Busca em Largura

(SCHWARZ, Gaston Adair. Grafos – Introdução e Processos de Busca. Apostila, 1998)

Considerações

Uma busca é dita em largura quando o critério de escolha do nó marcado obedecer a: "dentre todos os nós marcados e incidentes a algum arco ainda não explorado, escolher aquele menos recentemente alcançado na busca". Utilizamos, portanto, uma estrutura de fila: os nós são retirados na mesma ordem em que entram.

A busca em largura verifica cada nó de um mesmo nível antes de verificar nós de níveis seguintes.

A regra usada, portanto, para obedecer uma busca é do tipo FIFO (First In First Out), isto é, o primeiro nó gerado será também o primeiro nó a gerar seus sucessores.

Vamos usar, ainda, as definições de nó aberto e nó fechado. Convencionamos que o nó está <u>aberto</u> quando ele é gerado e colocado na fila. Quando o nó for retirado da fila, ele é dito <u>fechado</u> e é inserido numa lista de nós fechados. Expandir um nó significa gerar seus sucessores.

Este algoritmo é também conhecido na literatura como algoritmo de *busca horizontal* ou *busca de nível* ou *busca em amplitude*.

Será apresentado a seguir um algoritmo de busca em largura completo e admissível.

Algoritmo de Busca em Largura

(Breadth-First Search Algorithm)

Inicialização

- 1. Descrição detalhadas de cada nó $x_1 \in X$, incluindo nós iniciais $s \in S$ e terminais $t \in T$.
- 2. Definição de $\Gamma(x_i)$.
- 3. Criar duas listas:

A = lista de nós abertos = lista de S;

 $F = lista de nós fechados = \phi$.

- 4. Criar um conjunto de apontadores (predecessores) P(x_i).
- 5. Fazer $g(s) = 0 \quad \forall s \in S$.
- 6. Fazer $P(s) = \phi \quad \forall s \in S$.

Algoritmo

- 1. Se $A = \phi$, pare com fracasso. Senão, remova v de A e inclua em F. (Escolha v seguindo a regra FIFO).
- 2. Gere $\Gamma(v)$ na sua ordem natural. Se $\Gamma(v) = \phi$, vá para 4.
- 3. Para cada $m \in \Gamma(v)$ faça:

P(m) = v;

 $A = A \cup \{m\}; e$ g(m) = g(v) + C(v,m).

(se m estiver duplicado em A ou estiver em F, faça:

 $g(m) = \min [g(m), g(v) + C(v,m)]$

e mantenha o apontador para o nó de menor custo).

4. Se $A = \phi$ e $v \in F$, pare com sucesso. Senão, volte a 1.

Saída de Resultados

- 1. Recuperar a solução através dos apontadores $P(x_i)$.
- 2. Emitir relatório.