#### МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего профессионального образования "Новосибирский национальный исследовательский государственный университет" (Новосибирский государственный университет) Структурное подразделение Новосибирского государственного университета – Высший колледж информатики НГУ КАФЕДРА ИНФОРМАЦИОННЫХ ТЕХНОЛОГИЙ

Создания модуля для параллельного решения бигармонического уравнения методом Монте-Карло.

Дипломный проект на квалификацию техник

# Оглавление

Вв	Введение							
1	Постановка задачи							
	1.1							
	1.2	Формулировка задачи	5					
	1.3							
	1.4	блуждание по сферам	6					
		1.4.1 Оценки решения метагармонического уравнения $(\delta + c)^p u = g \dots \dots$	6					
	1.5	Численные результаты	7					
	1.6	Заключение	7					
	1.7	Руководство пользователя	7					
		1.7.1 Установка	7					
		1.7.2 Запуск приложения	7					
Cı	іисок	используемой литературы	7					
П	копис	кение	9					
A	Исхо	Исходные коды и диаграммы программ						
		Основной аналог - Biharmon2 измененная	9					
В	Спр	авка	14					
	B.1	Исполняемая программа	14					
	B.2	Библиотека	14					
	B.3	Файл данных	14					
C	Вых	Выходные данные						
		tex,html	15					
D	Теза	ypyc	16					

## Введение

Дипломная работа посвящена созданию эффективной библиотеки для численного решения первой краевой задачи для бигармонического уравнения методами Монте-Карло.

Официальной датой рождения метода Монте-Карло принято считать 1949 год, когда была опубликована статья С. Улама и Н. Метрополиса [1] . Сам термин был предложен еще во время Второй мировой войны выдающимися учеными XX века математиком Дж. фон Нейманом и физиком Энрико Ферми в Лос-Аламосе (США) в процессе работ по ядерной тематике. Хотя методы Монте-Карло были известны и до 40-х годов, интенсивное развитие статистическое моделирование получило несколько позже в связи с появлением компьютеров, что позволило проводить вычисления больших объемов. С другой стороны, более широкое распространение получает статистическое описание тех или иных сложных физических процессов в связи с чем методы Монте-Карло все более активно используются во многих научных областях (теория переноса, теория массового обслуживания, теория надежности, статистическая физика и др.).

Основными преимуществами данных методов являются:

- физическая наглядность и простота реализации,
- малая зависимость трудоемкости задачи от размерности,
- возможность решения задач со сложной геометрией,
- оценивание отдельных функционалов от решения.... ДОПИСАТЬ КАК У МЕНЯ В ДИССЕРТАЦИИ

Бигармонические уравнения используются при решении задач теории упругости. Например, уравнение изгиба тонких пластин имеет вид  $\triangle \Delta u = g$ , где u — нормальный прогиб пластины. Если пластина лежит на упругом основании, то u удовлетворяет уравнению  $\triangle \Delta u + cu = g$ .

В настоящей работе использовались алгоритмы, основанные на двух принципиально разных подходах к решению краевых задач методом Монте-Карло.

Первый подход заключается в сведении исходной дифферениальной задачи к некоторому интегральному уравнению, что дает возможность использовать развитой аппарат методов Монте-Карло для решения интегральных уравнений второго рода. На этой основе строятся алгоритмы "блуждания по сферам".

Во втором подходе дифференциальная задача заменяется соответствующей разностной, которую после приведения её к специальному виду возможно решить методом Монте-Карло. В рамках этого подхода получаются простые и универсальные алгоритмы "блуждания по решетке"

Несмотря на то, что рассматриваемые в дипломе алгоритмы хорошо изучены, новой и неисследованной является задача изучения данных алгоритмов при вычисления на кластерах. Основная задача дипломной работы состоит в построении шкалируемой вычислительной библиотеки для кластерных вычислений.

При создании требуемой библиотеки были использованы следующие программные средства и технологии.

Message Passing Interface (MPI, интерфейс передачи сообщений) – программный интерфейс (API)<sup>1</sup> для передачи информации, который позволяет обмениваться сообщениями

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>см. сокращение

между процессами, выполняющими одну задачу. Разработан Уильямом Гроуппом, Эвином Ласком и другими.

МРІ является наиболее распространённым стандартом интерфейса обмена данными в параллельном программировании. Существуют его реализации для большого числа компьютерных платформ. МРІ используется при разработке программ для кластеров и суперкомпьютеров. Основным средством коммуникации между процессами в МРІ является передача сообщений друг другу. Стандартизацией МРІ занимается МРІ Forum. В стандарте МРІ описан интерфейс передачи сообщений, который должен поддерживаться как на платформе, так и в приложениях пользователя. В настоящее время существует большое количество бесплатных и коммерческих реализаций МРІ. Существуют реализации для языков Фортран 77/90, Java, Си и Си++.

В первую очередь MPI ориентирован на системы с распределенной памятью, то есть когда затраты на передачу данных велики, в то время как OpenMP<sup>2</sup> ориентирован на системы с общей памятью (многоядерные с общим кэшем). Обе технологии могут использоваться совместно, дабы оптимально использовать в кластере многоядерные системы. Более подробно об этом [3].

Git — распределённая система управления версиями файлов. Проект был создан Линусом Торвальдсом для управления разработкой ядра Linux, первая версия выпущена 7 апреля 2005 года. На сегодняшний день поддерживается Джунио Хамано.

Система управления версиями (от англ. Version Control System, VCS или Revision Control System) — программное обеспечение для облегчения работы с изменяющейся информацией. Система управления версиями позволяет хранить несколько версий одного и того же документа, при необходимости возвращаться к более ранним версиям, определять, кто и когда сделал то или иное изменение, и многое другое.

Такие системы наиболее широко используются при разработке программного обеспечения для хранения исходных кодов разрабатываемой программы. Однако они могут с успехом применяться и в других областях, в которых ведётся работа с большим количеством непрерывно изменяющихся электронных документов. В частности, системы управления версиями применяются в САПР, обычно в составе систем управления данными об изделии (PDM). Управление версиями используется в инструментах конфигурационного управления (Software Configuration Management Tools).

Программа является свободной и выпущена под лицензией GNU GPL версии 2.

ДОПИСАТЬ про систему контроля версий GIT, C++, Dll, можно одну строчку про то, что диплом написан в LATEX и что это такое - как форма библиотеки

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>http://openmp.org/wp/

## Глава 1

## Постановка задачи

### 1.1. Конкретизации требований и задачи

Входными условиями вычисления (пользовательскими функциями) является определение:

- функции  $\phi$ ;
- функций u, g;
- границ области.

Функции  $\phi, u, g$  соответствуют функциям в уравнении:  $(\Delta + c)^{p+1}u = -g, (\Delta + c)^ku|_{\Gamma} = \phi_k$  Функция границ области возвращает единицу если точка с некоторой погрешностью находится на границе. Входными данными является:

- количество путей;
- начальная точка.

Для задания пользовательских функций мы можем использовать программный код, прессинг функций или скрип. Первый наиболее скор в разработки, но заставляет компилировать программу каждый раз когда мы меняем вычисляемое уравнение. Для борьбы с этим недостатком сделаем вычисление в классе, который вынесем в отдельный модуль. Получаемый модуль параллельного вычисления скомпилируем как статическую библиотеку. Определение пользовательских функций проходит как задания функций обратного вызова. Так-же сделаем шаблон программы для облегчения определения пользователем своих функций. В комплект необходимо вести реализацию под конкретные условия.

С учетом того, что конечный программный продукт будет запускается как с изменением предыдущих параметров так и для частного конкретного случая ввод данных следует сделать с помощью аргументов и(или) файлов данных.

Вывод осуществляется в tex, html файлы и на экран.

Конкретизируем задачу:

- а) Создание статической библиотеки класса с функциями обратного вызова.
- б) Создание приложение под конкретные условия.
- в) Создание файла данных под программу созданную по предыдущим условиям.
- г) Создание справки.

Интерфейс программы смотреть приложение "Справка".

## 1.2. Формулировка задачи

### 1.3. Аналоги

Главным аналогом на основе которого и разрабатывается приложение является программа Biharmon2, чей код приведен в приложении. Недостатком данной реализации алгоритмов является:

- необходимость изменять алгоритм и функции основной программы(малая степень защиты от дурака);
- последовательность вычислений;
- при изменении алгоритма вычисления меняется и часть программы.

### 1.4. блуждание по сферам

Рассмотрим задачу Дирихле для уравнения Гельмгольца

$$\Delta u + cu = g, u|_{\Gamma} = \phi$$

в области  $D\subset R^n$  с границей  $\Gamma$ , причем  $c< c^*$ , где  $c^*$  первое собственное число оператора Лапласа для области  $D, r=(x1; ...; xn)\in D$ . Предполагаются выполненными сформулированные условия регулярности функций g, ' и границы  $\Gamma$ , обеспечивающие существование и единственность решения задачи , а также его вероятностное представление и интегральное представление с помощью шаровой функции  $\Gamma$ рина.

Введем следующие обозначения:

- $-\bar{D}$  замыкание области D;
- -d(P) расстояние от точки P до границы  $\Gamma$ ;
- $-\epsilon > 0$  числовой параметр;
- $-\Gamma_{\epsilon}$   $\epsilon$  окрестность границы  $\Gamma$ , т. е.  $\Gamma_{\epsilon} = \{P \in \bar{D} : d(P) < \epsilon\};$
- -S(P) максимальная из сфер (точнее из гиперсфер) с центром в точке P, целиком лежащих в  $\bar{D}, S(P) = \{Q \in \bar{D} : |Q-P| = d(P)\}.$

В процессе блуждания по сферам очередная точка  $P_{k+1}$  выбирается равномерно по поверхности сферы  $S(P_k)$ ; процесс обрывается, если точка попадает в  $\Gamma_\epsilon$ . Дадим точное определение процесса блуждания по сферам. Зададим цепь Маркова  $\{R_m\}_{m=1,2,\dots,N}$  следующими характеристиками:

- $-\pi(r) = \delta(r-r_0)$  плотность начального распределения (т.е. цепь выходит из точки  $r_0$ );
- $-p(r,r') = \delta_r(r')$  плотность перехода из r в r', представляющая собой обобщенную плотность равномерного распределения вероятностейна сфере S(r);
- $p_0(r)$  вероятность обрыва цепи, определяемая выражением

$$p_0(r) = \begin{cases} 0, r \notin \Gamma_{\epsilon} \\ 1, r \notin \Gamma_{\epsilon} \end{cases}$$

-N - номер последнего состояния.

Как уже указывалось, данная цепь называется процессом блуждания по сферам. Ее можно, очевидно, записать в виде  $r_m=r_{m-1}+\omega_m d(r_{m-1}); m=1;2;....; \omega_m$  – последовательность независимых изотропных векторов единич- длины.

## 1.4.1. Оценки решения метагармонического уравнения $(\delta+c)^p u=g$

Для случая  $L = \delta, \lambda = 0, c = const < c*$  вероятносное представление задачи имеет вид

$$u(r_0) = E \int_0^{\gamma} e^{ct} g(\xi(t)) dt + E[e^{c\tau} \Phi(\xi(\tau))]$$

, где  $\xi(t)$  начинающийся в точке  $r_0$  соответствующий оператору Лапласа диффузионный процесс,  $\tau$  момент первого выхода процесса из области D. На основе строго марковского свойства процесса отсюда имеем

$$u(r_0) = \sum_{i=0}^{\infty} E[e^{c\tau_i} \int_0^{\tau_{i+1} - \tau_i} e^{ct} g(\xi(t + \tau_i)) dt + E[\Phi(\xi(\tau)) \prod_{i=0}^{\infty} e^{c(\tau_{i+1} - \tau_i)}]$$

, где  $\tau_i$  - момент первого выхода процесса  $\xi(t)$  на поверхность i-й сферы соответствующего блуждание по сферам.

### 1.5. Численные результаты

Metot	N	$t_{cp}$	$\Delta N$
Par1	100003	1 sec	+/-200
Par1	1000030	10 sec	+/-250
Par2	100003	1 sec	+/-10
Par2	1000030	12 sec	+/-10
Pos	100003	2 sec	_
Pos	1000030	25 sec	_

Таблица 1.1: Время выполнения и расхождения

### 1.6. Заключение

Сформируем основные результаты работы:

- а) Создана статической библиотеки класса с функциями обратного вызова.
- б) Создана приложение под конкретные условия.
- в) Оценино оптимизация для двух алгоритмов и двух методов решения

### 1.7. Руководство пользователя

#### 1.7.1. Установка

Для сборки приложеия под Windows необходимо MPICH2, набор унтилит для компиляции: компилятор GNU GCC и GNU Make данные унтилиты представленны в пакете MinGW. Для Linux GNU GCC не обязателен, компиляция происходит силами пакета MPICH2.

- а) Скачайте необходимую версию библиотеки с тестовым примером.
- б) Запустите консоль в папке проэкта или перейдите в нее с помощью команды сd.
  - нажмите Пуск -> Выполнить -> cmd Это откроет консоль Windows;
  - в консоли наберите имя диска на котором распологается проэкт с двоиточеем на конце (C:);
  - там же напечатайте cd <путь к проэкту > (cd C: project).
- в) Запустите make.

Результатом станет скомпилированный тестовый пример и статическая библиотека находящиеся в папке с проэктом.

### 1.7.2. Запуск приложения

Запуск приложения описан в файле README и документации к MPICH2

# Литература

- 1. S. Ulam and N. Metropolis. The Monte Carlo method, Journal of American Statistical Association, 44, 335, 1949.
- 2. Лукинов Виталий Леонидович Скалярные Алгоритмы метода Монте-Карло для решения мета-гармонических уравнений 2005
- 3. http://www.mpich.org/

# Приложение А

# Исходные коды и диаграммы программ

### А.1. Основной аналог - Biharmon2 измененная

```
#include <iostream>
#include < stdlib . h>
#include <cmath>
                                        // for trigonometry functions
using namespace std;
 const double epsilon = 0.001e - 00;
 const double x first = 0.5 e - 00;
 const double y first = 0.5e - 00;
 const double PI = 3.141592 e - 00;
 double x;
 double y;
 double u(double x, double y)
          return double (\exp(x)*\exp(y));
          //return\ double(sin(x)*sin(y)*sin(z));
 double g(double x, double y)
 {
          return double (-4.0* \exp(x)* \exp(y));
         // return double (-4.0*\sin(x)*\sin(y)*\sin(z));
 double phi_0(double x, double y)
     return double (\exp(x) * \exp(y));
         // return double (\sin(x) * \sin(y) * \sin(z));
 double phi 1 (double x, double y)
          return double (2.0* \exp(x)* \exp(y));
         // return double (-2.0*\sin(x)*\sin(y)*\sin(z));
 }
```

```
int boundary (double x1, double y1) // являетсялиточкаграницей
          if (x1 \le psilon) {x=0.0; return 0;};
          if (x1>(1-epsilon)) {x=1.0; return 0;};
          if (y1 \le epsilon) {y=0.0; return 0;};
          if (y1 > (1 - epsilon)) \{y = 1.0; return 0; \};
          return 1;
 }
 double min(double a, double b)
          if (b \ge a) return a:
             else return b;
 double diam (double x, double y) // диаметрматрицы ?
          if (x > fabs(1-x)) x = fabs(1-x); // fabs - абсолютноезначениедля
//аргумента сплавоющейточкой
          if (y>fabs(1-y)) y=fabs(1-y); // пишемвглобальные переменные
          return \min(x,y); // возвращаемминимальное R?
 double stat2 (double a, double b, double c)
      if (c \ge b) if (b \ge a) return b;
                else if (a \ge c) return c;
                                       else return a;
     else if (c \ge a) return c;
                    else if (b \ge a) return a;
                      else return b;
}
 int main()
 {
   double N; // количествопутей
   cout << "\nInput_\a_\number_\of_\uways\n";
   cin >> N;
   double U=0;
   double Disp=0;
   for (int k = 0; k < N; k++)
   {
```

```
y = y first;
                           int SN=0;
                           double S=0;
                           double S1=0;
                           while (boundary(x,y)) // поканеграница
                      {
                               double d=diam(x,y);
                               double alpha = double (rand())/ double (RAND_MAX
?
                               double omegal=cos(2*PI*alpha);
                               double omega2=sin(2*PI*alpha);
                               alpha= double (rand())/ double(RAND MAX);
                               double om1=cos(2*PI*alpha);
                               double om2=\sin(2*PI*alpha);
                               int indeks=1;
                               double alphal = 0;
                               double alpha2=0;
                               while (indeks)
                               {
                                        alpha1=double (rand())/ double(RAND_MA
                                        alpha2=double (rand())/ double(RAND MA
                                        alpha2=4*alpha2/exp(1);
                                        if (alpha2 < (-4*alpha1*log(alpha1))) in
                              }
                                    //cout << "\n "<<alpha1 <<" "<< alpha2 <<
                              double nu=alpha1*d;
                              S=S+(S1-((d*d-nu*nu-nu*nu*log(d/nu))/log(d/nu))
                              SN=SN+1;
                              S1=S1-d*d;
                              x=x+omega1*d;
                              y=y+omega2*d;
                              //cout << "\n" << x << "" << y << ";
                      };
                     //cout << "\n boundary "<< x << " "<< y ;
                     S=S+(S1/4)*phi 1(x,y)+phi 0(x,y);
                     //S=S+phi \ 0(x,y,z);
                     cout <<"\setminus n_{\sqcup \sqcup \sqcup \sqcup}"<< SN;
                     U=U+S/N;
                     Disp=Disp+(S*S)/N;
   };
   Disp=Disp-U*U;
   Disp=sqrt(fabs(Disp)/N);
   cout << "\nPresise_{\sqcup} solution_{\sqcup \sqcup \sqcup}" << u(x first, y first) ;
```

```
cout << "\nNumerical_solution_uuu" << U ;
cout << "\nDelta_uuu" << fabs(u(xfirst,yfirst)-U) << "\n" ;
cout << "\nDisp_uuu" << Disp << "\n" ;

return 0;
}
```

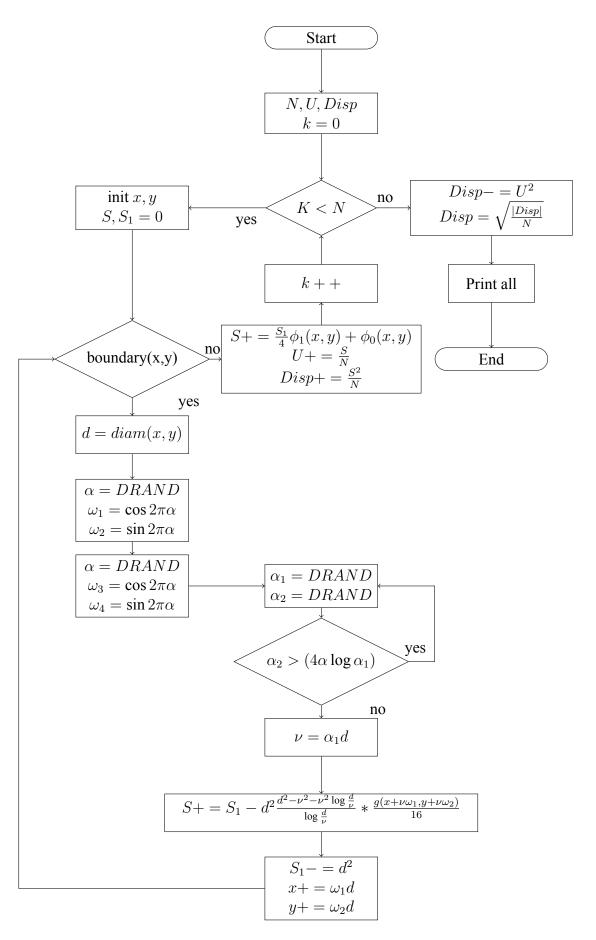


Рис. А.1: Принцип действия программы

# Приложение В

# Справка

### В.1. Исполняемая программа

biharmon -l |[ -d ]| -h biharmon -l |[ -d ]| -h [filename]

- l Latex-file происходит создание файла report.tex
- d Display вывод данных на дисплей
- h html-file происходит создание файла report.html Если файл существует к имени добавляется индекс.

filename - файл данных; Приоритет -l, -h, -d

## В.2. Библиотека

Открытые методы класса init(int argc,char \*args[]) setFunPhi();

### В.З. Файл данных

Построчный. X Y [SectionName]

# Приложение С

# Выходные данные

# C.1. tex,html

Отчет										
$N=10^4$										
x, y	h	u(r)	u(r)	u(r)						
0.5, 0.5	0.1	0.22	0.22	0.0004						

# Приложение D

# Тезаурус

- API Интерфейс программирования приложений (иногда интерфейс прикладного программирования) (англ. application programming interface) набор готовых классов, процедур, функций, структур и констант, предоставляемых приложением (библиотекой, сервисом) для использования во внешних программных продуктах.
- MPI Message Passing Interface (интерфейс передачи сообщений) API для передачи информации, который позволяет обмениваться сообщениями между процессами, выполняющими одну задачу.