參考資料3

https://baike.baidu.com/item/Shakey/7690300?fr=aladdin

1966年到1972年间，美国斯坦福国际研究所(Stanford Research Institute, SRI)研制了移动式机器人Shakey,这是首台采用了[人工智能](https://baike.baidu.com/item/%E4%BA%BA%E5%B7%A5%E6%99%BA%E8%83%BD)学的[移动机器人](https://baike.baidu.com/item/%E7%A7%BB%E5%8A%A8%E6%9C%BA%E5%99%A8%E4%BA%BA)。Shakey具备一定[人工智能](https://baike.baidu.com/item/%E4%BA%BA%E5%B7%A5%E6%99%BA%E8%83%BD)，能够自主进行感知、环境建模、行为规划并执行任务(如寻找木箱并将其推到指定目的位置)。它装备了电视摄像机、三角法测距仪、碰撞传感器、驱动电机以及编码器，并通过无线通讯系统由二台计算机控制。当时计算机的体积庞大，但[运算速度](https://baike.baidu.com/item/%E8%BF%90%E7%AE%97%E9%80%9F%E5%BA%A6)缓慢，导致Shakey往往需要数小时的时间来分析环境并规划行动路径。