

Capítulo 1

CAMPOS VECTORIALES E INTEGRALES DE LÍNEA

1.1. Campos vectoriales

Definición 1.1. Sea D una región abierta en \mathbb{R}^n . Un **Campo vectorial** en D es una aplicación F que a cada punto $p \in D$ le asigna un vector $F(p) \in \mathbb{R}^n$, con $n > 1$. Si denotamos por \vec{x} el vector posición de p , entonces podemos describir el campo vectorial por la función vectorial. Las funciones $f_i : D \rightarrow \mathbb{R}$ se llaman **componentes** del campo F . Si las componentes f_i son derivables decimos que el campo vectorial F es derivable.

Ejemplo 1.1. Sea $D \subseteq \mathbb{R}^n$ una región abierta y $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ una función derivable. Entonces el campo vectorial

$$\begin{aligned} F(\vec{x}) &= \nabla f(x_1, \dots, x_n) \\ &= \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1, \dots, x_n), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(x_1, \dots, x_n) \right) \end{aligned}$$

se llama **Campo vectorial gradiente**. Los vectores del campo gradiente son ortogonales a las superficies de nivel de la función f .

En muchos casos para entender un campo vectorial necesitamos dibujarlo, y esto no resulta una tarea no muy corta. Podemos usar para esta tarea ciertas líneas de campo, un concepto muy importante

Definición 1.2. Una **línea de campo** de un campo vectorial $F(\vec{x})$ es una curva $\vec{r}(t)$, tal que

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = F(\vec{r}(t)).$$

Geoméricamente significa que el campo vectorial F es tangente a sus líneas de campo en cada punto. Analicament, las líneas de campo de un campo vectorial $F(x_1, \dots, x_n)$ con componentes f_1, f_2, \dots, f_n son las soluciones del sistema de ecuaciones diferenciales

$$\begin{cases} \frac{dx_1}{dt}(t) = f_1(x_1(t), \dots, x_n(t)) \\ \frac{dx_2}{dt}(t) = f_2(x_1(t), \dots, x_n(t)) \\ \vdots \\ \frac{dx_n}{dt}(t) = f_n(x_1(t), \dots, x_n(t)) \end{cases}$$

1.2. Integrales de Línea

Definición 1.3. (Integral de línea sobre un campo escalar). Sea $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ una función continua, donde $D \subseteq \mathbb{R}^n$ es una región abierta. Y sea γ una curva suave en $D \subseteq \mathbb{R}^n$ con una ecuación dada por una función vectorial $\vec{r} : [a, b] \rightarrow D$, $\vec{r} = \vec{r}(s)$, donde s es el parámetro de longitud de arco y $b-a$ es la longitud de la curva γ . Entonces $f(\vec{r}(s))$ es una función real continua sobre el dominio $[a, b]$

La **integral de línea** de la función f a lo largo de la curva γ , donde γ está parametrizada en términos del parámetro natural s (longitud de arco), $s \in [a, b]$, es

$$\int_{\gamma} f ds = \int_a^b f(\vec{r}(s)) ds$$

Si tenemos una ecuación $\vec{r} = \vec{p}(t)$, $t \in [c, d]$ de la curva dada γ , respecto a un parámetro arbitrario t al parámetro natural s aplicando la fórmula

$$s = \int_c^t \|p'(u)\| du \Rightarrow ds = \|p'(t)\| dt$$

entonces la integral de línea a lo largo de γ , de cualquier parametrización $\vec{p}(t)$ de γ , es

$$\int_{\gamma} f ds = \int_c^d f(\vec{p}(t)) \|\vec{p}'(t)\| dt$$

Ejemplo 1.2. La integral de línea de la función $f(x,y)=xy$ a lo largo de la circunferencia con centro en el origen y radio $r > 0$ es

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} f ds &= \int_0^{2\pi} (r \cos t)(r \sin t) \|(-r \sin t, r \cos t)\| dt \\ &= \int_0^{2\pi} r^3 \cos t \sin t dt \\ &= 0 \end{aligned}$$

Definición 1.4. (Integral de línea sobre un campo vectorial). Sea $F : D \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo vectorial continuo, donde $D \subseteq \mathbb{R}^n$ una región abierta. Sea γ una curva suave en D con una ecuación dada por una ecuación vectorial $\vec{r} : [a, b] \rightarrow D$, $\vec{r} = \vec{r}(t)$. Entonces $F(\vec{r}(t))$ es una función vectorial continua sobre el dominio $[a, b]$.

La **Integral de línea** del campo vectorial F a lo largo de la curva γ es

$$\int_{\gamma} F \cdot d\vec{r} = \int_a^b F(\vec{r}(t)) \cdot \vec{r}'(t) dt$$

Ejemplo 1.3. la integral de línea del campo vectorial $F(x, y) = (x + y, y)$ a lo largo de la curva con parametrización $\vec{r}(t) = (\cos t, \sin t)$, $t \in [0, 2\pi]$ es

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} F \cdot d\vec{r} &= \int_0^{2\pi} (\cos t + \sin t, \sin t) \cdot (-\sin t, \cos t) dt \\ &= \int_0^{2\pi} -\sin^2 t dt \\ &= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \cos 2t - 1 dt \\ &= -\pi \end{aligned}$$

Notación 1.5. la notación

$$\int_C P(x, y) dx + Q(x, y) dy,$$

donde C es una curva del plano, representa la integral de línea sobre C del campo vectorial en el plano

$$F(x, y) = (P(x, y); Q(x, y)).$$

Igualmente la notación

$$\int_C P(x, y, z)dx + Q(x, y, z)dy + R(x, y, z)dz,$$

donde C es una curva en el espacio, representa la integral de línea sobre C del campo vectorial en el espacio

$$F(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$$

1.3. El Teorema de Green

Definición 1.6. (*Campo vectorial conservativo*). Un campo vectorial Sea $F : D \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, es un **campo vectorial conservativo** si existe un campo escalar $f : D \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ tal que el gradiente su gradiente sea el campo vectorial dado, es decir

$$\nabla f = F$$

a la función f la llamaremos el **potencial escalar**.

Teorema 1.3.1. (*Teorema fundamental para integrales de línea*). Sea C una curva suave por partes, definida por $\vec{r}(t)$ para $a \leq b \leq \vec{r}(t) \in D$. para cada $t \in [a; b]$ y $D \subseteq F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ es una función derivable con gradiente continuo sobre C , entonces

$$\int_C \nabla f \cdot d\vec{r}(t) = f(\vec{r}(b)) - f(\vec{r}(a))$$

Prueba.

$$\begin{aligned}
 \int_C \nabla f \cdot d\vec{r}(t) &= \int_a^b \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x(t), y(t)), \frac{\partial f}{\partial y}(x(t), y(t)) \right) \cdot (x'(t), y'(t)) dt \\
 &= \int_a^b \frac{\partial f}{\partial x}(x(t), y(t)) x'(t) + \frac{\partial f}{\partial y}(x(t), y(t)) y'(t) dt \\
 &= \int_a^b \frac{\partial f \circ r}{\partial t} dt \\
 &= f(r(t)) \Big|_a^b \\
 &= f(r(b)) - f(r(a))
 \end{aligned}$$

□

Definición 1.7. Sea $F : D \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ un campo vectorial y C_1 y C_2 dos curvas suaves contenidas en D definidas por \vec{r}_1 y \vec{r}_2 curvas suaves contenidas en D definidas por $\int_C F \cdot d\vec{r}$ es **independiente de la trayectoria** si y solo si

$$\int_{C_1} F \cdot d\vec{r}_1 = \int_{C_2} F \cdot d\vec{r}_2$$

Definición 1.8. La integral $\int_C F \cdot d\vec{r}$ es independiente de la trayectoria $\oint_C F \cdot d\vec{r} = 0$ si y solo si para toda curva cerrada C contenida en el dominio de F .

Definición 1.9. Una region R se llama **conexa** si para cualquier par de puntos $a, b \in \mathbb{R}$ existe una trayectoria continua $\vec{r} : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ tal que $r(0) = a$ y $r(1) = b$

Definición 1.10. Sean F un campo vectorial continuo sobre una region abierta y conexa D y C cualquier curva contenida en D . Si $\int_C F \cdot d\vec{r}$ es independiente de la trayectoria si y solo si F es un campo conservativo.

Definición 1.11. Un conjunto R se llama **simplemente conexo** si no tiene huecos.

Teorema 1.3.2. *Contenidos...* Sea $F : D \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, $F = (f_1, f_2, \dots, f_n)$ un campo continuo abierto simplemente conexo D . entonces F es un campo vectorial conservativo si y solo si la matriz de derivadas parciales de F

$$DF = \left[\frac{\partial f_i}{\partial x_j} \right]_{n \times n}$$

es simétrica, es decir,

$$\frac{\partial f_i}{\partial x_j} = \frac{\partial f_j}{\partial x_i}, \text{ para cada } 1 \leq i, j \leq n$$

Teorema 1.3.3. (Teorema de Green). Sea \mathbb{C}^+ una curva cerrada simple, orientada positivamente, suave por partes y D una región del plano xy acotada por \mathbb{C} . Sea $F(x, y) = P(x, y)\mathbf{i} + Q(x, y)\mathbf{j}$ un campo vectorial derivable en un abierto Ω , donde Ω contiene tanto a D como a su frontera \mathbb{C} . Entonces

$$\oint_{\mathbb{C}} Pdx + Qdy = \iint_D \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} dA$$

Teorema 1.3.4 (Teorema de Green para Regiones Múltiplemente Conexas.). Sean C_1, C_2, \dots, C_n curvas de Jordan suaves a trozos que tienen las siguientes propiedades:

- Dos cuales quiera de esas curvas no se cortan.
- Todas las curvas C_2, C_3, \dots, C_n están en el interior de C_1 .
- La curva C_i no está en el interior de la curva C_j para cada $i \neq j$, $i > 1$, $j > 1$. Designemos por R la región que consiste en la reunión de C_1 con la porción del interior de C_1 que no está dentro de cualquiera de las curvas C_2, C_3, \dots, C_n . Sean P y Q derivables con continuidad en un conjunto S que contiene a R . Tenemos entonces la siguiente identidad:

$$\iint_R \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} dxdy = \oint_{C_1} (Pdx + Qdy) - \sum_{i=2}^n \oint_{C_i} (Pdx + Qdy)$$

Definición 1.12 (Rotación de un campo vectorial.). Sea $F(x, y, z) = P(x, y, z)\mathbf{i} + Q(x, y, z)\mathbf{j} + R(x, y, z)\mathbf{k}$ un campo vectorial sobre \mathbb{R}^3 , tal que todas las derivadas parciales de P , Q y R existen. Entonces el **rotacional** de F , que se denota por $\text{Rot } F$ o $\nabla \times F$, es un campo vectorial sobre \mathbb{R}^3 definido por

$$\nabla \times F = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix}$$

$$= \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \mathbf{i} + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \mathbf{j} + \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \mathbf{k}$$

Para un campo vectorial F definido en el plano xy , o en una región de este, con componentes $F(x, y) = P(x, y)\mathbf{i} + Q(x, y)\mathbf{j}$, el rotacional es,

$$\nabla \times F = \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \mathbf{k}$$

Teorema 1.3.5 (Primera Forma Vectorial Del teorema de Green). Sea C^+ una curva cerrada simple (Jordan), orientada positivamente, suave por partes y D una región del plano xy acotada por C . Sea $F(x, y) = P(x, y)\mathbf{i} + Q(x, y)\mathbf{j}$ un campo vectorial derivable en Ω , donde Ω es una región del plano que contiene a D y su frontera C , entonces

$$\oint_C F \cdot d\vec{r} = \iint_D \nabla \times F \cdot \mathbf{k} dA$$

Definición 1.13 (Divergencia de un campo vectorial). Sea $F(x, y, z) = P(x, y, z)\mathbf{i} + Q(x, y, z)\mathbf{j} + R(x, y, z)\mathbf{k}$ un campo vectorial tal que todas las derivadas parciales de P , Q y R existan. Entonces la **divergencia** de F , que se denota por $\text{div } F$ o $\nabla \cdot F$ es un campo escalar sobre \mathbb{R}^3 definido por

$$\nabla \cdot F = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z}$$

Teorema 1.3.6 (Segunda Forma Vectorial del Teorema de Green). Sea C una curva cerrada simple, suave por partes orientada positivamente y D una región en el plano xy acotada por C . Sea $F(x, y)$ un campo vectorial sobre \mathbb{R}^2 derivable en Ω , donde Ω es una región del plano que contiene a D y su frontera C . Entonces

$$\oint_C F \cdot N ds = \iint_D \nabla \cdot F dA$$

donde N es el vector normal unitario de C en la dirección hacia afuera de la región acotada por C .

Teorema 1.3.7. Sea $F(x, y, z)$ un campo vectorial derivable definido en una región abierta, entonces

$$\nabla \cdot (\nabla \times F) = \text{div}(\text{Rot}(F)) = 0$$

Prueba.

$$\begin{aligned}
\nabla \cdot (\nabla \times F) &= \operatorname{div}(\operatorname{Rot}(F)) \\
&= \operatorname{div} \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ f_1 & f_2 & f_3 \end{vmatrix} \\
&= \operatorname{div} \left[\left(\frac{\partial f_3}{\partial y} - \frac{\partial f_2}{\partial z} \right) \mathbf{i} + \left(\frac{\partial f_1}{\partial z} - \frac{\partial f_3}{\partial x} \right) \mathbf{j} + \left(\frac{\partial f_2}{\partial x} - \frac{\partial f_1}{\partial y} \right) \mathbf{k} \right] \\
&= \frac{\partial^2 f_3}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 f_2}{\partial x \partial z} + \frac{\partial^2 f_1}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 f_3}{\partial y \partial x} + \frac{\partial^2 f_2}{\partial z \partial x} - \frac{\partial^2 f_1}{\partial z \partial y} \\
&= \frac{\partial^2 f_1}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 f_1}{\partial z \partial y} + \frac{\partial^2 f_2}{\partial z \partial x} - \frac{\partial^2 f_2}{\partial x \partial z} + \frac{\partial^2 f_3}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 f_3}{\partial y \partial x} \\
&= 0
\end{aligned}$$

♡

Teorema 1.3.8 (Área de una región plana). *El área de una región D en el plano xy acotada por la curva simple C es*

$$A(D) = \frac{1}{2} \oint_{C^+} xdy - ydx$$

Prueba. Por el teorema de Green la integral de línea del enunciado del teorema se puede expresar:

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2} \oint_{C^+} xdy - ydx &= \frac{1}{2} \iint_D \left(\frac{\partial x}{\partial x} - \frac{\partial(-y)}{\partial y} \right) dA \\
&= \frac{1}{2} \iint_D 2dA \\
&= \iint_D dA \\
&= A(D).
\end{aligned}$$

♡