemos que en el ejemplo, habíamos concluido que

$$C = \left\{ \begin{array}{cccc} 0000\textcolor{blue}{000} & 1110\textcolor{blue}{001} & 0111\textcolor{blue}{010} & 1001\textcolor{blue}{011} \\ 1011\textcolor{blue}{100} & 0101\textcolor{blue}{101} & 1100\textcolor{blue}{110} & 0010\textcolor{blue}{111} \end{array} \right\}$$

- Claramente los vectores que tienen los 3 bits de la parte derecha igual a 100, 010, 001 son LI y generan a los otros.
- Así que una matriz generadora es:

$$G = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Generadora y chequeo

- Si denotamos por I_t a la identidad $t \times t$, vemos que G es de la forma $[A|I_3]$ mientras que H es de la forma $[I_4|B]$.

Generadora y chequeo

- Si denotamos por I_t a la identidad $t \times t$, vemos que G es de la forma $[A|I_3]$ mientras que H es de la forma $[I_4|B]$.
- Pero si miramos con atención las matrices A y B , notaremos que $A^t = B$!

Generadora y chequeo

- Si denotamos por I_t a la identidad $t \times t$, vemos que G es de la forma $[A|I_3]$ mientras que H es de la forma $[I_4|B]$.
- Pero si miramos con atención las matrices A y B , notaremos que $A^t = B$!

$$G = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Ejemplo

- Esto vale en general, y es la otra forma de generar un código a partir de la matriz de chequeo:

Ejemplo

- Esto vale en general, y es la otra forma de generar un código a partir de la matriz de chequeo:
- Le aplico lo que dice el teorema que sigue para encontrar una generadora, y genero el código usando la generadora.

Ejemplo

- Esto vale en general, y es la otra forma de generar un código a partir de la matriz de chequeo:
- Le aplico lo que dice el teorema que sigue para encontrar una generadora, y genero el código usando la generadora.

Teorema

Si A es una matriz $r \times k$ entonces $[I_r|A]$ es una matriz de chequeo de un código C si y solo si $[A^t|I_k]$ es una matriz generadora de C .

Ejemplo

- Esto vale en general, y es la otra forma de generar un código a partir de la matriz de chequeo:
- Le aplico lo que dice el teorema que sigue para encontrar una generadora, y genero el código usando la generadora.

Teorema

Si A es una matriz $r \times k$ entonces $[I_r|A]$ es una matriz de chequeo de un código C si y solo si $[A^t|I_k]$ es una matriz generadora de C . Similarmente, $[A|I_r]$ es una matriz de chequeo de un código C si y solo si $[I_k|A^t]$ es una matriz generadora de C .

Obtención de G a partir de H y viceversa

- Prueba: probaremos el primer caso, el segundo es similar.

Obtención de G a partir de H y viceversa

- Prueba: probaremos el primer caso, el segundo es similar.
- Lo que debemos ver es que $Nu([I_r|A])$ es igual al espacio generado por las filas de $[A^t|I_k]$.

Obtención de G a partir de H y viceversa

- Prueba: probaremos el primer caso, el segundo es similar.
- Lo que debemos ver es que $Nu([I_r|A])$ es igual al espacio generado por las filas de $[A^t|I_k]$.
- Llamemos C a lo segundo, y veamos primero que $C \subseteq Nu([I_r|A])$.

Obtención de G a partir de H y viceversa

- Prueba: probaremos el primer caso, el segundo es similar.
- Lo que debemos ver es que $Nu([I_r|A])$ es igual al espacio generado por las filas de $[A^t|I_k]$.
- Llamemos C a lo segundo, y veamos primero que $C \subseteq Nu([I_r|A])$.
- Para ver eso, tomemos un $v \in C$ y veamos que está en $Nu([I_r|A])$.

Obtención de G a partir de H y viceversa

- Prueba: probaremos el primer caso, el segundo es similar.
- Lo que debemos ver es que $Nu([I_r|A])$ es igual al espacio generado por las filas de $[A^t|I_k]$.
- Llamemos C a lo segundo, y veamos primero que $C \subseteq Nu([I_r|A])$.
- Para ver eso, tomemos un $v \in C$ y veamos que está en $Nu([I_r|A])$.
- Como $v \in C =$ espacio generado por filas de $[A^t|I_k]$, entonces existe $u \in \{0, 1\}^k$ tal que $v = u[A^t|I_k]$.

Prueba

■ Por lo tanto:

Prueba

■ Por lo tanto:

$$[I_r|A]v^t = [I_r|A](u[A^t|I_k])^t$$

Prueba

■ Por lo tanto:

$$\begin{aligned}[I_r|A]v^t &= [I_r|A](u[A^t|I_k])^t \\ &= [I_r|A] \begin{bmatrix} A \\ I_k \end{bmatrix} u^t\end{aligned}$$

Prueba

■ Por lo tanto:

$$\begin{aligned}[I_r|A]v^t &= [I_r|A](u[A^t|I_k])^t \\ &= [I_r|A] \begin{bmatrix} A \\ I_k \end{bmatrix} u^t \\ &= (I_r \cdot A + A \cdot I_k) u^t\end{aligned}$$

Prueba

■ Por lo tanto:

$$\begin{aligned}[I_r|A]v^t &= [I_r|A](u[A^t|I_k])^t \\ &= [I_r|A] \begin{bmatrix} A \\ I_k \end{bmatrix} u^t \\ &= (I_r.A + A.I_k) u^t \\ &= (A + A)u^t\end{aligned}$$

Prueba

■ Por lo tanto:

$$\begin{aligned}[I_r|A]v^t &= [I_r|A](u[A^t|I_k])^t \\ &= [I_r|A] \begin{bmatrix} A \\ I_k \end{bmatrix} u^t \\ &= (I_r \cdot A + A \cdot I_k) u^t \\ &= (A + A) u^t \\ &= 0u^t = 0\end{aligned}$$

Prueba

■ Por lo tanto:

$$\begin{aligned}[I_r|A]v^t &= [I_r|A](u[A^t|I_k])^t \\ &= [I_r|A] \begin{bmatrix} A \\ I_k \end{bmatrix} u^t \\ &= (I_r \cdot A + A \cdot I_k) u^t \\ &= (A + A) u^t \\ &= 0u^t = 0\end{aligned}$$

■ Concluimos que $v \in Nu([I_r|A])$, que era lo que queríamos.

Prueba

- Así que hemos demostrado que $C \subseteq \text{Nu}([I_r|A])$.

Prueba

- Así que hemos demostrado que $C \subseteq \text{Nu}([I_r|A])$.
- Pero $\dim C = k$, pues C es el espacio generado por las filas de $[A^t|I_k]$.

Prueba

- Así que hemos demostrado que $C \subseteq Nu([I_r|A])$.
- Pero $\dim C = k$, pues C es el espacio generado por las filas de $[A^t|I_k]$.
- Y $\dim Nu([I_r|A]) = \text{número de columnas} - \text{número de filas}$.

Prueba

- Así que hemos demostrado que $C \subseteq \text{Nu}([I_r|A])$.
- Pero $\dim C = k$, pues C es el espacio generado por las filas de $[A^t|I_k]$.
- Y $\dim \text{Nu}([I_r|A]) = \text{número de columnas} - \text{número de filas}$.
- Como A tiene k columnas, tenemos $\dim \text{Nu}([I_r|A]) = (r + k) - r = k$.

Prueba

- Así que hemos demostrado que $C \subseteq Nu([I_r|A])$.
- Pero $\dim C = k$, pues C es el espacio generado por las filas de $[A^t|I_k]$.
- Y $\dim Nu([I_r|A]) = \text{número de columnas} - \text{número de filas}$.
- Como A tiene k columnas, tenemos $\dim Nu([I_r|A]) = (r + k) - r = k$.
- Así, $\dim C = \dim Nu([I_r|A])$.

Prueba

- Así que hemos demostrado que $C \subseteq Nu([I_r|A])$.
- Pero $\dim C = k$, pues C es el espacio generado por las filas de $[A^t|I_k]$.
- Y $\dim Nu([I_r|A]) = \text{número de columnas} - \text{número de filas}$.
- Como A tiene k columnas, tenemos $\dim Nu([I_r|A]) = (r + k) - r = k$.
- Así, $\dim C = \dim Nu([I_r|A])$.
- Como probamos que $C \subseteq Nu([I_r|A])$, concluimos de lo anterior que $C = Nu([I_r|A])$

Prueba

- Así que hemos demostrado que $C \subseteq Nu([I_r|A])$.
- Pero $\dim C = k$, pues C es el espacio generado por las filas de $[A^t|I_k]$.
- Y $\dim Nu([I_r|A]) = \text{número de columnas} - \text{número de filas}$.
- Como A tiene k columnas, tenemos $\dim Nu([I_r|A]) = (r + k) - r = k$.
- Así, $\dim C = \dim Nu([I_r|A])$.
- Como probamos que $C \subseteq Nu([I_r|A])$, concluimos de lo anterior que $C = Nu([I_r|A])$
- Fin

- Este teorema nos permite pasar rapidamente de una matriz generadora si necesitamos codificar o decodificar, a una matriz de chequeo si necesitamos detectar y corregir errores ,y viceversa.

- Este teorema nos permite pasar rapidamente de una matriz generadora si necesitamos codificar o decodificar, a una matriz de chequeo si necesitamos detectar y corregir errores ,y viceversa.
- Nos queda entonces demostrar lo que habiamos dicho sobre H y errores, y ver un algoritmo que nos va a permitir corregir errores usando H .

- Este teorema nos permite pasar rapidamente de una matriz generadora si necesitamos codificar o decodificar, a una matriz de chequeo si necesitamos detectar y corregir errores ,y viceversa.
- Nos queda entonces demostrar lo que habiamos dicho sobre H y errores, y ver un algoritmo que nos va a permitir corregir errores usando H .
- Dijimos arriba que vamos a probar que si una matriz de chequeo del código no tiene ni la columna cero ni columnas repetidas, entonces el código corrige un error y que corrige exactamente un error si ademas hay una columna que es suma de dos o tres otras columnas.

- Este teorema nos permite pasar rapidamente de una matriz generadora si necesitamos codificar o decodificar, a una matriz de chequeo si necesitamos detectar y corregir errores ,y viceversa.
- Nos queda entonces demostrar lo que habiamos dicho sobre H y errores, y ver un algoritmo que nos va a permitir corregir errores usando H .
- Dijimos arriba que vamos a probar que si una matriz de chequeo del código no tiene ni la columna cero ni columnas repetidas, entonces el código corrige un error y que corrige exactamente un error si ademas hay una columna que es suma de dos o tres otras columnas.
- Probaremos primero algo mas general.

δ a partir de matriz de chequeo

Teorema

Si H es matriz de chequeo de C , entonces;

$$\delta(C) = \text{Min}\{j : \exists \text{ un conjunto de } j \text{ columnas LD de } H\}$$

(LD es "linealmente dependiente")

δ a partir de matriz de chequeo

Teorema

Si H es matriz de chequeo de C , entonces;

$$\delta(C) = \text{Min}\{j : \exists \text{ un conjunto de } j \text{ columnas LD de } H\}$$

(LD es “linealmente dependiente”)

■ Prueba: Sea

$$s = \text{Min}\{j : \exists \text{ un conjunto de } j \text{ columnas LD de } H\}.$$

δ a partir de matriz de chequeo

Teorema

Si H es matriz de chequeo de C , entonces;

$$\delta(C) = \text{Min}\{j : \exists \text{ un conjunto de } j \text{ columnas LD de } H\}$$

(LD es “linealmente dependiente”)

- Prueba: Sea $s = \text{Min}\{j : \exists \text{ un conjunto de } j \text{ columnas LD de } H\}$.
- Probaremos que $\delta(C) \leq s$ y luego que $s \leq \delta(C)$.

δ a partir de matriz de chequeo

Teorema

Si H es matriz de chequeo de C , entonces;

$$\delta(C) = \text{Min}\{j : \exists \text{ un conjunto de } j \text{ columnas LD de } H\}$$

(LD es “linealmente dependiente”)

- Prueba: Sea $s = \text{Min}\{j : \exists \text{ un conjunto de } j \text{ columnas LD de } H\}$.
- Probaremos que $\delta(C) \leq s$ y luego que $s \leq \delta(C)$.
- Denotaremos la columna j -ésima de H como $H^{(j)}$.

Continuación prueba

- Por definición de s , existe un conjunto LD de columnas de H : $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}, \dots, H^{(j_s)}\}$.

Continuación prueba

- Por definición de s , existe un conjunto LD de columnas de H : $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}, \dots, H^{(j_s)}\}$.
- Esto significa que existen c_1, \dots, c_s **no todos nulos** tales que:

Continuación prueba

- Por definición de s , existe un conjunto LD de columnas de H : $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}, \dots, H^{(j_s)}\}$.
- Esto significa que existen c_1, \dots, c_s **no todos nulos** tales que:
- $c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} + \dots + c_s H^{(j_s)} = 0$

Continuación prueba

- Por definición de s , existe un conjunto LD de columnas de H : $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}, \dots, H^{(j_s)}\}$.
- Esto significa que existen c_1, \dots, c_s **no todos nulos** tales que:
 - $c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} + \dots + c_s H^{(j_s)} = 0$
 - Sea $w = c_1 e_{j_1} + c_2 e_{j_2} + \dots + c_s e_{j_s}$.

Continuación prueba

- Por definición de s , existe un conjunto LD de columnas de H : $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}, \dots, H^{(j_s)}\}$.
- Esto significa que existen c_1, \dots, c_s **no todos nulos** tales que:
 - $c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} + \dots + c_s H^{(j_s)} = 0$
 - Sea $w = c_1 e_{j_1} + c_2 e_{j_2} + \dots + c_s e_{j_s}$.
 - Donde e_j es el vector con todos 0 salvo un 1 en la coordenada j .

Continuación prueba

- Por definición de s , existe un conjunto LD de columnas de H : $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}, \dots, H^{(j_s)}\}$.
- Esto significa que existen c_1, \dots, c_s **no todos nulos** tales que:
 - $c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} + \dots + c_s H^{(j_s)} = 0$
 - Sea $w = c_1 e_{j_1} + c_2 e_{j_2} + \dots + c_s e_{j_s}$.
 - Donde e_j es el vector con todos 0 salvo un 1 en la coordenada j .
 - Como no todos los c_j son 0 entonces $w \neq 0$.

Continuación prueba

$$Hw^t =$$

Continuación prueba

$$Hw^t = H(c_1 e_{j_1} + c_2 e_{j_2} + \dots + c_s e_{j_s})^t$$

Continuación prueba

$$\begin{aligned} Hw^t &= H(c_1 e_{j_1} + c_2 e_{j_2} + \dots + c_s e_{j_s})^t \\ &= c_1 H e_{j_1}^t + c_2 H e_{j_2}^t + \dots + c_s H e_{j_s}^t \end{aligned}$$

Continuación prueba

$$\begin{aligned}Hw^t &= H(c_1e_{j_1} + c_2e_{j_2} + \dots + c_se_{j_s})^t \\&= c_1He_{j_1}^t + c_2He_{j_2}^t + \dots + c_sHe_{j_s}^t \\&= c_1H^{(j_1)} + c_2H^{(j_2)} + \dots + c_sH^{(j_s)}\end{aligned}$$

Continuación prueba

$$\begin{aligned}Hw^t &= H(c_1 e_{j_1} + c_2 e_{j_2} + \dots + c_s e_{j_s})^t \\&= c_1 He_{j_1}^t + c_2 He_{j_2}^t + \dots + c_s He_{j_s}^t \\&= c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} + \dots + c_s H^{(j_s)}\end{aligned}\quad \text{pues } He_j^t = H^{(j)}$$

Continuación prueba

$$\begin{aligned}Hw^t &= H(c_1 e_{j_1} + c_2 e_{j_2} + \dots + c_s e_{j_s})^t \\&= c_1 He_{j_1}^t + c_2 He_{j_2}^t + \dots + c_s He_{j_s}^t \\&= c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} + \dots + c_s H^{(j_s)} \quad \text{pues } He_j^t = H^{(j)} \\&= 0\end{aligned}$$

Continuación prueba

$$\begin{aligned}Hw^t &= H(c_1 e_{j_1} + c_2 e_{j_2} + \dots + c_s e_{j_s})^t \\&= c_1 He_{j_1}^t + c_2 He_{j_2}^t + \dots + c_s He_{j_s}^t \\&= c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} + \dots + c_s H^{(j_s)} \quad \text{pues } He_j^t = H^{(j)} \\&= 0\end{aligned}$$

■ Por lo tanto, $w \in C$, pues $C = \text{Nu}(H)$.

Continuación prueba

$$\begin{aligned} Hw^t &= H(c_1 e_{j_1} + c_2 e_{j_2} + \dots + c_s e_{j_s})^t \\ &= c_1 He_{j_1}^t + c_2 He_{j_2}^t + \dots + c_s He_{j_s}^t \\ &= c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} + \dots + c_s H^{(j_s)} \quad \text{pues } He_j^t = H^{(j)} \\ &= 0 \end{aligned}$$

- Por lo tanto, $w \in C$, pues $C = Nu(H)$.
- Pero su peso es $\leq s$, pues es suma de a lo sumo s e_j

Continuación prueba

$$\begin{aligned}
 Hw^t &= H(c_1 e_{j_1} + c_2 e_{j_2} + \dots + c_s e_{j_s})^t \\
 &= c_1 He_{j_1}^t + c_2 He_{j_2}^t + \dots + c_s He_{j_s}^t \\
 &= c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} + \dots + c_s H^{(j_s)} \quad \text{pues } He_j^t = H^{(j)} \\
 &= 0
 \end{aligned}$$

- Por lo tanto, $w \in C$, pues $C = Nu(H)$.
- Pero su peso es $\leq s$, pues es suma de a lo sumo s e_j
- Y vimos que $w \neq 0$.

Continuación prueba

- En la clase anterior habíamos probado que en el caso de un código lineal,

$$\delta(C) = \text{Min}\{|v| : v \in C, v \neq 0\}$$

Continuación prueba

- En la clase anterior habíamos probado que en el caso de un código lineal,

$$\delta(C) = \text{Min}\{|v| : v \in C, v \neq 0\}$$

- Por lo tanto, como $w \in C$, y $w \neq 0$, entonces w está en ese conjunto, así que tenemos

Continuación prueba

- En la clase anterior habíamos probado que en el caso de un código lineal,

$$\delta(C) = \text{Min}\{|v| : v \in C, v \neq 0\} \leq |w|$$

- Por lo tanto, como $w \in C$, y $w \neq 0$, entonces w está en ese conjunto, así que tenemos \uparrow .

Continuación prueba

- En la clase anterior habíamos probado que en el caso de un código lineal,

$$\delta(C) = \text{Min}\{|v| : v \in C, v \neq 0\} \leq |w|$$

- Por lo tanto, como $w \in C$, y $w \neq 0$, entonces w está en ese conjunto, así que tenemos \uparrow .
- Pero su peso es $\leq s...$

Continuación prueba

- En la clase anterior habíamos probado que en el caso de un código lineal,

$$\delta(C) = \text{Min}\{|v| : v \in C, v \neq 0\} \leq |w| \leq s$$

- Por lo tanto, como $w \in C$, y $w \neq 0$, entonces w está en ese conjunto, así que tenemos \uparrow .
- Pero su peso es $\leq s$...

Continuación prueba

- En la clase anterior habíamos probado que en el caso de un código lineal,

$$\delta(C) = \text{Min}\{|v| : v \in C, v \neq 0\} \leq |w| \leq s$$

- Por lo tanto, como $w \in C$, y $w \neq 0$, entonces w está en ese conjunto, así que tenemos \uparrow .
- Pero su peso es $\leq s$...
- así que tenemos la desigualdad que queríamos.

Continuación prueba

- En la clase anterior habíamos probado que en el caso de un código lineal,

$$\delta(C) = \text{Min}\{|v| : v \in C, v \neq 0\} \leq |w| \leq s$$

- Por lo tanto, como $w \in C$, y $w \neq 0$, entonces w está en ese conjunto, así que tenemos \uparrow .
- Pero su peso es $\leq s$...
- así que tenemos la desigualdad que queríamos.
- Ahora veamos la otra desigualdad.

Continuación prueba

■ Sea $v \in C$ tal que $\delta(C) = |v|$.

Continuación prueba

- Sea $v \in C$ tal que $\delta(C) = |v|$.
- $\delta(C) = |v|$ implica que existen $i_1, \dots, i_{\delta(C)}$ con
 $v = e_{i_1} + e_{i_2} + \dots + e_{i_{\delta(C)}}$.

Continuación prueba

- Sea $v \in C$ tal que $\delta(C) = |v|$.
- $\delta(C) = |v|$ implica que existen $i_1, \dots, i_{\delta(C)}$ con
 $v = e_{i_1} + e_{i_2} + \dots + e_{i_{\delta(C)}}$.
- Como $v \in C$, entonces $Hv^t = 0$.

Continuación prueba

- Sea $v \in C$ tal que $\delta(C) = |v|$.
- $\delta(C) = |v|$ implica que existen $i_1, \dots, i_{\delta(C)}$ con $v = e_{i_1} + e_{i_2} + \dots + e_{i_{\delta(C)}}$.
- Como $v \in C$, entonces $Hv^t = 0$.
- Con el mismo cálculo que antes, concluimos que $H^{(i_1)} + H^{(i_2)} + \dots + H^{(i_{\delta(C)})} = Hv^t = 0$.

Continuación prueba

- Sea $v \in C$ tal que $\delta(C) = |v|$.
- $\delta(C) = |v|$ implica que existen $i_1, \dots, i_{\delta(C)}$ con $v = e_{i_1} + e_{i_2} + \dots + e_{i_{\delta(C)}}$.
- Como $v \in C$, entonces $Hv^t = 0$.
- Con el mismo cálculo que antes, concluimos que $H^{(i_1)} + H^{(i_2)} + \dots + H^{(i_{\delta(C)})} = Hv^t = 0$.
- Pero $H^{(i_1)} + H^{(i_2)} + \dots + H^{(i_{\delta(C)})} = 0$ dice que $\{H^{(i_1)}, H^{(i_2)}, \dots, H^{(i_{\delta(C)})}\}$ es un conjunto LD de columnas de H .

Continuación prueba

- Sea $v \in C$ tal que $\delta(C) = |v|$.
- $\delta(C) = |v|$ implica que existen $i_1, \dots, i_{\delta(C)}$ con $v = e_{i_1} + e_{i_2} + \dots + e_{i_{\delta(C)}}$.
- Como $v \in C$, entonces $Hv^t = 0$.
- Con el mismo cálculo que antes, concluimos que $H^{(i_1)} + H^{(i_2)} + \dots + H^{(i_{\delta(C)})} = Hv^t = 0$.
- Pero $H^{(i_1)} + H^{(i_2)} + \dots + H^{(i_{\delta(C)})} = 0$ dice que $\{H^{(i_1)}, H^{(i_2)}, \dots, H^{(i_{\delta(C)})}\}$ es un conjunto LD de columnas de H .
- Por lo tanto $s = \text{Min}\{j : \exists \text{ un conjunto de } j \text{ columnas LD de } H\} \leq \delta(C)$

Continuación prueba

- Sea $v \in C$ tal que $\delta(C) = |v|$.
- $\delta(C) = |v|$ implica que existen $i_1, \dots, i_{\delta(C)}$ con $v = e_{i_1} + e_{i_2} + \dots + e_{i_{\delta(C)}}$.
- Como $v \in C$, entonces $Hv^t = 0$.
- Con el mismo cálculo que antes, concluimos que $H^{(i_1)} + H^{(i_2)} + \dots + H^{(i_{\delta(C)})} = Hv^t = 0$.
- Pero $H^{(i_1)} + H^{(i_2)} + \dots + H^{(i_{\delta(C)})} = 0$ dice que $\{H^{(i_1)}, H^{(i_2)}, \dots, H^{(i_{\delta(C)})}\}$ es un conjunto LD de columnas de H .
- Por lo tanto $s = \text{Min}\{j : \exists \text{ un conjunto de } j \text{ columnas LD de } H\} \leq \delta(C)$
- y hemos completado la prueba.

Corolario

Corolario

Si H es una matriz que **no tiene la columna cero ni tiene columnas repetidas**, entonces $C = Nu(H)$ **corrije al menos un error**. Si además alguna columna es suma de otras dos u otras tres columnas, entonces C corrije exactamente un error.

Corolario

Corolario

Si H es una matriz que **no tiene la columna cero ni tiene columnas repetidas**, entonces $C = Nu(H)$ **corrige al menos un error**. Si además alguna columna es suma de otras dos u otras tres columnas, entonces C corrige exactamente un error.

- Veamos primero que $\delta(C) \geq 3$

Corolario

Corolario

Si H es una matriz que **no tiene la columna cero ni tiene columnas repetidas**, entonces $C = Nu(H)$ **corrige al menos un error**. Si además alguna columna es suma de otras dos u otras tres columnas, entonces C corrige exactamente un error.

■ Veamos primero que $\delta(C) \geq 3$

1 Si no tiene la columna cero, entonces $\delta(C) \geq 2$

Corolario

Corolario

Si H es una matriz que **no tiene la columna cero ni tiene columnas repetidas**, entonces $C = Nu(H)$ **corrije al menos un error**. Si además alguna columna es suma de otras dos u otras tres columnas, entonces C corrije exactamente un error.

- Veamos primero que $\delta(C) \geq 3$

- 1 Si no tiene la columna cero, entonces $\delta(C) \geq 2$

- Pues $\delta(C) = 1$ diría que existe un conjunto $\{H^{(j)}\}$ LD

Corolario

Corolario

Si H es una matriz que **no tiene la columna cero ni tiene columnas repetidas**, entonces $C = Nu(H)$ **corrije al menos un error**. Si además alguna columna es suma de otras dos u otras tres columnas, entonces C corrije exactamente un error.

■ Veamos primero que $\delta(C) \geq 3$

1 Si no tiene la columna cero, entonces $\delta(C) \geq 2$

- Pues $\delta(C) = 1$ diría que existe un conjunto $\{H^{(j)}\}$ LD
- El único conjunto de cardinalidad 1 que es LD es el conjunto $\{0\}$.

Corolario

Corolario

Si H es una matriz que **no tiene la columna cero ni tiene columnas repetidas**, entonces $C = Nu(H)$ **corrije al menos un error**. Si además alguna columna es suma de otras dos u otras tres columnas, entonces C corrije exactamente un error.

■ Veamos primero que $\delta(C) \geq 3$

1 Si no tiene la columna cero, entonces $\delta(C) \geq 2$

- Pues $\delta(C) = 1$ diría que existe un conjunto $\{H^{(j)}\}$ LD
- El único conjunto de cardinalidad 1 que es LD es el conjunto $\{0\}$.
- Así que si $\delta(C) = 1$, tendríamos que existe j con $H^{(j)} = 0$, absurdo.

Prueba del corolario

- Ya sabemos entonces que $\delta(C) \geq 2$.

Prueba del corolario

- Ya sabemos entonces que $\delta(C) \geq 2$.
 - 2 Supongamos ahora que $\delta(C) = 2$

Prueba del corolario

- Ya sabemos entonces que $\delta(C) \geq 2$.
- 2 Supongamos ahora que $\delta(C) = 2$
 - Tendríamos un conjunto $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}\}$ LD

Prueba del corolario

- Ya sabemos entonces que $\delta(C) \geq 2$.
- 2 Supongamos ahora que $\delta(C) = 2$
 - Tendríamos un conjunto $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}\}$ LD
 - Esto dice que existen c_1, c_2 , no ambos nulos, tales que $c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} = 0$.

Prueba del corolario

- Ya sabemos entonces que $\delta(C) \geq 2$.
 - 2 Supongamos ahora que $\delta(C) = 2$
 - Tendríamos un conjunto $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}\}$ LD
 - Esto dice que existen c_1, c_2 , no ambos nulos, tales que $c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} = 0$.
 - Pero en realidad ninguno puede ser cero, pues si uno fuese cero, pej, c_1 , entonces tendríamos $H^{(j_2)} = 0$, contradice la hipótesis.

Prueba del corolario

- Ya sabemos entonces que $\delta(C) \geq 2$.
- 2 Supongamos ahora que $\delta(C) = 2$
 - Tendríamos un conjunto $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}\}$ LD
 - Esto dice que existen c_1, c_2 , no ambos nulos, tales que $c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} = 0$.
 - Pero en realidad ninguno puede ser cero, pues si uno fuese cero, pej, c_1 , entonces tendríamos $H^{(j_2)} = 0$, contradice la hipótesis.
 - Entonces, como estamos en $\{0, 1\}$ y $c_1, c_2 \neq 0$, tenemos que $c_1 = c_2 = 1$.

Prueba del corolario

- Ya sabemos entonces que $\delta(C) \geq 2$.
- 2 Supongamos ahora que $\delta(C) = 2$
 - Tendríamos un conjunto $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}\}$ LD
 - Esto dice que existen c_1, c_2 , no ambos nulos, tales que $c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} = 0$.
 - Pero en realidad ninguno puede ser cero, pues si uno fuese cero, pej, c_1 , entonces tendríamos $H^{(j_2)} = 0$, contradice la hipótesis.
 - Entonces, como estamos en $\{0, 1\}$ y $c_1, c_2 \neq 0$, tenemos que $c_1 = c_2 = 1$.
 - Así, $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} = 0 \quad \therefore \quad H^{(j_1)} = -H^{(j_2)}$

Prueba del corolario

- Ya sabemos entonces que $\delta(C) \geq 2$.

2 Supongamos ahora que $\delta(C) = 2$

- Tendríamos un conjunto $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}\}$ LD
- Esto dice que existen c_1, c_2 , no ambos nulos, tales que $c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} = 0$.
- Pero en realidad ninguno puede ser cero, pues si uno fuese cero, pej, c_1 , entonces tendríamos $H^{(j_2)} = 0$, contradice la hipótesis.
- Entonces, como estamos en $\{0, 1\}$ y $c_1, c_2 \neq 0$, tenemos que $c_1 = c_2 = 1$.
- Así, $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} = 0 \quad \therefore \quad H^{(j_1)} = -H^{(j_2)}$
- Como estamos en $\{0, 1\}$ entonces $1 = -1$, $\therefore \quad H^{(j_1)} = H^{(j_2)}$

Prueba del corolario

- Ya sabemos entonces que $\delta(C) \geq 2$.

2 Supongamos ahora que $\delta(C) = 2$

- Tendríamos un conjunto $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}\}$ LD
- Esto dice que existen c_1, c_2 , no ambos nulos, tales que $c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} = 0$.
- Pero en realidad ninguno puede ser cero, pues si uno fuese cero, pej, c_1 , entonces tendríamos $H^{(j_2)} = 0$, contradice la hipótesis.
- Entonces, como estamos en $\{0, 1\}$ y $c_1, c_2 \neq 0$, tenemos que $c_1 = c_2 = 1$.
- Así, $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} = 0 \quad \therefore \quad H^{(j_1)} = -H^{(j_2)}$
- Como estamos en $\{0, 1\}$ entonces $1 = -1$, $\therefore \quad H^{(j_1)} = H^{(j_2)}$
- Lo que contradice la hipótesis de que no hay dos columnas iguales.

Prueba del corolario

- Ya sabemos entonces que $\delta(C) \geq 2$.
 - 2 Supongamos ahora que $\delta(C) = 2$
 - Tendríamos un conjunto $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}\}$ LD
 - Esto dice que existen c_1, c_2 , no ambos nulos, tales que $c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} = 0$.
 - Pero en realidad ninguno puede ser cero, pues si uno fuese cero, pej, c_1 , entonces tendríamos $H^{(j_2)} = 0$, contradice la hipótesis.
 - Entonces, como estamos en $\{0, 1\}$ y $c_1, c_2 \neq 0$, tenemos que $c_1 = c_2 = 1$.
 - Así, $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} = 0 \quad \therefore \quad H^{(j_1)} = -H^{(j_2)}$
 - Como estamos en $\{0, 1\}$ entonces $1 = -1$, $\therefore \quad H^{(j_1)} = H^{(j_2)}$
 - Lo que contradice la hipótesis de que no hay dos columnas iguales.
- Entonces, hemos probado que $\delta(C) \geq 3$.

Prueba del corolario

- Ya sabemos entonces que $\delta(C) \geq 2$.
 - 2 Supongamos ahora que $\delta(C) = 2$
 - Tendríamos un conjunto $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}\}$ LD
 - Esto dice que existen c_1, c_2 , no ambos nulos, tales que $c_1 H^{(j_1)} + c_2 H^{(j_2)} = 0$.
 - Pero en realidad ninguno puede ser cero, pues si uno fuese cero, pej, c_1 , entonces tendríamos $H^{(j_2)} = 0$, contradice la hipótesis.
 - Entonces, como estamos en $\{0, 1\}$ y $c_1, c_2 \neq 0$, tenemos que $c_1 = c_2 = 1$.
 - Así, $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} = 0 \quad \therefore \quad H^{(j_1)} = -H^{(j_2)}$
 - Como estamos en $\{0, 1\}$ entonces $1 = -1$, $\therefore \quad H^{(j_1)} = H^{(j_2)}$
 - Lo que contradice la hipótesis de que no hay dos columnas iguales.
- Entonces, hemos probado que $\delta(C) \geq 3$.
- Por lo tanto tenemos la primera parte del corolario, pues C corrige al menos $\lfloor \frac{3-1}{2} \rfloor = \lfloor \frac{2}{2} \rfloor = 1$ error.

Prueba del corolario

- Supongamos ahora que hay una columna que es suma de otras dos: $H^{(j_1)} = H^{(j_2)} + H^{(j_3)}$

Prueba del corolario

- Supongamos ahora que hay una columna que es suma de otras dos: $H^{(j_1)} = H^{(j_2)} + H^{(j_3)}$
- entonces $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} + H^{(j_3)} = 0$

Prueba del corolario

- Supongamos ahora que hay una columna que es suma de otras dos: $H^{(j_1)} = H^{(j_2)} + H^{(j_3)}$
- entonces $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} + H^{(j_3)} = 0$
- Lo que dice que $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}, H^{(j_3)}\}$ es LD.

Prueba del corolario

- Supongamos ahora que hay una columna que es suma de otras dos: $H^{(j_1)} = H^{(j_2)} + H^{(j_3)}$
- entonces $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} + H^{(j_3)} = 0$
- Lo que dice que $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}, H^{(j_3)}\}$ es LD.
- Por lo tanto $\delta(C) \leq 3$.

Prueba del corolario

- Supongamos ahora que hay una columna que es suma de otras dos: $H^{(j_1)} = H^{(j_2)} + H^{(j_3)}$
- entonces $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} + H^{(j_3)} = 0$
- Lo que dice que $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}, H^{(j_3)}\}$ es LD.
- Por lo tanto $\delta(C) \leq 3$.
- Como vimos que si no tiene la columna cero ni columnas repetidas entonces $\delta(C) \geq 3$, concluimos que en este caso $\delta(C) = 3$

Prueba del corolario

- Supongamos ahora que hay una columna que es suma de otras dos: $H^{(j_1)} = H^{(j_2)} + H^{(j_3)}$
- entonces $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} + H^{(j_3)} = 0$
- Lo que dice que $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}, H^{(j_3)}\}$ es LD.
- Por lo tanto $\delta(C) \leq 3$.
- Como vimos que si no tiene la columna cero ni columnas repetidas entonces $\delta(C) \geq 3$, concluimos que en este caso $\delta(C) = 3$
- Y corrige exactamente un error, pues $\lfloor \frac{\delta(C)-1}{2} \rfloor = \lfloor \frac{2}{2} \rfloor = 1$

Prueba del corolario

- Si hay una columna que es suma de otras tres:

$$H^{(j_1)} = H^{(j_2)} + H^{(j_3)} + H^{(j_4)}$$

Prueba del corolario

- Si hay una columna que es suma de otras tres:

$$H^{(j_1)} = H^{(j_2)} + H^{(j_3)} + H^{(j_4)}$$

- entonces $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} + H^{(j_3)} + H^{(j_4)} = 0$

Prueba del corolario

- Si hay una columna que es suma de otras tres:

$$H^{(j_1)} = H^{(j_2)} + H^{(j_3)} + H^{(j_4)}$$

- entonces $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} + H^{(j_3)} + H^{(j_4)} = 0$

- Lo que dice que $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}, H^{(j_3)}, H^{(j_4)}\}$ es LD.

Prueba del corolario

- Si hay una columna que es suma de otras tres:

$$H^{(j_1)} = H^{(j_2)} + H^{(j_3)} + H^{(j_4)}$$

- entonces $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} + H^{(j_3)} + H^{(j_4)} = 0$

- Lo que dice que $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}, H^{(j_3)}, H^{(j_4)}\}$ es LD.

- Por lo tanto $\delta(C) \leq 4$.

Prueba del corolario

- Si hay una columna que es suma de otras tres:

$$H^{(j_1)} = H^{(j_2)} + H^{(j_3)} + H^{(j_4)}$$

- entonces $H^{(j_1)} + H^{(j_2)} + H^{(j_3)} + H^{(j_4)} = 0$

- Lo que dice que $\{H^{(j_1)}, H^{(j_2)}, H^{(j_3)}, H^{(j_4)}\}$ es LD.

- Por lo tanto $\delta(C) \leq 4$.

- y $\lfloor \frac{\delta(C)-1}{2} \rfloor \leq \lfloor \frac{3}{2} \rfloor = 1$.

Consecuencias del corolario

- Algunas consecuencias ya las vimos.

Consecuencias del corolario

- Algunas consecuencias ya las vimos.
- Si queremos construir un código que corrija un error, basta tomar una matriz de las dimensiones adecuadas, que no tenga la columna cero ni columnas repetidas.

Consecuencias del corolario

- Algunas consecuencias ya las vimos.
- Si queremos construir un código que corrija un error, basta tomar una matriz de las dimensiones adecuadas, que no tenga la columna cero ni columnas repetidas.
- Por ejemplo, a partir de la matriz de chequeo

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Consecuencias del corolario

- Algunas consecuencias ya las vimos.
- Si queremos construir un código que corrija un error, basta tomar una matriz de las dimensiones adecuadas, que no tenga la columna cero ni columnas repetidas.
- Por ejemplo, a partir de la matriz de chequeo

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- habíamos generado el código

$$C = \left\{ \begin{array}{cccc} 0000000 & 1110001 & 0111010 & 1001011 \\ 1011100 & 0101101 & 1100110 & 0010111 \end{array} \right\}$$

Consecuencias del corolario

- Ese código tiene $k = 3$ (por eso tiene 8 palabras), $n = 7$ y habíamos dicho que corregía un error porque no tenía la columna cero ni columnas repetidas pero la última columna era suma de las tres primeras.

Consecuencias del corolario

- Ese código tiene $k = 3$ (por eso tiene 8 palabras), $n = 7$ y habíamos dicho que corregía un error porque no tenía la columna cero ni columnas repetidas pero la última columna era suma de las tres primeras.
- Les podríamos preguntar que calcularan δ .

Consecuencias del corolario

- Ese código tiene $k = 3$ (por eso tiene 8 palabras), $n = 7$ y habíamos dicho que corregía un error porque no tenía la columna cero ni columnas repetidas pero la última columna era suma de las tres primeras.
- Les podríamos preguntar que calcularan δ .
- Es decir, por el teorema, sabemos que $3 \leq \delta \leq 4$.

Consecuencias del corolario

- Ese código tiene $k = 3$ (por eso tiene 8 palabras), $n = 7$ y habíamos dicho que corregía un error porque no tenía la columna cero ni columnas repetidas pero la última columna era suma de las tres primeras.
- Les podríamos preguntar que calcularan δ .
- Es decir, por el teorema, sabemos que $3 \leq \delta \leq 4$.
- Para saber cuantos errores corrige, da igual si es 3 o 4, en ambos casos $\lfloor \frac{\delta(C)-1}{2} \rfloor$ es igual a 1.

Consecuencias del corolario

- Ese código tiene $k = 3$ (por eso tiene 8 palabras), $n = 7$ y habíamos dicho que corregía un error porque no tenía la columna cero ni columnas repetidas pero la última columna era suma de las tres primeras.
- Les podríamos preguntar que calcularan δ .
- Es decir, por el teorema, sabemos que $3 \leq \delta \leq 4$.
- Para saber cuantos errores corrige, da igual si es 3 o 4, en ambos casos $\lfloor \frac{\delta(C)-1}{2} \rfloor$ es igual a 1.
- Pero si le pedimos que calculen δ en este caso tendrían que dar un paso más.

Consecuencias del corolario

- O bien prueban que no hay ninguna columna que es suma de otras dos para ver que $\delta = 4$

Consecuencias del corolario

- O bien prueban que no hay ninguna columna que es suma de otras dos para ver que $\delta = 4$
- O bien dan una columna que es suma de otras dos para ver que $\delta = 3$

Consecuencias del corolario

- O bien prueban que no hay ninguna columna que es suma de otras dos para ver que $\delta = 4$
- O bien dan una columna que es suma de otras dos para ver que $\delta = 3$
- O bien, si la cantidad de palabras no es muy grande (como en este caso) pueden calcular δ directamente de $\delta(C) = \text{Min}\{|v| : v \in C, v \neq 0\}$

Consecuencias del corolario

- En este caso nos conviene la ultima estrategia, y mirando todas las palabras no nulas, vemos que todas tienen peso 4, asi que $\delta = 4$.

Consecuencias del corolario

- En este caso nos conviene la ultima estrategia, y mirando todas las palabras no nulas, vemos que todas tienen peso 4, asi que $\delta = 4$.
- Podriamos hacernos un par de preguntas:

Consecuencias del corolario

- En este caso nos conviene la ultima estrategia, y mirando todas las palabras no nulas, vemos que todas tienen peso 4, así que $\delta = 4$.
- Podríamos hacernos un par de preguntas:
 - 1 ¿Existe un código con 8 palabras que corrija un error mas eficiente que C ?

Consecuencias del corolario

- En este caso nos conviene la ultima estrategia, y mirando todas las palabras no nulas, vemos que todas tienen peso 4, así que $\delta = 4$.
- Podríamos hacernos un par de preguntas:
 - 1 ¿Existe un código con 8 palabras que corrija un error mas eficiente que C ?
 - 2 ¿Existe un código con 8 palabras y $\delta = 4$ mas eficiente que C ?

Consecuencias del corolario

- En este caso nos conviene la ultima estrategia, y mirando todas las palabras no nulas, vemos que todas tienen peso 4, así que $\delta = 4$.
- Podríamos hacernos un par de preguntas:
 - 1 ¿Existe un código con 8 palabras que corrija un error mas eficiente que C ?
 - 2 ¿Existe un código con 8 palabras y $\delta = 4$ mas eficiente que C ?
- Por “mas eficiente” nos referimos a que por cada 3 bits de información que queramos mandar, el C de nuestro ejemplo debe mandar 7 bits, y querriamos saber si podemos hacer lo mismo con menos bits.

Ejemplo II

- En el caso de la primera pregunta la respuesta es si.

Ejemplo II

- En el caso de la primera pregunta la respuesta es si.
- Pues podríamos tomar $\tilde{C} = Nu(\tilde{H})$

$$\tilde{H} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Ejemplo II

- En el caso de la primera pregunta la respuesta es si.
- Pues podriamos tomar $\tilde{C} = Nu(\tilde{H})$

$$\tilde{H} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

- La cual tambien tiene $k = \text{número de columnas} - \text{número de filas} = 6 - 3 = 3$ asi que \tilde{C} tiene 8 palabras.

Ejemplo II

- En el caso de la primera pregunta la respuesta es si.
- Pues podriamos tomar $\tilde{C} = Nu(\tilde{H})$

$$\tilde{H} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

- La cual tambien tiene $k = \text{número de columnas} - \text{número de filas} = 6 - 3 = 3$ asi que \tilde{C} tiene 8 palabras.
- Y no tiene la columna 0 ni columnas repetidas, asi que \tilde{C} también corrige al menos un error.

Ejemplo II

- En el caso de la primera pregunta la respuesta es si.
- Pues podriamos tomar $\tilde{C} = Nu(\tilde{H})$

$$\tilde{H} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

- La cual tambien tiene $k = \text{número de columnas} - \text{número de filas} = 6 - 3 = 3$ asi que \tilde{C} tiene 8 palabras.
- Y no tiene la columna 0 ni columnas repetidas, asi que \tilde{C} también corrige al menos un error.
- (dado que la cuarta columna es suma de las 2 primeras, corrige exactamente un error)

Ejemplo II

- Pero \tilde{C} tiene longitud 6.

Ejemplo II

- Pero \tilde{C} tiene longitud 6.
- Es decir, para mandar 3 bits de información con posibilidad de corregir un error, C requiere 4 bits extras, pero \tilde{C} sólo 3.

Ejemplo II

- Pero \tilde{C} tiene longitud 6.
- Es decir, para mandar 3 bits de información con posibilidad de corregir un error, C requiere 4 bits extras, pero \tilde{C} sólo 3.
- Así que \tilde{C} es más eficiente que C .

Ejemplo II

- Pero \tilde{C} tiene longitud 6.
- Es decir, para mandar 3 bits de información con posibilidad de corregir un error, C requiere 4 bits extras, pero \tilde{C} sólo 3.
- Así que \tilde{C} es más eficiente que C .
- Pero como $\delta = 3$, este no es un buen ejemplo para la pregunta 2.

Ejemplo II

- Pero \tilde{C} tiene longitud 6.
- Es decir, para mandar 3 bits de información con posibilidad de corregir un error, C requiere 4 bits extras, pero \tilde{C} sólo 3.
- Así que \tilde{C} es más eficiente que C .
- Pero como $\delta = 3$, este no es un buen ejemplo para la pregunta 2.
- Antes de analizar la pregunta 2, sigamos preguntándonos si no podemos mejorar \tilde{C} respecto del criterio de la pregunta 1.

Ejemplo II

- Pero \tilde{C} tiene longitud 6.
- Es decir, para mandar 3 bits de información con posibilidad de corregir un error, C requiere 4 bits extras, pero \tilde{C} sólo 3.
- Así que \tilde{C} es más eficiente que C .
- Pero como $\delta = 3$, este no es un buen ejemplo para la pregunta 2.
- Antes de analizar la pregunta 2, sigamos preguntándonos si no podemos mejorar \tilde{C} respecto del criterio de la pregunta 1.
- Para mejorarlo deberíamos usar un código de longitud 5.

Ejemplo II

- Pero \tilde{C} tiene longitud 6.
- Es decir, para mandar 3 bits de información con posibilidad de corregir un error, C requiere 4 bits extras, pero \tilde{C} sólo 3.
- Así que \tilde{C} es más eficiente que C .
- Pero como $\delta = 3$, este no es un buen ejemplo para la pregunta 2.
- Antes de analizar la pregunta 2, sigamos preguntándonos si no podemos mejorar \tilde{C} respecto del criterio de la pregunta 1.
- Para mejorarlo deberíamos usar un código de longitud 5.
- Como necesitamos 8 palabras, k debe ser 3.

Ejemplo II

- Pero \tilde{C} tiene longitud 6.
- Es decir, para mandar 3 bits de información con posibilidad de corregir un error, C requiere 4 bits extras, pero \tilde{C} sólo 3.
- Así que \tilde{C} es más eficiente que C .
- Pero como $\delta = 3$, este no es un buen ejemplo para la pregunta 2.
- Antes de analizar la pregunta 2, sigamos preguntándonos si no podemos mejorar \tilde{C} respecto del criterio de la pregunta 1.
- Para mejorarlo deberíamos usar un código de longitud 5.
- Como necesitamos 8 palabras, k debe ser 3.
- Entonces tendríamos que tener una matriz $r \times (r + 3)$.

Posibilidad de mejora

- Como queremos $r + 3 = 5$, entonces $r = 2$ y necesitamos una matriz 2×5

Posibilidad de mejora

- Como queremos $r + 3 = 5$, entonces $r = 2$ y necesitamos una matriz 2×5
- Pero tenemos que tener todas las columnas distintas (y no nulas)

Posibilidad de mejora

- Como queremos $r + 3 = 5$, entonces $r = 2$ y necesitamos una matriz 2×5
- Pero tenemos que tener todas las columnas distintas (y no nulas)
- Y con sólo 2 filas sólo tenemos 4 columnas posibles (y una de ellas la nula)

Posibilidad de mejora

- Como queremos $r + 3 = 5$, entonces $r = 2$ y necesitamos una matriz 2×5
- Pero tenemos que tener todas las columnas distintas (y no nulas)
- Y con sólo 2 filas sólo tenemos 4 columnas posibles (y una de ellas la nula)
- Así que no podemos mejorar a \tilde{C} con un código lineal

Posibilidad de mejora

- Como queremos $r + 3 = 5$, entonces $r = 2$ y necesitamos una matriz 2×5
- Pero tenemos que tener todas las columnas distintas (y no nulas)
- Y con sólo 2 filas sólo tenemos 4 columnas posibles (y una de ellas la nula)
- Así que no podemos mejorar a \tilde{C} con un código lineal
- Si usamos la cota de Hamming vemos que tampoco podríamos mejorarlo con ningún tipo de código, lineal o no lineal, que corrija un error, pues deberíamos tener

Posibilidad de mejora

- Como queremos $r + 3 = 5$, entonces $r = 2$ y necesitamos una matriz 2×5
- Pero tenemos que tener todas las columnas distintas (y no nulas)
- Y con sólo 2 filas sólo tenemos 4 columnas posibles (y una de ellas la nula)
- Así que no podemos mejorar a \tilde{C} con un código lineal
- Si usamos la cota de Hamming vemos que tampoco podríamos mejorarlo con ningún tipo de código, lineal o no lineal, que corrija un error, pues deberíamos tener
- $8 \leq \frac{2^5}{1+5} = \frac{32}{6} = 5,33\dots$, absurdo.

Posibilidad de mejora pregunta 2

- Bueno, ahora vamos a la pregunta 2 sobre C . Por el razonamiento anterior, sabemos que no puede ser de longitud 5, así que debería ser uno de longitud 6, es decir la matriz será 3×6 .

Posibilidad de mejora pregunta 2

- Bueno, ahora vamos a la pregunta 2 sobre C . Por el razonamiento anterior, sabemos que no puede ser de longitud 5, así que debería ser uno de longitud 6, es decir la matriz será 3×6 .
- Queremos $\delta = 4$ así que necesitamos que ninguna columna sea suma de otras dos.

Posibilidad de mejora pregunta 2

- Bueno, ahora vamos a la pregunta 2 sobre C . Por el razonamiento anterior, sabemos que no puede ser de longitud 5, así que debería ser uno de longitud 6, es decir la matriz será 3×6 .
- Queremos $\delta = 4$ así que necesitamos que ninguna columna sea suma de otras dos.
- Aun sin la matriz no tiene la identidad, podemos hacer reducción gaussiana y llegar a una matriz equivalente por filas (por lo tanto con el mismo núcleo) que tenga la identidad.

Posibilidad de mejora pregunta 2

- Bueno, ahora vamos a la pregunta 2 sobre C . Por el razonamiento anterior, sabemos que no puede ser de longitud 5, así que debería ser uno de longitud 6, es decir la matriz será 3×6 .
- Queremos $\delta = 4$ así que necesitamos que ninguna columna sea suma de otras dos.
- Aun sin la matriz no tiene la identidad, podemos hacer reducción gaussiana y llegar a una matriz equivalente por filas (por lo tanto con el mismo núcleo) que tenga la identidad.
- Entonces podemos suponer que la matriz será de la forma

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & * & * & * \\ 0 & 1 & 0 & * & * & * \\ 0 & 0 & 1 & * & * & * \end{bmatrix}$$

Posibilidad de mejora pregunta 2

- Pero no queremos que ninguna columna sea suma de otras dos.

Posibilidad de mejora pregunta 2

- Pero no queremos que ninguna columna sea suma de otras dos.
- Como tenemos la identidad eso significa que ninguna de las columnas con $*$ puede tener solo dos unos, pues en ese caso sería suma de dos de las primeras tres columnas.

Posibilidad de mejora pregunta 2

- Pero no queremos que ninguna columna sea suma de otras dos.
- Como tenemos la identidad eso significa que ninguna de las columnas con * puede tener solo dos unos, pues en ese caso seria suma de dos de las primeras tres columnas.
- Pero eso significa, como solo hay 3 filas, que las ultimas

tres columnas son todas iguales a la columna $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$

Posibilidad de mejora pregunta 2

- Pero no queremos que ninguna columna sea suma de otras dos.
- Como tenemos la identidad eso significa que ninguna de las columnas con $*$ puede tener solo dos unos, pues en ese caso sería suma de dos de las primeras tres columnas.
- Pero eso significa, como solo hay 3 filas, que las ultimas tres columnas son todas iguales a la columna $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$
- Absurdo pues esto significaría que $\delta = 2$.

Posibilidad de mejora

- Conclusión: podemos mejorar C con \tilde{C} si sólo nos interesa la capacidad de corrección de errores, y no podemos mejorar C si también queremos $\delta = 4$.

Posibilidad de mejora

- Conclusión: podemos mejorar C con \tilde{C} si sólo nos interesa la capacidad de corrección de errores, y no podemos mejorar C si también queremos $\delta = 4$.
- En general, supongamos que les pedimos dar una matriz de chequeo lo más chica posible que sirva para codificar 2^k palabras con un código lineal que corrija al menos un error.

Posibilidad de mejora

- Conclusión: podemos mejorar C con \tilde{C} si sólo nos interesa la capacidad de corrección de errores, y no podemos mejorar C si también queremos $\delta = 4$.
- En general, supongamos que les pedimos dar una matriz de chequeo lo más chica posible que sirva para codificar 2^k palabras con un código lineal que corrija al menos un error.
- Sea r el número de filas de una posible matriz de chequeo.

Matrices óptimas

- Para minimizar el número de filas, queremos que sean LI.

Matrices óptimas

- Para minimizar el número de filas, queremos que sean LI.
- Como necesitamos codificar 2^k palabras, entonces la matriz será $r \times (r + k)$.

Matrices óptimas

- Para minimizar el número de filas, queremos que sean LI.
- Como necesitamos codificar 2^k palabras, entonces la matriz será $r \times (r + k)$.
- Queremos corregir al menos un error, así que queremos que nuestra matriz de chequeo tenga todas las columnas distintas, pero además no debe tener la columna 0.

Matrices óptimas

- Para minimizar el número de filas, queremos que sean LI.
- Como necesitamos codificar 2^k palabras, entonces la matriz será $r \times (r + k)$.
- Queremos corregir al menos un error, así que queremos que nuestra matriz de chequeo tenga todas las columnas distintas, pero además no debe tener la columna 0.
- Entonces, tenemos que elegir el menor r tal que exista una matriz $r \times (r + k)$ sin la columna cero, con todas las columnas distintas.

Matrices óptimas

- El número total de distintas columnas que tienen r filas es 2^r , tomando todas las posibles combinaciones de 1s y 0s.

Matrices óptimas

- El número total de distintas columnas que tienen r filas es 2^r , tomando todas las posibles combinaciones de 1s y 0s.
- Como no podemos tener la columna 0, esto nos deja con $2^r - 1$ columnas posibles.

Matrices óptimas

- El número total de distintas columnas que tienen r filas es 2^r , tomando todas las posibles combinaciones de 1s y 0s.
- Como no podemos tener la columna 0, esto nos deja con $2^r - 1$ columnas posibles.
- Por lo tanto necesitamos que $r + k \leq 2^r - 1$ para poder tener $r + k$ columnas distintas y no nulas.

Matrices óptimas

- El número total de distintas columnas que tienen r filas es 2^r , tomando todas las posibles combinaciones de 1s y 0s.
- Como no podemos tener la columna 0, esto nos deja con $2^r - 1$ columnas posibles.
- Por lo tanto necesitamos que $r + k \leq 2^r - 1$ para poder tener $r + k$ columnas distintas y no nulas.
- Viceversa, si $r + k \leq 2^r - 1$, de todas las $2^r - 1$ columnas no nulas posibles, elegimos $r + k$ para formar nuestra matriz.

Matrices óptimas

- El número total de distintas columnas que tienen r filas es 2^r , tomando todas las posibles combinaciones de 1s y 0s.
- Como no podemos tener la columna 0, esto nos deja con $2^r - 1$ columnas posibles.
- Por lo tanto necesitamos que $r + k \leq 2^r - 1$ para poder tener $r + k$ columnas distintas y no nulas.
- Viceversa, si $r + k \leq 2^r - 1$, de todas las $2^r - 1$ columnas no nulas posibles, elegimos $r + k$ para formar nuestra matriz.
- Así que $r + k \leq 2^r - 1$ es una condición necesaria y suficiente.

Ejemplos

- Ejemplo, supongamos que queremos un código lineal con 1024 palabras del menor tamaño que corrija un error.

Ejemplos

- Ejemplo, supongamos que queremos un código lineal con 1024 palabras del menor tamaño que corrija un error.
- Como $1024=2^{10}$ queremos r con $r + 10 \leq 2^r - 1$.

Ejemplos

- Ejemplo, supongamos que queremos un código lineal con 1024 palabras del menor tamaño que corrija un error.
- Como $1024=2^{10}$ queremos r con $r + 10 \leq 2^r - 1$.
- Como $2^3 = 8 < 10$ tenemos que empezar con al menos 4.

Ejemplos

- Ejemplo, supongamos que queremos un código lineal con 1024 palabras del menor tamaño que corrija un error.
- Como $1024=2^{10}$ queremos r con $r + 10 \leq 2^r - 1$.
- Como $2^3 = 8 < 10$ tenemos que empezar con al menos 4.
- Si $r = 4$, tenemos $4 + 10 = 14 < 15 = 2^4 - 1$, así que una matriz 4×14 es la menor.

Ejemplos

- Ejemplo, supongamos que queremos un código lineal con 1024 palabras del menor tamaño que corrija un error.
- Como $1024=2^{10}$ queremos r con $r + 10 \leq 2^r - 1$.
- Como $2^3 = 8 < 10$ tenemos que empezar con al menos 4.
- Si $r = 4$, tenemos $4 + 10 = 14 < 15 = 2^4 - 1$, así que una matriz 4×14 es la menor.
- Si en vez de pedir 1024 palabras hubieramos pedido 4096, como $4096 = 2^{12}$ ahora 4 no nos serviría pues $2^4 - 1 = 15 < 4 + 12$.

Ejemplos

- Ejemplo, supongamos que queremos un código lineal con 1024 palabras del menor tamaño que corrija un error.
- Como $1024=2^{10}$ queremos r con $r + 10 \leq 2^r - 1$.
- Como $2^3 = 8 < 10$ tenemos que empezar con al menos 4.
- Si $r = 4$, tenemos $4 + 10 = 14 < 15 = 2^4 - 1$, así que una matriz 4×14 es la menor.
- Si en vez de pedir 1024 palabras hubiéramos pedido 4096, como $4096 = 2^{12}$ ahora 4 no nos serviría pues $2^4 - 1 = 15 < 4 + 12$.
- La menor sería entonces una 5×17 .

Cambiando el punto de vista

- Todo esto desde el punto de vista de, DADO k , hallar el óptimo r .

Cambiando el punto de vista

- Todo esto desde el punto de vista de, DADO k , hallar el óptimo r .
- Pero podríamos preguntarnos al revés: dado un r , ¿hasta cual k podemos llegar?

Cambiando el punto de vista

- Todo esto desde el punto de vista de, DADO k , hallar el óptimo r .
- Pero podríamos preguntarnos al revés: dado un r , ¿hasta cual k podemos llegar?
- Bueno, lo que vimos antes nos da la respuesta: el máximo k es aquel para el cual $2^r - 1 = r + k$ es decir $k = 2^r - 1 - r$

Cambiando el punto de vista

- Todo esto desde el punto de vista de, DADO k , hallar el óptimo r .
- Pero podríamos preguntarnos al revés: dado un r , ¿hasta cual k podemos llegar?
- Bueno, lo que vimos antes nos da la respuesta: el máximo k es aquel para el cual $2^r - 1 = r + k$ es decir $k = 2^r - 1 - r$
- Consiste en tomar una matriz con TODAS las $2^r - 1$ columnas no nulas posibles.

Cambiando el punto de vista

- Todo esto desde el punto de vista de, DADO k , hallar el óptimo r .
- Pero podríamos preguntarnos al revés: dado un r , ¿hasta cual k podemos llegar?
- Bueno, lo que vimos antes nos da la respuesta: el máximo k es aquel para el cual $2^r - 1 = r + k$ es decir $k = 2^r - 1 - r$
- Consiste en tomar una matriz con TODAS las $2^r - 1$ columnas no nulas posibles.
- Esos códigos se llaman **códigos de Hamming**.

Códigos de Hamming

- Por supuesto, dependiendo de el orden en que ordenemos las columnas, tendremos distintos códigos, pero a cualquiera de ellos se le llama un “código de Hamming”.

Códigos de Hamming

- Por supuesto, dependiendo de el orden en que ordenemos las columnas, tendremos distintos códigos, pero a cualquiera de ellos se le llama un “código de Hamming”.
- A pesar de que si cambiamos el orden de las columnas los códigos serán distintos, son todos, para un r fijos, equivalentes entre si, porque las palabras de uno son permutación de los bits de las palabras de otro.

Códigos de Hamming

- Por supuesto, dependiendo de el orden en que ordenemos las columnas, tendremos distintos códigos, pero a cualquiera de ellos se le llama un “código de Hamming”.
- A pesar de que si cambiamos el orden de las columnas los códigos serán distintos, son todos, para un r fijos, equivalentes entre si, porque las palabras de uno son permutación de los bits de las palabras de otro.
- Por esta razón, a pesar de la ambigüedad del orden, denotaremos por \mathcal{H}_r a cualquier código de Hamming con r filas. (con $r \geq 2$).

Propiedades de los códigos de Hamming

\mathcal{H}_r :

- 1 Tiene r filas, obviamente.

Propiedades de los códigos de Hamming

\mathcal{H}_r :

- 1 Tiene r filas, obviamente.
- 2 Tiene dimensión $k = 2^r - 1 - r$, como vimos.

Propiedades de los códigos de Hamming

\mathcal{H}_r :

- 1 Tiene r filas, obviamente.
- 2 Tiene dimensión $k = 2^r - 1 - r$, como vimos.
- 3 Por lo tanto, tiene $2^{2^r - 1 - r}$ palabras.

Propiedades de los códigos de Hamming

\mathcal{H}_r :

- 1 Tiene r filas, obviamente.
- 2 Tiene dimensión $k = 2^r - 1 - r$, como vimos.
- 3 Por lo tanto, tiene $2^{2^r - 1 - r}$ palabras.
- 4 Tiene $\delta = 3$, pues

Propiedades de los códigos de Hamming

\mathcal{H}_r :

- 1 Tiene r filas, obviamente.
- 2 Tiene dimensión $k = 2^r - 1 - r$, como vimos.
- 3 Por lo tanto, tiene $2^{2^r - 1 - r}$ palabras.
- 4 Tiene $\delta = 3$, pues
 - 1 por construcción no tiene la columna 0 ni columnas repetidas, así que $\delta \geq 3$

Propiedades de los códigos de Hamming

\mathcal{H}_r :

- 1 Tiene r filas, obviamente.
- 2 Tiene dimensión $k = 2^r - 1 - r$, como vimos.
- 3 Por lo tanto, tiene $2^{2^r - 1 - r}$ palabras.
- 4 Tiene $\delta = 3$, pues
 - 1 por construcción no tiene la columna 0 ni columnas repetidas, así que $\delta \geq 3$
 - 2 pero como tiene todas las columnas, en particular también tiene las columnas e_1^t , e_2^t y $(e_1 + e_2)^t$ en algún lugar, así que $\delta \leq 3$.

Propiedades de los códigos de Hamming

\mathcal{H}_r :

- 1 Tiene r filas, obviamente.
- 2 Tiene dimensión $k = 2^r - 1 - r$, como vimos.
- 3 Por lo tanto, tiene $2^{2^r - 1 - r}$ palabras.
- 4 Tiene $\delta = 3$, pues
 - 1 por construcción no tiene la columna 0 ni columnas repetidas, así que $\delta \geq 3$
 - 2 pero como tiene todas las columnas, en particular también tiene las columnas e_1^t , e_2^t y $(e_1 + e_2)^t$ en algún lugar, así que $\delta \leq 3$.
- 5 Por lo tanto corrige exactamente un error.

Ejemplos de matrices de chequeo de Hamming

$$r = 2 \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

- es una matriz 2×3 que da origen a un código de Hamming \mathcal{H}_2 .

Ejemplos de matrices de chequeo de Hamming

$$r = 2 \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

- es una matriz 2×3 que da origen a un código de Hamming \mathcal{H}_2 .
- El código tiene dimensión $3 - 2 = 1$ así que tiene sólo dos palabras:

Ejemplos de matrices de chequeo de Hamming

$$r = 2 \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

- es una matriz 2×3 que da origen a un código de Hamming \mathcal{H}_2 .
- El código tiene dimensión $3 - 2 = 1$ así que tiene sólo dos palabras:
- es $C = \{000, 111\}$

Ejemplos de matrices de chequeo de Códigos de Hamming

- Para el siguiente $r = 3$ sería una matriz como

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Ejemplos de matrices de chequeo de Códigos de Hamming

- Para el siguiente $r = 3$ sería una matriz como

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- Tiene longitud 7 y $2^4 = 16$ palabras.

Ejemplos de matrices de chequeo de Códigos de Hamming

- Para el siguiente $r = 3$ sería una matriz como

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- Tiene longitud 7 y $2^4 = 16$ palabras.
- Para $r = 4$, tendríamos longitud $2^4 - 1 = 15$ y $2^{15-4} = 2^{11} = 2048$ palabras.

Ejemplos de matrices de chequeo de Códigos de Hamming

- Para el siguiente $r = 3$ sería una matriz como

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- Tiene longitud 7 y $2^4 = 16$ palabras.
- Para $r = 4$, tendríamos longitud $2^4 - 1 = 15$ y $2^{15-4} = 2^{11} = 2048$ palabras.
- Y para $r = 5$ tenemos longitud $2^5 - 1 = 31$ y $2^{26} \simeq 67$ millones de palabras.

Perfección

Los códigos de Hamming son muy usados por varias razones.
Una de ellas es:

Propiedad

Los códigos de Hamming son perfectos

Perfección

Los códigos de Hamming son muy usados por varias razones. Una de ellas es:

Propiedad

Los códigos de Hamming son perfectos

- Prueba: Hay que ver que $\# \mathcal{H}_r = \frac{2^n}{1+n+\binom{n}{2}+\dots+\binom{n}{t}}$ con $t = \lfloor \frac{\delta-1}{2} \rfloor$.

Perfección

Los códigos de Hamming son muy usados por varias razones. Una de ellas es:

Propiedad

Los códigos de Hamming son perfectos

- Prueba: Hay que ver que $\#\mathcal{H}_r = \frac{2^n}{1+n+\binom{n}{2}+\dots+\binom{n}{t}}$ con $t = \lfloor \frac{\delta-1}{2} \rfloor$.
- En nuestro caso $n = 2^r - 1$, $|\mathcal{H}_r| = 2^{2^r-1-r}$ y $t = 1$ así que simplemente coloquemos los números:

Perfección

$$\frac{2^n}{1 + n + \binom{n}{2} + \dots + \binom{n}{t}} = \frac{2^n}{1 + n} \quad (t = 1)$$

Perfección

$$\begin{aligned}\frac{2^n}{1 + n + \binom{n}{2} + \dots + \binom{n}{t}} &= \frac{2^n}{1 + n} \quad (t = 1) \\ &= \frac{2^n}{1 + 2^r - 1} \quad (n = 2^r - 1)\end{aligned}$$

Perfección

$$\begin{aligned}\frac{2^n}{1 + n + \binom{n}{2} + \dots + \binom{n}{t}} &= \frac{2^n}{1 + n} \quad (t = 1) \\ &= \frac{2^n}{1 + 2^r - 1} \quad (n = 2^r - 1) \\ &= \frac{2^n}{2^r}\end{aligned}$$

Perfección

$$\begin{aligned}\frac{2^n}{1 + n + \binom{n}{2} + \dots + \binom{n}{t}} &= \frac{2^n}{1 + n} \quad (t = 1) \\ &= \frac{2^n}{1 + 2^r - 1} \quad (n = 2^r - 1) \\ &= \frac{2^n}{2^r} \\ &= 2^{n-r} = 2^{2^r-1-r} \quad (n = 2^r - 1)\end{aligned}$$

Perfección

$$\begin{aligned}
 \frac{2^n}{1 + n + \binom{n}{2} + \dots + \binom{n}{t}} &= \frac{2^n}{1 + n} \quad (t = 1) \\
 &= \frac{2^n}{1 + 2^r - 1} \quad (n = 2^r - 1) \\
 &= \frac{2^n}{2^r} \\
 &= 2^{n-r} = 2^{2^r-1-r} \quad (n = 2^r - 1) \\
 &= \#\mathcal{H}_r
 \end{aligned}$$

Ordenes óptimos de las columnas de un código de Hamming

- Si bien todos los ordenes posibles de columnas para \mathcal{H}_r son equivalentes, hay cuatro ordenes que son los mas usados, y que le dan a los códigos de Hamming otra ventaja respecto de otros códigos lineales.

Ordenes óptimos de las columnas de un código de Hamming

- Si bien todos los ordenes posibles de columnas para \mathcal{H}_r son equivalentes, hay cuatro ordenes que son los mas usados, y que le dan a los códigos de Hamming otra ventaja respecto de otros códigos lineales.
- Uno podría suponer que son alguno con la identidad ya sea a derecha o a izquierda, pero no.

Ordenes óptimos de las columnas de un código de Hamming

- Si bien todos los ordenes posibles de columnas para \mathcal{H}_r son equivalentes, hay cuatro ordenes que son los mas usados, y que le dan a los códigos de Hamming otra ventaja respecto de otros códigos lineales.
- Uno podria suponer que son alguno con la identidad ya sea a derecha o a izquierda, pero no.
- Es un raro caso en donde NO CONVIENE poner la identidad toda a derecha o toda a izquierda.

Ordenes óptimos de las columnas de un código de Hamming

- Si bien todos los ordenes posibles de columnas para \mathcal{H}_r son equivalentes, hay cuatro ordenes que son los mas usados, y que le dan a los códigos de Hamming otra ventaja respecto de otros códigos lineales.
- Uno podria suponer que son alguno con la identidad ya sea a derecha o a izquierda, pero no.
- Es un raro caso en donde NO CONVIENE poner la identidad toda a derecha o toda a izquierda.
- El orden “óptimo” es el que tiene como columna i -esima la representacion binaria del numero i .

Orden óptimo de las columnas

- Hay cuatro ordenes “óptimos”, dependiendo de:

Orden óptimo de las columnas

- Hay cuatro ordenes “óptimos”, dependiendo de:
 - 1 Si contamos las columnas desde la izquierda o desde la derecha

Orden óptimo de las columnas

- Hay cuatro ordenes “óptimos”, dependiendo de:
 - 1 Si contamos las columnas desde la izquierda o desde la derecha
 - 2 Si representamos los números con el bit mas representativo arriba o abajo.

Orden óptimo de las columnas

- Hay cuatro ordenes “óptimos”, dependiendo de:
 - 1 Si contamos las columnas desde la izquierda o desde la derecha
 - 2 Si representamos los números con el bit mas representativo arriba o abajo.
- Por ejemplo si contamos desde la izquierda y con el bit mas representativo abajo (por lo tanto el menos representativo arriba) tendríamos para $r = 3$ la siguiente matriz:

Orden óptimo de las columnas

- Hay cuatro ordenes “óptimos”, dependiendo de:
 - 1 Si contamos las columnas desde la izquierda o desde la derecha
 - 2 Si representamos los números con el bit mas representativo arriba o abajo.
- Por ejemplo si contamos desde la izquierda y con el bit mas representativo abajo (por lo tanto el menos representativo arriba) tendríamos para $r = 3$ la siguiente matriz:

$$r = 3 \mapsto \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Ejemplos

y para $r = 4$:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Justificación del orden óptimo de las columnas

- ¿Por qué este orden es mejor que un orden con la identidad a izquierda, pej?

Justificación del orden óptimo de las columnas

- ¿Por qué este orden es mejor que un orden con la identidad a izquierda, pe¿?
- Para la corrección de errores.

Justificación del orden óptimo de las columnas

- ¿Por qué este orden es mejor que un orden con la identidad a izquierda, pe¿?
- Para la corrección de errores.
- Recordemos que si queremos corregir un error, y nos llega w , tenemos que hacer Hw^t .

Justificación del orden óptimo de las columnas

- ¿Por qué este orden es mejor que un orden con la identidad a izquierda, pe¿?
- Para la corrección de errores.
- Recordemos que si queremos corregir un error, y nos llega w , tenemos que hacer Hw^t .
 - 1 Si $Hw^t = 0$, tomamos $v = w$ como palabra mandada.

Justificación del orden óptimo de las columnas

- ¿Por qué este orden es mejor que un orden con la identidad a izquierda, pe¿?
- Para la corrección de errores.
- Recordemos que si queremos corregir un error, y nos llega w , tenemos que hacer Hw^t .
 - 1 Si $Hw^t = 0$, tomamos $v = w$ como palabra mandada.
 - 2 Si $Hw^t = H^{(j)}$, tomamos $v = w + e_j$ como palabra mandada.

Justificación del orden óptimo de las columnas

- ¿Por qué este orden es mejor que un orden con la identidad a izquierda, peje?
- Para la corrección de errores.
- Recordemos que si queremos corregir un error, y nos llega w , tenemos que hacer Hw^t .
 - 1 Si $Hw^t = 0$, tomamos $v = w$ como palabra mandada.
 - 2 Si $Hw^t = H^{(j)}$, tomamos $v = w + e_j$ como palabra mandada.
- El problema es que si no nos da 0, debemos chequear Hw^t contra todas las columnas de H , hasta encontrar el j para el cual $Hw^t = H^{(j)}$.

Justificación del orden óptimo de las columnas

- ¿Por qué este orden es mejor que un orden con la identidad a izquierda, pejs?
- Para la corrección de errores.
- Recordemos que si queremos corregir un error, y nos llega w , tenemos que hacer Hw^t .
 - 1 Si $Hw^t = 0$, tomamos $v = w$ como palabra mandada.
 - 2 Si $Hw^t = H^{(j)}$, tomamos $v = w + e_j$ como palabra mandada.
- El problema es que si no nos da 0, debemos chequear Hw^t contra todas las columnas de H , hasta encontrar el j para el cual $Hw^t = H^{(j)}$.
- En cambio con el orden ese que dimos, lo único que hay que hacer es leer Hw^t como un número.

Justificación del orden óptimo de las columnas

- Es decir, para un código de Hamming con el orden anterior, el algoritmo de corrección es:

Justificación del orden óptimo de las columnas

- Es decir, para un código de Hamming con el orden anterior, el algoritmo de corrección es:
 - 1 Si $Hw^t = 0$, tomamos $v = w$ como palabra mandada.

Justificación del orden óptimo de las columnas

- Es decir, para un código de Hamming con el orden anterior, el algoritmo de corrección es:
 - 1 Si $Hw^t = 0$, tomamos $v = w$ como palabra mandada.
 - 2 Si $Hw^t \neq 0$, tomamos $v = w + e_j$ como palabra mandada, donde j es tal que su representación binaria es la columna Hw^t .

Justificación del orden óptimo de las columnas

- Es decir, para un código de Hamming con el orden anterior, el algoritmo de corrección es:
 - 1 Si $Hw^t = 0$, tomamos $v = w$ como palabra mandada.
 - 2 Si $Hw^t \neq 0$, tomamos $v = w + e_j$ como palabra mandada, donde j es tal que su representación binaria es la columna Hw^t .
- Mas aún, calcular Hw^t es mucho mas fácil:

Justificación del orden óptimo de las columnas

- Es decir, para un código de Hamming con el orden anterior, el algoritmo de corrección es:
 - 1 Si $Hw^t = 0$, tomamos $v = w$ como palabra mandada.
 - 2 Si $Hw^t \neq 0$, tomamos $v = w + e_j$ como palabra mandada, donde j es tal que su representación binaria es la columna Hw^t .
- Mas aún, calcular Hw^t es mucho mas fácil:
- Hw^t es la suma de las columnas de H correspondientes a los lugares donde w tiene un 1.

Justificación del orden óptimo de las columnas

- Es decir, para un código de Hamming con el orden anterior, el algoritmo de corrección es:
 - 1 Si $Hw^t = 0$, tomamos $v = w$ como palabra mandada.
 - 2 Si $Hw^t \neq 0$, tomamos $v = w + e_j$ como palabra mandada, donde j es tal que su representación binaria es la columna Hw^t .
- Mas aún, calcular Hw^t es mucho mas fácil:
- Hw^t es la suma de las columnas de H correspondientes a los lugares donde w tiene un 1.
- Pero la columna j -ésima de H es j (en binario).

Justificación del orden óptimo de las columnas

- Es decir, para un código de Hamming con el orden anterior, el algoritmo de corrección es:
 - 1 Si $Hw^t = 0$, tomamos $v = w$ como palabra mandada.
 - 2 Si $Hw^t \neq 0$, tomamos $v = w + e_j$ como palabra mandada, donde j es tal que su representación binaria es la columna Hw^t .
- Mas aún, calcular Hw^t es mucho mas fácil:
- Hw^t es la suma de las columnas de H correspondientes a los lugares donde w tiene un 1.
- Pero la columna j -ésima de H es j (en binario).
- Asi que calcular Hw^t es simplemente hacer suma (modulo 2, i.e., xor) de los j s correspondientes a los bits 1 de w .

Ejemplo

- Como las computadoras trabajan internamente todas con representación binaria, basta un par de trucos de representación de las columnas para codificar todo esto en forma eficiente.

Ejemplo

- Como las computadoras trabajan internamente todas con representación binaria, basta un par de trucos de representación de las columnas para codificar todo esto en forma eficiente.
- Veamos un ejemplo con la matriz 4×15 anterior.

Ejemplo

- Como las computadoras trabajan internamente todas con representación binaria, basta un par de trucos de representación de las columnas para codificar todo esto en forma eficiente.
- Veamos un ejemplo con la matriz 4×15 anterior.
- Supongamos que llega $w = 100000001001000$.

Ejemplo

- Como las computadoras trabajan internamente todas con representación binaria, basta un par de trucos de representación de las columnas para codificar todo esto en forma eficiente.
- Veamos un ejemplo con la matriz 4×15 anterior.
- Supongamos que llega $w = 100000001001000$.
- Tiene 1s en los lugares 1,9,12 así que “sumamos” 1,9 y 12 (en binario, bit a bits)

Ejemplo

- Como las computadoras trabajan internamente todas con representación binaria, basta un par de trucos de representación de las columnas para codificar todo esto en forma eficiente.
- Veamos un ejemplo con la matriz 4×15 anterior.
- Supongamos que llega $w = 100000001001000$.
- Tiene 1s en los lugares 1,9,12 así que “sumamos” 1,9 y 12 (en binario, bit a bits)
- Es decir $0001+1001+1100=0100$

Ejemplo

- Como las computadoras trabajan internamente todas con representación binaria, basta un par de trucos de representación de las columnas para codificar todo esto en forma eficiente.
- Veamos un ejemplo con la matriz 4×15 anterior.
- Supongamos que llega $w = 100000001001000$.
- Tiene 1s en los lugares 1,9,12 así que “sumamos” 1,9 y 12 (en binario, bit a bits)
- Es decir $0001 + 1001 + 1100 = 0100$
- Como 0100 es el número 4, cambiamos el 4to bit:

Ejemplo

- Como las computadoras trabajan internamente todas con representación binaria, basta un par de trucos de representación de las columnas para codificar todo esto en forma eficiente.
- Veamos un ejemplo con la matriz 4×15 anterior.
- Supongamos que llega $w = 100000001001000$.
- Tiene 1s en los lugares 1,9,12 así que “sumamos” 1,9 y 12 (en binario, bit a bits)
- Es decir $0001 + 1001 + 1100 = 0100$
- Como 0100 es el número 4, cambiamos el 4to bit: 100000001001000 .

Ejemplo

- Como las computadoras trabajan internamente todas con representación binaria, basta un par de trucos de representación de las columnas para codificar todo esto en forma eficiente.
- Veamos un ejemplo con la matriz 4×15 anterior.
- Supongamos que llega $w = 100000001001000$.
- Tiene 1s en los lugares 1,9,12 así que “sumamos” 1,9 y 12 (en binario, bit a bits)
- Es decir $0001 + 1001 + 1100 = 0100$
- Como 0100 es el número 4, cambiamos el 4to bit: 100000001001000 .

Ejemplo

- Como las computadoras trabajan internamente todas con representación binaria, basta un par de trucos de representación de las columnas para codificar todo esto en forma eficiente.
- Veamos un ejemplo con la matriz 4×15 anterior.
- Supongamos que llega $w = 100000001001000$.
- Tiene 1s en los lugares 1,9,12 así que “sumamos” 1,9 y 12 (en binario, bit a bits)
- Es decir $0001 + 1001 + 1100 = 0100$
- Como 0100 es el número 4, cambiamos el 4to bit: 100100001001000 .

Ejemplo

- Si llega $\tilde{w} = 000110100100000$

Ejemplo

- Si llega $\tilde{w} = 000110100100000$
- Tiene bits no nulos en los lugares 4,5,7,10.

Ejemplo

- Si llega $\tilde{w} = 000110100100000$
- Tiene bits no nulos en los lugares 4,5,7,10.
- Sumamos 4,5,7,10 en binario bit a bit:

Ejemplo

- Si llega $\tilde{w} = 000110100100000$
- Tiene bits no nulos en los lugares 4,5,7,10.
- Sumamos 4,5,7,10 en binario bit a bit:
- $0100 + 0101 + 0111 + 1010 = 1100$ que es el número 12.

Ejemplo

- Si llega $\tilde{w} = 000110100100000$
- Tiene bits no nulos en los lugares 4,5,7,10.
- Sumamos 4,5,7,10 en binario bit a bit:
- $0100 + 0101 + 0111 + 1010 = 1100$ que es el número 12.
- Por lo tanto la palabra enviada era
 $v = \tilde{w} + e_{12} = 000110100101000$

Hamming extendidos

- Los códigos de Hamming corrigen un error, pues $\delta = 3$.

Hamming extendidos

- Los códigos de Hamming corrigen un error, pues $\delta = 3$.
- De acuerdo con la definición de “detectar”, detectan $\delta - 1 = 2$ errores.

Hamming extendidos

- Los códigos de Hamming corrigen un error, pues $\delta = 3$.
- De acuerdo con la definición de “detectar”, detectan $\delta - 1 = 2$ errores.
- Pero aca hay una sutileza con la definición de “detectar” 2 errores. (quizas deberian haber usado otra palabra, pero ya ha quedado como standard “detectar”)

Hamming extendidos

- Los códigos de Hamming corrigen un error, pues $\delta = 3$.
- De acuerdo con la definición de “detectar”, detectan $\delta - 1 = 2$ errores.
- Pero aca hay una sutileza con la definición de “detectar” 2 errores. (quizas deberian haber usado otra palabra, pero ya ha quedado como standard “detectar”)
- Detectar 2 errores significa que si se producen 2 errores o menos, el receptor se va a dar cuenta que la palabra que recibe NO ES la palabra que le mandaron.

Hamming extendidos

- Los códigos de Hamming corrigen un error, pues $\delta = 3$.
- De acuerdo con la definición de “detectar”, detectan $\delta - 1 = 2$ errores.
- Pero aca hay una sutileza con la definición de “detectar” 2 errores. (quizas deberian haber usado otra palabra, pero ya ha quedado como standard “detectar”)
- Detectar 2 errores significa que si se producen 2 errores o menos, el receptor se va a dar cuenta que la palabra que recibe NO ES la palabra que le mandaron.
- Pero lo que NO significa es que el receptor pueda saber si hubo 1 error o si hubieron 2 errores.

Hamming extendidos

- Y justamente en el caso de Hamming, si se producen 2 errores, no hay forma de darse cuenta que hubo 2 errores y no 1, pues la suma de dos columnas va a dar otra, siempre.

Hamming extendidos

- Y justamente en el caso de Hamming, si se producen 2 errores, no hay forma de darse cuenta que hubo 2 errores y no 1, pues la suma de dos columnas va a dar otra, siempre.
- Así que cuando se calcule Hw^t , va a dar alguna de las columnas de H tanto si hubo un solo error como si hubo 2.

Hamming extendidos

- Y justamente en el caso de Hamming, si se producen 2 errores, no hay forma de darse cuenta que hubo 2 errores y no 1, pues la suma de dos columnas va a dar otra, siempre.
- Así que cuando se calcule Hw^t , va a dar alguna de las columnas de H tanto si hubo un solo error como si hubo 2.
- Por lo tanto dos errores SIEMPRE serán corregidos como si hubiera habido uno solo, y por lo tanto corregido mal.

Hamming extendidos

- Y justamente en el caso de Hamming, si se producen 2 errores, no hay forma de darse cuenta que hubo 2 errores y no 1, pues la suma de dos columnas va a dar otra, siempre.
- Así que cuando se calcule Hw^t , va a dar alguna de las columnas de H tanto si hubo un solo error como si hubo 2.
- Por lo tanto dos errores SIEMPRE serán corregidos como si hubiera habido uno solo, y por lo tanto corregido mal.
- Los códigos de Hamming “extendidos” resuelven este problema.

Hamming extendidos

- Y justamente en el caso de Hamming, si se producen 2 errores, no hay forma de darse cuenta que hubo 2 errores y no 1, pues la suma de dos columnas va a dar otra, siempre.
- Así que cuando se calcule Hw^t , va a dar alguna de las columnas de H tanto si hubo un solo error como si hubo 2.
- Por lo tanto dos errores SIEMPRE serán corregidos como si hubiera habido uno solo, y por lo tanto corregido mal.
- Los códigos de Hamming “extendidos” resuelven este problema.
- De todos modos esto sólo sirve en caso de poder pedir retransmisión, pues si bien con los códigos de Hamming extendidos podemos darnos cuenta que ha habido 2 errores y no uno sólo, no podemos corregirlos.

Hamming extendidos

- Y justamente en el caso de Hamming, si se producen 2 errores, no hay forma de darse cuenta que hubo 2 errores y no 1, pues la suma de dos columnas va a dar otra, siempre.
- Así que cuando se calcule Hw^t , va a dar alguna de las columnas de H tanto si hubo un solo error como si hubo 2.
- Por lo tanto dos errores SIEMPRE serán corregidos como si hubiera habido uno solo, y por lo tanto corregido mal.
- Los códigos de Hamming “extendidos” resuelven este problema.
- De todos modos esto sólo sirve en caso de poder pedir retransmisión, pues si bien con los códigos de Hamming extendidos podemos darnos cuenta que ha habido 2 errores y no uno sólo, no podemos corregirlos.
- Veamos como son.

Bit de Paridad

- Dado un código C de longitud n , podemos agregarle a C un bit de paridad, formando:
$$C^+ = \{v_1 \dots v_n v_{n+1} : v_1 \dots v_n \in C \& v_{n+1} = v_1 + v_2 + \dots + v_n\}.$$

Bit de Paridad

- Dado un código C de longitud n , podemos agregarle a C un bit de paridad, formando:
$$C^+ = \{v_1 \dots v_n v_{n+1} : v_1 \dots v_n \in C \& v_{n+1} = v_1 + v_2 + \dots + v_n\}.$$
- (donde, recordemos, $+$ es la suma modulo 2)

Bit de Paridad

- Dado un código C de longitud n , podemos agregarle a C un bit de paridad, formando:
$$C^+ = \{v_1 \dots v_n v_{n+1} : v_1 \dots v_n \in C \& v_{n+1} = v_1 + v_2 + \dots + v_n\}.$$
- (donde, recordemos, $+$ es la suma modulo 2)
- C^+ se puede construir para cualquier código, pero si C es lineal, es obvio que C^+ también lo es.

Bit de Paridad

- Dado un código C de longitud n , podemos agregarle a C un bit de paridad, formando:
$$C^+ = \{v_1 \dots v_n v_{n+1} : v_1 \dots v_n \in C \& v_{n+1} = v_1 + v_2 + \dots + v_n\}.$$
- (donde, recordemos, $+$ es la suma modulo 2)
- C^+ se puede construir para cualquier código, pero si C es lineal, es obvio que C^+ también lo es.
- Calculemos $\delta(C^+)$ en términos de $\delta(C)$.

$$\delta(C^+)$$

■ Sean $v, w \in C^+$, $v \neq w$.

$\delta(C^+)$

- Sean $v, w \in C^+$, $v \neq w$.
- Como v_{n+1} se calcula en base a los otros v_i s, y w_{n+1} se calcula en base a los otros w_i s, entonces $v \neq w$ implica que $v_1 \dots v_n \neq w_1 \dots w_n$.

$\delta(C^+)$

- Sean $v, w \in C^+$, $v \neq w$.
- Como v_{n+1} se calcula en base a los otros v_i s, y w_{n+1} se calcula en base a los otros w_i s, entonces $v \neq w$ implica que $v_1 \dots v_n \neq w_1 \dots w_n$.
- Sea $d = d_H(v_1 \dots v_n, w_1 \dots w_n)$.

$\delta(C^+)$

- Sean $v, w \in C^+$, $v \neq w$.
- Como v_{n+1} se calcula en base a los otros v_i s, y w_{n+1} se calcula en base a los otros w_i s, entonces $v \neq w$ implica que $v_1 \dots v_n \neq w_1 \dots w_n$.
- Sea $d = d_H(v_1 \dots v_n, w_1 \dots w_n)$.
- Si d es impar, entonces tenemos una cantidad impar de w_i s distintos de los v_i y por lo tanto:
 $w_1 + \dots + w_n = 1 + v_1 + \dots + v_n$.

$\delta(C^+)$

- Sean $v, w \in C^+$, $v \neq w$.
- Como v_{n+1} se calcula en base a los otros v_i s, y w_{n+1} se calcula en base a los otros w_i s, entonces $v \neq w$ implica que $v_1 \dots v_n \neq w_1 \dots w_n$.
- Sea $d = d_H(v_1 \dots v_n, w_1 \dots w_n)$.
- Si d es impar, entonces tenemos una cantidad impar de w_i s distintos de los v_i y por lo tanto:
 $w_1 + \dots + w_n = 1 + v_1 + \dots + v_n$.
- Es decir, $w_{n+1} = 1 + v_{n+1}$ y esto es $\neq v_{n+1}$

$\delta(C^+)$

- Sean $v, w \in C^+$, $v \neq w$.
- Como v_{n+1} se calcula en base a los otros v_i s, y w_{n+1} se calcula en base a los otros w_i s, entonces $v \neq w$ implica que $v_1 \dots v_n \neq w_1 \dots w_n$.
- Sea $d = d_H(v_1 \dots v_n, w_1 \dots w_n)$.
- Si d es impar, entonces tenemos una cantidad impar de w_i s distintos de los v_i y por lo tanto:
 $w_1 + \dots + w_n = 1 + v_1 + \dots + v_n$.
- Es decir, $w_{n+1} = 1 + v_{n+1}$ y esto es $\neq v_{n+1}$
- Lo cual dice que $d_H(v, w) = d + 1$.

$\delta(C^+)$

- Si d es par, tendremos una cantidad par de w_i s distintos de los v_i y por lo tanto: $w_1 + \dots + w_n = v_1 + \dots + v_n$, es decir $w_{n+1} = v_{n+1}$

$\delta(C^+)$

- Si d es par, tendremos una cantidad par de w_i s distintos de los v_i y por lo tanto: $w_1 + \dots + w_n = v_1 + \dots + v_n$, es decir $w_{n+1} = v_{n+1}$
- En este caso, tendremos $d_H(v, w) = d$

$\delta(C^+)$

- Si d es par, tendremos una cantidad par de w_i s distintos de los v_i y por lo tanto: $w_1 + \dots + w_n = v_1 + \dots + v_n$, es decir $w_{n+1} = v_{n+1}$
- En este caso, tendremos $d_H(v, w) = d$
- Esto vale para todas las palabras $v \neq w$ del código.

$\delta(C^+)$

- Si d es par, tendremos una cantidad par de w_i s distintos de los v_i y por lo tanto: $w_1 + \dots + w_n = v_1 + \dots + v_n$, es decir $w_{n+1} = v_{n+1}$
- En este caso, tendremos $d_H(v, w) = d$
- Esto vale para todas las palabras $v \neq w$ del código.
- En particular, tomando v, w tales que $\delta(C) = d_H(v_1 \dots v_n, w_1 \dots w_n)$ concluimos que:

$\delta(C^+)$

- Si d es par, tendremos una cantidad par de w_i s distintos de los v_i y por lo tanto: $w_1 + \dots + w_n = v_1 + \dots + v_n$, es decir $w_{n+1} = v_{n+1}$
- En este caso, tendremos $d_H(v, w) = d$
- Esto vale para todas las palabras $v \neq w$ del código.
- En particular, tomando v, w tales que $\delta(C) = d_H(v_1 \dots v_n, w_1 \dots w_n)$ concluimos que:

$$\delta(C^+) = \begin{cases} \delta(C) + 1 & \text{si } \delta(C) \text{ es impar} \\ \delta(C) & \text{si } \delta(C) \text{ es par} \end{cases}$$

Ejemplo

- Un ejemplo de esta construcción es C_2 : C_2 es $(C_1)^+$.

Ejemplo

- Un ejemplo de esta construcción es C_2 : C_2 es $(C_1)^+$.
- Como $\delta(C_1) = 1$ es impar, por eso $\delta(C_2) = 1 + 1 = 2$.

Ejemplo

- Un ejemplo de esta construcción es C_2 : C_2 es $(C_1)^+$.
- Como $\delta(C_1) = 1$ es impar, por eso $\delta(C_2) = 1 + 1 = 2$.
- Pero si quisieramos “iterar” la construcción y construir $(C_2)^+$, no ganaríamos nada.

Ejemplo

- Un ejemplo de esta construcción es $C2$: $C2$ es $(C1)^+$.
- Como $\delta(C1) = 1$ es impar, por eso $\delta(C2) = 1 + 1 = 2$.
- Pero si quisieramos “iterar” la construcción y construir $(C2)^+$, no ganaríamos nada.
- Pues al ser $\delta(C2)$ par, tendríamos $\delta((C2)^+) = \delta(C2) = 2$

Ejemplo

- Un ejemplo de esta construcción es $C2$: $C2$ es $(C1)^+$.
- Como $\delta(C1) = 1$ es impar, por eso $\delta(C2) = 1 + 1 = 2$.
- Pero si quisieramos “iterar” la construcción y construir $(C2)^+$, no ganaríamos nada.
- Pues al ser $\delta(C2)$ par, tendríamos $\delta((C2)^+) = \delta(C2) = 2$
- Así que tendríamos un bit mas sin ningún beneficio.

Hamming extendidos

- Los códigos \mathcal{H}_r^+ son los llamados “códigos de Hamming extendidos”

Hamming extendidos

- Los códigos \mathcal{H}_r^+ son los llamados “códigos de Hamming extendidos”
- Dado que los códigos de Hamming \mathcal{H}_r tienen longitud $2^r - 1$, entonces los Hamming extendidos tienen longitud 2^r .

Hamming extendidos

- Los códigos \mathcal{H}_r^+ son los llamados “códigos de Hamming extendidos”
- Dado que los códigos de Hamming \mathcal{H}_r tienen longitud $2^r - 1$, entonces los Hamming extendidos tienen longitud 2^r .
- Como $\delta(\mathcal{H}_r) = 3$, entonces $\delta(\mathcal{H}_r^+) = 3 + 1 = 4$.

Hamming extendidos

- Los códigos \mathcal{H}_r^+ son los llamados “códigos de Hamming extendidos”
- Dado que los códigos de Hamming \mathcal{H}_r tienen longitud $2^r - 1$, entonces los Hamming extendidos tienen longitud 2^r .
- Como $\delta(\mathcal{H}_r) = 3$, entonces $\delta(\mathcal{H}_r^+) = 3 + 1 = 4$.
- Debido a eso, los Hamming extendidos pueden diferencia entre el caso en que ha habido 2 errores y el caso de 1 error.

Hamming extendidos

- Los códigos \mathcal{H}_r^+ son los llamados “códigos de Hamming extendidos”
- Dado que los códigos de Hamming \mathcal{H}_r tienen longitud $2^r - 1$, entonces los Hamming extendidos tienen longitud 2^r .
- Como $\delta(\mathcal{H}_r) = 3$, entonces $\delta(\mathcal{H}_r^+) = 3 + 1 = 4$.
- Debido a eso, los Hamming extendidos pueden diferencia entre el caso en que ha habido 2 errores y el caso de 1 error.
- Pues supongamos que $v \in \mathcal{H}_r^+$ se envía y llega w que sólo sabemos que tuvo 1 o 2 errores.

Hamming extendidos

- Si tuvo 1 error, lo vamos a corregir correctamente.

Hamming extendidos

- Si tuvo 1 error, lo vamos a corregir correctamente.
- Si tuvo 2 errores, $w = v + e_i + e_j$ pero supongamos que se pudiera corregir como si fuera 1 error.

Hamming extendidos

- Si tuvo 1 error, lo vamos a corregir correctamente.
- Si tuvo 2 errores, $w = v + e_i + e_j$ pero supongamos que se pudiera corregir como si fuera 1 error.
- Corregiríamos w a $w + e_k$ para algún k .

Hamming extendidos

- Si tuvo 1 error, lo vamos a corregir correctamente.
- Si tuvo 2 errores, $w = v + e_i + e_j$ pero supongamos que se pudiera corregir como si fuera 1 error.
- Corregiríamos w a $w + e_k$ para algún k .
- Pero eso significaría que $w + e_k$ está en el código.

Hamming extendidos

- Si tuvo 1 error, lo vamos a corregir correctamente.
- Si tuvo 2 errores, $w = v + e_i + e_j$ pero supongamos que se pudiera corregir como si fuera 1 error.
- Corregiríamos w a $w + e_k$ para algún k .
- Pero eso significaría que $w + e_k$ está en el código.
- Como v también está en el código y $\delta = 4$, tendríamos que $4 \leq d(v, w + e_k)$.

Hamming extendidos

- Si tuvo 1 error, lo vamos a corregir correctamente.
- Si tuvo 2 errores, $w = v + e_i + e_j$ pero supongamos que se pudiera corregir como si fuera 1 error.
- Corregiríamos w a $w + e_k$ para algún k .
- Pero eso significaría que $w + e_k$ está en el código.
- Como v también está en el código y $\delta = 4$, tendríamos que $4 \leq d(v, w + e_k)$.
- Pero $d(v, w + e_k) = d(v, v + e_i + e_j + e_k) = 3$, absurdo.

Hamming extendidos

- Si tuvo 1 error, lo vamos a corregir correctamente.
- Si tuvo 2 errores, $w = v + e_i + e_j$ pero supongamos que se pudiera corregir como si fuera 1 error.
- Corregiríamos w a $w + e_k$ para algún k .
- Pero eso significaría que $w + e_k$ está en el código.
- Como v también está en el código y $\delta = 4$, tendríamos que $4 \leq d(v, w + e_k)$.
- Pero $d(v, w + e_k) = d(v, v + e_i + e_j + e_k) = 3$, absurdo.
- Así que si hay 2 errores no se podrá corregir como si hubiera uno solo.

Singleton Bound

Teorema: Cota de Singleton

Si C es un código lineal de longitud n y dimensión k , entonces;

$$\delta(C) \leq n - k + 1$$

Singleton Bound

Teorema: Cota de Singleton

Si C es un código lineal de longitud n y dimensión k , entonces;

$$\delta(C) \leq n - k + 1$$

- Nota: Códigos con $\delta = n - k + 1$ se llaman MDS codes (Maximum Distance Separable Codes) y son extremadamente importantes no sólo en transmisión de datos sino en criptografía.

Singleton Bound

Teorema: Cota de Singleton

Si C es un código lineal de longitud n y dimensión k , entonces;

$$\delta(C) \leq n - k + 1$$

- Nota: Códigos con $\delta = n - k + 1$ se llaman MDS codes (Maximum Distance Separable Codes) y son extremadamente importantes no sólo en transmisión de datos sino en criptografía.
- De hecho el algoritmo estandar de cifrado que usan los bancos y una buena parte de las páginas web (AES) usa códigos MDS.

Prueba

- Prueba: Sea H matriz de chequeo de C con filas LI.

Prueba

- Prueba: Sea H matriz de chequeo de C con filas LI.
- Hemos visto que H es $r \times n$ con $r = n - k$ y que además r es el rango columna pues las filas son LI.

Prueba

- Prueba: Sea H matriz de chequeo de C con filas LI.
- Hemos visto que H es $r \times n$ con $r = n - k$ y que además r es el rango columna pues las filas son LI.
- Por lo tanto, al ser r la dimensión del espacio columna, cualquier conjunto con MAS de r columnas es LD.

Prueba

- Prueba: Sea H matriz de chequeo de C con filas LI.
- Hemos visto que H es $r \times n$ con $r = n - k$ y que además r es el rango columna pues las filas son LI.
- Por lo tanto, al ser r la dimensión del espacio columna, cualquier conjunto con MAS de r columnas es LD.
- En particular cualquier conjunto de $r + 1$ columnas es LD.

Prueba

- Prueba: Sea H matriz de chequeo de C con filas LI.
- Hemos visto que H es $r \times n$ con $r = n - k$ y que además r es el rango columna pues las filas son LI.
- Por lo tanto, al ser r la dimensión del espacio columna, cualquier conjunto con MAS de r columnas es LD.
- En particular cualquier conjunto de $r + 1$ columnas es LD.
- Como

$$\delta(C) = \text{Min}\{j : \exists \text{ un conjunto de } j \text{ columnas LD de } H\}$$

Prueba

- Prueba: Sea H matriz de chequeo de C con filas LI.
- Hemos visto que H es $r \times n$ con $r = n - k$ y que además r es el rango columna pues las filas son LI.
- Por lo tanto, al ser r la dimensión del espacio columna, cualquier conjunto con MAS de r columnas es LD.
- En particular cualquier conjunto de $r + 1$ columnas es LD.
- Como

$$\delta(C) = \text{Min}\{j : \exists \text{ un conjunto de } j \text{ columnas LD de } H\}$$

concluimos que $\delta(C) \leq r + 1$

Prueba

- Prueba: Sea H matriz de chequeo de C con filas LI.
- Hemos visto que H es $r \times n$ con $r = n - k$ y que además r es el rango columna pues las filas son LI.
- Por lo tanto, al ser r la dimensión del espacio columna, cualquier conjunto con MAS de r columnas es LD.
- En particular cualquier conjunto de $r + 1$ columnas es LD.
- Como

$$\delta(C) = \text{Min}\{j : \exists \text{ un conjunto de } j \text{ columnas LD de } H\}$$

concluimos que $\delta(C) \leq r + 1 = n - k + 1$

- ¿Qué pasa si queremos corregir mas de un error?

- ¿Qué pasa si queremos corregir mas de un error?
- Para construirlos, es mas difícil en general.

- ¿Qué pasa si queremos corregir mas de un error?
- Para construirlos, es mas difícil en general.
- Por ejemplo, si queremos construir un código que corrija dos errores, necesitamos $\delta \geq 5$.

- ¿Qué pasa si queremos corregir mas de un error?
- Para construirlos, es mas difícil en general.
- Por ejemplo, si queremos construir un código que corrija dos errores, necesitamos $\delta \geq 5$.
- La matriz debe:

- ¿Qué pasa si queremos corregir mas de un error?
- Para construirlos, es mas difícil en general.
- Por ejemplo, si queremos construir un código que corrija dos errores, necesitamos $\delta \geq 5$.
- La matriz debe:
 - 1 No tener la columna 0.

- ¿Qué pasa si queremos corregir mas de un error?
- Para construirlos, es mas difícil en general.
- Por ejemplo, si queremos construir un código que corrija dos errores, necesitamos $\delta \geq 5$.
- La matriz debe:
 - 1 No tener la columna 0.
 - 2 No tener columnas repetidas

- ¿Qué pasa si queremos corregir mas de un error?
- Para construirlos, es mas difícil en general.
- Por ejemplo, si queremos construir un código que corrija dos errores, necesitamos $\delta \geq 5$.
- La matriz debe:
 - 1 No tener la columna 0.
 - 2 No tener columnas repetidas
 - 3 No tener ninguna columna que sea suma de otras dos columnas

- ¿Qué pasa si queremos corregir mas de un error?
- Para construirlos, es mas difícil en general.
- Por ejemplo, si queremos construir un código que corrija dos errores, necesitamos $\delta \geq 5$.
- La matriz debe:
 - 1 No tener la columna 0.
 - 2 No tener columnas repetidas
 - 3 No tener ninguna columna que sea suma de otras dos columnas
 - 4 No tener ninguna columna que sea suma de otras tres columnas

- ¿Qué pasa si queremos corregir mas de un error?
- Para construirlos, es mas difícil en general.
- Por ejemplo, si queremos construir un código que corrija dos errores, necesitamos $\delta \geq 5$.
- La matriz debe:
 - 1 No tener la columna 0.
 - 2 No tener columnas repetidas
 - 3 No tener ninguna columna que sea suma de otras dos columnas
 - 4 No tener ninguna columna que sea suma de otras tres columnas
- Aun sin la matriz no tiene la identidad, podemos hacer reducción gaussiana y llegar a una matriz equivalente por filas (por lo tanto con el mismo nucleo) que tenga la identidad.

- ¿Qué pasa si queremos corregir mas de un error?
- Para construirlos, es mas difícil en general.
- Por ejemplo, si queremos construir un código que corrija dos errores, necesitamos $\delta \geq 5$.
- La matriz debe:
 - 1 No tener la columna 0.
 - 2 No tener columnas repetidas
 - 3 No tener ninguna columna que sea suma de otras dos columnas
 - 4 No tener ninguna columna que sea suma de otras tres columnas
- Aun sin la matriz no tiene la identidad, podemos hacer reducción gaussiana y llegar a una matriz equivalente por filas (por lo tanto con el mismo nucleo) que tenga la identidad.
- Pej, de la forma $[I|A]$.

- Por los requisitos de la pagina anterior, las columnas de A deben tener todas al menos 4 unos, pues si tuviera una columna con 3 unos, esa columna seria suma de tres columnas de la identidad.

- Por los requisitos de la pagina anterior, las columnas de A deben tener todas al menos 4 unos, pues si tuviera una columna con 3 unos, esa columna seria suma de tres columnas de la identidad.
- Pero no basta con esto, pues debemos luego mirar que pasa entre las columnas de A .

- Por los requisitos de la pagina anterior, las columnas de A deben tener todas al menos 4 unos, pues si tuviera una columna con 3 unos, esa columna seria suma de tres columnas de la identidad.
- Pero no basta con esto, pues debemos luego mirar que pasa entre las columnas de A .
- Pej,

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

corrige dos errores pero tiene dimensión sólo 1.

- Por los requisitos de la pagina anterior, las columnas de A deben tener todas al menos 4 unos, pues si tuviera una columna con 3 unos, esa columna seria suma de tres columnas de la identidad.
- Pero no basta con esto, pues debemos luego mirar que pasa entre las columnas de A .
- Pej,

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

corrige dos errores pero tiene dimensión sólo 1.

- Si queremos mas columnas, para mayor dimensión vamos a necesitar mas filas

■ Con

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

■ Con

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- Vemos que la última columna es la suma de la primera ,quinta y sexta, asi que no nos sirve

■ Con

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- Vemos que la última columna es la suma de la primera, quinta y sexta, así que no nos sirve
- En general es difícil construir de esta forma este tipo de códigos en forma eficiente, tratando de que se satisfagan todas esas condiciones, especialmente para δ s grandes.

■ Con

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- Vemos que la última columna es la suma de la primera, quinta y sexta, así que no nos sirve
- En general es difícil construir de esta forma este tipo de códigos en forma eficiente, tratando de que se satisfagan todas esas condiciones, especialmente para δ s grandes.
- En un curso mas largo veriamos algunas formas mejores de crear códigos que corrijan muchos errores.

■ Con

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- Vemos que la última columna es la suma de la primera ,quinta y sexta, así que no nos sirve
- En general es difícil construir de esta forma este tipo de códigos en forma eficiente, tratando de que se satisfagan todas esas condiciones, especialmente para δ s grandes.
- En un curso mas largo veriamos algunas formas mejores de crear códigos que corrijan muchos errores.
- Pero hay otras formas, que quizás no den los códigos mas eficientes posibles pero podemos darles un pantallazo rápido en este curso.

Códigos de repetición

- Sea C un código de longitud n .

Códigos de repetición

- Sea C un código de longitud n .
- Definimos el código de repetición r veces a partir de C que denotaremos como $Rep_r(C)$ de la siguiente forma:

Códigos de repetición

- Sea C un código de longitud n .
- Definimos el código de repetición r veces a partir de C que denotaremos como $Rep_r(C)$ de la siguiente forma:

$$Rep_r(C) = \left\{ \begin{array}{ll} v \in \{0, 1\}^{nr} & : \quad v_1 v_2 \dots v_n \in C \\ & \& \\ v_1 v_2 \dots v_n & = \quad v_{n+1} v_{n+2} \dots v_{2n} \\ & = \quad v_{2n+1} v_{2n+2} \dots v_{3n} \\ & = \quad \dots \\ & = \quad v_{(r-1)n+1} v_{(r-1)n+2} \dots v_{rn} \end{array} \right\}$$

Códigos de repetición

- Sea C un código de longitud n .
- Definimos el código de repetición r veces a partir de C que denotaremos como $Rep_r(C)$ de la siguiente forma:

$$Rep_r(C) = \left\{ \begin{array}{ll} v \in \{0, 1\}^{nr} & : \quad v_1 v_2 \dots v_n \in C \\ & \& \\ v_1 v_2 \dots v_n & = \quad v_{n+1} v_{n+2} \dots v_{2n} \\ & = \quad v_{2n+1} v_{2n+2} \dots v_{3n} \\ & = \quad \dots \\ & = \quad v_{(r-1)n+1} v_{(r-1)n+2} \dots v_{rn} \end{array} \right\}$$

Es decir, las palabras de $Rep_r(C)$ son de la forma $v \dots v$ con $v \in C$, donde hay r vs.

Códigos de repetición

- Sea C un código de longitud n .
- Definimos el código de repetición r veces a partir de C que denotaremos como $Rep_r(C)$ de la siguiente forma:

$$Rep_r(C) = \left\{ \begin{array}{ll} v \in \{0, 1\}^{nr} & : \quad v_1 v_2 \dots v_n \in C \\ & \& \\ v_1 v_2 \dots v_n & = \quad v_{n+1} v_{n+2} \dots v_{2n} \\ & = \quad v_{2n+1} v_{2n+2} \dots v_{3n} \\ & = \quad \dots \\ & = \quad v_{(r-1)n+1} v_{(r-1)n+2} \dots v_{rn} \end{array} \right\}$$

Es decir, las palabras de $Rep_r(C)$ son de la forma $v \dots v$ con $v \in C$, donde hay r vs.

Observar que la **cantidad** de palabras de C y $Rep_r(C)$ es la misma.

Códigos de repetición: δ

- Esta claro que si C es lineal entonces $Rep_r(C)$ tambien lo es.

Códigos de repetición: δ

- Esta claro que si C es lineal entonces $Rep_r(C)$ tambien lo es.
- De hecho, \mathcal{H}_2 es $Rep_3(\{0, 1\})$.

Códigos de repetición: δ

- Esta claro que si C es lineal entonces $Rep_r(C)$ tambien lo es.
- De hecho, \mathcal{H}_2 es $Rep_3(\{0, 1\})$.
- Es fácil calcular el δ : si $v, w \in C$ tienen d bits de diferencia.

Códigos de repetición: δ

- Esta claro que si C es lineal entonces $Rep_r(C)$ tambien lo es.
- De hecho, \mathcal{H}_2 es $Rep_3(\{0, 1\})$.
- Es fácil calcular el δ : si $v, w \in C$ tienen d bits de diferencia.
- Entonces $v....v$ y $w....w$ tendrán dr bits de diferencia.

Códigos de repetición: δ

- Esta claro que si C es lineal entonces $Rep_r(C)$ tambien lo es.
- De hecho, \mathcal{H}_2 es $Rep_3(\{0, 1\})$.
- Es fácil calcular el δ : si $v, w \in C$ tienen d bits de diferencia.
- Entonces $v....v$ y $w....w$ tendrán dr bits de diferencia.
- Por lo tanto $\delta(Rep_r(C)) = r\delta(C)$

Códigos de repetición: δ

- Esta claro que si C es lineal entonces $Rep_r(C)$ tambien lo es.
- De hecho, \mathcal{H}_2 es $Rep_3(\{0, 1\})$.
- Es fácil calcular el δ : si $v, w \in C$ tienen d bits de diferencia.
- Entonces $v....v$ y $w....w$ tendrán dr bits de diferencia.
- Por lo tanto $\delta(Rep_r(C)) = r\delta(C)$
- Y esto nos permite construir códigos con δ arbitrariamente grandes.

Códigos de repetición: δ

- Esta claro que si C es lineal entonces $Rep_r(C)$ tambien lo es.
- De hecho, \mathcal{H}_2 es $Rep_3(\{0, 1\})$.
- Es fácil calcular el δ : si $v, w \in C$ tienen d bits de diferencia.
- Entonces $v....v$ y $w....w$ tendrán dr bits de diferencia.
- Por lo tanto $\delta(Rep_r(C)) = r\delta(C)$
- Y esto nos permite construir códigos con δ arbitrariamente grandes.
- Claro que a un costo grande en cantidad de bits extras.

Códigos de repetición

- Si quisieramos un código capaz de corregir 17 errores y que pueda encodear 2 bits de información, necesitaríamos que $17 = \lfloor \frac{\delta-1}{2} \rfloor$ entonces necesitamos $\delta = 35$ como mínimo.

Códigos de repetición

- Si quisieramos un código capaz de corregir 17 errores y que pueda encodear 2 bits de información, necesitaríamos que $17 = \lfloor \frac{\delta-1}{2} \rfloor$ entonces necesitamos $\delta = 35$ como mínimo.
- Si partimos de $\{0, 1\}^2$ como código base, podemos construir $C = Rep_{35}(\{0, 1\}^2)$.

Códigos de repetición

- Si quisieramos un código capaz de corregir 17 errores y que pueda encodear 2 bits de información, necesitaríamos que $17 = \lfloor \frac{\delta-1}{2} \rfloor$ entonces necesitamos $\delta = 35$ como mínimo.
- Si partimos de $\{0, 1\}^2$ como código base, podemos construir $C = Rep_{35}(\{0, 1\}^2)$.
- Como $\{0, 1\}^2$ tiene $\delta = 1$, entonces $\delta(C) = 35$ y corrige 17 errores.

Códigos de repetición

- Si quisieramos un código capaz de corregir 17 errores y que pueda encodear 2 bits de información, necesitaríamos que $17 = \lfloor \frac{\delta-1}{2} \rfloor$ entonces necesitamos $\delta = 35$ como mínimo.
- Si partimos de $\{0, 1\}^2$ como código base, podemos construir $C = Rep_{35}(\{0, 1\}^2)$.
- Como $\{0, 1\}^2$ tiene $\delta = 1$, entonces $\delta(C) = 35$ y corrige 17 errores.
- Pero para transmitir 2 bits de información tendremos que transmitir 70 bits en total.

Códigos de repetición

- Si quisieramos un código capaz de corregir 17 errores y que pueda encodear 2 bits de información, necesitaríamos que $17 = \lfloor \frac{\delta-1}{2} \rfloor$ entonces necesitamos $\delta = 35$ como mínimo.
- Si partimos de $\{0, 1\}^2$ como código base, podemos construir $C = Rep_{35}(\{0, 1\}^2)$.
- Como $\{0, 1\}^2$ tiene $\delta = 1$, entonces $\delta(C) = 35$ y corrige 17 errores.
- Pero para transmitir 2 bits de información tendremos que transmitir 70 bits en total.
- Se pueden construir códigos que corrijan 17 errores y que sean mas eficientes.

- Por ejemplo, vimos que C_5 tiene $\delta = 3$ y $n = 5$, por lo tanto $Rep_r(C_5)$ tendrá $\delta = 3r$ y longitud $5r$.

- Por ejemplo, vimos que $C5$ tiene $\delta = 3$ y $n = 5$, por lo tanto $Rep_r(C5)$ tendrá $\delta = 3r$ y longitud $5r$.
- Asi que $Rep_{12}(C5)$ tendrá $\delta = 36$ y por lo tanto corregirá 17 errores.

- Por ejemplo, vimos que $C5$ tiene $\delta = 3$ y $n = 5$, por lo tanto $Rep_r(C5)$ tendrá $\delta = 3r$ y longitud $5r$.
- Asi que $Rep_{12}(C5)$ tendrá $\delta = 36$ y por lo tanto corregirá 17 errores.
- Pero su longitud será $5 \times 12 = 60$, menor que los 70 bits de $Rep_{35}(\{0, 1\}^2)$.

- Por ejemplo, vimos que C_5 tiene $\delta = 3$ y $n = 5$, por lo tanto $Rep_r(C_5)$ tendrá $\delta = 3r$ y longitud $5r$.
- Asi que $Rep_{12}(C_5)$ tendrá $\delta = 36$ y por lo tanto corregirá 17 errores.
- Pero su longitud será $5 \times 12 = 60$, menor que los 70 bits de $Rep_{35}(\{0, 1\}^2)$.
- En gral si bien no es lo óptimo, hacer repetición de un código mas chico elegido adecuadamente permite definir rapidamente un código de acuerdo con las necesidades.

- Por ejemplo, vimos que $C5$ tiene $\delta = 3$ y $n = 5$, por lo tanto $Rep_r(C5)$ tendrá $\delta = 3r$ y longitud $5r$.
- Asi que $Rep_{12}(C5)$ tendrá $\delta = 36$ y por lo tanto corregirá 17 errores.
- Pero su longitud será $5 \times 12 = 60$, menor que los 70 bits de $Rep_{35}(\{0, 1\}^2)$.
- En gral si bien no es lo óptimo, hacer repetición de un código mas chico elegido adecuadamente permite definir rapidamente un código de acuerdo con las necesidades.
- Pero en gral repetir el $\{0, 1\}^n$ no da buenos resultados.

Mas ejemplos

- Supongamos que quiero un código con 8 palabras que corrija 5 errores.

Mas ejemplos

- Supongamos que quiero un código con 8 palabras que corrija 5 errores.
- Necesito $\delta = 11$ al menos.

Mas ejemplos

- Supongamos que quiero un código con 8 palabras que corrija 5 errores.
- Necesito $\delta = 11$ al menos.
- Podemos usar $Rep_{11}(\{0, 1\}^3)$, pero la longitud es 33.

Mas ejemplos

- Supongamos que quiero un código con 8 palabras que corrija 5 errores.
- Necesito $\delta = 11$ al menos.
- Podemos usar $Rep_{11}(\{0, 1\}^3)$, pero la longitud es 33.
- Podemos usar el primer código C que dimos como ejemplo de matriz de chequeo.

Mas ejemplos

- Supongamos que quiero un código con 8 palabras que corrija 5 errores.
- Necesito $\delta = 11$ al menos.
- Podemos usar $Rep_{11}(\{0, 1\}^3)$, pero la longitud es 33.
- Podemos usar el primer código C que dimos como ejemplo de matriz de chequeo.
- Como tiene $\delta = 4$, entonces $Rep_3(C)$ tiene $\delta = 12$ y tiene longitud $3 \times 7 = 21$, sustancialmente menor que 33.

Mas ejemplos

- También podriamos usar el código \tilde{C} que dimos.

Mas ejemplos

- Tambien podriamos usar el código \tilde{C} que dimos.
- Como $\delta(\tilde{C}) = 3$, $Rep_4(\tilde{C})$ tiene $\delta = 12$ tambien.

Mas ejemplos

- Tambien podriamos usar el código \tilde{C} que dimos.
- Como $\delta(\tilde{C}) = 3$, $Rep_4(\tilde{C})$ tiene $\delta = 12$ tambien.
- Pero tiene longitud $4 \times 6 = 24$, asi que conviene $Rep_3(C)$.

Mas ejemplos

- También podríamos usar el código \tilde{C} que dimos.
- Como $\delta(\tilde{C}) = 3$, $Rep_4(\tilde{C})$ tiene $\delta = 12$ también.
- Pero tiene longitud $4 \times 6 = 24$, así que conviene $Rep_3(C)$.
- Otro ejemplo: Supongamos que necesitamos un código que tenga 2048 palabras y que corrija 37 errores para una situación con alta tasa de errores, pej, el espacio interplanetario.

Mas ejemplos

- También podríamos usar el código \tilde{C} que dimos.
- Como $\delta(\tilde{C}) = 3$, $Rep_4(\tilde{C})$ tiene $\delta = 12$ también.
- Pero tiene longitud $4 \times 6 = 24$, así que conviene $Rep_3(C)$.
- Otro ejemplo: Supongamos que necesitamos un código que tenga 2048 palabras y que corrija 37 errores para una situación con alta tasa de errores, pej, el espacio interplanetario.
- Necesitamos $\delta = 75$ y tenemos $k = 11$.

Mas ejemplos

- Podemos usar $Rep_{75}(\{0, 1\}^{11})$.

Mas ejemplos

- Podemos usar $Rep_{75}(\{0, 1\}^{11})$.
- La longitud es $75 \times 11 = 825$ bits por cada palabra.

Mas ejemplos

- Podemos usar $Rep_{75}(\{0, 1\}^{11})$.
- La longitud es $75 \times 11 = 825$ bits por cada palabra.
- En vez de eso, podemos usar repetición de \mathcal{H}_4 pues \mathcal{H}_4 tiene dimensión $2^4 - 4 - 1 = 11$ por lo tanto 2048 palabras.

Mas ejemplos

- Podemos usar $Rep_{75}(\{0, 1\}^{11})$.
- La longitud es $75 \times 11 = 825$ bits por cada palabra.
- En vez de eso, podemos usar repetición de \mathcal{H}_4 pues \mathcal{H}_4 tiene dimensión $2^4 - 4 - 1 = 11$ por lo tanto 2048 palabras.
- Como $\delta(\mathcal{H}_4) = 3$, entonces $Rep_t(\mathcal{H}_4)$ tiene $\delta = t \times 3$ asi que si tomamos $t = 25$ cumple que $\delta(Rep_{25}(\mathcal{H}_4)) = 75$ que es lo que queremos.

Mas ejemplos

- Podemos usar $Rep_{75}(\{0, 1\}^{11})$.
- La longitud es $75 \times 11 = 825$ bits por cada palabra.
- En vez de eso, podemos usar repetición de \mathcal{H}_4 pues \mathcal{H}_4 tiene dimensión $2^4 - 4 - 1 = 11$ por lo tanto 2048 palabras.
- Como $\delta(\mathcal{H}_4) = 3$, entonces $Rep_t(\mathcal{H}_4)$ tiene $\delta = t \times 3$ asi que si tomamos $t = 25$ cumple que $\delta(Rep_{25}(\mathcal{H}_4)) = 75$ que es lo que queremos.
- Pero su longitud es $25 \times 15 = 375$, mucho mas eficiente que los 825 de arriba.

Mas ejemplos

- Podemos usar $Rep_{75}(\{0, 1\}^{11})$.
- La longitud es $75 \times 11 = 825$ bits por cada palabra.
- En vez de eso, podemos usar repetición de \mathcal{H}_4 pues \mathcal{H}_4 tiene dimensión $2^4 - 4 - 1 = 11$ por lo tanto 2048 palabras.
- Como $\delta(\mathcal{H}_4) = 3$, entonces $Rep_t(\mathcal{H}_4)$ tiene $\delta = t \times 3$ asi que si tomamos $t = 25$ cumple que $\delta(Rep_{25}(\mathcal{H}_4)) = 75$ que es lo que queremos.
- Pero su longitud es $25 \times 15 = 375$, mucho mas eficiente que los 825 de arriba.
- \mathcal{H}_4^+ tiene la misma dimensión y $\delta(\mathcal{H}_4^+) = 4$, por lo tanto $Rep_{19}(\mathcal{H}_4^+)$ tiene $\delta = 19 \times 4 = 76 > 75$ tambien nos sirve.

Mas ejemplos

- Podemos usar $Rep_{75}(\{0, 1\}^{11})$.
- La longitud es $75 \times 11 = 825$ bits por cada palabra.
- En vez de eso, podemos usar repetición de \mathcal{H}_4 pues \mathcal{H}_4 tiene dimensión $2^4 - 4 - 1 = 11$ por lo tanto 2048 palabras.
- Como $\delta(\mathcal{H}_4) = 3$, entonces $Rep_t(\mathcal{H}_4)$ tiene $\delta = t \times 3$ asi que si tomamos $t = 25$ cumple que $\delta(Rep_{25}(\mathcal{H}_4)) = 75$ que es lo que queremos.
- Pero su longitud es $25 \times 15 = 375$, mucho mas eficiente que los 825 de arriba.
- \mathcal{H}_4^+ tiene la misma dimensión y $\delta(\mathcal{H}_4^+) = 4$, por lo tanto $Rep_{19}(\mathcal{H}_4^+)$ tiene $\delta = 19 \times 4 = 76 > 75$ tambien nos sirve.
- Y su longitud es $19 \times 16 = 304$, es incluso mas eficiente.