# 國立雲林科技大學電子工程系 人工智慧深度學習

Lab4 LeNet

第十二組

指導教授: 夏世昌 教授

王斯弘 助理教授

組員:四電子三 A B10913014 林廷緯 四電子三 B B10913158 陳維翔 四電子三 B B10913154 曹宸維

中華民國 111 年 11 月 14 日

## 一、 題目

# 二、 基本介紹

- 1. LeNet 網路介紹
- 2. LeNet 網路實作方式
- 3. LeNet 平台介紹
- 4. EdgeAI 實作方式
- 5. 輕量化 tflite 轉換

## 三、 程式說明

- 1. LeNet 模型及訓練結果
- 2. LeNet 模型推理結果
- 3. h5 檔轉換至 tflite 檔

## 四、訓練結果

- 1. Loss function
- 2. Accuracy rate
- 五、 EdgeAI 平台驗證結果
- 六、 心得與討論

### 一、 題目

LeNet 架構模型訓練及 EdgeAI 平台驗證

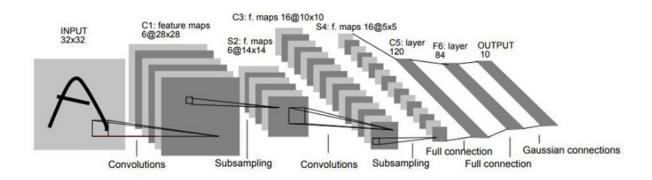
### 二、 基本介紹

## 1. LeNet 網路介紹

LeNet 是由 Yann LeCun 團隊提出的網路架構,是卷積神經網路的始祖。早期用來辨識手寫數字圖像,架構簡單且直覺,適合初學入門

## 2. LeNet 網路實作方式

共有7層架構:C1、S2、C3、S4、C5、F6、OUTPUT,字母代表神經層種類(C:卷積層、S:池化層、F:全連接層),數字代表層數為第幾層。



# 3. EdgeAI 平台介紹

EdgeAI 平台採用樹莓派 3B+, 搭配 Google TPU, 而將 AI 模型移動 至樹莓派時,需使用 TensorFlowLite 檔,壓縮模型大小,以減少 樹莓派空間的浪費並加快讀取速度。

# 4. EdgeAI 實作方式

下載 win32 燒入器,至樹梅派官網下載作業系統,在 win32 燒入器上選擇載下來的作業系統壓縮包,插上磁碟卡並燒入作業系統。

將記憶卡插入樹莓派並開機,經過簡單的初始設定後開啟 Terminal,並依序輸入以下指令,安裝相關套件。

1	echo "deb https://packages.cloud.google.com/apt coral-edgetpu-stable main"   sudo tee /etc/apt/sources.list.d/coral-edgetpu.list
2	<pre>curl https://packages.cloud.google.com/apt/doc/apt-key.gpg   sudo apt-</pre>
	key add -
3	sudo apt-get update
4	sudo apt-get install libedgetpu1-std
5	sudo apt-get install python3-edgetpu
6	sudo apt-get install edgetpu-examples
7	sudo pip3 install jupyterlab opencv-python matplotlib
8	sudo apt-get install python3-pycoral

建好環境後,將「tflite模型」、「label」、「測試圖片」、「py 執行檔」複製到樹莓派後,並下達以下指令,等待一段時間後即可看到影像辨識的結果。

python3 py 執行檔 --model tflite 模型 --labels label --input 測試圖片

## 5. 輕量化 tflite 轉換

利用虛擬機安裝 ubuntu 系統,下達以下指令來建置環境:

將 h5 檔案轉換成 tflite 檔案並傳輸至虛擬機中,執行以下指令來 進行壓縮優化:

```
edgetpu_compiler tflite 模型
```

最後再將優化後的模型複製到樹梅派即可。

## 三、 程式說明

## 1. LeNet 模型及訓練結果

匯入 tensorflow 並且獲取版本

```
import tensorflow as tf import numpy as np tf.__version__
```

建立/設定訓練參數和資料集

```
num_class = 10
batch_size = 2048
epochs = 100
iterations = 30

(x_train, y_train), (x_test, y_test) = tf.keras.datasets.mnist.load_data()
```

#### 設定資料處理

```
x_train = x_train / 255
x_test = x_test / 255
x_train = x_train.astype('float32')
x_test = x_test.astype('float32')
x_train = np.reshape(x_train, (x_train.shape[0], x_train.shape[1], x_train.shape[2], 1)) #(60000, 28, 28, 1)
x_test = np.reshape(x_test, (x_test.shape[0], x_test.shape[1], x_test.shape[2], 1)) #(10000, 28, 28, 1)
y_train = tf.keras.utils.to_categorical(y_train, 10)
y_test = tf.keras.utils.to_categorical(y_test, 10)
```

#### 定義 Convolution 和 pooling 層

```
[3] def conv(x,filter,size):
    return tf.keras.layers.Conv2D(filters=filters,kernel_size=size)(x)

[4] def maxpooling(x):
    return tf.keras.layers.MaxPool2D(padding='same',strides=2)(x)
```

#### 定義 Model

```
def lenet(x):
    x=conv(x,6,(5,5))
    x=maxpooling(x)

    x=conv(x,16,(5,5))
    x=maxpooling(x)
    x=tf.keras.layers.Flatten()(x)
    x=tf.keras.layers.Dense(120)(x)
    x=tf.keras.layers.Dense(84)(x)
    x=tf.keras.layers.Dense(10,activation='softmax')(x)
```

#### 定義 Model 架構及顯示總攬

```
img_input=tf.keras.Input(shape=(28, 28, 1))
output=lenet(img_input)
model=tf.keras.Model(img_input,output)
print(model.summary())
Model: "model_5"
                              Output Shape
 Layer (type)
                                                         Param #
                              [(None, 28, 28, 1)]
 input_8 (InputLayer)
                              (None, 24, 24, 6)
 conv2d_10 (Conv2D)
                                                         156
 max_pooling2d_10 (MaxPoolin (None, 12, 12, 6)
 g2D)
 conv2d_11 (Conv2D)
                              (None, 8, 8, 16)
                                                         2416
 max_pooling2d_11 (MaxPoolin (None, 4, 4, 16)
 g2D)
 flatten_5 (Flatten)
                              (None, 256)
 dense_15 (Dense)
                              (None, 120)
                                                         30840
 dense_16 (Dense)
                              (None, 84)
                                                         10164
 dense_17 (Dense)
                              (None, 10)
                                                         850
Total params: 44,426
Trainable params: 44,426
Non-trainable params: 0
None
```

#### 設定 LOSS 與優化器,並儲存結果

```
sgd=tf.keras.optimizers.SGD(learning_rate=0.01)
model.compile(optimizer=sgd,loss='categorical_crossentropy',metrics=['acc'])
history=model.fit(x=x_train,y=y_train,batch_size=batch_size,epochs=epochs,steps_per_epoch=iterations,validation_data=(x_test,y_test))
```

model.save('/content/minst\_lenet.h5')

## 2. LeNet 模型推理結果

#### 載入模型檔案

```
model = tf.keras.models.load_model('/content/minst_lenet.h5')

[36] from google.colab import drive
    drive.mount('/content/drive')
```

#### 讀取測試圖片的資料夾

```
import matplotlib.pyplot as plt
from PIL import Image
img = Image.open('/content/drive/MyDrive/2.png')

plt.figure(figsize=(1, 1))
plt.imshow(img)
plt.show()
```

#### AI 模型推理結果

```
import glob
    file = glob.glob(os.path.join('/content/drive/MyDrive/2.png'))
           img = Image.open(f)
           plt.figure(figsize=(1, 1))
           plt.imshow(img)
           plt.show()
           img = np.array(img)
           img = np.dot(img[..., :3], [0.299, 0.587, 0.114])
           img = 255-img
           img = img/255.
           img = np.reshape(img, (1, 28, 28, 1))
           model.predict(img)
           print(np.argmax(model.predict(img)))
           print('-
₽
                               ======] - 0s 18ms/step
              ======] - 0s 16ms/step
```

## 3. h5 檔轉換至 tflite 檔

#### 匯入相關套件

```
import tensorflow as tf
import numpy as np
import glob
tf.__version__

'2.9.2'
```

#### 轉換副程式

#### 開始轉換模型

```
keras_model = tf.keras.models.load_model("/content/minst_lenet.h5")

converter = tf.lite.TFLiteConverter.from_keras_model(keras_model)

converter.optimizations = [tf.lite.Optimize.DEFAULT]

converter.target_spec.supported_ops = [tf.lite.OpsSet.TFLITE_BUILTINS_INT8]

converter.inference_input_type = tf.uint8

converter.inference_output_type = tf.uint8

converter.representative_dataset = representative_data_gen

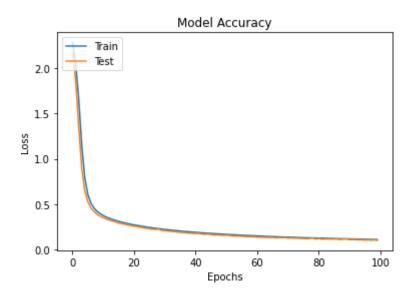
tflite_model = converter.convert()
```

#### 寫入模型

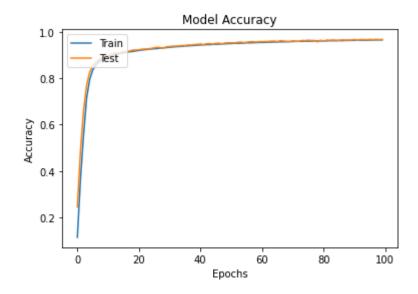
```
with open('mnist115.tflite','wb') as f:
f.write(tflite_model)
```

# 四、 訓練結果

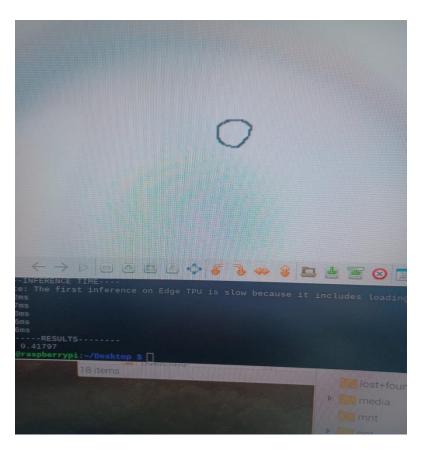
# 1. Loss function



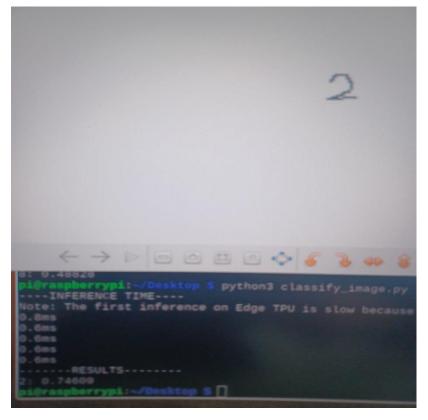
# 2. Accuracy rate

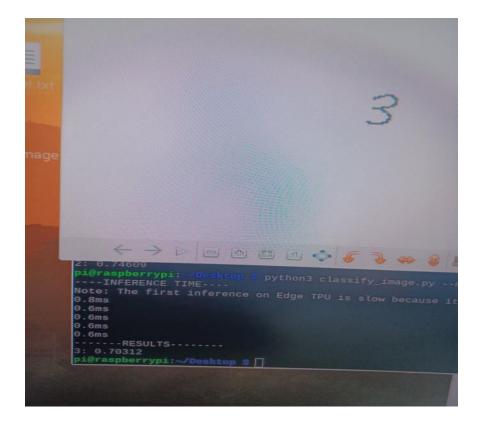


# 五、 EdgeAI 平台驗證結果



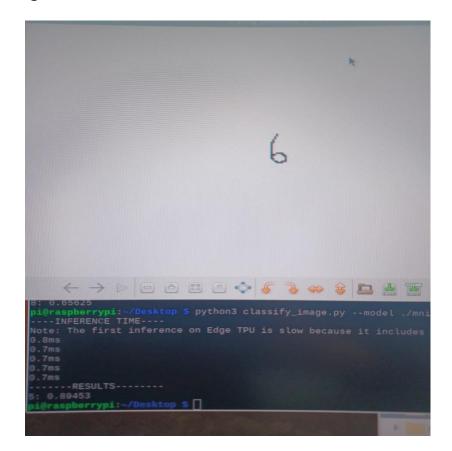


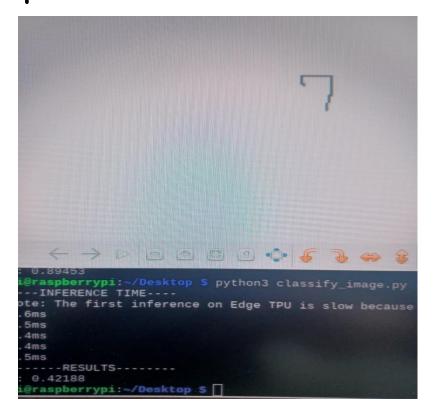


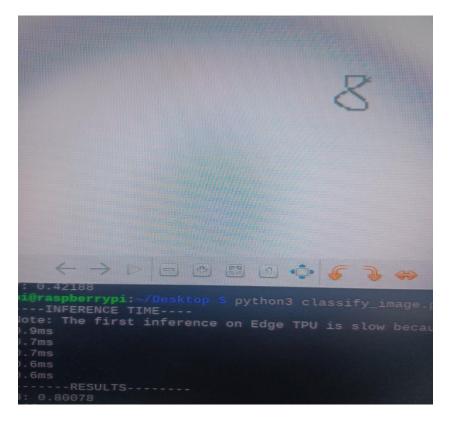


```
3: 0.70312

pi@raspberrypi: ~/Desktop $ python3 classify_imag
----INFERENCE TIME----
Note: The first inference on Edge TPU is slow be
0.8ms
0.7ms
```







```
8: 0.80078
pi@raspberrypi:~/Desktop S python3 classify_image.py
Note: The first inference on Edge TPU is slow because
0.8ms
0.6ms
0.6ms
0.6ms
0.6ms
0.6ms
0.6ms
0.9ms
```

## 六、 心得與討論

#### 陳維翔:

這次的 lab 做完滿有成就感的,也讓我感到有趣,原來人工 AI 是這麼判斷影像的,讓我對之後要學的東西感到更有興趣了,一開始看到那麼多程式讓人感到害怕,不過成功做完讓人感到滿滿的成就感

### 曹宸維:

林廷緯:

這次使用樹莓派和訓練好的 AI 進行邊緣運算,不知為甚麼訓練出來的正確率沒那麼穩定,也許是模型沒寫好之類的,不過總的來 說還是成功的,這次的 lab 也讓我們更了解 lenet 怎麼去使用

# 透過這次的 lab 我學到了很多關於 lenet 以及各種 AI 運算的事, 這讓我以後在接觸到其他相關物件時可以更快速的去明白並使用