

8.1 Динамический винт (динама).

18 августа 2025 г. 14:06

- это состояние, в которое приводится произвольная сс, если ее главный вектор и главный момент не перпендикулярны ($R \cdot M_0 \neq 0$).

$$I_2 = R_0 \cdot M_0 > 0$$



правый винт

$$I_2 = R_0 \cdot M_0 < 0$$



левый винт