并行程序设计模型

- ■并行程序设计模型
 - 隐式并行(Implicit Parallel)
 - 数据并行(Data Parallel)
 - 共享变量(Shared Variable)
 - 消息传递(Message Passing)

隐式并行

■隐式并行

- 编写串行程序
- 通过编译器和运行支持系统将串行程序自动并行化
- 特点: 语义简单, 可移植性好, 易于调试和验证
- 缺点:细粒度并行,效率很低

数据并行

■数据并行

- SIMD(单指令流多数据流)
- 同一操作同时作用到一组数据上
- 特点:单线程,单一地址空间,编程简单, 松散同步,隐式交互,隐式数据分配
- 缺点:并行粒度局限于数据级并行,粒度小
- 典型代表: Fortran 90, HPF

SIMD: Single Instruction Multiple Data

共享变量

■共享变量

- 适用于 SMP 和 DSM
- 特点:松散同步,多线程(SPMD,MPMD) 单一地址空间,显式同步,隐式通信,隐式数据分布
- 典型代表: OpenMP, Pthreads

SMP: Shared Memory Processors

DSM: Distributed Shared Memory

SPMD: Single Program Multiple Data

MPMD: Multiple Program Multiple data

OpenMP: Open Multi-Processing

Pthreads: POSIX threads

消息传递

■消息传递

- MPP、COW 的自然模型
- 特点:异步并行,多线程,多地址空间, 显式同步,显式通信,显式数据映射和负载分配
- 典型代表: MPI, PVM

MPP: Massively parallel processing

COW: Cluster of Workstations

MPI: Message Passing Interface

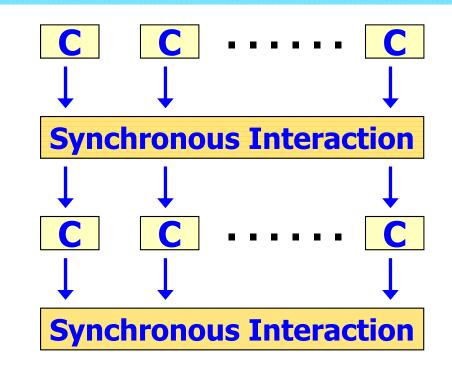
PVM: Parallel Virtual Machine

并行编程模型

- 并行编程模型标准
 - 数据并行: Fortran 90, HPF; 适用于 SMP, DSM
 - 共享内存: OpenMP, Pthreads; 适用于 SMP, DSM
 - 消息传递: MPI, PVM; 适用于所有并行机
 - 三者可混合使用

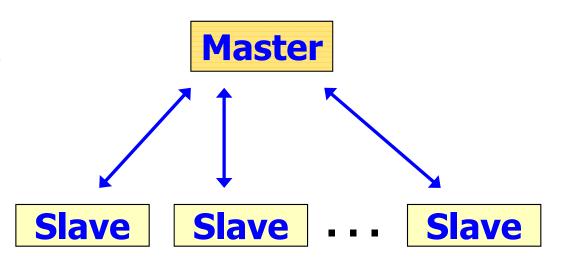
- ■基本并行化方法
 - 相并行 (Phase Parallel)
 - 流行线并行(Pipeline Parallel)
 - 主从并行(Master-Slave Parallel)
 - 分而治之并行(Divide and Conquer Parallel)
 - 工作池并行(Work Pool Parallel)

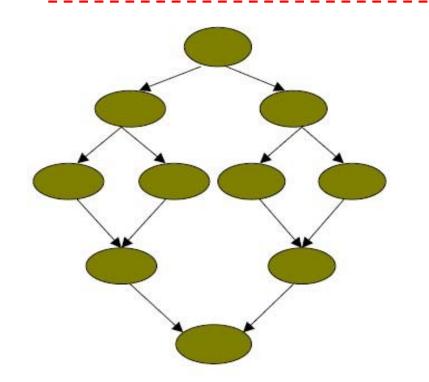
- 相并行
 - 一组超级步(相)
 - 步内各自计算
 - 步间通信同步
 - 方便差错和性能分析
 - 计算和通信不能重叠



- 流行线并行
 - 将分成一系列子任务 t1, t2, ..., tm, 一旦 t1 完成, 后继的子任务就立即开始,并以同样的速率进行计算
 - 一组进程,流水线作业,流水线设计技术

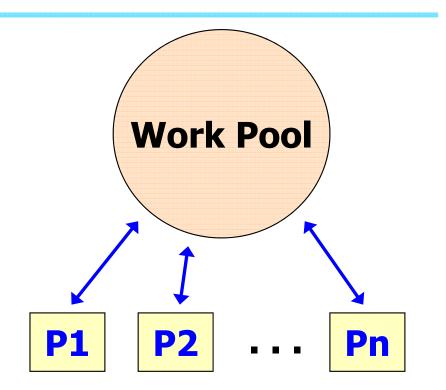
- 主从并行
 - 主进程:串行,协调任务
 - 子进程: 计算子任务
 - 与相并行结合
 - 主进程易成为瓶颈





- 分而治之
 - 将问题分解成若干特征相同的 子问题,分而治之
 - 父进程把负载分割并指派给子进程
 - 重点在于归并
 - 难以负载平衡

- 工作池并行
 - 初始状态: 一件工作
 - 进程从池中取任务执行
 - 可产生新任务放回池中
 - 直至任务池为空
 - 易于负载平衡



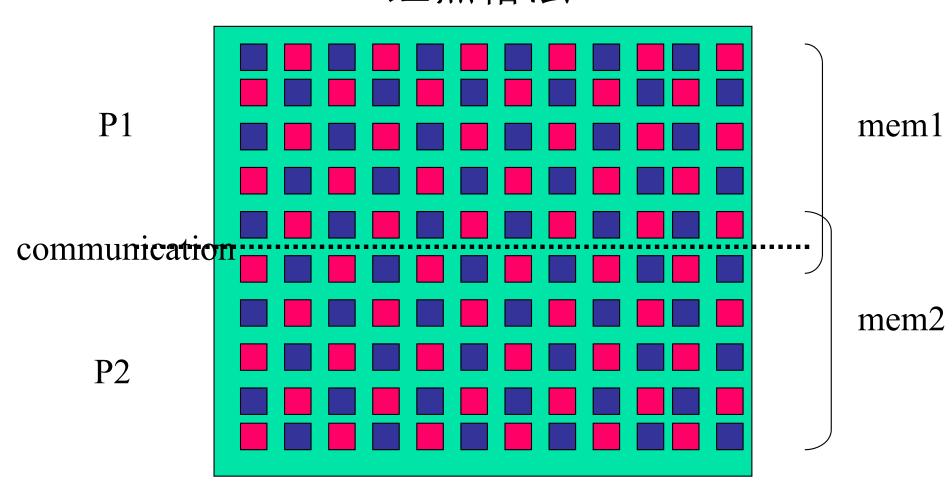
分而治之

$$Y=(A+B(C+DEF))+G \qquad 6$$

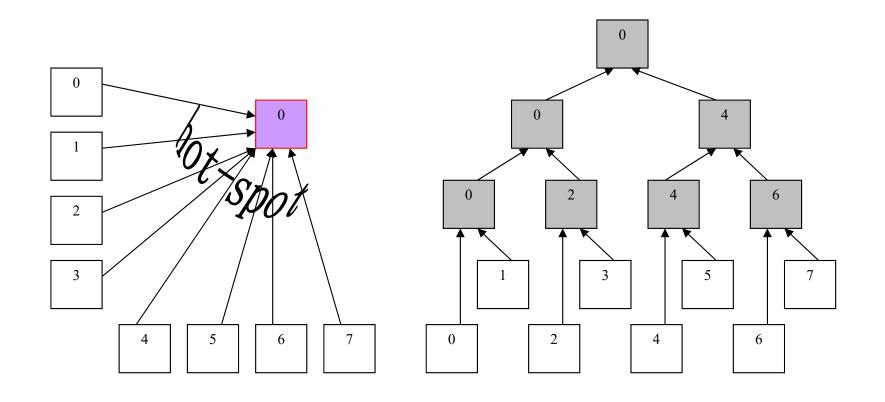
$$Y=(A+G)+B(C+DEF) \qquad 5$$

$$Y=(A+G+BC)+BD*EF \qquad 3$$

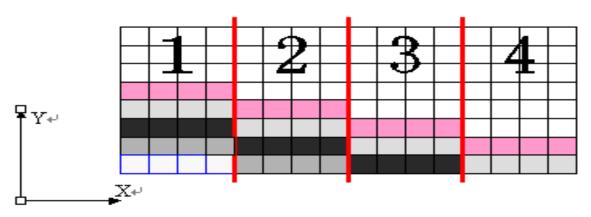
红黑格法



• 并行二叉树技术:解决通信瓶颈问题,通信复杂度O(P)下降到O(log P)



• **并行流水线技术**:解决串行算法中不可避免的数据相关性,例如Gauss-Seidel迭代、双曲型方程中的上下游流场数据依赖问题等



- 1. P1 计算线 (I=1-4, J=1), P2-P4 空闲; **-**□
- 2. P1 计算线(I=1-4,J=2),P2 计算线(I=1-4,J=1),P3-P4 空闲; □□
- 3. P1 计算线(I=1-4, J=3), P2 计算线(I=1-4, J=2), P3 计算线(I=1-4, J=1),P4 空闲; ■
- 4. P1 计算线 (I=1-4, J=4), P2 计算线 (I=1-4, J=3), P3 计算线 (I=1-4, J=2), P4 计算线 (I=1-4, J=1);
- 5. P1 计算线 (I=1-4, J=5), P2 计算线 (I=1-4, J=4), P3 计算线 (I=1-4, J=3), P4 计算线 (I=1-4, J=2);
- 6. 依次类推,可并行计算,只要 Y 方向网格点数足够多;

如何做并行应用?

- >串行算法分析: 模块化
- ▶串行软件测试:找消耗90%CPU的hot
- ▶选择并行方法:分而治之——从物理模型开始
- >并行软件框架设计:流水线/主从/平等
- ▶并行程序设计: MPI/PVM/OPEN MP等
- ▶性能测试与分析:正确性、效率
- ▶进一步优化:应用

并行算法设计原则

- 并行算法设计基本原则 Parallel Programming Paradigms
 - 与体系结构相结合
 - 具有可扩展性
 - 粗粒度
 - ●减少通信
 - 优化性能

粒度是指各个线程可以独立并行执行的任务的大小,是一个相对的概念,与并行度和并行机相关。一般可理解为:

- 细粒度: 基于向量和循环系级并行
- 中粒度: 较大的循环级并行
- 大粒度: 任务级并行(如:区域分解)

并行程序设计步骤

■并行程序设计步骤

- 划分(Partitioning)
 将计算任务划分成尽可能多的小任务
 划分方法主要有:数据分解(区域分解)和功能分解
- 通信(Communication)确认各任务间的数据交流,评估任务划分的合理性
- 组合(Agglomeration)依据任务的局部性,将小任务组合成大任务,减少通信
- 映射(Mapping)将组合后的任务分配到各个线程,力争负载平衡