

中山大学计算机学院

人工智能

本科生实验报告

(2022 学年春季学期)

课程名称: Artificial Intelligence

教学班级	计科 2 班	专业 (方向)	计算机科学与技术
学号	22336126	姓名	李漾

一、实验题目

- 1、运用 pytorch 框架完成中药图片分类，具体见给出的数据集和测试集。
- 2、需要画出 loss、准确率曲线图。

二、实验内容

1. 算法原理

(1) Tensor 基本数据类型

• tensor 是 PyTorch 的基本数据类型，在使用 torch 框架进行操作时，对象一般都要求是 tensor 类型。

- 要初始化一个 tensor，通常有以下三种方式：

直接初始化、通过原始数据转化、通过 numpy 数据转化

(2) torch 常用数据操作

- 维度变换

• torch.view()或者 torch.reshape()维度重置（但总数要一致），若根据已有维度可推算出剩下的维度

- torch.reshape()也可以重置维度

• torch.squeeze(dim)若不指定维度，则会将 tensor 中为 1 的 dim 压缩，若指定则只会压缩对应的维度（必须为 1）

• torch.unsqueeze(dim)维度扩展

(3) torch.nn 搭建神经网络

(4) 卷积神经网络

• 卷积神经网络（CNN）是一种深度学习模型，主要应用于图像识别、语音识别等领域。与传统神经网络相比，CNN 引入了卷积层和池化层，可以有效地减少模型参数，提高模型性能。

• CNN 的核心是卷积层，它通过卷积运算来提取输入特征的空间信息。卷积层包括多个卷积核，每个卷积核可以检测输入数据中的某个特定特征，并生成相应的输出特征图。卷积层的参数共享机制可以大大减少模型参数数量，降低过拟合的风险。

• 池化层用于进一步降低特征图的维度，同时也可以增强模型的鲁棒性。池化操作通常采用最大池化或平均池化，即对输入特征图中的每个子区域取最大值或平均值，生成新的特征图。

- 卷积操作：卷积操作是卷积神经网络的核心操作之一，其目的是从输入数据中提取特征。

卷积操作的本质是一种线性变换，它通过一个卷积核在输入数据上进行滑动，并计算每个位置上卷积核与输入数据的内积，得到一个新的特征图。卷积操作可以有效地减少需要学习的参数数量，并且具有平移不变性，即如果输入图像发生平移，提取出的特征不会发生改变。

- 池化操作：卷积操作得到的特征图通常比输入数据的尺寸大，为了减少特征图的尺寸，降低计算复杂度，我们通常会使用池化操作对特征图进行下采样。常见的池化操作包括最大池化、平均池化等，它们分别选取特定区域内的最大值或平均值作为该区域的输出，从而将特征图的尺寸降低。

- 激活函数：卷积神经网络通常在卷积和池化操作之后添加一个非线性激活函数，例如 ReLU 函数，以增强神经网络的表达能力。

- 全连接层：全连接层是卷积神经网络中的一种常用结构，它将卷积和池化得到的特征图映射到输出类别上。在全连接层中，每个节点都与前一层中的所有节点相连，因此需要学习的参数非常多，计算复杂度也较高。

- Dropout 层：Dropout 操作是常用的正则化技术，可用于防止过拟合。它在训练时随机删除一部分神经元，使得每个神经元的输出不能依赖于其他神经元的存在，从而增加模型的泛化能力。

- 除了卷积层和池化层，CNN 还包括全连接层和激活函数等组件，可以构建非常复杂的模型。CNN 在图像处理任务中表现出色，它是计算机视觉领域的主流模型之一。

`nn.Conv2d(in_channels,out_channels,kernel_size,stride=1,padding=0,bias=True)`

NOTE: PyTorch 卷积网络输入默认格式为(N,C,H,W)其中 N 为 batch 大小（输入默认 batch 处理），C 为图像通道数（黑白 1 维，彩色 RGB 三维），H 和 W 分别为图像的高度和宽度。Conv2d 的前两个参数分别为输入和输出的通道数，kernel_size 为卷积核大小，stride 为步长默认为 1，padding 为填充默认 0。一般情况下，计算公式为

- Input: $(N, C_{in}, H_{in}, W_{in})$ or (C_{in}, H_{in}, W_{in})
- Output: $(N, C_{out}, H_{out}, W_{out})$ or $(C_{out}, H_{out}, W_{out})$, where

$$H_{out} = \frac{H_{in} + 2 \times padding[0] - kernel_size[0]}{stride[0]} + 1$$

$$W_{out} = \frac{W_{in} + 2 \times padding[1] - kernel_size[1]}{stride[1]} + 1$$

- 卷积：不再是对图像中每一个像素做处理，而是对图片上每一小块像素区域做处理，加强了图片中像素的连续性，从而处理的一个图形而不是单个像素点

- 神经网络：神经网络是一种计算模型，由大量的神经元以及层与层之间的激活函数组成

- 步骤：

1. 读入训练集和测试集中的数字图片信息以及对图片预处理
2. 用 pytorch 搭建神经网络（包括卷积和全连接神经网络）
3. 将一个 batch 的训练集中的图片输入至神经网络，得到所有数字的预测分类概率（总共 10 个数字,0123456789）
4. 根据真实标签和预测标签，利用交叉熵损失函数计算 loss 值，并进行梯度下降
5. 根据测试集计算准确率，如果准确率没收敛，跳转回步骤 3
6. 画出 loss、测试集准确率的曲线图

2. 伪代码

1. 数据预处理和加载:

作用: 对图像数据进行预处理和转换, 创建数据集和数据加载器。

步骤:

指定数据集路径。

定义图像转换操作 (调整大小、转换为张量、标准化)。

创建 ImageFolder 数据集对象。

创建 DataLoader, 用于批量加载数据。

数据路径

```
train_path = 'path/to/train_data'
```

```
test_path = 'path/to/test_data'
```

数据预处理和转换

```
transform = [
```

```
    Resize((32, 32)), # 调整图像大小
```

```
    ToTensor(),       # 转换为张量
```

```
    Normalize(mean, std) # 标准化
```

```
]
```

创建数据集

```
train_dataset = ImageFolder(train_path, transform)
```

```
test_dataset = ImageFolder(test_path, transform)
```

创建数据加载器

```
batch_size = 16
```

```
train_loader = DataLoader(train_dataset, batch_size, shuffle=True)
```

```
test_loader = DataLoader(test_dataset, batch_size, shuffle=True)
```

CNN 类:

作用: 定义一个卷积神经网络, 包括特征提取和分类部分。

方法:

__init__(self, num_classes): 初始化网络结构, 定义卷积层、池化层和全连接层。

forward(self, x): 定义前向传播过程, 应用卷积层、池化层和全连接层进行特征提取和分类。

class CNN:

```
    method __init__(num_classes):
```

```
        # 定义特征提取部分
```

```
        features = [
```

```
            Conv2d(3, 6, kernel_size=5), # 第一个卷积层
```

```
            ReLU(),                      # 激活函数
```

```
            MaxPool2d(kernel_size=2),    # 池化层
```

```
            Conv2d(6, 16, kernel_size=5), # 第二个卷积层
```

```
            ReLU(),                      # 激活函数
```



```
        MaxPool2d(kernel_size=2)      # 池化层
    ]

    # 定义分类部分
    classifier = [
        Linear(16 * 5 * 5, 120), # 全连接层
        ReLU(),                  # 激活函数
        Linear(120, 84),         # 全连接层
        ReLU(),                  # 激活函数
        Linear(84, num_classes)  # 全连接层
    ]

    method forward(x):
        x = apply(features, x) # 应用特征提取层
        x = flatten(x)         # 将特征展平为一维向量
        x = apply(classifier, x) # 应用分类层
        return x
```

train 函数:

作用：在训练集上训练模型，计算损失和准确率。

参数：

model: 要训练的模型。

dataloader: 提供训练数据的 DataLoader。

criterion: 损失函数，用于计算模型输出与真实标签之间的误差。

optimizer: 优化器，用于更新模型参数。

function train(model, dataloader, criterion, optimizer):

```
    set model to training mode
    initialize running_loss to 0
    initialize correct to 0
    initialize total to 0

    for each batch in dataloader:
        images, labels = batch
        move images and labels to device

        optimizer.zero_grad() # 清除前一步的梯度

        outputs = model(images) # 前向传播
        loss = criterion(outputs, labels) # 计算损失
        loss.backward() # 反向传播
        optimizer.step() # 更新参数

        running_loss += loss.item() # 累加损失
```



```
predicted = get max(outputs, axis=1) # 获取预测结果
total += labels.size(0)
correct += count correct predictions(predicted, labels)
```

```
epoch_loss = running_loss / len(dataloader) # 计算平均损失
accuracy = correct / total # 计算准确率
return epoch_loss, accuracy
```

test 函数:

作用: 在测试集上评估模型性能, 计算损失和准确率。

参数:

model: 要评估的模型。

dataloader: 提供测试数据的 DataLoader。

criterion: 损失函数, 用于计算模型输出与真实标签之间的误差。

返回值: 测试集上的平均损失和准确率。

function test(model, dataloader, criterion):

```
    set model to evaluation mode
```

```
    initialize running_loss to 0
```

```
    initialize correct to 0
```

```
    initialize total to 0
```

```
    with no gradient calculation:
```

```
        for each batch in dataloader:
```

```
            images, labels = batch
```

```
            move images and labels to device
```

```
            outputs = model(images) # 前向传播
```

```
            loss = criterion(outputs, labels) # 计算损失
```

```
            running_loss += loss.item() # 累加损失
```

```
            predicted = get max(outputs, axis=1) # 获取预测结果
```

```
            total += labels.size(0)
```

```
            correct += count correct predictions(predicted, labels)
```

```
    epoch_loss = running_loss / len(dataloader) # 计算平均损失
```

```
    accuracy = correct / total # 计算准确率
```

```
    return epoch_loss, accuracy
```

主程序:

作用: 整合模型定义、数据加载、训练和测试过程, 进行超参数调整和结果可视化。

步骤:

创建 CNN 模型并移动到设备上。

定义损失函数和优化器。



迭代不同的学习率进行训练和测试，记录每个 `epoch` 的损失和准确率。

打印训练和测试结果。

绘制训练和测试过程中的损失和准确率曲线图。

创建 CNN 模型

```
num_classes = 5
```

```
model = CNN(num_classes)
```

设置设备

```
device = 'cpu'
```

```
move model to device
```

定义损失函数

```
criterion = CrossEntropyLoss()
```

设置训练参数

```
num_epochs = 60
```

```
learning_rates = [0.0001, 0.001, 0.01]
```

```
initialize train_losses, train_accuracies, test_losses, test_accuracies for each learning rate
```

迭代不同的学习率

```
for each lr in learning_rates:
```

```
    model = CNN(num_classes)
```

```
    move model to device
```

```
    optimizer = Adam(model.parameters(), lr)
```

```
    for epoch in range(num_epochs):
```

```
        train_loss, train_accuracy = train(model, train_loader, criterion, optimizer)
```

```
        test_loss, test_accuracy = test(model, test_loader, criterion)
```

```
    record train_loss, train_accuracy, test_loss, test_accuracy
```

```
    print train and test results
```

绘制损失和准确率曲线图

```
plot train_losses
```

```
plot train_accuracies and test_accuracies
```

```
show plots
```

3. 关键代码展示（带注释）

（1）CNN 模型



```
# 定义一个简单的卷积神经网络（CNN）模型
class CNN(nn.Module):
    def __init__(self, num_classes):
        super(CNN, self).__init__()
        # 定义特征提取部分的网络层
        self.features = nn.Sequential(
            nn.Conv2d(3, 6, kernel_size=5), # 输入通道数为3（RGB图像），输出通道数为6，卷积核大小为5x5
            nn.ReLU(inplace=True), # 使用ReLU激活函数
            nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2), # 最大池化层，池化窗口大小为2x2，步幅为2
            nn.Conv2d(6, 16, kernel_size=5), # 第二个卷积层，输入通道数为6，输出通道数为16，卷积核大小为5x5
            nn.ReLU(inplace=True), # 使用ReLU激活函数
            nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2) # 最大池化层，池化窗口大小为2x2，步幅为2
        )
        # 定义分类部分的网络层
        self.classifier = nn.Sequential(
            nn.Linear(16 * 5 * 5, 120), # 全连接层，输入大小为16x5x5（展平后），输出大小为120
            nn.ReLU(inplace=True), # 使用ReLU激活函数
            nn.Linear(120, 84), # 全连接层，输入大小为120，输出大小为84
            nn.ReLU(inplace=True), # 使用ReLU激活函数
            nn.Linear(84, num_classes) # 全连接层，输入大小为84，输出大小为num_classes（分类数）
        )

    def forward(self, x):
        x = self.features(x) # 特征提取部分的前向传播
        x = torch.flatten(x, 1) # 将特征展平为一维向量
        x = self.classifier(x) # 分类部分的前向传播
        return x
```

（2）数据预处理

```
# 数据路径
train_path = r'D:\人工智能\22336126_李漾_lab_6\data\train'
test_path = r'D:\人工智能\22336126_李漾_lab_6\data\test'

# 数据预处理和转换
transform = transforms.Compose([
    transforms.Resize((32, 32)), # 调整图像大小到32x32
    transforms.ToTensor(), # 转换为张量
    transforms.Normalize(mean=[0.485, 0.456, 0.406], std=[0.229, 0.224, 0.225]) # 标准化
])

# 创建数据集
train_dataset = ImageFolder(train_path, transform=transform)
test_dataset = ImageFolder(test_path, transform=transform)

# 创建数据加载器
batch_size = 16
train_loader = DataLoader(train_dataset, batch_size=batch_size, shuffle=True)
test_loader = DataLoader(test_dataset, batch_size=batch_size, shuffle=True)
```

（3）训练函数



定义训练函数

```
def train(model, dataloader, criterion, optimizer):
    model.train() # 设置模型为训练模式
    running_loss = 0.0 # 初始化累计损失
    correct = 0 # 初始化正确预测数
    total = 0 # 初始化总样本数

    for images, labels in dataloader:
        images = images.to(device) # 将图像数据移到设备上 (CPU或GPU)
        labels = labels.to(device) # 将标签数据移到设备上

        optimizer.zero_grad() # 清除前一步的梯度

        outputs = model(images) # 前向传播, 计算输出
        loss = criterion(outputs, labels) # 计算损失
        loss.backward() # 反向传播, 计算梯度
        optimizer.step() # 更新模型参数

        running_loss += loss.item() # 累加损失
        _, predicted = outputs.max(1) # 获取预测结果中概率最高的类别
        total += labels.size(0) # 累加总样本数
        correct += predicted.eq(labels).sum().item() # 累加正确预测数

    epoch_loss = running_loss / len(dataloader) # 计算平均损失
    accuracy = correct / total # 计算准确率

    return epoch_loss, accuracy
```

(4) 测试函数

定义测试函数

```
def test(model, dataloader, criterion):
    model.eval() # 设置模型为评估模式
    running_loss = 0.0 # 初始化累计损失
    correct = 0 # 初始化正确预测数
    total = 0 # 初始化总样本数

    with torch.no_grad(): # 不计算梯度
        for images, labels in dataloader:
            images = images.to(device) # 将图像数据移到设备上
            labels = labels.to(device) # 将标签数据移到设备上

            outputs = model(images) # 前向传播, 计算输出
            loss = criterion(outputs, labels) # 计算损失

            running_loss += loss.item() # 累加损失
            _, predicted = outputs.max(1) # 获取预测结果中概率最高的类别
            total += labels.size(0) # 累加总样本数
            correct += predicted.eq(labels).sum().item() # 累加正确预测数

    epoch_loss = running_loss / len(dataloader) # 计算平均损失
    accuracy = correct / total # 计算准确率

    return epoch_loss, accuracy
```

4. 创新点&优化 (如果有)

(1) 一次显示不同学习率的影响:



```
# 设置训练参数
num_epochs = 60 # 训练迭代次数
learning_rates = [0.0001, 0.001, 0.01] # 不同的学习率
train_losses = {lr: [] for lr in learning_rates} # 用于存储训练损失
train_accuracies = {lr: [] for lr in learning_rates} # 用于存储训练准确率
test_losses = {lr: [] for lr in learning_rates} # 用于存储测试损失
test_accuracies = {lr: [] for lr in learning_rates} # 用于存储测试准确率

# 迭代不同的学习率
for lr in learning_rates:
    model = CNN(num_classes) # 重置模型
    model = model.to(device) # 将模型移到设备上
    optimizer = optim.Adam(model.parameters(), lr=lr) # 使用Adam优化器

    for epoch in range(num_epochs):
        train_loss, train_accuracy = train(model, train_loader, criterion, optimizer) # 训练模型
        test_loss, test_accuracy = test(model, test_loader, criterion) # 测试模型

        train_losses[lr].append(train_loss) # 记录训练损失
        train_accuracies[lr].append(train_accuracy) # 记录训练准确率
        test_losses[lr].append(test_loss) # 记录测试损失
        test_accuracies[lr].append(test_accuracy) # 记录测试准确率

    # 打印训练和测试结果
    print(f'Learning Rate: {lr}, Epoch {epoch+1}/{num_epochs}: '
          f'Train Loss: {train_loss:.4f}, Train Accuracy: {train_accuracy:.4f}, '
          f'Test Loss: {test_loss:.4f}, Test Accuracy: {test_accuracy:.1f}')
```

(2) 数据增强

在训练过程中进行数据增强，可以有效防止过拟合，提高模型的泛化能力。

```
# 数据预处理和转换
transform = transforms.Compose([
    transforms.Resize((32, 32)),
    transforms.RandomHorizontalFlip(), # 随机水平翻转
    transforms.RandomRotation(10),    # 随机旋转
    transforms.ToTensor(),
    transforms.Normalize(mean=[0.485, 0.456, 0.406], std=[0.229, 0.224, 0.225])
])
```

(3) 批归一化：在每个卷积层后添加批归一化层，提高训练稳定性。

Dropout：在全连接层中添加 Dropout 层，防止过拟合。



```
class CNN(nn.Module):
    def __init__(self, num_classes):
        super(CNN, self).__init__()
        self.features = nn.Sequential(
            nn.Conv2d(3, 6, kernel_size=5),
            nn.BatchNorm2d(6), # 添加批归一化层
            nn.ReLU(inplace=True),
            nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2),
            nn.Conv2d(6, 16, kernel_size=5),
            nn.BatchNorm2d(16), # 添加批归一化层
            nn.ReLU(inplace=True),
            nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2)
        )
        self.classifier = nn.Sequential(
            nn.Linear(16 * 5 * 5, 120),
            nn.ReLU(inplace=True),
            nn.Dropout(p=0.5), # 添加Dropout层
            nn.Linear(120, 84),
            nn.ReLU(inplace=True),
            nn.Dropout(p=0.5), # 添加Dropout层
            nn.Linear(84, num_classes)
        )

    def forward(self, x):
        x = self.features(x)
        x = torch.flatten(x, 1)
        x = self.classifier(x)
        return x
```

动态学习率调整：使用 StepLR 学习率调度器，根据训练进展动态调整学习率。

```
for lr in learning_rates:
    model = CNN(num_classes=5)
    model = model.to(device)
    optimizer = optim.Adam(model.parameters(), lr=lr)
    scheduler = optim.lr_scheduler.StepLR(optimizer, step_size=20, gamma=0.1) # 每20个epoch学习率降低为原来的0.1倍

    for epoch in range(num_epochs):
        train_loss, train_accuracy = train(model, train_loader, criterion, optimizer)
        test_loss, test_accuracy = test(model, test_loader, criterion)

        scheduler.step() # 更新学习率

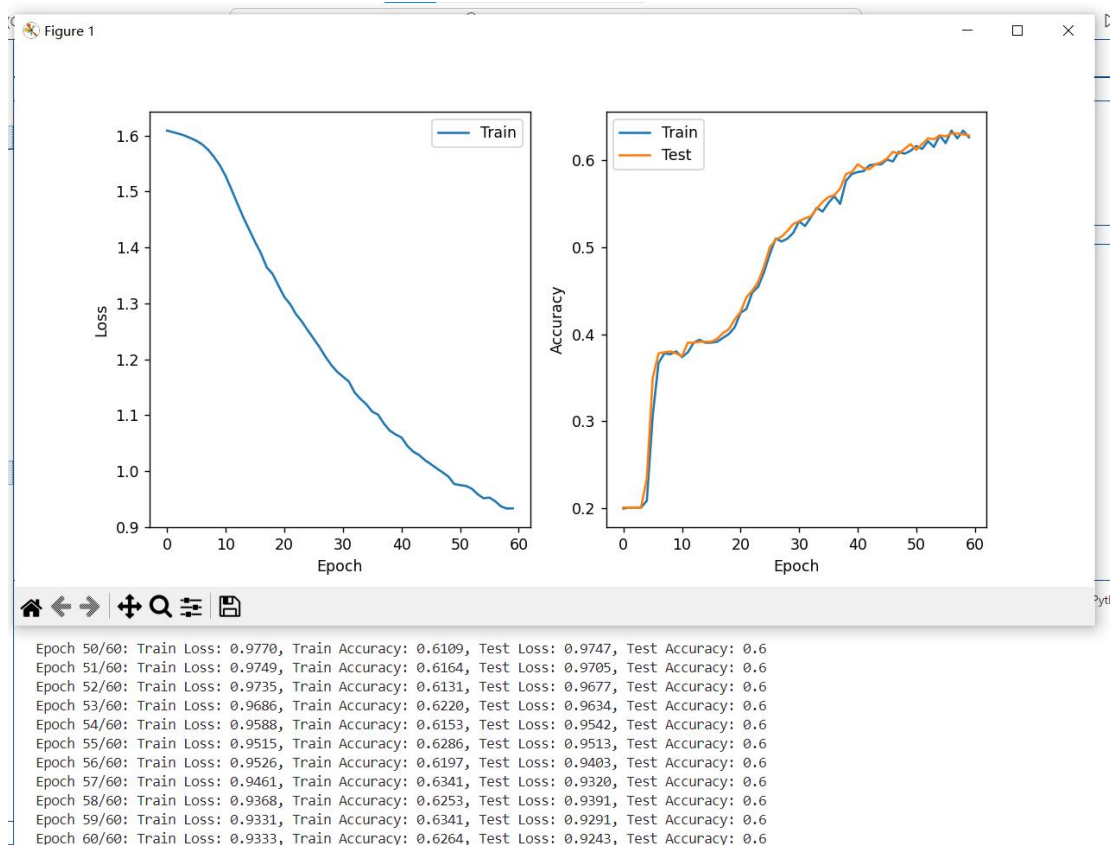
        train_losses[lr].append(train_loss)
        train_accuracies[lr].append(train_accuracy)
        test_losses[lr].append(test_loss)
        test_accuracies[lr].append(test_accuracy)

    print(f'Learning Rate: {lr}, Epoch {epoch+1}/{num_epochs}: '
          f'Train Loss: {train_loss:.4f}, Train Accuracy: {train_accuracy:.4f}, '
          f'Test Loss: {test_loss:.4f}, Test Accuracy: {test_accuracy:.4f}')
```

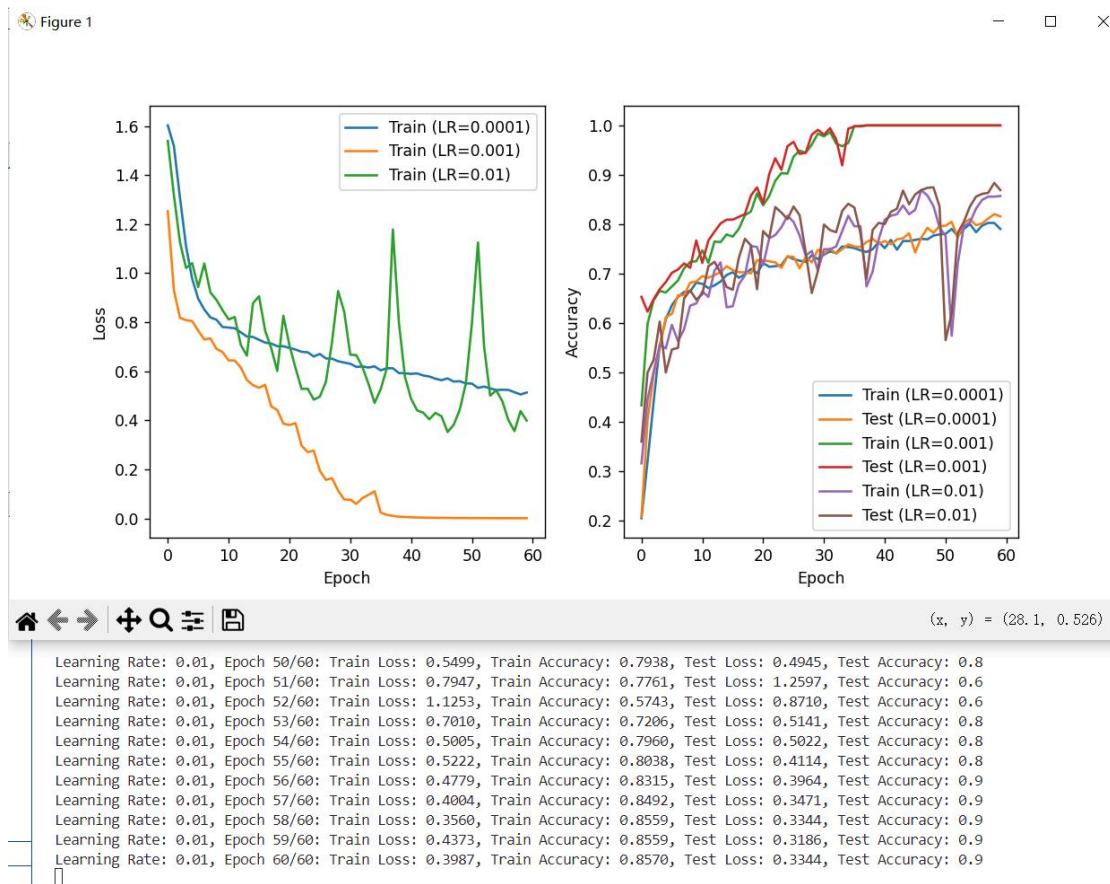
三、实验结果及分析

1. 实验结果展示示例

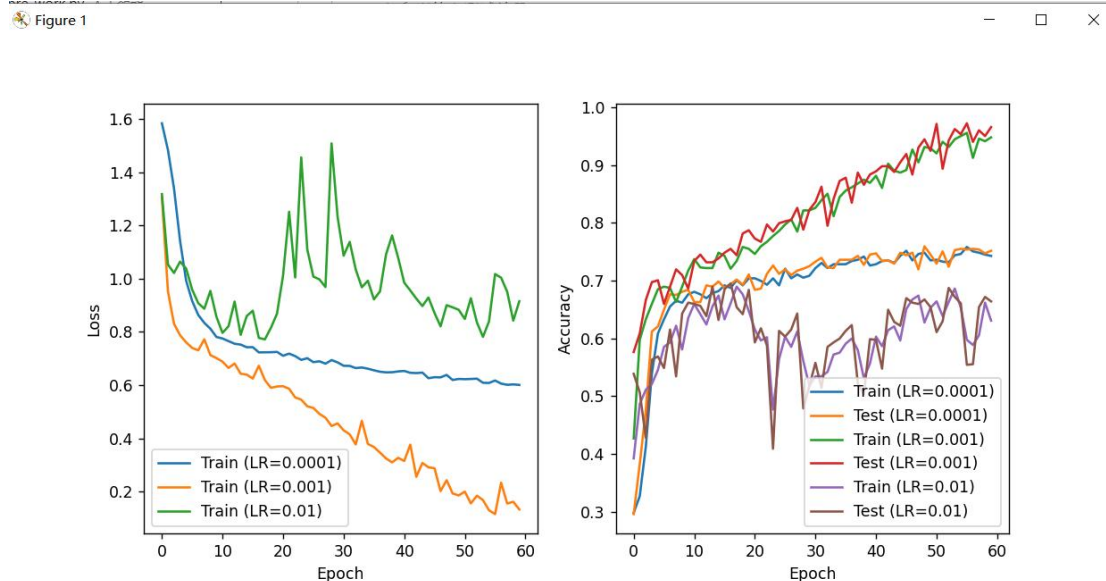
单独显示：学习率 lr=0.00001



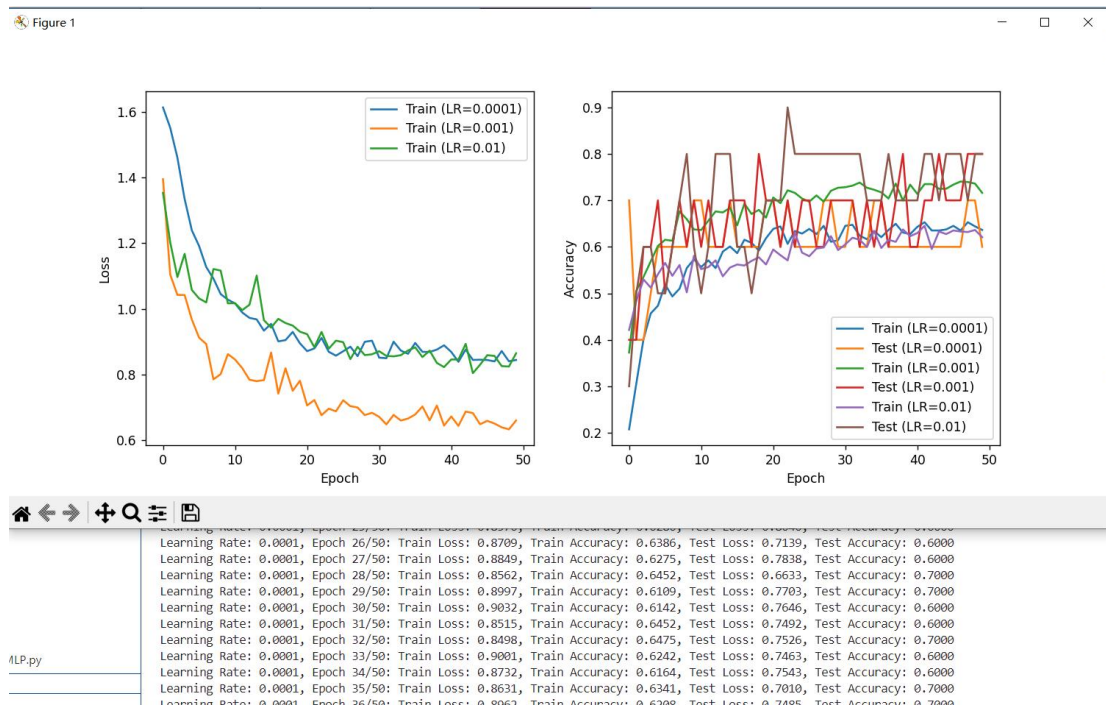
不同学习率统一显示:



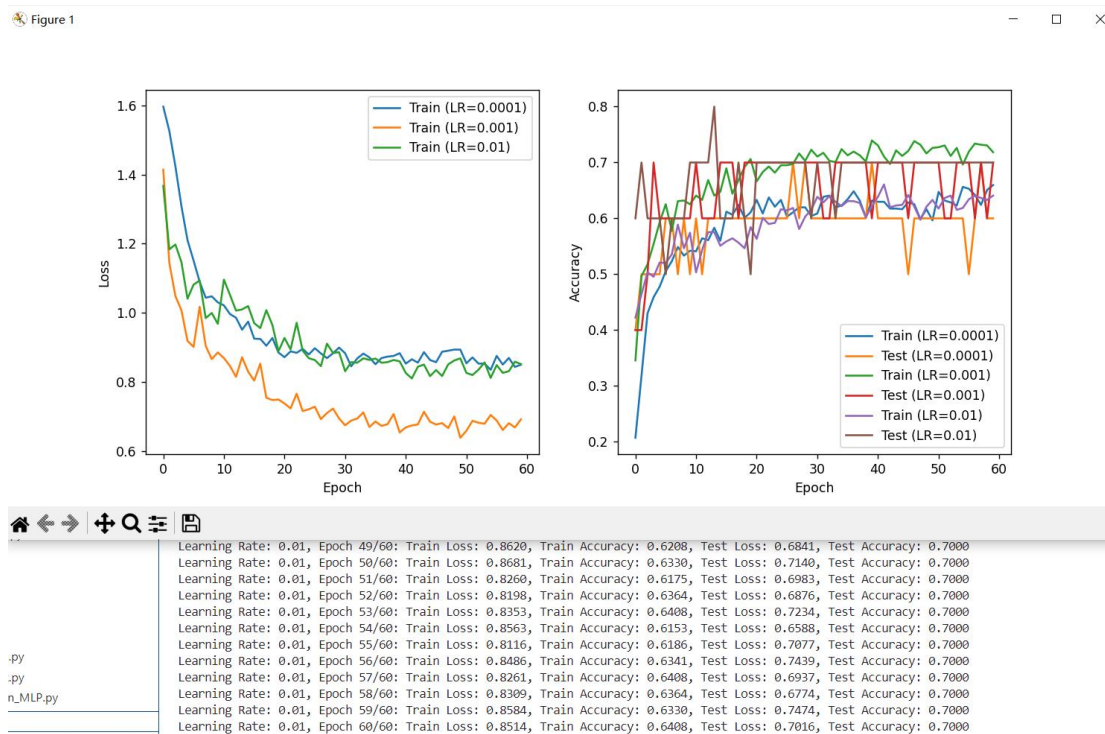
数据增强后显示：（可能模型还没达到过拟合的程度，所以体现不出优势）



进行：数据增强，批归一化；在全连接层中添加 Dropout 层；和动态学习率调整后的显示：迭代 50 次：



迭代 60 次:



可以看到 loss 函数基本都收敛，准确率更为稳定。

2. 评测指标展示及分析（机器学习实验必须有此项，其它可分析运行时间等）

- 可以看到在学习率不同的 4 个模型中，学习率为 0.01 时，学习率过大，学习速度也较快但是，难以收敛；而当学习率过低，为 0.00001 时，会导致学习速度太慢
- 而合适的学习率能够加速训练拟合的同时又能更好的逼近最优解