

**Devoir surveillé n° 1****date : 25 novembre 2014, durée : 2h****Exercice 1 :**

On considère  $E$  et  $F$  les sous-ensembles de l'espace vectoriel  $\mathbb{R}^3$  suivants :

$$E = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; x + 2y - 3z = 0\}, \quad F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; x = 2y = -3z\}$$

1) Montrer, en utilisant la stabilité, que  $E$  et  $F$  sont des sous-espace vectoriels de  $\mathbb{R}^3$ .

2) Montrer que  $E$  et  $F$  sont des sous-espaces vectoriels engendrés par des familles que l'on précisera. Donner alors les dimensions de  $E$  et  $F$ .

3) Soient  $\mathbf{u}_1 = (1, 1, 1)$ ,  $\mathbf{u}_2 = (5, -1, 1)$  et  $\mathbf{u}_3 = (-1, 2, 1)$ .

a) Montrer que la famille  $\{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3\}$  est liée.

b) Montrer que  $E = \text{Vect}(\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3)$ .

4) Montrer que  $\mathbb{R}^3 = E \oplus F$ .

**Exercice 2 :**

On considère  $E$  et  $F$  les sous-ensembles de l'espace vectoriel  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  suivants :

$$E = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ b & d \end{pmatrix} \mid a, b, d \in \mathbb{R} \right\}, \quad F = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & -c \\ c & 0 \end{pmatrix} \mid c \in \mathbb{R} \right\}.$$

1) Montrer que  $E$  et  $F$  sont des sous-espace vectoriels de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

2) Déterminer une base de  $E$  et une base de  $F$ . Donner alors les dimensions de  $E$  et  $F$ .

3) Montrer que  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R}) = E \oplus F$ .

4) Donner la décomposition sur cette somme directe de

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 3 :**

Soit  $\mathbb{R}_n[X]$  l'espace vectoriel des polynômes de degré  $\leq n$ .

$$P \in \mathbb{R}_n[X] \Leftrightarrow \exists a_n, a_{n-1}, \dots, a_2, a_1, a_0 \text{ tel que } \forall x \in \mathbb{R}, P(x) = \sum_{i=0}^n a_i x^i.$$

1) Soit  $f_1 : \begin{matrix} \mathbb{R}_2[X] & \rightarrow & \mathbb{R}_1[X] \\ P & \mapsto & P' \end{matrix}$  où  $P'$  désigne le polynôme dérivé de  $P$ .

a) Montrer que  $f_1$  est linéaire.

b) Déterminer le noyau et l'image de  $f_1$ , préciser si  $f_1$  est injective, surjective.

2) Soit  $f_2 : \begin{matrix} \mathbb{R}_1[X] & \rightarrow & \mathbb{R}_2[X] \\ P & \mapsto & XP \end{matrix}$  où  $XP$  désigne le polynôme  $x \mapsto xP(x)$ .

a) Montrer que  $f_2$  est linéaire.

b) Déterminer le noyau et l'image de  $f_2$ , préciser si  $f_2$  est injective, surjective.

**Exercice 4 :**

Soit  $f$  l'application linéaire de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$  donnée par

$$f(x, y, z) = (x + y - z, 4x + y - 2z, 6x + 3y - 4z).$$

Soit  $\mathcal{B} = (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

1)

a) Déterminer l'image de  $f$  c'est-à-dire  $\text{Im}(f)$ . En donner une base et la dimension.

b) Que peut-on dire sur la surjectivité, l'injectivité et la bijectivité de  $f$  ?

c) Donner uniquement la dimension du noyau de  $f$  c'est-à-dire  $\dim \text{Ker}(f)$  (dans cette question on ne demande pas de déterminer  $\text{Ker}(f)$ ).

2) On pose  $\mathbf{v}_1 = \mathbf{e}_1 + 2\mathbf{e}_2 + 3\mathbf{e}_3$ ,  $\mathbf{v}_2 = \mathbf{e}_2 + \mathbf{e}_3$  et  $\mathbf{v}_3 = \mathbf{e}_1 + 2\mathbf{e}_3$ .

a) Montrer que les vecteurs  $\mathbf{v}_1$ ,  $\mathbf{v}_2$  et  $\mathbf{v}_3$  forment une base  $\mathcal{B}'$  de  $\mathbb{R}^3$ .

b) Calculer  $f(\mathbf{v}_1)$ ,  $f(\mathbf{v}_2)$  et  $f(\mathbf{v}_3)$  en fonction de  $\mathbf{v}_1$ ,  $\mathbf{v}_2$  et  $\mathbf{v}_3$ .

c) En déduire  $\text{Ker}(f)$ .

d) Justifier que  $\text{Im}(f) = \text{Vect}(\mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3)$ .

3) D'après ce qui précède, justifier que  $f \circ f = -f$ .

4) A-t-on  $\mathbb{R}^3 = \text{Im}(f) \oplus \text{Ker}(f)$  ?

**Devoir surveillé n° 2**  
date : 06 janvier 2015, durée : 1h45

**Exercice 1 :**

Soit  $f$  l'application linéaire de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$  donnée par

$$f(x, y, z) = (x + 2y - 2z, 2x + y - 2z, 2x + 2y - 3z).$$

Soit  $\mathcal{B}$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

1. (a) Ecrire la matrice  $A = \text{mat}(f, \mathcal{B})$  de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}$ .
  - (b) Calculer le déterminant de  $A$ ,  $\det A$ .
  - (c) Quelles conclusions peut-on en tirer concernant l'inversibilité, le rang, le noyau et l'image de  $f$  ?
  - (d) Déterminer l'ensemble des vecteurs  $u \in \mathbb{R}^3$  tels que  $f(u) = u$ . En donner une base et la dimension.
  - (e) Déterminer l'ensemble des vecteurs  $u \in \mathbb{R}^3$  tels que  $f(u) = -u$ . En donner une base et la dimension.
- On remarquera que  
 $\dim\{u \in \mathbb{R}^3, f(u) = u\} + \dim\{u \in \mathbb{R}^3, f(u) = -u\} = 3$ .

2. Soit  $u_1 = (1, 1, 1)$ ,  $u_2 = (1, 0, 1)$ ,  $u_3 = (0, 1, 1)$  et  $\mathcal{B}' = (u_1, u_2, u_3)$ .

- (a) Montrer que  $\mathcal{B}'$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .
- (b) Écrire la matrice de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}'$ . On note  $A' = \text{mat}(f, \mathcal{B}')$ .
- (c) Écrire la matrice  $P$  de changement de base de  $\mathcal{B}$  à  $\mathcal{B}'$ .
- (d) Calculer, par une méthode de votre choix,  $P^{-1}$  (On trouvera  $P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ ).

le calcul est obligatoire, la vérification de  $PP^{-1} = I_3$  n'est pas acceptable.

- (e) Calculer  $P^{-1}A$  puis  $P^{-1}AP$ . Pouvait-on prévoir le résultat ?

- (f) Calculer, à partir de la question précédente,  $A^n$  pour  $n$  entier naturel quelconque. Préciser  $A^n$  pour  $n$  pair ou impair. Que remarque-t-on ?
- (g) Calculer  $A^2$  puis constater la remarque de la question précédente.
- (h) Donner, à partir de la question précédente, l'inverse de  $A$ .

**Exercice 2 :**

Le but de cet exercice est de résoudre le système linéaire suivant, d'inconnues  $x, y, z$ , en discutant suivant les valeurs du paramètre réel  $m$

$$(S_m) \begin{cases} x + my + z = 1 \\ mx + y + z = 1 \\ x + y + mz = 1 \end{cases}.$$

Pour faciliter la résolution du système linéaire  $(S_m)$ , on considère  $B_m$  la matrice

$$\text{augmentée du système } (S_m) : B_m = \begin{pmatrix} 1 & m & 1 & 1 \\ m & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & m & 1 \end{pmatrix}.$$

1) Démontrer que, par la méthode du pivot de Gauss, la matrice augmentée échelonnée du système  $(S_m)$  est équivalente à

$$C_m = \begin{pmatrix} 1 & m & 1 & 1 \\ 0 & 1 - m & m - 1 & 0 \\ 0 & 0 & (1 - m)(2 + m) & 1 - m \end{pmatrix}.$$

(il est demandé ici de détailler toutes les étapes de cette méthode en précisant les opérations élémentaires : permutation,  $L_i \leftarrow L_i + a_j L_j$ , etc ...)

Le résultat de cette question pourra être admis pour la suite.

2) Ecrire le système équivalent à  $(S_m)$  découlant de la matrice  $C_m$ .

3) Résoudre alors le système linéaire  $(S_m)$ , d'inconnues  $x, y, z$ , en discutant suivant les valeurs du paramètre réel  $m$ .

**Exercice 3 : MATLAB**

1) Que signifie la phrase suivante : MATLAB est *case sensitive*.

2) Donnez la commande MATLAB pour saisir les matrices  $A$  et  $P$  et celle pour calculer la matrice  $D = P^{-1}AP$  de l'exercice n° 1.

3) Comment résoudre le système linéaire  $(S_m)$  de l'exercice n° 2 lorsque le système est de Cramer (de matrice inversible) : donner les commandes qui permettent de faire la saisie des données et celle qui donne la solution du système linéaire.

On pourra définir une fonction d'entrée  $m$  et qui donnera en sortie la solution du système.

**Devoir surveillé de rattrapage**  
date : 23 janvier 2015, durée : 1h 20 min  
Responsable : Mostafa KABBAJ

**Exercice 1 :**

Soit  $f$  l'application linéaire de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$  donnée par

$$f(x, y, z) = (x + y - z, 4x + y - 2z, 6x + 3y - 4z).$$

Soit  $\mathcal{B} = (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

La matrice  $A = \text{mat}(f, \mathcal{B})$  de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}$  est alors :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 4 & 1 & -2 \\ 6 & 3 & -4 \end{pmatrix}.$$

1)

a) Calculer le déterminant de  $A$ ,  $\det A$ .

b) Donner, par la méthode du pivot de Gauss, la matrice échelonnée de  $A$ .

(il est demandé ici de détailler toutes les étapes de cette méthode en précisant les opérations élémentaires)

c) Déterminer le noyau de  $f$   $\text{Ker}(f)$ . En donner une base et la dimension. Que peut-on dire sur l'injectivité, la surjectivité et la bijectivité de  $f$  ?

d) Déterminer l'image de  $f$   $\text{Im}(f)$ . En donner une base et la dimension.

e) Vérifier que  $\text{Im}(f)$  est le plan vectoriel  $\mathcal{P}$  de  $\mathbb{R}^3$  caractérisé par l'équation  $2x + y - z = 0$  :

$$\mathcal{P} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid 2x + y - z = 0\}.$$

Pour cette question, on pourra utiliser qu'un vecteur de  $\mathbb{R}^3$  appartient au sous-espace vectoriel engendré par deux vecteurs constituant une famille libre de  $\mathbb{R}^3$  si et seulement si le déterminant des trois vecteurs est nul.

f) Vérifier que l'ensemble des vecteurs  $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^3$  tels que  $f(\mathbf{u}) = -\mathbf{u}$  est le plan  $\mathcal{P}$ .

2) Soient  $\mathbf{u}_1 = (1, 2, 3)$ ,  $\mathbf{u}_2 = (0, 1, 1)$ ,  $\mathbf{u}_3 = (1, 0, 2)$  et  $\mathcal{B}' = (\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3)$ .

a) Montrer que  $\mathcal{B}'$  est une base de  $\mathbb{R}^3$  (justifier rigoureusement votre réponse).

b) Calculer  $f(\mathbf{u}_1)$ ,  $f(\mathbf{u}_2)$  et  $f(\mathbf{u}_3)$  en fonction de  $\mathbf{u}_1$ ,  $\mathbf{u}_2$  et  $\mathbf{u}_3$ . Écrire alors la matrice de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}'$ .

c) Écrire la matrice  $P$  de changement de base de  $\mathcal{B}$  à  $\mathcal{B}'$  et montrer par un calcul que  $P^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ -4 & -1 & 2 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ .

d) Calculer directement  $A^2 = A \times A$  puis montrer par récurrence que  $A^n = A$  si  $n$  est un entier naturel impair et  $A^n = -A$  si  $n$  est un entier naturel pair non nul.

**Exercice 2 :**

Le but de cet exercice est de résoudre le système linéaire suivant, d'inconnues  $x, y, z$ , en discutant suivant les valeurs du paramètre réel  $m$

$$(S_m) \begin{cases} x & +y & + mz & = & 1 \\ x & & + my & + z & = & 1 \\ mx & + y & & + z & = & 1 \end{cases}$$

Pour faciliter la résolution du système linéaire  $(S_m)$ , on considère  $A_m$  et  $B_m$  la matrice et le second membre associés au système  $(S_m)$  :

$$A_m = \begin{pmatrix} 1 & 1 & m \\ 1 & m & 1 \\ m & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad B_m = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

1) Calculer  $\det(A_m)$  et vérifier que  $\det(A_m) = -(m-1)^2(m+2)$ .

2) On considère dans cette question que  $m \neq 1$  et  $m \neq -2$ .

a) Que dire de la matrice  $A_m$  ? Que dire de l'ensemble des solutions de  $(S_m)$  ?

b) Résoudre dans ce cas le système  $(S_m)$  par la méthode du pivot de Gauss.

3) Résoudre le système  $(S_m)$  pour  $m = 1$ .

4) Résoudre le système  $(S_m)$  pour  $m = -2$  (on pourra sommer les trois équations du système  $(S_{-2})$  pour conclure).

**Devoir surveillé n° 1**  
**date : 17 novembre 2015, durée : 2h**

- ① Aucun document n'est autorisé.
- ② L'utilisation des téléphones portables est strictement interdite.
- ③ La qualité et la clarté de la rédaction et de l'argumentation seront prises en compte dans la notation.

**Exercice 1 :**

On considère  $E$  et  $F$  les sous-ensembles de l'espace vectoriel  $\mathbb{R}^3$  suivants :

$$E = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; x + y - z = 0\}, \quad F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; x = y = -z\}$$

- 1) Monter, en utilisant la stabilité, que  $E$  et  $F$  sont des sous-espace vectoriels de  $\mathbb{R}^3$ .
- 2) Donner des bases de  $E$  et  $F$ . Donner alors les dimensions de  $E$  et  $F$ .
- 3) Montrer que  $\mathbb{R}^3 = E \oplus F$ .
- 4) Soit  $p$  la projection de  $\mathbb{R}^3$  sur  $E$  parallèlement à  $F$  et soit  $s$  la symétrie de  $\mathbb{R}^3$  par rapport à  $E$  parallèlement à  $F$ .
  - a) Calculer  $p(u)$  où  $u$  a pour coordonnées  $(x, y, z)$ .
  - b) Donner la matrice  $A$  dans la base canonique de cette projection  $p$ .
  - c) Calculer  $s(u)$  où  $u$  a pour coordonnées  $(x, y, z)$ .
  - d) Donner la matrice  $B$  dans la base canonique de cette symétrie  $s$ .
  - e) Quelle relation matricielle lie les matrices  $A$  et  $B$ ? la vérifier.

**Exercice 2 :**

Soit  $f$  l'application linéaire de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$  donnée par

$$f(x, y, z) = (-3x - y - 2z, 4x + 2y + 2z, 4x + y + 3z).$$

Soit  $\mathcal{B}$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

- 1) Ecrire la matrice  $A = \text{mat}(f, \mathcal{B})$  de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}$ .
- 2) Donner une base de l'image  $\text{Im}(f)$  et sa dimension.
- 3) Vérifier que  $\text{Im}(f)$  est le plan vectoriel  $\mathcal{P}$  de  $\mathbb{R}^3$  tel que  $\mathcal{P} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | 4x + y + 2z = 0\}$ .
- 4) Donner une base du noyau  $\text{Ker}(f)$  et sa dimension.
- 5) Calculer le produit  $A \times A = A^2$ , puis conclure la nature de l'endomorphisme  $f$  en précisant ses éléments caractéristiques.
- 6) Déterminer une base  $\mathcal{B}'$  dans laquelle la matrice de  $f$  est égale à  $D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .
- 7) Donner la matrice de passage de la base  $\mathcal{B}$  à la base  $\mathcal{B}'$  et Calculer  $P^{-1}$ .

**Exercice 3 :**

Soit  $\mathbb{R}_2[X]$  l'espace vectoriel des polynômes de degré inférieur ou égal à deux muni de sa base canonique

$\mathbf{B} = (1, X, X^2)$ . On considère l'application  $T : \mathbb{R}_2[X] \rightarrow \mathbb{R}_2[X]$  définie par :

$$T(P) = XP' - P, \text{ c'est-à-dire } T(P)(x) = xP'(x) - P(x), \forall x \in \mathbb{R}.$$

- 1) Montrer que  $T$  est une application linéaire. Donner la matrice de  $T$  dans la base canonique  $\mathbf{B}$ .
- 2) Exprimer  $T(a_0 + a_1X + a_2X^2)$  en fonction de  $a_0, a_1$  et  $a_2$ .
- 3) Déterminer une base  $\mathbf{B}_1$  de  $\text{Ker}(T)$  et une base  $\mathbf{B}_2$  de  $\text{Im}(T)$ .
- 4) Exprimer  $T^2(P)$  en fonction de  $P$  et ses dérivées et déterminer la matrice de  $T^2$  dans la base canonique  $\mathbf{B}$ .

Fin

**Devoir surveillé n° 2**

date : 09 janvier 2016, durée : 2h

**Exercice 1 : /15 Points**

Soit  $A$  la matrice réelle carrée d'ordre 3 suivante :  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ .

- 1)
  - a) Calculer le déterminant de la matrice  $A$  par la méthodes de Sarrus; puis par développement par rapport à la première colonne.
  - b) En déduire que  $A$  est inversible et calculer son inverse.
  - c) Sans faire aucun calcul, déduire (en justifiant) de la question précédente : le rang de  $A$ , le noyau et l'image de l'endomorphisme admettant comme matrice dans la base canonique la matrice  $A$ .
  - d) Résoudre le système linéaire suivant

$$\begin{cases} x + y + 2z = 1 \\ x + 2y + z = -3 \\ 2x + y + z = 2 \end{cases}$$

en utilisant uniquement la méthode du pivot de Gauss.

- e) Calculer  $A^{-1}b$  où  $b = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix}$  puis comparer avec le résultat de la question précédente.

- 2)
  - a) Justifier que la matrice  $A$  est diagonalisable.
  - b) Calculer le polynôme caractéristique  $P_A$  de la matrice  $A$  défini par :  $P_A(\lambda) = \det(A - \lambda I_3)$ .

On admettra par la suite que  $P_A(\lambda) = -\lambda^3 + 4\lambda^2 + \lambda - 4$

- c) Calculer les valeurs propres de la matrice  $A$  en remarquant que 1 est une racine évidente.

d) Comparer le déterminant de  $A$  avec le produit des valeurs propres et comparer la trace de  $A$  avec la somme des valeurs propres.

e) Déterminer les sous-espaces propres associés aux différentes valeurs propres de la matrice  $A$  et choisir des bases de ces sous-espaces propres.

f) Donner une base de vecteurs propres, la matrice de passage associée  $P$  ( de la base canonique à la base des vecteurs propres) et calculer  $P^{-1}$ .

g) Sans faire de calculs, donner en justifiant la matrice  $P^{-1}AP$ . Quelle est sa nature ?

h) Expliquer, sans faire aucun calcul, comment on peut calculer  $A^n$ .

3) Donner les commandes MATLAB permettant de :

- a) saisir  $A$ ,  $b$  et avoir  $u = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  la solution unique de  $Au = b$  sans utiliser  $A^{-1}$ .
- b) calculer le déterminant et le rang de  $A$ .
- c) donner une matrice de passage  $P$  de la base canonique à la base des vecteurs propres et un vecteur  $L$  dont les composantes sont les valeurs propres de  $A$ .

**Exercice 2 : /2 Points**

Montrer que la matrice suivante n'est pas diagonalisable  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$ .

**Exercice 3 : /3 Points**

Soit  $t$  un réel et soit  $A(t)$  la matrice définie par :

$$A(t) = \begin{pmatrix} t & 1 & t-1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & t+1 & -t \end{pmatrix}.$$

- 1) Vérifier que pour toutes les valeurs de  $t$ , la matrice  $A(t)$  n'est pas inversible.
- 2) Montrer que si  $t \neq -1$ , la matrice  $A(t)$  est diagonalisable.
- 3) Si  $t = -1$ ,  $A(t)$  est-elle diagonalisable ?

**Devoir surveillé de rattrapage**  
date : 22 janvier 2016, durée : 1 h 30 mn

**Exercice 1 : /10 points**

Soit  $f$  l'application linéaire de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$  donnée par

$$f(x, y, z) = (7x + 2y + 4z, -12x - 3y - 8z, -6x - 2y - 3z).$$

Soit  $\mathcal{B}$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

1) Vérifier que la matrice  $A = \text{mat}(f, \mathcal{B})$  de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}$  est :

$$A = \begin{pmatrix} 7 & 2 & 4 \\ -12 & -3 & -8 \\ -6 & -2 & -3 \end{pmatrix}.$$

2) Calculer le déterminant de  $A$ .

3) Quelles conclusions peut-on en déduire concernant l'inversibilité et le rang de  $A$ , le noyau et l'image de  $f$  ?

4) Calculer le produit  $A \times A = A^2$ , puis conclure la nature de l'endomorphisme  $f$ .

5) Déterminer le s.e.v dont les éléments sont des vecteurs  $u \in \mathbb{R}^3$  tels que  $f(u) = u$ . En donner une base et la dimension.

6) Déterminer le s.e.v dont les éléments sont des vecteurs  $u \in \mathbb{R}^3$  tels que  $f(u) = -u$ . En donner une base et la dimension.

On remarquera que  $\dim\{u \in \mathbb{R}^3, f(u) = u\} + \dim\{u \in \mathbb{R}^3, f(u) = -u\} = 3$ .

7) En déduire les éléments caractéristiques de l'application linéaire  $f$ .

8) Justifier rigoureusement, d'après les questions précédentes, que la matrice  $A$  est diagonalisable en donnant une matrice de passage  $P$  et la matrice diagonale  $D$  telles que  $P^{-1}AP = D$ .

**Exercice 2 : /10 Points**

Soit  $A$  la matrice réelle carrée d'ordre 3 suivante :

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

1) Justifier que la matrice  $A$  est diagonalisable.

2) Calculer le polynôme caractéristique  $P_A$  de la matrice  $A$  défini par :  $P_A(\lambda) = \det(A - \lambda I_3)$ .

On admettra par la suite que  $P_A(\lambda) = -\lambda^3 + 6\lambda^2 - 9\lambda + 4$

3) Calculer les valeurs propres de la matrice  $A$  en remarquant que 1 est une racine évidente du polynôme caractéristique  $P_A$ .

4) Comparer le déterminant de  $A$  avec le produit des valeurs propres et comparer la trace de  $A$  avec la somme des valeurs propres.

5) Déterminer les sous-espaces propres associés aux différentes valeurs propres de la matrice  $A$  et choisir des bases de ces sous-espaces propres.

6) Donner une base de vecteurs propres, la matrice de passage associée  $P$  ( de la base canonique à la base des vecteurs propres) et calculer  $P^{-1}$ .

*Bon travail et bon courage. Fin*

**Devoir surveillé n° 1**

date : 22 novembre 2016, durée : 2h

- ① Aucun document n'est autorisé.
- ② L'utilisation des téléphones portables est strictement interdite.
- ③ La qualité et la clarté de la rédaction et de l'argumentation seront prises en compte dans la notation.

**Exercice 1 : /  $\simeq$  7 points**

On considère  $E$  et  $F$  les sous-ensembles de l'espace vectoriel  $\mathbb{R}^3$  suivants :

$$E = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; x + y + z = 0\}, \quad F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; x = 2z \text{ et } y = z\}.$$

1) Montrer, en utilisant les sous-espaces engendrés (Vect), que  $E$  et  $F$  sont des sous-espaces vectoriels de  $\mathbb{R}^3$ . Donner alors des bases de  $E$  et  $F$  et les dimensions de  $E$  et  $F$ .

2) Montrer que  $\mathbb{R}^3 = E \oplus F$ .

3) Soit  $p$  la projection de  $\mathbb{R}^3$  sur  $E$  parallèlement à  $F$  et soit  $s$  la symétrie de  $\mathbb{R}^3$  par rapport à  $E$  parallèlement à  $F$ .

- a) Calculer  $p(u)$  et  $s(u)$  où  $u$  a pour coordonnées  $(x, y, z)$ .
- b) Donner la matrice  $A$  (respectivement  $B$ ) dans la base canonique de cette projection  $p$  (respectivement de cette symétrie  $s$ ).
- c) Quelle relation vectorielle lie  $p(u)$ ,  $s(u)$  et  $u$  ?
- d) Quelle relation matricielle lie les matrices  $A$ ,  $B$  et  $I_3$  ? la vérifier.

**Exercice 2 : /  $\simeq$  7 points**

Soit  $f$  l'application linéaire de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$  donnée par :

$$f(x, y, z) = (x + 2y + 2z, 4x + 3y + 4z, -4x - 4y - 5z).$$

Soit  $\mathcal{B}_1$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

1) Justifier que La matrice  $A = \text{mat}(f, \mathcal{B}_1)$  de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}_1$  est :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 4 & 3 & 4 \\ -4 & -4 & -5 \end{pmatrix}.$$

- 2) Déterminer  $\text{Inv}(f) = \{u \in \mathbb{R}^3, f(u) = u\}$ . En donner une base  $\mathcal{C}_1 = \{u_1\}$ .
- 3) Déterminer  $\text{Opp}(f) = \{u \in \mathbb{R}^3, f(u) = -u\}$ . En donner une base  $\mathcal{C}_2 = \{u_2, u_3\}$ .
- 4) Calculer le produit  $A \times A = A^2$ , puis conclure la nature de l'endomorphisme  $f$  et préciser ses éléments caractéristiques.
- 5) Justifier l'inversibilité de  $A$ , et donner sans calculs le noyau et l'image de  $f$ .
- 6) Montrer que  $\mathcal{B}_2 = \{u_1, u_2, u_3\}$  est une nouvelle base de  $\mathbb{R}^3$ .
- 7) Justifier rigoureusement, d'après les questions précédentes, que la matrice  $A$  est diagonalisable en donnant une matrice de passage  $P$  et une matrice diagonale  $D$  telles que  $P^{-1}AP = D$ . (on ne demande pas ici de calculer  $P^{-1}$ )

**Exercice 3 : /  $\simeq$  6 points**

1) Déterminer pour quelles valeurs du réel  $a$ , les vecteurs  $u_1 = (a, 0, 1)$ ,  $u_2 = (1, 1, a)$  et  $u_3 = (1, 0, a)$  forment une base de  $\mathbb{R}^3$ .

2) Soit  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  l'ensemble des matrices  $2 \times 2$  à coefficients réels. On admet que  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  est un espace vectoriel sur  $\mathbb{R}$ .

a) Vérifier que les sous-ensembles de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  ci-dessous sont des sous-espaces vectoriels en donnant pour chacun une base et la dimension.

$$E_1 = \left\{ \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}, x, y, z, t \in \mathbb{R} \text{ et } x = t \right\};$$

$$E_2 = \left\{ \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}, x, y, z, t \in \mathbb{R} \text{ et } x = -t, y = z = 0 \right\}.$$

b) Montrer que  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R}) = E_1 \oplus E_2$ .

c) Donner la décomposition sur cette somme directe de

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}.$$

Fin

**Devoir surveillé n° 2**  
date : 07 janvier 2017, durée : 2h

**Exercice 1 : / $\simeq$  8,5 points**

Soit  $f$  l'application linéaire de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$  donnée par

$$f(x, y, z) = (2x + 3y + z, -4y - 2z, 4x + 12y + 5z).$$

Soit  $\mathcal{B}_1$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

1) Justifier que La matrice  $A = \text{mat}(f, \mathcal{B}_1)$  de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}_1$  est donnée par :

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 0 & -4 & -2 \\ 4 & 12 & 5 \end{pmatrix}.$$

2) Calculer le déterminant de  $A$ . Quelles conclusions peut-on en tirer ?

3) Soit  $(a, b, c)$  un vecteur quelconque de  $\mathbb{R}^3$ .

a) Donner la matrice réduite de Gauss associée à la matrice augmentée

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 3 & 1 & a \\ 0 & -4 & -2 & b \\ 4 & 12 & 5 & c \end{array} \right).$$

b) Donner alors une équation de l'image de  $f$  : à quelle relation doivent satisfaire les coordonnées d'un point générique  $(a, b, c)$  pour qu'il appartienne à  $\text{Im } f$  ?

c) Donner une base du noyau  $\text{Ker}(f)$  et sa dimension.

4) On considère la famille  $\mathcal{B}_2 = (u_1, u_2, u_3)$  avec

$$u_1 = (1, -2, 4), u_2 = (1, -2, 5), u_3 = (3, -4, 12).$$

a) Vérifier que  $\mathcal{B}_2$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .

b) Donner la matrice de passage entre  $\mathcal{B}_1$  et  $\mathcal{B}_2$  notée  $P$ .

c) Calculer  $P^{-1}$ , (on prouvera par l'une des diverses méthodes que  $P^{-1} =$

$$\begin{pmatrix} 2 & -3/2 & -1 \\ -4 & 0 & 1 \\ 1 & 1/2 & 0 \end{pmatrix}).$$

d) Calculer  $P^{-1}A$  puis  $P^{-1}AP$  et préciser la nature de  $P^{-1}AP$  et en déduire la matrice de  $f$  dans  $\mathcal{B}_2$ .

5) Retrouver la matrice de  $f$  dans  $\mathcal{B}_2$  par un procédé direct sans passer par  $P^{-1}AP$ .

6) Justifier, d'après ce qui précède uniquement, que la matrice  $A$  est diagonalisable, puis donner sans calculs les valeurs propres de  $A$ .

**Exercice 2 : / $\simeq$  8,5 points**

Soit  $A$  la matrice réelle carrée d'ordre 3 suivante :

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 8 & 16 \\ 4 & 1 & 8 \\ -4 & -4 & -11 \end{pmatrix}.$$

1) Calculer le polynôme caractéristique  $P_A$  de la matrice  $A$  défini par :

$$P_A(\lambda) = \det(A - \lambda I_3).$$

(Faire le calcul par l'une des trois méthodes : Sarrus OU Développement OU Pivot de Gauss)

On admettra par la suite que  $P_A(\lambda) = -\lambda^3 - 5\lambda^2 - 3\lambda + 9$

2) Calculer  $P_A(1)$ . Quelle conclusion peut-on en tirer ?

3) Prouver par factorisation que

$$P_A(\lambda) = -(\lambda - 1)(\lambda + 3)^2.$$

et en déduire toutes les valeurs propres de la matrice  $A$  en précisant la multiplicité algébrique de chacune.

4) Comparer le déterminant de  $A$  avec le produit des valeurs propres et comparer la trace de  $A$  avec la somme des valeurs propres.

5) Déterminer les sous-espaces propres associés aux différentes valeurs propres de la matrice  $A$  et choisir des bases de ces sous-espaces propres.

6) Donner une base de vecteurs propres, la matrice de passage associée  $P$  ( de la base canonique à la base des vecteurs propres) et calculer  $P^{-1}$ .

7) Donner, sans calculs, la matrice diagonale  $D$  telle que  $D = P^{-1}AP$ .

8) Expliquer, sans faire de calculs, comment on peut calculer  $A^n$ .

**Exercice 3 : / $\simeq$  3 points**

Soit  $t$  un réel et soit  $A(t)$  la matrice définie par :  $A(t) = \begin{pmatrix} t & 1 & 1 \\ 1 & 0 & t+1 \\ t-1 & 1 & -t \end{pmatrix}.$

1) Vérifier que pour toutes les valeurs de  $t$ , la matrice  $A(t)$  n'est pas inversible.

2) Montrer que le spectre de  $A(t)$  est  $\{0, t+1, -(t+1)\}$ .

3) En déduire que

a) Si  $t \neq -1$ , la matrice  $A(t)$  est diagonalisable.

b) Si  $t = -1$ ,  $A(t)$  est-elle diagonalisable ?

Bon travail.

Fin



**Devoir surveillé de rattrapage**  
date : 20 janvier 2017, durée : 1 h 30 mn

- ① Aucun document n'est autorisé.  
② L'utilisation des téléphones portables est strictement interdite.  
③ La qualité de la rédaction et de l'argumentation seront prises en compte dans la notation.

**Exercice 1 :**

En utilisant un déterminant, déterminer pour quelles valeurs du réel  $a$ , les vecteurs  $u_1 = (a, 0, 1)$ ,  $u_2 = (1, 1, a)$  et  $u_3 = (1, 0, a)$  forment une base de  $\mathbb{R}^3$ .

**Exercice 2 :**

On considère  $E$  et  $F$  les sous-espaces de l'espace vectoriel  $\mathbb{R}^3$  suivants :

$$E = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; x - y + 2z = 0\}, \quad F = \text{Vect}((1, 1, 1))$$

On admettra que  $\mathbb{R}^3 = E \oplus F$ .

Soit  $s$  la symétrie de  $\mathbb{R}^3$  par rapport à  $E$  parallèlement à  $F$ .

- 1) Calculer  $s(u)$  où  $u$  a pour coordonnées  $(x, y, z)$ .
- 2) Donner la matrice  $A$  dans la base canonique de cette symétrie  $s$ .
- 3) Vérifier que  $A^2 = I_3$ . (écrire sur la copie le détail des calculs concernant le produit  $A$  par  $A$ )

**Exercice 3 :**

On considère la matrice  $A$  définie par :

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

et on considère  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  dont la matrice dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$  est  $A$ .

- 1) Calculer la valeur du déterminant de  $A$ . Quelles conclusions peut-on en tirer ?
- 2) Soit  $(a, b, c)$  un vecteur quelconque de  $\mathbb{R}^3$ . Donner la matrice réduite de Gauss

associée à la matrice augmentée  $\left( \begin{array}{ccc|c} -2 & 1 & 1 & a \\ 1 & -2 & 1 & b \\ 1 & 1 & -2 & c \end{array} \right)$ .

- 3) Déterminer  $\text{Ker}(f)$  et une équation cartésienne de  $\text{Im}(f)$ .
- 4) Sans faire de calculs, justifier que la matrice  $A$  est diagonalisable.
- 5) Calculer le polynôme caractéristique  $P_A$  de la matrice  $A$  défini par :  $P_A(\lambda) = \det(A - \lambda I_3)$ .

On admettra par la suite que  $P_A(\lambda) = -\lambda^3 - 6\lambda^2 - 9\lambda$

- 6) Calculer les valeurs propres de la matrice  $A$ .
- 7) Comparer le déterminant de  $A$  avec le produit des valeurs propres et comparer la trace de  $A$  avec la somme des valeurs propres.
- 8) Déterminer les sous-espaces propres associés aux différentes valeurs propres de la matrice  $A$  et choisir des bases de ces sous-espaces propres.
- 9) Donner une base de vecteurs propres, la matrice de passage associée  $P$  (de la base canonique à la base des vecteurs propres).
- 10) Sans faire de calculs, donner en justifiant la matrice  $P^{-1}AP$ . Quelle est sa nature ?

*Bon travail et bon courage. Fin*

Devoir à rendre le 11/11/2014–

**Exercice 1 :**

Répondre par Vrai ou Faux aux questions suivantes. Si la réponse est fausse, alors donner un contre-exemple et donner une référence (n° de la proposition, du théorème ...etc) si la réponse est vraie.

On suppose que  $E$  est un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel et que  $F_1$  et  $F_2$  sont deux sous-espaces vectoriels de  $E$ . Alors

- 1) leur intersection  $F_1 \cap F_2$  est aussi un s.e.v de  $E$ .
- 2) leur réunion  $F_1 \cup F_2$  est aussi un s.e.v de  $E$ .
- 3) leur somme  $F_1 + F_2$  est aussi un s.e.v de  $E$ .

**Exercice 2 :**

- 1) La somme  $\mathcal{M}_2^{ts}(\mathbb{R}) + \mathcal{M}_2^{ti}(\mathbb{R})$  est-elle directe ? Justifier la réponse.
- 2) Énoncer le théorème du "ballon".
- 3) On suppose que  $E$  est un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel.
  - a) Donner la définition d'une famille  $\{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n\}$  génératrice de  $E$ .
  - b) Donner la définition d'une famille  $\{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n\}$  libre dans  $E$ .
  - c) Donner la définition d'une famille  $\{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n\}$  base de  $E$ .
  - d) Compléter les pointillés

- Toute .....-famille d'une famille libre est libre.
- Toute .....-famille d'une famille génératrice est génératrice.

**Exercice 3 :**

Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$  - espace vectoriel de dimension finie égale à  $\dim E = n$ . Soit  $F \subset E$  un sous-espace vectoriel.

- 1) Que dire de la dimension de  $F$  par rapport à  $n$  ?
- 2) Que peut-on conclure si  $\dim F = n$  ?
- 3) Que peut-on dire du cardinal de toute famille libre ?
- 4) Que peut-on dire du cardinal de toute famille génératrice ?
- 5) Que peut-on dire du cardinal de toute famille qui est une base ?
- 6) Donner pour  $n = 3$  une famille non génératrice de cardinal égal à 4.
- 7) Donner pour  $n = 3$  une famille non libre de cardinal égal à 2.

8) Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$  - espace vectoriel de dimension finie égale à  $n$ . Soit  $E$  est un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel de dimension finie égale à  $n$  et soient  $F_1$  et  $F_2$  deux sous-espaces vectoriels de  $E$ .

- a) Comment montrer que la somme  $F_1 + F_2$  est directe ?
- b) Comment appelle-t-on  $F_1$  si sa dimension vaut 1 ?
- c) Comment appelle-t-on  $F_2$  si sa dimension vaut 2 ?
- d) Soient  $P_1$  et  $P_2$  deux plans distincts de  $\mathbb{R}^3$ . A-t-on  $\dim(P_1 \cap P_2) = 1$  ?
- e) Soit  $P$  un plan de  $\mathbb{R}^3$ , de base  $\mathbf{u}_1$  et  $\mathbf{u}_2$ .

Les vecteurs  $\mathbf{v}_1 = \frac{\mathbf{u}_1 - \mathbf{u}_2}{2}$  et  $\mathbf{v}_2 = \frac{\mathbf{u}_1 + \mathbf{u}_2}{2}$  forment-ils une base de  $P$  ?

f) Soient  $D_1, D_2$  et  $D_3$  trois droites de  $\mathbb{R}^3$  distinctes 2 à 2. Leur somme est-elle nécessairement égale à  $\mathbb{R}^3$  ?

**Exercice 4 :**

1) Soit  $a$  un réel non nul et soit la famille de vecteurs de  $\mathbb{R}^3$ ,  $\mathcal{F} = \{(1, a, a^2), (1/a, 1, a), (1/a^2, 1/a, 1)\}$ .

Quelle est la dimension de  $\text{Vect}(\mathcal{F})$  ?

2) Soit  $V \subseteq \mathbb{R}^m$  un s.e.v. On suppose que  $\{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n\}$  est une famille génératrice de  $V$ . Montrer que la famille suivante  $\{\mathbf{v}_1 - \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_2 - \mathbf{v}_3, \dots, \mathbf{v}_{n-1} - \mathbf{v}_n, \mathbf{v}_n\}$  est aussi une famille génératrice de  $V$ .

3) Soit  $V \subseteq \mathbb{R}^m$  un s.e.v. On suppose que  $\{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n\}$  est une famille libre. Montrer que la famille suivante  $\{\mathbf{v}_1 - \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_2 - \mathbf{v}_3, \dots, \mathbf{v}_{n-1} - \mathbf{v}_n, \mathbf{v}_n\}$  est aussi une famille libre.

4) Justifier qu'il n'existe pas d'application linéaire  $f : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dont le noyau est le s.e.v. suivant  $\{(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) \in \mathbb{R}^5 \mid x_1 = 3x_2 \text{ et } x_3 = x_4 = x_5\}$ .

5) Dans  $\mathbb{R}^4$ , montrer l'égalité des sous-espaces  $F$  et  $G$  suivants :

$$F = \text{Vect}\{(1, 0, 1, 1), (-1, -2, 3, -1), (-5, -3, 1, -5)\}$$

$$G = \text{Vect}\{(-1, -1, 1, -1), (4, 1, 2, 4)\}.$$

6) Soient  $\mathbf{e}_1(0, 1, -2, 1), \mathbf{e}_2(1, 0, 2, -1), \mathbf{e}_3(3, 2, 2, -1), \mathbf{e}_4(0, 0, 1, 0)$  et  $\mathbf{e}_5(0, 0, 0, 1)$  des vecteurs de  $\mathbb{R}^4$ . Les propositions suivantes sont-elles vraies ou fausses ? Justifier votre réponse.

a)  $\text{Vect}\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\} = \text{Vect}\{(1, 1, 0, 0), (-1, 1, -4, 2)\}$ .

b)  $(1, 1, 0, 0) \in \text{Vect}\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\} \cap \text{Vect}\{\mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3, \mathbf{e}_4\}$ .

c)  $\dim(\text{Vect}\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\} \cap \text{Vect}\{\mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3, \mathbf{e}_4\}) = 1$ .

d)  $\text{Vect}\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\} + \text{Vect}\{\mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3, \mathbf{e}_4\} = \mathbb{R}^4$ .

e)  $\text{Vect}\{\mathbf{e}_4, \mathbf{e}_5\}$  est un sous-espace vectoriel de supplémentaire  $\text{Vect}\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$  dans  $\mathbb{R}^4$ .

## Devoir à rendre le mardi 15/11/2016

**Exercice 1 :**

Soit  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  l'ensemble des matrices  $2 \times 2$  à coefficients réels. On admet que  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  est un espace vectoriel sur  $\mathbb{R}$ .

1) Vérifier que les sous-ensembles de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  ci-dessous sont des sous-espaces vectoriels en donnant pour chacun une base et la dimension.

$$E_1 = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix}, a, b, c \in \mathbb{R} \right\};$$

$$E_2 = \left\{ \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & a \end{pmatrix}, a \in \mathbb{R} \right\};$$

$$E_3 = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & a \\ -a & 0 \end{pmatrix}, a \in \mathbb{R} \right\}.$$

2) A-t-on  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R}) = E_1 \oplus E_2$ ,  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R}) = E_1 \oplus E_3$ ?

3) Déterminer pour quelles valeurs du réel  $t$ , les vecteurs  $u_1 = (1, 0, t)$ ,  $u_2 = (1, 1, t)$  et  $u_3 = (t, 0, 1)$  forment une base de  $\mathbb{R}^3$ .

4) On considère l'application linéaire  $f$  de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$  définie par

$$f(x, y, z) = (x + y + z, 2x + y, 2x + z).$$

a) Montrer que  $f$  est bijective et calculer  $f^{-1}$ .

b) Soit  $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, 2x + y + z = 0\}$ . Donner une équation cartésienne de  $f(F)$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

**Exercice 2 :**

Soient  $P = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, 2x + y - z = 0\}$  et  $D = Vect\{u_3\}$  où  $u_3 = (1, 1, 0)$ .

1) Montrer que  $\mathbb{R}^3 = P \oplus D$ .

2) Soit  $p$  la projection de  $\mathbb{R}^3$  sur  $P$  parallèlement à  $D$ . Calculer  $p(u)$  où  $u$  a pour coordonnées  $(x, y, z)$ .

3) Soit  $s$  la symétrie de  $\mathbb{R}^3$  par rapport à  $P$  parallèlement à  $D$ . Calculer  $s(u)$  où  $u$  a pour coordonnées  $(x, y, z)$ .

**Exercice 3 :**

Soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  dont la matrice dans la base canonique est donnée par

$$\frac{1}{6} \begin{pmatrix} 5 & -2 & 1 \\ -2 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 5 \end{pmatrix}.$$

Montrer que  $f$  est une projection sur un plan vectoriel dont on donnera une équation cartésienne, parallèlement à une droite vectorielle dont on donnera une base.

**Exercice 4 :**

Écrire, dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ , la matrice de la symétrie par rapport au plan d'équation  $x + y - z = 0$  parallèlement à la droite engendrée par le vecteur  $(1, 2, 2)$ .

**Exercice 5 :**

Soit  $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$ . et soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  de matrice  $A$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

1) Donner une base du noyau  $\text{Ker}(f)$  et sa dimension.

2) Donner une base de l'image  $\text{Im}(f)$  et sa dimension. Vérifier que  $\text{Im}(f) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x + y + z = 0\}$ .

**Exercice 6 :**

1) Soit  $p$  un endomorphisme d'un espace vectoriel  $E$  tel que  $p^2 = p$ .

a) Montrer que, pour tout  $x \in E$ , on a  $x - p(x) \in \text{Ker}(p)$ . En déduire que l'on a  $E = \text{Ker}(p) + \text{Im}(p)$ .

b) Montrer que l'on a  $E = \text{Ker}(p) \oplus \text{Im}(p)$ . En déduire que  $p$  est la projection sur  $\text{Im}(p)$  parallèlement à  $\text{Ker}(p)$ .

2) Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  ( $f$  est une application linéaire de  $E$  dans  $F$ ) où  $E$  et  $F$  sont deux  $\mathbb{K}$ -espaces vectoriels. On notera  $0_E$  et  $0_F$  les éléments neutres de l'addition dans  $E$  et  $F$  respectivement.

a) Donner la définition de  $\text{Ker}(f)$  et montrer qu'il s'agit d'un sous espace vectoriel de  $E$ .

b) Montrer que  $f$  est injective si et seulement si  $\text{Ker}(f) = \{0_E\}$ .

c) Énoncer le théorème du rang lorsque  $E$  est de dimension finie.

d) Montrer que si  $f$  est injective alors elle transforme les familles libres de  $E$  en familles libres de  $F$ .

e) Supposons dans cette question que  $\dim E = \dim F < \infty$ .

Montrer l'équivalence suivante :

$$f \text{ est injective sur } E \Leftrightarrow f \text{ est surjective sur } F.$$

## Correction d'une partie du Devoir n° 1

### Solution de l'exercice 1

#### 1) Indications :

- justifier que  $E_1$  est engendré par une famille de trois matrices libre à donner, donc  $E_1$  est de dimension 3.
- justifier que  $E_2$  est engendré par une famille d'une matrice libre à donner, donc  $E_2$  est de dimension 1.
- justifier que  $E_3$  est engendré par une famille d'une matrice libre à donner, donc  $E_3$  est de dimension 1.

2) On n'a pas  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R}) = E_1 \oplus E_2$  car  $E_1 \cap E_2 = E_2 \neq \{0_{M_2(\mathbb{R})}\}$ , par contre on a  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R}) = E_1 \oplus E_3$  car  $E_1 \cap E_3 = \{0_{M_2(\mathbb{R})}\}$  et  $\dim(M_2(\mathbb{R})) = 4 = 3 + 1 = \dim(E_1) + \dim(E_3)$ .

3) Vérifier en utilisant un système et la méthode du pivot de Gauss que la famille proposée de cardinal 3 sera une base de  $\mathbb{R}^3$  si et seulement si  $t^2 - 1 \neq 0$ , c-à-d  $t \neq \pm 1$ .

4)

a) Comme  $f$  est un endomorphisme d'un espace de dimension finie, pour prouver que  $f$  est bijective, il suffit de montrer qu'elle est injective (cela résulte du théorème du rang) i.e. que son noyau est nul. Mais comme on nous demande de calculer  $f^{-1}$ , on ne procède pas ainsi : on va résoudre l'équation

$$(*) \quad f(\alpha, \beta, \gamma) = (x, y, z).$$

Cette équation équivaut au système suivant :

$$(S) \quad \begin{cases} \alpha + \beta + \gamma = x & (L1) \\ 2\alpha + \beta = y & (L2) \\ 2\alpha + \gamma = z & (L3) \end{cases}.$$

On applique la méthode du pivot :

$$(S) \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha + \beta + \gamma = x & (L1) \\ 2\alpha + \beta = y & (L2) \\ 3\alpha = -x + y + z & (L2) + (L3) - (L1) \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 3\alpha = -x + y + z \\ 3\beta = 2x + y - 2z \\ 3\gamma = 2x - 2y + z \end{cases}.$$

Pour tout  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ , l'équation (\*) admet une unique solution : l'application  $f$  est bijective. Par ailleurs, on a  $f^{-1}(x, y, z) = \frac{1}{3}(-x + y + z, 2x + y - 2z, 2x - 2y + z)$ .

b) Soit  $v = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ . Comme  $f$  est bijective, on a  $v \in f(F) \Leftrightarrow f^{-1}(v) \in F$ . Comme  $f^{-1}(v) = f^{-1}(x, y, z) = \frac{1}{3}(-x + y + z, 2x + y - 2z, 2x - 2y + z)$ , on a  $v \in f(F) \Leftrightarrow (-x + y + z, 2x + y - 2z, 2x - 2y + z) \in F \Leftrightarrow 2(-x + y + z) + (2x + y - 2z) + (2x - 2y + z) = 0$  soit  $v \in f(F) \Leftrightarrow 2x + y + z = 0$ . Le sous-espace  $f(F)$  admet donc  $2x + y + z = 0$  pour équation cartésienne (on a donc  $f(F) = F$ ).

### Solution de l'exercice 2

1) On commence par remarquer que  $P$  est un plan de  $\mathbb{R}^3$  d'équation  $ax + by + cz = 0$  où  $(a, b, c) = (2, 1, -1) \neq (0, 0, 0)$ , On a donc  $\dim(P) = 2$ .

$D = \text{Vect}\{u_3\}$  où  $u_3 = (1, 1, 0) \neq (0, 0, 0)$ .  $\{u_3\}$  est une base de  $D$ . On a donc  $\dim(D) = 1$ .

Le plan  $P$  et la droite  $D$  sont supplémentaires dans  $\mathbb{R}^3$  (parce que  $u_3 \notin P$  car  $2 + 1 - 0 = 3 \neq 0$  et donc  $D \not\subseteq P$ ).

2) Soit  $p$  la projection de  $\mathbb{R}^3$  par rapport au plan  $P$  d'équation  $2x + y - z = 0$  parallèlement à la droite  $D$  engendrée par le vecteur  $u_3 = (1, 1, 0)$ .

Le plan  $P$  et la droite  $D$  sont supplémentaires dans  $\mathbb{R}^3$  : tout vecteur  $u$  de  $\mathbb{R}^3$  s'écrit de façon unique  $u = u_P + u_D$  avec  $u_P \in P$  et  $u_D \in D$ . On a alors  $p(u) = u_P$ . L'endomorphisme  $p$  est donc caractérisé par les deux propriétés suivantes :

$$p(u) = u_P \in P \text{ et } u - p(u) = u_D \in D.$$

On cherche maintenant  $\gamma \in \mathbb{R}$  tel que  $u = u_P + u_D = u_P + \gamma u_3$  et  $u = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  ce qui est équivalent à  $(x, y, z) = u_P + \gamma(1, 1, 0)$ .

D'où  $u - \gamma(1, 1, 0) = (x, y, z) - \gamma(1, 1, 0) = (x - \gamma, y - \gamma, z) \in P$ . On en déduit que  $2(x - \gamma) + (y - \gamma) - z = 0$  et que  $\gamma = \frac{2}{3}x + \frac{1}{3}y - \frac{1}{3}z$ . Ainsi  $p(u) = p(x, y, z) = u_P = u - u_D = (x, y, z) - (\frac{2}{3}x + \frac{1}{3}y - \frac{1}{3}z)(1, 1, 0)$

$$p(u) = p(x, y, z) = \left(\frac{1}{3}x - \frac{1}{3}y + \frac{1}{3}z, -\frac{2}{3}x + \frac{2}{3}y + \frac{1}{3}z, z\right)$$

$$u - p(u) = u_D = \gamma(1, 1, 0) = \left(\frac{2}{3}x + \frac{1}{3}y - \frac{1}{3}z\right)(1, 1, 0), \text{ d'où}$$

$$u - p(u) = u_D = \left(\frac{2}{3}x + \frac{1}{3}y - \frac{1}{3}z, \frac{2}{3}x + \frac{1}{3}y - \frac{1}{3}z, 0\right).$$

3) La symétrie  $s$  par rapport à  $P$  parallèlement à  $D$  est définie par

$$s(u) = s(x, y, z) = u_P - u_D = \left(-\frac{1}{3}x - \frac{2}{3}y + \frac{2}{3}z, -\frac{4}{3}x + \frac{1}{3}y + \frac{2}{3}z, z\right)$$

### Solution de l'exercice 3

Notons  $A$  la matrice  $\frac{1}{6} \begin{pmatrix} 5 & -2 & 1 \\ -2 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 5 \end{pmatrix}$  de  $f$ . La matrice de  $f^2$  dans la base canonique

est  $A^2$ . On a  $A^2 = A$ , donc  $f^2 = f$ . L'endomorphisme  $f$  est donc la projection de  $\mathbb{R}^3$  sur  $\text{Im}(f)$  parallèlement à  $\text{Ker}(f)$ .

On a  $(x, y, z) \in \text{Im}(f)$  si et seulement si  $(\exists(\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3) f(\alpha, \beta, \gamma) = (x, y, z)$ . Cela équivaut à

$$\begin{aligned} (\exists(\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3) \quad & \begin{cases} 5\alpha - 2\beta + \gamma = 6x & (L1) \\ -2\alpha + 2\beta + 2\gamma = 6y & (L2) \\ \alpha + 2\beta + 5\gamma = 6z & (L3) \end{cases} \\ \iff (\exists(\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3) \quad & \begin{cases} \alpha + 2\beta + 5\gamma = 6z & (L3) \\ 6\beta + 12\gamma = 6y + 12z & (L2) + 2(L3) \\ -12\beta - 24\gamma = 6x - 30z & (L1) - 5(L3) \end{cases} \\ \iff (\exists(\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3) \quad & \begin{cases} \alpha + 2\beta + 5\gamma = 6z \\ \beta + 2\gamma = y + 2z \\ 0 = 6x + 12y - 6z \end{cases} \\ \iff & x + 2y - z = 0. \end{aligned}$$

On a donc  $\text{Im}(f) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x + 2y - z = 0\}$ .

D'après le calcul qui précède, on a  $(\alpha, \beta, \gamma) \in \text{Ker}(f)$  si et seulement si

$$\begin{aligned} \begin{cases} \alpha + 2\beta + 5\gamma = 0 \\ \beta + 2\gamma = 0 \end{cases} & \iff \begin{cases} \alpha + \gamma = 0 \\ \beta + 2\gamma = 0 \end{cases} \\ & \iff (\alpha, \beta, \gamma) = (-\gamma, -2\gamma, \gamma) = -\gamma(1, 2, -1). \end{aligned}$$

On a donc  $\text{Ker}(f) = \text{vect}\{(1, 2, -1)\}$ .

L'endomorphisme  $f$  est donc la projection sur le plan d'équation  $x + 2y - z = 0$  parallèlement à la droite engendrée par le vecteur  $(1, 2, -1)$ .

### Solution de l'exercice 4

Soit  $s$  la symétrie de  $\mathbb{R}^3$  par rapport au plan  $P$  d'équation  $x + y - z = 0$  parallèlement à la droite  $D$  engendrée par le vecteur  $v_0 = (1, 2, 2)$ , et  $A$  sa matrice dans la base canonique.

Le plan  $P$  et la droite  $D$  sont supplémentaires dans  $\mathbb{R}^3$  (parce que  $v_0 \notin P$ ) : tout vecteur  $u$  de  $\mathbb{R}^3$  s'écrit de façon unique  $u = u_P + u_D$  avec  $u_P \in P$  et  $u_D \in D$ . On a alors  $s(u) = u_P - u_D$ . L'endomorphisme  $s$  est donc caractérisé par les deux propriétés suivantes :

$$s(u) + u = 2u_P \in P \text{ et } u - s(u) = 2u_D \in D.$$

On a  $\gamma \in \mathbb{R}$  tel que  $s(u) = u - 2u_D = u - 2\gamma v_0$  et  $s(u) + u = 2u - 2\gamma v_0 \in P$ . Si  $u = (x, y, z)$ , on a  $2u - 2\gamma v_0 = (2x - 2\gamma, 2y - 4\gamma, 2z - 4\gamma)$  et donc  $2x - 2\gamma + 2y - 4\gamma - 2z + 4\gamma = 0$ , soit  $\gamma = (x + y - z)$ .

On a donc  $s(u) = u - 2(x + y - z)v_0 = (x, y, z) - 2(x + y - z)(1, 2, 2)$ . D'où

$$s(u) = (-x - 2y + 2z, -4x - 3y + 4z, -4x - 4y + 5z)$$

En particulier, on a  $s(1, 0, 0) = (-1, -4, -4)$ ,  $s(0, 1, 0) = (-2, -3, -4)$  et  $s(0, 0, 1) = (2, 4, 5)$ . On a donc

$$A = \begin{pmatrix} -1 & -2 & 2 \\ -4 & -3 & 4 \\ -4 & -4 & 5 \end{pmatrix}.$$

**Devoir libre**  
**Devoir à rendre !**

**Exercice 1 :**

Soit  $f$  l'application linéaire de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$  donnée par

$$f(x, y, z) = (x + 2y - 2z, 2x + y - 2z, 2x + 2y - 3z).$$

Soit  $\mathcal{B}$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

1) Vérifier que la matrice  $A = \text{mat}(f, \mathcal{B})$  de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}$  est :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 2 & 1 & -2 \\ 2 & 2 & -3 \end{pmatrix}.$$

2) Calculer le rang de  $A$ , quelles conclusions peut-on en tirer concernant l'inversibilité, le noyau et l'image de  $f$  ?

3) Calculer le produit  $A \times A = A^2$ , puis conclure la nature de l'endomorphisme  $f$  en précisant ses éléments caractéristiques.

4) Justifier rigoureusement, d'après la question précédente, que la matrice  $A$  est diagonalisable en précisant la matrice diagonale  $D$  semblable à  $A$  (c'est-à-dire telle qu'il existe une matrice inversible  $P$  vérifiant  $P^{-1}AP = D$ ).

**Exercice 2 :**

Soit  $f$  l'application linéaire de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$  donnée par

$$f(x, y, z) = (-x - 2z, 4x + y + 4z, x + 2z).$$

Soit  $\mathcal{B}$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

1) Ecrire la matrice  $A = \text{mat}(f, \mathcal{B})$  de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}$ .

2) Donner une base du noyau  $\text{Ker}(f)$  et sa dimension.

3) Donner une base de l'image  $\text{Im}(f)$  et sa dimension.

4) Vérifier que  $\text{Im}(f)$  est le plan vectoriel  $\mathcal{P}$  de  $\mathbb{R}^3$  tel que  $\mathcal{P} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + z = 0\}$ .

5) Vérifier que l'ensemble des vecteurs  $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^3$  tels que  $f(\mathbf{u}) = \mathbf{u}$  est le plan  $\mathcal{P}$ .

6) Calculer le produit  $A \times A = A^2$ , puis conclure la nature de l'endomorphisme  $f$  en précisant ses éléments caractéristiques.

7) Déterminer une base  $\mathcal{B}'$  dans laquelle la matrice de  $f$  est égale à  $D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

8) Sans faire de calculs donner, en justifiant,  $A^n$  pour  $n$  entier naturel non nul.

**Exercice 3 : Trois questions indépendantes sur la diagonalisabilité**

1) Justifier que la matrice suivante  $A = \begin{pmatrix} -4 & 1 & 2 \\ 0 & -4 & 3 \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix}$  n'est pas diagonalisable.

2) Justifier que la matrice suivante  $B = \begin{pmatrix} -4 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ -2 & 3 & 4 \end{pmatrix}$  est diagonalisable.

3) Soit la matrice  $C$  donnée par  $C = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -2 \\ 0 & 4 & -2 \\ 0 & 3 & -1 \end{pmatrix}$ .

a) Calculer le polynôme caractéristique de  $C$ .

b) Déterminer les racines du polynôme caractéristique de  $C$ , que représentent-elles ?

c) Quelle conclusion peut-on en tirer ?

d) Déterminer une matrice inversible  $P$  et calculer  $P^{-1}$  telle que  $P^{-1}CP$  soit diagonale en précisant les éléments diagonaux de cette diagonale notée  $D$ .

e) Calculer les déterminants de  $C$  et  $D$  et les comparer. Calculer les traces de  $C$  et  $D$  et les comparer.

Devoir libre n° 4 à faire personnellement pour préparer le DS n° 2

**Exercice 1 :**

1) Pour chacune des matrices suivantes, dire si elle est inversible. Et si elle l'est, calculer son inverse. (pour  $A, B, C$  utiliser respectivement la méthode de "Cayley-Hamilton", "l'adjointe", "les composantes")

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 3 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 4 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

2) Calculer l'inverse de la matrice suivante grâce à la méthode de Gauss-Jordan

$$D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$3) \text{ Calculer } D_1 = \begin{vmatrix} a-b-c & 2a & 2a \\ 2b & b-c-a & 2b \\ 2c & 2c & c-a-b \end{vmatrix}, D_2 = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{vmatrix}.$$

4) Soit le système représenté par la matrice augmentée suivante :

$$A = \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 0 & 0 & -1 \\ -2 & -2 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 2 & 2 & 1 \end{array} \right).$$

Donner i) une forme échelonnée ; ii) une forme échelonnée réduite ; iii) la solution générale du système homogène correspondant.

**Exercice 2 :**

$$1) \text{ Diagonaliser les matrices suivantes : } A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 3 & -2 & 0 \\ -2 & 2 & 1 \end{pmatrix},$$

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 2 \\ -2 & 5 & 2 \\ 2 & -3 & 0 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} -14 & -28 & -14 \\ -7 & -14 & -23 \\ 9 & 18 & 29 \end{pmatrix}, \quad D = \begin{pmatrix} -3 & 1 & 4 \\ 0 & 2 & 0 \\ -2 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

On donnera aussi la matrice de passage de la base canonique à la base de vecteurs propres.

2) Calculer le polynôme caractéristique de la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & -1 \end{pmatrix}, \quad (\text{on trouvera } P_A(\lambda) = \lambda^4 + 2\lambda^3 + 4\lambda^2 + 3\lambda + 2).$$

3) Montrer que la matrice suivante n'est pas diagonalisable

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

4) Diagonaliser ou trigonaliser (suivant possibilité) les matrices suivantes sur  $\mathbb{R}$ .

$$A_1 = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} 3 & 0 & -3 \\ -2 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}, \quad A_3 = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -2 & 2 \\ -2 & 0 & 2 & 2 \\ -2 & 2 & 0 & 2 \\ 2 & 2 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Résoudre maintenant les système } A_1 X = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, A_2 X = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ et } A_3 X = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$$

par une méthode moins coûteuse que la résolution globale.

5) For each of the following matrices, find the eigenvalues, and for each eigenvalue determine the algebraic and geometric multiplicities. Which matrices are diagonalizable?

$$5.1. \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \quad 5.2. \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad 5.3. \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad 5.4. \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

$$5.5. \begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 \\ -1 & 3 & 0 \\ 1 & 1 & 4 \end{pmatrix} \quad 5.6. \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 2 & 1 & 5 \end{pmatrix} \quad 5.7. \begin{pmatrix} 4 & 1 & -1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 2 & 1 & 5 \end{pmatrix}.$$