



姓名： 岑云伟（实习）  
民族： 汉族  
学历： 硕士  
电话： 15383609941  
籍贯： 山西省忻州市

邮箱： willsoncen@outlook.com  
个人网站： willsoncen.github.io  
出生日期： 1998.05.28  
政治面貌： 中共党员  
毕业时间： 2026 年 7 月



## 教育背景

2023.09-2026.06

大连大学

控制科学与工程（硕士）

主修课程：现代控制理论、最优控制、模式识别与机器学习等

研究方向：网联车辆队列控制，智能交通，无人驾驶

2017.09-2021.07

太原工业学院

自动化（本科）

主修课程：电气控制技术、电路原理、自动控制原理、单片机技术及应用、C++ 编程、数字电路基础、模拟电路基础

## 在校经历

- 科研成果：**
  - Yunwei Cen, Yuan Zhao, Shixi Wen, et al. Layered Control Architecture for Collision-Free Vehicle Coordination at Signal-Free Intersections Using SUMO and ROS2[C]. 2025 40th Youth Academic Annual Conference of Chinese Association of Automation (YAC), 2025,1928-1933. (EI 收录，排名第一)
- 科研经历：**
  - 提出了无信号十字路口分层控制架构：**采用服务器、路边单元（RSU）以及车辆端三层控制架构，将十字路口划分不同的控制区域，各司其职，从而实现无碰撞且安全高效的通过十字路口。
  - 提出了 Ros2 通信下的分层控制协议：**通过创建服务器、RSU 以及车辆端节点，通过发布话题信息，实现各层之间的信息通信，属于更加贴近实际部署。
- 项目经历：**
  - 智能网联车室内平台开发** 时间：2022 年 12 月—2024 年 7 月 担任职位：参与者  
基于 ESP32，在 Linux 操作系统上，使用 PS4 手柄遥控小车及通信功能开发。1. 实现网联车辆之间的通信，V2V 传输与一辆车的速度、位置和加速度信息。2. 实现网联车辆的编队控制，底层设计 PID 控制算法，实现车队的跟踪控制。3. 负责在在线强化学习控制算法搭载在小车上实现编队跟踪控制。（此部分内容已撰写成论文发表）
  - 室外低速自动驾驶智能车辆开发** 时间：2023 年 9 月—2024 年 8 月 担任职位：参与者

## 工作实践

2021.06-2021.12	太原钢铁集团	组态工程师	参与开发太钢 2# 炉的组态系统升级与组态页面开发
2023.02-2024.7	南京 LG 新能源	设备工程师	负责 Apple（2D）苹果电池生产以及特斯拉汽车电池生产的设备维护

## 掌握技能

- 算法：**熟练掌握在线强化学习、MPC、PID 和 ADP 等控制类算法，了解 YOLO、DQN 等深度学习算法。
- 编程语言：**熟练掌握 C++、Matlab/Simulink，熟悉 Linux 系统基本行命令。
- 编程软件：**Matlab、Visual Studio、Proteus（本科毕业设计单片机）。
- 办公软件：**精通 Word、Excel、PowerPoint、Visio 等办公软件。
- 外语能力：**熟练英语读写，具备英语日常沟通能力，大学英语四级（CET-4）

## 荣誉证书

2024 中国机器人及人工智能大赛辽宁省一等奖（团队/负责人） 2023-2024 研究生优秀奖学金二等年级前 30%  
2024 中国机器人及人工智能大赛国家级二等奖（团队/负责人）

第十五届蓝桥杯全国软件和信息技术专业人才大赛 嵌入式设计与开发 省三等奖

## 自我评价

在南京 LG 新能源的工作经历让我深入了解了工业自动化和新能源电池设备领域，培养了严谨的工程思维和问题解决能力。结合研究生阶段在强化学习和智能交通方面的研究，我具备了将理论算法转化为工程应用的能力。我期待能将专业知识与实践经验应用于智能交通系统和电池管理系统（BMS）等前沿领域。感谢您花时间阅读我的简历，希望我们每天都可以看到太阳。