## VSxxx 设备 RS485 数字传感器说明及注意事项

| 传感器      | 传感器         | 首个传感器           | 通讯速率   | 返回数据说明                  |
|----------|-------------|-----------------|--------|-------------------------|
| 类别码      | 名称          | 地址              |        |                         |
| 1(0x01)  | 稳控科技-激光测距仪  | 0x05            | 9600   | 单数据,距离值,单位 mm           |
| 2(0x02)  | 超声波测距       | 0x01            | 9600   | 单数据,距离值,单位 mm           |
| 3(0x03)  | 双轴测斜杆       | 0x01            | 9600   | 双数据,X轴和Y轴角度             |
|          |             |                 |        | 单位 0.01 度               |
| 4(0x04)  | 单轴测斜杆       | 0x01            | 9600   | 单数据,X轴角度,单位0.01度        |
| 5(0x05)  | 金坛双轴倾斜传感器   | 0x51            | 9600   | 双数据,X轴和Y轴角度             |
|          |             |                 |        | 单位 0.01 度               |
| 11(0x0B) | 金码位移传感器     | 固定 <sup>①</sup> | 2400   | 单数据,测杆拉伸距离值,单位          |
|          |             |                 |        | 0.01mm                  |
| 12(0x0C) | 纳微静力水准仪     | 0x81            | 9600   | 双数据,液位和温度,              |
|          |             |                 |        | 单位分别为 0.01mm 和 0.01℃    |
| 13(0x0D) | 未知牌湿湿度传感器   | 0x02            | 9600   | 双数据,温度和湿度               |
|          |             |                 |        | 实际温度=值/10-40, 实际湿度=值/10 |
| 14(0x0E) | svm30 三轴加速度 | 0x01            | 256000 | 三数据,分别为 XYZ 振动峰值频率      |
|          |             |                 |        |                         |

注①: 金码位移传感器的编号是出厂时固定的6位数字,需要使用下面的指令依次设置。

ST11=x,xxxxxx 设置传感器编号,x 为传感器编号  $1^{^{\sim}}16$ ,xxxxxxx 为传感器编号 (6 位数字字符)

\$GT11=x 读取传感器编号, x 为传感器编号