## Capítulo 1

# CAMPOS VECTORIALES E INTEGRALES DE LÍNEA

### 1.1. Campos vectoriales

**Definición 1.1.** Sea D una región abierta en  $\mathbb{R}^n$ . Un **Campo vectorial** en D es una apliclación F que a cada punto  $p \in D$  le asigna un vector  $F(p) \in \mathbb{R}^n$ , con m > 1. Si denotamos por  $\vec{x}$  el vector posición de p, entonces podemos describir el campo vectorial por la función vectorial. Las funciones  $f_i: D \to \mathbb{R}$  se llaman **componentes** del campo F. Si las componente  $f_i$  son derivables decimos que el campo vectorial F es derivable.

**Ejemplo 1.1.** Sea  $D \subseteq \mathbb{R}^n$  una región abierta  $y \ f : D \to \mathbb{R}$  una función derivable. Entonces el campo vectorial

$$F(\vec{x}) = \nabla f(x_1, \dots, x_n)$$
$$= (\frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1, \dots, x_n), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n})$$

se llama Campo vectorial gradiente. Los vectores del campo gradiente son ortogonales a las superficies de nivel de la función f.

En muchos casos para entender un campo vectorial necesitamos dibujarlo, y esto no resulta una tarea no muy corta. Podemos usar para esta tarea ciertas líneas de campo, un concepto muy importante **Definición 1.2.** Una **línea de campo** de un campo vectorial  $F(\vec{x})$  es una curva  $\vec{r}(t)$ , tal que

 $\frac{d\vec{r}}{dt} = F(\vec{r}(t)).$ 

Geométricamente significa que el campo vectroial F es tangente a sus líneas de campo en cada punto. Analicamente, las línea de campo de un campo vectorial  $F(x_1, \dots, x_n \text{ con componentes } f_1, f_2 \dots f_n \text{ son las soluciones del sistema de ecuaciones diferenciales}$ 

$$\begin{cases} \frac{dx_1}{dt}(t) = f_1(x_1(t), \dots, x_n(t)) \\ \frac{dx_2}{dt}(t) = f_2(x_1(t), \dots, x_n(t)) \\ \vdots \\ \frac{dx_n}{dt}(t) = f_n(x_1(t), \dots, x_n(t)) \end{cases}$$

### 1.2. Intregales de Línea

**Definición 1.3.** (Intregal de línea sobre un campo escalar). Sea  $f: D \to \mathbb{R}$  una función continua, donde  $D \subseteq \mathbb{R}^n$  es una región abierta. Y sea  $\gamma$  una curva suave en  $D \subseteq \mathbb{R}^n$  con una ecuación dada por una función vectorial  $\vec{r}: [a,b] \to D$ ,  $\vec{r} = \vec{r}(s)$ , donde s es el parámetro de longitud de arco y b-a es la longitud de la curva  $\gamma$ . Entonces  $f(\vec{r}(s))$  es una función real continua sobre el dominio [a,b]

La intregal de línea de la función f a lo largo de la curva  $\gamma$ , donde  $\gamma$  esta parámetrizada en términos del parámetro natura s (longitud de arco),  $s \in [a,b]$ , es

$$\int_{\gamma} f ds = \int_{a}^{b} f(r(\vec{s})) ds$$

Si tenemos una ecuación  $\vec{r} = \vec{p}(t).t \in [c,d]$  de la curva dada  $\gamma$ , respecto a un parámetro arbitrario t al parámetro natural s aplicando la fórmula

$$s = \int_{0}^{t} ||p'(u)|| du \Rightarrow ds = ||p'(t)|| dt$$

entonces la intregal de línea a lo largo de  $\gamma$ , de cualquier parametrización  $\vec{p}(t)$  de  $\gamma$ , es

$$\int_{\gamma} f ds = \int_{c}^{d} f(\vec{p}(t)) ||\vec{p}'(t)|| dt$$

**Ejemplo 1.2.** La intregral de línea de la función f(x,y)=xy a lo largo de la circunferencia con centro en el origen y radio r>0 es

$$\int_{\gamma} f ds = \int_{0}^{2\pi} (r \cos t)(r \sin t) \|(-r \sin t, r \cos t)\| dt$$
$$= \int_{0}^{2\pi} r^{3} \cos t \sin t dt$$
$$= 0$$

**Definición 1.4.** (Intregal de línea sobre un campo vectorial). Sea  $F: D \to \mathbb{R}^n$  un campo vectorial continuo, donde  $D \subseteq \mathbb{R}^n$  una región abierta. Sea  $\gamma$  una curva suave en D con una ecuación dada por una ecuación vectorial  $\vec{r}: [a,b] \to D, \ \vec{r} = \vec{r}(t)$ . Entonces  $F(\vec{r}(t))$  es una función vectorial continua sobre el dominio [a,b].

La Intregal de línea del campo vectorial F a lo largo de la curva  $\gamma$  es

$$\int_{\gamma} F \cdot d\vec{r} = \int_{a}^{b} F(\vec{r}(t)) \cdot \vec{r}'(t) dt$$

**Ejemplo 1.3.** la intregal de línea del campo vectorial F(x,y) = (x+y,y) a lo largo de la curva con parametrización  $\vec{r}(t) = (\cos t, \sin t), t \in [0, 2\pi]$  es

$$\int_{\gamma} F \cdot d\vec{r} = \int_{0}^{2\pi} (\cos t + \sin t, \sin t) \cdot (-\sin t, \cos t) dt$$
$$= \int_{0}^{2\pi} -\sin^{2} dt$$
$$= \frac{1}{2} \int_{0}^{2\pi} \cos 2t - 1 dt$$
$$= -\pi$$

Notación 1.5. la notación

$$\int_C P(x,y)dx + Q(x,y)dy,$$

donde C es una curva del plano, representa la integral de lnea sobre C del campo vectorial en el plano

$$F(x,y) = (P(x;y); Q(x;y)).$$

Igualmente la notacion

$$\int_C P(x, y, z)dx + Q(x, y, z)dy + Q(x, y, z)dz,$$

donde C es una curva en el espacio, representa la integral de linea sobre C del campo vectorial en el espacio

$$F(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$$

#### 1.3. El Teorema de Green

**Definición 1.6.** (Campo vectorial conservativo). Un campo vectorial Sea  $F: D \subseteq \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$ , es un campo vectorial conservativo si existe un campo escalar  $f: D \subseteq \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  tal que el gradiente su gradiente sea el campo vectorial dado, es decir

$$\nabla f = F$$

a la funcion f la llamaremos el potencial escalar.

**Teorema 1.3.1.** (Teorema fundamental para integrales de lnea). Sea C una curva suave por partes, definida por  $\vec{r}(t)$  para  $a \leq b \leq \vec{r}(t) \in D$ . para cada  $t \in [a;b]$  y  $D \subseteq F : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  es una funcon derivable con gradiente continuo sobre C, entonces

$$\int_{C} \nabla f \cdot d\vec{r}(t) = f(\vec{r}(b)) - f(\vec{r}(a))$$

Prueba.

$$\int_{C} \nabla f \cdot d\vec{r}(t) = \int_{a}^{b} \left( \frac{\partial f}{\partial x}(x(t), \frac{\partial f}{\partial y}(x(t)), (x'(t); y'(t)) dt \right) \\
= \int_{a}^{b} \frac{\partial f}{\partial x}(x(t); y(t)) x'(t) + \frac{\partial f}{\partial y} y'((x(t), y(t)) dt \\
= \int_{a}^{b} \frac{\partial f \circ r}{\partial x} dt \\
= f(r(t))|_{a}^{b} \\
= f(r(b)) - f(r(a))$$

**Definición 1.7.** Sea  $F:D\subseteq F:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^n$  un campo vectorial y C1 y C2 dos curvas suaves contenidas en D definidas por  $\vec{r_1}$  y  $\vec{r_2}$  curvas suaves contenidas en D definidas por  $\int_C F$ .  $d\vec{r}$  es independiente de la trayectoria si y solo si

$$\int_{C_1} F \cdot d\vec{r_1} = \int_{C_2} F \cdot d\vec{r_2}$$

**Definición 1.8.** La integral  $\int_C F \cdot d\vec{r}$  es independiente de la trayectoria  $\oint_C F \cdot d\vec{r} = 0$  si y solo si para toda curva cerrada C contenida en el dominio de F.

**Definición 1.9.** Una region R se llama **conexa** si para cualquier par de puntos  $a, b \in \mathbb{R}$  existe una trayectoria continua  $\vec{r} : [0,1] \to \mathbb{R}$  tal que r(0) = a y r(1) = b

**Definición 1.10.** Sean F un campo vectorial continuo sobre una region abierta y conexa D y C cualquier curva contenida en D. Si  $\int_C F \cdot d\vec{r}$  es independiente de la trayectoria si y solo si F es un campo conservativo.

**Definición 1.11.** Un conjunto R se llama **simplemente conexo** si no tiene huecos.

**Teorema 1.3.2.** Contenidos ··· Sea  $F: D \subseteq \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$ ,  $F = (f_1, f_2, \cdots, f_n)$  un campo continuo abierto simplemente conexo D. entonces F es un campo vectorial conservativo si y solo si la matriz de derivadas parciales de F

$$DF = \left[\frac{\partial f_i}{\partial x_i}\right]_{n \times n}$$

es simétrica, es decir,

$$\frac{\partial f_i}{\partial x_j} = \frac{\partial f_j}{\partial x_i}, \ para \ cada \ 1 \le i, j \le n$$

**Teorema 1.3.3.** (Teorema de Green). Sea  $\mathbb{C}^+$  una curva cerrada simple, orientada positivamente, suave por partes y D una región del plano xy acotada por  $\mathbb{C}$ . Sea  $F(x,y) = P(x,y)\mathbf{i} + Q(x,y)\mathbf{j}$  un campo vectorial derivable en un abierto  $\Omega$ , donde  $\Omega$  contiene tanto a D como a su frontera  $\mathbb{C}$ . Entonces

$$\oint_{\mathbb{C}} P dx + Q dy = \iint_{D} \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} dA$$

**Teorema 1.3.4** (Teorema de Green para Regiones Múltiplemente Conexas.). Sean  $C_1, C_2, \ldots, C_n$  curvas de Jordan suaves a trozos que tienen las siguientes propiedades:

- Dos cuales quiera de esas curvas no se cortan.
- Todas las curvas  $C_2, C_3, \ldots, C_n$  están en el interior de  $C_1$ .
- La curva C<sub>i</sub> no está en el interior de la curva C<sub>j</sub> para cada i ≠ j, i > 1, j > 1. Designemos por R la región que consiste en la reunión de C<sub>1</sub> con la porción del interior de C<sub>1</sub> que no está dentro de cualquiera de las curvas C<sub>2</sub>, C<sub>3</sub>,..., C<sub>n</sub>. Sean P y Q derivables con continuidad en un conjunto S que contiene a R. Tenemos entonces la siguiente identidad:

$$\iint\limits_{R} \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} dx dy = \oint_{C_1} (Pdx + Qdy) - \sum_{i=2}^{n} \oint_{C_i} (Pdx + Qdy)$$

**Definición 1.12** (Rotación de un campo vectorial.). Sea  $F(x, y, z) = P(x, y, z)\mathbf{i} + Q(x, y, z)\mathbf{j} + R(x, y, z)\mathbf{k}$  un campo vectorial sobre  $\mathbb{R}^3$ , tal que todas las derivadas parciales de P, Q y R existen. Entonces el **rotacional** de F, que se denota por Rot F o  $\nabla \times F$ , es un campo vectorial sobre  $\mathbb{R}^3$  definido por

$$\nabla \times F = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix}$$

$$= \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z}\right)\mathbf{i} + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x}\right)\mathbf{j} + \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y}\right)\mathbf{k}$$

Para un campo vectorial F definido en el plano xy, o en una región de este, con componentes  $F(x,y) = P(x,y)\mathbf{i} + Q(x,y)\mathbf{j}$ , el rotacional es,

$$\nabla \times F = \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y}\right) \mathbf{k}$$

**Teorema 1.3.5** (Primera Forma Vectorial Del teorema de Green). Sea  $C^+$  una curva cerrada simple (Jordan), orientada positivamente, suave por partes y D una región del plano xy acotada por C. Sea  $F(x,y) = P(x,y)\mathbf{i} + Q(x,y)\mathbf{j}$  un campo vectorial derivable en  $\Omega$ , donde  $\Omega$  es una región del plano que contiene a D y su frontera C, entonces

$$\oint_C F \cdot d\overrightarrow{r} = \iint_D \nabla \times F \cdot \mathbf{k} dA$$

**Definición 1.13** (Divergencia de un campo vectorial). Sea  $F(x, y, z) = P(x, y, z)\mathbf{i} + Q(x, y, z)\mathbf{j} + R(x, y, z)\mathbf{k}$  un campo vectorial tal que todas las derivadas parciales de P, Q y R existan. Entonces la **divergencia** de F, que se denota por div F o  $\nabla \cdot F$  es un campo escalar sobre  $\mathbb{R}^3$  definido por

$$\nabla \cdot F = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z}$$

**Teorema 1.3.6** (Segunda Forma Vectorial del Teorema de Green). Sea C una curva cerrada simple, suave por partes orientada positivamente y D una región en el plano xy acotada por C. Sea F(x,y) un campo vectorial sobre  $\mathbb{R}^2$  derivable en  $\Omega$ , donde  $\Omega$  es una región del plano que contiene a D y su frontera C. Entonces

$$\oint_C F \cdot N ds = \iint_D \nabla \cdot F dA$$

donde N es el vector normal unitario de C en la dirección hacia afuera de la región acotada por C.

**Teorema 1.3.7.** Sea F(x, y, z) un campo vectorial derivable definido en una región abierta, entonces

$$\nabla \cdot (\nabla \times F) = \operatorname{div}(\operatorname{Rot}(F)) = 0$$

Prueba.

$$\nabla \cdot (\nabla \times F) = \operatorname{div}(\operatorname{Rot}(F))$$

$$= \operatorname{div} \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ f_1 & f_2 & f_3 \end{vmatrix}$$

$$= \operatorname{div} \left[ (\frac{\partial f_3}{\partial y} - \frac{\partial f_2}{\partial z}) \mathbf{i} + (\frac{\partial f_1}{\partial z} - \frac{\partial f_3}{\partial x}) \mathbf{j} + (\frac{\partial f_2}{\partial x} - \frac{\partial f_1}{\partial y}) \mathbf{k} \right]$$

$$= \frac{\partial^2 f_3}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 f_2}{\partial x \partial z} + \frac{\partial^2 f_1}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 f_3}{\partial y \partial x} + \frac{\partial^2 f_2}{\partial z \partial x} - \frac{\partial^2 f_1}{\partial z \partial y}$$

$$= \frac{\partial^2 f_1}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 f_1}{\partial z \partial y} + \frac{\partial^2 f_2}{\partial z \partial x} - \frac{\partial^2 f_2}{\partial x \partial z} + \frac{\partial^2 f_3}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 f_3}{\partial y \partial x}$$

$$= 0$$

 $\Diamond$ 

**Teorema 1.3.8** (Área de una región plana). El área de una región D en el plano xy acotada por la curva simple C es

$$A(D) = \frac{1}{2} \oint_{C^+} x dy - y dx$$

Prueba. Por el teorema de Green la integral de líne del enunciado del teorema se puede expresar:

$$\frac{1}{2} \oint_{C^+} x dy - y dx = \frac{1}{2} \iint_D \left( \frac{\partial x}{\partial x} - \frac{\partial (-y)}{\partial y} \right) dA$$
$$= \frac{1}{2} \iint_D 2 dA$$
$$= \iint_D dA$$
$$= A(D).$$

 $\Diamond$