Utiliza tu MSX#1

Armando Pérez Abad

24 de septiembre de 2015

Índice general

Ín	adice de contenido	1
1.	Objetivo.	2
	1.1. Qué se pretende	3
	1.2. Nomenclatura y síntaxis	3
2 .	El sistema modular.	4
	2.1. Los módulos	5
	2.2. Ficheros .REL (RELOCATABLE FILES)	5
	2.3. El Linker	5
3.	Entendiendo los módulos.	7
	3.1. Público o privado, externo o global	8
	3.2. Cuidado con los Warning	11
4.	Creación de una ROM.	12
	4.1. Linker: Conceptos Avanzados	12
	4.1.1. Dirección de carga	12
	4.1.2. Dirección de carga. (Datos)	13
	4.1.3. Exclusión de partes del código	15
	4.1.4. Tamaño del programa	15
	4.2. Módulos, fuentes y estructura	16
	4.2.1. Variables	16
	4.2.2. Slot	17

7 .	Con	nclusiones.	32
6.	Paq	uete preparado.	31
	5.6.	ROM	29
	5.5.	MAIN	29
	5.4.	SLOT	29
	5.3.	VARS	28
	5.2.	HARD	28
	5.1.	VRAM	28
5.	Sma	ake.	27
	4.3.	Generando la ROM.	25
		4.2.4. Includes	21
		4.2.3. Main	19

Objetivo.

El objetivo del presente artículo es la creación de una ROM desde nuestro MSX, con:

- ⇒ AS.COM Macro Ensamblador de Egor Voznesensky (SOLID).
- ⇒ LD.COM Linkador de Egor Voznesensky.

Con las utilidades de apoyo, de creación propia:

- ⇒ TOAS.COM Exportador de formato ensamblador a compatible con AS.COM.
- \Rightarrow **SMAKE.COM** Pequeño y simple Make.
- ⇒ ASIZE.COM Alineador de tamaño ROM.

Y apoyándonos en una utilidad creada hace mucho tiempo:

⇒ D2R.COM Conversor de ficheros binarios a relocatables.

Cuando se me propuso la programación del videojuego **Booming Boy** y al conocer las características del mismo vi que se me presentaba una gran oportunidad para volver a los orígenes. Es decir, volver a programar desde el MSX, por puro placer.

Pero también me di cuenta que, después de tanto años sin hacerlo, que mis gustos y maneras de programar habían cambiado bastante. Y aunque la biblioteca de programas dedicados al desarrollo en MSX es inmensa no encontré la manera de montar con ellas mi *kit de desarrollo ideal*. Tocaba, para variar, pringar y hacerse uno mismo gran parte de esas utilidades o comandos.

Todas las utilidades, fuentes y ficheros necesarios que se han utilizado para este artículo, incluido el presente texto, los puedes encontrar aquí:

https://www.dropbox.com/s/irc5fh7racapb10/UTM.ZIP?dl=0

1.1. Qué se pretende.

Como toda la serie de artículos *Utiliza tu MSX* el único objetivo es animar a la gente a darle uso a su querida máquina. En **ningún momento** pretendemos convencer a nadie de que el MSX es mejor que ninguna máquina. De que es más rápido y cómodo hacerlo con MSX que con otra máquina. O, en definitiva, que nuestro MSX es lo que no es. No.

También queremos dejar claro que este artículo va dirigido a quien ya ha tenido contacto con la programación en ensamblador. En ningún momento nos encontramos ante un curso de programación en ensamblador.

1.2. Nomenclatura y síntaxis.

Para facilitar la comprensión del texto a partir de este momento cuando hablemos de *ensamblador* nos referiremos, a no ser que así se especifique en el texto, a AS.COM. Cuando hablemos de *linkador* estaremos hablando de LD.COM.

En cuanto a la sintaxis, los primeros ejemplos, y hasta que se diga lo contrario, utilizan la sintaxis que interpreta correctamente el ensamblador AS.COM. Seguidamente utilizaremos ya un formato propio que, gracias a TOAS.COM, exportaremos a la sintaxis necesaria para ser ensamblado por AS.COM.

El sistema modular.

Seguramente, los programadores acostumbrados a los ensambladores cruzados modernos, no se plantean, ni se han planteado jamás, el organizar el código en diferentes módulos. Normalmente se tiene un único fichero con todo el fuente.

Los más organizados seguramente separarán el fuente en varios ficheros, aunque con sentencias tipo INCLUDE que permiten estos ensambladores cruzados, al final se genera, de nuevo un único fichero que será ensamblado a la vez.

Y no es que esté mal. Aunque desde el punto de vista organizativo no es que sea lo mejor. Tiene varias desventajas:

- Cada vez que iniciamos un proyecto, debemos *copiar* todas esas partes (librerias, módulos...) a ese fichero único.
- Cada vez que se ensambla una versión, se ha de reensamblar, cuando no sería necesario. Esto hoy
 lógicamente carece de sentido ya que una máquina actual ensambla en microsegundos fuentes de
 miles de lineas.
- No podemos tener etiquetas locales para cada módulo. Tampoco podemos tener etiquetas privadas a un módulo.
- El código no es tan claro y limpio.

Después de muchos años cometiendo siempre errores (es la mejor manera de aprender), te das cuenta que la única manera de poder hacer asequible la programación directa en MSX es utilizar módulos.

Aunque sea pecar un poco de *abuelo cebolleta*, el programa más grande que he realizado íntegramente en el MSX fue **KPI-Ball**. Tirando la vista atrás veo que aquello fue un poco suplicio. Utilicé, como casi todos los desarrolladores en esa época **CompAss**, que, si, como development pack con IDE integrado no creo que exista nada mejor en MSX. Pero tiene un terrible problema con los fuentes y es que:

- El tamaño del fuente depende totalmente de la memoria del MSX.
- Para tener includes necesitas meterlos en otro buffer separado, que has de cargar.

En resumen, que no interactua con el disco, imagino que por cuestiones de velocidad. Y, claro, como editor es muy bueno, pero podría no ser del agrado de todo el mundo. Permite, eso si, .REL (de los que vamos a hablar ahora mismo), aunque desconozco si puede *linkarlos*.

Muchos disgustos tuve en aquel desarrollo... perdida de fuentes... lentitud al ensamblar... Todo venía dado por la necesidad de ampliar la memoria del MSX con una memoria externa para tener más tamaño del buffer. Ya que el código de **KPI-Ball**, al estar TODO junto, era monstruoso. Toda una odisea, que podría haberse evitado de haber tenido, por un lado más experiencia y por otro lado las herramientas de las que ahora si disponemos.

Pero, al margen de las historias pasadas... ¿qué diantres es un módulo?

2.1. Los módulos.

Un módulo no deja ser una porción de nuestro programa, que puede contener código o datos, y que uniremos, junto con otros, para crear el programa final.

Los acostumbrados a otros lenguajes, como C, C++, habrán trabajado, seguramente con *bibliotecas* donde tenemos por un lado las cabeceras (.h) y por otro la biblioteca (.lib, .o, ...). En el .h teníamos los nombres de cada función (prototipos) para poder acceder a ellos desde nuestro programa principal.

Pues un módulo no deja de ser eso. Solo que aquí, trabajando al más bajo nivel el fichero de cabeceras se define de manera diferente y el acceso desde nuestro programa también. Mucho más sencillo, incluso.

Los módulos son ensamblados independientemente. Cada módulo debe de ser ensamblable por si mismo y sin necesidad de otros. Aunque decir que lo *ensamblamos* no sea del todo correcto ya que lo que hacemos, con cada módulo, es generar un fichero .REL.

El ensamblador que vamos a utilizar, AS.COM, solo genera ficheros .REL que es un formato intermedio entre el fichero fuente y el programa final, denominados también ficheros objeto. A diferencia que los ensambladores cruzados modernos u otros como GEN80 o Compass (aunque también son capaces de generar .REL) no se genera el ejecutable (.COM) o programa final, cuando ensamblamos. Para ello se necesita un último paso, enlazar todos los ficheros .REL, que los ensambladores anteriores realizan automáticamente.

2.2. Ficheros .REL (RELOCATABLE FILES).

Un fichero .REL, como hemos dicho en el capítulo anterior, es un fichero que contiene información para el linkador: sus etiquetas públicas, externas, información de si es datos o código (o ambos)... No vamos aquí a definir el formato del mismo ya que no viene a cuento y no nos interesa.

Su nombre, .REL, viene de la palabra *relocatable*, o reubicable. Como puede adivinar el ávido lector un módulo puede ubicarse *en cualquier parte* del programa final. Y eso se lo hemos de decir nosotros con a la hora de enlazar.

2.3. El Linker.

Hemos hablado del mismo en los capítulos anteriores. Como hemos explicado un linker no deja de ser un programa que, a partir de unos módulos compilados ya en formato .REL (objetos) genera un programa final. Al mismo podemos indicarle normalmente el nombre del programa final, el **orden** de los módulos

Utiliza tu MSX#1 2.3. EL LINKER.

y algunos datos que más adelante explicaremos.

Para entenderlo mejor: El linker lo que hace es casi lo mismo que haría un COPY /B de MSX-DOS. Concatenar uno detrás de otro todos los módulos para generar un programa. Esto a grandes rasgos, claro, ya que realmente realiza muchas más funciones.

Entendiendo los módulos.

Creo que no hay mejor manera de entender tanta teoría que con un pequeño ejemplo. Y a eso nos diponemos en este capítulo. Creemos dos ficheros fuente.

LD A, 10

Listado 3.1: Fichero A.Z8A

RET

Listado 3.2: Fichero B.Z8A

Simples, ¿verdad? Los hemos separado en dos, para entender mejor los módulos. Seguidamente ejecutemos AS.COM con cada uno de ellos.

A> AS A.Z8A

A> **AS** B.Z8A

Si todo ha ido bien, AS.COM, nos habrá generado dos ficheros:

A.REL

B.REL

Fantástico. Vamos a generar el programa final, vamos a linkar:

A> LD FINAL.COM=A.REL, B.REL

Y si todo ha ido como toca ya tendremos un flamante FINAL.COM. ¿Y qué tiene ese fichero? Pues si lo observamos con un editor hexadecimal encontraremos esto:

3A 0A **LD** A,10 C9 **RET**

Hagamos otra prueba:

A> LD FINAL.COM=B.REL, A.REL

MSX Area Document. No válido para distribución

Y de nuevo veamos el resultado de FINAL.COM en un editor hexadecimal:

RET	
LD	A,10

¿Os fijáis? Creo que queda bastante claro lo que ha pasado y lo que hace el linkador. Pero vamos a seguir profundizando.

Vamos a modificar ambos ficheros.

CALL RET	MYFUNC
	Listado 3.3: Fichero A.Z8A

MYFUNC: LD A, 10 RET

Listado 3.4: Fichero B.Z8A

Vamos a ensamblar primero B. Z8A:

A> **AS** B.Z8A

Y seguidamente A. Z8A:

A> **AS** A.Z8A

iii Opppps !!! ¿Qué ha pasado? AS. COM nos ha escupido un mensaje de error:

Undefined symbol.

Y nos marca la linea donde se llama a MYFUNC. Pero... ¿por qué? Si tenemos esa rutina definida en B. Z8A...

Aunque claro, si lo pensamos... ¿cómo puede AS.COM saber eso? No se lo hemos indicado en ningún sitio.

3.1. Público o privado, externo o global.

Pues aquí hemos de introducir otro concepto nuevo para quien no ha trabajado con bibliotecas. Y, de nuevo, a ser en bajo nivel no representa mucha dificultad.

Empezemos por lo más sencillo, siguiendo con el ejemplo. Necesitamos que A.Z8A sepa que estamos llamando a una rutina ubicada en el otro módulo. Digamos que necesitamos llamar a una dirección *EXTERNA* denominada MYFUNC. Pues simple, modifiquemos A.Z8A, tal que así:

EXTRN	MYFUNC
CALL	MYFUNC
RET	

Listado 3.5: Fichero A.Z8A

Y ahora, si que si, ensamblamos:

```
A> AS A.Z8A
```

Ya está. Ahora si que hemos generado A.REL sin problemas, sin quejas. Pasemos, pues a linkar el programa final:

```
A> LD FINAL.COM=A.REL, B.REL
```

iii No puede ser !!! ¡ Otra vez ! Esto es con lo que nos deleita LD. COM:

Undefined symbols:

MYFUNC

Code segment 0007 (start address 0100)

Free memory 6826

¿Por qué? Pues bastante sencillo de entender. A. Z8A se ha podido ensamblar sin problemas ya que le hemos indicado que MYFUNC era una dirección (rutina, función) externa. Pero, pongámonos en la piel del linkador: Si, vale, es externa pero... ¿dónde está? ¿Qué valor tiene?.

Ese es el problema. El linkador desconoce la ubicación de MYFUNC. Si. Podríamos decir que realmente lo conoce ya que se encuentra en B.Z8A por lo tanto en B.REL. Si, pero no. No le hemos indicado en B.Z8A que esa rutina va a poder ser utilizada (llamada) por otro módulo. No le hemos dicho, en definitiva, que es *PUBLICA* o *GLOBAL*.

Modifiquemos, por tanto, B. Z8A:

	GLOBAL	MYFUNC
MYFUNC:	LD	A,10
	RET	

Listado 3.6: Fichero B.Z8A

Ahora generemos el fichero B.REL:

A> **AS** B.Z8A

Y, finalmente, volvamos a linkar:

A> LD FINAL.COM=A.REL, B.REL

¡Ya está! Ni un solo error ni advertencia (warning). Si desensamblamos el fichero resultante, FINAL.COM veremos algo así:

0100	CD	04	01	CALL	#0104
0103	С9			RET	
0104	3E	0A		LD	A,#10
0106	С9			RET	

Y aquí, viendo esto, se nos plantean bastantes dudas:

- ¿Por qué se ha ensamblado el programa en #100? ¿Y si quiero ensamblarlo en otra dirección? Yo no he puesto ORG.
- ¿Por qué hay que indicar como GLOBAL la rutina MYFUNC?

La primera cuestión es simple, aunque profundizaremos en ella más adelante, digamos que **por defecto** AS y LD están pensado para generar ejecutables para MSX-DOS, con lo que asumen por defecto la dirección #100. Y digo que adelante profundizaremos porque LD permite cualquier dirección, incluso nos genera, si se lo indicamos ficheros binarios para ejecutar en BASIC, formato BLOAD.

La segunda cuestión es donde quería llegar. Una de las grandes ventajas del sistema modular es que te permite tener etiquetas *PUBLICAS* y *PRIVADAS*. En B.Z8A hemos indicado al ensamblador que MYFUNC era pública y que podía ser llamada desde otro módulo. Pero hasta que lo hemos indicado esa etiqueta era *PRIVADA*. Esto significa que es posible tener etiquetas locales a modulo que pueden ser las mismas que las de otro módulo. Sigamos con el ejemplo:

	EXTRN	MYFUNC
	CALL	MYFUNC
	RET	
DATA:	D₩	ODEADH

Listado 3.7: Fichero A.Z8A

	GLOBAL	MYFUNC
MYFUNC:	LD	A,10
	RET	
DATA:	D W	0CAFEH

Listado 3.8: Fichero B.Z8A

Si ejecutamos los 3 pasos, ensamblar A y B, y linkar veremos que ni el ensamblador ni linker nos han dado ningún error. Y, como podemos observar tenemos **la misma etiqueta** en ambos fuentes (DATA). Si utilizásemos un sistema convencional, donde todo el fuente estuviese en el mismo fichero esto era **error garantizado**, ya que habría duplicidad en una etiqueta. Pero aquí no. Tenemos que DATA en B.Z8A es privada. Y también en A.Z8A. Y ni uno ni otro saben de la existencia de esta dirección. Ni el linker, ya que tampoco le hace falta.

 \mathcal{E} Empezáis a notar el potencial que tenemos con los módulos? Sería sencillo intercambiar con otro programador un .REL indicándole las variables GLOBALES o PUBLICAS y el funcionaminento de

sus subrutinas, sin que el programador que utiliza el .REL tenga que preocuparse de como llamar a las mismas, ni el programador que ha creado la librería tenga que preocuparse porque le vean su código.

Pero el mayor potencial de los módulos, y que hemos podido demostrar en uno de los pasos del ejemplo, es que una vez ensamblados **no es necesario** volver a hacerlo nunca más, a no ser, claro que necesiten modificarse. Y esto es lo que, para nosotros, usuarios de un MSX, más nos interesa.

Los símbolos públicos y privados (globales y externos) que definimos siempre son un word, o lo que es lo mismo, direcciones de memoria. Nunca pueden ser un EQU, un BYTE...

Una cosa muy importante sobre ellos son las **operaciones** que podemos realizar con los mismos. Podemos hacer cosas así:

```
LD A, (MYFUNC + 2)
```

Así como utilizar cualquier otra operación. Ahora bien, lo que **no permite** AS (o igual no he sabido como) es operaciones **entre símbolos**:

```
LD HL, ENDVARS - INIVARS
```

Esto nos dará errores al linkar. Además el error que da LD es curioso: Reserved Item. Y para nuestra desgracia lo que hace es no interpretar la operación y se convierte en NUL, igual que lo que vamos a ver en el siguiente punto.

3.2. Cuidado con los Warning.

Ahora que tenemos fresco el ejemplo, es el mejor momento de hacer mención especial sobre los warning, o avisos que nos da ensamblador o linkador. Si nos fijamos en una de las partes del ejemplo del capítulo anterior, cuando el linkador no conocía la dirección de MYFUNC, el archivo FINAL.COM, igualmente, fue generado. Pero... ¿qué se generó? Pues aquí lo tenemos:

0100 CD	00 00	CALL	#0000
0103 C9		RET	
0104 3E	0A	LD	A,#10
0106 C9		RET	

¿Véis como está la instrucción CALL? Hace una llamada a #0000. Cualquier SIMBOLO que el linker desconoce y es utilizado se inicializa siempre a un valor nulo. Lo que es lo mismo #0000.

Así pues, **nada de warnings**. No son errores, pero mi recomendación es que nunca, jamás, os dejéis un warning en ningún programa. Por experiencia.

Después de esta pequeña introducción y para entender mejor otros conceptos sobre los módulos y el linker, pasaremos a la creación de un programa en formato ROM.

Creación de una ROM.

Ahora, si que si, después de esta pequeña introducción teórica, vamos al meollo del asunto, lo que nos ha traido hasta aquí: La creación de una ROM.

Sin querer profundizar, queremos recordar la estructura de una ROM. Normalmente (hay excepciones, si) se ejecutan en #4000 u #8000, y utilizan como variables (RAM) la zona de #C000 a #F37F o bien #E000 a #F37F.

En el presente ejemplo, vamos a crear una ROM de 32K, compatible con cualquier MSX1 con 8K de RAM, que se ejecuta en #4000 y utiliza la zona #E000 para variables.

El objetivo que nos hemos marcado, ya que se trata de un ejemplo-demostración sencillo, es sencillamente cargar unos datos en la VRAM (patrones, sprites) y mostrarlos en pantalla, en Screen 2.

4.1. Linker: Conceptos Avanzados.

Seguramente, y en el punto que nos encontramos del artículo, es más que interesante hablar de algunos conceptos sobre el linkador, que tarde o temprano acabaremos utilizando.

4.1.1. Dirección de carga.

Es una de las primeras cosas que se nos vendrán a la cabeza a la hora de realizar un programa que no sea un ejecutable para MSX-DOS. Posicionar la dirección de carga (loading address) en otra posición.

Normalmente, cuando hemos trabajado con otros ensambladores, hemos utilizado la pseudoinstrucción ORG para tal fin. Y no es que aquí no podamos utilizarla si no que el linkador, en este caso hace un tratamiento especial para esa intrucción. En pocas palabras lo que hace es *rellenar* el espacio entre la dirección de carga (#100 por defecto) y el ORG que pongamos. Así que si se nos ocurre hacer esto:

ORG DB	04000H 041H, 042H
DW	INIT
DS	12

. . .

Y lo ensamblamos y linkamos con la dupla AS-LD, lo que vamos a obtener es un fichero que tendrá, por defecto un tamaño de #4000 - #100 bytes, y a continuación nuestro código. Esos bytes extra, se rellenan con NOPs.

Pero claro, jeso no es lo que queremos nosotros! Queremos que, sencillamente el programa tenga la dirección de carga en #4000 y ocupe exactamente los bytes que hemos programado.

El padre de LD, el ensamblador M80 que es en el que está basado solucionaba el problema (y LD también permite hacerlo así) con las pseudoinstrucciones PHASE-DEPHASE. Que seguramente alguna vez hemos utilizado también. Esta sería la solución:

PHASE DB	04000H 041H, 042H
DW	INIT
DS	12
DEPHASE	

Es decir, incluir todo nuestro programa entre estas instrucciones y eliminar la instrucción ORG. Pero esto no funciona con los modulos ya que, bien, podemos poner un módulo el PHASE pero.. ¿y al resto? ¿Cómo se en qué dirección va a quedar un módulo?

No, no es la solución. Pero tenemos suerte, LD permite hacer lo que queremos con un parámetro al linkar: /R#.

Volvamos al ejemplo:

DB	041H, 042H
DW	INIT
DS	12
• • •	

Hemos eliminado PHASE y ORG. Ensamblamos para generar el . REL y sencillamente al linkar especificamos la dirección de carga:

```
A> LD /R4000 PROG=PROG.REL,...
```

¡Ya está! LD nos generará el fichero del tamaño exacto a lo que hemos programado y con la dirección de carga en #4000. ¡Problema resuelto!

4.1.2. Dirección de carga. (Datos)

Pregunta Ahora ya sabemos como cambiar la dirección de carga pero...; y qué pasa con variables?

O lo que es lo mismo: Queremos especificar que uno de los módulos tiene una dirección de carga diferente,

para que sus etiquetas públicas apunten allí. Ej: Las variables de una ROM, normalmente ubicadas en #C000 ó #E000.

Pues de nuevo el linker, junto al ensamblador nos da la solución. Parametro /D#, locate data segment at address. Pero claro, aquí aparece un concepto nuevo. Segmento de datos. Y no solo eso, es que tenemos dos conceptos más como éste: Segmento de código y Segmento Absoluto.

Ahora mismo no vamos a profundizar en estos conceptos pero, curiosamente, CSEG y DSEG, dos pseudo comandos del ensamblador fueron creados, en su día, precisamente para separar código que se cargaba en RAM (o ubicaba en ella) del código que estaba en la ROM.

Lo que nos interesa saber, aquí y para el ejemplo que llevamos entre manos, es como separar las variables del código, en cuanto a dirección de carga se refiere. Vamos con un miniejemplo:

	EXTRN	MYVAR
	DB	041H, 042H
	DW	INIT
	DS	12
INIT:	DI	
	IM	1
	LD	SP,0F380H
	LD	A, (MYVAR)
	RET	

Listado 4.1: Fichero CODE.Z8A

	DSEG	
	GLOBAL	MYVAR
MYVAR:	DB	0

Listado 4.2: Fichero VARS.Z8A

<u>^</u> ¡Atención! En VARS. Z8A hemos añadido el pseudocomando DSEG, para indicar al ensamblador (y al linkador más bien) que es un **segmento de datos**. Ensamblamos todo y linkamos:

```
A> AS CODE.Z8A
A> AS VARS.Z8A
A> LD /R4000 /DE000 ROM=CODE.REL,VARS.REL
```

Si analizamos, con un desensamblador lo que se nos ha generado veremos algo así:

```
4000: 41 42 10 40 00 00 00...

4010: 31 80 FE LD SP,#F380

4013: 3A 00 E0 LD A, (#E000)
```

¡Perfecto! Justo lo que queríamos. Hemos creado la cabecera de la ROM en #4000, las variables apuntan a #E000 y... ¡¡ tenemos un fichero de 40k y pico !!!

¿Qué ha pasado? Pues como hemos comentado en la anterior cuestión el linkador se empeña siempre

en crear un programa completo, de inicio a fin. Y nos ha rellenado la zona de #40xx a #E000, que es donde empiezan las variables con NOPS. No. Eso tampoco lo queríamos. O si, pero a medias.

4.1.3. Exclusión de partes del código.

Si hubiésemos empezado por esta cuestión, sin habernos planteado las dos anteriores, seguramente andaríamos totalmente perdidos.

Pues si, LD permite no incluir en el programa el segmento de datos. Si señor. Parámetro /x.

Reutilicemos el ejemplo anterior pero cambiemos la orden del linkador:

```
LD /R4000 /DE000 /X ROM=CODE.REL, VARS.REL
```

Ahora mirad el fichero resultante. Cambia la cosa, ¿verdad? 29 bytes. Es eso lo que queríamos, ¿no? ¿No?

4.1.4. Tamaño del programa.

⚠ Pregunta: ¿Como consigo generar un fichero de un tamaño determinado?

Bueno. Esta duda nos asalta al ver el tamaño del programa generado en el punto anterior. Si queremos una ROM, 29 bytes no es algo muy ortodoxo... Buscamos 8K, 16K, 32K, 48K, 64K, 128K...

Otros ensambladores cuentan con pseudocomados que nos permiten ajustar el tamaño de nuestro programa, tales como:

- 1. ALIGN: Alinear.
- 2. **SIZE**: sjASM cuenta con la sentencia para generar el programa del tamaño que le indiquemos.

Luego están las que podemos hacer directamente con instrucciones clásicas de ensamblador, el clásico:

Que nos generaría una zona de bytes de relleno hasta 8k. Teniendo en cuenta que nuestra ROM se ejecuta en #4000, claro.

Pues bien. Las dos primeras **no existen** en AS. Y la tercera no se puede utilizar. ¿Cómo? Pues no. No se puede porque los módulos son reubicables. Así que sentencias de este tipo no están permitidas para los módulos. Es obvio, ¿no?

Bueno, no es tan obvio. Realmente se podría solucionar y tener en cuenta, pero AS-LD no lo permiten. Así que no le demos más vueltas. O, mejor dicho, yo no he conseguido hacerlo.

Esta vez, no, no hay solucion con parámetro de linker. Pero la tenemos en una tool externa: ASIZE.COM. Lo que hace esta utilidad no es otra cosa que alinear el tamaño al siguiente tamaño de ROM conocido. Ni

más ni menos. Si el programa ya tiene un tamaño conocido, pues no lo toca. Simple, ¿verdad? Veremos un ejemplo de uso en los siguientes capítulos.

4.2. Módulos, fuentes y estructura.

Antes de enumerar los módulos en los que hemos dividido nuestra ROM, vamos a repasar primero nuestras necesidades:

- Generamos una ROM de 32k, que nos muestra una pantalla en Screen 2.
- La pantalla muestra sprites de 16x16.
- Los datos a mostrar en pantalla, gráficos y sprites, están en la propia ROM, no se autogeneran. Se adjuntan en un fichero binario, sin compresión, denominado VRAM. DAT.
- Al ser una ROM de 32k, que se ejecuta en #4000, necesitaremos posicionar el slot de nuestra ROM en la pagina 2.
- Al utilizar sprites de 16x16, además de poner Screen 2, hemos de configurar el modo para ello.
- Para configurar el modo, vamos a tratar directamente con el hardware, con lo que necesitamos la dirección de los puertos del VDP y para su fácil tratamiento los meteremos en variables.

Así, a bote pronto, podemos apreciar los siguientes módulos:

- DATOS. Los datos que deseamos volcar a la pantalla. La información gráfica.
- MAIN, o principal. Donde tendremos la cabecera de la ROM y el código genérico.
- SLOT. El módulo que contendrá todas las rutinas asociadas al manejo de slots y subslots.
- VARS. Que contendrá las variables de la ROM.

⚠ Pregunta: ;Y los DATOS de la pantalla?

NOTA SOBRE LA SINTAXIS: A partir de este momento, y hasta finalizar el artículo, la sintaxis utilizada para el código será **no compatible** con AS. Utilizaremos, como veremos más adelante, la herramienta *TOAS*, junto con *SMAKE* para la conversión.

4.2.1. Variables.

El primer módulo que vamos a explicar, quizás el más sencillo, van a ser las variables. Lo almacenaremos en un fichero con nombre VARS. Z8A.

	* VARS	************* **************		
	DSEG	MANDATORY, DATA SEGMENT		
GLOBAL SYMB	SOLS			
	PUBL PUBL	SLOTVAR VPORT98W, VPORT99W, VPORT98R, VPORT99R		
VARS				
- SLOT				
SLOTVAR	DEFB	0		
- VDP				
VPORT98W VPORT99W VPORT98R	DEFB DEFB DEFB	0 0 0		
VPORT99R	DEFB	0		

Listado 4.3: Fichero VARS.Z8A

Como hemos explicado en el punto 5.1.2, las variables las asignamos al segmento de datos, por ello la pseudoinstruccion DSEG.

Seguidamente aparece la sentencia PUBL, se convertirá a GLOBAL para AS. Todas las variables que utilizamos son públicas.

Y finalmente las variables. Hemos añadido SLOTVAR, que contendrá el slot-subslot donde se ubica la ROM al arrancar, para completar. Seguidamente vemos las variables donde almacenaremos los puertos del VDP, tanto de escritura como de lectura.

4.2.2. Slot.

El módulo SLOT contendrá, como hemos comentado en el primer punto de la sección, las rutinas correspondientes al manejo de slots-subslots. Lo almacenaremos en un fichero con nombre SLOT. 28A.

**********	***
* SLOT ROUTINES	*
***********	***

```
--- INCLUDES
                INCL
                      HARD.MAC
                                                SYSTEM VARS, BIOS...
--- PUBLIC SYMBOLS
                PUBL
                        SEARSLOT, SETSLOT
--- ROUTINES
- SEARSLOT -----
- SEARCH ROM SLOT
- ROM IN PAGE 1 (#4000 - #7FFF)
               CALL RSLREG
SEARSLOT
               RRCA
               RRCA
                        3
               AND
               LD
                       C,A
                       В,0
               LD
               LD
                       HL, EXPTBL
               ADD
                      HL,BC
               LD
                       A, (HL)
               AND
                        #80
                JΡ
                        Z, $NOEXP
               OR
                       С
                       C,A
               INC
                       _{
m HL}
               INC
                       _{
m HL}
               INC
                       _{
m HL}
               INC
                       _{
m HL}
                       A, (HL)
               LD
               AND
                       %00001100
$NOEXP
               OR
                        С
                      н,#80
               LD
               RET
- SSETSLOT -----
- SEARCH AND SET SLOT
- OUT A SLOT
               CALL
                      SEARSLOT
SETSLOT
               PUSH
                       AF
```

CALL	ENASLT
POP	AF
RET	

Listado 4.4: Fichero SLOT.Z8A

Nada que comentar en este módulo. No tiene nada especial. Y las rutinas son conocidas, sin duda, por todos.

¿Nada de especial? ¿Qué es la sentencia INCL? Pues otra palabra reservada de TOAS que se convierte en INCLUDE para AS.COM. Sobre los INCLUDES hablaremos más adelante.

4.2.3. Main.

El módulo principal de la aplicación, el código que realizará la tarea. Lo almacenaremos con nombre ROM. Z8A.

* ROM	**************************************
* EXAMPLE ROM	*
* DEMOSTRATION:	*
* AS.COM	*
* LD .COM	*
* D2R. COM	*
* TOAS .COM	*
* SMAKE.COM	*
* ASIZE. COM	*
* (C) 2014 ARMANDO PER	EZ ABAD *
******	**********
INCLUDES	
INCL	HARD.MAC
EXTERNAL SYMBOLS	
- DATA	
D11111	
EXTR	VRAM
	V 1 W 11 1
- SLOT	
EXTR	SEARSLOT, SETSLOT
	,
- VARS	

		SLOTVAR VPORT98W, VPORT99W, V	PORT98R, VPORT99R
ROM HEADER			
	DEFB DEFW DEFS		
PROGRAM INI	Т		
- INIT - INIT ROM			
INIT	DI		
	IM		W1.VD2.TG5
		SP,#F380 SETSLOT	MANDATORY SET SLOT
		(SLOTVAR),A	SAVE SLOT
_	INIT VD	P PORT	
	LD	A, (#07)	WRITE
		(VPORT98W),A	
	INC		
	LD	(VPORT98W),A	
	LD	A, (#06)	READ
	LD INC	(VPORT98R),A A	
	LD	(VPORT99R),A	
_	SCREEN	2 COLOR 0,0,0	
		2 00000 0,0,0	
	LD	HL, 0	
	XOR LD	A (FORCLR), A	
		(BAKCLR), HL	
	LD	A, 2	
	CALL	CHGMOD	
_	SET VDP	SPRITES 16X16 NOMAG	

```
A, (VPORT98W)
LD
LD
         C,A
LD
         A, (RGOSAV + 1)
AND
          %11111100
OR
          %10
DI
OUT
          (C), A
LD
          (RGOSAV + 1), A
LD
         A, #80 + 1
                                      VDP REG#1
ΕI
OUT
          (C), A
VRAM TRANSFER
LD
         HL, VRAM
LD
         DE, #0000
LD
         BC, #4000
CALL
         LDIRVM
WAIT
DI
JP
         $
```

Listado 4.5: Fichero ROM.Z8A

Este módulo tampoco tiene mucho de especial, excepto el uso del pseudocomando EXTR, que TOAS convertirá como EXTRN, y del que hablamos en el punto 3.1 para la definición de un símbolo externo para el linker.

4.2.4. Includes.

Podríamos pasar ya directamente a generar la ROM, pero si cogiésemos los archivos módulo que hemos expuesto y los intentásemos ensamblar y linkar tendríamos bastantes errores. Nos faltan, cosas. *Constantes*. Si nos fijamos en los fuentes presentados vemos símbolos que no hemos definido en ningún sitio:

- RSLREG
- EXPTBL
- ENASLT
- CHGMOD
- RG0SAV
- ..

Todos estas constantes las encontramos en el fichero HARD. 28A. Que es, precisamente, el que **incluimos** en los módulos. No dejan de ser constantes definidas en el formato de todos los ensambladores conocidos, EQU. Y si, aquí AS funciona como cualquier otro ensamblador. Al encontrar un INCLUDE abre el fichero en cuestión y inserta en la posición donde se encuentra el include, antes de realizar el ensamblado. Aquí lo tenemos.

		* HARDWARE CONSTANTS		
	*****	*****	******	
CENEDIC				
GENERIC				
WORD	EQU	2		
BYTE	EQU	1		
DIIL	FQU	Τ		
BIOS				
DIOD				
ENASCR	EQU	#44	ENABLE SCREEN	
DISSCR	EQU	11 4 4	DISABLE SCREEN	
WRTVDP	EQU	#47	WRITE VDP C->REG B->DATA	
WRTVRM	EQU	#4D	HL ADDRESS A DATA	
FILVRM	EQU	#56	FILL VRAM	
LDIRVM	EQU	#5C	TRANSFER TO VRAM FROM MEMORY	
LDIRMV	EQU	#59	TRANSFER TO MEMORY FROM VRAM	
CHGMOD	EQU	#5F	A -> SCREEN MODE	
WRTPSG	EQU	#93	A -> REG E -> DATA	
RDPSG	EQU	#96	A -> REG	
GTSTCK	EQU	#D5	A -> JOYPORT (1/2)	
GTTRIG	EQU	#D8	A -> JOYTRIG 1,3 - 2,4	
SNSMAT	EQU	#141	A -> ROW	
ENASLT	EQU	#24	ENABLES A SLOT (FxxxSSPP)	
RSLREG	EQU	#138	IN A, (#A8)	
RDSLT	EQU	#0C		
WRSLT	EQU	#14		
CHPUT	EQU	#A2		
CALSLT	EQU	#1C		
DCOMPR	EQU	#20		
SYSTEM VARS				
IIMTMT	EOU	# ED 0 E	MIMED INMEDDIDE HANDIED	
HTIMI	EQU	#FD9F #FD9A	TIMER INTERRUPT HANDLER I/O TIMER INTERRUPT HANDLER	
HKEYI CLIKSW	EQU	#F3DB	0 OFF KEY CLICK	
FORCLR	EQU EQU	#F3E9	FOREGROUND COLOR	
LOKCTK	ΕÕΩ	#[353	LOVERYOUND COTOK	

BAKCLR BDRCLR SCRMOD RG0SAV RG1SAV RG7SAV JIFFY EXPTBL LINL40 EXTVDP STATFL	EQU	#F3EA #F3EB #FCAF #F3DF RG0SAV + BYTE RG0SAV + 7 #FC9E #FCC1 #F3AE #FFE7 #F3E7	BACKGROUND COLOR BORDER COLOR CURRENT SCREEN MODE VDP #0 VDP #1 VDP #7 JIFFY SLOT INFO TABLE EXT VDP REGS VDP REG STATUS 0
BDOS POINTE	R		
BDOSCALLE	EQU	#05	
DOS CONSTAN	TS		
200 001011111	10		
_PARAMS _FCB1 _FCB2	EQU EQU	#80 #5C #6C	
DOS 1 FUNCT	IONS		
CONOLE		II 0 0	
_CONOUT	EQU	#02	
_STROUT FOPEN	EQU EQU	#09 #0F	
FCLOSE	EQU	#10	
_FCLOSE FMAKE	EQU	#16	
SETDTA	EQU	#1A	
URBLK	EQU	#26	
_ _RDBLK	EQU	#27	
_ _TERMO	EQU	#00	
DOS 2 FUNCT	IONS		
OPEN	EQU	#43	
_ _CREATE	EQU	#44	
_ _CLOSE	EQU	#45	
READ	EQU	#48	
_WRITE	EQU	#49	

		II. 4 =	
_SEEK	EQU	#4A	
_DEFAB	EQU	#63	
_DEFER	EQU	#64	
_DOSVER	EQU	#6F	
_FFIRST	EQU	#40	
DOS FCB OFF	SETS		
FDRIVE	EQU	0	
FFILNAME	EQU	1	
FFILEXT	EQU	9	
FCURBLK	EQU	12	
FRECSIZ	EQU	14	
FFILSIZ		16	
	EQU		
FDATE	EQU	20	
FTIME	EQU	22	
FDEVID	EQU	24	
FDIRLOC	EQU	25	
FTOPCLUS	EQU	26	
FLSTCLUS	EQU	28	
FRELLOC	EQU	30	
FCURREC	EQU	32	
FRNDREC	EQU	33	
SIZEFCB	EQU	37	
PSG			
PSGSEL	EQU	#A0	
PSGWRT	EQU	#A1	
PSGREAD	EQU	#A2	
I O CICEIID	-20	112	
SR2 BASE AD	DRESS		
	_1,_00		
SCRPAT	EQU	#0000	PATTERN GENERATOR TABLE
SCRCOL	EQU	#2000	PATTERN COLOR TABLE
SCRATT	EQU	#1800	PATTERN NAME TABLE
		#7800	SPRITE GENERATOR TABLE
SPRPAT	EQU		
SPRATT	EQU	#7600 #7400	SPRITE NAME TABLE
SPRCOL	EQU	#7400	SPRITE COLOR TABLE
SPRATTS	EQU	#0080	SPRITENAM SIZE
	~		
VDP COMMANDS			

- COMMANDS			
VDPCHMMM	EQU	#D0	HIGH SPEED MOVE VRAM TO VRAM
VDPCLMMM	EQU	#98	LOGICAL SPEED VRAM VRAM TIMP
- VDP COMMAND	OFFSETS		
VDPOFFSX	EQU	0	
VDPOFFSY	EQU	2	
VDPOFFDX	EQU	4	
VDPOFFDY	EQU	6	
VDPOFFNX	EQU	8	
VDPOFFNY	EQU	10	
VDPOFFNU	EQU	12	
VDPOFFDI	EQU	13	
VDPOFFCM	EQU	14	

Listado 4.6: Fichero HARD.Z8A

Si, hay más constantes de las que realmente hemos utilizado en el ejemplo. Normalmente voy añadiendo al fichero las cosas que voy utilizando, de ahí que tenga más constantes de las utilizadas.

4.3. Generando la ROM.

Ahora que ya tenemos todos los módulos, tenemos los datos binarios y constantes solo nos falta generar la ROM.

A grandes rasgos estos son los pasos que hemos de seguir para generar la ROM:

- \Rightarrow D2R VRAM. DAT VRAM Generamos el .REL con los datos binarios, con nombre VRAM de símbolo público.
- ⇒ TOAS HARD.Z8A HARD.MAC Exportamos HARD.Z8A, las constantes, a formato compatible con AS.
- ⇒ TOAS VARS.Z8A VARS.MAC Exportamos VARS.Z8A a formato compatible con AS.
- \Rightarrow AS VARS Generamos el fichero .REL de las variables, segmento de datos.
- ⇒ TOAS SLOT.Z8A SLOT.MAC Exportamos SLOT.Z8A a formato compatible con AS.
- ⇒ AS SLOT Generamos objeto del módulo slot.
- ⇒ TOAS ROM. Z8A ROM. MAC Como con el resto, generamos el fichero compatible con AS.
- ⇒ AS ROM Ensamblamos el módulo MAIN.
- ⇒ LD /R4000 /DE000 /X /A ROM.ROM=ROM.REL, SLOT.REL, VRAM.REL, VARS.REL Linkamos.

⇒ ASIZE ROM.ROM Alineamos la ROM a 32k.

Como vemos, son muchos pasos que, por suerte, no hemos de repetir todas las veces. Pero... ¿qué pasa si modifico VARS. Z8A para añadir una variable? ¿Y si añado una rutina nueva a SLOT. Z8A?

En ambos casos debería, obligatoriamente, exportar el fuente y luego ensamblarlo, para terminar linkándolo. Pero.. ¿y si modifico todos o algunos y no se qué he tocado? Pues que, en este caso, debería de hacer todos los pasos. Y esto, precisamente, no es la ganancia de la que estábamos presumiendo con el trabajo con módulos, si no, más bien, todo lo contrario.

Para el colmo, este último caso que hemos expuesto, es el que más se da cuando estás trabajando en un proyecto. No, no es de recibo. Y, claro, como podemos intuir la solución no es meter todos estos pasos en un .BAT.

Smake.

Aquí es donde entra en juego la tool SMAKE. COM, que va en el paquete. SMAKE, no es otra cosa que un $BAT\ avanzado$. Porque llamarlo MAKE como el comando de *NIX no me parece apropiado, aunque su nombre sea ese $STUPID\ MAKE$.

Lo único que hace SMAKE es, mediante una sencilla regla donde especificamos un target y unas dependencias, ejecutar en caso de que alguna de las dependencias tenga una fecha superior al target los comandos que seguidamente especificamos.

Realmente un make de *NIX hace eso. Pero claro... con muchas más posibilidades, patrones, variables, no de forma secuencial... Y en esto hay que hacer hincapié: SMAKE funciona de manera secuencial. Si, por ejemplo, cuando llega a una regla, ve que ese target tiene una dependencia no vuelve a recorrer todas las reglas mirando si esa regla ha sido ejecutada o no.

Pero no nos liemos y tampoco os preocupeis. Para la generación de nuestros proyectos nos sobra con la tarea que hace SMAKE. Solo hemos de seguir una serie de normas.

SMAKE procesa un archivo *Makefile* que le pasaremos por parámetro. Una vez procesado generará, de forma automática, un .BAT llamado SMAKEGEN.BAT que contiene los comandos que se requieren en esa compilación.

Como podemos intuir, para ejecutar SMAKE hacen falta dos comandos:

A> SMAKE MAKEFILE

A> SMAKEGEN

Así pues, lo más rápido y cómodo es generarse un .BAT llamado MAKE.

Pero vayamos por pasos, pongamos aquí el MAKEFILE que vamos a utilizar:

VRAM.REL: VRAM.DAT

ECHO VRAM...

D2R VRAM.DAT VRAM

HARD.MAC: HARD.Z8A

ECHO TOAS HARD.Z8A HARD.MAC

TOAS HARD. Z8A HARD. MAC

VARS.REL: VARS.Z8A

ECHO ASSEMBLING VARS...

TOAS VARS.Z8A VARS.MAC

Utiliza tu MSX#1 5.1. VRAM.

AS VARS

SLOT.REL: SLOT.Z8A HARD.Z8A

ECHO ASSEMBLING SLOT...

TOAS SLOT.Z8A SLOT.MAC

AS SLOT

ROM.REL: ROM.Z8A HARD.Z8A VARS.Z8A

ECHO ASSEMBLING ROM...

TOAS ROM.Z8A ROM.MAC

AS ROM

ROM.ROM:

ECHO LINKING...

LD /R4000 /DE000 /X /A ROM.ROM=ROM.REL, SLOT.REL, VRAM.REL, VARS.REL

ECHO ALIGN SIZE...

ASIZE ROM.ROM

Vamos a explicar cada una de las reglas.

Los comandos de cada regla (objetivo, target) deben de estar obligatoriamente separados por TAB. En caso contrario SMAKE no funcionará correctamente.

5.1. VRAM.

VRAM.REL: VRAM.DAT

ECHO VRAM...

D2R VRAM.DAT VRAM

Lo primero que generamos es el módulo correspondiente al archivo binario de los datos gráficos. SMAKE comparará la fecha del fichero VRAM.REL con VRAM.DAT. En caso de que VRAM.DAT tenga una fecha mayor *o bien VRAM.REL no exista* añadirá a SMAKEGEN.BAT los comandos de abajo de la regla.

5.2. HARD.

HARD.MAC: HARD.Z8A

ECHO TOAS HARD.Z8A HARD.MAC

TOAS HARD. Z8A HARD. MAC

Dado que dos de los módulos (y seguramente todos los que hagamos) utilizan el INCLUDE de HARD. Z8A es conveniente que sea lo primero que se exporte a formato AS, con TOAS. El funcionamiento, no voy a repetirlo, idéntico a la primera regla.

5.3. VARS.

Utiliza tu MSX#1 5.4. SLOT.

VARS.REL: VARS.Z8A

ECHO ASSEMBLING VARS...
TOAS VARS.Z8A VARS.MAC

AS VARS

Modulo de variables. Las variables se utilizan, también, en el módulo principal, así que es conveniente revisarlas antes.

5.4. SLOT.

SLOT.REL: SLOT.Z8A HARD.Z8A

ECHO ASSEMBLING SLOT...

TOAS SLOT.Z8A SLOT.MAC

AS SLOT

Aquí ya vemos algo nuevo. Además de propio SLOT.Z8A, el módulo SLOT.REL depende de HARD.Z8A. ¿Y por qué no de HARD.MAC que es lo que se genera y se compila? Pues porque, como habíamos dicho, SMAKE trabaja sobre un .BAT y de manera secuencial.

Si, HARD.MAC no ha cambiado y si ha cambiado HARD. Z8A, aunque se hubiese metido en SMAKEGEN.BAT para generarse no se daría cuenta. Sin embargo, poniendo HARD. Z8A que es el fichero principal, todo queda solucionado.

5.5. MAIN.

ROM.REL: ROM.Z8A HARD.Z8A VARS.Z8A

ECHO ASSEMBLING ROM...

TOAS ROM.Z8A ROM.MAC

AS ROM

Una regla más compleja todavía. Tiene 3 dependencias. Además de la suya propia, HARD (igual que hemos explicado en la anterior) y VARS. De nuevo utilizamos VARS. Z8A por lo mismo que hemos explicado en la regla anterior con HARD. Z8A.

5.6. ROM.

ROM.ROM:

ECHO LINKING...

LD /R4000 /DE000 /X /A ROM.ROM=ROM.REL, SLOT.REL, VRAM.REL, VARS.REL

ECHO ALIGN SIZE...

ASIZE ROM.ROM

Utiliza tu MSX#1 5.6. ROM.

Finalmente la regla-objetivo que genera la ROM. Como podemos ver, esta regla *no tiene dependencias*. Como hemos dicho anteriormente, si SMAKE encuentra una regla sin dependencias ejecuta obligatoriamente sus comandos.

Paquete preparado.

La mejor manera de entender esto es, con el paquete que hemos preparado debidamente descomprimido en un disquete o en tu directorio favorito en tu MSX.

El paquete lo podeis descargar desde la dirección que os hemos puesto en el punto 1.

Ejecutaremos:

A> MAKE.BAT (o MAKE si estáis en DOS1)

Como vemos ejecuta todos los pasos.

Volvamos a ejecutar:

A> MAKE.BAT (o MAKE si estáis en DOS1)

Ejecuta, sencillamente el linkado de la ROM. Nada del resto ha cambiado, nada tiene que hacer. Hemos puesto la regla de linkado así para comprender las posibilidades de SMAKE. Lo suyo sería, claro está, que ROM.ROM tuviese de dependencias todos los ficheros fuente Z8A y VRAM.DAT. En ese caso no hubiese ejecutado nada.

Ahora abrid, por ejemplo, el fichero SLOT. Z8A, meted un intro, un espacio o siplemente grabar el fichero (para que se actualice su fecha). Ejecutad, de nuevo:

A> MAKE.BAT (o MAKE si estáis en DOS1)

¿Veis lo que ha pasado? Ahora se habrá generado SLOT. REL y luego se habrá linkado.

Entendemos que, con este sencillo ejemplo, quedan patentes las ventajas de SMAKE y la necesidad del mismo para trabajar con proyectos del estilo. Si, existe un *MAKE* mejor en MSX, pero es algo más complejo para iniciados y no cumplía todos los objetivos que nos habíamos propuesto.

También hay que dejar claro que SMAKE funciona bien si las fechas están bien. Vamos que tener el reloj de vuestro MSX en hora es necesario. Si, casi ningún MSX1 lleva reloj interno. Pues bien, acordaros de poner la fecha cada vez que trabajeis.

Conclusiones.

No vamos a engañar a nadie: Trabajar con el MSX, aunque sea un Turbo R (recomendado) es lento. Nunca se podrá igualar la velocidad de ensamblado y proceso de cualquier máquina de hoy en día de las que tenemos, sin duda, en nuestros hogares.

Si recomendamos este método de trabajo es, principalmente, por tres razones:

- 1. ¡Le damos uso al MSX! Eso que seguramente no hacíamos hace años.
- 2. Si aprendemos a desenvolvernos con el sistema modular, saldremos, a la larga, ganando. Como decíamos todo el código queda más claro. Y se aprende a estructurar los programas.
- 3. Trabajar en el MSX tiene una ventaja fundamental: No te despistas. Si bien perdemos más tiempo (aunque eso es discutible) por la lentitud del proceso, lo vamos a recuperar y con creces al no tener distracciones. Cualquier PC/Mac de hoy en día está conectado a internet... mensajes, notificaciones, ... todo eso al final nos hace perder un tiempo precioso y evita concentrarnos en nuestro proyecto.

Y eso es todo. En el siguiente número, con todo esto aprendido, explicaremos como hacer, con este sistema, ROMs de 48k y...; MegaRoms?