# Reinforcement Learning-Based Joint Power and Resource Allocation for URLLC in 5G

# 基于增强学习的5G URLLC联合能量 和资源分配

Elsayed M, Erol-Kantarci M. Reinforcement Learning-Based Joint Power and Resource Allocation for URLLC in 5G[C]//2019 IEEE Global Communications Conference (GLOBECOM). IEEE, 2019: 1-6.

#### 一分钟概括

#### 问题

针对5G新无线电(NR)共享信道上,超可靠低延迟通信(URLLC)用户和增强型移动宽带(EMBB)用户的复用问题

## 解决方案

提出了一种基于Q学习的联合功率和资源分配算法。在不影响eMBB用户吞吐量的前提下,提高了URLLC用户的体验。 减轻小区间干扰以及改善传输和调度延迟。

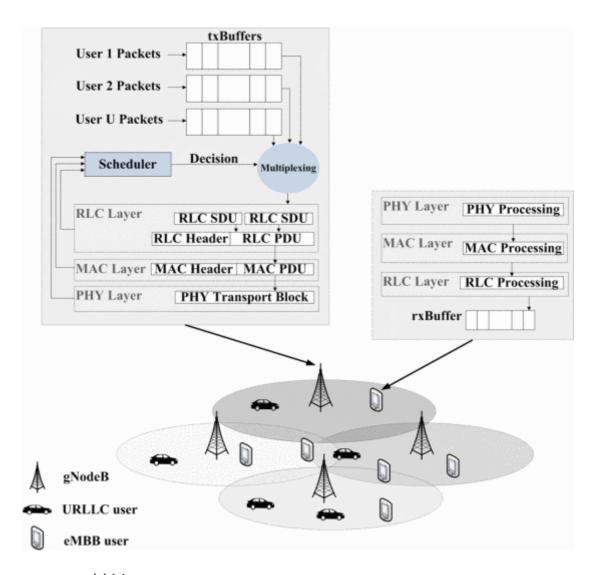
## 仿真

将本算法与Baseline算法进行比较,指标有延迟、PDR、吞吐量

## 结论

提出了一种基于Q学习的联合功率和资源分配技术,以改善5G中URLLC用户的体验。 该算法在URLLC用户的可靠性和延迟方面都优于基线算法,同时为eMBB用户实现了更高的吞吐量。

# 系统模型



gNodeB: 基站

URLLC user: 低延迟高可靠性通信需求的用户

eMBB user: 增强型移动宽带用户

每个用户相对应的流量在gNodeB维护的传输缓冲区中排队。 gNodeB会触发每个下行链路调度器的下行调度程序,以执行传输缓 冲区中待处理流量的资源块分配。

#### 延迟和可靠性的定义

$$D = \tau + D_{tx} + \sum_{r=1}^{n} D_{r,harq}, \tag{1}$$

其中τ是排队延迟, $D_{tx}$ 是传输延迟,而 $D_{r,harq}$ 是HARQ重传的往返延迟,其中n是重传次数,为了保证较低的延迟,在本文中设置为1。

第j个gNodeB上的第i个用户的传输延迟可以表示为:

$$D_{tx,i,j} = rac{S_{i,j}}{\sum\limits_{k=1}^{K} \omega_k log_2 \left(1 + rac{p_{k,j} d_{k,i,j} h_{k,i,j}}{\omega_k N_0 + \sum\limits_{\substack{m \in \mathcal{J} \ m 
eq i}} p_{k,m} d_{k,i,m} h_{k,i,m}}
ight)}, \qquad (2)$$

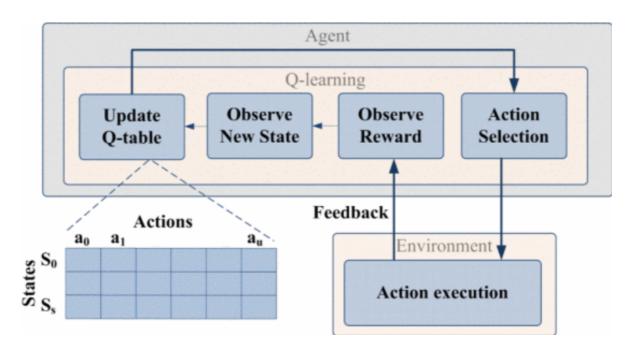
其中Si, j是链路(i, j)的分组大小, $\omega_k$ 是第k个RBG的带宽, $N_0$ 是加性高斯噪声单侧功率谱密度。 pk, j是第k个gNodeB在第k个RBG上的发射功率, $h_{k,i,j}$ 是信道系数, $d_{k,i,j}$ 是RBG的链路分配指示符(k, i, j)。 $p_{k,m}$ 是第m个干扰gNodeB的发射功率, $h_{k,i,m}$ 是信道系数, $d_{k,i,m}$ 是链路的分配指示符(k, i, m)。

为了平衡URLLC用户的延迟和可靠性,需要进行SINR估计、功率分配和RBG分配。在接下来的章节中,我们提出了一种基于Q-learning的**功率和RBG分配**联合优化算法,用于URLLC的延迟和可靠性改进。

# 基于Q学习的URLLC低延时高可靠性算法 (LLHRQ)

gNodeB都采用多主体强化学习,就是Q学习算法

图2给出了Q-learning框架运行的一般框图。



Q-learning 由元组定义:agent, state, actions, reward, policy, and Q-value。

Q-Learning是强化学习算法中value-based 的算法,Q即为Q (s,a) 就是在某一时刻的 s 状态下 $(s \in S)$ ,采取 动作a  $(a \in A)$  动作能够获得收益的期望,环境会根据agent 的动作反馈相应的回报reward r,所以算法的主要思想就是将State与Action构建成一张Q-table 来存储Q值,然后根据Q值来选取能够获得最大的收益的动作。

https://blog.csdn.net/qq 30615903/article/details/80739243

因此, Q-learning使用如下迭代更新来估计已访问状态-动作对的Q 值:

$$Q(s^{(t)}, a^{(t)}) \leftarrow Q(s^{(t)}, a^{(t)}) + \alpha[r^{(t)} + \gamma \max_{a} Q^{old}(s^{(t+1)}, a) - Q(s^{(t)}, a^{(t)})], \quad (3)$$

该Q学习算法,以提高可靠性并最小化URLLC用户的延迟。

## 1) Agents

gNodeBs.

#### 2) Actions

- 每个gNodeB对其连接的用户采取的联合功率和资源块分配。
- 第j个gNodeB对第k个RBG的动作可以定义为 $A_k$ ,  $i=\{D_k, i, P_k, j\}$ , 其中 $D_{k, i}=\{D_{k, i, j}: i\in U\}$ 是每个用户的RBG的分配指示符的向量,即,如果将第k个RBG分配给第i个用户,则 $D_{k, i, j}=1$ ,否则为0,并且 $P_{k, i}$ 是分配的功率

#### 3) States

• 在没有Agent协作的情况下,来自环境的反馈应该起到以状态为代表的作用。 特别地,我们通过估计每个用户的SINR值来观察干扰对URLLC用户的影响。 这量化了URLLC用户的可靠性。因此,两个状态设计如下:

$$S_{k,j}^{(t)} = egin{cases} S_0 & \lfloor rac{1}{R} \sum\limits_{i_R \in \mathcal{R}} \gamma_{k,i_R,j}^{(t-1)} 
floor \geq \gamma_{th}, \ S_1 & Otherwise. \end{cases}$$
 (4)

#### 4) Reward

奖励函数:

$$R_{k,j}^{(t)} = \begin{cases} 1 - \max_{i \in \mathcal{R}} (\tau_{i_R,j}^{(t-1)})^2 & \frac{1}{R} \sum_{i_R \in \mathcal{R}} \gamma_{k,i_R,j}^{(t-1)} \ge \gamma_{th}, \\ -1 & otherwise, \end{cases}$$
(5)

# 性能评估

图4评估了可靠性和延迟之间的关系

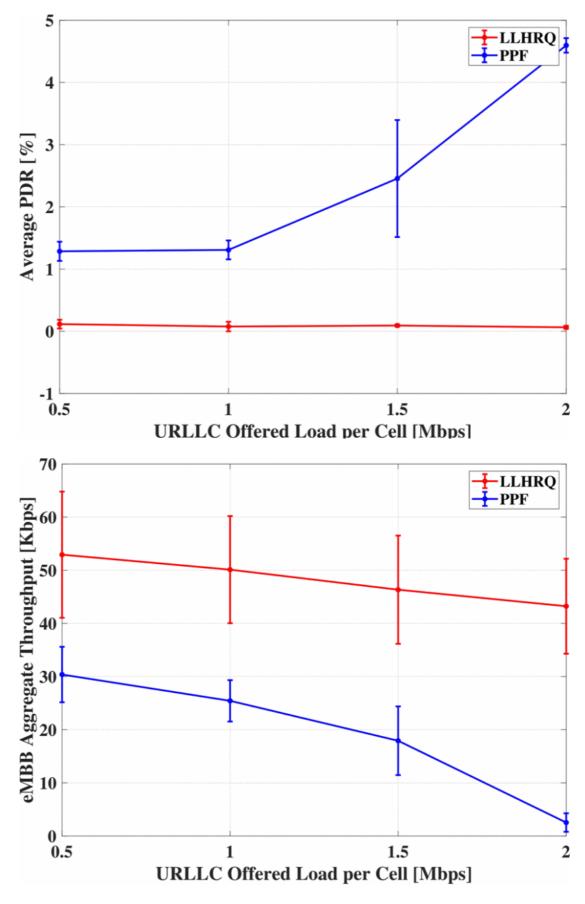


图5展示了在URLLC用户的各种流量负载下eMBB用户的吞吐量。

# 结论

提出了一种基于Q学习的联合功率和资源分配技术,以改善5G中URLLC用户的体验。 该算法在URLLC用户的可靠性和延迟方面都优于基线算法,同时为eMBB用户实现了更高的吞吐量。