



中国科学技术大学
University of Science and Technology of China

运行时存储空间的组织与管理

《编译原理和技术》

张昱

0551-63603804, yuzhang@ustc.edu.cn

中国科学技术大学
计算机科学与技术学院



本章内容

术语

- 过程的活动(activation): 过程的一次执行
- 活动记录

过程的活动需要可执行代码和
存放所需信息的存储空间, 后者称为活动记录

本章内容

- 一个活动记录中的数据布局
- 程序执行过程中, 所有活动记录的组织方式
- 非局部名字的管理、参数传递方式、堆管理
- 几种典型的编译运行时系统 (新增)



影响存储分配策略的语言特征

- 过程能否递归
- 当控制从过程的活动返回时, 局部变量的值是否要保留
- 过程能否访问非局部变量
- 过程调用的参数传递方式
- 过程能否作为参数被传递
- 过程能否作为结果值传递
- 存储块能否在程序控制下被动态地分配
- 存储块是否必须被显式地释放



1. 名字、绑定、作用域

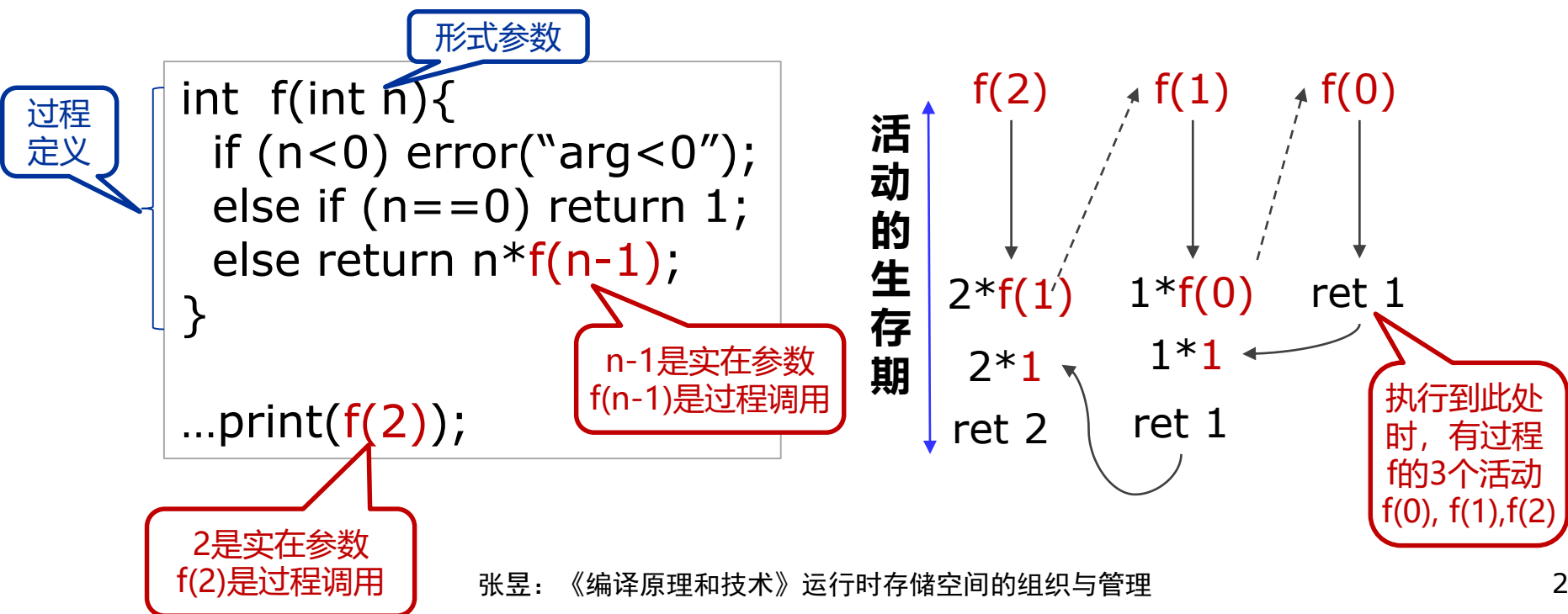
- ☐ 过程定义、调用、活动
- ☐ 名字、绑定、作用域、生存期
- ☐ 活动记录的常见布局
 - 字节寻址、类型、次序、对齐
- ☐ 同名变量的处理



基本概念：过程/函数

□ 过程(包括函数、方法等)

- 过程定义、过程调用、形式参数、实在参数
- 活动(过程的一次调用)、活动的生存期
- 每个活动有一个**活动记录**→**栈帧**





基本概念：名字

□ von Neumann体系：内存、处理器

□ 名字≡ 标识符

- 与程序中的过程、形参、变量等程序构造相关联
- 命名约定 → 构词规则
- 关键字和保留字：相同的名字可否有不同的含义？

Fortran：关键字不是保留字

```
Integer Apple  
Integer = 4  
Integer Real  
Real Integer
```

关键字可以
作为变量名

C/C++、Java：关键字是保留字

```
int i; /* 合法 */  
float int; /* 不合法 */
```



基本概念：变量

□ 变量：程序语言中对机器的内存单元的抽象

■ 名字、类型、字宽、地址、**作用域**、**生存期(lifetime)**

① 绝大多数的变量都有**名字**

■ 没有名字的变量：临时变量、存储在堆中的变量

② 变量的**地址**≡ **左值** 变量的**值**≡ **右值**

■ 程序中相同的变量在不同时间关联到不同的地址

■ 环境把名字映射到**左值**，而状态把左值映射到**右值**

■ **赋值改变状态**，但不改变环境

■ **过程调用改变环境**：不同的活动有不同的活动记录

■ 如果环境将名字 x 映射到存储单元 s ，则说 x 被**绑定**



基本概念：绑定

□ 绑定(binding)：程序中实体和属性之间的关联

- 变量和其类型、值

- 符号和其操作：

如“+”绑定到整数加add、浮点加fadd(x86)/adf(ARM)

□ 绑定时间：绑定被创建的时间点

- 语言设计时：程序结构、可能的类型

- 语言实现时：I/O、运算的溢出、类型等价性

- 程序编写时：算法、名字

- 编译时：数据布局的规划

- 链接时：整个程序在内存中的布局

- 加载时：物理地址的选择

- 运行时：变量-值的绑定、程序启动时间、过程进入时间、语句执行时间等



基本概念：绑定

□ 绑定时机

语言设计时、语言实现时、程序编写时、编译时、链接时、加载时、运行时

如： `count = count + 2;`

- `count`的类型在**编译**时绑定
- `count`的可能取值集合在**语言设计**时绑定
- `count`的值在**运行时**绑定
- `+`的含义在**编译时**当确定操作数的类型时被绑定
- `2`的内部表示在**语言设计**时被绑定



基本概念：类型绑定

- 静态绑定：运行前发生并且在程序执行期间保持不变
- 动态绑定：运行期间发生**或者**在程序执行期间改变
- 类型绑定：变量在被引用前必须绑定到数据类型
 - 静态类型绑定 \equiv 变量声明
 - 显式声明
 - 隐式声明，如Fortran的命名约定：凡以字母I~N六个字母开头的变量名，如无另外说明则为整型变量
 - 动态类型绑定，如JavaScript、Python、PHP、Ruby
 - 不用声明变量的类型，根据对变量的赋值**推断其类型**
 - JavaScript: `list = [2, 4.33, 6, 8];` 此时**list**为数组类型
 - `list = 17;` 此时**list**为整型
 - C# 2010: `dynamic any;` **any**可以被赋予任何类型的值[[链接](#)]



基本概念：类型绑定

■ 静态类型绑定的隐式声明

带来方便，但可能会损害可靠性(阻止编译期间检测某些拼写错误和编程错误)，进一步的解决办法有：

- Fortran: 引入**implicit none** 声明使隐式声明失效
- Perl: 变量名以**\$、@、%**开始，代表**标量、数组、散列**

■ 动态类型绑定

灵活（通用的程序单元），但缺点是：

- **代价高**：动态类型检查、动态存储分配（变量的存储大小是可变的）、解释执行
- 难以在编译时检测类型错误
- 这些语言通常用解释器实现

- Google的V8(JavaScript引擎)引入**hidden class**以提升性能



基本概念：生存期与作用域

□ 存储绑定与生存期(lifetime)

- **存储绑定**：变量所绑定的内存单元的**分配、回收**

- **分配机制**：静态、栈、堆

- **生存期**：变量绑定到某个存储单元的时间区间

C、C++的存储类别：static、extern、auto、register

□ 控制绑定与作用域(scope)

- **作用域**：一个(变量/过程)**声明**起作用的程序部分

- **局部变量、非局部变量**：同名变量的合法性规定

- **命名空间(namespace)**：不同命名空间的同名符号的含义互不相干



程序块与同名变量的处理

- 现代语言一般可在**程序块**中的任何地方声明

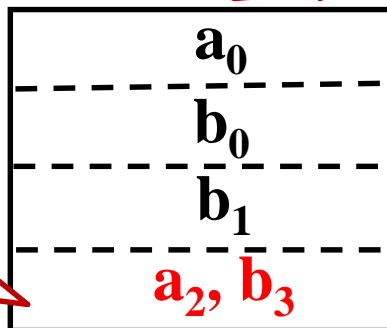
- C99、C++、Java: 作用域为
从声明处开始到该语句块结尾结束
- C#: 作用域整个语句块

- C/C++中可以嵌套声明同名变量,
按**最近(小)嵌套作用域规则**,
但在Java和C#中不合法—**容易出错**

- **并列程序块**不会同时活跃,不同
并列块中的变量可以**重叠分配**

a_i : 作用域 B_i 中声明的变量 a

B_2 、 B_3 不会同时运行,
故 B_2 中的 a_2 和 B_3 中的 b_3
复用存储空间



```
main()
{
    int a = 0;
    int b = 0;
    {
        int b = 1;
        {
            int a = 2;
        }
        {
            int b = 3;
        }
    }
}
```

Diagram illustrating nested scopes and variable declarations:

- B_0 (outermost scope) contains a and b .
- B_1 (inner scope) contains b .
- B_2 (innermost scope) contains a .
- B_3 (innermost scope) contains b .

Red brackets indicate the active scope for each variable:

- a is active in B_0 and B_2 .
- b is active in B_0 , B_1 , and B_3 .



全局作用域

- C、C++、Python等允许在函数定义外声明变量
- C、C++有全局变量声明和定义，后者要分配内存单元
- C、C++同名局部变量与全局变量作用域重叠的，重叠

部分按局部变量处理

```
#include <iostream>
void func( float );
const int a = 17;           // global constant
int b, c;                   // global variable
int main()
{
    b = 4;                  // assignment to global b
    c = 6;                  // assignment to global c
    func(42.8); return 0;
}

void func( float c)         // prevents access to global c
{
    float b;                // prevent access to global b
    b = 2.3;                // assignment to local b
    cout << " a = " << a;    // output global a (?)
    cout << " b = " << b;    // output local b (?)
    cout << " c = " << c;    // output local c (?)
}
```

C++

Output:
A = 17 b = 2.3 c = 42.8

Python: 全局变量可以在函数中引用，但是只能对在函数中声明为**global**的全局变量**赋值**

```
a = 3
def Fuc():
    print(a)
    a = a + 1
Fuc()
```

```
a = 3
def Fuc():
    print(a)
Fuc()
```

```
a = 3
def Fuc():
    global a
    print(a)
    a = a + 1
Fuc()
```



类与作用域、命名空间

□ 类有自己的局部变量

- 类变量、实例变量
- 方法中声明的变量
- 访问属性
 - public
 - protected
 - private

```
namespace std
{
    ..
    int abs (int );
    ..
}
```

□ 命名空间

- C++允许用户创建自己的命名作用域
- 如标准的cstdlib头文件包含一些库函数的原型声明

```
#include <cstdlib>
int main()
{
    int alpha;
    int beta;
    ..
    alpha = std::abs(beta);
}
```

Scope resolution operator



基本概念

□ 静态概念和动态概念的对应

静态概念	动态对应
过程的定义	过程的活动
名字的声明	名字的绑定
声明的作用域	绑定的生存期

□ 活动记录 (activation record)

■ 常见布局



返	回	值
参		数
控	制	链
访	问	链
机	器	状
局	部	数
局	部	数
临	时	数
时	数	据



局部数据的布局

□ 存储布局的一些因素

- **字节**是可编址内存的最小单位
- 变量所需的存储空间可以根据其**类型**而静态确定
- 一个过程所声明的局部变量，按这些变量声明时出现的**次序**，在局部数据域中依次分配空间
- 局部数据的**地址**可以用相对于活动记录中某个位置的地址来表示
- 数据对象的存储布局还需考虑**对齐**问题



对齐对存储size的影响

例 在SPARC/Solaris工作站上下面两个结构体的size分别是24和16，为什么不一样？

<pre>typedef struct _a{ char c1; long i; char c2; double f; }a;</pre>	<pre>typedef struct _b{ char c1; char c2; long i; double f; }b;</pre>
--	---

对齐： char : 1, long : 4, double : 8



对齐对存储size的影响

例 在SPARC/Solaris工作站上下面两个结构体的size分别是24和16，为什么不一样？

typedef struct _a{		typedef struct _b{	
char c1;	0	char c1;	0
long i;	4	char c2;	1
char c2;	8	long i;	4
double f;	16	double f;	8
}a;		}b;	

对齐： char : 1, long : 4, double : 8



对齐对存储size的影响

例 在**X86/Linux**工作站上下面两个结构体的size分别是**20**和**16**，为什么不一样？

typedef struct _a{		typedef struct _b{	
char	c1; 0	char	c1; 0
long	i; 4	char	c2; 1
char	c2; 8	long	i; 4
double	f; 12	double	f; 8
}a;		}b;	

对齐： char : 1, long : 4, double : 4



例 题 1

一个C语言程序及其在X86/Linux操作系统上的编译结果如下。根据生成的汇编程序来解释程序中四个变量的存储分配、生存期、作用域和置初值方式等方面的区别

```
static long aa = 10;
```

```
short bb = 20;
```

```
extern int f( );
```

```
int func( ) {
```

```
    static long cc = 30;
```

```
    short dd = 40;
```

```
    cc = f(cc,dd);
```

```
}
```



在64位系统用gcc -S编译

.data

.align 8

.type aa,@object

.size aa,8

aa:

.quad 10

.globl bb

.align 2

.type bb,@object

.size bb,2

bb:

.value 20

```
static long aa = 10;  
short bb = 20;  
extern int f();
```

分配8字节

.align 8

.type cc.1797,@object

.size cc.1797, 8

cc.1797:

.quad 30

.text

.globl func

.type func, @function

func: . . .

movw \$40,-2(%rbp)

movswl -2(%rbp), %edx

movq cc.1797(%rip), %rax

movl %edx, %esi

movq %rax, %rdi

movl \$0, %eax

call f

```
int func( ) {  
    static long cc = 30;  
    short dd = 40;  
    cc = f(cc, dd);  
}
```



在64位系统用gcc -S编译

```
int func( ) {  
    static long cc = 30;  
    short dd = 40;  
    cc = f(cc, dd);} 
```

.data

```
static long aa = 10;  
short bb = 20;  
extern int f();
```

.align 8

.type aa,@object

.size aa,8

aa: 分配8字节

.quad 10

.globl bb

.align 2

.type bb,@object

.size bb,2

bb:

.value 20

.align 8

.type cc.1797,@object

.size cc.1797, 8

cc.1797:

.quad 30

.text

.globl func

.type func, @function

func: . . .

movw \$40,-2(%rbp)

movswl -2(%rbp), %edx

movq cc.1797(%rip), %rax

movl %edx, %esi

movq %rax, %rdi

movl \$0, %eax

call f



在64位系统用gcc -S编译

.data

.align 8

.type aa,@object

.size aa,8

aa:

.quad 10

.globl bb

.align 2

.type bb,@object

.size bb,2

bb:

.value 20

static long aa = 10;

short bb = 20;

extern int f();

.align 8

.type cc.1797,@object

.size cc.1797, 8

cc.1797:

.quad 30

.text

.globl func

.type func, @function

func: . . .

movw \$40,-2(%rbp)

movswl -2(%rbp), %edx

movq cc.1797(%rip), %rax

movl %edx, %esi

movq %rax, %rdi

movl \$0, %eax

call f

int func() {

static long cc = 30;

short dd = 40;

cc = f(cc, dd);} }



在64位系统用gcc -S编译

.data

.align 8

.type aa,@object

.size aa,8

aa:

.quad 10

.globl bb

.align 2

.type bb,@object

.size bb,2

bb:

.value 20

```
static long aa = 10;
short bb = 20;
extern int f();
```

```
int func( ) {
    static long cc = 30;
    short dd = 40;
    cc = f(cc, dd);}
```

.align 8

.type cc.1797,@object

.size cc.1797, 8

cc.1797:

.quad 30

.text

.globl func

.type func, @function

func: . . .

movw \$40,-2(%rbp)

movswl -2(%rbp), %edx

movq cc.1797(%rip), %rax

movl %edx, %esi

movq %rax, %rdi

movl \$0, %eax

call f



在64位系统用gcc -S编译

.data

.align 8

.type aa,@object

.size aa,8

aa:

.quad 10

.globl bb

.align 2

.type bb,@object

.size bb,2

bb:

.value 20

```
static long aa = 10;
short bb = 20;
extern int f();
```

.align 8

.type cc.1797,@object

.size cc.1797, 8

cc.1797:

.quad 30

.text

.globl func

.type func, @function

func: ...

movw \$40,-2(%rbp)

movswl -2(%rbp), %edx

movq cc.1797(%rip), %rax

movl %edx, %esi

movq %rax, %rdi

movl \$0, %eax

call f

```
int func( ) {
    static long cc = 30;
    short dd = 40;
    cc = f(cc, dd);}
```



在64位系统用gcc -S编译

.data

.align 8

.type aa,@object

.size aa,8

aa:

.quad 10

.globl bb

.align 2

.type bb,@object

.size bb,2

bb:

.value 20

```
static long aa = 10;  
short bb = 20;  
extern int f();
```

.align 8

.type cc.1797,@object

.size cc.1797, 8

cc.1797:

.quad 30

.text

.globl func

.type func, @function

func: . . .

movw \$40,-2(%rbp)

movswl -2(%rbp), %edx

movq cc.1797(%rip), %rax

movl %edx, %esi

movq %rax, %rdi

movl \$0, %eax

call f

```
int func( ) {  
    static long cc = 30;  
    short dd = 40;  
    cc = f(cc, dd);} 
```



在64位系统用gcc -S编译

.data

.align 8

.type aa,@object

.size aa,8

aa:

.quad 10

.globl bb

.align 2

.type bb,@object

.size bb,2

bb:

.value 20

实参dd先提升成4字节整型,

再通过寄存器esi传参

```
static long aa = 10;  
short bb = 20;  
extern int f();
```

.align 8

.type cc.1797,@object

.size cc.1797, 8

cc.1797:

.quad 30

.text

.globl func

.type func, @function

func: . . .

movw \$40,-2(%rbp)

movswl -2(%rbp), %edx

movq cc.1797(%rip), %rax

movl %edx, %esi

movq %rax, %rdi

movl \$0, %eax

call f

```
int func( ) {  
    static long cc = 30;  
    short dd = 40;  
    cc = f(cc, dd);  
}
```



在64位系统用gcc -S编译

.data

.align 8

.type aa,@object

.size aa,8

aa:

.quad 10

.globl bb

.align 2

.type bb,@object

.size bb,2

bb:

.value 20

实参cc先加载到寄存器rax,

再通过寄存器rdi传参

```
static long aa = 10;
short bb = 20;
extern int f();
```

.align 8

.type cc.1797,@object

.size cc.1797, 8

cc.1797:

.quad 30

.text

.globl func

.type func, @function

func: . . .

movw \$40,-2(%rbp)

movswl -2(%rbp), %edx

movq cc.1797(%rip), %rax

movl %edx, %esi

movq %rax, %rdi

movl \$0, %eax

call f

```
int func( ) {
    static long cc = 30;
    short dd = 40;
    cc = f(cc, dd);}
```



在64位系统用gcc -S编译

func:

```
pushq   %rbp
movq    %rsp, %rbp
subq    $16, %rsp
movw    $40, -2(%rbp)
movswl  -2(%rbp), %edx
movq    cc.1797(%rip), %rax
movl    %edx, %esi
movq    %rax, %rdi
movl    $0, %eax
call    f
cltq
movq    %rax, cc.1797(%rip)
nop
leave
ret
```

分配局部变量空间，
按**16**字节对齐

```
int func( ) {
    static long cc = 30;
    short dd = 40;
    cc = f(cc, dd);
}
```

**f 函数的返回值通过
寄存器eax 返回**

cltq等效于movslq %eax, %rax



2. 多个活动记录的组织

- 程序运行时各个活动记录的存储分配策略
 - 静态、**栈式**、堆式
- 过程的目标代码如何访问名字对应的存储单元



进程地址空间和静态分配

□ 静态分配

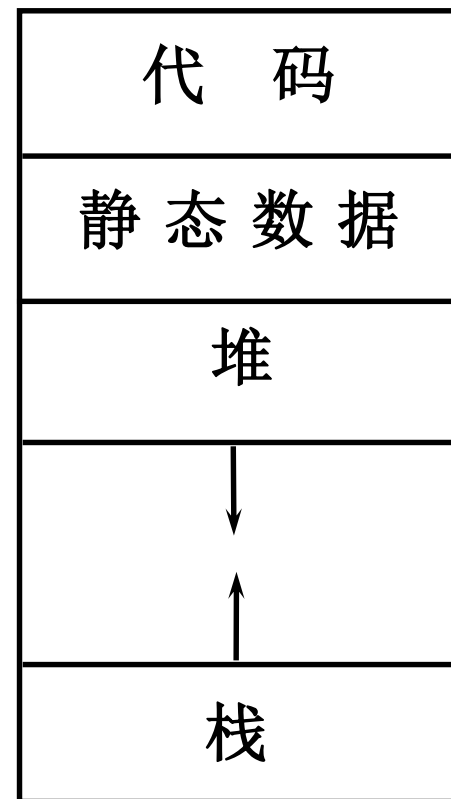
- 名字在程序被编译时绑定到存储单元，不需要运行时的任何支持

- **生存期**是程序的整个运行期间

纯静态分配给语言带来的**限制**：

- 不允许递归过程
 - 数据对象的长度和它在内存中的位置必须是在编译时可以知道的
 - 数据结构不能动态建立
- 可以用静态链模拟实现

低地址

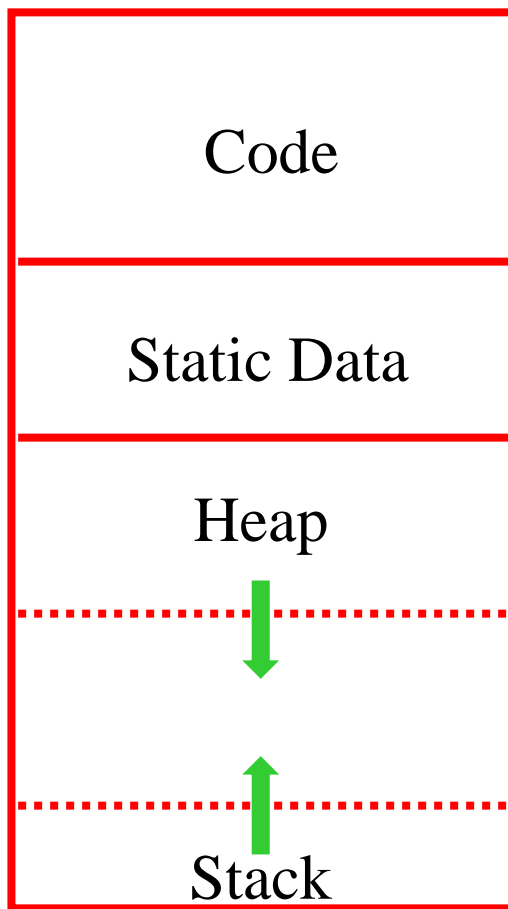


高地址



Linux的地址布局

Memory



低地址 0x080480000

32位Linux系统:

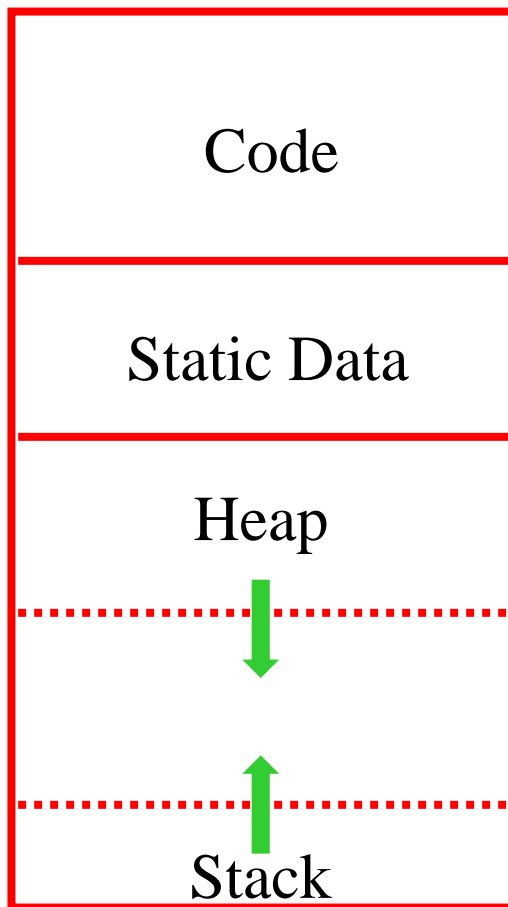
- 4GB
- 用户空间: 低3GB
0-0xBFFFFFFF
- 内核空间: 1GB
0xc0000000-0xFFFFFFFF
- 栈的大小
RLIMIT_STACK 通常为8MB

高地址 0xC0000000
TASK_SIZE



Linux的地址布局

Memory



低地址 **0x0000000000400000**

64位Linux系统：

- 使用低48位虚拟地址，48位至63位必须与47位一致（256TB）
- 用户空间：低128TB
0-0x7FFFFFFFFFFFFFFF
- 内核空间：64TB
**0xFFFF880000000000-
0xFFFFC7FFFFFFFFFFFF**

高地址 **0x00007FFFFFFFFF0000**
TASK_SIZE



C语言的存储分配

□ 声明在函数外面

- 外部变量extern -- 静态分配
- 静态外部变量static -- 静态分配

(改变作用域)

□ 声明在函数里面

- 静态局部变量static -- 也是静态分配

(改变生存期)

- 自动变量auto -- 在活动记录中



C程序举例、问题与分析

1. 当执行到f1(0)时，有几个f1的活动记录？
2. f1(3)的值是多少？f2(3)呢？
3. 怎么解释在某些系统下f2(3)为0？
4. 对f3(n)编译会报错吗？为什么？
5. 如果编译不报错，执行f3(n)运行时会产生什么现象？怎么解释这种现象？

请补齐右边的三段程序，成为三个独立的C程序，然后用**gcc -m32 -S**编译之，产生汇编码并理解和分析。

```
int f1(int n){  
    if (n==0) return 1;  
    else return n*f1(n-1);  
}  
... print ( f1(3) ); ...
```

```
int f2(int n){  
    static int m; m = n;  
    if (m==0) return 1;  
    else return m*f2(m-1);  
}  
... print ( f2(3) ); ...
```

```
int n=3;  
int f3(){  
    if (n==0) return 1;  
    else return n*f3(n-1);  
}  
... print ( f3(n) ); ...
```



C程序举例、问题与分析

1. 当执行到f1(0)时，有几个f1的活动记录？

f1(3), f1(2), f1(1), f1(0) -- 运行栈

2. f1(3)的值是多少？ f2(3)呢？

6； 6或0

3. 怎么解释在某些系统下f2(3)为0？

表达式的代码生成(寄存器分配策略)

4. 对f3(n)编译会报错吗？为什么？

不会，主要做函数值的类型检查

5. f3(n) 运行时会产生什么现象？

Segmentation fault

```
int f1(int n){  
    if (n==0) return 1;  
    else return n*f1(n-1);  
}  
... print ( f1(3) ); ...
```

```
int f2(int n){  
    static int m; m = n;  
    if (m==0) return 1;  
    else return m*f2(m-1);  
}  
... print ( f2(3) ); ...
```

```
int n=3;  
int f3(){  
    if (n==0) return 1;  
    else return n*f3(n-1);  
}  
... print ( f3(n) ); ...
```



活动树和运行栈

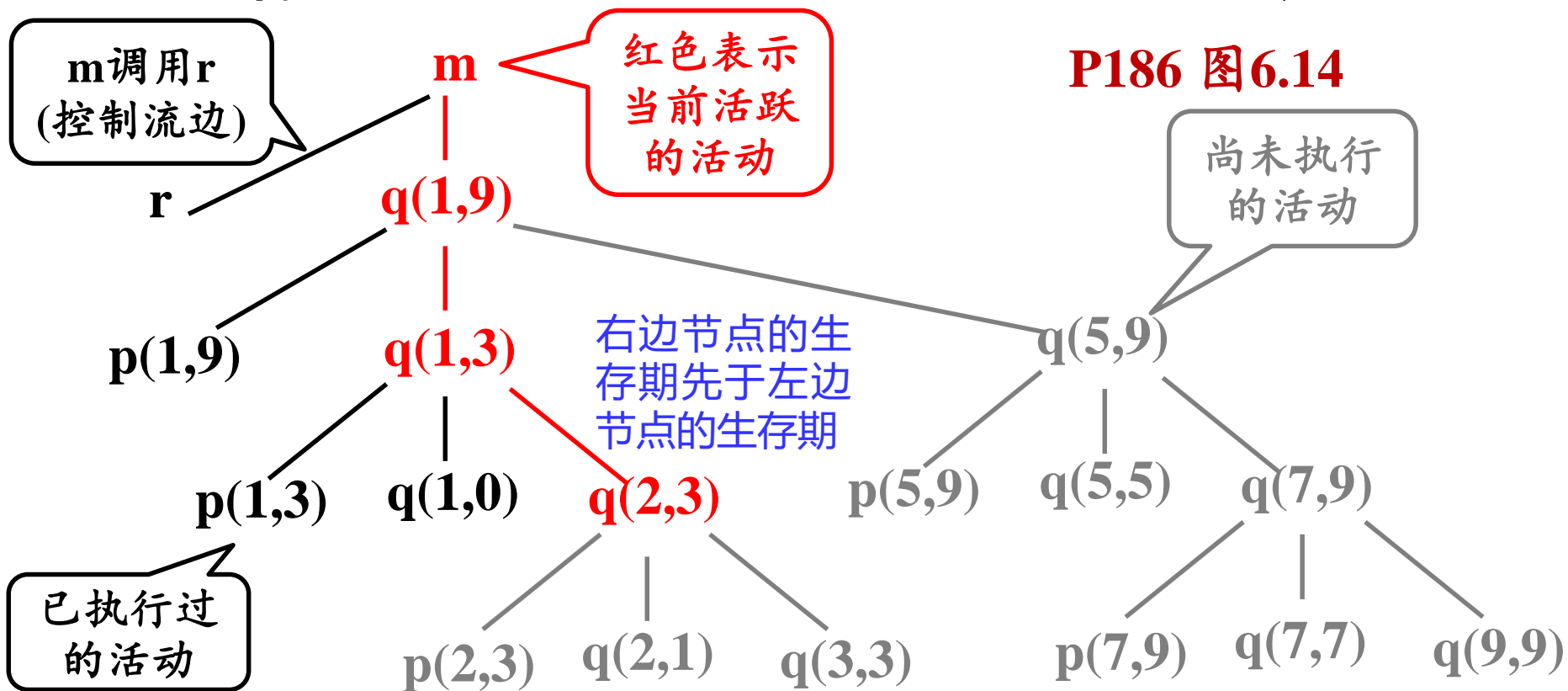
```
(1) program sort(input, output);  
(2)     var a: array[0..10] of integer;  
(3)     x:: integer;  
(4)     procedure readArray;  
(5)         var i: integer;  
(6)         begin ... a ...     end     {readArray};  
(7)     procedure exchange(i, j : integer);  
(8)     begin  
(9)         x := a[i]; a[i] := a[j]; a[j] := x  
(10)     end     {exchange};  
(11)     procedure quickSort(m, n: integer);  
(12)         var k, v: integer;  
(13)         function partition(y, z: integer): integer;  
(14)             var i, j: integer;  
(15)             begin ... a ...  
(16)                 ... v ...  
(17)                 ... exchange(i, j); ...  
(18)             end     {partition};  
(19)         begin ... end     {quickSort};  
(20)     begin ... end     {sort}.
```

P186 图6.14

sort
readArray
exchange
quicksort
partition

活动树和运行栈

- 活动树：用树来描绘控制进入和离开活动的方式
- 运行栈：当前活跃的活动保存在一个栈中





活动树和运行栈

□ 活动树的特点

- 每个**结点**代表某过程的一个**活动**
- **根结点**代表**主程序**的活动
- 结点 a 是结点 b 的父结点，当且仅当控制流从 a 的活动进入 b 的活动
- 结点 a 处于结点 b 的左边，当且仅当 a 的生存期先于 b 的生存期

□ 运行栈

- 把控制栈中的信息拓广到包括过程活动所需的所有局部信息（即**活动记录**）



运行栈举例

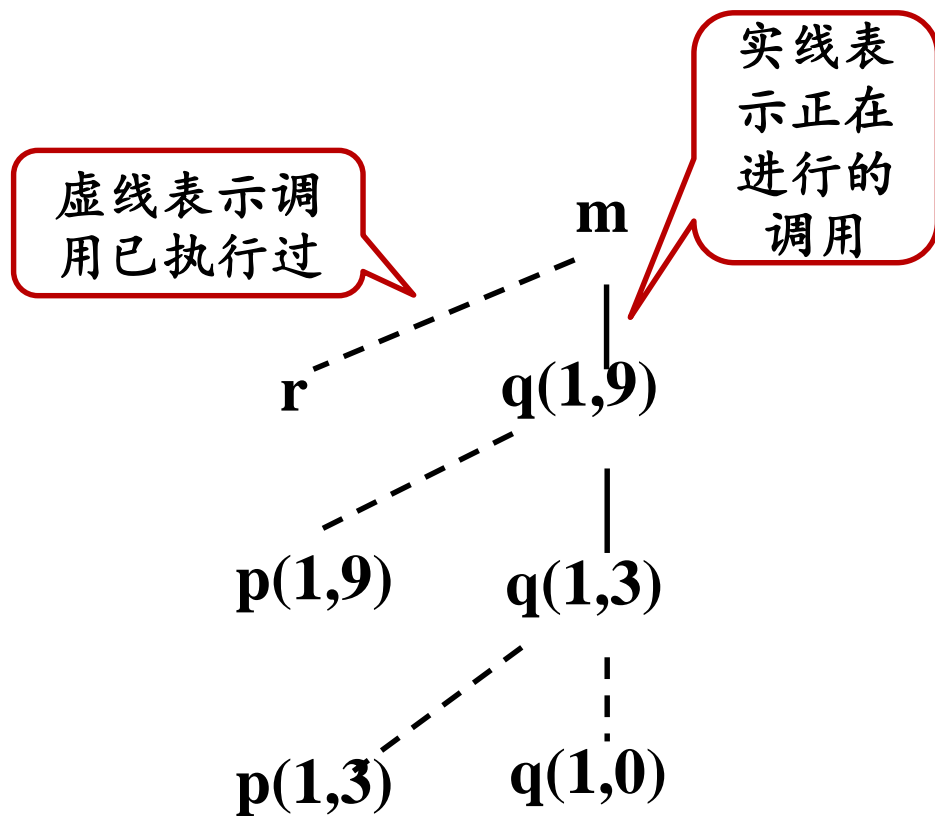
□ P186 图6.14

m

a : array
q (1, 9)

k: integer
q (1, 3)

k: integer





过程调用与返回和活动记录的设计

□ 活动记录的具体组织和实现不唯一

即使是同一种语言，过程调用序列、返回序列和活动记录中各域的排放次序，也会因实现而异

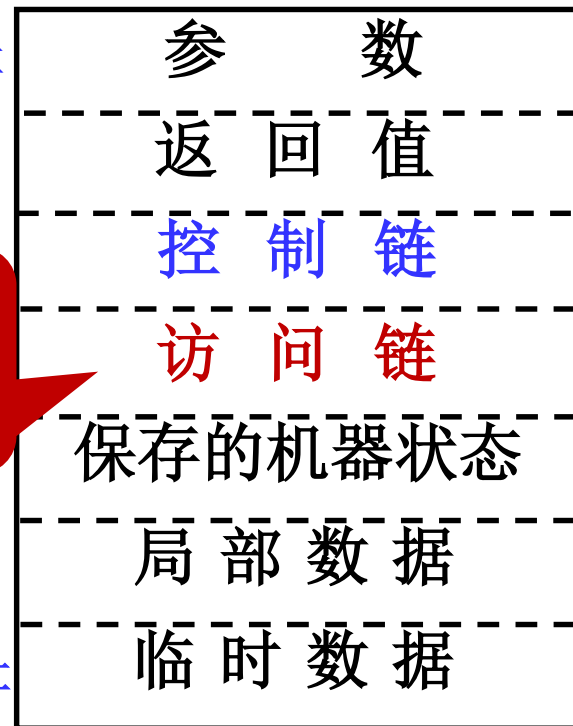
□ 设计的一些原则

- 以活动记录(大小不确定)中间的某个位置作为基地址
(一般是控制链)
- 长度能较早确定的域放在活动记录的中间
- 一般把临时数据域放在局部数据域的后面

在允许函数嵌套定义时，用该链查找非局部名字
C/C++无需该域

高地址

低地址





过程调用与返回和活动记录的设计

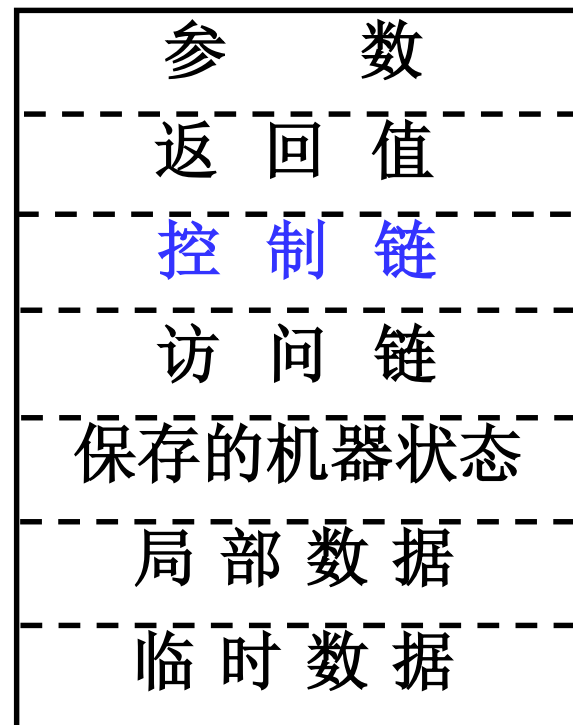
□ 设计的一些原则

- 以活动记录中间的某个位置作为基地址（一般是控制链）
- 长度能较早确定的域放在活动记录的中间
- 一般把临时数据域放在局部数据域的后面
- 把参数域和可能的返回值域放在紧靠调用者活动记录的地方
- 用同样的代码来执行各个活动的保存和恢复

高地址，
靠近调用者
活动记录



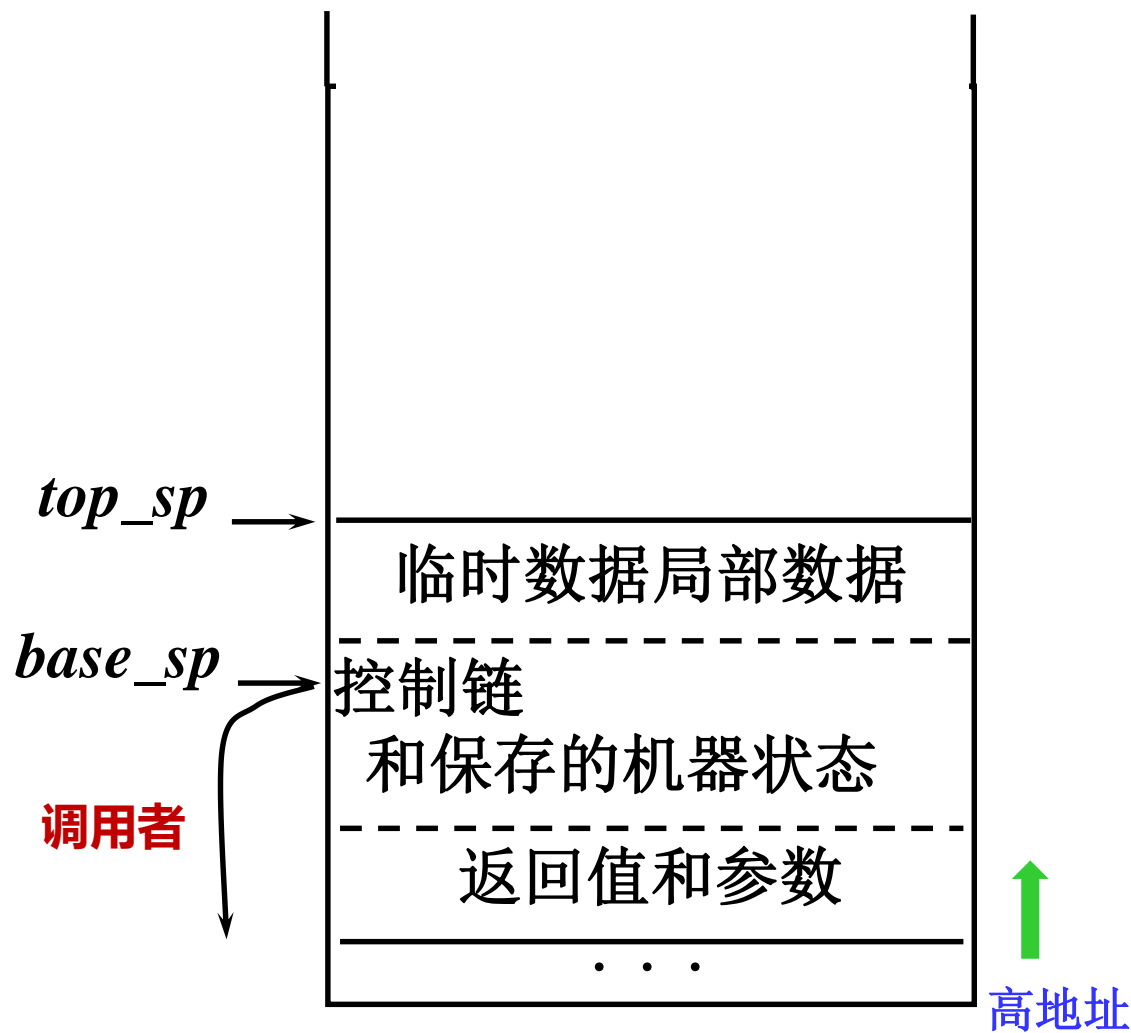
低地址



【有的用寄存器传参数和返回值—提升时空性能】



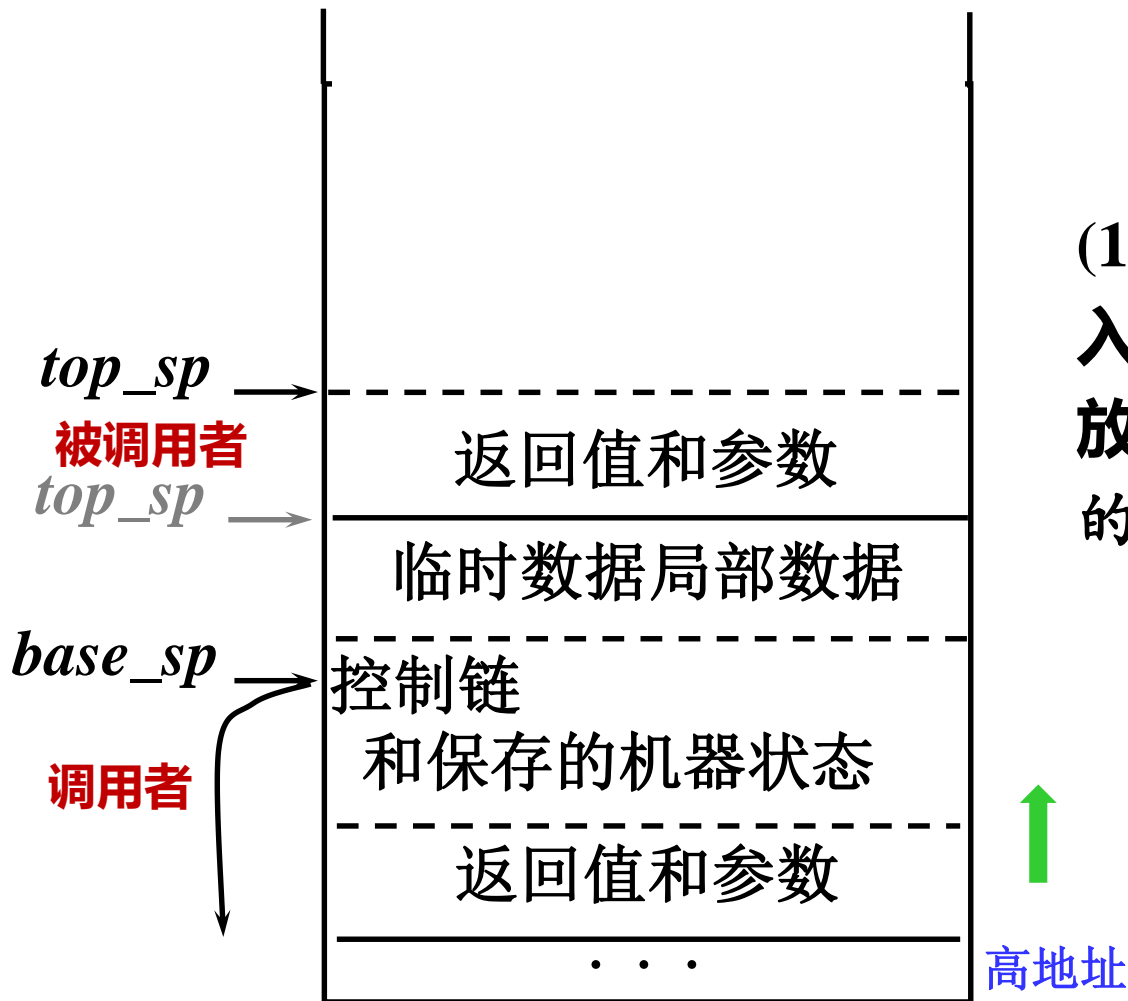
过程调用序列：p调用q



- ✓ top_sp : 栈顶寄存器
 - **x86**: esp、rsp
 - **ARM**: **SP**
- ✓ $base_sp$: 基址寄存器
 - **x86**: ebp、rbp
 - **ARM**: **FP**
- ✓ PC: 程序计数器
 - **x86**: eip、rip
 - **ARM**: **PC**
- ARM: LR** 连接寄存器 (保存子程序返回地址)



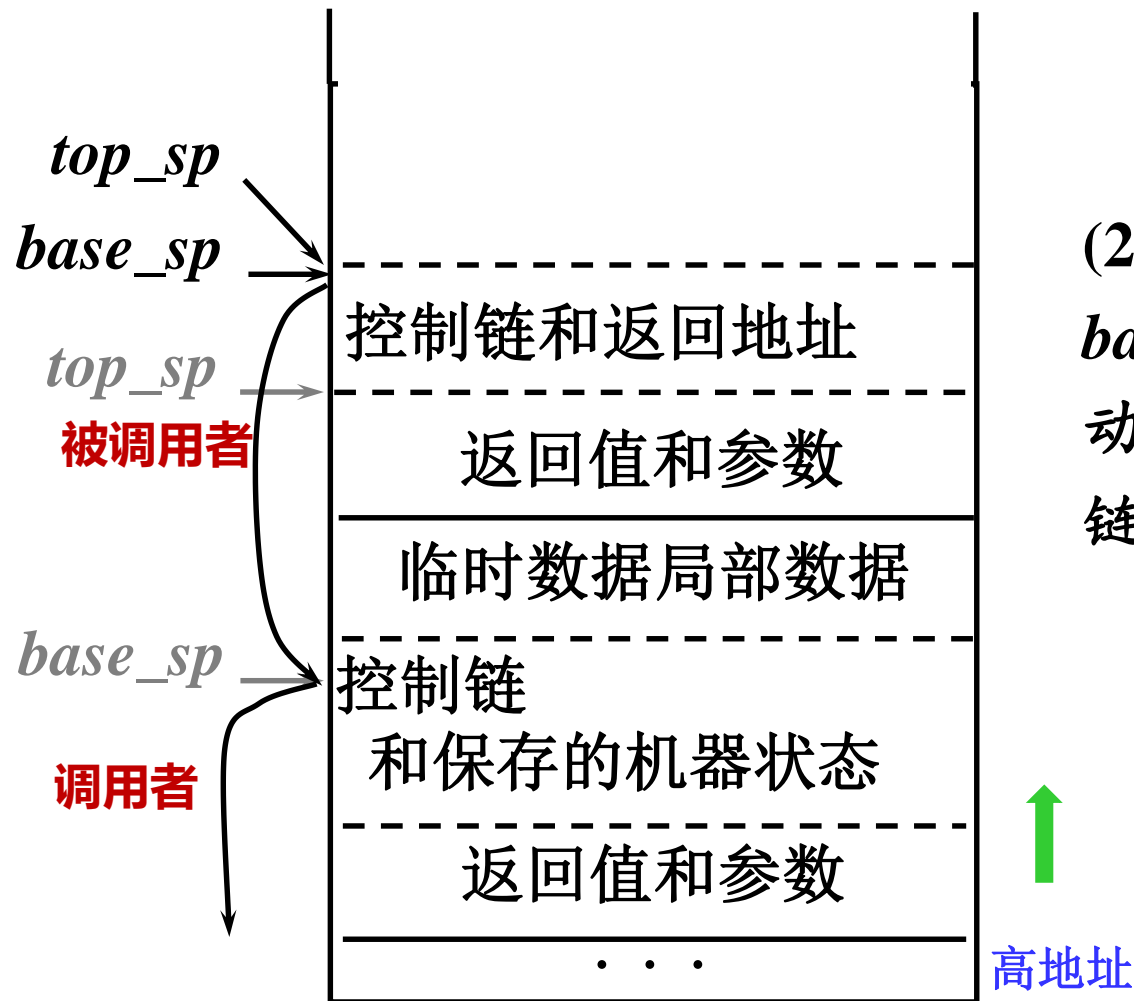
过程调用序列：p调用q



(1) p计算实参，依次放入栈顶，并在栈顶留出放返回值的空间。 top_sp 的值在此过程中被改变



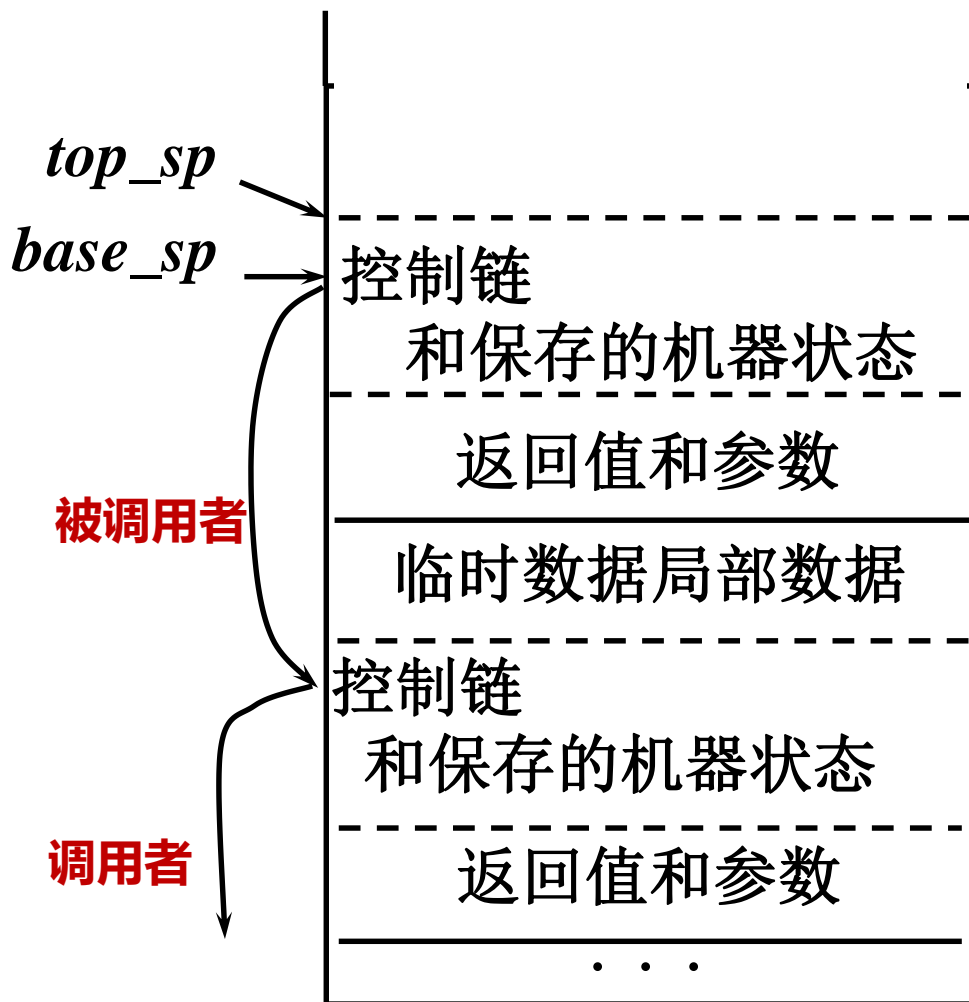
过程调用序列：p调用q



(2) p把**返回地址**和当前 *base_sp* 的值存入q的活动记录中，建立q的访问链，增加*base_sp*的值



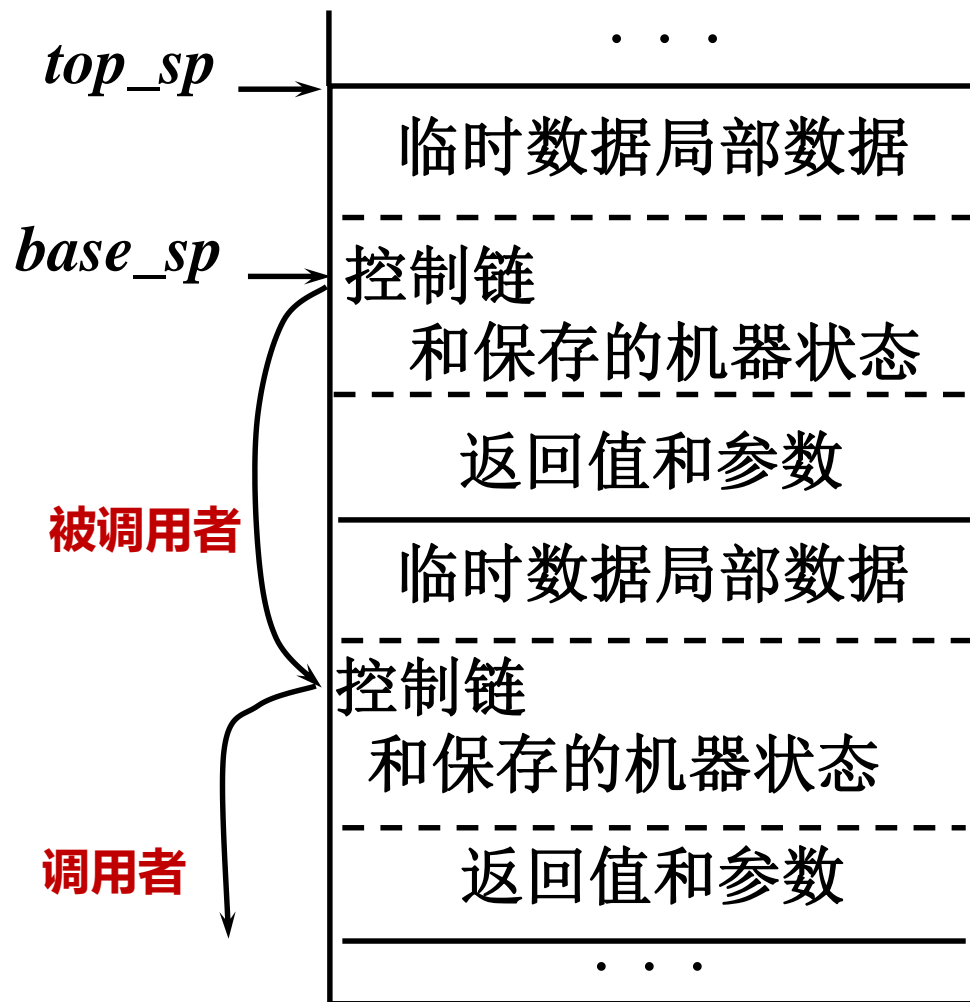
过程调用序列：p调用q



(3) q保存寄存器的值和其他机器状态信息



过程调用序列：p调用q

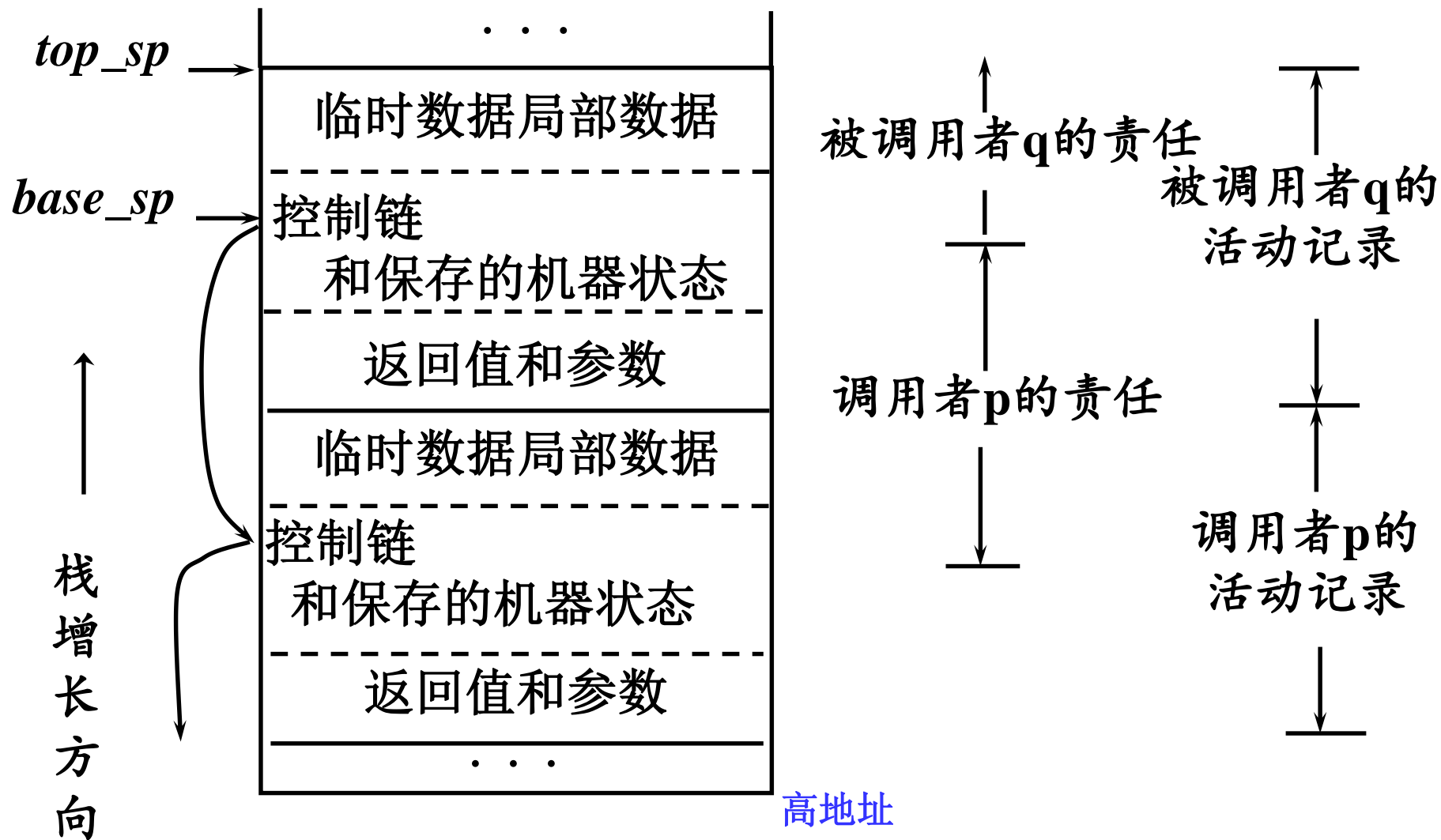


(4) q根据局部数据域和临时数据域的大小增加 top_sp 的值（分配局部变量和临时数据的空间），初始化它的局部数据，并开始执行过程体

↑
高地址

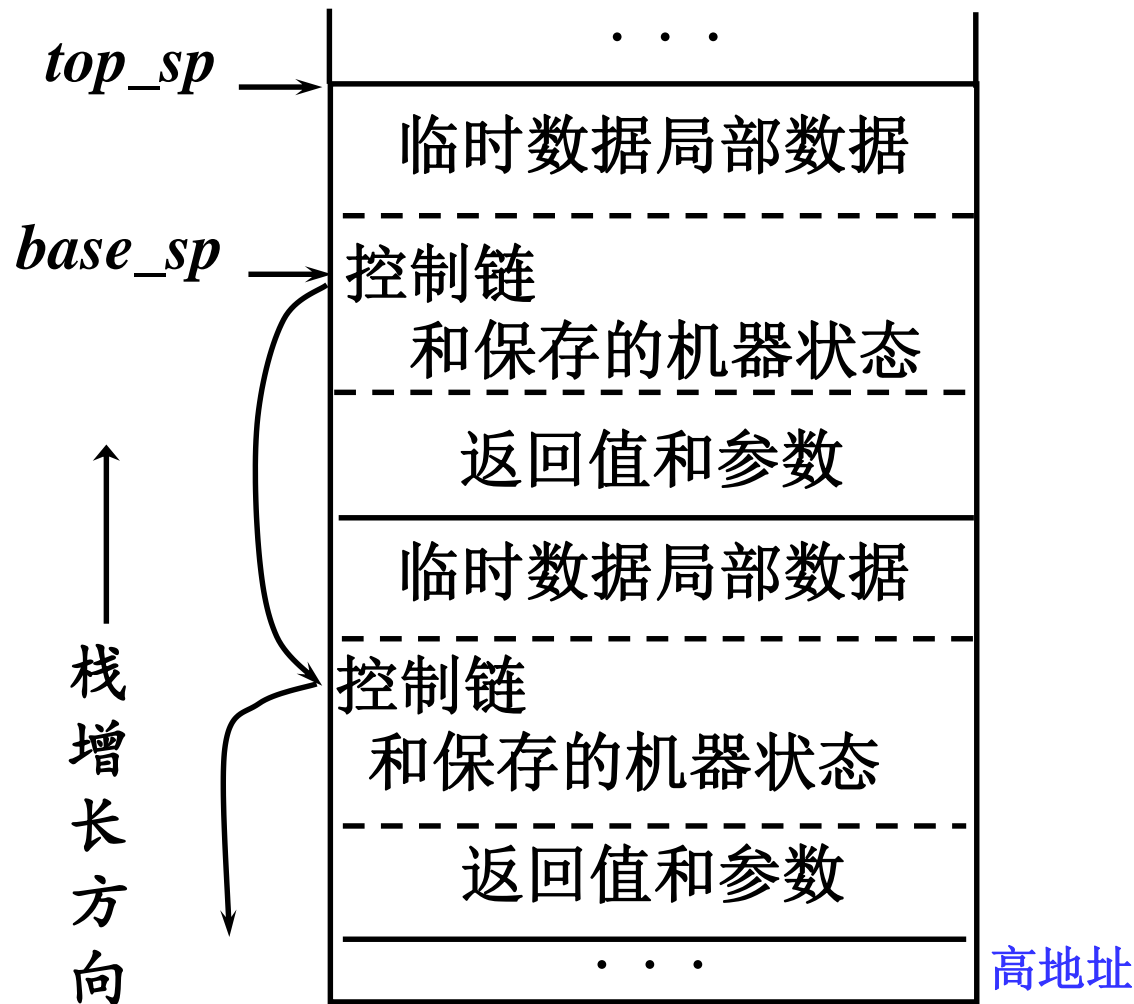


调用者p和被调用者q的任务划分



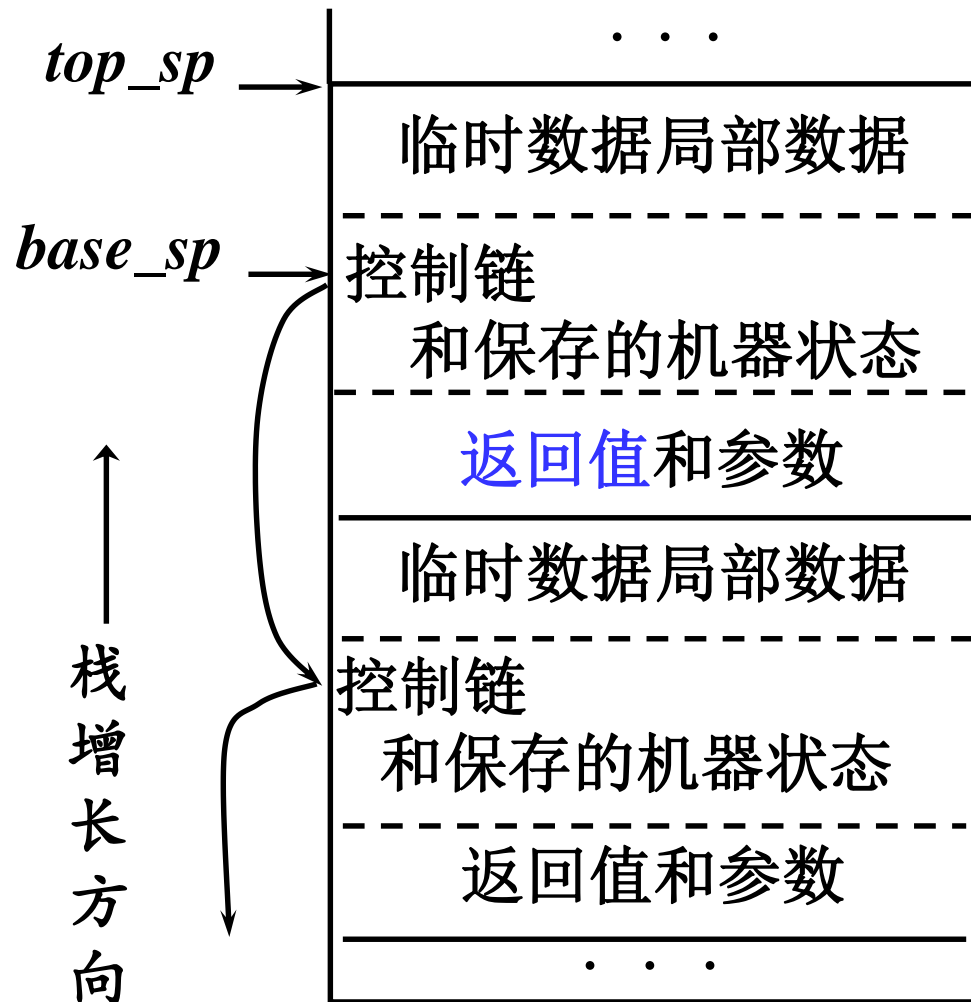


过程返回序列：p调用q





过程返回序列：p调用q



(1) q把**返回值**置入邻近调用者p的活动记录的地方

参数个数可变场合难以确定存放返回值的位置，因此**通常用寄存器传递返回值**

高地址



□ X86-32位系统

- 32位整型返回值: `eax`
- 64位整型返回值: 低32位 `eax`, 高32位 `edx`
- 浮点类型的返回值: 浮点寄存器 `st(0)`

□ X86-64位系统

- 整型: `rax`
- 浮点型: 浮点寄存器 `st(0)`

□ ARM 呢?

- **ATPCS: ARM-Thumb procedure call standard**
AAPCS: ARM Architecture procedure call standard, 2007, 是ATPCS的改进版
- 小于或等于4字节的: `r0`;
- 双字: `r0`和`r1`; 128位的向量通过`r0~r3`



通过寄存器传递参数

□ 微软x86-64调用约定

使用RCX, RDX, R8, R9四个寄存器用于存储函数调用时的4个参数(从左到右), 使用XMM0, XMM1, XMM2, XMM3来传递浮点变量

□ Linux等的64位系统调用约定

头六个整型参数放在寄存器RDI, RSI, RDX, RCX, R8和R9上; 同时XMM0到XMM7用来放置浮点变量。对于系统调用, R10用来替代RCX

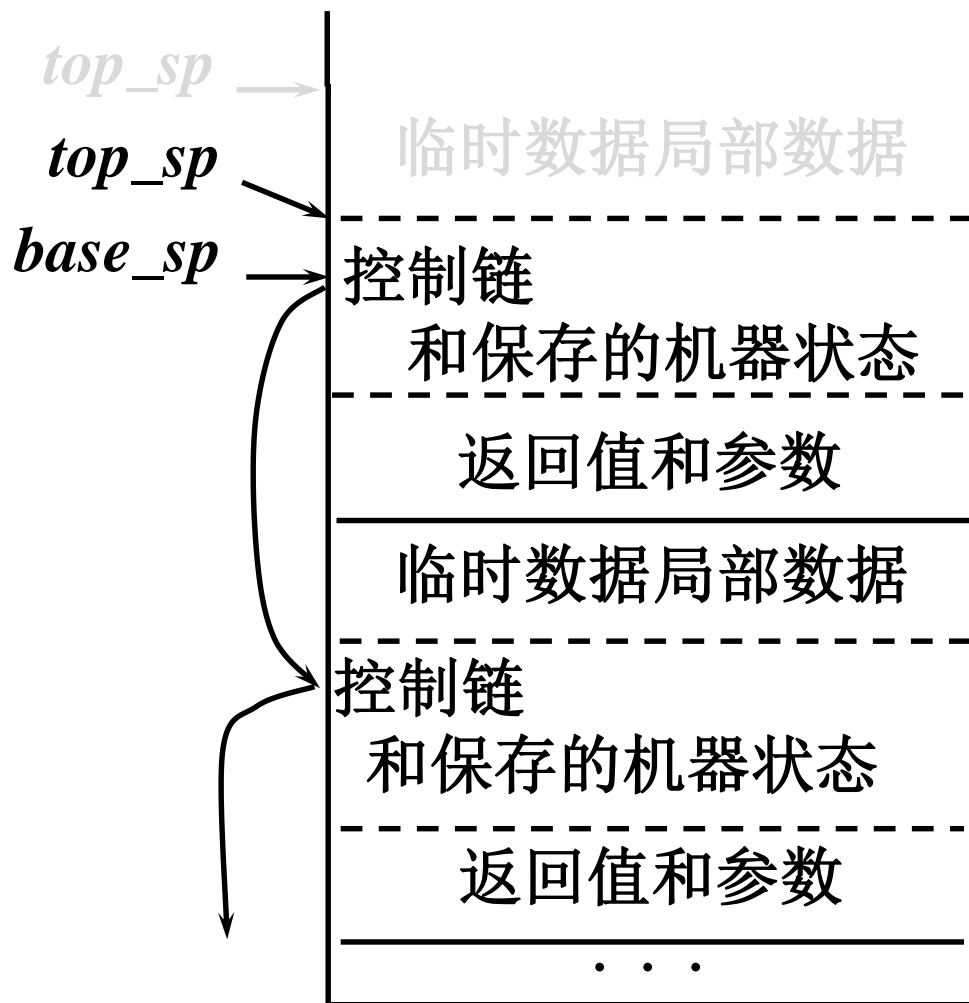
□ ARM: [AAPCS](#)

■ 用r0~r3和栈传参

□ [gcc 对整型和浮点型参数传递的汇编码生成特点分析](#)



过程返回序列：p调用q

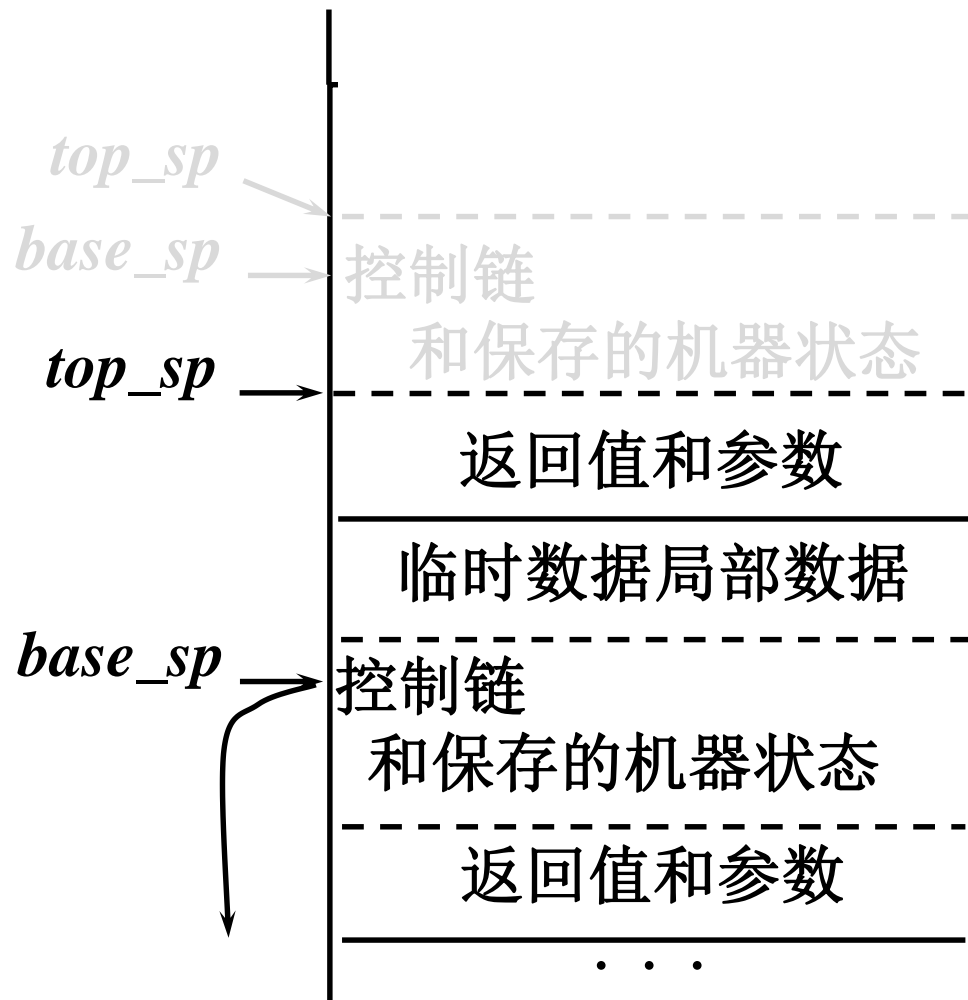


(2) q对应调用序列的步骤(4)，减小 top_sp 的值
(释放局部变量和临时数据的空间)

高地址



过程返回序列：p调用q

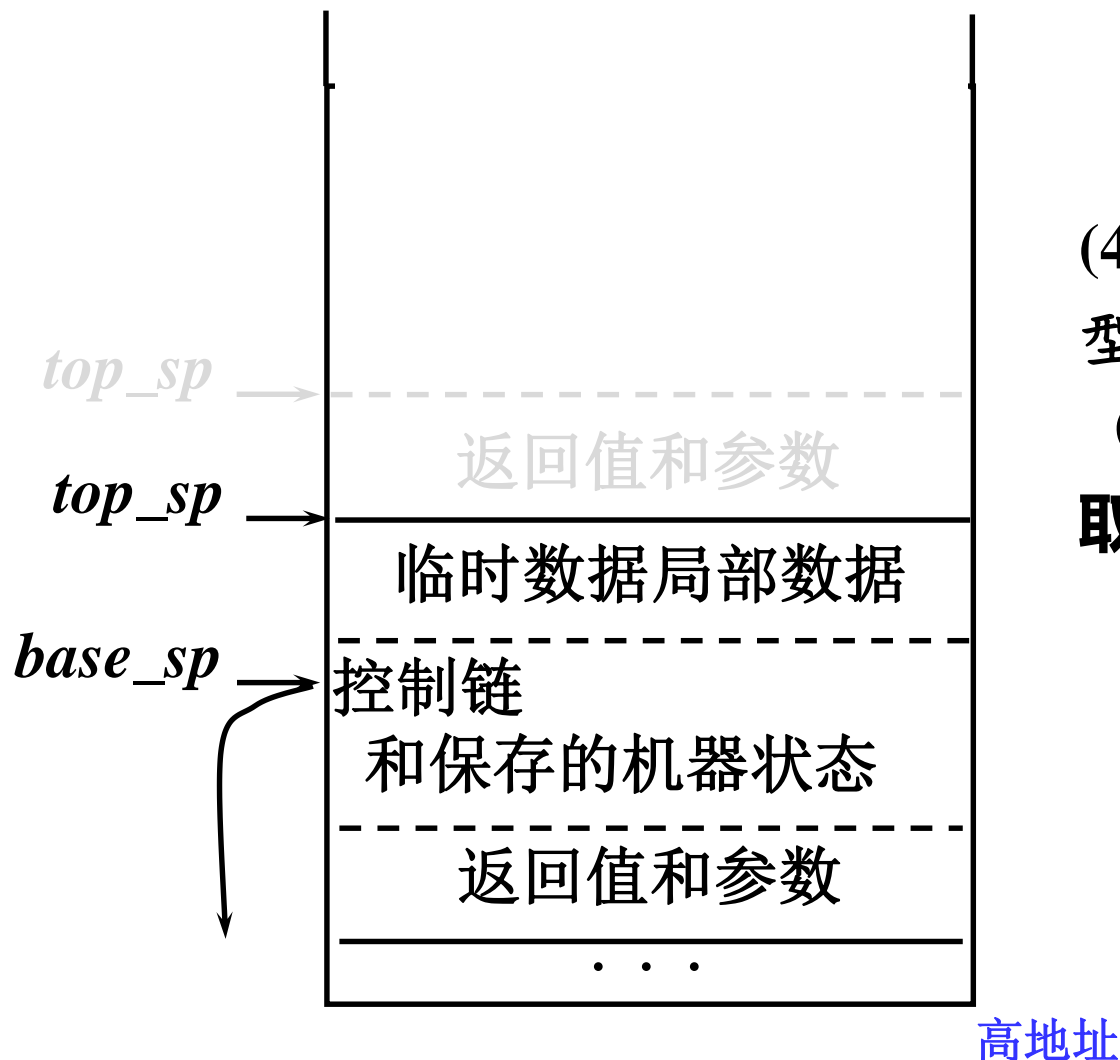


(3) q恢复寄存器(包括 *base_sp*)和机器状态, 返回p

高地址



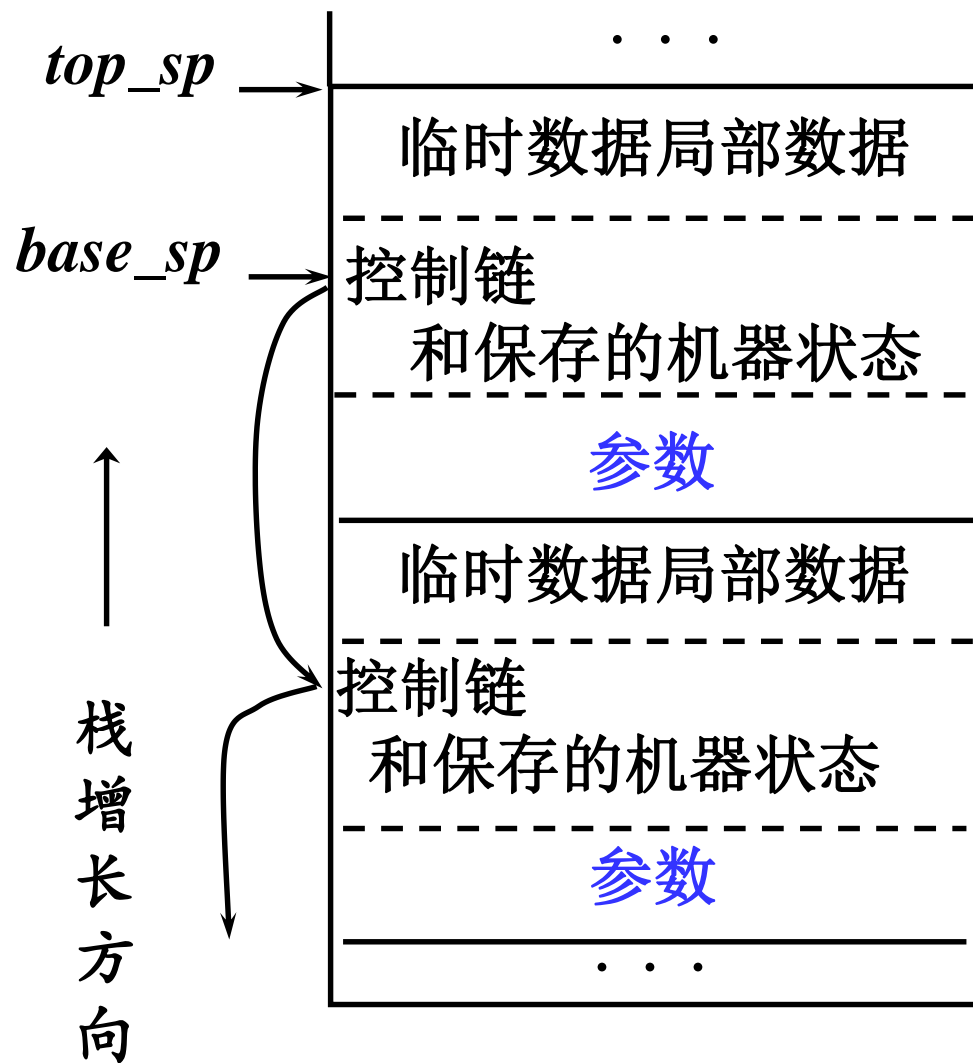
过程返回序列：p调用q



(4) p根据参数个数与类型和返回值调整 *top_sp* (释放参数空间), 然后取出返回值



过程的参数个数可变的情况

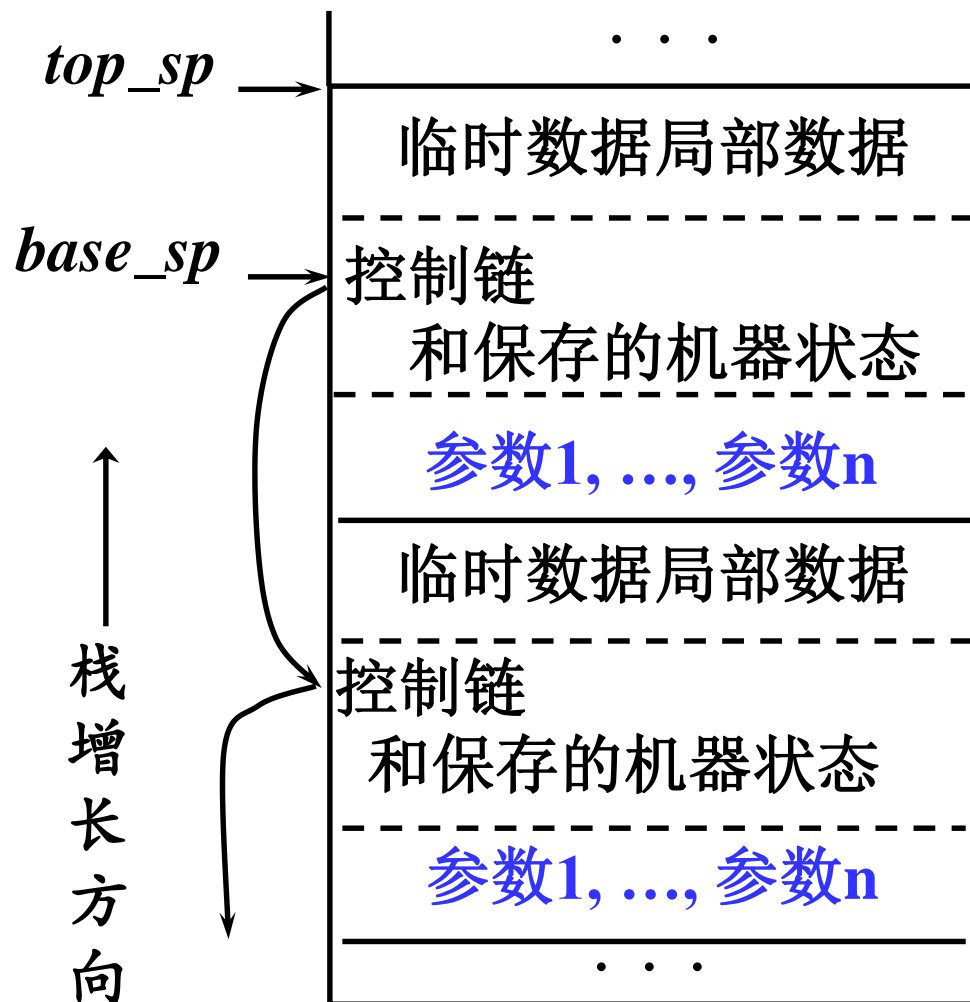


(1) 函数返回值改成**用寄存器传递**

高地址



过程的参数个数可变的情况



(2) 编译器产生将**实参表达式****逆序**计算并将结果进栈的代码

自上而下依次是参数1, ..., 参数n

(3) 被调用者能准确地知道第一个参数的位置

(4) 被调用函数根据第一个参数到栈中取第二、第三个参数等等

例: `printf("%d, %d, \n");`



栈上存储可变长的数据

□ 可变长度的数组

■ C ISO/IEC9899: 2011 n1570.pdf

(<http://www.open-std.org/jtc1/sc22/wg14/www/docs/n1570.pdf>)

□ 6.7.6.2(P132): `int a[n][6][m];`

□ 6.10.8.3(P177): `__STDC_NO_VLA__` 宏为1时不支持可变长数组

□ 局部数组：在栈上分配

■ Java

□ `int[] a = new int[n];`

□ 在堆上分配

□ 如何在栈上布局可变长的数组？

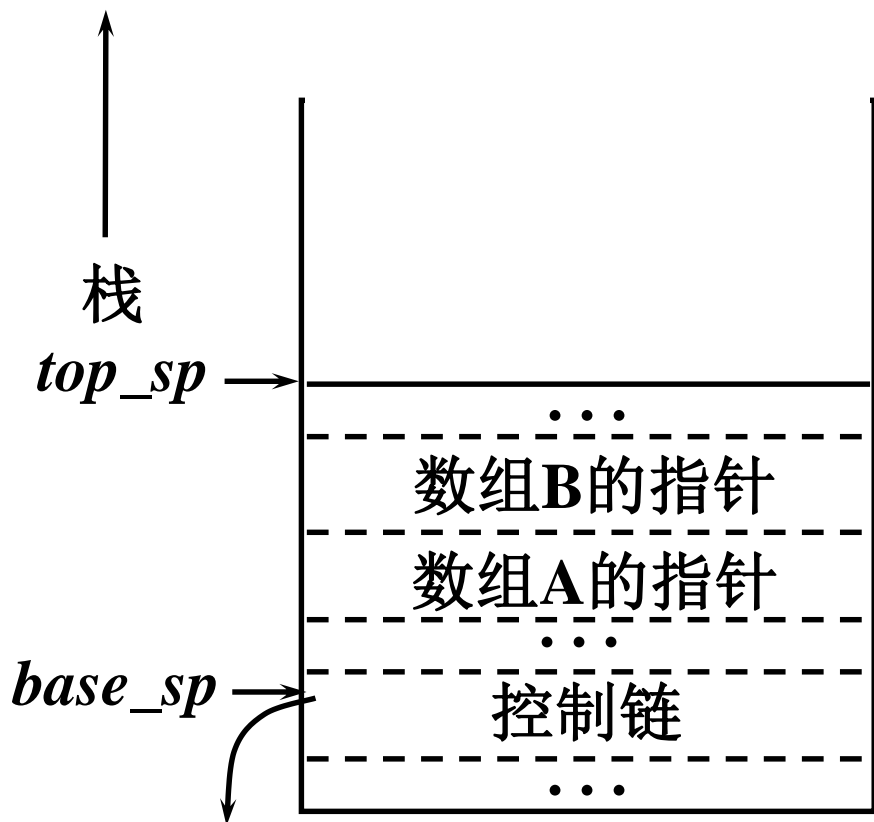
■ 先分配存放数组指针的单元，对数组的访问通过指针间接访问

■ 运行时，这些指针指向分配在栈顶的数组存储空间



栈上可变长数据

□ 访问动态分配的数组

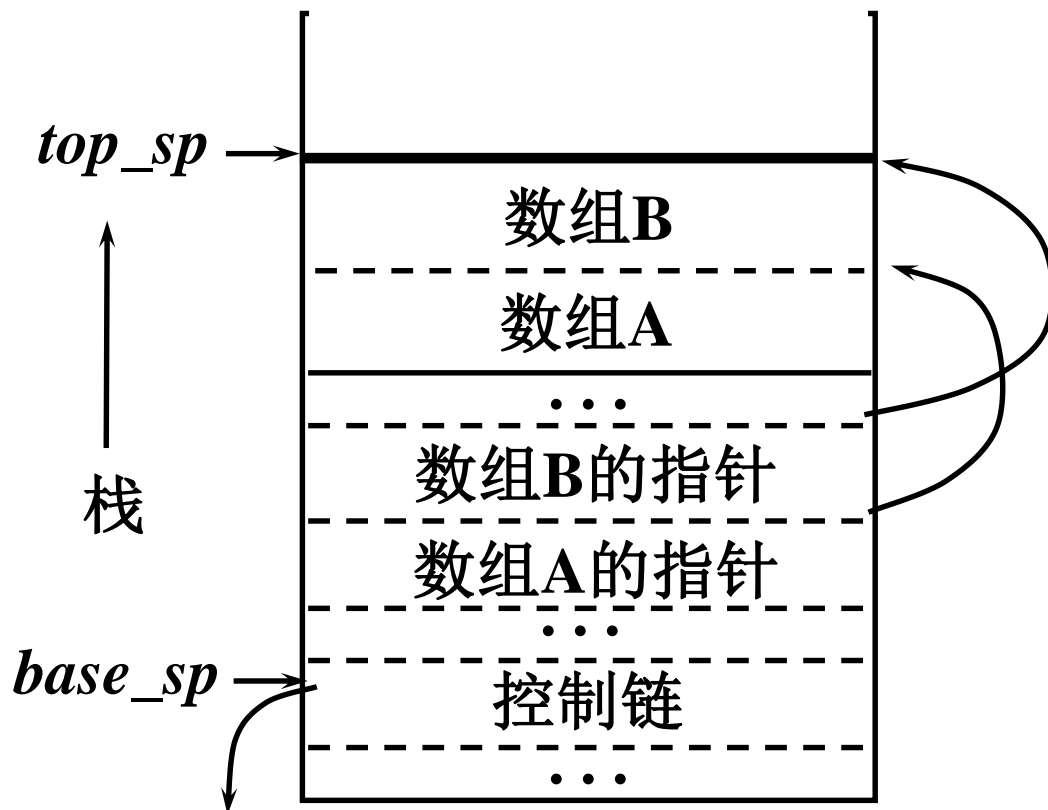


(1) 编译时，在活动记录中为这样的数组分配存放**数组指针**的单元



栈上可变长数据

■ 访问动态分配的数组



(2) 运行时，这些指针指向分配在栈顶的数组存储空间（**数组实际空间在运行时分配**）

(3) 运行时，对数组A和B的访问都要**通过相应指针来间接访问**（数组访问指令是编译时生成）



- 悬空引用：程序执行中的某个时刻，处于活动状态的某个指针变量或引用变量没有引用到合法的对象

```
T *p;  
...  
p = (T*)malloc(sizeof(T));  
...  
free(p);  
... *p ... // 危险!  
{  
    T n = ...;  
    p = &n; // p生存期比n长  
}  
... *p ... // 危险!
```

```
T* fun(...) {  
    T n;  
    ...  
    return &n;  
}  
... { ...  
    T *p = fun(...);  
    .. *p .. // 危险!  
}
```



3. 非局部名字访问

- 静态数据区、堆
- 静态作用域：无过程嵌套的（C）、
有过程嵌套的（Pascal）
- 动态作用域（Lisp、JavaScript）



非局部数据的存储

□ 静态数据区

- 全局变量、静态局部变量

□ 堆

- C: malloc、free

glibc 的 [ptmalloc](#), [Doug Lea's dlmalloc](#)

高效的并发内存分配器 [jemalloc](#),

[TBBmalloc](#), [TCMalloc](#) ([gperftools](#))

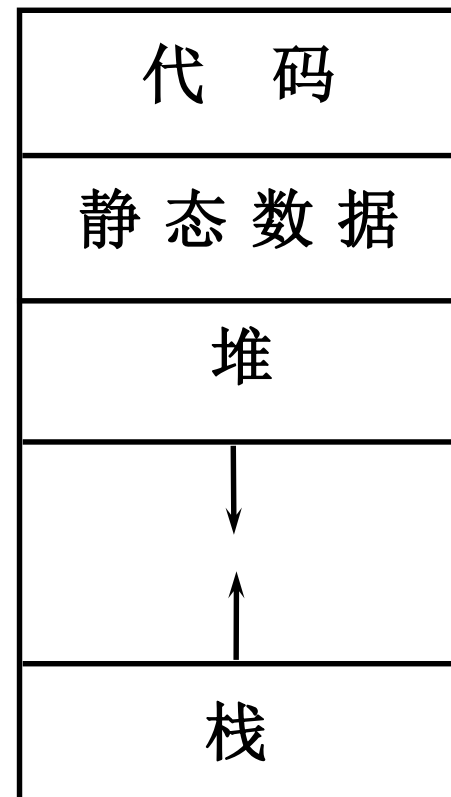
- Java: new、Garbage Collection

[Richard Jones's the Garbage Collection Page](#)

- JavaScript等动态类型绑定的语言

变量的空间采用隐式的堆分配

低地址



高地址



静态作用域

□ 无过程嵌套时，如C语言

- 非静态的局部变量的访问：位于栈顶的活动记录，通过基址指针 *base_sp* 来访问
- 过程体中的非局部引用、静态局部变量：直接用静态确定的地址（位于静态数据区中的数据）
- 过程可以作为参数来传递，也可以作为结果来返回
- 无须访问链

□ 有过程嵌套时

如Ada、JavaScript、Pascal、Python、Fortran 2003+

- 需要构建访问链，并通过访问链访问在外围过程中声明的非局部名字



有过程嵌套的静态作用域

- 非局部名字的访问：访问链
- 过程作为参数产生的问题和解决
- 过程作为返回值产生的问题



过程嵌套定义程序举例

图6.14, P186

sort

readarray

exchange

quicksort

partition



过程嵌套定义程序举例

图6.14, P186

■ 过程嵌套深度

sort	1
readarray	2
exchange	2
quicksort	2
partition	3

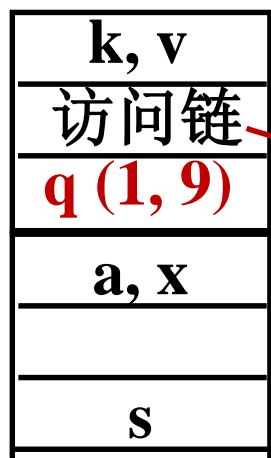
- **变量的嵌套深度**：以它的声明所在的过程的嵌套深度作为该名字的嵌套深度

访问链

■ 用来寻找非局部名字的存储单元

sort	1
<u>readarray</u>	2
exchange	2
quicksort	2
partition	3

访问链反映过程之间的嵌套定义关系
控制链反映过程之间的调用关系





针对访问链的两个关键问题

□ 通过访问链访问非局部引用

假定过程 p 的嵌套深度为 n_p ，它引用嵌套深度为 n_a 的变量 a ， $n_a \leq n_p$ ，如何访问 a 的存储单元

□ 访问链的建立

假定嵌套深度为 n_p 的过程 p 调用嵌套深度为 n_x 的过程 x ，分别考虑 (1) $n_p < n_x$ ，(2) $n_p \geq n_x$ 的情况

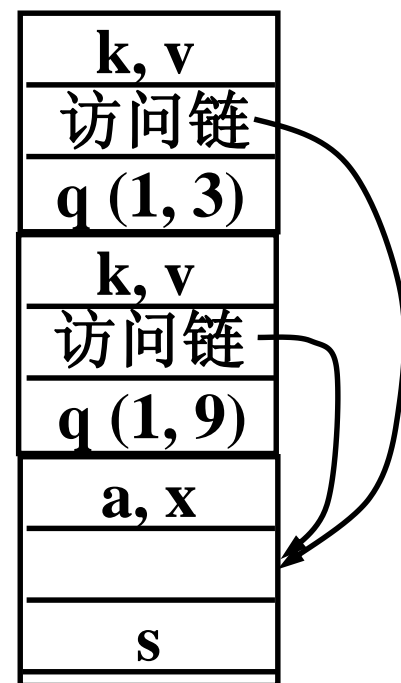


通过访问链访问非局部引用

假定过程 p 的嵌套深度为 n_p ，它引用嵌套深度为 n_a 的变量 a ， $n_a \leq n_p$ ，如何访问 a 的存储单元

- 从栈顶的活动记录开始，追踪访问链 $n_p - n_a$ 次
- 到达 a 的声明所在过程的活动记录
- 访问链的追踪用间接操作就可完成

sort	1
readarray	2
exchange	2
quicksort	2
partition	3





非局部名字引用的表示

过程 p 对变量 a 访问时， a 的地址由下面的二元组表示：

$(n_p - n_a, a \text{在活动记录中的偏移})$



访问链的建立

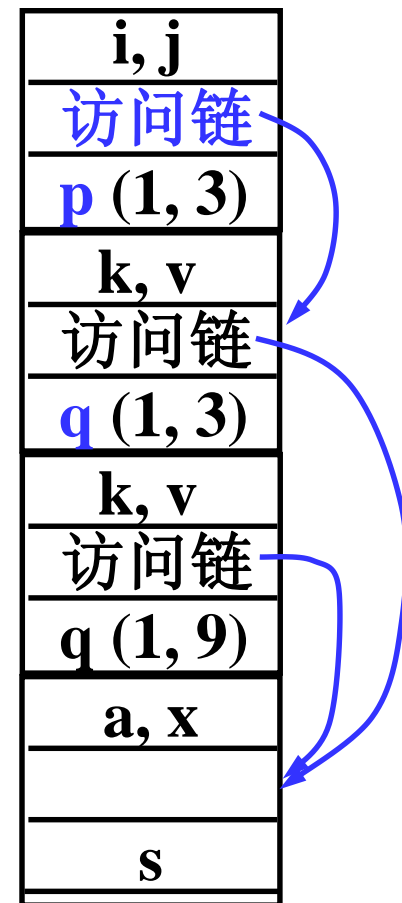
假定嵌套深度为 n_p 的过程 p 调用嵌套深度为 n_x 的过程 x

1. $n_p < n_x$ 的情况 这时 x 肯定就声明在 p 中

■ 被调用过程的访问链须指向调用过程的活动记录的访问链

■ sort调用quicksort、quicksort调用partition

sort	1
readarray	2
exchange	2
quicksort	2
partition	3





访问链的建立

2. $n_p \geq n_x$ 的情况 p 和 x 有公共的外围过程

- 追踪访问链 $n_p - n_x + 1$ 次, 到达静态包围 x 和 p 且离它们最近的那个过程的最新活动记录
- 所到达的活动记录就是 x 的活动记录中的访问链应该指向的那个活动记录
- partition 调用 exchange

sort	1
readarray	2
exchange	2
quicksort	2
partition	3





有过程嵌套的静态作用域

- ☐ 非局部名字的访问：访问链
- ☐ 过程作为参数产生的问题和解决
- ☐ 过程作为返回值产生的问题



过程作为参数

```
program param(input, output); (过程作为参数)
```

```
  procedure b(function h(n: integer): integer);
```

```
    begin writeln(h(2)) end {b};
```

```
  procedure c;
```

```
    var m: integer;
```

```
    function f(n: integer): integer;
```

```
      begin f := m+n end {f};
```

```
    begin m := 0; b(f) end {c};
```

```
begin
```

```
  c
```

```
end.
```

要先理解每个过程和函数的类型

b: (integer → integer) → void

c: void → void

f: integer → integer

静态的嵌套定义关系

param	1
b	2
c [m]	2
f	3

调用关系

param
|
c
|
b(h=f)
|
f



过程作为参数

```
program param(input, output); (过程作为参数)
```

```
  procedure b(function h(n: integer): integer);
```

```
    begin writeln(h(2)) end {b};
```

```
  procedure c;
```

```
    var m: integer;
```

```
    function f(n: integer): integer;
```

```
      begin f := m+n end {f};
```

```
      begin m := 0; b(f) end {c};
```

```
begin
```

```
  c
```

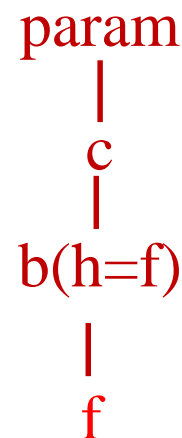
```
end.
```

作为参数传递时，怎样在 **f** 被
激活时建立它的访问链，以便访
问非局部名字 **m**？

静态的嵌套定义关系

param	1
b	2
c [m]	2
f	3

调用关系





过程作为参数

program param(input, output); (过程作为参数)

procedure b(function h(n: integer): integer);

begin writeln(h(2)) end {b};

procedure c; b: (integer → integer) → void

var m: integer;

function f(n: integer): integer;

begin f := m + n end {f};

begin m := 0; b(f) end {c};

begin

c

end.

param

|

c

|

b(h=f)

|

f

访问链

<f>

b

m

访问链

c

param

从b的访问链难以建立
f的访问链



过程作为参数

```
program param(input, output); (过程作为参数)
```

```
  procedure b(function h(n: integer): integer);
```

```
    begin writeln(h(2)) end {b};
```

```
  procedure c;
```

```
    var m: integer;
```

```
    function f(n: integer): integer;
```

```
      begin f := m+n end {f};
```

```
    begin m := 0; b(f) end {c};
```

```
  begin
```

```
    c
```

```
  end.
```

f作为参数传递时，它的起始地址连同它的访问链一起传递

param

|

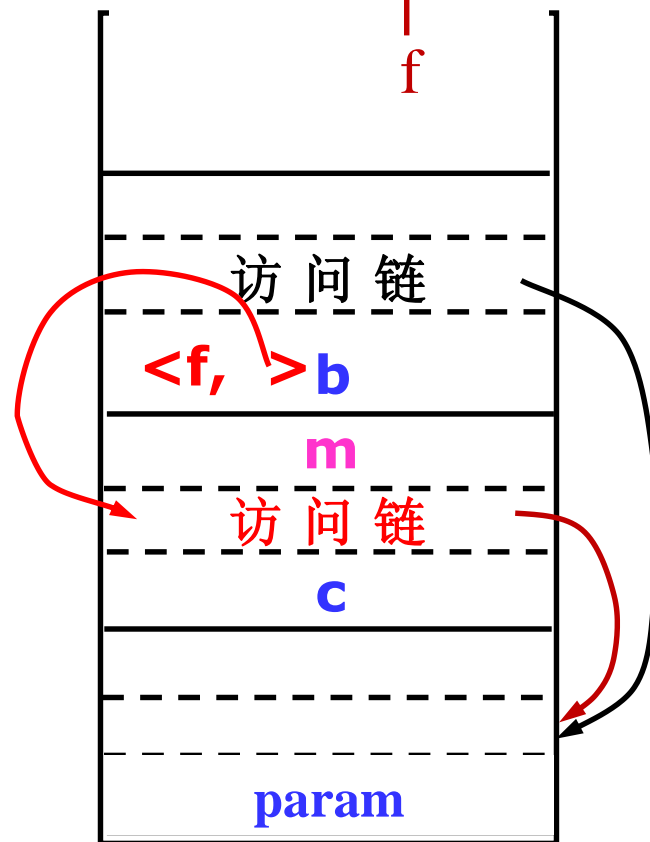
c

|

b(h=f)

|

f





过程作为参数

program param(input, output); (过程作为参数)

procedure b(function h(n: integer): integer);

begin writeln(h(2)) end {b};

procedure c;

var m: integer;

function f(n: integer): integer;

begin f := m+n end {f};

begin m := 0; b(f) end {c};

begin

c

end.

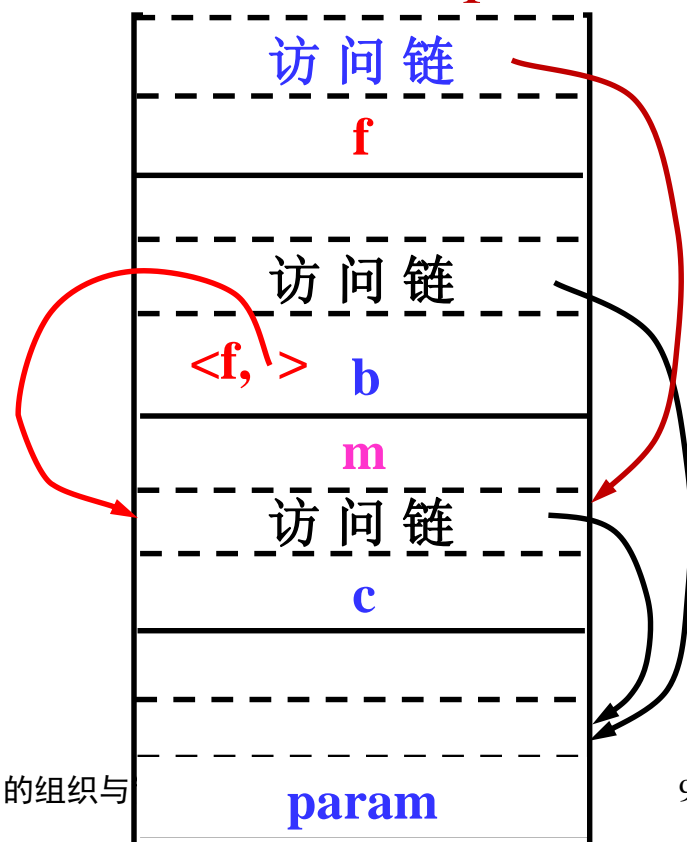
b调用f时，用传递过来的访问链来建立f的访问链

param

|
c

b(h=f)

|
f





有过程嵌套的静态作用域

- ☐ 非局部名字的访问：访问链
- ☐ 过程作为参数产生的问题和解决
- ☐ 过程作为返回值产生的问题



过程作为返回值

program ret (input, output); (过程作为返回值)

var **f**: function (integer): integer;

function **a**: function (integer): integer;

var **m**: integer;

function **addm** (n: integer): integer;

begin return **m**+n end;

begin m:= 0; return **addm** end;

procedure **b** (g: function (integer): integer);

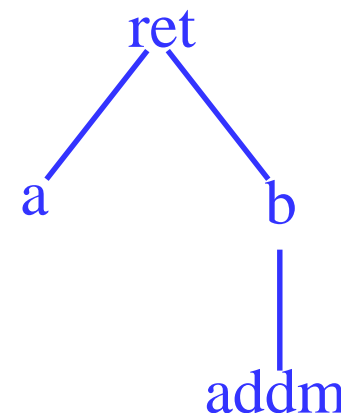
begin writeln (**g**(2)) end;

begin

这里是对**a**的调用

f := **a**; **b**(**f**)

end.



要理解每个过程
和函数的类型

a: integer→integer ? ~~✗~~

addm: integer→integer

b: (integer→integer) →void

a: void →(integer→integer)



过程作为返回值

program ret (input, output); (~~过程作为返回值~~)

var f: function (integer): integer;

function a: function (integer): integer;

var **m**: integer;

function addm (n: integer): integer;

begin return **m**+n end;

begin m:= 0; **return addm** end;

procedure b (g: function (integer): integer);

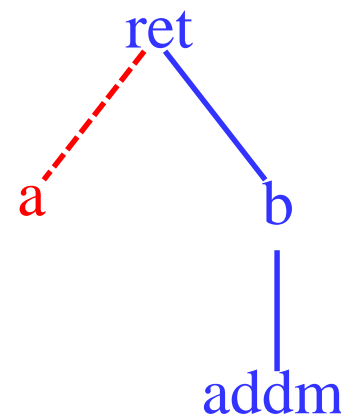
begin writeln (**g(2)**) end;

begin

f := a; b(f)

end.

执行addm时，a的活
动记录已不存在，取不
到m的值





C语言中的函数

- 不能嵌套定义
- 当前激活的函数要访问的数据分成两种情况
 - 非静态局部变量（包括形式参数）：分配在活动记录**栈顶的那个活动记录**中
 - 外部变量（包括定义在其它源文件之中的外部变量）和静态的局部变量：都分配在**静态数据区**
 - C语言允许函数（的指针）作为返回值



□ 采用静态作用域的语言

- 无嵌套过程：如 C++、Java、C#
- 嵌套过程：如 Python、JavaScript、Ruby

□ 闭包（closure）

- 解决过程作为返回值时要面对的问题

```
function add(x) {  
    return function(y) {  
        return x + y;  
    }  
}
```

```
var add3 = add(3); //add3是闭包对象，包含函数及其声明时的环境  
alert(add3(4));
```



□ 闭包（closure）

- 解决过程作为返回值时要面对的问题
- 过程作为参数时也存在相似的问题

```
function do10times(fn)
  for i = 0,9 do
    fn(i)
  end
end

sum = 0
function addsum(i)
  sum = sum + i
end

do10times(addsum)
print(sum)
```



动态作用域

- 基于运行时的调用关系来确定非局部名字引用的存储单元
- 过程调用时，仅为被调用过程的局部名字建立新的绑定（在活动记录中）
- 实现动态作用域的方法
 - 深访问、浅访问



示例：基于静态作用域时

```
program dynamic(input, output);
```

```
  var r: real;
```

```
  procedure show;
```

```
    begin write(r: 5: 3) end;
```

```
  procedure small;
```

```
    var r: real;
```

```
    begin r := 0.125; show end;
```

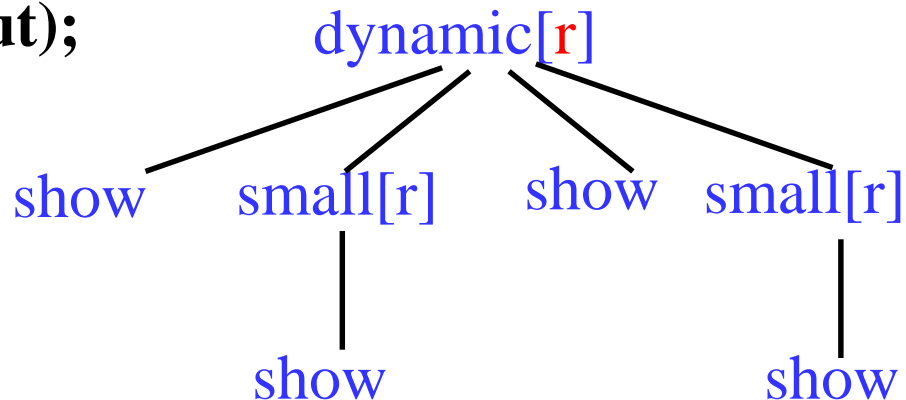
```
begin
```

```
  r := 0.25;
```

```
  show; small; writeln;
```

```
  show; small; writeln
```

```
end.
```



show在dynamic中定义，
show中访问的r是
dynamic中定义的

执行后输出：

0.250 0.250

0.250 0.250



示例：基于动态作用域时

```
program dynamic(input, output);
```

```
  var r: real;
```

```
  procedure show;
```

```
    begin write(r: 5: 3) end;
```

```
  procedure small;
```

```
    var r: real;
```

```
    begin r := 0.125; show end;
```

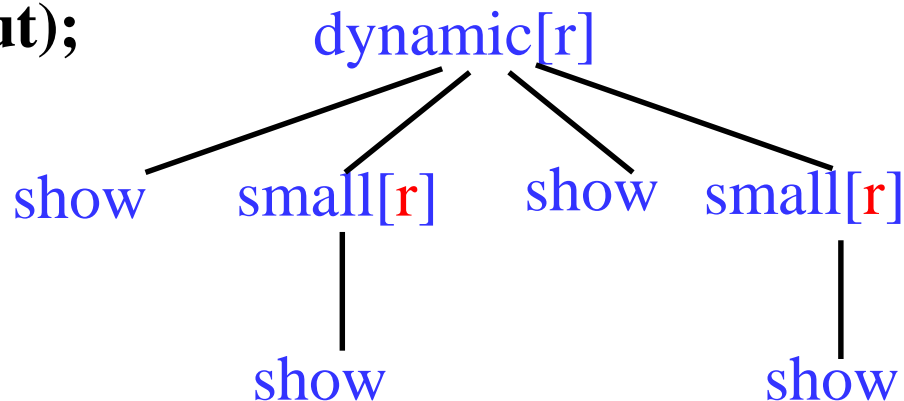
```
begin
```

```
  r := 0.25;
```

```
  show; small; writeln;
```

```
  show; small; writeln
```

```
end.
```



dynamic中调用的show所访问的r是dynamic中定义的;
small中调用的show所访问的r是small中定义的

执行后输出:

0.250 0.125

0.250 0.125



□ 使用动态作用域的语言

- Pascal、Emacs Lisp、Common Lisp(兼有静态作用域)、Perl（兼有静态作用域）、Shell语言（bash, dash, PowerShell）

□ 其他

- 宏展开

[https://en.wikipedia.org/wiki/Scope_\(computer_science\)](https://en.wikipedia.org/wiki/Scope_(computer_science))



实现动态作用域的方法

□ 深访问

- 用控制链搜索运行栈，寻找包含该非局部名字的第一个活动记录

□ 浅访问

- 为每个名字在静态分配的存储空间中保存它的当前值
- 当过程 p 的新活动出现时， p 的局部名字 n 使用在静态数据区分配给 n 的存储单元。 n 的先前值保存在 p 的活动记录中，当 p 的活动结束时再恢复



基于浅访问实现动态作用域

```
program dynamic(input, output);
```

```
  var r: real;
```

```
  procedure show;
```

```
    begin write(r: 5: 3) end;
```

```
  procedure small;
```

```
    var r: real;
```

```
    begin r := 0.125; show end;
```

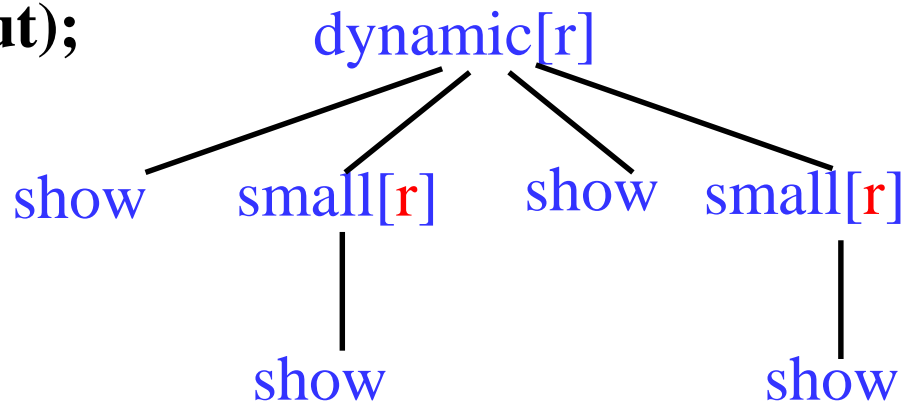
```
begin(绿色表示已执行部分)
```

```
  r := 0.25;
```

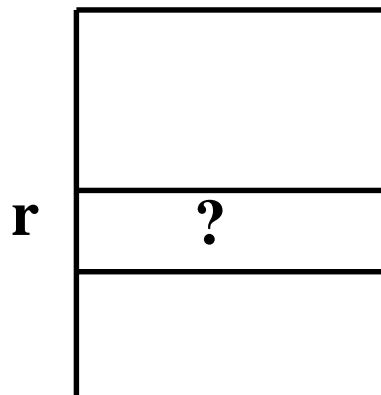
```
  show; small; writeln;
```

```
  show; small; writeln
```

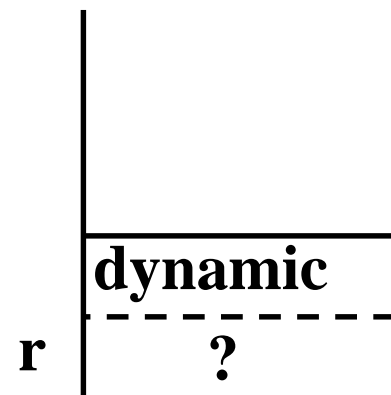
```
end.
```



静态区
使用值的地方



栈区
暂存值的地方





基于浅访问实现动态作用域

```
program dynamic(input, output);
```

```
  var r: real;
```

```
  procedure show;
```

```
    begin write(r: 5: 3) end;
```

```
  procedure small;
```

```
    var r: real;
```

```
    begin r := 0.125; show end;
```

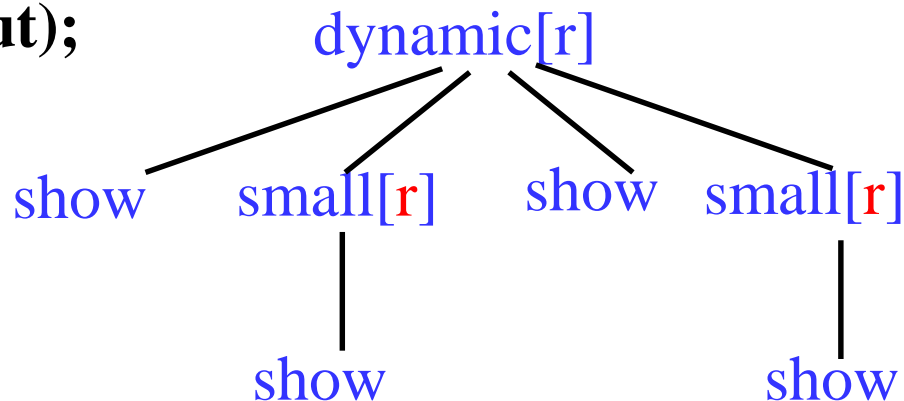
```
begin(绿色表示已执行部分)
```

```
  r := 0.25;
```

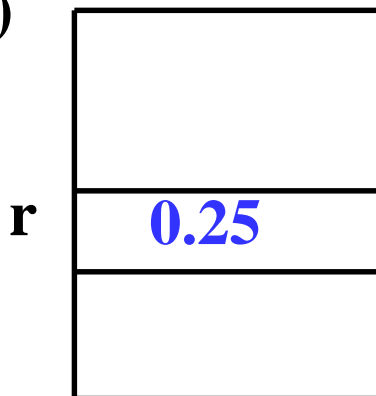
```
  show; small; writeln;
```

```
  show; small; writeln
```

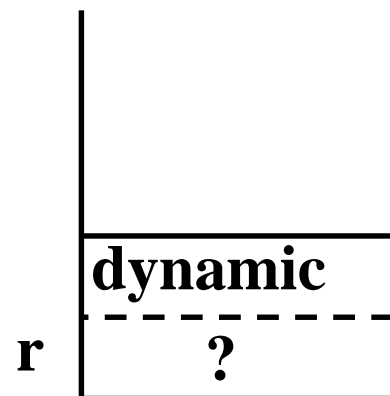
```
end.
```



静态区
使用值的地方



栈区
暂存值的地方





基于浅访问实现动态作用域

```
program dynamic(input, output);
```

```
  var r: real;
```

```
  procedure show;
```

```
    begin write(r: 5: 3) end;
```

```
  procedure small;
```

```
    var r: real;
```

```
    begin r := 0.125; show end;
```

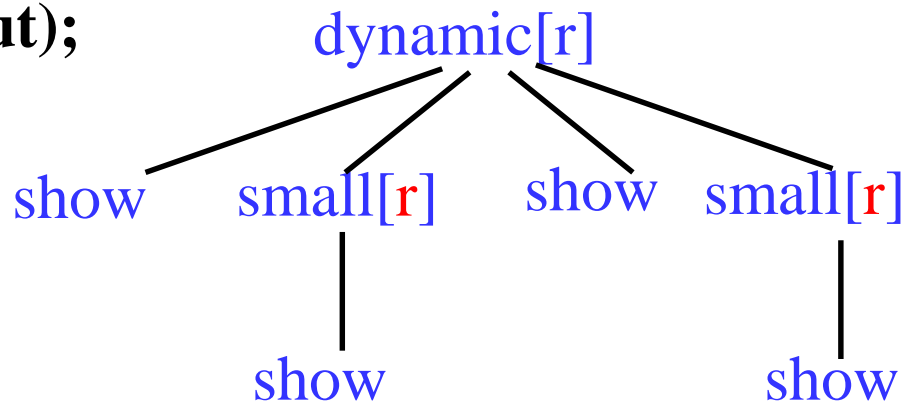
```
begin(绿色表示已执行部分)
```

```
  r := 0.25;
```

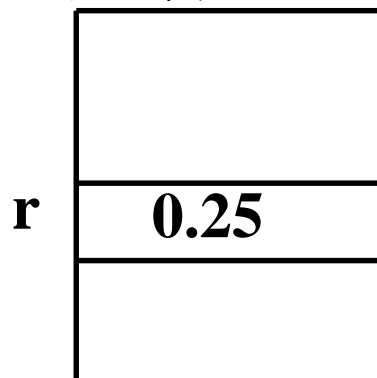
```
  show; small; writeln;
```

```
  show; small; writeln
```

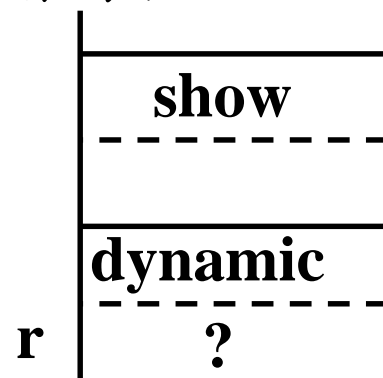
```
end.
```



静态区
使用值的地方



栈区
暂存值的地方





基于浅访问实现动态作用域

program dynamic(input, output);

var r: real;

procedure show;

begin write(r: 5: 3) end;

procedure **small**;

var r: real;

begin r := 0.125; **show** end;

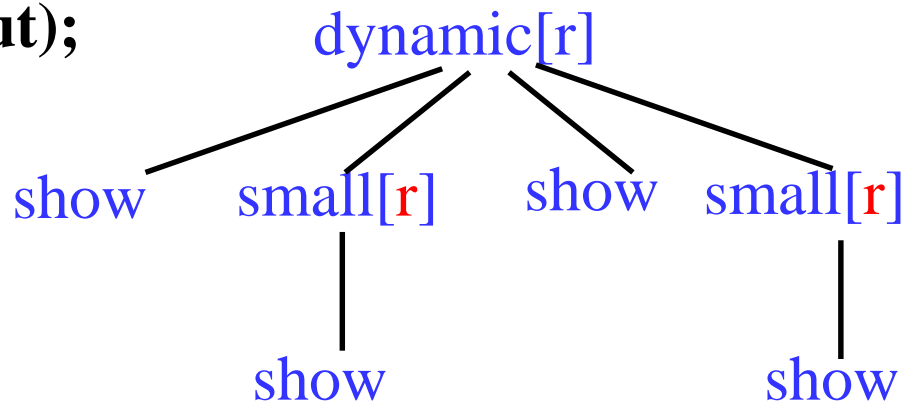
begin(绿色表示已执行部分)

r := 0.25;

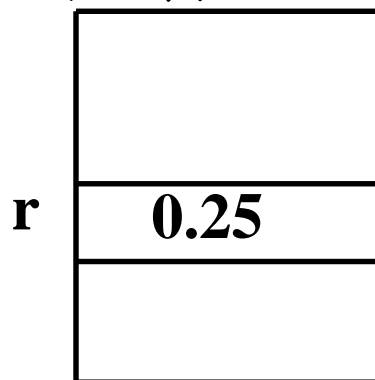
show; small; writeln;

show; small; writeln

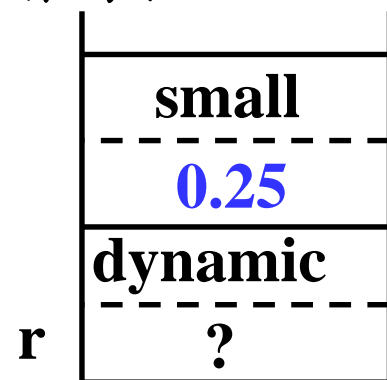
end.



静态区
使用值的地方



栈区
暂存值的地方





基于浅访问实现动态作用域

program dynamic(input, output);

var r: real;

procedure show;

begin write(r: 5: 3) end;

procedure **small**;

var r: real;

begin r := 0.125; show end;

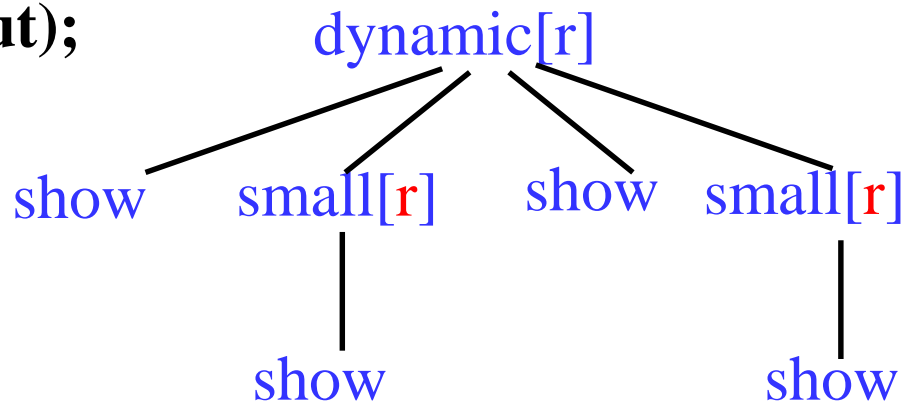
begin(绿色表示已执行部分)

r := 0.25;

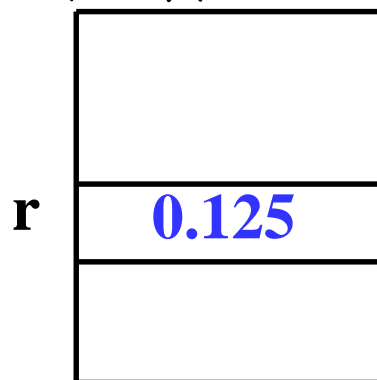
show; small; writeln;

show; small; writeln

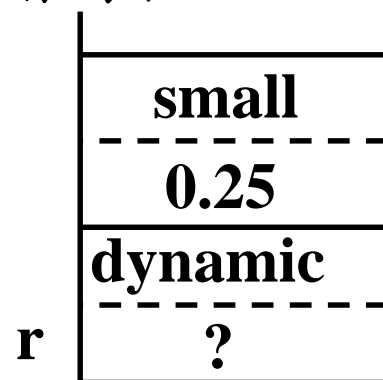
end.



静态区
使用值的地方



栈区
暂存值的地方





基于浅访问实现动态作用域

```
program dynamic(input, output);
```

```
  var r: real;
```

```
  procedure show;
```

```
    begin write(r: 5: 3) end;
```

```
  procedure small;
```

```
    var r: real;
```

```
    begin r := 0.125; show end;
```

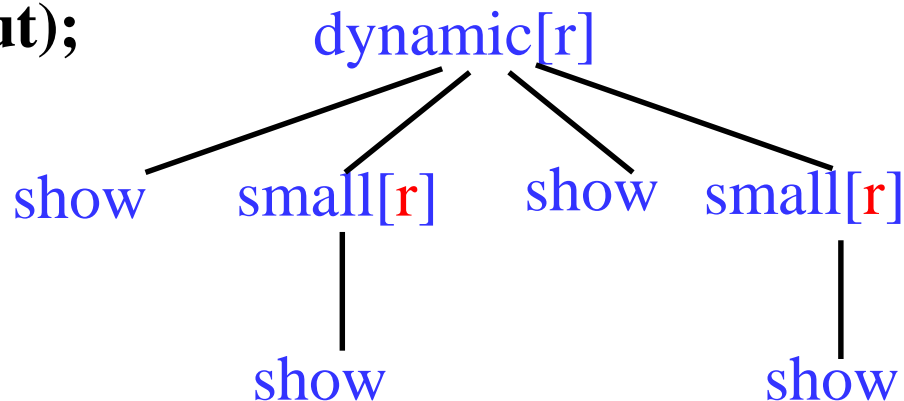
```
begin(绿色表示已执行部分)
```

```
  r := 0.25;
```

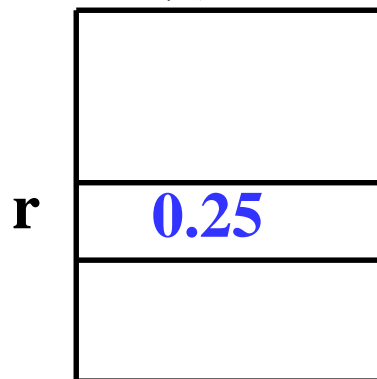
```
  show; small; writeln;
```

```
  show; small; writeln
```

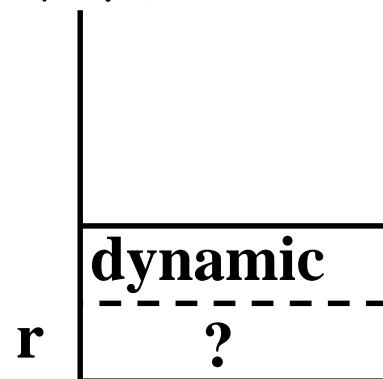
```
end.
```



静态区
使用值的地方



栈区
暂存值的地方





中国科学技术大学
University of Science and Technology of China

4. 参数传递

- ☐ 值调用
- ☐ 引用调用
- ☐ 换名调用



值调用(call by value)

□ 特点

- 实参的右值传给被调用过程

□ 值调用的可能实现方法

- 把形参当作所在过程的局部名看待，形参的存储单元在该过程的活动记录中
- 调用过程计算实参，并把其右值放入被调用过程形参的存储单元中



□ 特点

- 实参的左值传给被调用过程

□ 引用调用的可能实现方法

- 把形参当作所在过程的局部名看待，形参的存储单元在该过程的活动记录中
- 调用过程计算实参，把实参的左值放入被调用过程形参的存储单元
- 在被调用过程的目标代码中，任何对形参的引用都是通过传给该过程的指针来间接引用实参



换名调用(call by name)

□ 特点

- 用实参表达式对形参进行正文替换,然后再执行

```
procedure swap(var x, y: integer);
```

```
var temp: integer;
```

```
begin
```

```
    temp := x;
```

```
    x := y;
```

```
    y := temp
```

```
end
```

例如:

调用swap(i, a[i])

替换结果:

temp := i;

i := a[i];

a[i] := temp

**交换两个数据的程序
并非总是正确**



5. 其他

- ☐ 堆：分配与回收
- ☐ 计算机内存分层
- ☐ 局部性：时间、空间



□ 堆

存放生存期不确定的数据

■ C: malloc、free

glibc 的 [ptmalloc](#), [Doug Lea's dlmalloc](#)

高效的并发内存分配器 [jemalloc](#),

[TBBmalloc](#), [TCMalloc](#) ([gperftools](#))

■ Java: new、Garbage Collection

[Richard Jones's the Garbage Collection Page](#)



内存管理器

□ 内存管理器,也称内存分配器(allocator)

- 维护的基本信息：堆中空闲空间、...
- 重点要实现的函数：分配、回收

□ 内存管理器应具有下列性质

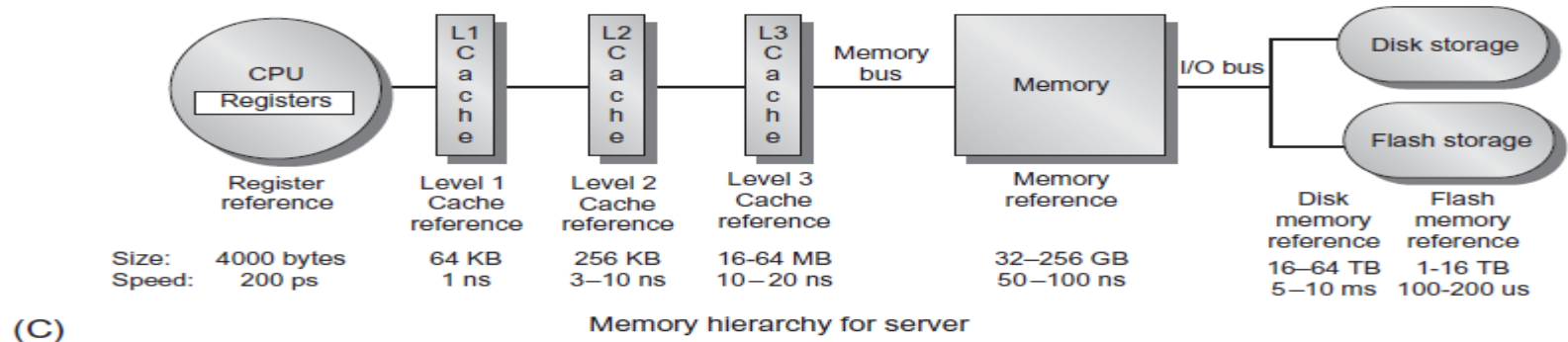
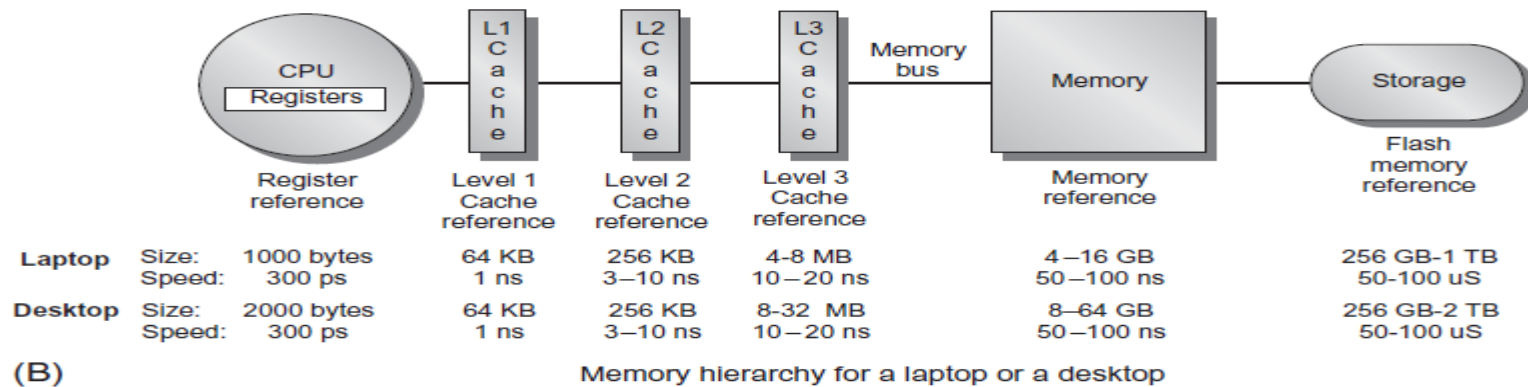
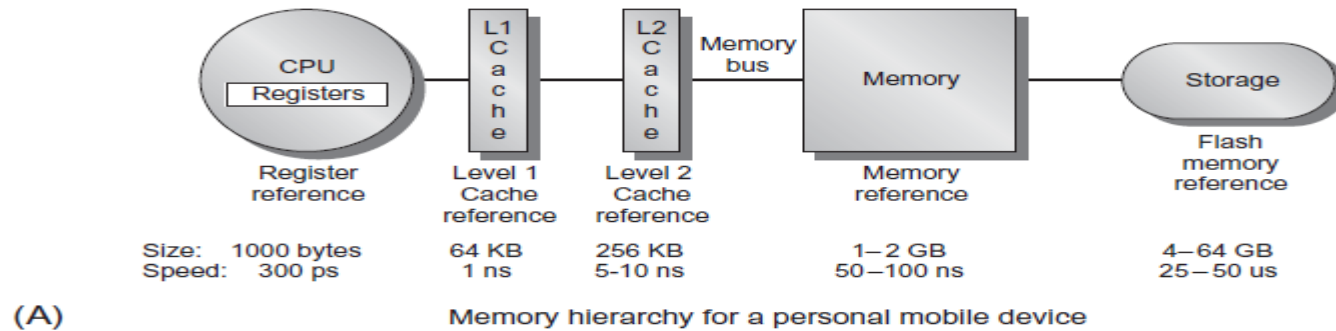
- 空间有效性：极小化程序需要的堆空间总量
- 程序有效性：较好地利用内存子系统，使得程序能运行得快一些
- 低开销：分配和回收操作所花时间在整個程序执行时间中的比例尽量小



计算机内存分层

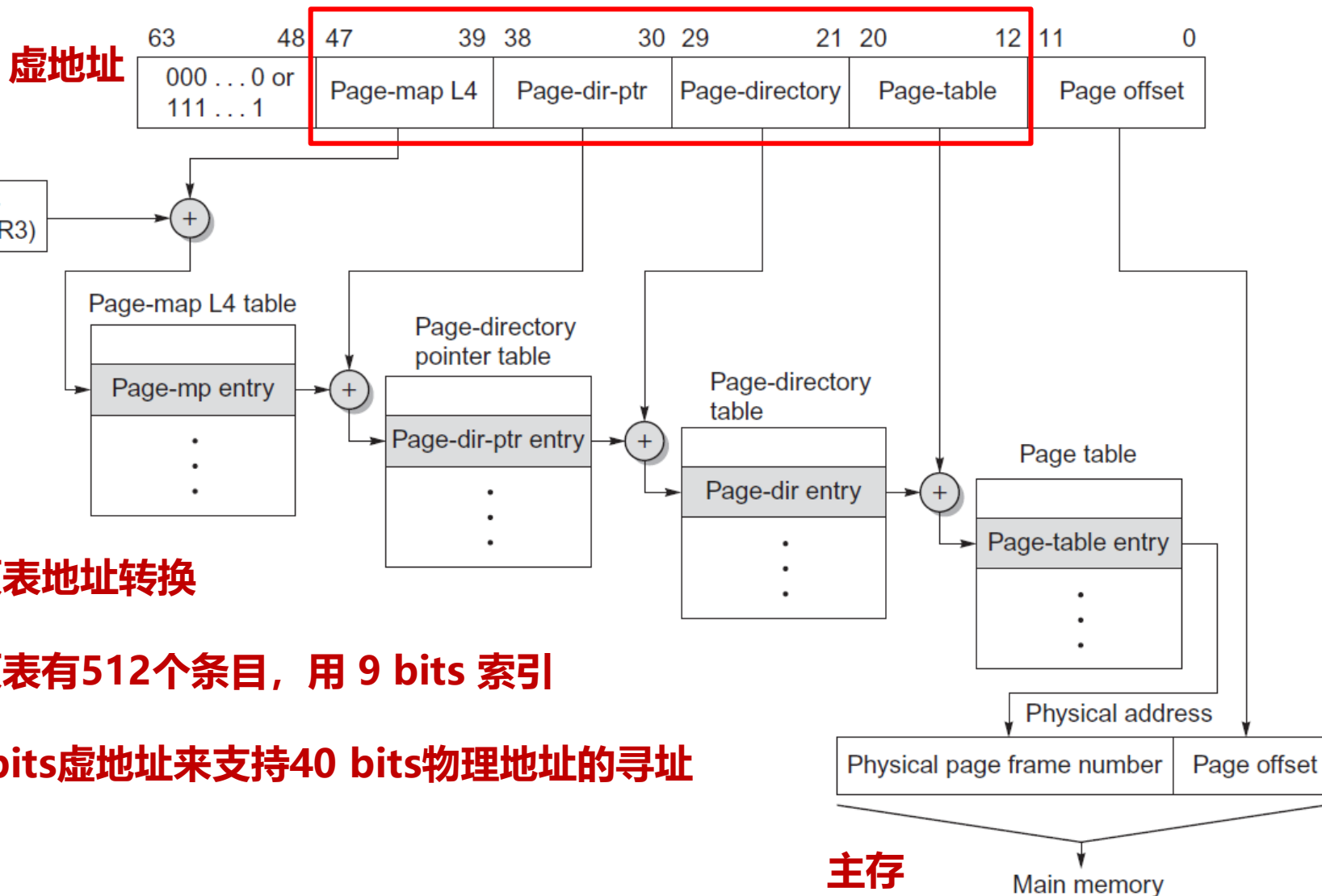
<https://item.jd.com/12553439.html> 第6版

Computer Architecture, Sixth Edition: A Quantitative Approach, 2019





AMD Opteron 皓龙虚地址映射



四级页表地址转换

每级页表有512个条目，用 9 bits 索引

用48 bits虚地址来支持40 bits物理地址的寻址





Intel Core i7

峰值内存带宽：25 GB/s；使用48位虚拟地址、36位物理地址；两级 TLB

TLB 结构

Characteristic	Instruction TLB	Data DLB	Second-level TLB
Size	128	64	512
Associativity	4-way	4-way	4-way
Replacement	Pseudo-LRU	Pseudo-LRU	Pseudo-LRU
Access latency	1 cycle	1 cycle	6 cycles
Miss	7 cycles	7 cycles	Hundreds of cycles to access page table

Characteristic	L1	L2	L3
Size	32 KB I/32 KB D	256 KB	2 MB per core
Associativity	4-way I/8-way D	8-way	16-way
Access latency	4 cycles, pipelined	10 cycles	35 cycles
Replacement scheme	Pseudo-LRU	Pseudo-LRU	Pseudo-LRU but with an ordered selection algorithm

三级 cache 结构



程序局部性(locality)

大多数程序的大部分时间在执行一小部分代码，并且仅涉及一小部分数据

□ 时间局部性(temporal locality)

程序访问的内存单元在很短的时间内可能再次被程序访问

□ 空间局部性(spatial locality)

毗邻被访问单元的内存单元在很短的时间内可能被访问

□ 有效利用缓存

- Cache容量有限、最近使用的指令保存在cache中

- 改变数据布局或计算次序=>改进程序局部性



举例：改变计算次序

```
void copyij (int src[2048][2048],
             int dst[2048][2048])
{
    int i,j;
    for (i = 0; i < 2048; i++)
        for (j = 0; j < 2048; j++)
            dst[i][j] = src[i][j];
}
```

```
void copyji (int src[2048][2048],
             int dst[2048][2048])
{
    int i,j;
    for (j = 0; j < 2048; j++)
        for (i = 0; i < 2048; i++)
            dst[i][j] = src[i][j];
}
```

上述两个函数功能、算法一样，但执行时间一样吗？

```
int a[2048][2048] = {1, 1};
int b[2048][2048];
int main( )
{
    copyij(a, b);
    // copyji(a, b);
}
```

```
$ time ./copyij
real    0m0.046s
user    0m0.037s
sys     0m0.008s
```

```
$ time ./copyji
real    0m0.404s
user    0m0.384s
sys     0m0.020s
```



举例：改变计算次序

```
int a[2048][2048] = {1, 1};  
int b[2048][2048];  
int main( )  
{  
    copyij(a, b);  
    // copyji(a, b);  
}
```



```
int a[2048][2048] = {1, 1};  
int main( )  
{  
    int b[2048][2048];  
    copyij(a, b);  
    // copyji(a, b);  
}
```

上述功能一样，但执行会有什么变化呢？

Segmentation fault (core dumped) ☹️

Why ?

操作系统、编译器： 进程地址空间布局：栈大小有限，如为8MB

$2048 * 2048 * 4 = 16\text{MB}$



举例：改变数据布局

例： 一个结构体大数组 分拆成若干个数组

```
struct student {                int num[10000];  
    int num;                    char name[10000][20];  
    char name[20];              ...    ...  
    ...    ...  
}
```

```
struct student st[10000];
```

- 若是顺序处理每个结构体的多个域，左边的数据局部性较好
- 若是先顺序处理每个结构的num域，再处理每个结构的name域，...，则右边的数据局部性较好
- 最好是按左边编程，由编译器决定是否需要将数据按右边布局